

```
#include <stdlib.h>
#include <string.h>
#include <ctype.h>
```

```
#define MAXPAROLA 30
#define MAXRIGA 80
```

```
int main(int argc, char *argv[])
```

```
{
    int freq[MAXPAROLA]; /* vettore di contatori
    delle frequenze delle lunghezze delle parole */
    char riga[MAXRIGA];
    int i, inizio, lunghezza;
    FILE *f;
```

```
for(i=0; i<MAXPAROLA; i++)
    freq[i]=0;
```

```
if(argc != 2)
{
    printf(stderr, "ERRORE, serve un parametro con il nome del file\n");
    exit(1);
}
```

```
f = fopen(argv[1], "r");
if(f==NULL)
```

```
{
    printf(stderr, "ERRORE, impossibile aprire il file %s\n", argv[1]);
    exit(1);
}
```

```
while( fgets( riga, MAXRIGA, f ) != NULL )
```

# I Sistemi Operativi

## Introduzione ai Sistemi Operativi (parte A)

Stefano Quer

Dipartimento di Automatica e Informatica

Politecnico di Torino

# Sistema di elaborazione

❖ Un sistema di elaborazione è costituito dai seguenti componenti

➤ Hardware

- Fornisce le risorse di elaborazione (CPU, memoria, periferiche di I/O, etc.)

➤ Sistema operativo

- Controlla e coordina l'uso dell'hardware

➤ Programmi applicativi e di sistema

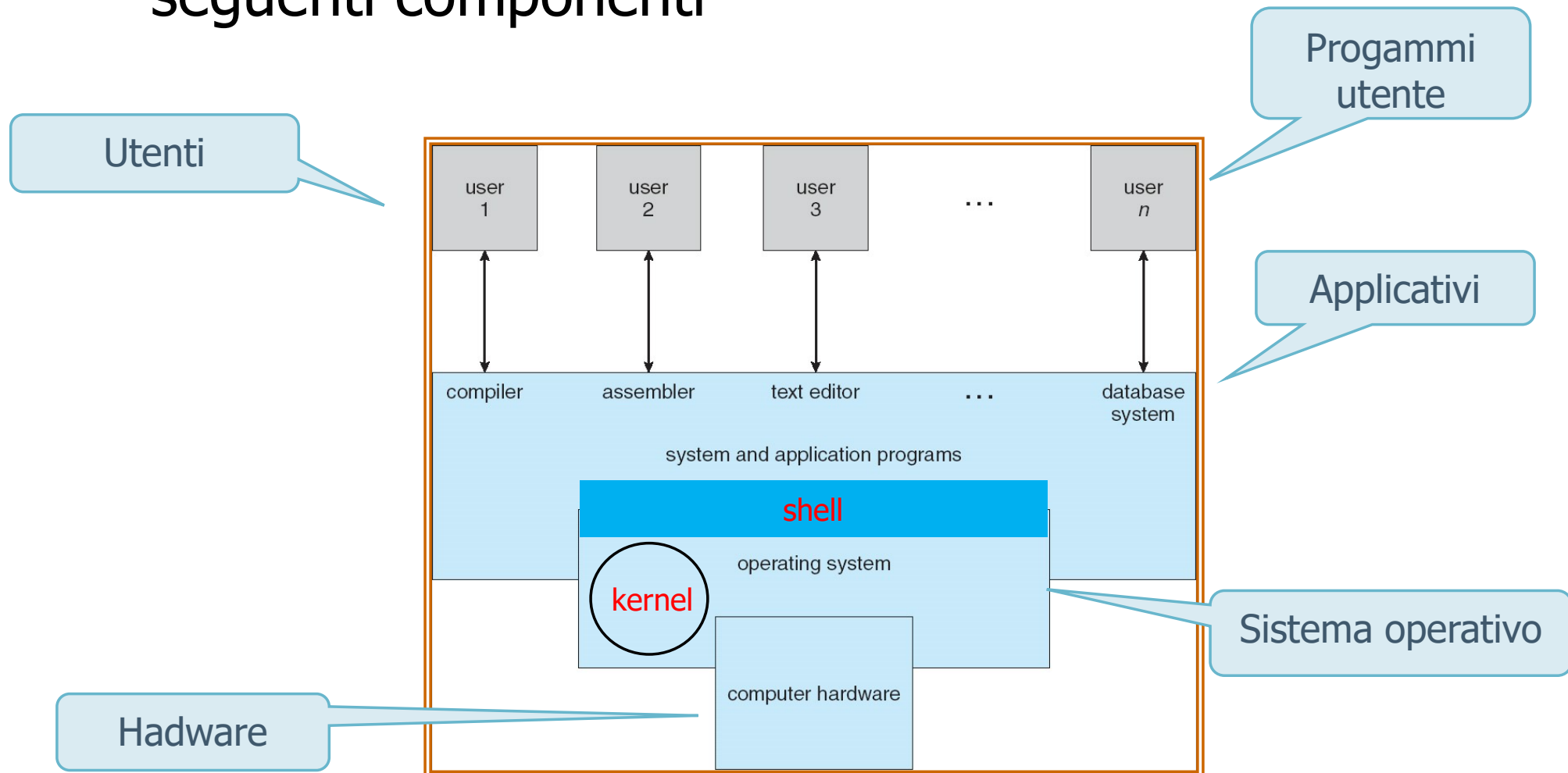
- Forniscono i servizi utente (compilatori, database, programmi per office automation, giochi, etc.)

➤ Utenti

- Costituiti da persone, macchine, altri computer

# Sistema di elaborazione

- ❖ Un sistema di elaborazione è costituito dai seguenti componenti



# Sistema operativo ... Hug?!

- ❖ Non esiste definizione universale
  - Software eseguito in modalità protetta (o kernel)
- ❖ Obiettivi
  - Eseguire comandi e programmi (rendere più facile la soluzione di problemi)
  - Rendere il sistema più facile da utilizzare
  - Usare l'hardware in modo efficiente
- ❖ Può essere classificato mediante una visione
  - Top-down
  - Bottom-up

## SO: Macchina Virtuale o Estesa

- ❖ Una visione top-down di un SO permette di considerarlo come **macchina estesa**
  - **Astrae i vari dispositivi del sistema**
    - Definisce e implementa le astrazioni
      - I dischi sono visti attraverso i driver e manipolati attraverso il relativo filesystem
    - Utilizza tali astrazioni per risolvere i problemi
  - **Attraverso il meccanismo di astrazione**
    - Nasconde informazioni e risorse
    - Permette la gestione delle risorse in maniera semplificata

## SO: Gestore delle risorse

- ❖ Una visione bottom-up di un SO permette di considerarlo **gestore delle risorse**
  - Il SO è un programma che controlla
    - Il funzionamento e le operazioni dei dispositivi
    - L'esecuzione dei programmi utente
  - Può essere considerato come un insieme di **moduli**, ognuno dei quali fornisce determinati **servizi** all'utente

# Moduli e Servizi

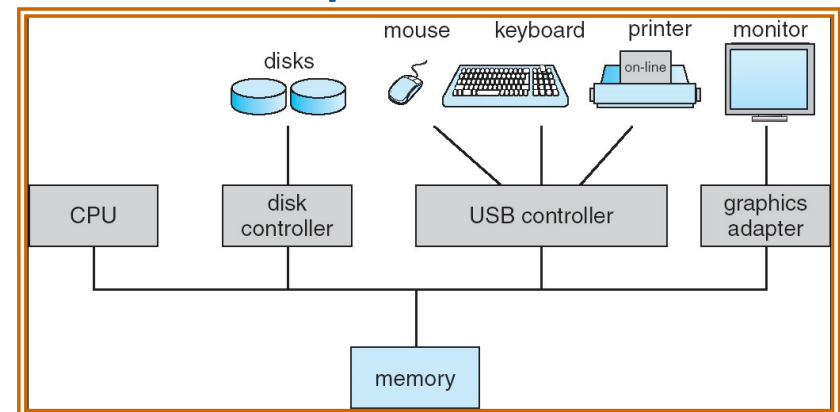
## ❖ Moduli e servizi tipici di un SO

1. Interprete dei comandi
2. Gestione dei processi
3. Gestione della memoria principale
4. Gestione della memoria secondaria
5. Gestione dei dispositivi di I/O
6. Gestione file e file system
7. Implementazione dei meccanismi di protezione
8. Gestione delle reti e sistemi distribuiti

Analizzati nel  
corso

Cenni

Analizzati nel  
corso



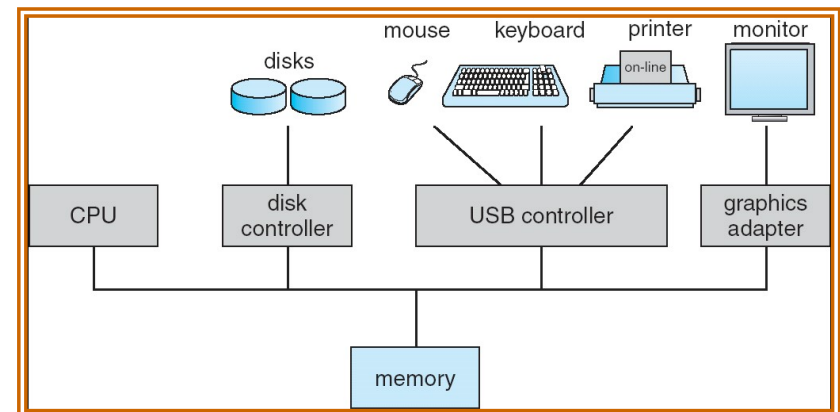


# Moduli e Servizi

## ❖ Moduli e servizi tipici di un SO

### ➤ Interprete dei comandi

- L'utente e il SO comunicano attraverso una interfaccia che può essere testuale o grafica
- L'utente effettua il proprio lavoro mediante un interprete di comandi (shell)
- Il SO deve permettere all'utente di
  - Gestire i processi
  - Gestire la memoria principale e quella secondaria
  - Instaurare politiche di protezione
  - Gestire la rete e le connessioni esterne



