```
קורס 20417 סמסטר 20417
אודי ליוטשי 336745438
ממ"ן 14
```

 ראשית נפתור את הבעיה באמצעות אלגוריתם רקורסיבי רגיל, הרעיון יהיה לצאת מכל איבר מהשכבה הימנית לכיוון השכבה השמאלית (בהתאם לאילוצים) ולבחור את המסלול המינימלי מכל המסלולים האפשריים.

האלגוריתם הרקורסיבי ה-'רגיל'

```
 \begin{aligned} & cost \ (c[][], I \, , j) \\ & if \ i=0 \\ & & return \ 0 \\ & if \ j<1 \ or \ j>n \\ & & return \ \infty \\ & return \ c[i][j] + min \ (cost(c[][], i-1, j-1), cost(c[][], i-1, j), cost(c[][], i-1, j+1)) \end{aligned}  main  \begin{aligned} & min = \infty \\ & for \ j<-1 \ to \ n \ do \\ & & if(cost(c[][], n, j) < min) \\ & & min <- cost(c[][], n, j) \end{aligned}  return min
```

הוכחת נכונות

- 1. תנאי עצירה עוצר את האלגוריתם: בכל צעד הערך של i יורד ב-1 לכן מובטח לנו שהוא יגיע בשלב כלשהו להיות שווה 0 ואז הרקורסיה תעצור.
- 2. תנאי העצירה מחזיר תשובה נכונה: כש-i מקבל את הערך 0, יצאנו מהשריג ולכן נרצה לקבל ערך 0 מאחר ולא ביצענו צעד. כמו כן כש-j חורג מגבולות השריג נקבל אינסוף שזה למעשה מבטל את המסלול (כי הוא בהכרח לא מינימלי) כנדרש
- 3. אם הקריאות הרקורסיביות מחזירות תשובה נכונה אז האלגוריתם כולו מחזיר תשובה נכונה: לכל נקודה בשכבה הימנית נקבל את המסלול הכולל אותה עצמה + המסלול הקצר ביותר מהשכבה הסמוכה אליה משמאל לשכבה השמאלית ביותר. ברור אם כך שבחירת הנקודה שבה הסכום הנ"ל מינימלי יתן את עלות המסלול המינימלי כולו.

לאחר שהוכחנו שהאלגוריתם נכון נבנה על בסיס האלגוריתם הנ"ל אלגוריתם תכנון דינאמי יעיל יותר:

לצורך כך נשתמש במטריצה [][] בגודל NXN, נמלא את a באמצעות האלגוריתם הבא:

```
for i<-1 to n do for j<-1 to n do \\ if(i=1) \\ a[i][j] <- c(i,j) \\ else if(j=1) \\ a[i][j] = c(i,j) + min(a[i-1][j], a[i-1][j+1]) \\ else if(j=n) \\ a[i][j] = c(i,j) + min(a[i-1][j-1], a[i-1][j]
```

```
else a[i][j] = c(i,j) + min(a[i-1][j-1], a[i-1][j], a[i-1][j+1])
```

האלגוריתם מחשב את ערכי כל שכבה בהתבסס כל ערכי השכבה שלשמאלה אשר חושבו כבר.

.n עד j-שס a[n][j] המחיר המינימלי יהיה הערך המינימלי של

ניתוח זמן ריצה

 Θ (n^2) פעולות מכאן שזמן הריצה של האלגוריתם יהיה θ (1) לולאה מקוננת של θ 1 איטרציות אשר מבצעת כנדרש.

<u>a שחזור המסלול המינימלי מתוך</u>

tmp נשמור את j למשתנה זמני j בשי j-ש a[n][j] כש-j ממצא את הערך המינימלי של

כעת נריץ את האלגוריתם הבא

```
\begin{array}{l} j < -tmp \\ i < -n \\ print (i,j) \\ while (i>1) \ do \\ \\ if (j=1) \\ \\ i,j < -(i,j \mid a[i][j] = min(a[i-1][j], a[i-1][j+1])) \\ else \ if (j=n) \\ \\ i,j < -(i,j \mid a[i][j] = min(a[i-1][j-1]. \ a[i-1][j])) \\ else \\ \\ i,j < -(i,j \mid a[i][j] = min(a[i-1][j-1]. \ a[i-1][j], \ a[i-1][j+1])) \\ print (i,j) \\ i < -i-1 \end{array}
```

בסיום הריצה נקבל את המסלול המינימלי מהשכבה השמאלית לימנית בקריאת הנקודות בסדר הפוך להדפסתן.

