
Nhập môn Kỹ thuật Truyền thông

Bài 4: Lý thuyết ra quyết định (Decision Theory)

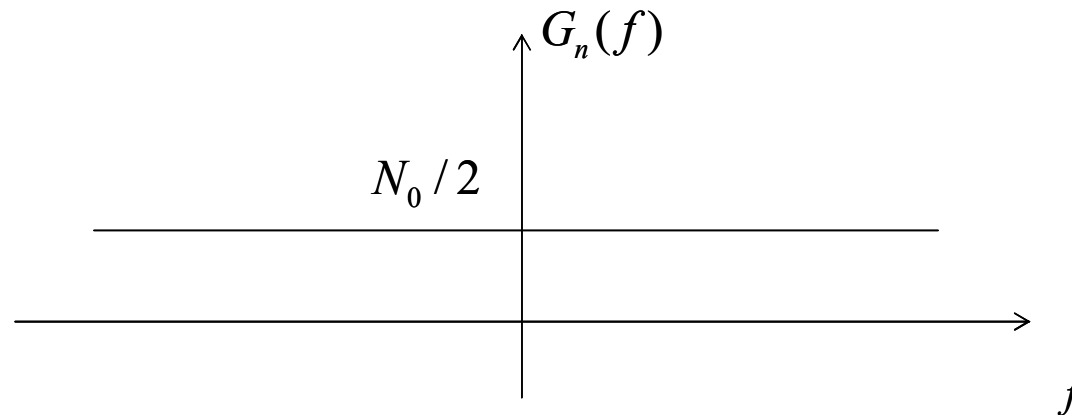
4.2 Các tiêu chuẩn MAP và ML

PGS. Tạ Hải Tùng

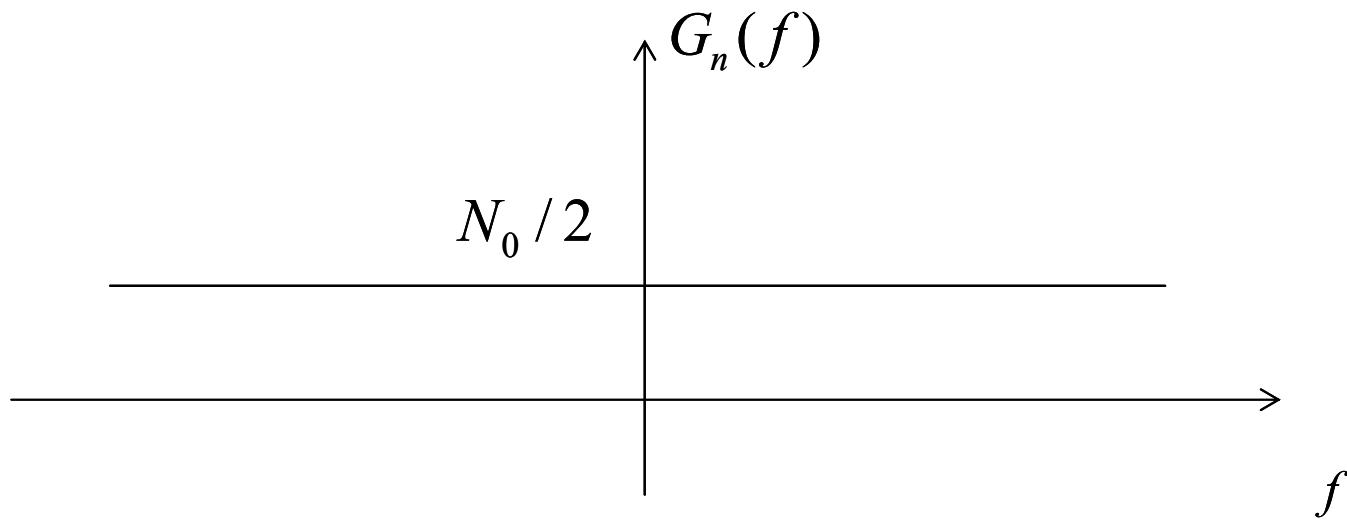
Mô hình kênh truyền

Tạp âm trắng Gauss $n(t)$

- Tiến trình ngẫu nhiên «ergodic»
- Mỗi biến ngẫu nhiên là một biến ngẫu nhiên Gauss với giá trị TB bằng 0
- Mật độ phổ là hằng số $G_n(f) = N_0/2$

