# ĐẠI HỌC BÁCH KHOA THÀNH PHỐ HÒ CHÍ MINH Khoa Điện- Điện tử Bộ Môn Điện tử



# BÁO CÁO BÀI TẬP LỚN

Môn học: Kỹ thuật số nâng cao

GVHD: TS. Trần Hoàng Linh SVTH: Lê nguyễn Gia Thịnh

MSSV: 1613347

HÒ CHÍ MINH, THÁNG 11 NĂM 2020

# <u>Mục lục:</u>

1	Tổi	ng quan về kiểu số thực Floating-point:	4
	1.1	Giới thiệu:	4
	1.2	Định dạng và phân bố số Floating-point:	4
	1.3	Tiêu chuẩn IEEE cho số Floating-point:	4
2	Chu	ıyển đổi số Floating-point và các trường hợp ngoại lệ:	5
	2.1	Chuyển đổi số Floating-point:	5
	2.2	Các trường hợp ngoại lệ:	6
3	Các	phép toán cơ bản với số Floating-point:	6
	3.1	Phép cộng/trừ:	6
	3.2	Phép nhân/chia:	6
4	Thụ	rc hiện trên phần cứng:	6
	4.1	Bộ cộng/trừ: Error! Bookmark not defined	
	4.1	Phương pháp sử dụng bộ cộng Carry Lookahead Adder:	7
	4.1	2 Phương pháp sử dụng bộ cộng Full Adder:	7
	4.2	Bộ nhân chia nhân/chia:	
	<ul><li>4.2</li><li>4.3</li></ul>		7
5	4.3	Bộ nhân chia nhân/chia:	7
5	4.3	Bộ nhân chia nhân/chia:  Bộ chuyển đổi đầu vào đầu ra từ Floating Point sang Decimal:	7 3 9
5	4.3 Mộ	Bộ nhân chia nhân/chia:  Bộ chuyển đổi đầu vào đầu ra từ Floating Point sang Decimal:  t số kết quả mô phỏng:	7 3 9
5	4.3 Mộ 5.1	Bộ nhân chia nhân/chia:  Bộ chuyển đổi đầu vào đầu ra từ Floating Point sang Decimal:  t số kết quả mô phỏng:  Bộ cộng/trừ:	7 8 9
5	4.3 Mộ 5.1 5.2	Bộ nhân chia nhân/chia:  Bộ chuyển đổi đầu vào đầu ra từ Floating Point sang Decimal:  t số kết quả mô phỏng:  Bộ cộng/trừ:  Sô nhân:	7 8 9 0
5	4.3 Mộ 5.1 5.2 5.3	Bộ nhân chia nhân/chia: Bộ chuyển đổi đầu vào đầu ra từ Floating Point sang Decimal: 8   t số kết quả mô phỏng: 9   Bộ cộng/trừ: 9   Bộ nhân: 10   Bộ chia: 1	7 8 9 9 1 2
5	4.3 Mộ 5.1 5.2 5.3 5.4 5.5	Bộ nhân chia nhân/chia:       Bộ chuyển đổi đầu vào đầu ra từ Floating Point sang Decimal:       8         t số kết quả mô phỏng:       9         Bộ cộng/trừ:       9         Bộ nhân:       10         Bộ chia:       1         Bộ chuyển định dạng:       1	7 8 9 9 1 2

Hình 1. Định dạng thông thường của số FP	4
Hình 2. Khoảng phụ và các giá trị đặc biệt của số FP	4
Hình 3. Tiêu chuẩn IEEE định dạng số FP	5
Hình 4. Phép cộng/trừ	Error! Bookmark not defined.
Hình 5. Phép nhân	Error! Bookmark not defined.
Hình 6. Phép chia	Error! Bookmark not defined.
Hình 7.Phép biến đổi dấu chấm động sang thập phân	Error! Bookmark not defined.
Hình 8. Carry Lookahead Adder	7
Hình 9. Full Adder	7
Hình 13. Waveform bộ cộng/trừ (phương pháp 1)	9
Hình 14. Waveform bộ cộng/trừ (phương pháp 2	9
Hình 15. Schematic Carry Lookahead Adder	10
Hình 16. Schematic Full Adder	10
Hình 17. Waveform bộ nhân (phương pháp 1)	10
Hình 18. Waveform bộ nhân (phương pháp 2)	11
Hình 19. Schematic bộ nhân Baugh - Wooley	12
Hình 16. Schematic bộ nhân từng phần	10
Hình 17. Waveform bộ chia	10
Hình 18. Schematic bộ chia	11
Hình 19. Waveform bộ chuyển đổi thập phân	
Hình 20. Schematic bộ chuyển đổi thập phân	10
Hình 17. Waveform bộ lấy căn bậc 2	10
Hình 18. Schematic bộ lấy căn bậc 2	

