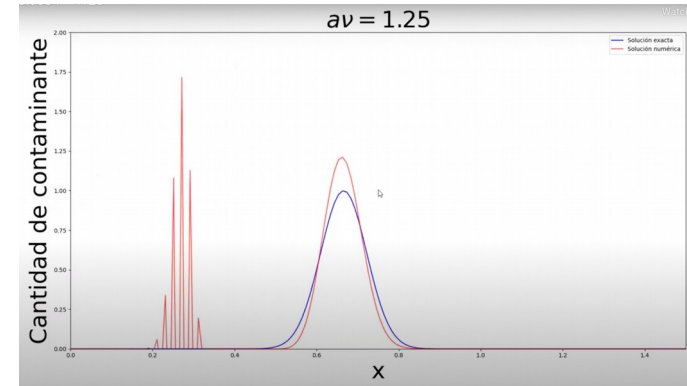


# Cálculo Numérico

Clase Práctica, 7 de Mayo de 2020  
Martín Maas

Clase práctica anterior:

$$\begin{bmatrix} u_1^{j+1} \\ \vdots \\ u_i^{j+1} \\ \vdots \\ u_m^{j+1} \end{bmatrix} = \begin{pmatrix} 1 - a\nu & & & & \\ a\nu & 1 - a\nu & & & \\ & \ddots & \ddots & & \\ & & \ddots & \ddots & \\ & & & a\nu & 1 - a\nu \end{pmatrix} \begin{bmatrix} u_1^j \\ \vdots \\ u_i^j \\ \vdots \\ u_m^j \end{bmatrix}$$



**Hoy:** inestabilidad, normas de matrices y condicionamiento

# Ejemplo sencillo de inestabilidad

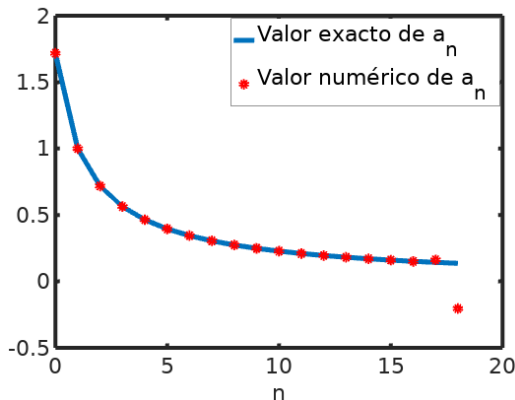
Queremos calcular  $\int_0^1 e^x x^n dx$  integrando por partes  $n$  veces

$$\int_0^1 e^x x^n dx = [e^x x^n] \Big|_0^1 - n \int_0^1 e^x x^{n-1} dx$$

Definiendo  $a_n := \int_0^1 e^x x^n dx$

Obtuvimos una recurrencia

$$\begin{cases} a_n &= e - n a_{n-1} \\ a_0 &= e - 1 \end{cases}$$



$$\begin{aligned} \tilde{a}_{19} &= 6.5991 \\ \tilde{a}_{20} &= -129.26 \\ \tilde{a}_{21} &= 2717.3 \\ \tilde{a}_{22} &= -5.9777 \times 10^4 \\ \tilde{a}_{23} &= 1.3749 \times 10^6 \\ \tilde{a}_{24} &= -3.2997 \times 10^7 \end{aligned}$$

# Ejemplo sencillo de inestabilidad

$$\text{Recurrencia} \quad \begin{cases} a_n &= e - na_{n-1} \\ a_0 &= e - 1 \end{cases}$$

$$\text{Recurrencia del error} \quad \begin{cases} e_n &= \varepsilon - ne_{n-1} \\ e_0 &= \varepsilon \end{cases}$$

$$\begin{aligned} \text{Reemplazando} \quad e_n &= \varepsilon - ne_{n-1} \\ &= \varepsilon - n(\varepsilon - (n-1)e_{n-2}) \\ &= \varepsilon - n\varepsilon + n(n-1)e_{n-2} \\ &= \varepsilon - n\varepsilon + n(n-1)(\varepsilon - (n-2)e_{n-3}) \\ &= \varepsilon - n\varepsilon + n(n-1)\varepsilon - n(n-1)(n-2)e_{n-3} \end{aligned}$$

$$\text{Conjeturamos el término general:} \quad \varepsilon \sum_{m=1}^n (-1)^m m!$$

# Ejercicio 10 práctica 3

“Analice la estabilidad en norma infinito”

Teórica (calor explícito): 
$$E_i^{j+1} \leq \left(1 - \frac{2k}{h^2}\right) E_i^j + \frac{k}{h^2} (E_{i+1}^j - E_{i-1}^j) + k R_i^j$$

Matricialmente: 
$$E^{j+1} \leq M E^j + k R^j$$

$$M = \begin{pmatrix} 1 - \frac{2k}{h^2} & \frac{k}{h^2} & & & \\ \frac{k}{h^2} & \ddots & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & \ddots & \\ & & & \frac{k}{h^2} & 1 - \frac{2k}{h^2} \end{pmatrix}$$

