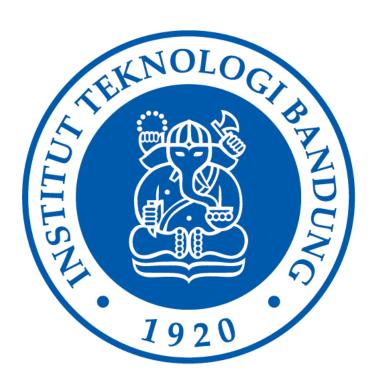
Laporan Tugas Kecil 2 IF2211 Strategi Algoritma Semester II Tahun Akademik 2021/2022

Implementasi Convex Hull untuk Visualisasi Tes *Linear Separability Dataset* dengan Algoritma *Divide and Conquer*



Disusun oleh:

Muhammad Gilang Ramadhan 13520137 K-02

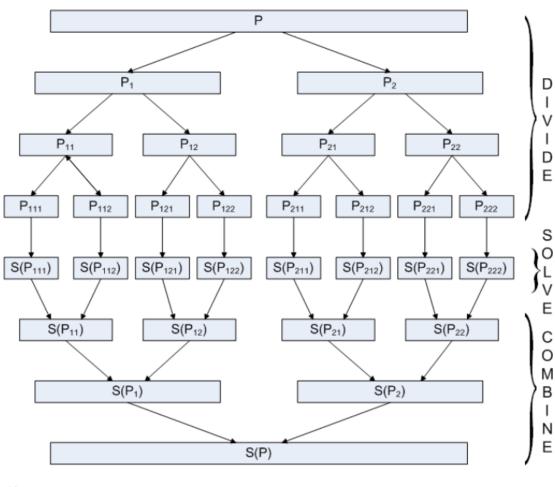
Program Studi S1 Teknik Informatika Sekolah Teknik Elektro dan Informatika Institut Teknologi Bandung 2022

BAB 1

Algoritma Divide and Conquer pada Convex Hull

Definisi Algoritma Divide and Conquer

Divide and Qouquer adalah suatu algoritma yang memecahkan masalah dengan cara membagi masalah tersebut menjadi beberapa upa-masalah yang lebih kecil dan sederhana, kemudian masing-masing upa-masalah tersebut diselesaikan secara independent kemudian solusi dari masing-masing upa-masalah tersebut digabung sehingga menghasilkan solusi dari permasalahan semula. Adapun pada gambar di bawah ini disajikan ilustrasi mengenai cara kerja *Algoritma Divide and Conquer*.



Keterangan:

P = persoalan

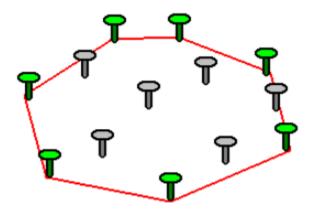
S = solusi

Gambar 1.1 Ilustrasi algoritma Divide and Conquer

(sumber: https://informatika.stei.itb.ac.id/~rinaldi.munir/Stmik/2017-2018/Algoritma-Divide-and-Conquer-(2018))

Algoritma Divide and Conquer untuk menyelesaikan masalah Convex Hull

Convex Hull merupakan permasalahan yang klasik dalam bidang geometri komputasional. Convex Hull sendiri didefinisikan sebagai himpunan titik terkecil yang mengandung set of titik (koordinat) yang sifatnya convex. Suatu set of titik dikatakan convex apabila untuk sembarang 2 buah titik yang berada pada set tersebut, semua segmen garis yang berakhir pada dua titik tersebut terdapat pada set tersebut. Adapun contoh ilustrasi dari Convex Hull, yaitu sebagai berikut.



