머신러닝 (Machine Learning)

LECTURE XV: 지도 학습 9 (Supervised Learning)

Dai-Gyoung Kim

Department of Applied Mathematics
Hanyang University ERICA

지도 학습 (Supervised Learning)

Contents

- 분류와 회귀
- 일반화, 과대적합, 과소적합
- 지도 학습 알고리즘
 - ▶ k-최근접 이웃
 - ▶ 선형모델
 - ▶ 나이브 베이즈 모델
 - ▶ 결정트리
 - ▶ 결정트리의 앙상블
 - ▶ 커널 서포트 벡터 머신
 - ▶ 신경망, 딥러닝
- 분류 예측의 불확실성 추정

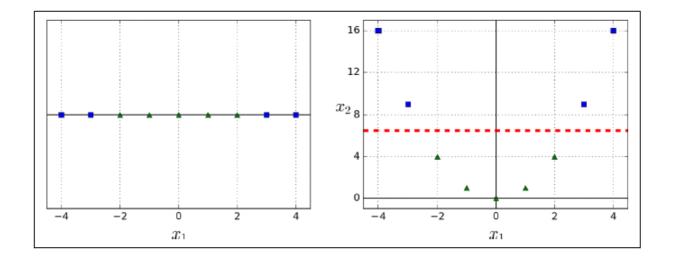
▶ 커널 서포트 벡터 머신

선형 SVM 분류기가 효율적이고 잘 작동하지만, 선형분류가 불가능한 데이터셋에 대해서는 비효율적임. 이를 극복하기 위해 커널의 개념을 도입함. 커널 서포트 벡터 머신(Kernel Support Vector Machine)은 초평면(hyperplane)으로 모델링할 수 없는 더 복잡한 모델(비선형)을 만들 수 있도록 기존의 선형 SVM을 확장한 것임.

❖ 선형 모델과 비선형 특성

- 직선과 초평면은 비선형 데이터에 대해 유연하지 못하여 저차원 데이터셋에서는 선형 모델이 매우 제한적임.
- 선형 모델을 유연하게 만드는 한 가지 방법은 특성끼리 곱하거나 특성을 거듭제곱으로 하여 새로운 특성 (다항 특성) 을 추가하여 차원을 높이는 것임.

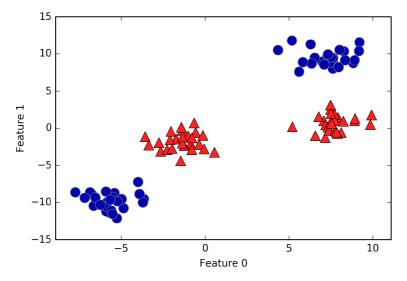
• 다음은 하나의 특성 x_1 에 두 번째 특성 $x_2 = (x_1)^2$ 을 추가하여 비선형 데이터를 선형적으로 구분되는 데이터셋을 생성한 것임.



• 선형적으로 구분되지 않는 클래스를 가진 이진 분류 데이터셋의 예.

```
X, y = make_blobs(centers=4, random_state=8)
y = y % 2

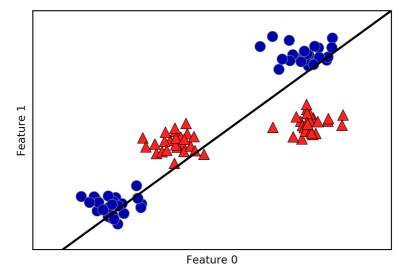
mglearn.discrete_scatter(X[:, 0], X[:, 1], y)
plt.xlabel("Feature 0")
plt.ylabel("Feature 1")
```



• 다음은 위 데이터셋에 적용한 선형 SVM으로 만들어진 결정 경계임.

