

# Diplomatura Arduino



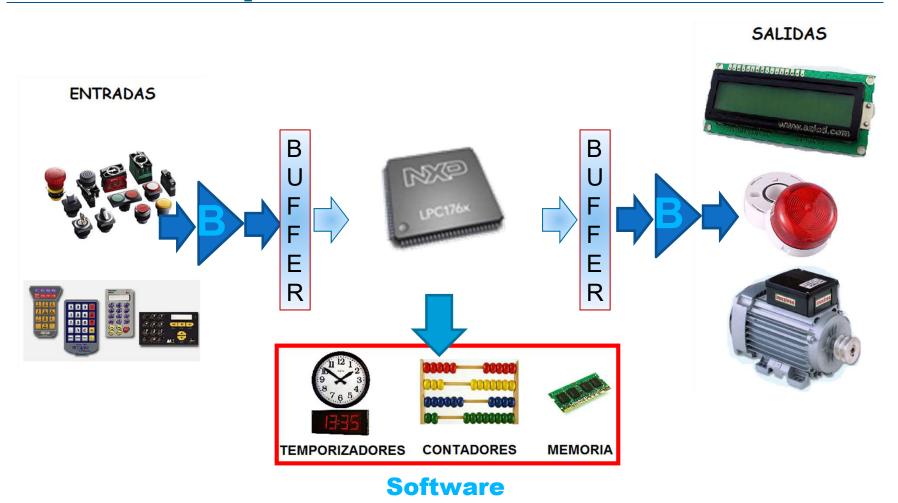
Ing. Gustavo J. Fresno Profesor







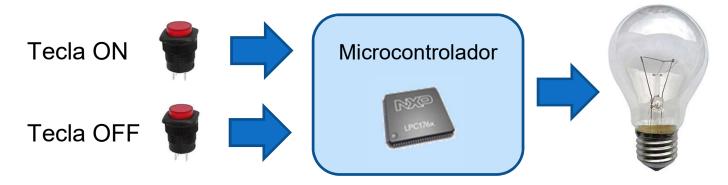
# De donde partimos...



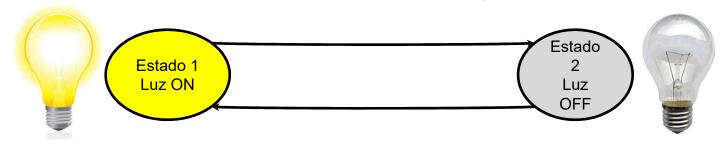


Vamos a realizar un primer ejemplo:

Encendido y apagado de una luz cada vez que presionan unas teclas



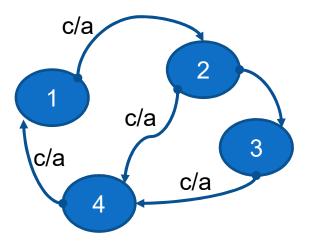
Tecla OFF presionada / Apagar Luz



Tecla ON presionada / Encender Luz



Es un MODELO que describe a un *sistema* mediante:

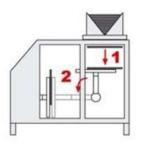


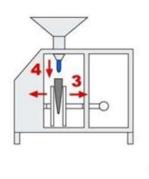
- Estados (comportamiento estático), hay un numero finito de estados posibles.
- Transiciones (cambios entre estados)
- Excitaciones (que condicionan las transiciones)
- Acciones (asociadas a las transiciones)

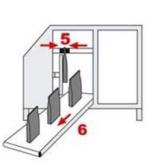


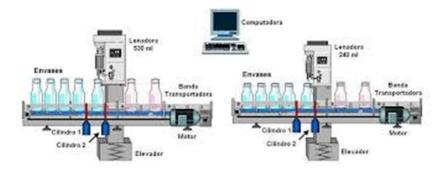
#### ¿Qué podemos resolver?

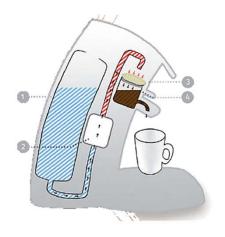














### ¿ Porque usarlas ?

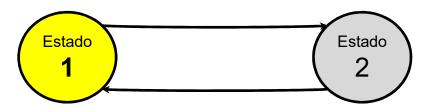
- Brinda una rigurosa descripción del comportamiento del sistema
- Ofrece sobre situaciones muy complejas soluciones sencillas. Incluso compuestas por la operación en paralelo de múltiples máquinas
- Su implementación genera código simple, eficiente y preciso.
- Fácil de depurar, modificar, expandir y bien organizado.
- Sin duda facilitan el análisis, el diseño y la implementación



Vamos a comenzar a codificar!! Comencemos por cada estado en

particular

Tecla OFF presionada / Apagar Luz



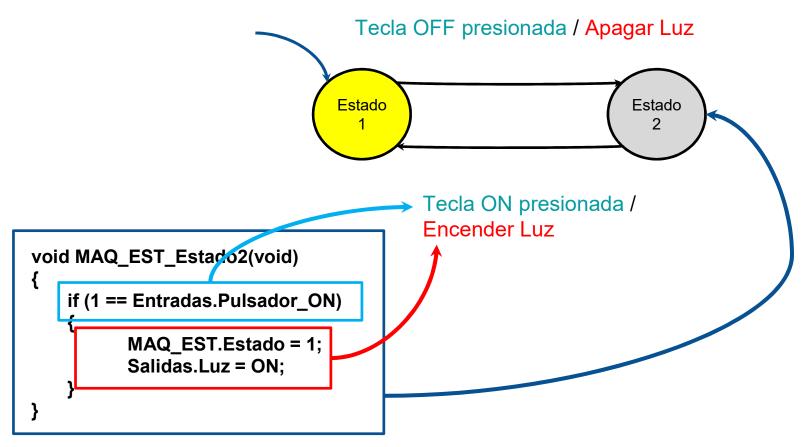
Tecla ON presionada / Encender Luz

Re-truco!
Ahora por
cada "flecha"
que sale del
estado es un
"if"

Truco!
Por cada
estado
vamos a
crear una
función



Analicemos nuevamente lo anterior con mas detalle!



