

Московский государственный университет имени М. В. Ломоносова

Факультет вычислительной математики и кибернетики

Кафедра вычислительных методов

**ВАРИАЦИОННО-ПРОЕКЦИОННЫЕ
МЕТОДЫ В ЗАДАЧАХ
МАТЕМАТИЧЕСКОЙ ФИЗИКИ**

Содержание

Лекция 1	3
1.1 Принцип Дирихле	3
1.2 Контрпример Вейерштрасса	3
1.3 Контрпример Адамара	3
1.4 Метод Ритца	4
Лекция 2	8
2.1 Метод Бубнова – Галеркина	8
2.2 Повторение	8

Лекция 1

1.1 Принцип Дирихле

Дана область $\Omega \in \mathbb{R}^2$

$$M = \{u : u = u_0(x, y), (x, y) \in \partial\Omega\}$$

Среди всех функций $u \in M$, та функция, которая доставляет минимум «интегралу Дирихле» (1.1) наименьшее значение, является гармонической.

$$\iint_{\Omega} \left[\left(\frac{\partial u}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial u}{\partial y} \right)^2 \right] dx dy \quad (1.1)$$

1.2 Контрпример Вейерштрасса

Наименьшее значение может и не достигаться

$$M = \{y : y(x) \in C'[-1; 1], y(-1) = -1, y(1) = 1\}$$

$$J(y) = \int_{-1}^1 x^2 (y')^2 dx, \quad J(y) \geq 0, \exists \inf J(y)$$

Докажем, что нижняя граница равна нулю

$$y_\varepsilon(x) = \frac{\operatorname{arctg}(x/\varepsilon)}{\operatorname{arctg}(1/\varepsilon)}$$

$$y'_\varepsilon(x) = \frac{1}{\operatorname{arctg}(1/\varepsilon)} \cdot \frac{1}{1 + \frac{x^2}{\varepsilon^2}} \cdot \frac{1}{\varepsilon} = \frac{\varepsilon}{\operatorname{arctg}(1/\varepsilon)} \cdot \frac{1}{\varepsilon^2 + x^2}$$

$$J(y_\varepsilon) = \int_{-1}^1 x^2 (y'_\varepsilon)^2 dx = \int_{-1}^1 \frac{x^2 \varepsilon^2}{\operatorname{arctg}^2(1/\varepsilon)} \cdot \frac{1}{(x^2 + \varepsilon^2)^2} dx < \frac{2\varepsilon}{\operatorname{arctg}(1/\varepsilon)} \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} 0$$

$$J(\tilde{y}) = \int_{-1}^1 x^2 (y')^2 dx = 0 \Rightarrow y' = 0 \Rightarrow y = \text{const}$$

Противоречие: $y(-1) = -1, y(1) = 1$

1.3 Контрпример Адамара

Гармоническая функция может обращать интеграл Дирихле в бесконечность

$$u(x, y) = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{\rho^{2n}}{2^n} \cos(2^n \theta); \quad x = \rho \cos \theta, y = \rho \sin \theta$$

Ряд сходится в круге $\rho \leq 1$, его сумма непрерывна и гармонична внутри этого круга. Однако интеграл Дирихле этой функции, взятый по кругу $\rho \leq r \leq 1$ равен

$$\pi \sum_{n=1}^{\infty} r^{2n+1} \xrightarrow{r \rightarrow 1} \infty$$

1.4 Метод Ритца

Рассмотрим функционал:

$$J(w) = \int_a^b f(x, w, w', \dots, w^{(k)}) dx \rightarrow \inf$$

при условии:

$w \in M$ — класс допустимых функций.

Используются координатные функции:

$$\psi_0, \psi_1, \dots, \psi_n, \dots$$

обладающие следующими свойствами:

- Для любого n и любых $a_1, \dots, a_n \in \mathbb{R}$, функция

$$w_n = \psi_0 + a_1\psi_1 + a_2\psi_2 + \dots + a_n\psi_n \in M.$$

- Для любого $w \in M$ и любого $\varepsilon > 0$ существует $n \in \mathbb{N}$, такое что

$$\|w - \psi_0 - a_1\psi_1 - a_2\psi_2 - \dots - a_n\psi_n\| < \varepsilon.$$

Рассматриваем функционал

$$J(w_n) = F(a_1, \dots, a_n) \rightarrow \inf,$$

удовлетворяющих уравнениям

$$\frac{\partial J(w_n)}{\partial a_1} = 0, \dots, \frac{\partial J(w_n)}{\partial a_n} = 0. \quad (1.2)$$

Это дает систему уравнений для определения коэффициентов a_1, \dots, a_n .

Пример (задача об упругой пластине)

Рассмотрим область $\Omega \subset \mathbb{R}^2$ с границей $S = \partial\Omega$. Изгиб $w(x, y)$ удовлетворяет уравнению Софи Жермен:

$$\Delta^2 w = \frac{\partial^4 w}{\partial x^4} + 2 \frac{\partial^4 w}{\partial x^2 \partial y^2} + \frac{\partial^4 w}{\partial y^4} = \frac{q(x, y)}{D}, \quad (x, y) \in \Omega,$$

где D — жесткость пластины, $q(x, y)$ — интенсивность давления.

Краевые условия:

$$w(x, y) = 0, \quad \frac{\partial w(x, y)}{\partial n} = 0 \quad (\text{производная по нормали к } S).$$

Данную задачу можно привести к следующей вариационной:

$$J(w) = \iint_{\Omega} \left[\frac{1}{2}(\Delta w)^2 - fw \right] d\Omega \rightarrow \inf \quad (1.3)$$

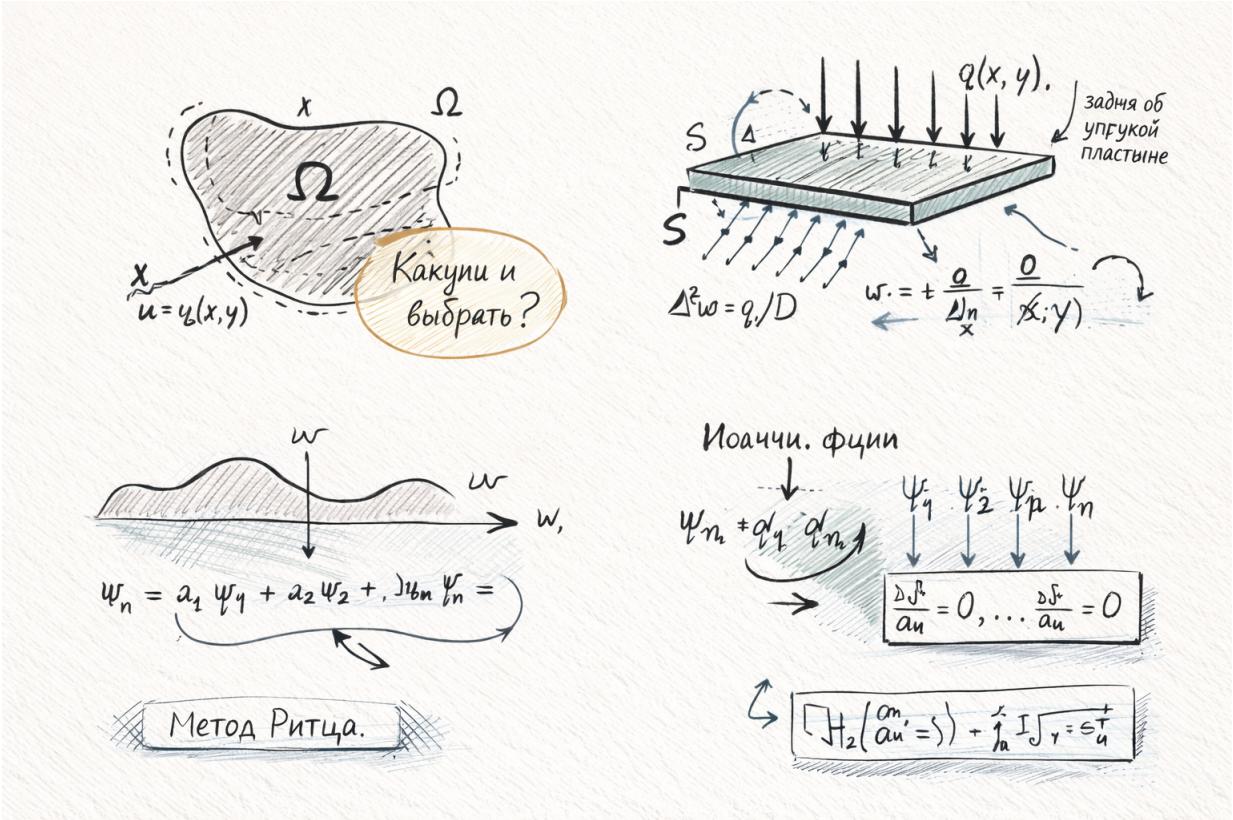


Рис. 1: Визуализация задачи об упругой пластине

где $f \in C^1(\bar{\Omega})$.

Положим в (1.3) $w = w_1 + w_2$, где

$$w_1 = -\frac{1}{8\pi} \iint_{\Omega} r^2 \ln(r) f(\xi, \eta) d\xi d\eta,$$

и r — расстояние между точками (x, y) и $(\xi, \eta) \in \Omega$.

Функционал приводится к виду

$$J(w) = J_0 + \frac{1}{2} \iint_{\Omega} (\Delta w_2)^2 dx dy \geq J_0.$$

Таким образом, функционал $J(w)$ ограничен снизу, а следовательно имеет точную нижнюю границу

Введем координатные функции $\psi_1(x, y), \psi_2(x, y), \dots, \psi_n(x, y), \dots$, удовлетворяющие:

1. $\psi_n(x, y)$ и их производные вида $\frac{\partial^{k+l} \varphi_n}{\partial x^k \partial y^l}$ до порядка $k, l \leq 3$ принадлежат $C(\bar{\Omega})$
2. $\psi_n(x, y)$ удовлетворяют краевым условиям
3. Для любой функции $\zeta(x, y) \in C^1(\Omega)$ найдется такое m , что выполняется:

$$|\zeta(x, y) - \sum_{i=1}^m a_i \psi_i(x, y)| < \varepsilon,$$

а также для производных:

$$\left| \frac{\partial^{k+l} \zeta}{\partial x^k \partial y^l} - \sum_{i=1}^m a_i \frac{\partial^{k+l} \psi_i(x, y)}{\partial x^k \partial y^l} \right| < \varepsilon, \quad k \leq 3, l \leq 3$$

Ищем приближенное решение в виде:

$$w_n = a_1 \psi_1 + a_2 \psi_2 + \dots + a_n \psi_n$$

Определяем коэффициенты a_i так, чтобы $J(w_n)$ был минимальным:

$$J_n = \iint_{\Omega} \left[\frac{1}{2} (\Delta w_n)^2 - f w_n \right] dx dy$$

Уравнения (1.2) в данном случае имеют вид:

$$\sum_{k=1}^n A_{ik} a_k = B_i, \quad i = \overline{1, n}, \tag{1.4}$$

где

$$A_{ik} = \iint_{\Omega} \Delta \psi_i \Delta \psi_k dx dy, \quad B_i = \iint_{\Omega} f \psi_i dx dy$$

Эта система имеет единственное решение a_1, \dots, a_n , определяющее приближенное решение.

Рассмотрим для произвольных b_1, b_2, \dots, b_n :

$$\zeta_n = b_1 \psi_1 + b_2 \psi_2 + \dots + b_n \psi_n$$

Умножив уравнение (1.4) на b_i и просуммируем по всем i :

$$\sum_{i=1}^n \sum_{k=1}^n A_{ik} a_k b_i = \sum_{i=1}^n B_i b_i$$

Используя явный вид коэффициентов придем к:

$$\iint_{\Omega} (\Delta w_n \zeta_n - f \zeta_n) dx dy = 0 \tag{1.5}$$

Решение уравнений (1.4) при подстановке в J_n доставляет ему минимальное значение (обозначим его $J_n^{(0)}$). Можно показать, что оно равно

$$J_n^{(0)} = -\frac{1}{2} \iint_{\Omega} (\Delta w_n)^2 dx dy$$

С возрастанием n величина $J_n^{(0)}$ не возрастает; в то же время она ограничена снизу. По теореме о монотонной переменной у нее есть предел. На основании критерия Коши:

$$\forall \varepsilon > 0 \quad \exists N(\varepsilon) \quad \forall n \geq N(\varepsilon) \quad \forall m : \quad 0 \leq J_n^{(0)} - J_{n+m}^{(0)} \leq \frac{1}{2} \varepsilon \tag{1.6}$$

Обозначим

$$\frac{\omega_{m+n} - \omega_n}{\sqrt{\varepsilon}} = \varphi(x, y)$$

Используя (1.5) и (1.6) с помощью некоторых преобразований можно прийти к

$$\iint_{\Omega} (\Delta \varphi)^2 dx dy < 1$$

К функции $\varphi(x, y)$ применим формулу

$$\varphi(x, y) = \frac{1}{2\pi} \int_S \left(\varphi \frac{\partial \ln r}{\partial n} - \ln r \frac{\partial \varphi}{\partial n} \right) dS + \frac{1}{2\pi} \iint_{\Omega} \Delta \varphi \ln r d\xi d\eta$$

Поскольку $\varphi(x, y)$ является линейной комбинацией координатных функций, она удовлетворяет граничным условиям. Получим

$$\varphi(x, y) = \frac{1}{2\pi} \iint_{\Omega} \Delta \varphi \ln r d\xi d\eta$$

Применяя неравенство Коши-Буняковского к интегралу, получим

$$|\varphi(x, y)| \leq \underbrace{\frac{1}{2\pi} \left(\iint_{\Omega} (\Delta \varphi)^2 d\xi d\eta \right)^{1/2}}_{\leq 1} \underbrace{\left(\iint_{\Omega} \ln^2 r d\xi d\eta \right)^{1/2}}_{\leq C}$$

$$|\varphi(x, y)| \leq C_1$$

$$|\omega_{n+m} - \omega_n| \leq C_1 \sqrt{\varepsilon}$$

$$\omega_n \rightharpoonup_{\Omega} w_n(x, y) \in C(\Omega)$$

Лекция 2

2.1 Метод Бубнова – Галеркина

Рассмотрим приближенное решение в виде:

$$w_n = \alpha_1 \varphi_1 + \alpha_2 \varphi_2 + \dots + \alpha_n \varphi_n + \dots$$

где L и M — дифференциальные операторы, задающие задачу:

$$Lw - \lambda Mw = 0$$

Приходим к системе уравнений вида:

$$\sum_{i=1}^n (A_{ik} - \lambda B_{ik}) \alpha_k = 0, \quad k = \overline{1, n}$$

Чтобы решение было ненулевым, необходимо и достаточно, чтобы определитель равнялся нулю

$$\begin{vmatrix} A_{11} - \lambda B_{11} & \dots & A_{1n} - \lambda B_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{n1} - \lambda B_{n1} & \dots & A_{nn} - \lambda B_{nn} \end{vmatrix} = 0$$

$$N(x, y) = Lw_n - \lambda Mw_n — \text{ невязка}$$

$$N(x, y) \perp \varphi_i, \quad i = \overline{1, n}$$

2.2 Повторение

$$1. \ f(x) \stackrel{\text{п.в.}}{=} 0 \Rightarrow \int_{\Omega} f(x) dx = 0$$

$$2. \ \int_{\Omega} f(x) dx = 0, \quad f(x) \geq 0 \Rightarrow f(x) \stackrel{\text{п.в.}}{=} 0$$

$$3. \ |f(x)| < \varphi(x), \varphi — \text{суммируема по Лебегу} \Rightarrow f(x) — \text{суммируема по Лебегу}$$

$$4. \ \{\varphi_n(x)\} — \text{суммируемы с квадратами по Лебегу}$$

$$\lim_{n,k \rightarrow \infty} \int_{\Omega} |\varphi_k(x) - \varphi_n(x)|^2 dx = 0$$

Обозначим V — линейное пространство

(φ, ψ) — скалярное произведение: $(\cdot, \cdot) : V \times V \rightarrow \mathbb{C}$

$$1. \ (\varphi, \psi) = \overline{(\psi, \varphi)}$$

$$2. \ (a_1 \varphi_1 + a_2 \varphi_2, \psi) = a_1 (\varphi_1, \psi) + a_2 (\varphi_2, \psi)$$

$$3. \ (\varphi, \varphi) \geq 0$$

$$4. \ (\varphi, \varphi) = 0 \Rightarrow \varphi = \mathbf{0}$$

$$\|\varphi\| = \sqrt{(\varphi, \varphi)}$$

- Неравенство Коши-Буняковского

$$|(\varphi, \psi)| \leq \|\varphi\| \|\psi\|$$

- Неравенство треугольника

$$\|\varphi + \psi\| \leq \|\varphi\| + \|\psi\|$$

$$L_2(\Omega) : (\varphi, \psi) = \int_{\Omega} \varphi(x) \overline{\psi(x)} dx$$

$$L_2(\Omega, \sigma) : (\varphi, \psi) = \int_{\Omega} \varphi(x) \overline{\psi(x)} \sigma(x) dx$$

$$L_2(\Omega^m) : (\varphi, \varphi) = \int_{\Omega} \sum_{k=1}^m \varphi_k(x) \overline{\varphi_k(x)} dx$$

Критерий линейной зависимости системы функций

$\varphi_1, \dots, \varphi_n$ линейно зависима (ЛЗ) в H

$$\Updownarrow$$

$$\begin{vmatrix} (\varphi_1, \varphi_1) & \dots & (\varphi_1, \varphi_n) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ (\varphi_n, \varphi_1) & \dots & (\varphi_n, \varphi_n) \end{vmatrix} = 0$$

Опр. M — плотно в H , если $\forall p \in H$ и $\forall \varepsilon > 0$ $\exists \varphi_n \in M : \|\varphi_n - p\| < \varepsilon$.

$C_0^{(\infty)}(\Omega)$ плотно в $L_2(\Omega)$

↑

$\forall \varepsilon > 0 : \forall \varphi \in H \quad \exists \varphi_n^1 \in C_0^{(\infty)}(\Omega) : \|\varphi_n^1 - \varphi\| < \varepsilon/2$
 $\exists \varphi_n^2 \in C_0^\infty(\Omega) : \|\varphi_n^2 - \varphi_n^1\| < \varepsilon/2$

...

$C_0^{(k)}(\Omega)$ плотно в $L_2(\Omega)$

$\{\varphi_n\}$ — ортонормированная система (ОНС)

$$(\varphi_n, \varphi_m) = \delta_{nm}$$

$$\|\varphi\|^2 = \|\varphi_1\|^2 + \|\varphi_2\|^2 + \dots + \|\varphi_n\|^2 + \dots$$

$\{\varphi_n\}$ полная в H , если из $(\varphi, \varphi_k) = 0 \quad \forall k \in \mathbb{N} \Rightarrow \varphi = \mathbf{0}$
 $\forall \varphi \in H : a_k = (\varphi, \varphi_k)$ — коэффициенты Фурье

Теор. H — гильбертово, $\{\varphi_k\}$ — полная ортонормированная система (ПОНС)

$$\Rightarrow \|\varphi\|^2 = \sum_{k=1}^{\infty} |a_k|^2 = \sum_{k=1}^{\infty} |(\varphi, \varphi_k)|^2 — \text{равенство Парсеваля}$$

Теор. $\exists a_k : \sum_{k=1}^{\infty} |a_k|^2$ сходится, $\{\varphi_n\}$ — ПОНС в H , тогда:

$$\sum_{k=1}^{\infty} a_k \varphi_k \text{ сходится по } \|\cdot\| \text{ к } \varphi \in H, \text{ при этом } \|\varphi\| = \left(\sum_{k=1}^{\infty} |a_k|^2 \right)^{1/2}.$$

Опр. H сепарабельно если $\exists M$ — счетное мн-во плотное в H .

Теор. H сепарабельно $\Leftrightarrow \exists$ ПОНС (счетная или конечная) в H .

$\{u : \int_{\Omega} u dx = 0\}$ — пример подпространства в $L_2(\Omega)$.

