****

ESCUELA TÉCNICA SUPERIOR DE INGENIERÍA INFORMÁTICA

**IntelliRoom: Domótica**

Realizado por:

**Rafael Gómez García**

Para la obtención del título de

INGENIERO TÉCNICO EN INFORMÁTICA DE GESTIÓN

Dirigido por:

**Daniel Cagigas Muñiz**

**Pablo Íñigo Blasco**

Realizado en el departamento de arquitectura y tecnología de computadores (ATC)

Convocatoria de Junio, Curso 2010-2011

Índice

[1 IntelliRoom como asignatura 5](#_Toc291098364)

[1.1 ¿Qué se pretende con IntelliRoom? 5](#_Toc291098365)

[1.2 Objetivos que pretendía con el proyecto 5](#_Toc291098366)

[1.3 Habilidades o conocimientos adquiridos con el proyecto 5](#_Toc291098367)

[1.4 Agradecimientos 6](#_Toc291098368)

[2 Introducción 7](#_Toc291098369)

[2.1 Que es IntelliRoom 7](#_Toc291098370)

[2.2 Autoría 7](#_Toc291098371)

[2.3 Licencia 7](#_Toc291098372)

[3 Requisitos de IntelliRoom 8](#_Toc291098373)

[3.1 Requisitos Software 8](#_Toc291098374)

[3.2 Requisitos Hardware 8](#_Toc291098375)

[4 Objetivos del proyecto 9](#_Toc291098376)

[5 Arquitectura Lógica Básica 10](#_Toc291098377)

[5.1 Presentación 10](#_Toc291098378)

[5.2 Lógica de negocio 10](#_Toc291098379)

[5.3 Datos 10](#_Toc291098380)

[6 Arquitectura Hardware 12](#_Toc291098381)

[6.1 Diagrama de despliegue 12](#_Toc291098382)

[6.2 El porqué de esta distribución 12](#_Toc291098383)

[7 Electrónica 13](#_Toc291098384)

[7.1 Introducción 13](#_Toc291098385)

[7.2 Conceptos de electrónica necesarios 13](#_Toc291098386)

[7.2.1 PWM 13](#_Toc291098387)

[7.3 Elección del microcontrolador 14](#_Toc291098388)

[7.3.1 Requisitos microcontrolador 14](#_Toc291098389)

[7.3.2 PIC 16F1828 / 16D1824 14](#_Toc291098390)

[7.3.3 Arduino 16](#_Toc291098391)

[7.4 Coloreado 17](#_Toc291098392)

[7.4.1 Circuito eléctrico 17](#_Toc291098393)

[7.4.2 Funciones y protocolo de mensajes 19](#_Toc291098394)

[7.5 Dispositivos 20](#_Toc291098395)

[7.5.1 Circuito eléctrico 21](#_Toc291098396)

[7.5.2 Funciones y protocolo de mensajes 22](#_Toc291098397)

[7.6 Código Arduino 22](#_Toc291098398)

[7.6.1 Pseudocódigo 22](#_Toc291098399)

[7.6.2 Explicación 23](#_Toc291098400)

[7.6.3 Código final 23](#_Toc291098401)

[7.7 Circuito completo 23](#_Toc291098402)

[7.8 Puerto serie 23](#_Toc291098403)

[7.9 Agradecimientos 23](#_Toc291098404)

[8 Módulo Arduino 24](#_Toc291098405)

[8.1 Objetivos 24](#_Toc291098406)

[8.2 Casos de usos relevantes 24](#_Toc291098407)

[8.2.1 Creación de conexión Serial 24](#_Toc291098408)

[8.2.2 Procesamiento de un mensaje 24](#_Toc291098409)

[8.3 Diagrama de diseño 25](#_Toc291098410)

[9 Módulo Voice 26](#_Toc291098411)

[9.1 Introducción 26](#_Toc291098412)

[9.2 SAPI 26](#_Toc291098413)

[9.3 Objetivos 26](#_Toc291098414)

[9.4 Casos de uso relevantes 26](#_Toc291098415)

[9.4.1 Sintetizar 26](#_Toc291098416)

[9.4.2 Añadir gramática 26](#_Toc291098417)

[9.4.3 Línea de proceso de Reconocimiento 27](#_Toc291098418)

[9.5 Diagrama Diseño 27](#_Toc291098419)

[10 Módulo Media 28](#_Toc291098420)

[10.1 Introducción 28](#_Toc291098421)

[10.2 WMP SDK 28](#_Toc291098422)

[10.3 Objetivos 28](#_Toc291098423)

[10.4 Casos de usos relevantes 28](#_Toc291098424)

[10.4.1 Cargar librería de música 28](#_Toc291098425)

[10.5 Diagrama de diseño 28](#_Toc291098426)

[11 Módulo Camera 29](#_Toc291098427)

[11.1 OpenCV / EmguCV 29](#_Toc291098428)

[11.2 Objetivos 29](#_Toc291098429)

[11.3 Casos de usos relevantes 30](#_Toc291098430)

[11.4 Diagrama de diseño 30](#_Toc291098431)

# IntelliRoom como asignatura

En este apartado no abordaremos ningún aspecto en concreto de IntelliRoom sino que lo veremos desde la perspectiva de la asignatura proyecto fin de carrera, que me aportó como ingeniero, que conocimientos adquirí así como el por qué este proyecto y no otro.

