Линейная алгебра

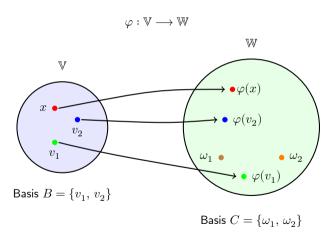
Построение матрицы линейного отображения. Изменение матрицы при изменении базисов.

Глеб Карпов

МНаД ФКН ВШЭ

Линейные отображения и векторные пространства

Действующие лица



Напоминание: построение матрицы линейного преобразования

• Для определения значения функции нам необходимо только знать значения функции от базисных векторов: $\varphi(x) = \varphi(x_1v_1 + x_2v_2) = x_1 \varphi(v_1) + x_2 \varphi(v_2)$

Напоминание: построение матрицы линейного преобразования

- Для определения значения функции нам необходимо только знать значения функции от базисных векторов: $\varphi(x) = \varphi(x_1v_1 + x_2v_2) = x_1 \varphi(v_1) + x_2 \varphi(v_2)$
- Образы базисных векторов возможно разложить по базису в пространстве W:

$$\begin{split} \varphi(v_1) &= a_{11}\omega_1 + a_{21}\omega_2, \\ [\varphi(v_1)]_C &= \begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{21} \end{pmatrix} \\ \varphi(v_2) &= a_{12}\omega_1 + a_{22}\omega_2, \\ [\varphi(v_2)]_C &= \begin{pmatrix} a_{12} \\ a_{22} \end{pmatrix} \end{split}$$

Напоминание: построение матрицы линейного преобразования

- Для определения значения функции нам необходимо только знать значения функции от базисных векторов: $\varphi(x) = \varphi(x_1v_1 + x_2v_2) = x_1 \varphi(v_1) + x_2 \varphi(v_2)$
- Образы базисных векторов возможно разложить до базису в пространстве W:

$$\overbrace{\varphi(v_1)} = \overbrace{a_{11}\omega_1 + a_{21}\omega_2, \, [\varphi(v_1)]_C} = \begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{21} \end{pmatrix}$$

$$\overbrace{\varphi(v_2)} = a_{12}\omega_1 + a_{22}\omega_2, \, [\varphi(v_2)]_C = \begin{pmatrix} a_{12} \\ a_{22} \end{pmatrix}$$

ullet В результате получаем разложение arphi(x) по базису в пространстве \mathbb{W} : $arphi(x)=\gamma_1\omega_1+\gamma_2\omega_2$, где:

$$\left[\varphi(x)\right]_C = \begin{pmatrix} \gamma_1 \\ \gamma_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} L_{\varphi,\,(B,C)} \left[x\right]_B \end{bmatrix}$$

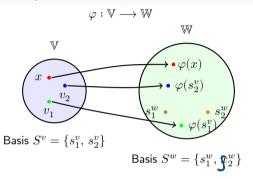
Устройство матрицы линейного преобразования

• Если обобщать наш игрушечный пример, то

$$L_{\varphi,\,(B,C)} = \begin{pmatrix} | & | & \cdots & | \\ [\varphi(v_1)]_C & [\varphi(v_2)]_C & \cdots & [\varphi(v_n)]_C \\ | & \cdots & | \end{pmatrix},$$

где $[\varphi(v_i)]_C$ — это координаты образа базисного вектора v_i в базисе C.

Случай стандартных базисов



• В случае стандартных базисов получаем

$$L_{\varphi} = \begin{pmatrix} | & | & \cdots & | \\ [\varphi(s_1^v)] & [\varphi(s_2^v)] & \cdots & [\varphi(s_n^v)] \\ | & \cdots & | \end{pmatrix},$$

где $[\varphi(s_i^v)]$ — это координаты образа базисного вектора s_i^v в стандартном базисе S^w в пространстве $\mathbb{W}.$

Пример

• Построенная матрица линейного преобразования крайне хрупка. По факту она работает только с теми базисами, которые были выбраны при ее построении.

Пример

• Построенная матрица линейного преобразования крайне хрупка. По факту она работает только с теми базисами, которые были выбраны при ее построении.

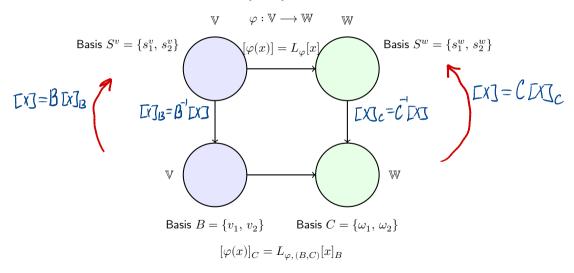
Пример

• Построенная матрица линейного преобразования крайне хрупка. По факту она работает только с теми базисами, которые были выбраны при ее построении.

• Пример:
$$\varphi: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2, \ \varphi\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 + x_2 \\ 2x_2 - x_1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 2 \\ 4 \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 \\ 4 \end{pmatrix} \qquad \qquad \begin{bmatrix} 1 \\ -12 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 0.5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2.5 \\ -1 \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 6 \\ 6 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0.5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0.5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2.5 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 \\ 6 \end{pmatrix}$$



Ура, мы добрались!