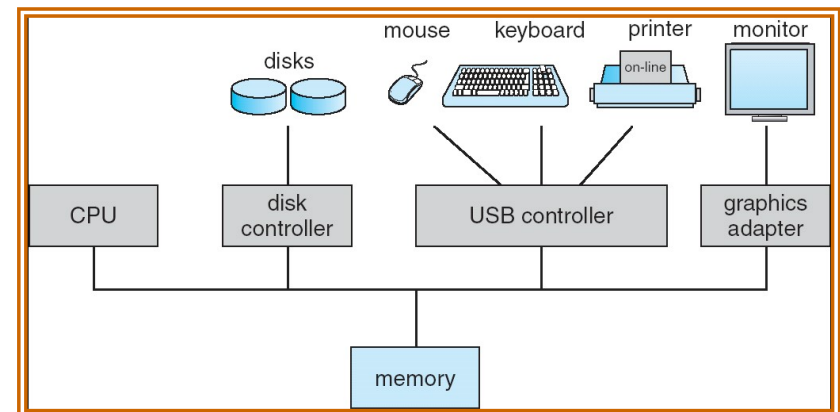


# Moduli e Servizi

## ❖ Moduli e servizi tipici di un SO

### ➤ Gestione dei processi

- Un processo (unità attiva) è un programma (unità passiva) in esecuzione
- Per essere eseguito richiede risorse
  - CPU, memoria, periferiche, etc.
- Il SO deve
  - Creare, sospendere e cancellare un processo
  - Fornire meccanismi di comunicazione e sincronizzazione tra processi

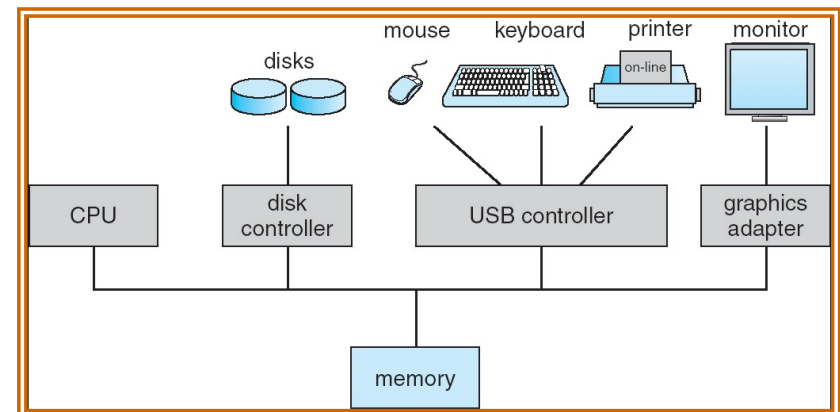


# Moduli e Servizi

## ❖ Moduli e servizi tipici di un SO

### ➤ Gestione della memoria principale

- Dati e istruzioni sono immagazzinate nella memoria principale durante l'esecuzione di un programma
- Logicamente la memoria è un vettore di elementi (word)
- Il SO deve
  - Organizzare l'uso della memoria (quali word sono utilizzate e quali sono libere)
  - Decidere quali processi allocare/deallocare dalla memoria
  - Ottimizzare l'accesso ai dati da parte della CPU

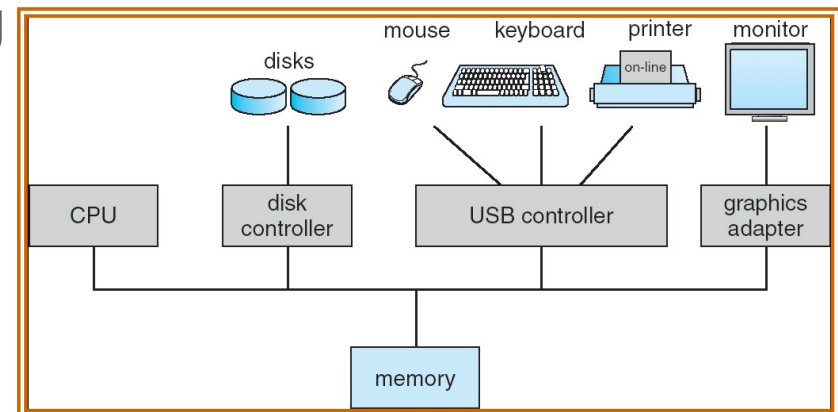


# Moduli e Servizi

## ❖ Moduli e servizi tipici di un SO

### ➤ Gestione della memoria secondaria

- Dato che la memoria centrale è volatile e piccola i dati sono contenuti in maniera permanente su memoria di massa
- Il SO deve
  - Organizzare le informazioni nello spazio disponibile
  - Allocare/deallocare lo spazio richiesto
  - Gestire lo spazio libero
  - Ottimizzare le scheduling delle operazioni di R/W

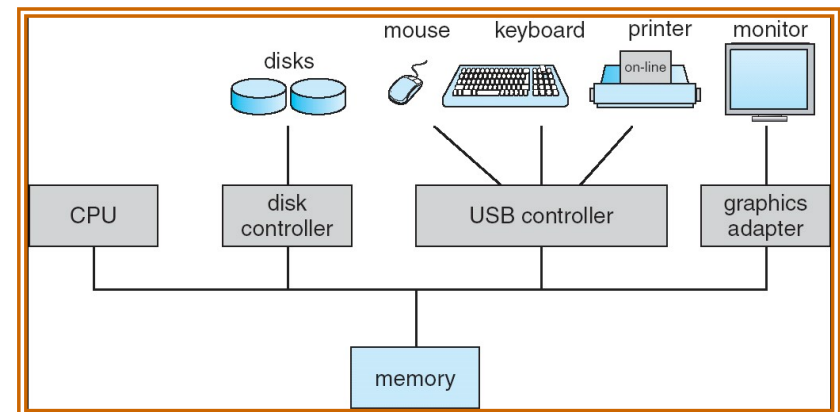


# Moduli e Servizi

## ❖ Moduli e servizi tipici di un SO

### ➤ Gestione dei dispositivi di I/O

- I dispositivi di I/O non possono essere gestiti direttamente dagli utenti (complessità, driver, condivisione, etc.)
- Il SO deve
  - Nascondere i dettagli di tali dispositivi agli utenti fornendo un'interfaccia generica tra ogni dispositivo e il relativo driver
  - Fornire operatività sui dispositivi

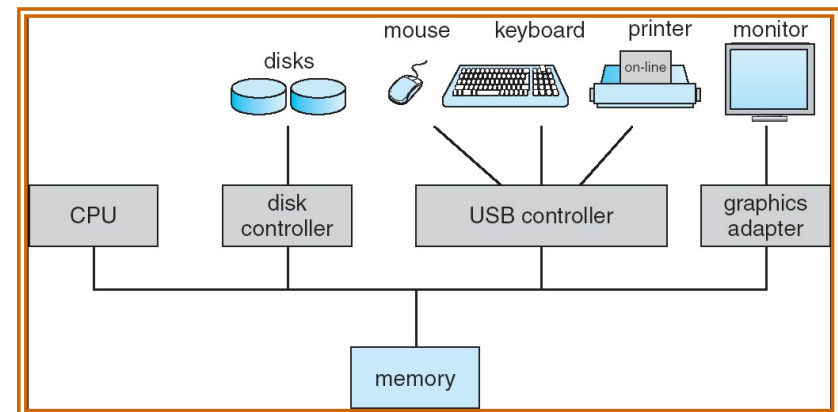


# Moduli e Servizi

## ❖ Moduli e servizi tipici di un SO

### ➤ Gestione file e filesystem

- Le informazioni su memoria di massa sono organizzate in uno o più file-system, suddivisi in direttori, e contenenti file
- Il SO deve
  - Creare, leggere, scrivere, cancellare direttori e file
  - Instaurare opportuni meccanismi di protezione di accesso, sicurezza da attacchi interni ed esterni
  - Ottimizzare le operazioni di R/W

