Università degli Studi di Trieste Facoltà di Scienze Matematiche, Fisiche e Naturali



Tesi di laurea in MATEMATICA

TECNOLOGIA DELLA DIMOSTRAZIONE

SVILUPPO DI UNO SCENARIO DI VERIFICA AUTOMATICA

	Relatore:	
	Prof. Eugenio Омодео	
Laureando:		
Gil Vegliach		
	Correlatore:	
	Prof. Sergio Invernizzi	

INDICE

1 Introduzione 5
2 Perché verificare le dimostrazioni? 7
3 Cos'è un proof assistant? 13
4 Il verificatore Referee 17
5 Dimostrare in Ref 19
6 Verso il teorema di Stone 25
7 Algebre booleane in Ref 27
8 La dimostrazione classica del teorema di Stone 31
9 La parte topologica: caratterizziamo la compattezza 33 9.1 Le leggi di De Morgan 37
10 Risultati finali e sviluppi futuri 39
BIBLIOGRAFIA 40

INTRODUZIONE

Nel corso della storia le dimostrazioni si sono fatte via via più lunghe e complesse. La prima proposizione degli Elementi di Euclide, la costruzione di un triangolo equilatero dato un lato, riempiva poche righe (Euclide [2010]). Le dimostrazioni delle proposizioni non occupavano in generale più di una pagina. I teoremi di oggi invece si estendono su svariati articoli tecnici, ognuno lungo decine di pagine. Si prenda ad esempio il teorema dell'indice di Atiyah-Singer¹ oppure la più recente classificazione dei gruppi semplici finiti². Come possiamo essere sicuri che queste dimostrazioni siano corrette? Come può aiutarci la tecnologia in questo compito?

Nel presente lavoro parleremo di proof-checking, cioè il processo di usare del software per controllare le dimostrazioni. Una dimostrazione scritta in un linguaggio formale viene data in pasto a un verificatore automatico, il quale la controlla e ci dice se tutto è filato liscio oppure se qualcosa non va. In quest'ultimo caso viene generato un diagnostico con gli errori commessi, errori che potranno venir corretti prima di una nuova esecuzione del verificatore.

Come particolare verificatore automatico useremo Ref, un software sviluppato da Jacob T. Schwartz e E.Omodeo. Ref è un verificatore automatico basato sulla teoria degli insiemi.

In Ref svilupperemo uno scenario che caratterizza la compattezza di uno spazio topologico attraverso le intersezioni di insiemi chiusi.

Per quanto semplice, questo risultato è un primo passo verso l'integrazione di un preesistente scenario sul teorema di Stone sulla rappresentazione delle algebre di Boole con tutte le informazioni topologiche del caso (Stone [1936]).

¹ la dimostrazione del celeberrimo teorema dell'indice Atiyah-Singer compiuta negli anni '60 era divisa in quattro lunghi articoli negli Annals of Mathematics e usava un sacco di strumenti da altre fonti

² il teorema di classificazione dei gruppi semplici finiti è talmente lungo da essere chiamato teorema enorme

La prima volta che una persona è introdotta al concetto di dimostrazione questo viene spiegato più o meno così

ragionamento deduttivo che partendo da certe ipotesi verifica una tesi, la cui validità è dovuta alla coerenza del ragionamento

In pratica una dimostrazione è un certificato di garanzia, una prova inconfutabile della validità della nostra tesi. Perché controllare il certificato allora? Nessuno si preoccupa degli errori d'ortografia nella garanzia di un cellulare, ma la matematica è una cosa diversa. La matematica parla di certezza, una certezza derivata dal fatto di costruire i propri concetti tramite un rigoroso procedimento logico-deduttivo, partendo da pochi assiomi ritenuti veri.

In teoria uno potrebbe scommettere la casa sulla correttezza della classificazione dei gruppi finiti semplici. In teoria funziona. In pratica nessuno lo farebbe mai: noi matematici commettiamo spesso degli errori. Basta un segno invertito, una lettera scritta male o qualche piccola svista ed ecco partire una serie di deduzioni errate. Su queste deduzioni costruiamo intere teorie, magari le pubblichiamo, finché ci accorgiamo del nostro errore. Il nostro castello concettuale distrutto dalla rimozione di un solo mattone.

Gli errori possono infiltrarsi anche in ciò che non vediamo. Spesso un passaggio ci sembra ovvio e sicuramente non vale la pena verificare tutte le parti, perciò non le scriviamo. E abbiamo i nostri buoni motivi per questo comportamento: quando Alfred North Whitehead e Bertrand Russel provarono a scrivere tutti i passaggi anche solo di una parte elementare della matematica, produssero un libro di 2000 pagine (Whitehead e Russell [2009]). Lo stesso Russell ammise ad un amico

non credo che alcun essere umano lo leggerà mai per intero

Tra piccole sviste e passaggi dimenticati la nostra sicurezza comincia a vacillare. Come possiamo essere sicuri che il nostro lavoro sia corretto?

La soluzione di oggi si basa sul peer-review, la revisione dei pari. Un articolo, prima di esser pubblicato, viene inviato anonimamente ai referee, anonimi arbitri che lavorano nel nostro stesso campo. I referee credono che il materiale sia corretto e che contenga della sostanza? Sì, allora il giornale si occupa di pubblicare l'articolo. La correttezza viene dunque ad essere un processo sociale, un processo che soffre degli stessi svantaggi del fattore umano visti sopra: piccoli errori possono sfuggire, e piccoli errori portano a grandi disastri.

Per fortuna i nostri punti deboli sembrano essere coperti dalla tecnologia. Il computer, benché sprovvisto di alcuna intelligenza propria, è molto veloce nel controllare una miriade di passi semplici. Se una dimostrazione potesse essere scritta nei suoi passi più elementari, un computer potrebbe facilmente verificarne la correttezza.

Questa è l'idea del proof-checking: scrivere una dimostrazione in tutti i suoi dettagli e poi farla controllare a un computer. In tutti i suoi dettagli significa ridurre una dimostrazione a livello di logica proposizionale, in cui le regole di inferenza sono semplici e indiscutibili: la validità è garantita. Controllarla a computer significa meccanizzare quello che è il peer-review di oggi: il fattore umano può esser impiegato nel discutere il senso e l'utilità delle dimostrazioni invece che perder tempo sulla parte logica.

Per capire come il computer possa aiutarci in questo compito vedremo alcuni esempi di errori storici e come la tecnologia ci sia venuta in aiuto.

Nel 1852 Francis W. Guthrie, laureato al University College di Londra, propose il seguente problema al fratello Frederick (Krantz [2007]):

Immagina una mappa sulla superficie della terra, una mappa suddivisa in regioni. Non ci sono fiumi o laghi a dividere le regioni, né altre zone d'acqua. L'unica regola è che ogni regione sia un'unica massa contigua senza buchi. In qualità di cartografi, vorremmo colorare la mappa in modo che nessuna regione adiacente abbia lo stesso colore. Quanti colori dobbiamo comprare? Quanti colori dobbiamo comprare per colorare una qualsiasi mappa?

Il problema passò di man in mano a molti matematici illustri: primo tra tutti Augustus De Morgan, 1 un professore di Guthrie, poi W. R. Hamilton ² e infine A. Cayley ³ ne parlò in una pubblicazione del 1878. Le voci arrivarono fino a Göttingen dove Felix Klein⁴ dichiarò che l'unica ragione per cui il problema era irrisolto era che nessun matematico capace ci aveva ancora lavorato. Lui ci provò e fallì. Ma la storia non finisce qui: nel 1879 A. Kempe⁵ pubblicò una soluzione. La dimostrazione resistette per undici anni quando P.Heawood⁶ trovò un errore. Purtroppo l'errore di Kempe non era eliminabile anche se Heawood riuscì a tirare fuori molti concetti carini, come ad esempio il numero cromatico di una superficie. Un altro tentativo fallito fu a opera del matematico Tait: dimostrazione presentata nel 1880, errore trovato nel 1891 da Peterson.

Dopo tutti questi tentativi falliti il teorema dei quattro colori diventava celebre: contributi parziali furono dati da Birkhoff, Franklin, Heesch e Stromquist ma nessuna dimostrazione completa era ancora conosciuta.

Così quando nel 1974 Kenneth Appel⁷ e Wolfgang Haken⁸ annunciarono di avere una dimostrazione la notizia si scontrò

8

il teorema dei 4

il teorema più

verificato della storia

colori,

¹ Augustus De Morgan, 1806–1871. È l'autore delle famose leggi di De Morgan

² William Rowan Hamilton, 1805-1865. È l'autore del teorema di Cayley-Hamilton

³ Arthur Cayley, 1821-1895

⁴ Felix Klein, 1849-1925

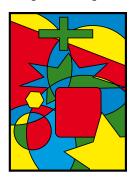
⁵ Alfred Bray Kempe, 1845-1922

⁶ Percy John Heawood, 1861-1955

⁷ Kenneth Ira Appel, 1932-

⁸ Wolfgang Haken, 1928-

con un pubblico incerto e dubbioso. Era forse questa la volta buona? La tecnica di Appel e Haken era di ridurre la casistica di mappe a 1936 configurazioni fondamentali, dimostrando individualmente il teorema per ogni configurazione. Fin qui niente di eccezionale, tranne per il fatto che le 1936 configurazione erano state dimostrate dai supercomputer dell'università dell'Illinois, in circa 1200 ore di computer-time. Nessun essere umano sarebbe mai riuscito a controllare una dimostrazione così lunga e complicata e molto si dibattè se questa fosse una dimostrazione filosoficamente accettabile. Finora per quanto una dimostrazione fosse stata una lunga e intricata sequenza di passaggi logici era sempre stato possibile che un altro essere umano la controlli.



I piccoli errori trovati nel programma negli anni a venire – sempre prontamente corretti – contribuirono ad aumentare i sospetti.

Nel 1994 Paul Seymour e il suo gruppo all'università di Princeton trovarono un nuovo algoritmo più stabile per dimostrare il teorema. L'approccio soffriva dei stessi problemi di quello di Appel e Haken ma nel 2004 Gonthier, uno scienziato alla Microsoft Research a Cambridge, usò un proof assistant per controllare la dimostrazione

4-colorazione

(Gonthier [2008]). La dimostrazione non era stata controllata da un essere umano ma almeno era stata controllata ⁹.

Una domanda però sorse spontanea: Se il verificatore avesse dei bug la verifica non sarebbe stata valida. La correttezza della dimostrazione sarebbe nuovamente incerta. Come possiamo escludere questa eventualità?

```
Variable R : real_model.
Theorem four_color : (m : (map R))
(simple_map m) -> (map_colorable (4) m). Proof.
Exact (compactness_extension four_color_finite). Qed.
```

Enunciato del teorema dei 4-colori scritto da Gonthier in Coq v7.3.1

La risposta di Gonthier fu servirsi di un verificatore con un kernel il più corto possibile, con il minor numero possibile di assiomi e di regole d'inferenza. Anche se il software non sarà mai in grado di garantire la certezza assoluta la dimostrazione del teorema dei quattro colori diventò così una delle dimostrazioni più scrupolosamente verificate della storia, citazione di Hales.

Hales è un professore di Pittsburgh che fu direttamente coinvolto nel proof-checking quando dimostrò la congettura di Keplero nel '98.

La congettura di Keplero nasce ingenuamente da una domanda di Sir Walter Releigh ¹⁰, al matematico inglese Thomas Harriot: la congettura di Keplero

⁹ In cosa differisce l'uso del computer di A.& H. da quello di Gonthier? Usiamo una metafora, supponiamo di dover mostrare 1 + 1 = 2 usando un computer. A.&H. avrebbero lanciato l'applicazione *Calcolatrice* ed eseguito il conto. Gonthier avrebbe assiomatizzato l'aritmetica, dimostrato che il successore di 1 sia 2 e controllato il tutto con un software ad hoc

¹⁰ Sir Walter Releigh, 1552-1618. Navigatore, corsaro e poeta inglese

"qual è il modo più efficiente per disporre le palle di cannone sul ponte della mia nave" La domanda risultò di notevole interesse matematico e fu passata da Harriot a Johannes Kepler ¹¹ che la pubblicò nel 1611 in un libricino intitolato *Strena seu de nive sexangula* (Sul fiocco di neve e sei angoli)

Messa in uno stile più matematico la domanda non riguardava l'artiglieria ma suonava più o meno così: qual è il modo più efficiente possibile di impacchettare sfere uguali nello spazio?

Può sembrare più astratto ma il problema è in pratica quello che si trova ad affrontare un fruttivendolo ogni giorno: disporre il maggior numero di arance nel minor spazio possibile.

Facile da enunciare, ma non altrettanto da risolvere questo problema ha una lunga storia: i primi contributi furono dati nel caso bidimensionale da Carl Friedrich Gauss e Axel Thue.

Gauss provò che la disposizione regolare che garantisce la densità più alta è il reticolo esagonale. Thue provò che il reticolo esagonale garantisce la densità più alta sia tra le disposizioni regolari, sia tra quelle irregolari (1890).

Il passo successivo verso una soluzione fu fatto dal matematico ungherese László Fejes Tóth ¹². Nel 1953 Fejes Tóth mostrò che il problema di determinare la massima densità di tutte le disposizioni di sfere, regolari ed irregolari, poteva essere ridotto a un numero finito, anche se molto grande, di calcoli. Questo significava che era possibile, almeno in linea di principio, trovare una dimostrazione per esaustione. Un computer sufficientemente potente avrebbe potuto fornire un approccio pratico alla risoluzione del problema.

Nel frattempo vennero fatti tentativi per trovare un estremo superiore per la massima densità di un qualunque impacchettamento di sfere. Il matematico inglese Claude Ambrose Rogers stabilì un limite superiore di circa 78% nel 1958, e tentativi successivi fatti da altri matematici ridussero leggermente questo valore, che era comunque di molto superiore alla densità dell'impacchettamento cubico, cioè 74%. Furono anche prodotte dimostrazioni errate. L'architetto e geometra statunitense Buckminster Fuller affermò di essere in possesso di una dimostrazione nel 1975, ma si scoprì poco dopo che non era corretta. Nel 1993 Wu-Yi-Hsiang, all'University of California, Berkeley pubblicò un articolo in cui affermava di aver dimostrato la congettura di Keplero usando metodi geometrici. Alcuni esperti affermarono di non aver trovato motivazioni sufficienti per alcune delle sue affermazioni. Sebbene non fosse stato trovato nulla di scorretto nel lavoro di Hsiang, la maggioranza del mondo matematico si trovò d'accordo nell'affermare che la dimostrazione di Hsiang era incompleta. Uno dei critici più attivi fu proprio il nostro Thomas Hales, che all'epoca stava lavorando a una sua dimostrazione.

Seguendo l'approccio suggerito da Fejes Tóth, Thomas Hales, all'epoca all'University of Michigan, determinò che la massima densità di tutti gli impacchettamenti poteva essere trovata minimizzando una funzione di 150 variabili. Nel 1992, assistito dal suo allievo laureato Samuel Ferguson, diede inizio a un

¹¹ Johannes Kepler (Giovanni Keplero), 1571-1630

¹² László Fejes Tóth, 1915-2005

programma di ricerca per applicare sistematicamente i metodi della programmazione lineare alla ricerca di un limite inferiore per il valore di questa funzione relativo a un insieme di più di 5000 differenti configurazioni di sfere. Se, per ognuna di queste configurazioni, fosse riuscito a trovare un limite inferiore che superasse il valore relativo all'impacchettamento cubico, allora la congettura di Keplero sarebbe stata dimostrata. La ricerca di tutte queste limitazioni inferiori avrebbe richiesto la soluzioni di circa 100.000 problemi di programmazione lineare. Quando presentò i progressi del suo progetto nel 1996, Hales affermò di essere in vista della fine, ma che avrebbe avuto ancora bisogno di un anno o due. Nell'agosto del 1998 Hales annunciò che la dimostrazione era completa: 250 pagine di annotazioni e 3 gigabyte di programmi per computer, dati e risultati.

Hales non mandò la sua dimostrazione a una rivista qualsiasi, mandò la sua dimostrazione agli Annals of Mathematics. Gli Annals of Mathematics (Annali della matematica) è la rivista matematica più prestigiosa al mondo e, come ci si aspetterebbe, è quella con le regole di pubblicazione più rigide. Non considera articoli troppo lunghi, cerca solo problemi di effettivo interesse e pubblica solamente scritti in forma tradizionale. In breve, la dimostrazione di Hales non rispettava nessun standard della rivista. Ciononostante Robert MacPherson, il Managing Editor della rivista, era interessato alle dimostrazioni fatte a computer. Credeva che il computer potesse risolvere i soliti vecchi problemi. E così considerò lo scritto. Fu istituita una commissione di dodici referee e nel 2003, dopo quattro anni di lavoro, il capo della commissione Gábor Fejes Tóth (figlio di László Fejes Tóth) annunciò che la commissione era certa al 99% che la dimostrazione era corretta, ma che non poteva garantire la correttezza di tutti i calcoli fatti al computer.

Hales decise che certa al 99% non era abbastanza. Così iniziò il progetto FlysPecK, dove le lettere F, P e K sono le iniziali delle parole che compongono la frase Formal Proof of Kepler. La sua stima è che ci vorranno 20 anni-persona di lavoro, cioè un lavoro di 20 anni per una singola persona, oppure 10 anni per due persone. Ora progetto sembra essere a metà strada. L'importanza di questo anedotto riesiede nel fatto che nonostante la dimostrazione sia considerata sufficientemente corretta da una rivista prestigiosa come gli Annals of Mathematics lo stesso Hales non è soddisfatto. Se possiamo citare con disinvoltura i teoremi contenuti negli Elementi di Euclide è perché la matematica si basa su certezze assolute. E così, per ottenere la certezza assoluta, Hales si rivolse al mondo dei verificatori automatici.

Un altro esempio in cui i proof-assistant giocarono un ruolo decisivo fu quando il professore del Lynchburg College, Thomas Nicely, scoprì un bug nell'istruzione di divisione del primo pentium della Intel nel '94. Questa volta non si trattava di astratti teoremi matematici ma di migliaia di computer nel mondo che ogni giorno sbagliavano di fare le divisioni. L'errore compariva soltanto dopo svariate cifre decimali ed era sfuggito agli ingegneri della Intel. Nessun problema, dunque, per dividere il conto di una pizza, ma da un computer non ci si può aspettare questa

il bug nei Pentium

superficialità.

E la Intel l'aveva capito: quando Nicely mandò il suo report nell'ottobre del '94, l'azienda già si era accorta da qualche mese del problema, ma aveva segretamente taciuto fino ad allora. Cosa sarebbe successo se il grande pubblico si fosse accorto che i loro processori sbagliavano? Il danno economico sarebbe stato enorme.

Nicely aveva bisogno del computer nelle sue ricerche sui numeri primi: stava enumerando tabelle di numeri primi, coppie e triplette di primi quando notò delle discrepanze nei risultati. Le discrepanze erano cominciate quando era stato introdotto il primo Pentium nell'arsenale computazionale. Nicely continuò ad inviare mail i suoi colleghi e amici chiedendo se anche loro risconstrassero lo stesso problema.

E così pian piano la storia si diffuse: comparsa in un articolo del Electronic Engineering Times il 7 novembre 1994, fu successivamente mandata in onda dalla CNN il 21 novembre dello stesso anno. La notizia ormai era giunta al grande pubblico tanto che il bug si conquistò addirittura un nome—laddove di solito i bug sono catalogati con un banale numero di identificazione: Pentium FDIV bug, dove FDIV è l'istruzione per la Floating-point DIVision nel linguaggio assembly x86.



Un duro colpo per la Intel, un danno economico e d'immagine. Molti utenti reclamarono la sostituzione del loro processori.

Intel rispose con un colpo d'ingegno: dopo aver ritirato i processori difettosi li trasformò in graziosi portachiavi con sopra incisa una citazione di Andy Grove, uno dei fondatori della stessa Intel:

Bad companies are destroyed by crises good companies survive them great companies are improved by them

E così da quel giorno, un po' per tenere fede alla frase ad effetto, un po' per il colpo subito costato 475.000.000\$, Intel migliorò sul serio: si affidò a software di verifica automatica per gli algoritmi dei suoi processori. (La intel usa Hol light, lo stesso verificatore del teorema dei quattro colori di Hales, vedi articolo di Geuvers [2009])

Un proof assistant è un programma che serve per formalizzare teorie matematiche. Formalizzare una teoria matematica significa esprimerla in un linguaggio logico-formale elaborabile da un computer, includendo tutti i teoremi, dimostrazioni e definizioni di cui la teoria stessa ha bisogno. Ogni dettaglio deve essere incluso: vietato etichettare un passaggio come ovvio o lasciarlo al lettore.

Nella pratica un proof assistant legge un lungo file di testo, comprendente migliaia di righe di enunciati e definizioni e dice se il contenuto è corretto. Il file di input si chiama proof script, e la modalità di lavoro si dice batch. Il proof assistant fa il lavoro di un diligente ragioniere, ma invece che verificare pian piano una miriade di conti, verifica per noi una lunga catena di inferenze logiche.

Ogni proof assistant è distinto dalla sue caratteristiche, tra le più importanti c'è la sintassi. La sintassi determina il modo in cui l'utente scriverà le dimostrazioni e può essere procedurale o dichiarativa.

Una dimostrazione in stile dichiarativo è strutturata in blocchi. Ogni blocco dichiara una serie di affermazioni ognuna derivante dalle precedenti. Il sistema è responsabile di riempire i dettagli di basso livello tra i vari passaggi. In sostanza, l'utente dice al verificatore dove vuole arrivare. Questo sistema, usato ad esempio da Mizar e Isabelle, è il modo naturale di pensare dei matematici, ma è poco efficiente e produce dimostrazioni molto prolisse.

Una dimostrazione in stile procedurale contiene invece tutti i passaggi. Ogni passaggio è come un comando di basso livello al proof assistant. In sostanza, l'utente dice al proof assistant *cosa vuole fare*. Questo è lo stile adottato da Gonthier quando formalizzò la dimostrazione del teorema dei quattro colori in Coq (Wiedijk [2007]).

Quale sia il miglior approccio è in fase di discussione: laddove uno stile dichiarativo e classico assomiglia molto al modo naturale di pensare di un matematico, produce dimostrazioni molto lunghe e tediose. Uno stile procedurale è meno naturale, ma permette di scrivere meno, fattore chiave in dimostrazioni lunghe come quella del teorema dei quattro colori. Per una discussione si veda l'articolo di F. Wiedijk (Wiedijk [2007])

La prima volta che si utilizza un proof assistant, subito ci si rende conto del livello di dettaglio necessario: leggi insiemistiche considerate ovvie come la distributività dell'intersezione rispetto l'unione oppure le leggi di De Morgan vanno dimostrate passo a passo (vedi appendice), e in generale ogni dimostrazione è cinque volte più lunga della sua controparte informale. Per questo è di fondamentale importanza la costruzione di una libreria standard con i risultati più comuni della matematica: ciò permetterebbe di non dover riscrivere ogni volta i risultati più comuni.

Un progetto in questa direzione si può trovare al sito (Wiedijk [2010]). È una specie di top 100 della matematica, una lista di 100 teoremi ben noti di cui ogni matematico riconoscerebbe il valore. I teoremi spaziano in complessità e difficoltà: si parte dall'irrazionalità di radice di 2 al teorema fondamentale dell'algebra, passando per il teorema del punto fisso di Brouwer e per la disuguaglianza media geometrica vs media aritmetica. Lo scopo è creare una lista standard di teoremi da formalizzare, un fermo punto di partenza su cui poi costruire altri teoremi. La stato attuale del progetto (settembre 2010) copre l'84% dei teoremi, nello specifico abbiamo i seguenti risultati:

Verificatore	% th. formalizzati
Hol Light	75
Mizar	51
Coq	49
C-CoRN	10
Isabelle	46
ProofPower	42
PVS	15
nqthm/ACL2	12
NuPRL/MetaPRL	8

Nella lista, notiamo che la maggior parte del lavoro è stata fatta per i primi tre verificatori. Non è un caso, infatti questi sono i proof assistant più diffusi: Hol light, Mizar e Coq. Ne faremo un rapido confronto, in cui emergeranno altre funzionalità che può avere un verificatore.

Hol light (High Order Logic) è un dimostratore interattivo discendente dal progetto LCF (Logic for Computable Functions), un altro dimostratore automatico sviluppato da Robert Milner nel 1972. Hol è interattivo, cioè i comandi possono essere immessi uno alla volta, senza ricorrere alla modalità batch. La sintassi è dichiarativa, usa la logica classica e quindi ben si presta per chi è alle prime armi.

Il punto forte di Hol Light è la leggerezza: solo dieci regole d'inferenza e un kernel da meno di 500 righe di codice. I sostenitori sono così soddisfatti di questa caratteristica che stamparono delle magliette con il codice sorgente in toto in segno di propaganda.

Mizar è un sistema sviluppato da Trybulec a partire dal 1973 all'università di Bialystock. Il linguaggio di Mizar ricalca quello della matematica informale: è dichiarativo come Hol, ed è basato su una teoria degli insiemi tipo Zermelo Fraenkel.

Lo progetto Mizar prevede non solo lo sviluppo del software, ma anche lo sviluppo di una libreria di articoli matematici formali, chiamata Mizar Mathematics Library (MML). Attualmente (o meglio al tempo della pubblicazione dell'articolo Mizar: An impression, di Freek Wiedijk) la libreria contiene 587 articoli, occupanti uno spazio totale di 41 megabyte.

Coq non solo fa il verificatore ma può anche descrivere specifiche formali per lo sviluppo software o essere usato come linguaggio funzionale di programmazione. È stato sviluppato

Hol light

Mizar

Coq

in Francia, nel progetto TypiCal (ex progetto LogiCal) in sinergia dalla Inria, dalla École Polytechnique, dalla Paris-Sud 11 University e dalla CNRS.

Coq implementa un linguaggio d'ordine superiore chiamato Gallina. Gallina è un linguaggio funzionale tipato basato sul calcolo delle costruzioni induttive, cioè una variante d'ordine superiore del lambda calcolo tipizzato sviluppata da Thierry Coquand. Coq è stato utilizzato da Gonthier nella dimostrazione del teorema dei quattro colori, la dimostrazione formale più lunga fino ad oggi.

Dopo questa carrellata sui maggiori verificatori, vediamo come funziona il nostro verificatore Ref. In Ref svilupperemo i proofscript che ci porteranno verso il teorema di Stone.

Tre pionieri	
1954	M.Davis implementa l'algoritmo di Pre-
	sburger per l'addizione aritmetica nel
	computer "Johniac" all'Institute for Ad-
	vanced Study. Johniac dimostrò che
	la somma di due numeri pari è pa-
	ri iniziando l'era della dimostrazione a computer
1956	Inizia la formalizzazione dei Principia
,,	Mathematica di Russel e White. Entro la
	fine del 1959, la procedura di Wang aveva
	generato dimostrazioni per ogni teorema
	del calcolo predicativo contenuta nel libro
1968	N.G de Bruijn progetta il primo program-
	ma per verificare dimostrazioni matema-
	tiche. Il programma di nome Automa-
	th controllò ogni proposizione di un te-
	sto che Landau scrisse per la figlia sul-
	la costruzione dei numeri con i tagli di
	Dedekind

¹ tabella presa da Hales [2008]

IL VERIFICATORE REFEREE

Ætnanova, Refeeree o più semplicemente Ref, è un verificatore automatico basato sulla teoria degli insiemi sviluppato da Jacob T. Schwartz (Omodeo *et al.* [2006]). Funziona nel seguente modo: l'utente scrive la propria dimostrazione su un file, la carica sul web e lancia il verificatore. Il verificatore si preoccuperà di processare l'intero file–lavora in modalità batch–e ritornerà la pagina dei tempi di verifica e degli eventuali errori.

Un errore sintattico fermerà immediatamente il verificatore: il parser non riconoscerebbe più gli altri comandi. Un errore logico permetterà comunque al verificatore di terminare l'esecuzione, generando una lista diagnostica con i problemi da correggere. In questa ottica Ref è più vicino a un compilatore di un linguaggio di programmazione che ad un interprete: possiamo dargli in pasto molte righe alla volta piuttosto che doverlo lanciare dopo ogni comando.

Un tipico scenario in REF contiene un mix delle seguenti cose: teoremi più dimostrazioni, definizioni, teorie. Ogni dimostrazione può citare solamente teoremi già verificati, che precedano l'attuale teorema in fase di verifica. Stessa sorte per le definizioni: gli oggetti da usare devono essere stati definiti precedentemente.

Quando abbiamo un sostanziale numero di teoremi e definizioni possiamo riunirli in una teoria, cioè in una struttura di livello più alto che serve a modularizzare il lavoro. Le teorie conferiscono un tocco del secondo ordine su un sistema che altrimenti si baserebbe su una logica del primo. Esempi di teorie possono essere la teoria sugli spazi topologici (topologicalSpace) o quella sul principio d'induzione finita (finiteInduction).

Illustriamo ora le caratteristiche di Ref tramite una dimostrazione esemplificativa.

Prendiamo il seguente semplice teorema

TEOREMA 1:

$$\bigcup \{Y \cap X : X \in \mathcal{C}\} = Y \cap \bigcup \{X : X \in \mathcal{C}\}$$

Il teorema dice che l'intersezione binaria d'insiemi distribuisce sull'unione arbitraria di insiemi. Niente di difficile. Il nostro compito è tradurre la dimostrazione standard in una formale digeribile da Ref.

Il primo passo è scrivere l'enunciato in modo formale. Nell'enunciato compare l'unione di una collezione d'insiemi e poiché REF non ha un simbolo built-in per tale scopo, la nostra prima missione è fornire questa definizione. Questo può essere fatto semplicemente con le seguenti righe

```
Def unionset: [unionset di una famiglia d'insiemi]
Un(C) := { w: Y in C, w in Y }
```

La sintassi è molto naturale e ricalca la definizione che si può trovare in un libro di matematica. Le specifiche dell'istruzione Def, come si può leggere nel manuale, sono

Def definitionName: symbolName(params): definisce il simbolo symbolName: può essere una costante, una funzione o un predicato

Ora possiamo scrivere l'enunciato del teorema

```
Theorem 1: [distrib. dell'intersezione sull'unione]
Un({ Y * X : X in C }) = (Y * Un(C)). Proof:
Suppose_not(Y0,C0) ==> AUTO
    Tsomehow ==> false
Discharge ==> QED
```

Qui notiamo le prime caratteristiche vere e proprie di Ref: i teoremi vengono annunciati dalla parola Theorem, segue un numero o un nome identificativo e un facoltativo commento tra parentesi quadre. Scritto l'enunciato si mette un punto "." e quindi la parola chiave Proof:. Dopodiché si inizia la dimostrazione vera e propria.