## ¿Qué se pretende con IntelliRoom?

Lo cierto es que incluso antes de entrar en la carrera todo el mundo habla del proyecto de fin de carrera y aún más cuando somos alumnos. Cuando me pregunte que quería hacer como proyecto tenía claro que tenía que ser algo que permitiera muchas posibilidades de mejora y la domótica tenía mucho juego que darme.

## Objetivos que pretendía con el proyecto

* Conocer la plataforma .NET, en concreto conocer más a fondo el lenguaje C#
* Utilizar librerías como SAPI y OpenCV para el tratamiento de Imagen/sonido
* Microcontroladores / Electrónica

## Habilidades o conocimientos adquiridos con el proyecto

* En relación con la plataforma .NET
  + El conocimiento con cierta profundad en lenguaje C#
    - Reflexión
    - Linq
    - Threads
    - Peticiones HTML
    - Parseado de XML
    - Serialización
    - Comunicación por puerto serie
    - Suscripción y creación de eventos
    - Manejo de monitores
    - Utilización de librerías externas/Wrappers
    - Internacionalización del sistema
  + Visual studio 2010
    - Uso de su potente debugger y nuevas características como puede ser IntelliTrace
    - Generación de diagramas de UML con .NET
* Tratamiento de imagen y sonido
* Arduino
  + Utilización de la plataforma
  + Conocimientos básicos de cómo está construida su placa
  + Desarrollo en su lenguaje Processing/Wiring:
    - Sintaxis básica
    - Utilización de interrupciones
    - Librerías externas
* Microcontroladores
  + He entrado de manera discreta en el mundo de los microcontroladores de la empresa Microchip, conociendo un poco su estructura interna, características y funcionamiento.
  + Me he adentrado en el mundo de los grandes datasheets y he conseguido encontrar respuestas a las preguntas que se me formulaban
* Electrónica
  + Uso de componentes básicos en la práctica
    - Resistencias
    - Transistores
    - Relés
    - Diodos
    - Reguladores de tensión
    - LEDs
    - Fuentes de alimentación
    - Placas de prototipo
* Otros conocimientos
  + XML
  + Habilidad de encontrarte ante un problema y solucionarlo haciendo búsquedas por google o por la documentación de .NET, OpenCV, SAPI…

## Agradecimientos

Por ultimo decir que mi labor no podría haber sido concluida sin la ayuda de Manuel Caballero, Pablo Íñigo Blasco, Victor…. y otros compañeros del club .NET

# Introducción

## Que es IntelliRoom

IntelliRoom es un proyecto de fin de carrera realizado por Rafael Gómez estudiante de la escuela técnica superior de ingeniería informática (ETSII) en la universidad de Sevilla. IntelliRoom es un proyecto de domótica cuya idea principal es la de disponer de ciertas características que sean administradas por un ordenador principal (de uso general) que procese la información recibida por los sensores (micrófonos, cámaras…) y que la redistribuya a los periféricos (control de luz, altavoces…).

## Autoría

El autor de este proyecto es Rafael Gómez García (el cual posee los derechos de autor), alumno de Ingeniería Técnica en informática de gestión en la Escuela Técnica Superior de Ingeniería Informática de la Universidad de Sevilla. Este proyecto conforma el proyecto Fin de Carrera del autor y tiene como tutores a los profesores Daniel Cagigas Muñiz y Pablo Íñigo Blasco, del Departamento de Arquitectura y tecnología de computadores de la Universidad de Sevilla.

Puede contactar con el autor del proyecto por correo electrónico en la siguiente dirección:

[Rafgomgar@gmail.com](mailto:Rafgomgar@gmail.com)

## Licencia

# Requisitos de IntelliRoom

## Requisitos Software

Para la ejecución de este proyecto se requiere tener instalado:

* Sistema operativo Windows Vista o superior
* [Windows Media Player SDK](http://www.microsoft.com/downloads/en/details.aspx?FamilyID=e43cbe59-678a-458a-86a7-ff1716fad02f%23Instructions)
* Wrapper [Emgu CV](http://sourceforge.net/projects/emgucv/)
* [Microsoft .NET Framework 4](http://www.microsoft.com/downloads/en/details.aspx?displaylang=en&FamilyID=9cfb2d51-5ff4-4491-b0e5-b386f32c0992)

Para instalar el código en Arduino necesitaras compilar el código escrito en Processing/Wiring y traducirlo a uno entendible por ATMega328 y programarlo, esta tarea es muy sencilla si usamos el IDE de Arduino que podrá ser fácilmente descargarlo/instalado en la siguiente dirección: <http://arduino.cc/en/>

## Requisitos Hardware

Ordenador capaz de soportar Windows Vista

Periféricos: (Hay que ser muy específico???????)

* Placa Arduino
* Micrófono
* Cámara web

Componentes:

* LED RGB
* 3 Transistores NPN 2n2222
* 3 Resistencias 1KOhm

# Objetivos del proyecto

* Interactuación máquina-usuario por reconocimiento de voz y por línea de comandos.
* Control de color e iluminación del espacio.
* Medición de luz y sensor de movimiento.
* Administrador de dispositivos eléctricos.
* Control ambiental de música o sonidos.
* Funciones varias como: alarmas, situación climatológica…

# Arquitectura Lógica Básica

He dividido la arquitectura lógica en tres niveles básicos siguiendo la estructura básica de programación por capas, quedando así: capa de presentación, capa de lógica de negocio y capa de datos, vamos a hacer una breve descripción de los apartados del proyecto.

