

Fachbereich Mathematik, Naturwissenschaften und Datenverarbeitung Studiengang Wirtschaftsmathematik

Abschlussarbeit

zur Erlangung des akademischen Grades

Bachelor of Science

LDPC-Codes

Vorgelegt von Gianni Malam Ibrahim am 5. Juli 2024 (Matrikelnummer : 5029044)

> Referent Prof. Dr. Beukemann Koreferent Prof. Dr. Kockmann

Erklärung

Hiermit erkläre ich, dass ich die vorliegende Arbeit selbstständig verfasst und keine anderen als die
angegebenen Quellen und Hilfsmittel benutzt habe. Soweit ich auf fremde Materialien, Texte oder Ge-
dankengänge zurückgegriffen habe, enthalten meine Ausführungen vollständige und eindeutige Verweise
auf die Urheber und Quellen. Alle weiteren Inhalte der vorgelegten Arbeit stammen von mir im urheber-
rechtlichen Sinn, sowie keine Verweise und Zitate erfolgen. Mit ist bekannt, dass ein Täuschungsversuch
vorliegt, wenn die vorstehende Erklärung sich als unrichtig erweist.

Friedberg, den 5. Juli 2024	Unterschrift

Inhaltsverzeichnis

1	Ein	leitung	5
	1.1	Motivation	5
	1.2	${\rm Ziel} \ldots \ldots$	5
	1.3	Struktur und Aufbau der Arbeit	5
2	Gru	ındlagen der Codierungstheorie	6
	2.1	Beispielmodell: Linearcodes, Generator- und Paritätsprüfmatrizen und Decodierung $\ \ .$	8
3	Def	inition von LDPC-Codes	14
	3.1	Beispielmodell: Der harte Entscheidungsdekodierungsalgorithmus	15
	3.2	Beispielmodell: Die sequentielle Version des harten Entscheidungsdekodierungsalgorithmus	28
	3.3	Der weiche Entscheidungsdekodieralgorithmus	44
	3.4	Vergleich von LDPC-Codes gegenüber herkömmlichen Blockcodes	45
4	Def	inition von Turbo Codes	46
	4.1	Beispielmodell: Ein parallel verketteter Code	48
	4.2	Vergleich von LDPC-Codes gegenüber Turbo Codes	58
5	Akt	cuelle Anwendungen von LDPC-Codes	59
6	Zus	ammenfassung	60
7	Faz	it	61
\mathbf{A}	Anl	hang	63

${\bf Abbildung sverzeichn is}$

2.1	Kommunikationskanal	6
3.1	Paritatsprüfungsmatrix 12 × 16 H für einen (16, 3, 4) LDPC-Code	14
3.2	Paritatsprüfungsmatrix 15 × 20 H für einen (20, 3, 4) LDPC-Code $\ \ldots \ \ldots \ \ldots \ \ldots$	23
3.3	Tanner Graph	44
4.1	Codierungsgewinn in der Satellitenkommunikation	46
4.2	Parallel verketteter Code mit zwei Komponenten	48

Tabellenverzeichnis

2.1	Binärekörper \mathbb{F}_2	7
2.2	Binärekörper \mathbb{F}_2	7
2.3	Ternärekörper \mathbb{F}_3	7
2.4	Ternärekörper \mathbb{F}_3	7
2.5	Quaternärekörper \mathbb{F}_4	7
2.6	Quaternärekörper \mathbb{F}_4	8

1 Einleitung

- 1.1 Motivation
- 1.2 **Ziel**
- 1.3 Struktur und Aufbau der Arbeit

2 Grundlagen der Codierungstheorie

Beispiel 2.0.1 (Grundlagen der Codierungstheorie) Bei einem Satelliten, kann Rauschen durch thermische Störungen verursacht werden, während es bei Compact Discs durch Fingerabdrücke oder Kratzer entsteht. Wenn nun Binäre Daten über den Kanal übertragen werden und eine 0 gesendet wird, sollte sie im Idealfall auch als eine 0 empfangen werden, kann jedoch auch als 1 oder unerkennbar empfangen werden. Anhand der empfangen Daten ist festzustellen, welche Nachricht gesendet wurde, hier liegt das Problem in der Kodierungstheorie.

In Abbildung 2.1 wird ein Kommunikationskanal dargestellt.

Eine Nachricht, mit x bezeichnet, soll am Ausgangspunkt übermittelt werden. Wenn die Nachricht in ursprünglicher Form über den Kanal übermittelt wird, würde Rauschen die Nachricht unkenntlich machen und die Information so verloren gehen.

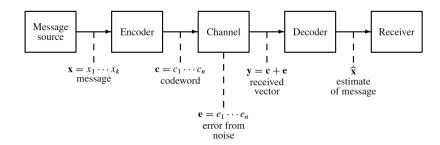


Abbildung 2.1: Kommunikationskanal

Die Kodierungstheorie beschäftigt sich damit, Informationen durch Ergänzung durch Redundanz so zu optimieren, dass sie den ursprünglichen Informationen gleichen. Dies geschieht indem der Kodierer die Information ergänzt, hier in der Abbildung 2.1 als Codewort c benannt, und dann über einen Kanal übermittelt. Durch Rauschen, in der Abbildung 2.1 als Fehler Vektor e benannt, wird das Codewort verzerrt und man empfängt Vektor y.

Generell entspringen Codewort-Symbole aus einem Körper \mathbb{F}_q mit q Elementen. Nachrichten und Codewörter sind Vektoren in den Vektorräumen \mathbb{F}_q^k beziehungsweise \mathbb{F}_q^n .

In Abbildung 2.1 wird der Fehler Vektor als e bezeichnet, dieser ist in der Abbildung die Differenz y – c aus dem Codewort c, dass den Kanal betritt und dem empfangenden Vektor y, der den Kanal verlässt. Die Abweichung zwischen dem Codewort c und dem Vektor y wird also durch den Fehler Vektor e dargestellt. [1, S. 2].

Definition 2.0.1 (Körper) Ein Körper ist eine algebraische Struktur. Diese besteht aus einer Menge und zwei Operationen die normalerweise als Mulitplikation mit * bezeichnet und als Addition mit + bezeichnet benannt werden und bestimmte Axiome erfüllen. Es gibt drei Körperer die man in der Untersuchung von linearen Codes sehr oft vorfindet. Diese sind das binäre Körper, mit zwei Elementen, das ternäre Körper mit drei Elementen und das quaternäre Körper mit vier Elementen.

Der Binärekörper \mathbb{F}_2 mit zwei Elementen $\{0,1\}$ hat die folgenden Additions- und Multiplikationstabellen

Tabelle 2.1: Binärekörper
$$\mathbb{F}_2$$

$$\begin{array}{c|cccc}
+ & 0 & 1 \\
\hline
0 & 0 & 1 \\
1 & 1 & 0 \\
\end{array}$$

Tabelle 2.2: Binärekörper
$$\mathbb{F}_2$$

$$\begin{array}{c|cccc} * & 0 & 1 \\ \hline 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ \end{array}$$

Das ist auch der Ring der ganzen Zahlen Modulo 2.

Der Ternärekörper \mathbb{F}_3 mit drei Elementen $\{0,1,2\}$ hat Additions- und Multiplikationstabellen, die durch Addition und Multiplikation modulo 3 gegeben sind:

Tabelle 2.3: Ternärekörper \mathbb{F}_3

+	0	1	2
0	0	1	2
1	1	2	0
2	2	0	1

Tabelle 2.4: Ternärekörper \mathbb{F}_3

0	1	2
0	0	0
0	1	2
0	2	1
	0 0	0 0 0 1

Der Quaternärekörper \mathbb{F}_4 mit vier Elementen $\{0,1,\omega,\bar{\omega}\}$ ist etwas komplizierter: Er hat die folgenden Additions- und Multiplikationstabellen. \mathbb{F}_4 ist nicht der Ring der ganzen Zahlen, Modulo 4:

Tabelle 2.5: Quaternärekörper \mathbb{F}_4

+	0	1	ω	$\bar{\omega}$
0	0	1	ω	$\bar{\omega}$
1	1	0	$\bar{\omega}$	ω
ω	ω	$\bar{\omega}$	0	1
$\bar{\omega}$	$\bar{\omega}$	ω	1	0

7

Tabelle 2.6: Quaternärekörper \mathbb{F}_4

*	0	1	ω	$\bar{\omega}$
0	0	0	0	0
1	0	1	ω	$\bar{\omega}$
ω	0	ω	$\bar{\omega}$	1
$\bar{\omega}$	0	$\bar{\omega}$	1	ω

In diesen Tabellen sind einige grundlegende Gleichungen zu finden. Zum Beispiel stellt man fest, dass x+x=0 für alle $x\in \mathbb{F}_4$ ist. Und $\bar{\omega}=\omega^2=1+\omega$ und $\omega^3=\bar{\omega}^3=1$ sind.[1, S. 3]

2.1 Beispielmodell: Linearcodes, Generator- und Paritätsprüfmatrizen und Decodierung

Definition 2.1.1 (Blockcodes) Ein (n,k)-Blockcode C über dem Binärkörper \mathbb{F}_2 ist eine Kodierung, bei der ein k-Bit langes Datenwort auf ein n-Bit langes Codewort abgebildet wird.

Nachrichtenvektor mit den Datenbits:

$$x = (x_1, \ldots, x_k) \in \mathbb{F}_2.$$

Es gibt 2^k Nachrichtenvektoren der Datenlänge k.

Codewörter mit den Codebits:

$$c = (c_1, \ldots, c_n) \in \mathbb{F}_2.$$

Es gibt 2^k Nachrichtenvektoren der Datenlänge n.

Die Menge aller Codewörter ist definiert als: $C = \{c \in \mathbb{F}_2^n\}.$

Die Menge aller Nachrichtenvektoren ist definiert als: $X = \{x \in \mathbb{F}_2^k\}.$

Die Coderate h eines (n,k) Codes, ist gegegben durch: k/n = h.

Beispiel 2.1.1 (Coderate) Der (5,1) Blockcode besitzt eine Coderate h von: 1/5 = 0, 2. Die Codewörter enthalten bei einer Kodierungsrate von 1/5 nur 20% Nutzdaten.

Beispiel 2.1.2 (Codewörter) Angenommen, es existiert ein (3,2) Blockcode C über dem Binärkörper \mathbb{F}_2 . Die Codewörter in C haben die Coderate 2/3 und bestehen aus $2^2 = 4$ binären Vektoren der Codewortlänge 3. Ein binärer Code kann durch eine Linearkombination der Basisvektoren dieses Untervektorraums dargestellt werden und beispielsweise folgende Form besitzen:

$$C = \{(c_1, c_2, c_3, c_4)\} = \{(1, 1, 0), (1, 0, 1), (0, 1, 1), (0, 0, 0)\}$$

Theorem 2.1.1 (linear Binärcode) Der (3,2) Blockcode C heißt dann linear, falls die Summe zweier Codewörter wieder ein Codewort ist:

Beweis
$$c_1, c_2, c_3, c_4 \in C \Rightarrow (c_1 + c_i) \in C \quad (c_2 + c_i) \in C \quad (c_3 + c_i) \in C \quad (c_4 + c_i) \in C \quad mit i \in \{1, 2, 3, 4\}$$

$$(c_1+c_1)=(1,1,0)+(1,1,0)=(2,2,0) \bmod 2=(0,0,0)=c_4 \in C$$

$$(c_2+c_1)=(c_1+c_2)=(1,1,0)+(1,0,1)=(2,1,1) \bmod 2=(0,1,1)=c_3 \in C$$

$$(c_3+c_1)=(c_1+c_3)=(1,1,0)+(0,1,1)=(1,2,1) \bmod 2=(1,0,1)=c_2 \in C$$

$$(c_4+c_1)=(c_1+c_4)=(1,1,0)+(0,0,0)=(1,1,0)=c_1 \in C$$

$$(c_2+c_2)=(1,0,1)+(1,0,1)=(2,0,2) \bmod 2=(0,0,0)=c_4 \in C$$

$$(c_3+c_2)=(c_2+c_3)=(1,0,1)+(0,1,1)=(1,1,2) \bmod 2=(1,1,0)=c_1 \in C$$

$$(c_4+c_2)=(c_2+c_4)=(1,0,1)+(0,0,0)=(1,0,1)=c_2 \in C$$

$$(c_3+c_3)=(0,1,1)+(0,1,1)=(0,2,2) \bmod 2=(0,0,0)=c_4 \in C$$

$$(c_4+c_3)=(c_3+c_4)=(0,1,1)+(0,0,0)=(0,1,1)=c_3 \in C$$

$$(c_4+c_4)=(c_4+c_4)=(0,0,0)+(0,0,0)=(0,0,0)=c_4 \in C.$$

Beispiel 2.1.3 Ein (3,2) Blockcode C über dem Binärkörper \mathbb{F}_2 , der die Bedingung der Linearität nicht erfüllt:

$$C = \{(c_1, c_2, c_3, c_4)\} = \{(1, 1, 0), (1, 1, 1), (0, 1, 1), (0, 0, 0)\}$$

Beweis $c_1, c_2, c_3, c_4 \in C \Rightarrow (c_1 + c_i) \in C \quad (c_2 + c_i) \in C \quad (c_3 + c_i) \in C \quad (c_4 + c_i) \in C \quad mit i \in \{1, 2, 3, 4\}$

$$(c_3 + c_1) = (c_1 + c_3) = (1, 1, 0) + (0, 1, 1) = (1, 2, 1) \mod 2 = (1, 0, 1) \notin C.$$

 \square [2]

Definition 2.1.2 (Generatormatrix und Paritätsprüfmatrix) Die Generatormatrix G für den [n,k] linearen Binärcode C ist eine beliebige $k \times n$ Matrix, deren Zeilen eine Basis für C bilden. Die Paritätsprüfungsmatrix H für den [n,k] linearen Binärcode C ist eine beliebige $(n-k) \times n$ Matrix, deren Zeilen auch eine Basis für C bilden. Sie beschreibt den [n,k] linearen Binärcode C durch Verwendung von korrigierter Fehlererkennung. Allgemein gibt es auch mehrere mögliche Paritätsprüfungsmatrizen H für C. Wählt man sich beispielsweise eine Generatormatrix G für den [n,k] linearen Binärcode C, muss der folgende Ausdruck gelten: $HG^{\mathsf{T}} = 0$, damit die Zeilen von H orthogonal zu allen Codewörtern sind. Ist dies nicht der Fall, würde $HG^{\mathsf{T}} \neq 0$ ergeben und die Paritätsprüfung würde eventuell ein fehlerhaftes Codewort prüfen. [1, S, 4]

Beispiel 2.1.4 (Generatormatrix und Paritätsprüfmatrix) Für den [3,2] linear Binärcode C ist G eine 2×3 Matrix und H eine $(3-2=1) \times 3$ Matrix:

$$G = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}, G^{\mathsf{T}} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, H = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \end{pmatrix}.$$

Lineares Gleichungssystem von $HG^{\dagger} = 0$

$$\left(\begin{array}{c} x_1 + x_2 = 0 \\ x_2 + x_3 = 0 \end{array}\right).$$

Zieht man die Zeile zwei von der ersten ab erhält man:

$$x_1 - x_3 = 0.$$

Wählt man nun $x_1 = 1$ ist auch $x_3 = 1$ durch Einsetzen in den einzelnen Zeilen $\Rightarrow x_2 = 1$. d.h. $H_1 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$.

Wählt man nun $x_1 = 0$ ist auch $x_3 = 0$ durch Einsetzen in den einzelnen Zeilen $\Rightarrow x_2 = 0$. d.h. $H_2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$.

Lineares Gleichungssystem von $HG^{\dagger} = 1$

$$\left(\begin{array}{c} x_1 + x_2 = 1 \\ x_2 + x_3 = 1 \end{array}\right).$$

Zieht man die Zeile zwei von der ersten ab erhält man:

$$x_1 - x_3 = 0.$$

Wählt man nun $x_1 = 1$ ist auch $x_3 = 1$ durch Einsetzen in den einzelnen Zeilen $\Rightarrow x_2 = 0$. d.h. $H_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$.

Wählt man nun $x_1 = 0$ ist auch $x_3 = 0$ durch Einsetzen in den einzelnen Zeilen $\Rightarrow x_2 = 1$. d.h. $H_4 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$.

Beispiel 2.1.5 (Generatormatrix und Paritätsprüfmatrix) Für den [4,2] Linearen Binärcode C ist G eine 2×4 Matrix und H eine $(4-2=2) \times 4$ Matrix:

$$G = \left(\begin{array}{ccc} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \end{array}\right), \ G^{\mathsf{T}} = \left(\begin{array}{ccc} 1 & 0 \\ 1 & 1 \\ 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{array}\right), \ H = \left(\begin{array}{cccc} x_1 & x_2 & x_3 & x_4 \\ x_1 & x_2 & x_3 & x_4 \end{array}\right).$$

Lineares Gleichungssystem von $HG^{\intercal} = 0$

$$\left(\begin{array}{ccc} x_1+x_2+x_4=0 & x_2+x_3+x_4=0 \\ x_2+x_2+x_4=0 & x_2+x_3+x_4=0 \end{array}\right).$$

Zieht man die zweite Gleichung von der ersten ab, erhält man den Ausdruck:

$$x_1 - x_3 = 0.$$

Wählt man nun $x_1 = 1$ ist auch $x_3 = 1$.