Le dimostrazioni si dividono in passi. Ogni passo ha la seguente struttura: Hint \Rightarrow Expr. Hint indica il meccanismo inferenziale usato, Expr è la conclusione parziale che abbiamo raggiunto.

Il primo passo in una dimostrazione è sempre la negazione della tesi, cioè la dimostrazione è "per assurdo". L'Hint che serve allo scopo è la Suppose_not. Questa istruzione, come la sua

cugina Suppose, apre una sottodimostrazione (in questo caso la dimostrazione principale) e svolge lo stesso ruolo che le espressioni *supponiamo che non...* e *supponiamo che...* svolgerebbero in un ordinario testo matematico.

La dicitura seguente, AUTO, svolge il compito più naturale che viene suggerito dall'Hint prima della freccia (\Rightarrow). In questo caso nega automaticamente la tesi.

Ogni sottodimostrazione deve essere chiusa da una Discharge che scarica le ipotesi temporanee e mostra le conclusioni raggiunte. Nel caso si chiuda la Suppose_not della dimostrazione principale, la conclusione raggiunta sarà la fine della dimostrazione, segnalata con la parola chiave QED. Da questo momento il teorema sarà utilizzabile nella dimostrazione di altri teoremi.

Capita spesso di dover scrivere degli enunciati e di dimostrarli solo in seguito: in questa situazione la prassi è scrivere una riga del tipo

Tsomehow ==> false

Questa riga cita un inesistente teorema somehow che dovrebbe portare a una contraddizione. In questo modo possiamo concentrarci sui teoremi più importanti lasciando in sospeso i lemmi accessori.

Prima di vedere la dimostrazione matematica e trasformarla in una di Ref, riportiamo le specifiche delle istruzioni fin qui utilizzate

- Suppose: introduce un'ipotesi e relativa sottodimostrazione
- Discharge: chiude una sottodimostrazione
- Suppose_not: versione particolare della suppose per le dimostrazioni per assurdo. È sempre il primo passo in una dimostrazione
- AUTO: introduce della assunzioni in modo implicito che vengono ricavate automaticamente dall'Hint utilizzata
- QED: chiude una dimostrazione e rende citabile il teorema

Faremo un parallelo tra dimostrazione usuale e formale. Questo aiuterà il lettore sia a capire come funziona Ref partendo da un punto di vista a lui noto, sia a sviluppare le dimostrazioni per conto proprio. La dimostrazione usuale suonerebbe più o meno così

Dimostrazione. "⊆": Sia $z \in \bigcup \{Y \cap X : X \in \mathcal{C}\}$, per definizione di unione abbiamo $\exists X_0 \in X : z \in Y \cap X_0$.

Dato che $Y \cap X_0 \subseteq Y \cap \bigcup \{X : X \in \mathcal{C}\}\$ otteniamo $z \in Y \cap \bigcup \{X : X \in \mathcal{C}\}.$

```
"\supseteq": Sia z \in Y \cap \bigcup \{X : X \in \mathcal{C}\}, per definizione di intersezione ed unione abbiamo: z \in Y \wedge \exists X_0 \in X : z \in X_0.
```

```
Quindi z \in Y \cap X_0 e dato che Y \cap X_0 \subseteq \bigcup \{X \cap Y : X \in \mathcal{C}\} otteniamo z \in \bigcup \{X \cap Y : X \in \mathcal{C}\}
```

Tuttavia Ref accetta solo dimostrazioni per assurdo e quindi dovremmo modificare leggermente la nostra dimostrazione. La lunghezza non varia di molto.

Dimostrazione. "⊈": Dato che vale "⊈" abbiamo che $\exists z : z \in \bigcup \{Y \cap X : X \in \mathcal{C}\} \land z \notin Y \cap \bigcup \{X : X \in \mathcal{C}\}.$

Per definizione di unione abbiamo $\exists X_0 \in X : z \in Y \cap X_0$. Assurdo perché $Y \cap X_0 \subseteq \bigcup \{X : X \in \mathcal{C}\}$

" $\not\supseteq$ ": Dato che vale " $\not\supseteq$ " abbiamo che $\exists z: z \in Y \cap \bigcup \{X: X \in \mathcal{C}\} \land z \notin \bigcup \{Y \cap X: X \in \mathcal{C}\}$

Per definizione di intersezione ed unione abbiamo $z \in Y \land \exists X_0 \in \mathcal{C} : z \in X_0$, dunque $z \in Y \cap X_0$. Assurdo perché $Y \cap X_0 \subseteq \bigcup \{Y \cap X : X \in \mathcal{C}\}$

Ora possiamo finalmente arrivare alla dimostrazione formale. Riportiamo lo scenario completo, per provarlo basta copiarlo nel dimostratore.

```
--BEGIN HERE
Def unionset: [unionset di una famiglia d'insiemi]
Un(C) := \{ w: Y in C, w in Y \}
Theorem 1: [distrib. dell'intersezione sull'unione]
Un(\{ Y * X : X in C \}) = (Y * Un(C)). Proof:
Suppose_not(Y0,C0) ==> Stat0: AUTO
   z-->Stat0 ==> AUT0
   Use_def(Un({ Y0 * X : X in C0 })) ==> AUTO
   SIMPLF ==> Un({ YO * X : X in CO })
              = { w: X in CO, w in (YO * X) }
   Use_def(Un(CO)) ==> AUTO
   Suppose ==> (z notin (Y0 * Un(CO)))
         & Stat1: (z in { w: X in CO, w in (YO * X) })
      (X0, w) --> Stat1 ==> (z in (Y0 * X0)) & (X0 in C0)
         & Stat3: (z notin { w: X in CO, w in X })
      (X0,z)-->Stat3 ==> false
   Discharge ==> (z in Y0)
         & (z notin Un({Y0 * X : X in C0 }))
         & Stat4: (z in { w: X in CO, w in X })
   (X1,w1)-->Stat4 ==> (z in X1) & (X1 in C0)
         & Stat5: (z notin { w: X in CO, w in (YO * X)})
   (X1,z)-->Stat5 ==> false
Discharge ==> QED
--END HERE
```

La prima riga è una novità: ogni scenario completo inizia con la riga

--BEGIN HERE

Questo comando fa partire il verificatore. Un'istruzione simile per fermarlo compare alla fine

--END HERE

L'istruzione per metterlo in stand-by sarebbe

--PAUSE HERE

ma non ne avevamo bisogno in uno scenario così corto.

Le righe seguenti, come abbiamo già visto, sono la definizione di unione e l'enunciato del teorema. Un'altra novità compare dopo la Suppose_not: prima della parola AUTO figura un'etichetta. Un'etichetta battezza un passo della dimostrazione con un nome, nome che si potrà usare per sostituire variabili all'interno del passo stesso. Infatti, nella riga successiva, introduciamo un elemento z nello Stat₀, con

z --> Stat0 ==> AUTO

Lo Stat_0 negava la tesi, cioè diceva che i due insiemi erano diversi. Inserire un elemento z in questo Stat significa trovare un z che differenzia i due insiemi.

Un uso più avanzato delle etichette è la restrizione del contesto in cui operano le regole d'inferenza. Ad esempio, quando operiamo con una ELEM (inferenza insiemistica elementare), l'istruzione tenta di derivare la conclusione voluta prendendo a ipotesi tutti i passaggi precedentemente dimostrati. Con un'opportuna restrizione del contesto suggeriamo alla ELEM le ipotesi specifiche che le servono. È facile dare questo tipi di suggerimenti: basta scrivere (Stat_x), dove Stat_x è lo statment che indica l'ipotesi cercata. Così facendo acceleriamo parecchio la verifica, ma lo sforzo vale la fatica solamente se lo scenario è di una certa consistenza: per questo motivo non abbiamo incluso questa tecnica in questa dimostrazione.

L'istruzione Use_def che troviamo subito sotto espande la definizione di unione. L'espansione delle definizioni è necessaria per dire al verificatore come sono fatti gli oggetti che stiamo usando: per dire che un elemento sta nell'unionset bisogna prima sapere com'è fatto l'unionset.

Ref non può indovinare il simbolo da espandere tra l'enorme numero di possibilità disponibili, ma con dati sufficienti può espandere la definizione di un simbolo dato senza doverla riscriverla esplicitamente. Questo è il senso della parola chiave AUTO: diamo un simbolo e dei parametri su cui lavora il simbolo a una Use _def e Ref espande per noi la definizione

Da qui in poi la dimostrazione formale ricalcalca quella standard. La prima Suppose tratta il caso " $\not\subseteq$ ": a destra della freccia abbiamo la nostra ipotesi con le definizione espanse.

Riprendiamo in mano le sostituzioni, vedremo come le gestisce Ref. Quando affermiamo un'appartenenza come

```
Stat1: z in { w: X in CO, w in (YO * X) }
```

REF traduce l'espressione in una formula con quantificatore esistenziale:

```
Stat1: (EXISTS X,w|(z=w) & (X in CO) & (w in (YO * X)))
```

Ora il senso di

```
(X0,w) -->Stat1 ==> (z in (Y0 * X0)) & (X0 in C0)
```

dovrebbe essere chiaro: al posto della variabili quantificate creiamo due costanti (X_0, w) che hanno le proprietà a destra della barra, i.e. $z = w \wedge X_0 \in \mathcal{C}_0 \wedge w \in Y_0 \cap X_0$. Eseguendo un ragionamento basato sulla teoria degli insiemi, come se avessimo richiamato una ELEM, otteniamo la conclusione a destra della freccia, i.e. $z \in Y_0 \cap X_0 \wedge X_0 \in \mathcal{C}$

La seconda sostituzione è essenzialmente diversa. Quando affermiamo la non-appartenenza

```
Stat3: (z notin { w: X in CO, w in X })
```

REF traduce l'espressione in una formula con quantificatore universale:

```
(FORALL X,w | (z /= w) or (X notin CO) or (w notin X))
```

La sostituzione

```
(XO,z) --> Stat3 ==> false
```

dunque non crea dei nuovi nomi di costante come sopra, ma inserisce quelli già esistenti nella formula a destra della barra. Il false dopo la freccia indica che siamo arrivati a una contraddizione.

La seconda parte della dimostrazione è analoga, tranne per un'unica cosa ancora da notare: Ref non può riutilizzare i nomi delle costanti definite in sottodimostrazioni. Dunque non possiamo più usare X_0 e w come nomi, ma dobbiamo inventarne di nuovi, X_1 e w_1 .

A conclusione del capitolo riportiamo la descrizione delle ultime istruzioni più importanti.

In particolare la ELEM è di fondamentale importanza: esegue ragionamenti insiemistici elementari e viene automaticamente richiamata dopo ogni istruzione. Per questo motivo non compare nella nostra dimostrazione: viene tacitamente adoperata dopo le sostituzioni.

5 Dimostrare in Ref

THEORY e ENTER_THEORY sono le direttive per creare ed accedere alle teorie. Senza creare inutili teorie giocattolo qui, le spiegheremo più avanti quando parleremo di algebre booleane e del teorema di Stone.

- ELEM : dimostrazione usando ragionamenti elementari sugli insiemi
- EQUAL : dimostrazione usando sostituzioni di uguali-peruguali
- $(e_1, ..., e_n) \rightarrow \mathsf{Stat}_n$: introduce espressioni e/o costanti nell'etichetta Stat_n
- $(e_1, ..., e_n) \rightarrow$ Ttheorem: introduce espressioni e/o costanti nel teorema theorem
- Use def(symbol): espande la definizione di un simbolo
- Loc_def symbolName(params): simile a Use_def, ma la definizione dura soltanto una dimostrazione
- THEORY theoryName: introduce una nuova teoria, presentando i nuovi simboli di funzione e i nuovi simboli di costante assunti dalla teoria e gli eventuali presupposti che gli argomenti della teoria devono soddisfare
- ENTER_THEORY theoryName: definisce l'inizio del contesto di una teoria, dove vengono date le definizioni e le dimostrazioni interne alla teoria stessa
- APPLY : deriva delle conclusioni da teoremi precentemente provati in una teoria. Svolge anche compiti di meccanismo definitorio di alto livello

6

Lo scopo del mio lavoro era trovare un modo per unire i risultati precedenti sulle algebre booleane ai risultati elementari di topologia, in vista della dimostrazione del teorema di Stone. Il teorema di Stone dice

TEOREMA 2: Ogni algebra booleana B è isomorfa all'algebra dei sottoinsiemi chiusaperti del suo spazio di Stone S(B). Per ogni algebra booleana B il suo spazio di Stone S(B) è uno spazio di Hausdorff compatto e totalmente sconnesso.

Il teorema di Stone si può dividere in due grosse parti: la prima dice che ogni algebra booleana è isomorfa ad un campo d'insiemi, la seconda che questo campo d'insiemi è un particolare spazio topologico. Un preesistente scenario conteneva già la dimostrazione della prima parte ma mancava della seconda. Occorreva sviluppare una teoria degli spazi topologici che contenesse gli enunciati utili per il nostro scopo. Ma la topologia è vasta, sviluppare la teoria nella sua interezza sarebbe lungo e senza scopo: cosa ci serve per la dimostrazione formale del teorema di Stone?

Per capirlo dobbiamo fare tre cose:

- capire cosa abbiamo già in mano, i.e. vedere la teoria delle algebre booleane in Ref
- studiare la dimostrazione classica e vedere dove entra in gioco la topologia
- implementare in Ref la parte topologica

Prima di iniziare però, riportiamo velocemente qualche definizione sulle algebre booleane, sugli spazi topologici e sugli spazi di Stone. Il lettore che le ricorda può tranquillamente saltarle.

DEFINIZIONE 1: Un'algebra booleana è un reticolo completo distributivo con unità. Un reticolo è una coppia (L, \leq) in cui L è un insieme, \leq è un ordinamento parziale su L e per ogni coppia $x, y \in L$ esistono il sup, denotato con $x \vee y$, e l'inf, denotato con $x \wedge y$. Completo significa che ogni sottoinsieme di L limitato superiormente deve avere il sup. Distribuitivo significa che per ogni $x, y, z \in L$ vale

$$x \wedge (y \vee z) = (x \wedge y) \vee (x \wedge z)$$

Avere un'unità 1 significa che $1 \in L$ e per ogni $x \in L$ vale $x \le 1$

DEFINIZIONE 2: Lo spazio di Stone S(B) di un'algebra booleana B è definito come l'insieme degli omomorfismi da B in $\mathbf{2}$, dove $\mathbf{2}$ è l'algebra booleana con due elementi. Definiamo ora la base per la topologia del teorema di Stone: sia $x \in B$ consideriamo l'insieme $S_x(B)$ degli omomorfismi che mandano x in $1 \in \mathbf{2}$. La collezione $\{S_x(B) : x \in B\}$ è la nostra base. Infine uno spazio topologico è di Hausdorff quando ogni

6 Verso il teorema di Stone...

sua coppia di punti può esser separata da intorni disgiunti. Uno spazio topologico è connesso quando ha sconnessioni. Una sconnessione è una coppia di aperti disgiunti e non vuoti che uniti insieme danno tutto lo spazio. Uno spazio topologico è totalmente sconnesso quando le uniche componenti connesse sono i singoletti e l'insieme vuoto. Uno spazio topologico è compatto quando da ogni suo ricoprimento aperto si può estrarre un sottoricoprimento finito.

Siamo al primo passo del nostro piano di battaglia: capire la teoria già sviluppata in Ref. Nel farlo spiegheremo velocemente come funzionano le teorie. Riportiamo il codice per la teoria delle algebre booleane.

Theory booleanAlgebra (bb, $U \cdot V$, U + V + ee)

-- assunzioni di non vacuità

$$ee \in bb$$
 $ee \neq ee, ee$

-- proprietà di chiusura

$$\langle \forall x, y \mid \{x, y\} \subseteq bb \rightarrow x \cdot y \in bb \rangle$$

 $\langle \forall x, y \mid \{x, y\} \subseteq bb \rightarrow x + y \in bb \rangle$

-- leggi associative

$$\langle \forall x, y, z \mid \{x, y, z\} \subseteq bb \longrightarrow x \cdot (y \cdot z) = (x \cdot y) \cdot z \rangle$$

$$\langle \forall x, y, z \mid \{x, y, z\} \subseteq bb \longrightarrow x + (y + z) = (x + y) + z \rangle$$

-- leggi distributive

$$\langle \forall x, y, z \mid \{x, y, z\} \subset bb \rightarrow (x + y) \cdot z = (z \cdot y) + (z \cdot x) \rangle$$

-- zero additivo

$$\langle \forall x, y \mid \{x, y\} \subseteq bb \longrightarrow (x + x) = (y + y) \rangle$$

-- legge di auto-eliminazione

$$\langle \forall x, y \mid \{x, y\} \subseteq bb \longrightarrow x + (y + x) = y \rangle$$

-- idempotenza della moltiplicazione

$$\langle \forall x \mid x \in bb \longrightarrow x \cdot x = x \rangle$$

-- unità moltiplicativa

 \Rightarrow (cmp_{Θ}, Ideal_{Θ}, BooHom_{Θ}, hh_{Θ}, phi_{Θ})

 $[\dots]$

```
\begin{split} & \left\langle \forall \mathsf{x}, \mathsf{y} \, \big| \, \mathsf{x}, \mathsf{y} \in \mathsf{bb} \longrightarrow \mathsf{phi}_{\Theta} \! \big| \mathsf{x} \cdot \mathsf{y} = \mathsf{phi}_{\Theta} \! \big| \mathsf{x} \cap \mathsf{phi}_{\Theta} \! \big| \mathsf{y} \, \& \, \mathsf{phi}_{\Theta} \! \big| (\mathsf{x} + \mathsf{y}) = \mathsf{phi}_{\Theta} \! \big| \mathsf{x} \triangle \mathsf{phi}_{\Theta} \! \big| \mathsf{y} \right\rangle \\ & \mathsf{phi}_{\Theta} \! \big| \mathsf{ee} = \bigcup \! \mathsf{range} \! \big( \mathsf{phi}_{\Theta} \big) \, \& \, \mathsf{phi}_{\Theta} \! \big| \mathsf{zz}_{\Theta} = \emptyset \, \& \, \mathsf{phi}_{\Theta} \! \big| \mathsf{ee} \neq \mathsf{phi}_{\Theta} \! \big| \mathsf{zz}_{\Theta} \\ & \left\langle \forall \mathsf{x} \, \big| \, \mathsf{x} \in \mathsf{bb} \longrightarrow \mathsf{phi}_{\Theta} \! \big| \mathsf{cmp}_{\Theta} (\mathsf{x}) = \mathsf{phi}_{\Theta} \! \big| \mathsf{ee} \setminus \mathsf{phi}_{\Theta} \! \big| \mathsf{x} \right\rangle \\ & \mathsf{One}\_1\_\mathsf{map} \big( \mathsf{phi}_{\Theta} \big) \, \& \, \, \, \! \! \! \! \! \! \! \mathsf{domain} \big( \mathsf{phi}_{\Theta} \big) = \mathsf{bb} \\ & \mathsf{BooHom}_{\Theta} \big( \mathsf{phi}_{\Theta} \big) \end{split}
```

END booleanAlgebra

Le teorie sono dei meccanismi designati per agevolare lo sviluppo di dimostrazioni su larga scala, cioè proprio quello che ci serve per sviluppare il nostro scenario. Una teoria si dichiara con la parola chiave THEORY a cui seguono il nome e i parametri su cui si basa la teoria stessa. I parametri in questo caso sono il supporto (bb), le due operazioni (\cdot e +) e l'unità moltiplicativa (ee). L'unità additiva invece è implicita poiché viene ricavata dalle assunzioni della teoria. Le assunzioni sono le righe che seguono la dichiarazione della teoria fino alla freccia \Rightarrow e corrispondono agli assiomi delle algebre booleane.

Enunciata una teoria con i suoi parametri e scritti gli assiomi otteniamo i simboli specifici della teoria (cmp_{Θ} , $Ideal_{\Theta}$, $BooHom_{\Theta}$, hh_{Θ} , phi_{Θ}), contraddistinti con un $_{\Theta}$, e una serie di teoremi verificati da tutti gli oggetti istanziati da tale teoria.

I simboli specifici di una teoria devono essere dimostrati dentro il contesto della teoria. Stessa sorte per i teoremi di una teoria. Per entrare nel contesto di una teoria possiamo usare la parola chiave ENTER_THEORY (si veda il capitolo 5 per la sintassi dell'istruzione): i simboli e i teoremi qui definiti saranno visibili solamente all'interno di tale ambito. Entrati in un contesto, abbiamo a disposizione anche tutti gli assunti di una teoria. Gli assunti possono essere usati come ipotesi aggiuntive richiamandoli con l'istruzione Assump.

Abbiamo abbreviato la lista (lunghissima) dei teoremi sulle algebre booleane per evidenziare unicamente quelli importanti per il teorema di Stone.

Il primo dice che l'immagine di ogni prodotto è intersezione delle immagini dei fattori e che l'immagine della somma booleana è la differenza simmetrica delle immagini degli addendi. Sono le proprietà esplicitate caratteristiche di un omomorfismo: servono per mettere in luce che il codominio sia un campo d'insiemi.

Il secondo dice che l'unità moltiplicativa ee dell'algebra corrisponde al massimo insieme nel codominio dell'omorfismo e che l'unità additiva zz_{Θ} corrisponde all'insieme vuoto.

Il terzo dice l'operazione di complemento booleano corrisponde alla complementazione insiemistica.

Il quarto dice che phi_{Θ} è iniettiva e il quindi che phi è un omomorfismo booleano.

Questi quattro teoremi uniti assieme implicano il teorema di Stone in cui campo d'insiemi è l'immagine dell'omomorfismo phi_{Θ} .

Non ci dilungheremo a commentare altri risultati della teoria, in quanto per usarla ci basta conoscere i suoi assiomi e le sue proprietà. Questo infatti è un altro vantaggio delle teorie: creare scatole chiuse che possono essere usate senza conoscerne il contenuto. Il lettore interessato potrà consultare lo scenario completo in appendice.

Una cosa interessante da notare, anche se non è stata esplicitamente scritta, è il lemma di Zorn. La dimostrazione del teorema di Stone richiede la proprietà d'esistenza di un ideale massimale, teorema che richiede il lemma di Zorn. Ciò è ovviamente stato dimostrato nella parte della teoria delle algebre booleane ma sarebbe prolisso ora mostrarne tutte le dipendenze (da notare in particolare l'uso dell'induzione transfinita). Si possono trovare i

il lemma di Zorn

dettagli in appendice e nel libro di Schwartz (Dunford e Schwartz [1958])

Il lemma di Zorn in Ref è enunciato così

Theorem 412: [Zorn's lemma]
$$\langle \forall \mathsf{x} \subseteq T \, | \, \langle \forall \mathsf{u} \in \mathsf{x}, \mathsf{v} \in \mathsf{x} \, | \, \mathsf{u} \supseteq \mathsf{v} \vee \mathsf{v} \supseteq \mathsf{u} \rangle \longrightarrow \langle \exists \mathsf{w} \in T, \forall \mathsf{y} \in \mathsf{x} \, | \, \mathsf{w} \supseteq \mathsf{y} \rangle \rangle \\ \longrightarrow \langle \exists \mathsf{y} \in T, \forall \mathsf{x} \in T \, | \, \neg (\mathsf{x} \supseteq \mathsf{y} \, \& \, \mathsf{x} \neq \mathsf{y}) \rangle.$$

L'uso di questo lemma, equivalente all'assioma della scelta, rende la dimostrazione non costruttiva.

LA DIMOSTRAZIONE CLASSICA DEL TEOREMA DI STONE

Siamo al secondo passo del nostro piano di battaglia: capire la dimostrazione del teorema di Stone. Per la dimostrazione del teorema ci ispiriamo al testo di Schwartz (Dunford e Schwartz [1958]) che riportiamo brevemente

Dimostrazione della parte topologica. [...] Ci rimane da mostrare che S(B) può essere topologizzato in maniera che gli insiemi $S_x(B)$ al variare di $x \in B$ siano esattamente i sottoinsiemi chiusaperti di S(B).

Prendiamo un omomorfismo $h \in S(B)$: per le proprietà dell'algebra booleana **2** abbiamo che h(xy) = 1 se e solo se h(x) = 1 e h(y) = 1. Da questo, usando la definizione di $S_{xy}(B)$ otteniamo la proprietà $S_{xy}(B) = S_x(B) \cap S_y(B)$. Inoltre per definizione di omomorfismo è facile verificare che vale anche la proprietà $S_1(B) = S(B)$. Queste due proprietà messe insieme permettono facilmente di verificare la definizione di base per la collezione $\{S_x(B) : x \in B\}$.

Mostriamo che ogni insieme della base è un chiusaperto: da ciò segue che S(B) è totalmente sconnesso. Dato che ogni tale insieme è aperto per definizione basta mostrare che è anche chiuso, i.e. che è il complementare di un aperto. Questo segue da $S(B) - S_x(B) = S_{x+1}(B)$, visto che un omomorfismo h fa 1 su x se e solo se fa 0 su x+1. Dunque S(B) è totalmente sconnesso.

Mostriamo che S(B) è compatto: per farlo useremo la caratterizzazione con la proprietà delle intersezioni finite (vedi Munkres [2000], p.169). Dato che ogni chiuso in S(B) è intersezione di insiemi in $\{S_x(B): x \in B\}$ è sufficiente mostrare che: se $A_1 \subseteq B$ tale che per ogni $\{x_1, \ldots, x_n\} \subseteq B$ valga $\bigcap_{i=1}^n S_{x_i}(B) \neq \emptyset$ allora deve valere $\bigcap_{x \in A_1} S_x(B) \neq \emptyset$. Per un lemma precedente¹ esiste $h_1 \in S(B)$ con $h_1(x) = 1$, $x \in A_1$ tale che h_1 appartiene a

ogni $S_x(B)$, $x \in A_1$. Dunque S(B) è compatto.

Mostriamo che ogni $G \subseteq S(B)$ chiusaperto è della forma $S_x(B)$ per qualche $x \in B$. Dato che G è aperto è unione arbitraria di elementi della base. Dato che G è anche chiuso in uno spazio compatto, G è compatto e dunque basta un numero finito di elementi della base. Abbiamo ottenuto $G = S_{x_1}(B) \cup \ldots \cup S_{x_n}(B)$ Ora basta dimostrare che ogni unione binaria di elementi della base può esser scritta come un unico elemento della base. Per questo ci serve la seguente proprietà di S(B): denotato il complementare in S(B) con una barra verticale, vale $\overline{S_x(B)} = S_{x+1}(B)$. Grazie alle leggi di De Morgan vale

ecco cosa ci serve

1

totale sconnessione

caratterizzazione della compattezza

leggi di De Morgan

¹ Più che un lemma era un'affermazione presente nella prima parte della dimostrazione. Si può trovare nel libro di Schwart a pagina 42. L'affermazione dice: se $B_1 \subseteq B$ tale che $0 \notin B_1$ e $x, y \in B_1 \Rightarrow xy \in B_1$ allora esiste un omomorfismo $h_1 \colon B \to \mathbf{2}$ tale che $\forall x \in B_1$. $h_1(x) = 1$

8 La dimostrazione classica del teorema di Stone

$$S_{x}(B) \cup S_{y}(B) = \overline{S_{x}(B) \cap \overline{S_{y}(B)}}$$

$$= \overline{S_{x+1}(B) \cap S_{y+1}(B)}$$

$$= \overline{S_{(x+1)(y+1)}(B)}$$

$$= S_{(x+1)(y+1)+1}(B)$$

da cui segue che G è della forma $S_x(B)$ per qualche $x \in B$.

Nei graffiti a lato notiamo i prerequisiti del teorema di Stone: l'uso dei concetti di totale sconnessione, e di una teoria sugli spazi topologici in generale, il teorema sulla caratterizzazione della compattezza e le leggi di De Morgan.

Per iniziare ho caratterizzato la compattezza. Non è stato semplicissimo, mi ha impegnato parecchi giorni ed è emersa una forte dipendenza dalle leggi di De Morgan. Le leggi di De Morgan sono state implementate strada facendo. Per motivi di tempo non sono riuscito a gestire la parte sulla connessione, che ultimerebbe la parte topologica verso il teorema di Stone. Vediamo come ho proceduto.

LA PARTE TOPOLOGICA: CARATTERIZZIAMO LA COMPATTEZZA

Tradizionalmente uno spazio topologico *X* si dice compatto se da ogni suo ricoprimento aperto si riesce ad estrarre un sottoricoprimento finito. Nella dimostrazione di Stone si usa però una caratterizzazione sulle intersezioni. Riprendiamo un attimo le definizioni dal Munkres (Munkres [2000])

DEFINIZIONE 3: Una collezione C di sottoinsiemi di X è detta avere la proprietà delle intersezioni finite (FIP dall'inglese Finite Intersection Property) sse per ogni sottocollezione finita $\{C1, \ldots, C_n\}$ di C l'intersezione $C_1 \cap \ldots \cap C_n$ è non vuota.

Questa definizione porta al seguente teorema

TEOREMA 3: Sia X una spazio topologico. Allora X è compatto se e solo se per ogni collezione C di chiusi in X che hanno la FIP vale $\bigcap_{C \in \mathcal{C}} C \neq \emptyset$

FIP

Dimostrazione. Data una collezione A di sottoinsiemi di X definiamo $C = \{X - A : A \in A\}.$

Valgono le seguenti affermazioni

- \mathcal{A} è una collezione di aperti se e solo se \mathcal{C} è una collezione di chiusi
- la sottocollezione $\{A_i\}$ di \mathcal{A} ricopre \mathcal{A} se e solo se l'intersezione dei corrispettivi elementi $C_i = X A_i$ è vuota

leggi di De Morgan

La prima affermazione segue dalle definizioni, la seconda dalla legge di De Morgan: $X-(\bigcup_{\alpha\in I}A_\alpha)=\bigcap_{\alpha\in I}(X-A_\alpha)$.

