

מבני נתונים ומבוא לאלגוריתמים מפגש הנחיה מס' 7

מדעי המחשב, קורס מס' 20407

סמסטר 2016ב

מנחה: ג'ון מרברג

מה ראינו במפגש הקודם?

- חציונים וערכי מיקום
- בעיית הבחירה
- מציאת מינימום ומקסימום
- מציאת האיבר ה- i בגודלו – פתרון אקראי
- מציאת האיבר ה- i בגודלו – פתרון דטרמיניסטי

מפגש שביעי

■ נושאי השיעור

■ פרק 8 בספר – מיונים בזמן לינארי

■ מיון-מנייה

■ מיון-בסיס

■ מיון-דלי

■ פרק 10 בספר – מבני נתונים בסיסיים

■ מחסניות ותורים

■ רשימות מקושרות

מבוסס על מצגת של ברוך חייקין ואיציק בייז

מיון מבוסס השוואות

■ אין מידע על תכונות כלשהן של ערכי הקלט

■ ההנחה היחידה: כל הערכים ניתנים להשוואה זה עם זה (סדר מלא)

■ כל המידע לסידור הקלט מתקבל מפעולות השוואה בין המפתחות

■ יש 5 פעולות השוואה שונות: $a < b$, $a \leq b$, $a = b$, $a \geq b$, $a > b$

■ לכל פעולת השוואה 2 תוצאות בלבד: נכון או לא נכון

■ דוגמאות: מיון-הכנסה, מיון-בועות, מיון-מיזוג, מיון-ערמה...

■ אלגוריתם מיון מבוסס השוואות – עורך השוואות בין זוגות

מפתחות עד לקבלת הסידור הנכון

■ הקלט: סדרת מפתחות $a = \langle a_1, a_2, \dots, a_n \rangle$

■ הסידור: תמורה π של האינדקסים $\langle 1, 2, \dots, n \rangle$

$$\pi = \langle \pi(1), \pi(2), \dots, \pi(n) \rangle$$

■ הפלט: הסדרה $a_\pi = \langle a_{\pi(1)}, a_{\pi(2)}, \dots, a_{\pi(n)} \rangle$

כאשר $a_{\pi(i)} \leq a_{\pi(j)}$ לכל $1 \leq i \leq j \leq n$

חסם תחתון על מיון מבוסס השוואות

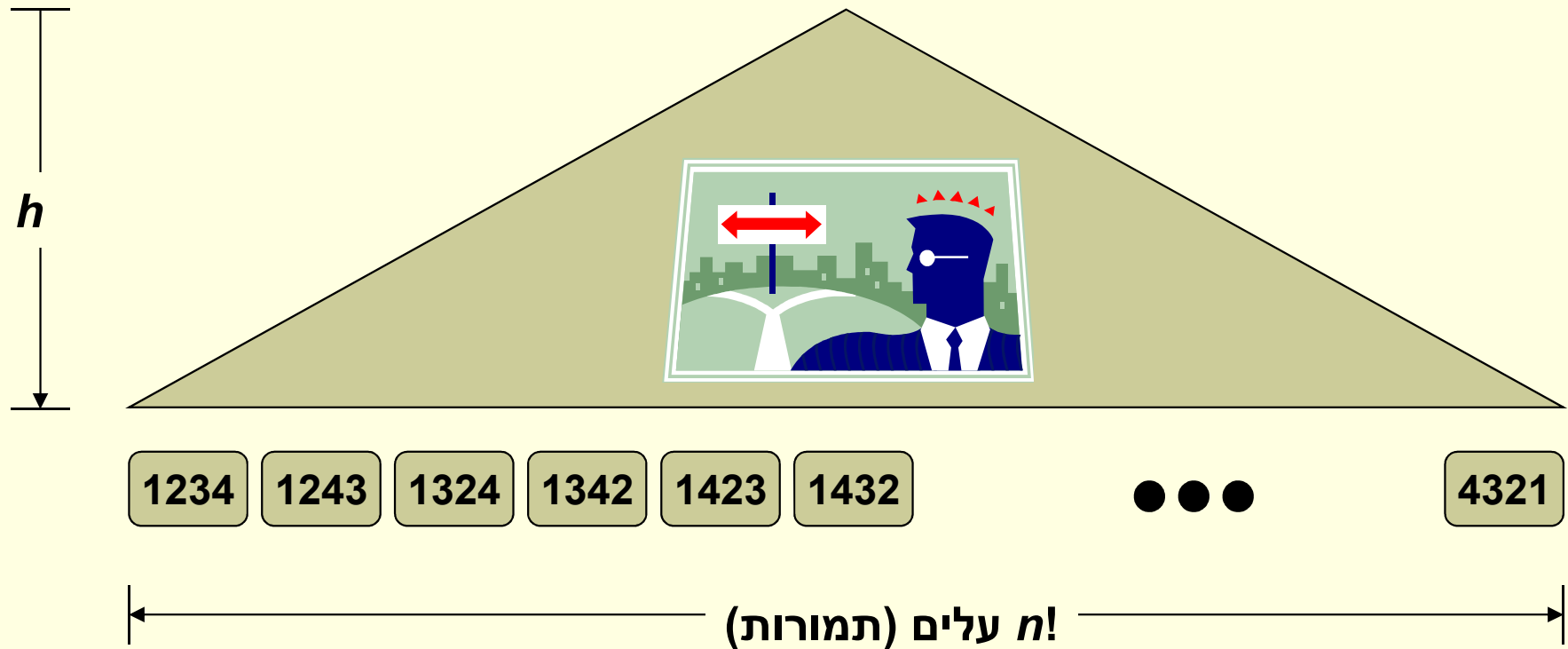
- נניח בלי הגבלת כלליות שכל n המפתחות שונים זה מזה
- נתאר את סדרת ההשוואות שמבצע אלגוריתם A על הקלט כעץ החלטה בינארי

- שורש העץ: ההשוואה הראשונה שמבצע A
- צומת פנימית: פעולת השוואה בין שני מפתחות כלשהם $a_i \leq a_j$ עם שתי תוצאות אפשריות (המוליכות לשני בנים)
- עלה: תמורה של הסדרה $\langle 1, 2, \dots, n \rangle$ בהתאם למסלול ההשוואות מהשורש עד לעלה הנתון

■ תכונות עץ ההחלטה:

- מספר העלים = מספר הסידורים האפשריים של הקלט $n!$
- גובה העץ = המסלול הארוך ביותר משורש לעלה
- = מספר ההשוואות שמבצע A כדי להגיע לפלט במסלול זה
- = חסם תחתון על זמן הריצה של A

עץ החלטה



- גובה העץ הוא המסלול הארוך ביותר מהשורש לעלה
- מס' העלים בעץ ההחלטה הוא $n!$ ולכן גובה העץ הוא לפחות $\log(n!)$

$$\log(n!) = \Theta(n \log n)$$

ולכן: $h = \Omega(n \log n)$

מיון מבוסס השוואות – מסקנות

- לכל אלגוריתם מיון מבוסס השוואות A , ולכל n , יש לפחות קלט אחד בגודל n עליו A יבצע $\Omega(n \log n)$ השוואות
- מסקנה: $\Omega(n \log n)$ הוא חסם תחתון על זמן הריצה של מיון מבוסס השוואות
- כאשר החסם העליון על זמן הריצה של האלגוריתם הוא $O(n \log n)$ האלגוריתם הוא אופטימלי (אסימפטוטית)
- דוגמאות: מיון-ערמה, מיון-מיזוג



האם ניתן לשבור את החסם התחתון על מיון?