Gambar 1.2 Ilustrasi Convex Hull

(sumber: https://brilliant.org/wiki/convex-hull/)

Untuk menyelesaikan permasalahan Convex Hull sendiri, bisa dengan bermacam-macam algoritma, diantaranya dengan algoritma *Jarvis's March*, algoritma *Gift Wrapping*, algoritma *Graham Scan*, ataupun dengan algoritma *QuickHull*. Namun, pada Tugas Kecil 2 ini, algoritma yang digunakan adalah Algoritma *QuickHull*, yang mana algoritma ini menggunakan strategi *Divide and Qonquer*. Adapun berikut adalah langkah-langkah untuk mencari *Convex Hull* dengan Algoritma *QuickHull*:

- 1. Cari titik paling kanan (Right most) dan paling kiri (Left most) dari suatu himpunan titik.
- 2. Setelah didapat titik-titik yang saling terkait maka partisi himpunan titik-titik tersebut menjadi dua bagian, yaitu segmen atas dan segmen bawah dengan berdasarkan jarak antara sebuah titik dengan suatu garis.
- 3. Cari titik lain yang jaraknya terjauh dengan garis yang telah terbentuk tersebut agar nantinya himpunan titik *Convex Hull* tersebut dapat berisi titik-titik yang lain. Adapun cara mencari jarak dari titik ke garis tersebut dapat menggunakan *Cross Product* antara titik dengan garis. Dimana jika hasilnya positif menunjukkan titik berada di atas garis dan jika hasilnya negatif titik berada di bawah garis, tapi kalau hasilnya nol maka titik berada pada garis. Adapun titik ini akan membentuk segitiga dengan garis tersebut.
- 4. Titik-titik yang berada di dalam segitiga itu bukan merupakan merupakan *vertex* dari *Convex Hull*, sehingga dapat diabaikan pada langkah selanjutnya.
- 5. Ulangi dua langkah sebelumnya pada dua garis yang dibentuk oleh segitiga (bukan garis awal).
- 6. Lakukan terus langkah tersebut sampai semua titik telah diproses, rekursi selesai, dan titik-titik yang dipilih merupakan *vertex* dari *Convex Hull*.

Dalam keberjalannya mencari *Convex Hull* adapun beberapa fungsi yang berperan dalam pencarian tersebut, yaitu sebagai berikut.

FUNGSI	KEGUNAAN	
_QuickHull(self)	Fungsi ini merupakan fungsi dari Class myConvexHull yang berperan untuk mereturn titik	
	himpunan titik yang merupakan Convex Hull	
_Mencarihull(self, array_of_koordinat,	Fungsi ini merupakan fungsi rekursif dari Class	
Vertex1, Vertex2)	myConvexHull yang berperan untuk melakukan	
	Divide and Conquer sampai semua titik telah	
	diproses.	
Menghitung_jarak(mulai, selesai, koordinat,	Fungsi ini mereturn jarak dari garis mulaiselesai ke	
eps=1e-8)	koordinat dengan cross product	
Pertisi_setOfkoordinat_menjadiDua(left_most,	Fungsi untuk mempartisi sebuah set of koordinat	
right_most, self.array_of_point)	menjadi dua bagian dengan comparing cross product	
Partisi_Segitiga(Array_of_koordinat, Vertex1,	Fungsi untuk mempartisi satu set of koordinat	
Vertex2, Vertex3)	menjadi 2 buah set of koordinat yang berbentuk	
	segitiga	
CLOCK_SORT(koordinat)	Fungsi untuk mensorting vertices pada clockwise	
	dengan berdasarkan sudutnya, yaitu antara sumbu x	
	dan vektor yang menuju center dari koordinat	

BAB 2

Source Code Program

2.1 myConvexHull.py

```
. . .
# NAMA : Muhammad Gilang Ramadhan
# NIM : 13520137
# TUCIL 2 IF2211 Strategi Algoritma
# SOLVE CONVEX HULL PROBLEM WITH DIVIDE AND CONQUER STRATEGY
import numpy as np
# Fungsi yang mengembalikan cross product dari koordinat ke segmen garis
# Sekaligus menghitung jarak dari koordinat ke garis
def Menghitung_jarak(mulai, selesai, koordinat, eps=1e-8):
    jarak = np.cross(selesai-mulai,koordinat-mulai)/(np.linalg.norm(selesai-mulai)+eps)
    return jarak
# Fungsi untuk membagi Sebuah set of koordinat menjadi dua daerah dengan comparing cross product
def partisi_setOfkoordinat_menjadiDua(mulai, selesai, array_of_koordinat):
    # Jika koordinat is None atau < 1
    if array_of_koordinat is None or array_of_koordinat.shape[0] < 1:</pre>
       return None, None
    # Jika tidak kosong atau > 1
    else:
        temp1 = []
        temp2 = []
        for koordinat in array_of_koordinat:
            jarak = Menghitung_jarak(mulai, selesai, koordinat)
            if jarak > 0:
                temp1.append(koordinat)
            else:
                temp2.append(koordinat)
    # Mengubah dari bentuk koordinat dari temp1 dan temp2 menjadi bentuk array of numpy
    if len(temp1):
        temp1 = np.vstack(temp1)
    else:
        temp1 = None
    if len(temp2):
        temp2 = np.vstack(temp2)
    else:
        temp2 = None
    return temp1, temp2
```

