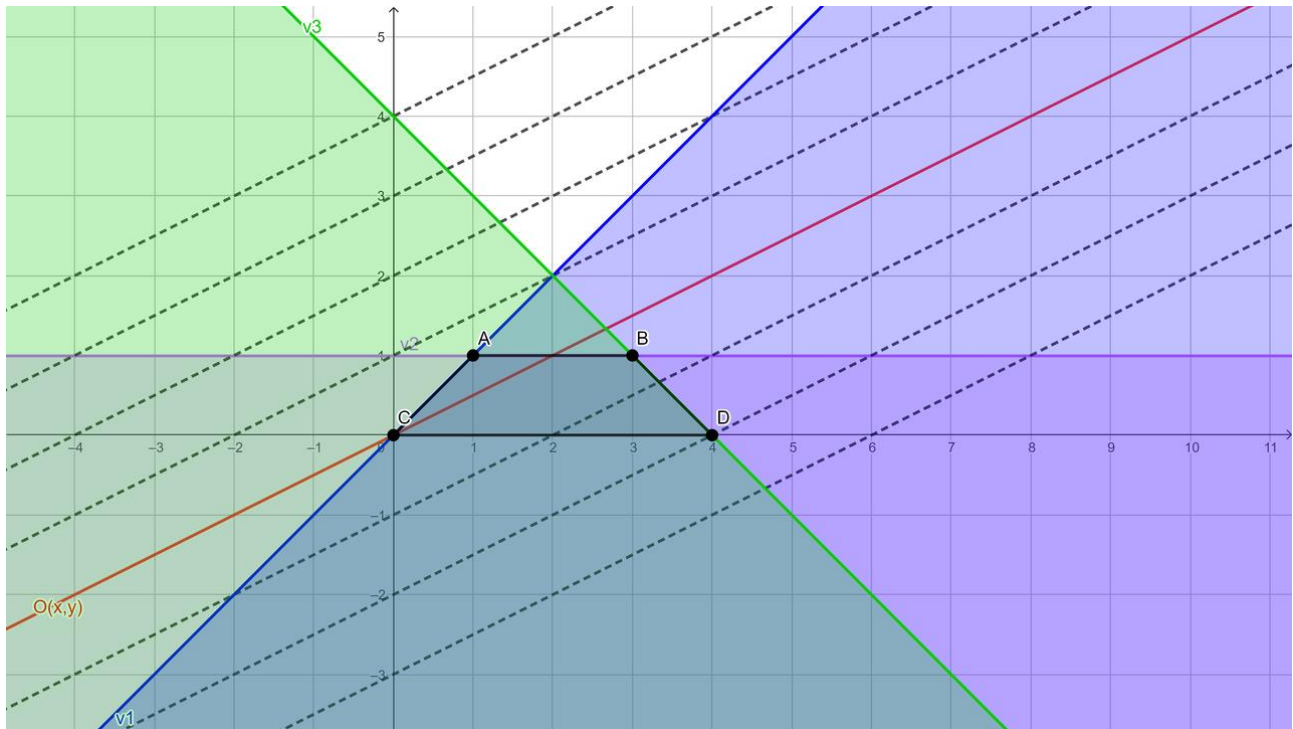


# Programmazione Lineare – Federica Tamerisco

## Grafico



- **Funzione obiettivo**  $\rightarrow O(x,y) = 2y - x$
- **Primo vincolo**  $\rightarrow v_1: y - x \leq 0$
- **Secondo vincolo**  $\rightarrow v_2: y - 1 \leq 0$
- **Terzo vincolo**  $\rightarrow v_3: y + x - 4 \leq 0$
- **Regione ammissibile**  $\rightarrow$  poligono nero
- **Fascio improprio di rette parallele alla funzione obiettivo**  $\rightarrow$  linee nere tratteggiate

I vincoli sono rappresentati come semipiani al di sotto delle rette fornite.

La regione ammissibile è il quadrilatero intersezione dei semipiani: nel grafico è il poligono nero delimitato dai punti di intersezione A, B, C, D.

Il punto massimo si trova in  $A = (1,1)$ , in quanto è il vertice più alto in cui una curva di livello incontra la regione ammissibile.

I vincoli critici sono le rette che definiscono i bordi della regione ammissibile e che contengono il punto di massimo: il primo e il secondo vincolo.

La retta del fascio che contiene il massimo è  $y = \frac{x}{2} + \frac{1}{2}$ .