Пусть H_1 — подпространство в H

$\forall \varphi \in H \quad \exists! \varphi_1 \in H_1 : \|\varphi - \varphi_1\| = \min_{\psi \in H_1} \|\varphi - \psi\|$ — проекция φ на H_1

$\varphi = \varphi_1 + \varphi_2, \quad H_2 = \varphi \perp H_1$ — ортогональное дополнение

l — линейный функционал : $M \subset H \rightarrow \mathbb{R}/\mathbb{C}$

$|l_\varphi| \leq \|l\| \cdot \|\varphi\|_H$

$\lim_{\psi \rightarrow \varphi} l_\psi = l_\varphi \quad \forall \varepsilon > 0 \quad \exists \delta : \|\psi - \varphi\| < \delta : |l_\psi - l_\varphi| < \varepsilon$

Теор. (Рисса) $\forall l$ — непрерывного линейного функционала в $H \exists! \psi \in H : l_\psi = (l, \psi)$

Пусть M — плотно в H , $\Phi : M \times M \rightarrow \mathbb{C}(\mathbb{R})$

$\Phi(\varphi, \psi) : \Phi(\varphi, \psi) = \overline{\Phi(\psi, \varphi)}$

$\Phi(\varphi, \varphi)$ — квадратичная форма

$H : D_A \subset H$ — область определения некоторого оператора A

Линейный оператор A ограничен $\Leftrightarrow A$ непрерывен

$\varphi \in D_A, \quad A\varphi \in R_A$ — область значений оператора A

$\varphi \in D_A \rightarrow! A\varphi \in R_A$

Лекция 3

$$\left. \begin{array}{l} Au = f \\ u, f \in H \end{array} \right| \quad \Omega \subset \mathbb{R}^m, \quad H = L_2(\Omega)$$

$$\begin{cases} -\Delta u = f, & f \in C(\bar{\Omega}) \\ u|_s = 0 \end{cases}$$

$$D_A = \{u \in C^2(\bar{\Omega}); \quad u|_s = 0\}$$

$$A = -\Delta u$$

Формула Остроградского

$$\int_{\Omega} \left(\frac{\partial \varphi}{\partial x} + \frac{\partial \psi}{\partial y} + \frac{\partial \omega}{\partial z} \right) d\Omega = \int_S \left(\varphi \cos(\bar{n} \cdot x) + \psi \cos(\bar{n} \cdot y) + \omega \cos(\bar{n} \cdot z) \right) dS$$

$$W = \begin{pmatrix} \varphi \\ \psi \\ \omega \end{pmatrix} \quad \int_{\Omega} \operatorname{div} W d\Omega = \int_S W_n dS$$

Пусть $\varphi = uv, \psi = \omega = 0$

$$\int_{\Omega} u \frac{\partial v}{\partial x} d\Omega = - \int_{\Omega} v \frac{\partial u}{\partial x} d\Omega + \int_S uv \cos(\bar{n} \cdot x) dS$$

$$\int_{\Omega} u \frac{\partial v}{\partial x_i} d\Omega = - \int_{\Omega} v \frac{\partial u}{\partial x_i} d\Omega + \int_S uv \cos(\bar{n} \cdot x_i) dS \quad \text{в } \mathbb{R}^m \quad (3.0)$$

3.1 Формулы Грина

$$Lu = - \sum_{i,k=1}^m \frac{\partial}{\partial x_i} \left(A_{ik}(P) \frac{\partial u(P)}{\partial x_k} \right) + C(P)u(P)$$

$$D_L = \{u \in C^2(\bar{\Omega})\}, \quad P \in \Omega \subset \mathbb{R}^m, \quad C(P) \in C(\bar{\Omega})$$

$$A_{ik}(P) \in C(\bar{\Omega}), \quad A_{ik}(P) = A_{ki}(P) \quad \forall P, \quad i, k = \overline{1, n}$$

$$\int_{\Omega} v L u d\Omega = - \sum_{i,k=1}^m \int_{\Omega} v \frac{\partial}{\partial x_i} \left(A_{ik} \frac{\partial u}{\partial x_k} \right) d\Omega + \int_{\Omega} C u v d\Omega$$

в (??) подставим $u \rightarrow v, v \rightarrow A_{ik} \frac{\partial u}{\partial x_k}$

$$\int_{\Omega} vLud\Omega = \int_{\Omega} \sum_{i,k=1}^m A_{ik} \frac{\partial u}{\partial x_k} \frac{\partial v}{\partial x_i} d\Omega + \int_{\Omega} Cuvd\Omega - \int_S v \sum_{i,k=1}^m A_{ik} \frac{\partial u}{\partial x_k} \cos(\bar{n} \cdot x_i) dS \quad (3.1)$$

$$\int_{\Omega} uLud\Omega = \int_{\Omega} \left[\sum_{i,k=1}^m A_{ik} \frac{\partial u}{\partial x_i} \frac{\partial u}{\partial x_k} + Cu^2 \right] d\Omega - \int_S u \sum_{i,k=1}^m A_{ik} \frac{\partial u}{\partial x_k} \cos(\bar{n} \cdot x_i) dS \quad (3.2)$$

из (??) вычитаем ее же, но поменяв местами u и v : $(??) - (??)_{u \leftrightarrow v}$

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} (vLu - uLv) d\Omega &= \int_{\Omega} 0 \left[\sum_{i,k=1}^m A_{ik} \frac{\partial u}{\partial x_k} \frac{\partial v}{\partial x_i} - \sum_{i,k=1}^m A_{ik} \frac{\partial u}{\partial x_i} \frac{\partial v}{\partial x_k} \right] d\Omega - \\ &\quad - \int_S \left[v \sum_{i,k=1}^m A_{ik} \frac{\partial u}{\partial x_k} \cos(\bar{n} \cdot x_i) - u \sum_{i,k=1}^m A_{ik} \frac{\partial v}{\partial x_k} \cos(\bar{n} \cdot x_k) \right] dS \\ Nu := \sum_{i,k=1}^m A_{ik} \frac{\partial u}{\partial x_i} \cos(\bar{n} \cdot x_i) \end{aligned}$$

$$\int_{\Omega} (vLu - uLv) d\Omega = \int_S (uNv - vNu) dS \quad (3.3)$$

Частный случай формул Грина, это оператор Лапласа:

$$Lu = -\Delta u; \quad A_{ii} = 1; \quad A_{ik} = 0, \quad i \neq k; \quad C = 0$$

$$-\int_{\Omega} v\Delta ud\Omega = \int_{\Omega} \sum_{i=1}^m \frac{\partial u}{\partial x_i} \frac{\partial v}{\partial x_i} d\Omega - \int_S v \frac{\partial u}{\partial n} dS \quad (3.4)$$

$$-\int_{\Omega} u\Delta ud\Omega = \int_{\Omega} \left(\frac{\partial u}{\partial x_i} \right)^2 d\Omega - \int_S u \frac{\partial u}{\partial n} dS \quad (3.5)$$

$$-\int_{\Omega} (v\Delta u - u\Delta v) d\Omega = \int_S \left(v \frac{\partial u}{\partial n} - u \frac{\partial v}{\partial n} \right) dS \quad (3.6)$$

3.2 Положительные операторы

Пусть оператор A симметричен в H

Опр. Оператор называется положительным, если $\forall u \in D_A \subset H, (Au, u) \geq 0 \Leftrightarrow u = 0$

Пр. 1

$$Bu = -\frac{d^2}{dx^2}u \quad \text{в } L_2(0, 1); \quad D_B = \{u \in C_0^2(0, 1) : u(0) = u(1) = 0\}$$

$$(Bu, v) = - \int_0^1 v \frac{d^2u}{dx^2} dx = \int_0^1 \frac{du}{dx} \frac{dv}{dx} dx - v \left. \frac{du}{dx} \right|_0^1 = - \int_0^1 u \frac{d^2v}{dx^2} dx = (u, Bv) \quad \forall u, v \in D_B$$

$$(Bu, u) = \int_0^1 \left(\frac{du}{dx} \right)^2 dx = 0$$

$$(Bu, u) = 0 \Rightarrow \frac{du}{dx} = 0 \Rightarrow u = \text{const}, u(0) = 0 \Rightarrow u = 0$$

Пр. 2

$$Cu = -\frac{d^2}{dx^2}u, \quad D_C = \left\{ u \in C^2(0, 1), \begin{cases} u'(0) + \alpha u(0) = 0 \\ u'(1) + \beta u(1) = 0 \end{cases} \quad \alpha, \beta = \text{const} \right\}$$

$$(Cu, v) = \int_0^1 \frac{du}{dx} \frac{dv}{dx} dx + \alpha u(0)v(0) + \beta u(1)v(1) = (u, Cv)$$

$$\alpha > 0, \beta \geq 0$$

$$(Cu, u) = \int_0^1 \left(\frac{du}{dx} \right)^2 dx + \alpha u^2(0) + \beta u^2(1) \geq 0$$

$$\alpha = \beta = 0, \quad u \equiv 1 \Rightarrow (Cu, u) = 0 \Rightarrow C \text{ не является положительным}$$

Пр. 3

$$Au = -\Delta u, \quad D_A = \{u \in C^2(\Omega) : u|_S = 0, \Omega \subset \mathbb{R}^m, S = \partial\Omega, H = L_2(\Omega)\}$$

$$(Au, u) = (-\Delta u, u) = - \int_{\Omega} u \Delta u d\Omega = \int_{\Omega} \sum_{i=1}^m \left(\frac{\partial u}{\partial x_i} \right)^2 d\Omega - 0 \int_S u \frac{\partial u}{\partial n} dS \geq 0$$

$$\frac{\partial u}{\partial x_i} = \text{const}, \quad u|_S = 0 \Rightarrow u = 0$$

Рассмотрим мембрану

Ω в плоскости (x, y) , $u(x, y)$ — изгиб мембраны

$$-\Delta u = \frac{q}{T}$$

q — поперечная нагрузка на единицу площади

T — натяжение мембраны

$u|_S = 0$ — мембрана закреплена на краях

$$(Au, u) = (-\Delta u, u) = \iint_{\Omega} \left[\left(\frac{\partial u}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial u}{\partial y} \right)^2 \right] dx dy$$

3.3 Положительно определенные операторы

Опр. Симметричный оператор A называется положительно определенным, если

$$\exists \gamma > 0 : (Au, u) \geq \gamma^2 \|u\|^2 \quad (1)$$

Пр. 1 (продолжение)

$$B : u(0) = 0, u \in D_B$$

$$u(x) = \int_0^x u'(t) dt, \quad x \in [0, 1]$$

$$u^2(x) \leq \int_0^x 1^2 dt \cdot \int_0^x (u'(t))^2 dt = x \int_0^x (u'(t))^2 dt \leq x \int_0^1 (u'(t))^2 dt$$

$$\int_0^1 u^2(x) dx \leq \frac{1}{2} \int_0^1 (u'(t))^2 dt$$

$$\gamma^2 \|u\|^2 \leq (Bu, u), \quad \gamma = \sqrt{2} \quad \Rightarrow B \text{ является положительно определенным}$$

Пр. 4

$$Lu = -\frac{d}{dx} \left(x^3 \frac{du}{dx} \right) \quad \text{в } L_2(0, 1)$$

$$D_L = \{u \in C^2[0, 1], \quad u(1) = 0\}$$

$$(Lu, v) - (u, Lv) = \int_0^1 \frac{d}{dx} \left[x^3 \left(u \frac{dv}{dx} - v \frac{du}{dx} \right) \right] dx = \left[x^3 \left(u \frac{dv}{dx} - v \frac{du}{dx} \right) \right] \Big|_0^1 = 0$$

$$(Lu, u) = \int_0^1 x^3 \left(\frac{du}{dx} \right)^2 dx \geq 0 \quad \Rightarrow L \text{ является положительно определенным}$$

$$\frac{(Lu, u)}{\|u\|^2} \geq \gamma^2, \quad u_\delta(x) = \begin{cases} (\delta - x)^3, & 0 \leq x \leq \delta \\ 0, & \delta \leq x \leq 1 \end{cases}, \quad u_\delta \in \mathcal{D}_L$$

$$\frac{(Lu_\delta, u_\delta)}{\|u_\delta\|^2} = \frac{\int_0^\delta x^3 \left(\frac{du_\delta}{dx} \right)^2 dx}{\int_0^\delta (\delta - x)^3 dx} = \frac{9 \int_0^\delta x^3 (\delta - x)^4 dx}{\int_0^\delta (\delta - x)^6 dx} = \frac{9}{40} \delta \quad \Rightarrow L \text{ не явл. положительно опр.}$$

3.4 Энергетическая норма

Пусть A — положительно определен в H (гильберт.)

На D_A : $[u, v]_A = (Au, v)_H$

Можно показать что выполняются все аксиомы скалярного произведения

1. $[u, v]_A = \overline{[v, u]}_A$
 $(Au, v) = (u, Av) = \overline{(Av, u)} = \overline{[v, u]}$
2. $[a_1u + a_2u, v] = a_1[u, v] + a_2[u, v]$
3. $(Au, u) = [u, u] \geq \gamma \|u\|^2 \geq 0$
4. $[u, u] = 0 \Leftrightarrow u = 0$

$|u| = [u, u]$ — энергетическая норма

D_A предгильбертово, дополним его по $|\cdot|_A \Rightarrow$ гильбертово пр-во H_A

$$u \in H_A \Leftrightarrow \begin{cases} u \in D_A \\ \exists u : \{u_n\} \in D_A : |u_n - u| \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0 \end{cases}$$

Лекция 4

4.1 Энергетическое пространство

Пусть A — положительно определен в H (гильберт.)

$$\text{На } D_A : \begin{aligned} [u, v]_A &= (Au, v)_H \\ \|u\|_A &= [u, u]_A \end{aligned}$$

H_A — энергетическое пространство

$$\|u\|_H \leq \frac{1}{\gamma} \|u\|_A \quad (4.0)$$

$$u \in H_A \begin{cases} u \in D_A \\ \exists \{u_n\} \in D_A : \lim_{n \rightarrow \infty} \|u_n - u\|_A = 0 \end{cases}$$

Теор. $\forall u \in H_A \rightarrow$ только один элемент из H , причем различные $u_1, u_2 \in H_A$ отвечают различным элементам из H

Док-во.

$$\begin{aligned} 1. \quad u_n : \lim_{n \rightarrow \infty} \|u_n - u\|_A &= 0 \\ \|u_n - u_m\|_A &\leq \|u_n - u\|_A + \|u_m - u\|_A \xrightarrow{n, m \rightarrow \infty} 0 \\ \Rightarrow \|u_n - u_m\|_H &\rightarrow 0 \text{ при } n, m \rightarrow \infty \\ \Rightarrow \exists \lim_{n \rightarrow \infty} \|u_n - u_m\|_H &= 0 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} 2. \quad u_{1,n} &\xrightarrow{\|\cdot\|_A} u_1, \quad u_{2,n} \xrightarrow{\|\cdot\|_A} u_2 \\ u_1 \text{ и } u_2 &\rightarrow u \in H, \quad u = u_1 - u_2 \\ \exists \{u_n\} \in H_A &\quad \|u_n - u\|_A \rightarrow 0 \\ \forall f \in H \quad |(f, u_n)| &\stackrel{\text{КБ}}{\leq} \|f\| \cdot \|u_n\| \leq \|f\|_A \cdot \frac{1}{\gamma} \cdot \|u_n\|_A \rightarrow 0 \\ \forall \varphi \in D_A \quad A\varphi &= f \in H \\ \text{Тогда } (A\varphi, u_n) &\rightarrow 0 \\ [\varphi, u_n]_A &= (A\varphi, u_n) \rightarrow 0 \\ \text{Переходя к пределу: } [\varphi, u]_A &= 0 \quad \forall \varphi \quad \Rightarrow u = 0 \Rightarrow u_1 = u_2 \end{aligned}$$

□

Неравенство (??) выполняется не только в D_A , но и во всем пространстве H_A . Пусть $u \notin D_A$, тогда:

$$\exists \{u_n\} \in D_A \quad \|u_n - u\|_A \rightarrow 0, \text{ при этом } \|u_n - u\|_H \rightarrow 0$$

Отсюда вытекает, что

$$\|u_n\|_A \rightarrow \|u\|_A \quad \|u_n\|_H \rightarrow \|u\|_H$$

Так как, $u_n \in M$, то для u_n справедливо $\|u_n\|_H \leq \frac{1}{\gamma} \|u_n\|_A$. Переходя к пределу при $n \rightarrow \infty$ получим

$$\|u\|_H \leq \frac{1}{\gamma} \|u\|_A$$

Пример 1

$$Bu = -\frac{d^2}{dx^2}u, \quad D_B = \{u \in C^2[0, 1], u(0) = u(1) = 0\}$$

$$H = L_2(0, 1), u \in H_B$$

$$u \in H_B, \exists \{u_n\} \in D_B \quad \|u_n - u\|_B \rightarrow 0$$

$$\|u_n - u_k\|_B \leq \|u_n - u\|_B + \|u_k - u\|_B \xrightarrow[n, k \rightarrow \infty]{} 0$$

$$\|u_n - u_k\|_B^2 = \int_0^1 \left(\frac{du_n}{dx} - \frac{du_k}{dx} \right)^2 dx \xrightarrow[n, k \rightarrow \infty]{} 0$$

$$\Rightarrow \left\{ \frac{du_n}{dx} \right\} \text{ фундаментальна в } L_2(0, 1) \Rightarrow \exists v(x) \in H$$

$$u_n(x) = u_n(0) + \int_0^x u'_n(t) dt, \quad u_n \in D_B, \quad \text{при } x = 0 : u_n(0) = 0$$

$$\text{Переходя к пределу: } u(x) = \int_0^x v(t) dt \quad \text{и} \quad u(0) = 0$$

$$u(1) = \int_0^1 v(t) dt = \lim_{n \rightarrow \infty} \int_0^1 u'_n(t) dt = \lim_{n \rightarrow \infty} (u_n(1) - u_n(0)) = 0$$

Следовательно, u абсолютно непрерывная на $[0, 1]$, удовлетворяет граничным условиям $u' \in L_2(0, 1)$

Пример 2

$$Cu = -\frac{d^2}{dx^2}u(x); \quad u'(0) + \alpha u(0) = 0, \quad u'(1) + \beta u(1) = 0$$

$$\exists \{u_n\} \in D_C, \quad \alpha > 0, \quad \beta \geq 0$$

$$\int_0^1 \left(\frac{du_n}{dx} - \frac{du_k}{dx} \right)^2 dx \xrightarrow[n, k \rightarrow \infty]{} 0$$

$$|u_n(0) - u_k(0)| \xrightarrow[n, k \rightarrow \infty]{} 0$$

$$u_n(x) = u_n(0) + \int_0^x u'_n(t) dt$$

$$u(x) = c_0 + \int_0^x v(t) dt$$

Теор. Пусть оператор A положительный, но не положительно определенный. Тогда

$$u \in H_A : \quad u \in H \Leftrightarrow \exists \{u_n\} \in D_A$$

$$\|u - u_n\|_A \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{} 0 \quad \text{и} \quad \|u_k - u_n\|_H \xrightarrow[n, k \rightarrow \infty]{} 0$$

Пример 3

$$Lu = -\frac{d}{dx} \left(x^3 \frac{du}{dx} \right), \quad u(1) = 0$$

$$D_L = \{u \in C^2[0, 1], u(1) = 0\}$$

$$H_L = \left\{ u \text{ абсолютно непрерывна на } [0, 1], \quad u(1) = 0, \quad \int_0^1 x^3 u'^2 dx = 0 \right\}$$

$$\tilde{u} = \frac{1}{x} - 1$$

4.2 Энергетический метод

(для положительно определенных операторов)

$$Au = f, \quad A : D(A) \subset H \rightarrow H \quad (4.1)$$

Теор. A положителен в H , тогда уравнение (??) имеет не более одного решения.

Док-во.

Пусть u_1, u_2 — решения (??), $\tilde{u} = u_1 - u_2$, $Au_1 = f$, $Au_2 = f$

$$A\tilde{u} = 0$$

$$(A\tilde{u}, \tilde{u}) = [\tilde{u}, \tilde{u}]_A = \|\tilde{u}\|_A^2 = 0$$

□

Теор. (о функционале энергии) Если A — является положительным в H ; u — решение уравнения (??) $\Leftrightarrow u$ доставляет минимум функционалу

$$F(u) = (Au, u)_H - (f, u)_H - (u, f)_H \quad (4.2)$$

Док-во.

