

מבני נתונים ומבוא לאלגוריתמים מפגש הנחיה מס' 9

מדעי המחשב, קורס מס' 20407

סמסטר 2016ב

מנחה: ג'ון מרברג

מה ראינו במפגש הקודם?

■ טבלאות גיבוב (Hash Tables)

- פעולות מילוניות

- מיעון ישיר

- טבלאות גיבוב

- פתרון התנגשויות

■ עצי חיפוש בינארים (מבוא)

- סריקה של עץ בינארי

- סריקה לרוחב

- סריקה לעומק

- הגדרת עץ חיפוש בינארי

- בדיקת חוקיות עץ בינארי

מפגש תשיעי

■ נושא השיעור

- פרק 12 בספר – עצי חיפוש בינריים (המשך)
 - שאלות: חיפוש, מינימום, מקסימום, עוקב, קודם
 - פעולות: הכנסה, מחיקה
- פרק 13 בספר – עצים אדומים-שחורים
 - עצי חיפוש בינארי מאוזנים – מוטיבציה
 - הגדרת עץ אדום שחור
 - חסם עליון על גובה של עץ אדום שחור

מבוסס על מצגת של ברוך חייקין ואיציק בייז

עץ חיפוש בינרי (עח"ב) - הגדרה

- עץ חיפוש בינרי (Binary Search Tree) הוא עץ בינרי בו בכל צומת x מתקיימת התכונה הבאה (שנקראת תכונת העח"ב):
 - עבור כל צומת y בתת-העץ השמאלי של x : $key[y] \leq key[x]$
 - עבור כל צומת z בתת-העץ הימני של x : $key[z] \geq key[x]$
- בניגוד לתכונת הערימה, תכונת העח"ב אינה התנהגות מקומית של צומת ושני בניו, אלא התנהגות יותר גלובלית
 - יש לוודא ש- $key[x]$ גדול שווה מכל המפתחות בתת העץ השמאלי, וקטן שווה מכל המפתחות בתת העץ הימני.
 - תכונת העח"ב מנכיחה סדר גלובלי בין כל המפתחות בעץ
- הגדרה אלטרנטיבית לעח"ב:

עץ בינרי שסריקה In-Order שלו מניבה סדרת מפתחות ממוינת

תרגיל: שחזור עץ בינרי לפי סריקות

- עץ בינרי (לאו דווקא עץ חיפוש) נהרס בטעות, אבל נשמרו שני מערכים:
 - המערך $P[1..n]$ המכיל את תוצאות הסריקה התחילית של העץ
 - המערך $I[1..n]$ המכיל את תוצאות הסריקה התוכית של העץנתון גם שכל המפתחות בעץ שונים זה מזה
- כתבו אלגוריתם $\text{Tree-Restore}(P, I)$ המשחזר את העץ המקורי, כלומר אלגוריתם הבונה עץ בינרי שהסריקות התחילית והתוכית שלו נתונות על ידי המערכים P ו- I , בהתאמה
- מהי סיבוכיות הזמן של האלג' במקרה הגרוע? עבור עץ בינרי כמעט שלם?
- כאשר ידוע שהעץ הוא ע"ב, ניתן לשחזר אותו באמצעות אחד בלבד משני המערכים P או I . איזה מהם?



פיתרון תרגיל: שיחזור עץ בינרי לפי סריקות

Tree-Restore(P, I)

Input: Arrays $P[1 .. n]$ and $I[1 .. n]$

Output: A tree that corresponds to P and I

1. $n \leftarrow \text{length}[P]$
2. **if** $n = 0$
3. **then return nil**
4. $\text{root} \leftarrow \text{new tree node}$
5. $\text{key}[\text{root}] \leftarrow P[1]$
6. $r \leftarrow \text{Find}(P[1], I)$
7. $\text{left} \leftarrow \text{Tree-Restore}(P[2..r], I[1..r-1])$
8. $\text{right} \leftarrow \text{Tree-Restore}(P[r+1..n], I[r+1..n])$
9. $\text{left}[\text{root}] \leftarrow \text{left}$
10. $\text{right}[\text{root}] \leftarrow \text{right}$
11. $p[\text{left}] \leftarrow \text{root}$
12. $p[\text{right}] \leftarrow \text{root}$
13. **return root**

■ תאור האלגוריתם:

- השורש הוא האיבר הראשון בסריקה התחילית. נחפש אותו בסריקה התוכית. לפי אינדקס השורש בסריקה התוכית נוכל לפצל את שתי הסריקות.
- כך נקבל את הסריקות התחיליות והתוכיות של התת-עצים השמאלי והימני, ונוכל לשחזרם רקורסיבית.

■ סיבוכיות הפתרון:

- במקרה הגרוע: $O(n^2)$ לדוגמא: עץ שהוא שרוך שמאלי
- עבור עץ כמעט שלם: $O(n \log n)$
- עח"ב ניתן לשחזר על פי הסריקה התחילית שלו (כיצד?)



שאלות על עח"ב: חיפוש, מינימום, מקסימום

■ משפט 12.2 בספר CLRS:

בעח"ב, הפעולות: חיפוש, מינימום, מקסימום, עוקב, וקודם
ניתנת למימוש בסיבוכיות זמן $O(h)$

■ חיפוש

Tree-Search(x, k)

1. **while** $x \neq \text{nil}$ **and** $k \neq \text{key}[x]$
2. **do if** $k < \text{key}[x]$
3. **then** $x \leftarrow \text{left}[x]$
4. **else** $x \leftarrow \text{right}[x]$
5. **return** x

■ מינימום

Tree-Min(x)

► *Input*: tree node $x \neq \text{nil}$

1. **while** $\text{left}[x] \neq \text{nil}$
2. **do** $x \leftarrow \text{left}[x]$
3. **return** x

הערה: **Tree-Max**(x) האלגוריתם
הוא סימטרי, תוך שימוש ב- $\text{right}[x]$



תרגיל 4-12.2: חלוקת עץ חיפוש בינרי

נניח שחיפוש מפתח k בעץ חיפוש בינרי מסתיים בעלה.
נתבונן ב-3 מפתחות:

a = מפתח כלשהו משמאל למסלול החיפוש,

b = מפתח כלשהו השייך למסלול החיפוש,

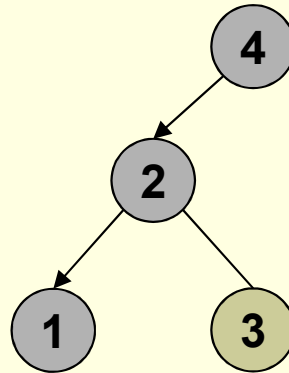
c = מפתח כלשהו מימין למסלול החיפוש.

הראו (ע"י דוגמה נגדית) שלא תמיד מתקיים $a \leq b \leq c$.

