线程基础

说明

本部分笔记及源码出自 slide/03Linux多线程开发/01 线程基础

线程概述

基本概念

- 与 进程(process) 类似, 线程(thread) 是允许应用程序**并发执行多个任务**的一种机制
- 一个进程可以包含多个线程
- 同一个程序中的所有线程均会独立执行相同程序,且共享同一份全局内存区域,其中包括初始化数据段、未初始化数据段,以及堆内存段。(传统意义上的 UNIX 进程只是多线程程序的一个特例,该进程只包含一个线程)
- 进程是 CPU 分配资源的最小单位,线程是操作系统调度执行的最小单位
- 线程是轻量级的进程(LWP: Light Weight Process),在 Linux 环境下线程的本质仍是进程
- 查看指定进程的 LWP 号: ps -Lf pid, 其中 pid 可以由 ps aux 得到
- 一般情况下,main函数 所在的线程我们称之为 主线程(main线程),其余创建的线程称为 子线程
 - 程序中默认只有一个进程, fork()函数调用, 2进程(父子进程)
 - o 程序中默认只有一个线程, pthread_create()函数调用, 2个线程(主线程和子线程)

线程和进程区别

- **进程间的信息难以共享**。由于除去只读代码段外,父子进程并未共享内存,因此必须采用一些进程 间通信方式,在进程间进行信息交换
- 调用 fork()来创建进程的代价相对较高,即便利用写时复制技术,仍然需要复制诸如内存页表和 文件描述符表之类的多种进程属性,这意味着 fork()调用在时间上的开销依然不菲
- 线程之间能够方便、快速地共享信息。只需将数据复制到共享(全局或堆)变量中即可
- 创建线程比创建进程通常要快 10 倍甚至更多。线程间是共享虚拟地址空间的,无需采用写时复制来复制内存,也无需复制页表

线程之间共享和非共享资源

共享资源

- 讲程 ID 和父讲程 ID
- 进程组 ID 和会话 ID
- 用户 ID 和 用户组 ID
- 文件描述符表
- 信号处置
- 文件系统的相关信息: 文件权限掩码(umask)、当前工作目录
- 虚拟地址空间 (**除栈**、.text)

非共享资源

- 线程 ID
- 信号掩码
- 线程特有数据
- error 变量
- 实时调度策略和优先级
- 栈,本地变量和函数的调用链接信息

NPTL

- 当 Linux 最初开发时,在内核中并不能真正支持线程。但是它的确可以通过 clone() 系统调用将 进程作为可调度的实体。这个调用创建了调用进程(calling process)的一个拷贝,这个拷贝与调 用进程共享相同的地址空间。 LinuxThreads 项目使用这个调用来完成在用户空间模拟对线程的支持。不幸的是,这种方法有一些缺点,尤其是在信号处理、调度和进程间同步等方面都存在问题。 另外,这个线程模型也不符合 POSIX 的要求
- 要改进 LinuxThreads ,需要内核的支持,并且重写线程库。有两个相互竞争的项目开始来满足这些要求
 - 一个包括 IBM 的开发人员的团队开展了 NGPT (Next-Generation POSIX Threads) 项目
 - 同时, Red Hat 的一些开发人员开展了 NPTL 项目
 - o NGPT 在 2003 年中期被放弃了, 把这个领域完全留给了 NPTL
- NPTL,或称为 Native POSIX Thread Library,是 Linux线程的一个新实现,它克服了 LinuxThreads的缺点,同时也符合 POSIX 的需求。与 LinuxThreads 相比,它在性能和稳定性 方面都提供了重大的改进
- 查看当前 pthread 库版本: getconf GNU_LIBPTHREAD_VERSION

```
u@ubuntu:~/Desktop$ getconf GNU_LIBPTHREAD_VERSION
NPTL 2.27
u@ubuntu:~/Desktop$ ■
```

注意

• 由于 pthread 属于第三方库,所以在编译时需要加上参数 -pthread 或 -1pthread 即指定包路径,如果不加报以下错误(执行程序为线程创建)

```
u@ubuntu:~/Desktop$ gcc pthread_create.c -o pthread_create
/tmp/cctfIZQZ.o: In function `main':
pthread_create.c:(.text+0x6d): undefined reference to `pthread_create'
collect2: error: ld returned 1 exit status
u@ubuntu:~/Desktop$
```

线程操作函数

- 获取当前的线程的线程ID: pthread_t pthread_self(void);
- 比较两个线程ID是否相等: [int pthread_equal(pthread_t t1, pthread_t t2);

不同的操作系统,pthread_t 类型的实现不一样,有的是无符号的长整型,有的是使用结构体去实现的

- 线程创建: int pthread_create(pthread_t *thread, const pthread_attr_t *attr, void *(*start_routine) (void *), void *arg);
- 线程终止: void pthread_exit(void *retval);

线程创建

- int pthread_create(pthread_t *thread, const pthread_attr_t *attr, void *
 (*start_routine) (void *), void *arg);
 - 通过 man 3 pthread_create 查看帮助
 - 。 功能: 创建一个子线程
 - o 参数
 - thread: 传出参数,线程创建成功后,子线程的线程ID被写到该变量中
 - attr:设置线程的属性,一般使用默认值,NULL
 - start_routine: 函数指针,这个函数是子线程需要处理的逻辑代码
 - arg:给第三个参数(start_routine)使用,传参
 - 返回值
 - 成功:0
 - 失败:返回错误号。这个错误号和之前 errno 不太一样。获取错误号的信息: char * strerror(int errnum);

```
#include <stdio.h>
#include <pthread.h>
#include <string.h>
#include <unistd.h>
void* myWork(void* arg) {
    printf("child thread...\n");
    printf("num = %d\n", *(int*)arg);
    return NULL;
}
int main()
   // 创建子线程
   pthread_t tid;
   int num = 10;
   int ret = pthread_create(&tid, NULL, mywork, (void*)&num);
   if (ret != 0) {
       char * errstr = strerror(ret);
       printf("error : %s\n", errstr);
   }
    for (int i = 0; i < 5; i++) {
       printf("%d\n", i);
    // 防止子线程没有抢占到CPU且此时主线程已经执行完并退出
    sleep(1);
```

```
return 0;
}
```

```
u@ubuntu:~/Desktop$ ls
delete.sh pthread create.c
u@ubuntu:~/Desktop$ gcc pthread_create.c -o pthread_create -pthread
u@ubuntu:~/Desktop$ ls
delete.sh pthread_create pthread_create.c
u@ubuntu:~/Desktop$ ./pthread_create
0
1
2
3
4
child thread...
num = 10
u@ubuntu:~/Desktop$
```

