

### CÓDIGO PARA A SITUAÇÃO 2:

% --- SITUAÇÃO 2 ---

% Fatos estáticos (mesmos da situação 1)

size(a, 1).

size(b, 1).

size(c, 2).

size(d, 1).

% Estados Situação 2

% Estado Inicial S0

```
initial_s2_s0([
    pos(c, table(0)),
    pos(a, on(c)),
    pos(b, table(2)),
    pos(d, table(4)),
    clear(a), clear(b), clear(d)
]).
```

% Estado Final S5

```
goal_s2_s5([
    pos(c, table(2)),
    pos(a, table(0)),
    pos(b, on(c)),
    pos(d, table(4))
]).
```

% Plano manual S0 → S5

```
plan_s2_s0_to_s5([
    move(a, table(1)),
    move(c, table(2)),
    move(b, on(c))
]).
```

### CÓDIGO PARA SITUAÇÃO 3:

% --- SITUAÇÃO 3 ---

% Fatos estáticos

size(a, 1).

size(b, 1).

size(c, 2).

size(d, 2).

% Estados Situação 3

% Estado Inicial S0

```
initial_s3_s0([
    pos(d, table(0)),
    pos(b, on(d)),
    pos(a, on(b)),
    pos(c, on(a)),
]).
```

```

clear(c)
]).

```

```

% Estado Final S7
goal_s3_s7([
    pos(b, table(2)),
    pos(a, on(b)),
    pos(c, on(a)),
    pos(d, on(c))
]).

```

```

% Plano manual S0 → S7
plan_s3_s0_to_s7([
    move(c, table(4)),
    move(a, table(1)),
    move(b, table(2)),
    move(a, on(b)),
    move(c, on(a)),
    move(d, on(c))
]).

```

Tabela de Conceito (Situação 2):

Conceito	STRIPS	Prolog Estendido	NuSMV	Justificativa
Block Properties	block(X)	size(X, W)	DEFINE size_a=1, size_b=1, size_c=2, size_d=1	Mesma base física
Mesa	place(N)	table_slot(N)	slot: 0..6	Mesma grade
Posição	on(B,L)	pos(B,table(X ) )	on_c : {a,0,1,2,3,4,5, 6}	Bloco C muda de suporte
Mobilidade	clear(B)	clear(B)	clear_b = TRUE	B está livre na mesa
Estabilidade	-	size(B,W1), size(C,W2), W1=<W2	size_b <= size_c	B pode ir sobre C

Ocupação Espacial	-	<code>is_free(Slot, State)</code>	<code>free_slot(2) &amp; free_slot(3)</code>	C ocupa 2 slots
-------------------	---	-----------------------------------	--	-----------------

Tabela de Restrições (Situação 2):

Tipo de Restrição	Destino	Regra em Linguagem Natural	Implementação NuSMV (Exemplo: <code>move(B, C)</code> )	Implementação NuSMV (Exemplo: <code>move(C, table(2))</code> )
Mobilidade	Ambos	O bloco a ser movido deve estar livre (nada sobre ele)	<code>clear_b = TRUE</code>	<code>clear_c = TRUE</code>
Validade do Target	<code>on(Target Block)</code>	O target deve ser um bloco válido e diferente do bloco móvel	<code>b != c</code>	-
Acessibilidade do Target	<code>on(Target Block)</code>	O bloco alvo deve estar limpo para receber outro bloco	<code>clear_c = TRUE</code>	-
Estabilidade	<code>on(Target Block)</code>	O bloco móvel não pode ser mais largo que o bloco alvo	<code>size_b &lt;= size_c</code>	-
Validade da coordenada	<code>table(X)</code>	A coordenada X deve ser um slot válido na mesa	-	<code>table_slot(2) = TRUE</code>
Disponibilidade de espaço	<code>table(X)</code>	Todos os slots de X a X+W-1 devem estar livres	-	<code>free_slot(2) &amp; free_slot(3)</code>
Limite da mesa	<code>table(X)</code>	O bloco não pode ultrapassar os limites da mesa	-	<code>2 + size_c - 1 &lt; table_width</code>

Tabela de Conceito (Situação 3):

Conceito	STRIPS	Prolog Estendido	NuSMV	Justificativa
Block Properties	<code>block(X)</code>	<code>size(X, W)</code>	<code>DEFINE size_a=1, size_b=1, size_c=2, size_d=2</code>	D também tem tamanho 2
Mesa	<code>place(N)</code>	<code>table_slot(N)</code>	<code>slot: 0..6</code>	Mesma grade
Posição	<code>on(B, L)</code>	<code>pos(B, on(Other))</code>	<code>on_d : {c, 0, 1, 2, 3, 4, 5, 6}</code>	D muda de base
Mobilidade	<code>clear(B)</code>	<code>clear(B)</code>	<code>clear_c = TRUE</code>	C é o único acessível
Estabilidade	-	<code>size(C, W1), size(D, W2), W1=&lt;W2</code>	<code>size_c &lt;= size_d</code>	C pode ir sobre D
Ocupação Espacial	-	<code>is_free(Slot, State)</code>	<code>free_slot(4) &amp; free_slot(5)</code>	C precisa 2 slots livres

Tabela de Restrições (Situação 3):

Tipo de Restrição	Destino	Regra em Linguagem Natural	Implementação NuSMV (Exemplo: <code>move(C, table(4))</code> )	Implementação NuSMV (Exemplo: <code>move(D, on(C))</code> )
Mobilidade	Ambos	O bloco a ser movido deve estar livre (nada sobre ele)	<code>clear_c = TRUE</code>	<code>clear_d = TRUE</code> (após mover C)

Validade do Target	<code>on(Target Block)</code>	O target deve ser um bloco válido e diferente do bloco móvel	-	<code>d != c</code>
Acessibilidade do Target	<code>on(Target Block)</code>	O bloco alvo deve estar limpo para receber outro bloco	-	<code>clear_c = TRUE</code>
Estabilidade	<code>on(Target Block)</code>	O bloco móvel não pode ser mais largo que o bloco alvo	-	<code>size_d &lt;= size_c</code>
Validade da coordenada	<code>table(X)</code>	A coordenada X deve ser um slot válido na mesa	<code>table_slot(4) = TRUE</code>	-
Disponibilidade de espaço	<code>table(X)</code>	Todos os slots de X a X+W-1 devem estar livres	<code>free_slot(4) &amp; free_slot(5)</code>	-
Limite da mesa	<code>table(X)</code>	O bloco não pode ultrapassar os limites da mesa	<code>4 + 2 - 1 = 5 &lt; 7</code>	-