Prendendo il contrapositivo della definizione di compattezza abbiamo: "X è compatto sse data $\mathcal A$ collezione di aperti, se nessuna sua sottocollezione finita ricopre X allora neanche $\mathcal A$ ricopre X.

Usando le due affermazioni su quest'ultimo enunciato otteniamo la tesi. $\hfill\Box$

Come notiamo immediatamente abbiamo bisogno di un predicato che definisca la FIP e della definizione di ricoprimento. In REF si traduce così

$$\begin{split} & \text{Def}: [\text{Ricoprimento}] \quad \text{Covers}(C,X) \longleftrightarrow_{\text{Def}} \bigcup C = X \\ & \text{Def}: [\text{Proprietà intersezioni finite}] \\ & \text{HasFip}(C) \longleftrightarrow_{\text{Def}} \{D \subseteq C \, | \, \text{Finite}(D) \, \& \, D \neq \emptyset \, \& \, \text{inters}(D) = \emptyset \} = \emptyset \end{split}$$

È interessante notare come abbiamo definito la FIP: REF è basato sulla teoria degli insiemi per cui gestisce con naturalezza le sostituizioni nei set-former. Riscrivendo la FIP come insieme

9 La parte topologica: caratterizziamo la compattezza

vuoto aiuteremo il dimostratore quando farà delle sostituzioni di variabili alla ricerca di una contraddizione.

```
\label{eq:def.def.def.def.def.} \begin{split} &\forall \mathcal{D}.\ \mathcal{D} \subseteq \mathcal{C}\ \text{finita} \Rightarrow \bigcap \mathcal{D} \neq \varnothing \\ &\downarrow \\ &\text{doppia negazione:} &\neg (\exists \mathcal{D}.\ \mathcal{D} \subseteq \mathcal{C} \land \mathcal{D}\ \text{finita} \land \bigcap \mathcal{D} = \varnothing) \\ &\downarrow \\ &\text{def. per insiemi:} &\left\{\ \mathcal{D} \subseteq \mathcal{C} \middle| \mathcal{D}\ \text{finita} \land \bigcap \mathcal{D} = \varnothing\ \right\} = \varnothing \end{split}
```

La definizione di compattezza ricalca invece quella classica

```
\begin{array}{l} \mathsf{DEF} : [\mathsf{compattezza}] \quad \mathsf{IsCompact}_{\Theta}(\mathsf{support}_{\Theta}) \, \longleftrightarrow_{\mathsf{Def}} \\ \left\langle \forall \mathsf{u} \subseteq \mathsf{open} \, | \, \mathsf{Covers}(\mathsf{u}, \mathsf{support}_{\Theta}) \rightarrow \left\langle \exists \mathsf{d} \subseteq \mathsf{u} \, | \, \mathsf{Finite}(\mathsf{d}) \, \& \, \mathsf{Covers}(\mathsf{d}, \mathsf{support}_{\Theta}) \right\rangle \right\rangle \end{array}
```

Anche un predicato può far parte di una teoria: infatti il predicato $\mathsf{IsCompact}_\Theta$ possiede un curioso pedice $_\Theta$.

Riportiamo la dimostrazione formale

```
Thеоreм topologicalSpace<sub>20</sub>: [caratterizz. della compattezza]
    IsCompact_{\Theta}(support_{\Theta})
                         \leftrightarrow \langle \forall c \subset \mathsf{closed}_{\Theta} \mid c \neq \emptyset \& \mathsf{HasFip}(c) \longrightarrow \mathsf{inters}(c) \neq \emptyset \rangle. Proof:
   Suppose_not \Rightarrow Auto
   Suppose \Rightarrow IsCompact_{\Theta}(support_{\Theta}) \&
                        Stato: \neg \langle \forall c \subseteq \mathsf{closed}_{\Theta} \mid c \neq \emptyset \& \mathsf{HasFip}(c) \rightarrow \mathsf{inters}(c) \neq \emptyset \rangle
   \langle c_0 \rangle \hookrightarrow Stato \Rightarrow c_0 \subseteq closed_{\Theta} \& c_0 \neq \emptyset \& HasFip(c_0) \& inters(c_0) = \emptyset
   Use\_def(HasFip) \Rightarrow Stat1: \{x \subseteq c_0 \mid Finite(x) \& x \neq \emptyset \& inters(x) = \emptyset\} = \emptyset
   \mathsf{Use\_def}(\mathsf{IsCompact}_{\Theta}) \Rightarrow \mathit{Stat2} : \langle \forall \mathsf{u} \subseteq \mathsf{open} \mid \mathsf{Covers}(\mathsf{u}, \mathsf{support}_{\Theta}) \rightarrow
                        \langle \exists d \subset u \mid \mathsf{Finite}(d) \& \mathsf{Covers}(d, \mathsf{support}_{\Theta}) \rangle \rangle
  Loc_def \Rightarrow Stat22: u_0 = \{support_{\Theta} \setminus k : k \in c_0\}
              -- c_0 = \emptyset
   Suppose \Rightarrow u_0 = \emptyset
   \langle z_0 \rangle \hookrightarrow Stat22 \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow u_0 \neq \emptyset
   \langle c_0 \rangle \hookrightarrow TtopologicalSpace<sub>13</sub> \Rightarrow u_0 \subseteq open
   \langle u_0 \rangle \hookrightarrow Stat2 \Rightarrow Covers(u_0, support_{\Theta}) \rightarrow \langle \exists d \subset u_0 \mid Finite(d) \& Covers(d, support_{\Theta}) \rangle
   \langle c_0 \rangle \hookrightarrow T topological Space_{14} \Rightarrow Covers(\{support_{\Theta} \setminus k : k \in c_0\}, support_{\Theta})
   EQUAL \Rightarrow Covers(u_0, support_{\Theta})
   ELEM \Rightarrow Stat<sub>3</sub>: \langle \exists d \subseteq u_0 \mid Finite(d) \& Covers(d, support_{\Theta}) \rangle
   \langle d_0 \rangle \hookrightarrow Stat_3 \Rightarrow d_0 \subseteq u_0 \& Finite(d_0) \& Covers(d_0, support_{\Theta})
   \langle d_0 \rangle \hookrightarrow TtopologicalSpace<sub>16</sub> \Rightarrow inters({support<sub>\Theta</sub>\k : k \in d<sub>0</sub>}) = \emptyset
   \langle d_0 \rangle \hookrightarrow TtopologicalSpace<sub>15</sub> \Rightarrow d_0 \neq \emptyset
   Loc_def \Rightarrow Stat4: k_0 = \{ support_{\Theta} \setminus k : k \in d_0 \}
   EQUAL \Rightarrow inters(k_0) = \emptyset
  Suppose \Rightarrow k_0 = \emptyset
```

```
\langle b_0 \rangle \hookrightarrow Stat_4 \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow k_0 \neq \emptyset
            -- d_0 ⊂ u_0 ed u_0 ⊂ open
\langle \mathsf{d}_0 \rangle \hookrightarrow T \mathsf{topologicalSpace}_{11} \ \Rightarrow \ \langle \forall \mathsf{w} \in \mathsf{d}_0 \ | \ \mathsf{w} \subseteq \mathsf{support}_\Theta \rangle
 \langle d_0 \rangle \hookrightarrow TtopologicalSpace<sub>18</sub> \Rightarrow Finite(\{\text{support}_{\Theta} \setminus k : k \in d_0\})
EQUAL \Rightarrow Finite(k_0)
\langle d_0, u_0 \rangle \hookrightarrow TtopologicalSpace<sub>19</sub> \Rightarrow \{ support_{\Theta} \setminus k : k \in d_0 \} \subseteq \{ support_{\Theta} \setminus k : k \in u_0 \}
\mathsf{EQUAL} \Rightarrow \quad \mathsf{k}_0 \subseteq \{\mathsf{support}_{\Theta} \backslash \mathsf{k} : \, \mathsf{k} \in \{\mathsf{support}_{\Theta} \backslash \mathsf{k} : \, \mathsf{k} \in \mathsf{c}_0\}\}
\overline{\mathsf{SIMPLF}} \Rightarrow \ \ k_0 \subseteq \{\mathsf{support}_{\Theta} \backslash (\mathsf{support}_{\Theta} \backslash k) : \ k \in \mathsf{c}_0\}
            -- c_0 ⊂ closed<sub>\Theta</sub>
\langle c_0 \rangle \hookrightarrow TtopologicalSpace<sub>11</sub> \Rightarrow \langle \forall w \in c_0 \mid w \subseteq support_{\Theta} \rangle
 \langle c_0 \rangle \hookrightarrow TtopologicalSpace<sub>17</sub> \Rightarrow k_0 \subseteq c_0
\langle k_0 \rangle \hookrightarrow Stat1 \Rightarrow false;
\mathsf{Discharge} \Rightarrow \neg \mathsf{IsCompact}_{\Theta}(\mathsf{support}_{\Theta}) \&
                       Stat5: \langle \forall c \subseteq \mathsf{closed}_{\Theta} \mid c \neq \emptyset \& \mathsf{HasFip}(c) \longrightarrow \mathsf{inters}(c) \neq \emptyset \rangle
Use\_def(IsCompact_{\Theta}) \Rightarrow
                       Stat6: \neg \langle \forall u \subseteq open \mid Covers(u, support_{\Theta}) \rightarrow \langle \exists d \subseteq u \mid Finite(d) \& Covers(d, support_{\Theta}) \rangle
\langle \mathsf{u}_1 \rangle \hookrightarrow Stat6 \Rightarrow
                       u_1 \subseteq \text{open } \& \text{Covers}(u_1, \text{support}_{\Theta}) \& \neg \langle \exists d \subseteq u_1 \mid \text{Finite}(d) \& \text{Covers}(d, \text{support}_{\Theta}) \rangle
Loc_def \Rightarrow Stat7: c_1 = \{support_{\Theta} \setminus k : k \in u_1\}
\langle \mathsf{u}_1 \rangle \hookrightarrow T \mathsf{topologicalSpace}_{12} \ \Rightarrow \ \{\mathsf{support}_{\Theta} \setminus \mathsf{k} : \mathsf{k} \in \mathsf{u}_1\} \subseteq \mathsf{closed}_{\Theta}
EQUAL \Rightarrow c_1 \subseteq closed_{\Theta}
\langle \mathsf{u}_1 \rangle \hookrightarrow TtopologicalSpace<sub>15</sub> \Rightarrow \mathsf{u}_1 \neq \emptyset
Suppose \Rightarrow c_1 = \emptyset
\langle b_1 \rangle \hookrightarrow Stat_7 \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow c_1 \neq \emptyset
\langle c_1 \rangle \hookrightarrow Stat_5 \Rightarrow \mathsf{HasFip}(c_1) \to \mathsf{inters}(c_1) \neq \emptyset
ELEM \Rightarrow inters(c_1) = \emptyset \rightarrow \neg HasFip(c_1)
\langle u_1 \rangle \hookrightarrow TtopologicalSpace<sub>16</sub> \Rightarrow inters(\{\text{support}_{\Theta} \setminus k : k \in u_1\}) = \emptyset
EQUAL \Rightarrow \neg HasFip(c_1)
Use\_def(HasFip) \Rightarrow Stat8: \{x \subseteq c_1 \mid Finite(x) \& x \neq \emptyset \& inters(x) = \emptyset\} \neq \emptyset
\langle x_1 \rangle \hookrightarrow Stat8 \Rightarrow x_1 \subset c_1 \& Finite(x_1) \& x_1 \neq \emptyset \& inters(x_1) = \emptyset
Loc_def \Rightarrow Stat10: d_1 = \{ support_{\Theta} \setminus k : k \in x_1 \}
ELEM \Rightarrow x_1 \subseteq c_1
\langle x_1, c_1 \rangle \hookrightarrow TtopologicalSpace<sub>19</sub> \Rightarrow {support<sub>\Theta</sub>\k : k \in x<sub>1</sub>} \subseteq {support<sub>\Theta</sub>\k : k \in c<sub>1</sub>}
\mathsf{EQUAL} \Rightarrow \mathsf{d}_1 \subseteq \{\mathsf{support}_{\Theta} \backslash \mathsf{k} : \mathsf{k} \in \{\mathsf{support}_{\Theta} \backslash \mathsf{k} : \mathsf{k} \in \mathsf{u}_1\}\}
\mathsf{SIMPLF} \Rightarrow \quad \{\mathsf{support}_{\Theta} \setminus k : \ k \in \{\mathsf{support}_{\Theta} \setminus k : \ k \in \mathsf{u}_1\}\} = \{\mathsf{support}_{\Theta} \setminus (\mathsf{support}_{\Theta} \setminus k) : \ k \in \mathsf{u}_1\}\}
            -- u_1 ⊆ open
\langle \mathsf{u}_1 \rangle \hookrightarrow Ttopological\mathsf{Space}_{11} \Rightarrow \langle \forall \mathsf{w} \in \mathsf{u}_1 \mid \mathsf{w} \subseteq \mathsf{support}_{\Theta} \rangle
 \langle u_1 \rangle \hookrightarrow TtopologicalSpace<sub>17</sub> \Rightarrow {support<sub>\topin</sub>\k : k \in {support<sub>\topin</sub>\k : k \in u_1}} = u_1
```

```
\begin{split} \mathsf{EQUAL} &\Rightarrow \quad \mathsf{d}_1 \subseteq \mathsf{u}_1 \\ & - \mathsf{c}_1 \subseteq \mathsf{closed}_\Theta \ \mathsf{x}_1 \subseteq \mathsf{c}_1 \\ & \langle \mathsf{x}_1 \rangle \!\!\hookrightarrow\!\! T \mathsf{topologicalSpace}_{11} \ \Rightarrow \quad \langle \forall \mathsf{w} \in \mathsf{x}_1 \mid \mathsf{w} \subseteq \mathsf{support}_\Theta \rangle \\ & \langle \mathsf{x}_1 \rangle \!\!\hookrightarrow\!\! T \mathsf{topologicalSpace}_{18} \ \Rightarrow \quad \mathsf{Finite}(\{\mathsf{support}_\Theta \backslash \mathsf{k} : \ \mathsf{k} \in \mathsf{x}_1\}) \\ & \mathsf{EQUAL} \ \Rightarrow \quad \mathsf{Finite}(\mathsf{d}_1) \\ & \langle \mathsf{x}_1 \rangle \!\!\hookrightarrow\!\! T \mathsf{topologicalSpace}_{14} \ \Rightarrow \quad \mathsf{Covers}(\{\mathsf{support}_\Theta \backslash \mathsf{k} : \ \mathsf{k} \in \mathsf{x}_1\}, \mathsf{support}_\Theta) \\ & \mathsf{EQUAL} \ \Rightarrow \quad \mathsf{Covers}(\mathsf{d}_1, \mathsf{support}_\Theta) \\ & \langle \mathsf{d}_1 \rangle \!\!\hookrightarrow\!\! S t a t g \Rightarrow \quad \mathsf{false}; \\ & \mathsf{Discharge} \ \Rightarrow \quad \mathsf{QED} \end{split}
```

La dimostrazione formale a differenza di quella classica divide l'implicazione in due parti. Questa scelta è dovuta a leggere asimmetrie.

Ad esempio una collezione vuota \mathcal{U} non può ricoprire il supporto (teorema topologicalSpace₁₅) ma cosa si può dire dell'intersezione di una collezione vuota \mathcal{C} ?

Nella dimostrazione vista sopra la collezione $\mathcal C$ era formata prendendo i complementari degli insiemi di $\mathcal U$, dunque se $\mathcal U$ era vuota anche $\mathcal C$ lo era. Ma mentre l'unionset di una collezione vuota è facile da definire (se andiamo a vedere la definizione di Un data in precedenza si vede che è vuoto), l'intersezione è più problematica.

Nella topologia generale l'intersezione vuota viene posta per definizione uguale al supporto. Questo prevede che ci sia un insieme "grande" dal quale partire, una specie di insieme universo. Un insieme universo funziona bene in un ambito ristretto quale la topologia, ma REF si occupa di tutta la teoria degli insiemi e nella teoria degli insiemi un insieme universo è un problema.

Il problema nasce dal paradosso del barbiere, enunciato da Russel nel 1918. Sia U l'insieme universo e $R = \{X \in U : X \notin X\}$, vale $R \in R$? In un linguaggio più pittoresco ci si chiede: "In un villaggio c'è un unico barbiere. Il barbiere rade tutti (e solo) gli uomini che non si radono da sé. Chi rade il barbiere?" Questa frase porta inevitabilmente a una contraddizione che esclude l'esistenza dell'insieme universo.

Per la nostra dimostrazione è un problema. Vediamo come possiamo risolverlo. L'intersezione arbitraria l'abbiamo definita così, non essendo un operatore built-in di Ref

```
DEF : [Intersezione unaria] inters(C) \leftrightarrow_{Def} \{z \in arb(C) \mid \langle \forall y \in C \mid z \in y \rangle \}
```

Con questa definizione l'intersezione di una collezione vuota è vuota. Infatti arb è una funzione predefinita che sceglie un elemento di un insieme, ma se l'insieme di partenza è vuoto torna vuoto. Partendo da una $\mathcal{C}=\emptyset$ otteniamo che non ci sono $z\in \operatorname{arb}(\mathcal{C})$ e anche l'intersezione risulta vuota. Ora, se entrambe \mathcal{U} e \mathcal{C} sono vuote, la prima non ricopre X ma la seconda ha

il problema di ∩Ø

intersezione vuota. Ma questo va contro la prima affermazione della dimostrazione del teorema della compattezza!

Come possiamo dimostrare l'enunciato formalmente allora? Gestendo con dei condizionali il caso dell'intersezione vuota. Il tutto si traduce nell'aggiungere una serie di ipotesi nel lemmi precedenti e in un condizionale *if...then...else* nelle leggi di De Morgan.

Per la parte restante la dimostrazione ricalca quella standard, solamente è specificato ogni dettaglio. Per questioni di stile ho diviso la dimostrazione in blocchi: l'ultima riga mostra la conclusione a cui si voleva arrivare, di solito per citare un lemma o un teorema.

9.1 LE LEGGI DI DE MORGAN

La caratterizzazione della compattezza che abbiamo visto usa inevitabilmente la seconda legge di De Morgan. Ci si potrebbe stupire che Ref non includa dei teoremi così basilari, ma pensandoci un attimo ci si rende conto che non è poi così strano dato che non erano definite nemmeno le unioni e le intersezioni arbitrarie d'insiemi.

La maggior difficoltà con le leggi di De Morgan è gestire l'intersezione vuota. Abbiamo già parlato del problema quindi ci limiteremo a riportare la dimostrazione formale. Come si vede abbiamo usato un condizionale if...then...else.

```
Theorem 23a: [seconda legge di De Morgan] X \setminus \bigcup Y = if \ Y = \emptyset \ then \ X \ else \cap (\{X \setminus z : z \in Y\}) \ fi. \ Proof: Suppose_not(x_0, y_0) \Rightarrow Auto
```

-- Ragionando per assurdo, cominciamo semplificando il lato destro della disuguaglianza e con l'escludere la possibilità che il controesempio x_0 , y_0 possa avere $y_0 = \emptyset$. Da ciò segue subito che $\{x_0 \setminus z : z \in y_0\} \neq \emptyset$.

```
\langle y_0 \rangle \hookrightarrow T3f \implies y_0 \neq \emptyset \& Stat1 : x_0 \setminus \bigcup y_0 \neq \bigcap (\{x_0 \setminus z : z \in y_0\})
Suppose \Rightarrow Stat2 : \{x_0 \setminus z : z \in y_0\} = \emptyset
\langle arb(y_0) \rangle \hookrightarrow Stat2 \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow AUTO
```

-- Richiamando la prima legge di De Morgan, troviamo che $x_0 \cap \bigcap (\{x_0 \setminus z : z \in y_0\}) = x_0 \setminus \bigcup \{x_0 \cap z : z \in y_0\}.$

```
\begin{split} &\left\langle \mathsf{x}_0, \left\{ \mathsf{x}_0 \backslash \mathsf{z} : \mathsf{z} \in \mathsf{y}_0 \right\} \right\rangle \hookrightarrow T23 \implies \mathsf{x}_0 \cap \bigcap (\left\{ \mathsf{x}_0 \backslash \mathsf{z} : \mathsf{z} \in \mathsf{y}_0 \right\}) = \\ &\quad \mathsf{x}_0 \backslash \bigcup \left\{ \mathsf{x}_0 \backslash \mathsf{z} : \mathsf{z} \in \left\{ \mathsf{x}_0 \backslash \mathsf{z} : \mathsf{z} \in \mathsf{y}_0 \right\} \right\} \\ &\text{SIMPLF} \implies \left\{ \mathsf{x}_0 \backslash \mathsf{z} : \mathsf{z} \in \left\{ \mathsf{x}_0 \backslash \mathsf{z} : \mathsf{z} \in \mathsf{y}_0 \right\} \right\} = \left\{ \mathsf{x}_0 \backslash (\mathsf{x}_0 \backslash \mathsf{z}) : \mathsf{z} \in \mathsf{y}_0 \right\} \\ &\text{Suppose} \implies \mathit{Stat3} : \left\{ \mathsf{x}_0 \backslash (\mathsf{x}_0 \backslash \mathsf{z}) : \mathsf{z} \in \mathsf{y}_0 \right\} \neq \left\{ \mathsf{x}_0 \cap \mathsf{z} : \mathsf{z} \in \mathsf{y}_0 \right\} \\ &\left\langle \mathsf{c}_0 \right\rangle \hookrightarrow \mathit{Stat3}(\mathit{Stat3} \star) \implies \mathsf{false}; \\ &\text{Discharge} \implies \left\{ \mathsf{x}_0 \backslash (\mathsf{x}_0 \backslash \mathsf{z}) : \mathsf{z} \in \mathsf{y}_0 \right\} = \left\{ \mathsf{x}_0 \cap \mathsf{z} : \mathsf{z} \in \mathsf{y}_0 \right\} \\ &\left\langle \mathsf{x}_0, \mathsf{y}_0 \right\rangle \hookrightarrow \mathit{T3h} \implies \mathsf{x}_0 \backslash \bigcup \left\{ \mathsf{x}_0 \cap \mathsf{z} : \mathsf{z} \in \mathsf{y}_0 \right\} = \mathsf{x}_0 \backslash \bigcup \mathsf{y}_0 \\ &\text{EQUAL} \implies \mathsf{x}_0 \cap \bigcap (\left\{ \mathsf{x}_0 \backslash \mathsf{z} : \mathsf{z} \in \mathsf{y}_0 \right\}) = \mathsf{x}_0 \backslash \bigcup \mathsf{y}_0 \end{split}
```

-- Il lato sinistro di quest'ultima uguaglianza si semplifica in inters ({xo-z: z in yo}), il che contraddice il passo Stat1.

9 La parte topologica: caratterizziamo la compattezza

```
\begin{array}{lll} \text{Suppose} \Rightarrow & \textit{Stat4}: \bigcap (\{x_0 \backslash z: z \in y_0\}) \not\subseteq x_0 \cap \bigcap (\{x_0 \backslash z: z \in y_0\}) \\ & \langle c_1 \rangle \hookrightarrow \textit{Stat4}(\textit{Stat4*}) \Rightarrow \\ & \textit{Stat5}: c_1 \in \bigcap (\{x_0 \backslash z: z \in y_0\}) \& c_1 \not\in x_0 \\ \\ \text{Use\_def}(\bigcap) \Rightarrow \\ & \textit{Stat6}: c_1 \in \big\{z \in \textbf{arb}(\{x_0 \backslash z: z \in y_0\}) \mid \big\langle \forall y \in \{x_0 \backslash z: z \in y_0\} \mid z \in y \big\rangle \big\} \\ \\ \text{Loc\_def} \Rightarrow & a = \textbf{arb}(\{x_0 \backslash z: z \in y_0\}) \\ & \langle \rangle \hookrightarrow \textit{Stat6}(\textit{Stat6}) \Rightarrow & \textit{Stat7}: a \in \{x_0 \backslash z: z \in y_0\} \& c_1 \in a \\ & \langle z_0 \rangle \hookrightarrow \textit{Stat7}(\textit{Stat5}, \textit{Stat7*}) \Rightarrow & \text{false} \\ \\ \text{Discharge} \Rightarrow & \text{QED} \\ \end{array}
```

La dimostrazione cita due teoremi: il 3f e il3h. I teoremi sono delle leggi di distribitutività dell'unione arbitraria, prima rispetto la differenza e poi rispetto all'intersezione.

```
Theorem 3f: (Y \subseteq \{\emptyset\} \leftrightarrow \bigcup Y = \emptyset) \& (Y \in Z \rightarrow \bigcup Z = Y \cup \bigcup (Z \setminus \{Y\})).
Theorem 3h: \bigcup \{X \cap z : z \in Y\} = X \cap \bigcup Y.
```

RISULTATI FINALI E SVILUPPI FUTURI ...

Siamo in conclusione del lavoro: cosa abbiamo ottenuto e cosa resta da fare?

cosa abbiamo ottenuto...

L'obiettivo finale era creare uno scenario indipendente in Refiche includesse un risultato non banale. Il risultato che abbiamo scelto è il teorema di rappresentazione di Stone. Questo teorema ha il pregio di essere un risultato non puramente insiemistico, cioè mostra come Refipossa essere usato in contesti al di fuori dalla teoria degli insiemi, ma allo stesso tempo non richiede grandi prerequisiti, come la costruzione dei reali in un teorema d'analisi.

In questa ottica abbiamo ripreso in mano le teorie delle algebre booleane sviluppate precedentemente e abbiamo iniziato a sviluppare il primo concetto topologico che ci serviva: la compattezza.

In particolare, riprendendo la dimostrazione di Schwartz, è risultato fondamentale darne una caratterizzazione alternativa. Questa caratterizzazione utilizza insiemi chiusi invece che aperti perché la base dello spazio Stone si comporta bene rispetto alle intersezioni, cioè vale $S_{xy}(B) = S_x(B) \cap S_y(B)$.

Per dimostrare questa caratterizzazioni abbiamo definito degli operatori su unioni e intersezioni arbitrarie e quindi dimostrato le leggi di De Morgan e di altri lemmi insiemistici.

Cosa manca ora? Come accennato nel capitolo apposito bisogna integrare la teoria degli spazi topologici con i concetti di connessione e di spazio di Hausdorff. L'integrazione dovrebbe essere fatta modellando i concetti di connessione e spazio di Hausdorff su predicati come $lsCompact_{\Theta}$. Ottenuti questi due predicati avremo bisogno di alcuni lemmi, come il fatto che uno spazio di Hausdorff compatto con una base di chiusaperti sia automaticamente totalmente sconnesso.

Dimostrati tutti i lemmi che ci servono e integrati nella teoria topologicalSpace potremmo finalmente finire la dimostrazione del teorema di Stone.