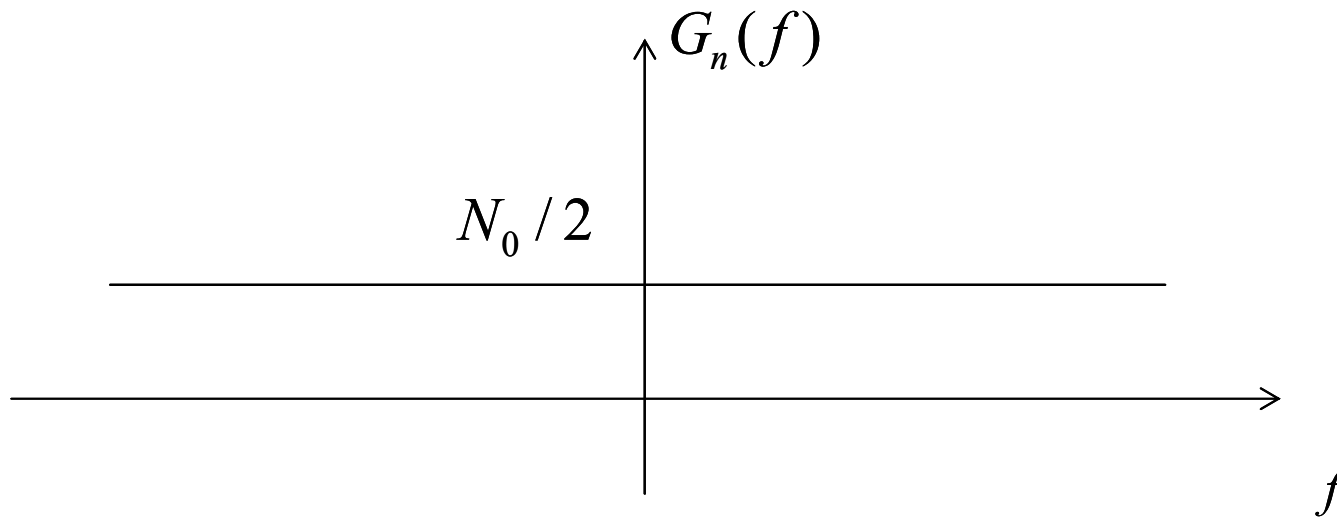


AWGN



$$G_n(f) = N_0 / 2 \quad \longleftrightarrow \quad R_n(\tau) = \frac{N_0}{2} \delta(\tau)$$

AWGN



$$R_n(\tau) = \frac{N_0}{2} \delta(\tau) \quad \longleftrightarrow \quad E[n(t_1)n(t_1 + \tau)] = \frac{N_0}{2} \delta(\tau)$$

$n(t)$ là một tiến trình «ergodic»

(thuộc tính thời gian = thuộc tính thống kê)

AWGN

Xem xét hai thời điểm t_1 và t_2
Có tương ứng hai biến ngẫu nhiên

$$t_1 \longrightarrow n(t_1)$$

$$t_2 \longrightarrow n(t_2)$$

Là biến ngẫu nhiên Gauss với tính chất

$$E[n(t_1)n(t_2)] = \frac{N_0}{2} \delta(t_1 - t_2)$$

Độc lập thống kê (Statistically independent)