Заметим, что $D_A = D_F$ (вытекает из выражения (??)). Также $F(u) = (Au, u)_H - 2 \operatorname{Re}(u, f)$, и так как A положительный оператор, то $F(u)$ принимает только вещественные значения.

⊕

$$u_0 : Au_0 - f = 0$$

$$\forall v \in D_A = D_F, \quad v = u_0 + \eta$$

$$\begin{aligned} F(v) &= (A(u_0 + \eta), u_0 + \eta)_H - (u_0 + \eta, f)_H - (f, u_0 + \eta)_H \stackrel{\text{симм. } A}{=} \\ &= F(u_0) + (Au_0 - f, \eta)_H + (\eta, Au_0 - f)_H + (A\eta, \eta)_H \stackrel{Au_0 - f = 0}{=} \\ &= F(u_0) + A(\eta, \eta) \geq F(u_0) \Rightarrow u_0 = \underset{D_F}{\operatorname{argmin}} F \end{aligned}$$

⊖

$$u_0 = \underset{D_F}{\operatorname{argmin}} F$$

$$\forall \eta \in D_A : v = u_0 + \lambda \eta \in D_A = D_F, \quad \lambda \in \mathbb{R}$$

$$F(v) \geq F(u_0)$$

Используя симметричность A приведем к виду

$$2\lambda \operatorname{Re}[(Au_0 - f, \eta)] + \lambda^2(A\eta, \eta) \geq 0$$

Это возможно только тогда, когда

$$\operatorname{Re}[(Au_0 - f, \eta)] = 0$$

Заменив η на $i\eta$, получим

$$\operatorname{Im}[(Au_0 - f, \eta)] = 0$$

Получаем

$$(Au_0 - f, \eta) = 0 \quad \forall u \in D_A \Rightarrow Au_0 - f = 0$$

□

Замеч. Если пространство вещественное, получим $F(u) = A(u, u) - 2(u, f)$

Пример 4

$$A\omega = \Delta^2\omega = \frac{\partial^4\omega}{\partial x^4} + 2\frac{\partial^4\omega}{\partial^2x\partial^2y} + \frac{\partial^4\omega}{\partial y^4}$$

$$D_A = \left\{ \omega \in C^4(\bar{\Omega}); \quad \omega|_S = 0; \quad \left. \frac{\partial\omega}{\partial n} \right|_S = 0 \right\}$$

$$A\omega = \frac{q(x, y)}{\mathcal{D}}$$

4.3 Обобщение решения задачи о \min для функционала

A — положительно определенный в H , $Au = f$ (??), $f \in H$

фикс. $f \in H$ $\forall u \in H_A$ $(u, f)_H$: ф-ла $H_A \rightarrow \mathbb{R}/\mathbb{C}$

$$|(u, f)_H| \stackrel{\text{КБ}}{\leq} \|f\|_H \|u\|_H \leq \|f\|_H \frac{1}{\gamma} \|u\|_A; \quad \gamma, \|f\|_H - \text{const} \Rightarrow \text{ограничен}$$

огр. $(f, u) \Rightarrow$ по теор. Рисса $\exists u_0 \in H_A : (f, u)_H = [u, u_0]_A$

$$F(u) = [u, u]_A - [u, u_0]_A - [u_0, u]_A \tag{4.*}$$

$\pm [u_0, u_0]_A$ в (??)

$$F(u) = \|u - u_0\|_A^2 - \|u_0\|_A^2$$

$$\underset{u \in H_A}{\operatorname{argmin}} F(u) = u_0 \text{ — обобщенное решение } Au = f$$

H — сепарабельно $\Rightarrow H_A \exists \{\omega_n\}$ ПОНС

$$u_0 = \sum_{n=1}^{\infty} [u_0, \omega_n] \omega_n$$

$$u = \omega_n, \quad [u_0, \omega_n]_A = (f, \omega_n)_H$$

$$u_0 = \sum_{n=1}^{\infty} (f, \omega_n)_H \omega_n$$

Лекция 5

Пример (задача о кручении стержня)

$$\begin{cases} -\Delta\psi = 2G\Theta \\ \psi|_{\partial\Omega} = 0 \end{cases}$$

G — модуль сдвига

Θ — угол закручивания

$$\Omega : \begin{cases} 0 \leq x \leq a \\ 0 \leq y \leq b \end{cases}$$

$$Au = -\Delta u$$

$$D_A = \{u \in C^2(\Omega), \quad u|_{\partial\Omega} = 0\}$$

$$[u, v]_A = \int_0^a \int_0^b -\Delta v(x, y) u(x, y) dx dy$$

$$\|u\|_A^2 = - \int_0^a \int_0^b \Delta u(x, y) u(x, y) dx dy$$

$$\psi_{m,n} = \sin\left(\frac{\pi mx}{a}\right) \sin\left(\frac{\pi ny}{b}\right) \in D_A$$

$$\Delta\psi_{m,n} = -\pi^2 \left(\frac{m^2}{a^2} + \frac{n^2}{b^2} \right) \psi(x, y)$$

$$\|u\|_A^2 = \frac{\pi^2(b^2m^2 + a^2n^2)}{4ab}$$

$$w_{m,n} = \frac{2}{\pi} \frac{\sqrt{ab}}{\sqrt{b^2m^2 + a^2n^2}} \sin\left(\frac{\pi mx}{a}\right) \sin\left(\frac{\pi ny}{b}\right)$$

$$(2G\Theta, w_{m,n}) = \frac{16abG\Theta}{\pi^3 mn} \sqrt{\frac{ab}{b^2m^2 + a^2n^2}}$$

$$\psi(x, y) = \frac{32G\Theta a^2 b^2}{\pi^4} \sum_{m,n=1,3,5\dots}^{\infty} \frac{\sin\left(\frac{\pi mx}{a}\right) \sin\left(\frac{\pi ny}{b}\right)}{mn(b^2m^2 + a^2n^2)}$$

5.1 Минимизация последовательностей

$$\Phi(u) \text{ ограничен снизу на } M, \quad \exists d = \inf_{u \in M} \Phi(u)$$

u_n — минимизирующая, $\lim_{n \rightarrow \infty} \Phi(u_n) = d$

Пусть u_0 — обобщенное решение $Au = f$

$$F(u) = \|u - u_0\|_A - \|u_0\|_A$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} F(u_n) = F(u_0) = -\|u_0\|_A$$

Теор. Если A положительно определенный оператор в H , то для \forall минимизирующей $\{u_n\}$ для $F(u)$:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \|u_n - u_0\|_A = 0 \quad \Rightarrow \|u_n - u_0\|_A \rightarrow 0$$

$$F(u_n) = \|u_n - u_0\|_A - \|u_0\|_A \rightarrow -\|u_0\|_A$$

Если $u_0 \in H_A$, то теорема верна и для положительного A

5.2 Расширение положительно определенного оператора

$$[u, f]_H = [u, u_0]_A \quad \forall f \in H \rightarrow \exists! u_0 \in H_A$$

\Rightarrow определен линейный оператор $G : D_G = H \rightarrow H_A \supset R_A \quad u_0 = Gf$

$\exists G^{-1}$ — расширение A

1. Ограничность

$$\forall u \in H_A : |[u, Gf]_A| \leq |(u, f)_H| \leq \|f\|_H \cdot \|u\|_H \leq \frac{1}{\gamma} \|f\|_H \cdot \|u\|_A$$

Пусть $u = Gf$

$$\|Gf\|_A^2 \leq \frac{1}{\gamma} \|f\|_H \cdot \|Gf\|_A$$

$$\|Gf\|_A \leq \frac{1}{\gamma} \|f\|_H$$

$$\|Gf\|_H \leq \frac{1}{\gamma} \|Gf\|_A$$

$$\|Gf\|_H \leq \frac{1}{\gamma^2} \|f\|_H$$

2. Положительность

$$(Gf, h)_H = [Gf, Gf]_A = \|Gf\|_A^2 \geq 0$$

□

$$G : H_A \rightarrow H_A \quad \forall f \in H_A$$

$$[Gf, f]_A = [f, GF]_A = \overline{(f, f)_H} = \|f\|_H \geq 0$$

Пусть $Gf = 0 \Rightarrow (u, f)_H = [u, Gf]_A = 0 \quad \forall u \in H_A \Rightarrow f = 0$

$\Rightarrow G^{-1}$ — расширение A

$$\forall \tilde{u} \in D_A : G^{-1}\tilde{u} = A\tilde{u}$$

$A\tilde{u} = f \Rightarrow \tilde{u}$ — доставляет $\min F(u)$

$$\tilde{u} = Gf, \quad A\tilde{u} = f = G^{-1}\tilde{u} \Rightarrow G^{-1}$$
 — расширение A

Если A положительно определенный, то и G^{-1} положительно определенный

5.3 Некоторые методы построения мин. последовательности

1. Процесс Ритца

H — вещественное гильбертово пространство, A — положительно определенный

$$Au = f$$

$$\min_{u \in H_A} F(u) = [u, u]_A - 2(u, f)_H$$

Введем координатные функции $\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_n, \dots$

- $\varphi_i \in H_A$

- $\forall n \{\varphi_i\}_{i=1}^n$ — линейно независимые
- $\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_n, \dots$ полно в H_A

$$u_n = \sum_{k=1}^n a_k \varphi_k, \quad a_k \in \mathbb{R}$$

$$F(u_n) = \left[\sum_{j=1}^n a_j \varphi_j, \sum_{k=1}^n a_k \varphi_k \right] - 2 \left(\sum_{k=1}^n a_k \varphi_k, f \right) = \sum_{j,k=1}^n a_j a_k [\varphi_j, \varphi_k] - 2 \sum_{k=1}^n a_k (\varphi_k, f)$$

Необходимое условие: $\min \frac{\partial F(u_n)}{\partial a_j} = 0, j = \overline{1, n}$. Для положительного A является и достаточным условием

$$\frac{\partial F(u_n)}{\partial a_j} = 2 \sum_{k=1}^n [\varphi_j, \varphi_k]_A a_k - 2(f, \varphi_j) = 0, \quad j = \overline{1, n}$$

Получим СЛАУ относительно a_1, \dots, a_n

$$\sum_{k=1}^n [\varphi_j, \varphi_k]_A a_k = (f, \varphi_j) \rightarrow a_1, \dots, a_n — \text{решение}$$

$([\varphi_k, \varphi_j]_A)_{k,j=\overline{1,n}}$ — определитель Грама

$\exists!$ решение $u_n = \sum_{k=1}^n a_k \varphi_k$

$$\{\varphi_n\} \rightarrow \{w_n\} \quad \text{ПОНС в норме } \|\cdot\|_A$$

$$[w_k, w_j]_A = \delta_{kj} \Rightarrow a_k = (f, w_k)_H = c_k$$

$$u_n = \sum_{k=1}^n c_k \varphi_k$$

$$\|u_n\|_A^2 = \sum_{k=1}^n c_k^2 (u_n, f) = \sum_{k=1}^n c_k^2$$

$$F(u_n) = \|u_n\|_A^2 - 2(u_n, f)_H = - \sum_{k=1}^n c_k^2 = -\|u_n\|_A^2$$

$$\|u_n\|_A^2 \leq \|u_0\|_A^2, \quad \|u_n\|_A^2 \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \|u_0\|_A^2$$

$$\text{Пусть } n > k : \|u_n - u_k\|_A^2 = \left\| \sum_{i=k+1}^n c_i w_i \right\|_A^2 = \sum_{i=k+1}^n c_i^2 = \|u_0\|_A^2 - \|u_k\|_A^2$$

$$\forall u \in H_A, \quad w_1 = \frac{u}{\|u\|_A}$$

$$n = 1, \quad u_1 = c_1 w_1, \quad c_1 = (f, w_1)_H$$

$$\|u_0\|_A^2 \geq \|u_1\|_A^2 = c_1^2 = ((f, w_1)_H)^2 = ((f, u_1)_H)^2 \cdot \frac{1}{\|u_1\|_A^2}$$

$$\|u_0\|_A^2 \geq \frac{((f, u)_H)^2}{\|u\|_A^2} \quad \forall u \in H_A$$

2. Метод Куранта

$$Au = f, \quad \Omega \subset \mathbb{R}^m + \text{ граничные условия } \partial\Omega$$

$$\Phi(u) = F(u) + \underbrace{\sum_{j=0}^k \sum_{\alpha_1+\dots+\alpha_n=j} \left\| \frac{\partial^j(Au-f)}{\partial x_1^{\alpha_1} \cdot \dots \cdot \partial x_n^{\alpha_n}} \right\|_H^2}_{\geq 0}, \quad f \in C^k(\Omega)$$

$$\Phi(u) \geq F(u)$$

$$u_0 = \underset{H_A}{\operatorname{argmin}} F(u)$$

$\{u_n\}$ — минимизирует $\Phi(u)$

Пример

$$-\Delta u = f, \quad u|_{\partial\Omega} = 0, \quad \Omega \subset \mathbb{R}^2$$

Положим $k = 0$

$$\Phi(u) = (-\Delta u, u)_H - 2(u, f)_H + \|\Delta u + f\|_H^2$$

$$\Phi(u) = \int_{\Omega} \left\{ \left(\frac{\partial u}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial u}{\partial y} \right)^2 - 2uf + (\Delta u + f)^2 \right\} d\Omega$$

$$\{u_n\} \text{ — минимизирующая для } \Phi, \quad \int_{\Omega} (\Delta u_n + f)^2 d\Omega \rightarrow 0$$

$$u_n(x, y) - u(x, y) = - \int_{\Omega} G(x, y; \xi, \eta) (\Delta u_n + f) d\Omega$$

$$|u_n(x, y) - u(x, y)| \leq \sqrt{\int_{\Omega} G^2(x, y; \xi, \eta) d\xi d\eta} \sqrt{\int_{\Omega} (\Delta u + f)^2 d\Omega}$$

$$|u_n(x, y) - u(x, y)| \leq C \sqrt{\int_{\Omega} (\Delta u + f)^2 d\Omega}$$

$$\{u_n\} \xrightarrow{\Omega} u(x, y)$$

3. Метод наискорейшего спуска

$$Au = f$$

$$m\|u\|_H^2 \leq (Au, u)_H \leq M\|u\|_H^2$$

$$F(u) = (Au, u)_H - 2(u, f)_H$$

$$(1) \quad \forall u_1 : \quad v_1 = Au_1 - f, \quad u_2 = u_1 - a_1 v_1$$

$$F(u_1 - a_1 v_1) = F(u_1) - 2a_1 \left[(Au_1, v_1)_H - (f, v_1)_H \right] + a_1^2 (Av_1, v_1)_H$$

$$a_1 (Av_1, v_1)_H - \left[(Au_1, v_1)_H - (f, v_1)_H \right] = 0$$

$$(Au_1, v_1)_H - (f, v_1)_H = (Au_1 - f, v_1)_H = (v_1, v_1)_H = \|v_1\|_H^2$$

$$a_1 = \frac{\|v_1\|_H^2}{(Av_1, v_1)_H}$$

$$\textcircled{2} \quad \forall u_2 : \quad v_2 = Au_2 - f_1, \quad u_3 = u_2 - a_2 v_2$$

...

$$\textcircled{n} \quad \|u_{n+1} - u_0\|_A \leq \|u_1 - u_0\|_A \left(\frac{M-m}{M+m}\right)^n$$

5.4 Краевые задачи для ОДУ

$$Lu = -\frac{d}{dx} \left(\Phi(x) \frac{du}{dx} \right) + q(x)u'(x)$$

$$Lu = f(x), \quad x_1 < x \leq x_2$$

$$\begin{cases} \alpha_1 u'(x_1) + \beta_1 u(x_1) = 0 \\ \alpha_2 u'(x_2) + \beta_2 u(x_2) = 0 \end{cases}$$

$$D_L = \{C^2[x_1, x_2] + \text{границные условия}\}$$

Пусть

- $p(x) \geq 0, \quad q(x) \geq 0, \quad x \in [x_1, x_2]$
(p может обращаться в 0 в некоторых точках) $p(x) \geq p_0 > 0$
- $p \in C^1[x_1, x_2], q \in C[x_1, x_2]$
- $\int_{x_1}^{x_2} \frac{dx}{p(x)}$ сходится на $[x_1, x_2]$
- $\alpha_i^2 + \beta_i^2 > 0, \quad i = 1, 2$

$$(Lu, v) = \int_{x_1}^{x_2} \left[p(x) \frac{du}{dx} \frac{dv}{dx} + q(x)u(x)v(x) \right] dx + \frac{\beta_1}{\alpha_1} p(x_1)u(x_1)v(x_1) + \frac{\beta_2}{\alpha_2} p(x_2)u(x_2)v(x_2)$$

$$(Lu, u) = \int_{x_1}^{x_2} \left[p(x) \left(\frac{du}{dx} \right)^2 + q(x)u^2(x) \right] dx + \frac{\beta_1}{\alpha_1} p(x_1)u^2(x_1) + \frac{\beta_2}{\alpha_2} p(x_2)u^2(x_2)$$

► $\alpha_1 = \alpha_2 = 0$

$$(Lu, u) \geq p_0 \int_{x_1}^{x_2} \left[p(x) \left(\frac{du}{dx} \right)^2 \right] dx = p_0 \|u'\|_H^2 \geq \gamma^2 \|u\|_H^2, \quad \gamma = \frac{\sqrt{2p_0}}{x_2 - x_1}$$

$$u(x_1) = 0 \rightarrow u(x) = \int_{x_1}^x u'(t)dt$$

$$u^2(x) \leq (x_2 - x_1) \|u'\|_H^2$$

$$\int_{x_1}^{x_2} (\dots) dx \Rightarrow \|u\|_H^2 \leq \frac{x_2 - x_1}{2} \|u'\|_H^2$$

► $\beta_1 > 0$

$$(Lu, u) \geq \frac{B}{C} \|u\|_H^2$$

$$C = \max \left\{ 2A(x_2 - x_1), 2(x_2 - x_1) \right\}, \quad B = \min \left\{ \frac{\beta_1}{\alpha_1} p(x_1), 1 \right\}$$

$$\begin{aligned} F(u) = (Lu, u)_H - 2(u, f)_H &= \frac{\beta_1}{\alpha_1} p(x_1) u^2(x_1) + \frac{\beta_2}{\alpha_2} p(x_2) u^2(x_2) + \\ &\quad + \int_{x_1}^{x_2} \left[p(x) u'(x)^2 + q(x) u^2(x) - 2f(x)u(x) \right] dx \end{aligned}$$

$$u_n(x) \xrightarrow{\|\cdot\|_A} u_0(x)$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \|u_n - u_0\|_A = 0, \quad \|u_n - u_m\|_A^2 \rightarrow 0$$

$$\lim_{n,m \rightarrow \infty} [u_n(x) - u_m(x)] = 0$$

$$\lim_{n,m \rightarrow \infty} \int_{x_1}^{x_2} [u'_n(x) - u'_m(x)]^2 dx = 0$$

$$u_n(x) - u_m(x) = u_n(x_1) - u_m(x_1) - \int_{x_1}^{x_2} [u'_n(t) - u'_m(t)]^2 dt$$

Используя неравенство Буняковского и $a + b^2 \leq a^2 + b^2$

$$|u_n(x) - u_m(x)|^2 \leq 2(u_n(x_1) - u_m(x_1))^2 + 2(x_2 - x_1) \int_{x_1}^{x_2} [u'_n(t) - u'_m(t)]^2 dt$$

$$u_n(x) \rightharpoonup u(x)$$

$$u'_n \xrightarrow{\text{cp}} u'(x)$$

Лекция 6

6.1 Применение энергетического метода для краевых задач

Пример 1

$$Lu = \sum_{k=0}^m (-1)^k \frac{d^k}{dx^k} \left[p_k(x) \frac{d^k u}{dx^k} \right], \quad Lu = f$$

$$\begin{cases} u(x_1) = u'(x_1) = \dots = u^{(m-1)}(x_1) = 0 \\ u(x_2) = u'(x_2) = \dots = u^{(m-1)}(x_2) = 0 \end{cases}$$

$$p_k(x) \geq 0, \quad x \in [x_1, x_2], \quad f \in L_2(x_1, x_2)$$

$$D_L = \{u \in C^{2m}[x_1, x_2] + \text{граничные условия}\}$$

$$(Lu, u)_H = \sum_{k=0}^m \int_{x_1}^{x_2} p_k(x) \left(\frac{d^k u}{dx^k} \right)^2 dx \geq \int_{x_1}^{x_2} p_m(x) \left(\frac{d^m u}{dx^m} \right)^2 dx \geq p_0 \int_{x_1}^{x_2} \left(\frac{d^m u}{dx^m} \right)^2 dx = p_0 \|u^{(m)}\|_H^2$$