线程终止

- void pthread_exit(void *retval);
 - 通过 man 3 pthread_exit 查看帮助
 - · 功能:终止一个线程,在哪个线程中调用,就表示终止哪个线程
 - o 参数: retval, 需要传递一个指针,作为一个返回值,可以在pthread_join()中获取到

```
#include <stdio.h>
#include <pthread.h>
#include <string.h>
#include <unistd.h>
void* myWork(void* arg) {
    printf("child thread...\n");
    printf("num = %d\n", *(int*)arg);
    printf("child thread id : %ld\n", pthread_self());
    return NULL;
}
int main()
{
    // 创建子线程
    pthread_t tid;
    int num = 10;
    int ret = pthread_create(&tid, NULL, myWork, (void*)&num);
    if (ret != 0) {
        char * errstr = strerror(ret);
        printf("error : %s\n", errstr);
    printf("tid : %ld, main thread id : %ld\n", tid ,pthread_self());
    for (int i = 0; i < 5; i++) {
        printf("%d\n", i);
    }
```

```
// 让主线程退出,当主线程退出时,不会影响其他正常运行的线程
pthread_exit(NULL);
// 下面程序已经不能被执行
printf("test message\n");
return 0;
}
```

```
u@ubuntu:~/Desktop$ gcc pthread_exit.c -o pthread_exit -pthread
u@ubuntu:~/Desktop$ ./pthread_exit
tid : 140413556283136, main thread id : 140413564806976
0
1
2
3
4
child thread...
num = 10
child thread id : 140413556283136
u@ubuntu:~/Desktop$
```

线程连接

- int pthread_join(pthread_t thread, void **retval);
 - 通过 man 3 pthread_join 查看帮助
 - 功能:和一个已经终止的线程进行连接。回收子线程的资源,这个函数是阻塞函数,调用一次只能回收一个子线程,一般在主线程中使用
 - 。 参数
 - thread:需要回收的子线程的ID
 - retval:接收子线程退出时的返回值
 - 。 返回值
 - 成功: 0
 - 失败:返回错误号。这个错误号和之前 errno 不太一样。获取错误号的信息: char * strerror(int errnum);

```
#include <stdio.h>
#include <pthread.h>
#include <string.h>
#include <unistd.h>

int val = 10;

void* mywork(void* arg) {
    printf("child thread...\n");
    printf("num = %d\n", *(int*)arg);
    printf("child thread id : %ld\n", pthread_self());
    val++;

    pthread_exit((void*)&val); // 等价于return (void*)&val;
}

int main()
```

```
printf("init val : %d\n", val);
   // 创建子线程
   pthread_t tid;
   int num = 10;
   int ret = pthread_create(&tid, NULL, myWork, (void*)&num);
   if (ret != 0) {
       char * errstr = strerror(ret);
       printf("error : %s\n", errstr);
   printf("tid : %ld, main thread id : %ld\n", tid ,pthread_self());
   for (int i = 0; i < 5; i++) {
       printf("%d\n", i);
   }
   // 主线程调用pthread_join()回收子线程的资源
   int * thread_retval;
   ret = pthread_join(tid, (void **)&thread_retval);
   if(ret != 0) {
       char * errstr = strerror(ret);
       printf("error : %s\n", errstr);
   }
   printf("exit data : %d\n", *thread_retval);
   printf("回收子线程资源成功! \n");
   // 让主线程退出,当主线程退出时,不会影响其他正常运行的线程
   pthread_exit(NULL);
   // 下面程序已经不能被执行
   printf("test message\n");
   return 0;
}
```

```
v@ubuntu:~/Desktop$ ls
delete.sh pthread_join.c
u@ubuntu:~/Desktop$ gcc pthread_join.c -o pthread_join -pthread
u@ubuntu:~/Desktop$ ./pthread_join
init val : 10
tid : 140404219541248, main thread id : 140404228065088
0
1
2
3
4
child thread...
num = 10
child thread id : 140404219541248
exit data : 11
回收子线程资源成功!
u@ubuntu:~/Desktop$
```

线程分离

int pthread_detach(pthread_t thread);

- 通过 man 3 pthread_detach 查看帮助
- o 功能:分离一个线程。被分离的线程在终止的时候,会自动释放资源返回给系统
 - 不能多次分离,会产生不可预料的行为
 - 不能去连接一个已经分离的线程,会报错
- 。 参数: 需要分离的线程的ID
- 。 返回值
 - 成功:0
 - 失败:返回错误号。这个错误号和之前 errno 不太一样。获取错误号的信息: char * strerror(int errnum);

```
#include <stdio.h>
#include <pthread.h>
#include <string.h>
#include <unistd.h>
void* myWork(void * arg) {
   printf("chid thread id : %ld\n", pthread_self());
    return NULL;
}
int main()
   // 创建一个子线程
   pthread_t tid;
   int ret = pthread_create(&tid, NULL, myWork, NULL);
   if(ret != 0) {
       char * errstr = strerror(ret);
       printf("error1 : %s\n", errstr);
   }
    // 输出主线程和子线程的id
    printf("tid : %ld, main thread id : %ld\n", tid, pthread_self());
   // 设置子线程分离,子线程分离后,子线程结束时对应的资源就不需要主线程释放
    ret = pthread_detach(tid);
    if(ret != 0) {
       char * errstr = strerror(ret);
       printf("error2 : %s\n", errstr);
    }
   // 设置分离后,对分离的子线程进行连接 pthread_join()
   // ret = pthread_join(tid, NULL);
   // if(ret != 0) {
         char * errstr = strerror(ret);
   //
          printf("error3 : %s\n", errstr);
   // }
   pthread_exit(NULL);
   return 0;
}
```

```
v@ubuntu:~/Desktop$ ls
delete.sh pthread_detach pthread_detach.c
v@ubuntu:~/Desktop$ ./pthread_detach
tid : 139723846997760, main thread id : 139723855521600
chid thread id : 139723846997760
v@ubuntu:~/Desktop$
```

线程取消

- int pthread_cancel(pthread_t thread);
 - 通过 man 3 pthread_cancel 查看帮助
 - 功能:取消线程(让线程终止)。取消某个线程,可以终止某个线程的运行,但是并不是立马终止,而是当子线程执行到一个取消点,线程才会终止
 - **取消点**:系统规定好的一些系统调用,我们可以粗略的理解为从用户区到内核区切换的位置,可以通过 man pthreads 查看取消点

```
#include <stdio.h>
#include <pthread.h>
#include <string.h>
#include <unistd.h>
void* myWork(void * arg) {
    printf("chid thread id : %ld\n", pthread_self());
    for (int i = 0; i < 20; i++) {
        printf("child: %d\n", i);
   }
   return NULL;
}
int main()
    // 创建一个子线程
    pthread_t tid;
    int ret = pthread_create(&tid, NULL, myWork, NULL);
    if(ret != 0) {
        char * errstr = strerror(ret);
        printf("error1 : %s\n", errstr);
    }
    // 线程取消
    pthread_cancel(tid);
    for (int i = 0; i < 20; i++) {
        printf("main: %d\n", i);
    }
    // 输出主线程和子线程的id
    printf("tid : %ld, main thread id : %ld\n", tid, pthread_self());
    pthread_exit(NULL);
    return 0;
}
```