## LVIncrementalLP

L'algoritmo prende da input un insieme  $V$  di  $|V|$  vincoli e ritorna l'ottimo per  $V$  ( $x^*$ ) e la base di  $V$  ( $B(V)$ ).

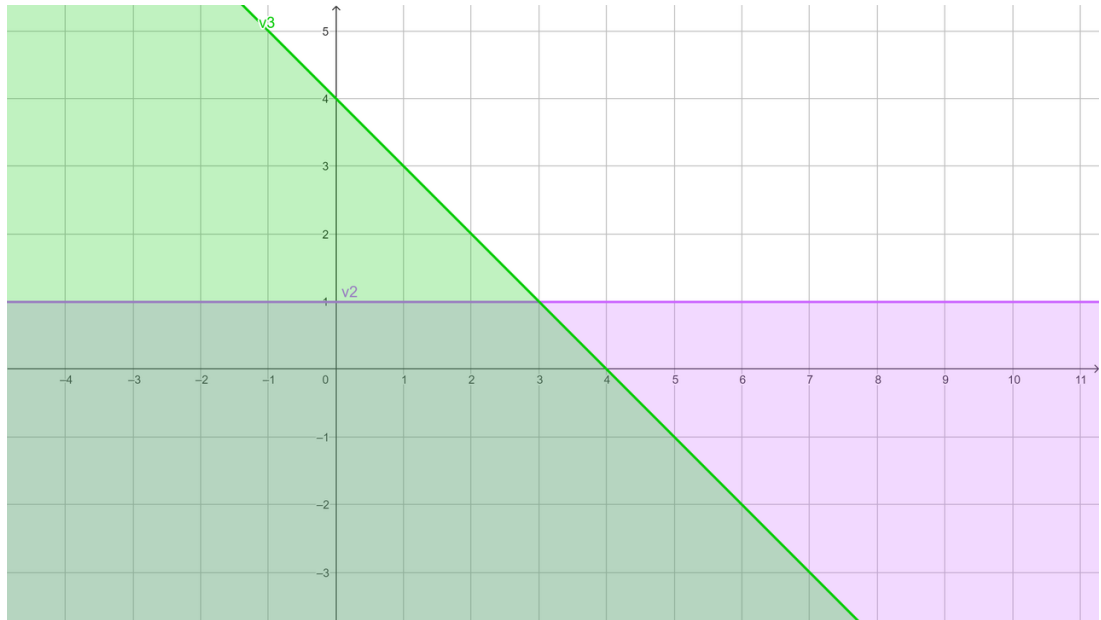
Nel nostro caso non possiamo direttamente determinare l'ottimo, in quanto abbiamo più vincoli e variabili.

- Campionamento  $v_1$  da  $\{v_1, v_2, v_3\}$  e  $v_2$  da  $\{v_2, v_3\}$

Il problema si risolve in modo incrementale, aggiungendo vincolo per vincolo.

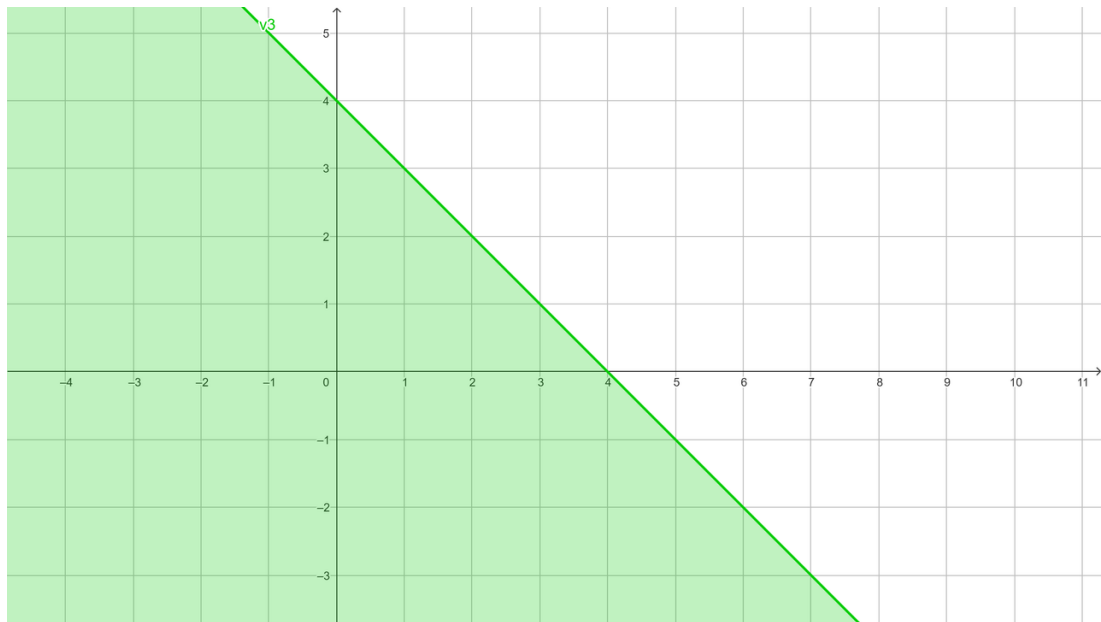
- **LVIncrementalLP( $v_1, v_2, v_3$ )**