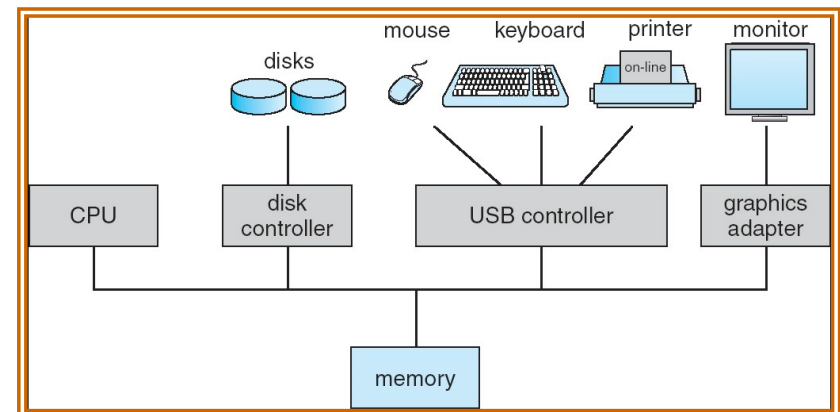


# Moduli e Servizi

## ❖ Moduli e servizi tipici di un SO

### ➤ Implementazione dei meccanismi di protezione

- Con il termine **protezione** si indica il controllo sugli accessi da parte di utenti e processi alle risorse di sistema
- Il SO deve
  - Definire i controlli che si vogliono instaurare
  - Distinguere tra utilizzo autorizzato e non autorizzato
  - Mantenere traccia di quali utenti usano le risorse del sistema

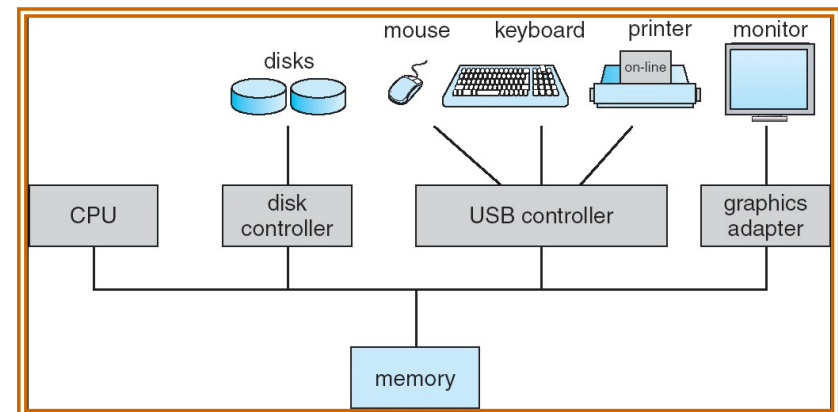


# Moduli e Servizi

## ❖ Moduli e servizi tipici di un SO

### ➤ Gestione delle reti e sistemi distribuiti

- Una rete è un insieme di processori che non condividono memoria e clock e sono connessi da una rete
- Il SO deve
  - Garantire l'accesso alle varie risorse del sistema
  - Incrementare le prestazioni del sistema di calcolo, controllare il numero di dispositivi disponibili, garantire l'affidabilità





# Terminologia e concetti base

## ❖ Terminologia e concetti base di un SO

- Kernel, bootstrap, system-call
- Login, shell
- Filesystem, filename, pathname, home directory, root directory, working directory
- Programma (sequenziale e concorrente), processo, thread, atomicità
- Pipe
- Deadlock, livelock, starvation, polling (busy waiting)

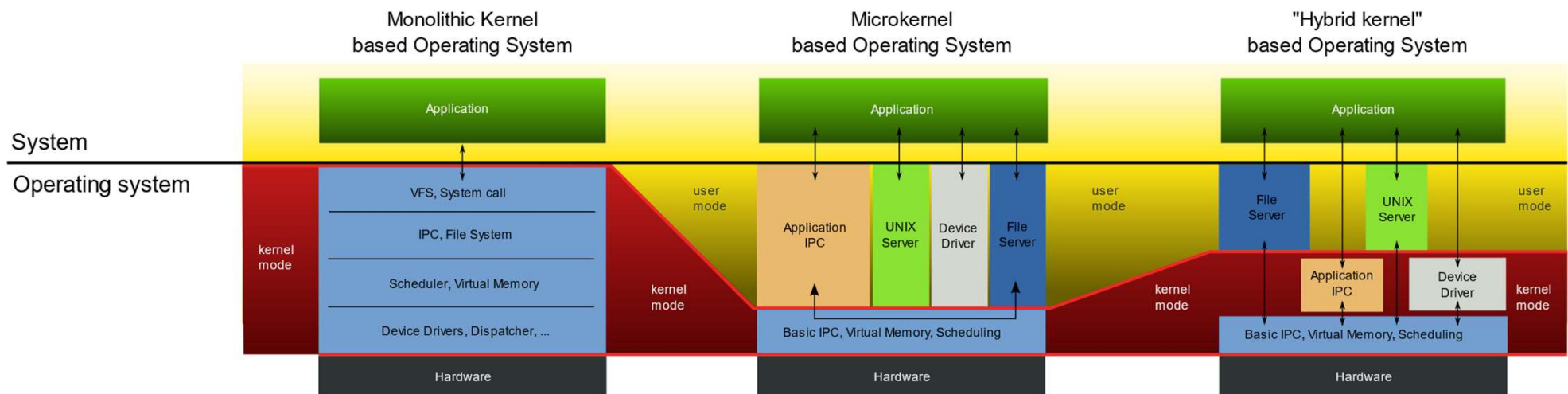
# Terminologia e concetti base

## ❖ Kernel

- Nucleo del sistema operativo
- Funzionalità
  - Software che fornisce ai processi in esecuzione sull'elaboratore un accesso sicuro e controllato all'hardware
  - Ha la responsabilità di gestire i processori, il multi-tasking e la memoria
- Unico programma in esecuzione per tutto il tempo
  - Tutti gli altri programmi sono programmi di sistema o applicativi

## ❖ Esistono diversi tipi di kernel

- L'accesso diretto all'hardware può essere anche molto complesso
- I kernel implementano uno o più tipi di astrazione dall'hardware

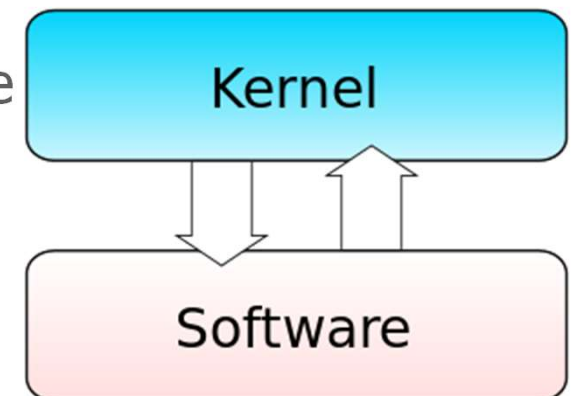


# Terminologia e concetti base

## ➤ Kernel monolitici

System  
call

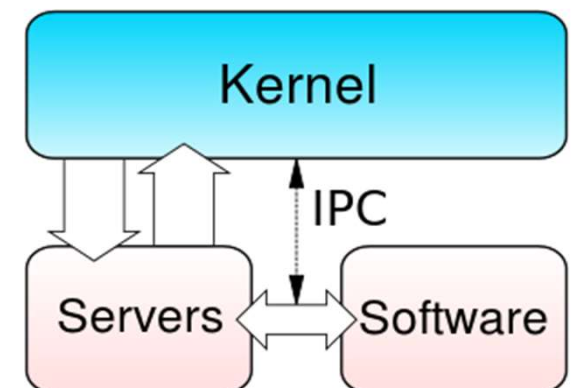
- I servizi sono realizzati tramite un insieme di chiamate di sistema realizzate da moduli separati ma la cui integrazione è molto stretta
- Svantaggi
  - Un problema su un modulo può bloccare l'intero sistema
  - Aggiungere un nuovo dispositivo hardware implica aggiungere il suo modulo al kernel e ricompilare l'intero kernel
- Vantaggi
  - La stretta integrazione interna dei componenti è estremamente efficiente
- Organizzazione comune
  - Unix, Linux, Open VMS, XTS-400



# Terminologia e concetti base

## ➤ Microkernel

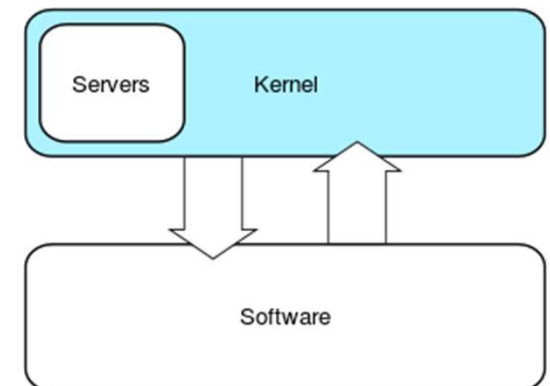
- Definisce delle macchine virtuali molto semplici sopra l'hardware che implementano servizi minimali
- Separa le implementazioni dei servizi di base dalle strutture operative del sistema operativo
- Svantaggi
  - Lento a causa dell'elevato numero di chiamate di sistema e context switching
- Vantaggi
  - Molto stabile
- Organizzazione poco comune
  - March, L4, AmigaOS, Minix



