Oscilloscopio Digitale

Questa relazione è stata effettuata dal gruppo 3 del laboratorio di SETM, formato da Carbone Orazio (S300511), Dandolo Giacomo (S296525), Favellato Francesco (S312697) e Genduso Cristina (S293536).

1 Caratteristiche dell'esperienza

1.1 Objettivo

L'obiettivo di questa esperienza è prendere confidenza con le misure di varie grandezze attraverso un oscilloscopio digitale, della loro verifica attraverso il multimetro e di come possono avere un errore sistematico minore attraverso l'utilizzo di una sonda.

1.2 Materiale utilizzato

- 1. Componenti elettronici:
 - sonda compensata (10X).
- 2. Strumentazione:
 - · generatore di funzione Hantek HDG2032B;
 - oscilloscopio digitale Rigol DS1054 Z;
 - multimetro da banco Hewlett Packard 34401A.

2 Misurazione di valore efficace e frequenza

- 1. Regoliamo il generatore di segnali in modo da ottenere un segnale sinusoidale, senza offset, con ampiezza di picco $1\ V$ e frequenza $1\ kHz$;
- Colleghiamo, tramite un cavo coassiale, l'uscita del generatore all'ingresso CH1 dell'oscilloscopio;
- 3. Regoliamo l'oscilloscopio, in modo da visualizzare la forma d'onda.

Alla fine del regolamento dell'oscilloscopio si ha una risoluzione ${\mathop{\mathrm{Res}}}$ e un Full Scale ${\mathop{\mathrm{FS}}}.$

$$ext{Res} = 0.325 \; rac{V}{div} ext{FS} = 8 div \cdot ext{Res} = 2.6 \; V$$

2.1 Misurazione del valore efficace

La misura del valore efficace è ottenuta per via indiretta dalla misura della tensione di picco-picco. Usiamo i cursori per ottenere direttamente il valore della tensione di picco-picco.

L'incertezza ha due componenti: una dovuta allo strumento, definita per una tensione maggiore di $10~mV~(\delta_S)$ e una dovuta al posizionamento dei cursori da parte dell'operatore (δ_C) .

Oscilloscopio Digitale 1

$$\delta_S = 3\% \cdot \mathrm{FS} = 0.078 \; V \qquad \qquad \delta_C = rac{\mathrm{Res}}{5} = 0.065 \; V$$

1. Riportiamo la lettura dell'ampiezza picco-picco V_{pp} con le sue componenti V_1 e V_2 :

$$V_1 = -1.001 V$$

$$V_2 = 1.001 \ V$$

$$V_{pp} = V_2 - V_1 = 2.002 \ V$$

2. Riportiamo la formula impiegata per il calcolo dell'incertezza δV_{pp} :

$$\delta V_{pp} = \delta V_1 + \delta V_2$$

3. Calcoliamo l'incertezza:

$$\delta V_1 = \delta V_2 = \delta_S + \delta_C = 0.143 \ V$$

$$\delta V_{pp} = 0.286 \ V$$

4. Calcoliamo ora il valore efficace V_{eff} e la sua incertezza δV_{eff} :

$$V_{eff} = \frac{V_1}{\sqrt{2}} = 0.708 \ V$$

$$\delta V_{eff} = \delta V_1 = 0.143~V$$

2.2 Misurazione di frequenza

In modo analogo eseguiamo la misurazione del periodo del segnale e ne ricaviamo la frequenza.

1. Riportiamo la formula dell'incertezza, dove compariranno due contributi: uno legato all'incertezza della base dei tempi dell'oscilloscopio (trascurabile, δ_S) e una dovuta al posizionamento dei cursori (δ_C):

$$\delta_S \approx 0$$

$$\delta_C = 0.002~ms$$

$$\delta T_1 = \delta T_2 = \delta_S + \delta_C = 0.002~ms$$

2. Riportiamo il periodo T del segnale con la relativa incertezza δT :

$$T_1 = 0.752 \ ms$$

$$T_2 = -0.248 \ ms$$

$$T = T_2 - T_1 = 1.000 \ ms$$

$$\delta T = \delta T_1 + \delta T_2 = 0.004~ms$$

3. Calcoliamo la frequenza f e la sua incertezza δf :

$$f = \frac{1}{T} = 1.000 \ kHz$$

$$\delta f = |rac{\partial f}{\partial T}| \cdot \delta T = |-rac{1}{T^2}| \cdot \delta T = 0.004 \; kHz$$

2.3 Verifica con multimetro

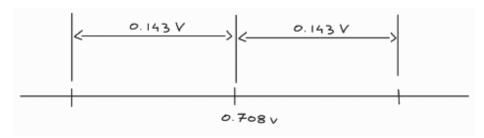
Misuriamo il valore efficace e la frequenza utilizzando il multimetro e calcoliamo l'incertezza con la formula binomia.