La funzione prende in input  $\{v_1, v_2, v_3\}$  ed elimina  $v_1$  dall'insieme: quindi campioniamo  $v_1$  dal grafico completo.



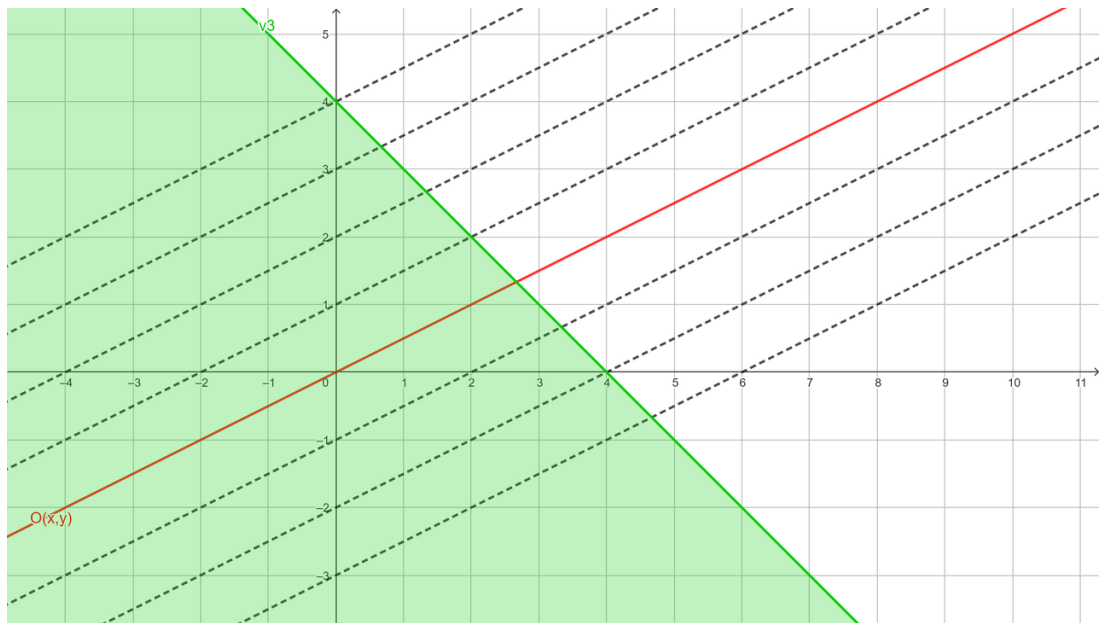
- **LVIncrementalLP( $v_2, v_3$ )**

Ripetiamo l'azione con  $v_2$ .



- **LVIncrementalLP( $v_3$ )**

E infine con  $v_3$ : essendo che la funzione obiettivo non è limitata da  $v_3$ , ci viene restituito il massimo  $\rightarrow x^* = \infty$ .

