

# CURSOS ANALYTICS

## Machine Learning Advanced

- Redes Neuronales -

Docente: Manuel Montoya



# Agenda

1. Clasificación con Perceptrón
2. Redes Neuronales
3. Feedforward y Backpropagation

#AprendeDesdeCasa  
#AprendeConLosPioneros

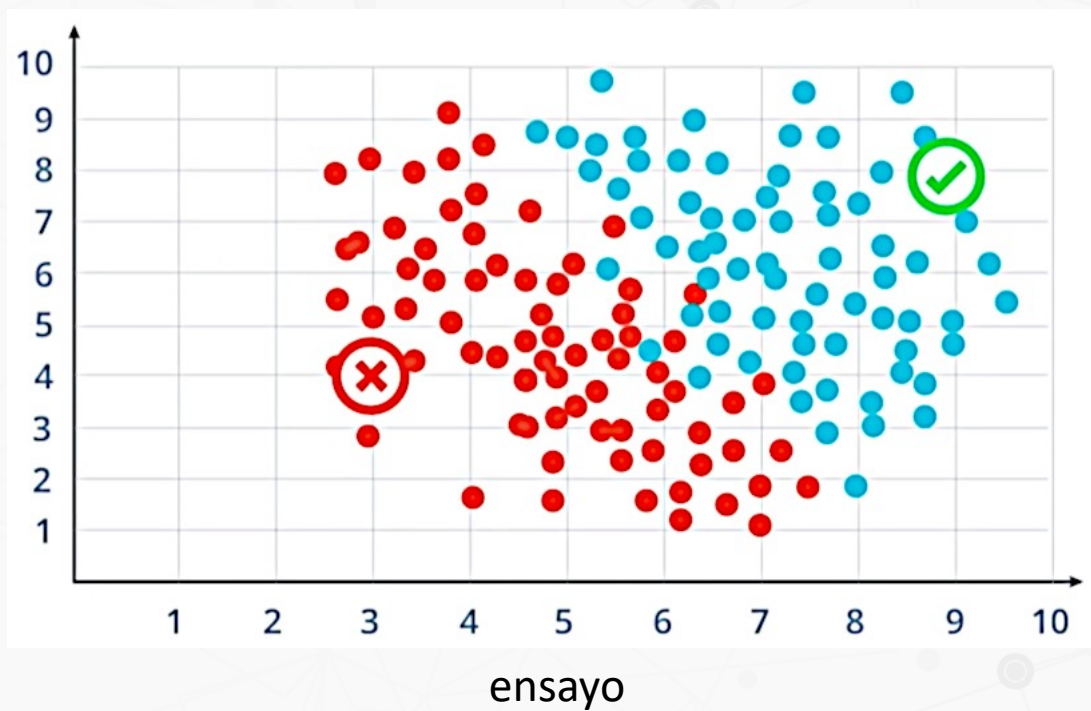
 CURSOS  
ANALYTICS

 Online |  CIIIC  
Perú

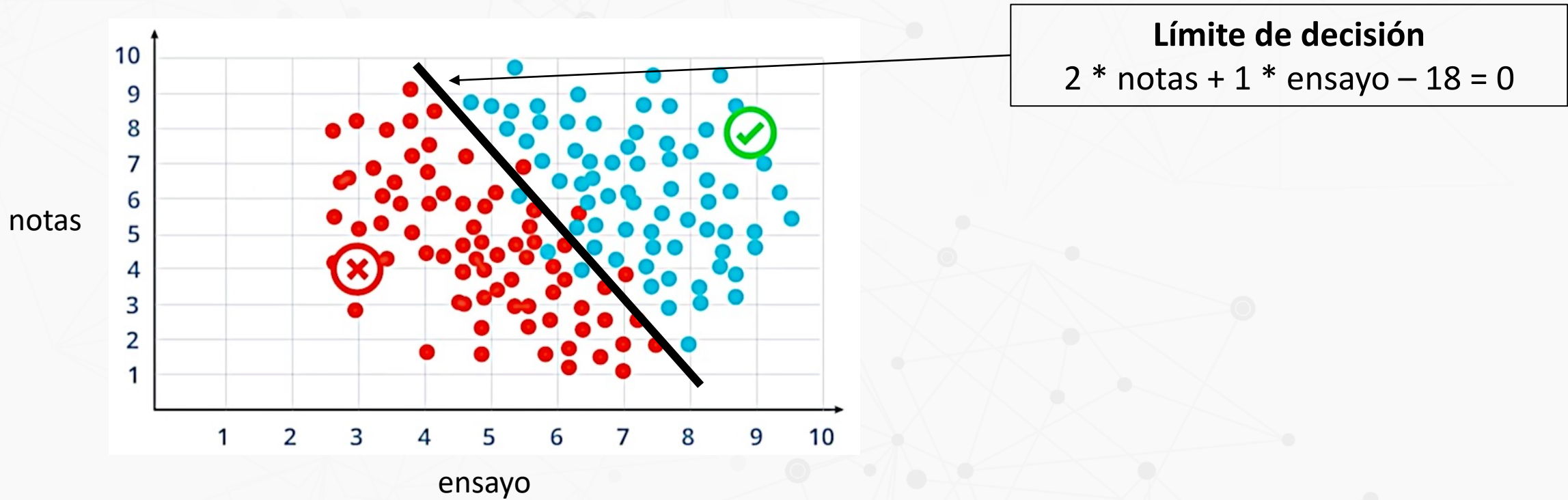
# Perceptrón

## Clasificación: Admisión a universidad

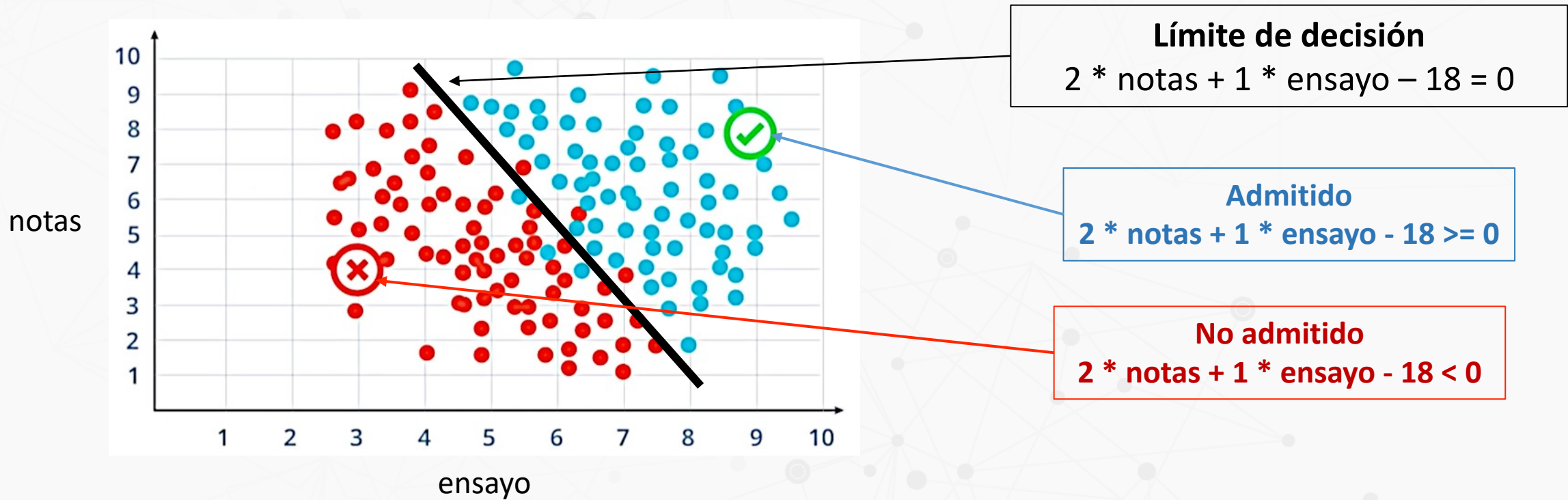
notas



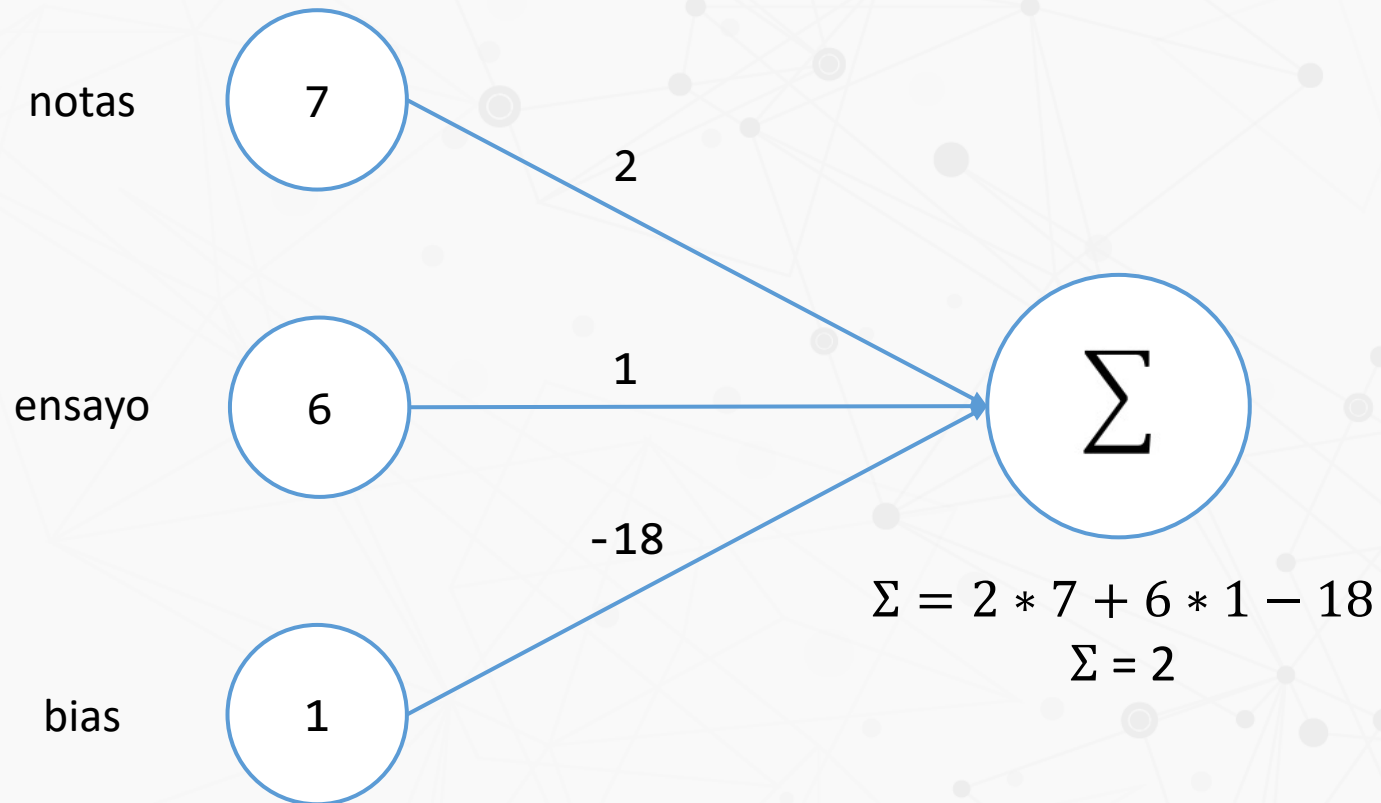
## Clasificación: Admisión a universidad



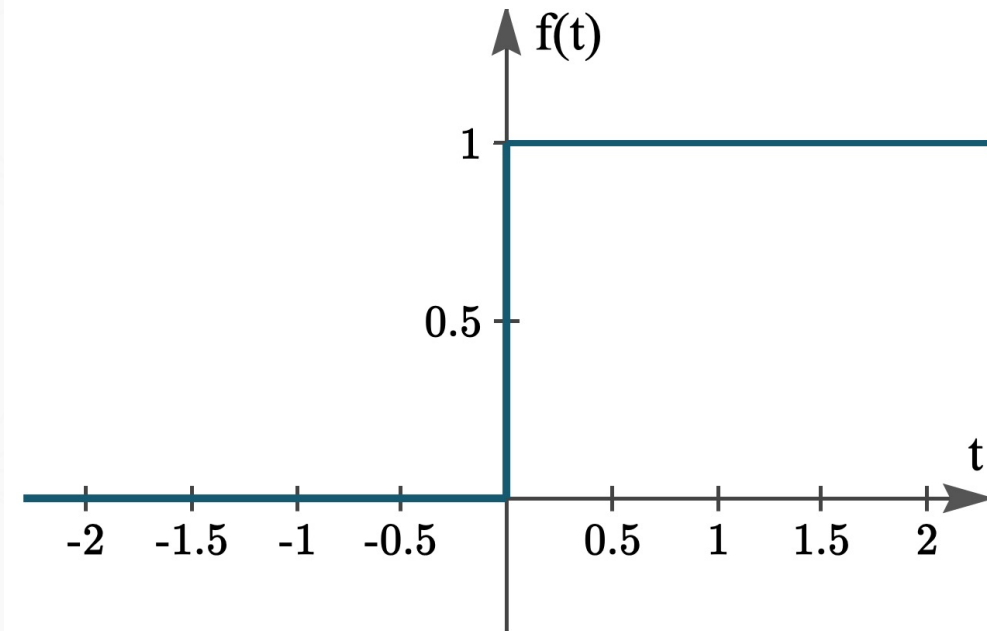
## Clasificación: Admisión a universidad