## Presentación

Es el encargado de presentar el sistema al usuario por medio de la interfaz que ofrece la interfaz de la lógica de negocio. Tiene dos módulos: GUI y Console:

* Console: Es un intérprete de consola que interpreta comandos, veremos más adelante que tipos de comandos pueden ser ejecutados y como se ejecutan.
* GUI: Una versión grafica que haga lo mismo que la versión de Console pero más amena para los usuarios. Podría hacerse en WindowsForm o Windows Presentation Fundation (WPF)
* Además de estas dos alternativas podríamos publicar un servicio web para que consumiera también información del sistema.

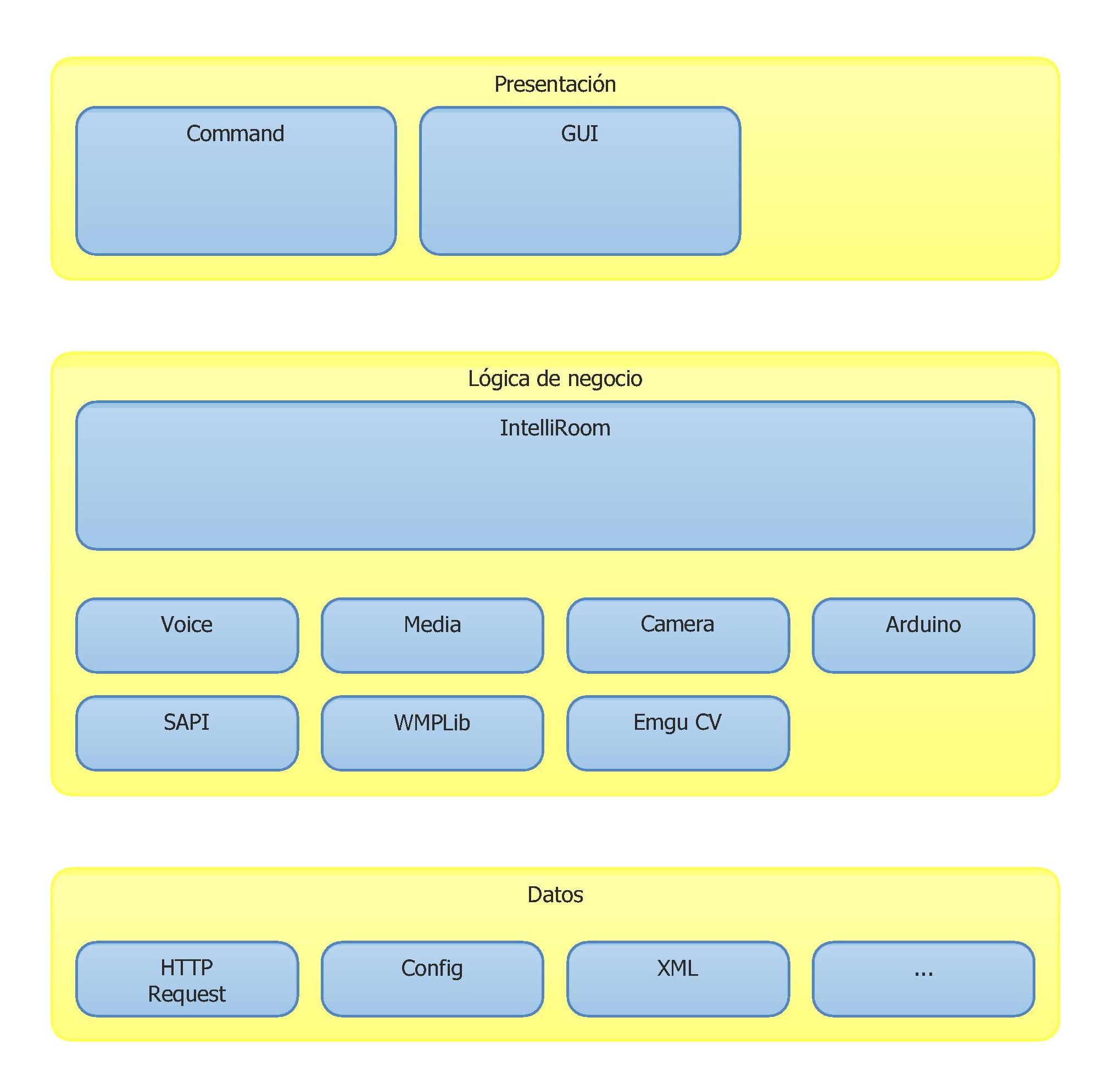
## Lógica de negocio

Es el punto central de la aplicación, que consta de dos grandes partes: nuestro motor de la aplicación (IntelliRoom) y módulos ampliables que incrementan la funcionalidad (Voice, Media, Camera…)

* IntelliRoom:
* Voice: Es en grandes rasgos una abstracción de la API de Microsoft SAPI (Speech API) su principal objetivo es la interpretación de ordenes usuario-maquina mediante comandos de voz y la sintonización de texto plano.
* Media: Modulo encargado de reproducción de la biblioteca de música que tenga el usuario en la maquina principal, la librería que usamos por debajo WMPLib permite, sincronización con la biblioteca contenida en la aplicación Windows Media Player, enlaces remotos, carpetas compartidas en red…
* Camera: Es el módulo de procesamiento de imágenes, por debajo usa Emgu CV, un wrapper de OpenCV.
* Arduino: Modulo de envío de órdenes a la plataforma Arduino, contiene la funcionalidad de ambientación de la habitación por colores y encendido/apagado de electrodomésticos.
* Util: Es un módulo que contiene funcionalidad variada como puede ser captura de información de clima, alarmas…

## Datos

La tercera capa de la aplicación es la encargada de gestionar la información persistente (configuración y tratamiento de XML).