■ רק אם יש מידע מוקדם על תכונות מתמטיות כלשהן של ערכי הקלט

■ ניתן להשתמש בתכונות הקלט כדי לבצע על ערכי הקלט פעולות שאינן השוואות

■ פעולות אלה שוברות את החסם התחתון על הזמן $\Omega(n \log n)$

■ בד"כ נשלם על השיפור בזמן עם עלות גדולה יותר של מקום

■ לא ניתן להשתמש במיון מסוג זה על קלט כללי כלשהו

■ לכל אלגוריתם יש לפרט את ההנחות על ערכי הקלט עליהם הוא מתבסס

■ האלגוריתם לא יעבוד נכון על קלט שאינו מקיים את ההנחות

■ זוהי טעות נפוצה!



מיון שאינו מבוסס השוואות

- נכיר שלשה אלגוריתמים למיון בזמן לינארי
- כל אלגוריתם מתבסס על תכונות אחרות של הקלט
- מיון-מניה CountingSort
 - תכונות הקלט: ערכים שלמים בתחום $1..k$
- מיון-בסיס RadixSort
 - תכונות הקלט: ערכים שלמים בני d ספרות בבסיס k
- מיון-דלי BucketSort
 - תכונות הקלט: ערכים בהתפלגות אחידה בתחום $[0..1)$

מיון-מנייה

■ הנחות על הקלט: כל אחד מ- n מפתחות הקלט הוא מספר שלם בתחום $1..k$

■ הרעיון:

■ עבור כל מפתח x נספור כמה מפתחות קטנים או שווים לו (כולל x עצמו)

■ אם m מפתחות קטנים או שווים ל- x , נציב את x במקום m בפלט

■ האלגוריתם משתמש במערך עזר C שגודלו k , ומבצע 4 שלבים:

1. איפוס: $C[i]$ מקבל את הערך ההתחלתי 0 ($1 \leq i \leq k$)

2. מנייה: $C[i]$ מקבל את מספר המופעים של המפתח i בקלט

3. צבירה: $C[i]$ מקבל את סה"כ מספר המופעים של המפתח i ושל כל המפתחות הקטנים ממנו

4. הצבה: נשתמש במערך העזר C כדי להציב כל איבר במקום הנכון בפלט

■ נזכור שכל מפתח בקלט הוא יותר מסתם מספר – הוא גם אינדקס לתוך מערך העזר

מיון-מנייה – דוגמה

1 2 3 4 5 6 7 8 9 10 11
A

7	1	3	1	2	4	5	7	2	4	3
---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---

 מערך הקלט ($n = 11$)

1 2 3 4 5 6 7 8
C

--	--	--	--	--	--	--	--

 מערך העזר ($k = 8$)

1 2 3 4 5 6 7 8
C

0	0	0	0	0	0	0	0
---	---	---	---	---	---	---	---

 שלב 1 – איפוס

C

2	2	2	2	1	0	2	0
---	---	---	---	---	---	---	---

 שלב 2 – מנייה

C

2	4	6	8	9	9	11	11
---	---	---	---	---	---	----	----

 שלב 3 – צבירה

מיון-מנייה – דוגמה (המשך)

	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
A	7	1	3	1	2	4	5	7	2	4	3

	1	2	3	4	5	6	7	8
C	2	4	6	8	9	9	11	11

$$A[j] = A[11] = 3$$

$$C[A[j]] = C[3] = 6$$

$$B[C[A[j]]] = B[6] \leftarrow A[j] = 3$$

$$C[A[j]] = C[3] \leftarrow C[A[j]] - 1 = 5$$

	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
B						3					

שלב 4: הצבה

	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
A	7	1	3	1	2	4	5	7	2	4	3

	1	2	3	4	5	6	7	8
C	2	4	5	8	9	9	11	11

	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
B						3		4			

$$A[j] = A[10] = 4$$

$$C[A[j]] = C[4] = 8$$

$$B[C[A[j]]] = B[8] \leftarrow A[j] = 4$$

$$C[A[j]] = C[4] \leftarrow C[A[j]] - 1 = 7$$

מיון-מנייה – דוגמה (סוף)

	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
A	7	1	3	1	2	4	5	7	2	4	3

	1	2	3	4	5	6	7	8
C	2	4	5	7	9	9	11	11

$$A[j] = A[9] = 2$$

$$C[A[j]] = C[2] = 4$$

$$B[C[A[j]]] = B[4] \leftarrow A[j] = 2$$

$$C[A[j]] = C[2] \leftarrow C[A[j]] - 1 = 3$$

	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
B				2		3		4			

...

	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
A	7	1	3	1	2	4	5	7	2	4	3

	1	2	3	4	5	6	7	8
C	0	2	4	6	8	9	9	11

	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
B	1	1	2	2	3	3	4	4	5	7	7

מיון-מנייה – האלגוריתם

CountingSort (A, B, k)

Input: An input array A , an output array B and an integer k ,

where $length[A] = length[B] = n$ and $1 \leq A[j] \leq k$ for all $1 \leq j \leq length[A]$.

Output: The output array B contains all elements of array A , sorted.

Notes: The algorithm uses an auxiliary array $C[1..k]$.

1. **for** $i \leftarrow 1$ **to** k ▶ stage 1: initialization
2. **do** $C[i] \leftarrow 0$
3. **for** $j \leftarrow 1$ **to** $length[A]$ ▶ stage 2: counting
4. **do** $C[A[j]] \leftarrow C[A[j]] + 1$
5. ▶ $C[i]$ now contains the number of elements equal to i .
6. **for** $i \leftarrow 2$ **to** k ▶ stage 3: accumulation
7. **do** $C[i] \leftarrow C[i] + C[i-1]$
8. ▶ $C[i]$ now contains the number of elements less than or equal to i .
9. **for** $j \leftarrow length[A]$ **downto** 1 ▶ stage 4: placement
10. **do** $B[C[A[j]]] \leftarrow A[j]$
11. $C[A[j]] \leftarrow C[A[j]] - 1$

מיון-מנייה – תכונות

■ זמן ריצה: $O(n + k)$

■ אם $k = O(n)$ אז זמן הריצה הוא $O(n)$

■ "נשבר" החסם התחתון $\Omega(n \log n)$ (איך?)