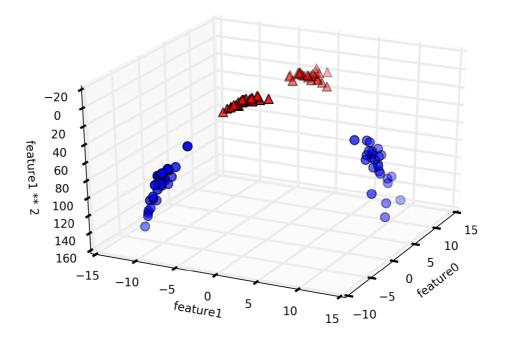
```
from sklearn.svm import LinearSVC
linear_svm = LinearSVC().fit(X, y)

mglearn.plots.plot_2d_separator(linear_svm, X) mglearn.discrete_scatter(X[:, 0], X[:, 1], y)
plt.xlabel("Feature 0")
plt.ylabel("Feature 1")
```



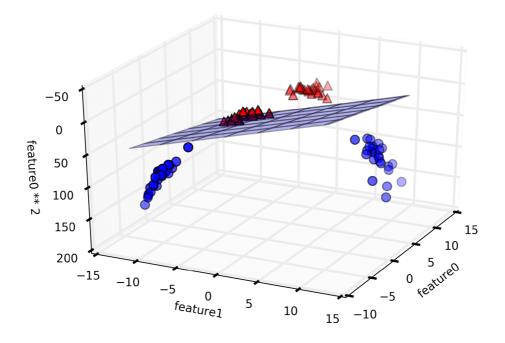
- 위 데이터의 두 번째 특성을 제곱하여 새로운 특성을 추가하여 입력 특성을 확장함.
 - √ (특성0, 특성1)에서 (특성0, 특성1, (특성1)²)으로 확장.

```
# add the squared second feature
X_{new} = np.hstack([X, X[:, 1:] ** 2])
from mpl_toolkits.mplot3d import Axes3D, axes3d
figure = plt.figure()
# visualize in 3D
ax = Axes3D(figure, elev=-152, azim=-26)
# plot first all the points with v == 0, then all with v == 1
mask = v == 0
ax.scatter(X_new[mask, 0], X_new[mask, 1], X_new[mask, 2], c='b',
                                             cmap=mglearn.cm2, s=60, edgecolor='k')
ax.scatter(X_{\text{new}}[\sim \text{mask}, 0], X_{\text{new}}[\sim \text{mask}, 1], X_{\text{new}}[\sim \text{mask}, 2], c='r', marker='^', marker='', marker
                                              cmap=mglearn.cm2, s=60, edgecolor='k')
ax.set_xlabel("feature0")
ax.set_ylabel("feature1")
ax.set_zlabel("feature1 ** 2")
```

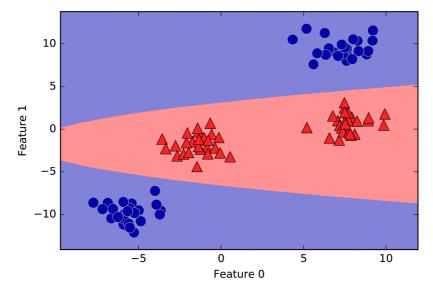


- ✓ 새로운 데이터셋에서는 3차원 공간에서 선형 모델(평면)을 사용해 두 클래스를 구분할 수 있음.
- 다음은 확장된 데이터셋에서 선형 모델을 만드는 코드임.

```
linear_svm_3d = LinearSVC().fit(X_new, y)
coef, intercept = linear_svm_3d.coef_.ravel(), linear_svm_3d.intercept_
# show linear decision boundary
figure = plt.figure()
ax = Axes3D(figure, elev=-152, azim=-26)
xx = np.linspace(X_new[:, 0].min() - 2, X_new[:, 0].max() + 2, 50)
yy = np.linspace(X_new[:, 1].min() - 2, X_new[:, 1].max() + 2, 50)
XX, YY = np.meshgrid(xx, yy)
ZZ = (coef[0] * XX + coef[1] * YY + intercept) / -coef[2]
ax.plot_surface(XX, YY, ZZ, rstride=8, cstride=8, alpha=0.3)
ax.scatter(X_new[mask, 0], X_new[mask, 1], X_new[mask, 2], c='b',
          cmap=mglearn.cm2, s=60, edgecolor='k')
ax.scatter(X_{\text{new}}[\sim \text{mask}, 0], X_{\text{new}}[\sim \text{mask}, 1], X_{\text{new}}[\sim \text{mask}, 2], c='r', marker='^\',
          cmap=mglearn.cm2, s=60, edgecolor='k')
ax.set xlabel("feature0")
ax.set_ylabel("feature1")
ax.set_zlabel("feature1 ** 2")
```



• 분류된 데이터셋을 원래 특성 공간으로 투영하면 다음과 같이 비선형 곡선으로 분류됨.