## Clasificación: Perceptrón



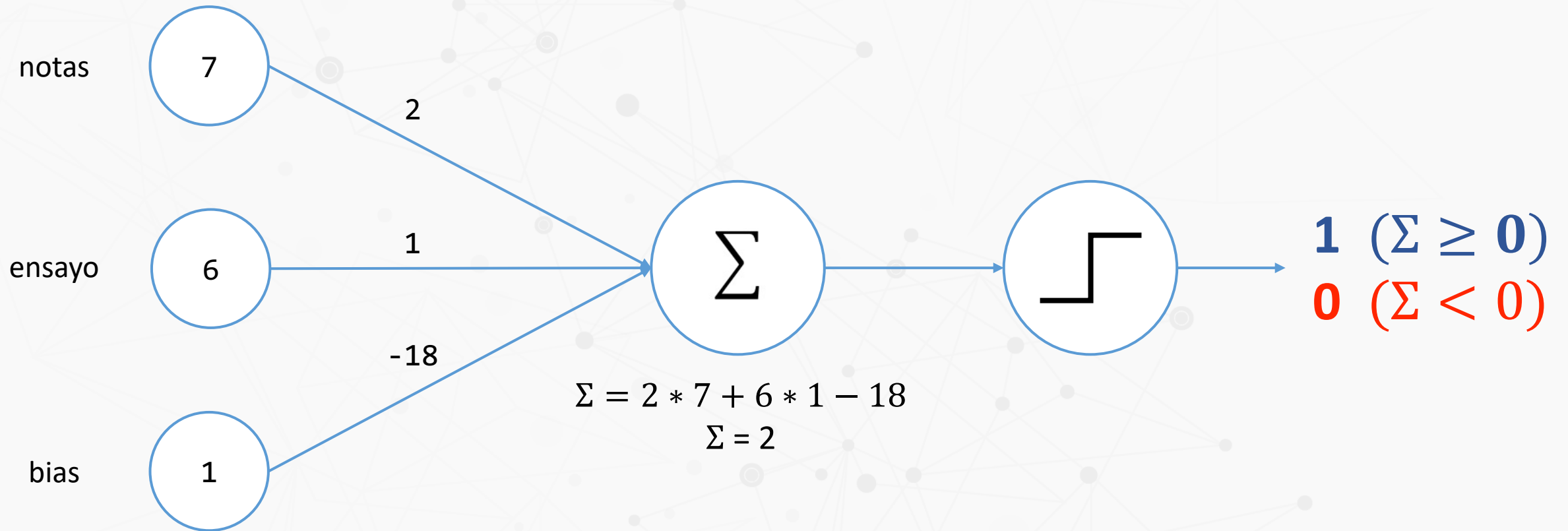
## Step function



$$u(t) = \begin{cases} 0 & t < 0 \\ 1 & t > 0 \end{cases}$$

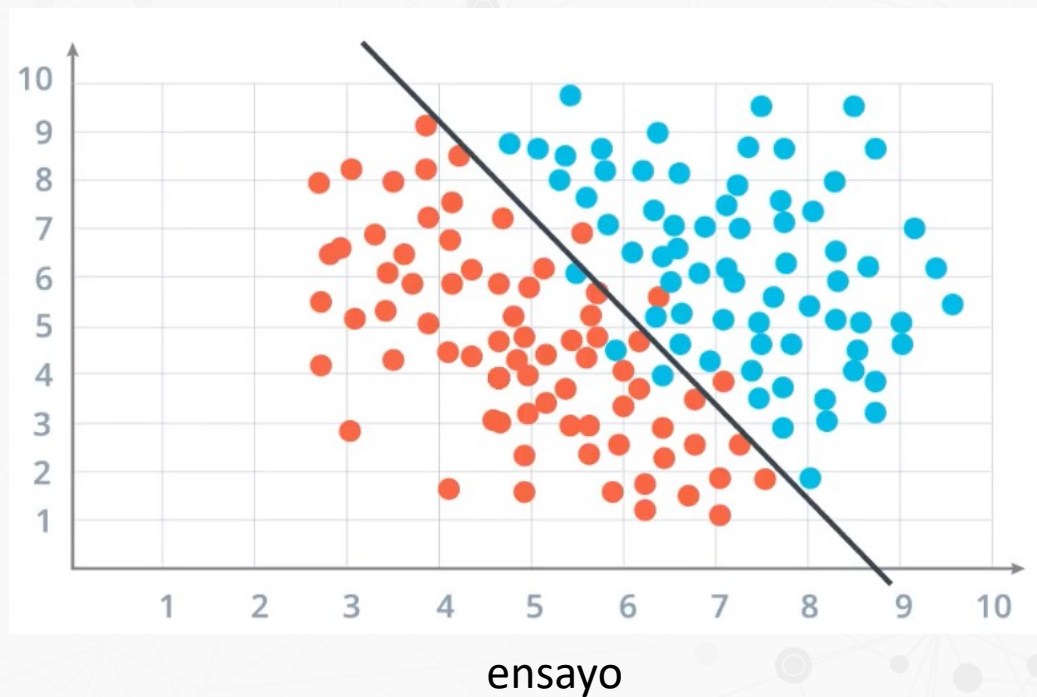


## Clasificación: Perceptrón

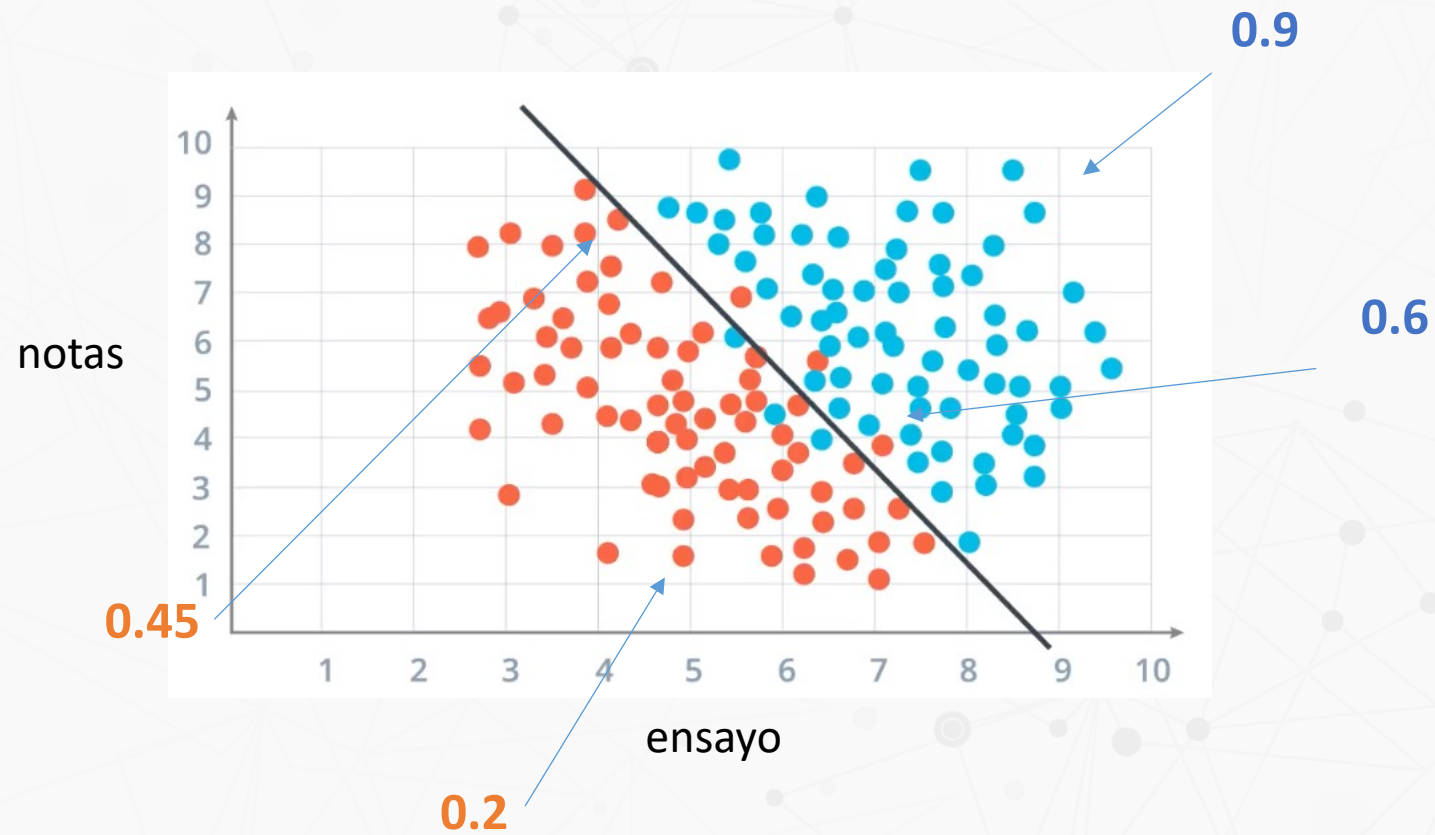


## Predicción de probabilidades

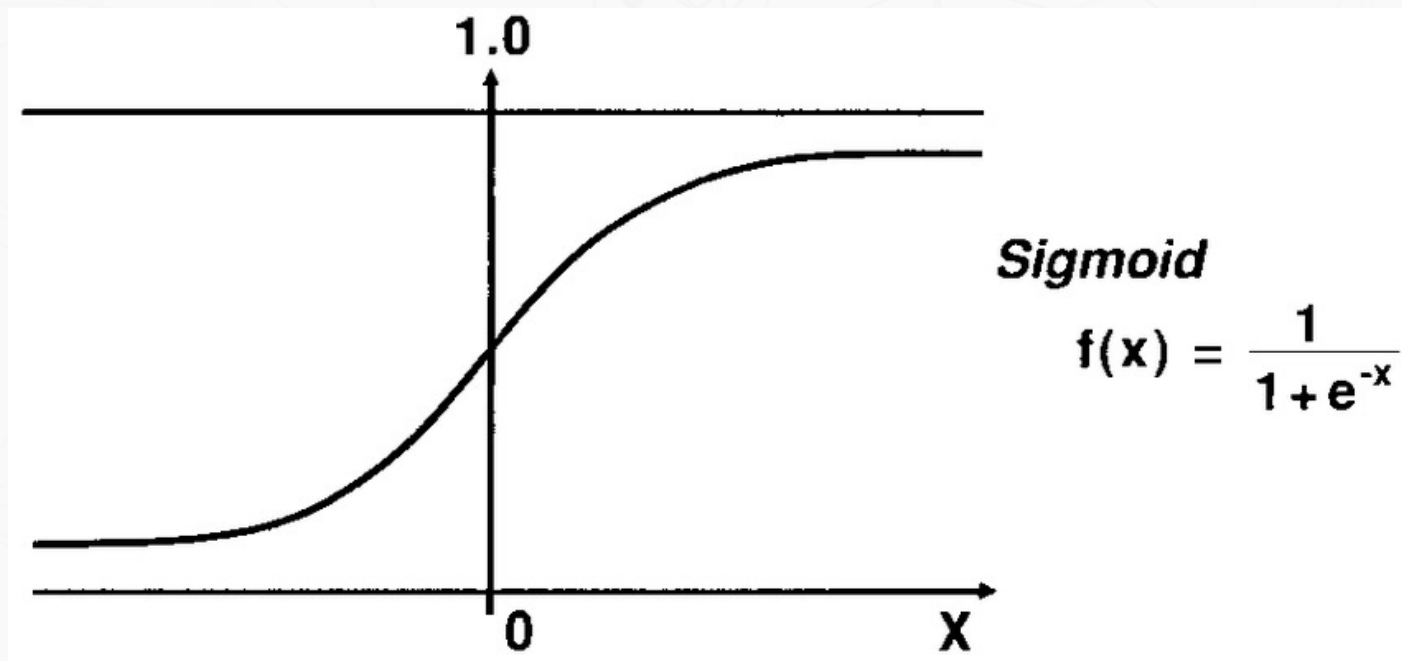
notas



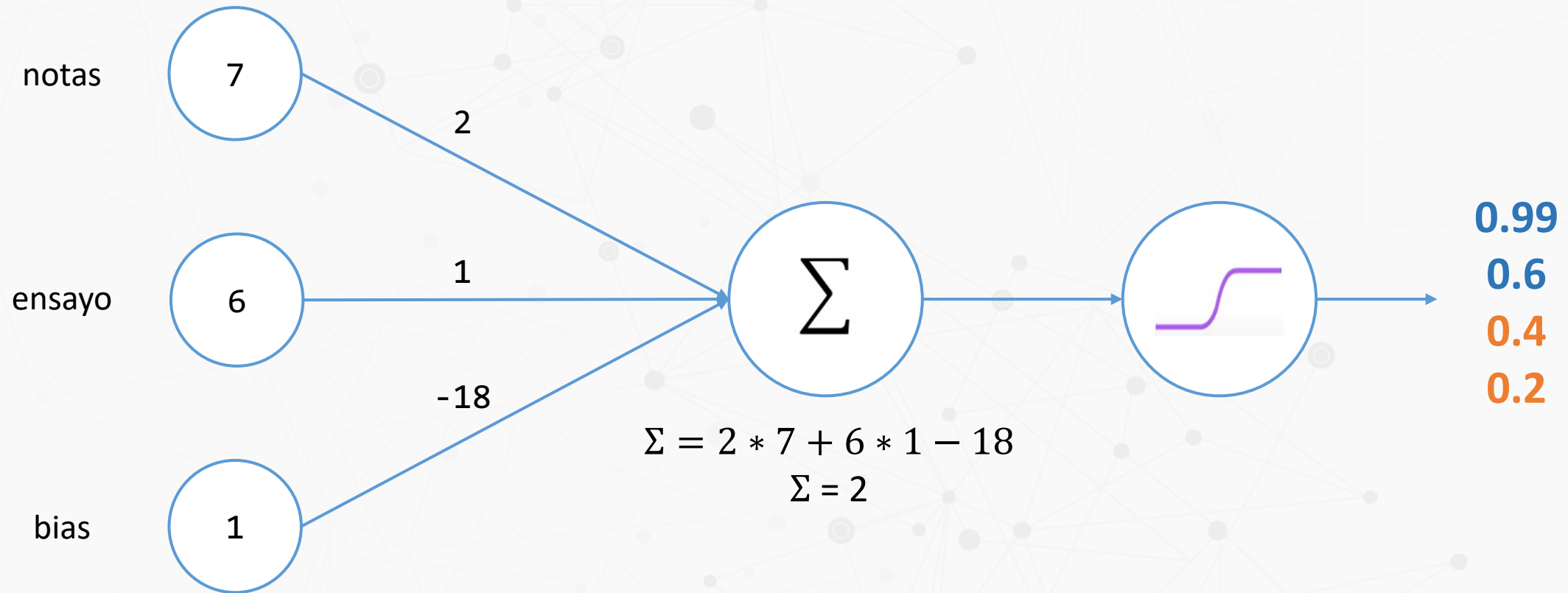