# Terminologia e concetti base

## ➤ Kernel ibridi

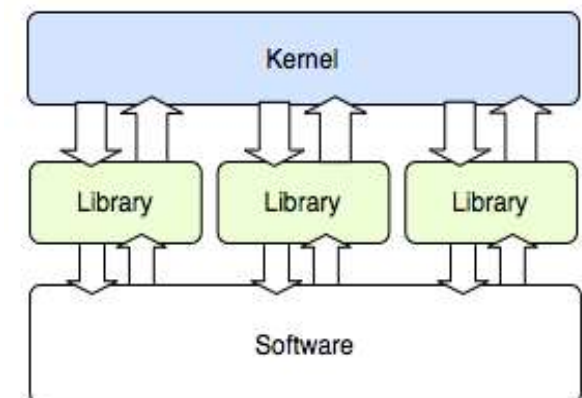
- Approccio intermedio tra i due precedenti
  - Microkernel con codice aggiuntivo e "non essenziale" a livello di kernel che può essere eseguito molto rapidamente
- Compromesso adottato da molti sviluppatori
- Svantaggi
  - Prestazioni simili ai kernel monolitici
- Vantaggi
  - Integra vantaggi dei monolitici e dei microkernel
- Organizzazione comune
  - Windows NT, Netware, XNU Kernel di Mac OS X, Dragonfly BSD



# Terminologia e concetti base

## ➤ Esokernel

- Noti come "sistemi operativi verticali"
  - Approccio radicalmente differente alla progettazione dei sistemi operativi
  - Separano la "protezione dalla gestione"
- Estremamente piccoli e compatti, in quanto le loro funzionalità sono arbitrariamente limitate alla protezione e al multiplexing delle risorse
- Vantaggi
  - Minore astrazione dell'hardware
- Svantaggi
  - Implicano maggior lavoro nello sviluppo di applicazioni
- Esempi
  - Nemesis, ExOS





# Terminologia e concetti base

- ❖ Bootstrap (bootstrap o booting program)
  - Programma di inizializzazione
  - Carica il kernel in memoria centrale all'accensione del computer
  - Esegue tale kernel, permettendo una inizializzazione corretta di tutti gli aspetti principali
  - Il programma di bootstrap è usualmente
    - Memorizzato in ROM o EEPROM (firmware)
    - Caricato al power-up o al reboot

# Terminologia e concetti base

## ❖ System call

- Forniscono l'interfaccia ai servizi forniti dal sistema operativo stesso ovvero sono gli entry-point del SO
  - Spesso sono implementate in assembler
  - Spesso vi si accede attraverso un Application Program Interface (API) di alto livello
    - Win32/64 API (per Windows)
    - POSIX API (per UNIX, Linux, MAC OS X)
    - JAVA API (per la Java Virtual Machine)
- Quante system call esistono in un SO?
  - UNIX 4.4BSD: circa 110
  - Linux: tra 240 e 260
  - UNIX FreeBSD: circa 320

## Terminologia e concetti base

- La differenza tra una system call e una funzione di libreria è sottile
  - Entrambe forniscono servizi all'utente
  - Per ogni system call esistono normalmente una o più funzioni di alto livello (e.g., C) con lo stesso nome
  - Le funzioni possono essere sostituite o modificate le system call no
  - Le system call forniscono usualmente funzionalità di base, mentre le funzioni di libreria risultano maggiormente elaborate e hanno un numero maggiore di parametri

# Esempi di System Call

❖ Le system call assumo aspetti diversi

➤ Stile API POSIX

Identica su MAC OS X  
(read, pread, readv)

```
int read (int fd, void *buffer, size_t nbytes);
```

**UNIX**

➤ Stile API Win32/64

**Windows**

```
BOOL ReadFile (  
    HANDLE fileHandle,  
    LPVOID dataBuffer,  
    DWORD numberOfByteToRead,  
    LPDWORD numberOfByteRead,  
    LPOVERLAPPED overlappedDataStructure  
);
```

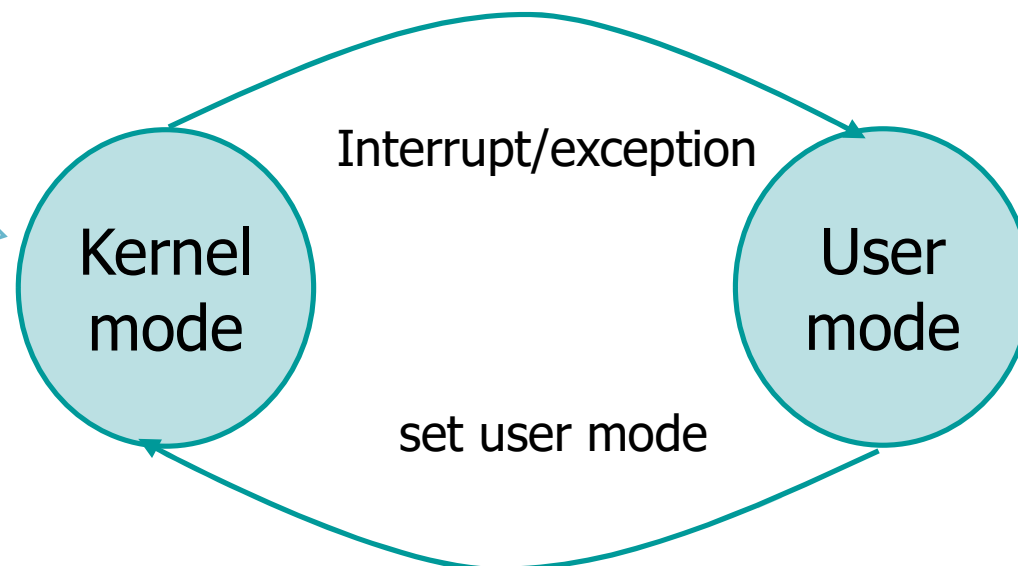
# Terminologia e concetti base

## ➤ Il SO si protegge lavorando in **dual-mode**

- Gli utenti lavorano in modalità Utente
  - Bit di modo = 1
- Il kernel lavora in modalità protetta
  - Bit di modo = 0

Nella  
PWS  
(Program  
Status  
Word)

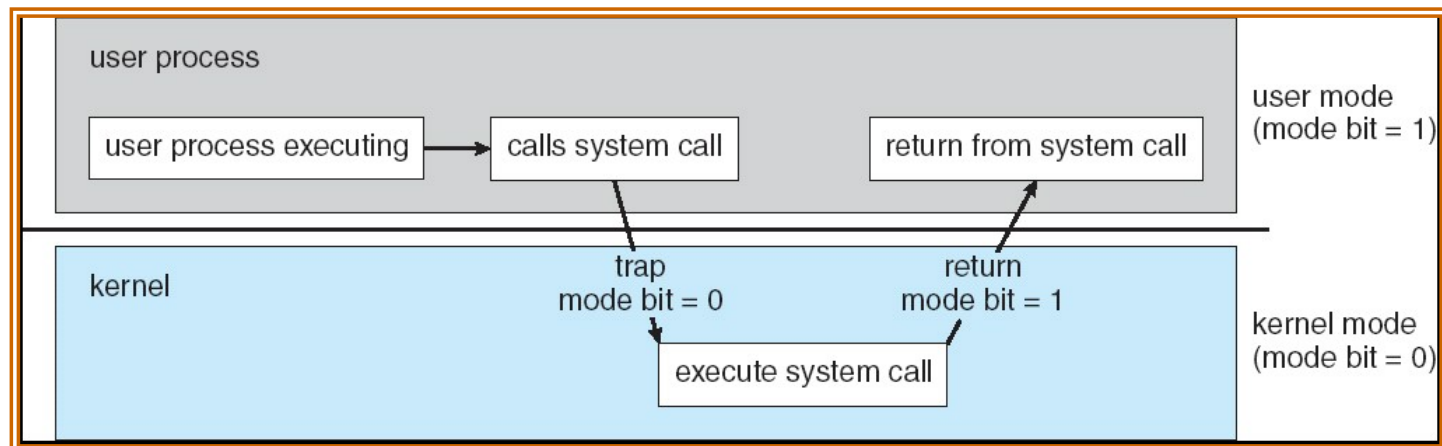
Le istruzioni  
privilegiate  
possono  
essere  
eseguite  
solo in  
kernel  
mode



Il dual-mode  
assicura che  
lo user non  
possa  
assumere il  
controllo del  
computer in  
kernel mode

# Terminologia e concetti base

- In SO passa al kernel mode all'arrivo di un interrupt, una eccezione, un fault, etc.
- Come si esegue una operazione privilegiata (e.g., tutte le operazioni di I/O sono privilegiate) ?
  - Le system call sono usualmente effettuate attraverso una interruzione software o **trap** (che attiva il codice della system call richiamata)
  - Si passa così in kernel mode

