

### Trabalho 3: Conjuntos Disjuntos

Em ciência da computação, uma estrutura de dados *união-busca*<sup>1</sup>, também chamada de estrutura de dados *disjoint-set*, é uma estrutura de dados que mantém o controle de um conjunto de elementos particionados em *subconjuntos disjuntos* (ou seja, que não possuem valores em comum).

Há duas operações importantes nesse tipo de estrutura. A primeira consiste em *encontrar* em que subconjunto um dado elemento pertence. A outra é a *união* de dois subconjuntos. O foco deste trabalho é a implementação de um TAD (Tipo Abstrato de Dados) que implemente tal estrutura e suas operações, bem como sua aplicação na área de grafos, conforme detalhado mais adiante.

Uma estrutura *união-busca* pode ser implementada como uma *multilista*, ou seja, uma lista de listas. Cada elemento da lista principal aponta para o descritor de outra lista, que neste caso é um dos conjuntos. Por fim, cada elemento das listas secundárias representam os membros propriamente ditos. Considere neste trabalho que os membros dos conjuntos são valores inteiros.

Cada conjunto é identificado por um *representante*, que é um de seus membros. Em algumas aplicações, o critério para a determinação do representante não é relevante. Em geral, pode-se utilizar o primeiro termo (que foi utilizado na criação do conjunto), ou mesmo o menor membro do conjunto.

#### Implementação do TAD

Sendo  $u$  a estrutura *união-busca* e  $x$  um membro do conjunto (portanto, um valor inteiro), o TAD deve implementar as três funções básicas:

- 1) **Cria\_Conjunto** (  $u$  ,  $x$  ) : cria um novo conjunto cujo único membro (e, portanto, seu representante) é  $x$ . Já que os conjuntos são disjuntos,  $x$  não pode pertencer a nenhum outro conjunto da estrutura. A dica aqui é usar a função de *busca* para garantir tal condição.
- 2) **União** (  $u$  ,  $x$  ,  $y$  ) : faz a união dos conjuntos  $S_x$  e  $S_y$ , cujos representantes são, respectivamente,  $x$  e  $y$ . A união gera um novo conjunto e destrói os conjuntos originais. O representante desse novo conjunto pode ser qualquer membro de  $S_x$  ou  $S_y$ . Já que a implementação solicitada utiliza listas, a operação pode ser facilmente implementada através de um simples ajuste de ponteiros fazendo uma *concatenação* entre  $S_x$  e  $S_y$  (e posterior destruição de  $S_y$ ).

---

<sup>1</sup> Tradução do termo em Inglês *union-find data structure*. Tal estrutura é também conhecida em Inglês como *merge-find set* ou *disjoint-set data structure*.

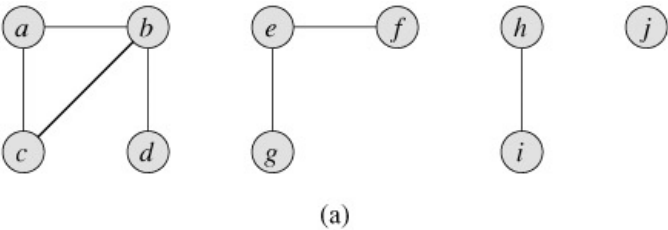
3) **Busca\_Conjunto** (  $u$  ,  $x$  ) : retorna o índice do conjunto contendo  $x$ . Como a implementação é baseada em listas, saber o índice do conjunto na *multilista* torna simples o seu acesso, quando necessário.

Além dessas, outras operações gerais para TADs devem ser implementadas: *inicialização da estrutura*, *mostrar um dado conjunto (dado seu índice)*, *mostrar todos os conjuntos*, *destruição de um conjunto (dado seu índice)* e *desalocação de toda a estrutura*.

### Implementação da Aplicação

Um tipo de problema que pode ser resolvido através de conjuntos disjuntos é a **determinação dos componentes conexos de um grafo**. Em termos simples, um *componente conexo* é o conjunto de vértices (nós) conectados entre si.

O exemplo<sup>2</sup> da figura a seguir mostra quatro componentes conexos (a), e a sequência de operações de união que permitiram a identificação dos componentes conexos (b). Repare na última linha que os quatro componentes são definidos por conjuntos disjuntos.



Edge processed	Collection of disjoint sets									
initial sets	{a}	{b}	{c}	{d}	{e}	{f}	{g}	{h}	{i}	{j}
(b,d)	{a}	{b,d}	{c}		{e}	{f}	{g}	{h}	{i}	{j}
(e,g)	{a}	{b,d}	{c}		{e,g}	{f}		{h}	{i}	{j}
(a,c)	{a,c}	{b,d}			{e,g}	{f}		{h}	{i}	{j}
(h,i)	{a,c}	{b,d}			{e,g}	{f}		{h,i}		{j}
(a,b)	{a,b,c,d}				{e,g}	{f}		{h,i}		{j}
(e,f)	{a,b,c,d}				{e,f,g}			{h,i}		{j}
(b,c)	{a,b,c,d}				{e,f,g}			{h,i}		{j}

(b)

A aplicação deve ter como entrada um grafo (usando uma matriz de adjacência) e utilizar o TAD ***União-Busca*** para determinar os componentes conexos do grafo. O algoritmo é bem simples, conforme pode ser visto no pseudocódigo a seguir:

<sup>2</sup> Este exemplo, bem como a explicação para o enunciado do trabalho, foram retirados do livro *Introduction to Algorithms* (Thomas H. Cormen *et al.*), que pode ser encontrado na biblioteca.

```

1. ENTRADA DE DADOS:
   - Matriz de adjacência (sua dimensão e seu conteúdo);
2. INICIALIZA ESTRUTURA U;           // Estrutura União-busca.
3. PARA CADA VÉRTICE X DO GRAFO FAÇA
4.     CRIA_CONJUNTO( U, X );        // Cria conjunto contendo X.
5. FIMPARA
6. PARA CADA VÉRTICE X DO GRAFO FAÇA
7.     PARA CADA VÉRTICE Y ADJACENTE A X FAÇA
8.         SE X e Y ESTIVEREM EM CONJUNTOS DIFERENTES ENTÃO
9.             UNIÃO( U, X , Y );    // União entre X e Y.
10.        FIMSE
11.    FIMPARA
12. FIMPARA
13. MOSTRA_CONJUNTOS( U );           // Mostra todos os conjuntos na tela.

```

### Exemplo

Exemplo de entrada	Exemplo de saída
10 0 1 1 0 0 0 0 0 0 0 1 0 1 1 0 0 0 0 0 0 1 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 1 1 0 0 0 0 0 0 0 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 1 0 0 0 0 0 0 0 0 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0	1 2 3 4 5 6 7 8 9 10

### Critérios de avaliação

- Execução correta e alinhamento com o que foi solicitado neste enunciado;
- Uso apropriado das funções dos *tipos abstratos de dados*. Respeite o encapsulamento!

### Informações importantes

- **Equipe:** 1 ou 2 alunos.
- **Entrega no Moodle.**