■ מקום: $O(n + k)$

■ המיון יציב, כלומר איברים בעלי מפתחות שווים יופיעו בפלט באותו סדר יחסי כמו בקלט

■ נובע מכך שהלולאה בשורה 9 רצה "מהסוף להתחלה"

■ תכונת היציבות שימושית אם רוצים למיין רשומות לפי כמה מפתחות (למשל סטודנטים לפי ציון ואחר כך לפי גיל)

■ נראה שימוש ביציבות של מיון-מניה ככלי עזר במיון-בסיס

מיון-בסיס

■ הנחות על הקלט: כל אחד מ- n מפתחות הקלט הוא מספר שלם
 בן d ספרות בבסיס k כלשהו

- הבסיס יכול להיות בינרי (0-1), עשרוני (0-9), הקסאדצימלי (0-9, A-F), וכו'
- אפשר לחשוב גם על אותיות (א-ת, A-Z, וכו'), או קוד אסקי

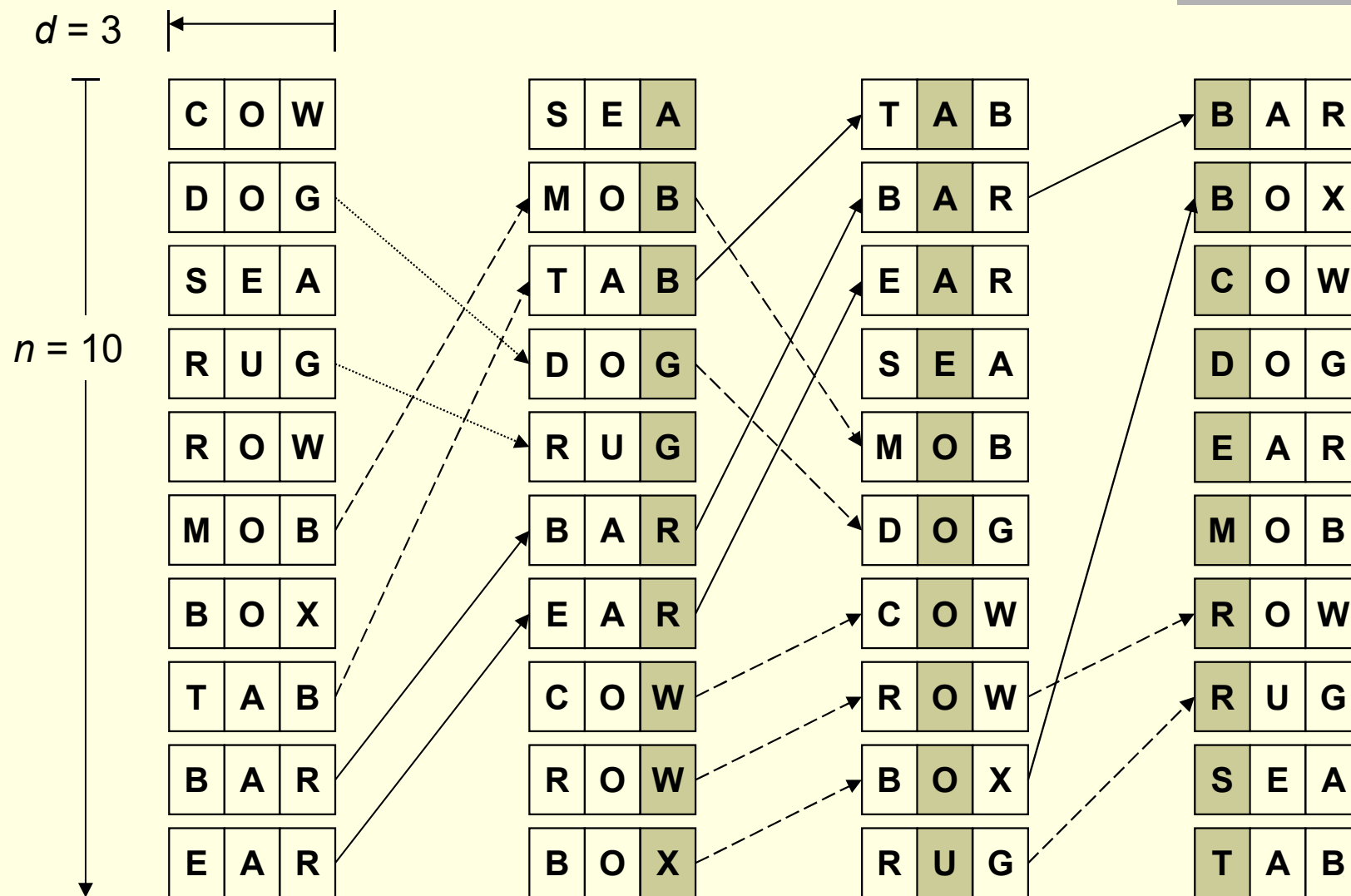
■ הרעיון:

- נבצע מיון יציב לפי ספרה אחר ספרה, החל מהמקום הכי פחות משמעותי
- בעת המיון על הספרה ה- j , הסדר היחסי בין המפתחות שנוצר על-ידי המיונים הקודמים לפי הספרות $1..j-1$ לא ישתנה

329	720	720	329
457	355	329	355
657	436	436	436
839	457	839	457
436	657	355	657
720	329	457	720
355	839	657	839

$d = 3$
 $k = \text{decimal}$

מיון-בסיס – דוגמה (תרגיל 1-8.3)





מיון-בסיס – האלגוריתם

RadixSort(A, d)

Input: An input array A and an integer d , where $A[j]$ is an integer with exactly d digits, for $1 \leq j \leq \text{length}[A]$.

Output: The array A sorted.

1. **for** $i \leftarrow 1$ **to** d ► go from least significant to most significant digit
2. **do** sort array A on digit i using a stable sort

■ הערות לאלגוריתם:

■ המיון לפי ספרה (שורה 2) חייב להיות יציב כדי לשמור את הסדר המצטבר

■ הערכים נתונים בבסיס k כלשהו, כלומר כל ספרה היא בתחום $0..k-1$

■ לכן מתאים להשתמש בשורה 2 במיון-מניה

■ ננרמל את התחום $0..k-1$ לתחום $1..k$

■ כאשר הערכים בבסיס k ומשתמשים במיון-מניה לכל ספרה,

זמן הריצה של מיון-בסיס הוא $O(d \cdot (n+k))$

מיון-דלי

■ הנחות על הקלט: n מפתחות הקלט הם מספרים ממשיים המתפלגים בצורה אחידה בקטע $[0, 1)$

■ התפלגות אחידה: ההסתברות שמפתח x כלשהו יימצא בתוך תת-קטע נתון נמצאת ביחס ישר לאורך התת-קטע

■ (לדוגמא, ההסתברות שהמפתח יימצא בתת-קטע $[1/2, 3/4]$ היא $1/4$)