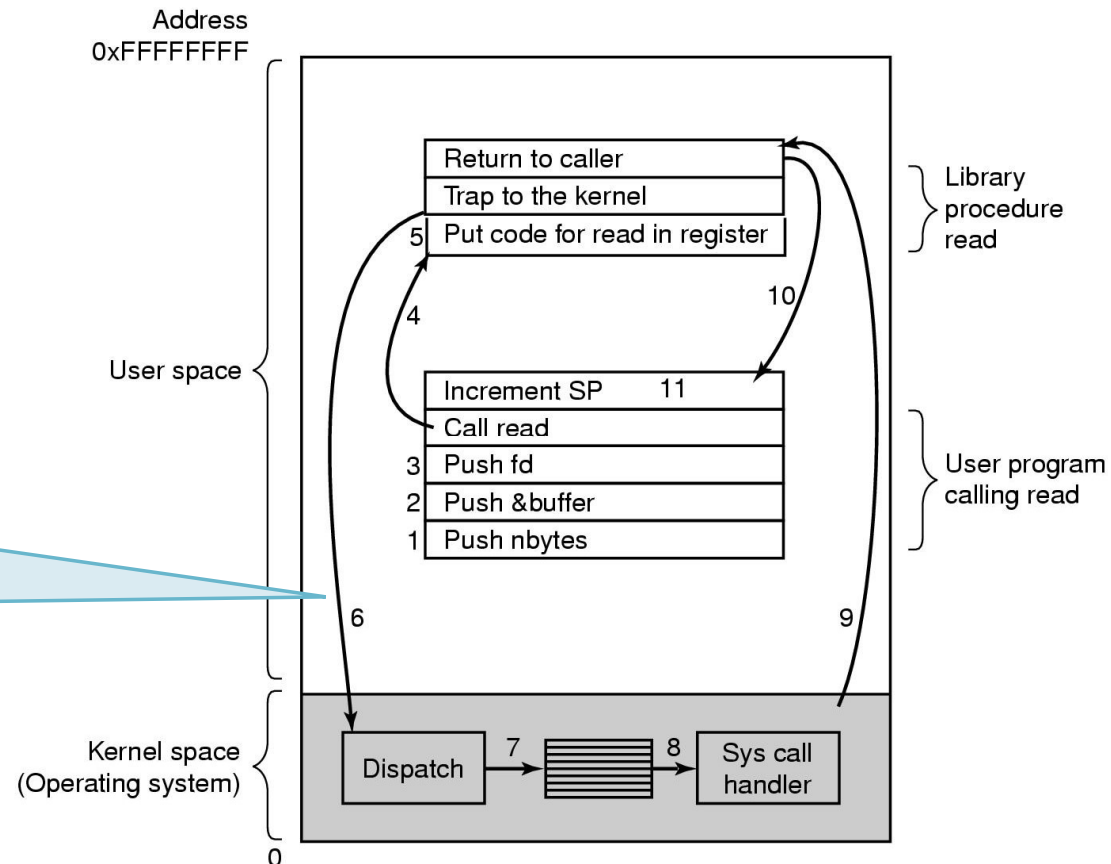


# Terminologia e concetti base

- ❖ L'esecuzione di una system call implica l'esecuzione di 11 passi

```
read (fd, buffer, nbytes);
```

Trap:  
Passaggio in modalità kernel  
Utilizzo di un indice per tabella indirizzi





# Terminologia e concetti base

- Esempi di funzioni di libreria e system call
  - La funzione **printf** utilizza la system call **write**
  - La funzione di allocazione **malloc** plausibilmente richiama la system call **sbrk**
  - Le funzioni che gestiscono la data e l'ora fanno riferimento a un'unica system call di nome **time**
    - **time** fornisce il numero di secondi trascorsi dal 01.01.1970
    - Le funzioni che la richiamano forniscono data e ora con formati diversi

## Terminologia e concetti base

- Elenco delle più comuni system call UNIX/Linux
  - Gestione processi
    - fork, wait, exec, exit, kill
  - Gestione file
    - open, close, read, write, lseek, stat
  - Gestione direttori
    - mkdir, rmdir, link, unlink, mount, umount, chdir, chmod

# Terminologia e concetti base

## ❖ Login

- Il login (spesso detto procedura di **autenticazione**) è il termine utilizzato per indicare la procedura di accesso a un sistema informatico o a una sua applicazione
- Per effettuare un login occorre usualmente fornire
  - Username
  - Password
    - Le password sono usualmente codificate nel file `/etc/passwd`

# Terminologia e concetti base

## ❖ Shell

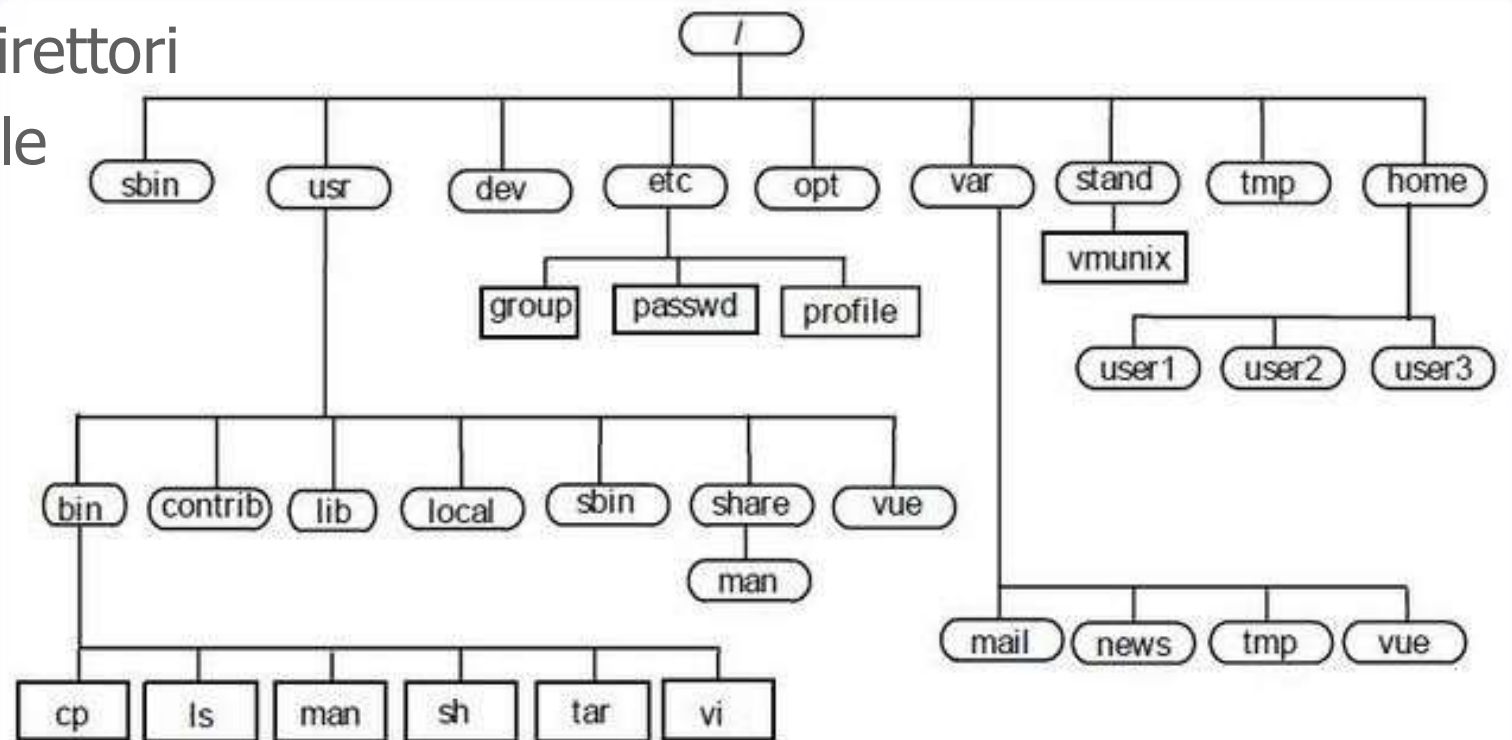
- Interfaccia UNIX per eccellenza, i.e., interprete "command line"
- Non fa parte del SO
- Legge i comandi utente e li esegue
  - I comandi possono essere digitati su terminale
  - Letti da un file eseguibile (interpretati) detti file di "script"
- Esistono diverse shell di uso comune
  - Bourne shell (sh)
  - Bourne again shell (bash)
  - Etc.