Durch Einsetzen in beide Gleichungen erhält man:

$$x_2 + 1 + x_4 = 0$$
, $1 + x_2 + x_4 = 0$.

 $Fall1: x_2 = 1 \ dann \ muss \ x_4 = 0 \ sein.$

 $Fall2: x_2 = 0 \ dann \ muss \ x_4 = 1 \ sein.$

Hieraus ergeben sich zwei Möglichkeiten für H:

$$H_1 = \left(\begin{array}{cccc} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right), \ H_2 = \left(\begin{array}{cccc} 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \end{array} \right).$$

Wählt man nun $x_1 = 0$ ist auch $x_3 = 0$.

Durch Einsetzen in beide Gleichungen erhält man:

$$x_2 + x_4 = 0, x_2 + x_4 = 0.$$

 $Fall1: x_2 = 1 \ dann \ muss \ x_4 = 1 \ sein.$

 $Fall2: x_2 = 0 \ dann \ muss \ x_4 = 0 \ sein.$

Hieraus ergeben sich zwei Möglichkeiten für H:

$$H_3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \ H_4 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Beispiel 2.1.6 (Codewörter, Nachrichtenvektoren, Generatormatrix und Paritätsprüfmatrix)

Im Folgenden wird von einem [3,2] linearen Binärcode C ausgegangen, der eine 2×3 Generatormatrix G besitzt, zu dem es zwei $(3-2=1) \times 3$ Paitätsprüfmatrizen H_1 und H_4 gibt, wobei H_1 mit der Bedingung $HG^{\dagger} = 0$ erzeugt wurde und H_4 mit der Bedingung $HG^{\dagger} \neq 0$. Der Vergleich und das Verhalten der beiden Paritätsprüfmatrizen wird anhand derselben Paritätsprüfung durchgeführt und dementsprechen erläutert.

$$G = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}, G^{\mathsf{T}} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, H_1 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}, H_4 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Jedes Codewort

$$c = (c_1, c_2, c_3) \in C$$

kann durch Multiplikation eines Nachrichtenvektoren

$$x = (x_1, x_2) \in \mathbb{F}_2^2$$

mit der Generatormatrix G erhalten werden, d. h. es gilt:

$$c = xG = (x_1, x_1 + x_2, x_2).$$

Der Binärvektor

$$c = (x_1, x_1 + x_2, x_2) \in C$$

ist genau dann ein gültiges Codewort, wenn:

$$0 = H_1 c^{\mathsf{T}} = (1, 1, 1)(x_1, x_1 + x_2, x_2)^{\mathsf{T}} = (2x_1 + 2x_2) \ gilt.$$

$$0 = H_4 c^{\mathsf{T}} = (0, 1, 0)(x_1, x_1 + x_2, x_2)^{\mathsf{T}} = (x_1 + x_2) \ gilt. \ [1, S. 5]$$

Der Nachrichtenvektor $x=(x_1,x_2)\in \mathbb{F}_2^2$ hat $2^2=4$ Nachrichtenvektoren:

$$X = \{(x_1, x_2, x_3, x_4)\} = \{(0, 0), (0, 1), (1, 0), (1, 1)\}.$$

Durch Einsetzen der einzelnen Nachrichtenvektoren in $c=(x_1,x_1+x_2,x_2)\in C$ erhält man die einzelnen Binärvektoren:

$$x_1 = (0,0) \Rightarrow c_1 = (0,0+0,0) = (0,0,0)$$

$$x_2 = (0,1) \Rightarrow c_2 = (0,0+1,1) = (0,1,1)$$

$$x_3 = (1,0) \Rightarrow c_3 = (1,1+0,0) = (1,1,0)$$

$$x_4 = (1,1) \Rightarrow c_4 = (1,1+1,1) = (1,2,1) \mod 2 = (1,0,1).$$

Dadurch sind unsere linearen Binärcodes definiert durch:

$$C = \{(c_1, c_2, c_3, c_4)\} = \{(0, 0, 0), (0, 1, 1), (1, 1, 0), (1, 0, 1)\}.$$

Um zu prüfen, ob es ein gültiges Codewort in [3, 2] linearen Binärcode C gibt prüft man für alle Codewörter oh:

Alle Binärcodes $C = \{(c_1, c_2, c_3, c_4)\} = \{(0, 0, 0), (0, 1, 1), (1, 1, 0), (1, 0, 1)\}$ ergeben durch Einsetzen in $(0) = H_1c^{\mathsf{T}}$ den Nullvektor und sind somit laut der Paritätsprüfungsmatrix H_1 gültige Codewörter. Trivialerweise gilt, dass auch für $H_2c^{\mathsf{T}} = (0, 0, 0)c^{\mathsf{T}}$. Durch die lineare Gleichung $HG^{\mathsf{T}} = 0$ wurde bereits dafür gesorgt, dass die Zeilen von H_1 orthogonal zu allen Codewörtern sind.

Die Binärcodes $c_1 = (0,0,0)$ und $c_4 = (1,0,1)$ ergeben durch $H_4c^{\dagger} = (0)$ den Nullvektor und sind somit laut der Paritätsprüfungsmatrix H_4 gültige Codewörter.

Die Binärcodes $c_2 = (0,1,1)$ und $c_3 = (1,1,0)$ ergeben durch $H_4c^{\mathsf{T}} \neq (0)$ nicht den Nullvektor und sind somit laut der Paritätsprüfungsmatrix H_4 keine gültigen, sondern fehlerhafte Codewörter. Durch die Gleichung $HG^{\mathsf{T}} \neq 0$ wurde bereits vermutet, dass die Zeilen von H_4 nicht orthogonal zu allen Codewörtern sind und die Paritätsprüfung somit fehlerhafte Codewörter prüft. Die fehlerhaften Codewörter können durch geeignete Dekodieralgorithmen korrigiert werden.

Definition 2.1.3 (Dekodierung) Die Dekodierung besteht darin, zu bestimmen, welcher Nachrichtenvektor $x = (x_1, x_2) \in \mathbb{F}_2^2$ gesendet wurde, wenn ein möglicherweise fehlerhaftes Codewort r empfangen wird. Bei der Syndromdekodierung wird das Syndrom s berechnet: $s = Hr^{\intercal}$.

Wenn s = 0 ist, dann ist der Vektor r im Code und wird als gültiges Codewort dekodiert, andernfalls ist r fehlerhaft und kann beispielsweise durch eine Tabelle oder einen Dekodieralgorithmus korrigiert werden. [1, S. 6]

Beispiel 2.1.7 (Dekodierung) r = (1, 1, 1) und e = (0, 1, 0) sind möglicherweise fehlerhaftes Vektoren zum Nachrichtenvektor $x_4 = (1, 1)$.

Um das Syndrom s zu bestimmen berechnet man folgendes für $H_1 = (1 \ 1 \ 1)$:

$$s = H_1 r^{\mathsf{T}} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} (1, 1, 1)^{\mathsf{T}} = (3) \bmod 2 = (1).$$

Somit ist s = 1 und der Vektor r = (1, 1, 1) kein gültiges sondern ein fehlerhaftes Codewort. $s = H_1 r^{\mathsf{T}} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} (0, 1, 0)^{\mathsf{T}} = (1)$.

Somit ist s = 1 und der Vektor e = (0, 1, 0) kein gültiges sondern ein fehlerhaftes Codewort zum Nachrichtenvektor $x_4 = (1, 1)$. Dementsprechend werden e = (0, 1, 0) und r = (1, 1, 1) korrigiert und mit dem gültigem Codewort

$$c_4 = r + e = (1, 1, 1) + (0, 1, 0) = (1, 2, 1) \mod 2 = (1, 0, 1)$$
 dekodiert.

Beispiel 2.1.8 (Dekodierung) r = (0, 1, 1) und e = (0, 0, 1) sind möglicherweise fehlerhafte Vektoren zum Nachrichtenvektor $x_4 = (0, 1)$.

Um das Syndrom s zu bestimmen berechnet man folgendes für $H_1 = (1 \ 1 \ 1)$:

$$s = H_1 r^{\mathsf{T}} = (1 \ 1 \ 1)(0, 1, 1)^{\mathsf{T}} = (2) \bmod 2 = (0).$$

Somit ist s = 0 und der Vektor r = (0, 1, 1) ein gültiges Codewort.

$$s = H_1 r^{\mathsf{T}} = (1 \ 1 \ 1)(0, 0, 1)^{\mathsf{T}} = (1).$$

Somit ist s = 1 und der Vektor e = (0,0,1) kein gültiges sondern ein fehlerhaftes Codewort zum Nachrichtenvektor $x_4 = (0,1)$. Dementsprechend wird e = (0,0,1) mit r = (0,1,1) korrigiert und als gültiges Codewort dekodiert.

Beispiel 2.1.9 (Dekodierung) r = (1, 1, 0) und e = (1, 0, 0) sind möglicherweise fehlerhafte Vektoren zum Nachrichtenvektor $x_4 = (0, 1)$.

Um das Syndrom s zu bestimmen berechnet man folgendes für $H_4 = (0 \ 1 \ 0)$:

$$s = H_4 r^{\mathsf{T}} = (0 \ 1 \ 0)(1, 1, 0)^{\mathsf{T}} = (1).$$

Somit ist s = 1 und der Vektor r = (1, 1, 0) kein gültiges sondern ein fehlerhaftes Codewort. $s = H_4 r^{\intercal} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} (1, 0, 0)^{\intercal} = (0)$.

Somit ist s = 0 und der Vektor e = (1,0,0) kein gültiges sondern ein fehlerhaftes Codewort zum Nachrichtenvektor $x_4 = (0,1)$. Dementsprechend wird e = (1,0,0) mit r = (1,1,0) korrigiert und als gültiges Codewort dekodiert.

3 Definition von LDPC-Codes

Definition 3.0.1 (LDPC-Codes) Ein (n,k) Blockcode C ist ein Low-Density-Parity-Check-Code, kurz (LDPC-Code), der durch eine $m \times n$ Paritätsprüfungsmatrix H spezifiziert ist, die überwiegend aus Nullen und nur aus einer geringen Anzahl von Einsen besteht. Insbesondere ist ein (n,c,r) Low-Density-Code ein Code der Blocklänge n mit einer $m \times n$ Paritätsprüfungsmatrix H, wie in Abbildung 3.1, bei der jede Spalte eine kleine feste Anzahl c von Einsen und jede Zeile eine kleine feste Anzahl c von Einsen enthält. Die daraus resultierenden Codes werden auch als reguläre LDPC-Codes bezeichnet.

 $Z\ddot{a}hlt\ man\ die\ Anzahl\ der\ Einsen\ in\ H\ nach\ Zeilen\ und\ Spalten,\ so\ ergibt\ sich\ die\ Beziehung\ nc=mr$ zwischen den Parametern. Im Allgemeinen sollen $r\ und\ c$ im Vergleich zu\ n\ relativ\ klein\ sein,\ sodass\ die\ Dichte\ der\ Einsen\ in\ H\ gering\ ist.\ Eine\ solche\ Matrix\ H\ verringert\ deutlich\ den\ benötigten\ Rechenaufwand\ beim\ dekodieren.

Eine natürliche Verallgemeinerung für LDPC-Codes besteht darin, dass die Zeilen- und Spaltengewichte von H auf eine kontrollierte Weise variieren können, also wenn in den Reihen oder Spalten die Anzahl der Einsen nicht konstant ist. Die daraus resultierenden Codes werden auch als irreguläre LDPC-Codes bezeichnet.

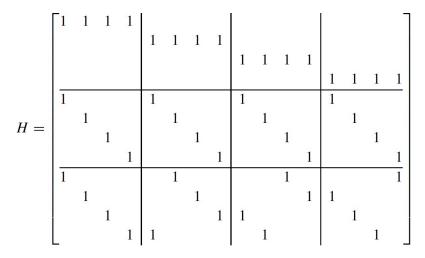


Abbildung 3.1: Paritatsprüfungsmatrix 12×16 H für einen (16, 3, 4) LDPC-Code

Gallager entwickelte zwei iterative Dekodieralgorithmen zur Dekodierung von LDPC-Codes: der harte Entscheidungsdekodieralgorithmus und der weiche Entscheidungsdekodieralgorithmus.

Zu dem harten Entscheidungsdekodieralgorithmus gibt es auch eine sequentielle Version. [1, S. 11]

3.1 Beispielmodell: Der harte Entscheidungsdekodierungsalgorithmus

Beispiel 3.1.1 (Der harte Entscheidungsdekodierungsalgorithmus) Angenommen, das Codewort c wird mit einem (n,c,r) binären LDPC-Code C übertragen und der Vektor y wird empfangen.

Bei der Berechnung des Syndroms $S = Hy^{\mathsf{T}}$ beeinflusst jedes empfangene Bit y_i höchstens c Komponenten dieses Syndroms, da das i-te Bit an c Paritätsprüfungen teilnimmt.

Wenn von allen Bits S, die an diesen c Paritätsprüfungen beteiligt sind, nur das i-te Bit fehlerhaft ist, dann sind diese c Komponenten von $Hy^{\intercal} = 1$, was bedeutet, dass die Gleichungen der Paritätsprüfung nicht erfüllt sind. Dementsprechend können unter den Bits von S noch andere Fehler existieren, was dazu führt, dass noch mehrere der c Komponenten von $Hy^{\intercal} = 1$ sind.

Theorem 3.1.1 (Der harte Entscheidungsdekodierungsalgorithmus) Der Algoritmus besteht im Prinzip aus vier Schritte:

I. Berechnen Sie Hy^T und bestimmen Sie die unbefriedigten Paritätsprüfungen, d.h. die Paritätsprüfungen, bei denen die Zeilen von Hy^T = 1 gleich 1 sind mit.

II. Berechnen Sie für jedes der n Bits die Anzahl der unbefriedigten Paritätsprüfungen, die dieses Bit betreffen.

III. Ändern Sie die Bits von y, die an der größten Anzahl von unbefriedigenden Paritätsprüfungen beteiligt sind; nennen Sie den resultierenden Vektor erneut y.

IV. Iterativ I, II und III wiederholen, bis entweder $Hy^{\intercal} = 0$ ist, in welchem Fall der empfangene Vektor als dieses letzte y dekodiert wird, oder bis eine bestimmte Anzahl von Iterationen erreicht ist, in welchem Fall der empfangene Vektor nicht dekodiert wird.

Beispiel 3.1.2 (Der harte Entscheidungsdekodierungsalgorithmus) Sei C der (16,3,4) LDPC-Code mit einer 12 × 16 -Paritätsprüfungsmatrix H aus Abbildung 3.1.

Angenommen:

y = (0, 1, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0) wird empfangen.

Dann ist $Hy^{\mathsf{T}} = (1, 2, 1, 0, 1, 1, 2, 0, 1, 2, 0, 1)^{\mathsf{T}} \bmod 2 = (1, 0, 1, 0, 1, 1, 0, 0, 1, 0, 0, 1)^{\mathsf{T}}.$

Es gibt sechs unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy^{\intercal} , dass heißt, es gibt sechs Einsen in Hy^{\intercal} . Die Zeilen H_1, H_3, H_5, H_6, H_9 und H_{12} von H sind demnach daran beteiligt. Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

Die Bitstellen (1,10) sind jeweils an drei und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt.

Bitstelle 1 ist in den Zeilen H_1 , H_5 und in H_9 mit einer Eins vertreten, während die Bitstelle 10 in den Zeilen H_3 , H_6 und in H_{12} mit einer Eins besetzt ist. Alle anderen Bitstellen sind an höchstens zwei Paritätsprüfungen beteiligt.

Ändert man also die Bitstellen (1,10) von y, erhält man ein neues $y_{1neu} = (1,1,0,0,1,0,1,0,0,1,1,0,0,0,0,0)$.

Durch Iteration stellt sich heraus: $Hy_{1neu}^{\mathsf{T}} = 0$.

Somit wird dieses letzte y_{1neu} mit einem Abstand von zwei zum empfangenen Vektor y = (0, 1, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0) als gesendetes Codewort erklärt.

Beispiel 3.1.3 (Der harte Entscheidungsdekodierungsalgorithmus) Angenommen: y = (1, 1, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0) wird empfangen.

Dann ist $Hy^{\intercal} = (2, 2, 0, 0, 2, 1, 1, 0, 1, 2, 0, 1)^{\intercal} \mod 2 = (0, 0, 0, 0, 0, 1, 1, 0, 1, 0, 0, 1)^{\intercal}$.

Es gibt vier unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy^{T} , dass heißt, es gibt vier Einsen in Hy^{T} . Die Zeilen H_6, H_7, H_9 und H_{12} von H sind demnach daran beteiligt. Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

Die Bitstellen (6, 10, 11, 15) sind jeweils an zwei und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt.