Gambar 2.1.1 myConvexHull.py (line 1-39)

```
• • •
def Partisi_Segitiga(Array_of_koordinat, Vertex1, Vertex2, Vertex3):
    # Jika array of koordinat is None if Array_of_koordinat is None:
    return None, None
# Jika array of koordinat tidak kosong
        # Mencari di sisi mana titik tersebut berada dengan cross product
        temp1 = []
temp2 = []
         for koordinat in Array_of_koordinat:
             jarakV1V2 = Menghitung_jarak(Vertex1, Vertex2, koordinat)
jarakV2V3 = Menghitung_jarak(Vertex2, Vertex3, koordinat)
             if jarakV1V2 > 0 and jarakV2V3 < 0:</pre>
                 temp1.append(koordinat)
             elif jarakV1V2 < 0 and jarakV2V3 > 0:
                  temp2.append(koordinat)
    # Mengubah dari bentuk koordinat dari temp1 dan temp2 menjadi bentuk array of numpy
    if len(temp1):
        temp1 = np.vstack(temp1)
    else:
         temp1 = None
    if len(temp2):
        temp2 = np.vstack(temp2)
        temp2 = None
    return temp1, temp2
# Fungsi untuk mensorting vertices pada clockwise dengan berdasarkan sudutnya
# Yaitu antara sumbu x dan vektor yang menuju center dari koordinat
def CLOCK_SORT(koordinat):
    absis = koordinat[:,0].mean()
    ordinat = koordinat[:,1].mean()
    theta = np.arctan2(koordinat[:,1] - ordinat, koordinat[:,0] - absis)
    indeks = np.argsort(theta)
    koordinat = koordinat[indeks]
    return koordinat
```

Gambar 2.1.2 myConvexHull.py (line 41-78)

```
# Quick hull merupakan salah satu cara untuk mencari convex hull dengan pendekatan divide and conquer
class myConvexHull:
def init (se
             __init__(self):
self.array_of_koordinat = None
              self.convext_hull = []
      def reset(self):
    self.array_of_koordinat = None
              self.convext_hull = []
      def forward(self, koordinat_set):
   if koordinat_set is None or len(koordinat_set) < 3:</pre>
                     print("Convex Hull yang ditemukan tidak valid! Mohon sediakan lebih dari 3 array of koordinat
yang unik")
                     return None
              # Menghilangkan elemen yang duplicate
self.array_of_koordinat = np.unique(koordinat_set, axis=0)
return self._QuickHull()
      def __call__(self, koordinat_set):
    return self.forward(koordinat_set)
              # sort the data by x-axis, then by y-axis
self.array_of_koordinat =
self.array_of_koordinat[np.lexsort(np.transpose(self.array_of_koordinat)[::-1])]
              # Mencari left-most of koordinat dan right-most of koordinat
left_most, right_most = self.array_of_koordinat[0], self.array_of_koordinat[-1]
              left.most, rtgft_most = self_koordinat
# Mendapatkan rest of array_of_koordinat
self.array_of_koordinat = self.array_of_koordinat[1:-1]
self.array_of_koordinat ke dalam output
              self.array of kodrucua.
#Menambahkan left-most koordinat ke dalam output
self.convext_hull.append(left_most)
self.convext_hull.append(left_most)
self.convext_hull.append(left_most)
              self.convext_hull.append(right_most)
self.right_array_of_koordinat, self.left_array_of_koordinat =
partisi_setOfkoordinat_menjadiDua(left_most, right_most, self.array_of_koordinat)
              self._Mencarihull(self.right_array_of_koordinat, left_most, right_most)
self._Mencarihull(self.left_array_of_koordinat, right_most, left_most)
             self.convext_hull = np.stack(self.convext_hull)
self.convext_hull = CLOCK_SORT(self.convext_hull)
if self.convext_hull.shape[0] >= 3:
    return self.convext_hull
              else:
                     print()
      def _Mencarihull(self, array_of_koordinat, Vertex1, Vertex2):
    if array_of_koordinat is None:
        return None
              else:
                     jarak = 0.0
                     koordinat_sekarang = None
indeks = None
                     for i, koordinat in enumerate(array_of_koordinat):
                            t, kooluthat un enumerate(array_o_cooluthat);
jarak_sekarang = abs(Menghitung_jarak(Vertex1, Vertex2, koordinat))
# Mencari jarak yang berjarak maksimum dari PQ yang berasal dari array_of_koordinat
if jarak_sekarang > jarak:
koordinat_sekarang = koordinat
                     jarak = jarak_sekarang
if koordinat_sekarang is None:
   print()
                             print("input array of koordinat berada di line yang sama. Tidak ada convex hull yang
                            return None
                             self.convext_hull.append(koordinat_sekarang)
                            # Delete koordinat sekarang dari array of koordinat yang original array_of_koordinat = np.delete(array_of_koordinat, indeks, axis=0)
                     # Mereturn hasil partist segitiga ke templ dan temp2
templ, temp2 = Partist_Segitiga(array_of_koordinat, Vertex1, koordinat_sekarang, Vertex2)
self._Mencarihull(temp1, Vertex1, koordinat_sekarang)
self._Mencarihull(temp2, koordinat_sekarang, Vertex2)
```