# Terminologia e concetti base

## ❖ Filesystem

- Struttura gerarchica a **grafo aciclico** in cui sono organizzati

- Direttori
- File

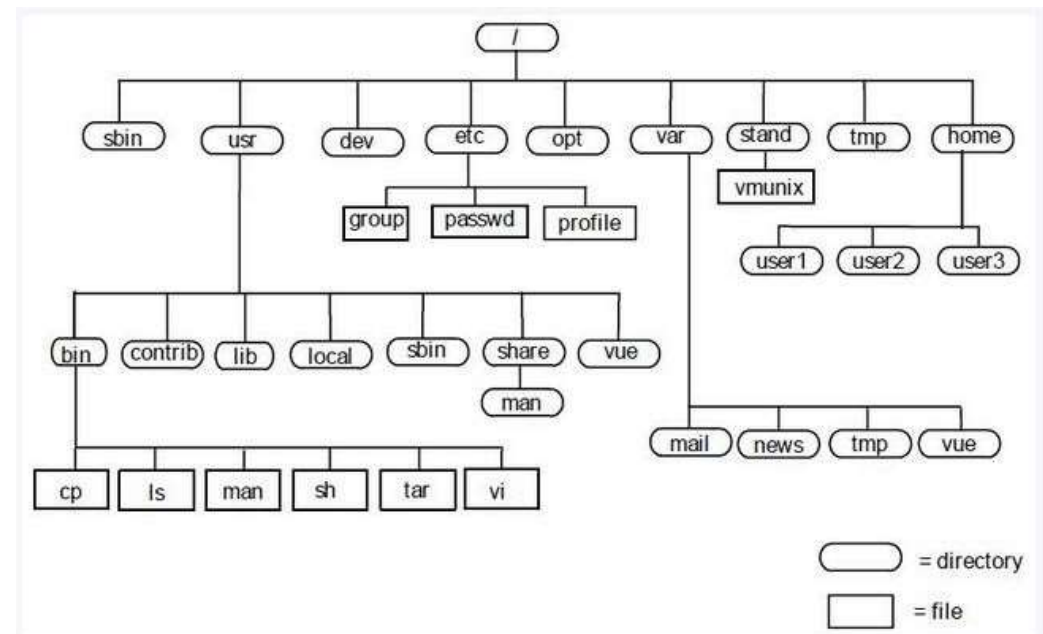


○ = directory  
□ = file

# Terminologia e concetti base

## ❖ Filename

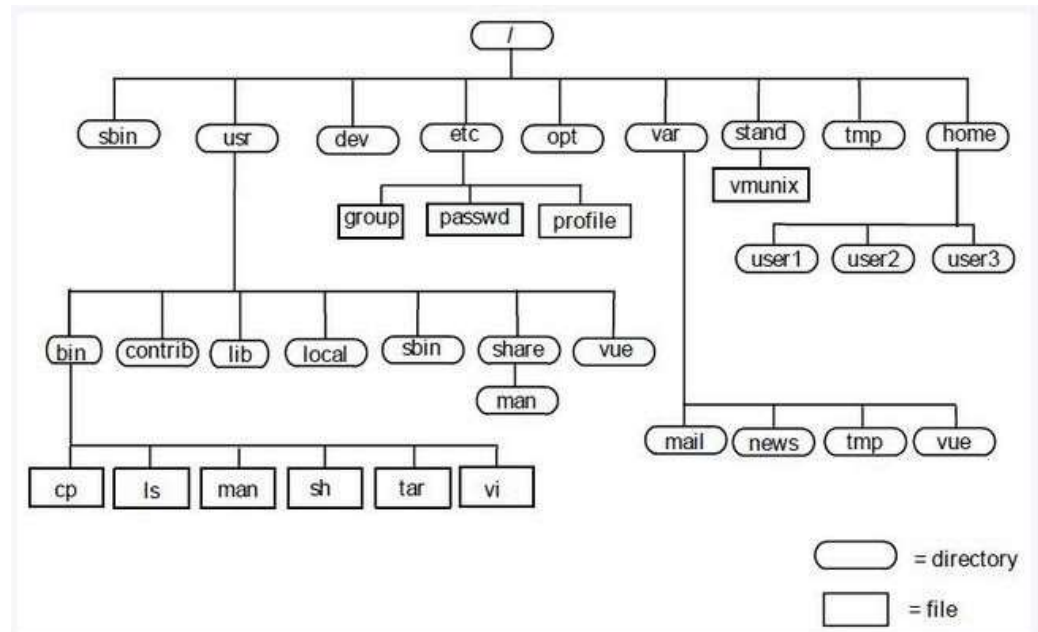
- Esistono regole di composizione
- In UNIX gli unici caratteri che non possono essere inseriti in un nome di file sono
  - Lo slash “/”
  - Il carattere “null”



# Terminologia e concetti base

## ❖ Pathname

- Una sequenza di nomi separati da slash "/"
  - Per esempio, /run/user/, /home/quer/, etc.
- I path-name possono essere specificati in maniera
  - Assoluta (vedere Root Directory)
  - Relativa (vedere Working Directory)
- I carattere/caratteri
  - "." indica il direttorio corrente
  - ".." indicano il direttorio padre

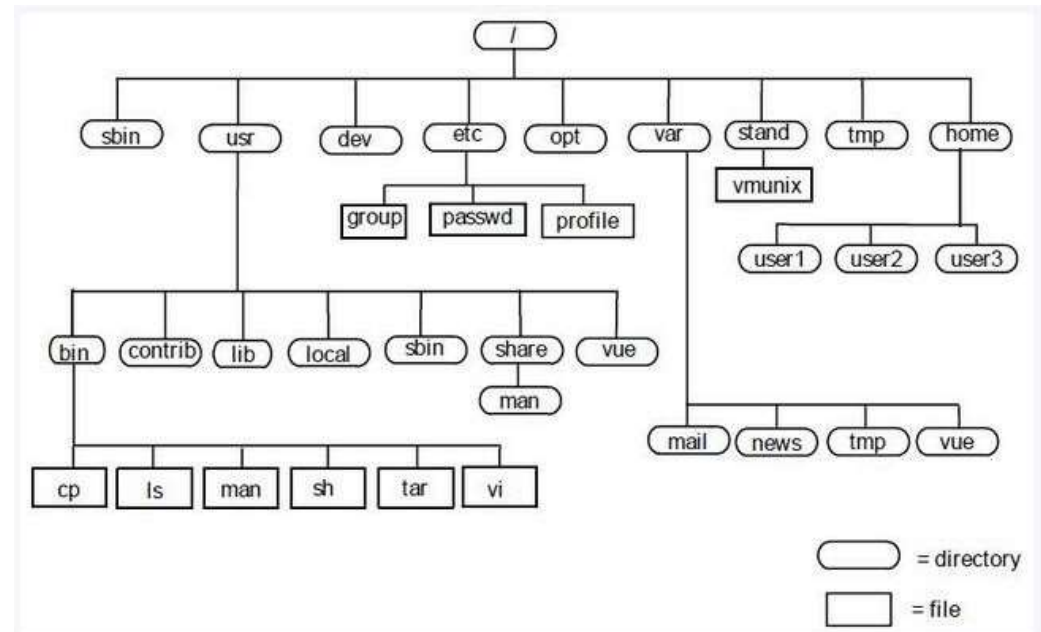




# Terminologia e concetti base

## ❖ Home directory

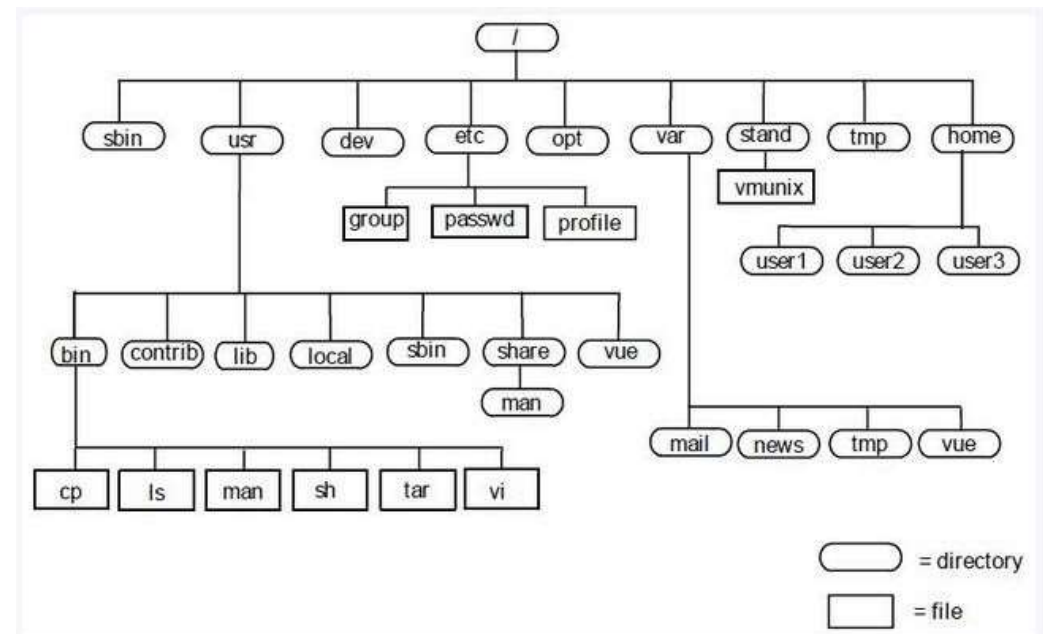
- Direttorio a cui si accede una volta fatto il **login**
- Contiene il materiale dello **user** che ha fatto il login
- Individuata con la tilde ~ nei sistemi UNIX-like
  - Per esempio, per lo user foo la home directory si trova usualmente in /home/foo e corrisponde a ~ per tale user



