



# Progetto di **Signal Processing and Optimization for Big Data**

Corso di Laurea in Ingegneria Informatica e Robotica Curriculum Data Science – A.A. 2024-2025 DIPARTIMENTO DI INGEGNERIA

> docente Prof. Paolo Banelli

# Confronto tra Algoritmi di Regressione Lasso Sviluppati da Zero

### 1 Introduzione

Questo progetto affronta la risoluzione del problema di regressione Lasso tramite l'implementazione e il confronto di diversi algoritmi. In particolare, sono stati sviluppati in Matlab tre approcci distinti: ISTA, ADMM e una versione simulata di ADMM distribuito su più agenti.

Nella parte finale della documentazione vengono presentati dei confronti tra i tre algoritmi in termini di tempi di calcolo, numero di iterazioni e grafici che illustrano l'andamento della convergenza durante le iterazioni.

# 2 Dataset

Il dataset utilizzato è il California Housing, un insieme di dati pubblici che raccoglie informazioni relative alle abitazioni in California. Ogni riga rappresenta un blocco residenziale e le colonne includono le seguenti variabili:

- longitude: longitudine del blocco;
- latitude: latitudine del blocco;
- housing\_median\_age: età mediana delle abitazioni nel blocco;
- total\_rooms: numero totale di stanze nel blocco;
- total\_bedrooms: numero totale di camere da letto nel blocco;
- **population**: popolazione nel blocco;
- households: numero di nuclei familiari nel blocco;
- median\_income: reddito mediano delle famiglie nel blocco;
- median\_house\_value: valore mediano delle abitazioni nel blocco;

Durante la fase di preprocessing, i valori mancanti nella variabile *total\_bedrooms* sono stati sostituiti con la mediana. Tutte le feature numeriche sono state normalizzate nell'intervallo [0, 1]. La variabile categorica *ocean\_proximity* è stata esclusa dall'analisi.

# 3 Architettura ed algoritmi

Gli algoritmi descritti di seguito sono stati implementati all'interno della classe LassoReg. In base ai parametri passati all'oggetto istanziato dalla classe, è possibile scegliere l'algoritmo con cui verrà eseguita la fase di training, lo step-size, la tolleranza per la convergenza, il numero massimo di iterazioni e la penalità da applicare.

## 3.1 Soft-Thresholding

Il problema Lasso originale è il seguente:

$$\min_{\mathbf{x}} \frac{1}{2} ||A\mathbf{x} - \mathbf{y}||_2^2 + \alpha ||\mathbf{x}||_1$$

In questo algoritmo il problema viene risolto attraverso iterazioni di gradient descent fino a convergenza. Poiché la norma  $L_1$  non è differenziabile, viene fatto ricorso al concetto di subdifferenziale attraverso l'uso dell'operatore di *soft-thresholding*.

$$\nabla \mathbf{x} = -\frac{2}{m}A(\mathbf{y} - A\mathbf{x}) + S(\mathbf{x}, \alpha)$$

dove

$$S(x,\alpha) = \begin{cases} x - \alpha & \text{se } x > \alpha \\ x + \alpha & \text{se } x < -\alpha \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases}$$

L'aggiornamento è dato da:

$$\mathbf{x}^{(k+1)} = \mathbf{x}^{(k)} - t\nabla\mathbf{x}$$

Il criterio di convergenza è il seguente:

se 
$$|\mathbf{x}^{(k+1)} - \mathbf{x}^{(k)}| < \epsilon \rightarrow \text{break}$$

#### 3.2 ADMM

Iniziamo riformulando il problema originale introducendo la slack variable:

$$\min_{\mathbf{x}, \mathbf{z}} \frac{1}{2} ||A\mathbf{x} - \mathbf{y}||_2^2 + \alpha ||\mathbf{z}||_1$$

s.t. 
$$\mathbf{x} - \mathbf{z} = 0$$

Risolviamo il problema mediante ADMM scalato:

$$\mathbf{x}^{(k+1)} = \underset{\mathbf{x}}{\operatorname{argmin}} \left\{ \frac{1}{2} \|A\mathbf{x} - \mathbf{y}\|_{2}^{2} + \frac{\rho}{2} \|\mathbf{x} - \mathbf{z}^{(k)} + \mathbf{u}^{(k)}\|_{2}^{2} \right\}$$

$$\mathbf{z}^{(k+1)} = \underset{\mathbf{z}}{\operatorname{argmin}} \left\{ \alpha \|\mathbf{z}\|_{1} + \frac{\rho}{2} \|\mathbf{x}^{(k+1)} - \mathbf{z} + \mathbf{u}^{(k)}\|_{2}^{2} \right\}$$
$$\mathbf{u}^{(k+1)} = \mathbf{u}^{(0)} + \sum_{i=1}^{k+1} \|\mathbf{x}^{(i)} - \mathbf{z}^{(i)}\|_{2}^{2}$$

Il primo step si può risolvere in forma chiusa eguagliando la derivata a 0.

