

Ante elektromagnetische

Onde elettromagnetiche

(1)

Prima di scrivere le equazioni di Maxwell in modo differente dobbiamo dimostrare due importanti Teoremi:

- 1) Il Teorema della divergenza
- 2) Il Teorema di Stokes.

Teorema della divergenza

Se \vec{E} un vettore allora vale la relazione

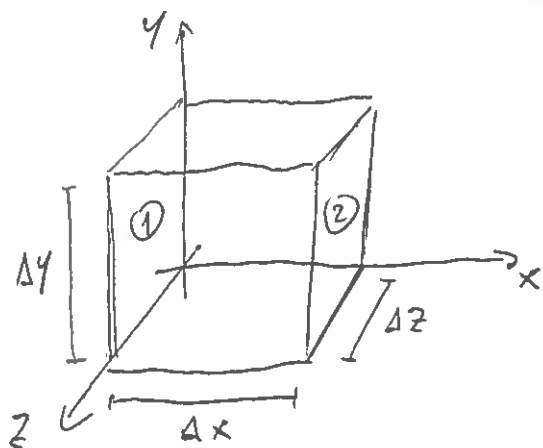
$$\phi(\vec{E}) = \int_{\Omega} \vec{E} \cdot \hat{n} dS = \int_V \vec{\nabla} \cdot \vec{E} dV$$

dove $\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \text{divergenza di } \vec{E} = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} E_x \\ E_y \\ E_z \end{pmatrix}$

$$\vec{\nabla} \vec{E} = \left(\frac{\partial}{\partial x}; \frac{\partial}{\partial y}; \frac{\partial}{\partial z} \right) (E_x; E_y; E_z) =$$

$$= \frac{\partial E_x}{\partial x} + \frac{\partial E_y}{\partial y} + \frac{\partial E_z}{\partial z}$$

Per dimostrare questo Teorema considero un volume elementare.



Il contributo al flusso attraverso le superfici

① e ② ortogonali all'asse x vale

$$-E_x \Delta z \Delta y + \left(E_x + \frac{\partial E_x}{\partial x} \Delta x \right) \Delta z \Delta y = \frac{\partial E_x}{\partial x} \Delta x \Delta y \Delta z$$

analogamente considerando il contributo del

flusso attraverso le superfici ortogonali all'asse

y e z possiamo scrivere

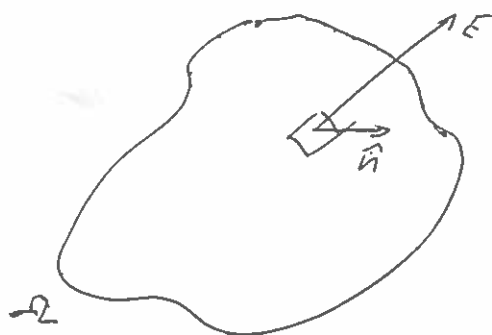
(2)

$$\phi(\vec{E}) = \frac{\partial E_x}{\partial x} \Delta x \Delta y \Delta z + \frac{\partial E_y}{\partial y} \Delta x \Delta y \Delta z + \frac{\partial E_z}{\partial z} \Delta x \Delta y \Delta z$$

$$\int_{\Omega \text{ elementare}} \vec{E} \cdot \hat{n} dS = \int_{V \text{ elementare}} \vec{\nabla} \cdot \vec{E} dV$$

Poiché il flusso attraverso una generica superficie Ω può essere visto come la somma dei flussi attraverso le superfici dei singoli cubetti elementari che riempiono il volume definito da Ω possiamo scrivere

$$\int_{\Omega} \vec{E} \cdot \hat{n} dS = \int_V \vec{\nabla} \cdot \vec{E} dV$$



Teorema di St. Ves

Se \vec{E} è un vettore allora vale la relazione

$$\Gamma(\vec{E}) = \oint \vec{E} \cdot d\vec{S} = \int_{\Omega} (\vec{\nabla} \times \vec{E}) \cdot \hat{n} \, dS$$