커널 기법

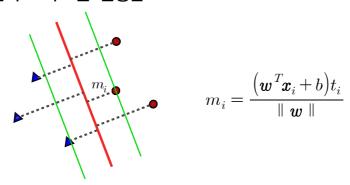
- 데이터셋에 비선형 특성을 추가하여 선형 모델을 만들려면 어떠한 특성을 추가해
 야 할지 결정해야 함.
 - ✓ 예를 들어 다항식 특성을 추가하는 기법은 간단하고 모든 머신러닝 알고리즘에서 잘 작동함.
- 한편 특성을 많이 추가하면 특성 차원 매우 커지고 연산 비용이 증가함.
 - ✓ 매우 복잡한 데이터셋을 잘 표현하기 위해 높은 차수의 다항식 특성을 많이 추가하면 모델이 느리게 작동하게 됨.
- SVM을 적용할 때는 커널 기법(kernel trick)이라는 (거의 기적적인) 수학적 방법을 도입하면 비선형 데이터셋으로 모델 효과적으로 학습할 수 있음.
 - ✓ 실제로 특성을 추가하지 않으면서 다항식 특성을 많이 추가한 것과 같은 결과를 얻을 수 있음.
 - ✓ 어떤 새로운 특성을 추가하지 않기 때문에 엄청난 수의 특성 조합이 생기지 않음.

하드 마진 선형 SVM 분류기의 최적화 문제

• 선형 서포트 벡터 머신은 다음의 최적화 문제의 해법을 기반으로 함.

(P)
$$\begin{aligned} & \text{Minimize} & h(\pmb{w}) = \frac{1}{2}\,\pmb{w}^T\pmb{w} \\ & \text{subject to} & \left(\pmb{w}^T\pmb{x}_i + b\right)\!t_i \geq 1, \ i=1,\ ...\ , m \end{aligned}$$

✓ 위 최적화 문제를 풀어 w와 b를 결정함.



위 문제 (P)는 쌍대 문제로 바꾸어 풀 수 있음.

쌍대 문제(Dual Problem)

- 커널 기법을 이용하려면 최적화 원 문제(P)를 쌍대 문제의 형태로 바꿔보아야 함.
- 먼저 KKT승수(<u>Karush-Kuhn-Tucker multiplier</u>)를 도입하여 다음과 같은 라 그랑주 함수(Lagrange function)를 구성함.

$$L(\boldsymbol{w}, b, \boldsymbol{\alpha}) = \frac{1}{2} \boldsymbol{w}^T \boldsymbol{w} - \sum_{i=1}^m \alpha_i \left[t_i (\boldsymbol{w}^T \boldsymbol{x}_i + b) - 1 \right]$$

$$\alpha_i \ge 0, \ i = 1, \dots, m$$

• 원 문제 (P)와 동치가 되는 라그랑주 쌍대 문제는 다음과 같음.

(D)
$$\begin{cases} \text{Maximize} & h(\pmb{\alpha}) = \inf_{\pmb{w},\,b} L(\pmb{w},b,\pmb{\alpha}) \\ \text{subject to} & \alpha_i \geq 0 \text{, } i=1,\,\dots\,,m \end{cases}$$