$$\nabla_{\mathbf{x}} \left( \frac{1}{2} \| A\mathbf{x} - \mathbf{y} \|_{2}^{2} + \frac{\rho}{2} \| \mathbf{x} - \mathbf{z}^{(k)} + \mathbf{u}^{(k)} \|_{2}^{2} \right) = 0$$

$$A^{T} (A\mathbf{x} - \mathbf{y}) + \rho (\mathbf{x} - \mathbf{z}^{(k)} + \mathbf{u}^{(k)}) = 0$$

$$(A^{T} A + \rho I) \mathbf{x} = A^{T} \mathbf{y} + \rho (\mathbf{z}^{(k)} - \mathbf{u}^{(k)})$$

$$\rightarrow \mathbf{x}^{(k+1)} = (A^{T} A + \rho I)^{-1} (A^{T} \mathbf{y} + \rho (\mathbf{z}^{(k)} - \mathbf{u}^{(k)}))$$

Per il secondo step, invece, non esiste il gradiente, quindi, come nell'algoritmo precedente, si utilizza il sub-gradiente che in questo caso corrisponde al soft thresholding operator.

Concludendo, Lasso con ADMM scalato assume questa formulazione:

$$\mathbf{x}^{(k+1)} = (A^T A + \rho I)^{-1} (A^T \mathbf{y} + \rho (\mathbf{z}^{(k)} - \mathbf{u}^{(k)}))$$
$$\mathbf{z}^{(k+1)} = S_{\frac{\alpha}{\rho}} (\mathbf{x}^{(k+1)} + \mathbf{u}^{(k)})$$
$$\mathbf{u}^{(k+1)} = \mathbf{u}^{(k)} + \mathbf{x}^{(k+1)} - \mathbf{z}^{(k+1)}$$

Il criterio di convergenza si basa sul calcolo dei residui primali e duali. Considerando n = #features abbiamo che:

$$r = \|\mathbf{x} - \mathbf{z}\|$$
 residuo primale 
$$s = \| - \rho(\mathbf{z}^{(k+1)} - \mathbf{z}^{(k)}) \|$$
 residuo duale 
$$\epsilon_r = \sqrt{n}\epsilon + \epsilon_{\mathrm{rel}} \max(\|\mathbf{x}\|, \|\mathbf{z}\|)$$
 tolleranza primale 
$$\epsilon_s = \sqrt{n}\epsilon + \epsilon_{\mathrm{rel}} \|\rho u\|$$
 tolleranza duale if  $(r < \epsilon_r) \& (s < \epsilon_s) \rightarrow \text{break}$  criterio di convergenza

#### 3.3 ADMM distribuito

Il problema lasso originale appartiene alla classe di problemi distribuibili in quanto il vettore delle osservazioni  $\mathbf{y}$  è separabile in N osservazioni e di conseguenza anche il prodotto scalare  $A\mathbf{x}$ .

$$\mathbf{y} = \begin{bmatrix} \mathbf{y}_1 \\ \vdots \\ \mathbf{y}_N \end{bmatrix}, \quad A\mathbf{x} = \begin{bmatrix} A_1 \\ \vdots \\ A_N \end{bmatrix} \mathbf{x} = \begin{bmatrix} A_1 \mathbf{x} \\ \vdots \\ A_N \mathbf{x} \end{bmatrix}$$

In relazione a ADMM, per la formulazione distribuita andiamo ad eseguire uno split del dataset in base al numero di agenti a disposizione, in modo tale che ognuno possa calcolare la propria variabile di ottimizzazione *x* rispetto alla propria porzione di dati.

$$\min_{(x_1,\dots,x_N),\mathbf{z}} \sum_{i=1}^N \|\mathbf{y}_i - A_i \mathbf{x}_i\|_2^2 + \lambda \|\mathbf{z}\|_1$$
s.t.  $\mathbf{x}_i - \mathbf{z} = \mathbf{0}$ ,  $i = 1,\dots, N$ 

Risolviamo il problema mediante la versione scalata dell'ADMM:

$$\mathbf{x}_{i}^{(k+1)} = \underset{\mathbf{x}_{i}}{\operatorname{argmin}} \left\{ \|\mathbf{y}_{i} - A_{i}\mathbf{x}_{i}\|_{2}^{2} + \frac{\rho}{2} \|\mathbf{x}_{i} - \mathbf{z}^{(k)} + \mathbf{u}_{i}^{(k)}\|_{2}^{2} \right\}$$

$$\mathbf{z}^{(k+1)} = \underset{\mathbf{z}}{\operatorname{argmin}} \left\{ g(\mathbf{z}) + \frac{\rho}{2} \sum_{i=1}^{N} \|\mathbf{x}_{i}^{(k+1)} - \mathbf{z} + \mathbf{u}_{i}^{(k)}\|_{2}^{2} \right\} \quad i = 1, \dots, N$$

$$= S_{\frac{\lambda}{N\rho}} (\hat{\mathbf{x}}^{(k+1)} + \hat{\mathbf{u}}^{(k)})$$

$$\mathbf{u}_{i}^{(k+1)} = \mathbf{u}_{i}^{(k)} + (\mathbf{x}_{i}^{(k+1)} - \mathbf{z}^{(k+1)}) \quad i = 1, \dots, N$$

Nel passo 1 si hanno N problemi distribuibili su vari agenti con una soluzione in forma chiusa, come nel caso centralizzato.