Bitstelle 6 ist in den Zeilen H_6 und H_9 mit einer Eins vertreten, Bitstelle 10 ist in den Zeilen H_6 und H_{12} mit einer Eins vertreten, Bitstelle 11 ist in den Zeilen H_7 und H_9 mit einer Eins vertreten und Bitstelle 15 ist in den Zeilen H_7 und H_{12} mit einer Eins besetzt. Alle anderen Bitstellen sind an höchstens einer Paritätsprüfung beteiligt. Ändert man also die Bitstellen (6,10,11,15) von y, erhält man ein neues: $y_{1neu} = (1,1,0,0,1,1,1,0,0,1,1,0,0,0,1,0)$.

 $\begin{array}{l} \textit{Durch Iteration stellt sich heraus:} \\ \textit{Hy}_{1neu}^{\intercal} = (2, 3, 2, 1, 2, 3, 3, 0, 3, 2, 0, 3)^{\intercal} \bmod 2 = (0, 1, 0, 1, 0, 1, 1, 0, 1, 0, 0, 1)^{\intercal}. \end{array}$

Es gibt sechs unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy_{1neu}^{T} , dass heißt, es gibt sechs Einsen in Hy_{1neu}^{T} . Die Zeilen H_2, H_4, H_6, H_7, H_9 und H_{12} von H sind demnach daran beteiligt. Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

Die Bitstellen (6,15) sind jeweils an drei und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt.

Bitstelle 6 ist in den Zeilen H_2 , H_6 und H_9 mit einer Eins vertreten, und Bitstelle 15 ist in den Zeilen H_4 , H_7 und H_{12} mit einer Eins besetzt. Alle anderen Bitstellen sind an höchstens zwei Paritätsprüfungen beteiligt.

Ändert man also die Bitstellen (6,15) von y_{1neu} , erhält man ein neues: $y_{2neu} = (1,1,0,0,1,0,1,0,0,1,1,0,0,0,0)$.

Somit wird dieses letzte y_{2neu} mit einem Abstand von zwei zum empfangenen Vektor y = (1, 1, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0) als gesendetes Codewort erklärt.

Beispiel 3.1.4 (Der harte Entscheidungsdekodierungsalgorithmus) Angenommen:

y = (0, 1, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 0, 0) wird empfangen.

Durch Iteration stellt sich heraus: $Hy^\intercal = (1,2,1,1,2,2,1,0,0,3,0,2)^\intercal \bmod 2 = (1,0,1,1,0,0,1,0,0,1,0,0)^\intercal.$

Es gibt fünf unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy^{T} , dass heißt, es gibt fünf Einsen in Hy^{T} . Die Zeilen H_1, H_3, H_4, H_7 und H_{10} von H sind demnach daran beteiligt. Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

Die Bitstellen (2,3,7,11,12,13,15) sind jeweils an zwei und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt.

Bitstelle 2 ist in den Zeilen H₁ und H₁₀ mit einer Eins vertreten, Bitstelle 3 ist in den Zeilen H₁ und H₇ mit einer Eins vertreten, Bitstelle 11 ist in den Zeilen H₃ und H₇ mit einer Eins vertreten, Bitstelle 12 ist in den Zeilen H₃ und H₁₀ mit einer Eins vertreten, Bitstelle 13 ist in den Zeilen H₄ und H₁₀ mit einer Eins vertreten und Bitstelle 15 ist in den Zeilen H₄ und H₇ mit einer Eins besetzt. Alle anderen Bitstellen sind an höchstens einer Paritätsprüfung beteiligt.

Ändert man also die Bitstellen (2,3,7,11,12,13,15) von y, erhält man ein neues: $y_{1neu} = (0,0,1,0,1,0,0,0,0,1,1,1,0,0,1,0)$.

 $\begin{array}{l} \textit{Durch Iteration stellt sich heraus:} \\ \textit{Hy}_{1neu}^{\intercal} = (1,1,3,1,1,1,3,1,1,1,1,3)^{\intercal} \bmod 2 = (1,1,1,1,1,1,1,1,1,1,1,1,1)^{\intercal}. \end{array}$

Der All-Eins-Spaltenvektor bedeutet, dass alle Paritätsprüfungen in Hy_{1neu}^{T} , unbefriedigt sind. Das heißt, alle Zeilen in Hy_{1neu}^{T} bestehen aus Einsen.

Alle Zeilen $H_1, H_2, H_3, H_4, H_5, H_6, H_7, H_8, H_9, H_{10}, H_{11}$ und H_{12} von H sind demnach daran beteiligt. Dementsprechend sind alle Bitstellen jeweils an drei und somit mit der maximalen Anzahl an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt.

Demzufolge werden alle Bitstellen von y_{1neu} geändert und man erhält ein neues: $y_{2neu} = (1, 1, 0, 1, 0, 1, 1, 1, 1, 1, 0, 0, 0, 1, 1, 0, 1)$.

Durch Iteration stellt sich heraus: $Hy_{2neu}^{\mathsf{T}} = (3, 3, 1, 3, 3, 3, 1, 3, 3, 3, 3, 1)^{\mathsf{T}} \mod 2 = (1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1)^{\mathsf{T}}.$

Das heißt, alle Bits werden wieder in y_{1neu} zurückverwandelt.

Die Iterationen sind eindeutig in einem Zyklus gefangen und werden niemals ein Codewort erreichen, sodass der ursprünglich empfangene Vektor y = (0, 1, 0, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0) nicht entschlüsselbar ist.

Beispiel 3.1.5 (Der harte Entscheidungsdekodierungsalgorithmus) Angenommen:

y = (1, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 1, 1, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 0) wird empfangen.

Durch Iteration stellt sich heraus:

 $Hy^{\mathsf{T}} = (1, 2, 2, 1, 2, 2, 1, 1, 3, 0, 3, 0)^{\mathsf{T}} \mod 2 = (1, 0, 0, 1, 0, 0, 1, 1, 1, 0, 1, 0)^{\mathsf{T}}.$

Es gibt sechs unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy^{T} , dass heißt, es gibt sechs Einsen in Hy^{T} . Die Zeilen H_1, H_4, H_7, H_8, H_9 und H_{11} von H sind demnach daran beteiligt. Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

Die Bitstellen (3,16) sind jeweils an drei und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt.

Bitstelle 3 ist in den Zeilen H_1 und H_7 und H_{11} mit einer Eins vertreten und Bitstelle 16 ist in den Zeilen H_4 , H_8 und H_9 mit einer Eins besetzt. Alle anderen Bitstellen sind an höchstens zwei Paritätsprüfungen beteiligt.

Ändert man also die Bitstellen (3,16) von y, erhält man ein neues: $y_{1neu} = (1,0,1,0,0,1,0,1,1,0,1,0,0,1,0,1)$.

Durch Iteration stellt sich heraus:

 $Hy_{1neu}^{\mathsf{T}} = (2,2,2,2,2,2,2,2,4,0,4,0)^{\mathsf{T}} \bmod 2 = (0,0,0,0,0,0,0,0,0,0,0,0)^{\mathsf{T}}.$

Somit wird dieses letzte y_{1neu} mit einem Abstand von zwei zum empfangenen Vektor y = (1, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 1, 1, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 0) als gesendetes Codewort erklärt.

Beispiel 3.1.6 (Der harte Entscheidungsdekodierungsalgorithmus) Angenommen:

y = (1, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 1, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 1) wird empfangen.

Durch Iteration stellt sich heraus: $Hy^{\mathsf{T}} = (1, 2, 2, 1, 2, 1, 1, 2, 4, 0, 2, 0)^{\mathsf{T}} \mod 2 = (1, 0, 0, 1, 0, 1, 1, 0, 0, 0, 0, 0)^{\mathsf{T}}.$

Es gibt vier unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy^{\intercal} , dass heißt, es gibt vier Einsen in Hy^{\intercal} . Die Zeilen H_1, H_4, H_6 und H_7 von H sind demnach daran beteiligt. Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

Die Bitstellen (2, 3, 14, 15) sind jeweils an zwei und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt.

Bitstelle 2 ist in den Zeilen H₁ und H₆ mit einer Eins vertreten, Bitstelle 3 ist in den Zeilen H₁ und H₇ mit einer Eins vertreten, Bitstelle 14 ist in den Zeilen H₄ und H₆ mit einer Eins vertreten und Bitstelle 15 ist in den Zeilen H₄ und H₇ mit einer Eins besetzt. Alle anderen Bitstellen sind an höchstens einer Paritätsprüfung beteiligt.

Ändert man also die Bitstellen (2,3,14,15) von y, erhält man ein neues: $y_{1neu} = (1,1,1,0,0,1,0,1,1,0,0,1,1,1)$.

Durch Iteration stellt sich heraus: $Hy_{1neu}^{\intercal} = (3, 2, 2, 3, 2, 3, 3, 2, 4, 1, 4, 1)^{\intercal} \mod 2 = (1, 0, 0, 1, 0, 1, 1, 0, 0, 1, 0, 1)^{\intercal}.$

Es gibt sechs unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy_{1neu}^{T} , dass heißt, es gibt sechs Einsen in Hy_{1neu}^{T} . Die Zeilen $H_1, H_4, H_6, H_7, H_{10}$ und $H_{12}1$ von H sind demnach daran beteiligt. Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

Die Bitstellen (2,15) sind jeweils an drei und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt.

Bitstelle 2 ist in den Zeilen H_1 , H_6 und in H_{10} mit einer Eins vertreten und Bitstelle 15 ist in den Zeilen H_4 , H_7 und in H_{12} mit einer Eins besetzt. Alle anderen Bitstellen sind an höchstens zwei Paritätsprüfungen beteiligt.

Ändert man also die Bitstellen (2,15) von y_{1neu} , erhält man ein neues: $y_{2neu} = (1,0,1,0,0,1,0,1,1,0,0,0,1,0,1)$.

Durch Iteration stellt sich heraus: $Hy_{2neu}^{\mathsf{T}} = (2, 2, 2, 2, 2, 2, 2, 2, 2, 4, 0, 4, 0)^{\mathsf{T}} \mod 2 = (0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0)^{\mathsf{T}}.$

Somit wird dieses letzte y_{2neu} mit einem Abstand von zwei zum empfangenen Vektor y = (1, 0, 0, 0, 0, 1, 1, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 1) als gesendetes Codewort erklärt.

Beispiel 3.1.7 (Der harte Entscheidungsdekodierungsalgorithmus) Angenommen:

y = (0, 1, 1, 0, 1, 1, 0, 1, 1, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 1) wird empfangen.

Durch Iteration stellt sich heraus: $Hy^{\mathsf{T}} = (2, 3, 2, 2, 2, 3, 2, 2, 3, 1, 4, 1)^{\mathsf{T}} \mod 2 = (0, 1, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 1, 1, 0, 1)^{\mathsf{T}}.$

Es gibt fünf unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy^{T} , dass heißt, es gibt fünf Einsen in Hy^{T} . Die Zeilen H_2, H_6, H_9, H_{10} und H_{12} von H sind demnach daran beteiligt. Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

Die Bitstelle 6 ist jeweils an drei und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt. Bitstelle 6 ist in den Zeilen H_2 , H_6 und in H_9 mit einer Eins vertreten Alle anderen Bitstellen sind an höchstens zwei Paritätsprüfungen beteiligt.

Ändert man also die Bitstellen 6 von y, erhält man ein neues: $y_{1neu} = (0, 1, 1, 0, 1, 0, 0, 1, 1, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 1)$.

Durch Iteration stellt sich heraus:

 $Hy_{1neu}^{\mathsf{T}} = (2, 2, 2, 2, 2, 2, 2, 2, 2, 2, 1, 4, 1)^{\mathsf{T}} \mod 2 = (0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 1)^{\mathsf{T}}.$

Es gibt zwei unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy^{\intercal} , dass heißt, es gibt zwei Einsen in Hy^{\intercal} .

Die Zeilen H_{10} und H_{12} von H sind demnach daran beteiligt.

Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

Es treten vier Einsen an den Bitstellen (1,6,11,16) auf.

Es treten vier Einsen an den Bitstellen (4, 5, 10, 15) auf.

Die Bitstellen (2,4,5,7,10,12,13,15) sind jeweils an einen und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt.

Bitstelle 2 ist in der Zeile H_{10} mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 4 ist in der Zeile H_{12} mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 5 ist in der Zeile H_{12} mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 7 ist in der Zeile H_{10} mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 10 ist in der Zeile H₁₂ mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 12 ist in der Zeile H_{10} mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 13 ist in der Zeile H_{10} mit einer Eins vertreten

and Ditatelle 15 ist in den Zeile H mit einen Eine besetzt

und Bitstelle 15 ist in der Zeile H_{12} mit einer Eins besetzt.

Alle anderen Bitstellen sind an keiner Paritätsprüfung beteiligt.

Andert man also die Bitstellen (2,4,5,7,10,12,13,15) von y_{1neu} , erhält man ein neues: $y_{2neu} = (0,0,1,1,0,0,1,1,1,1,1,1,1,1,1,1)$.

Durch Iteration stellt sich heraus:

 $Hy_{2neu}^{\mathsf{T}} = (2, 2, 4, 4, 2, 2, 4, 4, 2, 3, 4, 3)^{\mathsf{T}} \mod 2 = (0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 1)^{\mathsf{T}}.$

Somit ist $Hy_{1neu}^{\mathsf{T}} = Hy_{2neu}^{\mathsf{T}} = (0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 1)^{\mathsf{T}}$.

Das wiederum heißt, dass für den nächste Iterationschritt:

 $y_{3neu} = y_{1neu} = (0, 1, 1, 0, 1, 0, 0, 1, 1, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 1)$ gilt. Die Iterationen sind eindeutig in einem Zyklus gefangen, wobei abwechselnd der Vektor y_{1neu} und Vektor y_{2neu} angezeigt werden und das Syndrom $S = Hy^{\mathsf{T}}$ immer ungleich null ist. Daher wird y_{2neu} niemals ein Codewort erreichen, sodass der ursprünglich empfangene Vektor y = (0, 1, 1, 0, 1, 1, 0, 1, 1, 0, 1, 0, 1, 1, 0, 1) nicht entschlüsselbar ist.

Im folgenden sei H eine 15 × 20 Paritatsprüfungsmatrix die in Abbildung 3.2 dargestellt wird.

1 0 0 0 0	$\begin{array}{c} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{array}$	1 0 0 0 0	1 0 0 0 0	0 1 0 0 0	0 1 0 0 0	0 1 0 0 0	0 1 0 0 0	0 0 1 0 0	0 0 1 0 0	0 0 1 0 0	0 0 1 0 0	0 0 0 1 0	0 0 0 1 0	0 0 0 1 0	0 0 0 1 0	0 0 0 0 1	$0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1$	0 0 0 0 1	0 0 0 0 0
1 0 0 0 0	0 1 0 0 0	$\begin{array}{c} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{array}$	0 0 0 1 0	1 0 0 0 0	0 1 0 0 0	0 0 1 0 0	0 0 0 0 1	1 0 0 0 0	0 1 0 0 0	$0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0$	0 0 0 0 1	1 0 0 0 0	0 0 1 0 0	$0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0$	$0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1$	0 1 0 0 0	$\begin{array}{c} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{array}$	$0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0$	$0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1$
1 0 0 0 0	0 1 0 0 0	0 0 1 0 0	0 0 0 1 0	0 0 0 0 1	$ \begin{array}{c} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{array} $	$\begin{array}{c} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{array}$	0 0 1 0 0	$0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0$	$0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1$	$0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0$	$\begin{matrix}1\\0\\0\\0\\0\end{matrix}$	0 0 1 0 0	0 0 0 1 0	$0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1$	$\begin{array}{c} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{array}$	$0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0$	$ \begin{array}{c} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{array} $	$\begin{array}{c} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{array}$	0 0 0 0 1

Abbildung 3.2: Paritatsprüfungsmatrix 15×20 H für einen (20, 3, 4) LDPC-Code

Beispiel 3.1.8 (Der harte Entscheidungsdekodierungsalgorithmus) Sei C der (20, 3, 4) LDPC-Code mit einer 15 × 20 Paritatsprüfungsmatrix H Angenommen, dass

 $y = (1,0,0,0,1,0,0,0,0,0,0,0,1,0,0,0,1,0,0) \ \textit{wird empfangen}.$

Durch Iteration stellt sich heraus:

 $Hy^{\mathsf{T}} = (1, 1, 0, 1, 1, 2, 0, 2, 0, 0, 2, 0, 0, 1, 1)^{\mathsf{T}} \mod 2 = (1, 1, 0, 1, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 1)^{\mathsf{T}}.$

Es gibt sechs unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy^{\intercal} , dass heißt, es gibt sechs Einsen in Hy^{\intercal} . Die Zeilen $H_1, H_2, H_4, H_5, H_{14}$ und H_{15} von H sind demnach daran beteiligt. Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

Die Bitstellen (1,4,5,14,15,17,20) sind jeweils an zwei und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt.

Bitstelle 4 ist in den Zeilen H_1 und H_{14} mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 5 ist in den Zeilen H_2 und H_{15} mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 14 ist in den Zeilen H_4 und H_{14} mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 15 ist in den Zeilen H_4 und H_{15} mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 17 ist in den Zeilen H₅ und H₁₄ mit einer Eins vertreten

und Bitstelle 20 ist in den Zeilen H_5 und H_{15} mit einer Eins besetzt.

Alle anderen Bitstellen sind an höchstens einer Paritätsprüfung beteiligt.