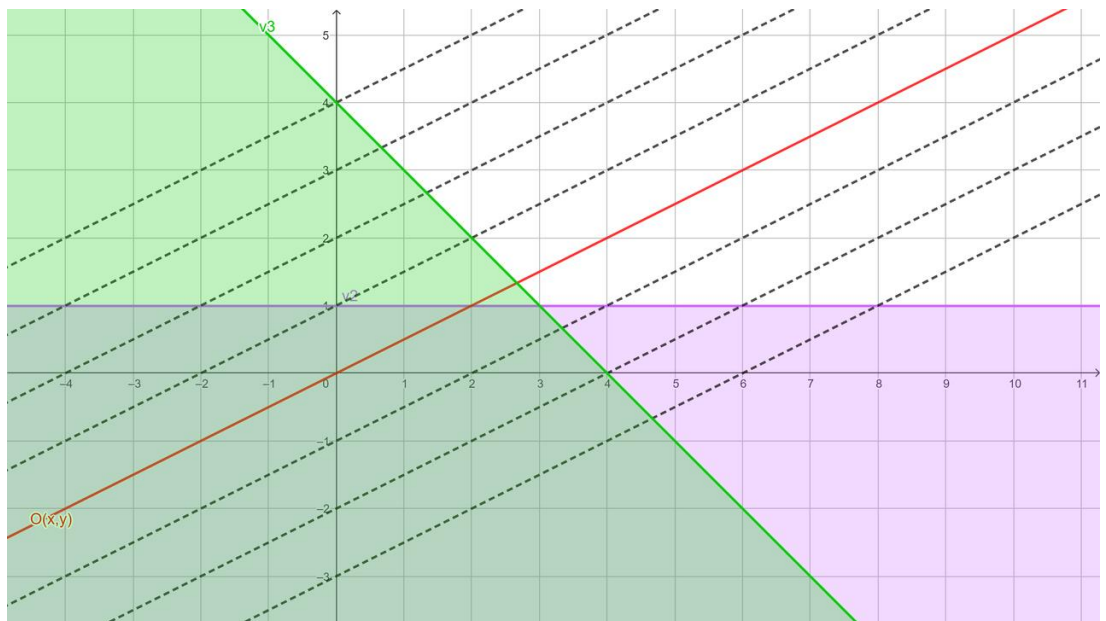


Essendo che  $x^*$  viola  $v_3$ , dobbiamo proiettare in  $V \setminus \{v_3\}$  su  $v_3$ , ottenendo quindi  $V' = \{v_2, v_3\}$ .

#### ○ $\text{LVIncrementalLP}(v_2, v_3)$

Campioniamo  $v_2$ .

$x^*$  soddisfa  $v_2$  e quindi rimane invariato.



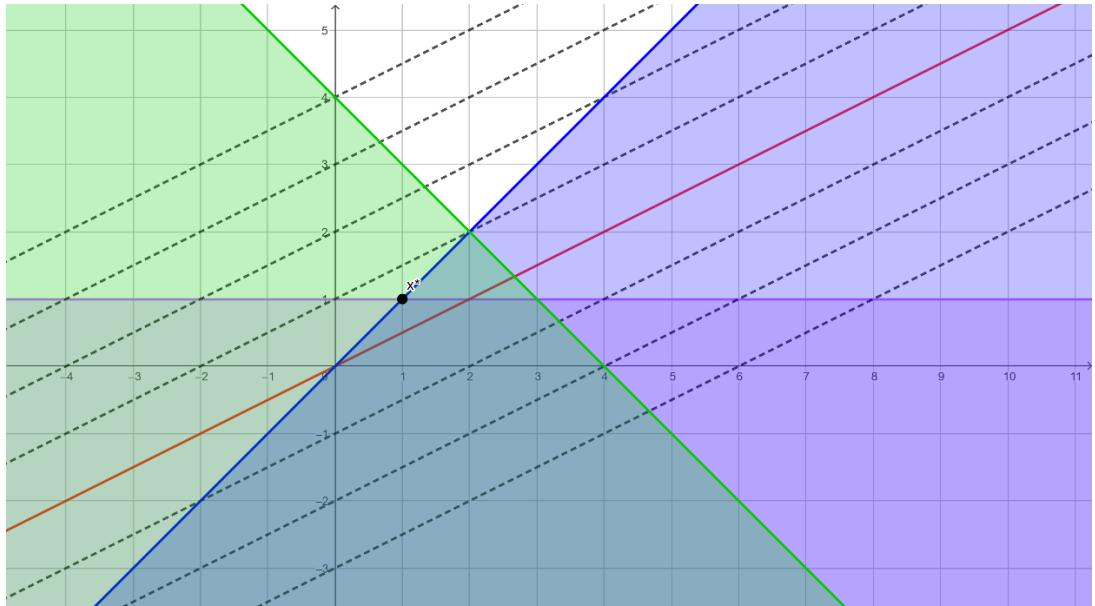
#### ○ $\text{LVIncrementalLP}(v_1, v_2, v_3)$

Torniamo indietro e campioniamo  $v_1$ .