Так как выполняется $u(x_1) = u'(x_1) = \dots = u^{(m-1)}(x_1) = 0$, то

$$\|u\|_H^2 \leq \frac{(x_2 - x_1)^2}{2} \|u'\|_H^2$$

$$\|u\|_H \leq \frac{x_2 - x_1}{\sqrt{2}} \|u'\|_H, \quad \dots, \quad \|u^{(l-1)}\|_H \leq \frac{x_2 - x_1}{\sqrt{2}} \|u^{(l)}\|_H, \quad l = \overline{1, m}$$

$$\|u^{(m)}\|_H^2 \geq \left(\frac{\sqrt{2}}{x_2 - x_1} \right)^m \|u\|_H^2$$

$$(Lu_m) \geq \gamma^2 \|u\|_H^2, \quad \gamma = \sqrt{p_0} \left(\frac{\sqrt{2}}{x_2 - x_1} \right)^m \quad \Rightarrow \quad L — \text{положительно определенный}$$

$$\|u\|_A \leq \sqrt{p_0} \|u^{(m)}\|_H, \quad \exists \{u_n(x)\}$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \|u_n - u_0\| = 0, \quad u_0 — \text{точное решение}$$

$$\|u_n - u_k\|_A \leq \|u_n - u_0\|_A + \|u_k - u_0\|_A \rightarrow 0$$

$$u_n^{(l)}(x_1) = u_k^{(l)}(x_1) = 0, \quad l = \overline{0, m-1}$$

$$u_n^{(m-1)}(x) - u_k^{(m-1)}(x) = \int_{x_1}^x \left(u_n^{(m)}(t) - u_k^{(m)}(t) \right) dt$$

$$\begin{aligned} |u_n^{(m-1)}(x) - u_k^{(m-1)}(x)| &\stackrel{\text{КБ}}{\leq} (x - x_1) \int_{x_1}^x \left(u_n^{(m)}(t) - u_k^{(m)}(t) \right)^2 dt \leq \\ &\leq (x_2 - x_1) \int_{x_1}^{x_2} \left(u_n^{(m)}(t) - u_k^{(m)}(t) \right)^2 dt \leq (x_2 - x_1) \|u_n^{(m)} - u_k^{(m)}\|_H^2 \end{aligned}$$

Пример 2 (задача об изгибе балки)

$$L\omega = \frac{d^2}{dx^2} \left[EI(x) \frac{d^2\omega}{dx^2} \right] + K\omega = q(x)$$

ω — прогиб балки

E — модуль Юнга

$I(x)$ — момент инерции сечения

$q(x)$ — интенсивность нагрузки на балку

K — коэффициент податливости основания

$$\omega(0) = \omega(l) = 0$$

$$\omega'(0) = \omega'(l) = 0$$

Из предыдущей задачи известно, что L положительно определен

$$F(\omega) = \int_0^l \left(EI(x) \omega''^2 + K\omega^2 - 2q(x)\omega \right) dx = (L\omega, \omega) - 2(\omega, q)$$

Воспользуемся методом Ритца

$$\{\varphi_n(x)\}_{n=1}^{\infty}, \quad \varphi_n(x) = (x-l)^2 x^{n+1}, \quad \text{полная система в } H_A$$

$$\omega_n = \sum_{k=1}^n a_k \varphi_k(x) = (x-l)^2 \sum_{k=1}^n a_k x^{k+1}$$

$$\sum_{k=1}^n a_k A_{ik} = b_{ij}, \quad i = \overline{1, n}$$

$$b_j = (q, \varphi_j)_H = \int_0^l q(x) (x-l)^2 x^{j+1} dx$$

$$A_{ik} = (L\varphi_i, \varphi_k)_H = \int_0^l \left(EI(x) \frac{d^2\varphi_i}{dx^2} \frac{d^2\varphi_k}{dx^2} + k\varphi_i \varphi_k \right) dx$$

$$\omega_n(x) \xrightarrow{[0;l]} w_0(x), \quad \omega'_n(x) \xrightarrow{[0;l]} w'_0(x), \quad \omega''_n(x) \xrightarrow{\text{cp}} w''_0(x),$$

$$\omega(0) = 0, \quad \omega''(l) = 0, \quad \omega'(0) = 0$$

$$\frac{d}{dx} \left(EI(x) \frac{d^2\omega}{dx^2} \right) \Big|_{x=0}^{x=l} = 0$$

Пример 3 (краевая задача для систем ОДУ)

$$-\sum_{k=1}^s \left[\frac{d}{dx} \left(p_{jk}(x) \frac{du_k(x)}{dx} \right) - q_{jk}(x) u_k(x) \right] = f_j(x)$$

$$u_j(x_1) = u_j(x_2) = 0$$

$$u(x) = (u_1(x), \dots, u_j(x))^T, \quad f(x) = (f_1(x), \dots, f_j(x))^T$$

$$(p_{jk}(x))_{j,k=1} \subset P(x), \quad (q_{jk}(x))_{j,k=1} \subset Q(x)$$

$$-\frac{d}{dx} \left[P(x) \frac{du}{dx} \right] + Q(x)u(x) = f(x)$$

$$u(x_1) = u(x_2) = 0$$

$$p_{jk}(x), q_{jk}(x), p'_{jk}(x) \in C[x_1, x_2]$$

$$(u, v)_{H=L_2(x_1, x_2)} = \int_{x_1}^{x_2} u(x)v(x)dx = \int_{x_1}^{x_2} \sum_{k=1}^s u_k(x)v_k(x)dx$$

$$D_A = \left\{ u = (u_1, \dots, u_j)^T, u_i(x) \in C[x_1, x_2], u_i(x_1) = u_i(x_2) = 0 \right\}$$

Теор. $P(x), Q(x)$ симметричны на $x \in [x_1, x_2] \Rightarrow A$ симметричный
Док-во.

$$\begin{aligned} (Au, v)_H &= - \int_{x_1}^{x_2} v(x) \frac{d}{dx} \left[P(x) \frac{du}{dx} \right] dx + \int_{x_1}^{x_2} v(x) Q(x)u(x)dx = \\ &= \int_{x_1}^{x_2} \left[P \frac{du}{dx} \frac{dv}{dx} + v(x)Q(x)u(x) \right] dx = (u, Av)_H \Rightarrow \text{симметр.} \end{aligned}$$

$$Quv = \sum_{j,k=1}^s q_{jk}u_kv_j = \sum_{i,j=1}^s q_{kj}v_ju_k$$

□

Теор. $P(x), Q(x)$ симметричны на $[x_1, x_2]$, $P(x)$ — полож. опр., $Q(x)$ неотр. на $[x_1, x_2] \Rightarrow A$ положительно определен

Док-во.

$$P(x) \text{ пол. опр } \forall x \Rightarrow \text{пусть } \lambda_1(x) > 0$$

$$\exists \tilde{\lambda} > 0 = const, \quad \lambda_1(x) > \tilde{\lambda} > 0, \quad x \in [x_1, x_2]$$

$$\forall t = (t_1, \dots, t_s)^T$$

$$P(x)t \cdot t = \sum_{j,k=1}^s P_{jk}(x)t_jt_k \geq \lambda_1(x) \sum_{k=1}^s t_k^2 \geq \tilde{\lambda} \sum_{k=1}^s t_k^2$$

$$Q(x)t \cdot t = \sum_{j,k=1}^s q_{jk}t_jt_k \geq 0$$

$$(Au, u)_H = \int_{x_1}^{x_2} \left(P \frac{du}{dx} \cdot \frac{du}{dx} + Qu \cdot u \right) dx \geq \tilde{\lambda} \int_{x_1}^{x_2} \sum_{k=1}^s \left(\frac{du_k}{dx} \right)^2 dx$$

$$(Au, u)_H \geq \frac{2\tilde{\lambda}}{(x_2 - x_1)^2} \int_{x_1}^{x_2} \left(\sum_{k=1}^s u_k^2 \right) dx = \frac{2\tilde{\lambda}}{(x_2 - x_1)^2} \|u\|_H^2$$

$$(Au, u)_H \geq \gamma^2 \|u\|_H^2$$

□

$$\begin{aligned} u'(x_1) - M_1 u(x_1) &= 0 \\ u'(x_2) - M_2 u(x_2) &= 0 \end{aligned} \Rightarrow A \text{ — полож. опр., } M_1, M_2 \text{ — ?? неотриц.}$$

6.2 Основные краевые задачи для ур-я Пуассона

$$-\Delta u = f(p) \quad \text{в } \Omega \subset \mathbb{R}^m \quad (6.1)$$

► задача Дирихле

$$u|_{\partial\Omega} = 0 \quad (6.2)$$

$$Au = -\Delta u = -\sum_{k=1}^m \frac{\partial^2 u}{\partial x_k^2}$$

$$D_A = \{u \in C^2(\bar{\Omega}), \quad u|_{\partial\Omega} = 0\}$$

$$H = L_2(\Omega)$$

$$(-\Delta u, u)_H = \int_{\Omega} \sum_{i=1}^n \left(\frac{\partial u}{\partial x_i} \right)^2 d\Omega - 0 \int_S u \frac{\partial u}{\partial n} dS = \int_{\Omega} (\operatorname{grad} u)^2 d\Omega \geq 0 \quad (6.3)$$

$$(Au, u)_H = 0 \Leftrightarrow u = \text{const} = 0 \quad \Rightarrow \quad A \text{ — положительный}$$

$$\Leftrightarrow \min F(u)$$

$$F(u) = (-\Delta u, u)_H - 2(u, f)_H \quad (6.4)$$

$$F(u) = \int_{\Omega} ((\operatorname{grad} u)^2 - 2uf) d\Omega \quad (6.5)$$

► задача Робена

$$\left[\frac{\partial u}{\partial n} + \sigma(P)u \right] \Big|_{\partial\Omega} = 0 \quad (6.6)$$

$$(-\Delta u, u)_H = \int_{\Omega} (\operatorname{grad} u)^2 d\Omega + \int_{\partial\Omega} \sigma u^2 dS \geq 0, \quad \sigma(P) \not\equiv 0, \quad \sigma(P) \geq 0$$

$$(-\Delta u, u)_H = 0 \Leftrightarrow u = \text{const} = c, \quad \int_{\partial\Omega} \sigma c^2 dS = 0 \Rightarrow c = 0 \Rightarrow u = 0$$

$$F(u) = \int_{\Omega} ((\operatorname{grad} u)^2 - 2uf) d\Omega + \int_{\partial\Omega} \sigma u^2 dS \quad (6.7)$$

► задача Неймана

$$\left. \frac{\partial u}{\partial n} \right|_{\partial\Omega} = 0 \quad (6.8)$$

Аналогично (??)

$$(-\Delta u, u)_H = -0 \int_{\partial\Omega} u \frac{\partial u}{\partial n} dS + \int_{\Omega} (\operatorname{grad} u)^2 d\Omega \geq 0$$

Но, этого недостаточно, например:

$$u \equiv 1, \quad (-\Delta u, u)_H = 0$$

Интегрируем $\int_{\Omega} (\dots) d\Omega$ уравнение (??):

$$-\int_{\Omega} \Delta u d\Omega = \int_{\Omega} f d\Omega$$

(??) при $v = 1$

$$\int_{\Omega} \Delta u d\Omega = \int_{\partial\Omega} \frac{\partial u}{\partial n} dS = 0$$

$$\int_{\Omega} f d\Omega = 0 \quad \text{— условие разрешимости}$$

$$\int_{\Omega} u(P) d\Omega = 0 \tag{6.9}$$

$$D_A = \{u \in C^2(\bar{\Omega}), \quad u : (??), (??)\}$$

С учетом условия (??)

$$(-\Delta u, u)_H = 0 \Leftrightarrow \operatorname{grad} u = 0 \Rightarrow u = c \xrightarrow{(??)} u = 0 \quad \Rightarrow \quad A \text{ — положительный}$$

$$\Leftrightarrow \min F(u)$$

$$F(u) = (-\Delta u, u)_H - 2(u, f)_H$$

$$F(u) = \int_{\Omega} ((\operatorname{grad} u)^2 - 2uf) d\Omega$$

Лекция 7

① задача Дирихле

$$(-\Delta u, u)_H = \int_{\Omega} \sum_{i=1}^n \left(\frac{\partial u}{\partial x_i} \right)^2 d\Omega$$

При $n = 2$

$$(-\Delta u, u)_H = \int_{\Omega} \left(\left(\frac{\partial u}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial u}{\partial y} \right)^2 \right) d\Omega$$

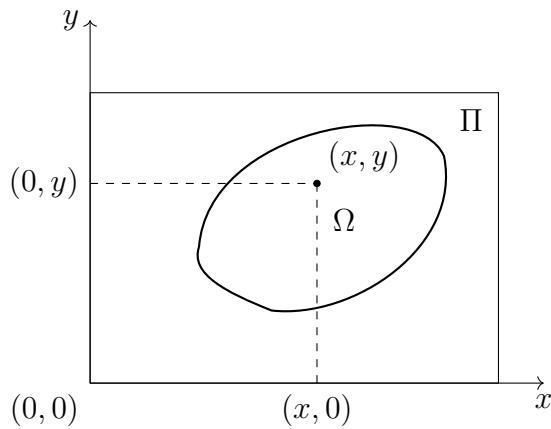


Рис. 2

Заключим Ω внутрь некоторого прямоугольника Π (Рис. ??). Продолжим $u(x, y)$ на весь прямоугольник, полагая ее равной нулю вне Ω

$\forall A(x_1, y_1) \in \Pi :$

$$\begin{aligned} \int_{x_{min}}^{x_1} \frac{\partial u(x, y_1)}{\partial x} dx &= u(x_1, y_1) - u(x_{min}, y_1) \\ u^2(x_1, y_1) &\stackrel{\text{КБ}}{\leq} (x_1 - x_{min}) \int_{x_{min}}^{x_1} \left[\frac{\partial u(x, y_1)}{\partial x} \right]^2 dx \leq a \int_{x_{min}}^{x_{max}} \left[\frac{\partial u(x, y_1)}{\partial x} \right]^2 dx \end{aligned} \quad (7.1)$$

Проинтегрируем это неравенство

$$\begin{aligned} \int_{\Pi} u^2(x_1, y_1) dx_1 dy_1 &\leq a^2 \int_{\Pi} \left[\frac{\partial u(x, y_1)}{\partial x} \right]^2 dx dy_1 \leq \int_{\Pi} \left(\left(\frac{\partial u}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial u}{\partial y} \right)^2 \right) d\Omega \\ \int_{\Pi} u^2(x, y) d\Omega &\leq \int_{\Pi} \left(\left(\frac{\partial u}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial u}{\partial y} \right)^2 \right) d\Omega \\ (Au, u)_H &\geq \gamma^2 \|u\|_H^2 \end{aligned}$$

Получаем, что A положительно определен на D_A

Неравенство Фридрихса в общем виде:

$$\int_{\Omega} \sum_{k=1}^m \left(\frac{\partial u}{\partial x_k} \right)^2 d\Omega \geq \gamma^2 \int_{\Omega} u^2 dx, \quad u|_S = 0$$

(2) задача Робена

$$\begin{cases} -\Delta u = f & \text{в } \Omega \\ \left[\frac{\partial u}{\partial n} + \sigma(P)u(P) \right] \Big|_{\partial\Omega} = 0 \end{cases}$$

$$\sigma(P) \geq \sigma_0 = \text{const} > 0$$

$$\int_{\Omega} u^2 d\Omega \leq C \left\{ \int_{\Omega} \left(\left(\frac{\partial u}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial u}{\partial y} \right)^2 \right) d\Omega + \int_{\partial\Omega} u^2 dS \right\}$$

$$u = f \cdot v$$

$$\begin{aligned} \left(\frac{\partial(fv)}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial(fv)}{\partial y} \right)^2 &= f^2 \left[\left(\frac{\partial v}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial v}{\partial y} \right)^2 \right] - \\ &\quad - v^2 f \Delta f + \underbrace{\frac{\partial}{\partial x} \left(v^2 f \frac{\partial f}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(v^2 f \frac{\partial f}{\partial y} \right)}_{(*)} \end{aligned} \quad (7.2)$$

Преобразуем правую и левую части:

$$\begin{aligned} \left(\frac{\partial f}{\partial x} v + \frac{\partial v}{\partial x} f \right)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial y} v + \frac{\partial v}{\partial y} f \right)^2 &= v^2 \left(\left(\frac{\partial f}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial y} \right)^2 \right) + f^2 \left(\left(\frac{\partial v}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial v}{\partial y} \right)^2 \right) + \\ &\quad + 2v \frac{\partial v}{\partial x} f \frac{\partial f}{\partial x} + 2v \frac{\partial v}{\partial y} f \frac{\partial f}{\partial y} \end{aligned}$$

$$(*) = 2v \frac{\partial v}{\partial x} f \frac{\partial f}{\partial x} + v^2 \frac{\partial}{\partial x} \left(f \frac{\partial f}{\partial x} \right) + 2v \frac{\partial v}{\partial y} f \frac{\partial f}{\partial y} + v^2 \frac{\partial}{\partial y} \left(f \frac{\partial f}{\partial y} \right)$$

Получим

$$v^2 \left(\left(\frac{\partial f}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial f}{\partial y} \right)^2 \right) = -v^2 f \Delta f + v^2 \frac{\partial}{\partial x} \left(f \frac{\partial f}{\partial x} \right) + v^2 \frac{\partial}{\partial y} \left(f \frac{\partial f}{\partial y} \right)$$

что при дальнейшем упрощении очевидно оказывается верным равенством.
Отбрасывая первое слагаемое справа в (??):

$$\left(\frac{\partial(fv)}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial(fv)}{\partial y} \right)^2 \geq -v^2 f \Delta f + \frac{\partial}{\partial x} \left(v^2 f \frac{\partial f}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(v^2 f \frac{\partial f}{\partial y} \right)$$

Проинтегрируем получившееся $\int_{\Omega} (\dots) d\Omega$

$$\int_{\Omega} \left(\left(\frac{\partial(fv)}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial(fv)}{\partial y} \right)^2 \right) d\Omega \geq - \int_{\Omega} v^2 f \Delta f d\Omega + \int_{\partial\Omega} v^2 f \frac{\partial f}{\partial n} dS$$

$$- \int_{\Omega} v f \Delta f d\Omega \leq \int_{\Omega} \left(\left(\frac{\partial u}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial u}{\partial y} \right)^2 \right) d\Omega + \left| \int_{\partial\Omega} v^2 f \frac{\partial f}{\partial n} dS \right|$$

$$f = \sin\left(\frac{\pi x}{a}\right) \sin\left(\frac{\pi y}{b}\right)$$

$$\Delta f = -\pi^2 \left(\frac{1}{a^2} + \frac{1}{b^2} \right) f$$

$$- \int_{\Omega} v^2 f \Delta f d\Omega = - \int_{\Omega} -v^2 f \Delta u^2(\cdot) d\Omega = \int_{\Omega} u^2 \pi^2(\cdot) d\Omega$$

$$\left| \int_{\partial\Omega} v^2 f \frac{\partial f}{\partial n} dS \right| \leq \int_{\partial\Omega} v^2 f \left| \frac{\partial f}{\partial n} \right| dS \leq c_1 \int_{\partial\Omega} u^2 dS$$

$$\pi^2 \left(\frac{1}{a^2} + \frac{1}{b^2} \right) \int_{\Omega} u^2 d\Omega \leq \int_{\Omega} \left(\left(\frac{\partial u}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial u}{\partial y} \right)^2 \right) d\Omega + c_1 \int_{\partial\Omega} u^2 dS$$

$$c = \min \left\{ \frac{c_1}{\pi^2 \left(\frac{1}{a^2} + \frac{1}{b^2} \right)}, \frac{1}{\pi^2 \left(\frac{1}{a^2} + \frac{1}{b^2} \right)} \right\}$$

$$\begin{aligned} (-\Delta u, u)_H &= \int_{\Omega} (\operatorname{grad} u)^2 d\Omega - \int_{\partial\Omega} u \frac{\partial u}{\partial n} dS \stackrel{(??)}{\geq} \int_{\Omega} (\operatorname{grad} u)^2 d\Omega + \sigma_0 \int_{\partial\Omega} u^2 dS \geq \\ &\geq \sigma_1 \left\{ \int_{\Omega} (\operatorname{grad} u)^2 d\Omega + \int_{\partial\Omega} u^2 dS \right\} \end{aligned}$$

$$\sigma_1 = \min\{\sigma_0, 1\}$$

$$\frac{\sigma_1}{c} \|u\|_H^2 \leq \int_{\Omega} (\operatorname{grad} u)^2 d\Omega + \int_{\partial\Omega} u^2 dS$$

$$\gamma = \sqrt{\frac{\sigma_1}{c}}$$

$$-(\Delta u, u)_H \geq \frac{\sigma_1}{c} \|u\|_H$$

Лекция 8

② задача Робена

$$\begin{cases} -\Delta u = f & \text{в } \Omega \\ \frac{\partial u}{\partial n} = 0 & \text{на } \partial\Omega \end{cases}$$