# Arquitectura Hardware

## Diagrama de despliegue

## El porqué de esta distribución

# Electrónica

## Introducción

En este apartado contaré el proceso que experimenté y todo lo necesario que hay que saber para llegar a las conclusiones que posteriormente se darán.

La parte de electrónica del proyecto se divide 2 grandes partes: control de iluminación y control de dispositivos

## Conceptos de electrónica necesarios

### PWM

PWM (pulse-width modulation) o modulación por ancho de pulsos es una técnica en la que modificamos el ciclo de trabajo, o duty cycle, de una señal periódica para controlar la cantidad de energía que se envía a una carga.

### Duty Cycle

El ciclo de trabajo o duty cycle es la relación de tiempo que permanece la onda periódica (supongamos cuadrada) en valores positivos, veamos unos ejemplos de valores de ciclo de trabajo:



De esta manera concluimos, muy intuitivamente, que el cálculo del duty cycle es:

[¿¿?¿?¿]Las aplicaciones del PWM son variadas: comunicaciones, efectos de sonido, amplificación, regulación de voltaje. En nuestro caso lo usaremos como regulador de voltaje que le llega al LED. Con esto ya hemos conseguido la manera de regular la potencia con la que los diodos emitirán su luminosidad. [¿¿?¿]

## Elección del microcontrolador

Una vez visto los conceptos de electrónica que tuve que tener en cuenta antes de plantearme que buscaba aho

Además, al ser RGB necesitare que el microcontrolador que seleccionemos para el proyecto tenga como mínimo 3 canales PWM para cada uno de los canales de colores.

Después de tener más o menos claro lo que necesitábamos para la parte de electrónica, era el momento de decidirse por un microcontrolador del mercado. Para encontrarlo primero definí lo que quería para no partir de búsquedas muy complejas. Aquí dejo la lista de las características mínimas que buscaba:

### Requisitos microcontrolador

* 3 PWM: para las componentes R G B del LED
* 8 bits: Puesto que 28 valores para la componente roja, 28 para la verde y 28 para la azul hacían un total de más de 16 millones de colores posibles, en concreto 16.777.216 colores, no necesitaba tantísima precisión así que nos quedamos con 8 bits.
* Al menos 5 o 6 salidas lógicas para la conexión de al menos 5 enchufes
* Comunicación serie y otros patillajes.
* Económico

### PIC 16F1828 / 16D1824

Después de una semanas de búsquedas y por recomendación de un compañero me decante por dos microcontroladores relativamente nuevos de la empresa Microchips, el PIC 16F1828 para el apartado de iluminación y el PIC 16F1824 para el apartado de control eléctrico.

Ambos microcontroladores son iguales en características, solo se diferencia en el hecho de que el patillado de 16F1828 está menos multiplexado que el del 16F1824, como podemos ver en las figuras a continuación:



Encapsulado del modelo PIC16F1824



ENCAPSULADO DEL MODELO PIC16F1828

Estos microcontroladores cumplían y superaban las características de la lista, tenían 4 + 2 timers para hacer PWM: 4 timers y 2 de ellos con salidas clonadas, 8 bits, salidas lógicas de sobra y un precio no superior a los 80 céntimos.

Tan pronto como me decanté por este modelo me puse a trabajar en la configuración del patillaje, llegando a la siguiente configuración:

* VDD y VSS: Alimentación.
* OSC1, OSC2: Cristal de cuarzo.
* MCLR/VPP, ICSPDAT, ICSPCLK: Programación.
* CCP1 al 4: PWMs.
* TX, RX: Interfaz con puerto serie.
* SDI, SDO, SCK, INT y uno de los terminales libres: Interfaz con el transceptor por radio. El INT se conectaría al IRQ del transceptor, de forma que cuando haya datos para procesar se avise al microcontrolador y los pueda leer.
* DACOUT: Salida del DAC, podría servir para emitir sonidos, por ejemplo si perdemos la conexión por radio.

Ahora solo nos quedaba entrar en la programación del microcontrolador, me instale el IDE de Microchip que ¡daba soporte parcial a los micros!, y ya empezaron los problemas. Nadie había creado un compilador en C para estos micros, puesto que eran bastante nuevos, y puesto que el IDE no daba casi soporte me vi en la necesidad de buscar alternativas, utilizamos durante un tiempo un simulador para PICs, y nos pusimos manos a la obra. Escribimos el código en ensamblador necesario para comunicarnos con el microcontrolador y en el momento de querer hacer pruebas llegamos a otro problema, ¿Cómo programamos el microcontrolador? Los programadores eran bastante caros para 2 o 3 usos que le íbamos a hacer y en los departamentos no había ninguno para productos de Microchips así que decidimos hacernos uno nuestro.

Un compañero de la universidad me ayudo a buscar información y diseñó el posible programador, es más, la finalidad del trabajo era que fuera un programador universal, dejo el esquemático:



Al final entre problemas decidí que era mucho más costoso utilizar un microcontrolador que requería de programadores que eran caros o difíciles de fabricar, además, mi formación en electrónica no era tan buena como para a día de hoy asegurar que este programador funcionaría, por lo que cambie la trayectoria del proyecto dirigiéndome a Arduino.