In questo caso la ricerca del massimo dà un risultato diverso, in quanto quello trovato in precedenza non soddisfa  $v_1$ .

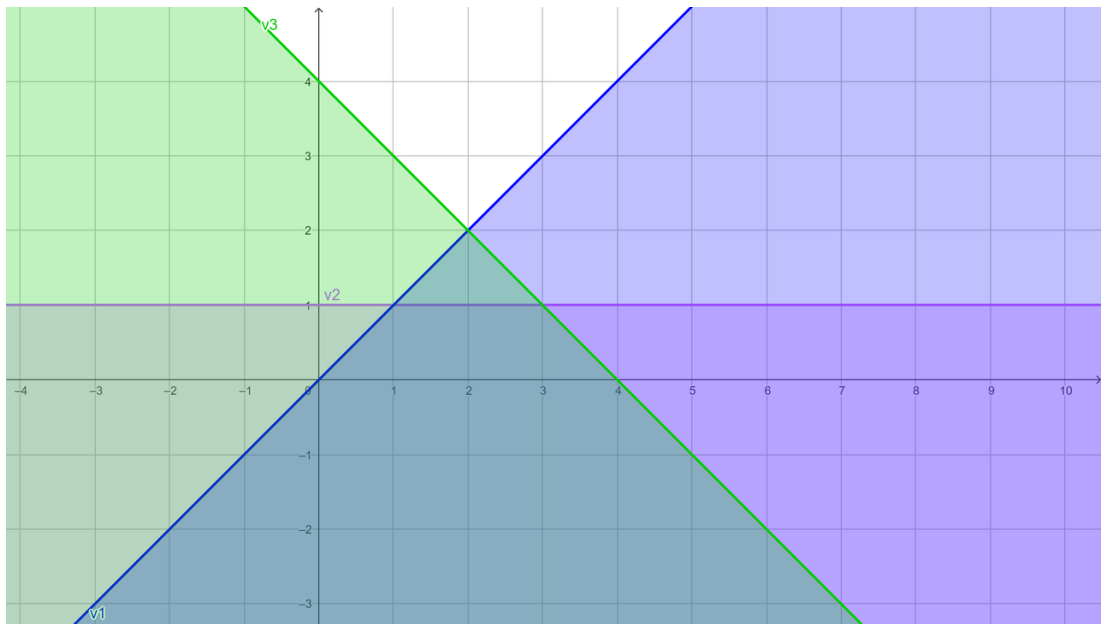
Si prende l'intersezione tra  $v_1$  e  $v_3$  su  $v_2$  e si definisce un segmento.

Si prendono poi le curve di livello passanti per gli estremi del segmento e si confrontano i valori.

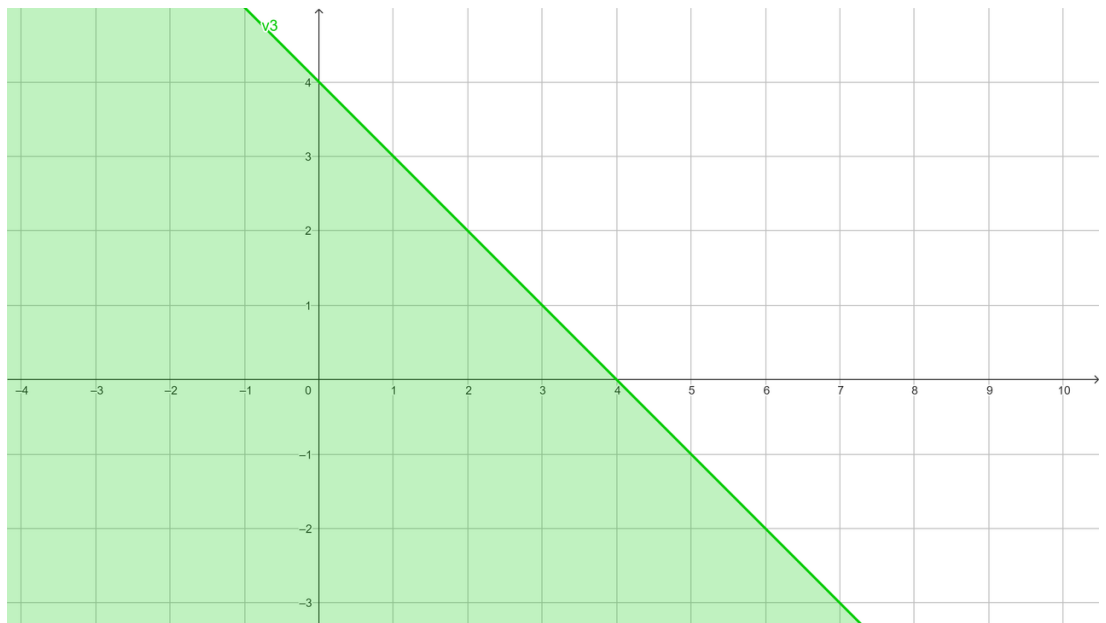


Così facendo troviamo  $x^* = (1,1)$ .