• $L(w,b,\alpha)$ 의 최적성 조건(optimality condition)에 의하여

$$\nabla_{\boldsymbol{w}} L = 0 \quad \Longrightarrow \quad \boldsymbol{w} = \sum_{i=1}^{m} \alpha_{i} t_{i} \boldsymbol{x}_{i}$$

$$\frac{\partial L}{\partial b} = 0 \quad \Longrightarrow \quad \sum_{i=1}^{m} \alpha_{i} t_{i} = 0$$

$$L(\boldsymbol{w}, b, \boldsymbol{\alpha}) = \frac{1}{2} \boldsymbol{w}^{T} \boldsymbol{w} - \sum_{i=1}^{m} \alpha_{i} \left[t_{i} (\boldsymbol{w}^{T} \boldsymbol{x}_{i} + b) - 1 \right]$$

ullet 위 식을 $L(oldsymbol{w},b,oldsymbol{lpha})$ 에 대입하면, $oldsymbol{lpha}$ 에 관한 함수로 바꿀 수 있음.

$$h(\boldsymbol{\alpha}) = \sum_{i=1}^{m} \alpha_i - \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{m} \sum_{j=1}^{m} \alpha_i \alpha_j t_i t_j \boldsymbol{x}_i^T \boldsymbol{x}_j$$

• 이제 쌍대 문제 (D)를 다음과 같이 바꿔 쓸 수 있음.

$$\text{Minimize} \qquad h(\alpha) = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^m \alpha_i \alpha_j t_i t_j \boldsymbol{x}_i^T \boldsymbol{x}_j - \sum_{i=1}^m \alpha_i$$

$$\text{subject to} \qquad \sum_{i=1}^m \alpha_i t_i = 0, \quad \alpha_i \geq 0, \ i = 1, \dots, m$$

- ✓ 위의 최적화 문제는 최적화할 변수가 m개인 2차형 계획문제 (quadratic programming)임.
- 문제 (D^*) 의 해 \hat{lpha} 를 이용하면, 원 문제 (P) 의 해를 다음과 같이 구할 수 있음.

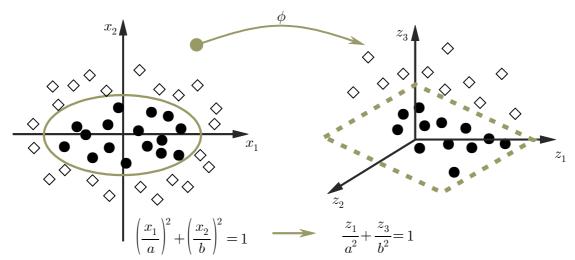
$$\begin{split} \hat{\boldsymbol{w}} &= \sum_{i=1}^{m} \hat{\alpha}_{i} t_{i} \boldsymbol{x}_{i} \\ \hat{b} &= \frac{1}{n_{s}} \sum_{\substack{i=1\\ \hat{\alpha}_{i} > 0}}^{m} \left(t_{i} - \hat{\boldsymbol{w}}^{T} \boldsymbol{x}_{i} \right), \quad n_{s} = \# \left\{ i \ \middle| \hat{\alpha}_{i} > 0 \right\} \end{split}$$

위 쌍대문제 해법을 이용하면 원 문제 (P)에 적용할 수 없는 커널 기법이 가능함.

커널 SVM의 아이디어

먼저 2차원 데이터셋에 2차 다항식 변환을 적용하고 선형 SVM 분류기를 변환된
 훈련 세트에 적용하는 경우를 보고자 함.

$$\phi(x_1, x_2) = (x_1^2, \sqrt{2} x_1 x_2, x_2^2) = (z_1, z_2, z_3)$$



• 2차 다항식 매핑 함수:

$$\phi(\mathbf{x}) = \phi\left(\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} x_1^2 \\ \sqrt{2}x_1x_2 \\ x_2^2 \end{bmatrix}$$

2차 다항식 매핑을 위한 커널 기법

$$\phi(\mathbf{a})^{T}\phi(\mathbf{b}) = \begin{bmatrix} a_{1}^{2} \\ \sqrt{2} a_{1} a_{2} \\ a_{2}^{2} \end{bmatrix}^{T} \begin{bmatrix} b_{1}^{2} \\ \sqrt{2} b_{1} b_{2} \\ b_{2}^{2} \end{bmatrix} = a_{1}^{2} b_{1}^{2} + 2a_{1} b_{1} a_{2} b_{2} + a_{2}^{2} b_{2}^{2}$$
$$= (a_{1} b_{1} + a_{2} b_{2})^{2} = (\mathbf{a}^{T} \mathbf{b})^{2}$$