### Arduino

Arduino es una plataforma de hardware libre basada en una placa con un microcontrolador, en mi caso el ATMega328, y un entorno de desarrollo que implementa el lenguaje de programación Processing/Wiring (aunque es posible utilizar otros muchos lenguajes). Processing/Wiring tiene una sintaxis muy amena que permite, en pocas horas, desarrollar proyectos completos.

Características de Arduino:

* 14 pines digitales configurables a entrada o salida.
* Puertos series Rx y Tx.
* 2 Pines para interrupciones externas.
* 6 PWM con 8 bits de resolución.
* Pines de comunicación.
* 6 entradas analógicas.
* Otras características

Después de lo antes comentado, aunque el precio de Arduino asciende a unos 25 euros, sale bastante rentable puesto que ya tenemos a nuestra disposición una placa con funcionalidad para que el microcontrolador pueda ser programado y un microcontrolador con un bootloader ya instalado y un sistema bastante completo en lo que a funcionalidad se respecta. Además sería posible en un futuro, adquirir otros ATMega328, programarlos en la placa para, posteriormente, ponerlo en otra placa diseñada por nosotros. En SparkFun se puede adquirir el ATMega328 con el bootloader por menos de 4 euros.

## Coloreado

### Circuito eléctrico

#### Componentes necesarios

##### LED RGB

En primera instancia explicaremos el proceso que experimente hasta encontrar la solución al problema de ambientar una habitación con LEDs de colores.

Buscando información sobre los LEDs, como funcionaban, de que tipo los había (tipo de luminancia, colores, potencia) y al poco concluí que necesitaba un LED RGB o 3 LEDs emparejados a 3 (que básicamente es de lo que está constituido un LED RGB), vi varios modelos y finalmente compré este modelo.

La pregunta instantánea que surge es ¿Cómo consigo conectar un dispositivo que requiere una entrada analógica para la regulación del voltaje si lo que voy a tener es un circuito formado por un microcontrolador. La respuesta se llama PWM (Pulse-Width Modulation) o lo que es lo mismo “modulación por ancho de pulsos”

##### Transistor!!!

#### Tratamientos del circuito

Ya tenemos en nuestro poder el código y un módulo programado en C# para enviar mensajes a Arduino, ya solo nos queda un detalle: La cinta de LED tiene 54 LEDs (18 por cada color) con el consumo siguiente:

Componente R (Roja): 100 mA a 12 V

Componente G (Verde): 87 mA a 12 V

Componente B (Azul): 80 mA a 12 V

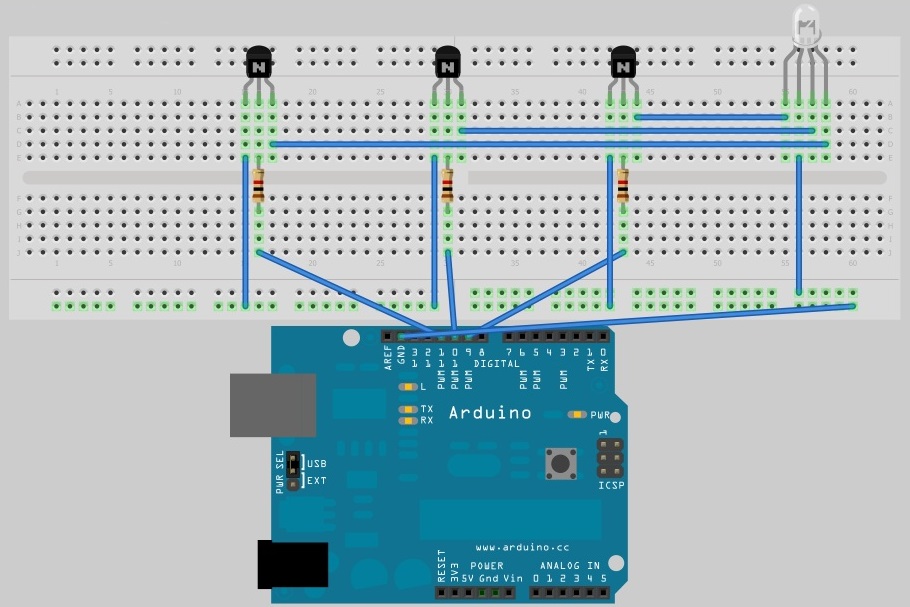
Haciendo un total de 240 mA a 12 V

Arduino ofrece 40 mA por PWM a 5 V, evidentemente no podemos conectarlo directamente:

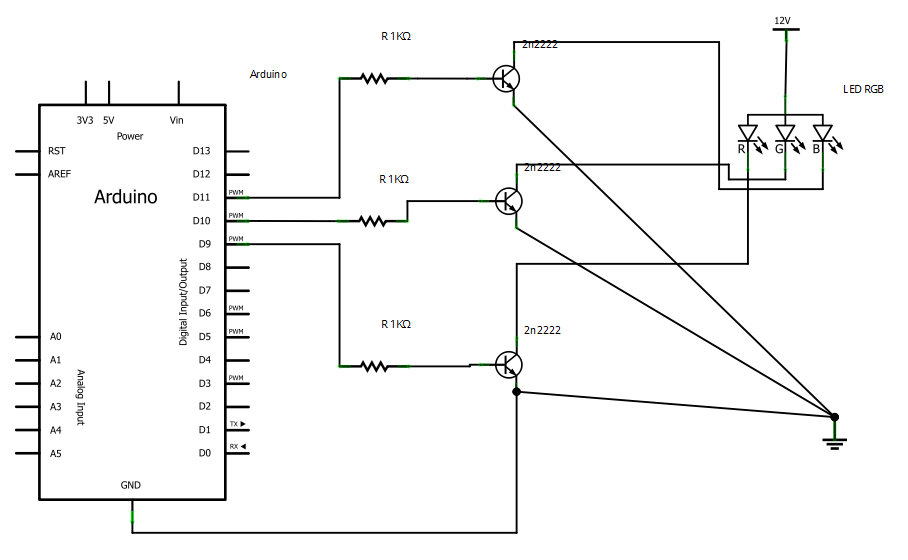
1. Porque muy posiblemente terminara quemándose el microcontrolador
2. En caso de no hacerlo no le llegaría suficiente voltaje a los LEDs

