# 内插 函数计算 数据拟合

#### 引言

假设仪测量点是按大小排列(支撑点|节点)。内插的函数要求f(x)必须满足:

$$f(x_i)=y_i, i=0,1,\cdots,n$$

支撑点数目越大,对函数的了解越精细。

内插与外推不同: 内插问题感兴趣的是函数再区间内的值, 外推感兴趣的是已知区间外的值。

内插与拟合不同:内插要求支撑点测得函数值是严格的;拟合一般要考虑 $y_i$ 的误差

#### 类型选择: 取决于物理理解

• 多项式函数,...: 假设无限光滑解析

• 分式函数,...: 可能有奇异性 函数的计算问题:

• 函数有明确的解析表达式

• 利用某种近似描写目标函数

# Lagrange多项式

$$P_n(x)=a_0+a_1x+\cdots+a_nx^n\quad x\in [x_0,x_n]$$

有n+1个参数 $a_i$ 。我们希望 $P_n(x_i)=y_i,\quad i=0,\cdots,n$ 考虑

$$L_j(x) = \prod_{0 \leq m \leq n, m 
eq j} rac{x-x_m}{x_j-x_m}, \quad j=0,1,\cdots,n$$

这个多项式满足

$$L_j(x_i) = \delta_{ij}, \quad 0 \le i, j \le n$$

那么把 $P_n(x)$ 写作:

$$P_n(x) = \sum_{i=0}^n y_i L_i(x)$$

就满足拟合的要求。

#### 牛顿内插

特点: 随着支撑点增多,再利用已有多项式的情形下,逐阶地提高多项式阶数

$$N(x)=\sum_{i=0}^n a_i n_i(x) 
onumber \ n_i(x)=\prod_{k=0}^{i-1} (x-x_k), n_0(x)\equiv 1$$

 $x_0, \dots, x_{i-1}$ 是 $n_i(x)$ 的根,它的系数是多少不影响总体多项式在这些点的值。 当有 $x_0, \dots, x_{i-1}$ 处值的多项式增加了 $x_i$ 点的值,我们只要加入 $a_i n_i(x)$ ,计算系数 $a_i$ 就可以了。

$$a_i = y_i - \left(a_0 + a_1(x_i - x_0) + a_2(x_i - x_0)(x_i - x_1) + \dots + a_{i-1} \prod_{k=0}^{i-1} (x_i - x_k)
ight)$$

#### Neville算法

假设n+1个节点为 $(x_i,f_i)$ ,  $i=0,1,\cdots,n$ 构建递推关系:

$$P_{i_0i_1\cdots i_k}(x) = rac{P_i(x) \equiv f_i, i = 0, 1, \cdots, n}{(x-x_{i_0})P_{i_1\cdots i_k}(x) - (x-x_{i_k})P_{i_0\cdots i_{k-1}}(x)}{x_{i_k}-x_{i_0}}$$

可以证明

$$P_{i_0i_1\cdots i_k}(x_{i_j})=f_{i_j}\quad j=0,1,\cdots,k$$

上式是去端点的两个多项式的线性加权平均

对于端点值:  $x=x_{i_0}$  or  $x=x_{i_k}$ 

#### 多项式内插的误差估计

假设f(x)在 $[x_0,x_n]$ 上有至少n+1阶导数,那么对于 $\forall x\in [x_0,x_n]$ ,一定有 $\xi\in [x_0,x_n]$  such that

$$f(x) - P_n(x) = \omega(x) f^{(n+1)}(\xi) / (n+1)!$$

where  $\omega(x)=(x-x_0)(x-x_1)\cdots(x-x_n)$ . i.e.

$$|f(x)-P_n(x)| \leq rac{|x_n-x_0|^2}{(n+1)!} \max_{x_0 \leq \xi \leq x_n} |f^{(n+1)}(\xi)|$$

证明

$$G(x) = rac{f(x) - P_n(x)}{\omega(x)} \ \omega(x) = \prod_{i=0}^n (x - x_i)$$

 $orall x^* \in [x_0,x_n], x^* 
eq x_i$ ,define

$$K(x) \equiv f(x) - P_n(x) - G^*(x)\omega(x)$$

It has n+2 zero-points:

$$K(x_0,x_1,\cdots,x_n,x^*)=0$$

so its derivative of (n+1) order has at least 1 zero point.

$$\exists \xi \in [x_0,x_n] \quad K^{(n+1)}(\xi) = 0 \ f^{(n+1)}(\xi) - (n+1)! G(x^*) = 0$$