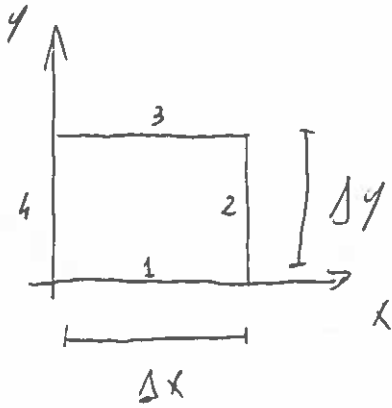
dove Ω è una superficie aperta che poggia sulle curve di integrazione.

$$\vec{\nabla} \times \vec{E} = \text{rotore di } \vec{E} = \left(\frac{\partial}{\partial x}; \frac{\partial}{\partial y}; \frac{\partial}{\partial z} \right) \times (E_x; E_y; E_z)$$

$$= \left(\frac{\partial E_z}{\partial y} - \frac{\partial E_y}{\partial z}, \frac{\partial E_x}{\partial z} - \frac{\partial E_z}{\partial x}, \frac{\partial E_y}{\partial x} - \frac{\partial E_x}{\partial y} \right)$$

(3)

Per dimostrare questo Teorema considero
una curva chiusa elementare nel piano xy



$$\oint_{\Omega \text{ elementare}} \vec{E} d\vec{s} = E_x(1) \Delta x + E_y(2) \Delta y - E_x(3) \Delta x - E_y(4) \Delta y$$

$$E_x(3) = E_x(1) + \frac{\partial E_x}{\partial y} \Delta y$$

$$E_y(2) = E_y(4) + \frac{\partial E_y}{\partial x} \Delta x$$

sostituisco

$$\begin{aligned} \oint_{\Omega \text{ elementare}} \vec{E} d\vec{s} &= -\frac{\partial E_x}{\partial y} \Delta x \Delta y + \frac{\partial E_y}{\partial x} \Delta x \Delta y = \\ &= \left(\frac{\partial E_y}{\partial x} - \frac{\partial E_x}{\partial y} \right) \Delta x \Delta y \end{aligned}$$

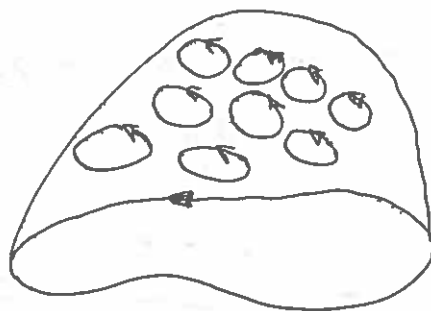
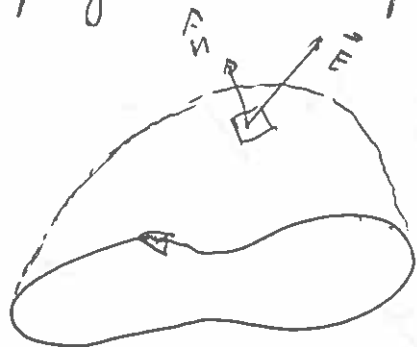
La grandezza $\left(\frac{\partial E_y}{\partial x} - \frac{\partial E_x}{\partial y} \right)$ rappresenta

la componente z del rotore $\vec{\nabla} \times \vec{E}$

In generale possiamo scrivere

$$\oint_{\text{curve elementare}} \vec{E} \cdot d\vec{s} = \int_{\text{superficie elementare}} (\vec{\nabla} \times \vec{E}) \cdot \hat{n} dS$$

Poiché la circuitazione attraverso una generica curva chiusa può essere vista come la somma delle circuitazioni attraverso le curve chiuse elementari che riempiono la superficie Ω appoggiata alle curve



(4)

possiamo scrivere

$$\oint \vec{E} \cdot d\vec{s} = \int_V (\vec{\nabla} \times \vec{E}) \cdot \hat{n} \, dV$$

$$\boxed{\frac{1}{3} = \frac{1}{3} \vec{\nabla} \cdot \vec{E}}$$

I due teoremi dimostrati ci permettono di trasformare le equazioni di Maxwell da una forma integrale ad una forma puntuale.