## Predicción de probabilidades



## Función Sigmoidal

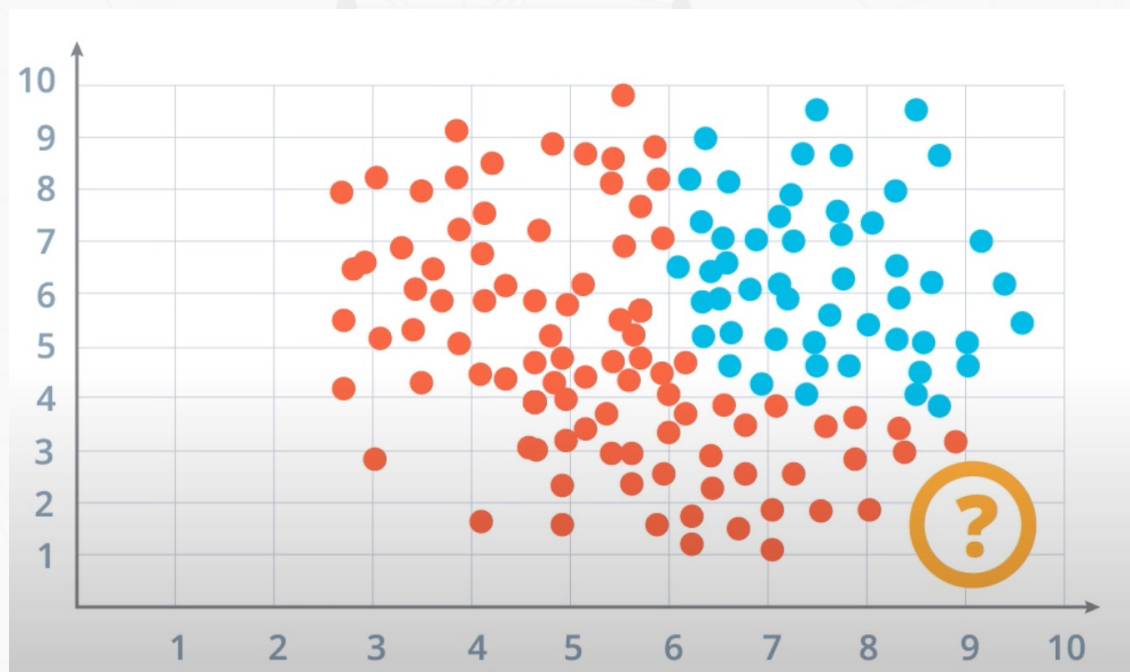


## Predicción de probabilidades



## Límites de decisión no lineales

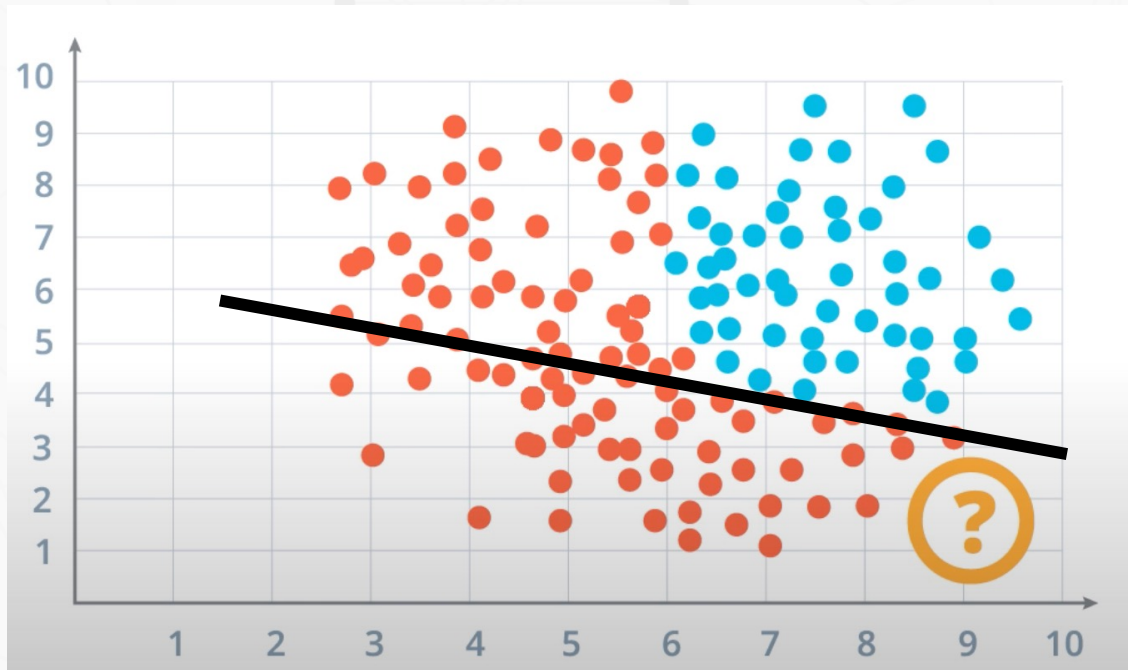
notas



ensayo

## Límites de decisión no lineales

notas

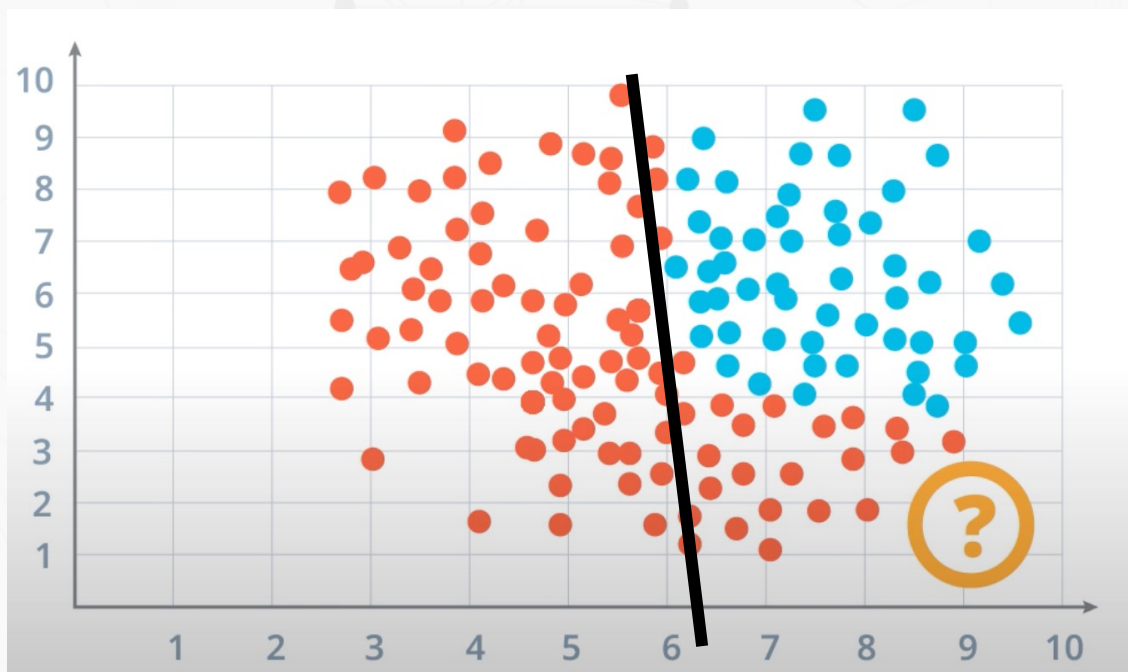


ensayo



## Límites de decisión no lineales

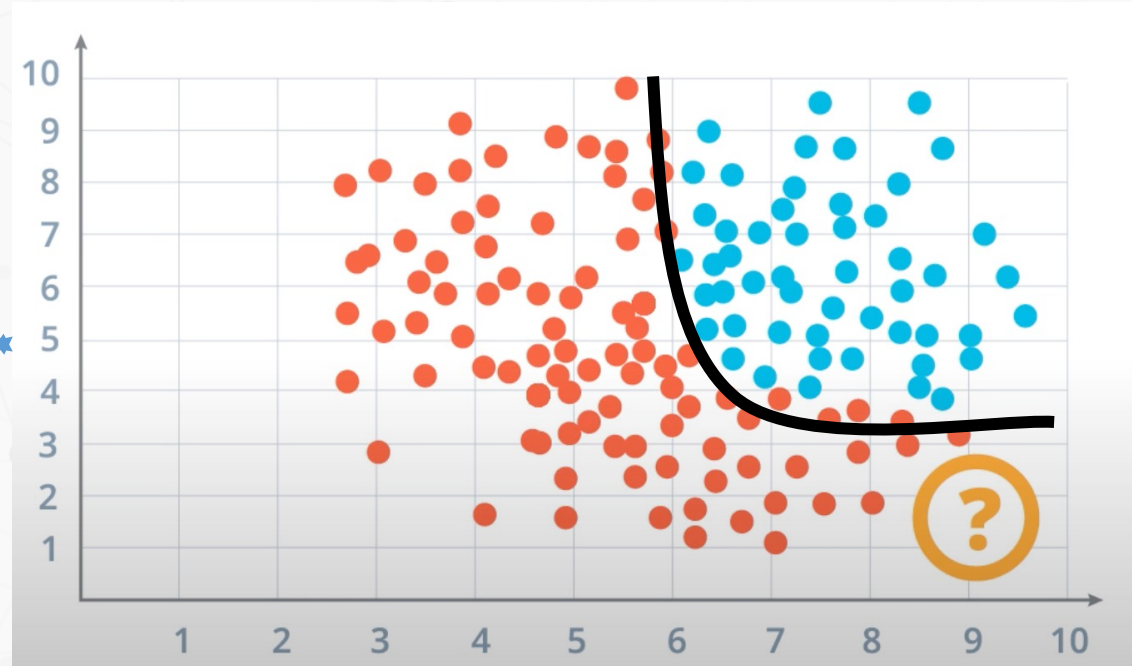
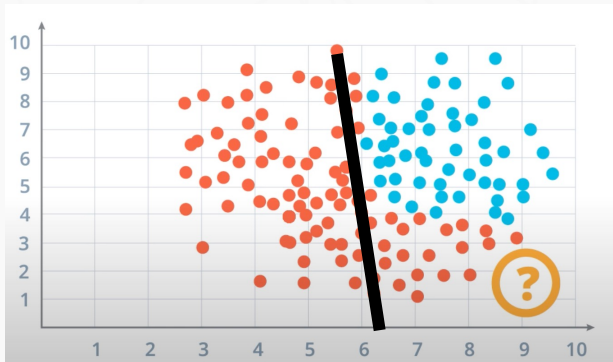
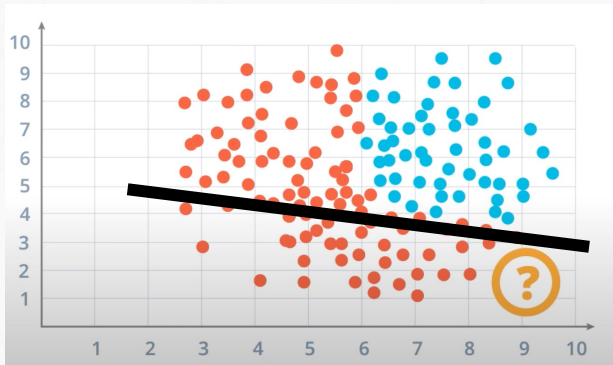
notas