Para solucionarlo seleccionamos una fuente alternativa al circuito que ofrecía 9 Voltios a 300 mA, 3 transistores NPN modelo 2n2222 para aislar el circuito y 3 resistencias de 1KΩ (posiblemente cambiadas en un futuro)

#### Circuito en prototipo



#### Circuito en esquemático



### Funciones y protocolo de mensajes

Para el envío de información hemos usado algo cómodo pero en cierto modo ineficiente, le enviamos al Arduino por puerto serie una cadena de caracteres, por lo que por cada carácter le llega 8 bits, de momento vamos a trabajar con este protocolo.

#### Formato general

La conexión entre la aplicación general y Arduino se hace de la siguiente manera:

Se hace el envío de una cadena que tiene la siguiente estructura:

[FUNCION] [Arg1] [Arg2]… [Argn]

#### Modo directo

Nombre función -> DIRECT

R -> Valor color Rojo, en tamaño byte

G-> Valor color Verde, en tamaño byte

B-> Valor color Blue, en tamaño byte

Comportamiento: Cambia de color directamente al color establecido por valores RGB

Ejemplo: DIRECT 123 220 1 -> R=123, G=220, B=1

#### Modo degradado

Nombre función -> DEGRADED

R -> Valor color Rojo

G-> Valor color Verde

B-> Valor color Blue

Time -> Número de milisegundos que estará degradando

Comportamiento: Cambia de color gradualmente en un tiempo de [Time] milisegundos

Ejemplo: DEGRADED 255 0 0 10000-> Tarda 10000 milisegundos (10 segundos) en cambiar a color rojo

#### Modo aleatorio

Nombre función -> RANDOM

RandomMode -> 0 = desactivar RandomMode

1 = activar RandomMode

TimeRandom -> Tiempo, en milisegundos que hay entre el paso de un color a otro

Comportamiento: Cambia de color gradual y aleatoriamente en un tiempo fijado de milisegundos

Ejemplo: RANDOM 1 1000-> Activamos la función aleatoria para que cambie de color cada 1000 milisegundos.

## Dispositivos

El control de dispositivos eléctricos del hogar es otro de los apartados de IntelliRoom. En un comienzo íbamos a usar un PIC de Microchips para aislar el problema de iluminación y conexión de dispositivos, pero finalmente, al utilizar el ATMega328 tenemos muchos pines a nuestra disposición decidimos finalmente que fuera una placa Arduino la encargada de solucionar ambas necesidades.

Para ello teníamos que hacer algunos cambios en el código, ya que anteriormente solo utilizábamos Arduino para una sola finalidad.

En aspectos cuantitativos introducimos la nueva funcionalidad, el conectado y desconectado de dispositivos eléctricos. Pero en aspectos cualitativos teníamos que hacer un sistema que, en el caso de encontrarse haciendo un proceso de degradación (un proceso que ocupa la potencia de cálculo de Arduino) y en ese instante llegara una nueva orden del tipo “enciende el dispositivo 1” o “degrada a este otro color en t tiempo” fuera capaz de gestionarla.

¿Cómo hacemos esto? Muy sencillo generando una interrupción por cada mensaje que llegue por puerto serie. En ese instante Arduino trata el nuevo comando y posteriormente continuaría con el procesamiento de un posible degradado.

PSEUDOCODIGO NUEVO

¿COMPONENTES?

[Relés]

¿CIRCUITOS?

Nuevos diagramas control dispositivo

¿ORDENES?

Conjunto de nuevas ordenes

Trabajo final de Arduino

Código final

Esquemático finales (XBee??, fuente….)

### Circuito eléctrico

#### Componentes necesarios

#### Tratamientos del circuito

#### Circuito en prototipo

#### Circuito en esquemático

### Funciones y protocolo de mensajes

#### Formato general

Es análogo al envío de mensajes del apartado de iluminación, se hace el envío de una cadena que tiene la siguiente estructura:

[FUNCION] [Arg1] [Arg2]… [Argn]

#### Encender dispositivo

Nombre función -> SWITCHON

Dispositivo -> Numero de referencia del dispositivo que quiere encenderse.

Comportamiento: Enciende un dispositivo conectado en la salida “Dispositivo”

Ejemplo: SWITCHON 3 -> Enciende dispositivo 4 (los valores que se toman son de 0-9)

#### Apagar dispositivo

Nombre función -> SWITCHOFF

Dispositivo -> Numero de referencia del dispositivo que quiere apagarse.

Comportamiento: Apaga un dispositivo conectado en la salida “Dispositivo”

Ejemplo: SWITCHON 3 -> Apaga dispositivo 4 (los valores que se toman son de 0-9)

## Código Arduino

Con Arduino en nuestras manos y el IDE instalado procedemos a ver el código del programa para el control de luz y la explicación del mismo.