■ אם המפתחות מתפלגים בצורה אחידה בקטע $[a, b)$, ניתן "לנרמל" כל מפתח x באמצעות הנוסחה $y = (x-a)/(b-a)$

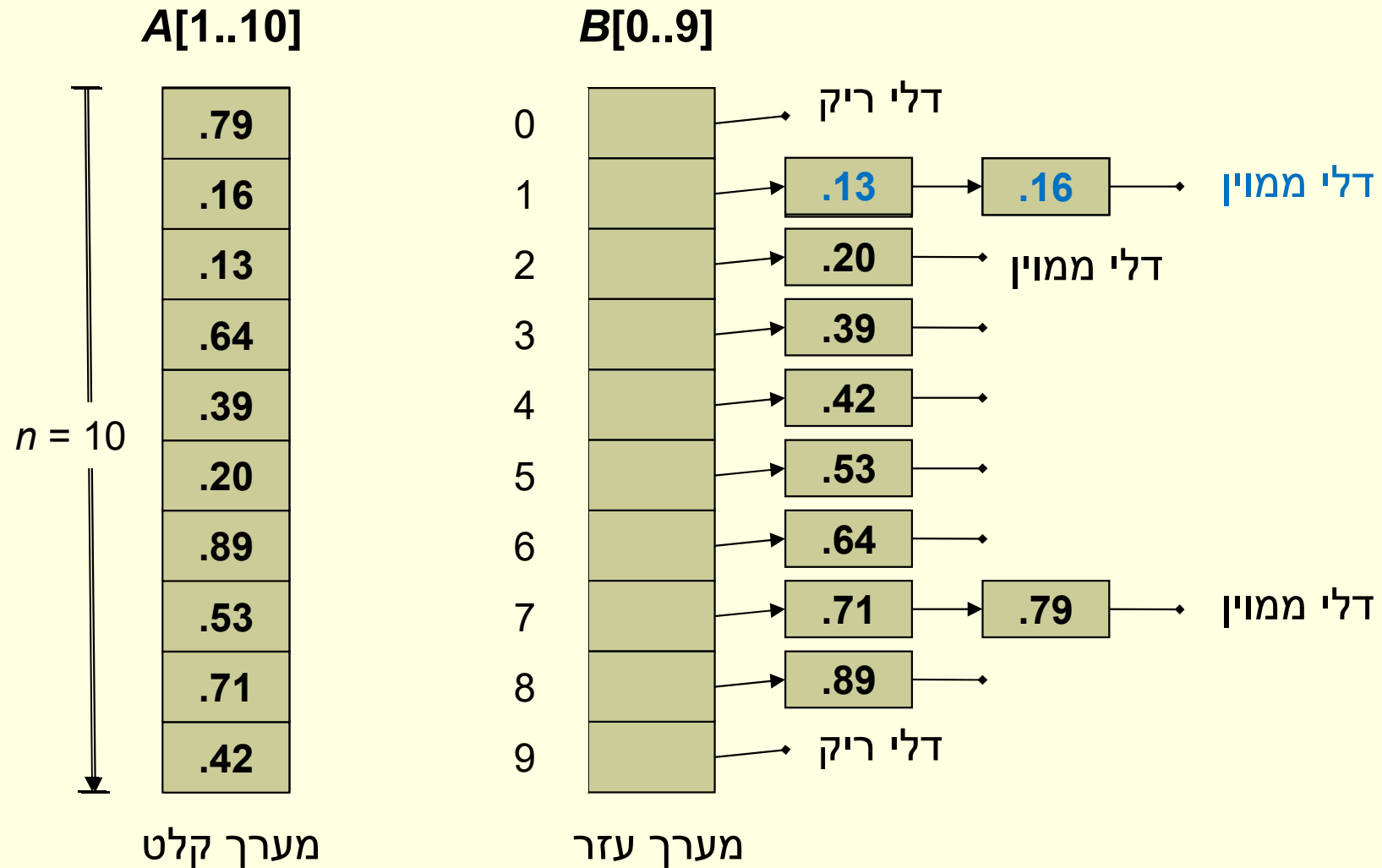
■ הרעיון:

■ נפזר את המפתחות ל- n "דליים" (ממספרים מ-0 עד $n-1$) שכל אחד מהם "מכסה" תת-קטע שגודלו $1/n$. המפתח שערכו x נכנס לדלי שמספרו $\lfloor nx \rfloor$

■ נמיון כל אחד מהדליים. המיון הכולל מתקבל ע"י שרשור הדליים הממוינים

■ מכיוון שהתפלגות המפתחות אחידה, אנו מצפים למצוא מספר קטן של מפתחות בכל דלי, ולכן מיון המפתחות בכל דלי יהיה מהיר

מיון-דלי – דוגמה (תרגיל 1-8.4)





מיון-דלי – האלגוריתם

BucketSort(A)

Input: An array A with n keys, distributed uniformly in the range $[0,1)$

Output: The array A , sorted.

Notes: The algorithm uses an auxiliary array $B[0..n-1]$ of n buckets (lists).

1. $n \leftarrow \text{length}[A]$
2. **for** $i \leftarrow 1$ **to** n
3. **do** insert $A[i]$ into list $B[\lfloor nA[i] \rfloor]$
4. **for** $i \leftarrow 0$ **to** $n-1$
5. **do** sort list $B[i]$ using (e.g.) InsertionSort
6. concatenate the lists $B[0], B[1], \dots, B[n-1]$ together in order

■ תוחלת זמן הריצה של מיון דלי היא $O(n)$

■ רק שורות 4-5 רלוונטיות לחישוב התוחלת (n הקריאות למיון הכנסה)

■ ההוכחה מופיעה בספר בעמ' 146

■ משמעות התוחלת: אמנם ייתכן קלט "גרוע" שבו רוב המפתחות ייכנסו למספר קטן של

דליים אבל מכיוון שההתפלגות אחידה, הסיכוי שזה יקרה הוא קטן מאוד

■ זמן הריצה עבור המקרה הגרוע הוא $O(n^2)$ (לפי מיון הכנסה)

מיון-דלי – הוכחת נכונות

- אם שני מפתחות $A[j]$, $A[i]$ נכנסים לאותו דלי, הם עוברים מיון בדלי ולכן יוצאים לפלט בסדר הנכון
- אחרת, המפתחות נכנסים לשני דליים שונים:
 - $A[i]$ נכנס לדלי $B[x]$, ואילו $A[j]$ נכנס לדלי $B[y]$
 - נניח בלי הגבלת הכלליות כי $x < y$
 - לפיכך $A[i]$ נמצא בפלט לפני $A[j]$
 - נותר להוכיח שמתקיים $A[i] \leq A[j]$
 - נניח בשלילה כי $A[i] > A[j]$
 - מהנחה זו ושורה 3 של האלגוריתם נקבל

$$x = \lfloor nA[i] \rfloor \geq \lfloor nA[j] \rfloor = y$$
 בסתירה לכך ש- $x < y$

מיון-דלי – תרגול

■ (תרגיל 2-8.4)

מהו המקרה הגרוע של מיון-דלי? מהו זמן הריצה במקרה הגרוע?
איזה שינוי פשוט ניתן להכניס באלגוריתם כך שזמן הריצה במקרה
הגרוע יהיה $O(n \lg n)$ ותישמר התוחלת הלינארית של זמן הריצה?