Tomando norma: 
$$\|E^{j+1}\| \leq \|M\| \|E^j\| + \|k R^j\|$$

Prop: 
$$\|M v\| \leq \|M\| \|v\|$$

$$\|E^{j+1}\| \leq \|E^j\| + \|k R^j\|$$

Si 
$$\|M\| \leq 1$$

# Estabilidad en norma 2 de la Ec de Calor

$$\|M\|_2 \leq \left( \|M\|_\infty \|M\|_1 \right)^{\frac{1}{2}}$$

Hoy:

$$\|M\|_\infty = \max_{1 \leq i \leq n} \sum_{j=1}^n |a_{ij}|$$

$$\|M\|_1 = \max_{1 \leq j \leq n} \sum_{i=1}^n |a_{ij}|$$

Obs: si M simétrica  $\|M\|_\infty = \|M\|_1$

En tal caso  $\|M\|_\infty \leq 1 \implies \|M\|_2 \leq 1$

# Propiedades de la norma 2

Radio espectral:  $\rho(M) = \max\{|\lambda| : \lambda \text{ autovalor de } M\}$

**Prop:**  $A \in \mathbb{R}^{n \times n} \Rightarrow \|A\|_2 = \sqrt{\rho(A^t A)}$

**Dem:**  $A^t A$  real y simétrica, se diagonaliza en BON

Tenemos  $A^t A v_i = \mu_i v_i$ , tomemos  $x = \sum_{i=1}^n \alpha_i v_i$

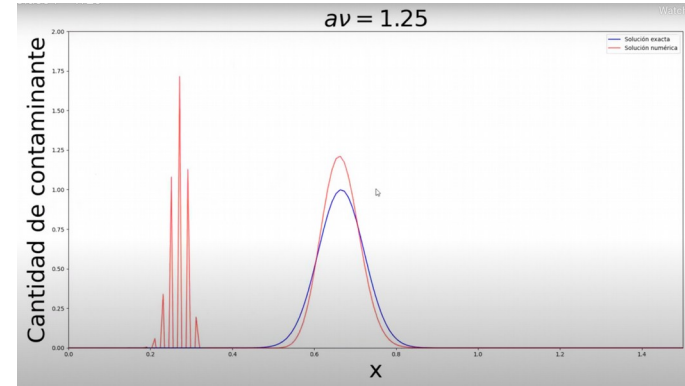
$$\|Ax\|_2^2 = \langle Ax, Ax \rangle = \langle x, A^t Ax \rangle = \left\langle \sum_{i=1}^n \alpha_i v_i, \sum_{i=1}^n \mu_i \alpha_i v_i \right\rangle = \sum_{i=1}^n \mu_i \alpha_i^2$$

$$\Rightarrow \|Ax\|_2^2 \leq |\mu_{\max}| \|x\|_2^2$$

**Coro:**  $A$  simétrica  $\Rightarrow \|A\|_2 = \rho(A)$

# La inestabilidad de la Ec de Transporte

$$\begin{bmatrix} u_1^{j+1} \\ \vdots \\ u_i^{j+1} \\ \vdots \\ u_m^{j+1} \end{bmatrix} = \begin{pmatrix} 1 - a\nu & & & & \\ a\nu & 1 - a\nu & & & \\ & \ddots & \ddots & & \\ & & \ddots & \ddots & \\ & & & a\nu & 1 - a\nu \end{pmatrix} \begin{bmatrix} u_1^j \\ \vdots \\ u_i^j \\ \vdots \\ u_m^j \end{bmatrix}$$



Tenemos  $\rho(A) = |1 - a\nu|$

$$\rho(A) \leq 1 \text{ si } a\nu \leq 2$$

Pero  $A$  **no** es simétrica, por lo tanto  $\|A\|_2 \neq \rho(A)$

# La inestabilidad de la Ec de Transporte

Consideremos el caso  $a\nu = 1.5$  para la matriz en  $\mathbb{R}^{2 \times 2}$

$$A = \begin{pmatrix} -0.5 & 0 \\ 1.5 & -0.5 \end{pmatrix} \quad \lambda = -0.5$$

$$A^t A = \begin{pmatrix} 2.5 & -0.75 \\ -0.75 & 2.5 \end{pmatrix} \quad \begin{array}{l} \lambda_1 = 0.022918 \\ \lambda_2 = 2.727082 \end{array} \quad |\lambda_2| > 1$$

O, puedo conseguir una cota inferior usando la definición  $\|A\|_2 = \sup_{\|x\|_2=1} \|Ax\|_2$

$$A \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -0.5 \\ 1.5 \end{bmatrix}$$



# La inestabilidad de la Ec de Transporte

$$\begin{pmatrix} 1 - a\nu & & & & \\ a\nu & 1 - a\nu & & & \\ & \ddots & \ddots & & \\ & & \ddots & \ddots & \\ & & & a\nu & 1 - a\nu \end{pmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 - a\nu \\ a\nu \\ 0 \end{bmatrix} \quad \downarrow$$

$$a\nu, (a\nu)^2, \dots, (a\nu)^n$$