# Terminologia e concetti base

## ❖ Root directory

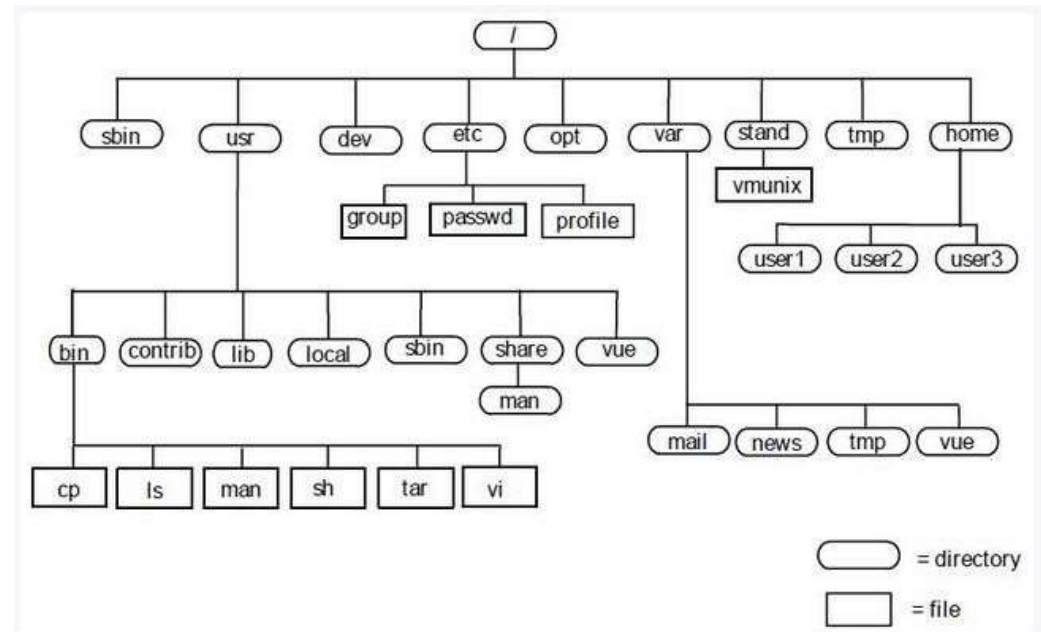
- Direttorio principale
- Radice dell'albero direttori
- Punto di origine per interpretare i path assoluti



# Terminologia e concetti base

## ❖ Working directory

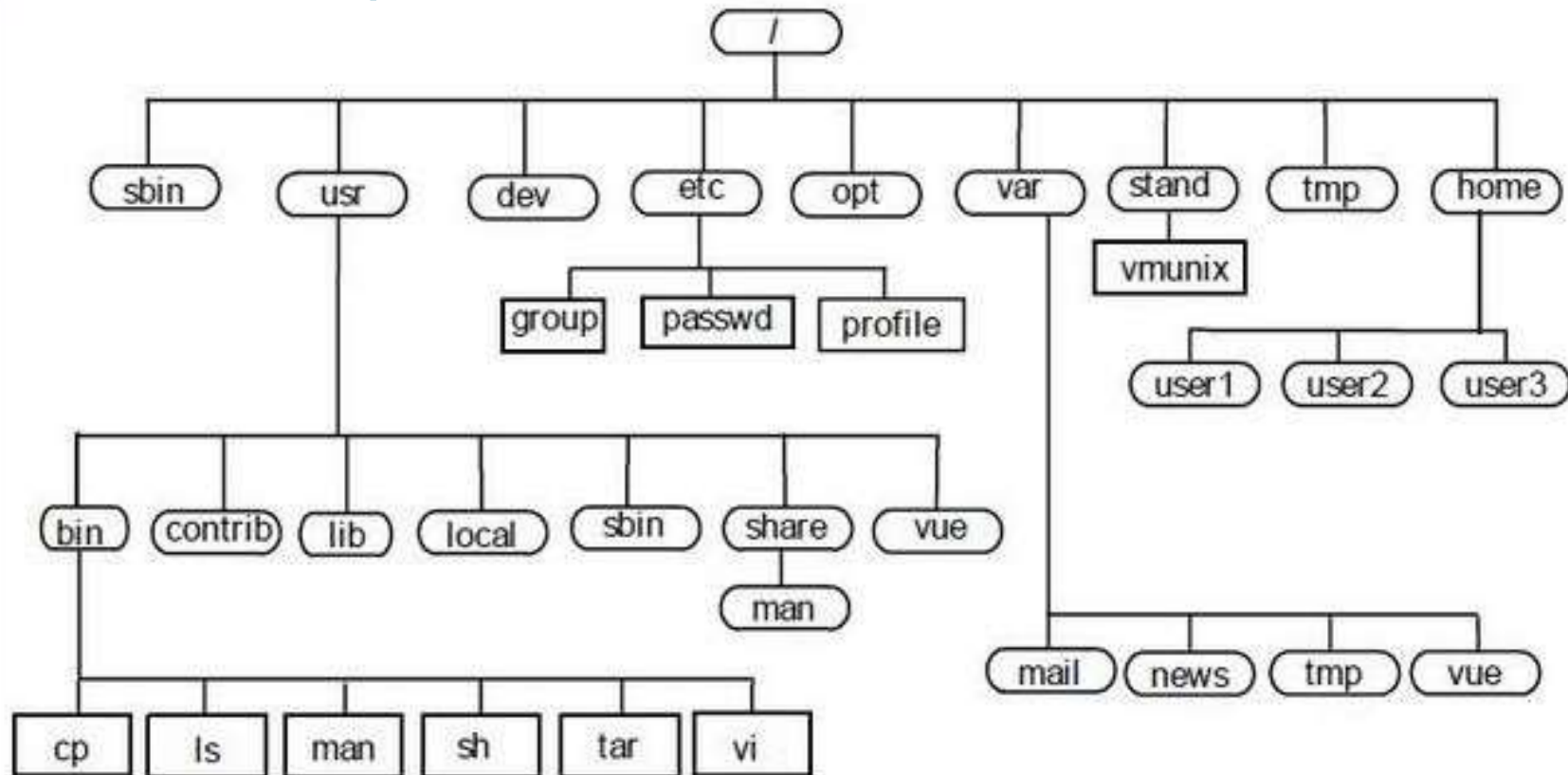
- Punto di origine per interpretare i path relativi
- Inizialmente pari alla home directory
- Può essere modificata seguendo la struttura del file-system
- Posseduta da ogni processo
- Ci si riferisce automaticamente qualora non si specifichi un path



# Esempio

## ❖ Esempio di accesso tramite i comandi

➤ ls, cd, cp



○ = directory  
□ = file

# Terminologia e concetti base

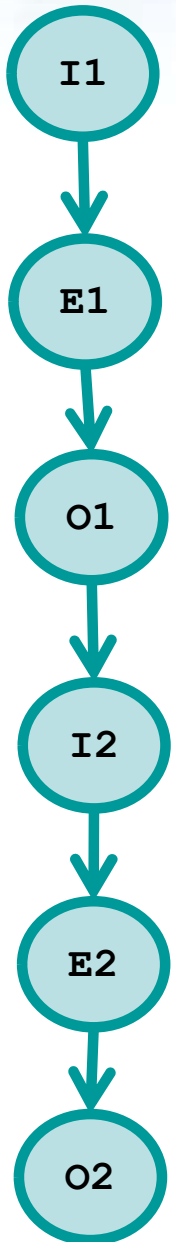
## ❖ Programma

- Entità passiva
- File eseguibile che risiede su disco
- Specifica un insieme di **operazioni** (più o meno elementari) per realizzare un definito procedimento (algoritmo)

# Terminologia e concetti base

## ❖ Programma sequenziale

- Indica operazioni da eseguire in sequenza
  - Esempio: Input, Elaborazioni, Output
- Ogni nuova istruzione inizia al termine della precedente
  - Secondo il ciclo di fetch, decode, e execute



# Terminologia e concetti base

➤ Una operazione si dice **atomica** se nessun processore può interromperla

▪ Esempio

`x++;`



`add BYTE PTR [0x20], 1`

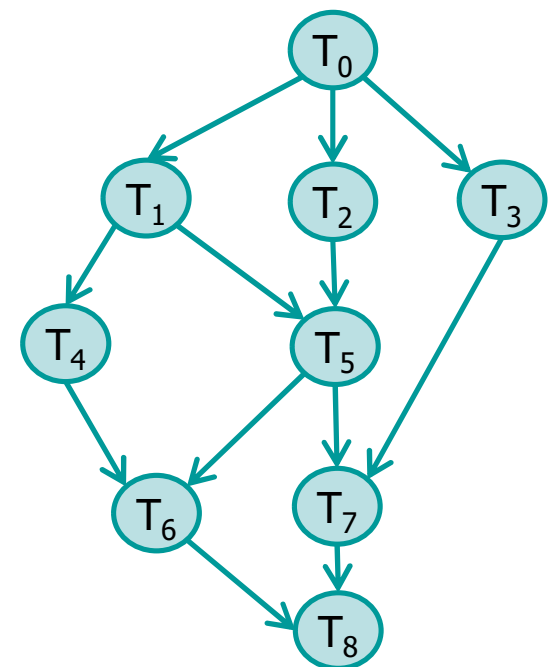
- Per aggiungere 1 a una locazione di memoria è ragionevole fare una copia del valore in un registro
- Se, nello stesso intervallo di tempo, un altro processo esegue la stessa operazione, uno dei due incrementi può andare perduto
- L'atomicità garantisce questo non possa avvenire
- Perché non garantire sempre l'atomicità?
  - L'atomicità è costosa da garantire e rallenterebbe l'intero computer



# Terminologia e concetti base

- ❖ Programma concorrente o parallelo
  - Individua operazioni che possono procedere in parallelo
  - Una operazione può essere eseguita senza attendere il completamento della precedente
  - La relazione temporale delle operazioni può essere specificata tramite un **grafo di precedenza**

T rappresentano Task  
(processi, thread, blocchi di  
istruzioni, singole istruzioni, etc.)



