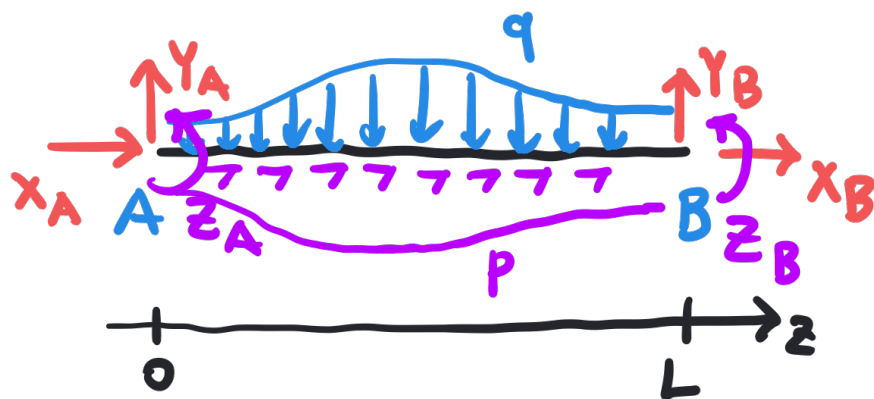


Equazioni differenziali di equilibrio per travi ad asse rettilineo

Schema strutturale



Le caratteristiche della sollecitazione sono descritte dalle funzioni

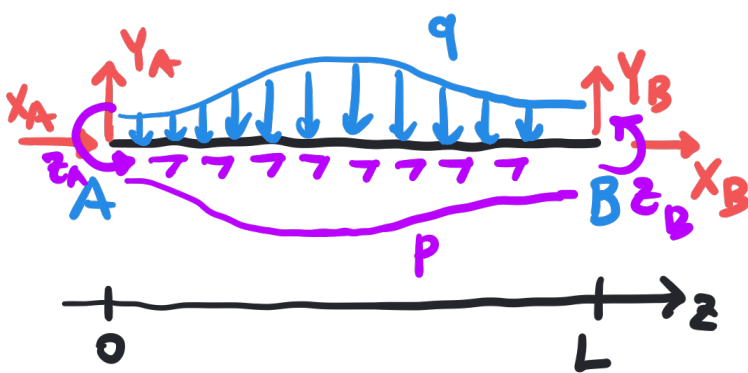
$$N(z), T(z), M(z)$$

$$\frac{dN}{dz} + p = 0$$

$$\frac{dT}{dz} + q = 0$$

$$\frac{dM}{dz} - T = 0$$

Rif: Hibbeler Sez. 3.3
Casini-Vasta Sez. 6.2

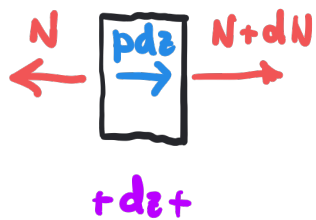


$$\frac{dN}{dz} + p = 0$$

$$\frac{dT}{dz} + q = 0$$

$$\frac{dM}{dz} - T = 0$$

Consideriamo un tratto di trave di lunghezza dz

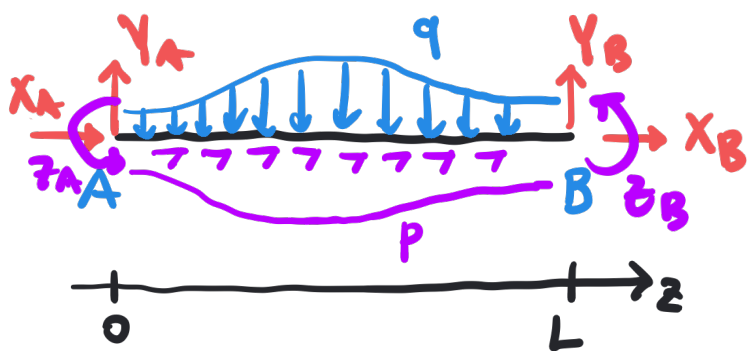


Imponendo l'equilibrio troviamo:

$$N + dN - N + p dz = 0$$

da cui la prima delle
eq. differenziali

- Sul tratto agisce una forza lungo z di intensità pari a $p(z)dz$
- Indichiamo con N la forza normale agente sulla faccia di sinistra
- Sulla faccia di destra la forza normale è $N+dN$



$$\frac{dN}{dz} + p = 0$$

$$\frac{dT}{dz} + q = 0$$

$$\frac{dM}{dz} - T = 0$$



$$+dz+$$

Imponendo l'equilibrio troviamo:

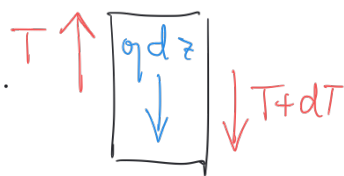
$$N + dN - N + p dz = 0$$

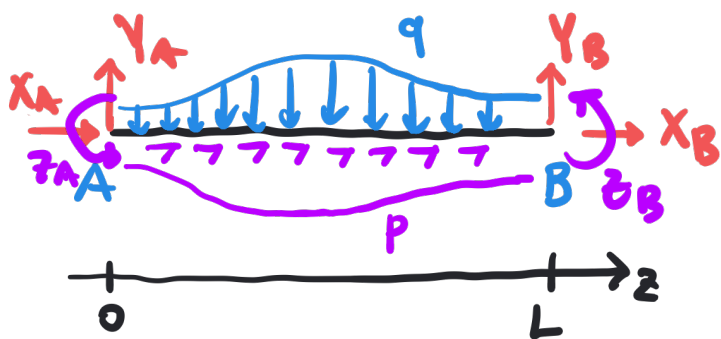
da cui la prima delle equazioni differenziali

Per ottenere la seconda equazione consideriamo l'equilibrio lungo la direzione verticale:

$$T + dT - T + q dz = 0$$

Dividendo per dz si ottiene l'equazione





$$\frac{dN}{dz} + p = 0$$

$$\frac{dT}{dz} + q = 0$$

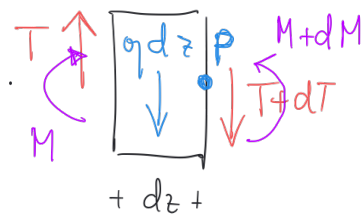
$$\boxed{\frac{dM}{dz} - T = 0}$$

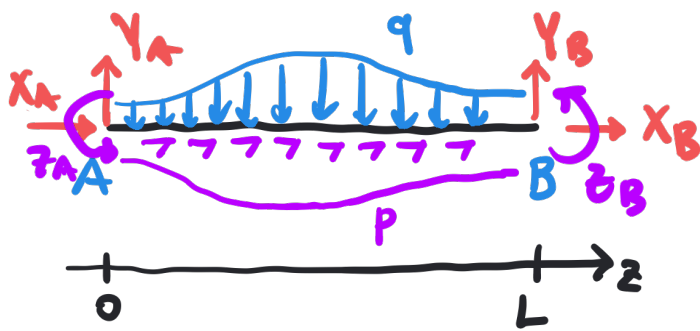
Per ottenere la terza equazione imponiamo l'annullarsi del momento risultante rispetto al punto P in figura:

$$M + dM - M - Tdz + q \frac{dz^2}{2} = 0$$

Dividendo per dz e scartando gli infinitesimi si trova l'equazione cercata.

$$\frac{dM}{dz} - T + \cancel{\frac{qdz}{2}} = 0$$





Per ottenere la prima condizione consideriamo un tratto compreso tra $z = L - dz$ e $z = L$:

La risultante delle forze lungo z è

$$pdz + X_B - N(z) = 0$$

Passando al limite per $z \rightarrow L$ si ha $pdz \rightarrow 0$ e dunque

$$\lim_{z \rightarrow L} N(z) = X_B$$

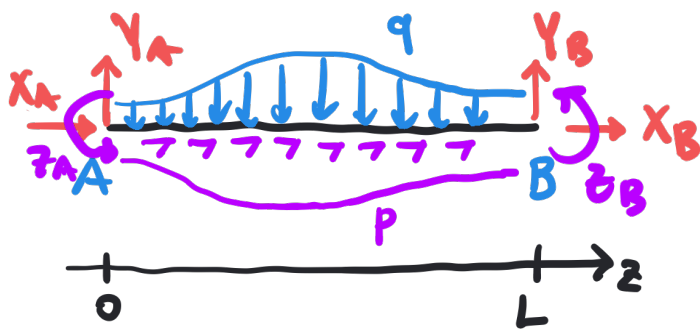
$$\lim_{z \rightarrow L} N(z) = X_B \quad \lim_{z \rightarrow 0} N(z) = -X_A$$