אלגוריתמי מיון בזמן לינארי - סיכום

■ מיון-מניה CountingSort

■ תכונות הקלט: ערכים שלמים בתחום $1..k$

■ זמן ריצה: $O(n+k)$

■ מיון-בסיס RadixSort

■ תכונות הקלט: ערכים שלמים בני d ספרות בבסיס k

■ זמן ריצה: $O(d \cdot (n+k))$

■ מיון-דלי BucketSort

■ תכונות הקלט: ערכים בהתפלגות אחידה בתחום $[0..1)$

■ זמן ריצה: $O(n)$ במקרה הממוצע

מיון-דלי – תרגול

(תרגיל 4-8.4) ■

נתונות n נקודות $p_i = (x_i, y_i)$ בעיגול היחידה. דהיינו, עבור $1 \leq i \leq n$ מתקיים $0 < x_i^2 + y_i^2 \leq 1$.

נניח שהתפלגותן של הנקודות אחידה; כלומר, ההסתברות למצוא נקודה באזור כלשהו של העיגול נמצאת ביחס ישר לשטחו.

תכננו אלגוריתם שתוחלת זמן הריצה שלו היא $\Theta(n)$ למיון n הנקודות על פי מרחקיהן $d_i = \sqrt{x_i^2 + y_i^2}$ ממרכז העיגול.

(רמז: תכננו את גודלי הדליים כך שישקפו את ההתפלגות האחידה של הנקודות בעיגול היחידה.)



מבנה נתונים

- משמש לשיכון קבוצת נתונים בזיכרון באופן שמאפשר גישה יעילה לנתונים לפי הפעולות הנדרשות על הקבוצה
- יש להפריד בין **מימוש** המבנה לבין **שימוש** בו!

■ מימוש:

- אופן שיכון הנתונים: בחירת מבני אחסון ומשתנים בהתאם לפעולות הנדרשות
- אתחול המבנה
- מימוש אלגוריתם לכל פעולה נדרשת בזמן הנדרש

■ שימוש:

- אך ורק דרך הפעולות המוגדרות על המבנה
- אף פעם לא בגישה ישירה לנתונים שבתוך המבנה

מחסנית

■ מחסנית (stack) – מדיניות "נכנס אחרון יוצא ראשון" (LIFO)

■ פעולות

■ $\text{Push}(S, x)$ – הכנסת איבר לראש המחסנית, המחסנית גדלה

■ שגיאת גלישה (overflow) אם המחסנית מלאה

■ $\text{Pop}(S)$ – הוצאת האיבר שבראש המחסנית, המחסנית קטנה

■ שגיאת חמיקה (underflow) אם המחסנית ריקה

■ $\text{StackEmpty}(S)$ ו- $\text{StackFull}(S)$ – בדיקה אם המחסנית ריקה/מלאה

■ מימושים

■ באמצעות מערך S ואינדקס $\text{top}[S]$ שמצביע לאיבר שהוא ראש המחסנית

■ המחסנית מוגבלת לגודל המערך

■ באמצעות רשימה מקושרת

■ בשני המימושים סיבוכיות הזמן של כל פעולה היא $\Theta(1)$



מחסנית – מימוש ע"י מערך

Push(S, x)

1. **if** StackFull(S)
2. **then error** “overflow”
3. $top[S] \leftarrow top[S] + 1$
4. $S[top[S]] \leftarrow x$

StackFull(S)

1. **return** $top[S] = length[S]$

Pop(S)

1. **if** StackEmpty(S)
2. **then error** “underflow”
3. $x \leftarrow S[top[S]]$
4. $top[S] \leftarrow top[S] - 1$
5. **return** x

StackEmpty(S)

1. **return** $top[S] = 0$

StackInit(S)

1. $top[S] \leftarrow 0$



מצב התחלתי

המצב לאחר קריאה ל- $\text{Push}(S, r)$

המצב לאחר שתי קריאות ל- $\text{Pop}(S)$

תור

■ תור (queue) – מדיניות "נכנס ראשון יוצא ראשון" (FIFO)

■ פעולות

■ $\text{Enqueue}(Q, x)$ – הכנסת איבר לסוף התור, התור גדל

■ שגיאת גלישה (overflow) אם התור מלא

■ $\text{Dequeue}(Q)$ – הוצאת האיבר שבראש התור, התור קטן

■ שגיאת חמיקה (underflow) אם התור ריק

■ $\text{QueueEmpty}(Q)$ ו- $\text{QueueFull}(Q)$ – בדיקה אם התור ריק/מלא

■ מימושים

■ באמצעות מערך "מעגלי" Q ושני אינדקסים, $\text{head}[Q]$ ו- $\text{tail}[Q]$

■ באמצעות רשימה מקושרת עם מצביע נוסף לסוף הרשימה

■ בשני המימושים סיבוכיות הזמן של כל פעולה היא $\Theta(1)$

תור – מימוש ע"י מערך "מעגלי"

Enqueue(Q, x)

1. **if** QueueFull(Q)
2. **then error** "overflow"
3. $Q[tail[Q]] \leftarrow x$
4. $tail[Q] \leftarrow \text{Next}(tail[Q], length[Q])$

Dequeue(Q)

1. **if** QueueEmpty(Q)
2. **then error** "underflow"
3. $x \leftarrow Q[head[Q]]$
4. $head[Q] \leftarrow \text{Next}(head[Q], length[Q])$
5. **return** x

QueueEmpty(Q)

1. **return** ($head[Q] = tail[Q]$)

QueueFull(Q)

1. **return** $\text{Next}(tail[Q], length[Q]) = head[Q]$

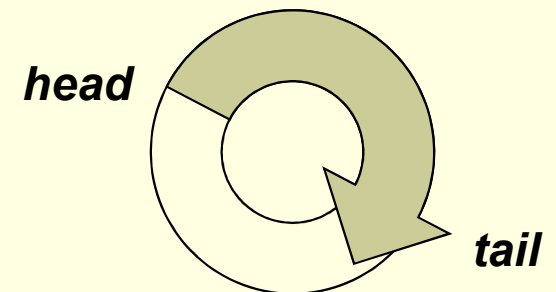
Next(i, n)