Ändert man also die Bitstellen (1,4,5,14,15,17,20) von y, erhält man ein neues: $y_{1neu} = (1,0,0,1,0,0,0,0,0,0,0,0,0,1,0,1,1,0,1)$.

Durch Iteration stellt sich heraus:

 $Hy_{1neu}^{\mathsf{T}} = (2,0,0,1,3,1,1,1,2,1,2,0,0,2,2)^{\mathsf{T}} \mod 2 = (0,0,0,1,1,1,1,1,0,1,0,0,0,0,0)^{\mathsf{T}}.$

Es gibt sechs unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy_{1neu}^{T} , dass heißt, es gibt sechs Einsen in Hy_{1neu}^{T} . Die Zeilen H_4, H_5, H_6, H_7, H_8 und H_{10} von H sind demnach daran beteiligt. Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

 $H_{10} = (0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 0\ 1\ 0\ 0\ 1\ 0\ 0\ 1\ 0\ 0\ 1)$. Es treten vier Einsen an den Bitstellen (8,12,16,20) auf.

Die Bitstellen (13, 14, 16, 17, 18, 20) sind jeweils an zwei und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt.

Bitstelle 13 ist in den Zeilen H_4 und H_6 mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 14 ist in den Zeilen H_4 und H_8 mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 16 ist in den Zeilen H_4 und H_{10} mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 17 ist in den Zeilen H₅ und H₇ mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 18 ist in den Zeilen H_5 und H_8 mit einer Eins vertreten

und Bitstelle 20 ist in den Zeilen H_5 und H_{10} mit einer Eins besetzt.

Alle anderen Bitstellen sind an höchstens einer Paritätsprüfung beteiligt. Ändert man also die Bitstellen (13, 14, 16, 17, 18, 20) von y_{1neu} , erhält man ein neues: $y_{2neu} = (1, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 1, 1, 1, 0, 0, 0, 0)$.

Durch Iteration stellt sich heraus:

 $Hy_{2neu}^{\intercal} = (2,0,0,4,0,2,0,1,2,1,1,1,1,2,1)^{\intercal} \bmod 2 = (0,0,0,0,0,0,1,0,1,1,1,1,0,1)^{\intercal}.$

Es gibt sechs unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy_{2neu}^{T} , dass heißt, es gibt sechs Einsen in Hy_{2neu}^{T} . Die Zeilen $H_8, H_{10}, H_{11}, H_{12}, H_{13}$ und H_{15} von H sind demnach daran beteiligt. Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

Die Bitstellen (3,7,8,12,16,18,20) sind jeweils an zwei und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt.

Bitstelle 3 ist in den Zeilen H_8 und H_{13} mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 7 ist in den Zeilen H_8 und H_{12} mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 8 ist in den Zeilen H_{10} und H_{13} mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 12 ist in den Zeilen H_{10} und H_{11} mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 16 ist in den Zeilen H_{10} und H_{12} mit einer Eins vertreten

Bitstelle 18 ist in den Zeilen H_8 und H_{11} mit einer Eins vertreten

und Bitstelle 20 ist in den Zeilen H_{10} und H_{15} mit einer Eins besetzt.

Alle anderen Bitstellen sind an höchstens einer Paritätsprüfung beteiligt.

Durch Iteration stellt sich heraus:

 $Hy_{3neu}^{\mathsf{T}} = (3, 2, 1, 3, 2, 2, 0, 4, 2, 3, 3, 1, 3, 2, 2)^{\mathsf{T}} \mod 2 = (1, 0, 1, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 1, 1, 1, 0, 0)^{\mathsf{T}}.$

Es gibt sieben unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy_{3neu}^{T} , dass heißt, es gibt sieben Einsen in Hy_{3neu}^{T} . Die Zeilen $H_1, H_3, H_4, H_{10}, H_{11}, H_{12}$ und H_{13} von H sind demnach daran beteiligt. Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

Die Bitstellen (12,16) sind jeweils an drei und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt.

Bitstelle 12 ist in den Zeilen H_3 , H_{10} und H_{11} mit einer Eins vertreten und Bitstelle 16 ist in den Zeilen H_4 , H_{10} und H_{12} mit einer Eins besetzt. Alle anderen Bitstellen sind an höchstens zwei Paritätsprüfungen beteiligt.

Ändert man also die Bitstellen (12,16) von y_{3neu} , erhält man ein neues: $y_{4neu} = (1,0,1,1,0,0,1,1,0,0,0,1,1,1,1,0,1,0,1)$.

Durch Iteration stellt sich heraus: $Hy_{4neu}^{\mathsf{T}} = (3, 2, 0, 4, 2, 2, 0, 4, 2, 3, 2, 2, 3, 2, 2)^{\mathsf{T}} \mod 2 = (1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 0)^{\mathsf{T}}.$

Es gibt drei unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy_{4neu}^{T} , dass heißt, es gibt drei Einsen in Hy_{4neu}^{T} . Die Zeilen H_1, H_{10} und H_{13} von H sind demnach daran beteiligt. Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

Die Bitstellen (3,8) sind jeweils an zwei und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt.

Bitstelle 3 ist in den Zeilen H_1 und H_{13} mit einer Eins vertreten und Bitstelle 8 ist in den Zeilen H_{10} und H_{13} mit einer Eins besetzt.

Alle anderen Bitstellen sind an höchstens einer Paritätsprüfung beteiligt. Ändert man also die Bitstellen (3,8) von y_{4neu} , erhält man ein neues: $y_{5neu} = (1,0,0,1,0,0,1,0,0,0,0,1,1,1,1,0,1,0,1)$.

Durch Iteration stellt sich heraus:

 $Hy_{5neu}^{\intercal} = (2,1,0,4,2,2,0,3,2,2,2,2,1,2,2)^{\intercal} \bmod 2 = (0,1,0,0,0,0,1,0,0,0,1,0,0)^{\intercal}.$

Es gibt drei unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy_{5neu}^{T} , dass heißt, es gibt drei Einsen in Hy_{5neu}^{T} . Die Zeilen H_2, H_8 und H_{13} von H sind demnach daran beteiligt. Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

Die Bitstellen (3,7,8) sind jeweils an zwei und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt.

Bitstelle 3 ist in den Zeilen H_8 und H_{13} mit einer Eins vertreten, Bitstelle 7 ist in den Zeilen H_2 und H_8 mit einer Eins vertreten und Bitstelle 8 ist in den Zeilen H_2 und H_{13} mit einer Eins besetzt. Alle anderen Bitstellen sind an höchstens einer Paritätsprüfung beteiligt.

Ändert man also die Bitstellen (3,7,8) von y_{5neu} , erhält man ein neues: $y_{6neu} = (1,0,1,1,0,0,0,1,0,0,0,1,1,1,1,0,1,0,1)$.

Durch Iteration stellt sich heraus: $Hy_{6neu}^{\mathsf{T}} = (3, 1, 0, 4, 2, 2, 0, 3, 2, 3, 2, 1, 3, 2, 2)^{\mathsf{T}} \mod 2 = (1, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 1, 0, 0)^{\mathsf{T}}.$

Es gibt sechs unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy_{6neu}^{T} , dass heißt, es gibt sechs Einsen in Hy_{6neu}^{T} . Die Zeilen H_2 , H_8 und H_{13} von H sind demnach daran beteiligt.

Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

Die Bitstellen (3,7,8) sind jeweils an drei und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt.

Bitstelle 3 ist in den Zeilen H_1 , H_8 und H_{13} mit einer Eins vertreten, Bitstelle 7 ist in den Zeilen H_2 , H_8 und H_{12} mit einer Eins vertreten und Bitstelle 8 ist in den Zeilen H_2 , H_{10} und H_{13} mit einer Eins besetzt. Alle anderen Bitstellen sind an höchstens zwei Paritätsprüfungen beteiligt.

Ändert man also die Bitstellen (3,7,8) von y_{6neu} , erhält man ein neues: $y_{7neu} = (1,0,0,1,0,0,1,0,0,0,0,1,1,1,1,0,1,0,1)$.

3.2 Beispielmodell: Die sequentielle Version des harten Entscheidungsdekodierungsalgorithmus

Theorem 3.2.1 (Die sequentielle Version des harten Entscheidungsdekodierungsalgorithmus) Der Gallager harte Entscheidungdekodierungsalgorithmus wird parallel ausgeführt. Alle Bits von y, die an der größten Anzahl von unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt sind, werden bei jeder Iteration geändert. Es gibt auch eine sequentielle Version des Algorithmus. In dieser Version wird jeweils nur ein Bit geändert, d.h. Schritt III wird ersetzt durch III_{neu}:

Alle Bits von y, die an der größten Anzahl von unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt sind, verändern sich nur das Bit y_i , dass den kleinsten Index i hat. Der resultierende Vektor y wird erneut überprüft.

Im Folgenden wird die sequentielle Version des Algorithmus auf die gleichen empfangenen Vektoren wie in den Aufgaben, die mit den harten Entscheidungsdekodierungsalgorithmus dekodiert wurden, angewandt und verglichen.

Beispiel 3.2.1 (Die sequentielle Version des harten Entscheidungsdekodierungsalgorithmus) Sei C der (16,3,4) LDPC-Code mit 12×16 -Paritätsprüfungsmatrix H aus Abbildung 3.1. Angenommen:

y = (0, 1, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0) wird empfangen.

```
Dann ist Hy^{\intercal} = (1, 2, 1, 0, 1, 1, 2, 0, 1, 2, 0, 1)^{\intercal} \mod 2 = (1, 0, 1, 0, 1, 1, 0, 0, 1, 0, 0, 1)^{\intercal}.
```

Es gibt sechs unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy^{\intercal} , dass heißt, es gibt sechs Einsen in Hy^{\intercal} . Die Zeilen H_1, H_3, H_5, H_6, H_9 und H_{12} von H sind demnach daran beteiligt. Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

Die Bitstellen (1,10) sind jeweils an drei und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt. Bitstelle 1 ist in den Zeilen H_1 , H_5 und H_9 mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 10 ist in den Zeilen H_3 , H_6 und H_{12} mit einer Eins vertreten.

Mit Bitstelle 1 < 10 gilt für den sequentiellen Algorithmus, dass nur das Bit y_i mit dem kleinsten Index i geändert werden soll.

Ändert man also Bit 1 von y, so erhält man ein neues: $y_{1neu} = (1, 1, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0)$.

 $Dann \ ist \ Hy_{1neu}^{\mathsf{T}} = (2,2,1,0,2,1,2,0,2,2,0,1)^{\mathsf{T}} \ \mathrm{mod} \ 2 = (0,0,1,0,0,1,0,0,0,0,0,1)^{\mathsf{T}}.$

Es gibt drei unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy_{1neu}^{T} , dass heißt, es gibt drei Einsen in Hy_{1neu}^{T} . Die Zeilen H_3, H_6 und H_{12} von H sind demnach daran beteiligt. Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

Die Bitstelle 10 ist jeweils an drei und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt. Bitstelle 10 ist in den Zeilen H_3 , H_6 und H_{12} mit einer Eins vertreten.

Die Bitstelle 10 ist die einzige Stelle und wird somit für den sequentiellen Algorithmus geändert.

Ändert man also Bit 10 von y_{1neu} , so erhält man ein neues $y_{2neu} = (1, 1, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 1, 1, 0, 0, 0, 0, 0)$.

 Somit ist Hy_{2neu}^{T} der Nullvektor, dementsprechend wird dieses letzte y_{2neu} mit einem Abstand von zwei zum empfangenen Vektor

y = (0, 1, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0) als gesendetes Codewort erklärt.

Die sequentielle Version des Algorithmus hat einen Abstand von 2 zum empfangenen Ursprungsvektor $Vektor\ y=(0,1,0,0,1,0,1,0,0,0,1,0,0,0,0,0)$, genauso wie der harte Entscheidungsdekodieralgorithmus, der ebenfalls einen Abstand von 2 zum empfangenen Ursprungsvektor y=(0,1,0,0,1,0,1,0,0,0,1,0,0,0,0,0) erklärt. Dennoch zeigt die sequentielle Version des Algorithmus mehrere Iterationsschritte auf, da die sequentielle Version des Algorithmus pro Iterationsschritt nur ein Bit ändert, im Gegensatz zum harten Entscheidungsadekodieralgorithmus, der pro Iterationsschritt die maximale Anzahl der Codewortlänge an Bits des empfangenen Vektors y ändern kann.:

In diesem Szenario hat die sequentielle Version des Algorithmus nur ein Iterationsschritt mehr, was diese Version etwas aufwendiger macht, da die Wahrscheinlichkeit, ein Fehler bei mehreren Schritten zu begehen, deutlich größer ist. Demnach scheint es so, dass wenn für beide Dekodieralgorithmen ein empfangener Vektor y existiert, der durch Prüfung der beiden Dekodieralgorithmen ein gültiges Codewort y ergibt, der harte Entscheidungsdekodieralgorithmus eine weitaus effizientere Methode liefert, vor allem bei deutlich längeren Codes.

Beispiel 3.2.2 (Die sequentielle Version des harten Entscheidungsdekodierungsalgorithmus) Angenommen:

y = (1, 1, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0) wird empfangen.

Dann ist $Hy^{\intercal} = (2, 2, 0, 0, 2, 1, 1, 0, 1, 2, 0, 1)^{\intercal} \mod 2 = (0, 0, 0, 0, 0, 1, 1, 0, 1, 0, 0, 1)^{\intercal}$.

Es gibt vier unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy^{\intercal} , dass heißt, es gibt vier Einsen in Hy^{\intercal} . Die Zeilen H_6, H_7, H_9 und H_{12} von H sind demnach daran beteiligt. Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

Die Bitstellen (6, 10, 11, 15) sind jeweils an zwei und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt. Bitstelle 6 ist in den Zeilen H_6 und H_9 mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 10 ist in den Zeilen H_6 und H_{12} mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 11 ist in den Zeilen H₇ und H₉ mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 15 ist in den Zeilen H_7 und H_{12} mit einer Eins vertreten.

Mit Bitstelle 6 < 10, 11, 15 gilt für den sequentiellen Algorithmus, dass nur das

Bit y_i mit dem kleinsten Index i geändert werden soll.

Ändert man also Bit 6 von y, so erhält man ein neues: $y_{1neu} = (1, 1, 0, 0, 1, 1, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0)$.

Durch Iteration stellt sich heraus:

$$Hy_{1neu}^{\mathsf{T}} = (2, 3, 0, 0, 2, 2, 1, 0, 2, 2, 0, 1)^{\mathsf{T}} \mod 2 = (0, 1, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 1)^{\mathsf{T}}.$$

Es gibt drei unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy_{1neu}^{T} , dass heißt, es gibt drei Einsen in Hy_{1neu}^{T} . Die Zeilen H_2 , H_7 und H_{12} von H sind demnach daran beteiligt.

Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

Die Bitstellen (5,7,15) sind jeweils an zwei und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt. Bitstelle 5 ist in den Zeilen H_2 und H_{12} mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 7 ist in den Zeilen H₂ und H₇ mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 15 ist in den Zeilen H_7 und H_{12} mit einer Eins vertreten.

Mit Bitstelle 5 < 7,15 gilt für den sequentiellen Algorithmus, dass nur das Bit y_i mit dem kleinsten Index i geändert werden soll.

Ändert man also Bit 5 von y_{1neu} , so erhält man ein neues: $y_{2neu} = (1, 1, 0, 0, 0, 1, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0)$.

Durch Iteration stellt sich heraus:

$$Hy_{2neu}^{\mathsf{T}} = (2, 2, 0, 0, 1, 2, 1, 0, 2, 2, 0, 0)^{\mathsf{T}} \bmod 2 = (0, 0, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0)^{\mathsf{T}}.$$

Es gibt zwei unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy_{2neu}^{T} , dass heißt, es gibt zwei Einsen in Hy_{2neu}^{T} . Die Zeilen H_5 und H_7 von H sind demnach daran beteiligt.

Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

Die Bitstellen (1, 3, 5, 7, 9, 11, 13, 15) sind jeweils an einen und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt. Bitstelle 1 ist in der Zeile H_5 mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 3 ist in der Zeile H₇ mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 5 ist in der Zeile H₅ mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 7 ist in der Zeile H₇ mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 9 ist in der Zeile H₅ mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 11 ist in der Zeile H₇ mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 13 ist in der Zeile H₅ mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 15 ist in der Zeile H₇ mit einer Eins vertreten.

Mit Bitstelle 1 < 3, 5, 7, 9, 11, 13, 15 gilt für den sequentiellen Algorithmus, dass nur das Bit y_i mit dem kleinsten Index i geändert werden soll.

Ändert man also Bit 1 von y_{2neu} , so erhält man ein neues $y_{3neu} = (0, 1, 0, 0, 0, 1, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0)$.

 $\begin{array}{l} \textit{Durch Iteration stellt sich heraus:} \\ \textit{Hy}_{3neu}^{\intercal} = (1, 2, 0, 0, 0, 2, 1, 0, 1, 2, 0, 0)^{\intercal} \bmod 2 = (1, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 0)^{\intercal}. \end{array}$

Es gibt drei unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy_{3neu}^{T} , dass heißt, es gibt drei Einsen in Hy_{3neu}^{T} . Die Zeilen H_1 , H_7 und H_9 von H sind demnach daran beteiligt. Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

Die Bitstellen (1,3,11) sind jeweils an zwei und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt. Bitstelle 1 ist in den Zeilen H_1 und H_9 mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 3 ist in den Zeilen H_1 und H_7 mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 11 ist in den Zeilen H₇ und H₉ mit einer Eins vertreten.