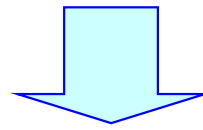
Vấn đề tại bộ thu

$$\underline{u}_T \longrightarrow s(t) \longrightarrow r(t) = s(t) + n(t)$$

Vấn đề:

cho $r(t) \rightarrow$ khôi phục $s(t)$

Chia $r(t)$ thành các đoạn tương ứng với khoảng thời gian T :



$$r(t) = \underbrace{(r[0](t))}_T \mid \underbrace{(r[1](t))}_T \mid \dots \mid \underbrace{(r[n](t))}_T \mid \dots$$

Câu hỏi: liệu có thể phân tích một cách độc lập tín hiệu nhận được trong một khoảng thời gian bất kỳ?

$$r(t) = (\underbrace{r[0](t)}_T \mid \underbrace{r[1](t)}_T \mid \dots \mid \underbrace{r[n](t)}_T \mid \dots)$$

$$s(t) = (s[0](t) \mid s[1](t) \mid \dots \mid s[n](t) \mid \dots)$$

$$n(t) = (n[0](t) \mid n[1](t) \mid \dots \mid n[n](t) \mid \dots)$$

Ta có:

$$r(t) = s(t) + n(t)$$

Xem xét khoảng thời gian thứ n :

$$nT \leq t < (n+1)T$$

$$r[n](t) = s[n](t) + n[n](t)$$

Mỗi $r[n](t)$ phụ thuộc hoàn toàn vào:

- Tín hiệu đã được truyền đi: $s[n](t)$
- Tạp âm: $n[n](t)$
là các biến ngẫu nhiên tồn tại trong khoảng thời gian:
$$nT \leq t < (n+1)T$$

$$s(t) = (\underbrace{s[0](t)}_T \mid \underbrace{s[1](t)}_T \mid \dots \mid \underbrace{s[m](t)}_T \mid \dots \mid \underbrace{s[n](t)}_T \mid \dots)$$

Mỗi tín hiệu $s[n](t)$

- tồn tại trong khoảng thời gian T
- là độc lập thống kê với các tín hiệu ở các khoảng thời gian khác $s[m](t)$, $m \neq n$

→ $r[n](t)$ là độc lập với $s[m](t)$, $m \neq n$

$$n(t) = (\underbrace{n[0](t)}_T \mid \underbrace{n[1](t)}_T \mid \dots \mid \underbrace{n[m](t)}_T \mid \dots \mid \underbrace{n[n](t)}_T \mid \dots$$

Mỗi tap âm $n(t_i)$ cũng độc lập thống kê

→ $r[n](t)$ độc lập với $n[m](t)$, $m \neq n$

Vấn đề tại bộ thu

Xem xét khoảng thời gian n:

$$nT \leq t < (n+1)T$$

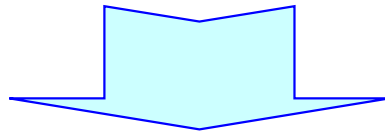
Tín hiệu nhận được

$$r[n](t) = s[n](t) + n[n](t)$$

Chỉ phụ thuộc vào:

- Tín hiệu đã truyền $s[n](t)$
- Tạp âm $n[n](t)$ trong khoảng thời gian $nT \leq t < (n+1)T$

Mỗi khoảng thời gian có thể được phân tích độc lập



**KHÔNG CÓ HIỆN TƯỢNG NHIỀU LIÊN KÝ TỰ
(NO INTERSYMBOL INTERFERENCE (ISI))**

$$r(t) = (r[0](t) \mid r[1](t) \mid \dots \mid r[n](t) \mid \dots$$



T



T



T

Mỗi khoảng thời gian được phân tích độc lập:

Giả thiết xem xét khoảng thời gian gốc, với $0 \leq t < T$

$$r(t) = \underbrace{(r[0](t))}_T | r[1](t) | \dots | r[n](t) | \dots$$

Cùng xem xét khoảng tgian gốc $0 \leq t < T$

$$s[0](t) \longrightarrow r[0](t) = s[0](t) + n[0](t)$$

Để đơn giản ta có thể bỏ chỉ số [0]

$$s(t) \longrightarrow r(t) = s(t) + n(t)$$

Vấn đề:

cho $r(t) \rightarrow$ khôi phục $s(t)$

Tín hiệu đã truyền $s(t)$ chắc chắn thuộc không gian tín hiệu S

Vậy tín hiệu nhận được $r(t)$ có thuộc S ?

$$r(t) = s(t) + n(t)$$

Điều này phụ thuộc vào $n(t)$.