### Pseudocódigo

iniciaVariables

iniciaConexionConPuertoSerie

configuraEntradaYSalida

mientras

si (HayUnMensajeDisponible) -> ConfiguraMensaje()

si no Haz otros tratamientos si están disponibles

fmientras

configuraMensaje()

si existe el mensaje

configuraArduinoParaNuevoMensaje()

eliminaPilaDeMensaje

### Explicación

El código en resumidas cuentas, obviando las variables y configuración del puerto serie, lo que hace es continuamente estar preguntando por ¿hay un nuevo mensaje?:

Si no lo hay, configura las salidas del Arduino si están activados el modo “aleatorio” o el “degradado”

Si hay un nuevo mensaje, comprueba que el mensaje que ha llegado es interpretable por uno de los mensajes que tiene a disposición, si es así configura Arduino. Y vuelve al bucle principal

### Código final

[COPIAR CODIGO ARDUINO]

## Circuito completo

## Puerto serie

## Agradecimientos

Creador de la librería “Mesages”

ayuda minolo??

esquemáticos realizados con Fritzing.??

# Módulo Arduino

El módulo Arduino es el encargado, como su nombre indica, de controlar todo lo referente a Arduino, en dos aspectos:

1. Comunicación con la placa Arduino
2. Sistema de mensajería que modele los comandos que, posteriormente procese Arduino

## Objetivos

Los objetivos que cumple este módulo son:

* Tener un sistema de comunicación por puerto serie óptimo para nuestro problema y obviando detalles de configuración como pueden ser, COM al que va dirigido, cantidad de baudios por segundo, tratamiento de fallos en envío de mensajes o manera en la que se envían los datos.
* Modelar el conjunto de funciones que hemos implementado en Arduino para que puedan ser tratadas desde IntelliRoom

## Casos de usos relevantes

### Creación de conexión Serial

Miramos los puertos COM disponibles

Preguntamos cual es el nuestro

Definimos velocidad a ¿¿?¿?¿ y salto de carro a ¿?¿?