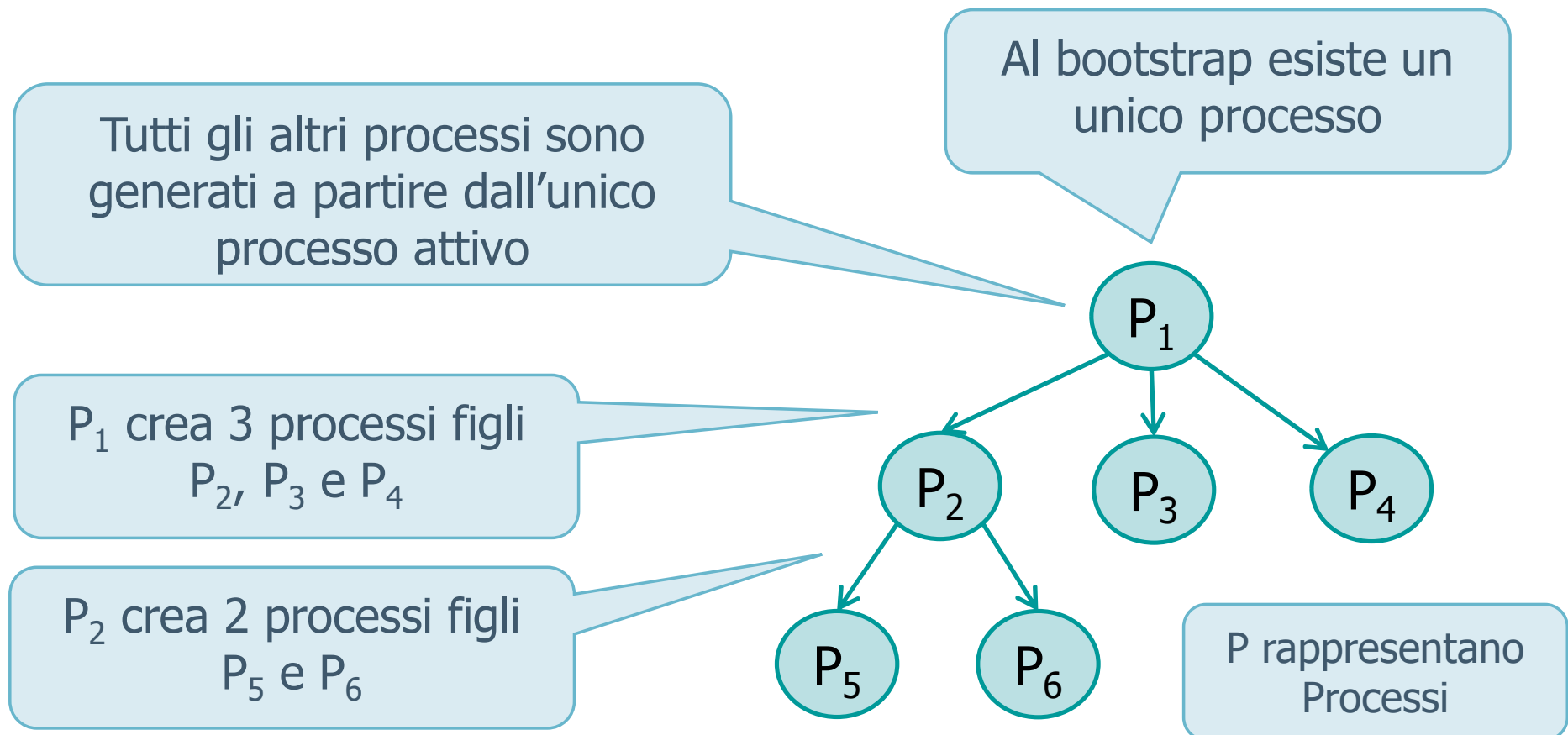
# Terminologia e concetti base

## ❖ Processo

- Un programma in esecuzione (program counter, registri, variabili, etc.)
- Entità attiva
- Nei sistemi UNIX ogni processo è caratterizzato da un identificatore intero univoco (non negativo)

# Terminologia e concetti base

- La relazione tra i processi è rappresentata mediante un **albero dei processi**



# Terminologia e concetti base

## ❖ Thread

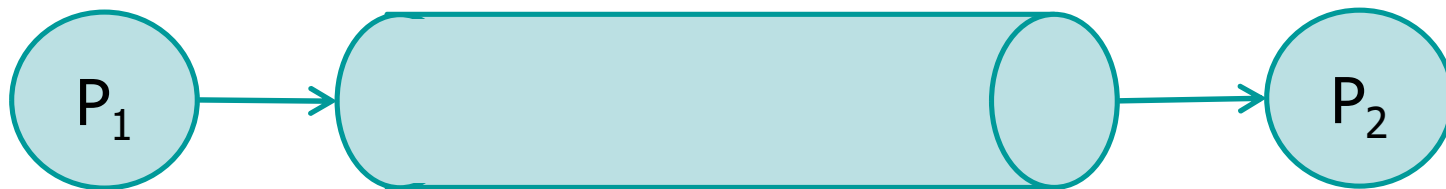
Thread o processo  
leggero

- Un processo “raggruppa” le risorse
- Un thread individual un flusso di esecuzione
  - Un processo può avere al suo interno uno o più flussi di controllo in esecuzione
  - Ciascun flussi di esecuzione è un thread
    - Ogni thread corrisponde a una entità schedulata separatamente
- Ogni thread viene individuato tramite un identificatore (locale al processo)

# Terminologia e concetti base

## ❖ Pipe

- Sono la più vecchia forma di comunicazione tra processi diversi messa a disposizione dai sistemi UNIX
- Una pipe è un **flusso dati** tra due processi



- Nella loro eccezione più semplice è un canale di comunicazione **half-duplex**

- Comunicazione da P<sub>1</sub> a P<sub>2</sub> oppure da P<sub>2</sub> a P<sub>1</sub>

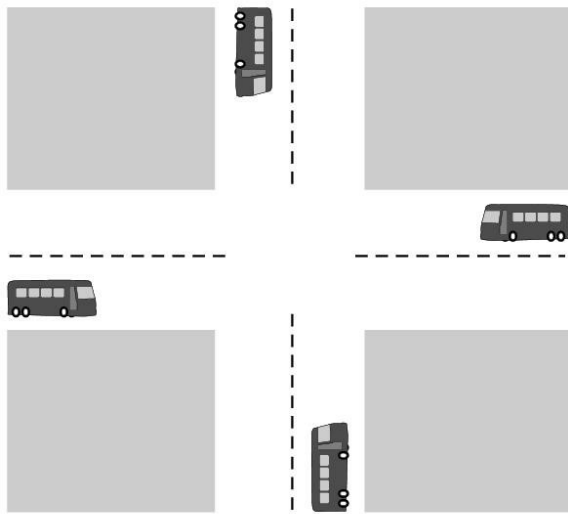
Comunicazione **simplex**:  
effettuabile solo da P<sub>1</sub> a P<sub>2</sub>

Comunicazione **full-duplex**:  
effettuabile da P<sub>1</sub> a P<sub>2</sub> e viceversa  
contemporaneamente

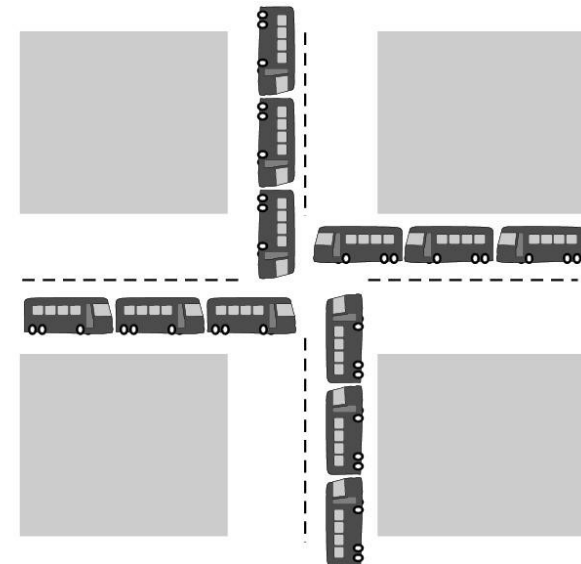
# Terminologia e concetti base

## ❖ Deadlock (stallo, impasse)

- Un insieme di entità attendono il verificarsi di un evento che può essere causato solo da un'altra entità dell'insieme
- Esempi



Stallo potenziale



Stallo conclamato

# Terminologia e concetti base

## ❖ Livelock (stallo attivo)

- Situazione simile al deadlock in cui le entità non sono effettivamente bloccate ma di fatto non fanno alcun progresso
- Esempi
  - Due persone si incontrano in un corridoio e cercando di passare si spostano ripetutamente da un lato all'altro del corridoio stesso; non procedono lungo il corridoio ma non sono bloccate
  - Due unità effettuano del **polling** (**busy waiting**) per verificare lo stato dell'altro e non fanno progressi (livelock mutuo) ma non sono in deadlock visto che comunque effettuano il polling



## Terminologia e concetti base

### ❖ Starvation (fame, inedia)

- A una entità viene ripetutamente rifiutato l'accesso a una risorsa necessaria al suo progresso
- Esempi
  - Starvation **non** implica deadlock
    - Mentre una entità è in condizione di starvation le altre possono progredire
  - Deadlock **implica** starvation
    - Nessuna entità procede quindi tutte sono in starvation