Mit Bitstelle 1 < 3,11 gilt für den sequentiellen Algorithmus, dass nur das Bit y_i mit dem kleinsten Index i geändert werden soll.

Ändert man also Bit 1 von y_{3neu} , so erhält man ein neues: $y_{4neu} = (1, 1, 0, 0, 0, 1, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0)$.

Somit ist $y_{4neu} = y_{2neu} = (1,1,0,0,0,1,1,0,0,0,0,0,0,0,0,0)$, was wiederum heißt, dass $Hy_{4neu}^{\mathsf{T}} = Hy_{2neu}^{\mathsf{T}}$ gilt. Die Iterationen sind eindeutig in einem Zyklus gefangen, wobei abwechselnd der Vektor y_{2neu} und der Vektor y_{3neu} angezeigt werden und das Syndrom $S = Hy^{\mathsf{T}}$ immer ungleich null ist. Daher wird y_{4neu} niemals ein Codewort erreichen, sodass der ursprünglich empfangene Vektor y = (1,1,0,0,1,0,1,0,0,0,0,0,0,0,0,0) nicht entschlüsselbar ist.

Die sequentielle Version des Algorithmus liefert keinen Codewort zum empfangenen Vektor y=(1,1,0,0,1,0,1,0,0,0,0,0,0,0,0,0,0). Dies zeigt deutlich, dass im harten Entscheidungsdekodieralgorithmus die Gültigkeit für diesen Fall aussagekräftiger ist, a der Algorithmus den empfangenen Vektor der y=(1,1,0,0,1,0,1,0,0,0,0,0,0,0,0,0,0). mit einem Abstand von zwei als Gültig erklärt.

Dies weist darauf hin, dass in der sequentiellen Version des Algorithmus bei fehlerhaften empfangenen Vektor y = (1, 1, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0) die Aussagekraft nicht garantiert, ob es eventuell doch ein gültiges Codewort sein könnte bzw:

wenn ein empfangenes Codewort y = (1, 1, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0) durch eine sequentiellen Version des Algorithmus geprüft wird und als fehlerhaft deklariert wird, muss das nicht zwingend heißen, dass dieses Codewort bei eine Prüfung im harten Entscheidungsdekodieralgorithmus ebenfalls fehlerhaft ist.

Beispiel 3.2.3 (Die sequentielle Version des harten Entscheidungsdekodierungsalgorithmus) Angenommen:

y = (0, 1, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 0, 0) wird empfangen.

Durch Iteration stellt sich heraus:

 $Hy^{\mathsf{T}} = (1, 2, 1, 1, 2, 2, 1, 0, 0, 3, 0, 2)^{\mathsf{T}} \mod 2 = (1, 0, 1, 1, 0, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 0)^{\mathsf{T}}.$

Es gibt fünf unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy^{T} , dass heißt, es gibt fünf Einsen in Hy^{T} .

Die Zeilen H_1, H_3, H_4, H_7 und H_{10} von H sind demnach daran beteiligt.

Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

Es treten vier Einsen an den Bitstellen (1, 2, 3, 4) auf.

Es treten vier Einsen an den Bitstellen (9, 10, 11, 12) auf.

Es treten vier Einsen an den Bitstellen (13, 14, 15, 16) auf.

Es treten vier Einsen an den Bitstellen (3, 7, 11, 15) auf.

Es treten vier Einsen an den Bitstellen (1, 6, 11, 16) auf.

Die Bitstellen (2,3,7,11,12,13,15) sind jeweils an zwei und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt. Bitstelle 2 ist in den Zeilen H_1 und H_{10} mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 3 ist in den Zeilen H_1 und H_7 mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 7 ist in den Zeilen H_7 und H_{10} mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 11 ist in den Zeilen H₃ und H₇ mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 12 ist in den Zeilen H_3 und H_{10} mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 13 ist in den Zeilen H_4 und H_{10} mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 15 ist in den Zeilen H_4 und H_7 mit einer Eins vertreten.

Mit Bitstelle 2 < 3, 7, 11, 12, 13, 15 gilt für den sequentiellen Algorithmus, dass nur das Bit y_i mit dem kleinsten Index i geändert werden soll.

Ändert man also Bit 2 von y, so erhält man ein neues:

 $y_{1neu} = (0, 0, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 0, 0).$

Durch Iteration stellt sich heraus:

 $Hy_{1neu}^{\mathsf{T}} = (0, 2, 1, 1, 2, 1, 1, 0, 0, 2, 0, 2)^{\mathsf{T}} \mod 2 = (0, 0, 1, 1, 0, 1, 1, 0, 0, 0, 0, 0)^{\mathsf{T}}.$

Es gibt vier unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy_{1neu}^{T} , dass heißt, es gibt vier Einsen in Hy_{1neu}^{T} .

Die Zeilen H_3, H_4, H_6 und H_7 von H sind demnach daran beteiligt.

Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

Es treten vier Einsen an den Bitstellen (9, 10, 11, 12) auf.

Die Bitstellen (10, 11, 14, 15) sind jeweils an zwei und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt. Bitstelle 10 ist in den Zeilen H_3 und H_6 mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 11 ist in den Zeilen H₃ und H₇ mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 14 ist in den Zeilen H₄ und H₆ mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 15 ist in den Zeilen H₄ und H₇ mit einer Eins vertreten.

Mit Bitstelle 10 < 11, 14, 15 gilt für den sequentiellen Algorithmus, dass nur das Bit y_i mit dem kleinsten Index i geändert werden soll.

Ändert man also Bit 2 von y_{1neu} , so erhält man ein neues: $y_{2neu} = (0,0,0,0,1,0,1,0,0,0,0,1,0,0,0)$.

Durch Iteration stellt sich heraus:

 $Hy_{2neu}^{\mathsf{T}} = (0, 2, 0, 1, 2, 0, 1, 0, 0, 2, 0, 1)^{\mathsf{T}} \mod 2 = (0, 0, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 1)^{\mathsf{T}}.$

Es gibt vier unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy_{2neu}^{T} , dass heißt, es gibt vier Einsen in Hy_{2neu}^{T} . Die Zeilen H_4, H_7 und H_{12} von H sind demnach daran beteiligt. Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

Die Bitstelle 15 ist jeweils an drei und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt. Bitstelle 15 ist in den Zeilen H_4 , H_7 und H_{12} mit einer Eins vertreten. Die Bitstelle 10 ist die einzige Stelle und wird somit für den sequentiellen Algorithmus geändert.

Ändert man also Bit 10 von y_{2neu} , so erhält man ein neues: $y_{3neu} = (0,0,0,0,1,0,1,0,0,0,0,0,1,0,1,0)$.

Durch Iteration stellt sich heraus:

 $Hy_{3neu}^{\mathsf{T}} = (0,2,0,2,2,0,2,0,0,2,0,2)^{\mathsf{T}} \bmod 2 = (0,0,0,0,0,0,0,0,0,0,0,0)^{\mathsf{T}}.$

Somit wird y_{3neu} mit einem Abstand von eins zum empfangenen Ursprungsvektor y = (0, 1, 0, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 0, 0) als Gültig erklärt.

Im Gegensatz dazu konnte der harte Entscheidungsdekodieralgorithmus den empfangenen Vektor y = (0, 1, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0) nicht entschlüsseln.

Dies zeigt, dass der harte Entscheidungsdekodieralgorithmus bei einem fehlerhaften empfangenen Codewort y nicht garantiert, ob es eventuell doch ein gültiges Codewort sein könnte.

Wenn ein empfangenes Codewort y durch einen harten Entscheidungsdekodieralgorithmus geprüft wird und als fehlerhaft deklariert wird, muss dass nicht zwingend heißen, dass dieses Codewort auch bei einer Prüfung durch die sequentiellen Version des Algorithmus fehlerhaft ist.

Beispiel 3.2.4 (Die sequentielle Version des harten Entscheidungsdekodierungsalgorithmus) Angenommen:

y = (1, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 1, 1, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 0) wird empfangen.

Durch Iteration stellt sich heraus:

 $Hy^{\mathsf{T}} = (1, 2, 2, 1, 2, 2, 1, 1, 3, 0, 3, 0)^{\mathsf{T}} \bmod 2 = (1, 0, 0, 1, 0, 0, 1, 1, 1, 0, 1, 0)^{\mathsf{T}}.$

Es gibt sechs unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy^{\intercal} , dass heißt, es gibt sechs Einsen in Hy^{\intercal} . Die Zeilen H_1, H_4, H_7, H_8, H_9 und H_{11} von H sind demnach daran beteiligt. Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

 $H_8 = (0\ 0\ 0\ 1\ 0\ 0\ 0\ 1\ 0\ 0\ 0\ 1\ 0\ 0\ 0\ 1)$. Es treten vier Einsen an den Bitstellen (4,8,12,16) auf.

Die Bitstellen (3,16) sind jeweils an drei und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt. Bitstelle 3 ist in den Zeilen H_1 , H_7 und H_{11} mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 16 ist in den Zeilen H_4 , H_8 und H_9 mit einer Eins vertreten.

Mit Bitstelle 3 < 16 gilt für den sequentiellen Algorithmus, dass nur das Bit y_i mit dem kleinsten Index i geändert werden soll.

Ändert man also Bit 3 von y, so erhält man ein neues: $y_{1neu} = (1, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 1, 1, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 0)$.

Durch Iteration stellt sich heraus:

 $Hy_{1new}^{\mathsf{T}} = (2, 2, 2, 1, 2, 2, 2, 1, 3, 0, 4, 0)^{\mathsf{T}} \mod 2 = (0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 1, 1, 0, 0, 0)^{\mathsf{T}}.$

Es gibt drei unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy_{1neu}^{T} , dass heißt, es gibt drei Einsen in Hy_{1neu}^{T} . Die Zeilen H_4 , H_8 , und H_9 von H sind demnach daran beteiligt.

Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

Es treten vier Einsen an den Bitstellen (13, 14, 15, 16) auf.

Es treten vier Einsen an den Bitstellen (4, 8, 12, 16) auf.

Es treten vier Einsen an den Bitstellen (1,6,11,16) auf.

Die Bitstelle 16 ist jeweils an drei und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt. Bitstelle 16 ist in den Zeilen H_4 , H_8 und H_9 mit einer Eins vertreten. Die Bitstelle 16 ist die einzige Stelle und wird somit für den sequentiellen Algorithmus geändert.

Ändert man also Bit 16 von y_{1neu} , so erhält man ein neues: $y_{2neu} = (1, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 1, 1, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 1).$

Durch Iteration stellt sich heraus:

 $Hy_{2neu}^{\mathsf{T}} = (2, 2, 2, 2, 2, 2, 2, 2, 2, 4, 0, 4, 0)^{\mathsf{T}} \mod 2 = (0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0)^{\mathsf{T}}.$

 $Somit\ wird\ y_{2neu}\ mit\ einem\ Abstand\ von\ zwei\ zum\ empfangenen\ Ursprungsvektor\ y=(1,0,0,0,0,1,0,1,0,0,1,0,0)$ als gültig erklärt.

Ebenso wird im harten Entscheidungsdekodieralgorithmus der Ursprungsvektor y = (1, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 1, 1, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 0) mit einem Abstand von zwei als gültig erklärt.

Beispiel 3.2.5 (Die sequentielle Version des harten Entscheidungsdekodierungsalgorithmus)

Angenommen:

y = (1, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 1, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 1) wird empfangen.

Durch Iteration stellt sich heraus:

 $Hy^{\mathsf{T}} = (1, 2, 2, 1, 2, 1, 1, 2, 4, 0, 2, 0)^{\mathsf{T}} \mod 2 = (1, 0, 0, 1, 0, 1, 1, 0, 0, 0, 0, 0)^{\mathsf{T}}.$

Es gibt vier unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy^{\intercal} , dass heißt, es gibt vier Einsen in Hy^{\intercal} . Die Zeilen H_1, H_4, H_6 und H_7 von H sind demnach daran beteiligt. Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

 $H_1 = (1 1 1 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0).$ Es treten vier Einsen an den Bitstellen (1, 2, 3, 4) auf.

Es treten vier Einsen an den Bitstellen (13, 14, 15, 16) auf.

Es treten vier Einsen an den Bitstellen (2, 6, 10, 14) auf.

Es treten vier Einsen an den Bitstellen (3, 7, 11, 15) auf.

Die Bitstellen (2,3,14,15) sind jeweils an zwei und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt. Bitstelle 2 ist in den Zeilen H_1 und H_6 mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 3 ist in den Zeilen H_1 und H_7 mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 14 ist in den Zeilen H₄ und H₆ mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 15 ist in den Zeilen H_4 und H_7 mit einer Eins vertreten.

Mit Bitstelle 2 < 3, 14, 15 gilt für den sequentiellen Algorithmus, dass nur das Bit y_i mit dem kleinsten Index i geändert werden soll.

Ändert man also Bit 2 von y, so erhält man ein neues: $y_{1neu} = (1, 1, 0, 0, 0, 1, 0, 1, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 1)$.

Durch Iteration stellt sich heraus:

 $Hy_{1neu}^{\mathsf{T}} = (2, 2, 2, 1, 2, 2, 1, 2, 4, 1, 2, 0)^{\mathsf{T}} \mod 2 = (0, 0, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 0)^{\mathsf{T}}.$

Es gibt drei unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy_{1neu}^{T} , dass heißt, es gibt drei Einsen in Hy_{1neu}^{T} . Die Zeilen H_4, H_7 , und H_{10} von H sind demnach daran beteiligt. Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

Die Bitstellen (7,13,15) sind jeweils an zwei und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt. Bitstelle 7 ist in den Zeilen H_7 und H_{10} mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 13 ist in den Zeilen H₄ und H₁₀ mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 15 ist in den Zeilen H₄ und H₇ mit einer Eins vertreten.

 $Mit\ Bitstelle\ 7 < 13,15\ gilt\ für\ den\ sequentiellen\ Algorithmus,\ dass\ nur\ das\ Bit\ mit\ den\ kleinsten\ Index\ i\ geändert\ werden\ soll.$

Ändert man also Bit 7 von y_{1neu} , so erhält man ein neues: $y_{2neu} = (1, 1, 0, 0, 0, 1, 1, 1, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 1)$.

Durch Iteration stellt sich heraus:

 $Hy_{2neu}^{\mathsf{T}} = (2,3,2,1,2,2,2,2,4,2,2,0)^{\mathsf{T}} \bmod 2 = (0,1,0,1,0,0,0,0,0,0,0,0)^{\mathsf{T}}.$

Es gibt zwei unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy_{2neu}^{T} , dass heißt, es gibt zwei Einsen in Hy_{2neu}^{T} . Die Zeilen H_2 und H_4 von H sind demnach daran beteiligt.

Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

Die Bitstellen (5,6,7,8,13,14,15,16) sind jeweils an einer und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt. Bitstelle 5 ist in der Zeile H_2 mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 6 ist in der Zeile H₂ mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 7 ist in der Zeile H₂ mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 8 ist in der Zeile H₂ mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 13 ist in der Zeile H₄ mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 14 ist in der Zeile H₄ mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 15 ist in der Zeile H₄ mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 16 ist in der Zeile H₄ mit einer Eins vertreten.

Mit Bitstelle 5 < 6, 7, 8, 13, 14, 15, 16 gilt für den sequentiellen Algorithmus, dass nur das Bit y_i mit dem kleinsten Index i geändert werden soll.

Ändert man also Bit 5 von y_{2neu} , so erhält man ein neues: $y_{3neu} = (1, 1, 0, 0, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 1)$.

Durch Iteration stellt sich heraus:

 $Hy_{3neu}^{\intercal} = (2,4,2,1,3,2,2,2,4,2,2,1)^{\intercal} \bmod 2 = (0,0,0,1,1,0,0,0,0,0,0,1)^{\intercal}.$

Es gibt drei unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy_{3neu}^{T} , dass heißt, es gibt zwei Einsen in Hy_{3neu}^{T} . Die Zeilen H_4, H_5 und H_{12} von H sind demnach daran beteiligt. Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

Die Bitstellen (5, 13, 15) sind jeweils an einer und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt. Bitstelle 5 ist in den Zeilen H_5 und H_{12} mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 13 ist in den Zeilen H₄ und H₅ mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 15 ist in den Zeilen H_4 und H_{12} mit einer Eins vertreten.

Mit Bitstelle 5 < 13,15 gilt für den sequentiellen Algorithmus, dass nur das Bit y_i mit dem kleinsten Index i geändert werden soll.

Ändert man also Bit 5 von y_{3neu} , so erhält man ein neues: $y_{4neu} = (1, 1, 0, 0, 0, 1, 1, 1, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 1)$.

Somit ist $y_{4neu} = y_{2neu} = (1, 1, 0, 0, 0, 1, 1, 1, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 1)$ was wiederum heißt, dass für $Hy_{4neu}^{\mathsf{T}} = Hy_{2neu}^{\mathsf{T}}$ gilt. Die Iterationen sind eindeutig in einem Zyklus gefangen, wobei abwechselnd der Vektor y_{2neu} und der Vektor y_{3neu} angezeigt werden und das Syndrom $S = Hy^{\mathsf{T}}$ immer ungleich null ist. Daher wird y_{4neu} niemals ein Codewort erreichen, sodass der ursprünglich empfangene Vektor y = (1, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 1) nicht entschlüsselbar ist.