Tổng quát, $n(t)$ là một tín hiệu không thuộc S : $n(t) \notin S$

Do vậy, tổng quát

$$r(t) \notin S$$

Các biến ngẫu nhiên n_j

Ta biết rằng $n(t) \notin S$
Chiếu tín hiệu tap âm này lên cơ sở trực chuẩn.

$$B = \left(b_j(t) \right)_{j=1}^d$$

Thành phần chiếu thứ j là:

$$n_j = \int_0^T n(t) b_j(t) dt$$

$$n_j = \int_0^T n(t) b_j(t) dt$$

Ta có thể chứng minh được thành phần n_j này là

các biến ngẫu nhiên Gauss:

- trung bình
- phương sai
- độc lập thống kê

$$E[n_j] = 0$$
$$\sigma^2 = N_0/2$$

$$n_j = \int_0^T n(t) b_j(t) dt$$

- là các biến ngẫu nhiên Gauss:

Đạt được thông qua biến đổi tuyến tính một tiến trình Gauss

$$n_j = \int_0^T n(t)b_j(t)dt$$

- Trung bình

$$E[n_j]=0$$

$$E[n_j] = E\left[\int_0^T n(t)b_j(t)dt\right] = \int_0^T E[n(t)]b_j(t)dt = 0$$

$$n_j = \int_0^T n(t) b_j(t) dt$$

- phương sai
- độc lập tuyến tính

$$\sigma^2 = N_0/2$$

$$\begin{aligned} E[n_j n_i] &= E \left[\int_0^T n(t) b_j(t) dt \int_0^T n(x) b_i(x) dx \right] = E \left[\int_0^T \int_0^T n(t) n(x) b_j(t) b_i(x) dt dx \right] = \\ &= \int_0^T \int_0^T E[n(t) n(x)] b_j(t) b_i(x) dt dx = \int_0^T \int_0^T \frac{N_0}{2} \delta(t-x) b_j(t) b_i(x) dt dx = \\ &= \frac{N_0}{2} \int_0^T b_j(t) b_i(t) dt = \begin{cases} N_0 / 2 & \text{if } j = i \\ 0 & \text{if } j \neq i \end{cases} \end{aligned}$$

Tập âm ngẫu nhiên trong không gian tín hiệu

cho $n(t)$ ta có các thành phần chiếu lên hệ cơ sở trực chuẩn:

$$n_j = \int_0^T n(t) b_j(t) dt$$

Gọi

$$n_S(t) = \sum_j n_j b_j(t)$$

Rõ ràng, $n_S(t) \in S$: là phần tín hiệu của $n(t)$ thuộc S

Tổng quát thì:

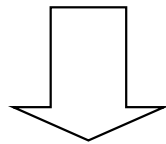
$$n(t) \neq n_S(t)$$

Ta có

$$n(t) = n_S(t) + e(t)$$

$e(t)$ = là phần của $n(t)$ không thuộc S

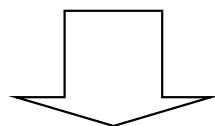
Chọn thời điểm $t = t^*$



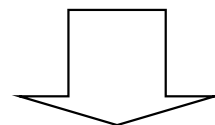
$n_S(t^*)$ và $e(t^*)$
Là độc lập thống kê