Bảng 1. Hệ thống số	4
Bảng 2. Một vài đặc điểm của tiêu chuẩn IEEE 754-2008	5
Bảng 3. Các trường hợp chuyển đổi	8

### 1 Tổng quan về kiểu số thực Floating-point:

### 1.1 Giới thiệu:

Không có hệ thống số nào có thể biểu diễn tất cả số thực.

Một vài hệ thống có thể sử dụng cho tập con của số thực được liệt kê trong Bảng 1.

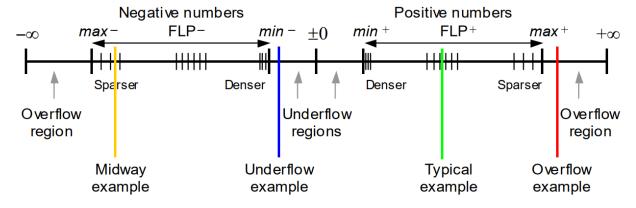
Bảng 1. Hệ thống số

Hệ thống số	Biểu diễn	Tính chất
Fixed-point	±w. f	Độ chính xác thấp và khoảng biểu diễn ít
Rational	$\pm p/q$	Khó tính toán
Floating-point	$\pm s \times b^e$	Phổ biến nhất
Logarithmic	$\pm log_b x$	Bị giới hạn trường hợp so với Floating-point

### 1.2 Định dạng và phân bố số Floating-point:

Sign	Exponent	Fraction
<u>±</u>	Số nguyên có dấu, nhưng thường được dùng	Biểu diễn như một số fixed-
	như số nguyên không dấu để biểu diễn giá trị	point, thường được chuẩn hóa
	bằng cách cộng một lượng bias.	bằng cách dịch dấu chấm.

Hình 1. Định dạng thông thường của số FP

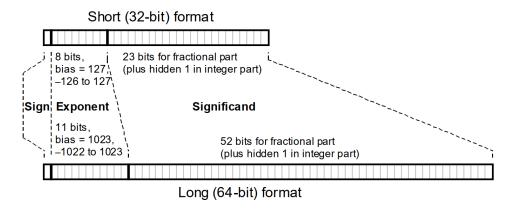


Hình 2. Khoảng phụ và các giá trị đặc biệt của số FP

### 1.3 Tiêu chuẩn IEEE cho số Floating-point:

Tiêu chuẩn IEEE đầu tiên cho việc tính toán số nhị phân floating-point được thông qua năm 1985.

Năm 2008, sau vài năm thỏa luận, một bản sửa đổi tiêu chuẩn IEEE cho số floatingpoint được xuất bản gọi tắt là IEEE 754-2008.



Hình 3. Tiêu chuẩn IEEE định dạng số FP

Bảng 2. Một vài đặc điểm của tiêu chuẩn IEEE 754-2008

Stt	Đặc điểm	Single FP	Double FP
1	Word width (bits)	32	64
2	Significand bits	23+1 hidden	52+1 hidden
3	Significand range	[1, 2-2 <sup>-23</sup> ]	$[1, 2-2^{-52}]$
4	Exponent bits	8	11
5	Exponent bias	127	1023
6	Zero	e+bias=0, f=0	e+bias=0, f=0
7	Denormal	e+bias=0, f≠0	e+bias=0, f≠0
8	Infinity	e+bias=255, f=0	e+bias=2047, f=0
9	Not-a-number	e+bias=255, f≠0	e+bias=255, f≠0
10	min	2-126	2-1022
11	max	2128	2 <sup>1024</sup>

### 2 Chuyển đổi số Floating-point và các trường hợp ngoại lệ:

### 2.1 Chuyển đổi số Floating-point:

Chuyển đổi từ số fixed-point sang floating-point.