Die sequentielle Version des Algorithmus liefert kein gültiges Codewort, während der harte Entscheidungsdekodieralgorithmus ein gültiges Codewort mit einem Abstand von zwei ausgibt, sodass der ursprünglich empfangene Vektor y = (1, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 1, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 1) entschlüsselbar ist.

Beispiel 3.2.6 (Die sequentielle Version des harten Entscheidungsdekodierungsalgorithmus) Angenommen:

y = (0, 1, 1, 0, 1, 1, 0, 1, 1, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 1) wird empfangen.

 $Hy^{\mathsf{T}} = (2, 3, 2, 2, 2, 3, 2, 2, 3, 1, 4, 1)^{\mathsf{T}} \mod 2 = (0, 1, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 1, 1, 0, 1)^{\mathsf{T}}.$

Es gibt fünf unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy^{\intercal} , dass heißt, es gibt fünf Einsen in Hy^{\intercal} .. Die Zeilen H_2, H_6, H_9, H_{10} und H_{12} von H sind demnach daran beteiligt. Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

Die Bitstelle 6 ist jeweils an drei und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt. Bitstelle 6 ist in den Zeilen H_2 , H_6 und H_9 mit einer Eins vertreten.

Die Bitstelle 6 ist die einzige Stelle und wird somit für den sequentiellen Algorithmus geändert.

Ändert man also Bit 6 von y, so erhält man ein neues: $y_{1neu} = (0, 1, 1, 0, 1, 0, 0, 1, 1, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 1)$.

Durch Iteration stellt sich heraus:

 $Hy_{1neu}^{\intercal} = (2,2,2,2,2,2,2,2,1,4,1)^{\intercal} \bmod 2 = (0,0,0,0,0,0,0,0,0,1,0,1)^{\intercal}.$

Es gibt zwei unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy^{\intercal} , dass heißt, es gibt zwei Einsen in Hy^{\intercal} . Die Zeilen H_{10} und H_{12} von H sind demnach daran beteiligt. Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft. Die Bitstellen (2,4,5,7,10,12,13,15) sind jeweils an einen und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt. Bitstelle 2 ist in der Zeile H_{10} mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 4 ist in der Zeile H_{12} mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 5 ist in der Zeile H_{12} mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 7 ist in der Zeile H_{10} mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 10 ist in der Zeile H_{12} mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 12 ist in der Zeile H_{10} mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 13 ist in der Zeile H_{10} mit einer Eins vertreten

und Bitstelle 15 die in der Zeile H_{12} mit einer Eins besetzt ist.

Mit Bitstelle 2 < 4, 5, 7, 10, 12, 13, 15 gilt für den sequentiellen Algorithmus, dass nur das Bit mit dem kleinsten Index i geändert werden soll.

Ändert man also Bit 2 von y_{2neu} , so erhält man ein neues $y_{2neu} = (0,0,1,0,1,0,0,1,1,0,0,1,0,0,1)$.

Durch Iteration stellt sich heraus:

 $Hy_{2neu}^{\mathsf{T}} = (1, 2, 2, 2, 2, 1, 2, 2, 2, 0, 4, 1)^{\mathsf{T}} \mod 2 = (1, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 1)^{\mathsf{T}}.$

Es gibt drei unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy_{2neu}^{T} , dass heißt, es gibt drei Einsen in Hy_{2neu}^{T} . Die Zeilen H_1 , H_6 und H_{12} von H sind demnach daran beteiligt. Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

Die Bitstellen (2,4,10) sind jeweils an zwei und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt. Bitstelle 2 ist in den Zeilen H_1 und H_6 mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 4 ist in den Zeilen H_1 und H_{12} mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 10 ist in den Zeilen H_6 und H_{12} mit einer Eins vertreten.

 $Mit\ Bitstelle\ 2 < 4,10\ gilt\ f\"ur\ den\ sequentiellen\ Algorithmus,\ dass\ nur\ das\ Bit\ mit\ dem\ kleinsten\ Index\ i\ ge\"andert\ werden\ soll.$

Ändert man also Bit 2 von y_{2neu} , so erhält man ein neues: $y_{3neu} = (0, 1, 1, 0, 1, 0, 0, 1, 1, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 1)$.

Somit ist $y_{3neu} = y_{1neu} = (0,1,1,0,1,0,0,1,1,0,1,0,0,1,0,1)$, was wiederum heißt, dass $Hy_{3neu}^{\mathsf{T}} = Hy_{1neu}^{\mathsf{T}} = gilt$. Die Iterationen sind eindeutig in einem Zyklus gefangen, wobei abwechselnd der Vektor y_{1neu} und der Vektor y_{2neu} angezeigt werden und das Syndrom $S = Hy^{\mathsf{T}}$ immer ungleich null ist. Daher wird y_{3neu} niemals ein Codewort erreichen, sodass der ursprünglich empfangene Vektor y = (0, 1, 1, 0, 1, 1, 0, 1, 1, 0

Die sequentielle Version des Algorithmus und der harte Entscheidungsdekodieralgorithmus liefern beide kein gültiges Codewort, sodass der ursprünglich empfangene Vektor y = (0, 1, 1, 0, 1, 1, 0, 1, 1, 0, 1, 1, 0, 0, 1, 0, 1) für beide Dekodieralgorithmen nicht entschlüsselbar ist. Beide Dekodieralgorithmen erbrachten in diesem Szenario die gleiche Anzahl an Iterationsschritten, um festzustellen, das der Vektor y nicht entschlüsselbar ist. Dies muss jedoch nicht bei deutlich längeren Codwörtern der Fall sein. Demnach scheint es so, dass der ursprünglich empfangene Vektor y = (0,1,1,0,1,1,0,1,0,0,1,0,1) in keiner Weise nach Gallager entschlüsselbar ist.

Beispiel 3.2.7 (Die sequentielle Version des harten Entscheidungsdekodierungsalgorithmus) Sei C der (20, 3, 4) LDPC-Code mit einer 15 × 20 Paritatsprüfungsmatrix H wie in Abbildung 3.2

Sei C der (20, 3, 4) LDPC-Code mit einer 15 × 20 Paritatsprufungsmatrix H wie in Aooudung 3.2 Angenommen:

y = (1, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 0) wird empfangen.

Durch Iteration stellt sich heraus: $Hy^{\mathsf{T}} = (1, 1, 0, 1, 1, 2, 0, 2, 0, 0, 2, 0, 0, 1, 1)^{\mathsf{T}} \mod 2 = (1, 1, 0, 1, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 1)^{\mathsf{T}}.$

Es gibt sechs unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy^{T} , dass heißt, es gibt sechs Einsen in Hy^{T} . Die Zeilen $H_1, H_2, H_4, H_5, H_{14}$ und H_{15} von H sind demnach daran beteiligt. Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

Die Bitstellen (4,5,14,15,17,20) sind jeweils an zwei und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt. Bitstelle 4 ist in den Zeilen H_1 und H_{14} mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 5 ist in den Zeilen H_2 und H_{15} mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 14 ist in den Zeilen H_4 und H_{14} mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 15 ist in den Zeilen H₄ und H₁₅ mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 17 ist in den Zeilen H_5 und H_{14} mit einer Eins vertreten

und Bitstelle 20 die in den Zeilen H_5 und H_{15} mit einer Eins besetzt ist.

Mit Bitstelle 4 < 5, 14, 15, 17, 20 gilt für den sequentiellen Algorithmus, dass nur das Bit mit dem kleinsten Index i geändert werden soll.

Ändert man also Bit 4 von y, so erhält man ein neues: $y_{1neu} = (1,0,0,1,1,0,0,0,0,0,0,0,1,0,0,0,1,0,0)$.

Durch Iteration stellt sich heraus:

 $Hy_{1neu}^{\mathsf{T}} = (2,1,0,1,1,2,0,2,1,0,2,0,0,2,1)^{\mathsf{T}} \bmod 2 = (0,1,0,1,1,0,0,0,1,0,0,0,0,0,1)^{\mathsf{T}}.$

Es gibt fünf unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy_{1neu}^{T} , dass heißt, es gibt fünf Einsen in Hy_{1neu}^{T} . Die Zeilen H_2, H_4, H_5, H_9 und H_{15} von H sind demnach daran beteiligt. Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

Die Bitstelle 15 ist jeweils an drei und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt. Bitstelle 15 ist in den Zeilen H_4 , H_9 und H_{15} mit einer Eins vertreten.

Die Bitstelle 15 ist die einzige Stelle und wird somit für den sequentiellen Algorithmus geändert.

Ändert man also Bit 15 von y_{1neu} , so erhält man ein neues: $y_{2neu} = (1, 0, 0, 1, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 1, 0, 0, 1, 0, 0)$.

Durch Iteration stellt sich heraus:

 $Hy_{2neu}^{\mathsf{T}} = (2, 1, 0, 2, 1, 2, 0, 2, 2, 0, 2, 0, 0, 2, 2)^{\mathsf{T}} \mod 2 = (0, 1, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0)^{\mathsf{T}}.$

Es gibt zwei unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy_{2neu}^{T} , dass heißt, es gibt zwei Einsen in Hy_{2neu}^{T} . Die Zeilen H_2 und H_5 von H sind demnach daran beteiligt.

Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

Die Bitstellen (5, 6, 7, 8, 17, 18, 19, 20) sind jeweils an einen und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt.

Bitstelle 5 ist in der Zeile H₂ mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 6 ist in der Zeile H₂ mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 7 ist in der Zeile H₂ mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 8 ist in der Zeile H₂ mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 17 ist in der Zeile H₅ mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 18 ist in der Zeile H₅ mit einer Eins vertreten,

Bitstelle 19 ist in der Zeile H₅ mit einer Eins vertreten

und Bitstelle 20 die in der Zeile H₅ mit einer Eins besetzt ist.

Mit Bitstelle 5 < 6,7,8,17,18,19,20 gilt für den sequentiellen Algorithmus, dass nur das Bit mit dem kleinsten Index i geändert werden soll.

Ändert man also Bit 5 von y_{2neu} , so erhält man ein neues: $y_{3neu} = (1,0,0,1,0,0,0,0,0,0,0,0,1,1,0,0,1,0,0)$.

Durch Iteration stellt sich heraus:

 $Hy_{3neu}^{\mathsf{T}} = (2,0,0,2,1,1,0,2,2,0,2,0,0,2,1)^{\mathsf{T}} \mod 2 = (0,0,0,0,1,1,0,0,0,0,0,0,0,0,1)^{\mathsf{T}}.$

Es gibt drei unbefriedigte Paritätsprüfungen in Hy_{3neu}^{T} , dass heißt, es gibt drei Einsen in Hy_{3neu}^{T} . Die Zeilen H_5 , H_6 und H_{15} von H sind demnach daran beteiligt. Dementsprechend werden die Bitstellen in diesen Zeilen untersucht und geprüft.

Die Bitstellen (5,20) sind jeweils an zwei und somit am meisten an unbefriedigten Paritätsprüfungen beteiligt. Bitstelle 5 ist in den Zeilen H_6 und H_{15} mit einer Eins vertreten,

und Bitstelle 20 die in den Zeilen H_5 und H_{15} mit einer Eins besetzt ist.

 $Mit\ Bitstelle\ 5 < 20\ gilt\ für\ den\ sequentiellen\ Algorithmus,\ dass\ nur\ das\ Bit\ mit\ dem\ kleinsten\ Index\ i$ geändert werden soll.

Ändert man also Bit 5 von y_{3neu} , so erhält man ein neues: $y_{4neu} = (1,0,0,1,1,0,0,0,0,0,0,0,1,1,0,0,1,0,0)$.

Somit ist $y_{4neu} = y_{2neu}$ was wiederum heißt, dass $Hy_{4neu}^{\mathsf{T}} = Hy_{2neu}^{\mathsf{T}}$ gilt. Die Iterationen sind eindeutig in einem Zyklus gefangen, wobei abwechselnd der Vektor y_{2neu} und der Vektor y_{3neu} angezeigt werden und das Syndrom $S = Hy^{\mathsf{T}}$ für jede Iteration ungleich null ist. Daher wird y_{3neu} niemals ein Codewort erreichen, sodass der ursprünglich empfangene Vektor

y = (1, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 1, 0, 0)

nicht entschlüsselbar ist. Die sequentielle Version des Algorithmus und der harte Entscheidungsdekodieralgorithmus liefern beide kein gültiges Codewort, sodass der ursprünglich empfangene Vektor

y = (1, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 1, 0, 0)

für beide Dekodieralgorithmen nicht entschlüsselbar ist.

Der harte Entscheidungsdekodieralgorithmus zeigte erst nach sieben Itterationsschritten, dass der ursprünglich empfangene Vektor

y = (1, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 1, 0, 0)

nicht entschlüsselbar ist, während die sequentielle Version des Algorithmus dafür nur vier Itterationsschritten benötigt. Dies zeigt, dass die sequentielle Version deutlich schneller ein Ergebnis liefert. Dennoch ist der ursprünglich empfangene Vektor

y = (1, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 1, 0, 0)

in keiner Weise nach Gallager entschlüsselbar.

3.3 Der weiche Entscheidungsdekodieralgorithmus

Theorem 3.3.1 (Der weiche Entscheidungsdekodieralgorithmus) Gallagers weicher Entscheidungsdekodieralgorithmus kann auf verschiedene Weise dargestellt werden. Laut der Version von Mackay, auch Summenprodukt Dekodieralgorithmus genannt.

Der Algorithmus ist erfolgreich für Codes mit einer Länge von einigen Tausend, z. B. n = 10000, insbesondere wenn c klein ist, z. B. c = 3.

Definition 3.3.1 (Der weiche Entscheidungsdekodieralgorithmus) Sei C ein (n,c,r) binärer Paritätsprüfungscode niedriger Dichte mit $m \times n$ -Paritätsprüfungsmatrix H. Es kann ein Tanner-Graph T für C gebildet werden. Nummerieren Sie die variablen Knoten 1,2,...,n und die Prüfknoten 1,2,...,m. Jeder Variablenknoten ist mit c Prüfknoten verbunden und jeder Prüfknoten ist mit r Variablenknoten verbunden. V(j) bezeichne die r variablen Knoten, die mit dem r-ten Prüfknoten verbunden sind. Die Menge $V(j) \times sei V(j)$ ohne den variablen Knoten r-ten r-ten

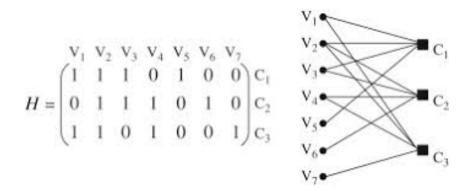


Abbildung 3.3: Tanner Graph

[3]

Die Abbildung 3.3 zeigt die variablen Knoten V_j mit $j \in \{1, 2, 3, 4, 5, 6, 7\}$ und C_k Prüfknoten mit $k \in \{1, 2, 3\}$.

Beispiel 3.3.1 (Der weiche Entscheidungsdekodieralgorithmus) Angenommen, das Codewort c wird gesendet und y=c+e wird empfangen, wobei e der unbekannte Fehlervektor ist. Angesichts des Syndroms $Hy^{\mathsf{T}}=He^{\mathsf{T}}=z^{\mathsf{T}}$ besteht das Ziel des dekodieres darin,

 $prob(ek = 1 \mid z)$ für $1 \le k \le n$ zu berechnen.

Der Algorithmus berechnet iterativ zwei Wahrscheinlichkeiten für jede Kante des Tanner-Graphen und jedes $e \in \{0,1\}$. Wenn der Graph Zyklen hat, sind diese Wahrscheinlichkeiten Annäherungen an

$$prob(ek = 1 \mid z) \text{ für } 1 \le k \le n.$$

Letzten Endes ist es egal, wie diese Wahrscheinlichkeiten genau lauten; es geht nur darum, eine Lösung für $He^{\tau}=z^{\tau}$ zu erhalten. Daher kann der Algorithmus auch dann erfolgreich eingesetzt werden, wenn lange Zyklen vorhanden sind. [1, S. 11]

3.4 Vergleich von LDPC-Codes gegenüber herkömmlichen Blockcodes

Beispiel 3.4.1 (Vergleich von LDPC-Codes gegenüber herkömmlichen Blockcodes) Bei LDPC - Codes werden, wie bei allen Blockcodes, den informationstragenden Bits zusätzliche Bits hinzugefügt. Diese zusätzlichen Bits, die als Paritätsbits bezeichnet werden, bilden zusammen mit den Informationsbits Paritätsgleichungen. Bei einer fehlerfreien Übertragung müssen diese Gleichungen bei einer Paritätsprüfung null ergeben, dargestellt durch $Hc^{\dagger} = 0$.

Ein Unterschied zu traditionellen Blockcodes liegt in der Dekodierungsmethode. Klassische Blockcodes werden in einem einzigen Durchlauf dekodiert, während LDPC-Codes iterative Verfahren nutzen.

