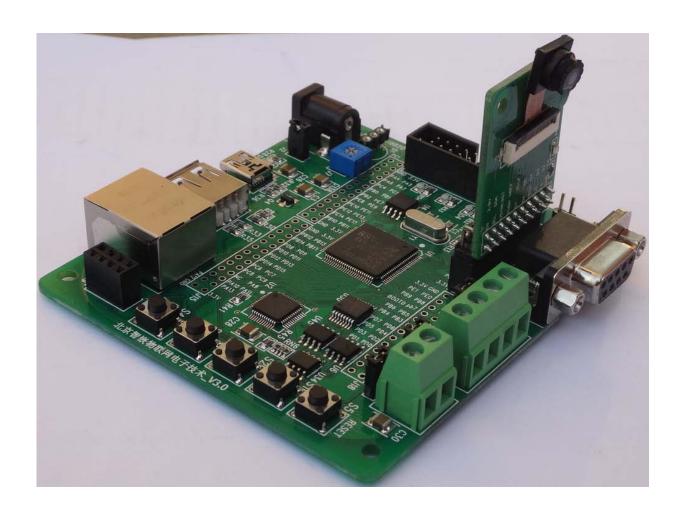


STM32F107 网络互联开发板 3.0 实验例程操作手册

版本号: A

拟制人: 赵工

时间: 2013年7月1日



北京智嵌物联网电子技术



目 录

l	本又程	9 编与目的	1
2	实验例	程操作说明	1
	2.1	LED闪烁实验	1
	2.2	KEY_LED实验	1
	2.3	RS232 通讯实验	1
	2.4	RS485 通讯实验	2
	2.5	CAN1 通讯实验	2
	2.6	CAN1 与CAN2 通讯实验	3
	2.7	I2C实验一读写 24c04	4
	2.8	SPI通讯实验读写SST2508B	5
	2.9	TCP服务器收发数据实验	5
	2.10	动态IP实验	7
	2.11	HTTP网页服务器实验	7
	2.12	USB数据存储实验 1(读写STM32F107 片内flash)	9
	2.13	USB数据存储实验 2(读写板载SST25F08B)	9
	2.14	U盘读写实验	9
	2.15	USB鼠标实验	.11
	2.16	USB_JoyStickMouse实验	.11
	2.17	2.4G无线模块NRF24l01 通信实验	12
	2.18	基于NRF24L01 的无线RS232 通讯实验	
	2.19	DS18B20 温度试验	13
	2.20	UDP客户端发送数据实验	14
	2.21	UDP服务器收发数据实验	15
	2.22	TCP客户端收发数据实验	18
	2.23	16 通道ADC采集实验	21
	2.24	UDP与RS232RS485 双向数据透明传输例程开发板做服务器	23
	2.25	TCP与RS232RS485 双向数据透明传输实验	23
	2.26	TCP与CAN双向数据透明传输实验	23



1 本文档编写目的

本手册是针对 STM32F107 网络互联开发板 V2.2 的例程而编写的,包括每个实验例程的实验原理、实验步骤、注意事项等。

2 实验例程操作说明

2.1 LED 闪烁实验

实验原理:通过控制 PE2/PE3/PE4/PE5 的电平变化实现 LED 灯的亮灭。实验步骤:

- (1) 用 Keil uVision4 打开 LED 灯闪烁实验工程,并编译。
- (2) 给开发板上电,将生成的目标文件(HEX 文件)下载到单片机(可通过 JTAG 或串口下载)。
- (3) 按下 "RESET" 键 (即 S5),则可以看到 4 个 LED 灯闪烁。

2.2 KEY_LED 实验

实验原理: 单片机先读取按键的状态, 然后根据读到的状态控制相应的 LED 灯(4 个按键和 4 个 LED ——对应)。

实验步骤:

- (1) 用 Keil uVision4 打开 KEY LED 实验工程,并编译。
- (2) 给开发板上电,将生成的目标文件(HEX 文件)下载到单片机(可通过 JTAG 或串口下载)。
- (3) 按下 "RESET" 键(即 S5),单片机复位后,再按下 4 个用户按键其中之一,则会看到相应的 LED 亮,松开后 LED 熄灭。

2.3 RS232 通讯实验

实验原理: PC 机通过 "sscomv20(串口调试程序)" 软件向开发板发送数据,开发板接收到一帧数据后(一帧数据以'?;'作为结尾),将该帧数据原样返回。实验步骤:

- (1) 用串口线(usb 转串口线)将开发板和电脑相连接。打开电脑的设备管理器,查看使用的端口号。
- (2) 打开 "sscomv20(串口调试程序)" 软件。
- (3) 将端口号设置为第(1) 步查到的端口号,波特率: 115200,数据位: 8,校验位: Even,偶校验。停止位: 1。如图 1 所示:



图 1 串口设置

(4) 打开 RS232 通讯实验工程,编译,运行;并将生成的目标文件(HEX 文件)下载到单片机。



复位单片机,在串口调试软件的字符串输入框中输入: 12345?; (注意?;是英文格式的)。点击发送,则会看到开发板发来的数据,如图 2 所示:



图 2 实验结果

2.4 RS485 通讯实验

实验原理: PC 机通过 "sscomv20(串口调试程序)" 软件向开发板发送数据,开发板接收到一帧数据后(一帧数据以'?:'作为结尾),将该帧数据原样返回。

实验步骤

- (1) 用 RS485/RS232 转换器将开发板和电脑相连接。打开电脑的设备管理器,查看使用的端口号。
- (2) 打开"sscomv20(串口调试程序",设置如图 1 所示。
- (3) 用 JLINK 将开发板和电脑连接,打开 RS485 通讯实验工程,编译,运行。
- (4) 在字符串输入框中输入: 12345?; 点击发送,则会看到开发板发送来的数据,如图 2 所示。

2.5 CAN1 通讯实验

实验原理: CAN1 以 ID 为 0X18412345 的扩展帧向外发送数据, 波特率为 250KBS.用 usb 转 can 设备可以看到板子发来的数据。

实验步骤:

- (1) 用 USB/CAN 转换器(本实例为 CAN_qm999cn)将开发板和电脑连接。
- (2) 打开 CAN_qm999cn.EXE 软件,设置如图 3 所示:



图 3 CAN 软件设置

(3)将 can1 通讯工程打开,连接 jlink,并下载运行,点击图 3 中的"连接设备"则可以看到板子发来的数据,如图 4 所示。





图 4 实验结果

CAN2 通讯实验和 CAN2 类似。

2.6 CAN1 与 CAN2 通讯实验

实验原理: CAN1 以 ID 为 0X18412345 的扩展帧向 can 总线上发数据,并把自己的过滤器设置为 0x18400000 (即只接收和此 ID 相同的 CAN 扩展数据帧); CAN2 以 ID 为 0X18400000 的扩展帧向 CAN 总线上发送数据,并把自己的过滤器设置为 0X18412345。如果把 can1 和 can2 的相连接,则 can1 可以收到 can2 的数据,进入自己的中断函数; can2 也可以收到 can1 的数据进入自己的中断函数。如果在 can1 和 can2 的中断函数里分别设置断点,则可以验证数据收发的正确性。当然也可以通过 usb 转 can 设备直接看结果。

- (1) 用导线将开发板上的 CAN1_H 与 CAN2_H、CAN1_L 与 CAN2_L 连接。
- (2) 用 JLINK 将开发板和电脑连接,打开 CAN1 与 CAN2 通讯实验工程,编译,仿真运行。
- (3) 分别在 can1 和 can2 中断函数中(在 can.C 文件里)设置断点,如下



```
142 //CAN1中断程序
143 void CAN1_RX0_IRQHandler(void)
                                                        159 //CAN2中断程序
144 {
                                                          void CAN2_RX0_IRQHandler(void)
145
        CanRxMsg RxMessage;
                                                        161 {
        unsigned char i;
146
                                                        162
                                                               CanRxMsg RxMessage;
                                                        163
                                                               unsigned char i;
147
                                                        164
148
        CAN_Receive(CAN1,CAN_FIF00, &RxMessage);
                                                        165
                                                               CAN_Receive(CAN2,CAN_FIF00, &RxMessage);
         //CAN_ID = RxMessage.ExtId;
 149
                                                        166
                                                               //CAN_ID = RxMessage.ExtId;
        for(i = 0; i < 8; i ++)
150
                                                        167
                                                               for(i = 0; i < 8; i ++)
151
        ſ
                                                        168
                                                               ł
             CAN2_DATA[i] = RxMessage.Data[i];
152
                                                        169
                                                                   CAN DATA[i] = RxMessage.Data[i];
153
        }
                                                        170
                                                               }
                                                        171
154
                                                        172
                                                               CAN_ClearITPendingBit(CAN2,CAN_IT_FMP0);
        CAN_ClearITPendingBit(CAN1,CAN_IT_FMP0);
                                                        173 //
                                                               SEI();//打开总中断
        SEI();//打开总中断
156 //
                                                        174 }
157 }
```