Gambar 2.1.3 myConvexHull.py (line 80-157)

2.2 Visualisasi.py

```
• • •
from myConvexHull import *
from sklearn import datasets
import pandas as pd
import matplotlib.pyplot as plt
import random
# Buat Visualisasi
#inisialisasi variabel global
convex_hull = myConvexHull()
# Fungsi untuk pewarnaan
def Warna(n):
    warna = ['m', 'g', 'y', 'k', 'b', 'c', 'w', 'r']
    if n > len(warna):
           for i in (range(n-len(warna))):
    r = random.random()
                g = random.random()
                b = random.random()
                warna.append((r, g, b))
     return warna
def load_datasets(nomor_dataset):
     if nomor_dataset == 1:
     data = datasets.load_iris()
elif nomor_dataset == 2:
          data = datasets.load_wine()
     elif nomor_dataset == 3:
          data = datasets.load breast cancer()
     elif nomor_dataset == 4:
data = datasets.load_diabetes()
     elif nomor_dataset == 5:
     data = datasets.load_digits()
df = pd.DataFrame(data.data, columns=data.feature_names)
df['target'] = pd.DataFrame(data.target)
     return df, data
# Fungsi untuk menampilkan tabel dataset
def tampilkan_tabel_dataset(df):
     print(df.shape)
print(df.head)
# Fungsi untuk menampilkan plot grafik
def tampilkan_plot_grafik(df, data):
     selesai = True
     setesat = True
sumbu_x = int(input("Masukkan Kolom untuk sumbu_x : "))
sumbu_y = int(input("Masukkan Kolom untuk sumbu-y : "))
savefile = input("Masukkan nama file yang ingin disave : ")
plt.figure(figsize = (10, 6))
     UkuranLabel = len(df['target'].unique())
colors = Warna(UkuranLabel)
plt.title(str(data.feature_names[sumbu_x])+" vs "+str(data.feature_names[sumbu_y]))
plt.xlabel(data.feature_names[sumbu_x])
     plt.ylabel(data.feature_names[sumbu_y])
     print("Vertex
     print(convexhull)
                 convexhull = np.vstack([convexhull, convexhull[0]])
                plt.plot(convexhull[:,0], convexhull[:,1], colors[i])
           else:
                selesai = False
                break
     if selesai == True:
           plt.legend()
           plt.savefig('output/' + savefile)
           plt.show()
```

Gambar 2.2.1 Visualisasi.py (line 1-72)

2.3 MainProgram.py

```
from myConvexHull import *
from Visualisasi import *
# Print Logo
def printlogo():
    print("[]=====
[]")
     print("||
                   :>>>>>>
:<<<<<<<|| " )
     print("[]===
```