פיתרון תרגיל 4-12.2: חלוקת עץ חיפוש בינרי

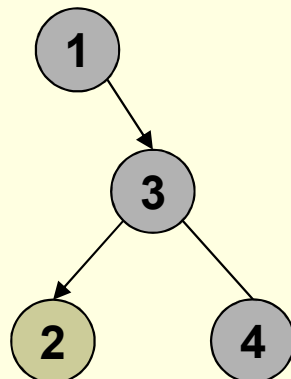
דוגמה נגדית מימין

- נניח שמחפשים את העלה 1
- המפתח $c=3$ נמצא מימין למסלול החיפוש, אבל הוא קטן מהמפתח $b=4$ הנמצא על מסלול החיפוש.



דוגמה נגדית משמאל

- נניח שמחפשים את העלה 4
- המפתח $a=2$ נמצא משמאל למסלול החיפוש, אבל הוא גדול מהמפתח $b=1$ הנמצא על מסלול החיפוש.



שאלות בעח"ב: עוקב וקודם

עוקב (successor)

Tree-Successor(x)

1. **if** $right[x] \neq \text{nil}$
2. **then return** Tree-Min($right[x]$)
3. $y \leftarrow p[x]$
4. **while** $y \neq \text{nil}$ **and** $x = right[y]$
5. **do** $x \leftarrow y$
6. $y \leftarrow p[y]$
7. **return** y

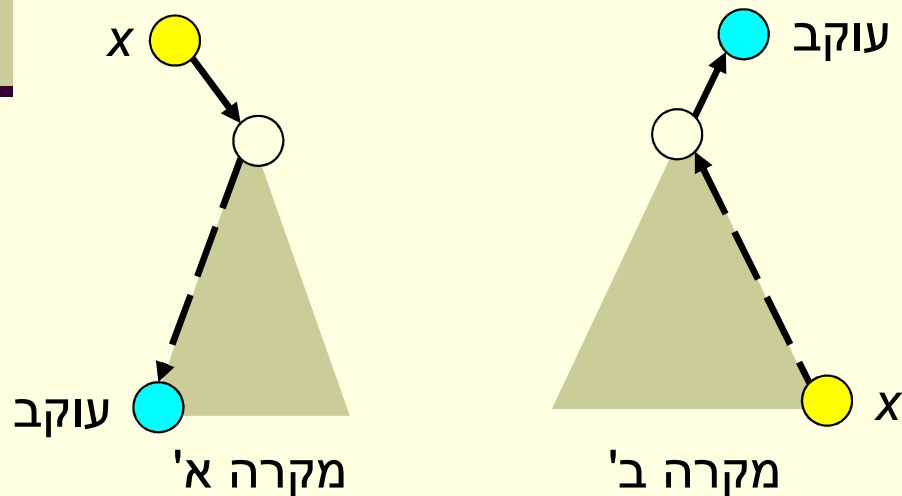
המימוש של השגרה למציאת הקודם (predecessor) סימטרי

מקרה א' (שורה 2): ל- x יש בן ימני

העוקב הוא המינימום של תת-העץ הימני של x

מקרה ב' (שורות 3-7): ל- x אין בן ימני

העוקב (אם קיים) הוא האב הקדמון y הקרוב ביותר ל- x , כך ש- x נמצא בתת העץ השמאלי של y





תרגיל 7-12.2: מימוש אחר של סריקה תוכית בעח"ב

ניתן לממש סריקה תוכית של עץ חיפוש בינרי בעל n צמתים על-ידי מציאת האיבר המינימלי בעץ בעזרת Tree-Min, ואז ביצוע $n - 1$ קריאות ל-Tree-Successor.

הוכיחו שזמן הריצה של אלגוריתם זה הוא $\Theta(n)$.



פיתרון תרגיל 7-12.2:

מימוש אחר של סריקה בעח"ב

- החסם התחתון הוא לינארי
 - ברור שכדי להדפיס מפתחות של n צמתים יש צורך ב- $\Omega(n)$ פעולות
- החסם העליון הוא לינארי
 - ניתן להראות שכל קשת בעץ נסרקת לכל היותר פעם אחת לכל כיוון
 - הקשת מצומת נתון לבן השמאלי שלו נסרקת
 - בכיוון מטה ע"י Tree-Min,
 - בכיוון מעלה ע"י האיטרציה האחרונה של הלולאה בשורות 4-6 של Tree-Successor המופעל על הצומת המקסימאלי בתת העץ של הבן
 - הקשת מצומת נתון לבן הימני שלו נסרקת
 - בכיוון מטה ע"י שורות 1-2 של Tree-Successor,
 - בכיוון מעלה ע"י איטרציה לא-אחרונה של הלולאה בשורות 4-6 של Tree-Successor המופעל על הצומת המקסימאלי בתת העץ של הבן
 - מספר הקשתות בעץ כלשהו בגודל n הוא $n - 1$, ולכל קשת מתבצע מספר קבוע של פעולות, לכן מספר הפעולות הוא $O(n)$
 - משתי הטענות הקודמות נובע שזמן הסריקה הוא $\Theta(n)$

תרגיל: חיפוש איבר קרוב

■ הפעולה $\text{Tree-FindClose}(x, k)$ על עץ חיפוש בינארי מוגדרת כך:

- אם קיים בעח"ב ששורשו x איבר בעל מפתח k , מוחזר איבר זה
- אחרת, מוחזר איבר בעץ שהמפתח שלו הוא הקטן ביותר מבין כל המפתחות הגדולים מ- k , או nil אם לא קיים איבר כזה.

■ כתוב אלגוריתם עבור Tree-FindClose אשר מתבצע בזמן $O(h)$ במקרה הגרוע (h הוא גובה העץ)

פתרון תרגיל: חיפוש איבר קרוב

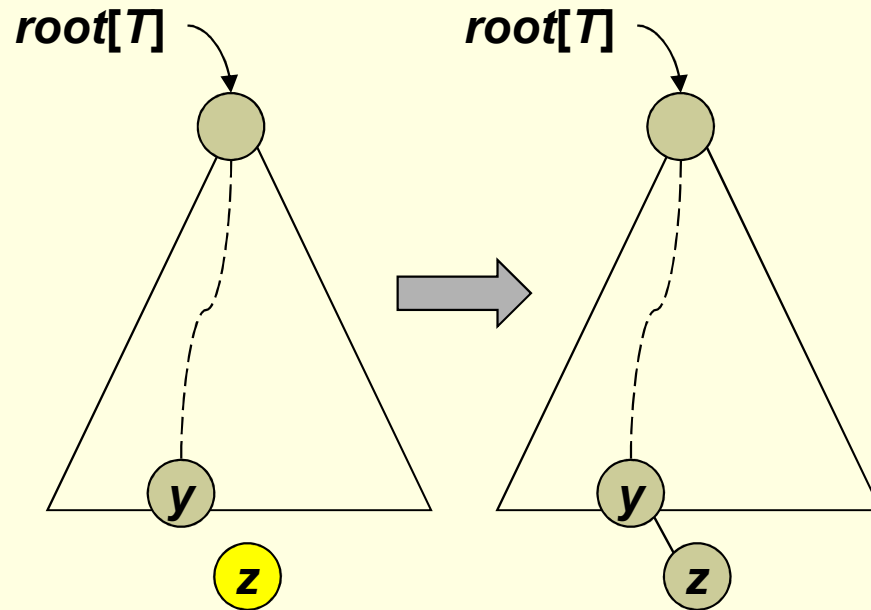
Tree-FindClose(x, k)