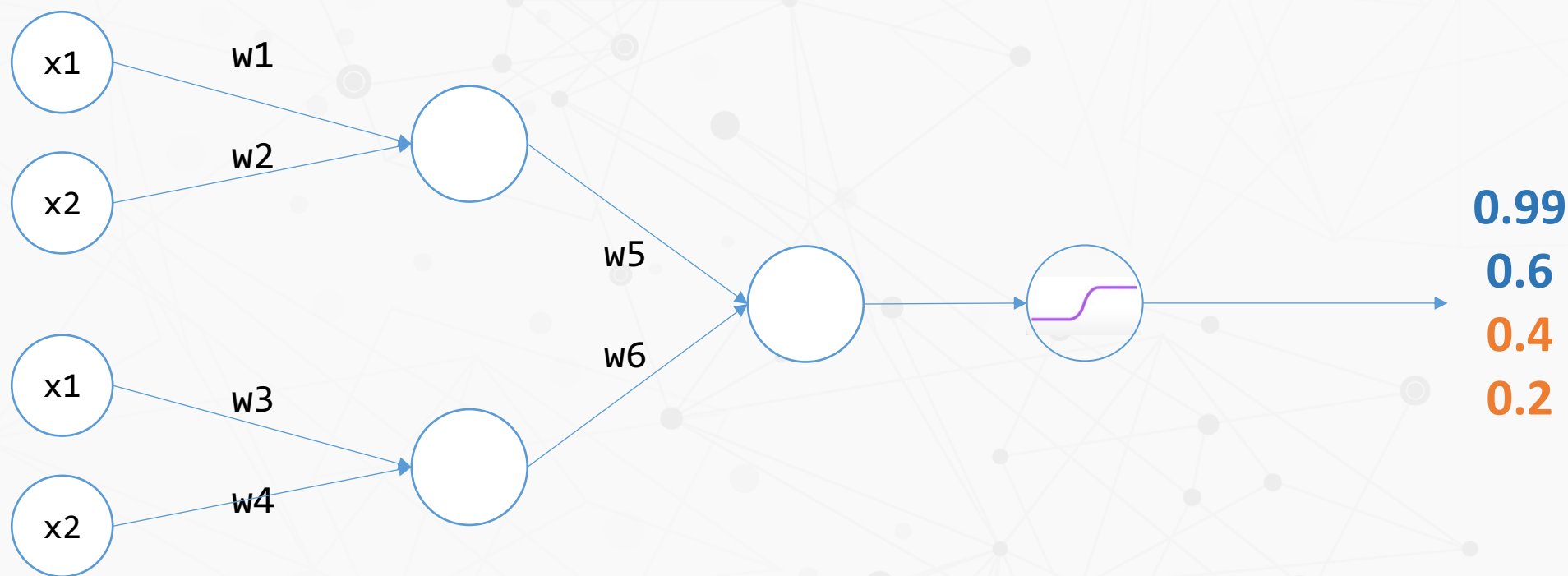
ensayo



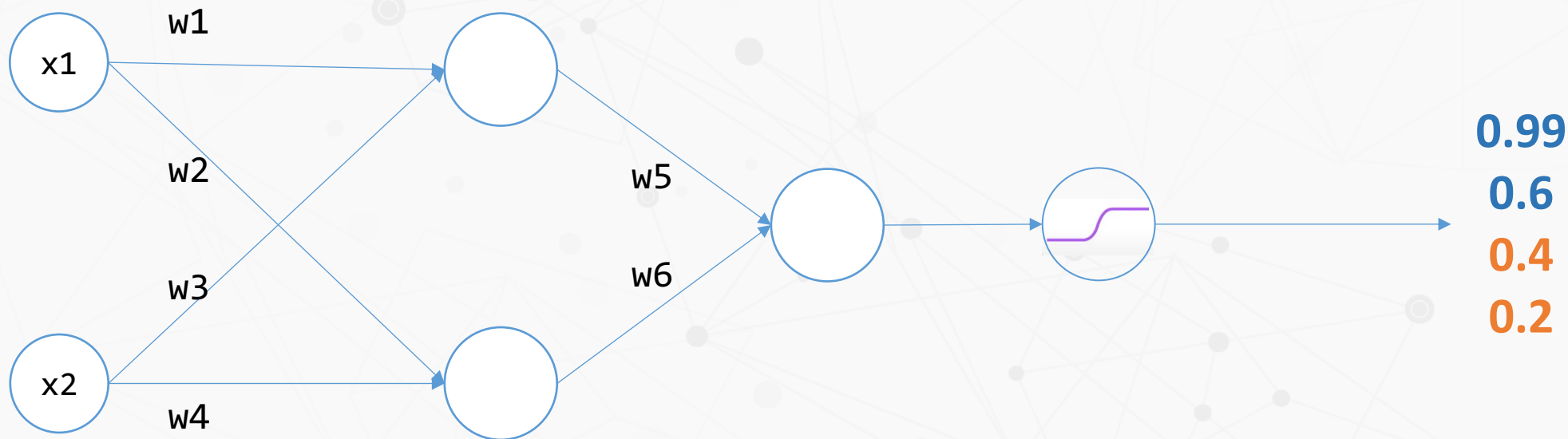
## Límites de decisión no lineales



## Arquitectura de redes neuronales

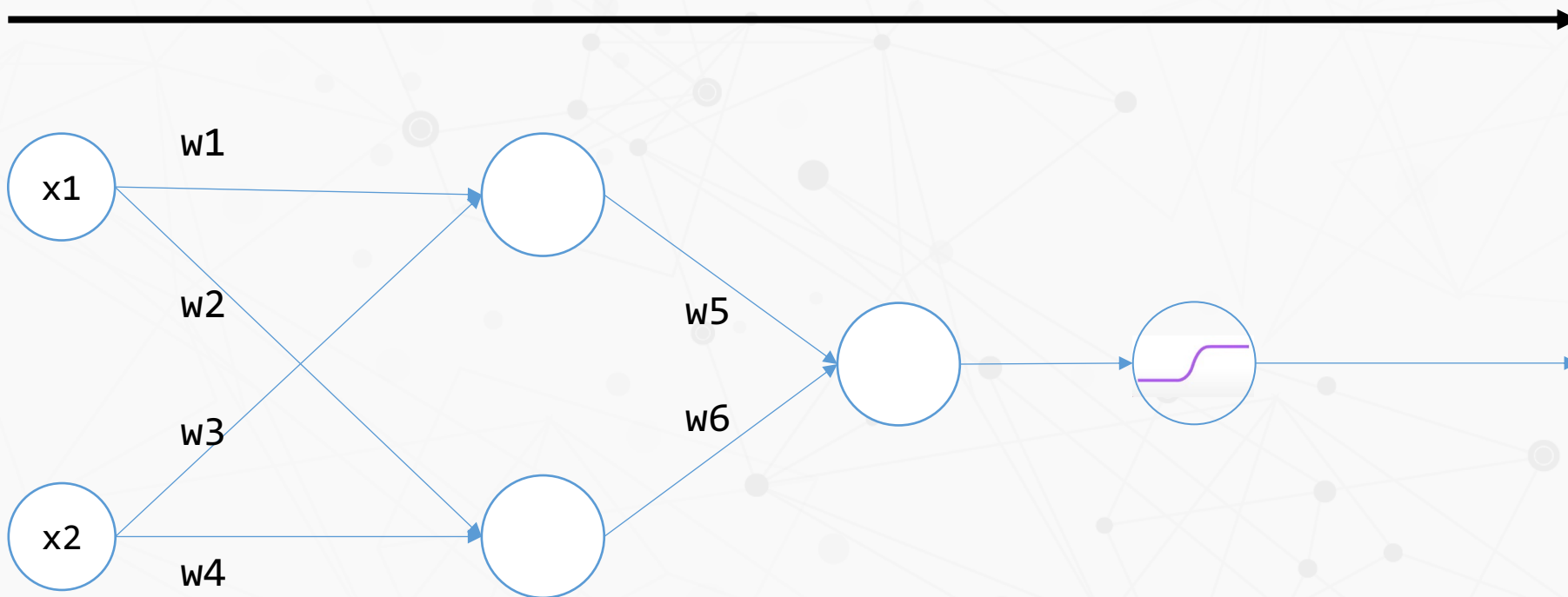


## Arquitectura de redes neuronales

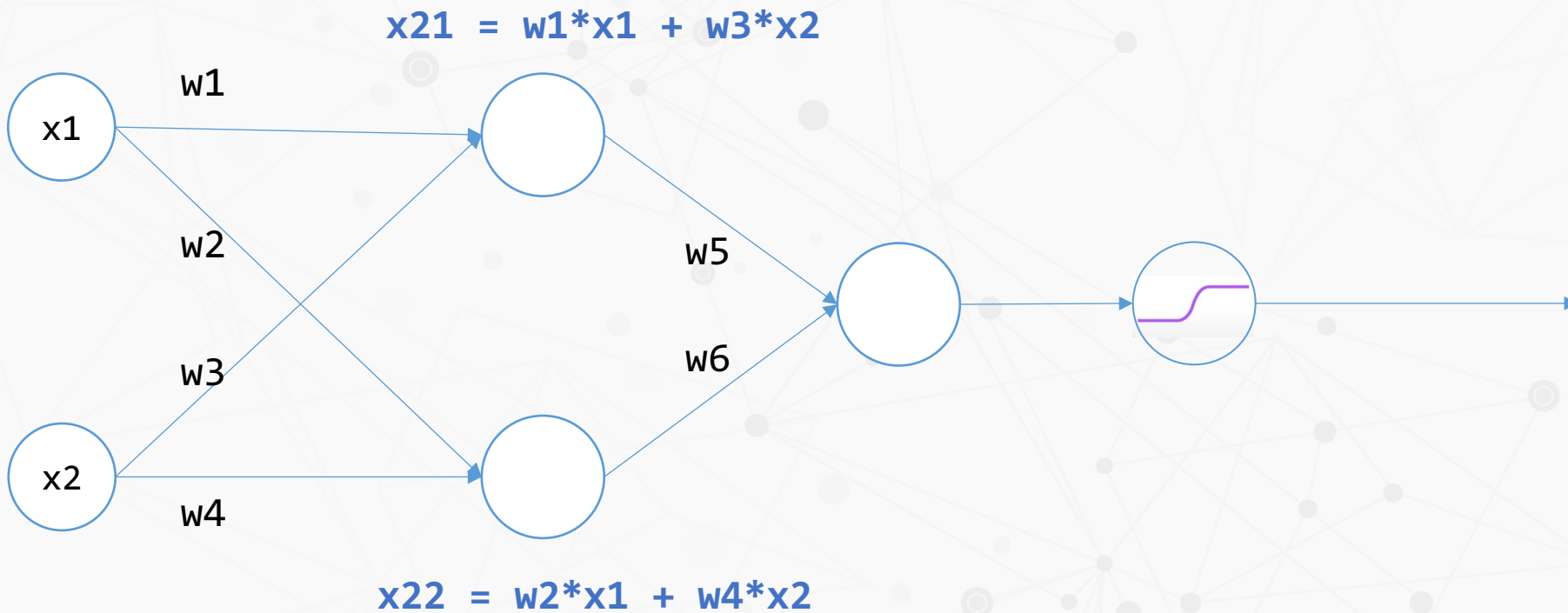


# Feedforward y Backpropagation

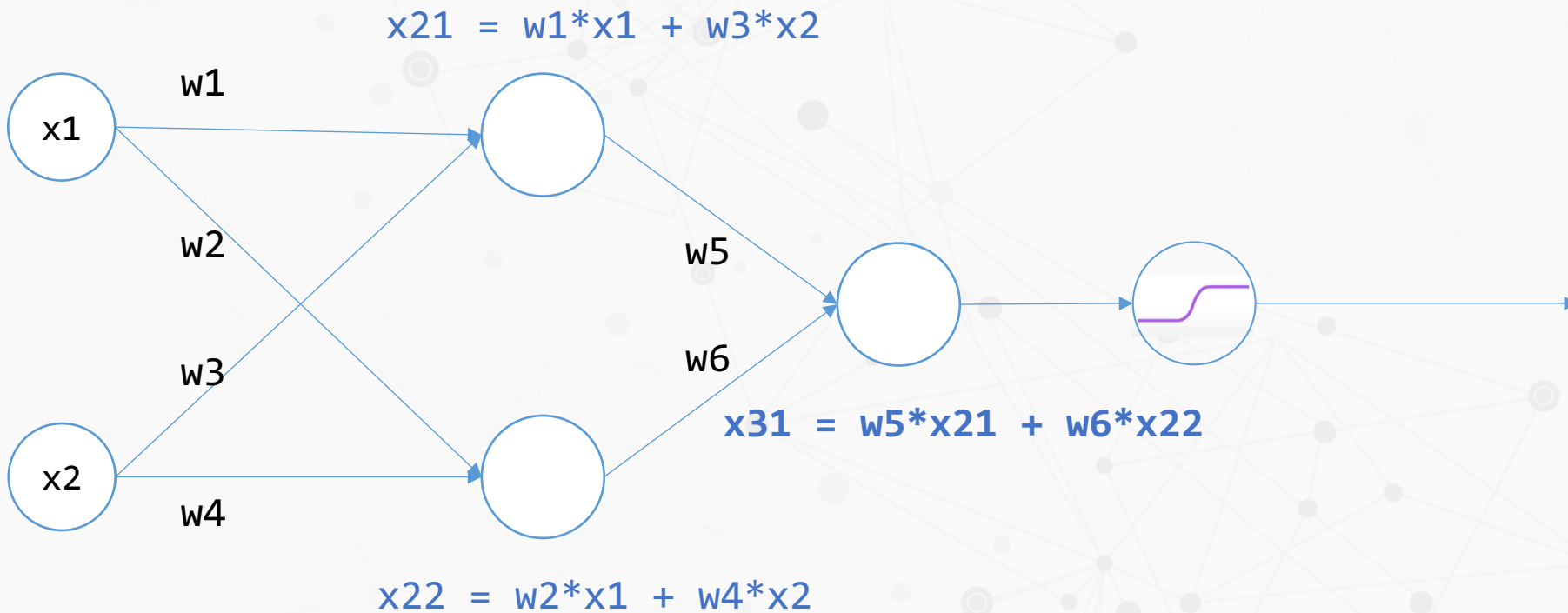
## Feedforward



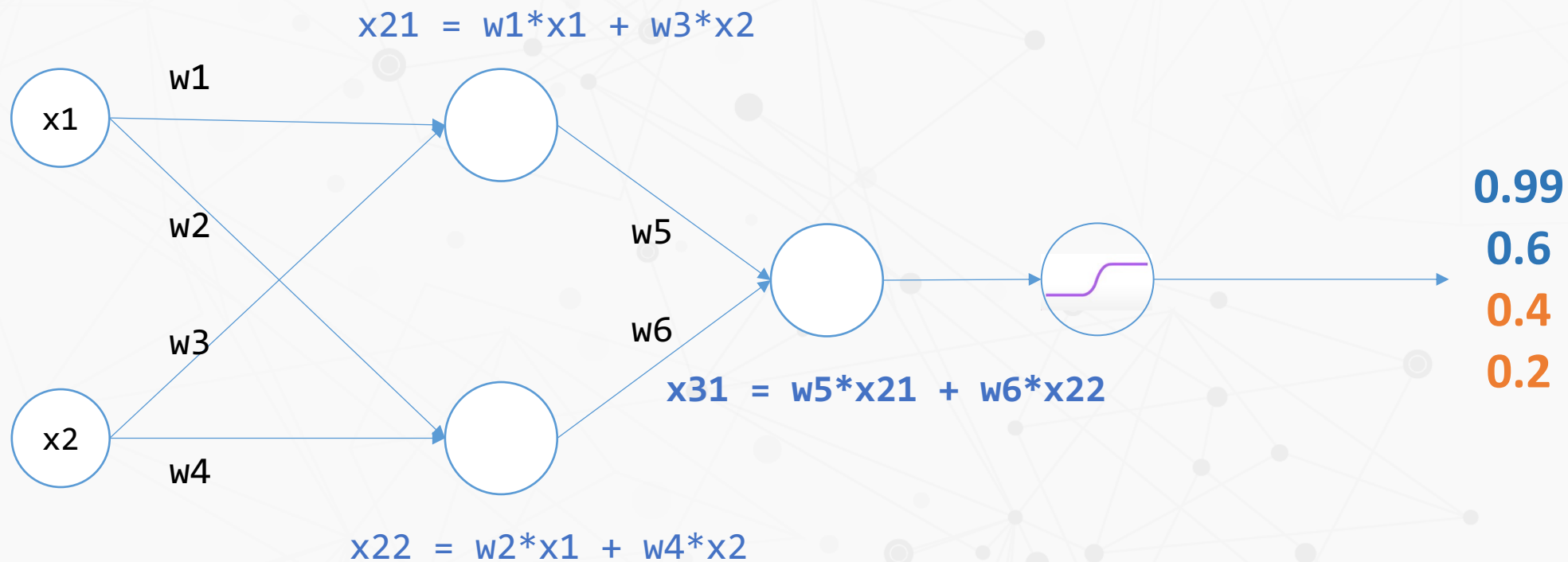
## Feedforward



## Feedforward

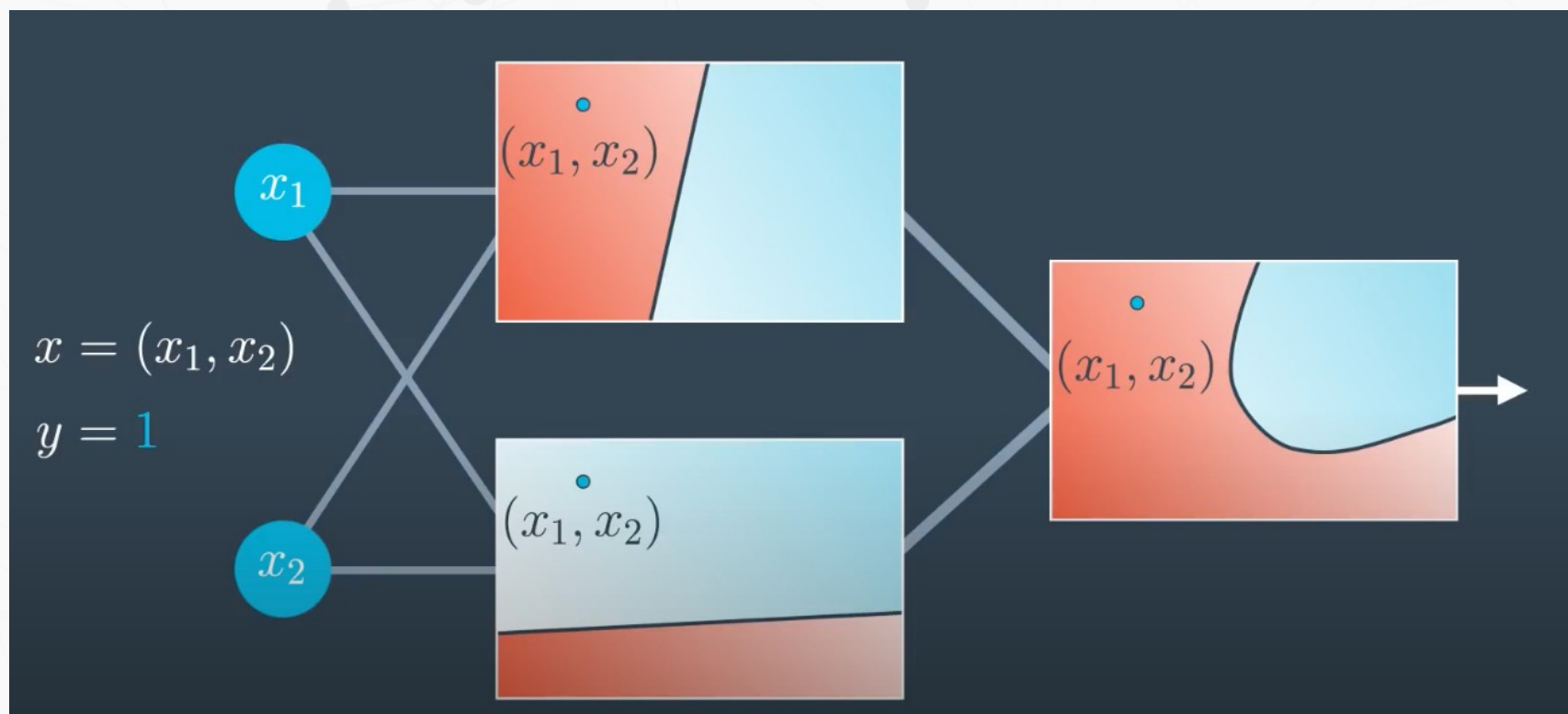


## Feedforward

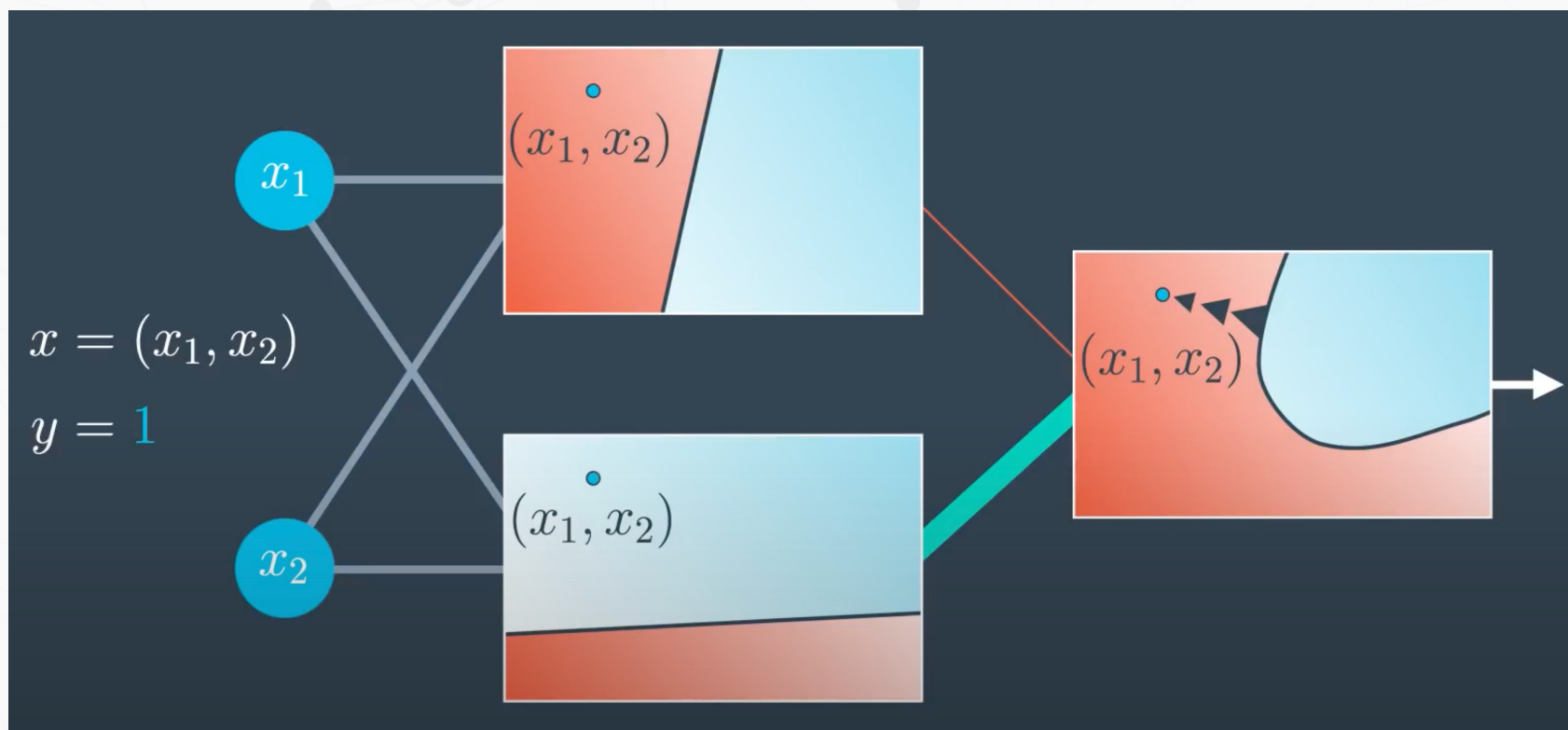




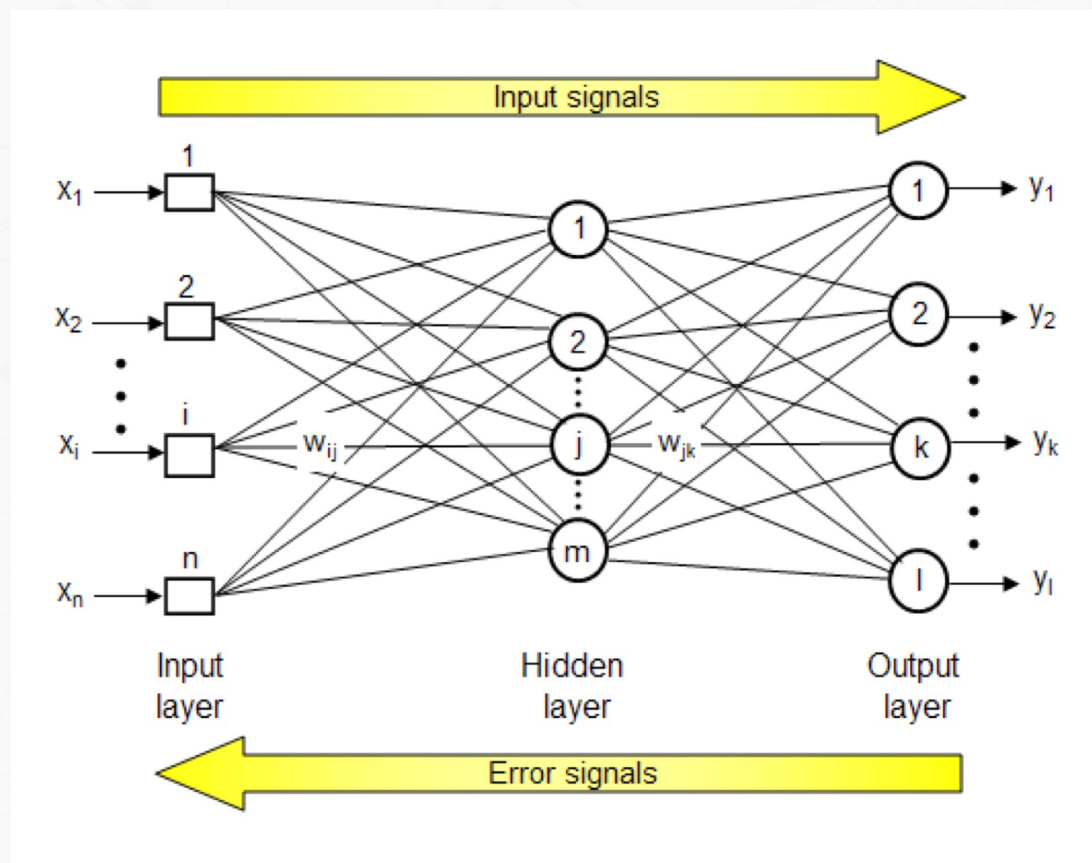
## Backpropagation



## Backpropagation



## Feedforward y backpropagation

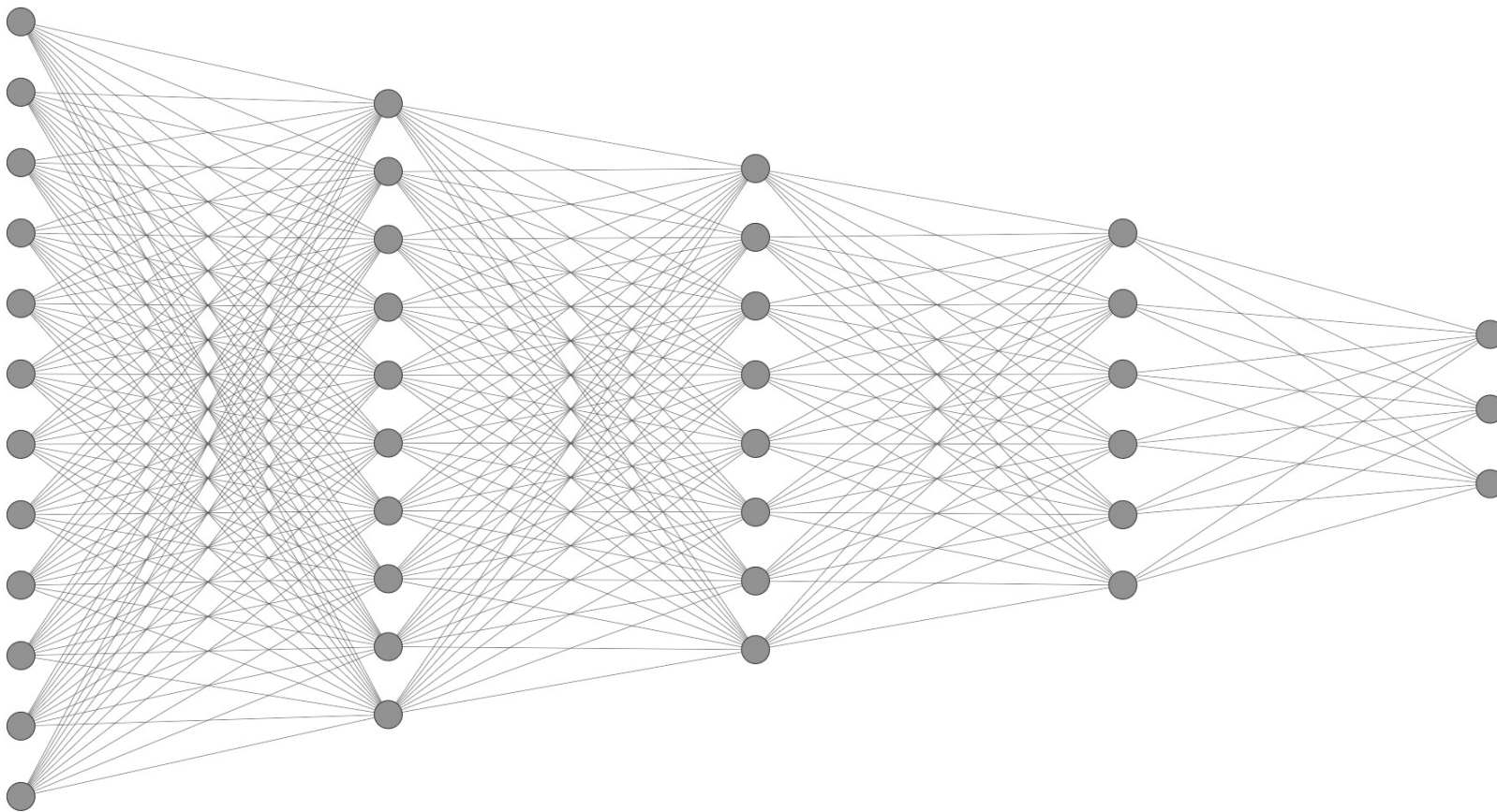


#AprendeDesdeCasa  
#AprendeConLosPioneros

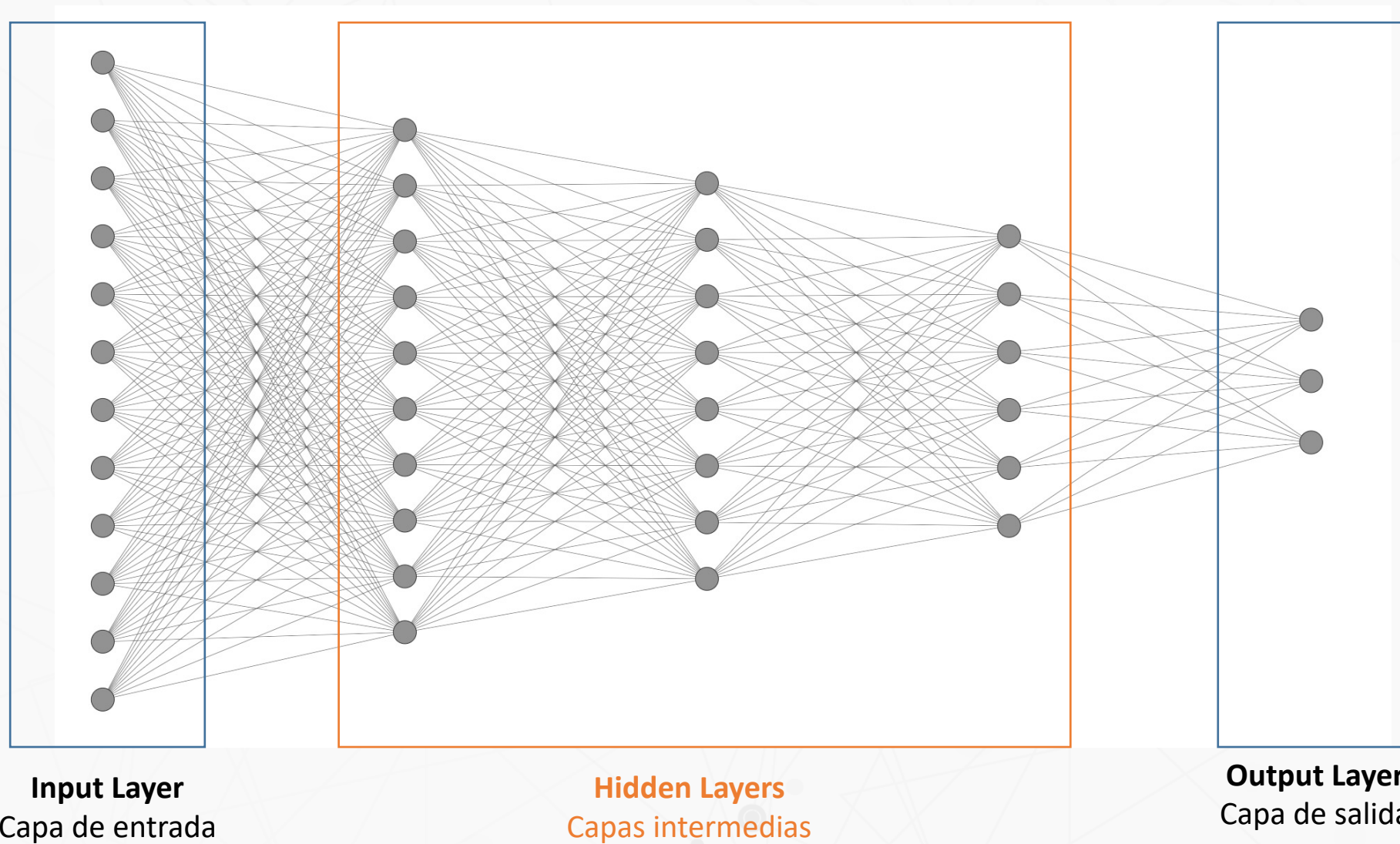
CURSOS  
ANALYTICS

 Online |  CIC  
Perú

# Arquitectura Fully Connected







# Implementación en PyTorch

```
from torch import nn
```

```
class Classifier(nn.Module):
```

```
    def __init__(self):
```

```
        super().__init__()
```

```
        self.fc1 = nn.Linear(12, 10)
```