... cosa resta da fare

- DUNFORD, N. e SCHWARTZ, J. T. (1958), Linear Operators, Part I
- General Theory, Interscience Publishers. (Citato alle pagine 29 e 31.)
- EUCLIDE (2010), «Gli elementi di Euclide, Libro I», URL http://aleph0.clarku.edu/~djoyce/java/elements/bookI/ propI1.html, online, controllata in settembre 2010. (Citato a pagina 5.)
- Geuvers, H. (2009), «Proof assistants: History, ideas and future», Sadhana Journal, vol. 34. (Citato a pagina 12.)
- GONTHIER, G. (2008), «Formal Proof—The Four-Color Theorem», *Notices of the AMS*, vol. 55 (11). (Citato a pagina 9.)
- HALES, T. C. (2008), «Formal Proof», Notices of the AMS, vol. 55 (11). (Citato a pagina 15.)
- Krantz, S. G. (2007), The Proof is in the Pudding. The Changing *Nature of Mathematical Proof,* Springer. (Citato a pagina 8.)
- Munkres, J. (2000), Topology (2nd edition), Prentice Hall. (Citato alle pagine 31 e 33.)
- Omodeo, E. G., Cantone, D., Policriti, A. e Schwartz, J. T. (2006), «A Computerized Referee», in STOCK, O. e SCHAERF, M., curatori, «Reasoning, Action and Interaction in AI Theories and Systems — Essays Dedicated to Luigia Carlucci Aiello», vol. 4155, p. 117–139, Springer. (Citato a pagina 17.)
- Stone, M. H. (1936), "The Theory of Representations of Boolean Algebras», Transactions of the American Mathematical Society, (40), p. 37–111. (Citato a pagina 5.)
- WHITEHEAD, A. N. e RUSSELL, B. (2009), Principia Matematica, vol. 1–3, Merchant Books. (Citato a pagina 7.)
- Wiedijk, F. (2007), «The QED Manifesto Revisisted», STUDIES IN LOGIC, GRAMMAR AND RHETORIC 10 (23). (Citato a pagina 13.)
- Wiedijk, F. (2010), «Formalizing 100 Theorems», URL http:// www.cs.ru.nl/~freek/100/. (Citato a pagina 14.)

```
Theorem 1a. S \supseteq X \to \mathcal{P}X \cup \{\emptyset, X\} \subseteq \mathcal{P}S. Proof:
       Suppose_not(s_0, x_0) \Rightarrow AUTO
       \mathsf{Set\_monot} \Rightarrow \{\mathsf{x} : \mathsf{x} \subseteq \mathsf{x}_0\} \subseteq \{\mathsf{x} : \mathsf{x} \subseteq \mathsf{s}_0\}
       \mathsf{Use\_def}(\mathfrak{P}) \Rightarrow \quad \mathit{Stat1} : \emptyset \notin \{\mathsf{x} : \mathsf{x} \subseteq \mathsf{s}_0\} \ \lor \mathsf{x}_0 \notin \{\mathsf{x} : \mathsf{x} \subseteq \mathsf{s}_0\}
       \langle \emptyset, \mathsf{x}_0 \rangle \hookrightarrow Stat1 \Rightarrow \mathsf{false};
                                                               Discharge \Rightarrow QED
Theorem 1b. \mathcal{P}\emptyset = \{\emptyset\} \& \mathcal{P}\{X\} = \{\emptyset, \{X\}\}\}. Proof:
        Suppose\_not(x_0) \Rightarrow AUTO
       Suppose \Rightarrow \mathcal{P}\emptyset \neq \{\emptyset\}
        \begin{array}{lll} \langle \emptyset,\emptyset \rangle \hookrightarrow T1a & \Rightarrow & \mathit{Stat0} : \ \mathcal{P}\emptyset \not\subseteq \{\emptyset\} \\ \langle \mathsf{y}_0 \rangle \hookrightarrow \mathit{Stat0}(\mathit{Stat0} \star) \Rightarrow & \mathit{Stat1} : \ \mathsf{y}_0 \in \mathcal{P}\emptyset \ \& \ \mathsf{y}_0 \notin \{\emptyset\} \\ \langle \emptyset,\mathsf{y}_0 \rangle \hookrightarrow T1 \ (\mathit{Stat1} \star) \Rightarrow & \mathsf{false}; & \mathsf{Discharge} \Rightarrow & \mathcal{P}\left\{\mathsf{x}_0\right\} \neq \{\emptyset,\left\{\mathsf{x}_0\right\}\right\} \end{array}
         \langle \{\mathsf{x}_0\}, \{\mathsf{x}_0\} \rangle \hookrightarrow T1a \Rightarrow Stat2: \mathcal{P}\{\mathsf{x}_0\} \not\subseteq \{\emptyset, \{\mathsf{x}_0\}\}
        \langle \mathsf{y}_1 \rangle \hookrightarrow \mathit{Stat2} \Rightarrow \quad \mathit{Stat3} : \ \mathsf{y}_1 \in \mathcal{P} \{\mathsf{x}_0\} \ \& \ \mathsf{y}_1 \notin \{\emptyset, \{\mathsf{x}_0\}\}
        \langle \{x_0\}, y_1 \rangle \hookrightarrow T1 \ (Stat3\star) \Rightarrow false;
                                                                                  \mathsf{Discharge} \Rightarrow \mathsf{QED}
THEOREM 3a. Z = \{X, Y\} \rightarrow \bigcup Z = X \cup Y \& \bigcup \{Y\} = Y. Proof:
       Suppose_not(z_0, x_0, y_0) \Rightarrow AUTO
                     -- La seconda parte dell'enunciato di questo teorema discende direttamente dalla prima e
                     potremmo posporne la dimostrazione; preferiamo invece trattare per primo questo caso
                     speciale per illustrare una linea dimostrativa lievemente diversa e più semplice.
       Suppose \Rightarrow \bigcup \{y_0\} \neq y_0
       Use_def(\bigcup) \Rightarrow {z: y \in {y<sub>0</sub>}, z \in y} \neq y<sub>0</sub>
       SIMPLF \Rightarrow {z : z \in y<sub>0</sub>} \neq y<sub>0</sub>
                                                    Discharge \Rightarrow Stat\theta: z_0 = \{x_0, y_0\} \& \bigcup z_0 \neq x_0 \cup y_0 \}
       ELEM \Rightarrow false;
                     -- Nell'altro caso, cioè sotto l'assurda ipotesi che z_0 = \{x_0, y_0\} & \bigcup z_0 \neq x_0 \cup y_0, due
                     citazioni del Theorem 3 ci pemettono di ricavare da z_0 = \{x_0, y_0\} che x_0 \subseteq \bigcup z_0 ed
                    y_0 \subseteq \bigcup z_0
        \langle \mathsf{x}_0, \mathsf{z}_0 \rangle \hookrightarrow T3 \Rightarrow \text{AUTO}
\langle \mathsf{y}_0, \mathsf{z}_0 \rangle \hookrightarrow T3 \Rightarrow \text{AUTO}
                     -- Una terza citazione dello stesso Theorem 3 ci permette di ricavare da \bigcup z_0 \neq x_0 \cup y_0 che
                     qualche elemento di z_0 = \{x_0, y_0\} non è incluso in x_0 \cup y_0, il che è palesemente assurdo.
```

```
(Stat1\star)Discharge \Rightarrow QED
THEORY imageOfDoubleton (f(X), x_0, x_1)
END imageOfDoubleton
ENTER_THEORY imageOfDoubleton
                -- the image of a doubleton is a doubleton or singleton
THEOREM imageOfDoubleton. \{f(v): v \in \emptyset\} = \emptyset \& \{f(v): v \in \{x_0\}\} = \{f\}(x_0) \& \{f(v): v \in \{x_0, x_1\}\} = \{f(x_0), f(x_1)\}. Proof:
      Suppose_not() \Rightarrow AUTO
      SIMPLF \Rightarrow Stat1: {f(v): v \in {x_0, x_1}} \neq {f(x_0), f(x_1)}
      \langle c \rangle \hookrightarrow Stat1(Stat1\star) \Rightarrow c \in \{f(v) : v \in \{x_0, x_1\}\} \neq c \in \{f(x_0), f(x_1)\}
      Suppose \Rightarrow Stat2: c \notin \{f(v): v \in \{x_0, x_1\}\}
      \langle \mathsf{x}_0 \rangle \hookrightarrow Stat2(Stat1\star) \Rightarrow \mathsf{c} = \mathsf{f}(\mathsf{x}_1)
      \langle x_1 \rangle \hookrightarrow Stat2(Stat1\star) \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow Stat3: c \in \{f(v): v \in \{x_0, x_1\}\} \& c \notin \{f(x_0), f(x_1)\}
      \langle x' \rangle \hookrightarrow Stat3 \Rightarrow x' \in \{x_0, x_1\} \& f(x') \notin \{f(x_0), f(x_1)\}
      Suppose \Rightarrow x' = x_0
      (Stat3*)Discharge \Rightarrow x' = x_1
      EQUAL \Rightarrow Stat_4: f(x_1) \notin \{f(x_0), f(x_1)\}
      (Stat4*)Discharge \Rightarrow QED
ENTER_THEORY Set_theory
                -- unione di unione
Theorem 3b. \bigcup(\bigcup X) = \bigcup \{\bigcup y : y \in X\}. Proof:
      Suppose\_not(x_0) \Rightarrow AUTO
     Use_def(\bigcup) \Rightarrow {z: y \in {u: v \in x_0, u \in v}, z \in y} \neq {s: r \in {\bu}y: y \in x_0}, s \in r}
     SIMPLF \Rightarrow Stat1: \{z : v \in x_0, u \in v, z \in u\} \neq \{s : y \in x_0, s \in \bigcup y\}
      \langle z_0 \rangle \hookrightarrow Stat1 \Rightarrow Stat2: z_0 \in \{z: v \in x_0, u \in v, z \in u\} \neq z_0 \in \{s: y \in x_0, s \in U\}\}
      Suppose \Rightarrow Stat3: z_0 \in \{z: v \in x_0, u \in v, z \in u\} \& z_0 \notin \{s: y \in x_0, s \in \bigcup y\}
      Use\_def(| Jv_0) \Rightarrow AUTO
      \langle v_0, u_0, z, v_0, z_0 \rangle \hookrightarrow Stat3(Stat2\star) \Rightarrow Stat4:
            z_0 \notin \{z : u \in v_0, z \in u\} \& v_0 \in x_0 \& u_0 \in v_0 \& z_0 \in u_0\}
      \langle u_0, z_0 \rangle \hookrightarrow Stat4(Stat4\star) \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow Stat5: z_0 \in \{s: y \in x_0, s \in | y\}
      Use\_def(\bigcup y_0) \Rightarrow AUTO
      \langle y_0, s_0 \rangle \hookrightarrow Stat5(Stat5\star) \Rightarrow Stat6: z_0 \in \{s: u \in y_0, s \in u\} \& y_0 \in x_0
      \langle \mathsf{u}_1, \mathsf{s}_1 \rangle \hookrightarrow \mathit{Stat6}(\mathit{Stat5}, \mathit{Stat2} \star) \Rightarrow \mathit{Stat7} : \mathsf{z}_0 \notin \{ \mathsf{z} : \mathsf{v} \in \mathsf{x}_0, \mathsf{u} \in \mathsf{v}, \mathsf{z} \in \mathsf{u} \} \ \& \ \mathsf{z}_0 \in \mathsf{u}_1 \ \& \ \mathsf{u}_1 \in \mathsf{y}_0 \}
      \langle y_0, u_1, z_0 \rangle \hookrightarrow Stat \gamma(Stat 6\star) \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow QED
```

```
-- additività e monotonicità dell'unione monadica
Theorem 3c. \bigcup (X \cup Y) = \bigcup X \cup \bigcup Y \& (Y \supseteq X \rightarrow \bigcup Y \supseteq \bigcup X). Proof:
       Suppose\_not(x_0, y_0) \Rightarrow AUTO
      Suppose \Rightarrow \bigcup (x_0 \cup y_0) \neq \bigcup x_0 \cup \bigcup y_0
       \langle \{x_0, y_0\} \rangle \hookrightarrow T3b \Rightarrow \bigcup (\bigcup \{x_0, y_0\}) = \bigcup \{\bigcup v : v \in \{x_0, y_0\}\}
      APPLY \langle \rangle imageOfDoubleton (f(X) \mapsto \bigcup X, x_0 \mapsto x_0, x_1 \mapsto y_0) \Rightarrow
              \{\bigcup v : v \in \{x_0, y_0\}\} = \{\bigcup x_0, \bigcup y_0\}
       \langle \{x_0, y_0\}, x_0, y_0 \rangle \hookrightarrow T3a \Rightarrow \bigcup \{x_0, y_0\} = x_0 \cup y_0
       \langle \{\lfloor |\mathsf{x}_0, \lfloor |\mathsf{y}_0 \rangle, \lfloor |\mathsf{x}_0, \lfloor |\mathsf{y}_0 \rangle \hookrightarrow T3a \Rightarrow \lfloor \rfloor \{\lfloor |\mathsf{x}_0, \lfloor |\mathsf{y}_0 \rangle = \lfloor |\mathsf{x}_0 \cup \lfloor |\mathsf{y}_0 \rangle \rfloor \}
      EQUAL \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow \bigcup (x_0 \cup y_0) = \bigcup x_0 \cup \bigcup y_0 \& y_0 = x_0 \cup y_0 \& \bigcup y_0 \not\supseteq \bigcup x_0
       EQUAL \Rightarrow | Jy_0 = | Jx_0 \cup | Jy_0 |
       Discharge \Rightarrow QED
                   -- Anche se può apparire inutilmente contorto, l'enunciato del teorema che segue ha il
                   pregio della versatilità; visto che, per semplice citazione, può essere utilmente declinato
                   in almeno tre modi:
                                                                            \bigcup(X \cup \{Y\}) = Y \cup \bigcup X,
                                                                     Y \in Z \rightarrow \bigcup Z = Y \cup \bigcup (Z \setminus \{Y\}),
                                                            Z \neq \emptyset \rightarrow I \ JZ = \mathbf{arb}(Z) \cup I \ J(Z \setminus \{\mathbf{arb}(Z)\}).
                   -- unione di unione, 2
Theorem 3d. Y \in Z \& X \in \{Z, Z \setminus \{Y\}\} \to \bigcup Z = Y \cup \bigcup X. Proof:
      Suppose_not(y_0, z_0, x_0) \Rightarrow AUTO
      ELEM \Rightarrow z_0 = x_0 \cup \{y_0\}
      EQUAL \Rightarrow (J(x_0 \cup \{y_0\}) \neq y_0 \cup J(x_0))
       \langle \emptyset, \emptyset, \mathsf{y}_0 \rangle \hookrightarrow T3a \Rightarrow \text{AUTO}
       \langle \mathsf{x}_0, \{\mathsf{y}_0\} \rangle \hookrightarrow T3c \Rightarrow \mathsf{false};
                                                              \mathsf{Discharge} \Rightarrow \mathsf{QED}
THEOREM 3e. \bigcup (X \cup \{Y\}) = Y \cup \bigcup X. Proof:
      Suppose_not(x_0, y_0) \Rightarrow AUTO
      \langle \mathsf{y}_0, \mathsf{x}_0 \cup \{\mathsf{y}_0\}, \mathsf{x}_0 \rangle \hookrightarrow T3d \ (\star) \Rightarrow \mathsf{false};
                                                                                     Discharge \Rightarrow QED
THEOREM 3f. (Y \subset \{\emptyset\} \leftrightarrow \bigcup Y = \emptyset) \& (Y \in Z \to \bigcup Z = Y \cup \bigcup \{X \setminus \{Y\})). Proof:
      Suppose_not(x_0, z_0) \Rightarrow AUTO
      Suppose \Rightarrow x_0 \subset \{\emptyset\} \neq \bigcup x_0 = \emptyset
      Use\_def(\bigcup x_0) \Rightarrow AUTO
      Suppose \Rightarrow x_0 \subset \{\emptyset\}
```

 $\langle y_0, z_1 \rangle \hookrightarrow Stat1 \Rightarrow false;$ Discharge $\Rightarrow Stat2: x_0 \not\subseteq \{\emptyset\} \& \{z: y \in x_0, z \in y\} = \emptyset$

ELEM \Rightarrow Stat1: $\{z: y \in x_0, z \in y\} \neq \emptyset$

```
\left\langle y_1,y_1,\mathbf{arb}(y_1)\right\rangle \hookrightarrow \mathit{Stat2} \Rightarrow \quad \mathsf{false}; \qquad \mathsf{Discharge} \Rightarrow \quad \mathsf{x}_0 \in \mathsf{z}_0 \ \& \ \bigcup \mathsf{z}_0 \neq \mathsf{x}_0 \cup \bigcup (\mathsf{z}_0 \setminus \{\mathsf{x}_0\})
       \langle x_0, z_0, z_0 \rangle \{x_0\} \rangle \hookrightarrow T3d(\star) \Rightarrow \text{false}; \quad \text{Discharge} \Rightarrow \text{QED}
THEOREM 3g. Z \neq \emptyset \rightarrow \bigcup Z = arb(Z) \cup \bigcup (Z \setminus \{arb(Z)\}). Proof:
      Suppose\_not(z_0) \Rightarrow AUTO
      \langle \mathbf{arb}(\mathsf{z}_0), \mathsf{z}_0, \mathsf{z}_0 \setminus \{ \mathbf{arb}(\mathsf{z}_0) \} \rangle \hookrightarrow T3d \Rightarrow \mathsf{false}; \quad \mathsf{Discharge} \Rightarrow \mathsf{QED}
THEORY doubleUnion (f(X), x_0)
END doubleUnion
ENTER_THEORY doubleUnion
                 -- double union of a setformer
Theorem doubleUnion. \bigcup (\bigcup \{f(w) : w \in x_0\}) = \bigcup \{\bigcup f(w) : w \in x_0\}. Proof:
      Suppose_not() \Rightarrow AUTO
      \langle \{f(w): w \in x_0\} \rangle \hookrightarrow T3b \Rightarrow \bigcup \{\bigcup v: v \in \{f(w): w \in x_0\}\} \neq \bigcup \{\bigcup f(w): w \in x_0\} \rangle
      SIMPLF \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow QED
ENTER_THEORY Set_theory
                 -- distributività dell'intersezione sull'unione
THEOREM 3h. \bigcup \{X \cap z : z \in Y\} = X \cap \bigcup Y. Proof:
      Suppose_not(x_0, y_0) \Rightarrow Stat\theta : Auto
      \langle c_1 \rangle \hookrightarrow Stat0 \Rightarrow c_1 \in \bigcup \{x_0 \cap z : z \in y_0\} \neq c_1 \in x_0 \cap \bigcup y_0
      Use_def(\bigcup \{x_0 \cap z : z \in y_0\}) \Rightarrow AUTO
      SIMPLF \Rightarrow \bigcup \{x_0 \cap z : z \in y_0\} = \{w : z \in y_0, w \in x_0 \cap z\}
      Use\_def(\bigcup y_0) \Rightarrow AUTO
      Suppose \Rightarrow Stat1: c_1 \in \{w: z \in y_0, w \in x_0 \cap z\} \& c_1 \notin x_0 \cap \bigcup y_0
       \langle z_1, w \rangle \hookrightarrow Stat1 \Rightarrow c_1 \in x_0 \cap z_1 \& z_1 \in y_0 \& Stat3 : c_1 \notin \{w : y \in y_0, w \in y\}
       \langle z_1, c_1 \rangle \hookrightarrow Stat3 \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow Stat5: c_1 \in \{w: y \in y_0, w \in y\} \& c_1 \in x_0 \& c_1 \notin \bigcup \{x_0 \cap z: z \in y_0\}
       \langle y_2, c \rangle \hookrightarrow Stat5 \Rightarrow c_1 \in x_0 \& c_1 \in y_2 \& y_2 \in y_0 \& Stat6 : c_1 \notin \{w : z \in y_0, w \in x_0 \cap z\}
       \langle y_2, c_1 \rangle \hookrightarrow Stat6 \Rightarrow false;
                                                     Discharge \Rightarrow QED
                 -- intersezione monadica
DEF intersection. \bigcap(X) =_{Def} \{z \in arb(X) \mid \langle \forall y \in X \mid z \in y \rangle \}
                 -- prima legge di De Morgan
Theorem 23. X \setminus if Y = \emptyset then X else \bigcap (Y) fi = \bigcup \{X \setminus z : z \in Y\}. Proof:
      Suppose_not(x_0, y_0) \Rightarrow AUTO
```

-- Ragionando per assurdo, cominciamo semplificando il lato destro della disuguaglianza e con l'escludere la possibilità che il controesempio x_0, y_0 possa avere $y_0 = \emptyset$.

```
\begin{array}{ll} \text{Use\_def}(\bigcup \{x_0 \backslash z: z \in y_0\}) \Rightarrow & \text{AUTO} \\ \text{SIMPLF} \Rightarrow & \bigcup \{x_0 \backslash z: z \in y_0\} = \{z: w \in y_0, z \in x_0 \backslash w\} \\ \text{Loc\_def} \Rightarrow & w_1 = \mathbf{arb}(y_0) \\ \text{Suppose} \Rightarrow & y_0 = \emptyset \\ & \left\langle \{x_0 \backslash z: z \in y_0\} \right\rangle \hookrightarrow T3f \Rightarrow Stat1: \{x_0 \backslash z: z \in y_0\} \neq \emptyset \\ & \langle z_1 \rangle \hookrightarrow Stat1 \Rightarrow & \text{false}; & \text{Discharge} \Rightarrow Stat2: x_0 \backslash \bigcap (y_0) \neq \{z: w \in y_0, z \in x_0 \backslash w\} \ \& \ w_1 \in y_0 \\ & \langle x_0 \backslash z: z \in y_0 \rangle \Rightarrow Stat1 \Rightarrow & \langle x_0 \backslash z: z \in y_0 \rangle \Rightarrow Stat2: x_0 \backslash \bigcap (y_0) \neq \langle x_0 \backslash z: z \in y_0 \rangle \\ & \langle x_0 \backslash z: z \in y_0 \rangle \Rightarrow Stat2: x_0 \backslash \bigcap (y_0) \neq \langle x_0 \backslash z: z \in y_0 \rangle \\ & \langle x_0 \backslash z: z \in y_0 \rangle \Rightarrow Stat2: x_0 \backslash \bigcap (y_0) \neq \langle x_0 \backslash z: z \in y_0 \rangle \\ & \langle x_0 \backslash z: z \in y_0 \rangle \Rightarrow Stat2: x_0 \backslash \bigcap (y_0) \neq \langle x_0 \backslash z: z \in y_0 \rangle \\ & \langle x_0 \backslash z: z \in y_0 \rangle \Rightarrow Stat2: x_0 \backslash \bigcap (y_0) \neq \langle x_0 \backslash z: z \in y_0 \rangle \\ & \langle x_0 \backslash z: z \in y_0 \rangle \Rightarrow Stat2: x_0 \backslash \bigcap (y_0) \neq \langle x_0 \backslash z: z \in y_0 \rangle \\ & \langle x_0 \backslash z: z \in y_0 \rangle \Rightarrow Stat2: x_0 \backslash \bigcap (y_0) \neq \langle x_0 \backslash z: z \in y_0 \rangle \\ & \langle x_0 \backslash z: z \in y_0 \rangle \Rightarrow Stat2: x_0 \backslash \bigcap (y_0) \neq \langle x_0 \backslash z: z \in y_0 \rangle \\ & \langle x_0 \backslash z: z \in y_0 \rangle \Rightarrow Stat2: x_0 \backslash \bigcap (y_0) \neq \langle x_0 \backslash z: z \in y_0 \rangle \\ & \langle x_0 \backslash z: z \in y_0 \rangle \Rightarrow Stat2: x_0 \backslash \bigcap (y_0) \neq \langle x_0 \backslash z: z \in y_0 \rangle \\ & \langle x_0 \backslash z: z \in y_0 \rangle \Rightarrow Stat2: x_0 \backslash \bigcap (y_0) \neq \langle x_0 \backslash z: z \in y_0 \rangle \\ & \langle x_0 \backslash z: z \in y_0 \rangle \Rightarrow Stat2: x_0 \backslash \bigcap (y_0) \neq \langle x_0 \backslash z: z \in y_0 \rangle \\ & \langle x_0 \backslash z: z \in y_0 \rangle \Rightarrow Stat2: x_0 \backslash \bigcap (y_0) \Rightarrow Stat2: x_0 \backslash \bigcap (x_0) \Rightarrow Stat2: x_0 \backslash \bigcap
```

-- Escluso quel caso banale, l'assurda ipotesi si è ridotta alla disuguaglianza che leggiamo qui sopra. Sia e_0 un elemento che differenzia i due membri della disuguaglianza.

```
\langle e_0 \rangle \hookrightarrow Stat2 \Rightarrow e_0 \in x_0 \setminus \bigcap (y_0) \neq e_0 \in \{z : w \in y_0, z \in x_0 \setminus w\}
Use\_def(\bigcap (y_0)) \Rightarrow AUTO
```

-- Se e_0 appartiene al primo membro (e dunque non al secondo), allora è chiaro che deve appartenere a un generico elemento w_1 di y_0 ...

```
\begin{array}{lll} \text{Suppose} \Rightarrow & e_0 \in x_0 \backslash \bigcap (y_0) \\ & (\mathit{Stat2*}) \mathsf{ELEM} \Rightarrow & \mathit{Stat3} : \ e_0 \notin \big\{ \mathsf{z} \in \mathbf{arb}(\mathsf{y}_0) \mid \big\langle \forall \mathsf{y} \in \mathsf{y}_0 \mid \mathsf{z} \in \mathsf{y} \big\rangle \big\} \ \& \ e_0 \in \mathsf{x}_0 \ \& \ \mathit{Stat4} : \ e_0 \notin \{ \mathsf{z} : \ \mathsf{w} \in \mathsf{y}_0, \mathsf{z} \in \mathsf{x}_0 \backslash \mathsf{w} \} \\ & \mathsf{Suppose} \Rightarrow & e_0 \notin \mathsf{w}_1 \\ & \langle \mathsf{w}_1, \mathsf{e}_0 \rangle \hookrightarrow \mathit{Stat4}(\mathit{Stat2*}) \Rightarrow & \mathsf{false}; \end{array} \quad \begin{array}{ll} \mathsf{Discharge} \Rightarrow & \mathsf{Auto} \end{array}
```

-- ... ma di qui a una contraddizione il passo è breve.

-- Consideriamo ora l'altro caso, che e_0 appartenga al secondo membro ma non al primo. Di nuovo giungeremo a una contraddizione, col che la dimostrazione sarà completa.

```
\begin{array}{ll} \left\langle w_{0},z_{0}\right\rangle \hookrightarrow \mathit{Stat6} \Rightarrow & \mathit{Stat7} \colon \ e_{0} \in \left\{z \in \mathbf{arb}(y_{0}) \mid \left\langle \forall y \in y_{0} \mid z \in y \right\rangle \right\} \ \& \ w_{0} \in y_{0} \ \& \ e_{0} \in x_{0} \backslash w_{0} \\ \left\langle \right\rangle \hookrightarrow \mathit{Stat7} \Rightarrow & \mathit{Stat8} \colon \left\langle \forall y \in y_{0} \mid e_{0} \in y \right\rangle \\ \left\langle w_{0} \right\rangle \hookrightarrow \mathit{Stat8}(\mathit{Stat7} \star) \Rightarrow & \mathsf{false}; & \mathsf{Discharge} \Rightarrow & \mathsf{QED} \end{array}
```

-- seconda legge di De Morgan

```
Theorem 23a. X \setminus \bigcup Y = \text{if } Y = \emptyset \text{ then } X \text{ else } \bigcap (\{X \setminus z : z \in Y\}) \text{ fi. Proof:}
Suppose_not(x<sub>0</sub>, y<sub>0</sub>) \Rightarrow Auto
```

```
e con l'escludere la possibilità che il controesempio x_0, y_0 possa avere y_0 = \emptyset. Da ciò segue
                  subito che \{x_0 \setminus z : z \in y_0\} \neq \emptyset.
       \langle y_0 \rangle \hookrightarrow T3f \Rightarrow y_0 \neq \emptyset \& Stat1: x_0 \setminus \bigcup y_0 \neq \bigcap (\{x_0 \setminus z : z \in y_0\})
      Suppose \Rightarrow Stat2: \{x_0 \setminus z : z \in y_0\} = \emptyset
       \langle \mathbf{arb}(y_0) \rangle \hookrightarrow Stat2 \Rightarrow \text{ false};
                                                                  Discharge \Rightarrow AUTO
                  -- Richiamando la prima legge di De Morgan,
                                                                                                                                                     troviamo
                  x_0 \cap \bigcap (\{x_0 \setminus z : z \in y_0\}) = x_0 \setminus \bigcup \{x_0 \cap z : z \in y_0\}.
       \langle x_0, \{x_0 \setminus z : z \in y_0\} \rangle \hookrightarrow T23 \Rightarrow x_0 \cap \bigcap (\{x_0 \setminus z : z \in y_0\}) =
             x_0 \setminus \bigcup \{x_0 \setminus z : z \in \{x_0 \setminus z : z \in y_0\}\}
      SIMPLF \Rightarrow \{x_0 \setminus z : z \in \{x_0 \setminus z : z \in y_0\}\} = \{x_0 \setminus (x_0 \setminus z) : z \in y_0\}
      Suppose \Rightarrow Stat3: \{x_0 \setminus (x_0 \setminus z) : z \in y_0\} \neq \{x_0 \cap z : z \in y_0\}
       \langle c_0 \rangle \hookrightarrow Stat3(Stat3\star) \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow \{x_0 \setminus (x_0 \setminus z) : z \in y_0\} = \{x_0 \cap z : z \in y_0\}
       \langle x_0, y_0 \rangle \hookrightarrow T3h \Rightarrow x_0 \setminus \bigcup \{x_0 \cap z : z \in y_0\} = x_0 \setminus \bigcup y_0
      EQUAL \Rightarrow x_0 \cap \bigcap (\{x_0 \setminus z : z \in y_0\}) = x_0 \setminus \bigcup y_0
                  -- Il lato sinistro di quest'ultima uguaglianza si semplifica in inters ({x0-z: z in y0}), il
                  che contraddice il passo Stat1.
      Suppose \Rightarrow Stat_4: \bigcap (\{x_0 \setminus z : z \in y_0\}) \not\subseteq x_0 \cap \bigcap (\{x_0 \setminus z : z \in y_0\})
       \langle c_1 \rangle \hookrightarrow Stat4(Stat4\star) \Rightarrow Stat5: c_1 \in \bigcap (\{x_0 \setminus z : z \in y_0\}) \& c_1 \notin x_0
      Use\_def(\bigcap) \Rightarrow Stat6: c_1 \in \{z \in arb(\{x_0 \setminus z : z \in y_0\}) \mid \langle \forall y \in \{x_0 \setminus z : z \in y_0\} \mid z \in y \rangle \}
      Loc_def \Rightarrow a = arb(\{x_0 \setminus z : z \in y_0\})
       \langle \rangle \hookrightarrow Stat6(Stat6) \Rightarrow Stat7: a \in \{x_0 \setminus z : z \in y_0\} \& c_1 \in a
       \langle z_0 \rangle \hookrightarrow Stat \gamma (Stat 5, Stat \gamma_*) \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow false
      Discharge \Rightarrow QED
THEOREM 23b. \bigcap(X) = \text{if } X \subset \{\text{arb}(X)\} \text{ then } \text{arb}(X) \text{ else } \text{arb}(X) \cap \bigcap(X \setminus \{\text{arb}(X)\}) \text{ fi. } \text{Proof:}
      Suppose\_not(x_0) \Rightarrow AUTO
      Use_def (\bigcap(x_0)) \Rightarrow AUTO
      Suppose \Rightarrow x_0 = \emptyset
      ELEM \Rightarrow \mathbf{arb}(x_0) = \emptyset \& \{z \in \emptyset \mid \langle \forall y \in x_0 \mid z \in y \rangle\} = \emptyset \& \bigcap (x_0) \neq \emptyset
      EQUAL \Rightarrow false:
                                         Discharge \Rightarrow AUTO
      Suppose \Rightarrow Stat1: x_0 = \{arb(x_0)\}
      ELEM \Rightarrow Stat2: \{z: z \in arb(x_0) \mid \langle \forall y \in x_0 \mid z \in y \rangle \} \neq \{z: z \in arb(x_0) \}
       \langle e \rangle \hookrightarrow Stat2(Stat2\star) \Rightarrow \langle \forall y \in x_0 \mid e \in y \rangle \neq e \in arb(x_0)
      Suppose \Rightarrow Stat3: \neg \langle \forall y \in x_0 \mid e \in y \rangle
       \langle y \rangle \hookrightarrow Stat3(Stat1*) \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow Stat4: \langle \forall y \in x_0 \mid e \in y \rangle \& e \notin arb(x_0)
```