Gambar 2.3.1 MainProgram.py (line 1-47)

```
• • •
 def logo_penutup():
    print("[]======
      print("||
      print("||
print("||
||")
      print("||
      print("||
      print("||
      print("||
print("||
||")
print("||
||")
      print("||
      print("||
      print("||
print("||
||")
def MainProgram():
    printlogo()
      print()
print("-
      print("[]
      print("||
print("||
||")
      print("||
      print("||
print("||
||")
      print("[]=
      print("||
      command = int(input("Masukkan Command yang diinginkan : "))
while command != 0:
   if command != 0 or command == 2 or command == 3 or command == 4 or command == 5:
        df, data = load_datasets(command)
        tampilkan_tabel_dataset(df)
        tampilkan_tabel_dataset(df)
                 tampilkan_plot_grafik(df, data)
           print("Maaf masukkan tidak dikenali")
print("------
            command = int(input("Masukkan Kembali Command Anda : "))
      logo_penutup()
exit()
      __name__ == "__main__":
MainProgram()
```

Gambar 2.3.2 MainProgram.py (line 49-98)

BAB 3

Screenshot Program

1. Laman Pembuka



Gambar 3.1.1 Laman Pembuka

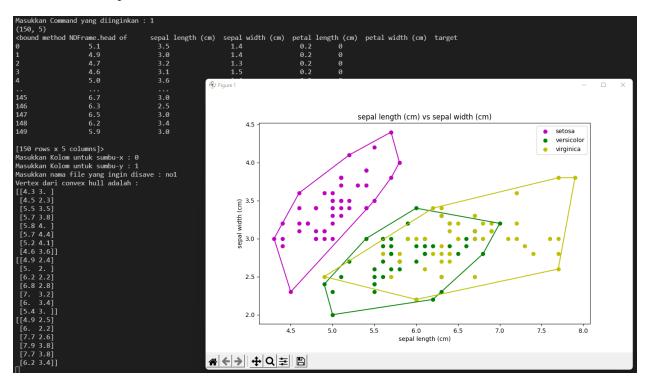
2. Program meminta input dataset

Gambar 3.2.1 Program meminta input dataset pada menu utama

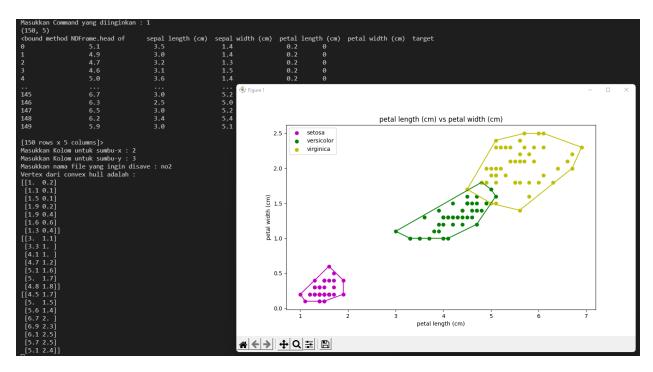
```
Masukkan Kembali Command Anda : [
```

Gambar 3.2.2 Program meminta input Kembali ketika selesai memvisualisasikan dataset