```
        self.fc2 = nn.Linear(10, 8)
```

```
        self.fc3 = nn.Linear(8, 6)
```

```
        self.fc4 = nn.Linear(6, 3)
```

Primera capa: 12 a 10

Segunda capa: 10 a 8

Tercera capa: 8 a 6

Última capa: 6 a 3

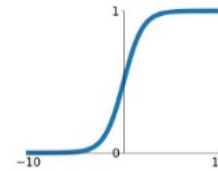
## Funciones de activación

Son ecuaciones matemáticas que se aplican a las capas de las redes neuronales para modificar los valores de salida y contribuir a un mejor entrenamiento y convergencia.

La elección de la función de activación depende del caso de uso y de si la capa es intermedia o final.

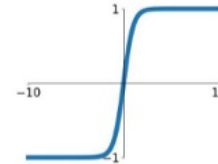
### Sigmoid

$$\sigma(x) = \frac{1}{1+e^{-x}}$$



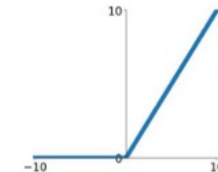
### tanh

$$\tanh(x)$$



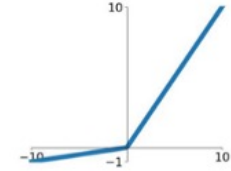
### ReLU

$$\max(0, x)$$



### Leaky ReLU

$$\max(0.1x, x)$$

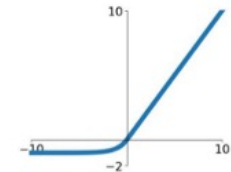


### Maxout

$$\max(w_1^T x + b_1, w_2^T x + b_2)$$

### ELU

$$\begin{cases} x & x \geq 0 \\ \alpha(e^x - 1) & x < 0 \end{cases}$$





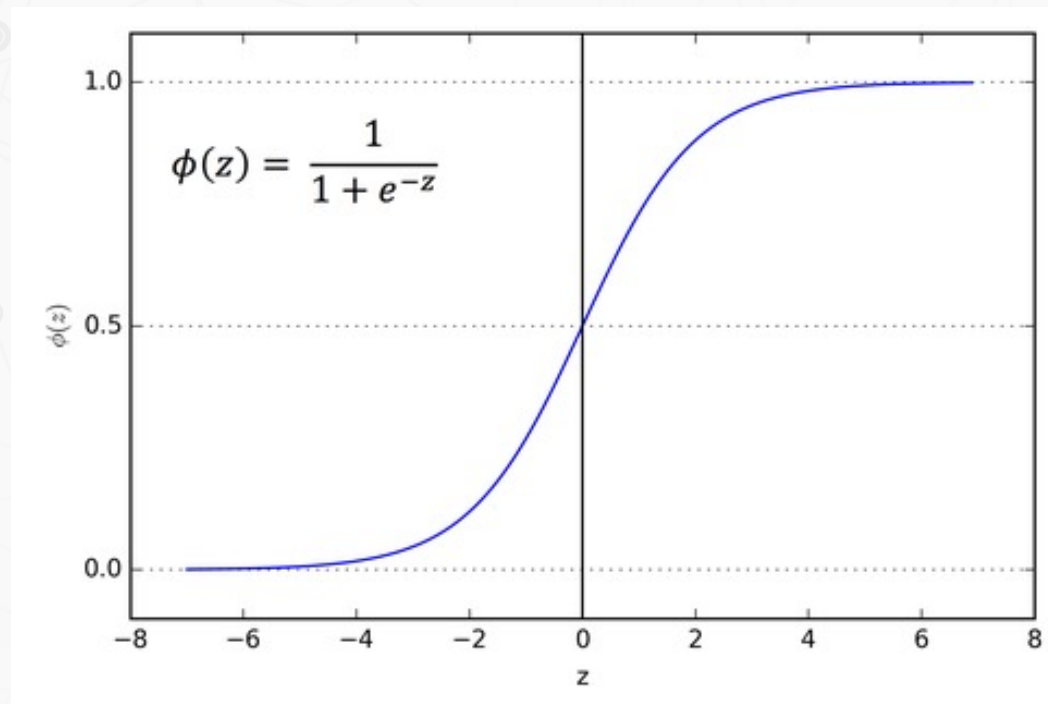