- ✓ 위의 경우, 고차원 데이터를 내적한 결과와 저차원 데이터를 내적한 것을 커널함수로 변환한 결과가 같음.
- ✓ 위 예에서 커널 함수는 $K(a,b) = \phi(a)^T \phi(b)$ 로 정의되며

$$\checkmark K(a,b) = (a^Tb)^2$$

커널 기법의 아이디어는 실제로 데이터를 확장하지 않고 확장된 특성에 대한 데이터 모인트들의 내적을 간접적(효율적)으로 계산하는 것임.

[쌍대 문제에 적용]

• 쌍대 문제 (D^*) 에서 모든 훈련 데이터 포인트에 변환 ϕ 를 적용하면 (D^*) 의 목적 함수의 첫째 항을 다음과 같이 바꿔 쓸 수 있음.

$$\sum_{i=1}^{m} \sum_{j=1}^{m} \alpha_i \alpha_j t_i t_j \phi(\mathbf{x}_i)^T \phi(\mathbf{x}_j) = \sum_{i=1}^{m} \sum_{j=1}^{m} \alpha_i \alpha_j t_i t_j \left[\mathbf{x}_i^T \mathbf{x}_j \right]^2$$

- ✓ 위 식을 통하여 실제로 훈련 샘플을 변환할 필요가 없이, 훈련 샘플의 내적의 결과에 제곱을 가하면 됨.
- ✓ 이 기법이 전체 과정에 필요한 계산량 측면에서 획기적인 효율성을 제공함.

일반적인 커널

- 위 예에서 $K(a,b) = (a^T b)^2$ 을 2차 다항식 커널이라 함.
- 커널 함수 ϕ 는 원래 벡터 a와 b에 기반하여 $\phi(a)^T\phi(b)$ 을 계산할 수 있는 함수임.
- 범용적으로 쓰이는 커널:
 - 1) 선형: $K(a,b) = a^T b$
 - 2) 다항식: $K(\boldsymbol{a},\boldsymbol{b}) = (\gamma \boldsymbol{a}^T \boldsymbol{b} + \epsilon)^d, \ \gamma > 0$
 - 3) 가우시안(Gaussian) RBF(Radial Basis Function):

$$K(\boldsymbol{a}, \boldsymbol{b}) = e^{-\gamma \| \boldsymbol{a} - \boldsymbol{b} \|^2}, \ \gamma > 0$$

- 4) 시그모이드(Sigmoid): $K(a, b) = \tanh(\gamma a^T b + \epsilon), \gamma > 0$
- ✓ 문제에 따라 최적의 커널 함수를 적용해야 함.
- ✓ 가우시안 커널과 시그모이드 커널은 무한차원의 특성 공간에 데이터를 매핑하는 효과가 있음. 즉 모든 차수의 다항 특성을 고려함.

[머서의 정리]

- 머서의 정리(Mercer's Theorem)에 의하면 머서의 조건을 만족하면 a와 b를 더 높은 차원의 다른 공간에 매핑하는 $K(a,b)=\phi(a)^T\phi(b)$ 를 만족하는 함수 ϕ 가 존재함.
 - \checkmark 가우시안 RBF 커널의 경우 ϕ 는 각 훈련 샘플을 무한 차원 공간에 매핑함. 그러나 실제로 매핑하지 않고 a^Tb 결과 값에 ϕ 를 적용함. 이것이 커널 트릭(기법)임.
- 새로운 샘플 x_n 을 입력하여 커널 SVM으로 예측하기

$$h_{\hat{\boldsymbol{w}},\hat{b}} = \hat{\boldsymbol{w}}^T \phi(\boldsymbol{x}_n) + \hat{b} = \left(\sum_{i=1}^m \hat{\alpha}_i t_i \phi(\boldsymbol{x}_i)\right)^T \phi(\boldsymbol{x}_n) + \hat{b}$$

$$= \sum_{i=1}^m \hat{\alpha}_i t_i (\phi(\boldsymbol{x}_i)^T \phi(\boldsymbol{x}_n)) + \hat{b}$$

$$= \sum_{i=1}^m \hat{\alpha}_i t_i K(\boldsymbol{x}_i, \boldsymbol{x}_n) + \hat{b}$$