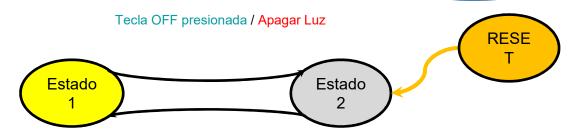


Sigamos con la inicialización de nuestra maquina de estados....

Pero primero que es inicialización?

```
void MAQ_EST_Inicializar(void)
{
    MAQ_EST.Estado = 2;
    Salidas.Luz = OFF;
    return;
}
```

Nos referimos al estado de inicialización al estado donde cargamos a todas las variables para que el sistema arranque inicialmente.



Tecla ON presionada / Encender Luz



Ahora vamos a comenzar a vincular los estados

```
typedef struct
    uint8 t Estado;
                                          // Estado de Contador
}STRUCT_MAQ_EST;
STRUCT_MAQ_EST MAQ_EST;
                                          // Estructura principal de la maquina de estado
void main (void)
    MAQ_EST_Inicializar();
                                          // Llamado a la función de inicialización
   while(1)
          MAQ_EST_Analisis();
                                          // Llamado a la función de análisis
```



Para implementar el análisis de la maquina de estados tengo varios métodos:

- Switch's
- Múltiples if
- Punteros a función

```
void MAQ_EST_Analisis (void)
{
    switch (estado)
    {
        case 1:
            MAQ_EST_Estado1();
            break;
        case 2:
            MAQ_EST_Estado2();
            break;
}
```

```
void MAQ_EST_Analisis (void)
{
    if(1 == MAQ_EST.Estado)
    {
        MAQ_EST_Estado1();
    }
    else
    {
        if(2 == MAQ_EST.Estado)
            MAQ_EST_Estado2();
    }
}
```



Con un vector de punteros a función



Sigamos avanzando sobre el tema.

Podemos manejar dos maquinas de estado al mismo tiempo?





```
void main (void)
{
    MAQ_EST1_Inicializar();
    MAQ_EST2_Inicializar();
    while(1)
{
        MAQ_EST1_Analisis();
        MAQ_EST2_Analisis();
        MAQ_EST2_Analisis();
}
Tiempo Total = Tiempo M1 + Tiempo M2

Maquina Estado 1

Maquina Estado 2

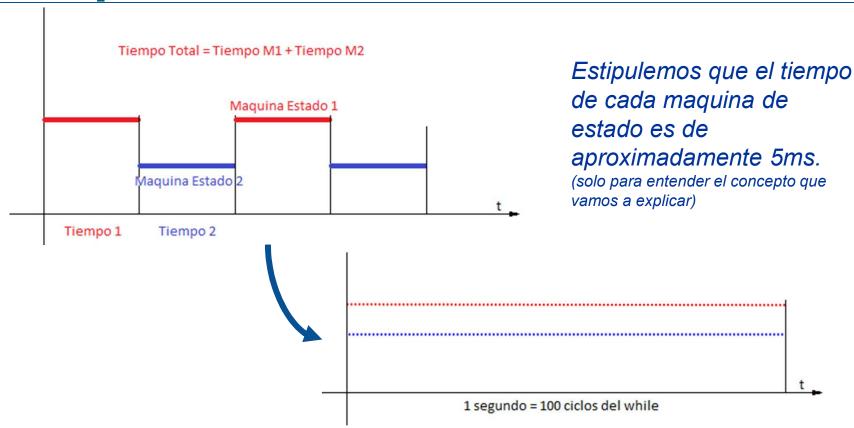
t

Tiempo 1

Tiempo 1

Tiempo 2
```





Los dos procesos están corriendo en "paralelo" desde el punto de vista del usuario, ya que no ve la conmutación de cada una de las maquinas de estado.



```
void main (void)
{
    MAQ_EST1_Inicializar();
    MAQ_EST2_Inicializar();
    while(1)
    {
          MAQ_EST1_Analisis();
          MAQ_EST2_Analisis();
    }
}
```

Es fundamental que ninguna de las maquinas de estado sea **bloqueante**, ya que esto impide la ejecución de las demás.

También no se pueden realizar demoras o esperas asincrónicas.



Ahora hay un máximo de maquinas de estado?





Esto es todo lo que se puede hacer con maquinas de estados? Y si le agregamos un par de cositas al vector de punteros a función.... const void (\*MAQ\_EST\_ArrayFunciones []) (void) = { MAQ EST Estado1, MAQ EST Estado2); void main (void) MAQ EST Inicializar(); while(1) if(MAQ\_EST\_ArrayFunciones [MAQ\_EST.Estado] != 0) (\*MAQ EST ArrayFunciones [MAQ EST.Estado]) ();



Hablar sobre maquinas de estados en sistemas operativos

Como ejemplo, en Windows 95/98, los desplazamientos de tiempo se establecieron en 20 milisegundos, lo que suponía 50 cambios de hilo en cada segundo. Este intervalo era lo suficientemente corto para que el usuario tuviese la impresión de una ejecución paralela y lo suficientemente largo para que cada hilo avanzase bastante en su intervalo asignado de ejecución.

La multitarea puede realizarse de dos maneras diferentes:

Cooperativa (cooperative multitasking)
Preventiva o preferente (Preemptive multitasking)