• 以上代码在不同机器可能无法触发线程取消,每次执行结果也不一定相同=>猜测由于速度过快

。 虚拟机

```
u@ubuntu:~/Desktop$ ./pthread_cancel
main: 0
main: 1
main: 2
main: 3
main: 4
main: 5
main: 6
main: 7
chid thread id : 140498937931520
main: 8
main: 9
main: 10
main: 11
main: 12
main: 13
main: 14
main: 15
main: 16
main: 17
main: 18
main: 19
tid : 140498937931520, main thread id : 140498946455360
v@ubuntu:~/Desktop$
```

。 实体机

```
🔚 🖪:~/test$ ./test
chid thread id : 140425939015424
child: 0
child: 1
child: 2
child: 3
child: 4
child: 5
child: 6
child: 7
child: 8
child: 9
child: 10
child: 11
child: 12
child: 13
main: 0
main: 1
main: 2
main: 3
main: 4
main: 5
main: 6
main: 7
main: 8
main: 9
main: 10
main: 11
main: 12
main: 13
main: 14
main: 15
main: 16
main: 17
main: 18
main: 19
tid : 140425939015424, main thread id : 140425947416320
            /test$
```

线程属性

常用API

- 线程属性类型: pthread_attr_t
- 初始化线程属性变量: int pthread_attr_init(pthread_attr_t *attr);
- 释放线程属性的资源: [int pthread_attr_destroy(pthread_attr_t *attr);]
- 获取线程分离的状态属性: [int pthread_attr_getdetachstate(const pthread_attr_t *attr, int *detachstate);
- 设置线程分离的状态属性: int pthread_attr_setdetachstate(pthread_attr_t *attr, int detachstate);

设置步骤

- 1. 创建一个线程属性变量
- 2. 初始化属性变量
- 3. 设置属性
- 4. 释放线程属性资源

实例:通过设置线程属性实现线程分离

```
#include <stdio.h>
#include <pthread.h>
#include <string.h>
#include <unistd.h>
void* myWork(void * arg) {
    printf("chid thread id : %ld\n", pthread_self());
    for (int i = 0; i < 5; i++) {
       printf("child: %d\n", i);
    return NULL;
}
int main()
    // 1. 创建一个线程属性变量
    pthread_attr_t attr;
    // 2. 初始化属性变量
    pthread_attr_init(&attr);
    // 3. 设置属性-线程分离
    pthread_attr_setdetachstate(&attr, PTHREAD_CREATE_DETACHED);
    // 创建一个子线程
    pthread_t tid;
    int ret = pthread_create(&tid, NULL, myWork, NULL);
    if(ret != 0) {
       char * errstr = strerror(ret);
       printf("error1 : %s\n", errstr);
    }
    // 获取线程的栈的大小
    size_t size;
    pthread_attr_getstacksize(&attr, &size);
    printf("thread stack size : %ld\n", size);
    // 输出主线程和子线程的id
    printf("tid : %ld, main thread id : %ld\n", tid, pthread_self());
    // 4. 释放线程属性资源
    pthread_attr_destroy(&attr);
    pthread_exit(NULL);
    return 0;
}
```

```
u@ubuntu:~/Desktop$ gcc pthread_attr.c -o pthread_attr -pthread
u@ubuntu:~/Desktop$ ./pthread_attr
thread stack size : 8388608
tid : 140644643612416, main thread id : 140644652136256
chid thread id : 140644643612416
child: 0
child: 1
child: 2
child: 3
child: 4
u@ubuntu:~/Desktop$ []
```

线程同步

说明

本部分笔记及源码出自 slide/03Linux多线程开发/02 线程同步

疑问

什么时候加锁合适?不同时机加锁可能会导致不一样的结果

出现的原因

- 假设我有100张票,有三个窗口同时在售卖,那么
- 如果 ticket 为局部变量,那么每个窗口都是从100开始售卖=>执行 test1()
- 如果 ticket 为全局变量,那么不同窗口可能因为抢占资源而同时开始售卖,导致出现同时在卖同一张票(可能出现负数票)=>执行 test2()

```
#include <stdio.h>
#include <pthread.h>
void* selltickets1(void* arg) {
    int tickets = 10;
   while (tickets > 0) {
        printf("线程%ld 正在售卖第%d张票\n", pthread_self(), tickets);
       tickets--;
    return NULL;
}
void test1() {
    // 创建三个线程
   pthread_t tid1;
    pthread_t tid2:
    pthread_t tid3;
    pthread_create(&tid1, NULL, selltickets1, NULL);
    pthread_create(&tid2, NULL, selltickets1, NULL);
    pthread_create(&tid3, NULL, selltickets1, NULL);
    // 线程连接,回收子线程的资源,阻塞
    pthread_join(tid1, NULL);
    pthread_join(tid2, NULL);
    pthread_join(tid3, NULL);
```

```
int total_tickets = 10;
void* selltickets2(void* arg) {
   while (total_tickets > 0) {
       printf("线程%ld 正在售卖第%d张票\n", pthread_self(), total_tickets);
       total_tickets--;
   }
    return NULL;
}
void test2() {
   // 创建三个线程
   pthread_t tid1;
   pthread_t tid2;
   pthread_t tid3;
   pthread_create(&tid1, NULL, selltickets2, NULL);
   pthread_create(&tid2, NULL, selltickets2, NULL);
   pthread_create(&tid3, NULL, selltickets2, NULL);
   // 线程连接,回收子线程的资源,阻塞
   pthread_join(tid1, NULL);
   pthread_join(tid2, NULL);
   pthread_join(tid3, NULL);
}
int main()
   test2();
   pthread_exit(NULL); // 退出main进程
    return 0;
}
```