Chứng minh

$$E[n_s(t^*)e(t^*)] = 0 = E[n_s(t^*)]E[e(t^*)]$$



$n_s(t^*)$ và $e(t^*)$
Là độc lập thống kê



Phần tạp âm ngoài không gian S là độc lập thống kê

Tín hiệu nhận được trong không gian tín hiệu

Ta đã chứng minh $r(t) \notin S$

Chiếu $r(t)$ lên hệ trục chuẩn cơ sở:

$$B = \left(b_j(t) \right)_{j=1}^d$$

Ta có thành phần j là:

$$r_j = \int_0^T r(t) b_j(t) dt$$

Định nghĩa $r_S(t) = \sum_j r_j b_j(t)$ ta có $r_S(t) \in S$

Tổng quát $r(t) \neq r_S(t)$

Nhưng $r(t) = s(t) + n(t) = \underbrace{s(t) + n_S(t)}_{\in S} + \underbrace{e(t)}_{\notin S}$

Do đó $r(t) = r_S(t) + e(t)$ với $r_S(t) = s(t) + n_S(t)$

Vấn đề ra quyết định trong không gian tín hiệu

(P1)

Vấn đề cơ bản ban đầu:
cho $r(t) = s(t) + n(t) \rightarrow$ khôi phục $s(t)$

(P2)

Vấn đề tương đương:
cho $r_S(t) = s(t) + n_S(t) \rightarrow$ khôi phục $s(t)$

Sự khác biệt duy nhất là sự tồn tại của $e(t)$:
Thành phần tạp âm không thuộc S , và nó độc lập thống kê với
cả $s(t)$ và $n_S(t)$

-
- $r_S(t)$ là thống kê đủ để giải vấn đề
 - Đủ để giải quyết vấn đề (xác định tín hiệu truyền đi) trong không gian S
 - Các chiều không gian khác không chứa thông tin có ích mà chỉ chứa tạp âm mà thôi

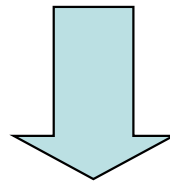
Vấn đề ra quyết định: thiết lập vector

(P2)

Vấn đề

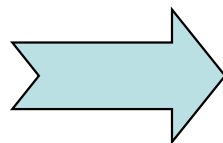
cho $r_S(t) = s(t) + n_S(t) \rightarrow$ khôi phục $s(t)$

Cả 3 tín hiệu đều thuộc S



Biểu diễn vector

$$r_S(t) = s(t) + n_S(t)$$



$$\underline{r} = \underline{s}_T + \underline{n}$$

$$\underline{r} = (r_1, \dots, r_j, \dots, r_d)$$

$$r_j = \int_0^T r(t) b_j(t) dt$$

$$\underline{s}_T = (s_1, \dots, s_j, \dots, s_d)$$

$$s_j = \int_0^T s(t) b_j(t) dt$$

$$\underline{n} = (n_1, \dots, n_j, \dots, n_d)$$

$$n_j = \int_0^T n(t) b_j(t) dt$$

Vector nhận được

Vector nhận được \underline{r} (trong không gian S) có biểu diễn:

$$\underline{r} = \underline{s}_T + \underline{n}$$

Với $\underline{s}_T = (s_1, \dots, s_j, \dots, s_d) \in M$ là tín hiệu truyền

và $\underline{n} = (n_1, \dots, n_j, \dots, n_d)$ là vector tạp âm trong không gian S

Với mỗi thành phần của vector ta có: $r_j = s_j + n_j$

$$r_j = s_j + n_j$$

Do đó thành phần r_j là

Các biến ngẫu nhiên Gauss với:

- trung bình
- phương sai
- độc lập thống kê

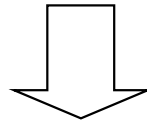
$$\begin{aligned} E[r_j] &= s_j \\ \sigma^2[r_j] &= N_0/2 \end{aligned}$$

$$\left(E[r_i r_j] = s_i s_j = E[r_i] E[r_j] \right)$$

(P2)