1. $y \leftarrow \text{nil}$
2. **while** $x \neq \text{nil}$ **and** $k \neq \text{key}[x]$
3. **do** $y \leftarrow x$
4. **if** $k < \text{key}[x]$
5. **then** $x \leftarrow \text{left}[x]$
6. **else** $x \leftarrow \text{right}[x]$
7. **if** $x \neq \text{nil}$ **or** $y = \text{nil}$
8. **then return** x
9. **if** $k < \text{key}[y]$
10. **then return** y
11. **return** Tree-Successor(y)

הרעיון:

- מחפשים את k בעץ בדומה לאלגוריתם החיפוש Tree-Find (שורות 2-6)
- אם k לא נמצא, בודקים את הצומת האחרונה y שלפני הכישלון
- אם k קטן מהמפתח של y (כלומר איבר שמפתחו k צריך היה להיות בן שמאלי של y) אז האיבר הקרוב הוא y
- אחרת האיבר הקרוב הוא העוקב של y
- נכונות שתי הטענות לעיל מבוססות על אלגוריתם העוקב Tree-Successor
- זמן ריצה: $O(h)$ במקרה הגרוע

הכנסת צומת חדש



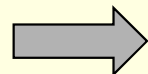
■ הכנסה לעץ לא ריק

■ הצומת החדש z נכנס כעלה תחת
אב כלשהו y

■ ל- y יכולים להיות 0 או 1 בנים

$root[T] = nil$

z



$root[T]$

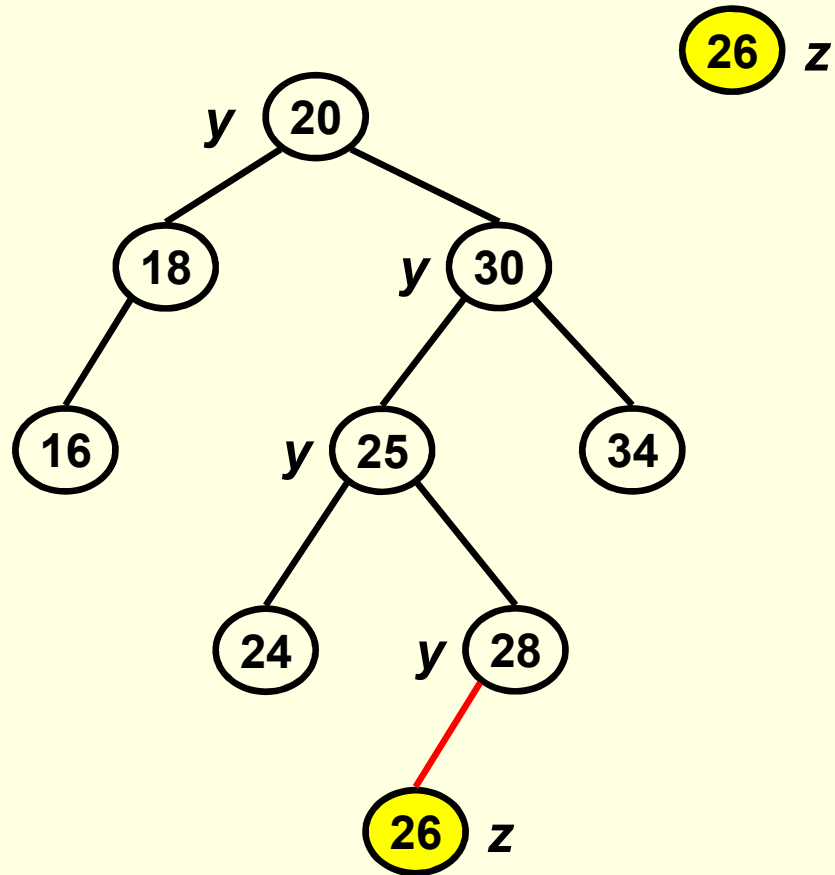
z

■ הכנסה לעץ ריק

■ z נכנס כשורש

הכנסה – דוגמה

■ נוסף לעץ את הצומת z
(מפתח 26)



הכנסה – האלגוריתם

Tree-Insert(T, z)

1. $y \leftarrow \text{nil}$
2. $x \leftarrow \text{root}[T]$
3. **while** $x \neq \text{nil}$
4. **do** $y \leftarrow x$
5. **if** $\text{key}[z] < \text{key}[x]$
6. **then** $x \leftarrow \text{left}[x]$
7. **else** $x \leftarrow \text{right}[x]$
8. $p[z] \leftarrow y$
9. **if** $y = \text{nil}$
10. **then** $\text{root}[T] \leftarrow z$
11. **else if** $\text{key}[z] < \text{key}[y]$
12. **then** $\text{left}[y] \leftarrow z$
13. **else** $\text{right}[y] \leftarrow z$

■ מכניסים את הצומת z כעלה של T

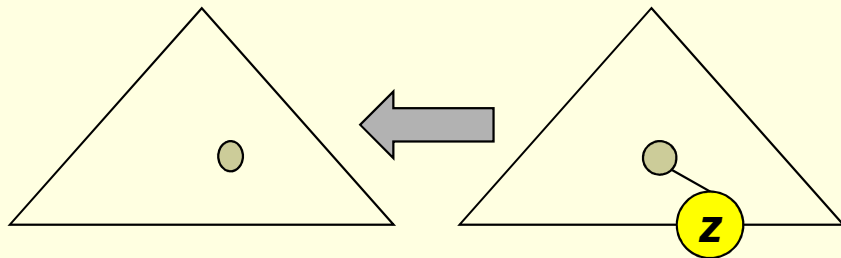
■ שורות 1-7: מחפשים אב y ל- z
כך שתישמר תכונת עץ החיפוש הבינרי