• 执行 test1

```
u@ubuntu:~/Desktop$ gcc selltickets.c -o sell -pthread
v@ubuntu:~/Desktop$ ./sell
线程140688120792832 正在售卖第10张票
线程140688120792832 正在售卖第9张票
线程140688120792832 正在售卖第8张票
线程140688120792832 正在售卖第7张票
线程140688120792832 正在售卖第6张票
线程140688120792832 正在售卖第5张票
线程140688120792832 正在售卖第4张票
线程140688120792832 正在售卖第3张票
线程140688120792832 正在售卖第2张票
线程140688120792832 正在售卖第1张票
线程140688112400128 正在售卖第10张票
线程140688112400128 正在售卖第9张票
线程140688112400128 正在售卖第8张票
线程140688112400128 正在售卖第7张票
线程140688112400128 正在售卖第6张票
线程140688112400128 正在售卖第5张票
线程140688112400128 正在售卖第4张票
线程140688112400128 正在售卖第3张票
线程140688112400128 正在售卖第2张票
线程140688112400128 正在售卖第1张票
线程140688029120256 正在售卖第10张票
线程140688029120256 正在售卖第9张票
线程140688029120256 正在售卖第8张票
线程140688029120256 正在售卖第7张票
线程140688029120256 正在售卖第6张票
线程140688029120256 正在售卖第5张票
线程140688029120256 正在售卖第4张票
线程140688029120256 正在售卖第3张票
线程140688029120256 正在售卖第2张票
线程140688029120256 正在售卖第1张票
v@ubuntu:~/Desktop$
```

执行 test2

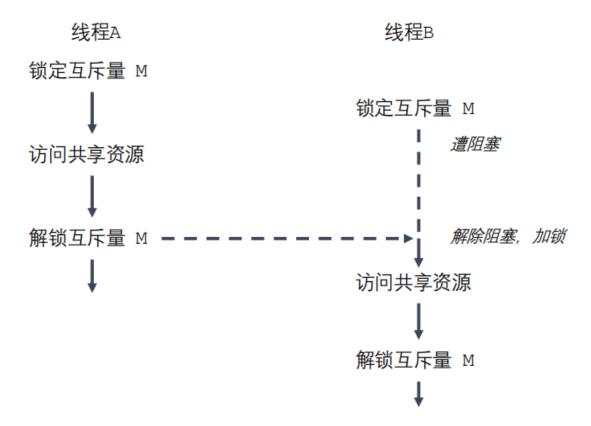
线程同步概念

- 线程的主要优势在于,**能够通过全局变量来共享信息**。不过,这种便捷的共享是有代价的:必须确保多个线程不会同时修改同一变量,或者某一线程不会读取正在由其他线程修改的变量
- 临界区是指访问某一共享资源的代码片段,并且这段代码的执行应为原子操作,也就是同时访问同一共享资源的其他线程不应终端该片段的执行
- <u>线程同步</u>: 即当有一个线程在对内存进行操作时,其他线程都不可以对这个内存地址进行操作,直 到该线程完成操作,其他线程才能对该内存地址进行操作,而其他线程则处于等待状态

互斥量/互斥锁

基本概念

- 为避免线程更新共享变量时出现问题,可以使用互斥量(mutex 是 mutual exclusion的缩写)来确保同时仅有一个线程可以访问某项共享资源。使用**互斥量能保证对任意共享资源的原子访问**
- 互斥量有两种状态: 已锁定(locked)和未锁定(unlocked)。任何时候,**至多只有一个线程可以锁定该互斥量**。试图对已经锁定的某一互斥量再次加锁,将可能阻塞线程或者报错失败,具体取决于加锁时使用的方法
- 一旦线程锁定互斥量,随即成为该互斥量的所有者,**只有所有者才能给互斥量解锁。**一般情况下,对每一共享资源(可能由多个相关变量组成)会使用不同的互斥量,每一线程在访问同一资源时将采用如下协议
 - 。 针对共享资源锁定互斥量
 - 。 访问共享资源
 - 。 对互斥量解锁
- 如果多个线程试图执行这一块代码(一个临界区),事实上只有一个线程能够持有该互斥量(其他 线程将遭到阻塞),即同时只有一个线程能够进入这段代码区域,如下



互斥量相关操作函数

- 互斥量的类型: pthread_mutex_t
- 初始化互斥量: int pthread_mutex_init(pthread_mutex_t *restrict mutex, const pthread_mutexattr_t *restrict attr);
 - 。 参数

■ mutex: 需要初始化的互斥量变量

■ attr: 互斥量相关的属性,设置为NULL,由内核指定

o restrict: C语言的修饰符,被修饰的指针,不能由另外的一个指针进行操作

```
释放互斥量的资源: int pthread_mutex_destroy(pthread_mutex_t *mutex);
加锁: int pthread_mutex_lock(pthread_mutex_t *mutex);
尝试加锁: int pthread_mutex_trylock(pthread_mutex_t *mutex);
解锁: int pthread_mutex_unlock(pthread_mutex_t *mutex);
```

实例: 互斥锁实现进程同步售票

```
#include <stdio.h>
#include <pthread.h>
// 全局变量创建互斥量,保证所有线程都能访问
pthread_mutex_t mutex;
int total_tickets = 100;
void* selltickets(void* arg) {
   while (1) {
       // 加锁
       pthread_mutex_lock(&mutex);
       if (total_tickets > 0) {
           // 访问共享变量
           printf("线程%ld 正在售卖第%d张票\n", pthread_self(), total_tickets);
           total_tickets--;
       } else {
           // 解锁
           pthread_mutex_unlock(&mutex);
           break;
       // 解锁
       pthread_mutex_unlock(&mutex);
   }
    return NULL;
}
int main()
    // 初始化互斥量
    pthread_mutex_init(&mutex, NULL);
   // 创建三个线程
    pthread_t tid1;
    pthread_t tid2;
    pthread_t tid3;
    pthread_create(&tid1, NULL, selltickets, NULL);
    pthread_create(&tid2, NULL, selltickets, NULL);
    pthread_create(&tid3, NULL, selltickets, NULL);
    // 线程连接,回收子线程的资源,阻塞
    pthread_join(tid1, NULL);
    pthread_join(tid2, NULL);
    pthread_join(tid3, NULL);
    pthread_exit(NULL); // 退出main进程
```

```
// 释放互斥量资源
pthread_mutex_destroy(&mutex);
return 0;
}
```

```
线程14022229632768 正在售卖第88张票
线程14022229632768 正在售卖第86张票
线程14022229632768 正在售卖第86张票
线程14022229632768 正在售卖第84张票
线程14022229632768 正在售卖第83张票
线程140222229632768 正在售卖第83张票
线程140222229632768 正在售卖第82张票
线程140222238025472 正在售卖第80张票
线程140222238025472 正在售卖第79张票
线程140222238025472 正在售卖第79张票
线程140222238025472 正在售卖第77张票
线程140222238025472 正在售卖第77张票
```

死锁

基本概念

- 一个线程需要同时访问两个或更多不同的共享资源,而每个资源又都由不同的互斥量管理。当超过 一个线程加锁同一组互斥量时,就有可能发生 死锁
- 两个或两个以上的进程在执行过程中,因争夺共享资源而造成的一种互相等待的现象,若无外力作用,它们都将无法推进下去。此时称系统处于死锁状态或系统产生了死锁