# Funciones de activación

## Sigmoidal

Recibe valores reales y devuelve valores continuos entre 0 y 1. Se suele utilizar en capas finales para targets binarios

Los valores negativos se convierten en valores cercanos a 0

Los valores positivos se convierten en valores cercanos a 1



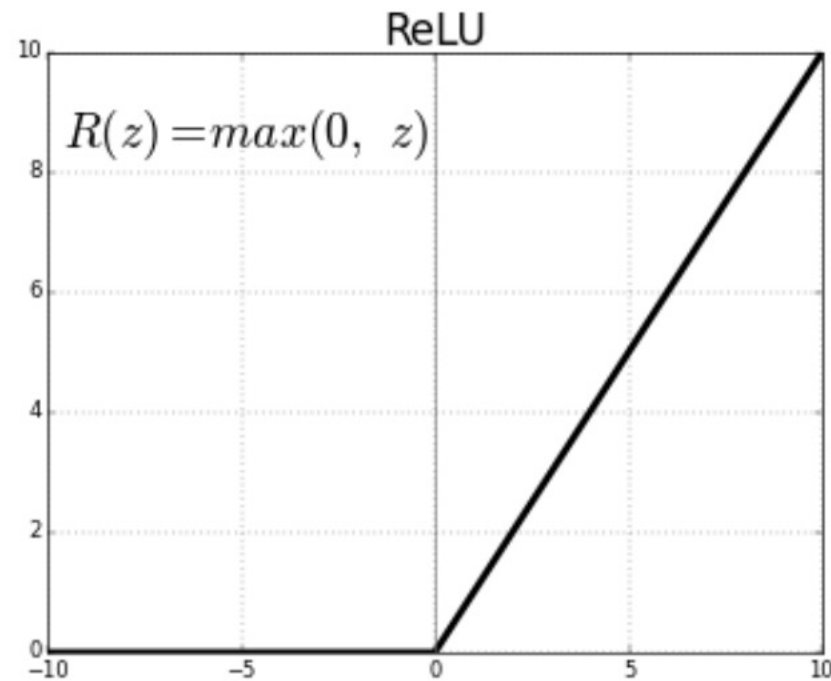
# Funciones de activación

## ReLU (Rectified Linear Units)

Una de las funciones de activación más utilizadas en capas intermedias

Los valores negativos se convierten en 0

Los valores positivos mantienen su valor



## Funciones de activación

### Softmax

Se utiliza usualmente en la última capa de una red para obtener las probabilidades de cada clase

Los valores obtenidos son las probabilidades para cada clase y suman 1

Se elige como predicción la clase de mayor probabilidad

2.0

1.0

0.1

$$\sigma(\vec{z})_i = \frac{e^{z_i}}{\sum_{j=1}^K e^{z_j}}$$

0.65

0.24

0.10

## Ejemplo: MNIST

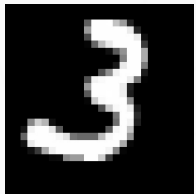
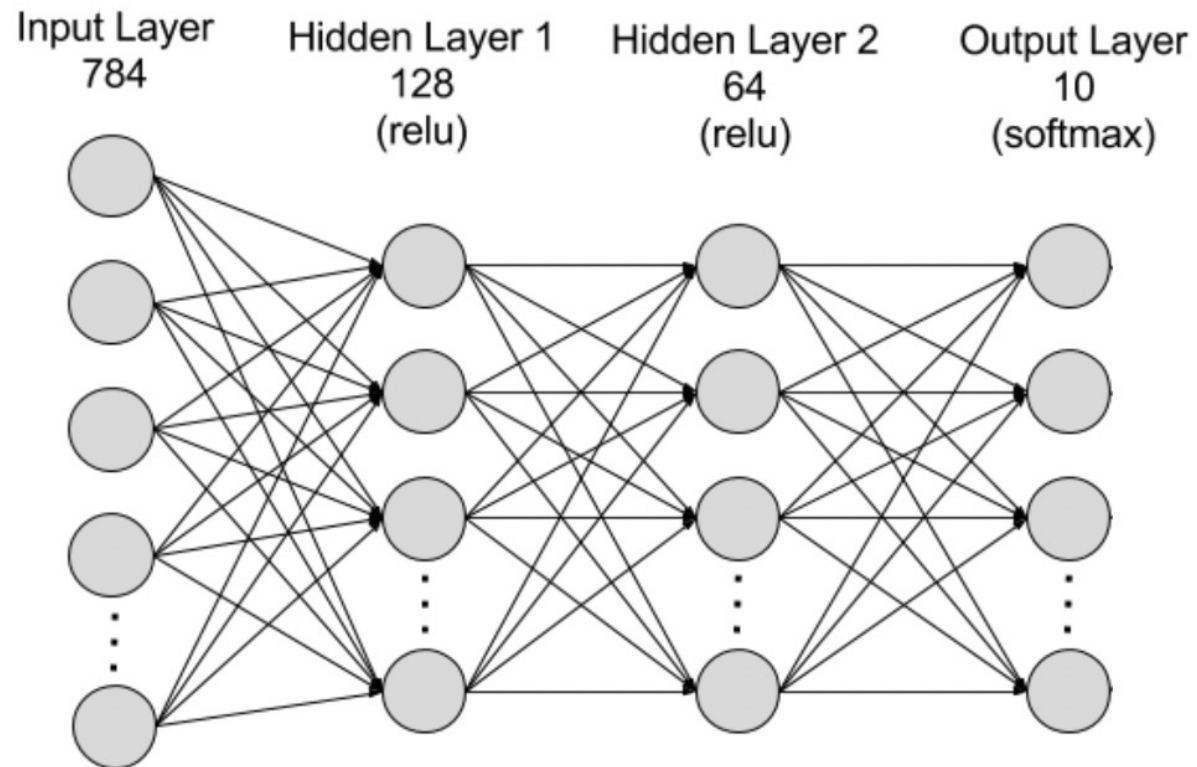


Imagen de  
28x28 píxeles



## Ejemplo: MNIST

Feedforward

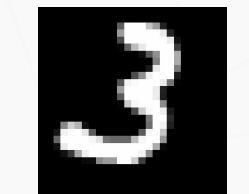
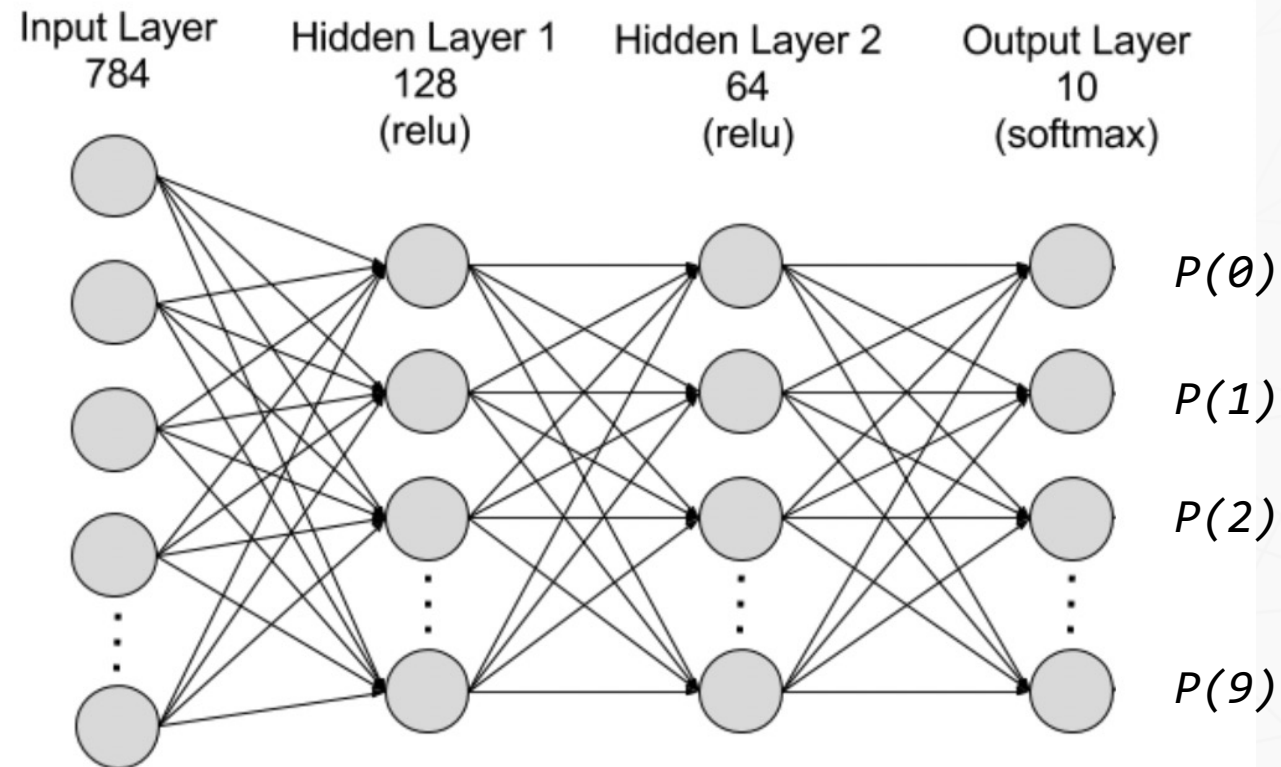


