Assignment-3 GMM 模型

一、概念介绍

1. GMM 模型

混合高斯模型,GMM,由多个不同的高斯分布共同产生样本数据。简单地,设有 K 个不同的高斯分布,每个高斯分布的维度均为 D。记第 k 个高斯分布为 $N_k(u_k,\sigma_k^2)$,有选取概率 π_k 。

样本数据的产生分两步骤: 1) 根据概率分布 $\pi = (\pi_1, ..., \pi_K)$ 随机选取第 k 个高斯分布; 2) 根据高斯分布的密度函数 $N_k(u_k, \sigma_k^2)$,随机选取样本点 x_n .

于是 $p(x_n) = \sum_{k=1}^K \pi_k * N_k(x_n \mid u_k, \sigma_k^2)$. 可见,待学习的参数是 π_k, u_k, σ_k^2 其中 u_k 是均值, σ_k^2 是方差或协方差矩阵。而 K 是超参数

2. EM 算法

1) 思路

$$\log p(\mathbf{x}; \theta) = \log \sum_{\mathbf{z}} q(\mathbf{z}) \frac{p(\mathbf{x}, \mathbf{z}; \theta)}{q(\mathbf{z})}$$
$$\geq \sum_{\mathbf{z}} q(\mathbf{z}) \log \frac{p(\mathbf{x}, \mathbf{z}; \theta)}{q(\mathbf{z})}$$
$$\triangleq ELBO(q, \mathbf{x}; \theta),$$

E 步: 固定参数 θ_t ,找到一个分布 $q_{t+1}(z)$ 使得证据下界ELBO $\left(q,x;\theta_t\right) = \log p(x;\theta_t)$;根据 Jensen 不等式,最理想的分布 q(z)即后验分布 $p(z|x;\theta_t)$ M 步: 固定 $q_{t+1}(z)$,找到一组参数使得证据下界最大,即

$$\theta_{t+1} = \argmax_{\theta} ELBO(q_{t+1}, \boldsymbol{x}; \theta).$$

2) GMM 中的 EM 应用

E步 先固定参数 μ , σ , 计算后验分布 $p(z^{(n)}|x^{(n)})$, 即

$$\begin{split} \gamma_{nk} &\triangleq p(z^{(n)} = k|x^{(n)}) \\ &= \frac{p(z^{(n)})p(x^{(n)}|z^{(n)})}{p(x^{(n)})} \\ &= \frac{\pi_k \mathcal{N}(x^{(n)}; \mu_k, \sigma_k)}{\sum_{k=1}^K \pi_k \mathcal{N}(x^{(n)}; \mu_k, \sigma_k)}, \end{split}$$

其中 γ_{nk} 定义了样本 $x^{(n)}$ 属于第k个高斯分布的后验概率.

M步 令 $q(z=k) = \gamma_{nk}$,训练集 \mathcal{D} 的证据下界为

$$\begin{split} ELBO(\gamma, \mathcal{D}; \pi, \mu, \sigma) &= \sum_{n=1}^{N} \sum_{k=1}^{K} \gamma_{nk} \log \frac{p(x^{(n)}, z^{(n)} = k)}{\gamma_{nk}} \\ &= \sum_{n=1}^{N} \sum_{k=1}^{K} \gamma_{nk} \left(\log \mathcal{N}(x^{(n)}; \mu_k, \sigma_k) + \log \frac{\pi_k}{\gamma_{nk}} \right) \\ &= \sum_{n=1}^{N} \sum_{k=1}^{K} \gamma_{nk} \left(\frac{-(x - \mu_k)^2}{2\sigma_k^2} - \log \sigma_k + \log \pi_k \right) + C, \end{split}$$

其中C为和参数无关的常数.