1. Riportiamo le misure di valore efficace e frequenza ottenute con il multimetro:

$$V_{eff,DMM} = 0.707 \pm 0.0000606 \ V$$

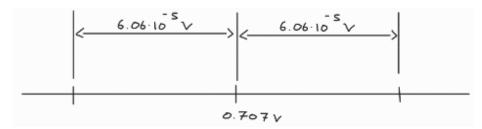
$$f_{DMM} = 1.000 \pm 0.0002~kHz$$

- 2. Verifichiamo ora la compatibilità delle misure ottenute con oscilloscopio e multimetro, disegnando le fasce di valore assegnate ai due parametri:
 - \bullet V_{eff}



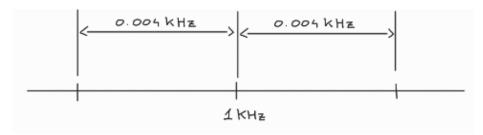
Fascia di valore del V_{eff}

 \bullet $V_{eff,DMM}$



Fascia di valore del $V_{eff,DMM}$

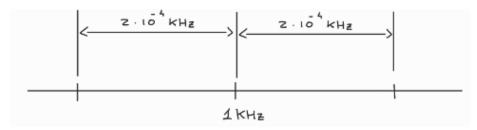
• f



Fascia di valore di \boldsymbol{f}

Oscilloscopio Digitale 3

• f_{DMM}



Fascia di valore di f_{DMM}

3 Misurazione del tempo di salita

Regoliamo il generatore di segnali in modo da erogare un segnale ad onda quadra, ampiezza $1\ V$, offset $0\ V$, frequenza $1\ kHz$ e duty cycle del 50%.

3.1 Misurazione 1: tempo di salita in condizioni di adattamento di impedenza

- 1. Colleghiamo il generatore all'oscilloscopio con un cavo coassiale. Terminiamo il cavo con un resistore, in modo da adattare l'impedenza. Così facendo, l'oscilloscopio mostra al cavo un'impedenza di ingresso di circa $50~\Omega$.
- 2. Regoliamo l'oscilloscopio in modo da visualizzare il fronte di salita del segnale.
- 3. Eseguiamo la misurazione del tempo di salita del segnale:

$$t_{sm} = 15.40 \ ns$$

4. La misura del tempo di salita presenta un effetto sistematico dovuto al tempo di salita t_{so} introdotto dall'oscilloscopio a causa della sua banda passante $B_0=50\ MHz$. Valutiamo tale tempo:

$$t_{so} = rac{0.35}{B_0} = 7.00 \; ns$$

5. Ci troviamo nella condizione $t_{so} < t_{sm}$, per cui l'effetto sistematico non è trascurabile. E' necessario quindi correggere l'effetto dell'oscilloscopio, al fine di ottenere il tempo di salita del segnale di ingresso t_{ss} :

$$t_{ss} = \sqrt{t_{sm}^2 - t_{so}^2} = 13.72 \; ns$$

3.2 Misurazione 2: tempo di salita con generatore ad alta impedenza

Colleghiamo un resistore di valore $1~k\Omega$ in serie al generatore di segnale. Calcoliamo la frequenza del polo e valutiamo l'effetto sulla misura del tempo di salita.

1. Capacità totale (oscilloscopio + cavo):

$$C_{tot} = 158 \ pF$$

Oscilloscopio Digitale 4

2. Resistenza del generatore modificato:

$$R_q=1~M\Omega$$

3. Frequenza del polo:

$$f_p = rac{1}{2\pi R_q C_{tot}} = 1.007~kHz$$

4. Tempo di salita dovuto al polo:

$$t_{so} = rac{0.35}{f_{p}} = 345.57 \; ns$$

5. verifichiamo sperimentalmente il tempo di salita misurandolo:

$$t_{sp,m} = 21.80 \ ns$$

3.2.1 Riduzione dell'effetto sistematico

Per ridurre questo effetto sistematico, utilizziamo la sonda compensata 10X al posto del cavo coassiale. In questo caso, la capacità vista dal generatore è quella della sonda, che è circa 10 volte inferiore a quella del circuito cavo+oscilloscopio.

1. Procuriamoci il valore della capacità di ingresso della sonda:

$$C_s = 12 \ pF$$

2. Calcoliamo la nuova frequenza del polo con il resistore da $1~k\Omega$ e la sonda compensata:

$$f_n^S = 13.263 \; kHz$$

3. Calcoliamo il nuovo tempo di salita atteso:

$$t_{sp}^S=26.39\ ns$$

4. Verifichiamo sperimentalmente l'effetto della sonda dopo averla compensata:

$$t_{sp,m}^S=19.40\;ns$$

4 Conclusioni

Le misurazioni effettuate nel punto 2 sono risultate relativamente accurate, come confermato nel punto 2.3.

Si può notare come, nel punto 3.2.1, l'effetto sistematico è stato effettivamente ridotto del fattore voluto, portando il tempo di salita atteso a circa 10 volte inferiore a quella calcolata precedentemente.