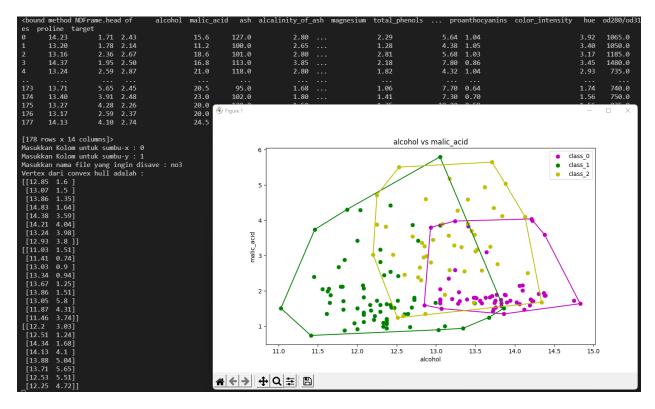
3. Hasil Output



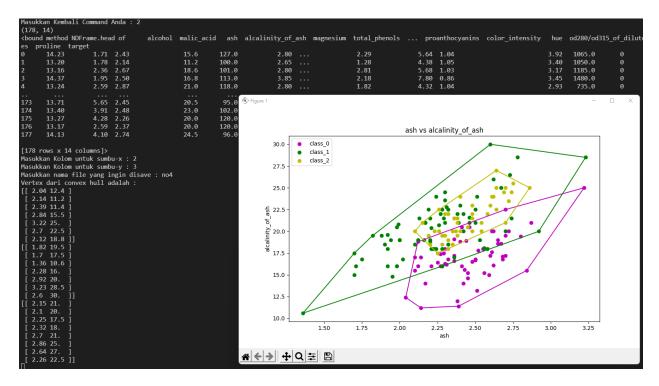
Gambar 3.3.1 Output dataset Iris: sepal length (cm) vs sepal width (cm)



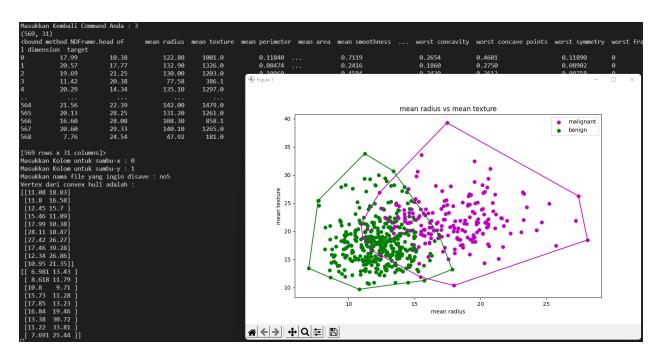
Gambar 3.3.2 Output dataset Iris: petal length (cm) vs petal width (cm)



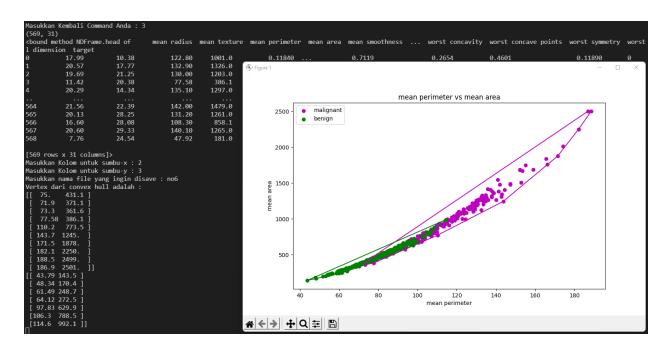
Gambar 3.3.3 Output dataset Iris: alcohol vs malic_acid



Gambar 3.3.4 Output dataset Iris: ash vs alcalinity_of_ash

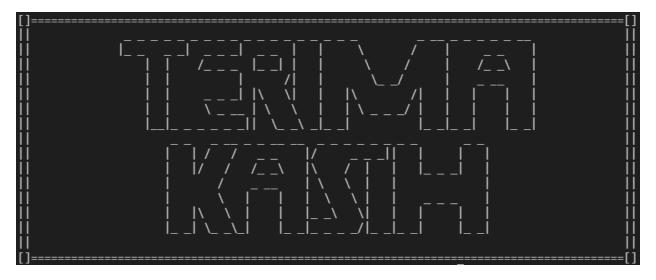


Gambar 3.3.5 Output dataset Breast_Cancer: mean radius vs mean texture



Gambar 3.3.6 Output dataset Breast_Cancer: mean perimeter vs mean area

4. Laman Penutup



Gambar 3.4.1 Laman penutup

LAMPIRAN

Lampiran 1

Checklist penilaian:

Poin	Ya	Tidak
Pustaka <i>myConvexHull</i> berhasil dibuat dan tidak ada kesalahan	✓	
2. <i>Convex Hull</i> yang dihasilkan sudah benar	✓	
3. Pustaka <i>myConvexHull</i> dapat digunakan untuk menampilkan <i>convex hull</i> setiap label dengan warna yang berbeda.	✓	
4. Bonus : program dapat menerima input dan menuliskan output untuk dataset lainnya.	✓	

Lampiran 2

Link *Repository* github: https://github.com/gilanglahat22/Tucil2_13520137