Chuyển đổi giữa các định dạng floating-point.

Chuyển đổi từ độ chính xác cao xuống độ chính xác thấp (làm tròn).

Tiêu chuẩn IEEE 754-2008 bao gồm năm chế độ làm tròn:

- Làm tròn gần nhất.
- Làm tròn về +∞.
- Làm tròn về -∞.

### 2.2 Các trường hợp ngoại lệ:

Một số chia cho 0.

Tràn trên (Overflow).

Tràn dưới (Underflow).

Các phép toán cho kết quả không tồn tại đều trả về kết quả NaN:

- Phép cộng:  $(+\infty) + (-\infty)$
- Phép nhân: 0 x ∞
- Phép chia: 0/0 hoặc ∞/∞
- Phép lấy căn: toán hạng < 0

### 3 Các phép toán cơ bản với số Floating-point:

### 3.1 Phép cộng/trừ:

Giả sử e $1 \ge e2$ .

Thực hiện dịch để căn chỉnh phần exponent trước khi tính toán phần significand.

$$(\pm s1 \times b^{e1}) + (\pm s2 \times b^{e2}) = (\pm s1 \times b^{e1}) + \left(\pm \frac{s2}{b^{e1-e2}} \times b^{e1}\right)$$
$$= \left(\pm s1 \pm \frac{s2}{b^{e1-e2}}\right) \times b^{e1} = \pm s \times b^{e}$$

### 3.2 Phép nhân/chia:

$$(\pm s1 \times b^{e1}) \times (\pm s2 \times b^{e2}) = ((\pm s1 \times s2) \times b^{e1+e2})$$

$$\frac{\pm s1 \times b^{e1}}{\pm s2 \times b^{e2}} = (\pm \frac{s1}{s2}) \times b^{e1-e2}$$

### 4 Thực hiện trên phần cứng:

### Bộ cộng dấu chấm động

Các khâu tiến hành

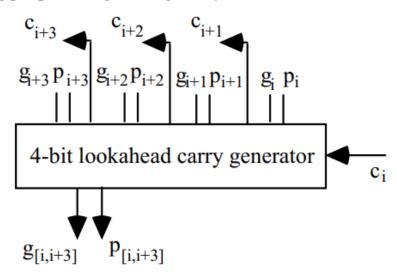
Gồm bốn khâu xử lý:

- So sánh phần Exponent của toán hạng vào.
- Dịch phần Exponent cho bằng nhau.
- Module cộng chính (thực hiện bằng hai phương pháp).
- Chuẩn hóa kết quả sau khi cộng.

Khi giá trị phần Exponent sau khi tính toán vượt khỏi miền biểu diễn thì xảy ra hiện tượng Overflow hoặc Underflow → Dịch trái hoặc dịch phải trong khâu xử lý chuẩn hóa.

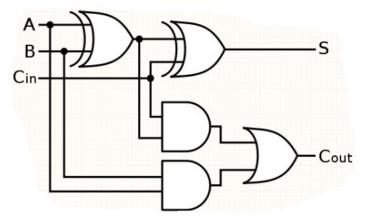
Các trường hợp ngoại lệ có thể được kiểm tra ở khâu mở gói định dạng đầu vào hoặc đóng gói định dạng kết quả ở đầu ra của bộ cộng.

### 4.1.1 Phương pháp sử dụng bộ cộng Carry Lookahead Adder:



Hình 4. Carry Lookahead Adder

### 4.1.2 Phương pháp sử dụng bộ cộng Full Adder:



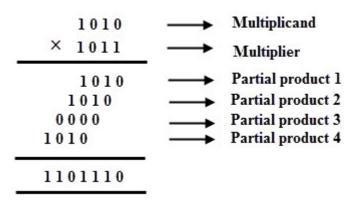
Hình 5. Full Adder

### 4.2 Bộ nhân/chia đấu chấm động:

### 4.2.2 Phương pháp nhân Baugh – Wooley

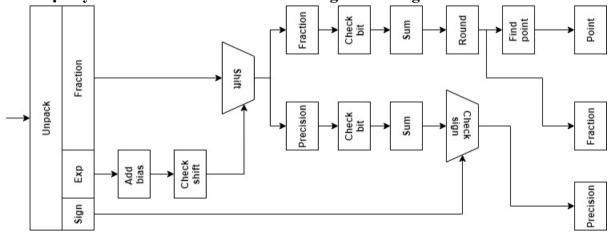
_+	1	$a_3b_3$ $\overline{a}_3$ $\overline{b}_3$	$\overline{a}_2b_3$ $a_3\overline{b}_2$		$a_1b_2 \\ a_2b_1$	$a_1b_1$	$a_0b_1 \\ a_1b_0$	$a_0b_0$
	$p_{7}$	$p_{6}$	$p_{5}$	$p_{4}$	$p_3$	$p_2$	$p_{1}$	$p_{0}$