• Подключаем наши знания о переходах между базисами. Пусть следующие матрицы выполняют переходы из базисов B и C в стандартные:

$$[x] = P_{B \to S^{\bullet}}[x]_{B} = B[x]_{B}, \quad [a] = P_{C \to S^{\bullet}}[a]_{C} = C[a]_{C}$$

$$[X]_{B} = B^{-1}[X] \qquad [a]_{C} = C^{-1}[a]$$

$$[S^{\bullet} \to B] \qquad [S^{\bullet} \to C]$$

Ура. мы добрались!

Подключаем наши знания о переходах между базисами. Пусть следующие матрицы выполняют переходы из базисов B и C в стандартные:

$$[x] = P_{B \to S^v}[x]_B = B[x]_B, \quad [a] = P_{C \to S^w}[a]_C = C[a]_C$$

зыражения в известную формулу $[\varphi(x)] = L_{\varphi}[x]$. $[\varphi(x)] = C [\varphi(x)]_{\mathcal{C}} \qquad C[\varphi(x)]_{\mathcal{C}} = L_{\varphi}B[x]_{\mathcal{B}}$ $[\chi] = \mathcal{B}[\chi]_{\mathcal{B}}$ Подставим выражения в известную формулу $[arphi(x)] = L_{arphi}[x]$:

$$^{\mathbf{M}}C[\varphi(x)]_{C} = L_{\varphi}B[x]_{B}$$

Ура, мы добрались!

• Подключаем наши знания о переходах между базисами. Пусть следующие матрицы выполняют переходы из базисов B и C в стандартные:

$$[x] = P_{B \rightarrow S^v}[x]_B = B[x]_B, \quad [a] = P_{C \rightarrow S^w}[a]_C = C[a]_C$$

• Подставим выражения в известную формулу $[\varphi(x)] = L_{\varphi}[x]$:

$$C^{-1}C[\varphi(x)]_C \stackrel{\stackrel{\frown}{=} L_{\varphi}B[x]_B$$

• Используем трюк с обратной матрицей:

$$[\varphi(x)]_C = C^{-1}L_\varphi B[x]_B = L_{\varphi,\,(B,C)}[x]_B$$

Ура, мы добрались!

• Подключаем наши знания о переходах между базисами. Пусть следующие матрицы выполняют переходы из базисов B и C в стандартные:

$$[x] = P_{B \rightarrow S^v}[x]_B = B[x]_B, \quad [a] = P_{C \rightarrow S^w}[a]_C = C[a]_C$$

• Подставим выражения в известную формулу $[\varphi(x)] = L_{\varphi}[x]$:

$$C[\varphi(x)]_C = L_{\varphi}B[x]_B$$

Используем трюк с обратной матрицей:

$$[\varphi(x)]_C = C^{-1}L_{\varphi}B[x]_B = L_{\varphi,\,(B,C)}[x]_B$$

• Финально, формула для изменения матрицы линейного преобразования при одновременном изменении пары базисов из стандартного:

$$L_{\varphi,\,(B,C)}=C^{-1}L_{\varphi}B$$

Чувствительность матрицы к выбору пары базисо
$$\mathcal{L}_{\mathcal{J}}(\mathcal{B}, \mathcal{S}^{\mathsf{w}}) = \mathcal{L}_{\mathcal{J}}(\mathcal{B}, \mathcal{S}^{\mathsf{w}}) = (1) \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ 1 & 8 \end{pmatrix}$$

Пример

 Построенная матрица линейного преобразования крайне хрупка. По факту она работает только с теми базисами, которые были выбраны при ее построении.

базисами, которые были выбраны при ее построении.

• Пример:
$$\varphi: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$$
, $\varphi\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 + x_2 \\ 2x_2 - x_1 \end{pmatrix}$

• Пример:
$$\varphi: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2, \ \varphi\left(\begin{matrix} x_1 \\ x_2 \end{matrix}\right) = \begin{pmatrix} x_1 + x_2 \\ 2x_2 - x_1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{1}{2}\begin{pmatrix} 0 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 \\ 6 \end{pmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} 2 \\ 4 \end{vmatrix} = 2 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 4 \\ 4 \end{pmatrix} \qquad \begin{bmatrix} X \end{bmatrix}_{B} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 5 \end{pmatrix} \\
\beta = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 4 \end{pmatrix} \right\} \qquad \begin{pmatrix} 1 \\ -12 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 0.5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2.5 \\ -1 \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 6 \\ 6 \end{pmatrix}$$

$$\{1, X, X^{2}, X^{3}\}\$$

$$\{1, X, X^{2}, X^{3}\}\$$

$$\{1, X, X^{2}, X^{3}\}\$$

$$\{1, X, X^{2}\}\$$

$$\{1, X^{2$$

Примеры

$$\varphi(1) = 0 ; [\varphi[1]] = ($$

S 1, X, X2 }

$$F' = 15x^2 - 14x + 8$$

$$[F] = \begin{pmatrix} 16 \\ 8 \\ -7 \end{pmatrix}$$

 $\{1, X, X^2, X^3\}$

Слайд для записей