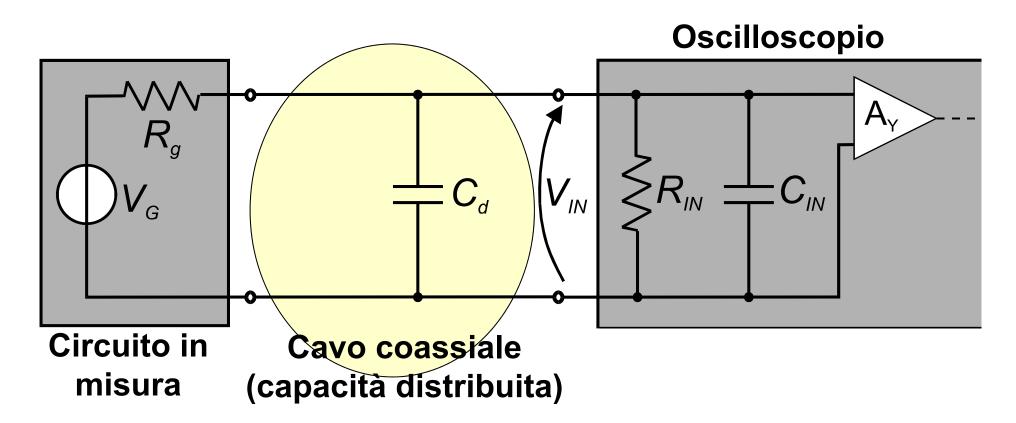


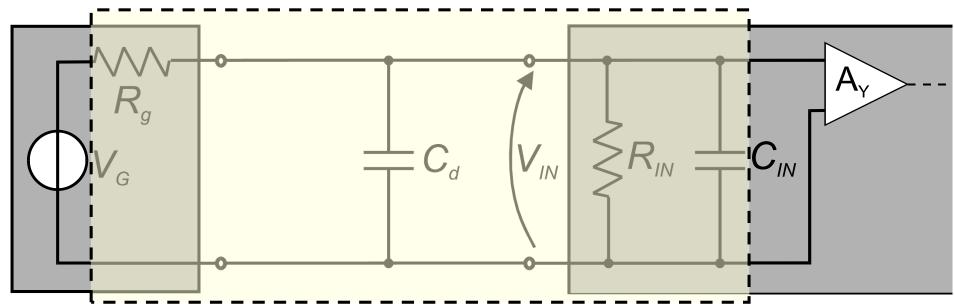


Collegamento con cavo coassiale





Collegamento con cavo coassiale

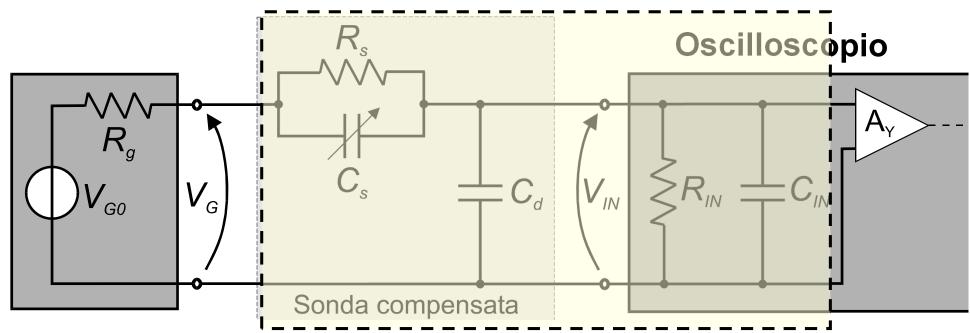


Filtro passa-basso

$$f_t = \frac{1}{2\pi \cdot \left(R_g // R_{IN}\right) \cdot \left(C_d + C_{IN}\right)} \approx \frac{1}{2\pi \cdot R_g \cdot \left(C_d + C_{IN}\right)}$$