■ שורות 8-13: מציבים את z כבן שמאלי או ימני של y

■ שורה 10: טיפול במקרה הקצה ש- z הוכנס לעץ ריק

■ זמן ריצה: $O(h)$ במקרה הגרוע

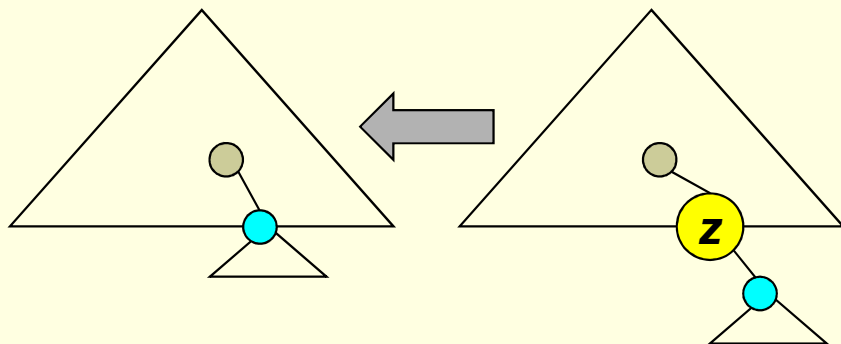
מחיקת צומת קיים



■ נסמן ב- z את הצומת שיש למחוק

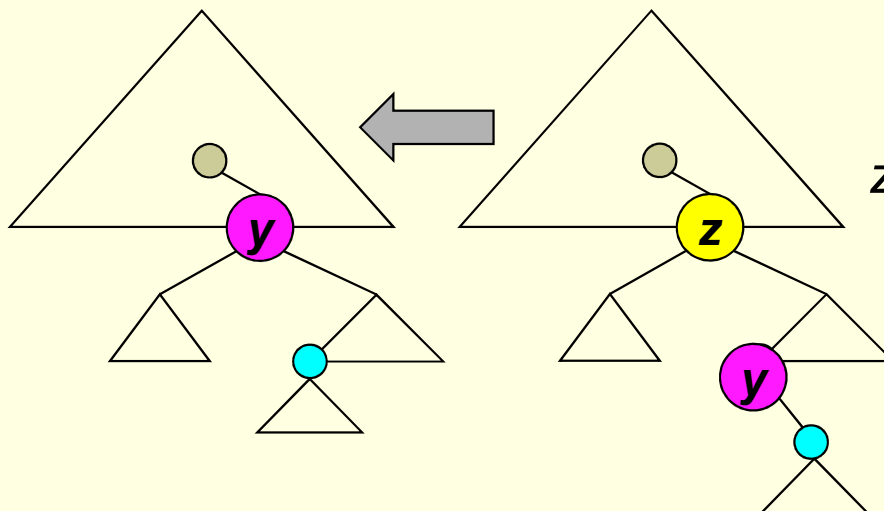
■ מקרה א': z הוא עלה

■ נמחק אצל אביו של z את המצביע אל z



■ מקרה ב': ל- z יש בן אחד

■ נחליף אצל אביו של z את המצביע אל z במצביע אל בנו של z



■ מקרה ג': ל- z יש שני בנים

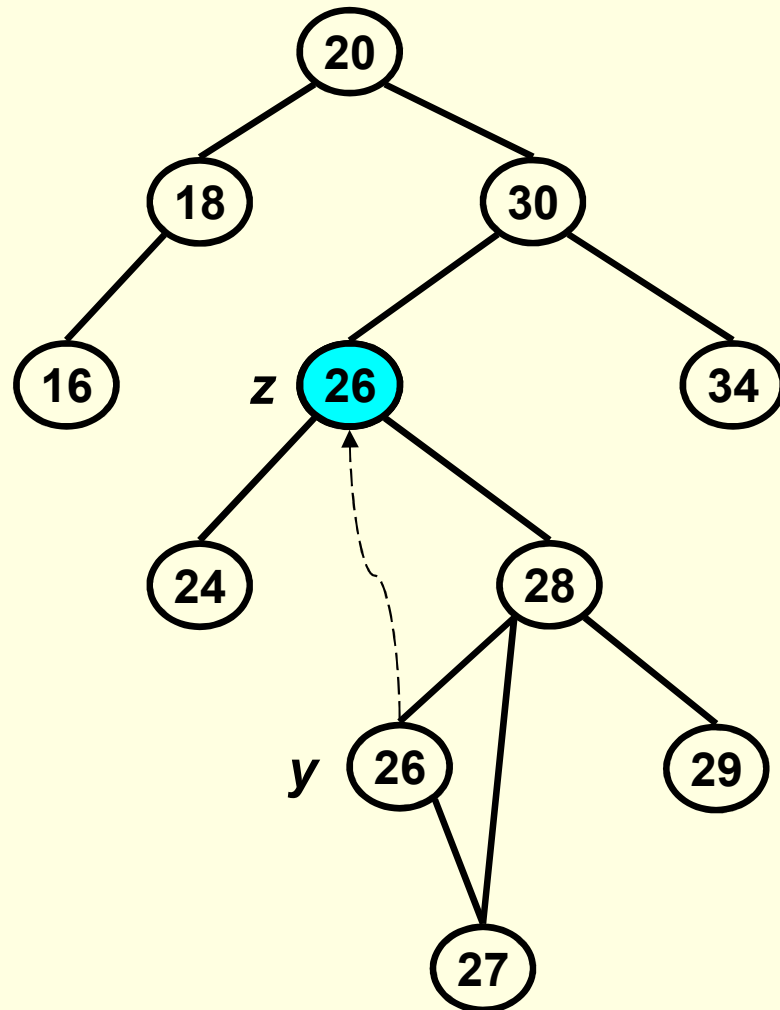
■ נסמן ב- y את הצומת העוקב של z

■ נעתיק את תכולת הצומת y לתוך הצומת z (למעט המצביעים)

■ נמחק את הצומת y מהעץ

■ ל- y יש לכל היותר בן אחד (מדוע?), ולכן מחיקתו שייכת למקרה א' או ב'

מחיקה – דוגמה



■ מחיקת הצומת z (מפתח 25)

■ ל- z יש שני בנים (מקרה ג'), לכן

מחליפים את תכולתו בתכולת

העוקב שלו y (מפתח 26)

■ ל- y יש בן אחד (מקרה ב'), ולכן

מחברים את הבן שלו לאביו

■ לבסוף מוחקים את y

■ ניתן היה להשתמש ב**קודם** במקום

בעוקב (תרגיל 6-12.3)

מחיקה – האלגוריתם

Tree-Delete(T, z)

► y denotes the node to actually delete

1. **if** $left[z] = \text{nil}$ **or** $right[z] = \text{nil}$

2. **then** $y \leftarrow z$

3. **else** $y \leftarrow \text{Tree-Successor}(z)$

4. **if** $left[y] \neq \text{nil}$

5. **then** $x \leftarrow left[y]$

6. **else** $x \leftarrow right[y]$

7. **if** $x \neq \text{nil}$ ► case b

8. **then** $p[x] \leftarrow p[y]$

9. **if** $p[y] = \text{nil}$

10. **then** $root[T] \leftarrow x$

11. **else if** $y = left[p[y]]$

12. **then** $left[p[y]] \leftarrow x$

13. **else** $right[p[y]] \leftarrow x$

14. **if** $y \neq z$ ► case c

15. **then** $key[z] \leftarrow key[y]$

16. ► copy y 's satellite data to z ...