- Campionamento  $v_2$  da  $\{v_1, v_2, v_3\}$  e  $v_1$  da  $\{v_2, v_3\}$ 
    - $\text{LVIncrementalLP}(v_2, v_1, v_3)$
- Si campiona  $v_2$ .



- $\text{LVIncrementalLP}(v_1, v_3)$
- Si campiona  $v_1$ .



- **LVIncrementalLP( $v_3$ )**

Si campiona  $v_3$ .

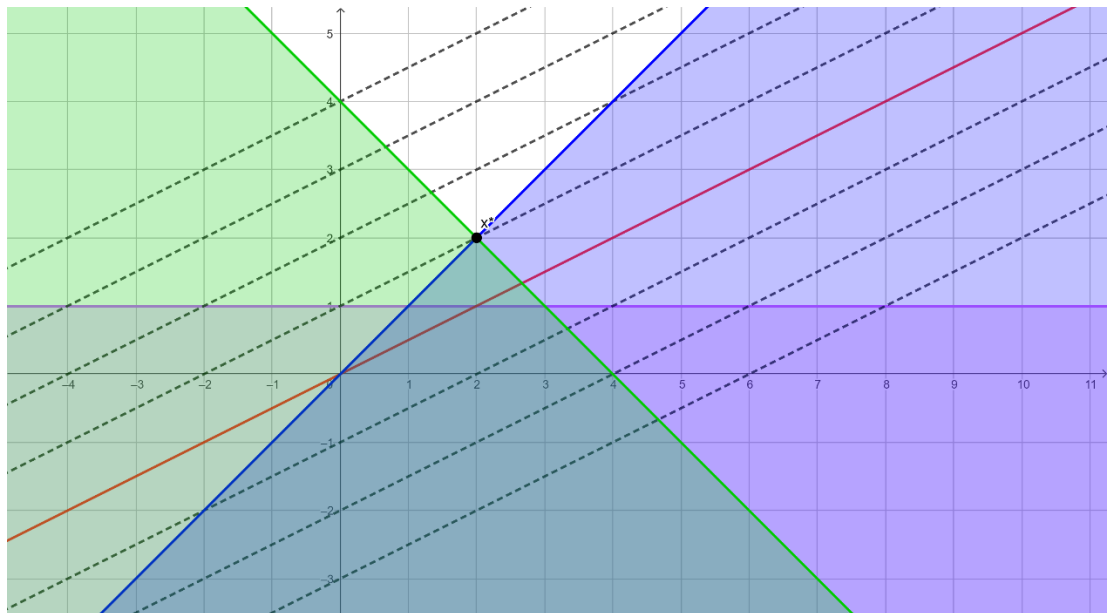
Con le stesse motivazioni scritte sopra, si può affermare che il massimo è  $x^* = \infty$ .

- **LVIncrementalLP( $v_1, v_3$ )**

Si campiona di nuovo  $v_1$ .

Si deve trovare un nuovo massimo in modo da non violare il vincolo  $v_1$ .

Quindi si trova l'intersezione delle rette nel punto  $P(x, y) = (2, 2)$ .



Quindi il massimo sarà  $x^* = P(x, y) = (2, 2)$ .

- **LVIncrementalLP( $v_2, v_1, v_3$ )**

Si ricampiona  $v_1$ .

Il nuovo massimo viola il vincolo  $v_2$ .

Si prende l'intersezione tra  $v_1$  e  $v_3$  su  $v_2$  e si definisce un segmento.

Si prendono poi le curve di livello passanti per gli estremi del segmento e si confrontano i valori.

Come prima verrà che il nuovo massimo è  $x^* = p(x, y) = (1, 1)$ .

In conclusione, possiamo notare come il massimo finale sia lo stesso in entrambi i casi di campionamento:  
 $x^* = (1, 1)$ .