.2 עד i-שc i -שc i י α-מיוון שמתבצע מספר קבוע של פעולות עבור כל ערך של Θ (n) זמין הריצה במקרה הזה הוא

(2

האלגוריתם

תחילה נמיין את n הקופסאות לפי שטח הבסיס (מכפלת אורך ברוחב) בסדר יורד.

כעת נגדיר את הפונקציה HT(i) להיות המגדל הגבוה ביותר שניתן לבנות כך שהתיבה i נמצאת

בפסגתו . נשים לב שמגדל זה יכול להכיל אך ורק תיבות בעלות שטח בסיס גדול מ $\,i$ לפי הנדרש בשאלה.

: מכאן שהפונקציה תקיים את הנוסחה הרקורסיבית הבאה

```
HT(i) = max \{ \{HT(j) | j < i \text{ and } wj < wi \text{ and } lj < li \} + hi \}
```

נחשב ביטוי זה לכל $i \leq n$ ונאחסן את התוצאות במערך(בגודל n) נוסיף שדה נוסף לאיבר במערך שבו נאחסן את אינדקס התיבה הקודמת במגדל ש-i בראשו (ערכים אלה יעודכנו במהלך הריצה עד שיתקבל המגדל המקסימלי לאותו i) כשנגיע למצב שנשארה רק תיבה אחת נשים בשדה התיבה הבאה null.

שחזור המגדל מהמערך שהתקבל

נעבור על המערך ונמצא את הערך המקסימלי, זהו גובה המגדל המקסימלי שהתקבל.

נדפיס את אינדקס התיבה שבה מצאנו את הערך המקסימלי ונקפוץ לערך התיבה הקודמת של אותו איבר במערך, נחזור על הפעולה עד שבשדה התיבה הקודמת נקבל null.

סדר התיבות במגדל המקסימלי יהיה בדיוק הפוך לסדר שהודפס.

הוכחת נכונות

הפונקציה (i) תחפש את השילוב שיצור את המגדל המקסימלי עבור תיבה i בפסגה, הפונקציה שוקלת עבור כל i רק תיבות עם שטח פנים גדול יותר ולכן לא יתכן שהאלגוריתם ישבץ תחתיה תיבה קטנה יותר בסתירה לנדרש.

הדרישה למקסימום דואגת שנקבל את המגדל הגבוה ביותר האפשרי.

שילוב שתי הדרישות מבטיח לנו מגדל יציב בגובה מקסימלי עבור על תיבה שנציב בפסגה.

מבין כל המגדלים הללו אנו בוחרים את זה הגבוה ביותר מכאן שנקבל את המגדל המקסימלי היציב ביותר שניתן לבנות מהתיבות הנתונות כנדרש.

סיבוכיות

- לפי שיטות מיון נפוצות $\Theta(n \cdot \log n)$
- 2. חישוב מקסימום עבור תיבה חישוב מקסימום לתיבה יהיה במקרה הגרוע תלוי בכל התיבות בקבוצה (0(n/2), חישוב זה מתבצע עבור כל תיבה ומכאן נקבל (0(n/2)
 - $\Theta(n)$ סריקת המערך למציאת מקסימום

 $\Theta(n^2)$:סה"כ זמן ריצה

(3

א.

$$q(x) = x_{j+1} - x$$

$$r(x) = x_i - x$$

$$s(x) = x_{i+1} - x_i$$

ב.

האלגוריתם

נשתמש במטריצה [][]a בגודל NXN לשמירת תוצאות החישוב.

for i<-1 to n do

$$a[i][i] = y_i$$

for i<-2 to n do

for j<-1 to n-i+1

$$a[j][j+i-1] = \frac{(x_{j+i-1}-x)a[j][j+i-2]-(x_j-x)a[j+1][j+i-1]}{x_{j+i-1}-x_j}$$

return a[1][n]

נכונות האלגוריתם מתבססת על נכונות האינטרפולציה והנוסחה מסעיף א שקיבלנו כנתון.

