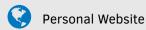
# GIOVANNI MENEGOZZO

Ing, Ph.D Candidate







## Sommario –

**Ph.D** in deep learning, analisi causa-effetto ed industria 4.0

**Consulente** per progetti di apprendimento automatico nel settore manifatturiero

8 anni di esperienza di ricerca presso il laboratorio robotico Altair

Conoscenza approfondita di metodologie per l'**analisi di dati**, per la creazione e visualizzazione di modelli

**Autore** e speaker di conferenze internazionali nel settore industriale, robotico e di automazione

## Competenze -



## **Esperienza**

#### Consulenza

Mar 2020 -Presente

(2 anni) Studio di fattibilità per l'installazione di sistemi predittivi.

#### Competenze:

- Analisi costo/benefici del business.
- Previsione delle criticità tecniche ed identificazione di attori chiave
- Teamwork con esperti del settore.

#### Responsabilità tecniche:

- Sviluppo di strumenti "custom" per l'analisi dati.
- · Creazione di prototipi.
- · Confronto e valutazione di modelli IA.

#### Ricerca

Giu 2019 - Stage Mafin Snack Pellets (Galliera Veneta, Padova)

Mar 2020 Esplorazione di dati produttivi ed identificazione di rapporti
causa-effetto per il supporto degli interventi in linea produttiva

Giu 2018 - Assegno di ricerca Laboratorio di Robotica "Altair", (Verona)
Set 2018 Sviluppo di reti neurali temporali per sistemi robotici chirurgici.
Conoscenza di techinche di pre-processing per video e dati cinetici. Elaborazione grandi quantità di dati.

Gen 2018 - Assegno di ricerca Laboratorio di Robotica "Altair", (Verona) Feb 2018 Riconoscimento automatico di **gesti e movimenti** di procedure chirurgiche.

Apr 2016 - Borsa di ricerca Laboratorio di Robotica "Altair", (Verona) Lug 2017 Sviluppo di un'applicazione multipiattaforma per la riabilitazione della mano post-ictus cerebrale. Raccolta ed analisi dati con dispositivi immersivi.

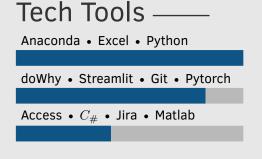
Gen 2016 - **Collaborazione europea** INCIMOV, La Salle University (Madrid, Spagna)
Set 2017 Collaborazione con <u>Iris Terrer</u> per la **validazione** di applicazioni per la riabilitazione post-ictus cerebrale.

Nov 2014 - **Stage** Laboratorio di Robotica "Altair", (Verona)
Giu 2015 Ricerca sulla **realtà aumentata** con Oculus Rift e Leap Motion per la riabilitazione di pazienti post-ictus cerebrale

## Lingue

Italiano: Madrelingua.

Inglese: Comprensione: C1, Parlato: B2, Scritto: C1.



## Conferences -

Speaker ed Autore presso molteplici conferenze internazionali tra cui:

CASE • IROS • FAIM • CRAS •

ISMR • BigDat •

### **Educazione**

2018 - 2022 (expected)		Dipartimento di eccellenza, UniVR, Verona usali in sistemi di apprendimento ia 4.0. Supervisionato dal profes-
2019	<b>Esame di stato</b> Ammesso all'iscizione all'albo d	Università di Brescia legli ingegneri dell'informazione
2018	•	Ca Università di Verona Laurea magistrale in ingegneria sulle reti neruali ricorrenti per la
2015	Laurea triennale in Informatica Laurea magistrale in informatica riabilitazione medica	Università di Verona a. Tesi su sistemi immersivi per la

## **Programmazione**

Linguaggi • Software		Framework			
Python	• • • 0	<del></del>	Tensorflow ensorborad	Prophet Scikit-learn	Seaborn Do-why
$C_{\#}$ ,Unity3D	• • 0 0			LeapMotion	OculusRift
Matlab	• 0 0 0	Matplotlib	<u>Pandas</u>	Matplotlib	PostgreSQL
SQL	• 0 0 0	Streamlit	Tkinter	PlantSimulato	r Ros

### **Attività diverse**

Gen 2010 - Presente (10 anni)	Presidente e membro direttivo  Fondatore APS per la diffusione della cultura musicale.	
Feb 2006 -	Corso musicale	
Mar 2012	Corso di basso elettrico e di musica d'insieme.	
(5 anni)		

## **Pubblicazioni** selezionate

[J] Industrial Time Series Modeling With Causal Precursors and Separable Temporal Convolutions, Journal IEEE Robotics and Automation Letters (RA-L),2021.

**[C]** Causal interaction modeling on ultra-processed food manufacturing, IEEE International Conference on Automation Science and Engineering (CASE), 2020.

**[C]** Joints-Space metrics for automatic robotic surgical gestures classification, IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (**IROS**), 2020.

### **Collaboratori**