Vấn đề:

cho $r_s(t) = s(t) + n_s(t) \rightarrow$ khôi phục $s(t)$



(P3)

Vấn đề:

cho $\underline{r} = \underline{s}_T + \underline{n} \rightarrow$ khôi phục \underline{s}_T

Lưu ý quan trọng:

cho $r(t)$, vector \underline{r} được tính toán dễ dàng (do các tín hiệu cơ sở trực chuẩn đã biết)

Tiêu chuẩn quyết định

(P3)

Vấn đề:

cho $\underline{r} = \underline{s}_T + \underline{n} \rightarrow$ khôi phục \underline{s}_T

Tại phía bộ thu, cho \underline{r}

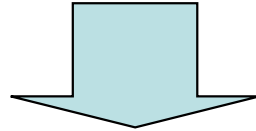
Ta muốn chọn ra tín hiệu nhận được

$$\underline{s}_R \in M$$

Mục tiêu: ra quyết định đúng: $\underline{s}_R = \underline{s}_T$

Tuy nhiên không phải lúc nào cũng làm được, do tồn tại của tạp âm.

cho \underline{r} chúng ta muốn tạo ra các tiêu chuẩn ra quyết định để
xác định \underline{s}_R



Tối thiểu xác suất xảy ra lỗi xác định ký tự (tín hiệu)

$$P_S(e) = P(\underline{s}_R \neq \underline{s}_T)$$

Decision criterion

⒫3

Vấn đề:

cho $\underline{r} = \underline{s}_T + \underline{n} \rightarrow$ khôi phục \underline{s}_T

Giả sử nhận được $\underline{r} = \underline{\rho} \in R^d$

\rightarrow we choose $\underline{s}_R \in M$ sao cho $P_S(e)$ là nhỏ nhất

tiêu chuẩn ra quyết định:

⒫1

$$\underline{s}_R = \arg \min_{\underline{s}_i \in M} \left[P(\underline{s}_R \neq \underline{s}_T \mid \underline{r} = \underline{\rho}) \right]$$

Dò (detection)

Vấn đề quyết định khả năng nào, trong một tập các khả năng, là đúng.

- Một biến ngẫu nhiên X với m giá trị có thể xảy ra với xác suất tiên nghiệm (a priori) $P(X=x)$
- Ta quan sát bnn Y kết nối với X bởi các xác suất $P(Y=y|X=x)$, được gọi là các **likelihoods**

Khi một thí nghiệm được thực hiện, ta thu được 2 mẫu:
 $x \in X$ and $y \in Y$.

Người ra quyết định sẽ quan sát giá trị của y chứ không phải x .

Cho y , người quan sát ra quyết định $d(y)=x'$

Quyết định này là đúng nếu $x'=x$

Tiêu chuẩn ra quyết định được chấp nhận để đưa ra quyết định $d(y)$:

Tôi đã quyết định đúng $P(x' = x)$

=

Tối thiểu quyết định sai $P(x' \neq x)$

MAP criterion

Điều này tương đương với tiêu chuẩn:
a MAXIMUM A POSTERIORI (MAP)

$$d(y) = \arg \max_x [P(X = x | Y = y)]$$

MAP criterion

Chứng minh:

$$\begin{aligned} P(X' \neq X) &= \sum_x \sum_y P(X' \neq X, X = x, Y = y) = \\ &= \sum_x \sum_y P(X' \neq X \mid X = x, Y = y) P(X = x, Y = y) = \\ &= \sum_x \sum_y P(X'(y) \neq x \mid X = x, Y = y) P(X = x \mid Y = y) P(Y = y) = \\ &= \sum_y \left[\sum_x (1 - \delta_{X'(y), x}) P(X = x \mid Y = y) \right] P(Y = y) \end{aligned}$$