17. **return** y ► for recycling

■ זמן ריצה: $O(h)$ במקרה הגרוע

עצי חיפוש בינריים שנבנים אקראית

■ הגדרה: עץ חיפוש בינרי שנבנה אקראית

- עץ המתקבל ע"י הכנסת n מפתחות שונים בסדר אקראי לעץ ריק
- הנחה: לכל אחת מ- n התמורות של המפתחות סיכוי שווה
- לא מתבצעות מחיקות (אחרת קשה לנתח את המבנה)

■ משפט 12.4: תוחלת הגובה של עץ חיפוש בינרי שנבנה

אקראית עם n מפתחות היא $O(\lg n)$

- משמעות: זמן הריצה של הפעולות היסודיות הוא לוגריתמי בממוצע (למרות שהוא לינארי במקרה הגרוע)
- לא ידוע אם זה המצב גם כאשר מתבצעות מחיקות אקראיות מהעץ

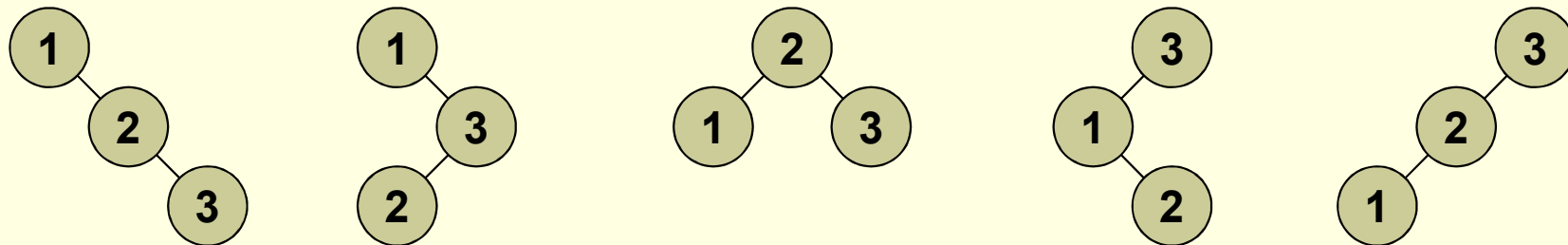
תרגיל 3-12.4: "בניה אקראית" לעומת "בחירה אקראית"

- הגדרה: עץ חיפוש בינרי שנבחר אקראית
 - עץ המתקבל ע"י בחירה אקראית מבין כל הענ"ב האפשריים עם n מפתחות
 - כל אחד מהענ"ב האפשריים הוא בעל סיכוי שווה להיבחר
- הוכח שהמושג "עץ חיפוש בינרי שנבחר אקראית" שונה מהמושג "עץ חיפוש בינרי שנבנה אקראית"
- רמז: חשב את הסיכויים של כל האפשרויות עבור $n = 3$.

פיתרון תרגיל 3-12.4: "בניה אקראית" לעומת "בחירה אקראית"

נתבונן בעצים הנבנים ע"י סדרת קלט בגודל 3 (יש $3! = 6$ סדרות כאלה).
עבור סדרת הקלט:

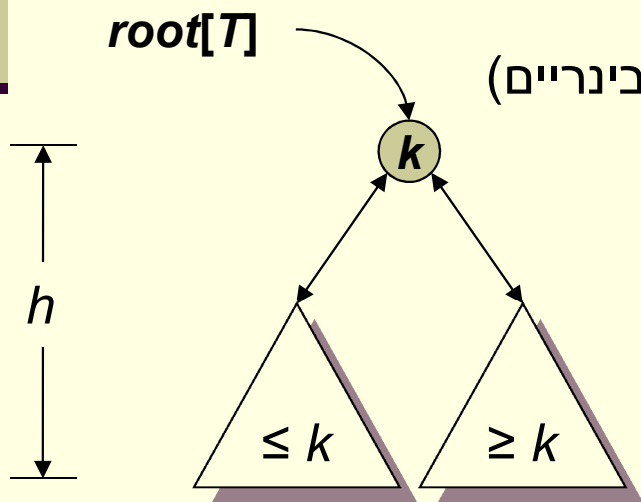
$\langle 1,2,3 \rangle$ $\langle 1,3,2 \rangle$ $\langle 2,1,3 \rangle$ and $\langle 2,3,1 \rangle$ $\langle 3,1,2 \rangle$ $\langle 3,2,1 \rangle$



קיימים בדיוק 5 עצים שונים בגודל 3.
הסיכוי לבנות את העץ האמצעי הוא $1/3$, והסיכוי לבנות כל אחד מהעצים האחרים הוא $1/6$.
לעומת זאת, הסיכוי ל**בחור** עץ מסוים הוא $1/5$.

עצי חיפוש מאוזנים

- עץ חיפוש בינארי של n צמתים יכול להיות בגובה $h=O(n)$
 - לכן זמן הריצה של הפעולות על ע"חב לינארי במספר הצמתים במקרה הגרוע $O(h)=O(n)$
- דרוש עץ חיפוש "מאוזן" (balanced search tree)
 - רצוי שגובה העץ יהיה $O(\lg n)$
 - לשם כך יש "לאזן" את העץ
- גובה שני התת-עצים של כל צומת צריך להיות "בערך" שווה
- עץ אדום-שחור (Red-Black Tree) הוא סוג של עץ חיפוש בינארי מאוזן
 - האיזון מושג על-ידי כללים של צביעת צמתים וביצוע פעולות איזון מקומיות על העץ (רוטציות) בעת הכנסה ומחיקה
 - יש סוגים נוספים של עצי חיפוש מאוזנים (לאו דווקא בינאריים)