### 4.2.2 Phương pháp nhân từng biến:



Hình 7. Bộ nhân từng biến

4.3 Bộ huyển đổi đầu vào đầu ra từ Floating Point sang Decimal:



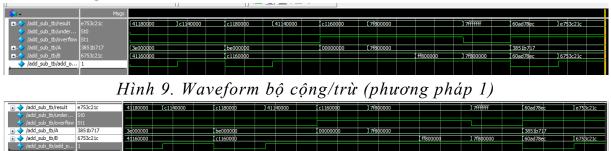
Hình 8. Data path IP Core chuyển đổi

Bảng 3. Các trường hợp chuyển đổi

Stt	Shift Exponent	Sign Exponent	Phần nguyên	Phần thập phân
1	Giá trị shift > 23	(+)	Fraction	0
2	Giá trị shift > 23	(-)	0	0
3	Giá trị shift < 23	(+)	Shift fraction	Shift fraction
4	Giá trị shift < 23	(-)	0	Shift fraction

# 5 Một số kết quả mô phỏng:

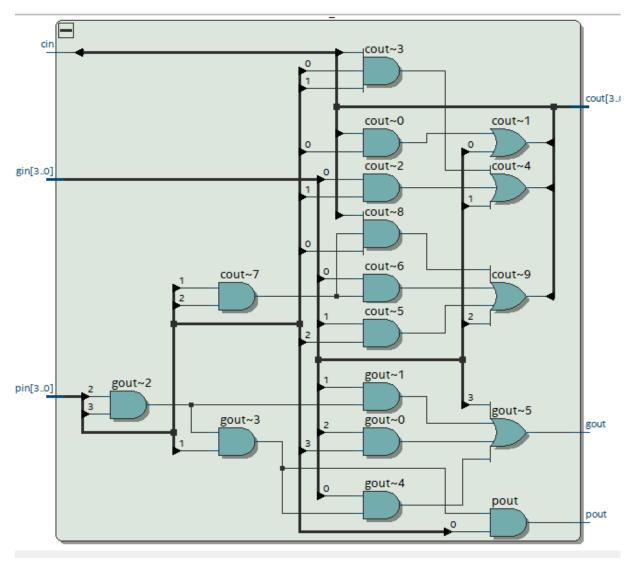
### 5.1 Bộ cộng/trừ:



Hình 10. Waveform bộ cộng/trừ (phương pháp 2)

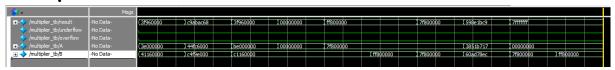
# Cout~1 Cout~3 Cout~2 S S S

Hình 11. Schematic Full Adder



Hình 12. Schematic Carry Lookahead Adder

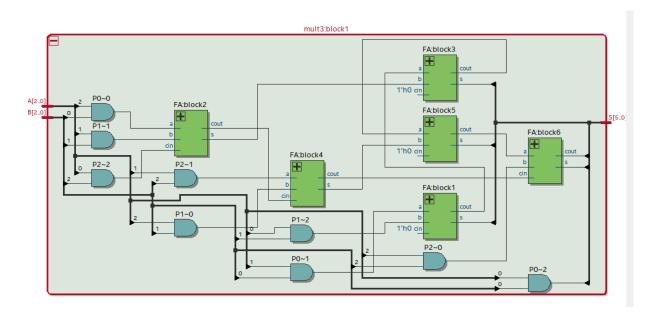
### 5.2 Bộ nhân:



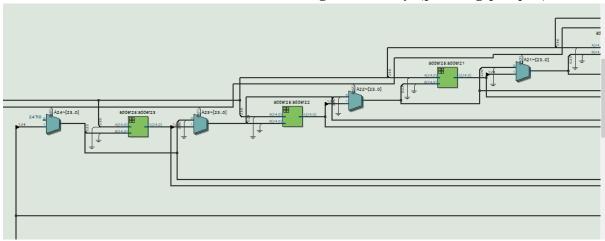
Hình 13. Waveform bộ nhân (phương pháp 1)

<b>%</b> -	Msgs									
→ /multiplier_tb/result	7fffffff	(3f960000	(ca765634	3f960000	(00000000	(ff800000		7f800000	( 598e 1bc9	7711111111
/multiplier_tb/under	St0									
/multiplier_tb/overflow	St0									
<b>II</b> — <b>〈</b> /multiplier_tb/A		3e000000	(44fc6000	be000000	(00000000	7f800000			(3851b717	(00000000
	ff800000	41160000	(c4f9e000	c1160000			(ff800000	7f800000	(60ad78ec	(7f800000 )(ff800000

Hình 14. Waveform bộ nhân (phương pháp 2)

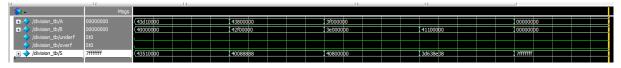


Hình 15. Schematic bộ nhân Baugh - Wooley (phương pháp 1)

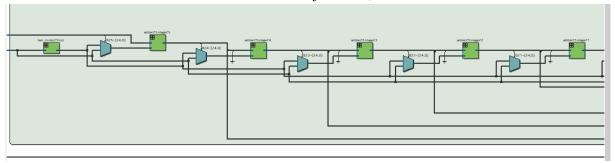


Hình 16. Schematic bộ nhân tự nhiên (phương pháp 2)

### 5.3 Bộ chia:



Hình 17. Waveform bộ chia

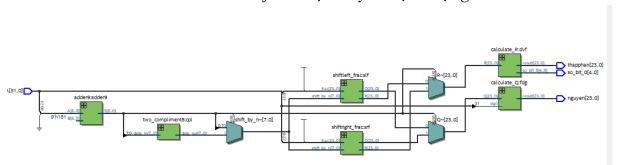


Hình 18. Schematic bộ chia

### 5.4 Bộ chuyển định dạng:

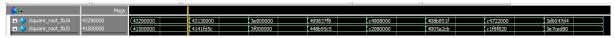
<b>\$1</b> •	Msgs					
<b>II</b> — <b>→</b> /flp_to_decimal_tb/A	3ba3d70a	(428a4000	3ba3d70a	44819656	c1ca0000	3db851ec
/flp_to_decimal_tb/nguyen		69	0	1036	-25	0
/flp_to_decimal_tb/thapphan	488	(12500	488	69799	25000	8984
/flp_to_decimal_tb/so_bit_0	2	(0	2	0		1

Hình 20. Waveform bộ chuyển định dạng



Hình 21. Schematic bộ chuyển định dạng

### 5.5 Bộ lấy căn bậc 2



Hình 22. Waveform bộ lấy căn bậc 2

### 6. Đánh giá và kết luận:

### Đánh giá:

Các module đã thực hiện đúng được các chức năng đã đề ra ban đầu.

Cả hai phương pháp được sử dụng cho bộ cộng và bộ nhân đều đạt được kết quả như mong muốn.

Do tính phức tạp của bộ chia nên hiện tại chỉ tiến hành thực hiện được bằng một phương pháp.

Đối với bộ chuyển đổi từ Floating Point sang Decimal. Hiện tại module chỉ có thể chuyển đổi được các số nằm trong phạm vi từ  $(10^{31}$  đến  $10^{-31})$ . Đối với các số có giá trị lớn hơn hiện tại module vẫn chưa thể đưa ra được đáp án chính xác.

Do giới hạn về thời gian và kiến thức nên hiện tại em chỉ có thể thực hiện được bộ lấy căn bậc hai của một số. Chưa thể tổng quát hóa lên thành lấy căn bậc n của số dấu chấm động.

### Kết luận:

Nhìn chung các module thiết kế đã đạt được hơn 90% các tiêu chí đã đề ra ban đầu. Các vấn đề còn lại có thể được giải quyết trong tương lai.

# 7. Phụ lục:

Source code các module được đính kèm chung với bài báo cáo này!