

日期: /

DL for Graphs

假设有图 G :

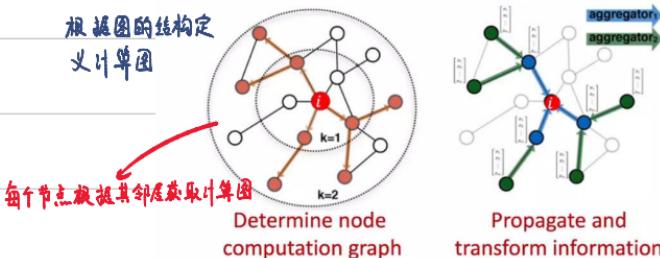
- V 表示节点集合
- A 表示邻接矩阵
- $X \in \mathbb{R}^{m \times |V|}$ 为节点特征集合
- $N(v)$ 表示节点 v 的邻居集合

为什么不直接拼合 $A \cdot X$ 并使用 MLP 产生输出?

- 1) 参数量过大 ($O(|V|)$)
- 2) 模不能适用于不同大小的图
- 3) 对节点顺序敏感

解决方案是借鉴用于图像处理的 CNN, 定义图卷积 (GCN)

Idea: Node's neighborhood defines a computation graph



日期： /

GNN 可以是任意深的，通过消息传递， k 层的 GNN 可以使节点融合 k 跳以外的信息。

不同 GNN 的区别主要在于：

1) 如何进行消息聚合
由于图的无序性，聚合操作必须是排列不变的

2) 如何进行特征更新

一种最简单的消息汇聚方法是求均值

$$h_v^0 = x_v$$
$$h_v^{(l+1)} = \sigma \left(W_l \sum_{u \in N(v)} \frac{h_u^{(l)}}{|N(v)|} + B_l h_v^{(l)} \right), \forall l \in \{0, \dots, L-1\}$$

$$z_v = h_v^{(L)}$$

$$\text{以矩阵运算表示: } \sum_{u \in N(v)} \frac{h_u^{(l)}}{|N(v)|} = D^{-1} A H^{(l)}$$

$$\text{即 } H^{(l+1)} = \sigma(D^{-1} A H^{(l)} W_l^T + B_l^T)$$

根据任务确定，例如对于分类任务
 $L = \sum_{v \in V} y_v \log(\sigma(z_v)) + (1 - y_v) \log(1 - \sigma(z_v))$

有监督情况下的训练： $\min L(y, f(z_v))$

无监督情况下：使用相似性匹配的方式训练：

$$L = \sum_{u, v} CE(y_{u, v}, DEC(z_u, z_v))$$

交叉熵 相似性度量，当 u, v 相同时 $y_{u, v} = 1$
 解码器（拉点积）