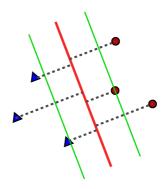
$$\hat{\alpha}_i > 0$$

- \checkmark 위 식에서 서포트 벡터에 대해서만 $\hat{\alpha}_i \neq 0$ 이기 때문에 예측을 만드는 데 전체 샘플이 아니라 서포트 벡터와 새로운 x_n 간의 내적만을 계산하면 됨.
- 커널 트릭을 적용한 가중치 벡터와 편향 계산

$$\begin{split} \hat{\boldsymbol{w}} &= \sum_{i=1}^{m} \hat{\alpha}_{i} t_{i} \phi(\boldsymbol{x}_{i}) \\ \hat{b} &= \frac{1}{n_{s}} \sum_{\substack{i=1\\ \hat{\alpha}_{i} > 0}}^{m} \left(t_{i} - \hat{\boldsymbol{w}}^{T} \phi(\boldsymbol{x}_{i}) \right) \\ &= \frac{1}{n_{s}} \sum_{\substack{i=1\\ \hat{\alpha}_{i} > 0}}^{m} \left(t_{i} - \sum_{\substack{j=1\\ \hat{\alpha}_{i} > 0}}^{m} \hat{\alpha}_{j} t_{j} K(\boldsymbol{x}_{j}, \boldsymbol{x}_{i}) \right), \quad n_{s} = \# \left\{ i \mid \hat{\alpha}_{i} > 0 \right\} \end{split}$$

❖ 예시로 SVM 이해하기

 두 클래스 사이의 경계(support hyperplane)에 위치한 데이터 포인트는 서포트 벡터임.



- 새로운 데이터 포인트에 대해 예측하려면 각 서포트 벡터와 거리를 측정함.
- 분류 결정은 서포트 벡터까지의 거리에 기반하며 서포트 벡터의 중요도는 훈련 과 정에서 학습함 (SVC객체의 'dual_coef_' 속성에 저장됨).

• 데이터 포인트 사이의 거리는 가우시안 커널에 의해 계산됨.

$$K_{rbf}ig(oldsymbol{x}_i,oldsymbol{x}_jig)=\,e^{-\,\gamma\,\|\,oldsymbol{x}_i\,-\,oldsymbol{x}_j\,\|^{\,2}}$$

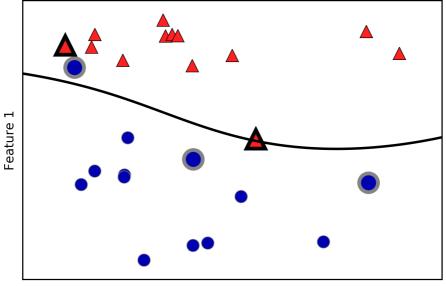
다음은 두 개의 클래스를 가진 2차원 'forge' 데이터셋에 SVM을 학습시킨 결과
 를 보여 주는 코드임.

```
from sklearn.svm import SVC

X, y = mglearn.tools.make_handcrafted_dataset()
svm = SVC(kernel='rbf', C=10, gamma=0.1).fit(X, y)
mglearn.plots.plot_2d_separator(svm, X, eps=.5)
mglearn.discrete_scatter(X[:, 0], X[:, 1], y)

# plot support vectors
sv = svm.support_vectors_
```

```
# class labels of support vectors are given by the sign of the dual coefficients
sv_labels = svm.dual_coef_.ravel() > 0
mglearn.discrete_scatter(sv[:, 0], sv[:, 1], sv_labels, s=15, markeredgewidth=3)
plt.xlabel("Feature 0")
plt.ylabel("Feature 1")
```