סיבוכיות

O(n) - אתחול מטריצה

חישוב ערכי המטריצה הנותרים ע"י לולאה מקוננת בגודל n, פעולת החישוב נעשית בזמן קבוע מאחר והיא O(n^2) – מתבססת על ערכים שכבר חושבו

סה"כ (0(n^2)

٦.

i=j=1	i=j=2	i=j=3	i=j=4	i=j=5
-2,46	-1,2	0,0	1,10	2,98

i∖j	1	2	3	4	5
1	<mark>46</mark>	-44x -42	$21x^2 + 19x$	$-5x^3 + 6x^2 + 9x$	$x + 2x^2 + 3x^3 + 4x^4$
2		<mark>2</mark>	-2x	$6x^2 + 4x$	$11x^3 + 6x^2 - 7x$
3			0	<mark>10x</mark>	$39x^2 - 29x$
4				<mark>10</mark>	88x-78
5					<mark>98</mark>

i=2;j=1..4

j=1:

$$a[1][2] = \frac{(x2-x)a[1][1] - (x1-x)a[2][2]}{x2-x1} = \frac{(-1-x)\cdot 46 - (-2-x)\cdot 2}{-1 - (-2)} = \frac{-44x - 42}{-42}$$

j=2:

$$a[2][3] = \frac{(x3-x)a[2][2] - (x2-x)a[3][3]}{x3-x2} = \frac{(0-x)\cdot 2 - (-1-x)\cdot 0}{0 - (-1)} = \frac{-2x}{x^2-x^2}$$

j=3:

$$a[3][4] = \frac{(x4 - x) a[3][3] - (x3 - x) a[4][4]}{x4 - x3} = \frac{(1 - x) \cdot 0 - (0 - x) \cdot 10}{1 - 0} = \frac{10x}{x^2 - x^2}$$

j=4:

$$a[4][5] = \frac{(x5-x) a[4][4] - (x4-x) a[5][5]}{x5-x4} = \frac{(2-x) \cdot 10 - (1-x) \cdot 98}{2-1} = \frac{88x - 78}{2}$$

i=3;j=1..3

j=1:
$$a[1][3] = \frac{(x3-x)\,a[1][2]-(x1-x)\,a[2][3]}{x3-x1} = \frac{(0-x)\cdot(-44x-42)-(-2-x)\cdot(-2x)}{0-(-2)} = \frac{21x^2+19x}{12}$$

j=2:

$$a[2][4] = \frac{(x4-x)a[2][3] - (x2-x)\,a[3][4]}{x4-x2} = \frac{(1-x)\cdot(-2x) - (-1-x)\cdot(10x)}{1-(-1)} = \frac{6x^2 + 4x}{1-(-1)}$$

j=3:

$$a[3][5] = \frac{(x5-x)a[3][4] - (x3-x)a[4][5]}{x5-x3} = \frac{(2-x)\cdot(10x) - (0-x)\cdot(88x-78)}{2-0} = \frac{39x^2 - 29x}{2}$$

i=4; j=1..2

j=1:

$$a[1][4] = \frac{(x4 - x)a[1][3] - (x1 - x)a[2][4]}{x4 - x1} = \frac{(1 - x) \cdot (21x^2 + 19x) - (-2 - x) \cdot (6x^2 + 4x)}{1 - (-2)} = \frac{-5x^3 + 6x^2 + 9x}{1 - (-2)}$$

j=2:

$$a[2][5] = \frac{(x5-x)a[2][4] - (x2-x)a[3][5]}{x5-x2} = \frac{(2-x)\cdot(6x^2+4x) - (-1-x)\cdot(39x^2-29x)}{2-(-1)} = \frac{11x^3+6x^2-7x}{2-(-1)}$$

i=5:i=1

$$a[1][5] = \frac{(x5 - x)a[1][4] - (x1 - x)a[2][5]}{x5 - x1} = \frac{(2 - x) \cdot (-5x^3 + 6x^2 + 9x) - (-2 - x) \cdot (11x^3 + 6x^2 - 7x)}{2 - (-2)}$$
$$= x + 2x^2 + 3x^3 + 4x^4$$

return [1][5] כנדרש

(4

א. האלגוריתם מחשב מרחקים מינימליים מהקודקוד r לשאר הקודקודים בגרף G.