Ein zusätzlicher Unterschied ist, dass LDPC-Codes durch ihre Kontroll- Paritätsprüfmatrix charakterisiert sind und nicht, wie bei herkömmlichen Blockcodes, durch ihre Generatormatrix.

4 Definition von Turbo Codes

Abbildung 4.1 beschreibt die Turbocodierung, annhand vier Turbocodes, mit satelliten Kommunikationspaketen. Der Wert von m ist die Nachrichtenlänge. [1, S. 7]

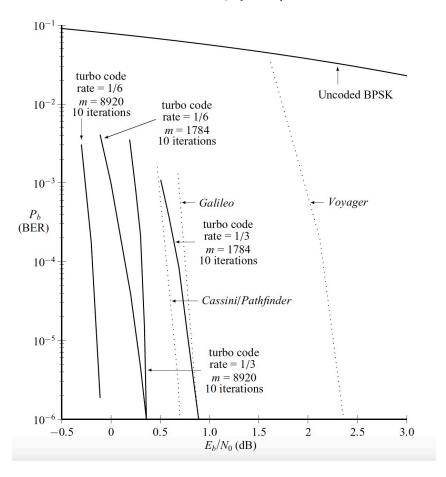


Abbildung 4.1: Codierungsgewinn in der Satellitenkommunikation

Abbildung 4.1

In Abbildung 2.1 wird gezeigt, dass ein Ziel der Kodierung darin besteht, mit Signal-Rausch-Verhältnissen nahe der Shannon-Grenze zu kommunizieren. Abbildung 4.1 zeigt den Vergleich zwischen dem Signal-Rausch-Verhältnis Eb/N0 und der Bitfehlerrate Pb der in einigen Satelliten Kommunikationspaketen verwendeten Codes.

Definition 4.0.1 (parallel verketteter Code) Ein parallel verketteter Code besteht aus zwei oder mehr Komponenten-Codes, bei denen es sich in der Regel entweder um binäre Faltungscodes oder um Blockcodes mit einer Trellis-Struktur handelt, die zu einer effizienten Dekodierung mit weichen Entscheidungen führt.

Wenn die Komponentencodes des parallel verketteten Codes faltbar sind, wird der resultierende Code als parallel verketteter Faltungscode oder PCCC bezeichnet. Der Komponentencode hat die Coderate 1/2, da jedes Nachrichtenbit zwei Codewortbits erzeugt.

Im einfachsten Fall, handelt es sich um zwei Komponenten-Codes, C_1 und C_2 , mit jeweils systematischen Kodierern. Tatsächlich können die Kodierer für die beiden Codes identisch sein. [1, S. 8]

Beispiel 4.0.1 (parallel verketteter Code) Angenommen, es Existieren Komponentencodes C_i zu einem [n, n/2] Binär- blockcode mit der Generatormatrix $G_i = [I_{n/2} \quad A_i]$, die als Kodierer bezeichnet werden.

Bei der vorgehnsweise wendet man die übliche Kodierung an, bei der die Nachricht mit xG_i kodiert wird. Ein Kodierer für den parallel-verketteten Code mit den Komponenten-Kodierern xG_1 und xG_2 wird wie folgt gebildet.

Die Nachricht x wird mit dem ersten Code kodiert, um (x, c_1) zu erzeugen, wobei $c_1 = xG_1$ ist, wenn der Code ein Blockcode ist. Als nächstes wird die Nachricht x an einen Permuter, auch Interleaver genannt, weitergeleitet. Der Permuter wendet eine feste Permutation auf die Koordinaten von x an und erzeugt die permutierte Nachricht \bar{x} . Die permutierte Nachricht \bar{x} wird mit G_2 kodiert, um (\bar{x}, c_2) zu erzeugen, wobei $c_2 = \bar{x}G_2$.

Das Codewort, dass an den Kanal weitergegeben wird, ist eine verschachtelte Version der ursprünglichen Nachricht x und der beiden Redundanzzeichenfolgen c_1 und c_2 , die durch die Codes C_1 und C_2 erzeugt wurden.

Dieser Vorgang ist in im nächstes Abschnitt in Abbildung 4.2 dargestellt und wird anhand einer mathematischen Aufgabe genauer erläutert.

4.1 Beispielmodell: Ein parallel verketteter Code

Beispiel 4.1.1 (parallel verketteter Code) Seien C_1 und C_2 jeweils der erweiterte [8, 4, 4] Hamming-Code mit Generatormatrix

Angenommen, der Permuter ist durch die Permutation (1, 3)(2, 4) gegeben.

Die zu kodierende Nachricht ist beispielsweise x = (1,0,1,1). Dann ist $xG_1 = (1,0,1,1,0,1,0,0)$ und $c_1 = (0,1,0,0)$. Die permutierte Nachricht ist $\bar{x} = (1,1,1,0)$, die als $\bar{x}G_2 = (1,1,1,0,0,0,0,1)$ kodiert wird und $c_2 = (0,0,0,1)$ ergibt.

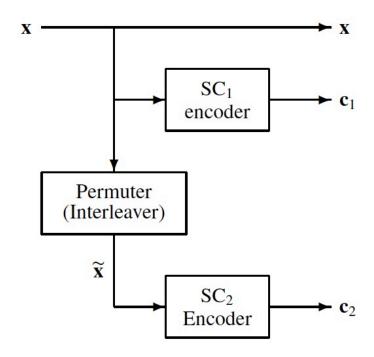


Abbildung 4.2: Parallel verketteter Code mit zwei Komponenten

Dann wird $(x, c_1, c_2) = ((1, 0, 1, 1), (0, 1, 0, 0), (0, 0, 0, 1))$ in verschachtelter Form übertragen, wobei die ersten Bits von x, c_1, c_2 , gefolgt werden von den zweiten Bits, dritten Bits und vierten Bits, als ((1, 0, 0), (0, 1, 0), (1, 0, 0

In der Abbildung 4.2 zeigen SC_1 und SC_2 , dass die Kodierer in Standardform vorliegen. Der resultierende parallel verkettete Code hat die Coderate von 1/3.

[1, S. 9]

Beispiel 4.1.2 (parallel verketteter Code) Finde die Permuter Form aller 16 Codewörter des in Beispielaufgabe a beschriebenen parallel verketteten Codes und bestimme den minimalen Abstand des resultierenden [12,4] Binärcodes.

 $Um\ die\ Aufgabe\ zu\ L\"{o}sen,\ geht\ man\ schrittweise\ vor:$

Zu einem [8,4,4] Hamming-Code findet man alle $2^4 = 16$ empfangenen Nachrichten x, da der Code vier Informationsbits aufweist.

 $Die\ 16\ m\"{o}glichen\ x\ Nachrichten\ sind:$

- $x_1 = (0, 0, 0, 0)$
- $x_2 = (0, 0, 0, 1)$
- $x_3 = (0, 0, 1, 0)$
- $x_4 = (0, 1, 0, 0)$
- $x_5 = (1, 0, 0, 0)$
- $x_6 = (0, 0, 1, 1)$
- $x_7 = (0, 1, 0, 1)$
- $x_8 = (1, 0, 0, 1)$
- $x_9 = (0, 1, 1, 0)$
- $x_{10} = (1, 0, 1, 0)$
- $x_{11} = (1, 1, 0, 0)$
- $x_{12} = (0, 1, 1, 1)$
- $x_{13} = (1, 1, 1, 0)$
- $x_{14} = (1, 1, 0, 1)$
- $x_{15} = (1, 0, 1, 1)$
- $x_{16} = (1, 1, 1, 1)$

Durch Multiplikation dieser 16 Nachricht mit xG_1 erhält man die Codewörter c_1 .

Die Permutation (1, 3)(2, 4) tauscht die ersten beiden Bits der Nachricht x mit den dritten und vierten Bits.

Angenommen, es existiert eine Nachricht x mit vier Bits x = (a, b, c, d)

- (1, 3): Bit a wird mit dem dritten Bit c getauscht.
- (2, 4): Bit b wird mit dem vierten Bit d getauscht.

Dies führt zu einer permutierten neuen Nachricht $\bar{x} = (c, d, a, b)$.

Die Nachricht $x_1 = (0, 0, 0, 0)$ und $x_{16} = (1, 1, 1, 1)$ bleiben unverändert, da alle Bits gleich sind.

Die Nachricht $x_{15} = (1, 0, 1, 1)$: Ursprüngliche Form: (a = 1, b = 0, c = 1, d = 1)Nach Permutation: $\bar{x}_{15} = (c, d, a, b) = (1, 1, 1, 0)$

Die Nachricht $x_9 = (0, 1, 1, 0)$: Ursprüngliche Form: (a = 0, b = 1, c = 1, d = 0)Nach Permutation: $\bar{x}_9 = (c, d, a, b) = (1, 0, 0, 1)$ Angewandt auf alle 16 möglichen Empfangenen Nachrichten x erhält man:

$$\begin{aligned} x_1 &= (0,0,0,0) \Rightarrow \bar{x}_1 = (0,0,0,0) \\ x_2 &= (0,0,0,1) \Rightarrow \bar{x}_2 = (0,1,0,0) \\ x_3 &= (0,0,1,0) \Rightarrow \bar{x}_3 = (1,0,0,0) \\ x_4 &= (0,1,0,0) \Rightarrow \bar{x}_4 = (0,0,0,1) \\ x_5 &= (1,0,0,0) \Rightarrow \bar{x}_5 = (0,0,1,0) \\ x_6 &= (0,0,1,1) \Rightarrow \bar{x}_6 = (1,1,0,0) \\ x_7 &= (0,1,0,1) \Rightarrow \bar{x}_7 = (0,1,0,1) \\ x_8 &= (1,0,0,1) \Rightarrow \bar{x}_8 = (0,1,1,0) \\ x_9 &= (0,1,1,0) \Rightarrow \bar{x}_9 = (1,0,0,1) \\ x_{10} &= (1,0,1,0) \Rightarrow \bar{x}_{10} = (1,0,1,0) \\ x_{11} &= (1,1,0,0) \Rightarrow \bar{x}_{11} = (0,0,1,1) \\ x_{12} &= (0,1,1,1) \Rightarrow \bar{x}_{12} = (1,1,0,1) \\ x_{13} &= (1,1,1,0) \Rightarrow \bar{x}_{14} = (0,1,1,1) \\ x_{14} &= (1,0,1,1) \Rightarrow \bar{x}_{15} = (1,1,1,0) \\ x_{16} &= (1,1,1,1) \Rightarrow \bar{x}_{16} = (1,1,1,1) \end{aligned}$$

Durch Multiplikation dieser permutierten Nachrichten mit $\bar{x}G_2$ erhält man die Codewörter c_2 :

Für jede der 16 Nachrichten x und jedes Paar (c_1, c_2) erhält man die verschachtelte Form (x, c_1, c_2) :

```
(x_1, c_1, c_2) = (0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0)
(x_2, c_1, c_2) = (0, 0, 0, 1, 1, 1, 1, 0, 1, 0, 1, 1)
(x_3, c_1, c_2) = (0, 0, 1, 0, 1, 1, 0, 1, 0, 1, 1, 1)
(x_4, c_1, c_2) = (0, 1, 0, 0, 1, 0, 1, 1, 1, 1, 1, 0)
(x_5, c_1, c_2) = (1, 0, 0, 0, 0, 1, 1, 1, 1, 1, 0, 1)
(x_6, c_1, c_2) = (0, 0, 1, 1, 0, 0, 1, 1, 1, 1, 0, 0)
(x_7, c_1, c_2) = (0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 1)
(x_8, c_1, c_2) = (1, 0, 0, 1, 1, 0, 0, 1, 0, 1, 1, 0)
(x_9, c_1, c_2) = (0, 1, 1, 0, 0, 1, 1, 0, 1, 0, 0, 1)
(x_{10}, c_1, c_2) = (1, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0)
(x_{11}, c_1, c_2) = (1, 1, 0, 0, 1, 1, 0, 0, 0, 0, 1, 1)
(x_{12}, c_1, c_2) = (0, 1, 1, 1, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 0)
(x_{13}, c_1, c_2) = (1, 1, 1, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 0)
(x_{14}, c_1, c_2) = (1, 1, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 0)
(x_{15}, c_1, c_2) = (1, 0, 1, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 1)
(x_{16}, c_1, c_2) = (1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 1)
```

Die verschachtelte Form (x, c_1, c_2) kombiniert einige Bits aus der ursprünglichen Nachricht x, den ursprünglichen Codewörtern c_1 und den permutierten Codewörtern c_2 und ordnet sie wie folgt an, um sie schließlich als neues kodiertes Codewort mit wahrscheinlich unterschiedlichen Bits an denselben Stellen, also mit einen bestimmten Hamming-Abstand, zu übertragen:

Ordnungs algorithmus:

$$x = (a, b, c, d)$$
 $c_1 = (e, f, g, h)$ $c_2 = (i, j, k, l)$ $(x, c_1, c_2) = ((a, b, c, d), (e, f, g, h), (i, j, k, l))$

 $Die\ erste\ Anordnung\ ordnet\ die\ ersten\ Bits\ von:$

$$(x, c_1, c_2) = ((a, b, c, d), (e, f, g, h), (i, j, k, l)) = (a, e, i)$$

Die zweite Anordnung ordnet die zweiten Bits von:

$$(x, c_1, c_2) = ((a, b, c, d), (e, f, g, h), (i, j, k, l)) = ((a, e, i), (b, f, j))$$

Die letzte Anordnung ordnet die dritten und vierten Bits von:

$$(x, c_1, c_2) = ((a, b, c, d), (e, f, g, h), (i, j, k, l)) = ((a, e, i), (b, f, j), (c, g, k), (d, h, l))$$

Wendet man diesen Ordnungsalgorithmus auf alle 16 verschachtelten Formen an erhält man:

$$(x_1, c_1, c_2) = ((0, 0, 0, 0), (0, 0, 0, 0), (0, 0, 0, 0)) \Rightarrow Ordnungsalgorithmus: ((0, 0, 0), (0, 0, 0), (0, 0, 0), (0, 0, 0))$$

mit Abstand 0.

$$(x_2, c_1, c_2) = ((0, 0, 0, 1), (1, 1, 1, 0), (1, 0, 1, 1)) \Rightarrow Ordnungsalgorithmus: ((0, 1, 1), (0, 1, 0), (0, 1, 1), (1, 0, 1)) mit Abstand 8.$$

 $(x_3, c_1, c_2) = ((0, 0, 1, 0), (1, 1, 0, 1), (0, 1, 1, 1)) \Rightarrow Ordnungsalgorithmus: ((0, 1, 0), (0, 1, 1), (1, 0, 1), (0, 1, 1))$ mit Abstand 6.

 $(x_4, c_1, c_2) = ((0, 1, 0, 0), (1, 0, 1, 1), (1, 1, 1, 0)) \Rightarrow Ordnungsalgorithmus: ((0, 1, 1), (1, 0, 1), (0, 1, 1), (0, 1, 0))$ mit Abstand 6.

 $(x_5, c_1, c_2) = ((1, 0, 0, 0), (0, 1, 1, 1), (1, 1, 0, 1)) \Rightarrow Ordnungsalgorithmus: ((1, 0, 1), (0, 1, 1), (0, 1, 0), (0, 1, 1))$ mit Abstand 6.

 $(x_6, c_1, c_2) = ((0, 0, 1, 1), (0, 0, 1, 1), (1, 1, 0, 0)) \Rightarrow Ordnungs algorithmus: ((0, 0, 1), (0, 0, 1), (1, 1, 0), (1, 1, 0)) mit Abstand 4.$

 $(x_7, c_1, c_2) = ((0, 1, 0, 1), (0, 1, 0, 1), (0, 1, 0, 1)) \Rightarrow Ordnungs algorithmus: ((0, 0, 0), (1, 1, 1), (0, 0, 0), (1, 1, 1)) mit Abstand 4.$

 $(x_8, c_1, c_2) = ((1, 0, 0, 1), (1, 0, 0, 1), (0, 1, 1, 0)) \Rightarrow Ordnungs algorithmus: ((1, 1, 0), (0, 0, 1), (0, 0, 1), (1, 1, 0)) mit Abstand 6.$

 $(x_9, c_1, c_2) = ((0, 1, 1, 0), (0, 1, 1, 0), (1, 0, 0, 1)) \Rightarrow Ordnungs algorithmus: ((0, 0, 1), (1, 1, 0), (1, 1, 0), (0, 0, 1)) mit Abstand 6.$

 $(x_{10}, c_1, c_2) = ((1, 0, 1, 0), (1, 0, 1, 0), (0, 1, 0, 1)) \Rightarrow Ordnungsalgorithmus: ((1, 1, 1), (0, 0, 0), (1, 1, 1), (0, 0, 0))$ mit Abstand 4.

 $(x_{11}, c_1, c_2) = ((1, 1, 0, 0), (1, 1, 0, 0), (0, 0, 1, 1)) \Rightarrow Ordnungsalgorithmus: ((1, 1, 0), (1, 1, 0), (0, 0, 1), (0, 0, 1))$ mit Abstand 4.