1) Equazione

$$\phi(E) = \int_{\Omega} \vec{E} \cdot \hat{n} dS = \frac{Q}{\epsilon_0} = \int_V \frac{\rho}{\epsilon_0} dV$$

\Downarrow
teorema di Gauss

$$\int_V \vec{\nabla} \cdot \vec{E} dV = \int_V \frac{\rho}{\epsilon_0} dV$$

$$\boxed{\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}}$$

2) Equazione

$$\Gamma(\vec{E}) = \oint \vec{E} \cdot d\vec{s} = - \frac{d}{dt} \phi(\vec{B}) = - \frac{d}{dt} \int_{\Omega} \vec{B} \cdot \hat{n} \, dS$$

\Downarrow

Teorema di Stokes

\Downarrow

$$\int_{\Omega} (\vec{\nabla} \times \vec{E}) \cdot \hat{n} \, dS = \int_{\Omega} - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot \hat{n} \, dS$$

$$\boxed{\vec{\nabla} \times \vec{E} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}}$$

3) Equazione

$$\oint_{\Omega} \vec{B} \cdot \hat{n} \, dS = 0$$

\Downarrow

teorema della divergenza

\Downarrow

$$\int \vec{\nabla} \cdot \vec{B} \, dV = 0$$

$$\boxed{\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0}$$

4) Equazione

6)

$$\Gamma(\vec{B}) = \oint \vec{B} \cdot d\vec{s} = \mu_0 \left(i + \epsilon_0 \frac{d\phi(\vec{E})}{dt} \right)$$

\Downarrow

termine di Stokes

\Downarrow

$$\int_{\Omega} (\vec{\nabla} \times \vec{B}) \cdot \hat{n} \, dS = \int_{\Omega} \mu_0 \vec{J} \cdot \hat{n} \, dS + \mu_0 \epsilon_0 \int_{\Omega} \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \cdot \hat{n} \, dS$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{B} = \mu_0 \vec{J} + \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$$

Equazioni di Maxwell in forma puntuale

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{E} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{B} = \mu \cdot \vec{J} + \mu \cdot \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$$

Osservazione

Finora abbiamo utilizzato l'operatore nabla

$$\vec{\nabla} = \left(\frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z} \right) \text{ in due maniere differenti.}$$

A seconda del contesto l'operatore nabla può essere un gradiente, in questo caso aumenta

di un grado l'oggetto su cui agisce es.

$\vec{\nabla} \phi = \text{gradiente } \phi$ trasforma lo scalare ϕ in un vettore a 3 componenti.

$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \text{gradiente di } \vec{E}$ trasforma il vettore a 3 componenti, \vec{E} in una matrice 3×3

oppure un divergenza in questo caso riduce di 1 il grado dell'oggetto su cui agisce es.

$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \text{divergenza di } \vec{E}$ trasforma il vettore a tre componenti \vec{E} in uno scalare

$\vec{\nabla} \cdot \vec{\sigma} = \text{divergenza di } \vec{\sigma}$ trasforma la matrice 3×3 $\vec{\sigma}$ in un vettore a 3 componenti.