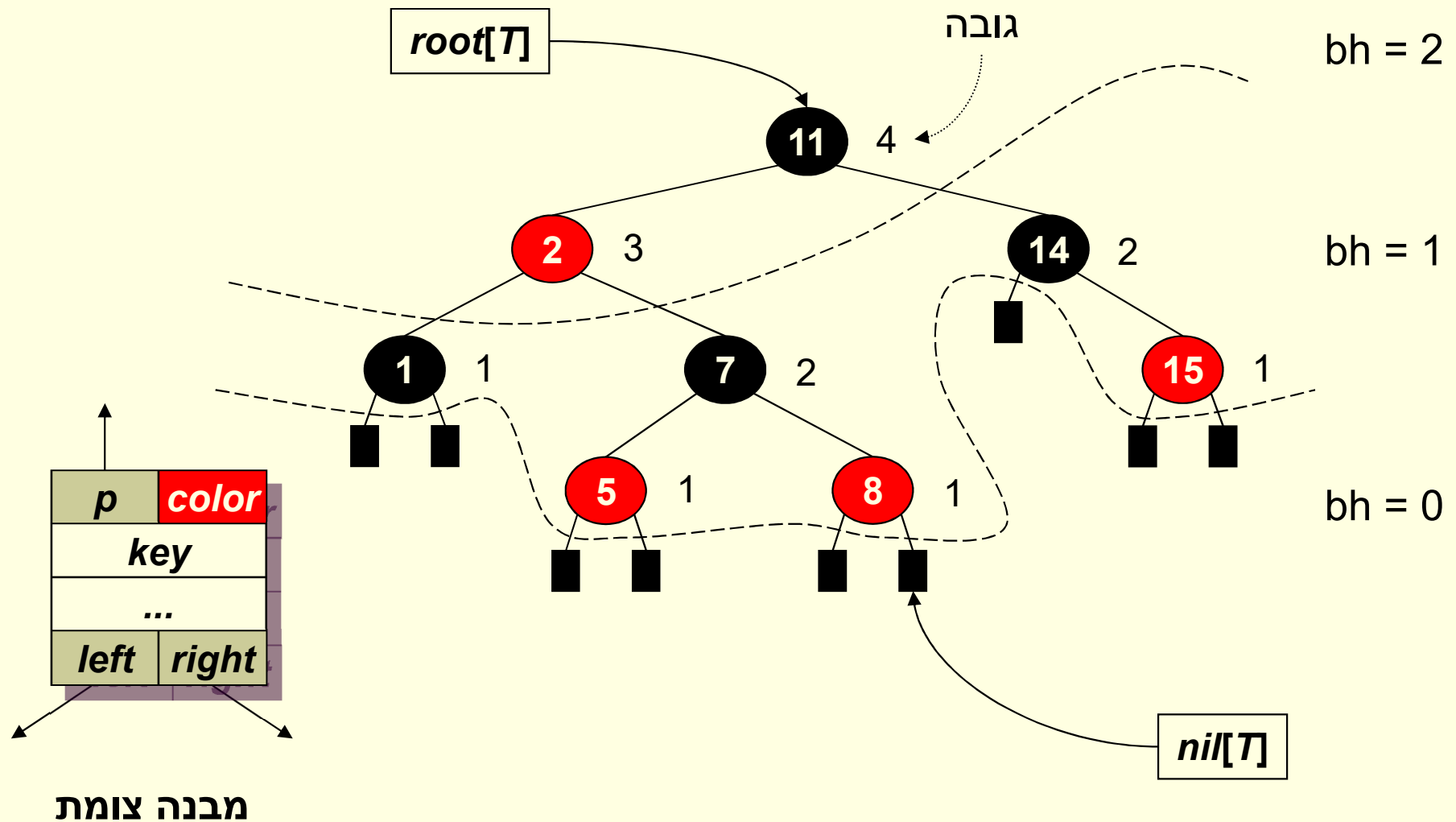


עצים אדומים-שחורים

■ **עץ אדום-שחור** הוא עץ חיפוש בינרי בעל התכונות הבאות:

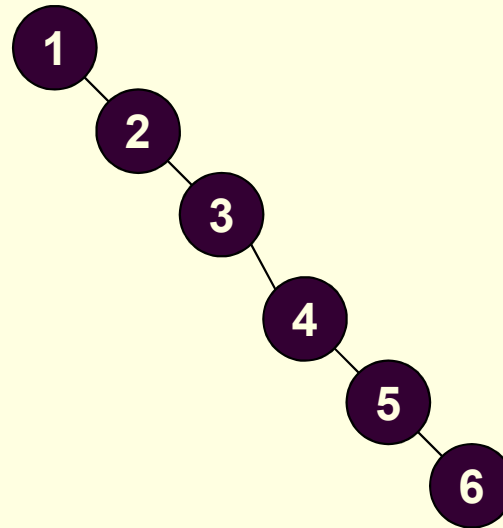
1. כל צומת הוא אדום או שחור
 - לכל צומת x בעץ נוסף שדה $color[x]$, שערכו RED או BLACK
2. השורש הוא שחור
3. כל עלה הוא שחור
- נתייחס לכל מצביע o כאילו הוא מצביע לצומת מיוחד $nil[T]$ שצבעו שחור
- כל הצמתים "הרגילים" נחשבים כצמתים פנימיים ויש להם שני בנים
4. אם צומת הוא אדום, אז שני בניו שחורים
5. לכל צומת x , כל המסלולים מ- x לצאצאים-עלים שלו מכילים את אותו מספר של צמתים שחורים (x עצמו לא נכלל בספירה זו)
 - לכל צומת x בעץ, נגדיר את $bh(x)$, "הגובה השחור" של x , כמספר הצמתים השחורים (לא כולל x עצמו) בכל מסלול מ- x לעלה
 - "הגובה השחור" של עץ אדום-שחור הוא הגובה השחור של השורש

עץ אדום-שחור – דוגמה



תרגיל: מבנה של עץ אדום-שחור

האם העץ שלהלן הוא עץ אדום-שחור?



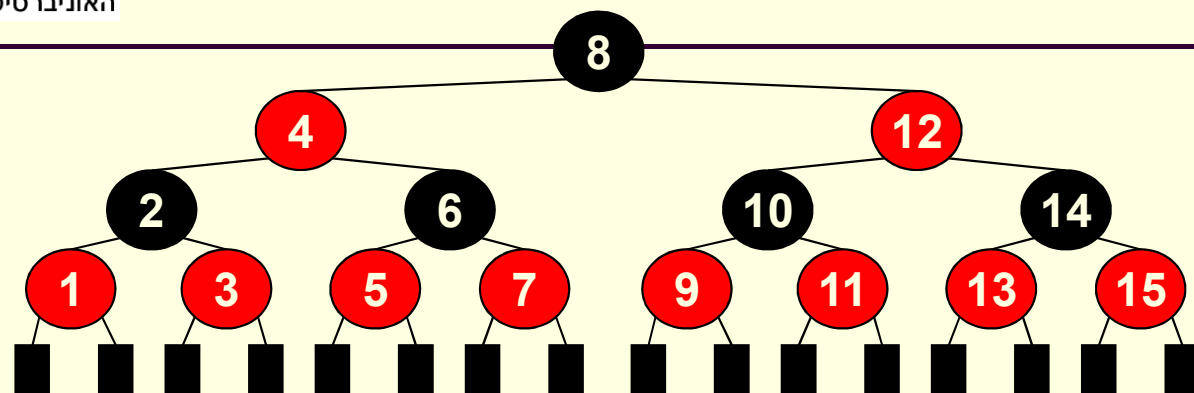


תרגיל 1-13.1: צביעה של עצים אדומים-שחורים

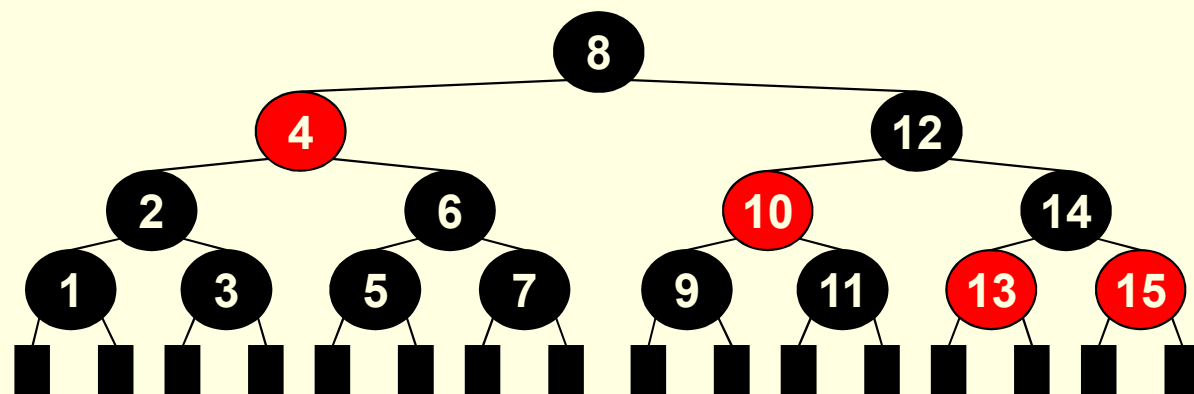
שרטטו את עץ החיפוש הבינרי השלם בגובה 3 על קבוצת המפתחות $\{1, 2, \dots, 15\}$.