-- Ragionando per assurdo, cominciamo semplificando il lato destro della disuguaglianza

```
\langle \mathbf{arb}(\mathsf{x}_0) \rangle \hookrightarrow Stat4(Stat1\star) \Rightarrow \mathsf{false};
                                                                                       Discharge \Rightarrow Stat\theta: arb(x_0 \setminus \{arb(x_0)\}) \in x_0 \setminus \{arb(x_0)\} \& arb(x_0) \cap \bigcap (x_0 \setminus \{arb(x_0)\}) \neq \bigcap (x_0)
       Use_def (\bigcap (x_0 \setminus \{arb(x_0)\})) \Rightarrow AUTO
       Suppose \Rightarrow Stat5: \bigcap (x_0) \not\subseteq arb(x_0) \cap \bigcap (x_0 \setminus \{arb(x_0)\})
        \langle z_0 \rangle \hookrightarrow Stat5 \Rightarrow Stat6 : z_0 \in \{ z \in arb(x_0) \mid \langle \forall y \in x_0 \mid z \in y \rangle \} \& z_0 \notin arb(x_0) \cap \bigcap (x_0 \setminus \{arb(x_0)\}) \}
        \langle \rangle \hookrightarrow Stat6 \Rightarrow Stat7: \langle \forall y \in x_0 \mid z_0 \in y \rangle \& z_0 \notin \bigcap (x_0 \setminus \{arb(x_0)\})
        \langle \operatorname{arb}(\mathsf{x}_0 \setminus \{\operatorname{arb}(\mathsf{x}_0)\}) \rangle \hookrightarrow Stat7(Stat0\star) \Rightarrow Stat8:
              z_0 \notin \left\{ z \in \operatorname{arb}(x_0 \setminus \{\operatorname{arb}(x_0)\}) \mid \left\langle \forall y \in x_0 \setminus \{\operatorname{arb}(x_0)\} \mid z \in y \right\rangle \right\} \& z_0 \in \operatorname{arb}(x_0 \setminus \{\operatorname{arb}(x_0)\})
        \langle z_0 \rangle \hookrightarrow Stat8(Stat8\star) \Rightarrow Stat9: \neg \langle \forall y \in x_0 \setminus \{arb(x_0)\} \mid z_0 \in y \rangle
         \langle w_2 \rangle \hookrightarrow Stat9 \Rightarrow w_2 \in x_0 \setminus \{arb(x_0)\} \& z_0 \notin w_2
                                                                            Discharge \Rightarrow Stat10: \mathbf{arb}(x_0) \cap \bigcap (x_0 \setminus \{\mathbf{arb}(x_0)\}) \not\subseteq \bigcap (x_0)
         \langle \mathsf{w}_2 \rangle \hookrightarrow Stat \gamma(Stat5\star) \Rightarrow \mathsf{false};
        \langle z_1 \rangle \hookrightarrow Stat10 \Rightarrow Stat11: z_1 \notin \{ z \in arb(x_0) \mid \langle \forall y \in x_0 \mid z \in y \rangle \} \& z_1 \in arb(x_0) \cap \bigcap (x_0 \setminus \{arb(x_0)\}) \}
        \langle w_3 \rangle \hookrightarrow Stat11(Stat11\star) \Rightarrow Stat12: \neg \langle \forall y \in x_0 \mid z_1 \in y \rangle
        \langle y_0 \rangle \hookrightarrow Stat12(Stat12\star) \Rightarrow y_0 \in x_0 \& z_1 \notin y_0
        (Stat0*)\mathsf{ELEM} \Rightarrow Stat13: \ \mathsf{z}_1 \in \left\{ \mathsf{z} \in \mathbf{arb}(\mathsf{x}_0 \setminus \{\mathbf{arb}(\mathsf{x}_0)\}) \mid \left\langle \forall \mathsf{y} \in \mathsf{x}_0 \setminus \{\mathbf{arb}(\mathsf{x}_0)\} \mid \mathsf{z} \in \mathsf{y} \right\rangle \right\}
        \langle \rangle \hookrightarrow Stat13 \Rightarrow Stat14 : \langle \forall y \in x_0 \setminus \{arb(x_0)\} \mid z_1 \in y \rangle
        \langle v_0 \rangle \hookrightarrow Stat14(Stat0\star) \Rightarrow false;
                                                                              Discharge \Rightarrow QED
                    -- Tradizionalmente, la finitezza viene definita a partire dalla nozione di cardinalità di
                    un insieme: un insieme è finito se la sua cardinalità precede il primo ordinale limite.
                    Come scorciatoia, per poter giungere senza troppo lavoro a un'accettabile elaborazione
                    formale della finitezza, adottiamo qui la seguente definizione (ispirata dall'articolo "Sur
                    les ensembles fini" di Tarski, 1924): un insieme è finito se ogni famiglia non vuota di suoi
                    sottoinsiemi possiede un elemento minimale rispetto all'inclusione. Per esprimere questo
                    concetto succintamente, ci conviene sfruttare l'operatore di 'insieme potenza' definito
                    all'inizio.
                    -- proprietà di finitezza
                    \mathsf{Finite}(\mathsf{X}) \quad \leftrightarrow_{\mathsf{Def}} \quad \big\langle \forall \mathsf{g} \in \mathcal{P}(\mathcal{P}\mathsf{X}) \backslash \left\{ \emptyset \right\}, \exists \mathsf{m} \mid \mathsf{g} \cap \mathcal{P}\mathsf{m} = \left\{ \mathsf{m} \right\} \big\rangle
Def Fin.
                    -- monotonicità della finitezza
THEOREM 25. Y \supset X & Finite(Y) \rightarrow Finite(X). PROOF:
       Suppose\_not(y_0, x_0) \Rightarrow AUTO
        \langle y_0, x_0 \rangle \hookrightarrow T1a \ (\star) \Rightarrow Py_0 \supseteq Px_0
        \text{Use\_def(Finite)} \Rightarrow Stat1: \neg \langle \forall g \in \mathcal{P}(\mathcal{P}x_0) \setminus \{\emptyset\}, \exists m \mid g \cap \mathcal{P}m = \{m\} \rangle \& \langle \forall g' \in \mathcal{P}(\mathcal{P}y_0) \setminus \{\emptyset\}, \exists m \mid g' \cap \mathcal{P}m = \{m\} \rangle 
        \langle \mathcal{P}_{\mathsf{Y}_0}, \mathcal{P}_{\mathsf{X}_0} \rangle \hookrightarrow T1a \ (\star) \Rightarrow \mathcal{P}(\mathcal{P}_{\mathsf{Y}_0}) \supset \mathcal{P}(\mathcal{P}_{\mathsf{X}_0})
        \langle g_0, g_0 \rangle \hookrightarrow Stat1(Stat1\star) \Rightarrow \neg \langle \exists m \mid g_0 \cap \mathcal{P}m = \{m\} \rangle \& \langle \exists m \mid g_0 \cap \mathcal{P}m = \{m\} \rangle
       Discharge \Rightarrow QED
                    -- finitezza dell'unione di due finiti
THEOREM 25a. Finite(X) & Finite(Y) \rightarrow Finite(X \cup Y). Proof:
```

-- Ragionando per assurdo, siano x_0 ed y_0 insiemi finiti la cui unione non è finita. Allora vi sarà un insieme non vuoto g_0 di sottoinsiemi di $x_0 \cup y_0$ sprovvisto di elemento minimale rispetto all'inclusione.

-- Indichiamo con g_1 l'insieme delle intersezioni $x_0 \cap v$ con v che varia in g_0 . Poichè g_0 non è vuoto, neanche g_1 può esserlo.

```
\begin{array}{lll} \mathsf{Loc\_def} \Rightarrow & \mathit{Stat5} : \ \mathsf{g}_1 = \{\mathsf{x}_0 \cap \mathsf{v} : \ \mathsf{v} \in \mathsf{g}_0\} \\ \mathsf{Suppose} \Rightarrow & \mathit{Stat6} : \ \mathsf{x}_0 \cap \mathbf{arb}(\mathsf{g}_0) \notin \{\mathsf{x}_0 \cap \mathsf{v} : \ \mathsf{v} \in \mathsf{g}_0\} \\ \left\langle \mathbf{arb}(\mathsf{g}_0) \right\rangle \hookrightarrow & \mathit{Stat6}(\mathit{Stat4}) \Rightarrow & \mathsf{false}; & \mathsf{Discharge} \Rightarrow & \mathit{Stat7} : \ \mathsf{x}_0 \cap \mathbf{arb}(\mathsf{g}_0) \in \mathsf{g}_1 \end{array}
```

-- Allora, visto che abbiamo supposto x_0 finito e visto che g_1 è formato da sottoinsiemi di x_0 , g_1 avrà un elemento minimale m_1 .

```
\begin{array}{lll} \text{Suppose} \Rightarrow & g_1 \notin \mathcal{P}(\mathcal{P}x_0) \\ \text{Use\_def}(\mathcal{P}) \Rightarrow & \textit{Stat8} \colon g_1 \notin \{y: y \subseteq \{z: z \subseteq x_0\}\} \\ \langle g_1 \rangle \hookrightarrow \textit{Stat8}(\textit{Stat8*}) \Rightarrow & \textit{Stat9} \colon g_1 \not\subseteq \{z: z \subseteq x_0\} \\ \langle x_1 \rangle \hookrightarrow \textit{Stat9}(\textit{Stat5}, \textit{Stat9*}) \Rightarrow & \textit{Stat10} \colon x_1 \in \{x_0 \cap v: v \in g_0\} \ \& \ x_1 \notin \{z: z \subseteq x_0\} \\ \langle v_1, x_0 \cap v_1 \rangle \hookrightarrow \textit{Stat10}(\textit{Stat10*}) \Rightarrow & \text{false}; & \text{Discharge} \Rightarrow & \text{AUTO} \\ \langle g_1 \rangle \hookrightarrow \textit{Stat2}(\textit{Stat7*}) \Rightarrow & \textit{Stat11} \colon \langle \exists m \mid g_1 \cap \mathcal{P}m = \{m\} \rangle \\ \langle m_1 \rangle \hookrightarrow \textit{Stat11}(\textit{Stat11}) \Rightarrow & g_1 \cap \mathcal{P}m_1 = \{m_1\} \end{array}
```

-- Indichiamo con g_2 l'insieme delle intersezioni $y_0 \cap v$ con v che varia sugli elementi di g_0 la cui intersezione con x_0 è m_1 . Poichè almeno un tale v in g_0 ci dev'essere, anche g_2 non può essere vuoto.

```
\begin{array}{lll} \mathsf{Loc\_def} \Rightarrow & \mathit{Stat12} : \ \mathsf{g}_2 = \{\mathsf{y}_0 \cap \mathsf{v} : \mathsf{v} \in \mathsf{g}_0 \, | \, \mathsf{x}_0 \cap \mathsf{v} = \mathsf{m}_1 \} \\ \mathsf{Suppose} \Rightarrow & \mathit{Stat13} : \{ \mathsf{y}_0 \cap \mathsf{v} : \, \mathsf{v} \in \mathsf{g}_0 \, | \, \mathsf{x}_0 \cap \mathsf{v} = \mathsf{m}_1 \} = \emptyset \\ \mathsf{ELEM} \Rightarrow & \mathit{Stat14} : \ \mathsf{m}_1 \in \{ \mathsf{x}_0 \cap \mathsf{v} : \, \mathsf{v} \in \mathsf{g}_0 \} \\ \langle \mathsf{v}_0 \rangle \hookrightarrow \mathit{Stat14} \Rightarrow & \mathsf{AUTO} \\ \langle \mathsf{v}_0 \rangle \hookrightarrow \mathit{Stat13}(\mathit{Stat14*}) \Rightarrow & \mathsf{false}; & \mathsf{Discharge} \Rightarrow & \mathsf{AUTO} \end{array}
```

--- Pertanto, visto che abbiamo supposto y_0 finito e visto che g_2 che è formato da sottoinsiemi di y_0 , g_2 avrà un elemento minimale m_2 .

```
Suppose \Rightarrow Stat15: g_2 \notin \mathcal{P}(\mathcal{P}y_0)
\mathsf{Use\_def}(\mathfrak{P}) \Rightarrow \quad \mathit{Stat16}: \ \mathsf{g}_2 \notin \{\mathsf{y}: \, \mathsf{y} \subseteq \{\mathsf{z}: \, \mathsf{z} \subseteq \mathsf{y}_0\}\}
 \langle g_2 \rangle \hookrightarrow Stat16(Stat16\star) \Rightarrow Stat17: g_2 \not\subseteq \{z: z \subseteq y_0\}
 \langle x_2 \rangle \hookrightarrow Stat17(Stat12, Stat17*) \Rightarrow Stat18: x_2 \in \{y_0 \cap v : v \in g_0 \mid x_0 \cap v = m_1\} \& x_2 \notin \{z : z \subseteq y_0\}
                                                                                \mathsf{Discharge} \Rightarrow \mathsf{AUTO}
 \langle v_2, y_0 \cap v_2 \rangle \hookrightarrow Stat18(Stat18\star) \Rightarrow false;
 \langle g_2 \rangle \hookrightarrow Stat3(Stat11\star) \Rightarrow Stat19 : \langle \exists m \mid g_2 \cap \mathcal{P}m = \{m\} \rangle
 \langle \mathsf{m}_2 \rangle \hookrightarrow Stat19(Stat19\star) \Rightarrow \mathsf{g}_2 \cap \mathcal{P}\mathsf{m}_2 = \{\mathsf{m}_2\}
             -- Vedremo ora che m_1 \cup m_2 è minimale in g_0, contro l'assurda ipotesi con cui eravamo
             partiti. Cominciamo con l'osservare che m_1 \cup m_2 appartiene in effetti a g_0, dal momento
             che coincide con un elemento w_0 di g_0 che ha con x_0 l'intersezione m_1 e con y_0 l'intersezione
             m_2.
 (Stat12\star)ELEM \Rightarrow Stat20: m_2 \in \{y_0 \cap v : v \in g_0 \mid x_0 \cap v = m_1\}
 \langle \mathsf{w}_0 \rangle \hookrightarrow Stat20(Stat20, Stat4\star) \Rightarrow \mathsf{m}_2 = \mathsf{y}_0 \cap \mathsf{w}_0 \& \mathsf{w}_0 \in \mathsf{g}_0 \& \mathsf{x}_0 \cap \mathsf{w}_0 = \mathsf{m}_1 \& \mathsf{g}_0 \in \mathcal{P}(\mathcal{P}(\mathsf{x}_0 \cup \mathsf{y}_0))
Use\_def(\mathcal{P}) \Rightarrow Stat21: g_0 \in \{y: y \subseteq \{z: z \subseteq x_0 \cup y_0\}\}\
 \langle y_1 \rangle \hookrightarrow Stat21(Stat20\star) \Rightarrow Stat22: w_0 \in \{z: z \subseteq x_0 \cup y_0\}
 \langle \mathsf{z}_1 \rangle \hookrightarrow Stat22(Stat20\star) \Rightarrow \mathsf{w}_0 = \mathsf{m}_1 \cup \mathsf{m}_2
```

-- Poichè w_0 non è minimale in g_0 , indichiamone con w_1 un sottoinsieme stretto che appartenga a g_0 , per cui risulterà che o $x_0 \cap w_1$ è sottoinsieme stretto di $x_0 \cap w_0$ oppure $y_0 \cap w_1$ lo è di $y_0 \cap w_0$.

```
\begin{array}{lll} \left\langle \mathsf{w}_0, \mathsf{w}_0 \right\rangle \hookrightarrow T1a \; (\mathit{Stat20*}) \Rightarrow & \mathsf{w}_0 \in \mathsf{g}_0 \cap \mathcal{P} \mathsf{w}_0 \\ \left\langle \mathsf{w}_0 \right\rangle \hookrightarrow \mathit{Stat4}(\mathit{Stat22*}) \Rightarrow & \mathit{Stat23} \colon \mathsf{g}_0 \cap \mathcal{P} \mathsf{w}_0 \not\subseteq \{\mathsf{w}_0\} \\ \mathsf{Use\_def}(\mathcal{P} \mathsf{w}_0) \Rightarrow & \mathsf{AUTO} \\ \left\langle \mathsf{w}_1 \right\rangle \hookrightarrow \mathit{Stat23}(\mathit{Stat23*}) \Rightarrow & \mathit{Stat24} \colon \mathsf{w}_1 \in \{\mathsf{y} \colon \mathsf{y} \subseteq \mathsf{w}_0\} \; \& \; \mathsf{w}_1 \neq \mathsf{w}_0 \; \& \; \mathsf{w}_1 \in \mathsf{g}_0 \\ \left\langle \mathsf{y}_2 \right\rangle \hookrightarrow \mathit{Stat24}(\mathit{Stat20*}) \Rightarrow & \mathsf{w}_1 \subseteq \mathsf{w}_0 \; \& \; \mathsf{x}_0 \cap \mathsf{w}_1 \neq \mathsf{m}_1 \vee \mathsf{y}_0 \cap \mathsf{w}_1 \neq \mathsf{m}_2 \end{array}
```

-- Consideriamo dapprima l'eventualità che $x_0 \cap w_1 \neq x_0 \cap w_0$. Facile vedere che un siffatto elemento, inficiando la minimalità di $m_1 = x_0 \cap w_0$ in g_1 , ci porterebbe a una contraddizione.

```
\begin{array}{lll} \text{Suppose} \Rightarrow & x_0 \cap w_1 \neq m_1 \\ \text{Suppose} \Rightarrow & x_0 \cap w_1 \notin g_1 \\ \text{EQUAL } \left\langle \mathit{Stat5} \right\rangle \Rightarrow & \mathit{Stat25} : x_0 \cap w_1 \notin \left\{ x_0 \cap v : v \in g_0 \right\} \\ \left\langle w_1 \right\rangle \hookrightarrow \mathit{Stat25}(\mathit{Stat24}, \mathit{Stat24*}) \Rightarrow & \mathsf{false}; & \mathsf{Discharge} \Rightarrow & \mathsf{AUTO} \\ \text{Use\_def}(\mathcal{P}m_1) \Rightarrow & \mathsf{AUTO} \\ & (\mathit{Stat11*})\mathsf{ELEM} \Rightarrow & \mathit{Stat26} : x_0 \cap w_1 \notin \left\{ z : z \subseteq m_1 \right\} \\ & \left\langle x_0 \cap w_1 \right\rangle \hookrightarrow \mathit{Stat26}(\mathit{Stat20*}) \Rightarrow & \mathsf{false}; & \mathsf{Discharge} \Rightarrow & \mathit{Stat27} : x_0 \cap w_1 = m_1 \ \& \ y_0 \cap w_1 \neq m_2 \\ \end{array}
```

-- Consideriamo allora l'eventualità che $y_0 \cap w_1 \neq y_0 \cap w_0$ mentre $x_0 \cap w_1 = x_0 \cap w_0$. In questo caso verrebbe inficiata la minimalità di $m_2 = y_0 \cap w_0$ in g_2 ; in questo caso la contraddizione non ha vi e d'uscita e ci fornisce la conclusione che stavamo cercando attraverso l'argomento per assurdo.

```
Suppose \Rightarrow y_0 \cap w_1 \notin g_2
      EQUAL \langle Stat12 \rangle \Rightarrow Stat28 : y_0 \cap w_1 \notin \{y_0 \cap v : v \in g_0 \mid x_0 \cap v = m_1\}
       \langle w_1 \rangle \hookrightarrow Stat28(Stat24, Stat27\star) \Rightarrow false;
                                                                                    Discharge \Rightarrow AUTO
       Use\_def(\mathfrak{P}m_2) \Rightarrow AUTO
       (Stat19\star)ELEM ⇒ Stat29: y_0 \cap w_1 \notin \{z: z \subset m_2\}
       \langle y_0 \cap w_1 \rangle \hookrightarrow Stat29(Stat20\star) \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow QED
                  -- finitezza dei singoletti
THEOREM 25b. Finite(\{X\}) & Finite(\emptyset). PROOF:
       Suppose_not(x_0) \Rightarrow AUTO
       \langle \{x_0\}, \emptyset \rangle \hookrightarrow T25 \Rightarrow \neg \mathsf{Finite}(\{x_0\})
      Use_def (Finite) \Rightarrow Stat1: \neg \langle \forall g \in \mathcal{P}(\mathcal{P}\{x_0\}) \setminus \{\emptyset\}, \exists m \mid g \cap \mathcal{P}m = \{m\} \rangle
       \langle g_0 \rangle \hookrightarrow Stat1 \Rightarrow Stat2: \neg \langle \exists m \mid g_0 \cap \mathcal{P}m = \{m\} \rangle \& g_0 \in \mathcal{P}(\mathcal{P}\{x_0\}) \setminus \{\emptyset\}
      Use\_def(\mathcal{P}) \Rightarrow Stat3: g_0 \in \{y: y \subseteq \mathcal{P}\{x_0\}\}\
       \langle \mathsf{x}_0 \rangle \hookrightarrow T1b \Rightarrow \mathsf{AUTO}
       \langle y_0 \rangle \hookrightarrow Stat3(Stat2\star) \Rightarrow Stat4: g_0 \neq \emptyset \& g_0 \subseteq \{\emptyset, \{x_0\}\}
       Suppose \Rightarrow \emptyset \in g_0
       \langle \emptyset \rangle \hookrightarrow Stat2(Stat3\star) \Rightarrow \text{ false}; \quad \text{Discharge} \Rightarrow g_0 = \{\{x_0\}\}
       \langle \{x_0\} \rangle \hookrightarrow Stat2(Stat3\star) \Rightarrow \text{false}; \quad \text{Discharge} \Rightarrow \text{QED}
                  -- finitezza delle paia
THEOREM 25c. Z = \{X, Y\} \rightarrow Finite(Z). Proof:
       Suppose_not(z_0, x_0, y_0) \Rightarrow AUTO
       \langle \mathsf{x}_0 \rangle \hookrightarrow T25b \Rightarrow \mathsf{AUTO}
       \langle y_0 \rangle \hookrightarrow T25b \Rightarrow AUTO
       \langle \{x_0\}, \{y_0\} \rangle \hookrightarrow T25a \Rightarrow \text{Finite}(\{x_0\} \cup \{y_0\}) \& \{x_0\} \cup \{y_0\} = \{x_0, y_0\}
       EQUAL \Rightarrow false;
                                                Discharge \Rightarrow QED
THEORY finiteInduction (s_0, P(S))
       Finite(s_0) & P(s_0)
END finiteInduction
ENTER_THEORY finiteInduction
THEOREM finiteInduction<sub>1</sub>. \langle \exists m \mid \{s \subset s_0 \mid P(s)\} \cap \mathcal{P}m = \{m\} \rangle. Proof:
      Suppose\_not() \Rightarrow AUTO
```

```
Assump \Rightarrow Finite(s<sub>0</sub>) & P(s<sub>0</sub>)
        \mathsf{Use\_def}(\mathsf{Finite}) \Rightarrow Stat1: \left\langle \forall \mathsf{g} \in \mathcal{P}(\mathcal{P}\mathsf{s}_0) \setminus \{\emptyset\}, \exists \mathsf{m} \mid \mathsf{g} \cap \mathcal{P}\mathsf{m} = \{\mathsf{m}\} \right\rangle
         \langle \{s \subseteq s_0 \mid P(s)\} \rangle \hookrightarrow Stat1 \Rightarrow \{s \subseteq s_0 \mid P(s)\} \notin \mathcal{P}(\mathcal{P}s_0) \setminus \{\emptyset\}
        Suppose \Rightarrow Stat2: s_0 \notin \{s \subseteq s_0 \mid P(s)\}
         \langle s_0 \rangle \hookrightarrow Stat2 \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow \{s \subseteq s_0 \mid P(s)\} \notin \mathcal{P}(\mathcal{P}s_0)
        Use\_def(\mathcal{P}) \Rightarrow Stat3: \{s \subseteq s_0 \mid P(s)\} \notin \{y : y \subseteq \{z : z \subseteq s_0\}\}\
         \langle \{s \subseteq s_0 \mid P(s)\} \rangle \hookrightarrow Stat3 \Rightarrow Stat4 : \{s \subseteq s_0 \mid P(s)\} \not\subseteq \{z : z \subseteq s_0\}
         \langle s_1 \rangle \hookrightarrow Stat4 \Rightarrow Stat5 : s_1 \in \{s : s \subseteq s_0 \mid P(s)\} \& s_1 \notin \{z : z \subseteq s_0\}
         \langle s, s_1 \rangle \hookrightarrow Stat5(Stat5\star) \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow QED
APPLY \langle v1_{\Theta} : fin_{\Theta} \rangle Skolem \Rightarrow
Theorem finiteInduction<sub>0</sub>. \{s \subseteq s_0 \mid P(s)\} \cap \mathcal{P}fin_{\Theta} = \{fin_{\Theta}\}.
                       -- insieme finito minimale soddisfacente P
THEOREM finiteInduction<sub>2</sub>. S \subseteq fin_{\Theta} \to s_0 \supseteq S \& Finite(S) \& (P(S) \leftrightarrow S = fin_{\Theta}). Proof:
         Suppose_not(s_1) \Rightarrow AUTO
        TfiniteInduction<sub>0</sub> \Rightarrow \{s \subseteq s_0 \mid P(s)\} \cap Pfin<sub>\Theta</sub> = \{fin_{\Theta}\}
        ELEM \Rightarrow Stat1: fin_{\Theta} \in \{s \subseteq s_0 \mid P(s)\}
         \langle \rangle \hookrightarrow Stat1 \Rightarrow \operatorname{fin}_{\Theta} \subseteq \mathsf{s}_0 \& \mathsf{P}(\operatorname{fin}_{\Theta})
         Assump \Rightarrow Finite(s<sub>0</sub>)
         \langle \mathsf{s}_0, \mathsf{fin}_\Theta \rangle \hookrightarrow T25 \Rightarrow \mathsf{Finite}(\mathsf{fin}_\Theta)
         \langle \operatorname{fin}_{\Theta}, \operatorname{s}_{1} \rangle \hookrightarrow T25 \Rightarrow \operatorname{P}(\operatorname{s}_{1}) \neq \operatorname{s}_{1} = \operatorname{fin}_{\Theta}
         Suppose \Rightarrow s_1 = fin_{\Theta}
                                                           Discharge \Rightarrow s_1 \notin \{s \subset s_0 \mid P(s)\} \cap \mathcal{P}fin_{\Theta} \& P(s_1)
         \mathsf{EQUAL} \Rightarrow \mathsf{false};
        Suppose \Rightarrow s_1 \notin \mathcal{P}fin_{\Theta}
         Use\_def(\mathcal{P}) \Rightarrow Stat2: s_1 \notin \{y: y \subset fin_{\Theta}\}
         \langle s_1 \rangle \hookrightarrow \mathit{Stat2} \Rightarrow \mathsf{false}; \qquad \mathsf{Discharge} \Rightarrow \mathit{Stat3} : \ s_1 \notin \{ \mathsf{s} \subseteq \mathsf{s}_0 \mid \mathsf{P}(\mathsf{s}) \}
         \langle s_1 \rangle \hookrightarrow Stat\beta \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow QED
ENTER_THEORY Set_theory
DISPLAY finiteInduction
THEORY finiteInduction (s_0, P(S))
        Finite(s_0) & P(s_0)
\Rightarrow (fin<sub>\Theta</sub>)
         \langle \forall S \mid S \subset fin_{\Theta} \rightarrow Finite(S) \& s_0 \supset S \& (P(S) \leftrightarrow S = fin_{\Theta}) \rangle
END finiteInduction
```

-- Illustriamo l'utilità del principio d'induzione finita or ora introdotto dimostrando che l'unione di una famiglia finita d'insiemi finiti è finita. In modo analogo, ma più semplice, si dimostrerà che gli aperti di uno spazio topologico sono chiusi rispetto all'intersezione monadica di famiglie finite (visto che sono chiusi rispetto all'intersezione diadica).