死锁的几种场景

忘记释放锁

```
#include <stdio.h>
#include <pthread.h>
#include <unistd.h>
// 全局变量,所有的线程都共享这一份资源。
int tickets = 1000;
// 创建一个互斥量
pthread_mutex_t mutex;
void * sellticket(void * arg) {
   // 卖票
   while(1) {
       // 加锁
       pthread_mutex_lock(&mutex);
       if(tickets > 0) {
           usleep(6000);
           printf("%ld 正在卖第 %d 张门票\n", pthread_self(), tickets);
           tickets--;
       }else {
           // 解锁
```

```
pthread_mutex_unlock(&mutex);
           break;
       }
   }
    return NULL;
}
int main()
    // 初始化互斥量
    pthread_mutex_init(&mutex, NULL);
    // 创建3个子线程
    pthread_t tid1, tid2, tid3;
    pthread_create(&tid1, NULL, sellticket, NULL);
    pthread_create(&tid2, NULL, sellticket, NULL);
    pthread_create(&tid3, NULL, sellticket, NULL);
    // 回收子线程的资源,阻塞
    pthread_join(tid1, NULL);
    pthread_join(tid2, NULL);
    pthread_join(tid3, NULL);
    pthread_exit(NULL); // 退出主线程
    // 释放互斥量资源
    pthread_mutex_destroy(&mutex);
    return 0;
}
```

重复加锁

```
#include <stdio.h>
#include <pthread.h>
#include <unistd.h>

// 全局变量,所有的线程都共享这一份资源。
int tickets = 1000;

// 创建一个互斥量
pthread_mutex_t mutex;

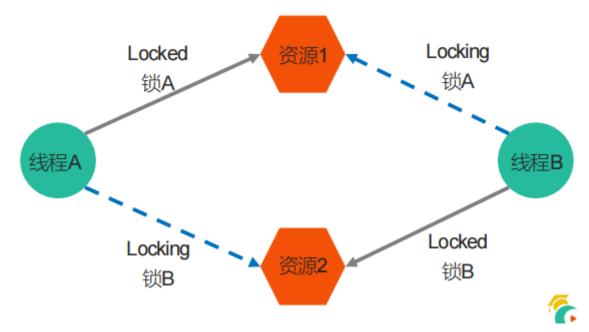
void * sellticket(void * arg) {

// 卖票
while(1) {

// 加锁
pthread_mutex_lock(&mutex);
pthread_mutex_lock(&mutex);
if(tickets > 0) {
```

```
usleep(6000);
           printf("%ld 正在卖第 %d 张门票\n", pthread_self(), tickets);
           tickets--;
       }else {
           // 解锁
           pthread_mutex_unlock(&mutex);
           break;
       }
       // 解锁
       pthread_mutex_unlock(&mutex);
       pthread_mutex_unlock(&mutex);
    }
    return NULL;
}
int main() {
    // 初始化互斥量
    pthread_mutex_init(&mutex, NULL);
    // 创建3个子线程
    pthread_t tid1, tid2, tid3;
    pthread_create(&tid1, NULL, sellticket, NULL);
    pthread_create(&tid2, NULL, sellticket, NULL);
    pthread_create(&tid3, NULL, sellticket, NULL);
    // 回收子线程的资源,阻塞
    pthread_join(tid1, NULL);
    pthread_join(tid2, NULL);
    pthread_join(tid3, NULL);
    pthread_exit(NULL); // 退出主线程
    // 释放互斥量资源
    pthread_mutex_destroy(&mutex);
    return 0;
}
```

多线程多锁,抢占锁资源



```
#include <stdio.h>
#include <pthread.h>
#include <unistd.h>
// 创建2个互斥量
pthread_mutex_t mutex1, mutex2;
void * workA(void * arg) {
    pthread_mutex_lock(&mutex1);
    sleep(1);
    pthread_mutex_lock(&mutex2);
    printf("workA....\n");
    pthread_mutex_unlock(&mutex2);
    pthread_mutex_unlock(&mutex1);
    return NULL;
}
void * workB(void * arg) {
    pthread_mutex_lock(&mutex2);
    sleep(1);
    pthread_mutex_lock(&mutex1);
    printf("workB....\n");
    pthread_mutex_unlock(&mutex1);
    pthread_mutex_unlock(&mutex2);
    return NULL;
}
int main() {
```

```
// 初始化互斥量
pthread_mutex_init(&mutex1, NULL);
pthread_mutex_init(&mutex2, NULL);

// 创建2个子线程
pthread_t tid1, tid2;
pthread_create(&tid1, NULL, workA, NULL);
pthread_create(&tid2, NULL, workB, NULL);

// 回收子线程资源
pthread_join(tid1, NULL);
pthread_join(tid2, NULL);

// 释放互斥量资源
pthread_mutex_destroy(&mutex1);
pthread_mutex_destroy(&mutex2);

return 0;
}
```

读写锁

基本概念

- 当有一个线程已经持有互斥锁时,互斥锁将所有试图进入临界区的线程都阻塞住。但是考虑一种情形,当前持有互斥锁的线程只是要读访问共享资源,而同时有其它几个线程也想读取这个共享资源,但是由于互斥锁的排它性,所有其它线程都无法获取锁,也就无法读访问共享资源了,但是实际上多个线程同时读访问共享资源并不会导致问题
- 在对数据的读写操作中,**更多的是读操作,写操作较少**,例如对数据库数据的读写应用。为了满足当前能够允许多个读出,但只允许一个写入的需求,线程提供了读写锁来实现
- 读写锁的特点
 - 如果有其它线程读数据,则允许其它线程执行读操作,但不允许写操作
 - 如果有其它线程写数据,则其它线程都不允许读、写操作
 - 。 写是独占的,写的优先级高

读写锁相关操作函数

- 读写锁的类型: pthread_rwlock_t
- 初始化读写锁: [int pthread_rwlock_init(pthread_rwlock_t *restrict rwlock, const pthread_rwlockattr_t *restrict attr);
- 释放互斥量的资源: int pthread_rwlock_destroy(pthread_rwlock_t *rwlock);
- 读操作加锁: int pthread_rwlock_rdlock(pthread_rwlock_t *rwlock);
- 读操作尝试加锁: int pthread_rwlock_tryrdlock(pthread_rwlock_t *rwlock);
- 写操作加锁: int pthread_rwlock_wrlock(pthread_rwlock_t *rwlock);
- 写操作尝试加锁: int pthread_rwlock_trywrlock(pthread_rwlock_t *rwlock);
- 解锁: int pthread_rwlock_unlock(pthread_rwlock_t *rwlock);