### Procesamiento de un mensaje

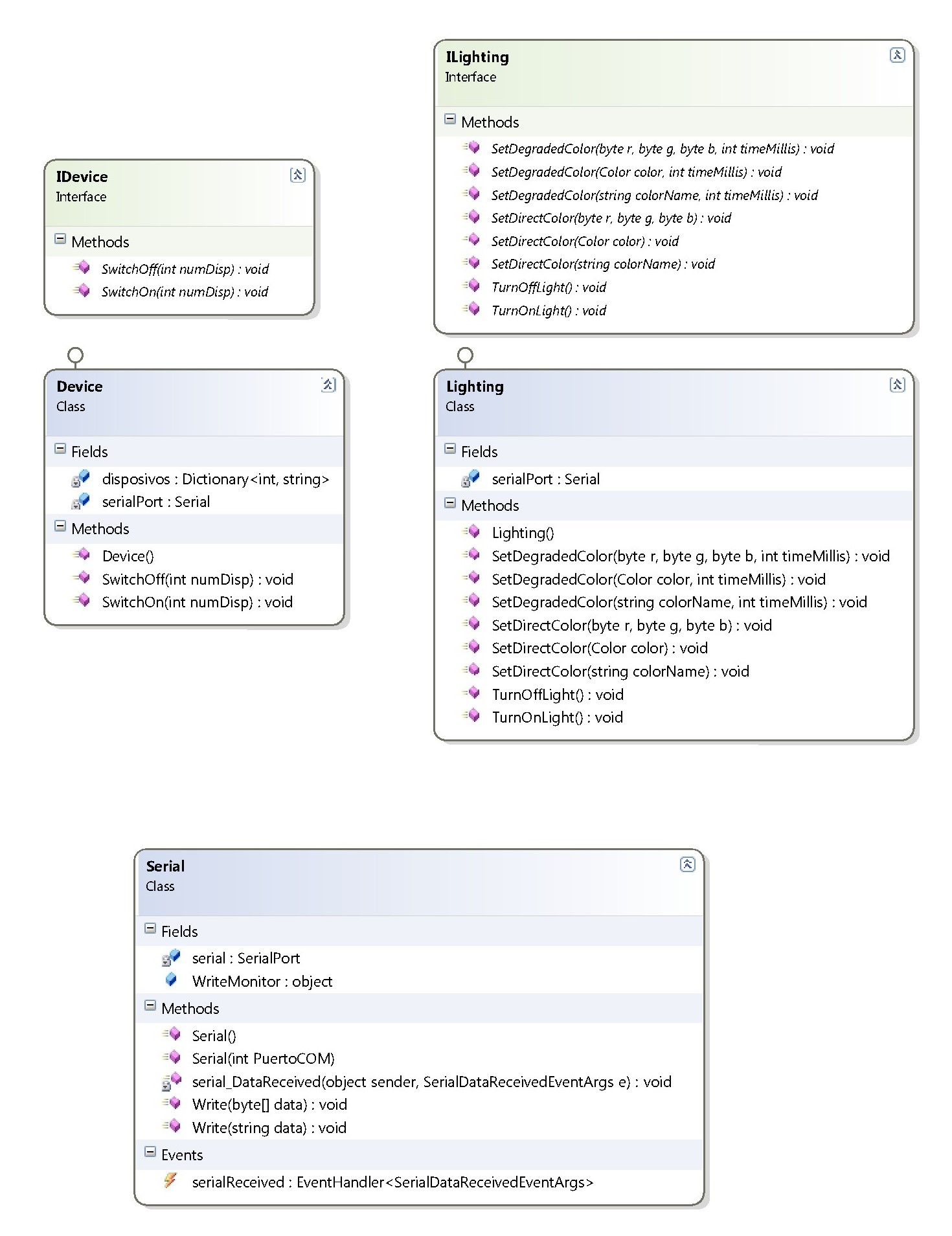
Creamos objeto Serial

Enviamos un mensaje

Llega a Arduino

Arduino procesa el mensaje

## Diagrama de diseño



# Módulo Voice

## Introducción

El módulo Voice es el modulo encargado de satisfacer el objetivo de interfaz usuario-maquina por medio de la voz. Por un lado utilizaremos reconocimiento del habla para interpretar las funciones que el usuario le da al sistema y por otro, en caso de que sea necesario, un sintetizador para que el sistema informe al sistema.

El módulo Voice además implementa un patrón fachada para facilitar futuros cambios en la librería, en la actualidad el sistema utiliza SAPI (Speech API) que funciona bastante bien para el reconocimiento, aunque de momento los paquetes gratuitos de Microsoft para el SDK no contemplan el Español como posible idioma para la sintetización. Como solución a este problema podríamos instalar Loquendo o bien en un futuro utilizar Google como sintetización, pudiendo crear un sistema bastante interesante con multitud de idiomas (aunque la pega seria que necesitaríamos siempre tener internet)

## SAPI

SAPI o Speech Application Programming Interface es una API para el desarrollo de técnicas de sintetización y reconocimiento de voz para aplicaciones desarrolladas en Windows. Históricamente podemos diferenciar etapas del producto, la que nosotros usaremos en el desarrollo es la 5.x que no permite ¿¿?¿retro compatibilidad?¿?¿? con las versiones de la 1 a la 4 pero una de sus novedades fue soporte para .NET desde el framework 3.0.

SAPI se divide en 3 grandes partes

Reconocimiento

## Objetivos

Crear un conjunto de clases que modele el reconocimiento y sintetización en el mismo momento.

Que sea capaz de gestionar normas sintácticas y gramaticales así como la posibilidad de cambiar la sensibilidad con la que decide si una muestra escuchada pertenece a un patrón definido.

## Casos de uso relevantes

### Sintetizar

### Añadir gramática

### Línea de proceso de Reconocimiento

## Diagrama Diseño

[TODO!!]

# Módulo Media

## Introducción

El módulo Media es el encargado de satisfacer todo el conjunto de problemas relacionados con reproducción de sonidos/música y control de los mismos, para ello utilizaremos el SKD de Windows Media Player, que se integra perfectamente con el mismo, dándonos por defecto funcionalidades tan interesantes como “reproducción de archivos en la nube”, “búsquedas por su biblioteca de medios”, “soporte para un montón de formatos de audio”

## WMP SDK

WMP SDK o Windows Media Player Software Developer Kit

## Objetivos

* Análisis de la biblioteca de música del usuario.
* Reproducción de canciones de la biblioteca definidas por filtros como pueden ser “canciones del artista Dire Straits”.
* Control de la reproducción.
* Información de esos archivos.

## Casos de usos relevantes

### Cargar librería de música

## Diagrama de diseño

# Módulo Camera

[INTRODUCCION]

## OpenCV / EmguCV

OpenCV o (Open Computer Vision) es una biblioteca libre de tratamiento de imagen, desarrollada originalmente por Intel en 1999. OpenCV es multiplataforma (Linux, Mac y Windows), muy eficiente (desarrollada en C y C++) y contiene más de 500 funciones de tratamiento de imagen. Por lo que OpenCV satisface todas nuestras posibles necesidades.

Solo tenemos un problema, como hemos comentado OpenCV está desarrollado en C y C++ entonces... ¿Cómo podemos utilizar esta biblioteca en nuestro proyecto desarrollado en .NET? [HABLAR DE COMO ESTA HECHO .NET PARA EL INTERPRETADO DE CODIGO C y C++]. Por lo que concluimos que podemos ejecutar código C y C++ en la plataforma .NET gracias a sus funciones nativas. Y aquí es donde entra en juego EmguCV

EmguCV es un wrapper para .NET de la librería OpenCV. Este wrapper es compatible con lenguajes como C#, VisualBasic, VisualC++, IronPython… incluso puede ser compilado en mono para ser ejecutado en entornos Linux o Mac OSX.

EmguCV aun siendo un wrapper tiene a sus espaldas OpenCV que es una librería con una extensísima bibliografías. En mi caso, para conocer conceptos básicos, utilice las siguientes referencias:

Para los conceptos básicos los apuntes de la asignatura procesamientos de imagen documental.

Para la ampliación de conceptos utilice el libro: “Tratamiento digital de imágenes” escrito por Rafael C. González, editiorial “Addison-Wesley”

Para el uso de la librería OpenCV el libro: “Learning OpenCV” de Gary Bradski y Adrian Kaehler, editorial “O’Reilly”

Y por último los ejemplos que incluyen tras su instalación EmguCV y búsquedas en internet.

## Objetivos

Los objetivos de este módulo son:

* Reconocimiento facial
* Detector de movimiento
* Detector de iluminación
* Guardado de imágenes en local o en servidores
* Gestor y captura de cámaras web instalas en el ordenador

## Casos de usos relevantes

## Diagrama de diseño

ANEXOS??

REFERENCIAS WIKIPEDIA???

BIBLIOGRAFIA UTILIZADA???