

תשובה 1

כיוון אחד: נניח $A \subseteq B$ או $B \subseteq A$.

מקרה (i): $A \subseteq B$.

במקרה זה, לפי טענה באמצע עמ' 14 בספר, $A \cup B = B$.

לכן $(A \cup B) \times (A \cup B) = B \times B$.

מצד שני, כאשר $A \subseteq B$, מהגדרת כפל קבוצות מתקבל באופן מיידי $A \times A \subseteq B \times B$.

לכן, שוב לפי אותה טענה באמצע עמ' 14 בספר, $(A \times A) \cup (B \times B) = B \times B$.

קיבלנו ששני האגפים שווים ל- $B \times B$ ולכן הם שווים זה לזה.

מקרה (ii): $B \subseteq A$. ההוכחה זהה להוכחת מקרה (i) בהחלפה בין A, B בכל מקום.

כיוון שני: נניח שהתנאי $B \subseteq A$ או $A \subseteq B$ אינו מתקיים,

כלומר A אינה חלקית ל- B וגם B אינה חלקית ל- A .

משמע קיים $a \in A, a \notin B$ וקיים $b \in B, b \notin A$.

מהגדרת כפל קבוצות ומהגדרת איחוד קבוצות,

$(a, b) \in (A \cup B) \times (A \cup B)$ אך $(a, b) \notin (A \times A) \cup (B \times B)$.

לכן $(A \cup B) \times (A \cup B) \neq (A \times A) \cup (B \times B)$.

תשובה 2

$$א. R = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & 2 \\ 1 & 2 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

$$ב. \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} : \text{זוג אחד} \quad \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} : \text{שני זוגות} \quad \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 3 \end{pmatrix} = I_A : \text{שלושה זוגות}$$

$$ג. \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 1 & 2 & 3 \end{pmatrix} : \text{חמישה זוגות} \quad A \times A : \text{תשעה זוגות}$$

יש דרכים שונות להוכיח את מה שנדרש בסעיף זה. הדרך שבחרנו היא למיין את כל יחסי

שח"ל האפשריים מעל $A = \{1, 2, 3\}$, ולבדוק בכל אחד מהמקרים כמה זוגות יש ביחס.

אין דרך מאד קצרה לעשות זאת, המיון הוא בעזרת הפרדה למקרים.

ראשית נפריד בין מקרים בהם $R \subseteq I_A$, ובין כל שאר המקרים.

מקרה א: $R \subseteq I_A$.

למשל כמה מהיחסים שראינו בסעיף הקודם:

זוג אחד: $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ שני זוגות: $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ שלושה זוגות: $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 3 \end{pmatrix} = I_A$

גם \emptyset הוא יחס כזה: היחס הריק הוא סימטרי וטרנזיטיבי!

ראו בעניין זה שאלון רב-ברירה על יחסים באתר הקורס.

קל לראות שכל יחס R החלקי ל- I_A הוא יחס שח"ל מעל A .

(אגב, כמה יחסים כאלה יש?)

כך אנו מקבלים יחסי שח"ל מעל A , שמספר הזוגות בהם הוא 0, 1, 2, 3.

מקרה ב: R אינו חלקי ל- I_A .

שימו לב מה פירוש האמירה R אינו חלקי ל- I_A

- זה אינו אומר ש- R מכיל את I_A ...

- זה גם אינו אומר ש- R היא קבוצה זרה ל- I_A ...

R אינו חלקי ל- I_A פירושו: לא נכון שכל איבר של R הוא איבר של I_A .

במילים אחרות, קיים לפחות איבר אחד של R שאינו ב- I_A .

יהי אפוא (a,b) איבר כזה: $(a,b) \in R$, $(a,b) \notin I_A$.

במילים אחרות: $(a,b) \in R$, $a \neq b$.

מכיון ש- R סימטרי, גם $(b,a) \in R$.

מכיון ש- R טרנזיטיבי, מתוך $(b,a) \in R$ וגם $(a,b) \in R$ נקבל $(a,a) \in R$,

ובדומה מכיון ש- $(a,b) \in R$ וגם $(b,a) \in R$ נקבל $(b,b) \in R$.

יהי c האיבר השלישי של $A = \{1,2,3\}$ השונה מ- a ומ- b .

נפריד את מקרה ב' לשלוש אפשרויות.

אפשרות 1: ארבעת הזוגות שרשמנו זה עתה הם כל אברי R :

$$R = \{(a,b), (b,a), (a,a), (b,b)\}$$

זהו יחס שח"ל בעל 4 איברים.

אפשרות 2: $R = \{(a,b), (b,a), (a,a), (b,b), (c,c)\}$

זהו יחס שח"ל (למעשה יחס שקילות) בעל 5 איברים.

אפשרות ב3:

פרט לזוגות $(a,b), (b,a), (a,a), (b,b)$ יש ב- R עוד איבר (או איברים), שאינם ב- I_A . משמע **לפחות** אחד מהזוגות הבאים שייך ל- R : $(a,c), (c,a), (b,c), (c,b)$. בעזרת סימטריות וטרנזיטיביות R קל לראות שאם **אחד** מארבעת הזוגות האלה שייך ל- R , אז **ארבעתם** שייכים ל- R , וגם $(c,c) \in R$. במילים אחרות, אפשרות זו פירושה $R = A \times A$, ולכן $|R| = 9$.