Feature 0

❖ SVM 매개변수 튜닝

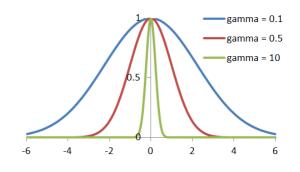
- 가우시안 커널 SVM의 매개변수: C, γ
 - C는 규제에 관한 매개변수:

$$J(\boldsymbol{w}, b) = \frac{1}{2} \boldsymbol{w}^T \boldsymbol{w} + C \sum_{i=1}^{m} \max(0, 1 - (\boldsymbol{w}^T \phi(\boldsymbol{x}_i) + b) t_i)$$

- ✓ 이 매개변수는 각 데이터 포인트의 중요도 ('dual_coef_' 값)를 제한함.
- 2) γ 는 가우시안 커널 함수 커널 폭의 역수:

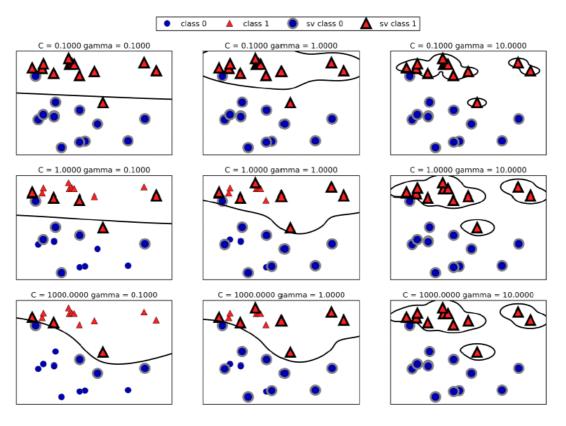
$$K(\boldsymbol{a},\boldsymbol{b}) = e^{-\gamma \|\boldsymbol{a} - \boldsymbol{b}\|^2}$$

- \checkmark $\gamma \downarrow$ 이면 커널 폭이 커지며, 훈련 샘플의 영향 범위가 커짐.
- \checkmark $\gamma \uparrow$ 이면 커널 폭이 작아지며, 훈련 샘플의 영향 범위가 작게 집중됨.



	가중치 벡터의 분산	모델의 적합도
C ↑ 또는 γ ↑	커짐	과대적합
$C \downarrow$ 또는 $\gamma \downarrow$	작아짐	과소적합

• 다음은 매개변수를 다르게 했을 때 변화되는 모델을 보여주는 코드임.



 \checkmark 매개변수 C와 γ 설정에 따른 결정 경계와 서포트 벡터

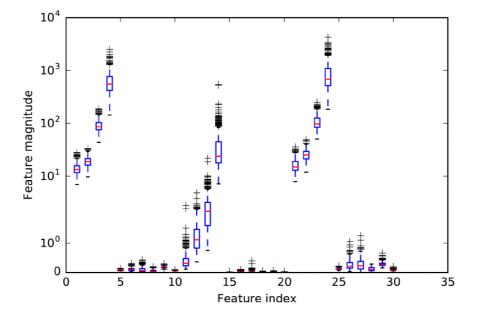
- 다음 예는 가우시안 커널 SVM을 유방암 데이터셋에 적용한 모델임.
 - ✓ 매개변수 기본값은 C=1, gamma=1/n_features:

```
Accuracy on training set: 1.00
Accuracy on test set: 0.63
```

- ✓ 이 모델은 훈련 세트에 100% 정확하지만, 테스트 세트에 대해서는 63%의 정확도를 갖고 있음. 이는 상당히 과대적합되어 있음.
- ✓ SVM은 매개변수 설정과 데이터 특성간의 스케일에 매우 민감함.