实例: 读写锁实现读线程数量大于写线程数量

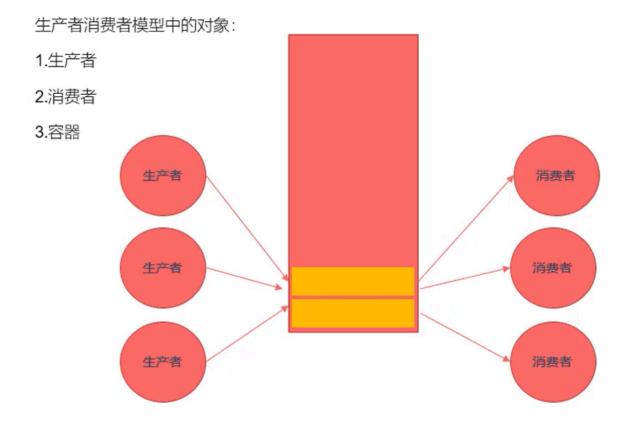
• 8个线程操作同一个全局变量。3个线程不定时写这个全局变量,5个线程不定时的读这个全局变量

```
#include <stdio.h>
#include <pthread.h>
#include <unistd.h>
int num = 0;
// 创建读写锁
pthread_rwlock_t rwlock;
void* workA(void* arg) {
    while (1) {
       // 加写锁
        pthread_rwlock_wrlock(&rwlock);
        printf("++write, tid : %ld, num : %d\n", pthread_self(), num);
        // 解锁
        pthread_rwlock_unlock(&rwlock);
        usleep(100);
    }
    return NULL;
}
void* workB(void* arg) {
    while (1) {
       // 加读锁
        pthread_rwlock_rdlock(&rwlock);
        printf("===read, tid : %1d, num : %d\n", pthread_self(), num);
        // 解锁
        pthread_rwlock_unlock(&rwlock);
        usleep(100);
    }
    return NULL;
}
int main()
    // 初始化读写锁
    pthread_rwlock_init(&rwlock, NULL);
    // 创建8个线程,3个写线程,5个读线程
    pthread_t wtids[3], rtids[5];
    for (int i = 0; i < 3; i++) {
        pthread_create(&wtids[i], NULL, workA, NULL);
    for (int i = 0; i < 5; i++) {
        pthread_create(&rtids[i], NULL, workB, NULL);
    }
    // 分离,回收资源
    for (int i = 0; i < 3; i++) {
        pthread_detach(wtids[i]);
```

```
}
for (int i = 0; i < 5; i++) {
    pthread_detach(rtids[i]);
}
// 回收读写锁
pthread_rwlock_destroy(&rwlock);
// 回收主线程
pthread_exit(NULL);
}
</pre>
```

生产者和消费者

关系模型



存在问题

- 1. 当容器满时,无法继续生产
- 2. 当容器空时,无法继续消费
- 3. 多个生产者或消费者时, 会出现线程同步问题

实例: 简易版多生产者多消费者 (互斥量, 存在未解决问题)

- 说明
 - 。 当在删除节点时,加锁时机不同可能会导致段错误
 - o 产生错误版在虚拟机下无法产生 core 文件,以下截图来自服务器,是否使用 -g 参数都能生成 core 文件,<mark>可能是线程函数自带能够生成?</mark>
 - o 虚拟机版在**释放互斥锁前添加while死循环**即可正常生成 core 文件,所以不产生 core 文件的原因可能是<mark>线程还在运行而互斥锁提前被释放了</mark>
- 正常执行版

```
#include <stdio.h>
#include <pthread.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
// 链表作为容器
struct Node{
    int val;
    struct Node* next;
};
// 头结点
struct Node* head = NULL;
// 互斥量
pthread_mutex_t mutex;
// 头插法增加元素
void* producter(void* arg) {
    while (1) {
        pthread_mutex_lock(&mutex);
        struct Node* newNode = (struct Node*)malloc(sizeof(struct Node));
        newNode \rightarrow val = rand() \% 1000;
        newNode->next = head;
        head = newNode;
        printf("add node, num : %d, tid : %ld\n", newNode->val,
pthread_self());
        pthread_mutex_unlock(&mutex);
        usleep(100);
    }
    return NULL;
}
// 头删法减少元素
void* consumer(void* arg) {
    while (1) {
```

```
pthread_mutex_lock(&mutex);
       struct Node* tmp = head;
       // 当链表不为空时,才能删除
       if (head != NULL) {
           head = head->next;
           printf("del node, num : %d, tid : %ld\n", tmp->val,
pthread_self());
           free(tmp);
           pthread_mutex_unlock(&mutex);
           usleep(100);
       } else {
           pthread_mutex_unlock(&mutex);
       }
   return NULL;
}
int main()
   // 初始化互斥锁
   pthread_mutex_init(&mutex, NULL);
   // 创建5个生产者线程,和5个消费者线程
   pthread_t products[5], consumes[5];
   for (int i = 0; i < 5; i++) {
       pthread_create(&products[i], NULL, producter, NULL);
       pthread_create(&consumes[i], NULL, consumer, NULL);
   }
   // 分离,回收线程资源
   for (int i = 0; i < 5; i++) {
       pthread_detach(products[i]);
       pthread_detach(consumes[i]);
   }
   // 回收互斥锁
   pthread_mutex_destroy(&mutex);
   pthread_exit(NULL); // 回收主线程
   return 0;
}
```

```
del node, num : 374, tid : 140529663358720
add node, num : 214, tid : 140529638180608
del node, num : 214, tid : 140529596217088
add node, num : 742, tid : 140529621395200
del node, num : 742, tid : 140529629787904
add node, num : 42, tid : 140529604609792
del node, num : 42, tid : 140529613002496
add node, num : 836, tid : 140529671751424
add node, num : 782, tid : 140529654966016
add node, num : 444, tid : 140529638180608
del node, num : 444, tid : 140529663358720
del node, num : 782, tid : 140529596217088
add node, num : 76, tid : 140529621395200
del node, num : 76, tid : 140529629787904
add node, num : 518, tid : 140529604609792
add node, num : 524, tid : 14052^C
u@ubuntu:~/Desktop$
```