Collegamento con sonda compensata

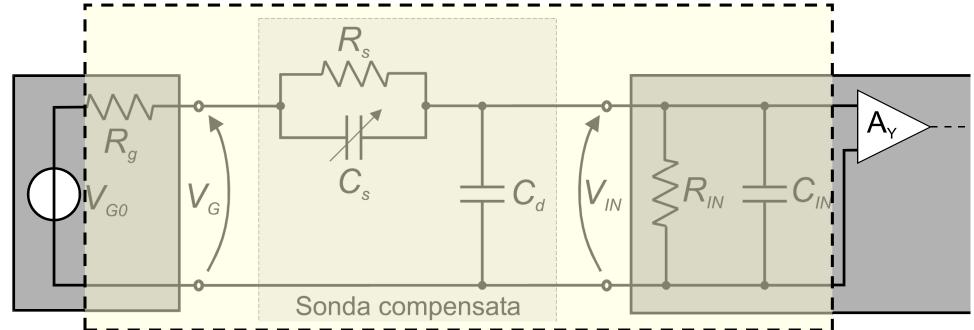


Principio del partitore compensato

SE
$$R_S \cdot C_S = R_{IN} \cdot \left(C_d + C_{IN}\right)$$
 \longrightarrow $\frac{V_{IN}}{V_G} = \frac{R_{IN}}{R_{IN} + R_S}$, $\forall f$



Collegamento con sonda compensata



Filtro passa-basso

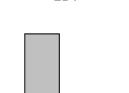
$$f_t^s = \frac{1}{2\pi \cdot \left[R_g / / \left(R_S + R_{IN}\right)\right] \cdot C_{eq}} \approx \frac{1}{2\pi \cdot R_g \cdot C_{eq}}$$



Collegamento con sonda compensata

$$f_{t}^{s} = \frac{1}{2\pi \cdot [R_{g} / / (R_{S} + R_{IN})] \cdot C_{eq}} \approx \frac{1}{2\pi \cdot R_{g} \cdot C_{eq}}$$

$$C_{eq} = \frac{C_{S} \cdot (C_{d} + C_{IN})}{C_{S} + C_{d} + C_{IN}} < (C_{d} + C_{IN})$$



$$f_t^s > f_t$$



Collegamento con sonda compensata

Esempio: Sonda con fattore di attenuazione 10:1 (x10)

$$\frac{V_{IN}}{V_G} = \frac{R_{IN}}{R_{IN} + R_S} = \frac{1}{10} \Longrightarrow R_S = 9 \cdot R_{IN}$$

Condizione di compensazione:

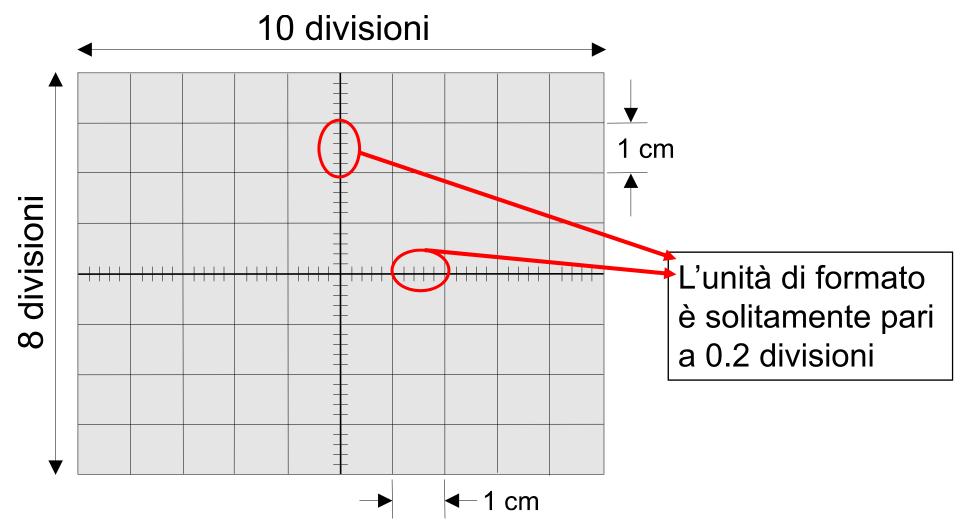
$$R_S \cdot C_S = R_{IN} \cdot (C_d + C_{IN}) \Rightarrow 9 \cdot R_{IN} \cdot C_S = R_{IN} \cdot (C_d + C_{IN}) \Rightarrow C_S = \frac{(C_d + C_{IN})}{9}$$

$$C_{eq} = \frac{C_S \cdot (C_d + C_{IN})}{C_S + C_d + C_{IN}} = \frac{(C_d + C_{IN})}{10} \qquad \qquad \boxed{ f_t^s = \frac{1}{2\pi \cdot R_g \cdot C_{eq}}} = 10 \cdot f_t$$