נוכיח באינדוקציה שבסוף האיטרציה ה - iית של הלולאה החיצונית [a[v] יכיל ערך של אינסוף רק אם אין מסלול באורך i לפחות מ-r ל-v. אחרת יכיל משקל של מסלול כלשהו מ-r ל-v ומשקל זה יהיה קטן או שווה למשקל כל המסלולים מ-r ל-v שאורכם לכל היותר i.

ב<u>סיס האינדוקציה</u>: לפני הריצה הראשונה של הלולאה החיצונית , הצומת היחיד שיש אליו מסלול באורך 0 הוא ם ב<u>סיס האינדוקציה</u>: לפני הריצה הראשונה של המלול באורך 0 שיסתור את הערך ∞, לכן האתחול של A תואם את הטענה .

צעד האינדוקציה: נניח נכונות עבור k ונוכיח נכונות עבור

לפי הנחת האינדוקציה לכל V=V , v∈V מכיל משקל של מסלול כלשהו מ-v ל-v ומשקל זה קטן או שווה A[v] , v∈V משקל כל המסלולים מ-v ל-v שאורכם לכל היותר k .

נניח בשלילה שהערך [v] יסתור את טענת האינדוקציה בסוף האיטרציה ה- k+1, כלומר יש מסלול באורך

.A[v] מ-r ל-v שמשקלו קטן מ-k+1

אך במקרה הזה תהי (u,v) הקשת האחרונה במסלול כזה, אל u ישנו המסלול באורך k ללא הקשת (u,v) ולפי a רבמקרה הזה תהי (u,v) הקשת האחרונה במסלול כזה, אל A[v] ישנו המסלול באורך k((u,v)) בסוף A[u] + c((u,v)) קטן או שווה למשקל המסלול הזה, לכן A[v] יהיה קטן או שווה למשקל המסלול הזה, לכן k+1 בסתירה להנחה בשלילה . מכאן שהנחת השלילה שלנו שגויה וA[v] מכיל ערך נכון בסוף האיטרציה ה- k+1.

עודכן אם כך A[v] אינו משקלו של מ-v-v לפי הנחת האינדוקציה A[v] אינו משקלו של מ-v-v לפי הנחת האינדוקציה אינו משקלו של בשיטרציה הנוכחית. נניח לה"כ ש-v הוא הקודקוד הראשון עבורו ישנה הפרה לאחר העדכון.

u-ל r-שהו מ-o=(u,v) אשר בסריקה שלה עודכן A[v]. לפי ההנחות לעיל e=(u,v) אזי תהי קשת e=(u,v) אזי תהי קשת (e=(u,v) אזי תהי קשת (a-lv) אולכן A[v] מכיל את משקל המסלול מ-v ל-v בסתירה להנחת השלילה.

אנו יודעים שקיים בהכרח מסלול מינימלי מ-r ל-v שאורכו n-1 לכל היותר, לכן A[v] יכיל בסיום n-1 איטרציות ערך r-ט שקוים בהכרח מסלול מינימלי, מצד שני, כל ערך סופי של A[v] שקול למשקל של מסלול כלשהו מ-r ל-v לערך סופי של A[v] שקול למשקל של מסלול כלשהו מ-r ל-v.

ב. לפי סעיף א המרחקים ב-A מחושבים לאחר n-1 איטרציות ולכן באיטרציה ה-nית לא יהיו עדכונים והריצה תסתיים, כלומר, B(n) = n.

דוגמא לסדרת גרפים כזו היא גרפים שהם מסלול שבהם משקל כל הצלעות שווה:

$$V = (v_1, v_2, ..., v_{n-1}, v_{n=r})$$
$$E = \{(v_i, v_{i+1}) \mid 1 \le i < n\}$$

. והאיטרציה ה-n לא תעדכן n-בגרפים מסוג אלה יעדכן האלגוריתם באיטרציה ה-iית את הערך

ג. דוגמא לסדרת גרפים כזו הם גרפים שבהם כל n-1 הקודקודים מחוברים ל-r ולו בלבד. במקרה כזה האיטרציה הראשונה תעדכן את כל ערכי A והאיטרציה השניה לא תעדכן דבר משום שהערך שחושב באיטרציה הקודמת הוא אכן המסלול המינימלי.