1. **return** $(i \bmod n) + 1$

לתשומת לב: Next היא שגרה לשימוש פנימי בלבד ואי אפשר לקרוא לה מבחוץ

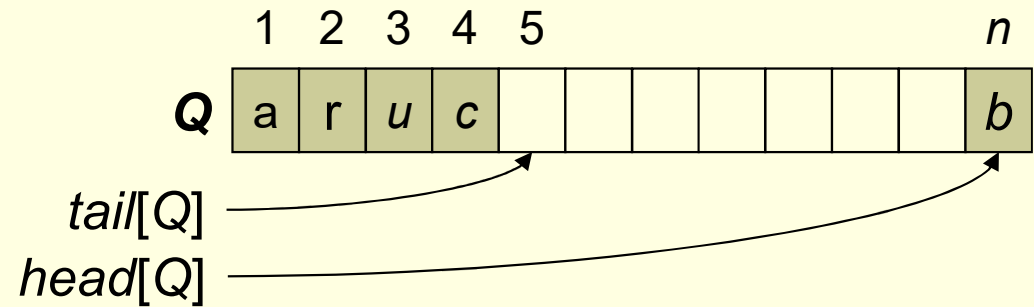
QueueInit(Q)

1. $tail[Q] \leftarrow 1$
2. $head[Q] \leftarrow 1$

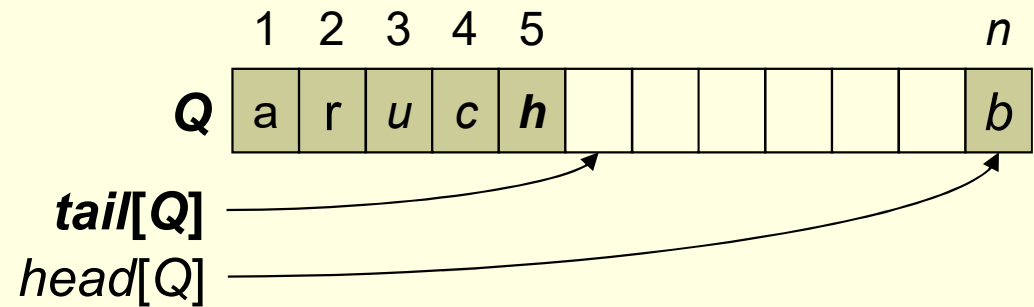


תור – דוגמה

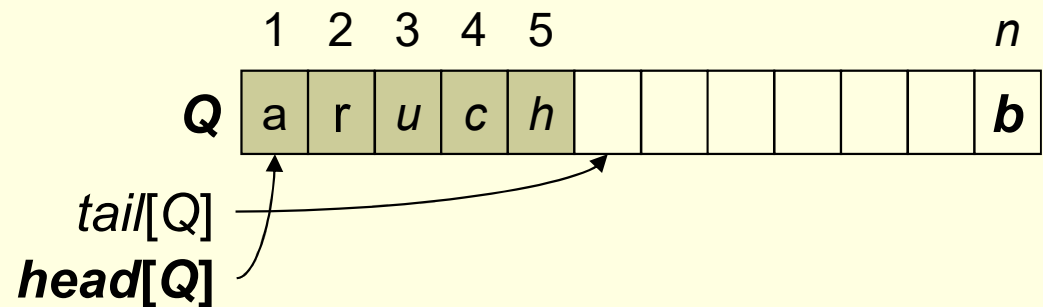
מצב התחלתי



המצב לאחר קריאה ל- $Enqueue(Q, h)$



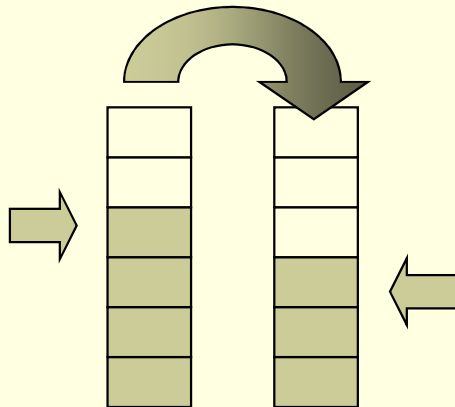
המצב לאחר קריאה ל- $Dequeue(Q)$



מחסניות ותורים – תרגול

■ (תרגיל 6-10.1)

הראו כיצד ניתן לממש תור באמצעות שתי מחסניות.
נתחו את זמן הריצה של הפעולות על התור.





פתרון תרגיל 6-10.1

מימוש תור באמצעות שתי מחסניות

Enqueue(Q, x)

1. **if** QueueFull(Q)
2. **then error** “queue overflow”
3. Push($tail[Q], x$)

Dequeue(Q)

1. **if** QueueEmpty(Q)
2. **then error** “queue underflow”
3. MoveStack($tail[Q], head[Q]$)
4. $x \leftarrow \text{Pop}(head[Q])$
5. MoveStack($head[Q], tail[Q]$)
6. **return** x

נשתמש בשתי מחסניות: ■

- $tail[Q]$ מחזיקה את כל האיברים
- $head[Q]$ מחסנית עזר להוצאה

QueueFull(Q)

1. **return** StackFull($tail[Q]$)

QueueEmpty(Q)

1. **return** StackEmpty($tail[Q]$)

MoveStack(src, dst)

1. **while not** StackEmpty(src)
2. **do** Push($dst, \text{Pop}(src)$)

QueueInit(Q)

1. StackInit($tail[Q]$)
2. StackInit($head[Q]$)



פתרון תרגיל 6-10.1 (המשך)

מימוש משופר

Enqueue(Q, x)

1. **if** QueueFull(Q)
2. **then error** “queue overflow”
3. **if** StackFull($tail[Q]$) **and**
 StackEmpty($head[Q]$)
4. **then** MoveStack($tail[Q], head[Q]$)
5. Push($tail[Q], x$)

Dequeue(Q)

1. **if** QueueEmpty(Q)
2. **then error** “queue underflow”
3. **if** StackEmpty($head[Q]$)
4. **then** MoveStack($tail[Q], head[Q]$)
5. **return** Pop($head[Q]$)

נשתמש בשתי מחסניות:

- $tail[Q]$ מחסנית להכנסה לתור
- $head[Q]$ מחסנית להוצאה מהתור

QueueFull(Q)

1. **return** StackFull($tail[Q]$) **and**
 not StackEmpty($head[Q]$)

QueueEmpty(Q)

1. **return** StackEmpty($tail[Q]$) **and**
 StackEmpty($head[Q]$)

MoveStack(src, dst)

1. **while not** StackEmpty(src)
2. **do** Push($dst, Pop(src)$)

QueueInit(Q)

1. StackInit($tail[Q]$)
2. StackInit($head[Q]$)

רשימות מקושרות

■ רשימה מקושרת (linked list) – האיברים משורשרים זה לזה

■ דוגמאות לפעולות על רשימה:

- חיפוש איבר בעל מפתח נתון
- הכנסת איבר חדש לתוך הרשימה
- מחיקת איבר מן הרשימה
- החזרת אורך הרשימה

■ סוגים שונים של רשימות:

- כיוון המצביעים: חד-מקושרת או דו-מקושרת
- סדר המפתחות: ממוינת או לא ממוינת
- צורת הרשימה: מעגלית או קווית
- שימוש בזקיפים (sentinels) – מאפשר לפשט את הקוד

רשימה חד-מקושרת

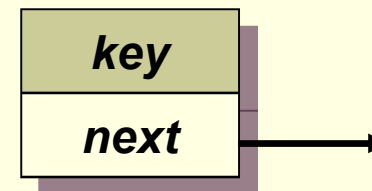
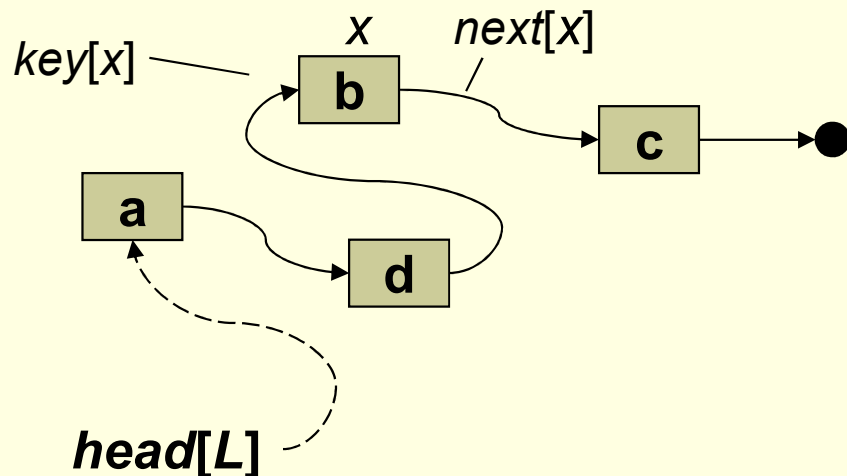
■ רשימה חד-מקושרת (singly-linked list)

■ לכל איבר x יש מצביע $next[x]$ לאיבר שאחריו

■ $next[x] = nil$ אם x אחרון ברשימה

■ לרשימה L יש מצביע $head[L]$ לאיבר הראשון

■ $head[L] = nil$ אם הרשימה ריקה



רשימה דו-מקושרת

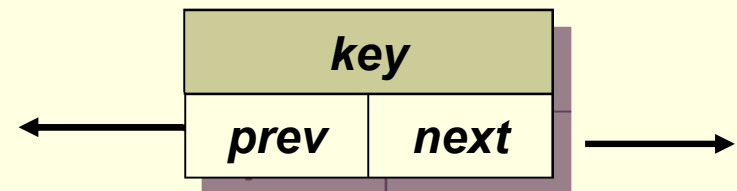
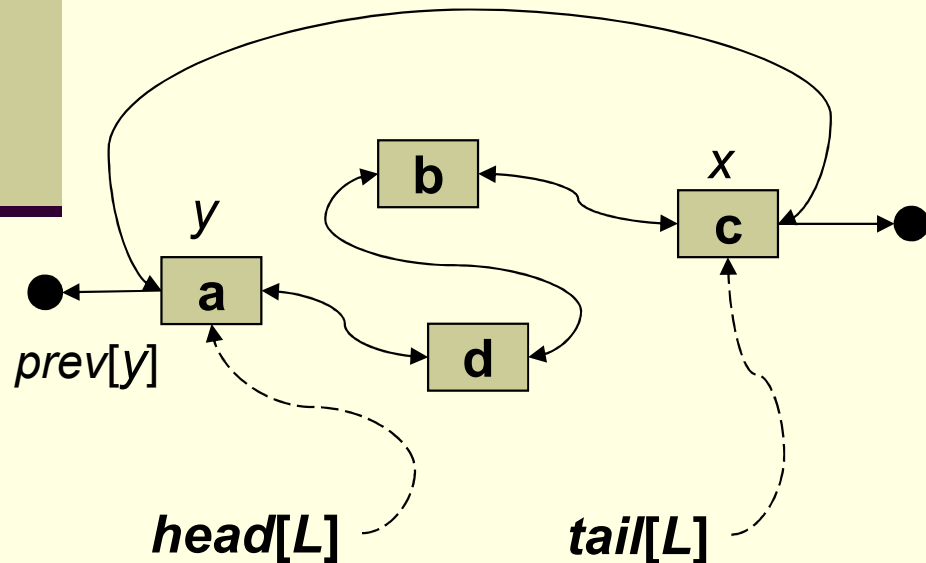
רשימה דו-מקושרת (doubly-linked list)

- כמו רשימה חד-מקושרת, ובנוסף:
- לכל איבר x יש מצביע $prev[x]$ לאיבר שלפניו
- $prev[x] = nil$ אם x ראשון ברשימה
- לרשימה L יש מצביע $tail[L]$ לאיבר האחרון
- $tail[L] = nil$ אם הרשימה ריקה

רשימה מעגלית

- רשימה דו-מקושרת, אבל המצביעים של איברי הקצה "סוגרים" מעגל

- $next[tail[L]] = head[L]$
- $prev[head[L]] = tail[L]$

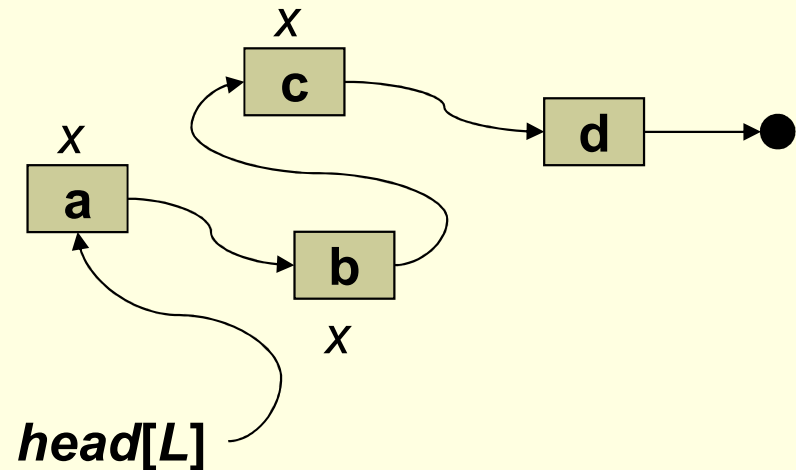


חיפוש איבר ברשימה ממוינת

■ חיפוש האיבר הראשון שמפתחו k ברשימה (דו-)מקושרת L
ממוינת

SortedListSearch(L, k)

1. $x \leftarrow head[L]$
2. **while** $x \neq \text{nil}$ **and** $key[x] < k$
3. **do** $x \leftarrow next[x]$
4. **if** $x = \text{nil}$ **or** $key[x] > k$
5. **then return nil**
6. **else return** x