Imagen de  
28x28 píxeles



## Ejemplo: MNIST

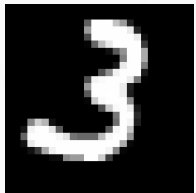
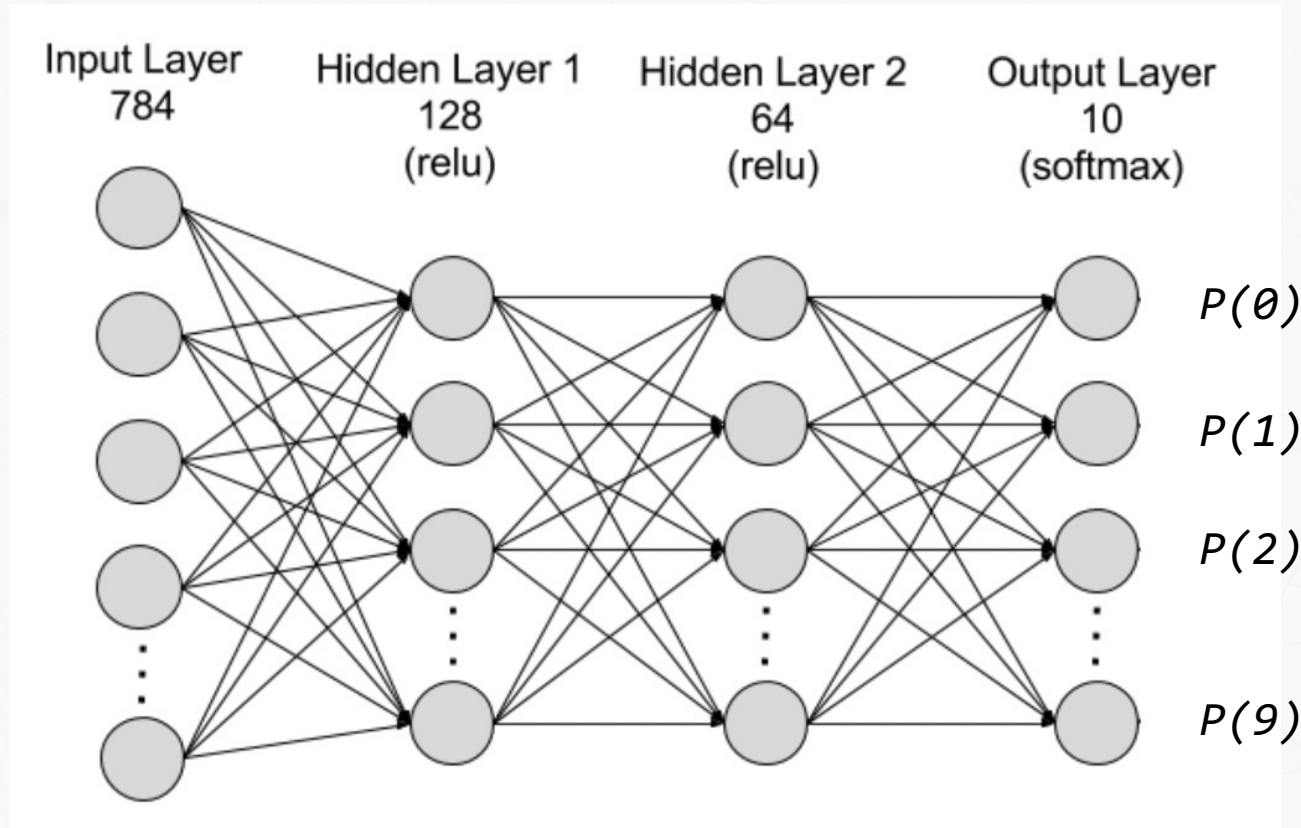


Imagen de  
28x28 píxeles



Predicción  $p$

Target  $y$

$P(0)$	0
$P(1)$	0
$P(2)$	0
$P(3)$	1
$P(4)$	0
$P(5)$	0
$P(6)$	0
$P(7)$	0
$P(8)$	0
$P(9)$	0

Cálculo de  
función de costo



## Ejemplo: MNIST

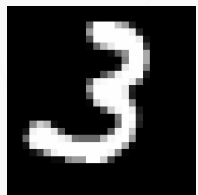
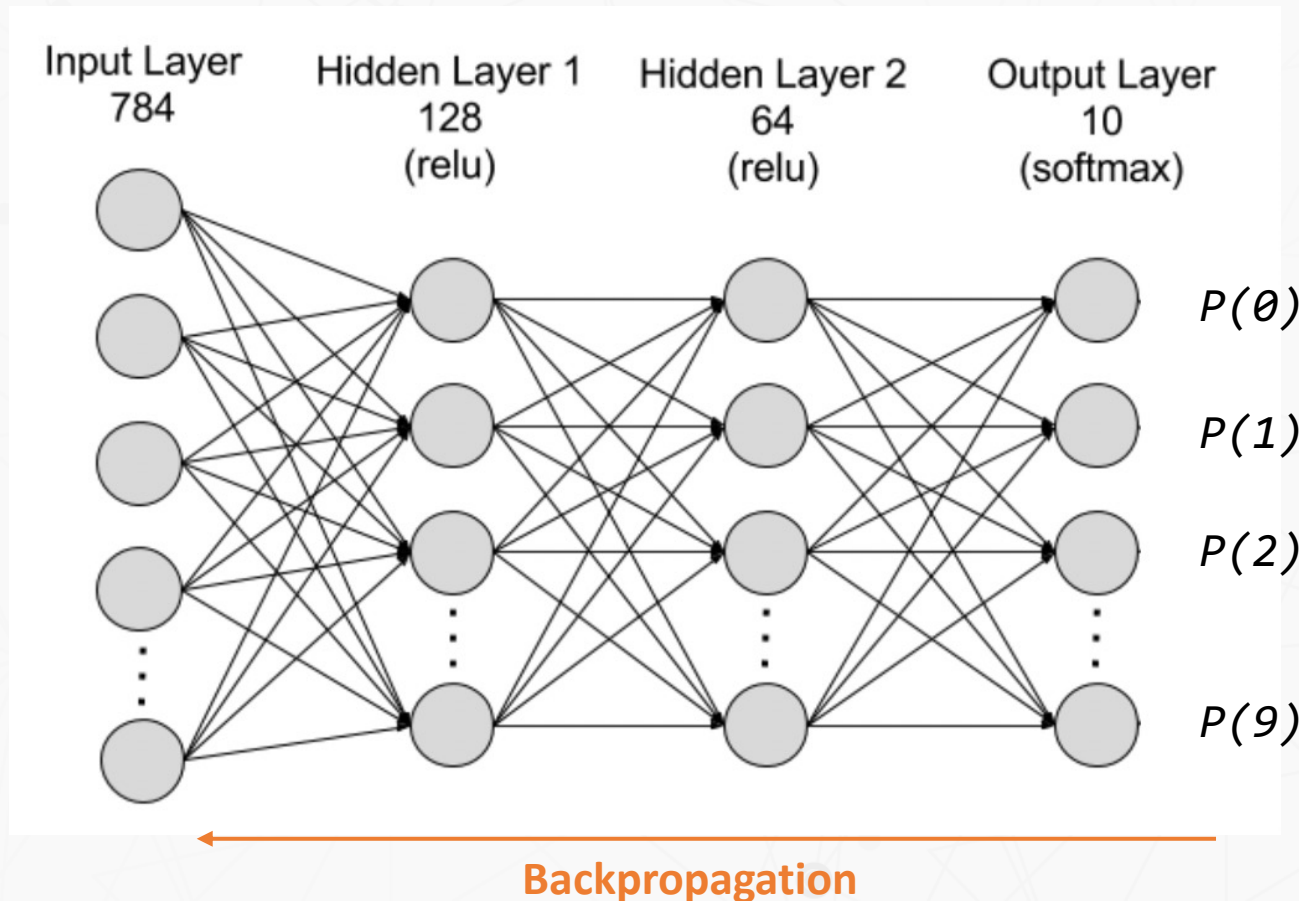


Imagen de  
28x28 píxeles



Predicción $p$	Target $y$
$P(0)$	0
$P(1)$	0
$P(2)$	0
$P(3)$	1
$P(4)$	0
$P(5)$	0
$P(6)$	0
$P(7)$	0
$P(8)$	0
$P(9)$	0

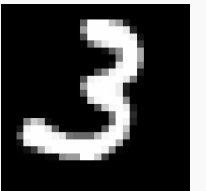
Cálculo de  
función de costo

## Función de costo: Cross Entropy

	$p$
$P(0)$	0.0
$P(1)$	0.0
$P(2)$	0.0
$P(3)$	0.9
$P(4)$	0.0
$P(5)$	0.0
$P(6)$	0.0
$P(7)$	0.0
$P(8)$	0.1
$P(9)$	0.0

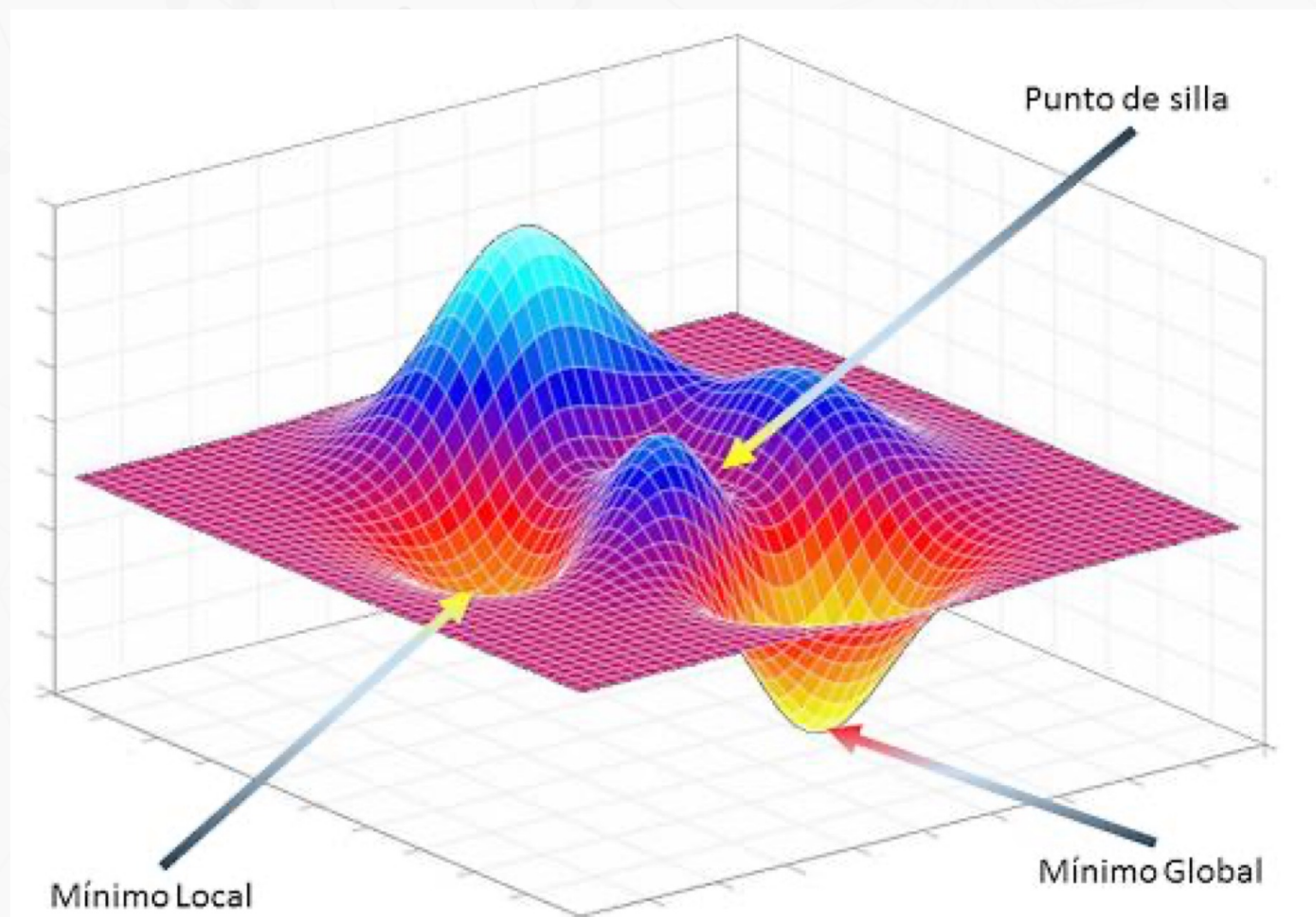
$$CE(p, y) = - \sum y * \log(p)$$

$y$
0
0
0
1
0
0
0
0
0
0





## Gradiente descendiente



# Parámetros de entrenamiento

## Epochs:

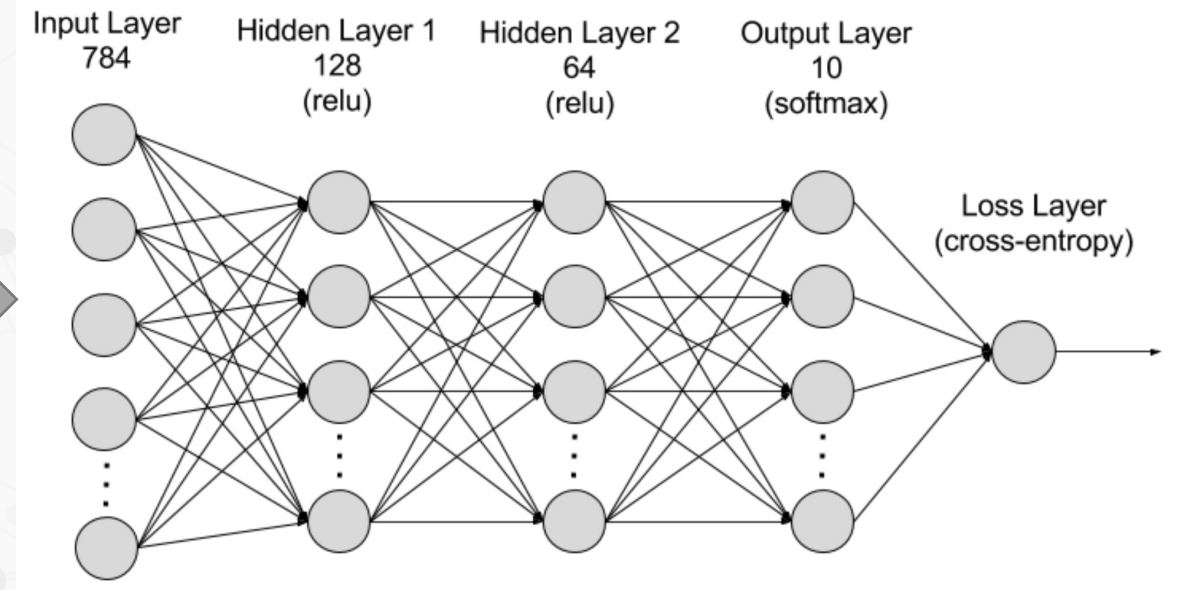
Una época equivale a una iteración de feedforward y backpropagation de un dataset COMPLETO

