

REPORT

Correzione del progetto svolto dal gruppo “int voto{18};”

Attività da eseguire:

- verificare se il codice compila ed esegue:
 - il codice non compila da terminale;
- effettuare test estensivi, provando la robustezza del software in casi particolari e a fronte di input imprevisti:
 - inizialmente il codice non compilava, dopo aver modificato il file myvector.cpp in myvector.hpp la compilazione è andata a buon fine ;
- controllare tutto il codice, verificando se sono presenti:
 - problemi di design (contorto, inefficiente):
 - funzioni getSaved(), getMax() e operator[] vengono sia dichiarate che definite nel file myvector.h, dovrebbero essere solo dichiarate in .h e poi definite in myvector.cpp.
 - Tutte le classi InertialDriver, Misura e Lettura sono definite all'interno del file InertialDriver.cpp, è più corretto e organizzato inserire le classi in file diversi;
 - segmentation fault saltuari:
 - NO;
 - memory leak:
 - NO;
 - accesso agli array in posizioni non consentite:
 - nelle funzioni non sono presenti controlli per gestire gli accessi a posizioni non consentite o fuori dai bordi;
 - utilizzo non corretto dell'allocazione dinamica della memoria:
 - NO;
 - presenza di magic number:
 - presente il magic number “6” nella classe lettura dentro al file InertialDriver.cpp, andrebbe definita una costante;
 - funzioni eccessivamente lunghe:
 - NO;

- stile migliorabile:
 - il vettore dentro alla classe InertialDriver si chiama “interial_driver”, potrebbe creare confusione tra classe e variabile nel codice.

Note finali:

A seguito di una messa a punto da parte del nostro gruppo, siamo riusciti a compilare il codice.

Una volta compilato, il codice risulta funzionante e privo di errori con il file main scritto dal gruppo int voto{18}, il quale testa le principali funzioni della classe InertialDriver.