点击全速运行后,可以看到程序停在了 can1 或 can2 中断函的断点处,继续点击单步运行,可以看到程序交替的停在 can1 或 can2 的断点处,说明程序运行正确。

2.7 I2C 实验—读写 24c04

实验原理: 首先通过 I2C 向 24c02 存储单元中写入 0x00~0xff, 然后再读取相应的存储单元, 并将读取的结果通过串口发送出去, 以验证写入和读取的正确性。

实验步骤

- (1) 用串口线(usb 转串口线) 将开发板和电脑相连接。打开电脑的设备管理器,查看使用的端口号。
- (2) 打开 sscomv20(串口调试程序"软件
- (3) 将端口号设置为第(1) 步查到的端口号,波特率: 115200,数据位: 8,校验位: Even,偶校验。停止位: 1,数据格式选择 HEX,如图 5 所示。



图 5 串口设置

(4) 用 JLINK 将开发板和电脑连接,打开 I2C 实验-读写 24C02 工程,编译,运行,此时可以看到 串口软件接收到了开发板发来的数据,实验结果如图 6 所示。





图 6 实验结果

2.8 SPI 通讯实验--读写 SST2508B

实验原理、实验步骤以及实验结果和 2.7 节类似。

2.9 TCP 服务器收发数据实验

实验原理: 开发板做为 TCP 服务器 , PC 机(软件)作为 TCP 客户端。首先 PC 机软件向开发板发起连接, 若连接成功, PC 机软件向开发板发送数据, 开发板接收到后将数据原样返回。实验步骤:

(1) 将电脑 IP 设置如图 7 所示.

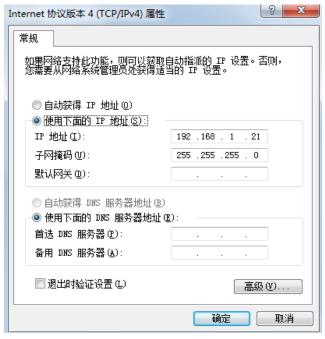


图 7 电脑 IP 设置

(2) 打开 "TCP_tester 分析"软件, 默认设置如图 8 所示。





图 8 TCP tester 软件设置

- (3) 用交叉网线将开发板和电脑连接,用 jlink 将开发板和电脑连接。
- (4) 打开 TCP_IP 收发数据实验工程, 编译下载,运行。
- (5) 在图 8 中点击 "TCP 协议---客户端", 并将 ip 和端口设置如图 9 所示(因为开发板的 IP 为 192.168.1.252, TCP 端口为 1030)。



图 9 TCP_tester 软件设置

(6) 点击图 9 中的"建立连接",若连接成功后,在发送显示区输入任意数据,点击"发送数据",则可以看到接收区有开发板发来的原样数据。如图 10 所示。



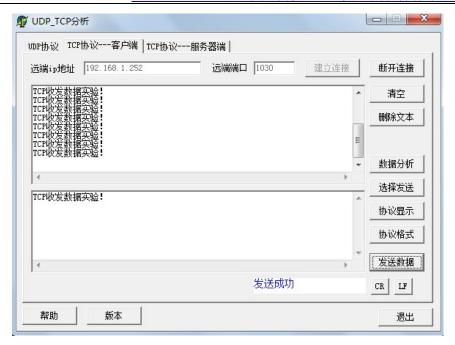


图 10 实验结果

2.10 动态 IP 实验

实验原理: 开发板通与交换机或路由器连接,接收交换机或路由器分配的动态 IP 地址作为自己的 IP 地址。通过串口可以看到 IP 分配是否成功。

实验步骤:

- (1) 用直通网线将开发板和交换机或路由器连接。
- (2) 打开 "sscomv20(串口调试程序)",波特率: 115200,数据位: 8,校验位: Even,偶校验。停止位: 1。如图 1 所示。
- (3) 用 JLINK 将开发板和电脑连接,打开动态 IP 实验工程,编译下载,运行。
- (4) 在搜寻 ip 的过程中 4个 led 会流水显示。

如果自动获取 ip 成功则串口调试软件会收到自动获取的 ip 地址,如:ip:192,168,1,37 如果自动获取 ip 失败,开发板将 ip 设置为固定 ip(192,168,1,253)。此时串口会收到:IP:FAIL! SET IP:192,168,1,253