Cada iteración implica un ajuste de los pesos de la red para minimizar la función de costo

Más épocas -> Más ajuste  
(Cuidado con el overfitting)



Feedforward



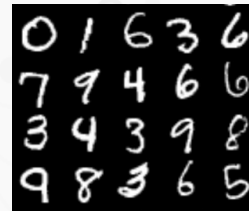
Backpropagation

# Parámetros de entrenamiento

## Batch size:

No se puede utilizar todo el dataset en cada iteración porque implicaría muchos recursos

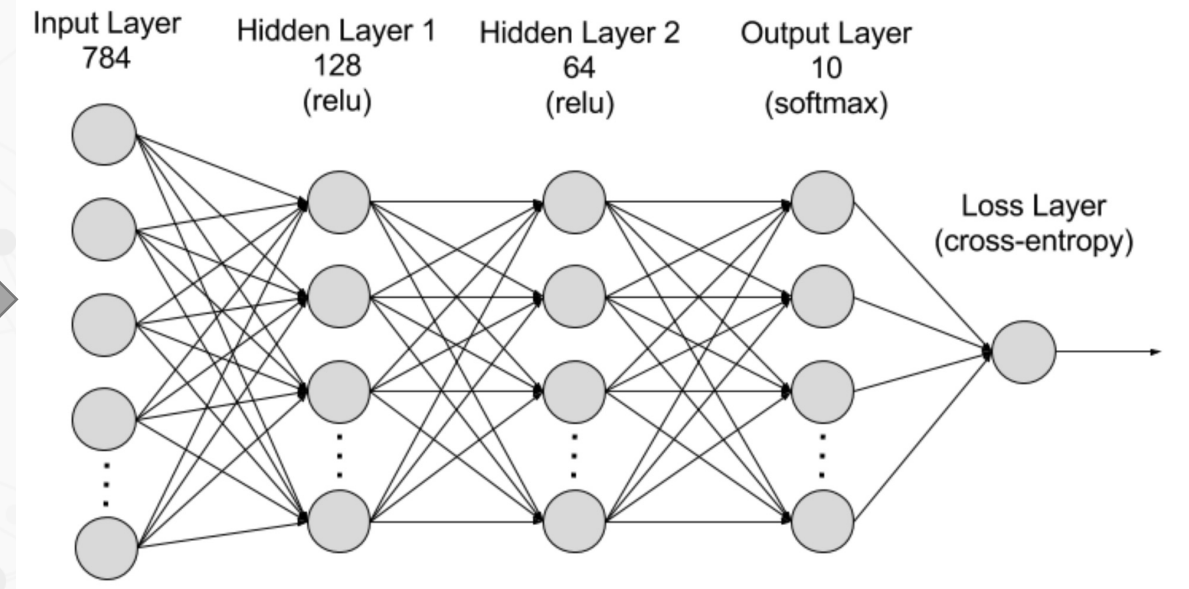
El dataset se divide en grupos o **batches** de un tamaño específico y este número de registros se utiliza en cada época



Batch size



Feedforward



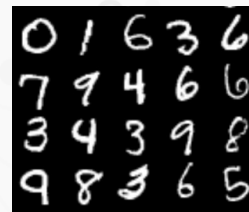
Backpropagation

# Parámetros de entrenamiento

Por ejemplo, si tenemos un dataset de 2000 registros:

Para que se cumpla una época estos 2000 registros deben pasar por un feedforward y backpropagation

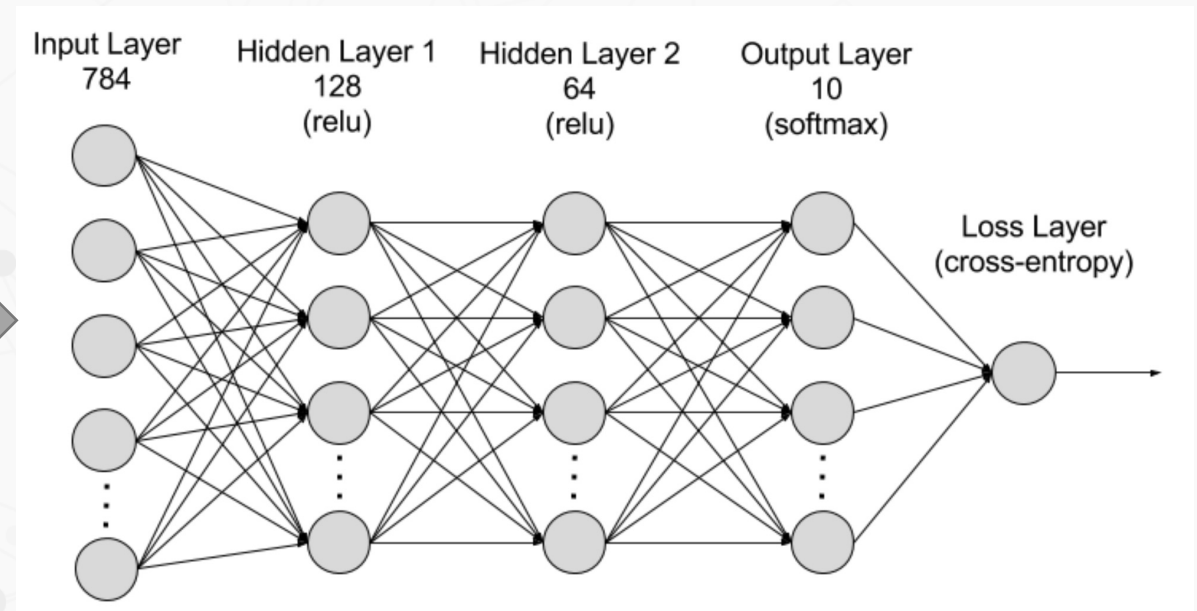
Si elegimos un batch size de 100, para poder completar una época es necesario que se realicen 20 iteraciones.



Batch size



Feedforward



Backpropagation

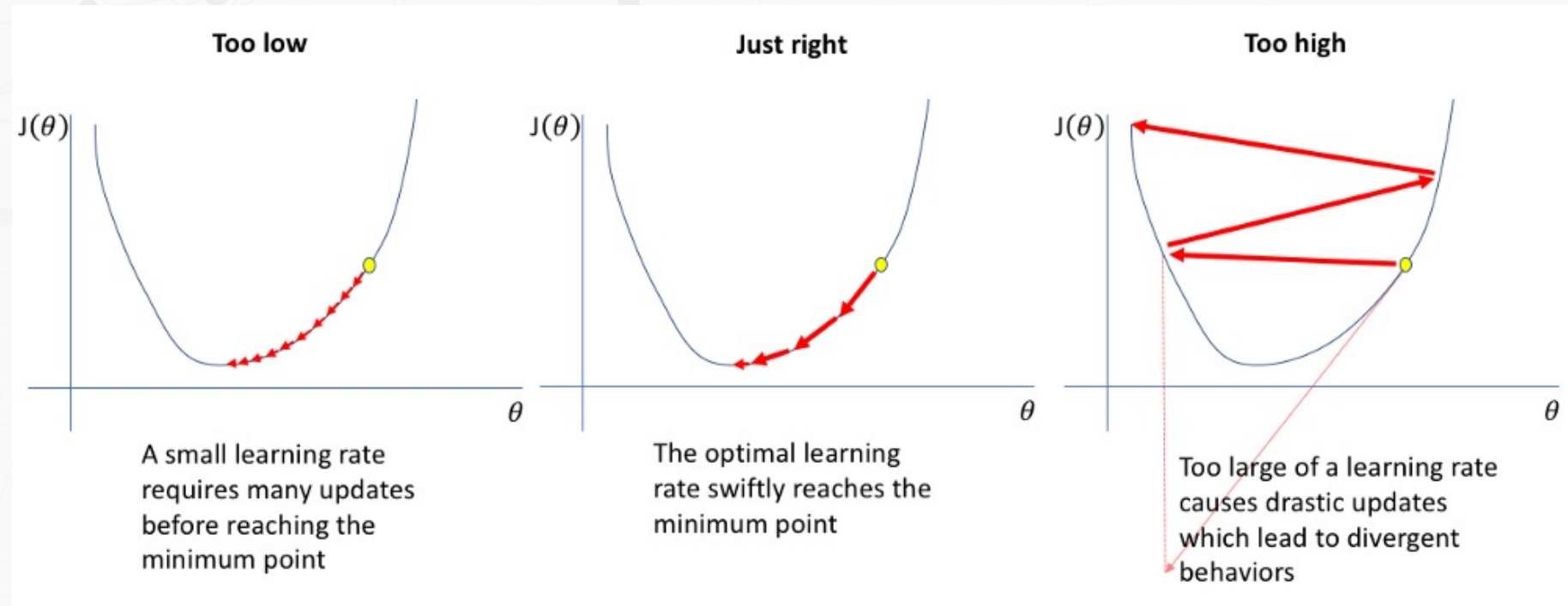


# Parámetros de entrenamiento

## Learning Rate

En cada iteración se ajustan los pesos de la red para reducir la función de costo.

El learning rate nos permite controlar la intensidad de este ajuste y varía de acuerdo al caso de uso



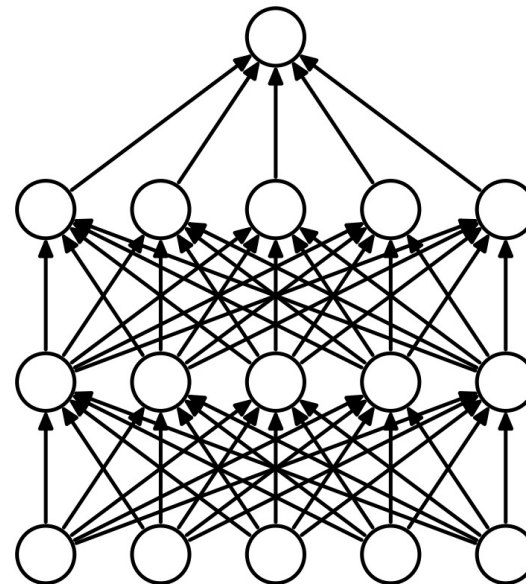
# Parámetros de entrenamiento

## Dropout

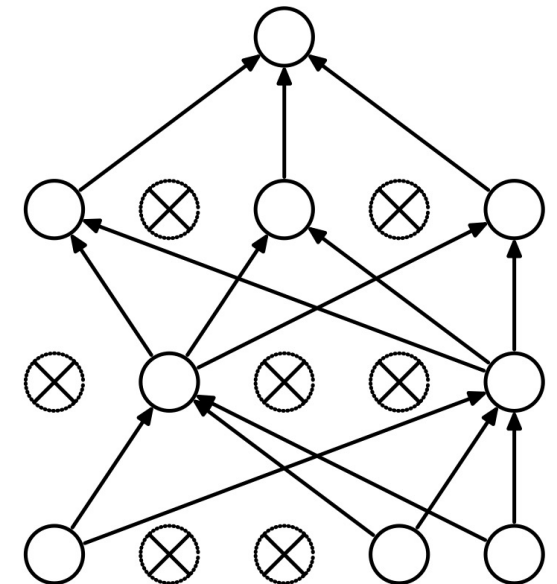
Las redes neuronales pueden aprender patrones muy complejos entre los inputs y outputs, lo cual las hace muy susceptibles a overfitting.

Una forma de reducir este efecto es desactivar aleatoriamente algunas neuronas durante el entrenamiento

La elección de qué neuronas desactivar se rige por un parámetro de probabilidad llamado **dropout**



(a) Standard Neural Net



(b) After applying dropout.

# Recursos complementarios

## MIT Introduction to deep learning

[https://www.youtube.com/watch?v=njKP3FqW3Sk&list=PLtBw6njQRU-rwp5\\_7C0oIVt26ZgjG9NI&index=1](https://www.youtube.com/watch?v=njKP3FqW3Sk&list=PLtBw6njQRU-rwp5_7C0oIVt26ZgjG9NI&index=1)

## Why are deep neural networks hard to train?

<http://neuralnetworksanddeeplearning.com/chap5.html>

## Dropout: A Simple Way to Prevent Neural Networks from Overfitting

<https://www.cs.toronto.edu/~hinton/absps/JMLRdropout.pdf>

## Neural Networks & The Backpropagation Algorithm, Explained

<https://ayearofai.com/rohan-lenny-1-neural-networks-the-backpropagation-algorithm-explained-abf4609d4f9d>



The background is a solid teal color with a faint, abstract network pattern of thin white lines and small white dots, some of which are slightly larger and more prominent.

# ¡Gracias!