$$\text{grad } \phi = \begin{pmatrix} \partial \phi / \partial x \\ \partial \phi / \partial y \\ \partial \phi / \partial z \end{pmatrix}$$

$$\text{grad } \vec{E} = \begin{pmatrix} \frac{\partial E_x}{\partial x} ; \frac{\partial E_x}{\partial y} ; \frac{\partial E_x}{\partial z} \\ \frac{\partial E_y}{\partial x} ; \frac{\partial E_y}{\partial y} ; \frac{\partial E_y}{\partial z} \\ \frac{\partial E_z}{\partial x} ; \frac{\partial E_z}{\partial y} ; \frac{\partial E_z}{\partial z} \end{pmatrix}$$

$$\text{div. } \vec{E} = \frac{\partial E_x}{\partial x} + \frac{\partial E_y}{\partial y} + \frac{\partial E_z}{\partial z}$$

$$\text{div. } \vec{\sigma} = \begin{pmatrix} \frac{\partial \sigma_{xx}}{\partial x} + \frac{\partial \sigma_{xy}}{\partial y} + \frac{\partial \sigma_{xz}}{\partial z} \\ \frac{\partial \sigma_{yx}}{\partial x} + \frac{\partial \sigma_{yy}}{\partial y} + \frac{\partial \sigma_{yz}}{\partial z} \\ \frac{\partial \sigma_{zx}}{\partial x} + \frac{\partial \sigma_{zy}}{\partial y} + \frac{\partial \sigma_{zz}}{\partial z} \end{pmatrix}$$

(7)

Consideriamo nulle le fonti generatrici del campo $\rho = 0$ e $\vec{j} = 0$.

Le equazioni diventano:

$$\begin{cases} \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = 0 \\ \vec{\nabla} \times \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \\ \vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0 \\ \vec{\nabla} \times \vec{B} = \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \end{cases}$$

facciamo il rotore della II e della IV equazione

$$\begin{cases} \vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \times \vec{E}) = \vec{\nabla} (\vec{\nabla} \cdot \vec{E}) - \nabla^2 \vec{E} = -\frac{\partial \vec{\nabla} \times \vec{B}}{\partial t} \\ \vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \times \vec{B}) = \vec{\nabla} (\vec{\nabla} \cdot \vec{B}) - \nabla^2 \vec{B} = \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \nabla \times \vec{E}}{\partial t} \end{cases}$$

$$\begin{cases} \nabla^2 \vec{E} = \frac{\partial \vec{\nabla} \times \vec{B}}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial t} \left(\mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \right) \\ \nabla^2 \vec{B} = -\mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \nabla \times \vec{E}}{\partial t} = -\mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial^2 \vec{B}}{\partial t^2} \end{cases}$$

Osservando che $\mu_0 \epsilon_0 = \frac{1}{c^2}$ dove

c è la velocità della luce nel vuoto.

le equazioni si scrivono:

$$\left\{ \begin{aligned} \frac{\partial^2 E_x}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 E_x}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 E_x}{\partial z^2} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 E_x}{\partial t^2} &= 0 \\ \frac{\partial^2 E_y}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 E_y}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 E_y}{\partial z^2} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 E_y}{\partial t^2} &= 0 \\ \frac{\partial^2 E_z}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 E_z}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 E_z}{\partial z^2} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 E_z}{\partial t^2} &= 0 \end{aligned} \right.$$

analogamente per il campo magnetico

$$\left\{ \begin{aligned} \frac{\partial^2 B_x}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 B_x}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 B_x}{\partial z^2} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 B_x}{\partial t^2} &= 0 \\ \frac{\partial^2 B_y}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 B_y}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 B_y}{\partial z^2} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 B_y}{\partial t^2} &= 0 \\ \frac{\partial^2 B_z}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 B_z}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 B_z}{\partial z^2} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 B_z}{\partial t^2} &= 0 \end{aligned} \right.$$

La cui soluzione è una funzione delle
forme

$$\vec{E} = \vec{E}_0 (\vec{x} - ct)$$

$$\vec{B} = \vec{B}_0 (\vec{x} - ct)$$

Consideriamo una soluzione particolare dell'equazione: l'onda elettromagnetica piana.