• 产生错误版 (原因还不清晰,后续再看)

```
#include <stdio.h>
#include <pthread.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
// 链表作为容器
struct Node{
   int val;
    struct Node* next;
};
// 头结点
struct Node* head = NULL;
// 互斥量
pthread_mutex_t mutex;
// 头插法增加元素
void* producter(void* arg) {
    while (1) {
        pthread_mutex_lock(&mutex);
        struct Node* newNode = (struct Node*)malloc(sizeof(struct Node));
        newNode \rightarrow val = rand() \% 1000;
        newNode->next = head;
        head = newNode;
        printf("add node, num : %d, tid : %ld\n", newNode->val,
pthread_self());
        pthread_mutex_unlock(&mutex);
        usleep(100);
    }
    return NULL;
}
// 头删法减少元素
void* consumer(void* arg) {
    while (1) {
        // 如果只在头结点不为空的情况下使用互斥锁会产生段错误,暂未找到原因
```

```
if (head != NULL) {
           pthread_mutex_lock(&mutex);
           struct Node* tmp = head;
           head = head->next;
           printf("del node, num : %d, tid : %ld\n", tmp->val,
pthread_self());
           free(tmp);
           tmp = NULL;
           pthread_mutex_unlock(&mutex);
           usleep(100);
       }
   }
   return NULL;
}
int main()
   // 初始化互斥锁
   pthread_mutex_init(&mutex, NULL);
   // 创建5个生产者线程,和5个消费者线程
   pthread_t products[5], consumes[5];
   for (int i = 0; i < 5; i++) {
       pthread_create(&products[i], NULL, producter, NULL);
       pthread_create(&consumes[i], NULL, consumer, NULL);
   }
   // 分离,回收线程资源
   for (int i = 0; i < 5; i++) {
       pthread_detach(products[i]);
       pthread_detach(consumes[i]);
   }
   // 加while循环即可在虚拟机中生成core文件
   // while (1) {
   // sleep(10);
   // }
   // 回收互斥锁
   pthread_mutex_destroy(&mutex);
   pthread_exit(NULL); // 回收主线程
   return 0;
}
```

```
add node, num : 956, tid : 140405269751552
   add node, num : 711, tid : 140405156865792
del node, num : 957, tid : 140405165258496
*** Error in `./test': double free or corruption (fasttop): 0x000007fb29000a760 ***
                                         = Backtrace: ==
del node, num : 956, tid : 140405131687680

add node, num : 956, tid : 140405269751552

add node, num : 386, tid : 140405101963008

add node, num : 705, tid : 140405101963008

add node, num : 518, tid : 140405156865792

/lib/x86_64-linux-gnu/libc.so.6(+0x777e5)[0x7fb2a641e7e5]

del node, num : 518, tid : 140405131687680

add node, num : 142, tid : 140405269751552

add node, num : 668, tid : 140405101963008

add node, num : 33, tid : 140405156865792

/lib/x86_64-linux-gnu/libc.so.6(cfree+0x4c)[0x7fb2a642b53c]

/test[0x400ab2]
    ./test[0x400ab2]
/lib/x86_64-linux-gnu/libpthread.so.0(+0x76ba)[0x7fb2a67786ba]
  .~/test$ ls
      core test test.c
   :-/tests gdb test

GNU gdb (Ubuntu 7.11.1-0ubuntu1~16.5) 7.11.1

Copyright (c) 2016 Free Software Foundation, Inc.
License GPLv3+: GNU GPL version 3 or later <a href="http://gnu.org/licenses/gpl.html">http://gnu.org/licenses/gpl.html</a>
This is free software: you are free to change and redistribute it.
There is NO WARRANTY, to the extent permitted by law. Type "show copying" and "show warranty" for details.
This GDB was configuration" for configuration details.
For bug reporting instructions, please see:
<a href="http://www.gnu.org/software/gdb/bugs/">http://www.gnu.org/software/gdb/bugs/</a>
Find the GDB manual and other documentation resources online at:
<a href="http://www.gnu.org/software/gdb/bugs/">http://www.gnu.org/software/gdb/bugs/</a>
Find the GDB manual and other documentation/>.
For help, type "help".
Type "apropos word" to search for commands related to "word"...
Reading symbols from test...done.
(gdb) core-file core
[New LWP 314843]
[New LWP 314844]
[New LWP 314845]
[New LWP 314845]
[New LWP 314847]
[New LWP 314849]
[New LWP 314849]
[New LWP 314849]
[New LWP 314851]
[New LWP 314851]
[New LWP 314851]
[New LWP 314851]
[New LWP 314852]
     | New LWP 314859 |
| New LWP 314851 |
| New LWP 314851 |
| New LWP 314852 |
| warning: .dynamic section for "/lib64/ld-linux-x86-64.so.2" is not at the expected address (wrong library or version mismatch?)
| New LWP 314842 |
| Thread debugging using libthread db enabled |
| Using host libthread, db library "/lib/x86_64-linux-gnu/libthread_db.so.1".
| Core was generated by './test'. |
| Program terminated with signal SIGABRT, Aborted. |
| Program termin
                                                                                                                               add node, num : /82, Tld : 140193621333/60
                                                                                                                               del node, num : 782, tid : 140193716229888
                                                                                                                               add node, num : 530, tid : 140193724622592
```

虚拟机

```
del node, num : 530, tid : 140193716229888
add node, num : 862, tid : 140193621333760
del node, num : 862, tid : 140193733015296
Segmentation fault (core dumped)
u@ubuntu:~/Desktop$ 1s
core delete.sh product product.c
u@ubuntu:~/Desktop$
```

```
[New LWP 17936]
[New LWP 17937]
[New LWP 17938]
[New LWP 17929]
[New LWP 17931]
[New LWP 17933]
[New LWP 17928]
Core was generated by `./product'.
Program terminated with signal SIGSEGV, Segmentation fault.
#0 0x00005603793fbaa8 in ?? ()
[Current thread is 1 (LWP 17934)]
(gdb)
```

条件变量相关操作函数

- 当满足条件时,才执行,不是锁,配合互斥量使用
- 条件变量的类型: pthread_cond_t
- 初始化: [int pthread_cond_init(pthread_cond_t *restrict cond, const pthread_condattr_t *restrict attr);]
- 回收: int pthread_cond_destroy(pthread_cond_t *cond);
- 等待,调用了该函数,线程会阻塞: int pthread_cond_wait(pthread_cond_t *restrict cond, pthread_mutex_t *restrict mutex);
- 等待多长时间,调用了这个函数,线程会阻塞,直到指定的时间结束: int pthread_cond_timedwait(pthread_cond_t *restrict cond, pthread_mutex_t *restrict mutex, const struct timespec *restrict abstime);
- 唤醒一个或者多个等待的线程: int pthread_cond_signal(pthread_cond_t *cond);
- 唤醒所有的等待的线程: int pthread_cond_broadcast(pthread_cond_t *cond);