将参数估计问题转为优化问题:

$$\begin{aligned} & \max_{\pi,\mu,\sigma} ELBO(\gamma,\mathcal{D};\pi,\mu,\sigma), \\ & \text{s.t.} \quad \sum_{k=1}^K \pi_k = 1. \end{aligned}$$

应用拉格朗日乘数法解得:

$$\begin{split} \pi_k &= \frac{N_k}{N}, \\ \mu_k &= \frac{1}{N_k} \sum_{n=1}^N \gamma_{nk} x^{(n)}, \\ \sigma_k^2 &= \frac{1}{N_k} \sum_{n=1}^N \gamma_{nk} (x^{(n)} - \mu_k)^2, \end{split}$$

3. Kmeans 算法

- 1) 初始化 K 个中心点
- 2) 迭代执行如下两步,直至不存在样本点的分类情况发生改变:

分配步: 遍历数据集中样本点,将其归类至距离它最近的中心点,即聚类。

更新步:在每个类中,计算类的平均位置,作为该类的新中心点。

二、模型描述

1. 数据生成

(详见 data. py 文件)

简单起见,设计有两维数据和三维数据,均包含 3 个高斯分布。其中,两维数据用于可视化观察;三维数据充当高维数据,高维散点图观察不方便,转为观察学习的 π_k , u_k , σ_k^2 在一定误差范围内的准确度。

在产生数据时,并不真实实现步骤 1)中的根据 π_k 随机选取高斯分布。而是,第 k 个高斯分布选取 $\pi_k * N$ 个样本点,其中 N 是总的样本数。当 N 较大,时,该方式近似于根据 π_k 随机选取高斯分布。然后,将得到的 K 个数据集合并作为整个数据集。

2. GMM 模型

详见前文,本例中高斯分布个数 K=3,维度 D=2或3。

3. GMM 参数学习

参数学习使用 EM 算法, 具体如下:

初始化: 有如下两种初始化方式,下文先选择第一种初始化方式。

- 1)调用 kmeans 算法生成 π_k , u_k , σ_k^2 , 作为初始值。注意,在生成协方差矩阵 σ_k^2 时,不需精确计算,可假设其是对角阵。
- 2) π_k 统一初始化为 1/K,任取数据集中 k 个样本作为 u_k , σ_k^2 则初始化为单位 阵。

迭代:

E步:根据前文,学习γ_{nk}

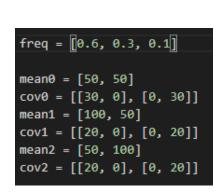
M 步: 固定 γ_{nk} , 根据前文, 计算 π_k , u_k , σ_k^2

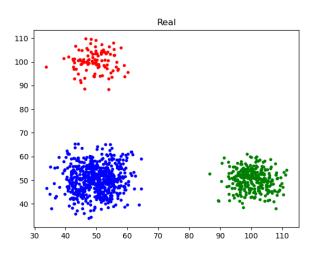
until 对数边际分布 $\sum_{n=1}^{N} \log p(x^{(n)})$ 收敛;

三、模型性能

1. 二维相离数据

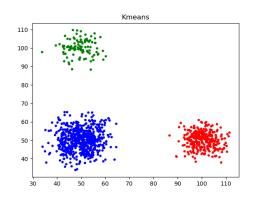
真实参数值,其中 N=1000

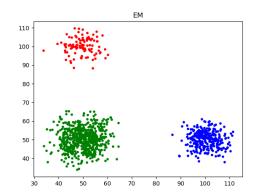




学习得到的参数值

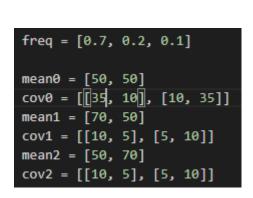
```
2D----- Kmeans -----
                                                EM ---
km_pi is
                                     em_pi is
[0.6 0.1 0.3]
                                      [0.3 0.6 0.1]
km_mean is
                                      em_mean is
 [ 49.81386401 50.36747575]
[ 49.40149925 100.22624137]
[100.46725577 50.24025596]]
                                      [[100.46725577
                                                         50.24025596]
                                        49.81386401
                                                         50.36747576]
                                       [ 49.40149925 100.22624139]]
[100.15.
km_cov is
[[[30.78469672 0. ]
[50.78469672 0. ]
                                      em_cov is
                                      [[[20.09533788 -1.06220876]
                                        [-1.06220876 19.16333351]]
 [[22.57272912 0. ]
[0. 20.04196946]]
                                       [[30.78469682 1.69400754]
                                        [ 1.69400754 33.98510036]]
 [[20.09533791 0.
                                       [[22.57272913 0.04396487]
                  19.16333351]]]
                                        [ 0.04396487 20.04196928]]]
```