 $(x_{12}, c_1, c_2) = ((0, 1, 1, 1), (1, 0, 0, 0), (0, 0, 1, 0)) \Rightarrow Ordnungsalgorithmus: ((0, 1, 0), (1, 0, 0), (1, 0, 1), (1, 0, 0)) mit Abstand 6.$

 $(x_{13}, c_1, c_2) = ((1, 1, 1, 0), (0, 0, 0, 1), (0, 1, 0, 0)) \Rightarrow Ordnungsalgorithmus: ((1, 0, 0), (1, 0, 1), (1, 0, 0), (0, 1, 0))$ mit Abstand 8.

 $(x_{14}, c_1, c_2) = ((1, 1, 0, 1), (0, 0, 1, 0), (1, 0, 0, 0)) \Rightarrow Ordnungsalgorithmus: ((1, 0, 1), (1, 0, 0), (0, 1, 0), (1, 0, 0)) mit Abstand 6.$

 $(x_{15}, c_1, c_2) = ((1, 0, 1, 1), (0, 1, 0, 0), (0, 0, 0, 1)) \Rightarrow Ordnungsalgorithmus: ((1, 0, 0), (0, 1, 0), (1, 0, 0), (1, 0, 1))$ mit Abstand 6.

 $(x_{16}, c_1, c_2) = ((1, 1, 1, 1), (1, 1, 1, 1), (1, 1, 1, 1)) \Rightarrow Ordnungsalgorithmus: ((1, 1, 1), (1, 1, 1), (1, 1, 1)) mit Abstand 6.$

Um den minimalen Abstand genau zu berechnen, müssten man die Hamming-Abstände aller möglichen Paare der 16 Codewörter bestimmen und den kleinsten Abstand finden. Zwei verschachtelte Codewörter $(x_1, c_1, c_2) = ((0, 0, 0, 0), (0, 0, 0, 0), (0, 0, 0, 0))$ und $(x_{16}, c_1, c_2) = ((1, 1, 1, 1), (1, 1, 1, 1), (1, 1, 1, 1))$ sind nach dem Ordnungsalgorithmus identisch, was zu einem Hamming- Abstand von 0 führt. Demzufolge scheint es so, dass der Mindestabstand des Codes [12,4] gleich 0 beträgt. Dies würde jedoch bedeuten, dass der Codes [12,4] keine Fehlererkennung bietet. Dementsprechend beträgt der minimale Abstand des ursprünglichen Codes [12,4] gleich 4.

Die folgenden verschachtelten Codewörtern weisen den minimalen Hamming-Abstand von 4 auf und werden erfolgreich übertragen.

 $(x_6, c_1, c_2) = ((0, 0, 1, 1), (0, 0, 1, 1), (1, 1, 0, 0)) \Rightarrow Ordnungs algorithmus: ((0, 0, 1), (0, 0, 1), (1, 1, 0), (1, 1, 0)) mit Abstand 4.$

 $(x_7,c_1,c_2) = ((0,1,0,1),(0,1,0,1),(0,1,0,1)) \Rightarrow \textit{Ordnungsalgorithmus:} ((0,0,0),(1,1,1),(0,0,0),(1,1,1)) \\ \textit{mit Abstand 4}.$

 $(x_{10}, c_1, c_2) = ((1, 0, 1, 0), (1, 0, 1, 0), (0, 1, 0, 1)) \Rightarrow Ordnungsalgorithmus: ((1, 1, 1), (0, 0, 0), (1, 1, 1), (0, 0, 0))$ mit Abstand 4.

 $(x_{11},c_1,c_2) = ((1,1,0,0),(1,1,0,0),(0,0,1,1)) \Rightarrow \textit{Ordnungsalgorithmus:} ((1,1,0),(1,1,0),(0,0,1),(0,0,1)) \\ \textit{mit Abstand 4}.$

Beispiel 4.1.3 (parallel verketteter Code) Im folgenden ist der Permuter durch die Permutation (3, 2)(4, 1) gegeben:

Die Permutation (3, 2)(4, 1) tauscht das dritte und zweite Bit der Nachricht x mit den vierten und ersten Bit.

Angenommen, eine Nachricht x mit vier Bits x = (a, b, c, d)

- (3, 2) bedeutet: Bit c wird mit dem zweiten Bit b getauscht.
- (4, 1) bedeutet: Bit d wird mit dem ersten Bit a getauscht.

Dies führt zu einer permutierten neuen Nachricht $\bar{x} = (d, c, b, a)$. Die Nachricht $x_1 = (0, 0, 0, 0)$ und $x_{16} = (1, 1, 1, 1)$ bleiben wie bisher unverändert, da alle Bits gleich sind.

Die Nachricht $x_{15} = (1, 0, 1, 1)$: Ursprüngliche Form: (a = 1, b = 0, c = 1, d = 1)Nach Permutation: $\bar{x} = (d, c, b, a) = (1, 1, 0, 1)$

Die Nachricht $x_9 = (0, 1, 1, 0)$: Ursprüngliche Form: (a = 0, b = 1, c = 1, d = 0)Nach Permutation: $\bar{x}_9 = (d, c, b, a) = (0, 1, 1, 0)$ Angewandt auf alle 16 möglichen Empfangenen Nachrichten x erhält man:

$$\begin{aligned} x_1 &= (0,0,0,0) \Rightarrow \bar{x}_1 = (0,0,0,0) \\ x_2 &= (0,0,0,1) \Rightarrow \bar{x}_2 = (1,0,0,0) \\ x_3 &= (0,0,1,0) \Rightarrow \bar{x}_3 = (0,1,0,0) \\ x_4 &= (0,1,0,0) \Rightarrow \bar{x}_4 = (0,0,1,0) \\ x_5 &= (1,0,0,0) \Rightarrow \bar{x}_5 = (0,0,0,1) \\ x_6 &= (0,0,1,1) \Rightarrow \bar{x}_6 = (1,1,0,0) \\ x_7 &= (0,1,0,1) \Rightarrow \bar{x}_7 = (1,0,1,0) \\ x_8 &= (1,0,0,1) \Rightarrow \bar{x}_8 = (1,0,0,1) \\ x_9 &= (0,1,1,0) \Rightarrow \bar{x}_9 = (0,1,1,0) \\ x_{10} &= (1,0,1,0) \Rightarrow \bar{x}_{10} = (0,1,0,1) \\ x_{11} &= (1,1,0,0) \Rightarrow \bar{x}_{11} = (0,0,1,1) \\ x_{12} &= (0,1,1,1) \Rightarrow \bar{x}_{12} = (1,1,1,0) \\ x_{13} &= (1,1,1,0) \Rightarrow \bar{x}_{13} = (0,1,1,1) \\ x_{14} &= (1,0,1,1) \Rightarrow \bar{x}_{14} = (1,0,1,1) \\ x_{15} &= (1,0,1,1) \Rightarrow \bar{x}_{15} = (1,1,0,1) \\ x_{16} &= (1,1,1,1) \Rightarrow \bar{x}_{16} = (1,1,1,1) \end{aligned}$$

Durch Multiplikation dieser permutierten Nachrichten mit $\bar{x}G_2$ erhält man die Codewörter c_2 :

Für jede der 16 Nachrichten x und jedes Paar (c_1, c_2) erhält man die verschachtelte Form (x, c_1, c_2) :

```
(x_1, c_1, c_2) = ((0, 0, 0, 0), (0, 0, 0, 0), (0, 0, 0, 0))
(x_2, c_1, c_2) = ((0, 0, 0, 1), (1, 1, 1, 0), (0, 1, 1, 1))
(x_3, c_1, c_2) = ((0, 0, 1, 0), (1, 1, 0, 1), (1, 0, 1, 1))
(x_4, c_1, c_2) = ((0, 1, 0, 0), (1, 0, 1, 1), (1, 1, 0, 1))
(x_5, c_1, c_2) = ((1, 0, 0, 0), (0, 1, 1, 1), (1, 1, 1, 0))
(x_6, c_1, c_2) = ((0, 0, 1, 1), (0, 0, 1, 1), (1, 1, 0, 0))
(x_7, c_1, c_2) = ((0, 1, 0, 1), (0, 1, 0, 1), (1, 0, 1, 0))
(x_8, c_1, c_2) = ((1, 0, 0, 1), (1, 0, 0, 1), (1, 0, 0, 1))
(x_9, c_1, c_2) = ((0, 1, 1, 0), (0, 1, 1, 0), (0, 1, 1, 0))
(x_{10}, c_1, c_2) = ((1, 0, 1, 0), (1, 0, 1, 0), (0, 1, 0, 1))
(x_{11}, c_1, c_2) = ((1, 1, 0, 0), (1, 1, 0, 0), (0, 0, 1, 1))
(x_{12}, c_1, c_2) = ((0, 1, 1, 1), (1, 0, 0, 0), (0, 0, 0, 1))
(x_{13}, c_1, c_2) = ((1, 1, 1, 0), (0, 0, 0, 1), (1, 0, 0, 0))
(x_{14}, c_1, c_2) = ((1, 1, 0, 1), (0, 0, 1, 0), (0, 1, 0, 0))
(x_{15}, c_1, c_2) = ((1, 0, 1, 1), (0, 1, 0, 0), (0, 0, 1, 0))
(x_{16}, c_1, c_2) = ((1, 1, 1, 1), (1, 1, 1, 1), (1, 1, 1, 1))
```

Die verschachtelte Form (x, c_1, c_2) kombiniert einige Bits aus der ursprünglichen Nachricht x, den ursprünglichen Codewörtern c_1 und den permutierten Codewörtern c_2 und ordnet sie mit Hilfe eines Ordnungsalgorithmus an.

Wendet man diesen Ordnungsalgorithmus auf alle 16 verschachtelten Formen an erhält man:

 $(x_1, c_1, c_2) = ((0, 0, 0, 0), (0, 0, 0, 0), (0, 0, 0, 0)) \Rightarrow Ordnungs algorithmus: ((0, 0, 0), (0, 0, 0), (0, 0, 0), (0, 0, 0)) mit Abstand 0.$

 $(x_2, c_1, c_2) = ((0, 0, 0, 1), (1, 1, 1, 0), (0, 1, 1, 1)) \Rightarrow Ordnungs algorithmus: ((0, 1, 0), (0, 1, 1), (0, 1, 1), (1, 0, 1)) mit Abstand 0.$

 $(x_3, c_1, c_2) = ((0, 0, 1, 0), (1, 1, 0, 1), (1, 0, 1, 1)) \Rightarrow Ordnungsalgorithmus: ((0, 1, 1), (0, 1, 0), (1, 0, 0), (0, 1, 1))$ mit Abstand 5.

 $(x_4, c_1, c_2) = ((0, 1, 0, 0), (1, 0, 1, 1), (1, 1, 0, 1)) \Rightarrow Ordnungsalgorithmus: ((0, 1, 1), (1, 0, 1), (0, 1, 0), (0, 1, 1))$ mit Abstand 8.

 $(x_5, c_1, c_2) = ((1, 0, 0, 0), (0, 1, 1, 1), (1, 1, 1, 0)) \Rightarrow Ordnungsalgorithmus: ((1, 0, 1), (0, 1, 1), (0, 1, 1), (0, 1, 0))$ mit Abstand 4.

 $(x_6, c_1, c_2) = ((0, 0, 1, 1), (0, 0, 1, 1), (1, 1, 0, 0)) \Rightarrow Ordnungsalgorithmus: ((0, 0, 1), (0, 0, 1), (1, 1, 0), (1, 1, 0)) mit Abstand 4.$

 $(x_7, c_1, c_2) = ((0, 1, 0, 1), (0, 1, 0, 1), (1, 0, 1, 0)) \Rightarrow Ordnungsalgorithmus: ((0, 0, 1), (1, 1, 0), (0, 0, 1), (1, 1, 0))$ mit Abstand 6.

 $(x_8, c_1, c_2) = ((1, 0, 0, 1), (1, 0, 0, 1), (1, 0, 0, 1)) \Rightarrow Ordnungsalgorithmus: ((1, 1, 1), (0, 0, 0), (0, 0, 0), (1, 1, 1))$ mit Abstand 8.

 $(x_9, c_1, c_2) = ((0, 1, 1, 0), (0, 1, 1, 0), (0, 1, 1, 0)) \Rightarrow Ordnungs algorithmus: ((0, 0, 0), (1, 1, 1), (1, 1, 1), (0, 0, 0))$ mit Abstand 8.

 $(x_{10}, c_1, c_2) = ((1, 0, 1, 0), (1, 0, 1, 0), (0, 1, 0, 1)) \Rightarrow Ordnungsalgorithmus: ((1, 1, 0), (0, 0, 1), (1, 1, 0), (0, 0, 1))$ mit Abstand 6.

 $(x_{11}, c_1, c_2) = ((1, 1, 0, 0), (1, 1, 0, 0), (0, 0, 1, 1)) \Rightarrow Ordnungsalgorithmus: ((1, 1, 0), (1, 1, 0), (0, 0, 1), (0, 0, 1))$ mit Abstand 4.

 $(x_{12}, c_1, c_2) = ((0, 1, 1, 1), (1, 0, 0, 0), (0, 0, 0, 1)) \Rightarrow Ordnungsalgorithmus: ((0, 1, 0), (1, 0, 0), (1, 0, 0), (1, 0, 1))$ mit Abstand 4.

 $(x_{13}, c_1, c_2) = ((1, 1, 1, 0), (0, 0, 0, 1), (1, 0, 0, 0)) \Rightarrow Ordnungsalgorithmus: ((1, 0, 1), (1, 0, 0), (1, 0, 0), (0, 1, 0))$ mit Abstand 6.

 $(x_{14}, c_1, c_2) = ((1, 1, 0, 1), (0, 0, 1, 0), (0, 1, 0, 0)) \Rightarrow Ordnungsalgorithmus: ((1, 0, 0), (1, 0, 1), (0, 1, 0), (1, 0, 0))$ mit Abstand 5.

 $(x_{15}, c_1, c_2) = ((1, 0, 1, 1), (0, 1, 0, 0), (0, 0, 1, 0)) \Rightarrow Ordnungsalgorithmus: ((1, 0, 0), (0, 1, 0), (1, 0, 1), (1, 0, 0)) mit Abstand 8.$

 $(x_{16}, c_1, c_2) = ((1, 1, 1, 1), (1, 1, 1, 1), (1, 1, 1, 1)) \Rightarrow Ordnungsalgorithmus: ((1, 1, 1), (1, 1, 1), (1, 1, 1)) mit Abstand 0.$

Die folgenden verschachtelten Codewörtern weisen den minimalen Hamming-Abstand von 4 auf und werden erfolgreich übertragen.

 $(x_5, c_1, c_2) = ((1, 0, 0, 0), (0, 1, 1, 1), (1, 1, 1, 0)) \Rightarrow Ordnungs algorithmus: ((1, 0, 1), (0, 1, 1), (0, 1, 1), (0, 1, 0)) mit Abstand 4.$

 $(x_6, c_1, c_2) = ((0, 0, 1, 1), (0, 0, 1, 1), (1, 1, 0, 0)) \Rightarrow Ordnungs algorithmus: ((0, 0, 1), (0, 0, 1), (1, 1, 0), (1, 1, 0)) mit Abstand 4.$

 $(x_{11}, c_1, c_2) = ((1, 1, 0, 0), (1, 1, 0, 0), (0, 0, 1, 1)) \Rightarrow Ordnungsalgorithmus: ((1, 1, 0), (1, 1, 0), (0, 0, 1), (0, 0, 1))$ mit Abstand 4.

 $(x_{12},c_1,c_2)=((0,1,1,1),(1,0,0,0),(0,0,0,1))\Rightarrow Ordnungs algorithmus:((0,1,0),(1,0,0),(1,0,0),(1,0,1)) mit Abstand 4.$

Somit besitzt der [12,4] Code für die beiden Permutation (3, 2)(4, 1) und (1, 3)(2, 4) den selben minimalen Hamming-Abstand.

4.2 Vergleich von LDPC-Codes gegenüber Turbo Codes

Beispiel 4.2.1 (Vorteile und Nachteile von LDPC-Codes) Vorteile von LDPC-Codes:

 $Keine\ Trellis\ Struktur\ notwendig.$

 $Es\ gibt\ mehrere\ Dekodiervarianten.$

Man brauch keine langen Permuter Formen, um eine gute Fehlerkorrektur zu erreichen.

 $Nachteile\ von\ LDPC ext{-}Codes:$

 $Der \ Kodierungsprozess \ kann \ unter \ Umständen \ sehr \ komplex \ sein, \ aufgrund \ zahlreiche \ Iterrations \ Schritte.$

5 Aktuelle Anwendungen von LDPC-Codes

6 Zusammenfassung

7 Fazit

Literatur

- [1] W. C. Huffman und V. Pless. Fundamentals of Error Correcting Codes. Cambridge University Press, 2003.
- [2] Lehrstuhl für Nachrichtentechnik. *Allgemeine Beschreibung linearer Blockcodes*. 2023. URL: https://www.lntwww.de/Kanalcodierung/Allgemeine_Beschreibung_linearer_Blockcodes (besucht am 28.06.2023).
- [3] Lehrstuhl für Nachrichtentechnik. *Allgemeine Beschreibung linearer Blockcodes*. 2023. URL: https://www.sciencedirect.com/topics/engineering/parity-check-code (besucht am 28.06.2023).

A Anhang