8.1 Неравенство Пуанкаре

$(x_1, y_1), (x_2, y_2) \in \Omega$

$$\int_{\Omega} u^2 d\Omega \leq A \int_{\Omega} [(\operatorname{grad} u)^2] d\Omega + B \left(\int_{\Omega} u d\Omega \right)^2$$

где A и B — константы, зависящие от формы области Ω .

$$\begin{aligned} & u^2(x_2, y_2) + u^2(x_1, y_1) - 2u(x_2, y_2)u(x_1, y_1) = \\ &= \left(\int_{x_1}^{x_2} \frac{\partial u}{\partial x}(x, y_1) dx \right)^2 + \left(\int_{y_1}^{y_2} \frac{\partial u}{\partial y}(x_2, y) dy \right)^2 + 2 \int_{x_1}^{x_2} \frac{\partial u}{\partial x}(x, y_1) dx \int_{y_1}^{y_2} \frac{\partial u}{\partial y}(x_2, y) dy \leq \\ &\leq 2 \left(\int_{x_1}^{x_2} \frac{\partial u}{\partial x}(x, y_1) dx \right)^2 + 2 \left(\int_{y_1}^{y_2} \frac{\partial u}{\partial y}(x_2, y) dy \right)^2 \leq \\ &\leq 2 \left\{ |x_2 - x_1| \int_0^a \left(\frac{\partial u}{\partial x}(x, y_1) \right)^2 dx + |y_2 - y_1| \int_0^b \left(\frac{\partial u}{\partial y}(x_2, y) \right)^2 dy \right\} \end{aligned}$$

Проинтегрируем $\iiint (...) dx_1 dy_1 dx_2 dy_2$:

$$\iiint u^2(x_2, y_2) dx_1 dy_1 dx_2 dy_2 = ab \int_{\Omega} u^2 d\Omega$$

$$\iiint u(x_2, y_2)u(x_1, y_1) dx_1 dy_1 dx_2 dy_2 = \left(\int_{\Omega} u d\Omega \right)^2$$

После интегрирования получаем:

$$2ab \int_{\Omega} u^2 d\Omega - 2 \left(\int_{\Omega} u d\Omega \right)^2 \leq ab \left\{ a^2 \int_{\Omega} \left(\frac{\partial u}{\partial x} \right)^2 d\Omega + b^2 \int_{\Omega} \left(\frac{\partial u}{\partial y} \right)^2 d\Omega \right\}$$

Полагая $A = \max\{a^2, b^2\}$ и $B = \frac{1}{ab}$, приходим к неравенству Пуанкаре:

$$\int_{\Omega} u^2 d\Omega \leq A \int_{\Omega} \left(\left(\frac{\partial u}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial u}{\partial y} \right)^2 \right) d\Omega + B \left(\int_{\Omega} u d\Omega \right)^2$$

Для задачи Робена с условием нулевого среднего значения:

$$D_N = D(A_N) = \left\{ u \in C^2(\bar{\Omega}), \quad \frac{\partial u}{\partial n} \Big|_{\partial\Omega} = 0, \quad \int_{\Omega} u d\Omega = 0 \right\}$$

$$\|u\|_H^2 \leq A \int_{\Omega} \sum_{k=1}^m \left(\frac{\partial u}{\partial x_k} \right)^2 d\Omega = \tilde{A} (A_N u, u)_H$$

что означает положительную определённость оператора:

$$(A_N u, u) \geq \gamma^2 \|u\|_H^2, \quad \gamma = \frac{1}{\sqrt{\tilde{A}}}$$

Далее обозначим через A оператор A_N или A_D и определим энергетическое скалярное произведение:

$$[u, v]_A = \int_{\Omega} \operatorname{grad} u \cdot \operatorname{grad} v d\Omega$$

$$\|u\|_A = \int_{\Omega} (\operatorname{grad} u)^2 d\Omega$$

Определение. Пусть $u, v \in L_2(\Omega)$ и $\psi \in C_0^\infty(\Omega)$ — гладкая функция с компактным носителем.

Если для всех таких ψ справедливо тождество

$$\int_{\Omega} u \frac{\partial \psi}{\partial x_j} d\Omega = - \int_{\Omega} v_j \psi d\Omega$$

то функция $v_j \in L_2(\Omega)$ называется **обобщённой частной производной** функции u и обозначается $v_j = \frac{\partial u}{\partial x_j}$ в смысле распределений.

Пусть $u \in H_{A_D}$ — элемент пространства энергетических функций. Тогда существует последовательность $\{u_n\} \subset D_{A_D}$ такая, что:

$$\|u_n - u\|_H \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$$

$$\|u_n - u\|_A \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$$

$$\int_{\Omega} (\operatorname{grad} u_n - \operatorname{grad} u_l)^2 d\Omega = \sum_{k=1}^m \int_{\Omega} \left(\frac{\partial u_n}{\partial x_k} - \frac{\partial u_l}{\partial x_k} \right)^2 d\Omega \rightarrow 0$$

Следовательно, существуют пределы компонент градиента:

$$\exists v_k \in L_2(\Omega) : \quad \left\| \frac{\partial u_n}{\partial x_k} - v_k \right\|_H \rightarrow 0$$

Утверждение. $v_k = \frac{\partial u}{\partial x_k}$ в смысле обобщённых производных.

Доказательство: Пусть $\psi(P) \in C_0^\infty(\bar{\Omega})$ и $\{u_n\} \subset C^2(\bar{\Omega})$.

По формуле интегрирования по частям:

$$\int_{\Omega} u_n \frac{\partial \psi}{\partial x_k} d\Omega = - \int_{\Omega} \psi \frac{\partial u_n}{\partial x_k} d\Omega$$

Переходя к пределу при $n \rightarrow \infty$:

$$\left(u_n, \frac{\partial \psi}{\partial x_k} \right)_H = - \left(\frac{\partial u_n}{\partial x_k}, \psi \right)_H \quad \rightarrow \quad \left(u, \frac{\partial \psi}{\partial x_k} \right)_H = -(\psi, v_k)_H$$

что и означает, что v_k — обобщённая производная функции u . \square

8.2 Неоднородные краевые условия

Рассмотрим краевую задачу:

$$\Delta u = 0 \tag{8.1}$$

$$u|_{\partial\Omega} = \varphi \tag{8.2}$$

Идея решения: Преобразуем задачу к однородным граничным условиям, используя вспомогательную функцию.

Предположим, что существует функция $\psi(P)$ со следующими свойствами:

- $\psi \in C(\bar{\Omega})$

- $\psi(P)|_{\partial\Omega} = \varphi(P)$

- $\frac{\partial \psi}{\partial x_k} \in C(\Omega), k = \overline{1, m}$

Такая функция ψ продолжает граничные данные φ в область Ω . Рассмотрим функционал энергии (энергетический функционал):

$$\Phi(u) = \int_{\Omega} (\operatorname{grad} u)^2 d\Omega \tag{8.3}$$

определенный на пространстве допустимых функций:

$$D_\Phi = \{u : u|_{\partial\Omega} = \varphi(P)\}$$

Решение $u_0(P)$ исходной задачи доставляет минимум этому функционалу.

Вариационный принцип: Пусть функция $u_0(P)$ реализует $\min \Phi(u)$. Рассмотрим вариации:

$$u_0 + t\eta \in D_\Phi, \quad \forall t \in \mathbb{R}$$

где η — произвольная функция, обращающаяся в нуль на границе:

$$\eta|_{\partial\Omega} = 0$$

Так как $\Phi(u_0 + t\eta)$ достигает минимума при $t = 0$, то:

$$\begin{aligned} \left[\frac{d}{dt} \Phi(u_0 + t\eta) \right] \Big|_{t=0} &= \left[\frac{d}{dt} \int_{\Omega} \sum_{k=1}^m \left(\frac{\partial(u_0 + t\eta)}{\partial x_k} \right)^2 d\Omega \right] \Big|_{t=0} = \\ &= \left[\frac{d}{dt} \int_{\Omega} \sum_{k=1}^m \left(\left(\frac{\partial u_0}{\partial x_k} \right)^2 + 2 \frac{\partial u_0}{\partial x_k} \cdot t \frac{\partial \eta}{\partial x_k} + t^2 \left(\frac{\partial \eta}{\partial x_k} \right)^2 \right) d\Omega \right] \Big|_{t=0} = \\ &= 2 \int_{\Omega} \sum_{k=1}^m \frac{\partial u_0}{\partial x_k} \frac{\partial \eta}{\partial x_k} d\Omega = 2 \int_{\Omega} \operatorname{grad} u_0 \cdot \operatorname{grad} \eta d\Omega = 0 \end{aligned}$$

Применяя формулу Грина и используя граничное условие $\eta|_{\partial\Omega} = 0$:

$$\int_{\Omega} \eta \Delta u_0 d\Omega = 0$$

Так как множество функций η с указанным свойством плотно в $L_2(\Omega)$, то:

$$\Delta u_0 = 0 \text{ п.в. в } \Omega$$

Переход к однородным условиям: Положим $u = \psi + v$, где $v|_{\partial\Omega} = 0$.

Тогда исходный функционал принимает вид:

$$\begin{aligned} \Phi(u) = \Phi(\psi + v) &= \int_{\Omega} (\operatorname{grad}(\psi + v))^2 d\Omega = \\ &= \int_{\Omega} (\operatorname{grad} \psi)^2 d\Omega + 2 \int_{\Omega} \operatorname{grad} \psi \cdot \operatorname{grad} v d\Omega + \int_{\Omega} (\operatorname{grad} v)^2 d\Omega \end{aligned}$$

Переписывая через новый функционал:

$$F(v) = \|v\|_{A_D}^2 - 2 \int_{\Omega} \operatorname{grad} v \cdot \operatorname{grad} \psi d\Omega, \quad v \in H_D = H_{A_D}$$

где H_D — энергетическое пространство Дирихле (функции, обращающиеся в нуль на границе).

Рассмотрим линейный функционал:

$$lv = \int_{\Omega} \operatorname{grad} v \cdot \operatorname{grad} \psi \, d\Omega$$

По неравенству Коши–Буняковского:

$$|lv| \leq \sqrt{\int_{\Omega} (\operatorname{grad} \psi)^2 \, d\Omega} \cdot \sqrt{\int_{\Omega} (\operatorname{grad} v)^2 \, d\Omega} = c \|v\|_{A_D}$$

Следовательно, l — ограниченный линейный функционал.

По теореме Рисса об ограниченных функционалах в гильбертовых пространствах, существует единственное решение вариационной задачи, что гарантирует существование и единственность обобщённого решения исходной краевой задачи.

Вывод: Для каждой функции $\varphi \in H^{1/2}(\partial\Omega)$ существует единственное обобщённое решение задачи Дирихле

$$u \in H_D(\Omega)$$

8.3 Уравнения с переменными коэффициентами

Рассмотрим общую краевую задачу для эллиптического оператора с переменными коэффициентами:

$$Lu = - \sum_{j,k=1}^m \frac{\partial}{\partial x_j} \left(A_{jk}(P) \frac{\partial u}{\partial x_k} \right) + C(P)u = f, \quad \Omega \in \mathbb{R}^m \quad (8.5)$$

Краевые условия одного из трёх типов:

$$u|_{\partial\Omega} = 0 \quad (\text{Дирихле}) \quad (8.6)$$

$$[N(u) + \sigma(P)u]|_{\partial\Omega} = 0 \quad (\text{Робен}) \quad (8.7)$$

$$N(u)|_{\partial\Omega} = 0 \quad (\text{Неймана}) \quad (8.8)$$

где $N(u) = \sum_{j,k=1}^m A_{jk} \frac{\partial u}{\partial x_k} \cos(\mathbf{n}, x_j)$ — нормальная производная.

Формула Грина:

$$\int_{\Omega} (vLu - uLv) \, d\Omega = - \int_{\partial\Omega} (vN(u) - uN(v)) \, dS \quad (8.9)$$

Проверка симметричности оператора:

При условиях (??) (Дирихле) и (??) (Неймана) поверхностный интеграл в (??) обращается в нуль, поэтому оператор симметричен.

При условии (??) (Робен): $N(u) + \sigma u = 0$ и $N(v) + \sigma v = 0$ на границе, откуда:

$$vN(u) + v\sigma u - uN(v) - u\sigma v = 0$$

$$[vN(u) - uN(v)]|_{\partial\Omega} = 0$$

Следовательно, при любых граничных условиях (??)–(??) правая часть (??) обращается в нуль, откуда:

$$(Lu, v) = (u, Lv)$$

Определение эллиптичности: Оператор L называется **эллиптическим** в $\bar{\Omega}$, если существует константа $\mu_0 > 0$ такая, что для всех $t_1, \dots, t_m \in \mathbb{R}$ и всех $P \in \bar{\Omega}$:

$$\sum_{j,k=1}^m A_{jk}(P)t_jt_k \geq \mu_0 \sum_{j=1}^m t_j^2 \quad (2)$$

Это условие означает **равномерную положительную определённость** матрицы коэффициентов.

Пример (оператор Трикоми): Важный пример смешанного типа:

$$Lu = y \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2}$$

$$A_{11} = y, \quad A_{21} = A_{12} = 0, \quad A_{22} = 1$$

Для области, целиком лежащей в полуплоскости $y > 0$:

$$yt_1^2 + t_2^2 \geq 0 \text{ при всех } t_1, t_2$$

Следовательно, оператор Трикоми эллиптичен в такой области.

Положительная определённость: Если коэффициент $C(P)$ ограничен снизу положительным числом $c_0 > 0$, то оператор L является положительно определённым.

По формуле Грина:

$$(Lu, u)_H = \int_{\Omega} uLu d\Omega = \int_{\Omega} \left[\sum_{j,k=1}^m A_{jk} \frac{\partial u}{\partial x_j} \frac{\partial u}{\partial x_k} + Cu^2 \right] d\Omega - \int_{\partial\Omega} uN(u) dS$$

При краевых условиях (??), (??) (Дирихле и Неймана):

$$\int_{\partial\Omega} u N(u) dS = 0$$

Поэтому:

$$(Lu, u)_H \geq c_0 \int_{\Omega} u^2 d\Omega = \gamma^2 \|u\|_H^2, \quad \gamma = \sqrt{c_0}$$

При условии Робена (??) с $\sigma(P) \geq \sigma_0 > 0$:

$$N(u) = -\sigma u \text{ на } \partial\Omega$$

$$\int_{\partial\Omega} u N(u) dS = -\sigma_0 \int_{\partial\Omega} u^2 dS \leq 0$$

откуда также следует положительная определённость оператора.

Лекция 9

$$Lu = - \sum_{j,k=1}^m \frac{\partial}{\partial x_j} (A_{jk}(P) \frac{\partial n}{\partial x_k} + c(P)u = f(P))$$

1. з Дирихле

$$(Lu, u) = \mu \sum_{j=1}^m \int_{\Sigma} \left(\frac{\partial n}{\partial x_j} \right)^2 d\Omega \geq \Sigma^2 \|u\|_H^2; \sigma = \sqrt{ae\mu_0}$$

2. з Робэна

$$(Lu, u) \geq (\alpha \left(\int_{\Sigma} \sum_{j=1}^n \left(\frac{\partial u}{\partial x_i} \right)^2 \right) d\Omega + \int_{\partial\Omega} n^2 dS); \Rightarrow (Lu, u) \geq \alpha \|u\|^2$$

3. з Неймана

$$C(P) = 0$$

$$Lu = - \sum_{j,j=1}^m \frac{\partial}{\partial x_j} (A_{jk} \frac{\partial n}{\partial x_k} l) = f(P)$$

$$\int_{\Omega} (\cdot) d\Omega + \text{ф-ла Остроградского}$$

$$- \int_S \sum_{j,k=1}^m A_j \frac{\partial n}{\partial x_k} \cos(\bar{n}, x) dS = 0$$

$$\Rightarrow \int_{\Omega} f(P) d\Omega = 0$$

$$\int_{\Omega} u d\Omega = 0$$

$$D_{L_N} = \{u \in C^2(\bar{\Omega}), N(u)|_{\partial\Omega} = 0, \int_{\Omega} u d\Omega = 0\}$$

$$(L_N u, n) = - \int_{\Omega} u \sum_{j,k=1}^m \frac{\partial}{\partial x_j} (A_{jk} \frac{\partial n}{\partial x}) d\Omega =$$

$$= \int_{\Omega} \sum_{j,k=1}^m A_{jk} \frac{\partial n}{\partial x_j} \frac{\partial n}{\partial x_n} d\Omega \geq \mu_0 \int_{k=1}^m \left(\frac{\partial n}{\partial x_k} \right)^2 d\Omega$$

$$\int_{\Omega} u^2 d\Omega \leq A \int_{\Omega} \sum_{k=1}^m \left(\frac{\partial n}{\partial x_0} dS + B \left(\int_{\Omega} u d\Omega \right)^2 \right)$$

9.1 Энергетический метод для положительных операторов

$Au = f, u, f \in H, A$ положительный

Все еще работает теорема о функциональной энергии

$$F(u) = (Au, u)_H - 2(u, f)_H$$

Энергетическое пространство порожденное оператором H_A , вообще говоря его элементам нельзя сопоставить элементы из Гильбертова.

H_A – Энергетическое пр-во

(u, f) на D_A – плотно в H и в H_A

$(u, f) = lu$ Функционал \rightarrow может быть ограничен или не ограничен

Если ограничен в H_A продолжим на H_A

в H_A по теореме Рисса $\exists u_0 \in H_A : (u, f) = [u, u_0]A$

$$[u - u_0, u - u_0] = \|u\|_A^2 + \|u_0\|_A^2 - 2[u, u_0]_A$$

$$F(u) = \|u\|_A^2 - 2[u, u_0]_A = \|u - u_0\|_A^2 - \|u_0\|_A^2$$

Минимум достигается на элементе $F(u) = u_0$. Но u_0 может не лежать в энергетическом пр-ве. Обобщенное решение с конечной энергией.