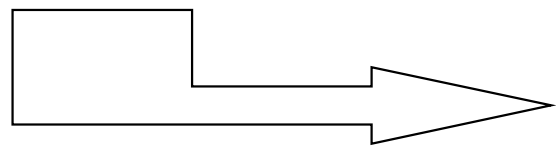
$$X'(y) = \arg \min_z \sum_x (1 - \delta_{z, x}) P(X = x \mid Y = y) = \arg \max_x P(X = x \mid Y = y)$$

Tiêu chuẩn ML

Định lý Bayes

$$P(X = x | Y = y) = \frac{P(Y = y | X = x)P(X = x)}{P(Y = y)}$$

$$d(y) = \arg \max_x [P(X = x | Y = y)]$$


$$d(y) = \arg \max_x [P(Y = y | X = x)P(X = x)]$$

Với giả thuyết

$$P(X = x) = \frac{1}{m}$$

$$d(y) = \arg \max_x [P(Y = y | X = x)]$$

Tiêu chuẩn MAXIMUM LIKELIHOOD

$$d(y) = \arg \max_x [P(Y = y \mid X = x)]$$

Vấn đề ra quyết định tại bộ thu

BNN X là tín hiệu truyền

$$\underline{s}_T \in M$$

BNN được quan sát Y là tín hiệu nhận

$$\underline{r} = \underline{s}_T + \underline{n} \in S$$

$$\underline{r} = \underline{s}_T + \underline{n}$$

Sự liên kết giữa \underline{r} và \underline{s}_T

$$f_{\underline{r}}(\underline{\rho} | \underline{s}_T = \underline{s}_i)$$

Đây là một hàm mật độ phân bố Gauss trung vị \underline{s}_i với Phương sai $N_\theta/2$ trên mỗi chiều

Hàm mật độ phân bố Gauss

Ví dụ: r là bnn theo phân bố Gauss

- trung bình
- phương sai
- hàm mật độ pbxs:

$$\begin{array}{l} \mu \\ \sigma^2 \end{array}$$

$$f_r(\rho) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} \exp\left(-\frac{(\rho - \mu)^2}{2\sigma^2}\right)$$

Ví dụ: một cặp bnn Gauss $r_1 r_2$

- TB μ
- phương sai σ^2
- độc lập thống kê
- mật độ xác suất:

$$f_{r_1 r_2}(\rho_1 \rho_2) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} \exp\left(-\frac{(\rho_1 - \mu)^2}{2\sigma^2}\right) \square \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} \exp\left(-\frac{(\rho_2 - \mu)^2}{2\sigma^2}\right)$$

$$f_{r_1 r_2}(\rho_1 \rho_2) = \frac{1}{(\sqrt{2\pi}\sigma)^2} \exp\left(-\frac{(\rho_1 - \mu)^2 + (\rho_2 - \mu)^2}{2\sigma^2}\right)$$

Gaussian density function

$$f_{\underline{r}}(\underline{\rho} | \underline{s}_T = \underline{s}_i)$$

\underline{r} = mảng các bnn Gauss d

- TB $\mu = s_{ij}$
- Phương sai $\sigma^2 = N_0/2$
- độc lập thống kê
- hàm mật độ pbxs

$$f_{\underline{r}}(\underline{\rho} | \underline{s}_T = \underline{s}_i) = \frac{1}{(\sqrt{\pi N_0})^d} \exp\left(-\frac{\sum_{j=1}^d (\rho_j - s_{ij})^2}{N_0}\right)$$

Tiêu chuẩn ML

$$d(y) = \arg \max_x [P(Y = y \mid X = x)]$$

Trở thành:

$$\text{given } \underline{r} = \underline{\rho} \quad \text{choose } \underline{s}_R = d(\underline{\rho}) = \arg \max_{\underline{s}_i \in M} \left[f_{\underline{r}}(\underline{\rho} \mid \underline{s}_T = \underline{s}_i) \right]$$

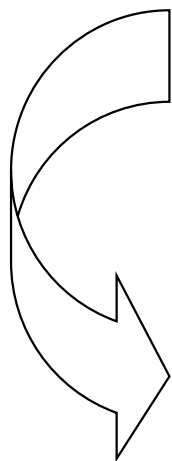
(C2)