实例:条件变量下的多生产者多消费者

• 当有生产者生产时,通知消费者消费,否则等待

```
#include <stdio.h>
#include <pthread.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
// 链表作为容器
struct Node{
   int val:
    struct Node* next;
};
// 头结点
struct Node* head = NULL;
// 互斥量
pthread_mutex_t mutex;
// 条件变量
pthread_cond_t cond;
// 头插法增加元素
void* producter(void* arg) {
   while (1) {
        pthread_mutex_lock(&mutex);
        struct Node* newNode = (struct Node*)malloc(sizeof(struct Node));
       newNode \rightarrow val = rand() \% 1000;
       newNode->next = head;
       head = newNode;
       printf("add node, num : %d, tid : %ld\n", newNode->val, pthread_self());
       // 只要生产了一个,就通知消费者消费
```

```
pthread_cond_signal(&cond);
       pthread_mutex_unlock(&mutex);
       usleep(100);
   }
   return NULL;
}
// 头删法减少元素
void* consumer(void* arg) {
   while (1) {
       pthread_mutex_lock(&mutex);
       struct Node* tmp = head;
       // 当链表不为空时,才能删除
       if (head != NULL) {
           head = head->next;
           printf("del node, num : %d, tid : %ld\n", tmp->val, pthread_self());
           free(tmp);
           pthread_mutex_unlock(&mutex);
           usleep(100);
       } else {
           // 没有数据,需要等待
           // 当这个函数调用阻塞的时候,会对互斥锁进行解锁,当不阻塞的,继续向下执行,会重新加
锁。
           pthread_cond_wait(&cond, &mutex);
           pthread_mutex_unlock(&mutex);
       }
   }
   return NULL;
}
int main()
   // 初始化互斥锁
   pthread_mutex_init(&mutex, NULL);
   // 初始化条件变量
   pthread_cond_init(&cond, NULL);
   // 创建5个生产者线程,和5个消费者线程
   pthread_t products[5], consumes[5];
   for (int i = 0; i < 5; i++) {
       pthread_create(&products[i], NULL, producter, NULL);
       pthread_create(&consumes[i], NULL, consumer, NULL);
   }
   // 分离,回收线程资源
   for (int i = 0; i < 5; i++) {
       pthread_detach(products[i]);
       pthread_detach(consumes[i]);
   }
   while (1) {
       sleep(10);
   // 回收条件变量
   pthread_cond_destroy(&cond);
   // 回收互斥锁
```

```
pthread_mutex_destroy(&mutex);
pthread_exit(NULL); // 回收主线程
return 0;
}
```

```
del node, num : 11, tid : 140149030201088
add node, num : 172, tid : 140149038593792
del node, num : 172, tid : 140148926830336
add node, num : 618, tid : 140148935223040
del node, num : 618, tid : 140148943615744
add node, num : 622, tid : 140149038593792
del node, num : 622, tid : 140148918437632
add node, num : 401, tid : 14014809398016
del node, num : 401, tid : 140149030201088
add node, num : 695, tid : 140149055379200
del node, num : 695, tid : 140148926830336
add node, num : 549, tid : 140149021808384
^C
```

信号量

信号量相关操作函数

• 信号量的类型: sem_t

int sem_init(sem_t *sem, int pshared, unsigned int value);

○ 功能: 初始化信号量

o 参数

■ sem: 信号量变量的地址

■ pshared: 0 用在线程间, 非0 用在进程间

■ value:信号量中的值,代表容器大小

int sem_destroy(sem_t *sem);

○ 功能: 释放资源

int sem_wait(sem_t *sem);

功能:对信号量加锁,调用一次对信号量的值-1,如果值为0,就阻塞

int sem_trywait(sem_t *sem);

int sem_timedwait(sem_t *sem, const struct timespec *abs_timeout);

int sem_post(sem_t *sem);

○ 功能: 对信号量解锁,调用一次对信号量的值+1

int sem_getvalue(sem_t *sem, int *sval);

实例: 信号量下的多生产者多消费者

• 不需要单独判断容器为空的情况

```
#include <stdio.h>
#include <pthread.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
```

```
#include <semaphore.h>
// 链表作为容器
struct Node{
   int val;
    struct Node* next;
};
// 头结点
struct Node* head = NULL;
// 互斥量
pthread_mutex_t mutex;
// 信号量
sem_t psem;
sem_t csem;
// 头插法增加元素
void* producter(void* arg) {
   while (1) {
        sem_wait(&psem);
        pthread_mutex_lock(&mutex);
        struct Node* newNode = (struct Node*)malloc(sizeof(struct Node));
        newNode \rightarrow val = rand() \% 1000;
        newNode->next = head;
        head = newNode;
        printf("add node, num : %d, tid : %ld\n", newNode->val, pthread_self());
        pthread_mutex_unlock(&mutex);
        sem_post(&csem);
    return NULL;
}
// 头删法减少元素
void* consumer(void* arg) {
   while (1) {
        sem_wait(&csem);
        pthread_mutex_lock(&mutex);
        struct Node* tmp = head;
        // 当链表不为空时,才能删除
        if (head != NULL) {
            head = head->next;
            printf("del node, num : %d, tid : %ld\n", tmp->val, pthread_self());
            free(tmp);
            pthread_mutex_unlock(&mutex);
            sem_post(&psem);
        }
    return NULL;
}
int main()
    // 初始化互斥锁
    pthread_mutex_init(&mutex, NULL);
    // 初始化信号量
```

```
// 最多生产8个
   sem_init(&psem, 0, 8);
   // 初始没有东西可以消费
   sem_init(&csem, 0, 0);
   // 创建5个生产者线程,和5个消费者线程
   pthread_t products[5], consumes[5];
   for (int i = 0; i < 5; i++) {
       pthread_create(&products[i], NULL, producter, NULL);
       pthread_create(&consumes[i], NULL, consumer, NULL);
   }
   // 分离,回收线程资源
   for (int i = 0; i < 5; i++) {
       pthread_detach(products[i]);
       pthread_detach(consumes[i]);
   }
   while (1) {
       sleep(10);
   }
   // 回收信号量
   sem_destroy(&csem);
   sem_destroy(&psem);
   // 回收互斥锁
   pthread_mutex_destroy(&mutex);
   pthread_exit(NULL); // 回收主线程
   return 0;
}
```

```
add node, num : 19, tid : 140035575891712
del node, num : 19, tid : 140035584284416
add node, num : 362, tid : 140035542320896
del node, num : 362, tid : 140035584284416
add node, num : 647, tid : 140035454134016
del node, num : 647, tid : 140035584284416
add node, num : 108, tid : 140035559106304
del node, num : 108, tid : 140035584284416
add node, num : 749, tid : 140035592677120
del node, num : 749, tid : 140035584284416
add node, num : 712, tid : 140035575891712
del node, num : 712, tid : 140035584284416
add node, num : 934, tid : 140035542320896
del node, num : 934, tid : 140035584284416
add node, num : 337, tid : 1400354^C
v@ubuntu:~/Desktop$
```