Если H сепарабельно $\Rightarrow H_A$ сепарабельно $\Rightarrow \{\phi_n\}$ в H_A

$$u_o = \sum_{n=1}^{\infty} [u_0, \phi]_A \phi$$

$$[\phi_n, u_0] = l\phi_n$$

$$\text{Если } \{\phi\} \in D_A \Rightarrow l\phi_n - (f, \phi_n) \Rightarrow u_o = \sum_{n=1}^{\infty} (f, \phi_n) \phi_n$$

$$u_k \sum_{n=1}^k (f, \phi_n) \|u_k - u_0\|_A \xrightarrow{k \rightarrow \infty} 0$$

$$\text{Если } \{\phi\} \in D_A \Rightarrow l\phi_n - (f, \phi_n) \Rightarrow u_o = \sum_{n=1}^{\infty} (f, \phi_n) \phi_n \Rightarrow \sum_{n=1}^{\infty} (f, \phi_n) \phi_n$$

9.2 Эллиптические уравнения в бесконечной области

Пусть Ω — бесконечная область

$$-\sum_{j,k=1}^m \frac{\partial}{\partial x_j} \left(A_{jk}(P) \frac{\partial u}{\partial x_k} \right) = f(P)$$

при краевом условии задачи Дирихле

$$u|_{\partial\Omega} = 0$$

Допустим, что коэффициенты A_{jk} ограничены

$$D_A = \{u \in C^2(\bar{\Omega}), u|_{\partial\Omega} = 0, b(P=0), |P| >> 1\}$$

Оператор A является лишь положительным

Задача (??), (??) имеет решение с конечной энергией тогда, когда

$$\exists g(P) : \quad f(P) = \operatorname{div} g(P), \quad \int_{\Omega} |g(P)|^2 d\Omega < \infty$$

$\operatorname{div} g$ понимается в смысле "обобщенной дивергенции"

$$\|u_0\|_A^2 \leq C \int_{\Omega} |g(P)|^2 d\Omega$$

Можно указать более простое достаточное условие:

$$m \geq 3 : \quad \int_{\Omega} |P|^2 f^2(P) d\Omega < \infty \quad \Rightarrow \quad \|u_0\|_A^2 \leq C^2 \int_{\Omega} |P|^2 f(P) d\Omega$$

$$m \geq 2 : \quad \int_{\Omega} f^2(P) d\Omega < \infty$$

Перейдем к задаче Неймана:

$$H_{A_D} = \{u \in H'(\Omega) \text{ и } u|_{\partial\Omega} = 0\}$$

$$H_{A_H} = \{\exists 0 \delta \frac{\partial u}{\partial x} \in L_2(\Omega)\}$$

$$F(u) = \int_{k,j=1}^m A_{jk} \frac{\partial n}{\partial x_j} \frac{\partial n}{\partial x_k} d\Omega - 2lu$$

В случае задачи Неймана lu определяется формулой:

$$l_N u = - \int_{\Omega} \operatorname{grad} u \cdot g \, d\Omega + \int_{\partial\Omega} ug_n dS$$

В случае задачи Дирихле:

$$l_D u = - \int_{\Omega} \operatorname{grad} u \cdot g \, d\Omega$$

Если сходится интеграл (??), то:

$$lu = \int_{\Omega} u(P) f(P) d\Omega$$

TODO

$$Au = f$$

$$B_j u = 0; j = 1, q$$

$$H > D_A$$

знак принадлежит в обратную сторону

$$H_A$$

При условии $u \in D_A$, но не обязательно $u \in H_A$ естественные $B_j : u \in H_A$ главные гр условия для A .

$$-\Delta u = f$$

$$\frac{\partial u}{\partial n} + \partial u = 0, \sigma > 0$$

$$(-\Delta u, v)_H = - \int v \Delta u d\Omega$$

$$\int g r u d u g r a d v d\Omega - \int_{\partial\Omega} v \frac{\partial u}{\partial n} dS$$

$$F(u, u) = \|u\|_A^2 - 2(f, u) = \int_{\Omega} (g r u d^2 u - 2u) d\Omega + \int_{\partial\Omega} \partial u^2 dS$$

$$u_0 = \operatorname{argmin} F;$$

$$\frac{d}{dt}(F(u_0 + t\eta))|_{t=0}' = 0$$

$$- \int_{\Omega} \eta(\Delta u_0 + f) d\Omega + \int_{\partial\Omega} \eta \left(\frac{\partial u_0}{\partial \eta} + \partial u_0 \right) dS = 0$$

Лекция 10

10.1 Метод Бубнова-Галеркина

Пусть линейный оператор L (не обязательно положительный) определен на множестве, плотном в H (гильбертовом)

$$Lu = f \quad (10.1)$$

Выбираем последовательность элементов $\{\varphi_n\}$, $\varphi_n \in D_A$, которые назовем координатными функциями. Все они удовлетворяют некоторым однородным краевым условиям задачи (??)

Будем считать, что как и (??), так и все краевые условия линейные. Тогда и функция

$$u_n = \sum_{k=1}^n a_k \varphi_k(P) \quad (10.2)$$

будет удовлетворять всем краевым условиям задачи (??)

a_k выбирается таким образом, чтобы после подстановки $(Au_n - f) \perp \varphi_1, \dots, \varphi_n$

$$\sum_{k=1}^n a_k (L\varphi_k, \varphi_j) = (f, \varphi_j), \quad j = \overline{1, n} \quad (10.3)$$

10.2 Применение метода Б-Г к интегральному уравнению Фредгольма

$$u(P) - \int_{\Omega} K(P, Q) u(Q) d\Omega = f(P) \quad (10.4)$$

Предполагаем следующее

$$\int_{\Omega} \int_{\Omega} K^2(P, Q) d\Omega_P d\Omega_Q < \infty, \quad \int f^2(P) d\Omega < \infty \quad (10.5)$$

а также единственность решения (??) в $H = L_2(\Omega)$

Возьмем систему $\{\varphi_n\}$ полную и ортонормированную (ПОНС)

$$(\varphi_i, \varphi_j) = \delta_{ij} \quad (10.6)$$

Положим

$$u_n = \sum_{k=1}^n a_k \varphi_k(P)$$

Подставляя в (??) и требуя ортогональности, а также учитывая (??) получим СЛАУ

$$a_m - \sum_{k=1}^n \gamma_{mk} a_k = (f, \varphi_m) \quad (10.7)$$

$$\gamma_{mk} = \int_{\Omega} \int_{\Omega} K(P, Q) \varphi_m(P) \varphi_k(Q) d\Omega_P d\Omega_Q$$

Введем обозначения:

$$K_n(P, Q) = \sum_{k,m=1}^n \gamma_{mk} \varphi_m(P) \varphi_k(Q)$$

$$f_n(P) = \sum_{k=1}^n (f, \varphi_k) \varphi_k(P)$$

Система $\{\varphi_n\}$ — ПОНС, поэтому

$$\left. \begin{aligned} & \lim_{n \rightarrow \infty} \int_{\Omega} \int_{\Omega} [K_n(P, Q) - K(P, Q)]^2 d\Omega_P d\Omega_Q = 0 \\ & \lim_{n \rightarrow \infty} \int_{\Omega} [f_n(P) - f(P)]^2 d\Omega = \lim_{n \rightarrow \infty} \|f_n - f\|^2 = 0 \end{aligned} \right\} \quad (10.8)$$

Рассмотрим вспомогательное уравнение

$$v_n(P) - \int_{\Omega} K_n(P, Q) v_n(Q) d\Omega = f_n(P) \quad (10.9)$$

Из теории интегральных уравнений из (??) следует, что при достаточно большом n уравнение (??) разрешимо и имеет единственное решение

$$\|v_n - v\|_H \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$$

Интегральное уравнение (??) можно решить. Заменяя $K_n(P, Q)$ и $f_n(P)$ их значениями, получим

$$v_n(P) = \sum_{k=1}^n A_k \varphi_k(P)$$

$$A_m = \sum_{k=1}^n \gamma_{mk} \int_{\Omega} v_n(Q) \varphi_k(Q) d\Omega + (f, \varphi_m)$$

$$A_m - \sum_{l=1}^n \gamma_{ml} A_l = (f, \varphi_m), \quad m = \overline{1, n}$$

10.3 Элементы теории приближения

TODO

$H_A \supset H_N$ - конечномерное

\exists норм про-во X : \exists элемент наилучшего приближения

$$\forall u \in X : \rho(u, H_N) = \inf_{v \in H_N} \rho(u, v) X = C[a, b]$$

$$1, x, x^2, \dots, x^N, \dots$$

$$|C[a, b] \rightarrow P_{N-1}(x)$$

$$L_N(x) = \sum_{n=1}^N f(x_k) l_k(x)$$

$\{l_k(x)\}$ – система фундаментальных многочленов

$$l_k(x) = \frac{(x - x^1) \dots (x - x_N)}{(x_k - x_1) \dots (x_k - x_N)} = \frac{\omega(x)}{(x - x_k)\omega'(x_K)}$$

$$l_k(x_m) = \delta_{km}; \omega(x) = \sum_{k=1}^m (x - x_k)$$

$$\|f - L_N(x)\|_C \leq (1 + \|P\|)\rho_N(f, H_N)$$

$$\|P\| = \max_{x \in [a,b]} \sum_{k=1}^n |l_k(x)| = \Lambda_N - \text{построение Лебега}$$

Λ_N – неограниченно возрастает при $n \rightarrow \infty$ для всего $C[a, b]$ и сущ зависит от выбора сетки x_1, \dots, x_N

$$x_k = \frac{a+b}{2} + \frac{2}{b-a}t_k; t_K = -\cos\left\{\frac{\pi}{2N}(2k-1)\right\}$$

$$\Lambda_N \approx \frac{2}{\pi} \ln N + 1 - q_N, 0 << q_N < \frac{1}{4}$$

$$Lu = -\frac{d}{dx}\left(p(x)\frac{du}{dx}\right) + q(x)u$$

$$Lu = f + \text{гр у } u(a) = u(b) + 0$$

$$u_n(x) = \sum_{k=1}^n a_k l_k(x); a_k = u_N(x_k)$$

$$\sum_{p=1}^n a_p (Ll_p, l_K) = (f, l_K) = \int_a^b f(x) \ln(x) dx = f_K$$

$$l_k(x_m) = \delta_{km}, \omega(x) = \sum_{k=1}^m (x - x_k) \text{ СЛАУ с туравнений}$$

$$a_{kl} = (Ll_k, l_p) = \int_a^b p(x) \frac{dl_n(x)}{dx} \frac{dl_p(x)}{dx} + \int_a^b a(x) q(x) l_k(x) f(x) dx$$

$$x_1 = a; x_N = b \Rightarrow$$

$$l_1(x_1) = 0; l_N(X_N) = 0$$

$$u_n(x) = \sum_{k=2}^{N-1} u(x_K) l_N(x)$$

$$\sum_{p=1}^{N-1} u_k a_{Kp} = f_k$$

$$p = w$$

Пример

$$p \equiv 1, a \equiv 0$$

$$f(x) = \{1, x \geq 0; -1, x < 0\}$$

$$N = 5; x_1 = -1, x_2 = -\frac{1}{2}, x_3 = 0, x_4 = \frac{1}{2}, x_5 = 1$$

$$l_2(x) = \frac{(x+1)x(x-\frac{1}{2})(x-1)}{\frac{1}{2} \cdot (-\frac{1}{2}) - 1 - \frac{3}{2}}$$

$$l_3(x) = (x+1)(x+\frac{1}{2})(x-\frac{1}{2})(x-\frac{1}{2})$$

$$l_4(x) = \frac{(x+1)(x+\frac{1}{2})x(x-1))}{\frac{3}{2} \cdot 1 \cdot \frac{1}{2} \cdot -\frac{1}{2}}$$

$$u_N - u_2 l_2(x) + u_3 l_3(x) + u_4 l_4(x)$$

$$a_{kp} = \int_{-1}^1 \frac{dl_k}{dx} \frac{dl_P}{dx} dx$$

период гр у

$$[a, b] = [0, 2\pi]$$

$$u_N = \frac{a}{2} + \sum_{k=1} a_k \cos(kx) + b_k \sin(kx)$$

$$x_k = \frac{2\pi}{x}(k-1)a_0, a_k, b_k \text{ Упр.}$$

$$\dim H_N - 2N - 1$$

$$a_k \cos(kx) + b_k \sin(kx)$$

$$\Lambda_N \frac{1}{\pi} \ln N + \delta(2 - \frac{2}{\pi}), 0 < \delta < 1$$

10.4 Введение в теорию степенных сплайнов

$$[a, b] a = x_0 < x_1 < \dots < x_{N-1} < x_N = b, h_K = s_k - x_{k-1} k = \overline{0, N-1} h_k = x + 1 - x_k$$

Определение

Сплайн степени n, дефекта ν :

$$S_{n\nu} = P_n(x) = \sum_{k=0}^n a_p^{(k)} (x - x_k)^P = \sum_{p=0}^n b'_p (x_{k+1} - x)^P$$

$$(x - x_K)_t^P = \{(x - x_k)^P, x \geq x_k; 0, x \leq x_k\}$$

Лекция 11

11.1 Кусочно постоянные сплайны

Рассмотрим случай одной переменной

$$\Omega = [a, b] \subset \mathbb{R}$$

Введем на $[a, b]$ сетку

$$a = x_0 < x_1 < \dots < x_{N-1} < x_N = b, \quad h_i = x_i - x_{i-1}, \quad h = \max_{i=1, N} h_i$$

Зададим на каждом отрезке (x_{i-1}, x_i) функцию

$$\varphi_i(x) = \begin{cases} 1, & x \in (x_{i-1}, x_i) \\ 0, & x \notin (x_{i-1}, x_i) \end{cases}$$

Линейную оболочку таких функций обозначим H_N

1. Система линейно независима

2. $(\varphi_i, \varphi_j) = 0$ ($i \neq j$), $(\varphi_i, \varphi_i) = h_i$

Теор. Для любой функции $u(x) \in W_p^1(\Omega)$ $\exists v(x) \in H_N$:

$$\|u - v\|_{L_2(a, b)} \leq ch \|u\|_{W_p^1(\Omega)}$$

где $c = const$ не зависит от h, u , а норма в W_p^1 задается выражением

$$\|u\|_{W_p^1(\Omega)} = \|u\|_{L_p(\Omega)} + \left\| \frac{du}{dx} \right\|_{L_p(\Omega)}$$

Док-во

$$v = \sum_{i=1}^N u_i \varphi_i(x), \quad u_i = \frac{1}{h_i} \int_{x_{i-1}}^{x_i} u(\xi) d\xi$$

Тогда при $p < \infty$

$$\begin{aligned} \|u - v\|_{L_p(a, b)}^p &= \int_a^b |u - v|^p dx = \sum_{i=1}^N \int_{x_{i-1}}^{x_i} \left| u(x) - \frac{1}{h_i} - \int_{x_{i-1}}^{x_i} u(\xi) d\xi \right|^p dx = \\ &= \sum_{i=1}^N \int_{x_{i-1}}^{x_i} \left| \frac{1}{h_i} \int_{x_{i-1}}^{x_i} (u(x) - u(\xi)) d\xi \right|^p dx = \sum_{i=1}^N \int_{x_{i-1}}^{x_i} \left| \frac{1}{h_i} \int_{x_{i-1}}^x \frac{du}{d\eta} d\eta \right|^p dx \leq \\ &\leq \sum_{i=1}^N \int_{x_{i-1}}^{x_i} \left| \frac{1}{h_i} \int_{x_{i-1}}^x d\xi \int_{x_{i-1}}^{x_i} \left| \frac{du}{d\eta} \right| d\eta \right|^p dx = \sum_{i=1}^N h_i \left(\int_{x_{i-1}}^{x_i} \left| \frac{du}{d\eta} \right| d\eta \right)^p \end{aligned}$$

Используя неравенство Гельдера:

$$\left| \int_{\Omega} u(x)v(x) dx \right| \leq \left(\int_{\Omega} |u(x)|^q dx \right)^{1/q} \left(\int_{\Omega} |v(x)|^p dx \right)^{1/p}$$

получим

$$\begin{aligned} \int_{x_{i-1}}^{x_i} 1 \cdot \left| \frac{du}{d\eta} \right| d\eta &\leq \left(\int_{x_{i-1}}^{x_i} 1^q d\eta \right)^{1/q} \left(\int_{x_{i-1}}^{x_i} \left| \frac{du}{d\eta} \right|^p d\eta \right)^{1/p} \\ \left(\int_{x_{i-1}}^{x_i} \left| \frac{du}{d\eta} \right| d\eta \right)^p &\leq h_i^{p/q} \int_{x_{i-1}}^{x_i} \left| \frac{du}{d\eta} \right|^p d\eta \\ \|u - v\|_{L_p}^p &\leq \sum_{i=1}^N h_i^{1+p/q} \int_{x_{i-1}}^{x_i} \left| \frac{du}{d\eta} \right|^p d\eta \leq h^{1+p/q} \int_a^b \left| \frac{du}{d\eta} \right|^p d\eta = h^p \int_a^b \left| \frac{du}{d\eta} \right|^p d\eta \leq h^p \|u\|_{W_p^1}^p \end{aligned}$$

Для L_∞ рассмотрим

$$\begin{aligned} |u - v| &= \left| u(x) - \frac{1}{h_i} \int_{x_{i-1}}^{x_i} u(\xi) d\xi \right| = \left| \frac{1}{h_i} \int_{x_{i-1}}^{x_i} (u(x) - u(\xi)) d\xi \right| = \left| \frac{1}{h_i} \int_{x_{i-1}}^{x_i} d\xi \int_{\xi}^x \frac{du}{d\eta} d\eta \right| \leq \\ &\leq h_i \sup_{x \in (x_{i-1}, x_i)} \left| \frac{du}{d\eta} \right| \leq h \|u\|_{W_\infty^1(\Omega)} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \|u - v\|_{L_\infty(\Omega)} \leq h \|u\|_{W_\infty^1(\Omega)}$$

□

Для устойчивости нам необходимо, чтобы собственные значения матрицы Грама $\widehat{M} = (M_{ij} = (\varphi_i, \varphi_j))$ были ограничены сверху и снизу положительными числами $a_1 < \lambda < a_2$, не зависящими от N

$$\varphi_i(x) = \frac{1}{\sqrt{h_i}} \begin{cases} 1, & x \in (x_{i-1}, x_i) \\ 0, & x \notin (x_{i-1}, x_i) \end{cases}$$

$$\Omega \subset \mathcal{R}^m, \Omega = \cup_{i=1}^N \Omega_i$$

$$\max_{i=\overline{1, N}} \sup_{x_{ij} \leq \Omega_i} |x - y| \leq h$$

11.2 Кусочно линейные базисные функции

Введем на $[a, b]$ сетку

$$a = x_0 < x_1 < \dots < x_{N-1} < x_N = b, \quad h_i = x_i - x_{i-1}, \quad h = \max_{i=1, N} h_i$$

Зададим на каждом отрезке (x_{i-1}, x_i) функцию

$$\varphi_i(x) = \begin{cases} \frac{x - x_{i-1}}{h_i}, & x \in (x_{i-1}, x_i) \\ \frac{x_{i+1} - x}{h_{i+1}}, & x \in (x_i, x_{i+1}) \\ 0, & x \notin (x_{i-1}, x_{i+1}) \end{cases} \quad i = \overline{1, N-1}$$

$$\varphi_i(x) = \begin{cases} \frac{x_1 - x}{h_1}, & x \in (x_0, x_1) \\ 0, & x \notin (x_0, x_1) \end{cases}$$

$$\varphi_N(x) = \begin{cases} \frac{x - x_{N-1}}{h_N}, & x \in (x_{N-1}, x_N) \\ 0, & x \notin (x_{N-1}, x_N) \end{cases}$$

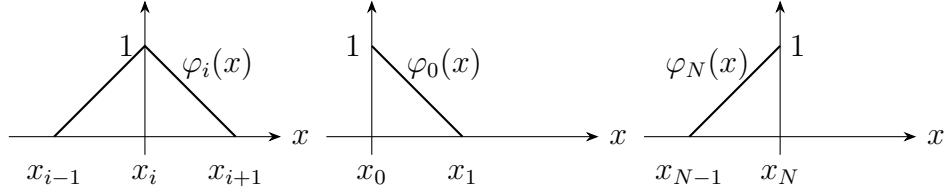


Рис. 3: Базисные функции

$$(\varphi_i, \varphi_j)_{L_2(\Omega)} = \begin{cases} 0, & |i - j| > 1 \\ 1, & |i - j| \leq 1 \end{cases}$$

$$v_N = \sum_{i=0}^N a_i \varphi_i(x) \in H_N$$

Теор. Для любой функции $u(x) \in W_2^2(\Omega)$ $\exists v(x) \in H_N = W_2^{1,h}(\Omega)$:

$$\|u - v\|_{L_2(\Omega)} \leq c_1 h^2 \|u\|_{W_2^2(\Omega)}$$

$$\|u - v\|_{W_2^1(\Omega)} \leq c_2 h \|u\|_{W_2^2(\Omega)}$$

где $c_1, c_2 = const$ не зависят от h, u

Док-во

$$v(x) = \sum_{i=0}^N u(x_i) \varphi_i(x)$$

Оценим разность $u - v$ в произвольной точке $x \in (x_{i-1}, x_i)$. С учетом того, что функция $v(x)$ кусочно-линейная и $dv(x)/dx = (u(x_i) - u(x_{i-1}))/h_i$

$$\begin{aligned} u(x) - v(x) &= \int_{x_{i-1}}^x \frac{d}{d\xi}(u - v)d\xi = \int_{x_{i-1}}^x \left[\frac{du(\xi)}{d\xi} - \frac{u(x_i) - u(x_{i-1})}{h_i} \right] d\xi = \\ &= \frac{1}{h_i} \int_{x_{i-1}}^x d\xi \int_{x_{i-1}}^{x_i} \left[\frac{du(\xi)}{d\xi} - \frac{du(\eta)}{d\eta} \right] d\eta = \frac{1}{h_i} \int_{x_{i-1}}^x d\xi \int_{x_{i-1}}^{x_i} d\eta \int_{\eta}^{\xi} \frac{d^2u(t)}{dt^2} dt \end{aligned}$$