$$\lim_{z \rightarrow L} T(z) = -Y_B \quad \lim_{z \rightarrow 0} T(z) = Y_A$$

$$\lim_{z \rightarrow L} M(z) = Z_B \quad \lim_{z \rightarrow 0} M(z) = -Z_A$$

$$N(z) \leftarrow \boxed{\frac{pdz}{dz}} \rightarrow X_B$$

$+ dz +$



$$\lim_{z \rightarrow L} N(z) = X_B$$

$$\lim_{z \rightarrow 0} N(z) = -X_A$$

$$\lim_{z \rightarrow L} T(z) = -Y_B$$

$$\lim_{z \rightarrow 0} T(z) = Y_A$$

$$\lim_{z \rightarrow L} M(z) = Z_B$$

$$\lim_{z \rightarrow 0} M(z) = -Z_A$$

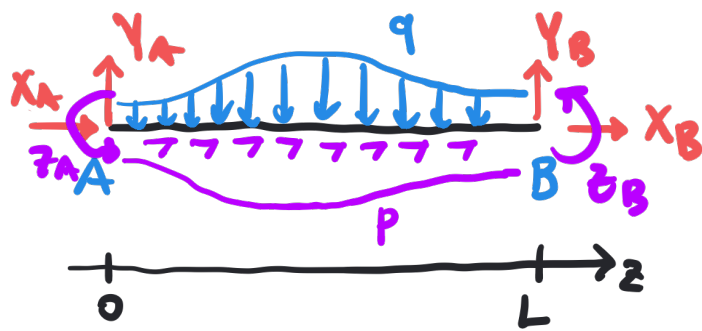
Per ottenere la seconda condizione
consideriamo un tratto tra $z=0$ e
 $z=dz$

Imponendo l'equilibrio:

$$p dz + X_A + N(z) = 0$$

Passando al limite per $z \rightarrow 0$ si
ottiene il risultato.

$$X_A \rightarrow \boxed{p dz} \rightarrow N(z) + dz +$$



Le altre relazioni si dimostrano in modo analogo; grazie a queste relazioni è possibile estendere per continuità le CdS fino agli estremi.

$$\lim_{z \rightarrow L} N(z) = X_B$$

$$\lim_{z \rightarrow 0} N(z) = -X_A$$

$$\lim_{z \rightarrow L} T(z) = -Y_B$$

$$\lim_{z \rightarrow 0} T(z) = Y_A$$

$$\lim_{z \rightarrow L} M(z) = Z_B$$

$$\lim_{z \rightarrow 0} M(z) = -Z_A$$

$$N_B = X_B$$

$$N_A = -X_A$$

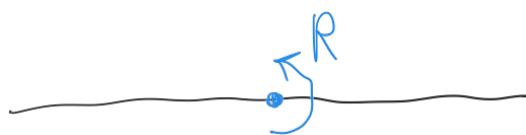
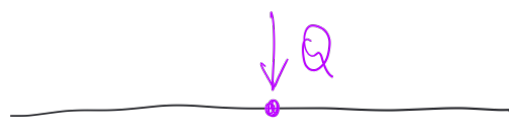
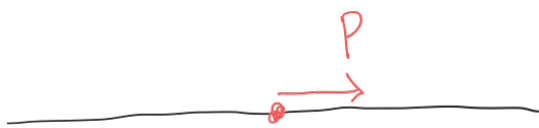
$$T_B = -Y_B$$

$$T_A = Y_A$$

$$M_B = Z_B$$

$$M_A = -Z_A$$

Condizioni di salto:



N^+ limite da destra

N^- limite da sinistra

salto di N

$$N^+ - N^- + P = 0$$

$$[N] + P = 0$$

$$T^+ - T^- + Q = 0$$

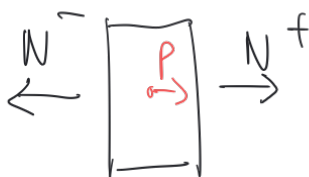
$$[T] + Q = 0$$

$$M^+ - M^- + R = 0$$

$$[M] + R = 0$$

In presenza di forze o coppie concentrate le Cds sono discontinue

Dimostriamo una di queste relazioni



$$N^+ - N^- + P = 0$$