Nell' caso di onde piane possiamo scrivere che le grandezze \vec{E} e \vec{B} non variano rispetto all'asse y e z ma solo rispetto all'asse x .

$$\text{Quindi } \frac{\partial \vec{E}}{\partial y} = \frac{\partial \vec{E}}{\partial z} = \frac{\partial \vec{B}}{\partial y} = \frac{\partial \vec{B}}{\partial z} = 0$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{E} = \left(0; -\frac{\partial E_z}{\partial x}; \frac{\partial E_y}{\partial x} \right) = \left(-\frac{\partial B_x}{\partial t}; -\frac{\partial B_y}{\partial t}; -\frac{\partial B_z}{\partial t} \right)$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{B} = \left(0; -\frac{\partial B_z}{\partial x}; \frac{\partial B_y}{\partial x} \right) = \left(\frac{1}{c^2} \frac{\partial E_x}{\partial t}; \frac{1}{c^2} \frac{\partial E_y}{\partial t}; \frac{1}{c^2} \frac{\partial E_z}{\partial t} \right)$$

Poiché $\frac{\partial B_x}{\partial t} = \frac{\partial E_x}{\partial t} = 0$ la componente x

del campo elettrico e del campo magnetico sono nulle.

Supponiamo di avere un campo elettrico polarizzato lungo l'asse y .

$$\vec{\nabla} \times \vec{E} = \left(0; 0; \frac{\partial E_y}{\partial x} \right) = \left(-\frac{\partial B_x}{\partial t}; -\frac{\partial B_y}{\partial t}; -\frac{\partial B_z}{\partial t} \right)$$

$$\therefore \frac{\partial B_y}{\partial t} = -\frac{\partial B_x}{\partial t} = 0$$

Le componenti B_y e B_x sono nulle.

$$\vec{\nabla} \times \vec{B} = \left(0; -\frac{\partial B_z}{\partial x}; 0 \right) = \left(\frac{1}{c^2} \frac{\partial E_x}{\partial t}; \frac{1}{c^2} \frac{\partial E_y}{\partial t}; \frac{1}{c^2} \frac{\partial E_z}{\partial t} \right)$$

$$\begin{cases} E_y = E_y(x - ct) \\ B_z = B_z(x - ct) \end{cases}$$

indicando con $u = x - ct$

$$-\frac{\partial B_z}{\partial x} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial E_y}{\partial t}$$

$$-\frac{\partial B_z}{\partial u} \frac{\partial u}{\partial x} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial E_y}{\partial u} \frac{\partial u}{\partial t} \quad (9)$$

$$-\frac{\partial B_z}{\partial u} = \frac{1}{c^2} (-c) \frac{\partial E_y}{\partial u}$$

$$\frac{\partial B_z}{\partial u} = \frac{1}{c} \frac{\partial E_y}{\partial u}$$

⇓

$$c B_z = E_y$$

Analogamente se considero un'onda piana polarizzata lungo l'asse z cioè $\begin{cases} E_z \neq 0 \\ E_y = 0 \end{cases}$