Применяя к (??) неравенство КБ и расширяя пределы интегрирования

$$|u(x) - v(x)|^2 \leq h_i^3 \int_{x_{i-1}}^{x_i} \left| \frac{d^2u}{dt^2} \right|^2 dt$$

Суммируя по $i = 1, \dots, N$ получим (??). Если же сначала продифференцировать, а затем провести те же самые рассуждения и оценки, то получим (??).

$$\sum_{i=1}^N (\cdot) \|u - v\|_{L_2(\Omega)} \leq c_1 h^2 \|u\|_{W_2^2(\Omega)}$$

TODO: добавить переходов

Лекция 12

Теор. Если $u(x) \in W_\infty^2(\Omega)$, то $\exists v \in H_N$:

$$\|u - v\|_{L_\infty(\Omega)} \leq c_3 h^2 \|u\|_{W_\infty^2(\Omega)}$$

$$\|u - v\|_{W_\infty^1} \leq c_4 h \|u\|_{W_\infty^2(\Omega)}$$

Если $u \in C^2(\Omega)$, то

$$\|u - v\|_{C(\Omega)} \leq c_5 h^2 \|u\|_{C^2(\Omega)}$$

Упр. Доказать теорему.

$$\varphi_i(x) = \frac{1}{\sqrt{h}} \begin{cases} \frac{x - x_{i-1}}{h_i}, & x \in (x_{i-1}, x_i) \\ \frac{x_{i+1} - x}{h_{i+1}}, & x \in (x_i, x_{i+1}) \\ 0, & x \in (x_{i-1}, x_{i+1}) \end{cases} \quad i = \overline{1, N-1}$$

$$v(x) = \sum_{i=0}^N \sqrt{h} u(x_i) \varphi_i(x)$$

Пример

$$\begin{cases} -\frac{d}{dx} \left(p(x) \frac{du}{dx} \right) + q(x)u = f(x), & p(x) > 0, \quad q(x) \geq 0, \quad f \in L_2(a, b) \\ u(a) = \frac{du}{dx}(b) = 0 \end{cases}$$

$$H_A : \|u\|_A = \sqrt{\int_a^b \left(p \left| \frac{du}{dx} \right|^2 + q|u|^2 \right) dx}$$

$$H_N = L(\varphi_0, \dots, \varphi_N)$$

12.1 Билинейные базисные функции в \mathbb{R}^2

Пусть Ω — некоторая прямоугольная область в \mathbb{R}^2

$$A_0 = x_0 < x_1 < \dots < x_{N_x} < A_1, \quad \Delta x_i = x_i - x_{i-1}, \quad \Delta x = \max_{i=1, N_x} \Delta x_i$$

$$B_0 = y_0 < y_1 < \dots < y_{N_y} = B_1, \quad \Delta y_1 = y_i - y_{i-1}, \quad \Delta y = \max_{i=1, N_y} \Delta y_i$$

$$h = \max (\Delta x, \Delta y)$$

$$\varphi_i(x) = \begin{cases} \frac{x_i - x_{i-1}}{\Delta x_i}, & x \in (x_{i-1}, x_i) \\ \frac{x_{i+1} - x}{\Delta x_{i+1}}, & x \in (x_i, x_{i+1}) \\ 0, & x \notin (x_{i-1}, x_{i+1}) \end{cases}$$

$$\varphi_j(y) = \begin{cases} \frac{y_j - y_{j-1}}{\Delta y_j}, & y \in (y_{j-1}, y_j) \\ \frac{y_{j+1} - y}{\Delta y_{j+1}}, & y \in (y_j, y_{j+1}) \\ 0, & y \notin (y_{j-1}, y_{j+1}) \end{cases}$$

$$Q_{ij}(x, y) = \varphi_i(x)\varphi_j(y)$$

$$u^h(x, y) = \sum_{i,j} a_{ij} Q_{ij}(x, y), \quad (x_i, y_j) \in \bar{\Omega}$$

$$L(Q_{ij}) = W_2^{1,h} \cap W_2^1$$

Теор. Если $u \in C^{(2)}(\Omega)$, то существует $u^h \in W_2^{1,h}$ такая, что

$$\|u - u^h\|_{L_2(\Omega)} \leq ch^2 \|u\|_{C^{(2)}(\Omega)}$$

$$\|u - u^h\|_{W_2^1(\Omega)} \leq ch \|u\|_{C^{(2)}(\Omega)}$$

где $c = const$ не зависит от h, u

Док-во

$$u^h(x, y) = \sum_{i,j} u(x_i, y_j) Q_{ij}(x, y)$$

$$\xi(x, y) = u(x, y) - u^h(x, y)$$

$$\begin{aligned} \xi(x, y) = & (x - x_l) \frac{\partial \xi}{\partial x}(x_l, y_k) + (y - y_k) \frac{\partial \xi}{\partial y}(x_k, y_k) + \int_{x_l}^x dx' \int_{x_l}^{x'} \frac{\partial^2 \xi}{\partial x'^2}(x'', y_k) dx'' + \\ & + \int_{y_k}^y dy' \int_{y_k}^{y'} \frac{\partial^2 \xi}{\partial y'^2}(x_l, y'') dy'' + \underbrace{\int_{x_l}^x \int_{y_k}^y \frac{\partial^2 \xi}{\partial x' \partial y'}(x', y') dx' dy'}_C \end{aligned}$$

$$\frac{\partial^2 u^h}{\partial x \partial y} = \frac{1}{\Delta x_{l+1} \Delta y_{k+1}} \int_{x_l}^{x_{l+1}} dx' \int_{y_k}^{y_{k+1}} \frac{\partial^2 u}{\partial x' \partial y'}(x', y') dy',$$

$$\textcircled{A} \quad (x - x_l) \frac{\partial \xi}{\partial x}(x_l, y_k) = \frac{x - x_l}{\Delta x_{l+1}} \int_{x_l}^{x_{l+1}} dx' \int_{x'}^{x_l} \frac{\partial^2 u}{\partial x'^2}(x'', y_k) dx'',$$

$$\textcircled{B} \quad \int_{x_l}^x dx' \int_{x_l}^{x'} \frac{\partial^2 \xi}{\partial x'^2}(x'', y_k) dx'' = \int_{x_l}^x dx' \int_{x_l}^{x'} \frac{\partial^2 u}{\partial x'^2}(x'', y_k) dx'',$$

$$\textcircled{C} \quad \int_{x_l}^x dx' \int_{y_k}^y \frac{\partial^2 \xi}{\partial x' \partial y'}(x', y') dy' = \\ = \frac{1}{\Delta x_{l+1} \Delta y_{k+1}} \int_{x_l}^{x_{l+1}} dx'' \int_{y_k}^{y_{k+1}} dy'' \int_{x_l}^x dx' \int_{y_k}^{y'} \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x' \partial y'}(x', y') - \frac{\partial^2 u}{\partial x'' \partial y''}(x'', y'') \right) dy'$$

Следовательно выражение для $\xi(x, y)$ принимает вид

$$\xi(x, y) = \frac{x - x_l}{\Delta x_{l+1}} \int_{x_l}^{x_{l+1}} dx' \int_{x'}^{x_l} \frac{\partial^2 u}{\partial x''^2}(x'', y_k) dx'' + \frac{y - y_k}{\Delta y_{k+1}} \int_{y_k}^{y_{k+1}} dy' \int_{y'}^{y_k} \frac{\partial^2 u}{\partial y''^2}(x_l, y'') dy'' + \\ + \int_{x_l}^x dx' \int_{x_l}^{x'} \frac{\partial^2 u}{\partial x''^2}(x'', y_k) dx'' + \int_{y_k}^y dy' \int_{y_k}^{y'} \frac{\partial^2 u}{\partial y''^2}(x_l, y'') dy'' + \\ + \frac{1}{\Delta x_{l+1} \Delta y_{k+1}} \int_{x_l}^{x_{l+1}} dx'' \int_{y_k}^{y_{k+1}} dy'' \int_{x_l}^x dx' \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x' \partial y'}(x', y') - \frac{\partial^2 u}{\partial x'' \partial y''}(x'', y'') \right) dy'$$

Отсюда следует, что

$$|\xi(x, y)| \leq c (\Delta x_{l+1}^2 + \Delta y_{k+1}^2) \sum_{|i|=2} \|D^{|i|} u\|_{C(\Omega_{l+1, k+1})} \leq c (\Delta x^2 + \Delta y^2) \sum_{i=2} \|D^{(i)} u\|_{C(\Omega)}$$

$$\|u - u^h\|_{L_2(\Omega)} = \int_{\Omega} |u - u^h|^2 dxdy \leq c (\Delta x^2 + \Delta y^2)^2 \left(\sum_{i=2} \|D^{(i)} u\|_{C(\Omega)} \right)^2$$

Упр. Получить вторую оценку

Упр*. Доказать более сильную оценку:

$$\|u - u^h\|_{C(\Omega)} \leq c (\Delta x^2 + \Delta y^2) \sum_{i=2} \|D^{(i)} u\|_{C(\Omega)}$$



Рис. 4: Область Ω

$$\begin{cases} -\Delta u + u = f, & f \in L_2(\Omega) \\ u|_{\partial\Omega} = g \end{cases}$$

$$F(u) = \int_{\Omega} \left(\left(\frac{\partial u}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial u}{\partial y} \right)^2 + u^2 - 2uf \right) dxdy$$

$$H_A = \circ W_2^1(\Omega)$$

$$\circ W_2^{1,h} = \left\{ u^h : u^h \in W_2^{1,h}, \quad u^h = \sum_{i,j} a_{ij} Q_{ij}, \quad \|u^h\|_{\circ W_2^{1,h}} = \|u^h\|_{W_2^{1,h}}, \quad (x_i, y_j) \in \Omega \right\}$$

Теор. Для любой $u \in W_2^1(\Omega) \cap C^{(2)}(\Omega)$ существует $u^h \in W_2^{1,h}$ такая, что справедливы оценки (??).

12.2 Построение проекционно сеточной схемы для ОДУ 2-го порядка

Рассмотрим следующую задачу

$$\begin{cases} -\frac{d}{dx} \left(p(x) \frac{du}{dx} \right) + q(x)u(x) = f(x), & f \in L_2(a, b) \\ u(a) = u(b) = 0 & 0 < p_0 \leq p(x) \leq p_1, \quad 0 \leq q(x) \leq q_1 \end{cases}$$

$$Au = f$$

$$H = L_2(a, b) \Rightarrow A \text{ положительно определен} \Rightarrow \exists A^{-1} \Rightarrow \exists! \text{ решение (??)}$$

Пусть $u(x)$ — решение (??)

$$\|u\|_{W_2^2(\Omega)} \leq c \|f\|_H$$

$$H_A = \circ W_2^1(\Omega), \quad c_0 \|u\|_{W_2^1} \leq \|u\|_A \leq c_1 \|u\|_{W_2^1}$$

$$F(u) = [u, u] - 2(u, f) \rightarrow \min \quad \text{на } \circ W_2^1(\Omega)$$

$$\varphi_i(x) = \frac{1}{\sqrt{h}} \left\{ \dots \right.$$

$$\circ W_2^{1,h} = \left\{ v = \sum_{i=1}^{N-1} a_i \varphi_i(x) \right\} \subset \circ W_2^1 = H_A$$

$$u^h(x) = \sum_{i=1}^{N-1} a_i \varphi_i(x) — \text{минимизирует } F(v) \text{ на } \circ W_2^{1,h}$$

$$\text{Найдем } a_j \text{ из } \frac{\partial F}{\partial a}(u_h) = 0, \quad i = \overline{1, N-1}$$

Приходим к системе уравнений

$$\hat{A}a = f, \quad \hat{A} = (A_{ij})$$

$$A_{ij} = [\varphi_i, \varphi_j] = \int_{\Omega_{ij}} \left(p \frac{d\varphi_i}{dx} \frac{d\varphi_j}{dx} + q\varphi_i\varphi_j \right) dx$$

$$a = (a_1, \dots, a_{N-1})^T, \quad f = (f_1, \dots, f_{N-1})^T$$

$$f_i = \int_{\Omega_i} f \varphi_i dx$$

Существует единственное решение $(a_1, \dots, a_{N-1})^T$, которое однозначно определяет решение $u^h \leftarrow \underset{v \in \circ W_2^{1,h}}{\operatorname{argmin}} F(v)$

Отметим, что так как $A_{ij} = 0$ при $|i - j| > 1$, то матрица \hat{A} оказывается трехдиагональной.

Упр. Найти A_{ij} в случае кусочно-постоянных p и q на сетке

$$p_{i-\frac{1}{2}} = p(x), \quad x \in (x_{i-1}, x_i), \quad i = \overline{1, N}$$

$$q_{i-\frac{1}{2}} = \dots$$

Лекция 13

$$\begin{cases} -\frac{d}{dx} \left[p(x) \frac{du}{dx} \right] + q(x)u = f \\ u(a) = u(b) = 0 \end{cases}$$

$$\|u - u_h\|_A \leq \inf_{v_h \in H_A^{(N)}} \|u - v_h\|_A, \quad \text{где } v_h = \sum_{i=1}^{N-1} b_i \varphi_i; \quad \forall v_h \in H_A^{(N)} = \circ W_2^{1,h}$$

$$c_0 \|u\|_{W_2^1} \leq \|u\|_A \leq c_1 \|u\|_{W_2^1}$$

$$\|u - u_h\|_{W_2^1} \leq c \|u - v_h\|_{W_2^1}$$

$$\|u - u_h\|_{W_2^1} \leq c \inf_{v_h \in H_A^{(N)}} \|u - v_h\|_{W_2^1}$$

$$\|u - u_h\|_{W_2^1} \leq ch \|u\|_{W_2^2} \leq ch \|f\|_{H=L_2}$$

Следовательно (по регулярности):

$$\|u - u_h\|_{W_2^1} \leq ch \|f\|_H$$

$$\|u - u_h\|_{H=L_2} \leq c_2 h^2 \|f\|_H \quad (\text{в силу неравенства Фридрихса})$$

$$[u, v]_A = (f, v), \quad \forall v \in \circ W_2^1$$

$$[u_h, v_h]_A = (f, v_h), \quad \forall v_h \in \circ W_2^{1,h} = H_A^{(N)}$$

$$[u - u_h, v_h] = 0 \quad \forall v_h \in \circ W_2^{1,h}$$

Метод двойственности (Nitsche trick) для оценки L_2 нормы ошибки:

Рассмотрим вспомогательную задачу $A\Phi = F$, где $F = u - u_h$:

По свойствам оператора A (положительная определённость и регулярность) существует единственное решение Φ :

$$\|\Phi\|_{W_2^2} \leq c \|F\| = c \|u - u_h\|$$

Функция Φ удовлетворяет вариационному уравнению:

$$[\Phi, v] = (F, v) \quad \forall v \in \circ W_2^1$$

Подставляя $v = u - u_h$:

$$\begin{aligned} (F, v) &= (u - u_h, u - u_h) = (A\Phi, u - u_h) = [\Phi, u - u_h] - [u - u_h, \Phi_h] \\ &= [\Phi - \Phi_h, u - u_h] \leq \|\Phi - \Phi_h\|_A \cdot \|u - u_h\|_A \\ &\leq ch\|f\| \cdot \|\Phi - \Phi_h\|_A \leq \tilde{c}h\|f\| \cdot \|\Phi - \Phi_h\|_{W_2^1} \end{aligned}$$

где Φ_h — аппроксимация Φ из пространства МКЭ, выбираемая так, чтобы:

$$\|\Phi - \Phi_h\|_{W_2^1} \leq \tilde{c}h \|\Phi\|_{W_2^2}$$

Подставляя оценки:

$$\|u - u_h\|^2 \leq ch\|f\| \cdot \|\Phi - \Phi_h\|_{W_2^1} \leq ch^2\|f\| \cdot \|\Phi\|_{W_2^2} \leq ch^2\|f\| \cdot \|u - u_h\|$$

Сокращая на $\|u - u_h\|$:

$$\|u - u_h\| \leq ch^2\|f\|$$

13.1 Смешанные граничные условия

$$\begin{cases} -\frac{d}{dx} \left(p(x) \frac{du}{dx} \right) + q(x)u = f(x) \\ u(a) = 0, \quad \frac{du}{dx}(b) = 0 \end{cases}$$

При этом приближённое решение имеет вид:

$$u_h = \sum_{i=1}^N a_i \varphi_i$$

где базисные функции φ_i выбираются так, чтобы удовлетворять условию Дирихле $u_h(a) = 0$.

Упр. Проверить аналогичные оценки ошибки в норме W_2^1 для этого случая.

Упр. Найти матрицу системы \hat{A} при равномерной сетке $h_i = h$, $i = \overline{1, N}$, постоянных коэффициентах $p = const$, $q = const$.

13.2 Применение вариационного метода к задаче Дирихле для уравнения Лапласа

Рассмотрим задачу Дирихле для уравнения Лапласа на прямоугольной области:

$$\Omega = \{(x, y) : 0 < x < a, 0 < y < b\}$$

$$\begin{cases} -\Delta u = f(x, y) & \text{в } \Omega \\ u|_{\partial\Omega} = 0 & \text{на границе} \end{cases}$$

Оператор Лапласа:

$$Au = -\Delta u$$

$$D(A) = \{u \in W_2^2(\Omega), \quad u|_{\partial\Omega} = 0\}, \quad f \in L_2(\Omega)$$

Оператор A симметричен и положительно определён на пространстве $H_A = \circ W_2^1(\Omega)$.

Следовательно, для любой $f \in L_2(\Omega)$ существует единственное решение $u \in \circ W_2^1 \cap W_2^2(\Omega)$ с оценкой:

$$\|u\|_{W_2^2} \leq c \|f\|_H$$

Энергетическое пространство и скалярное произведение:

$$H_A = \circ W_2^1(\Omega), \quad (u, v)_A = \int_{\Omega} \left(\frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial v}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial v}{\partial y} \right) d\Omega$$

Вариационная формулировка:

$$[u, v]_A = (f, v), \quad \forall v \in H_A$$

Метод конечных элементов на треугольной сетке:

Покроем область Ω треугольной сеткой. Базисные функции $\varphi_{ij}(x, y)$ определяются как кусочно-линейные функции, равные 1 в узле (x_i, y_j) и 0 во всех остальных узлах сетки.

Приближённое решение представляется в виде:

$$u_h = \sum_{i=1}^{N_x-1} \sum_{j=1}^{N_y-1} a_{ij} \varphi_{ij}(x, y), \quad H_A^{(N)} = \circ W_2^{1,h} \subset H_A = \circ W_2^1$$

где суммирование ведётся только по внутренним узлам (граничные узлы имеют коэффициенты, равные нулю).

Коэффициенты a_{ij} находятся из системы линейных алгебраических уравнений:

$$[u_h, \varphi_{kl}]_A = (f, \varphi_{kl})$$

которая может быть записана в матричной форме:

$$\hat{A}\mathbf{a} = \mathbf{f}, \quad \hat{A} = (A_{ijkl}), \quad A_{ijkl} = [\varphi_{ij}, \varphi_{kl}]_A$$

$$\mathbf{a} = (a_{1,1}, a_{2,1}, \dots, a_{N_x-1,1}, \dots, a_{1,N_y-1}, \dots, a_{N_x-1,N_y-1})$$

Матрица \hat{A} имеет ленточную структуру: большинство элементов равны нулю.