 $\forall x \in [x_0, x_n]$ , we have

$$f(x)-P_n(x)=rac{f^{(n+1)(\xi)}}{(n+1)!}\omega(x)$$

得证

#### Runge现象

当支撑点数目增加时,多项式的次数随之增加。在那些不是支撑点的地方,Lagrange内插对象是与期望值可能相差很远。

$$f(x) = \frac{1}{1 + 25x^2}$$

在 $x \in [-1,1]$ 间内插,

$$\lim_{n o\infty}(\max_{-1\le x\le 1}|f(x)-P_n(x)|)=+\infty$$

#### 有理分式内插

当函数在某区间变化行为剧烈,我们可以用有理分式内插。

$$\Phi^{(m,n)}(x) = \frac{P_m(x)}{Q_n(x)}$$

递推式中的参数:

$$\phi(x_i,x_j)=rac{x_i-x_j}{y_i-y_j} \ \phi(x_i,x_j,x_k)=rac{x_j-x_k}{\phi(x_i-x_j)-\phi(x_i-x_k)} \ \cdots \ \phi(x_i,\cdots,x_l,x_m,x_n)=rac{x_m-x_n}{\phi(x_i,\cdots,x_m)-\phi(x_i,\cdots,x_l,x_n)}$$

构造两个n次多项式的比 $\Phi^{(n,n)}(x)$ ,可通过2n+1个点 $\Phi^{(n,n)}(x_i)=y_i, i=0,1,\cdots,2n$ 

#### 样条函数内插

二次样条函数:用一个二次多项式去连接两个点,能保证曲线端点处光滑。 找二次样条函数S(x),满足

- S(x)在每个区间都是二次多项式
- 在所有节点具有一阶连续导数
- 满足 $S(x_i) = y_i$

#### 举例说明

有四个点 $x_0, x_1, x_2, x_3$ ,假设边界设定为 $f'(x_0)$ 已知.

 $[x_0,x_1]$ 之间: $f'(x_0),f(x_0),f(x_1)$ 确定二次函数

 $[x_1,x_2]$ 之间:  $f'(x_1^-),f(x_1),f(x_2)$ 确定二次函数

...

#### 三次样条函数内插

考虑区间[a,b]上m阶以下所有导数连续、m阶导数平方可积的函数空间 $K^m[a,b]$ , $orall f\in K^2[a,b]$ ,定义函数模

$$||f|| = \int_a^b dx |f''(x)|^2$$

若函数导数很小,曲率接近于f''(x)。

三次样条函数可以使得这个模最小。也就是最光滑的函数。

#### 最小模定理

最小模定理

# 三次样条函数内插

exit full screen, swipe down from top of screen or press

F11

### 我们不加证明地引用下列所谓最小模定理。

定理 3.1 实区间 [a,b] 的任一 n 段分割  $\Delta$ :  $a=x_0 < x_1 \cdots x_{n-1} < x_n = b$  上的三次样条 函数  $S_{\Delta}(Y;x_i)=y_i, i=0,1,\cdots,n$ 。对任给的  $f \in \mathcal{K}^2[a,b]$  且  $f(x_i)=y_i$ ,我们一定有  $||f|| \geq ||S_{\Delta}(Y;\cdot)||$ 。其中的函数模由式 (3.27) 所定义。事实上可以证明,

$$||f - S_{\Delta}(Y; \cdot)||^2 = ||f||^2 - ||S_{\Delta}(Y; \cdot)||^2 \ge 0$$
,

只要函数 f 满足下列条件之一即可:

- 1.  $S''_{\Delta}(Y;a) = S''_{\Delta}(Y;b) = 0;$
- 2.  $f \in \mathcal{K}_p^2[a,b]$ ,  $S_{\Delta}(Y;\cdot)$  是周期的;
- 3.  $f'(a) = S'_{\Lambda}(Y; a), f'(b) = S'_{\Lambda}(Y; b).$

并且上面的任何一个条件都唯一地确定了样条函数  $S_{\Lambda}(Y;\cdot)$ 。

## 三次样条函数的内插

需要4n个参数

中间节点、一阶、二阶导数连续+端点值 = 4n-2个方程 其他边界条件:

- 给定两端一阶导数
- 给定两端二阶导数
- 给定周期边界,一阶和二阶导数连续  $(y_n=y_0)$
- 假定[x\_0,x\_2]用同一个三次多项式描述

# 函数的近似与计算:级数表达的函数计算

# Chebyshev近似

$$S(x) = \sum_{n=0}^{N-1} c_n T_n(x)$$

最小化

$$|F=||S(x)-f(x)||_2^2=\int_a^b\left[\sum_n c_n T_n(x)-f(x)
ight]^2$$

$$\frac{\partial F}{\partial c_n} = 0$$