-- l'unione di una famiglia finita di insiemi finiti è finita THEOREM 25d. Finite(F) \rightarrow Finite($\bigcup \{v \in F \mid Finite(v)\}$). Proof: $Suppose_not(f_0) \Rightarrow AUTO$ $\mathsf{APPLY} \ \left\langle \mathsf{fin}_{\Theta} : \ \mathsf{f}_1 \right\rangle \ \mathsf{finiteInduction} \Big(\mathsf{s}_0 \mapsto \mathsf{f}_0, \mathsf{P}(\mathsf{S}) \mapsto \neg \mathsf{Finite} \big(\bigcup \left\{ \mathsf{v} \in \mathsf{S} \ | \ \mathsf{Finite}(\mathsf{v}) \right\} \big) \Big) \Rightarrow$ $\mathit{Stat1}: \ \left\langle \forall S \ | \ S \subseteq f_1 \to f_0 \supseteq S \ \& \ \mathsf{Finite}(S) \ \& \ \left(\neg \mathsf{Finite}\big(\bigcup \left\{ v \in S \ | \ \mathsf{Finite}(v) \right\} \right) \leftrightarrow S = f_1 \right) \right\rangle$ $\langle f_1 \rangle \hookrightarrow Stat1(Stat1*) \Rightarrow Finite(f_1) \& \neg Finite(| | \{v \in f_1 \mid Finite(v)\} \}$ $Loc_def \Rightarrow a = arb(f_1)$ Suppose \Rightarrow $f_1 = \emptyset$ ELEM \Rightarrow { $v \in \emptyset \mid Finite(v)$ } = \emptyset **EQUAL** \Rightarrow { $v \in f_1 \mid Finite(v)$ } = \emptyset $\langle \{ v \in f_1 \mid Finite(v) \} \rangle \hookrightarrow T3f \Rightarrow \bigcup \{ v \in f_1 \mid Finite(v) \} = \emptyset$ $\langle \emptyset \rangle \hookrightarrow T25b \Rightarrow \mathsf{Finite}(\emptyset)$ EQUAL $\langle Stat1 \rangle \Rightarrow$ false; Discharge \Rightarrow AUTO (Stat1)ELEM \Rightarrow $Stat2: a \in f_1$ Suppose \Rightarrow Stat3: $\{v \in f_1 \mid Finite(v)\} \neq if Finite(a) then <math>\{a\} else \emptyset fi \cup \{v \in f_1 \setminus \{a\} \mid Finite(v)\}$ $\langle e \rangle \hookrightarrow Stat3(Stat3\star) \Rightarrow e \in \{v \in f_1 \mid Finite(v)\} \leftrightarrow e \notin if Finite(a) then \{a\} else \emptyset fi \cup \{v \in f_1 \setminus \{a\} \mid Finite(v)\}\}$ Suppose \Rightarrow Stat4: $e \in \{v \in f_1 \mid Finite(v)\}$ $\langle \rangle \hookrightarrow Stat \mathcal{J}(Stat \mathcal{J}_{\star}) \Rightarrow Stat \mathcal{J}: e \notin \{v \in f_1 \setminus \{a\} \mid Finite(v)\} \& e \in f_1 \& Finite(e) \& e \notin if Finite(a) then \{a\} else \emptyset finite(a) the$ $\langle e \rangle \hookrightarrow Stat5(Stat5\star) \Rightarrow e = a \& \neg Finite(a)$ $EQUAL \Rightarrow false;$ Discharge \Rightarrow AUTO Suppose \Rightarrow e \in if Finite(a) then $\{a\}$ else \emptyset fi (Stat3*)ELEM ⇒ $Stat6: e \notin \{v: v \in f_1 \mid Finite(v)\} \& e = a \& Finite(a)$ $\langle a \rangle \hookrightarrow Stat6(Stat6, Stat2\star) \Rightarrow false;$ Discharge \Rightarrow AUTO $\mathsf{Set_monot} \Rightarrow \{ v \in \mathsf{f}_1 \mid \mathsf{Finite}(\mathsf{v}) \} \supset \{ v \in \mathsf{f}_1 \setminus \{\mathsf{a}\} \mid \mathsf{Finite}(\mathsf{v}) \}$ $(Stat3\star)$ Discharge \Rightarrow AUTO (Stat2*)ELEM \Rightarrow $\{v \in f_1 \mid Finite(v)\} = if Finite(a) then <math>\{a\} else \emptyset fi \cup \{v \in f_1 \setminus \{a\} \mid Finite(v)\}\}$ $\langle \mathbf{if} \; \mathsf{Finite}(\mathsf{a}) \; \mathbf{then} \; \{\mathsf{a}\} \; \mathbf{else} \; \emptyset \; \mathbf{fi}, \{\mathsf{v} \in \mathsf{f}_1 \setminus \{\mathsf{a}\} \mid \mathsf{Finite}(\mathsf{v})\} \rangle \hookrightarrow T3c \Rightarrow \mathrm{Auto}$ $EQUAL \Rightarrow Stat7: \neg Finite(\bigcup if Finite(a) then {a} else \emptyset fi \cup \bigcup {v \in f_1 \setminus {a} \mid Finite(v)}$ $\langle f_1 \setminus \{a\} \rangle \hookrightarrow Stat1(Stat2, Stat2*) \Rightarrow Finite(\bigcup \{v \in f_1 \setminus \{a\} \mid Finite(v)\})$ $\langle | \text{ Jif Finite(a) then } \{a\} \text{ else } \emptyset \text{ fi}, | J\{v \in f_1 \setminus \{a\} \mid \text{Finite(v)}\} \rangle \hookrightarrow T25a \ (Stat7*) \Rightarrow Stat8: \neg$ Finite (\bigcup if Finite(a) then {a} else \emptyset fi) $\langle a \rangle \hookrightarrow T25b \Rightarrow Finite(\emptyset) \& Finite(\{a\})$ Suppose $\Rightarrow \neg Finite(a)$ $\langle \emptyset \rangle \hookrightarrow T3f \ (Stat \%) \Rightarrow \quad \text{if } Finite(a) \text{ then } \{a\} \text{ else } \emptyset \text{ fi} = \emptyset \& \bigcup \emptyset = \emptyset$

```
EQUAL \langle Stat8 \rangle \Rightarrow false;
                                                         Discharge \Rightarrow AUTO
      \langle \emptyset, \emptyset, a \rangle \hookrightarrow T3a \ (Stat7*) \Rightarrow  if Finite(a) then \{a\} else \emptyset fi = \{a\} & \bigcup \{a\} = a
      EQUAL \langle Stat8 \rangle \Rightarrow false;
                                                         Discharge \Rightarrow QED
THEORY finiteImage (s_0, f(X))
      Finite(s_0)
END finitelmage
ENTER_THEORY finiteImage
THEOREM finitelmage. Finite (\{f(x): x \in s_0\}). PROOF:
      Suppose\_not() \Rightarrow AUTO
                 -- Possiamo dimostrare l'enunciato utilizzando l'induzione finita. Supponendo per as-
                 surdo che s_0 abbia, tramite la funzione globale f(X), immagine infinita, prendiamo un
                 s_1 finito e minimale rispetto all'inclusione che abbia, del pari, immagine \{f(x): x \in s_1\}
                 infinita. Si vede facilmente che s_1 \neq \emptyset, per cui togliendo ad s_1 un elemento a, troviamo
                 che \{f(x): x \in s_1 \setminus \{a\}\}\ è finito per la supposta minimalità di s_1. Visto che l'unione di
                 due insiemi finiti è finita, avremo che \{f(x): x \in s_1 \setminus \{a\}\} \cup \{f\} (a) è finita e dunque
                 differisce da \{f(x): x \in s_1\}.
      Assump \Rightarrow Finite(s<sub>0</sub>)
      \mathsf{APPLY} \ \left\langle \mathsf{fin}_{\Theta} : \, \mathsf{s}_1 \right\rangle \, \mathsf{finiteInduction} \Big( \mathsf{s}_0 \mapsto \mathsf{s}_0, \mathsf{P}(\mathsf{S}) \mapsto \neg \mathsf{Finite} \big( \left\{ \mathsf{f}(\mathsf{x}) : \, \mathsf{x} \in \mathsf{S} \right\} \big) \Big) \Rightarrow
             \mathit{Stat1}: \ \big\langle \forall S \mid S \subseteq s_1 \to \mathsf{Finite}(S) \ \& \ s_0 \supseteq S \ \& \ \Big( \neg \mathsf{Finite}\big( \left\{ \mathsf{f}(\mathsf{x}) : \ \mathsf{x} \in \mathsf{S} \right\} \big) \leftrightarrow S = s_1 \Big) \big\rangle
      \langle s_1 \rangle \hookrightarrow Stat1 \Rightarrow \neg Finite(\{f(x) : x \in s_1\})
      Loc_def \Rightarrow Stat\theta: a = arb(s_1)
      \langle f(a) \rangle \hookrightarrow T25b \Rightarrow Finite(\{f\}(a)) \& Finite(\emptyset)
      Suppose \Rightarrow s_1 = \emptyset
      ELEM \Rightarrow {f(x) : x \in \emptyseteq \emptyseteq \emptyseteq \emptyseteq \delta$
      EQUAL \Rightarrow false:
                                            Discharge \Rightarrow AUTO
       (Stat0)ELEM \Rightarrow Stat2: s_1 \setminus \{a\} \subset s_1 \& s_1 \setminus \{a\} \neq s_1
      Suppose \Rightarrow \{f(x): x \in s_1\} = \{f(x): x \in s_1 \setminus \{a\}\} \cup \{f\} (a)
      \langle s_1 \setminus \{a\} \rangle \hookrightarrow Stat1(Stat2\star) \Rightarrow Finite(\{f(x) : x \in s_1 \setminus \{a\}\})
       \langle \{f(x) : x \in s_1 \setminus \{a\}\}, \{f\} (a) \rangle \hookrightarrow T25a (Stat1*) \Rightarrow
            Finite \{f(x): x \in s_1 \setminus \{a\}\} \cup \{f\}(a)\}
      EQUAL \langle Stat1 \rangle \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow AUTO
```

```
-- Ma in realtà \{f(x): x \in s_1 \setminus \{a\}\} \cup \{f\} (a) ed \{f(x): x \in s_1\} sono uguali: in
                effetti a \in s_1 e dunque f(a) \in \{f(x) : x \in s_1\}; inoltre, per monotonicità
                \{f(x): x \in s_1 \setminus \{a\}\} \subseteq \{f(x): x \in s_1\} \text{ ed infine } \dots
     \mathsf{Set\_monot} \Rightarrow \{\mathsf{f}(\mathsf{x}) : \mathsf{x} \in \mathsf{s}_1 \setminus \{\mathsf{a}\}\} \subseteq \{\mathsf{f}(\mathsf{x}) : \mathsf{x} \in \mathsf{s}_1\}
     Suppose \Rightarrow Stat3: f(a) \notin \{f(x) : x \in s_1\}
      \langle a \rangle \hookrightarrow Stat3(Stat2, Stat2\star) \Rightarrow false;
                                                                     Discharge \Rightarrow Stat4: \{f(x): x \in s_1\} \not\subseteq \{f(x): x \in s_1 \setminus \{a\}\} \cup \{f\} (a)
                --...è facile vedere che \{f(x): x \in s_1\} \subseteq \{f(x): x \in s_1 \setminus \{a\}\} \cup \{f\}(a), \ldots
      \langle b \rangle \hookrightarrow Stat4(Stat4\star) \Rightarrow Stat5: b \in \{f(x): x \in s_1\} \& b \notin \{f(x): x \in s_1 \setminus \{a\}\} \cup \{f\} (a)
      \langle x_0 \rangle \hookrightarrow Stat5(Stat5\star) \Rightarrow f(x_0) \notin \{f(x) : x \in s_1 \setminus \{a\}\} \& x_0 \in s_1 \& f(x_0) \neq f(a)
      Suppose \Rightarrow x_0 = a
                                                 Discharge \Rightarrow Stat6: f(x_0) \notin \{f(x) : x \in s_1 \setminus \{a\}\} \& x_0 \neq a \& x_0 \in s_1
     EQUAL \langle Stat5 \rangle \Rightarrow false;
      \langle x_0 \rangle \hookrightarrow Stat6(Stat6\star) \Rightarrow false;
                -- il che ci porta alla contraddizione cercata.
     Discharge \Rightarrow QED
ENTER_THEORY Set_theory
                -- Per dimostrare l'esistenza di un insieme infinito introduciamo, a partire dall'insieme
                predefinito s.inf e da una correlata nozione prk di pseudo-rango, l'insieme nats dei numeri
                naturali intesi alla von Neumann.
                -- una funzione globale che associa un naturale di von Neumann a qualunque insieme
                                   \operatorname{\mathsf{prk}}(\mathsf{X}) =_{\operatorname{\mathsf{Def}}} \operatorname{\mathsf{arb}}(\{\operatorname{\mathsf{prk}}(\mathsf{y}) \cup \{\operatorname{\mathsf{prk}}\}(\mathsf{y}) : \mathsf{y} \in \mathsf{X} \mid \mathsf{X} = \{\mathsf{y}\} \& \mathsf{y} \in \mathsf{s\_inf}\})
DEF pseudoRank.
                -- numeri naturali
                                         nats =_{Def} \{prk(x) : x \in s\_inf\}
DEF natural_numbers.
                -- esistenza di un insieme infinito
THEOREM 10045. ¬Finite(nats). Proof:
     Suppose\_not() \Rightarrow AUTO
     \mathsf{Use\_def}(\mathsf{Finite}) \Rightarrow Stat0: \left\langle \forall \mathsf{g} \in \mathcal{P}(\mathcal{P}\mathsf{nats}) \setminus \{\emptyset\}, \exists \mathsf{m} \mid \mathsf{g} \cap \mathcal{P}\mathsf{m} = \{\mathsf{m}\} \right\rangle
```

-- Se per assurda ipotesi nats fosse un insieme finito, ogni famiglia non vuota di suoi sottoinsiemi finiti avrebbe un elemento minimale. Ciò sarebbe vero in particolare per la famiglia

```
g_0 = \{ nats \setminus n : n \in nats \},
```

poichè in effetti, come subito verificheremo, a tale famiglia appartiene nats ed è inoltre chiaro che tutti i suoi elementi sono sottoinsiemi di nats.

```
Loc_def \Rightarrow Stat1: g_0 = \{ nats \setminus n : n \in nats \}
```

-- Richiamiamo che s_inf $\neq \emptyset$, in base all'assioma che riguarda questa costante; perciò risulta prk(arb(s_inf)) = \emptyset e dunque $\emptyset \in \text{nats}$ e dunque nats $\in g_0$.

```
risulta prk(arb(s_inf)) = \emptyset e dunque \emptyset \in nats e dunque nats \in g_0.
Suppose \Rightarrow nats \notin g_0
EQUAL \Rightarrow Stat2: nats \notin {nats\n : n \in nats}
\langle \emptyset \rangle \hookrightarrow Stat2(Stat2\star) \Rightarrow \emptyset \notin nats
Use\_def(nats) \Rightarrow Stat3: \emptyset \notin \{prk(x) : x \in s\_inf\}
Assump \Rightarrow s_inf \neq \emptyset
 Use\_def(prk) \Rightarrow prk(arb(s\_inf)) = arb(\{prk(y) \cup \{prk\}(y) : y \in arb(s\_inf) \mid arb(s\_inf) = \{y\} \& y \in s\_inf\}) 
\langle \mathbf{arb}(\mathsf{s\_inf}) \rangle \hookrightarrow Stat3(Stat3) \Rightarrow Stat4: \{\mathsf{prk}(\mathsf{y}) \cup \{\mathsf{prk}\}(\mathsf{y}): \mathsf{y} \in \mathbf{arb}(\mathsf{s\_inf}) \mid \mathbf{arb}(\mathsf{s\_inf}) = \{\mathsf{y}\} \& \mathsf{y} \in \mathsf{s\_inf}\} \neq \emptyset
\langle y_0 \rangle \hookrightarrow Stat4(Stat4) \Rightarrow false;
                                                              Discharge \Rightarrow AUTO
Suppose \Rightarrow g_0 \notin \mathcal{P}(\mathcal{P}_{nats})
Use\_def(\mathcal{P}) \Rightarrow Stat5: g_0 \notin \{x: x \subseteq \{y: y \subseteq nats\}\}
\langle g_0 \rangle \hookrightarrow Stat5(Stat5\star) \Rightarrow Stat6 : g_0 \not\subseteq \{y : y \subseteq nats\}
 \langle s_0 \rangle \hookrightarrow Stat6(Stat1, Stat1 \star) \Rightarrow Stat7: s_0 \in \{nats \setminus n : n \in nats\} \& s_0 \notin \{y : y \subseteq nats\}
 \langle \mathsf{n}_1, \mathsf{nats} \backslash \mathsf{n}_1 \rangle \hookrightarrow Stat \gamma(Stat \gamma_{\star}) \Rightarrow \mathsf{false};
                                                                              Discharge \Rightarrow AUTO
 \langle g_0 \rangle \hookrightarrow StatO(Stat1\star) \Rightarrow Stat8 : \langle \exists m \mid g_0 \cap \mathcal{P}m = \{m\} \rangle
 \langle \mathsf{m}_0 \rangle \hookrightarrow Stat8(Stat1, Stat1 \star) \Rightarrow \{\mathsf{nats} \backslash \mathsf{n} : \mathsf{n} \in \mathsf{nats} \} \cap \mathcal{P} \mathsf{m}_0 = \{\mathsf{m}_0\}
 (Stat8\star)ELEM \Rightarrow Stat9: m_0 \in \{nats \setminus n : n \in nats\}
\langle n_0 \rangle \hookrightarrow Stat9(Stat9\star) \Rightarrow n_0 \in nats \& m_0 = nats \backslash n_0
Use\_def(nats) \Rightarrow Stat10: n_0 \in \{prk(x) : x \in s\_inf\}
\langle x_0 \rangle \hookrightarrow Stat10(Stat10\star) \Rightarrow n_0 = prk(x_0) \& x_0 \in s_inf
Assump \Rightarrow Stat11: \langle \forall x \in s_{inf} | \{x\} \in s_{inf} \rangle
\langle x_0 \rangle \hookrightarrow Stat11(Stat10\star) \Rightarrow \{x_0\} \in s_{-inf}
Suppose \Rightarrow prk(\{x_0\}) \notin nats
Use\_def(nats) \Rightarrow Stat12 : prk(\{x_0\}) \notin \{prk(x) : x \in s\_inf\}
\langle \{x_0\} \rangle \hookrightarrow Stat12(Stat11\star) \Rightarrow false;
                                                                    Discharge \Rightarrow AUTO
Suppose \Rightarrow Stat13: prk(\{x_0\}) \neq prk(\{x_0\}) \cup {prk} \{x_0\}
(Stat13)ELEM ⇒ Stat14: \{prk(x_0) \cup \{prk\}(x_0)\} \neq \{prk(y) \cup \{prk\}(y): y \in \{x_0\} \mid \{x_0\} = \{y\} \& y \in s\_inf\}
\mathsf{Suppose} \Rightarrow Stat15: \mathsf{prk}(\mathsf{x}_0) \cup \{\mathsf{prk}\}(\mathsf{x}_0) \notin \{\mathsf{prk}(\mathsf{y}) \cup \{\mathsf{prk}\}(\mathsf{y}): \mathsf{y} \in \{\mathsf{x}_0\} \mid \{\mathsf{x}_0\} = \{\mathsf{y}\} \& \mathsf{y} \in \mathsf{s\_inf}\}
\langle x_0 \rangle \hookrightarrow Stat15(Stat10\star) \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow AUTO
```

```
\langle y_1 \rangle \hookrightarrow Stat16(Stat10\star) \Rightarrow x_0 = y_1 \& prk(y_1) \cup \{prk\}(y_1) \neq prk(x_0) \cup \{prk\}(x_0)
    EQUAL \langle Stat16 \rangle \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow AUTO
     (Stat8*)ELEM ⇒ Stat17: prk(\{x_0\}) \in nats \& \{x_0\} \in s\_inf \& nats \prk(\{x_0\}) \subseteq m_0 \& nats \prk(\{x_0\}) \notin \{nats \n : n \in nats\} \cap Pm_0
    Suppose \Rightarrow nats\prk(\{x_0\}) \notin \mathcal{P}m_0
    Use\_def(P) \Rightarrow Stat18 : nats \prk(\{x_0\}) \notin \{y : y \subset m_0\}
     \langle \mathsf{nats} \backslash \mathsf{prk}(\{\mathsf{x}_0\}) \rangle \hookrightarrow Stat18(Stat17\star) \Rightarrow \mathsf{false};
                                                                    Discharge \Rightarrow Stat19: nats\prk(\{x_0\}) \notin {nats\n: n \in nats}
     \langle \operatorname{prk}(\{x_0\}) \rangle \hookrightarrow Stat19(Stat17\star) \Rightarrow false;
                                                              Discharge \Rightarrow QED
             -- esistenza di un insieme infinito, 2
THEOREM 10046. ¬Finite(s_inf). Proof:
     Suppose\_not() \Rightarrow AUTO
    APPLY \langle \rangle finiteImage(s_0 \mapsto s.inf, f(X) \mapsto prk(X)) \Rightarrow Finite(\{prk(x) : x \in s.inf\})
    T10045 \Rightarrow \neg Finite(nats)
    Use\_def(nats) \Rightarrow nats = \{prk(x) : x \in s\_inf\}
     EQUAL \Rightarrow false;
                                   Discharge \Rightarrow QED
```

-- In sede di prima verifica delle precedenti dimostrazioni sulla finitezza era stato impiegato il nome di predicato 'Fin' del tutto sconosciuto a Ref, onde evitare possibili interferenze, nelle dimostrazioni, di meccanismi built-in. Aggirata in questo modo una questione metodologica, si poi tornati al nome consueto. Accenniamo un altro concetto importante correlato a quello di finitezza, la cui definizione è inevitabilmente ricorsiva: Una strada percorribile, per una definizione della finitezza ereditaria è la seguente:

$$\begin{split} \operatorname{trCl}(X) \ =_{\scriptscriptstyle \operatorname{Def}} & X \cup \bigcup \left\{\operatorname{trCl}(y): \ y \in X\right\} \ , \\ \operatorname{HFinite}(H) \ =_{\scriptscriptstyle \operatorname{Def}} & \operatorname{Finite}\!\left(\operatorname{trCl}(H)\right), \end{split}$$

Altra strada percorribile, che qui prescegliamo (senza tuttavia svilupparla), è la seguente:

-- finitezza ereditaria

```
DEF HFin. HerFinite(X) \leftrightarrow_{Def} Finite(X) & \langle \forall x \in X \mid HerFinite(x) \rangle
```

-- Theory of finite intersection closedness.

```
Theory fic(ss) \forall x, y \mid \{x, y\} \subseteq ss \rightarrow x \cap y \in ss \}
End fic
```

ENTER_THEORY fic

-- We will now derive the finite intersection closedness property from the doubleton intersection closedness property.

```
-- finite intersection closedness
THEOREM fic<sub>1</sub>. F \subseteq ss \& Finite(F) \& F \neq \emptyset \rightarrow \bigcap(F) \in ss. Proof:
       Suppose_not(f<sub>1</sub>) \Rightarrow (f<sub>1</sub> \subset ss & Finite(f<sub>1</sub>) & f<sub>1</sub> \neq \emptyset) & \bigcap(f<sub>1</sub>) \notin ss
                      -- Arguing by contradiction, consider an inclusion minimal f<sub>0</sub> which violates the claim
                     of this theorem. f_0 cannot be singleton, else \{v \in arb(f_0) \mid \langle \forall w \in f_0 \mid v \in w \rangle\} = arb(f_0)
                      would belong to ss; but then, since
                     \left\{v\in \mathbf{arb}(f_0)\mid \left\langle \forall w\in f_0\mid v\in w\right\rangle\right\} = \mathbf{arb}(f_0)\,\cap\, \left\{v\in \mathbf{arb}(f_0\setminus \{\mathbf{arb}(f_0)\})\mid \left\langle \forall w\in f_0\setminus \{\mathbf{arb}(f_0)\}\mid v\in w\right\rangle\right\}
                      is the intersection of two sets in ss, it must belong to ss by an assumption of the present
                      THEORY, which leads to a contradiction.
       ELEM \Rightarrow Finite(f_1)
                      -- Use_def (Fin) \Rightarrow Finite (f1)
       ELEM \Rightarrow \bigcap (f_1) \notin ss
       \mathsf{APPLY} \ \left\langle \mathsf{fin}_{\Theta} : \ \mathsf{f_0} \right\rangle \ \mathsf{finiteInduction} \left( \mathsf{s_0} \mapsto \mathsf{f_1}, \mathsf{P(S)} \mapsto \left( \bigcap(\mathsf{S}) \notin \mathsf{ss} \ \& \ \mathsf{S} \neq \emptyset \right) \right) \Rightarrow
                Stat1: \langle \forall S \mid S \subseteq f_0 \rightarrow f_1 \supseteq S \& Finite(S) \& (\bigcap(S) \notin ss \& S \neq \emptyset \leftrightarrow S = f_0) \rangle
       \langle f_0 \rangle \hookrightarrow Stat1 \Rightarrow f_1 \supseteq f_0 \& Finite(f_0) \& (\bigcap (f_0) \notin ss \& f_0 \neq \emptyset \leftrightarrow f_0 = f_0)
       ELEM \Rightarrow \cap (f_0) \notin ss
       Suppose \Rightarrow f_0 = \{arb(f_0)\}
       Use_def(\bigcap) \Rightarrow \{v \in arb(f_0) \mid \langle \forall w \in f_0 \mid v \in w \rangle \} \notin ss
        \begin{array}{ll} \text{Suppose} \Rightarrow & \mathit{Stat2} \colon \left\{ v \in \mathbf{arb}(f_0) \mid \left\langle \forall w \in f_0 \mid v \in w \right\rangle \right\} \not \subset \mathbf{arb}(f_0)   \end{array} 
        \langle v_0 \rangle \hookrightarrow Stat2 \Rightarrow v_0 \notin \mathbf{arb}(f_0) \& Stat3 : v_0 \in \{ v \in \mathbf{arb}(f_0) \mid \langle \forall w \in f_0 \mid v \in w \rangle \}
        \langle \rangle \hookrightarrow Stat3 \Rightarrow \text{ false}; \qquad \text{Discharge} \Rightarrow Stat4: \mathbf{arb}(f_0) \not\subseteq \{ v \in \mathbf{arb}(f_0) \mid \langle \forall w \in f_0 \mid v \in w \rangle \}
         \langle v_1 \rangle \hookrightarrow Stat4 \Rightarrow v_1 \in \mathbf{arb}(f_0) \& Stat5 : v_1 \notin \{ v \in \mathbf{arb}(f_0) \mid \langle \forall w \in f_0 \mid v \in w \rangle \}
        \left< \mathsf{v}_1 \right> \hookrightarrow \mathit{Stat5} \Rightarrow \quad \mathit{Stat6} : \ \neg \left< \forall \mathsf{w} \in \mathsf{f}_0 \ | \ \mathsf{v}_1 \in \mathsf{w} \right>
         \langle w_0 \rangle \hookrightarrow Stat6 \Rightarrow w_0 \in f_0 \& v_1 \notin w_0
        ELEM \Rightarrow w_0 = arb(f_0)
       ELEM \Rightarrow false; -
```

Discharge \Rightarrow Stat7: $f_0 \neq \{arb(f_0)\}$

```
\langle \mathsf{f}_0 \rangle \hookrightarrow T23b \Rightarrow \bigcap (\mathsf{f}_0) = \mathbf{arb}(\mathsf{f}_0) \cap \bigcap (\mathsf{f}_0 \setminus \{\mathbf{arb}(\mathsf{f}_0)\})
       Assump \Rightarrow Stat8: \langle \forall x, y \mid \{x, y\} \subseteq ss \rightarrow x \cap y \in ss \rangle
                   -- ELEM \Rightarrow (f0-{arb (f0)}) = f0
       \langle f_0 \setminus \{arb(f_0)\} \rangle \hookrightarrow Stat1(Stat7) \Rightarrow \bigcap (f_0 \setminus \{arb(f_0)\}) \in ss
       \langle f_0 \rangle \hookrightarrow Stat1 \Rightarrow f_1 \supset f_0
       \mathsf{ELEM} \Rightarrow \{\mathbf{arb}(\mathsf{f}_0), \bigcap (\mathsf{f}_0 \setminus \{\mathbf{arb}(\mathsf{f}_0)\})\} \subseteq \mathsf{ss}
       \langle \mathbf{arb}(\mathsf{f}_0), \bigcap (\mathsf{f}_0 \setminus \{\mathbf{arb}(\mathsf{f}_0)\}) \rangle \hookrightarrow \mathit{Stat8} \Rightarrow \mathbf{arb}(\mathsf{f}_0) \cap \bigcap (\mathsf{f}_0 \setminus \{\mathbf{arb}(\mathsf{f}_0)\}) \in \mathsf{ss}
      ELEM \Rightarrow \bigcap (f_0) \in ss
       ELEM \Rightarrow false; -
       Discharge \Rightarrow QED
                   -- weaker formulation of doubleton intersection closedness
THEOREM fic<sub>2</sub>. \forall x \in ss, y \in ss, u \in x \cap y, \exists z \in ss \mid u \in z \& z \subset x \cap y \rangle. Proof:
       Suppose_not \Rightarrow Stat1: \neg \langle \forall x \in ss, y \in ss, u \in x \cap y, \exists z \in ss \mid u \in z \& z \subseteq x \cap y \rangle
       \langle x_0, y_0, u_0 \rangle \hookrightarrow Stat1 \Rightarrow Stat2: \neg \langle \exists z \in ss \mid u_0 \in z \& z \subseteq x_0 \cap y_0 \rangle \& x_0, y_0 \in ss \& u_0 \in x_0 \cap y_0 \rangle
       Assump \Rightarrow Stat3: \langle \forall x, y \mid \{x, y\} \subseteq ss \rightarrow x \cap y \in ss \rangle
        \langle \mathsf{x}_0, \mathsf{y}_0 \rangle \hookrightarrow Stat3(Stat2\star) \Rightarrow \mathsf{x}_0 \cap \mathsf{y}_0 \in \mathsf{ss}
        \langle x_0 \cap y_0 \rangle \hookrightarrow Stat2 \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow QED
ENTER_THEORY Set_theory
DISPLAY fic
THEORY fic(ss)
       \forall x, y \mid \{x, y\} \subseteq ss \rightarrow x \cap y \in ss 
       END fic
                   -- Specialized variant of the preceding theory on finite intersection closedness, for the
                   case when the given family of sets is known to be closed under unionset formation.
THEORY ficu(open)
       \{x \subseteq open \mid \bigcup x \notin open\} = \emptyset
       \forall x \in \text{open}, y \in \text{open}, u \in x \cap y, \exists z \in \text{open} \mid u \in z \& z \subset x \cap y \rangle
END ficu
```