מצינו את כל המקרים האפשריים. קיבלנו שיחס שח"ל מעל $A = \{1,2,3\}$ יכול להיות בעל 0, 1, 2, 3, 4, 5, או 9 איברים, ואין אפשרויות אחרות.

תשובה 3

א. R **רפלקסיבי**: לכל $n \in \mathbb{N} - \{0\}$, n מתחלק בעצמו ללא שארית, כלומר $(n,n) \in R$.
 R **אינו סימטרי**: למשל $(2,1) \in R$ אך $(1,2) \notin R$.
מכיון ש- R אינו סימטרי, הוא **אינו** יחס שקילות.
 R הוא **אנטי-סימטרי**: לכל $m, n \in \mathbb{N} - \{0\}$, אם m מתחלק ב- n וגם n מתחלק ב- m אז $n = m$ (תכונה ידועה). אפשר להוכיח אותה למשל מתוך כך שאם m מתחלק ב- n אז $n \leq m$, והיחס \leq הוא אנטי-סימטרי).
שימו לב ש**מתוך כך ש- R אנטי-סימטרי לא נובע שהוא אינו סימטרי!**
ראו דוגמאות בעניין זה בשאלון רב-ברירה בנושא יחסים, באתר הקורס.
 R **טרנזיטיבי**: אם m מתחלק ב- n , משמע $m = n \cdot a$ עבור a טבעי חיובי כלשהו.
אם n מתחלק ב- k , משמע $n = k \cdot b$ עבור b טבעי חיובי כלשהו.
ביחד נקבל $m = k \cdot b \cdot a$, לכן m מתחלק ב- k .

ב. הסגור הסימטרי של R הוא $R \cup R^{-1}$.

בסעיף הקודם ראינו ש- R רפלקסיבי, כלומר $I_A \subseteq R$. כעת, $R \subseteq R \cup R^{-1}$, לכן גם $I_A \subseteq R \cup R^{-1}$, כלומר גם $R \cup R^{-1}$ **רפלקסיבי** (ובקיצור: לפי שאלה 2א בממ"ן זה...).
 $R \cup R^{-1}$ **סימטרי** לפי שאלה 2.23 בעמ' 50 בספר הלימוד.
 $R \cup R^{-1}$ **אינו אנטי-סימטרי**, כי $(1,2)$ וגם $(2,1)$ שייכים אליו, ו- $1 \neq 2$.
 $R \cup R^{-1}$ **אינו** טרנזיטיבי: למשל $(2,1) \in R \cup R^{-1}$, $(1,3) \in R \cup R^{-1}$ (כי $(3,1) \in R$), אך $(2,3) \notin R \cup R^{-1}$.

ג. מהגדרת S ומתכונות ידועות של כפל במספרים ממשיים, $(x, y) \in S$ אם ורק אם x, y בעלי אותו סימן (שניהם חיוביים או שניהם שליליים). נחלק אפוא את הממשיים השונים מאפס לשתי מחלקות: החיוביים והשליליים. כאמור, $(x, y) \in S$ אם ורק אם x, y שייכים לאותה מחלקה של החלוקה הנ"ל.

כעת, לפי משפט 2.19 בעמ' 61 בספר, S הוא יחס שקילות, המתאים לחלוקה זו!
 לכן הוא רפלקסיבי, סימטרי וטרנזיטיבי.
 שימו לב שלא בדקנו את 3 התכונות המאפיינות יחס שקילות (אפשר בהחלט להוכיח את הטענה על ידי בדיקה כזו), אלא הוכחנו שזהו יחס שקילות ע"י כך שמצאנו את החלוקה המתאימה, והראינו שמתקיימים תנאי משפט 2.19. **זוהי דרך לגיטימית לגמרי.**
 לבסוף, S אינו אנטי-סימטרי כי $(1, 2) \in S$, $(2, 1) \in S$ ו- $1 \neq 2$.

תשובה 4

- א. **לא נכון.** דוגמא: היחס $R = \{(1, 2)\}$ מעל $A = \{1, 2\}$.
 R טרנזיטיבי (מדוע?), לכן $R = t(R)$, ויש ב- R רק זוג סדור אחד.
- ב. **לא נכון.** דוגמא: יהי $R = \{(1, 2), (2, 3)\}$ מעל קבוצת הטבעיים N .
 R אינו ריק ואינו טרנזיטיבי.
 הסגור הטרנזיטיבי שלו הוא $t(R) = \{(1, 2), (2, 3), (1, 3)\}$ (מדוע?), והוא מכיל רק 3 זוגות סדורים.

תשובה 5

- הטענה אינה נכונה. דוגמא נגדית: תהי $A = \{1, 2, 3\}$ ויהי $R = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 3 & 2 & 1 \end{pmatrix}$.
 R הוא יחס שקילות - זהו יחס השקילות המתקבל מהחלוקה הבאה של A : $\{\{1, 2\}, \{3\}\}$.
 ממנו נקבל $R^* = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 & 3 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 3 & 3 & 1 & 3 & 2 \end{pmatrix}$.
 יחס זה אינו יחס שקילות כי הוא אינו טרנזיטיבי (הראו זאת!).

איתי הראבן