• 유방암 데이터셋의 각 특성의 최솟값과 최댓값을 로그스케일로 보기.

```
plt.boxplot(X_train, manage_xticks=False)
plt.yscale("symlog")
plt.xlabel("Feature index")
plt.ylabel("Feature magnitude")
```



▶ SVM을 위한 전처리

- 데이터에 적용할 가장 중요한 변환 중 하나는 특성 스케일링(feature scaling)임.
- 입력 특성 스케일이 많이 다르면 대부분 머신러닝 알고리즘은 잘 작동하지 않음 (타깃값에 대한 스케일링은 일반적으로 수행하지 않음).
- 모든 특성의 범위가 같아지도록 만들어 주는 범용적인 방법은 다음과 같음.
 - 1) min-max 스케일링
 - ✓ 특성값이 0~1범위에 들도록 변환함.
 - ✓ 사이킷런에서 'MinMaxScaler' 변환기를 제공함.
 - 2) 표준화(standardization)
 - ✓ 특성값이 평균이 0, 표준편차가 1이 되도록 표준화함.
 - ✓ 사이킷런에서 'StandardScaler' 변환기를 제공함.

 다음은 유방암 데이터셋을 min-max 스케일링으로 전처리 한 후 SVM 모델을 학 습한 결과임.

```
# compute the minimum value per feature on the training set
min_on_training = X_train.min(axis=0)
# compute the range of each feature (max - min) on the training set
range_on_training = (X_train - min_on_training).max(axis=0)
# subtract the min, and divide by range
# afterward, min=0 and max=1 for each feature
X_train_scaled = (X_train - min_on_training) / range_on_training

print("Minimum for each feature\n{}", X_train_scaled.min(axis=0))
print("Maximum for each feature\n{}", X_train_scaled.max(axis=0))
```

```
# use THE SAME transformation on the test set,
# using min and range of the training set (see Chapter 3 for details)

X_test_scaled = (X_test - min_on_training) / range_on_training

svc = SVC()

svc.fit(X_train_scaled, y_train)

print("Accuracy on training set: {:.3f}".format(
 svc.score(X_train_scaled, y_train)))

print("Accuracy on test set: {:.3f}".format(svc.score(X_test_scaled, y_test)))
```

✓ 테스트 세트의 스케일링에 대해서는 훈련세트에서 계산한 최솟값과 범위를 사용함.

```
Accuracy on training set: 0.948
Accuracy on test set: 0.951
```

- ✓ 테스트 세트에 대해서 정확도가 많이 개선됨.
- 다음은 C 값을 증가 시켜 학습하여 좀 더 복잡하게 만든 모델의 성능을 보여줌.

```
svc = SVC(C=1000)
svc.fit(X_train_scaled, y_train)

print("Accuracy on training set: {:.3f}".format(
svc.score(X_train_scaled, y_train)))
print("Accuracy on test set: {:.3f}".format(svc.score(X_test_scaled, y_test)))
```

```
Accuracy on training set: 0.988 Accuracy on test set: 0.972
```

✓ 테스트 세트에 대해서 모델 성능이 97.2%로 좋아짐.

❖ 장단점과 매개변수

[장점]

- 커널 SVM은 다양한 데이터셋에서 잘 작동하는 강력한 모델임.
- 데이터의 특성이 몇 개 안 되더라도 복잡한 결정 경계를 만들 수 있음.

[단점]

- 데이터 샘플이 많을 때는 잘 작동하지 않음.
 - ✓ 100,000개 이상의 데이터셋에 대해서는 속도와 메모리 관점에서 비효율적임
- 효과적인 결과를 위해 데이터의 전처리가 필수적임.
- 매개변수 설정에 많은 신경을 써야함.
 - ✓ 랜덤 포레스트나 그래디언트 부스팅 같은 트리기반 모델은 전처리가 필요 없으며 매개변수 조정이 용이함.
- 커널 SVM 모델은 분석하기 여려움.
 - ✓ 예측이 어떻게 결정되었는지 이해하기 여려움.

[매개변수]

- 커널 SVM 모델에서 중요한 매개변수와 선택사항은 다음과 같음.
 - 1) 규제 매개변수: C
 - 2) 커널의 선택: 가우시안 RBF 커널 등등
 - 3) 커널에 따른 매개변수: γ 등등