APPLY $\langle \rangle$ fic(ss \mapsto open) \Rightarrow

```
-- We will attain the finite intersection closedness property through the doubleton inter-
                 section closedness property.
                 -- doubleton intersection closedness
THEOREM ficu<sub>1</sub>. \{X,Y\} \subset \text{open} \to X \cap Y \in \text{open}. Proof:
      Suppose_not(x_0, y_0) \Rightarrow AUTO
                 -- It plainly holds that
                                        x_0 \cap y_0 = \bigcup \{z : z \in \text{open}, u \in x_0 \cap y_0 \mid u \in z \& z \subseteq x_0 \cap y_0 \}
                 because the right-hand side of this equality is the unionset of subsets of the left-hand side
                 and, on the other hand, for each u_0 \in x_0 \cap y_0, the set \{z : z \in \mathsf{open} \mid u_0 \in z \& z \subseteq x_0 \cap y_0\}
                 is included in the right hand side and has u_0 as a member.
      Suppose \Rightarrow x_0 \cap y_0 \not\supseteq \bigcup \{z : z \in \text{open}, u \in x_0 \cap y_0 \mid u \in z \& z \subseteq x_0 \cap y_0 \}
       \langle x_0 \cap y_0, \{z : z \in \text{open}, u \in x_0 \cap y_0 \mid u \in z \& z \subseteq x_0 \cap y_0 \} \rangle \hookrightarrow T3 (\star) \Rightarrow Stat1: \neg
             \forall x \in \{z : z \in \text{open}, u \in x_0 \cap y_0 \mid u \in z \& z \subseteq x_0 \cap y_0\} \mid x \subseteq x_0 \cap y_0 \rangle
       \langle x_1 \rangle \hookrightarrow Stat1(Stat1\star) \Rightarrow Stat2: x_1 \in \{z: z \in open, u \in x_0 \cap y_0 \mid u \in z \& z \subseteq x_0 \cap y_0\} \& x_0 \cap y_0 \not\supseteq x_1
       \langle z, u \rangle \hookrightarrow Stat2(Stat2\star) \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow AUTO
      Suppose \Rightarrow Stat3: x_0 \cap y_0 \not\subseteq \bigcup \{z : z \in \text{open}, u \in x_0 \cap y_0 \mid u \in z \& z \subseteq x_0 \cap y_0 \}
      Use_def(\bigcup \{z : z \in open, u \in x_0 \cap y_0 \mid u \in z \& z \subseteq x_0 \cap y_0 \}) \Rightarrow AUTO
       \langle u_0 \rangle \hookrightarrow Stat3(Stat3\star) \Rightarrow Stat4:
             u_0 \notin \{u : z' \in \{z : z \in \text{open}, u \in x_0 \cap y_0 \mid u \in z \& z \subseteq x_0 \cap y_0\}, u \in z'\} \& u_0 \in x_0 \cap y_0\}
      Assump \Rightarrow Stat5: \langle \forall x \in \text{open}, y \in \text{open}, u \in x \cap y, \exists z \in \text{open} \mid u \in z \& z \subseteq x \cap y \rangle
       \langle x_0, y_0, u_0 \rangle \hookrightarrow Stat5 \Rightarrow Stat6 : \langle \exists z \in \text{open} \mid u_0 \in z \& z \subseteq x_0 \cap y_0 \rangle
       \langle z_0 \rangle \hookrightarrow Stat6(Stat6\star) \Rightarrow z_0 \in \text{open } \& u_0 \in z_0 \& z_0 \subseteq x_0 \cap y_0
       \langle z_0, u_0 \rangle \hookrightarrow Stat_4(Stat6\star) \Rightarrow Stat7: z_0 \notin \{z: z \in open, u \in x_0 \cap y_0 \mid u \in z \& z \subseteq x_0 \cap y_0 \}
       \langle z_0, u_0 \rangle \hookrightarrow Stat7(Stat6\star) \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow Stat8: \bigcup \{z: z \in open, u \in x_0 \cap y_0 \mid u \in z \& z \subseteq x_0 \cap y_0\} \notin open
      Assump \Rightarrow Stat9: \{x \subseteq open | \bigcup x \notin open\} = \emptyset
       \langle \{z: z \in \mathsf{open}, u \in \mathsf{x}_0 \cap \mathsf{y}_0 \mid u \in z \& z \subset \mathsf{x}_0 \cap \mathsf{y}_0 \} \rangle \hookrightarrow Stat9(Stat8\star) \Rightarrow Stat10:
             \{z: z \in open, u \in x_0 \cap y_0 \mid u \in z \& z \subseteq x_0 \cap y_0\} \not\subseteq open
       \langle z_1 \rangle \hookrightarrow Stat10(Stat10*) \Rightarrow Stat11: z_1 \in \{z: z \in open, u \in x_0 \cap y_0 \mid u \in z \& z \subseteq x_0 \cap y_0\} \& z_1 \notin open
       \langle z_2, u_2 \rangle \hookrightarrow Stat11(Stat11\star) \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow QED
                 -- At this point, finite intersection closedness follows by straightforward application of
                 the THEORY fic.
```

```
-- finite intersection closedness
THEOREM ficu<sub>2</sub>. \langle \forall f \mid f \subset \text{open } \& \text{ Finite}(f) \& f \neq \emptyset \rightarrow \bigcap (f) \in \text{open} \rangle.
ENTER_THEORY Set_theory
DISPLAY ficu
THEORY ficu(open)
      \{x \subseteq open \mid \bigcup x \notin open\} = \emptyset
      \big\langle \forall x \in \mathsf{open}, y \in \mathsf{open}, u \in x \cap y, \exists z \in \mathsf{open} \mid u \in z \ \& \ z \subseteq x \cap y \big\rangle
      \langle \forall x, y \mid \{x, y\} \subseteq \text{open} \rightarrow x \cap y \in \text{open} \rangle
      \forall f \mid f \subset \text{open } \& \text{ Finite}(f) \& f \neq \emptyset \rightarrow \bigcap (f) \in \text{open}
END ficu
                -- Nozioni basilari sulle 'mappe', intese semplicemente come insiemi di coppie, sulle fun-
                zioni e sulle biiezioni.
                -- Map range
DEF maps \cdot 4. range(X) = \{x^{[2]}: x \in X\}
                -- Map
\begin{array}{ccc} \text{DEF maps} \cdot 5. & \text{Is\_map}(\mathsf{X}) & \longleftrightarrow_{\mathsf{Def}} & \left\langle \forall \mathsf{p} \in \mathsf{X} \,|\, \mathsf{p} = \left[\mathsf{p}^{[1]}, \mathsf{p}^{[2]}\right] \right\rangle \end{array}
               -- Single-valued map predicate
-- One-one map predicate
 \text{DEF maps} \cdot 7. \qquad \text{One\_1\_map}(\mathsf{X}) \qquad \longleftrightarrow_{\mathsf{Def}} \quad \mathsf{Svm}(\mathsf{X}) \ \& \ \big\langle \forall \mathsf{p} \in \mathsf{X}, \mathsf{q} \in \mathsf{X} \ | \ \mathsf{p}^{[2]} = \mathsf{q}^{[2]} \longrightarrow \mathsf{p} = \mathsf{q} \big\rangle 
                -- Restrictions of one-one maps are one-one
THEOREM 58. One_1_map(F) \rightarrow One_1_map(F<sub>IS</sub>). Proof:
     Suppose_not(f,s) \Rightarrow Stat0: One_1_map(f) & \negOne_1_map(f<sub>ls</sub>)
      Use\_def(One\_1\_map(f)) \Rightarrow AUTO
      Use\_def(Svm(f)) \Rightarrow AUTO
      Use\_def(Is\_map(f)) \Rightarrow AUTO
     Use\_def(|) \Rightarrow Stat2: f_{|s} = \{p \in f \mid p^{[1]} \in s\}
      Set\_monot \Rightarrow \{p \in f \mid p^{[1]} \in s\} \subseteq \{p \in f \mid true\} 
      (Stat0*)ELEM ⇒ Stat3: f_{|s} \subseteq f \& \neg One_1\_map(f_{|s})
     Suppose \Rightarrow \neg \langle \forall x \in f_{|s|} | x = [x^{[1]}, x^{[2]}] \rangle
      (Stat1\star)ELEM ⇒ Stat4: \neg \langle \forall x \in f_{|s|} | x = [x^{[1]}, x^{[2]}] \rangle \& \langle \forall x \in f | x = [x^{[1]}, x^{[2]}] \rangle
```

```
\langle x_1, x_1 \rangle \hookrightarrow Stat4(Stat3\star) \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow AUTO
             Suppose \Rightarrow \neg \langle \forall x \in f_{|s}, y \in f_{|s} \mid x^{[1]} = y^{[1]} \rightarrow x = y \rangle
               (\textit{Stat1*}) \\ \textbf{ELEM} \Rightarrow \quad \textit{Stat5}: \ \neg \langle \forall x \in f_{|s}, y \in f_{|s} \ | \ x^{[1]} = y^{[1]} \\ \rightarrow x = y \rangle \ \& \ \langle \forall x \in f, y \in f \ | \ x^{[1]} = y^{[1]} \\ \rightarrow x = y \rangle \\ \text{Stat5}: \ \neg \langle \forall x \in f, y \in f \ | \ x^{[1]} = y^{[1]} \\ \rightarrow x = y \rangle \\ \text{Stat5}: \ \neg \langle \forall x \in f, y \in f \ | \ x^{[1]} = y^{[1]} \\ \rightarrow x = y \rangle \\ \text{Stat5}: \ \neg \langle \forall x \in f, y \in f \ | \ x^{[1]} = y^{[1]} \\ \rightarrow x = y \rangle \\ \text{Stat5}: \ \neg \langle \forall x \in f, y \in f \ | \ x^{[1]} = y^{[1]} \\ \rightarrow x = y \rangle \\ \text{Stat5}: \ \neg \langle \forall x \in f, y \in f \ | \ x^{[1]} = y^{[1]} \\ \rightarrow x = y \rangle \\ \text{Stat5}: \ \neg \langle \forall x \in f, y \in f \ | \ x^{[1]} = y^{[1]} \\ \rightarrow x = y \rangle \\ \text{Stat5}: \ \neg \langle \forall x \in f, y \in f \ | \ x^{[1]} = y^{[1]} \\ \rightarrow x = y \rangle \\ \text{Stat5}: \ \neg \langle \forall x \in f, y \in f \ | \ x^{[1]} = y^{[1]} \\ \rightarrow x = y \rangle \\ \text{Stat5}: \ \neg \langle \forall x \in f, y \in f \ | \ x^{[1]} = y^{[1]} \\ \rightarrow x = y \rangle \\ \text{Stat5}: \ \neg \langle \forall x \in f, y \in f \ | \ x^{[1]} = y^{[1]} \\ \rightarrow x = y \rangle \\ \text{Stat5}: \ \neg \langle \forall x \in f, y \in f \ | \ x^{[1]} = y^{[1]} \\ \rightarrow x = y \rangle \\ \text{Stat5}: \ \neg \langle \forall x \in f, y \in f \ | \ x^{[1]} = y^{[1]} \\ \rightarrow x = y \rangle \\ \text{Stat5}: \ \neg \langle \forall x \in f, y \in f \ | \ x^{[1]} = y^{[1]} \\ \rightarrow x = y \rangle \\ \text{Stat5}: \ \neg \langle \forall x \in f, y \in f \ | \ x^{[1]} = y^{[1]} \\ \rightarrow x = y \rangle \\ \text{Stat5}: \ \neg \langle \forall x \in f, y \in f \ | \ x^{[1]} = y^{[1]} \\ \rightarrow x = y \rangle \\ \text{Stat5}: \ \neg \langle \forall x \in f, y \in f \ | \ x^{[1]} = y^{[1]} \\ \rightarrow x = y \rangle \\ \text{Stat5}: \ \neg \langle \forall x \in f, y \in f \ | \ x^{[1]} = y^{[1]} \\ \rightarrow x = y \rangle \\ \text{Stat5}: \ \neg \langle \forall x \in f, y \in f \ | \ x^{[1]} = y^{[1]} \\ \rightarrow x = y \rangle \\ \text{Stat5}: \ \neg \langle \forall x \in f, y \in f \ | \ x^{[1]} = y^{[1]} \\ \rightarrow x = y \rangle \\ \text{Stat5}: \ \neg \langle \forall x \in f, y \in f \ | \ x^{[1]} = y^{[1]} \\ \rightarrow x = y \rangle \\ \text{Stat5}: \ \neg \langle \forall x \in f, y \in f \ | \ x^{[1]} = y^{[1]} \\ \rightarrow x = y \rangle \\ \text{Stat5}: \ \neg \langle \forall x \in f, y \in f \ | \ x^{[1]} = y^{[1]} \\ \rightarrow x = y \rangle \\ \text{Stat5}: \ \neg \langle \forall x \in f, y \in f \ | \ x \in f \ | \ x \in f \ | \ x^{[1]} = y^{[1]} \\ \rightarrow x = y \rangle \\ \text{Stat5}: \ \neg \langle \forall x \in f, y \in f \ | \ x \in 
            \begin{array}{l} \left\langle \mathsf{x}_2, \mathsf{y}_2, \mathsf{x}_2, \mathsf{y}_2 \right\rangle \hookrightarrow \mathit{Stat5}(\mathit{Stat3} \star) \Rightarrow \quad \mathsf{false}; \quad \begin{array}{l} \mathsf{Discharge} \Rightarrow \quad \mathsf{AUTO} \\ \mathsf{Suppose} \Rightarrow \quad \neg \left\langle \forall \mathsf{x} \in \mathsf{f}_{|\mathsf{s}}, \mathsf{y} \in \mathsf{f}_{|\mathsf{s}} \mid \mathsf{x}^{[2]} = \mathsf{y}^{[2]} \rightarrow \mathsf{x} = \mathsf{y} \right\rangle \end{array}
               (Stat1*)\mathsf{ELEM} \Rightarrow Stat6: \neg \langle \forall \mathsf{x} \in \mathsf{f}_{|\mathsf{s}}, \mathsf{y} \in \mathsf{f}_{|\mathsf{s}} \mid \mathsf{x}^{[2]} = \mathsf{y}^{[2]} \to \mathsf{x} = \mathsf{y} \rangle \ \& \ \langle \forall \mathsf{x} \in \mathsf{f}, \mathsf{y} \in \mathsf{f} \mid \mathsf{x}^{[2]} = \mathsf{y}^{[2]} \to \mathsf{x} = \mathsf{y} \rangle
               \langle x_3, y_3, x_3, y_3 \rangle \hookrightarrow Stat6(Stat3\star) \Rightarrow false;
                                                                                                                                                                          Discharge \Rightarrow AUTO
             Use\_def(One\_1\_map(f_{|s})) \Rightarrow AUTO
             Use\_def(Svm(f_{ls})) \Rightarrow AUTO
             Use_def(Is_map(f_{ls})) \Rightarrow AUTO
               (Stat3*)Discharge \Rightarrow QED
                                     -- Monotonicity of range and domain sets
THEOREM 65. F \subset G \to \mathbf{range}(F) \subset \mathbf{range}(G) \& \mathbf{domain}(F) \subset \mathbf{domain}(G). Proof:
             Suppose\_not(f,g) \Rightarrow AUTO
              Set\_monot \Rightarrow \{x^{[2]} : x \in f\} \subset \{x^{[2]} : x \in g\} 
             Use\_def(domain) \Rightarrow domain(f) \subseteq domain(g)
             Use\_def(range) \Rightarrow false;
                                                                                                                          Discharge \Rightarrow QED
                                    -- Map image elements belong to the map range
THEOREM 71. X \in \text{domain}(F) \to F \upharpoonright X \in \text{range}(F). Proof:
             Suppose\_not(x_0, f) \Rightarrow AUTO
             Use\_def(domain(f)) \Rightarrow AUTO
             Use\_def(range(f)) \Rightarrow AUTO
             Use_def(|) \Rightarrow f_{|\{x_0\}} = \{p \in f \mid p^{[1]} \in \{x_0\}\}
             \langle p_0 \rangle \hookrightarrow Stat1(Stat1\star) \Rightarrow Stat2: x_0 = p_0^{[1]} \& p_0 \in f
             EQUAL \Rightarrow Stat3: \mathbf{arb}(\{p \in f \mid p^{[1]} \in \{p_0^{[1]}\}\})^{|2|} \notin \{p^{[2]}: p \in f\}
             \mathbf{arb}(\{p \in f \mid p^{[1]} \in \{p_0^{[1]}\}\}) \notin f
             Suppose \Rightarrow Stat5: p_0 \notin \{p \in f \mid p^{[1]} \in \{p_0^{[1]}\}\}
              \langle p_0 \rangle \hookrightarrow Stat5(Stat2, Stat2\star) \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow AUTO
             \mathsf{Loc\_def} \Rightarrow \quad \mathsf{a} = \mathbf{arb}(\{\mathsf{p} \in \mathsf{f} \mid \mathsf{p}^{[1]} \in \{\mathsf{p}_0^{[1]}\}\})
               (Stat4)\mathsf{ELEM} \Rightarrow Stat6: \mathsf{a} \in \{\mathsf{p} \in \mathsf{f} \mid \mathsf{p}^{[1]} \in \{\mathsf{p}_0^{[1]}\}\} \ \& \ \mathsf{a} \notin \mathsf{f}
              \langle \rangle \hookrightarrow Stat6(Stat6\star) \Rightarrow \text{false}; \quad \text{Discharge} \Rightarrow \text{QED}
```

-- Map image formula

```
THEOREM 74. Sym(F) & P \in F \rightarrow F\uparrowP<sup>[1]</sup> = P<sup>[2]</sup>. Proof:
        Suppose_not(f, p_0) \Rightarrow AUTO
        Use\_def(Is\_map(f)) \Rightarrow AUTO
        \text{Use\_def(Svm)} \Rightarrow \quad \mathit{Stat0}: \ \left\langle \forall q \in \mathsf{f} \,|\, q = \left[ \mathsf{q}^{[1]}, \mathsf{q}^{[2]} \right] \right\rangle \, \& \, \, \mathit{Stat1}: \ \left\langle \forall q \in \mathsf{f}, \mathsf{p} \in \mathsf{f} \,|\, \mathsf{q}^{[1]} = \mathsf{p}^{[1]} \rightarrow \mathsf{q} = \mathsf{p} \right\rangle \, \& \, \mathsf{p}_0 \in \mathsf{f} \, \& \, \, \mathsf{f} \! \upharpoonright \! \mathsf{p}_0^{[1]} \neq \mathsf{p}_0^{[2]} 
       \mathsf{Use\_def}(\restriction) \Rightarrow \quad \mathsf{f} \lceil \mathsf{p}_0^{[1]} = \mathbf{arb} \Big( \mathsf{f}_{ \mid \left\{ \mathsf{p}_0^{[1]} \right\}} \Big)^{[2]}
       \left\langle p_{0}\right\rangle \hookrightarrow \mathit{Stat0}(\mathit{Stat0}\star) \Rightarrow \quad \mathit{Stat2}: \ p_{0} = \left[p_{0}^{[1]}, p_{0}^{[2]}\right] \ \& \ p_{0} \in \mathsf{f} \ \& \ \mathbf{arb}\left(\mathsf{f}_{\left|\left\{p_{0}^{[1]}\right\}\right.}\right)^{[2]} \neq p_{0}^{[2]}
       \mathsf{Use\_def}(|) \Rightarrow \quad \mathit{Stat3} : \ \mathsf{f}_{| \left\{ \mathsf{p}_0[1] \right\}} = \left\{ \mathsf{p} \in \mathsf{f} \, | \, \mathsf{p}^{[1]} \in \left\{ \mathsf{p}_0^{[1]} \right\} \right\}
       Suppose \Rightarrow Stat_4: p_0 \notin \{p \in f \mid p^{[1]} \in \{p_0^{[1]}\}\}
        \langle p_0 \rangle \hookrightarrow Stat4(Stat2, Stat2\star) \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow AUTO
        Set\_monot \Rightarrow \{p \in f \mid p^{[1]} \in \{p_0^{[1]}\}\} \subseteq \{p \in f \mid true\} 
       \mathsf{Loc\_def} \Rightarrow \quad \mathsf{p}_1 = \mathbf{arb} \Big( \mathsf{f}_{| \big\{ \mathsf{p}_0^{[1]} \big\}} \Big)
        (Stat3)ELEM ⇒ Stat5: p_1 \in \{p \in f \mid p^{[1]} \in \{p_0^{[1]}\}\} & p_1 \in f
        \langle \rangle \hookrightarrow Stat5(Stat5\star) \Rightarrow Stat6: p_1^{[1]} = p_0^{[1]}
        \langle p_0, p_1 \rangle \hookrightarrow Stat1(Stat0, Stat5, Stat6\star) \Rightarrow p_1 = p_0
        EQUAL \langle Stat2 \rangle \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow QED
THEORY Must_be_svm (b(X), s, u)
END Must_be_svm
ENTER_THEORY Must_be_svm
                     -- Single-valued map former
THEOREM Must_be_svm · 1. Svm(\{[x,b(x)]: x \in s\}) & domain(\{[x,b(x)]: x \in s\}) = s &
       range(\{[x,b(x)]: x \in s\}) = \{b(x): x \in s\} & \{[x,b(x)]: x \in s\} \{[u=b(u)\}. Proof:
       Suppose_not() \Rightarrow AUTO
       Suppose \Rightarrow Stat1: \neg Svm(\{[x,b(x)]: x \in s\})
       Use\_def\left(Is\_map\left(\left\{[x,b(x)]:\,x\in s\right\}\right)\right) \Rightarrow \quad AUTO
        Use_def(Svm) \Rightarrow
                       \neg \big( \big\langle \forall q \in \{[x,b(x)] : x \in s\} \mid q = \left\lceil q^{[1]},q^{[2]} \right\rceil \big\rangle \; \& \; \big\langle \forall q \in \{[x,b(x)] : x \in s\} \,, p \in \{[x,b(x)] : x \in s\} \mid q^{[1]} = p^{[1]} \rightarrow q = p \big\rangle \big)
       Suppose \Rightarrow Stat2: \neg \langle \forall q \in \{[x,b(x)]: x \in s\} \mid q = [q^{[1]},q^{[2]}] \rangle
        \langle q_0 \rangle \hookrightarrow Stat2(Stat2*) \Rightarrow Stat3: q_0 \in \{[x, b(x)] : x \in s\} \& q_0 \neq [q_0^{[1]}, q_0^{[2]}]
        \langle x_0 \rangle \hookrightarrow Stat3(Stat3) \Rightarrow \text{ false}; \qquad \text{Discharge} \Rightarrow Stat4: \neg \langle \forall q \in \{[x,b(x)]: x \in s\}, p \in \{[x,b(x)]: x \in s\} \mid q^{[1]} = p^{[1]} \rightarrow q = p \rangle
         \langle q_1, p_1 \rangle \hookrightarrow Stat4(Stat4\star) \Rightarrow Stat5:
               q_1, p_1 \in \{[x, b(x)] : x \in s\} \& q_1^{[1]} = p_1^{[1]} \& q_1 \neq p_1
        \langle x_1, x_2 \rangle \hookrightarrow Stat5(Stat5) \Rightarrow x_1 = x_2 \& b(x_1) \neq b(x_2)
        EQUAL \langle Stat5 \rangle \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow AUTO
```

```
(e) \hookrightarrow Stat \gamma(Stat \gamma_*) \Rightarrow e \in \{[x, b(x)]^{[1]} : x \in s\} \neq e \in s
      Suppose \Rightarrow Stat8: e \in \{[x, b(x)]^{[1]}: x \in s\}
      \left\langle \mathsf{x}_{3}\right\rangle \hookrightarrow \mathit{Stat8}(\mathit{Stat7*}) \Rightarrow \quad \mathsf{false}; \qquad \mathsf{Discharge} \Rightarrow \quad \mathit{Stat9}: \ \mathsf{e} \notin \left\{ \left[\mathsf{x},\mathsf{b}(\mathsf{x})\right]^{[1]}: \ \mathsf{x} \in \mathsf{s} \right\} \ \& \ \mathsf{e} \in \mathsf{s}
      \langle e \rangle \hookrightarrow Stat9(Stat9\star) \Rightarrow false;
                                                              Discharge \Rightarrow AUTO
      Suppose \Rightarrow Stat10: range({[x,b(x)]: x \in s}) \neq {b(x): x \in s}
      Use\_def(\mathbf{range}) \Rightarrow \{p^{[2]} : p \in \{[x, b(x)] : x \in s\}\} \neq \{b(x) : x \in s\}
      \mathsf{SIMPLF}\left\langle \mathit{Stat10} \star \right\rangle \Rightarrow \quad \mathit{Stat11}: \left\{ \left[ \mathsf{x}, \mathsf{b}(\mathsf{x}) \right]^{[2]} : \mathsf{x} \in \mathsf{s} \right\} \neq \left\{ \mathsf{b}(\mathsf{x}) : \mathsf{x} \in \mathsf{s} \right\}
      \langle c \rangle \hookrightarrow Stat11(Stat11) \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow Stat14: u \in s \& \{[x, b(x)]: x \in s\} \mid u \neq b(u)
      \text{Use\_def($|$)} \Rightarrow \quad \mathbf{arb} \Big( \{ [x,b(x)]: \, x \in s \}_{|\{u\}} \Big)^{[2]} \neq b(u) 
      Use_def(|) \Rightarrow {[x,b(x)]: x \in s}<sub>|{u}</sub> = {p \in {{[x,b(x)]: x \in s} | p^{[1]} \in {{u}}}}
     Loc_def \Rightarrow Stat15: a = arb(\{[x,b(x)]: x \in s \mid [x,b(x)]^{[1]} \in \{u\}\})
      Suppose \Rightarrow Stat16: \left\{ [x, b(x)] : x \in s \mid [x, b(x)]^{[1]} \in \{u\} \right\} = \emptyset
      \langle u \rangle \hookrightarrow Stat16(Stat14, Stat16) \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow AUTO
       (Stat15)\mathsf{ELEM} \Rightarrow Stat17: \ \mathsf{a} \in \left\{ [\mathsf{x},\mathsf{b}(\mathsf{x})]: \ \mathsf{x} \in \mathsf{s} \ | \ [\mathsf{x},\mathsf{b}(\mathsf{x})]^{[1]} \in \{\mathsf{u}\} \right\}
       \langle x_4 \rangle \hookrightarrow Stat17(Stat17) \Rightarrow x_4 = u \& a^{[2]} = b(x_4)
      EQUAL \langle Stat14 \rangle \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow QED
ENTER_THEORY Set_theory
DISPLAY Must_be_svm
THEORY Must_be_svm (b(x), s, u)
      Svm(\{[x,b(x)]: x \in s\}) \& \mathbf{domain}(\{[x,b(x)]: x \in s\}) = s \& \mathbf{range}(\{[x,b(x)]: x \in s\}) = \{b(x): x \in s\} \& (u \in s \to \{[x,b(x)]: x \in s\} \upharpoonright u = b(u))
END Must_be_svm
```

 $\begin{array}{ll} \mathsf{Suppose} \Rightarrow & \mathit{Stat6} : \mathbf{domain}(\{[\mathsf{x},\mathsf{b}(\mathsf{x})] : \mathsf{x} \in \mathsf{s}\}) \neq \mathsf{s} \\ \mathsf{Use_def}(\mathbf{domain}) \Rightarrow & \left\{\mathsf{p}^{[1]} : \mathsf{p} \in \{[\mathsf{x},\mathsf{b}(\mathsf{x})] : \mathsf{x} \in \mathsf{s}\}\right\} \neq \mathsf{s} \\ \mathsf{SIMPLF} \left\langle \mathit{Stat6} \star \right\rangle \Rightarrow & \mathit{Stat7} : \left\{[\mathsf{x},\mathsf{b}(\mathsf{x})]^{[1]} : \mathsf{x} \in \mathsf{s}\right\} \neq \mathsf{s} \end{array}$