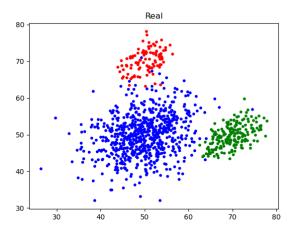




2. 二维相近数据

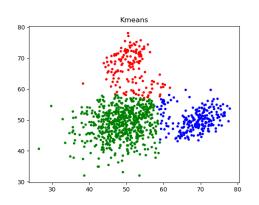
真实参数值,其中N=1000

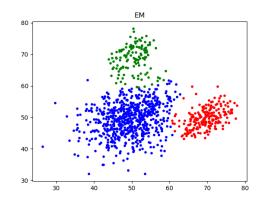




学习得到的参数值

```
2D----- Kmeans
                                 2D----- EM -----
km pi is
                                 em_pi is
[0.239 0.606 0.155]
                                  [0.64808788 0.13728696 0.21462516]
km_mean is
                                  em_mean is
                                  [[49.29588657 49.32682183]
[50.84181061 67.63777554]
[[<del>6</del>8.48884762 50.1522953 ]
 [48.6959999 48.81748385]
 [51. 17741244 66. 94799347]]
                                   [69.34473712 49.82096606]]
km_cov is
                                 em_cov is
[[[20.13977456 0.
                                  [[[33.90579847 7.39501307]
                11.5986632511
                                    [ 7.39501307 27.48950891]]
 [[28.80272794 0.
                                   [[12.05465449 -2.44394891]
                23. 7922029411
                                    [-2.44394891 29.10607745]]
 [[15.16174652 0.
                                   [[14.90114348 4.88954954]
                28. 49450057]]]
                                     4.88954954 10.06525907]]]
```





3. 三维数据

真实参数值,其中 N=1000

学习得到的参数值

```
Kmeans --
  _____ Kmean:
_pi is
.5 0.2 0.3]
_mean is
50.10394937
50.41066577
99.80886224
                                                                 em_pi is
                                                                 [0.50019679 0.29980321 0.2
                                                                 em_mean is
[[ 50.11492846
                       49. 55157981
49. 99551213
99. 96667287
                                                                                                               49.57588391]
                                                                                                             39. 87987733]
100. 3155201 ]]
                                                                     99. 82317094
50. 41066577
                                           39.88042208]]
  cov is
52.17185385
                                                                 50.33610502
                                        0. ]
50. 79145462]]
  Īο.
[[39.08688057
                                                                  [[28.51626745 3.18967699 3.16029472]
[3.18967699 27.40978686 2.91962863]
[3.16029472 2.91962863 27.00051052]]
                                        0.
47. 03886317]]
                      46.30521902
                     0.
27. 42110648
[[28.80956249
                                                                  [[39.08688058 5.04103924 19.36734571]
[5.04103924 46.3052189 5.58738597]
[19.36734571 5.58738597 47.0388631]]]
                                        26. 98326977]]]
```

四、分析与讨论

1. Kmeans VS EM

以二维相近数据为例进行分析,从散点图可以直观发现,基于距离的 Kmeans 方法,会使得在真实情况中较小的区域被放大,相应地真实较大的区域会被缩小。就高斯分布而言,当 N 变大时,在协方差的值适当时,在该高斯分布的边缘区域,会有一定数量的点,而这些点距离该高斯分布的中心点较远,却有可能距离其他高斯分布的中心点较近,从而错误聚类。而基于概率的 EM 算法,在尽管也存在这种现象,但程序较轻。观察学习得到的 π_k ,相比于 Kmeans,EM 算法得到的结果更贴近真实值,与直观发现相印证。