הוסיפו את העלים null וצבעו את הצמתים בשלוש דרכים שונות, כך שיתקבל גובה שחור אחר בכל פעם: 2, 3, 4

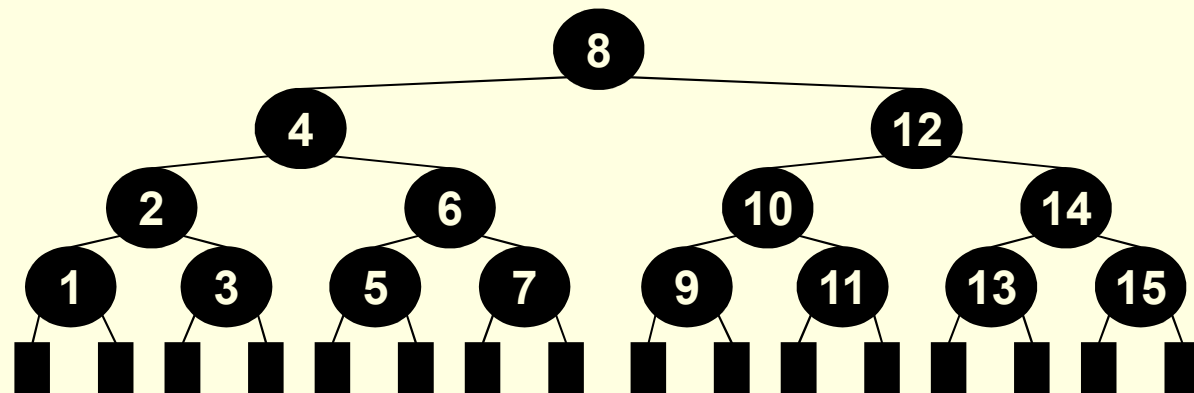
פתרון תרגיל 1-13.1: צביעה של עצים אדומים-שחורים



גובה-שחור 2
(מינימלי)



גובה-שחור 3
(יש עוד אפשרויות)



גובה-שחור 4
(מקסימלי)

גובה של עץ אדום-שחור

- **למה 13.1:** גובהו של עץ אדום-שחור המכיל n צמתים פנימיים הוא לכל היותר $2\lg(n + 1)$
- **משמעות:** העץ שומר על איזון טוב, כי הגובה המינימאלי של עץ המכיל n צמתים הוא $\lfloor \lg n \rfloor$
- **מסקנה:** אם נשכיל לשמור על תכונות העץ אדום-שחור מובטח שכל הפעולות: הכנסה, מחיקה, חיפוש, מינ', מקס', עוקב וקודם, יתבצעו בזמן $O(\lg n)$ במקרה הגרוע

ההוכחה נמצאת בספר הלימוד

הוכחת למה 13.1

■ **למה 13.1:** גובהו של עץ אדום-שחור המכיל n צמתים פנימיים הוא לכל היותר $2\lg(n + 1)$

■ **טענת עזר:** התת-עץ המושרש בצומת x כלשהו מכיל לפחות $2^{bh(x)} - 1$ צמתים פנימיים. הוכחה באינדוקציה על h , הגובה של x

בסיס: עבור $h = 0$, x הוא צומת nil , ואכן $2^{bh(nil)} - 1 = 2^0 - 1 = 0$

צעד: x הוא צומת פנימי (יש לו שני בנים). אם הבן אדום, אז גובה השחור שלו נשאר $bh(x)$. אחרת (הבן שחור), גובה השחור שלו הוא $bh(x) - 1$.

גובה הבן קטן מגובה האב, לכן עפ"י הנחת האינדוקציה בתת-עץ המושרש בבן יש לפחות $2^{bh(x)-1} - 1$ צמתים פנימיים.

סה"כ בתת-עץ המושרש ב- x יש לפחות $2^{bh(x)} - 1 = 2 \cdot (2^{bh(x)-1} - 1) + 1$ צמתים פנימיים.

■ מתכונה 4 נובע שלפחות מחצית מהצמתים בכל מסלול בין השורש לעלה (לא כולל השורש) הם שחורים

■ כלומר, $bh(\text{root}[T]) \geq h/2$

■ לכן לפי טענת העזר, עבור השורש מתקיים $n \geq 2^{bh(\text{root}(T))} - 1 \geq 2^{h/2} - 1$, ומכאן $h \leq 2\lg(n+1)$

תרגיל: "עץ אדום-שחור" לעומת "עץ מאוזן-משקל"

■ הגדרה: עץ מאוזן-משקל הוא עץ בינרי שמקיים את התכונה הבאה:

■ מספר הצמתים בתת-עץ אחד של השורש הוא לכל היותר פי שניים ממספר הצמתים בתת-עץ השני של השורש.

■ כלומר בעץ מאוזן-משקל מתקיים $\frac{1}{2} \leq |T_L|/|T_R| \leq 2$

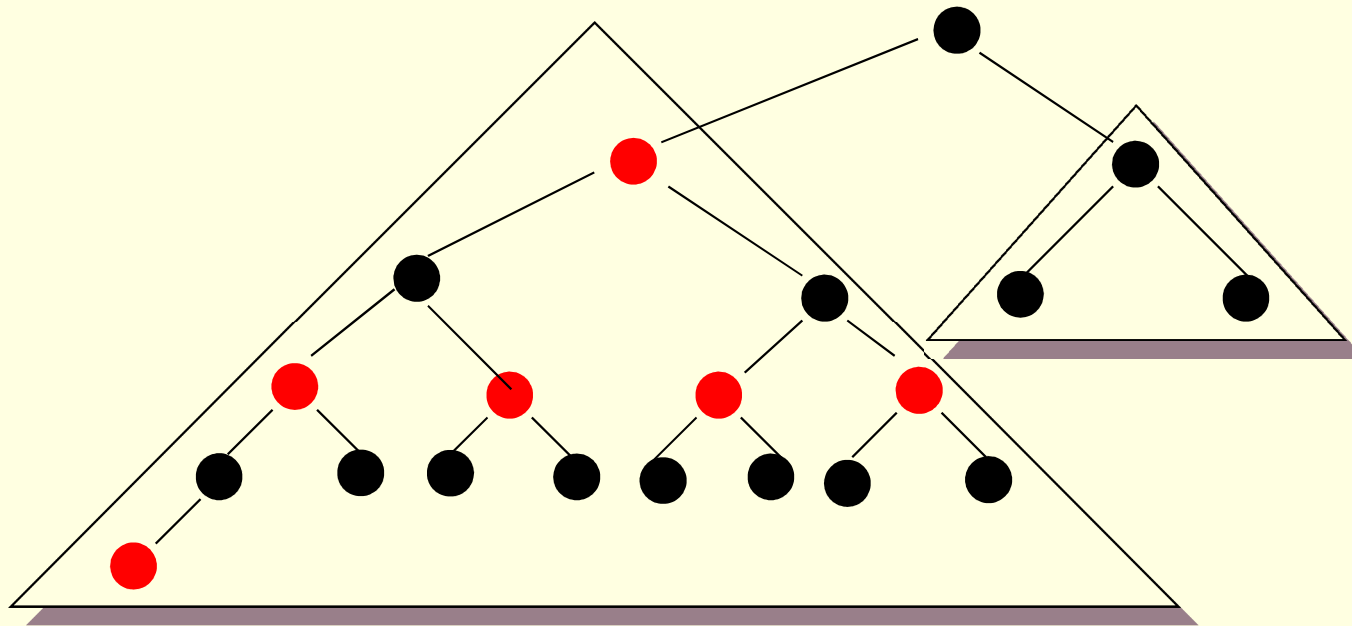
$|T_L|$ ו- $|T_R|$ מציינים את מספר הצמתים בתת-העץ השמאלי והימני של השורש

■ האם כל עץ אדום-שחור הוא גם עץ מאוזן-משקל?