Misurazioni con oscilloscopio analogico

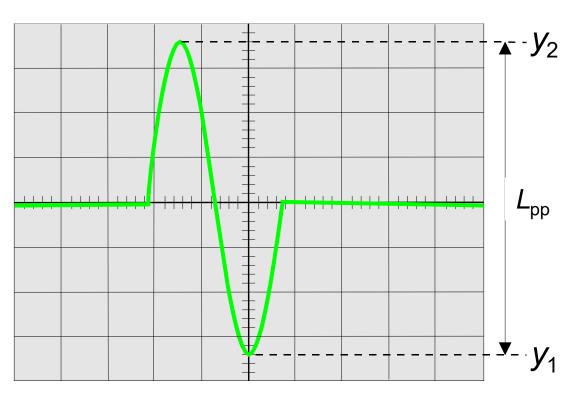
Scala di misura





Misurazioni con oscilloscopio analogico – Mod. base tempi

Misurazione di tensione



$$V_{pp} = K_V \cdot L_{pp} = K_V \cdot (y_2 - y_1)$$

 K_V è il coefficiente di deflessione verticale

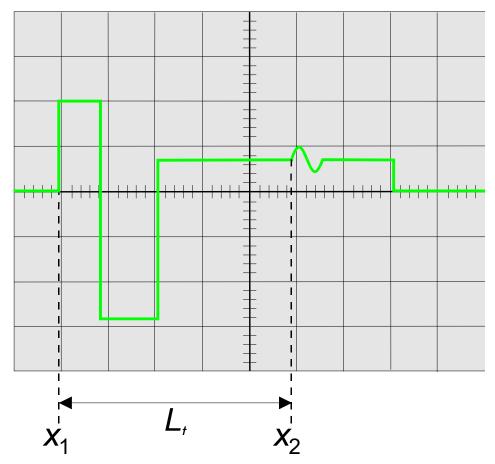
$$\delta L_{pp} = \delta y_1 + \delta y_2$$

$$\left| \varepsilon_{V_{pp}} = \varepsilon_{K_V} + \varepsilon_{L_{pp}} = \varepsilon_{K_V} + \frac{\delta y_1 + \delta y_2}{y_2 - y_1} \right|$$



Misurazioni con oscilloscopio analogico – Mod. base tempi

Misurazione di intervalli di tempo



$$|t = K_O \cdot L_t = K_O \cdot (x_2 - x_1)|$$

*K*_O è la velocità di scansione orizzontale

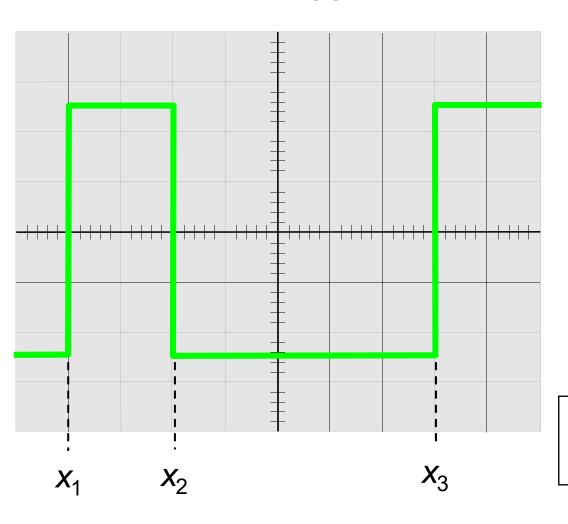
$$\delta L_t = \delta x_1 + \delta x_2$$

$$\varepsilon_{t} = \varepsilon_{K_{O}} + \varepsilon_{L_{t}} = \varepsilon_{K_{O}} + \frac{\delta x_{1} + \delta x_{2}}{x_{2} - x_{1}}$$



Misurazioni con oscilloscopio analogico – Mod. base tempi

Misurazione di rapporti di tensione o di intervalli di tempo



ESEMPIO

Duty cycle di un'onda quadra

$$DC = \frac{K_O \cdot L_t}{K_O \cdot L_T} = \frac{x_2 - x_1}{x_3 - x_1}$$



L'unico contributo di incertezza significativo è quello di lettura