מבנה הבחינה: בבחינה שש שאלות. עליכם לענות על חמש מהן.

#### שאלה 1

 $\cdot$ נניח שנשנה את ההגדרה של פונקצית המעברים  $\delta$  במכונות טיורינג באופן הבא

$$\delta: Q \times \Gamma \to Q \times \Gamma \times \{L_k, R_k \mid k \text{ is natural, } k > 0\}$$

הפירוש של הפונקציה החדשה הוא כזה: כאשר המכונה נמצאת במצב p, והראש קורא את הסמל הפירוש של הפונקציה החדשה הוא כזה: כאשר המכונה נמצאת במצב q, והראש נע על הסרט p, אז כותבים p במקום p, עוברים מהמצב p למצב p, אז כותבים p במקום p, עוברים מהמצב p למצב p למצב p והראש נע על הסרט p ריבועים שמאלה. אם במהלך התנועה שמאלה מגיעים לריבוע השמאלי ביותר של הסרט, נשארים בריבוע זה.

האם למכונה כזו יש יותר כוח מאשר למכונה רגילה?

אם עניתם שכן, עליכם להראות שמכונה כזו יכולה לזהות שפות שאי אפשר לזהות אותן בעזרת מכונה רגילה.

אם עניתם שלא, עליכם להראות כיצד מכונה רגילה יכולה לחקות את פעולתה של המכונה החדשה.

## שאלה 2

 $:FIVE_{
m LBA}$  נגדיר את השפה

$$FIVE_{LBA} = \{ \langle M \rangle \mid M \text{ is an LBA}, |L(M)| = 5 \}$$

(זוהי שפת התיאורים של אוטומטים חסומים לינארית שבשפה שהם מזהים יש בדיוק 5 מילים).

האם השפה FIVELBA היא שפה **כריעה**? הוכיחו את תשובתכם.

# שאלה 3

- או הוכיחו שלא קיימת רדוקציה פולינומיאלית כזו.  $HALT_{TM} \leq_{\mathbb{P}} A_{TM}$  א. הראו ש
  - ב. הראו ש- $ALL_{\rm TM} \leq_{\rm P} E_{\rm TM}$  או הוכיחו שלא קיימת רדוקציה פולינומיאלית כזו.

### שאלה 4

: בעיית הבעיה הבעיה (EHAMPATH) בעיית קיומו של מסלול המילטון בגרף מכוון

G = (V, E) הקלט: גרף מכוון

Gיש בגרף פעם אחת ויחידה): מסלול המילטון (מסלול שמכיל כל צומת בגרף פעם אחת ויחידה):

א. הראו רדוקציה בזמן פולינומיאלי של HAMPATH ל- EHAMPATH.

 $HAMPATH = \{ < G, s, t > \mid G \text{ is a directed graph with a Hamiltonian path from } s \text{ to } t \} \}$   $EHAMPATH = \{ < G > \mid G \text{ is a directed graph that contains a Hamiltonian path } \}$   $V = \{ < G, s, t > \text{ is a directed graph that contains a Hamiltonian path } \}$   $V = \{ < G, s, t > \text{ is a directed graph that contains a Hamiltonian path } \}$   $V = \{ < G, s, t > \text{ is a directed graph that contains a Hamiltonian path } \}$   $V = \{ < G, s, t > \text{ is a directed graph with a Hamiltonian path from } s \in V \}$   $V = \{ < G, s, t > \text{ is a directed graph with a Hamiltonian path from } s \in V \}$   $V = \{ < G, s, t > \text{ is a directed graph that contains a Hamiltonian path from } s \in V \}$   $V = \{ < G, s, t > \text{ is a directed graph that contains a Hamiltonian path } s \in V \}$   $V = \{ < G, s, t > \text{ is a directed graph that contains a Hamiltonian path } s \in V \}$   $V = \{ < G, s, t > \text{ is a directed graph that contains a Hamiltonian path } s \in V \}$   $V = \{ < G, s, t > \text{ is a directed graph that contains a Hamiltonian path } s \in V \}$   $V = \{ < G, s, t > \text{ is a directed graph that contains a Hamiltonian path } s \in V \}$   $V = \{ < G, s, t > \text{ is a directed graph that contains a Hamiltonian path } s \in V \}$ 

ב. הוכיחו: EHAMPATH היא בעיה

#### שאלה 5

: מוגדרת כך HITTING-SET מוגדרת

-היא תת-קבוצות של  $S_i$  (כל  $S_i$  היא תת-קבוצות של  $S_i$  (כל  $S_i$  היא תת-קבוצות של  $S_i$  מספר טבעי  $S_i$  מספר טבעי  $S_i$ 

השאלה : האם יש ל-S תת-קבוצה T בגודל k כך שלכל  $j \leq M$  (כלומר, האם יש ל- $j \leq M$  תת-קבוצה בגודל  $j \in M$  שהחיתוך שלה עם כל אחת מן התת-קבוצות  $j \in M$  איננו ריקי.

.VERTEX-COVER ≤L HITTING-SET : הוכיחו

מוגדרת בעמוד 312 בספר). VERTEX-COVER

עליכם לתאר את הרדוקציה, להוכיח שהיא תקפה, ולהוכיח בפירוט שהיא יכולה להתבצע **במקום לוגריתמי**.

### שאלה 6

הוכיחו כי המחלקה RP **סגורה לשרשור**.

(RP-) אייכת AB שייכת ל-RP, אז גם השפה B שייכת ל-RP).