-- Doubletons as maps

```
THEOREM 92. Is_{map}(\{[X,Y],[Z,W]\}) \& domain(\{[X,Y],[Z,W]\}) = \{X,Z\} \& domain(\{[X,Y],[Z,W]\}) 
         \mathbf{range}(\{[X,Y],[Z,W]\}) = \{Y,W\} \& (X \neq Z \rightarrow \mathsf{Svm}(\{[X,Y],[Z,W]\})). \ \mathsf{PROOF:}
          Suppose\_not(x_0, y_0, z_0, w_0) \Rightarrow AUTO
         Suppose \Rightarrow \neg Is\_map(\{[x_0, y_0], [z_0, w_0]\})
         \mathsf{Use\_def}(\mathsf{Is\_map}) \Rightarrow Stat1: \neg \langle \forall \mathsf{p} \in \{[\mathsf{x}_0, \mathsf{y}_0], [\mathsf{z}_0, \mathsf{w}_0]\} \mid \mathsf{p} = [\mathsf{p}^{[1]}, \mathsf{p}^{[2]}] \rangle
           \langle p_1 \rangle \hookrightarrow Stat1(Stat1) \Rightarrow false;
                                                                                                Discharge \Rightarrow AUTO
         Suppose \Rightarrow Stat2: domain({[x<sub>0</sub>, y<sub>0</sub>], [z<sub>0</sub>, w<sub>0</sub>]}) \neq {x<sub>0</sub>, z<sub>0</sub>}
         Use\_def(domain(\{[x_0, y_0], [z_0, w_0]\})) \Rightarrow AUTO
         Suppose \Rightarrow Stat3: x_0 \notin \{p^{[1]}: p \in \{[x_0, y_0], [z_0, w_0]\}\}
          \langle [x_0, y_0] \rangle \hookrightarrow Stat3(Stat3\star) \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow AUTO
         Suppose \Rightarrow Stat_4: z_0 \notin \{p^{[1]}: p \in \{[x_0, y_0], [z_0, w_0]\}\}
           \langle [z_0, w_0] \rangle \hookrightarrow Stat \mathcal{A}(Stat \mathcal{A} \star) \Rightarrow \text{false}; \quad \text{Discharge} \Rightarrow \text{Auto}
           (Stat2\star)ELEM \Rightarrow Stat5: domain(\{[x_0, y_0], [z_0, w_0]\}) \not\subseteq \{x_0, z_0\}
           \langle e \rangle \hookrightarrow Stat5(Stat2\star) \Rightarrow Stat6: e \in \{p^{[1]}: p \in \{[x_0, y_0], [z_0, w_0]\}\} \& e \notin \{x_0, z_0\}
          \langle p \rangle \hookrightarrow Stat6(Stat6) \Rightarrow false;
                                                                                               Discharge \Rightarrow AUTO
          Use_def (Svm(\{[x_0, y_0], [z_0, w_0]\})) \Rightarrow AUTO
          Suppose \Rightarrow Stat7: \mathbf{range}(\{[x_0, y_0], [z_0, w_0]\}) \neq \{y_0, w_0\}
         Use_def(range(\{[x_0, y_0], [z_0, w_0]\})) \Rightarrow AUTO
         Suppose \Rightarrow Stat8: y_0 \notin \{q^{[2]}: q \in \{[x_0, y_0], [z_0, w_0]\}\}
          \langle [x_0, y_0] \rangle \hookrightarrow Stat8(Stat8\star) \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow AUTO
         Suppose \Rightarrow Stat9: w_0 \notin \{q^{[2]}: q \in \{[x_0, y_0], [z_0, w_0]\}\}
           \langle [z_0, w_0] \rangle \hookrightarrow Stat9(Stat9\star) \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow AUTO
           (Stat7*)ELEM \Rightarrow Stat10: \mathbf{range}(\{[x_0, y_0], [z_0, w_0]\}) \not\subseteq \{y_0, w_0\}
           (d) \hookrightarrow Stat10(Stat7*) \Rightarrow Stat11: e \in \{q^{[1]}: q \in \{[x_0, y_0], [z_0, w_0]\}\} \& e \notin \{x_0, z_0\}
           \langle p_0, q_0 \rangle \hookrightarrow Stat12(Stat12) \Rightarrow false;
                                                                                                              Discharge \Rightarrow QED
                          -- Doubletons as maps, 2
Theorem 93. X \neq Z \rightarrow \{[X,Y],[Z,W]\} \upharpoonright X = Y. Proof:
         Suppose_not(x, z, y, w) \Rightarrow AUTO
         Use\_def(\uparrow) \Rightarrow arb(\{[x,y],[z,w]\}_{|\{x\}})^{[z]} \neq y
         Use\_def(|) \Rightarrow \{[x,y],[z,w]\}_{\{x\}} = \{p \in \{[x,y],[z,w]\} \mid p^{[1]} \in \{x\}\}
         EQUAL \Rightarrow arb(\{p \in \{[x, y], [z, w]\} \mid p^{[1]} \in \{x\}\})<sup>[2]</sup> \neq y
         Suppose ⇒ Stat1: \{p \in \{[x,y], [z,w]\} \mid p^{[1]} \in \{x\}\} = \emptyset
          \langle [x,y] \rangle \hookrightarrow Stat1(Stat1) \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow Stat2: \{p: p \in \{[x,y], [z,w]\} \mid p^{[1]} \in \{x\}\} \neq \emptyset
         Loc_def \Rightarrow a = arb({p \in {[x,y], [z,w]} | p^{[1]} \in {x}})
           (Stat2)ELEM \Rightarrow Stat3: a \in \{p \in \{[x,y],[z,w]\} \mid p^{[1]} \in \{x\}\}
```

```
\langle \rangle \hookrightarrow Stat3(Stat3\star) \Rightarrow Stat4: a \in \{[x,y],[z,w]\} \& a^{[1]} = x
      EQUAL \Rightarrow Stat5: a^{[2]} \neq v \& x \neq z
       (Stat4, Stat5)Discharge \Rightarrow QED
                 -- Domain of restriction
Theorem 94. \operatorname{domain}(\mathsf{F}_{|\mathsf{S}}) = \operatorname{domain}(\mathsf{F}) \cap \mathsf{S}. Proof:
      Suppose\_not(f,s) \Rightarrow AUTO
      Use_def(|) \Rightarrow Stat\theta: domain(\{q \in f \mid q^{[1]} \in s\}) \neq domain(\{q \in f \mid q^{[1]} \in s\})
      Use\_def(\mathbf{domain}) \Rightarrow \{p^{[1]}: p \in \{q \in f \mid q^{[1]} \in s\}\} \neq \{p^{[1]}: p \in f\} \cap s
      SIMPLF \Rightarrow Stat1: \{p^{[1]}: p \in f \mid p^{[1]} \in s\} \neq \{p^{[1]}: p \in f\} \cap s
          \langle e \rangle \hookrightarrow \mathit{Stat1}(\mathit{Stat1} \star) \Rightarrow \quad \mathit{Stat2} : \ e \in \{p^{[1]} : \ p \in f \mid p^{[1]} \in s\} \neq e \in \{p^{[1]} : \ p \in f\} \ \cap s 
      Suppose \Rightarrow Stat3: e \in \{p^{[1]}: p \in f \mid p^{[1]} \in s\}
       \langle \mathsf{p}_0 \rangle \hookrightarrow Stat3(Stat2\star) \Rightarrow Stat4: \mathsf{p}_0^{[1]} \notin \{ \mathsf{p}^{[1]} : \mathsf{p} \in \mathsf{f} \} \& \mathsf{p}_0 \in \mathsf{f}
       \langle p_0 \rangle \hookrightarrow Stat4(Stat4\star) \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow Stat5: e \in \{p^{[1]}: p \in f\} \& e \notin \{p^{[1]}: p \in f \mid p^{[1]} \in s\} \& e \in s
       \langle p_1, p_1 \rangle \hookrightarrow Stat5(Stat5\star) \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow QED
                 -- Cartesian Product
DEF maps \cdot 8. X \times Y =_{Def} \{[x,y] : x \in X, y \in Y\}
                 -- Subsets of Cartesian products
THEOREM 141. Y \subset S \times T \leftrightarrow Is_map(Y) & domain(Y) \subset S & range(Y) \subset T. Proof:
                  -- This follows trivially from the fact that a map is a set each of whose elements x is a
                 pair [x^{[1]}, x^{[2]}]
      Suppose_not(v_0, s, t) \Rightarrow AUTO
      Use\_def(\times) \Rightarrow Stat\theta : y_0 \subseteq \{[x,y] : x \in s, y \in t\} \neq Is\_map(y_0) \& domain(y_0) \subseteq s \& range(y_0) \subseteq t
      Suppose \Rightarrow Stat1: y_0 \subseteq \{[x,y] : x \in s, y \in t\}
      Suppose \Rightarrow Stat2: domain(y<sub>0</sub>) \not\subseteq s
      Use\_def(domain) \Rightarrow Stat3: \{x^{[1]} : x \in y_0\} \not\subseteq s
       \langle \mathbf{p} \rangle \hookrightarrow Stat3 \Rightarrow Stat4 : \mathbf{p} \in \{\mathbf{x}^{[1]} : \mathbf{x} \in \mathbf{y}_0\} \& \mathbf{p} \notin \mathbf{s}
       \langle a \rangle \hookrightarrow Stat4(Stat1*) \Rightarrow Stat5: a \in \{[x,y]: x \in s, y \in t\} \& a^{[1]} \notin s
       \langle x_1, y_1 \rangle \hookrightarrow Stat5(Stat5) \Rightarrow false;
                                                                     Discharge \Rightarrow AUTO
       Suppose \Rightarrow Stat6: range(y<sub>0</sub>) \not\subseteq t
      Use_def(range) \Rightarrow Stat7: \{x^{[2]}: x \in y_0\} \not\subseteq t
       \langle q \rangle \hookrightarrow Stat7 \Rightarrow Stat8 : q \in \{x^{[2]} : x \in y_0\} \& q \notin t
       \langle b \rangle \hookrightarrow Stat8(Stat1\star) \Rightarrow Stat9: b \in \{[x,y]: x \in s, y \in t\} \& b^{[2]} \notin t
       \langle x_2, y_2 \rangle \hookrightarrow Stat9(Stat9) \Rightarrow \text{false}; \quad \text{Discharge} \Rightarrow \text{Auto}
      Use\_def(Is\_map(y_0)) \Rightarrow AUTO
       (Stat0*)ELEM \Rightarrow Stat10: \neg \langle \forall p \in y_0 \mid p = [p^{[1]}, p^{[2]}] \rangle
```

```
-- Covering
Def Set<sub>2</sub>. Covers(X,Y) \leftrightarrow_{\text{Def}} \bigcup X = Y
                   -- Fin intersection property
                      \mathsf{HasFip}(\mathsf{X}) \quad \leftrightarrow_{\mathsf{Def}} \quad \{\mathsf{x} \subseteq \mathsf{X} \mid \mathsf{Finite}(\mathsf{x}) \ \& \ \mathsf{x} \neq \emptyset \ \& \ \mathsf{inters}(\mathsf{x}) = \emptyset\} = \emptyset
Def Set<sub>3</sub>.
                    -- Teoria di base sugli spazi topologici
THEORY topologicalSpace(open)
        \{x \subseteq open \mid \bigcup x \notin open\} = \emptyset
        \forall x \in \text{open}, y \in \text{open}, u \in x \cap y, \exists z \in \text{open} \mid u \in z \& z \subset x \cap y \rangle
       l Jopen ≠ \emptyset
END topologicalSpace
ENTER_THEORY topologicalSpace
                    -- support
DEF topologicalSpace<sub>0</sub>.
                                                      support_{\Theta} =_{Def} \bigcup open
                    -- compactness
                                                      \mathsf{IsCompact}_{\Theta}(\mathsf{X}) \qquad \longleftrightarrow_{\mathsf{Def}} \quad \big\langle \forall \mathsf{u} \subseteq \mathsf{open} \mid \mathsf{Covers}(\mathsf{u},\mathsf{X}) \to \big\langle \exists \mathsf{d} \subseteq \mathsf{u} \mid \mathsf{Finite}(\mathsf{d}) \ \& \ \mathsf{Covers}(\mathsf{d},\mathsf{X}) \big\rangle \big\rangle
DEF topologicalSpace<sub>1</sub>.
                    -- closed sets
                                                      \mathsf{closed}_{\Theta} =_{\mathsf{Def}} \{\mathsf{support}_{\Theta} \setminus \mathsf{u} : \mathsf{u} \in \mathsf{open}\}
DEF topologicalSpace<sub>2</sub>.
                    -- intersection
DEF topologicalSpace<sub>3</sub>.
                                                      int_{\Theta}(X) =_{Def} if X = \emptyset then support_{\Theta} else inters(X) fi
APPLY \langle \rangle ficu(open \mapsto open)\Rightarrow
                    -- finite intersection closedness
THEOREM topologicalSpace<sub>0</sub>. \langle \forall x, y \mid \{x, y\} \subseteq \text{open} \rightarrow x \cap y \in \text{open} \rangle \& \langle \forall f \mid f \subseteq \text{open} \& \text{Finite}(f) \& f \neq \emptyset \rightarrow \text{inters}(f) \in \text{open} \rangle.
Theorem topological Space<sub>10</sub>. support<sub>\Theta</sub> \neq \emptyset. Proof:
       Suppose\_not \Rightarrow AUTO
       Assump \Rightarrow | Jopen \neq \emptyset
       Use\_def(support_{\Theta}) \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow QED
\mathrm{THEOREM} \ \mathsf{topologicalSpace}_{11}. \ \mathsf{a} \subseteq \mathsf{open} \ \lor \ \mathsf{a} \subseteq \mathsf{closed}_{\Theta} \to \big\langle \forall \mathsf{w} \in \mathsf{a} \ | \ \mathsf{w} \subseteq \mathsf{support}_{\Theta} \big\rangle. \ \mathrm{PROOF} \colon
       Suppose\_not(a_0) \Rightarrow AUTO
       ELEM \Rightarrow Stat\theta: \neg \langle \forall w \in a_0 \mid w \subseteq support_{\Theta} \rangle
        \langle w_0 \rangle \hookrightarrow Stat0 \Rightarrow w_0 \in a_0 \& w_0 \not\subseteq support_{\Theta}
```

```
Suppose \Rightarrow a<sub>0</sub> \subseteq open
       Use\_def(support_{\Theta}) \Rightarrow Stat1 : w_0 \not\subseteq I Jopen
        \langle x_0 \rangle \hookrightarrow Stat1 \Rightarrow x_0 \in w_0 \& x_0 \notin \bigcup Open
       Use_def([\ ]) \Rightarrow Stat2: x_0 \notin \{w: y \in \text{open}, w \in y\}
        \langle w_0, x_0 \rangle \hookrightarrow Stat2 \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow a_0 \subseteq closed_{\Theta}
       Use\_def(closed_{\Theta}) \Rightarrow Stat3: w_0 \in \{support_{\Theta} \setminus u : u \in open\}
        \langle u_0 \rangle \hookrightarrow Stat\beta \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow QED
THEOREM topological Space<sub>12</sub>. u \subset open \rightarrow \{support_{\Theta} \setminus k : k \in u\} \subset closed_{\Theta}. Proof:
       Suppose_not(u_0) ⇒ u_0 \subset open \& Stat\theta: {support<sub>\Theta</sub>\k : k ∈ u_0} \not\subseteq closed_{\Theta}
        \langle k_0 \rangle \hookrightarrow Stat0 \Rightarrow Stat1 : k_0 \in \{support_{\Theta} \setminus k : k \in u_0\} \& k_0 \notin closed_{\Theta}
        \langle \mathsf{k}_1 \rangle \hookrightarrow Stat1 \Rightarrow \mathsf{k}_1 \in \mathsf{u}_0 \& \mathsf{k}_0 = \mathsf{support}_{\Theta} \backslash \mathsf{k}_1
       Use\_def(closed_{\Theta}) \Rightarrow Stat2 : closed_{\Theta} = \{support_{\Theta} \setminus u : u \in open\}
        \langle k_2 \rangle \hookrightarrow Stat2 \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow QED
THEOREM topological Space<sub>13</sub>. c \subseteq closed_{\Theta} \rightarrow \{support_{\Theta} \setminus k : k \in c\} \subseteq open. Proof:
       Suppose\_not(c_0) \Rightarrow c_0 \subseteq closed_{\Theta} \& Stat\theta : \{support_{\Theta} \setminus k : k \in c_0\} \not\subseteq open
        \langle k_0 \rangle \hookrightarrow Stat0 \Rightarrow Stat1: k_0 \in \{support_{\Theta} \setminus k : k \in c_0\} \& k_0 \notin open
        \langle \mathsf{k}_1 \rangle \hookrightarrow Stat1 \Rightarrow \mathsf{k}_1 \in \mathsf{c}_0 \& \mathsf{k}_0 = \mathsf{support}_{\Theta} \backslash \mathsf{k}_1
       Use\_def(closed_{\Theta}) \Rightarrow closed_{\Theta} = \{support_{\Theta} \setminus k : k \in open\}
       ELEM \Rightarrow Stat2: k_1 \in \{support_{\Theta} \setminus k : k \in open\}
       \langle \mathsf{k}_2 \rangle \hookrightarrow Stat2 \Rightarrow \mathsf{k}_1 = \mathsf{support}_{\Theta} \backslash \mathsf{k}_2 \& \mathsf{k}_2 \in \mathsf{open}
       \mathsf{EQUAL} \Rightarrow \mathsf{k}_0 = \mathsf{support}_{\Theta} \setminus (\mathsf{support}_{\Theta} \setminus \mathsf{k}_2)
                    -k_0 = support_{\Theta} \cap k_2
        \langle \{k_2\} \rangle \hookrightarrow TtopologicalSpace<sub>11</sub> \Rightarrow Stat3: \langle \forall w \in \{k_2\} \mid w \subseteq support_{\Theta} \rangle
        \langle k_2 \rangle \hookrightarrow Stat3 \Rightarrow \text{ false}; \quad \text{Discharge} \Rightarrow \text{ QED}
THEOREM topological Space<sub>14</sub>. c \neq \emptyset & inters(c) = \emptyset \rightarrow Covers(\{support_{\Theta} \setminus k : k \in c\}, support_{\Theta}). Proof:
       Suppose\_not(c_0) \Rightarrow AUTO
       Use\_def(Covers) \Rightarrow \bigcup \{support_{\Theta} \setminus k : k \in c_0\} \neq support_{\Theta}
        \langle \text{support}_{\Theta}, c_0 \rangle \hookrightarrow T23 \Rightarrow \text{support}_{\Theta} \setminus \text{inters}(c_0) = \bigcup \{ \text{support}_{\Theta} \setminus k : k \in c_0 \}
       EQUAL \Rightarrow support_{\Theta} = \bigcup \{support_{\Theta} \setminus k : k \in c_0\}
       Use\_def(Covers) \Rightarrow Covers(\{support_{\Theta} \setminus k : k \in c_0\}, support_{\Theta})
       ELEM \Rightarrow false;
                                                   Discharge \Rightarrow QED
THEOREM topological Space<sub>15</sub>. Covers (u, support_{\Theta}) \rightarrow u \neq \emptyset. Proof:
```

```
Suppose\_not(u_0) \Rightarrow AUTO
       Use\_def(Covers) \Rightarrow \bigcup u_0 = support_{\Theta}
       \langle \mathsf{u}_0 \rangle \hookrightarrow T3f \Rightarrow \mathsf{support}_{\Theta} = \emptyset
       Use\_def(support_{\Theta}) \Rightarrow support_{\Theta} = \bigcup open
       EQUAL \Rightarrow | Jopen = \emptyset
       Assump \Rightarrow | Jopen \neq \emptyset
       ELEM \Rightarrow false;
                                                Discharge \Rightarrow QED
THEOREM topological Space 16. Covers (u, support_{\Theta}) \rightarrow inters(\{support_{\Theta} \setminus k : k \in u\}) = \emptyset. Proof:
       Suppose\_not(u_0) \Rightarrow AUTO
        \langle \mathsf{u}_0 \rangle \hookrightarrow TtopologicalSpace<sub>15</sub> \Rightarrow \mathsf{u}_0 \neq \emptyset
       Use\_def(Covers) \Rightarrow Uu_0 = support_{\Theta}
       \langle \text{support}_{\Theta}, u_0 \rangle \hookrightarrow T23a \Rightarrow \text{support}_{\Theta} \setminus \bigcup u_0 = \text{inters}(\{\text{support}_{\Theta} \setminus k : k \in u_0\})
       ELEM \Rightarrow support_{\Theta} \setminus Ju_0 = \emptyset
       \mathsf{EQUAL} \Rightarrow \mathsf{inters}(\{\mathsf{support}_{\Theta} \setminus \mathsf{k} : \mathsf{k} \in \mathsf{u}_0\}) = \emptyset
       ELEM \Rightarrow false;
                                                Discharge \Rightarrow QED
THEOREM topological Space<sub>17</sub>. \forall w \in u \mid w \subseteq \text{support}_{\Theta} \setminus (\text{support}_{\Theta} \setminus k) : k \in u \} = u. Proof:
        Suppose\_not(u_0) \Rightarrow Stat1: \{support_{\Theta} \setminus (support_{\Theta} \setminus k) : k \in u_0\} \neq \{k : k \in u_0\} \& \langle \forall w \in u_0 \mid w \subseteq support_{\Theta} \rangle 
       \langle k_0, k_0 \rangle \hookrightarrow Stat1 \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow QED
THEOREM topological Space<sub>18</sub>. \forall w \in u \mid w \subseteq \text{support}_{\Theta} \rightarrow (\text{Finite}(u) \leftrightarrow \text{Finite}(\{\text{support}_{\Theta} \mid k \in u \})). Proof:
       Suppose\_not(u_0) \Rightarrow AUTO
       Suppose \Rightarrow Finite(u<sub>0</sub>)
       APPLY \langle \rangle finiteImage(s_0 \mapsto u_0, f(K) \mapsto support_{\Theta} \setminus K \rangle \Rightarrow Finite(\{support_{\Theta} \setminus k : k \in u_0\})
       Discharge ⇒ Finite({support<sub>\Theta</sub>\k : k ∈ u<sub>0</sub>}) & ¬Finite(u<sub>0</sub>)
       \langle u_0 \rangle \hookrightarrow T \text{topologicalSpace}_{17} \Rightarrow \{\text{support}_{\Theta} \setminus (\text{support}_{\Theta} \setminus k) : k \in u_0\} = u_0
      SIMPLF \Rightarrow \{support_{\Theta} \setminus k : k \in \{support_{\Theta} \setminus k : k \in u_0\}\} = u_0
       APPLY \langle \rangle finiteImage (s_0 \mapsto \{support_{\Theta} \setminus k : k \in u_0\}, f(K) \mapsto support_{\Theta} \setminus K) \Rightarrow
               \mathsf{Finite}(\{\mathsf{support}_{\Theta} \setminus \mathsf{k} : \mathsf{k} \in \{\mathsf{support}_{\Theta} \setminus \mathsf{k} : \mathsf{k} \in \mathsf{u}_0\}\})
                                              \mathsf{Discharge} \Rightarrow \mathsf{QED}
       EQUAL \Rightarrow false;
ENTER_THEORY topologicalSpace
THEOREM topological Space<sub>19</sub>. d \subseteq u \rightarrow \{support_{\Theta} \setminus k : k \in d\} \subseteq \{support_{\Theta} \setminus k : k \in u\}. Proof:
       Suppose\_not(d_0, u_0) \Rightarrow d_0 \subseteq u_0 \& Stat\theta : \{support_{\Theta} \setminus k : k \in d_0\} \not\subseteq \{support_{\Theta} \setminus k : k \in u_0\}
       \langle w_0 \rangle \hookrightarrow Stat0 \Rightarrow Stat1: w_0 \in \{support_{\Theta} \setminus k : k \in d_0\} \& w_0 \notin \{support_{\Theta} \setminus k : k \in u_0\}
       ELEM \Rightarrow Stat2: w_0 \notin \{support_{\Theta} \setminus k : k \in u_0\}
        \langle k_0 \rangle \hookrightarrow Stat1 \Rightarrow w_0 = support_{\Theta} \backslash k_0 \& k_0 \in d_0
       ELEM \Rightarrow k_0 \in u_0
        \langle k_0 \rangle \hookrightarrow Stat2 \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow QED
```

```
-- characterization of compactness
THEOREM topological Space<sub>20</sub>. Is Compact<sub>\topolog</sub> (support<sub>\topolog</sub>) \leftrightarrow \forall \forall c \subset \mathsf{closed}_{\Theta} \mid c \neq \emptyset \& \mathsf{HasFip}(c) \to \mathsf{inters}(c) \neq \emptyset \rangle. Proof:
      Suppose\_not([]) \Rightarrow AUTO
      Suppose ⇒ IsCompact<sub>\text{\Omega}</sub>(support<sub>\text{\Omega}</sub>) & Stat\theta: \neg \langle \forall c \subseteq \mathsf{closed}_{\Theta} \mid c \neq \emptyset \ \& \ \mathsf{HasFip}(c) \rightarrow \mathsf{inters}(c) \neq \emptyset \rangle
      \langle c_0 \rangle \hookrightarrow Stat0 \Rightarrow c_0 \subset closed_{\Theta} \& c_0 \neq \emptyset \& HasFip(c_0) \& inters(c_0) = \emptyset
      Use\_def(HasFip) \Rightarrow Stat1: \{x \subseteq c_0 \mid Finite(x) \& x \neq \emptyset \& inters(x) = \emptyset\} = \emptyset
       Use\_def(IsCompact_{\Theta}) \Rightarrow Stat2: \langle \forall u \subseteq open \mid Covers(u, support_{\Theta}) \rightarrow \langle \exists d \subseteq u \mid Finite(d) \& Covers(d, support_{\Theta}) \rangle \rangle 
      Loc_def \Rightarrow Stat22: u_0 = \{support_{\Theta} \setminus k : k \in c_0\}
                 -c_0 = \emptyset
      Suppose \Rightarrow u_0 = \emptyset
       \langle z_0 \rangle \hookrightarrow Stat22 \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow u_0 \neq \emptyset
      \langle c_0 \rangle \hookrightarrow T \text{topologicalSpace}_{14} \Rightarrow \text{Covers}(\{\text{support}_{\Theta} \setminus k : k \in c_0\}, \text{support}_{\Theta})
      EQUAL \Rightarrow Covers(u_0, support_{\Theta})
      ELEM \Rightarrow Stat3: \langle \exists d \subset u_0 \mid Finite(d) \& Covers(d, support_{\Theta}) \rangle
       \left< \mathsf{d}_0 \right> \hookrightarrow \mathit{Stat3} \Rightarrow \quad \mathsf{d}_0 \subseteq \mathsf{u}_0 \ \& \ \mathsf{Finite}(\mathsf{d}_0) \ \& \ \mathsf{Covers}(\mathsf{d}_0, \mathsf{support}_\Theta)
       Loc_def \Rightarrow Stat4: k_0 = \{support_{\Theta} \setminus k : k \in d_0\}
      EQUAL \Rightarrow inters(k_0) = \emptyset
      Suppose \Rightarrow k_0 = \emptyset
      \langle b_0 \rangle \hookrightarrow Stat4 \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow k_0 \neq \emptyset
                 -- d_0 \subseteq u_0 \text{ ed } u_0 \subseteq \text{open}
       EQUAL \Rightarrow Finite(k_0)
```

```
\langle d_0, u_0 \rangle \hookrightarrow TtopologicalSpace<sub>19</sub> \Rightarrow {support<sub>\Theta</sub>\k : k \in d<sub>0</sub>} \subseteq {support<sub>\Theta</sub>\k : k \in u<sub>0</sub>}
EQUAL \Rightarrow k_0 \subset \{support_{\Theta} \setminus k : k \in u_0\}
\mathsf{EQUAL} \Rightarrow \mathsf{k}_0 \subseteq \{\mathsf{support}_{\Theta} \setminus \mathsf{k} : \mathsf{k} \in \{\mathsf{support}_{\Theta} \setminus \mathsf{k} : \mathsf{k} \in \mathsf{c}_0\}\}
SIMPLF \Rightarrow k_0 \subset \{support_{\Theta} \setminus (support_{\Theta} \setminus k) : k \in c_0 \}
              -- c_0 \subset \mathsf{closed}_{\Theta}
 \langle c_0 \rangle \hookrightarrow T topological Space_{11} \Rightarrow \langle \forall w \in c_0 \mid w \subseteq support_{\Theta} \rangle
 \langle c_0 \rangle \hookrightarrow TtopologicalSpace<sub>17</sub> \Rightarrow k_0 \subset c_0
 \langle k_0 \rangle \hookrightarrow Stat1 \Rightarrow false; -
\mathsf{Discharge} \Rightarrow \neg \mathsf{IsCompact}_{\Theta}(\mathsf{support}_{\Theta}) \& \mathit{Stat5} : \forall \mathsf{C} \subseteq \mathsf{closed}_{\Theta} \mid \mathsf{c} \neq \emptyset \& \mathsf{HasFip}(\mathsf{c}) \rightarrow \mathsf{inters}(\mathsf{c}) \neq \emptyset \rangle
Use\_def(IsCompact_{\Theta}) \Rightarrow Stat6: \neg \langle \forall u \subseteq open \mid Covers(u, support_{\Theta}) \rightarrow \langle \exists d \subseteq u \mid Finite(d) \& Covers(d, support_{\Theta}) \rangle \rangle
 \langle u_1 \rangle \hookrightarrow Stat6 \Rightarrow u_1 \subseteq open \& Covers(u_1, support_{\Theta}) \& \neg \langle \exists d \subseteq u_1 \mid Finite(d) \& Covers(d, support_{\Theta}) \rangle
Loc_def \Rightarrow Stat7: c<sub>1</sub> = {support<sub>\to \</sub>\k : k \in u<sub>1</sub>}
 \langle u_1 \rangle \hookrightarrow T \text{topologicalSpace}_{12} \Rightarrow \{\text{support}_{\Theta} \setminus k : k \in u_1\} \subset \text{closed}_{\Theta}
EQUAL \Rightarrow c_1 \subseteq closed_{\Theta}
 \langle u_1 \rangle \hookrightarrow T \text{topologicalSpace}_{15} \Rightarrow u_1 \neq \emptyset
Suppose \Rightarrow c_1 = \emptyset
 \langle b_1 \rangle \hookrightarrow Stat \gamma \Rightarrow false; Discharge \Rightarrow c_1 \neq \emptyset
\langle c_1 \rangle \hookrightarrow Stat5 \Rightarrow \mathsf{HasFip}(c_1) \to \mathsf{inters}(c_1) \neq \emptyset
ELEM \Rightarrow inters(c<sub>1</sub>) = \emptyset \rightarrow \neg HasFip(c_1)
 \langle u_1 \rangle \hookrightarrow T \text{topologicalSpace}_{16} \Rightarrow \text{inters}(\{\text{support}_{\Theta} \setminus k : k \in u_1\}) = \emptyset
EQUAL \Rightarrow \neg HasFip(c_1)
Use_def(HasFip) \Rightarrow Stat8: \{x \subseteq c_1 \mid Finite(x) \& x \neq \emptyset \& inters(x) = \emptyset\} \neq \emptyset
ELEM \Rightarrow Stat9: \neg \langle \exists d \subseteq u_1 \mid Finite(d) \& Covers(d, support_{\Theta}) \rangle
(x_1) \hookrightarrow Stat8 \Rightarrow x_1 \subset c_1 \& Finite(x_1) \& x_1 \neq \emptyset \& inters(x_1) = \emptyset
Loc_def \Rightarrow Stat10: d_1 = \{support_{\Theta} \setminus k : k \in x_1\}
ELEM \Rightarrow x_1 \subseteq c_1
\langle x_1, c_1 \rangle \hookrightarrow TtopologicalSpace<sub>19</sub> \Rightarrow \{support_{\Theta} \setminus k : k \in x_1\} \subseteq \{support_{\Theta} \setminus k : k \in c_1\}
EQUAL \Rightarrow d_1 \subset \{support_{\Theta} \setminus k : k \in \{support_{\Theta} \setminus k : k \in u_1\}\}
\mathsf{SIMPLF} \Rightarrow \{\mathsf{support}_{\Theta} \setminus \mathsf{k} : \mathsf{k} \in \{\mathsf{support}_{\Theta} \setminus \mathsf{k} : \mathsf{k} \in \mathsf{u}_1\}\} = \{\mathsf{support}_{\Theta} \setminus (\mathsf{support}_{\Theta} \setminus \mathsf{k}) : \mathsf{k} \in \mathsf{u}_1\}
```

```
-- u_1 ⊂ open
     EQUAL \Rightarrow d_1 \subseteq u_1
             -- c_1 ⊂ closed_\Theta x_1 ⊂ c_1
     EQUAL \Rightarrow Finite(d_1)
     \langle x_1 \rangle \hookrightarrow T \text{topologicalSpace}_{14} \Rightarrow \text{Covers}(\{\text{support}_{\Theta} \setminus k : k \in x_1\}, \text{support}_{\Theta})
     EQUAL \Rightarrow Covers(d_1, support_{\Theta})
     \langle d_1 \rangle \hookrightarrow Stat9 \Rightarrow false; -
     Discharge \Rightarrow QED
ENTER_THEORY Set_theory
DISPLAY topologicalSpace
THEORY topologicalSpace(open)
     \{x \subseteq open \mid \bigcup x \notin open\} = \emptyset
     \forall x \in \text{open}, y \in \text{open}, u \in x \cap y, \exists z \in \text{open} \mid u \in z \& z \subseteq x \cap y \rangle
    \bigcup \mathsf{open} \neq \emptyset
    support_{\Theta} \neq \emptyset
END topologicalSpace
```