ML criterion

Biểu diễn

$$f_{\underline{r}}(\underline{\rho} | \underline{s}_T = \underline{s}_i)$$

$$\underline{s}_R = \arg \max_{\underline{s}_i \in M} \left[\frac{1}{(\sqrt{\pi N_0})^d} \exp \left(- \frac{\sum_{j=1}^d (\rho_j - s_{ij})^2}{N_0} \right) \right]$$



$$\underline{s}_R = \arg \min_{\underline{s}_i \in M} \sum_{j=1}^d (\rho_j - s_{ij})^2$$

Tiêu chuẩn khoảng cách ngắn nhất

$$\underline{s}_R = \arg \min_{\underline{s}_i \in M} \sum_{j=1}^d (\rho_j - s_{ij})^2$$

Thông qua cách tính khoảng cách Euclide giữa các vectors trong R^d :

$$d_E^2(\underline{\rho} - \underline{s}_i) = \sum_{j=1}^d (\rho_j - s_{ij})^2$$

Ta có:

$$\underline{s}_R = \arg \min_{\underline{s}_i \in M} d_E^2(\underline{\rho} - \underline{s}_i)$$

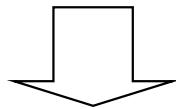
Tiêu chuẩn ML tương ứng với tiêu chuẩn khoảng cách ngắn nhất
minimum distance criterion

$$\textcircled{C3} \text{ given } \underline{r} = \underline{\rho} \quad \text{choose } \underline{s}_R = \arg \min_{\underline{s}_i \in M} d_E^2(\underline{\rho} - \underline{s}_i)$$

Vùng Voronoi

$$\text{given } \underline{r} = \underline{\rho} \quad \text{choose } \underline{s}_R = \arg \min_{\underline{s}_i \in M} d_E^2(\underline{\rho} - \underline{s}_i)$$

Đây là tiêu chuẩn liên kết với bất kỳ vector $\underline{\rho} \in R^d$
đại diện tín hiệu nhận được $\underline{s}_R \in M$



Ta có Vùng (quyết định)

Voronoi (decision) $V(\underline{s}_i)$

= tập hợp tất cả các vector nhận được để xác định lựa chọn

$$\underline{s}_R = \underline{s}_i$$

$$V(\underline{s}_i) = \{ \underline{\rho} \in R^d : \underline{s}_R = \underline{s}_i \}$$

Vùng Voronoi

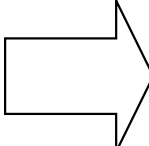
Tập hợp của các vector nhận được được dùng để đưa ra lựa chọn $\underline{s}_R = \underline{s}_i$

Khi nào ta có $\underline{s}_R = \underline{s}_i$?

Khi $\underline{\rho} \in R^d$ là gần nhất với \underline{s} hơn tất cả các tín hiệu khác trong không gian tín hiệu

$$V(\underline{s}_i) = \{\underline{\rho} \in R^d : d_E^2(\underline{\rho}, \underline{s}_i) \leq d_E^2(\underline{\rho}, \underline{s}) \quad \forall \underline{s} \in M\}$$

Lưu ý:

Nếu ta nhận $\underline{\rho} \in V(\underline{s}_i)$  Ta chọn $\underline{s}_R = \underline{s}_i$

Tiêu chuẩn khoảng cách gần nhất

given $\underline{r} = \underline{\rho}$ choose $\underline{s}_R = \arg \min_{\underline{s}_i \in M} d_E^2(\underline{\rho} - \underline{s}_i)$

Có thể được biểu diễn bởi tiêu chuẩn Vùng Voronoi

Ⓒ4 given $\underline{r} = \underline{\rho}$ if $\underline{\rho} \in V(\underline{s})$ Chọn $\underline{s}_R = \underline{s}$