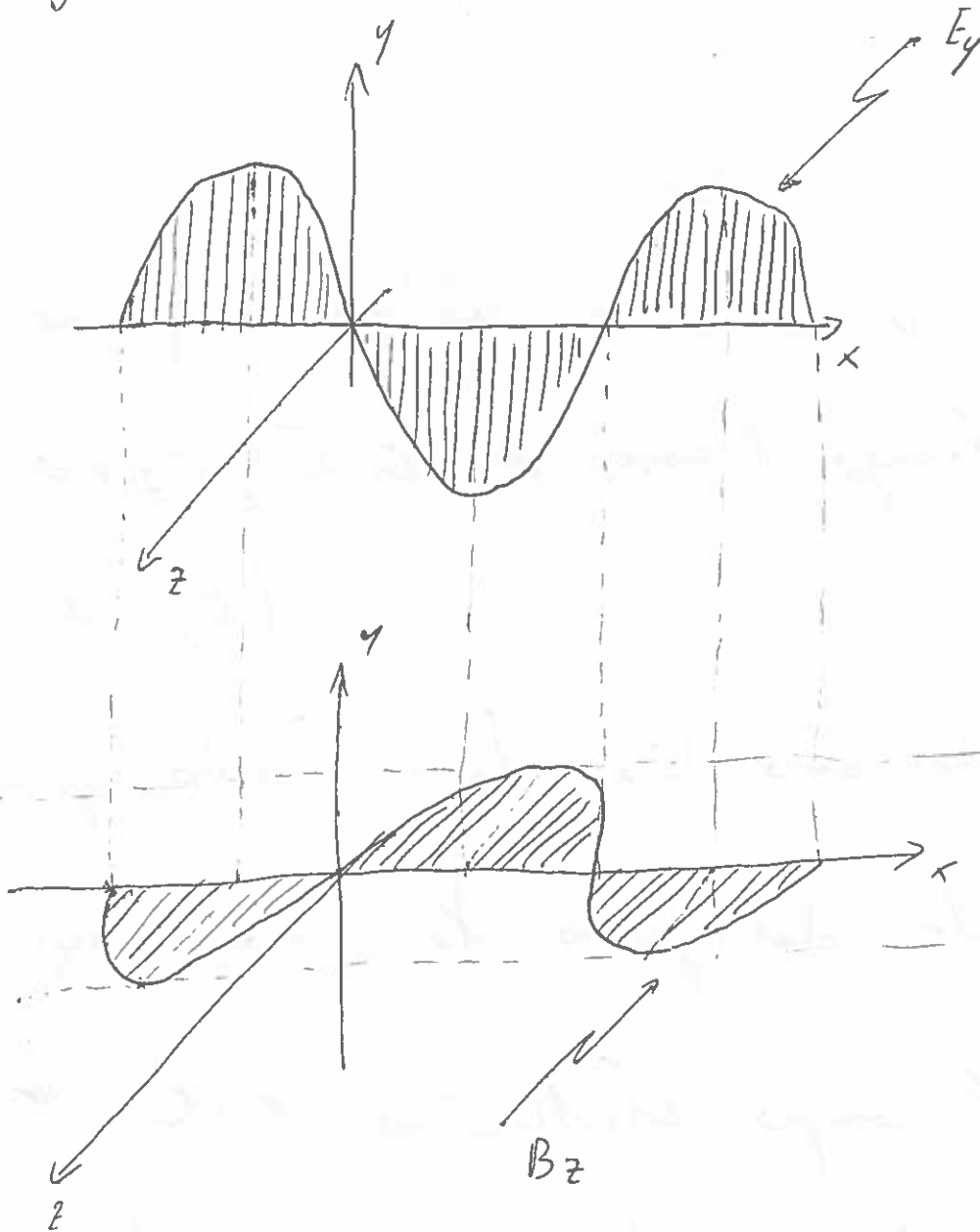
In definitiva possiamo dire che l'onda piana è caratterizzata dal fatto che la direzione del moto, il campo elettrico e il campo magnetico formano una terna

lezione.

Il campo magnetico vale c volte il
valore del campo elettrico.

Entrambi sono funzioni del tipo

$$f = f(x - ct).$$



Equazione del potenziale ritardato

(10)

Ritorniamo all'equazione di Maxwell

$$\begin{cases} \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \rho / \epsilon_0 \\ \vec{\nabla} \times \vec{E} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \\ \vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0 \\ \vec{\nabla} \times \vec{B} = \mu_0 \vec{J} + \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \end{cases}$$

Vogliamo trovare un'espressione più semplice
per poter risolvere le equazioni.

Si introduce un potenziale vettore A

tale che $\vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A}$.

Lo è possibile perché $\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0$.

La definizione di A non è univoca infatti

si considerano

$$\vec{A}' = \vec{A} + \vec{\nabla} \phi \quad \text{con } \phi \text{ un campo scalare}$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{A}' = \vec{\nabla} \times \vec{A} + \underbrace{\vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \phi)}_{=0}$$

il campo A' e A generano lo stesso campo magnetico B .