Nel passo 2 abbiamo bisogno di tutte le variabili primali e duali per calcolare il valore globale *z*, quindi verrà eseguito in un fusion center.

L'aggiornamento del passo 3 invece viene eseguito localmente in ogni agente.

# 4 Comparazioni

I parametri con cui sono stati eseguiti i tre algoritmi sono i seguenti:

- iterazioni massime = 50000;
- step-size = 0.01;
- 11-penalty = 1;
- tolerance = 1e-4;
- agenti = 9 (ADMM distribuito);

Il confronto delle prestazioni ottenute è mostrato nella Tabella 1.

Tabella 1: Comparazione algoritmi

	R2	time (s)	iterazioni
ISTA	0.5588	12.876	50000
ADMM	0.5839	0.0010	4
ADMM-Dist	0.5726	0.0376	170

È importante sottolineare che i valori riportati sono stati ottenuti effettuando una suddivisione casuale del dataset in training set e test set: esecuzioni diverse potrebbero generare risultati leggermente differenti.

A seguire vengono illustrate le variazioni dei criteri di convergenza durante le iterazioni degli algoritmi, insieme ai grafici delle predizioni effettuate rispetto ai valori reali.

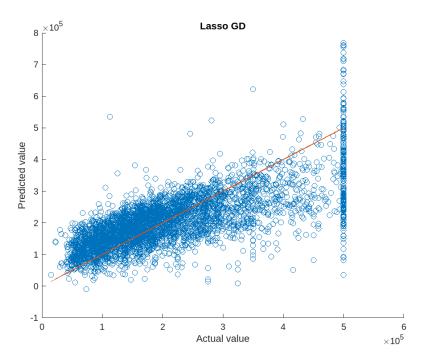


Figura 1: Predizioni ottenute con Soft-Thresholding.

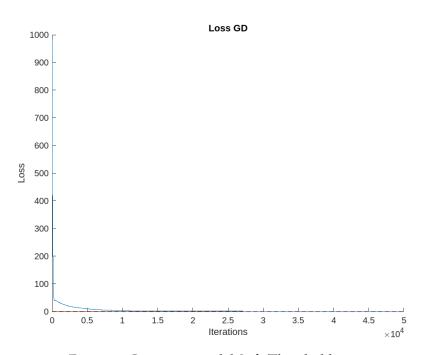


Figura 2: Convergenza del Soft-Thresholding.

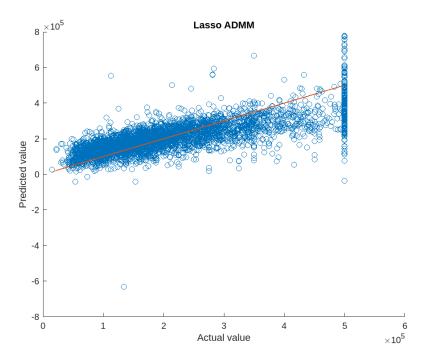


Figura 3: Predizioni ottenute con ADMM.

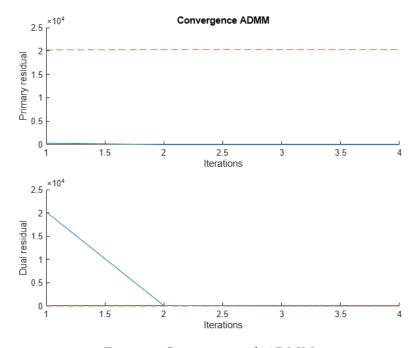


Figura 4: Convergenza di ADMM.

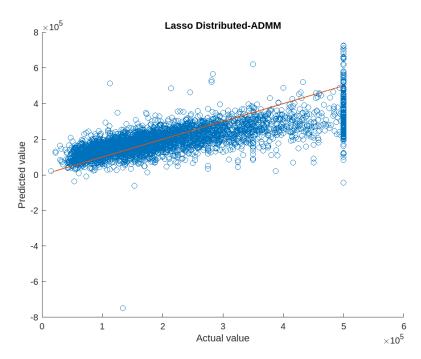


Figura 5: Predizioni ottenute con ADMM distribuito.

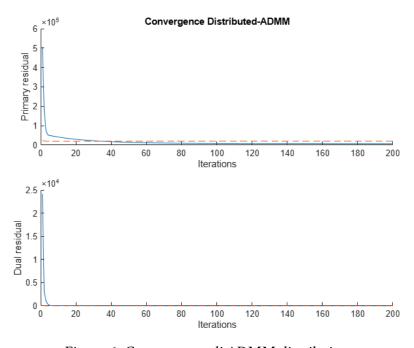


Figura 6: Convergenza di ADMM distribuito.