הוכיחו או תנו דוגמה נגדית.

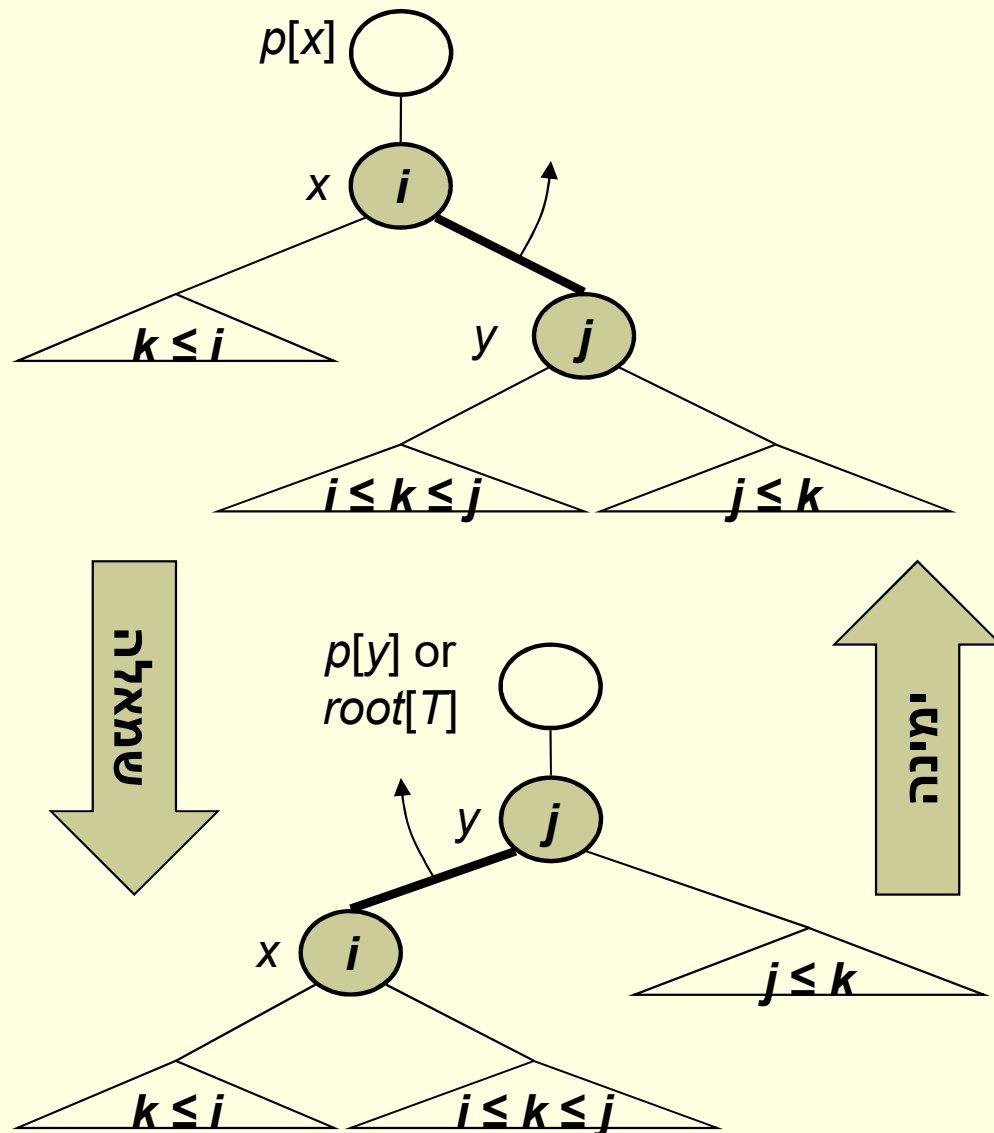
פתרון תרגיל: "עץ אדום-שחור" מול "עץ מאוזן-משקל"

דוגמה נגדית



$$|T_L|/|T_R| = 16/3 > 2$$

פעולות עזר: סיבוב שמאלי וימני



■ סיבוב (Rotation) – פעולה מקומית בעץ בינרי, המשנה את המבנה של תת-עץ

■ מתבצע בזמן $O(1)$

■ נשמר הסדר התוכי של המפתחות!

■ סיבוב שמאלי (Left-Rotate)

■ מתבצע על שורש התת-עץ x שבנו הימני y אינו nil

■ הופך את y לשורש החדש של התת-עץ, ואת x לבנו השמאלי

■ "מסובב שמאלה" (נגד כיוון השעון) את הקשת $x - y$

■ סיבוב ימני (Right-Rotate)

■ כנ"ל, כאשר שמאל וימין מתחלפים

סיבוב שמאלי – האלגוריתם

Left-Rotate(T, x)

Input: A binary tree T , and a non-nil node x in it

1. $y \leftarrow \text{right}[x]$
2. $\text{right}[x] \leftarrow \text{left}[y]$
3. **if** $\text{left}[y] \neq \text{nil}[T]$
4. **then** $p[\text{left}[y]] \leftarrow x$
5. $p[y] \leftarrow p[x]$
6. **if** $p[x] = \text{nil}[T]$
7. **then** $\text{root}[T] \leftarrow y$
8. **else if** $x = \text{left}[p[x]]$
9. **then** $\text{left}[p[x]] \leftarrow y$
10. **else** $\text{right}[p[x]] \leftarrow y$
11. $\text{left}[y] \leftarrow x$
12. $p[x] \leftarrow y$

אלגוריתם לסיבוב שמאלי

- לפני: הצומת x הוא שורש התת-עץ, הצומת y הוא הבן הימני שלו (שורה 1)
- אחרי: הצומת y הוא שורש התת-עץ, הצומת x הוא הבן השמאלי שלו (שורות 11-12)
- התת-עץ השמאלי של y הופך להיות התת-עץ הימני של x (שורות 2-4)
- הסיבוב משנה את שורש התת-עץ, לכן יש לטפל גם באביו של x
- אם x היה שורש העץ T – יש לקבוע לעץ שורש חדש (שורות 6-7)
- אחרת, אם x היה הבן השמאלי של אביו, אז y יהיה הבן השמאלי החדש של אביו של x (שורה 9)
- ולהיפך, אם x היה הבן הימני של אביו (שורה 10)