Упр. Вычислить элементы матрицы A_{ijkl} явно для базисных функций на треугольной сетке.

Оценки ошибки МКЭ:

$$\|u - u_h\|_{W_2^1} \leq ch \|u\|_{W_2^2} \leq ch c(f) \|f\|$$

$$\|u - u_h\|_{L_2} \leq ch^2 \|f\|$$

Для общего оператора эллиптического типа:

$$Au = - \sum_{k=1}^m \frac{d}{dx_k} \left(p(x) \frac{\partial u}{\partial x_k} \right) + q(x)u$$

Упр. Показать, что дискретная схема МКЭ даёт аппроксимацию порядка $O(h)$ в энергетической норме и $O(h^2)$ в L_2 .

При произвольной триангуляции области обозначим через h максимальный размер элемента, а через θ_0 минимальный угол в треугольниках.

Тогда:

$$\|u - u_h\|_{W_2^1(\Omega)} \leq c \frac{h}{\sin \theta_0} \|f\|$$

что показывает зависимость от качества триангуляции (острые углы приводят к увеличению ошибки).

Приближённое решение в общем случае:

$$u_h = \sum_{i=1}^N a_i \varphi_i(x, y)$$

где N — общее число узлов в области (включая граничные узлы с нулевыми коэффициентами).

13.3 Подходы к решению неоднородной краевой задачи

Рассмотрим неоднородную задачу Дирихле:

$$\begin{cases} -\Delta u = f & \text{в } \Omega \quad (\Omega \text{ выпуклая, } \partial\Omega \text{ гладкая}) \\ u|_{\partial\Omega} = g, & f \in L_2(\Omega), \quad g \in W_2^{3/2}(\partial\Omega) \end{cases}$$

Регулярность решения определяется оценкой:

$$c_3(\|f\|_{L_2} + \|g\|_{W_2^{3/2}}) \leq \|u\|_{W_2^2(\Omega)} \leq c_4(\|f\|_{L_2} + \|g\|_{W_2^{3/2}})$$

① Сведение к однородным граничным условиям

Предположим, что существует продолжение $\Phi \in D(A)$ функции g в область Ω :

$$\Phi|_{\partial\Omega} = g$$

Введём новую функцию:

$$v = u - \Phi$$

тогда она удовлетворяет однородной краевой задаче:

$$\begin{cases} -\Delta v = \tilde{f} = f + \Delta\Phi & \in L_2(\Omega) \\ v|_{\partial\Omega} = 0 \end{cases}$$

Решение исходной задачи:

$$u_h = v_h + \Phi$$

Преимущество: Применяем стандартный МКЭ для задачи с нулевыми граничными условиями.

Недостаток: Нужно найти подходящее продолжение Φ , гладкое в Ω .

(2) «Снос» граничных условий (перенос с $\partial\Omega$ на $\partial\Omega_h$)

Используем узлы сетки, расположенные на границе области, как неизвестные в системе МКЭ.

Обозначим узлы:

$\varphi_1, \dots, \varphi_N$ — внутренние узлы

$\varphi_{N+1}, \dots, \varphi_{\tilde{N}}$ — граничные узлы

Приближённое решение:

$$u_h = \sum_{i=1}^{\tilde{N}} a_i \varphi_i(x, y)$$

Система уравнений:

Для внутренних узлов ($i = \overline{1, N}$) применяем вариационное уравнение:

$$[u_h, \varphi_i]_A = (f, \varphi_i)$$

Для граничных узлов ($i = \overline{N+1, \tilde{N}}$) задаём:

$$a_i = u_h(x_i, y_i) = g(x_i, y_i)$$

Преимущество: Простая реализация, не требует явного продолжения Φ .

Недостаток: Граничные условия точно удовлетворяются только в узлах на границе сетки $\partial\Omega_h$, а не на истинной границе $\partial\Omega$.

(3) Метод штрафа (Penalty method)

Вместо исходной задачи рассмотрим модифицированную 3-ю краевую задачу (граничные условия Робена):

$$\begin{cases} -\Delta u_\varepsilon = f & \text{в } \Omega \\ u_\varepsilon + \varepsilon \frac{\partial u_\varepsilon}{\partial n} = g & \text{на } \partial\Omega \end{cases}, \quad \varepsilon > 0 \text{ мало}$$

где ε — параметр штрафа. При $\varepsilon \rightarrow 0$ решение u_ε приближается к решению исходной задачи. Модифицированное энергетическое скалярное произведение с штрафным членом:

$$[u, v]_A = \int_{\Omega} \left(\frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial v}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial v}{\partial y} \right) d\Omega + \int_{\partial\Omega} \frac{1}{\varepsilon} uv dS$$

Приближённое решение:

$$u_{\varepsilon,h} = \sum_{i=1}^N a_i \varphi_i(x, y)$$

где все узлы (включая граничные) являются неизвестными, и коэффициенты a_i находятся из системы:

$$[u_h, \varphi_i]_A = (f, \varphi_i) + \int_{\partial\Omega} \frac{g}{\varepsilon} \varphi_i \, dS$$

Оценки ошибки МКЭ с методом штрафа:

В норме W_2^1 :

$$\|u_\varepsilon - u_{\varepsilon,h}\|_{W_2^1(\Omega)} \leq \frac{ch}{\sin \theta_0} \left(1 + \frac{h}{\varepsilon}\right) \left(\|f\|_{L_2} + \frac{1}{\varepsilon} \|g\|_{W_2^{1/2}(\partial\Omega)}\right)$$

В норме L_2 :

$$\|u_\varepsilon - u_{\varepsilon,h}\|_{L_2(\Omega)} \leq \frac{ch^2}{\sin^2 \theta_0} \left(1 + \frac{h}{\varepsilon}\right)^2 \left(\|f\|_{L_2} + \frac{1}{\varepsilon} \|g\|_{W_2^{1/2}(\partial\Omega)}\right)$$

Ошибка регуляризации (разница между u_ε и точным решением u):

$$\|u - u_\varepsilon\|_{W_2^1(\Omega)} \leq c \varepsilon \left(\|f\|_{L_2} + \frac{1}{\varepsilon} \|g\|_{W_2^{1/2}(\partial\Omega)}\right)$$

Анализ метода штрафа:

- При малых ε штрафный член становится очень большим, что приводит к плохой обусловленности матрицы системы.
- Полная ошибка складывается из двух частей:
 1. Ошибка аппроксимации МКЭ порядка $O(h)$ в W_2^1 или $O(h^2)$ в L_2
 2. Ошибка регуляризации порядка $O(\varepsilon)$
- Оптимальный выбор параметра: $\varepsilon \approx h$, тогда полная ошибка имеет порядок $O(h)$.
- **Преимущество:** Не требует явного продолжения граничных данных, универсальный метод.
- **Недостаток:** Параметр штрафа нужно подбирать, при малых ε система плохо обусловлена.

Лекция 14

14.1 Вариационная постановка задачи на собственные значения для симметрично положительного оператора

Рассмотрим спектральную задачу:

$$A\varphi = \lambda\varphi, \quad \varphi \in D(A) \subset H \quad (14.1)$$

где:

- A — симметричный оператор в гильбертовом пространстве H
- λ — собственные значения (вещественные для симметричного оператора)
- φ — собственные функции

Свойство ортогональности: Если $\lambda_1 \neq \lambda_2$ — два различных собственных значения оператора A , то соответствующие собственные функции φ_1 и φ_2 ортогональны:

$$(\varphi_1, \varphi_2) = 0$$

Для собственной функции φ , удовлетворяющей $A\varphi = \lambda\varphi$, имеем:

$$(A\varphi, \varphi) = \lambda(\varphi, \varphi)$$

откуда:

$$\lambda = \frac{(A\varphi, \varphi)}{(\varphi, \varphi)} \quad (3)$$

Определение. Оператор A называется **ограниченным снизу**, если для всех $\varphi \in D(A)$ верно:

$$(A\varphi, \varphi) \geq k(\varphi, \varphi), \quad k \in \mathbb{R} \quad (14.2)$$

где k — некоторая (не обязательно положительная) константа.

Если A ограничен снизу, то существует инфимум (точная нижняя грань) отношения Рэлея:

$$\frac{(A\varphi, \varphi)}{(\varphi, \varphi)} \geq k \quad \Rightarrow \quad \exists d = \inf_{\varphi \in D(A)} \frac{(A\varphi, \varphi)}{(\varphi, \varphi)} \geq k$$

Функционал:

$$F(\varphi) = \frac{(A\varphi, \varphi)}{(\varphi, \varphi)} \quad (14.4)$$

называется **функционалом Рэлея** (Rayleigh quotient).

Теорема 1 (о минимальном собственном значении).

Пусть A — симметричный оператор, ограниченный снизу, и пусть

$$d = \inf_{\varphi \in D(A)} \frac{(A\varphi, \varphi)}{(\varphi, \varphi)}$$

Если существует $\varphi_0 \neq 0 \in D(A)$ такой, что

$$\frac{(A\varphi_0, \varphi_0)}{(\varphi_0, \varphi_0)} = d$$

то число d является собственным значением оператора A , то есть $d = \lambda_1 \leq$ всех других собственных значений, и φ_0 — соответствующая собственная функция:

$$A\varphi_0 = d\varphi_0$$

Доказательство:

Возьмём произвольное $\eta \in D(A)$ такое, что при всех $t \in \mathbb{R}$ имеем $\varphi_0 + t\eta \in D(A)$ (например, если $D(A)$ выпукло, это верно для любого $\eta \in D(A)$).

Определим функцию одного переменного:

$$\psi(t) = F(\varphi_0 + t\eta) = \frac{(A(\varphi_0 + t\eta), \varphi_0 + t\eta)}{(\varphi_0 + t\eta, \varphi_0 + t\eta)}$$

Разложим:

$$\psi(t) = \frac{t^2(A\eta, \eta) + 2t \operatorname{Re}(A\varphi_0, \eta) + (A\varphi_0, \varphi_0)}{t^2(\eta, \eta) + 2t \operatorname{Re}(\varphi_0, \eta) + (\varphi_0, \varphi_0)}$$

Так как φ_0 доставляет минимум функционалу F , функция $\psi(t)$ достигает минимума при $t = 0$:

$$\psi'(0) = 0$$

Вычисляя производную (используя правило для производной дроби) и приравнивая к нулю, получаем:

$$\operatorname{Re}(A\varphi_0 - d\varphi_0, \eta) = 0 \quad \forall \eta \in D(A)$$

Заменяя η на $i\eta$ (если $D(A)$ замкнуто относительно умножения на мнимую единицу), получаем:

$$\operatorname{Im}(A\varphi_0 - d\varphi_0, \eta) = 0 \quad \forall \eta \in D(A)$$

Объединяя вещественную и мнимую части:

$$(A\varphi_0 - d\varphi_0, \eta) = 0 \quad \forall \eta \in D(A)$$

Так как множество $D(A)$ плотно в H (или мы выбираем его таким образом), то:

$$A\varphi_0 - d\varphi_0 = 0 \Rightarrow A\varphi_0 = d\varphi_0$$

Минимальность d следует из того, что для любого собственного значения λ_i оператора A :

$$\lambda_i = \frac{(A\varphi_i, \varphi_i)}{(\varphi_i, \varphi_i)} \geq d$$

по определению d как инфимума. \square

Теорема 2 (о последовательных собственных значениях).

Пусть $\lambda_1 \leq \lambda_2 \leq \dots \leq \lambda_n$ — первые n собственных значений симметричного ограниченного снизу оператора A , и $\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_n$ — соответствующие ортонормированные собственные функции.

Если существует функция $\varphi_{n+1} \neq 0$ такая, что

$$\varphi_{n+1} = \operatorname{argmin}_{\substack{\varphi \in D(A) \\ (\varphi, \varphi_i) = 0, i=1,n}} \frac{(A\varphi, \varphi)}{(\varphi, \varphi)} \quad (14.6)$$

(то есть минимизирует функционал Рэлея среди всех функций, ортогональных первым n собственным функциям), то φ_{n+1} является собственной функцией A , соответствующей собственному значению:

$$\lambda_{n+1} = \frac{(A\varphi_{n+1}, \varphi_{n+1})}{(\varphi_{n+1}, \varphi_{n+1})}$$

Доказательство (идея): Процедура аналогична Теореме 1. Любая вариация $\varphi_{n+1} + t\eta$, где $(\eta, \varphi_i) = 0$ для $i = \overline{1, n}$, сохраняет ортогональность. Условие минимума $\frac{d}{dt}\psi(t)|_{t=0} = 0$ даёт ортогональность $(A\varphi_{n+1} - \lambda_{n+1}\varphi_{n+1})$ всем таким вариациям. Так как подпространство, ортогональное $\{\varphi_1, \dots, \varphi_n\}$, плотно на него, мы получаем $A\varphi_{n+1} = \lambda_{n+1}\varphi_{n+1}$. \square

14.2 Обобщённая спектральная задача

Рассмотрим обобщённую задачу на собственные значения:

$$A\varphi - \lambda B\varphi = 0 \quad (4)$$

где:

- A и B — симметричные операторы
- A ограничен снизу
- B положительно определён (то есть $(B\varphi, \varphi) > 0$ для всех $\varphi \neq 0$)
- $D(A) \subset D(B) \subset H$

Собственное значение может быть выражено через отношение:

$$\lambda = \frac{(A\varphi, \varphi)}{(B\varphi, \varphi)}$$

Теорема 3 (ортогональность в обобщённой задаче).

Если $\lambda_k \neq \lambda_m$ — два различных собственных значения обобщённой задачи, соответствующие собственным функциям φ_k и φ_m , то:

$$(B\varphi_k, \varphi_m) = 0$$

Собственные функции ортогональны относительно скалярного произведения, определяемого оператором B (это называется B -ортогональностью).

Теорема 4 (о минимуме в обобщённой задаче).

Пусть

$$d = \inf_{\varphi \in D(A)} \frac{(A\varphi, \varphi)}{(B\varphi, \varphi)}$$

Если существует $\varphi_0 \neq 0$ такой, что

$$\frac{(A\varphi_0, \varphi_0)}{(B\varphi_0, \varphi_0)} = d$$

то число d является минимальным собственным значением обобщённой задачи, а φ_0 — соответствующая собственная функция.

Теорема 5 (последовательные собственные значения в обобщённой задаче).

Пусть $\lambda_1 \leq \lambda_2 \leq \dots \leq \lambda_n$ — первые n собственных значений обобщённой задачи с соответствующими B -ортонормированными собственными функциями $\varphi_1, \dots, \varphi_n$ (то есть $(B\varphi_i, \varphi_j) = \delta_{ij}$).

Если существует функция φ_{n+1} такая, что

$$\lambda_{n+1} = \min_{\substack{\varphi \in D(A) \\ (B\varphi, \varphi_k) = 0, k=1,n}} \frac{(A\varphi, \varphi)}{(B\varphi, \varphi)}$$

то φ_{n+1} является собственной функцией, соответствующей собственному значению λ_{n+1} .

14.3 Метод Ритца для задачи на собственные значения

Идея метода Ритца: Вместо поиска минимума функционала Рэлея на всём пространстве $D(A)$, ищем минимум на конечномерном подпространстве, натянутом на выбранную систему базисных функций.

Пусть система функций $\{\varphi_1, \varphi_2, \dots\}$ полна в H , то есть для каждого $u \in D(A)$ и для любого $\varepsilon > 0$ существуют $n \in \mathbb{N}$ и коэффициенты $\alpha_1, \dots, \alpha_n$ такие, что:

$$\left\| u - \sum_{k=1}^n \alpha_k \varphi_k \right\| < \varepsilon$$

Рассмотрим приближённое решение в виде конечной линейной комбинации:

$$u_n = \sum_{k=1}^n a_k \varphi_k \quad (5)$$

Выбираем коэффициенты a_k так, чтобы минимизировать функционал Рэлея:

$$(Au_n, u_n) = \sum_{k,m=1}^n (A\varphi_k, \varphi_m) a_k \overline{a_m} \rightarrow \min$$

при нормировке:

$$(u_n, u_n) = \sum_{k,m=1}^n (\varphi_k, \varphi_m) a_k \overline{a_m} = 1 \quad (14.14)$$

Применение метода множителей Лагранжа:

Составляем функцию Лагранжа:

$$\mathcal{L} = (Au_n, u_n) - \lambda(u_n, u_n)$$

где λ — множитель Лагранжа (который окажется приближением к собственному значению). Условие экстремума:

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial a_m} = 0 \Rightarrow \sum_{k=1}^n a_k [(A\varphi_k, \varphi_m) - \lambda(\varphi_k, \varphi_m)] = 0, \quad m = \overline{1, n}$$

Это можно записать в матричной форме:

$$(G_A - \lambda G_B)\mathbf{a} = 0 \quad (14.15)$$

где:

$$(G_A)_{km} = (A\varphi_k, \varphi_m), \quad (G_B)_{km} = (\varphi_k, \varphi_m)$$

Для существования нетривиального решения $\mathbf{a} = (a_1, \dots, a_n)^T$ необходимо и достаточно, чтобы:

$$\det(G_A - \lambda G_B) = 0 \quad (14.16)$$

Частный случай: ортонормированная система.

Если система $\{\varphi_1, \dots, \varphi_n\}$ уже ортонормирована (то есть $(\varphi_k, \varphi_m) = \delta_{km}$), то матрица Грама G_B становится единичной:

$$G_B = I$$

и уравнение упрощается:

$$\det(G_A - \lambda I) = 0 \quad (14.17)$$

Это характеристическое уравнение матрицы G_A . Его решением являются собственные значения матрицы G_A .

Раскладывая определитель, получаем полиномиальное уравнение n -й степени относительно λ :

$$\det(G_A - \lambda I) = (-1)^n \lambda^n + \text{члены меньших степеней} = 0$$

Уравнение имеет ровно n корней (считая кратности) в \mathbb{C} . Для симметричного оператора A матрица G_A симметрична, поэтому все корни вещественны.

Нахождение приближённых собственных функций:

Пусть λ_j ($j = 1, \dots, n$) — один из корней уравнения. Подставляя $\lambda = \lambda_j$ в систему (??), находим нетривиальное решение $(a_1^{(j)}, \dots, a_n^{(j)})^T$.

Приближённая собственная функция:

$$u_n^{(j)} = \sum_{k=1}^n a_k^{(j)} \varphi_k$$

После нормировки (так чтобы $(u_n^{(j)}, u_n^{(j)}) = 1$), приближённое собственное значение равно:

$$\lambda_j^{(n)} = (A u_n^{(j)}, u_n^{(j)})$$

Свойства приближений метода Ритца:

1. **Монотонность:** Приближённые собственные значения $\lambda_j^{(n)}$ сходятся к точным собственным значениям λ_j *снизу* (то есть $\lambda_j^{(n)} \geq \lambda_j$ для всех n).
2. **Сходимость:** При увеличении числа базисных функций приближения сходятся к точным значениям и функциям.
3. **Оптимальность в подпространстве:** Для фиксированного n приближение u_n оптимально в том смысле, что минимизирует функционал Рэлея среди всех функций вида $\sum_{k=1}^n a_k \varphi_k$.

Практическое вычисление:

Алгоритм метода Ритца состоит из следующих шагов:

1. Выбрать систему n базисных функций $\varphi_1, \dots, \varphi_n$ (обычно функции, удовлетворяющие однородным граничным условиям).
2. Вычислить элементы матриц G_A и G_B :

$$(G_A)_{km} = (A \varphi_k, \varphi_m), \quad (G_B)_{km} = (\varphi_k, \varphi_m)$$

3. Решить задачу на собственные значения:

$$\det(G_A - \lambda G_B) = 0$$

4. Для каждого собственного значения λ_j найти соответствующий собственный вектор и вычислить приближённую собственную функцию:

$$u_j^{(n)} = \sum_{k=1}^n a_k^{(j)} \varphi_k$$

Метод Ритца — один из фундаментальных методов вычислительной математики. На его основе построены:

- Метод конечных элементов (МКЭ) для задач на собственные значения
- Методы невязки и подпространственных итераций
- Алгоритмы нахождения нескольких собственных значений матриц