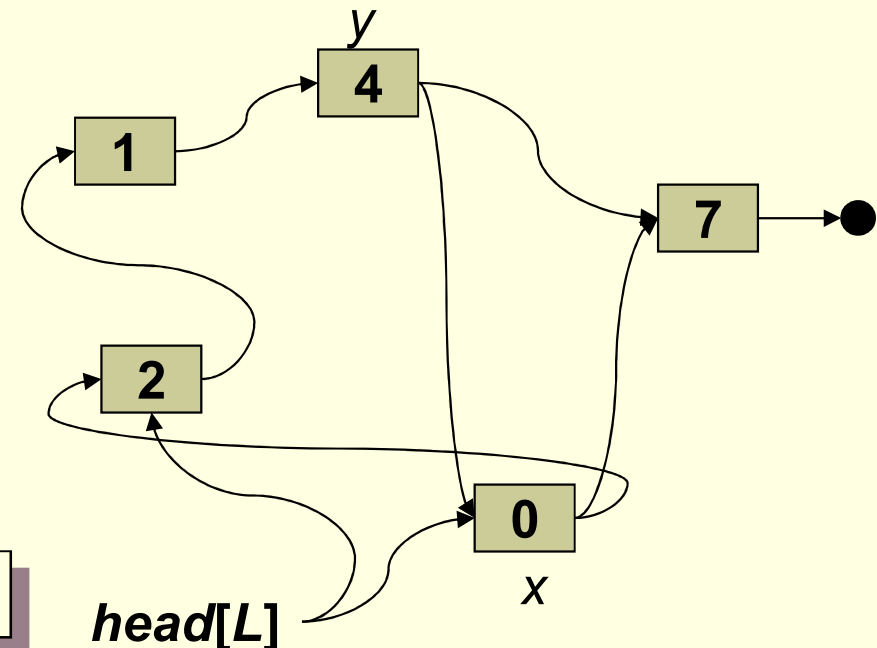
דוגמה: SortedListSearch($L, \text{"c"}$)

הכנסה לרשימה במקום נתון

■ הכנסת איבר x לרשימה חד-מקושרת אחרי איבר y

SinglyListInsertAfter(L, x, y)

1. **if** $y = \text{nil}$ ► x becomes the head
2. **then** $\text{next}[x] \leftarrow \text{head}[L]$
3. $\text{head}[L] \leftarrow x$
4. **else** $\text{next}[x] \leftarrow \text{next}[y]$
5. $\text{next}[y] \leftarrow x$

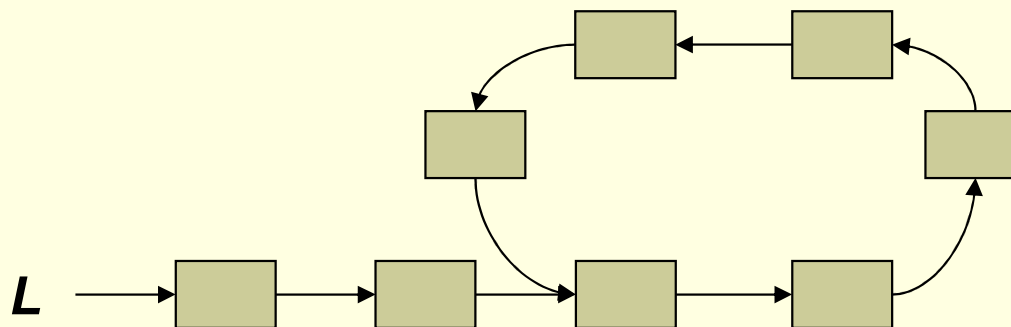


דוגמה: SinglyListInsertAfter(L, x, y)

רשימה חד-מקושרת – תרגול

רשימת "שבלול" (lollipop)

רשימת שבלול היא רשימה חד-מקושרת שהאיבר האחרון שלה מצביע אל איבר כלשהו בתוך הרשימה. הציעו אלגוריתם הבודק בזמן לינארי ובזיכרון קבוע אם רשימה חד-מקושרת נתונה היא רשימת שבלול.



פתרון

בדיקה אם רשימה חד-מקושרת היא שבלול

IsLollipop(L)

1. $p \leftarrow head[L]$
2. $q \leftarrow head[L]$
3. **while** $next[q] \neq nil$
 and $next[next[q]] \neq nil$
4. **do** $p \leftarrow next[p]$
5. $q \leftarrow next[next[q]]$
6. **if** $q = p$
7. **then return true**
8. **return false**

■ נשתמש בשני מצביעים הרצים

במהירויות שונות לאורך הרשימה

■ מצביע "איטי" p המתקדם צעד אחד
בכל איטרציה

■ מצביע "מהיר" q המתקדם שני צעדים
בכל איטרציה

■ שני המצביעים "יוצאים למרוץ" יחד

■ מדוע האלגוריתם נכון?

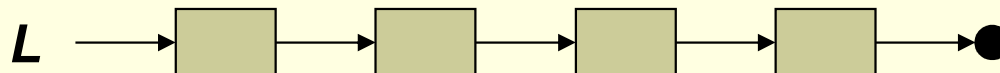
■ אם זו רשימת שבלול, אז p ו- q ייפגשו
מתישהו בתוך המעגל, ובשורה 7 יוחזר
הערך **true**

■ אחרת, המצביע q יגיע לסוף הרשימה,
תתבצע יציאה מהלולאה ובשורה 8 יוחזר
הערך **false**

רשימה חד-מקושרת – תרגול

■ (תרגיל 3-10.2)

ממשו תור באמצעות רשימה חד-מקושרת L .
הפעולות Enqueue ו- Dequeue צריכות להתבצע גם
עתה בזמן $O(1)$.





פתרון תרגיל 10.2-3

מימוש תור באמצעות רשימה חד-מקושרת

Enqueue(L, x)

1. $next[x] \leftarrow nil$
2. **if** QueueEmpty(L)
3. **then** $head[L] \leftarrow x$
4. **else** $next[tail[L]] \leftarrow x$
5. $tail[L] \leftarrow x$

Dequeue(L)

1. **if** QueueEmpty(L)
2. **then error** “underflow”
3. $x \leftarrow head[L]$
4. $head[L] \leftarrow next[x]$
5. **if** $head[L] = nil$
6. **then** $tail[L] \leftarrow nil$
7. $next[x] \leftarrow nil$
8. **return** x

■ נשתמש במצביע לאיבר האחרון
ברשימה

- $head[L]$ מצביע לאיבר הראשון
- $tail[L]$ מצביע לאיבר האחרון

QueueInit(L)

1. $head[L] \leftarrow nil$
2. $tail[L] \leftarrow nil$

QueueEmpty(L)

1. **return** $head[L] = nil$



רשימה חד-מקושרת – תרגול

■ תרגיל 7-10.2

כתבו שגרה לא רקורסיבית שהופכת את סדר האיברים ברשימה חד-מקושרת בת n איברים. זמן הריצה $O(n)$.
השגרה יכולה להשתמש לכל היותר בכמות קבועה של זיכרון, בנוסף למקום הנדרש לאחסון הרשימה עצמה.