2. EM 的初始化

在实践中发现,EM 算法的初始化对结果有着直接影响。实际上,EM 算法得到的是局部最优解,而非全局最优解。因此,不同的初始化结果,极有可能导致结果落入不同的局部最优解。

不同于前文中的以 Kmeans 的结果作为 EM 的参数初始值,我们作如下初始 化: π_k 统一初始化为 1/K,任取数据集中 k 个样本作为 u_k , σ_k^2 则初始化为单位 阵。因为中心点的初始化是随机的,这会导致落入不同的局部最优解,从而产生不同的结果,准确率没有有力的保证。以下列举了两次尝试过程,其中尝试 1 的结果显然较好,尝试 2 的结果则较差。

利用 Kmeans 的结果作为初始值,结果的稳定性较高。但同样地,结果是局部最优解而非全局最优解。使用随机的方式,我们有可能得到极佳的学习结果,而使用 Kmeans 方法,由于结果较稳定,常常距全局最优解有一定差距。

尝试 1:

真实参数值, N=1000

```
freq = [0.7, 0.2, 0.1]

mean0 = [50, 50]

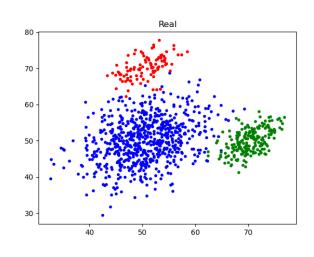
cov0 = [[35, 10], [10, 35]]

mean1 = [70, 50]

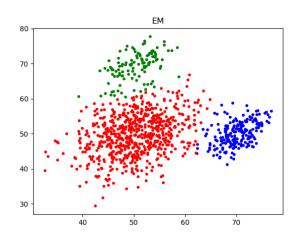
cov1 = [[10, 5], [5, 10]]

mean2 = [50, 70]

cov2 = [[10, 5], [5, 10]]
```



学习得到的参数值



尝试 2:

真实参数值,其中N=1000

```
freq = [0.7, 0.2, 0.1]

mean0 = [50, 50]

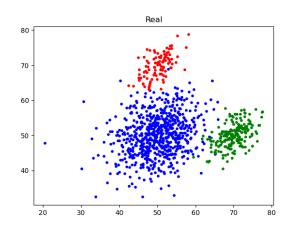
cov0 = [[35, 10], [10, 35]]

mean1 = [70, 50]

cov1 = [[10, 5], [5, 10]]

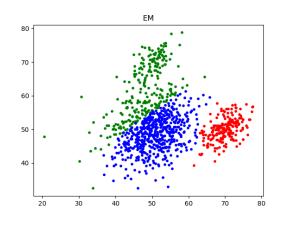
mean2 = [50, 70]

cov2 = [[10, 5], [5, 10]]
```



学习得到的参数值

```
2D----- EM -----
em_pi is
[0.50447906 0.29670351 0.19881743]
em_mean is
[[51.15678872 48.73513799]
[48.00724505 59.05300241]
[69.88284041 49.94621466]]
em_cov is
[[[29.36770878 10.97282534]
[10.97282534 26.68444885]]
[[29.40036438 25.16136167]
[25.16136167 87.28196308]]
[[10.37041428 5.27301015]
[ 5.27301015 11.29722079]]]
```



五、运行指令

1. 运行模型

直接键入 python source. py 即可

2. 修改数据的生成参数

可在 data. py 文件的 generate_2D_data 和 generate_3D_data 中修改 $\pi_k, u_k, \sigma^2_k, \ \text{从而生成不同分布的数据。此外,通过 N 值可控制生成的样本数。}$

3. 变换 EM 的初始化方式

在 EM. py 文件的 myEM()函数中,有如下代码:

```
# 初始化
# pi, mean, cov, tmp = kmeans(X, K, max_epoch=km_epoch)
pi, mean, cov = simple_init(X, K)
```

通过注释不同行,可选不同的初始化方式,如上选择了第二种初始化方式。

附注

本文中的系列公式来源于: 邱锡鹏,神经网络与深度学习,机械工业出版社,2020, ISBN 9787111649687.