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{A}' = \vec{\nabla} \cdot \vec{A} + \vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \phi)$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{A}' = \vec{\nabla} \cdot \vec{A} + \nabla^2 \phi$$

avendo indicato con ∇^2 il Laplaciano $\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$

Essendo ϕ una funzione arbitraria
possiamo dire che il potenziale vettore può
essere definito a meno di un valore
arbitrario della sua divergenza.

Scegliamo la $\vec{\nabla} \cdot \vec{A}$ in modo da
semplificare il più possibile le nostre
equazioni (salta di Gauge)

Tornando alle equazioni di Maxwell

$$\vec{\nabla} \times \vec{E} = - \frac{\partial}{\partial t} (\vec{\nabla} \times \vec{A}) = - \left(\vec{\nabla} \times \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \right)$$

$$\vec{\nabla} \times \left(\vec{E} + \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \right) = 0$$

Si definisce un potenziale scalare V

tale che $\boxed{\vec{E} + \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} = - \vec{\nabla} V}$

Ritornando alla III equazione di Maxwell

$$\vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \times \vec{A}) = \mu_0 \vec{J} + \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$$

$$\vec{\nabla} (\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) - \nabla^2 \vec{A} = \mu_0 \vec{J} + \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$$

$$\vec{\nabla} (\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) - \nabla^2 \vec{A} = \mu_0 \vec{J} - \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial}{\partial t} \left(\vec{\nabla} V + \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \right)$$

$$\vec{\nabla} (\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) - \nabla^2 \vec{A} = \mu_0 \vec{J} - \mu_0 \epsilon_0 \vec{\nabla} \frac{\partial V}{\partial t} - \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2}$$

Per l'arbitrarietà di $\vec{\nabla} \vec{A}$ impone

$$\boxed{\vec{\nabla} \cdot \vec{A} = -\mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial V}{\partial t}} \quad \text{sostituendo e semplificando}$$

$$\boxed{\vec{\nabla}^2 \vec{A} - \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2} = -\mu_0 \vec{J}} \quad (*)$$

ritornando al potenziale

$$\vec{E} + \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} = -\vec{\nabla} V$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} + \frac{\partial}{\partial t} \vec{\nabla} \cdot \vec{A} = -\nabla^2 V$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = -\mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial^2 V}{\partial t^2} = -\nabla^2 V$$

$$\frac{\rho}{\epsilon_0}$$

$$\boxed{\nabla^2 V - \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial^2 V}{\partial t^2} = -\frac{\rho}{\epsilon_0}} \quad (**) (*)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \nabla^2 \vec{A} - \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2} = -\mu_0 \vec{J} \\ \nabla^2 V - \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial^2 V}{\partial t^2} = -\frac{\rho}{\epsilon_0} \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial^2 A_x}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 A_x}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 A_x}{\partial z^2} - \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial^2 A_x}{\partial t^2} = -\mu_0 J_x \\ \frac{\partial^2 A_y}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 A_y}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 A_y}{\partial z^2} - \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial^2 A_y}{\partial t^2} = -\mu_0 J_y \\ \frac{\partial^2 A_z}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 A_z}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 A_z}{\partial z^2} - \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial^2 A_z}{\partial t^2} = -\mu_0 J_z \\ \frac{\partial^2 V}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial z^2} - \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial^2 V}{\partial t^2} = -\frac{\rho}{\epsilon_0} \end{array} \right.$$

introduisons l'opérateur d'Alembertien

$$\square = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \square \vec{A} = -\mu_0 \vec{J} \\ \square V = -\rho/\epsilon_0 \end{array} \right.$$

Le equazioni

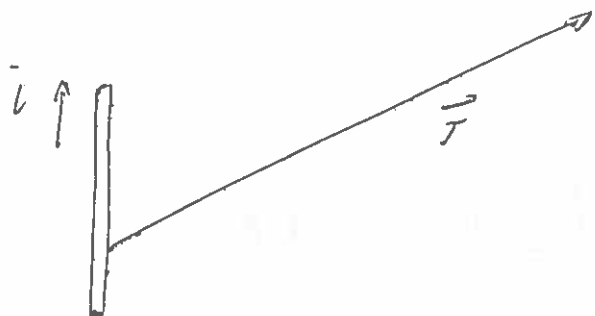
$$\begin{cases} \square \vec{A} = -\mu_0 \vec{J} \\ \square V = -\rho/\epsilon_0 \end{cases}$$

vengono dette dei potenziali ritardati
poiché la forma della soluzione è

$$\begin{cases} V = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_V \frac{[\rho]}{r} dV \\ \vec{A} = \frac{\mu_0}{4\pi} \int_V \frac{[\vec{J}]}{r} dV \end{cases}$$

dove $[\rho]$ e $[\vec{J}]$ rappresentano la
distribuzione delle densità di carica e di
corrente nel tempo $t - \frac{r}{c}$.

Applicando le equazioni dei potenziali ritardati vogliamo calcolare il campo dell'onda elettromagnetica prodotta da una spira percorsa da corrente sinusoidale.



$$d\vec{A} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{[i]}{r} d\vec{l}$$

$$d\vec{B} = \vec{\nabla} \times d\vec{A} = \frac{\mu_0}{4\pi} \vec{\nabla} \times \left(\frac{[i]}{r} d\vec{l} \right) =$$

$$= \frac{\mu_0}{4\pi} \vec{\nabla} \left(\frac{[i]}{r} \right) \times d\vec{l} + \underbrace{\frac{\mu_0}{4\pi} \frac{[i]}{r} \vec{\nabla} \times d\vec{l}}_{=0 \quad d\vec{l} = \text{costante}}$$

$$d\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \vec{\nabla} \left(\frac{[i]}{r} \right) \times d\vec{\ell}$$

me

$$\vec{\nabla} \left(\frac{[i]}{r} \right) = \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{[i]}{r} \right) \nabla r = \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{[i]}{r} \right) \hat{r} =$$

$$= \left(\frac{1}{r} \frac{\partial [i]}{\partial r} - \frac{1}{r^2} [i] \right) \hat{r}$$

$$d\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \left(\frac{1}{r} \frac{\partial [i]}{\partial r} - \frac{1}{r^2} [i] \right) \hat{r} \times d\vec{\ell}$$

$$[i] = i_0 \cos \omega \left(t - \frac{r}{c} \right)$$

$$\frac{\partial [i]}{\partial r} = - \frac{1}{c} \frac{\partial [i]}{\partial t}$$

$$d\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} d\vec{\ell} \times \left(\frac{1}{rc} \frac{\partial [i]}{\partial t} + \frac{[i]}{r^2} \right) \hat{r}$$

(15)

Il II termine rappresenta l'equazione
di Laplace $d\vec{B} = \frac{\mu_0 [i]}{4\pi} d\vec{l} \times \frac{\hat{r}}{r^2}$

che definisce il campo magnetico generato
da un tratto $d\vec{l}$ percorso da corrente
elettrica.

Il I termine il campo dell'onda elettro-
magnetica.

$$d\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{1}{rc} \omega i_0 \sin \omega \left(t - \frac{r}{c} \right) d\vec{l} \times \hat{r}$$

Tal campo, venendo all'infinito con $\frac{1}{r}$

per tanto a grandi distanze la loro
influenza è maggiore di quelli prodotti.

de campi stazionari che vanno all'infinito
con $\frac{1}{r^2}$. Tutte le cose sono rilevanti

soltanto per pulsazioni e molto elevate.

(Il fattore $\frac{\mu_i}{c}$ e μ_o li rende trascurabili).