(5) 程序注释

该功能主要修改 lwipopt.h 文件中的

#define LWIP_DHCP

1 //自动获取 ip

若注释掉该句,则为静态 ip。

2.11 HTTP 网页服务器实验

- (1) 保证电脑的 IP 在 192.168.1.x 网段内, 其中 x 不能为 253 (因为 253 被开发板占用)。
- (2) 用 JLINK 将开发板和电脑连接, 打开 HTTP 网页服务器实验工程, 编译下载, 运行。
- (3) 打开浏览器, 在地址栏输入: http://192.168.1.253/
- (4) 可以看到运行结果如图 12 所示:





图 12 运行结果



2.12 USB 数据存储实验 1 (读写 STM32F107 片内 flash)

实验步骤:

- (1) 将开发板用 jlink 调试器和电脑连接,给开发板上电。
- (2) 打开 "打开 "USB 数据存储实验 1-PC 机通过 USB 读写 STM32F107 片内 flash "实验工程,编译下载。
- (3) 把开发板的电源断开,用跳线帽将 J2 短接。将 usb 线的一端插在开发板的 J10 上,另一端插在电脑上。
- (4) 此时会看到电脑发现了新硬件,并自动安装驱动,如果是第一次使用片内的 flash 做该实验,则会提示格式化,按照提示操作即可。
- (5) 格式完成后,可以向该"可移动磁盘"里存储文件。读写文件时 LED1 会闪烁。

2.13 USB 数据存储实验 2 (读写板载 SST25F08B)

实验步骤 2.12 节类似。

2.14 U 盘读写实验

实验原理: 先检查 u 盘是否插上, 若插上则读取 u 盘的容量和根文件目录(注意暂时不支持长文件名), 并通过串口将该信息发送到电脑上, 然后判断 "U 盘例程.TXT"文件是否存在, 若不存则创建该文件并将数据"感谢您使用志峰开发板!! \r\n"写入该文件。实验步骤:

- (1)设置串口软件 "sscomv20(串口调试程序)"如图 1 所示。将 u 盘插到开发板的 J3 上。用串口线将开发板和电脑连接。
- (2) 打开 u 盘读写实验例程,并下载到开发板,复位运行程序,此时可以看到串口输出了相关信息,如图 13 所示。



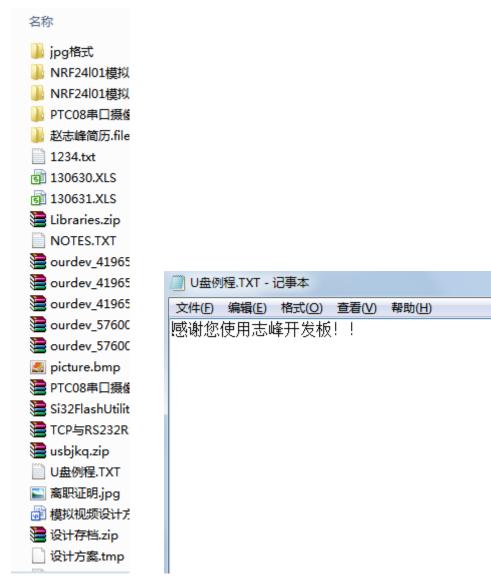




图 13 实验结果

以下为 u 盘中的内容:





根目录内容

U盘例程.TXT 文件中的内容

2.15 USB 鼠标实验

实验原理:通过四个led 灯分别指示鼠标的左键、中键、右键以及鼠标的移动等。

将鼠标插到 J3(USB)口上,打开本实验工程,下载,运行,操作鼠标,则可以看到相应的 led 灯亮起。

2.16 USB_JoyStickMouse 实验

实验原理:通过开发板的上四个按键来模拟鼠标的上下、左右移动(也可以将按键定义成左键按下和右键按下,请读者自行编写相应的代码)。

- (1) 用 mini USB 线将开发板和电脑相连接。
- (2) 打开该实验工程,编译下载到单片机,运行。
- (3) 此时电脑会提示正在安装驱动,如图 14 所示。





图 14 驱动安装中

为了节省驱动安装时间,可以单击上面的方框,跳过搜索,直接安装即可。

(4) 驱动安装成功后,按下按键可以看到鼠标光标在做相应的移动。

2.17 2.4G 无线模块 NRF24I01 通信实验

实验原理:两个开发板通过无线模块 NRF24L01 传输数据(按键的值),并将接收到的数据(按键值)通过 LED 显示出来。NRF24L01 的工作模式设置方式是:如果有键按下则进入到发送模式,发送完毕后,立即进入到接收模式。

实验步骤:

(1) 将无线模块 NRF24L01 插在 J19 上,如图 15 所示。





图 15 NRF24L01 的安装方式

- (2) 打开该例程工程,编译,并下载到两个开发板中,复位运行。按下其中一个开发板的按键则另一个开发板的相应 led 灯会点亮。
- (3) 也可以借助串口调试助手看无线模块的收发状态。

本例程的演示视频地址: http://v.youku.com/v_show/id_XNTY4MDA3MTY0.html

2.18 基于 NRF24L01 的无线 RS232 通讯实验

实验原理: 如图 16 所示:

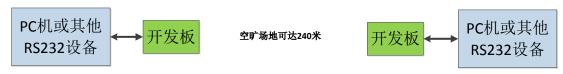


图 16 无线 RS232 示意图

- (1) 将无线模块安装在开发板上(两套),两个开发板的串口分别连接不通的RS232设备。
- (2) 将该例程下载到开发板上,打开串口调试软件,设置如图1所示。
- (3) 发送格式为:每帧数据 32 个字节,其中左后两个字节为"?;".则一端 RS232 发送数据,另一端 RS232 设备就会收到数据,注意,两端的 RS232 设备不能同时发送,因为无线模块不能都处于发送状态。本例程仅仅为抛砖引玉,读者可以做自己的通讯协议。另外,如果按照如图 17 的方式



连接,可以做个RS232"网关"。



图 17 无线 RS232 网络

2.19 DS18B20 温度试验

实验原理: 开发板将读取 DS18B20 的温度值通过串口发送到电脑上。实验步骤:

(1) 用串口线将开发板与电脑连接,串口设置如图 1 所示;将 DS18B20 安装在开发板上,如图 18 所示:



图 18 DS18B20 安装方式

(2) 将该例程下载到开发板,复位单片机,则从串口显示界面上可以看到温度值(如 32 度),如下图 19。





图 19 实验结果

2.20 UDP 客户端发送数据实验

实验原理: 开发板工作在 UDP 客户端模式,以固定的 IP(192.168.1.252)和端口号(1031)向固定的 IP(192.168.1.21)和端口号(1032)发送数据.

- (1) 将电脑 IP 设置如图 7 所示。
- (2) 打开软件 "USR-TCP232-Test.exe", 并设置如图 20 所示。



图 20 UDP 设置

- (3) 用交叉网线将电脑和开发板连接,将该实验例程下载到开发板,复位运行。
- (4) 点击图 20 的"连接",则会看到开发板发来的数据,如图 21 所示。





图 21 实验结果

2.21 UDP 服务器收发数据实验

实验原理: 开发板工作在 UDP 服务器模式,服务器 IP 为 192.168.1.252;端口为 1030。当接收到客户端发来的数据后,把接收到的数据原样返回。

- (1) 将电脑设置成如图 7 所示。
- (2) 打开软件 "USR-TCP232-Test.exe",如 图 21.





图 21 udp 设置

- (3) 用交叉网线将电脑和开发板连接,将该实验例程下载到开发板,复位运行。
- (4) 点击图 21 的"连接",在发送区中输入字符"UDP 服务器实验!",注意后面要加回车符换行;并将"目标主机"设置成如图 22。





图 22 udp 设置

(5) 点击图 22 的"发送",则可以看到开发板发来的数据,如图 23 所示。



图 23 实验结果

由图 23 可以看出,发送字节数为 41905,接收到的字节数为 41905,程序运行正确。



2.22 TCP 客户端收发数据实验

实验原理: 开发板工作在 TCP 客户端模式,以固定的 IP (192.168.1.252) 和端口号 (1030) 向固定的 IP (192.168.1.21) 和端口号 (1031) 发送数据。服务器的 IP 和端口具体可以参考程序,不同版本可能有所不同,只要电脑的 IP 和板子服务器 IP (TCP_SERVER_IP) 一致即可。具体在TCP_CLIENT.H 文件中:

#define TCP_LOCAL_PORT 1030 #define TCP_SERVER_PORT 1031

#define TCP SERVER IP 192,168,1,21//服务器IP

实验步骤:

(1) 将电脑 IP 设置成如图 7 所示,打开软件 "USR-TCP232-Test.exe",并设置如图 24 所示。

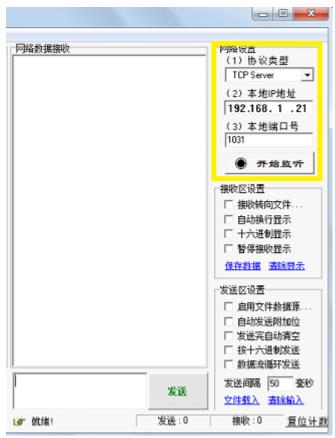


图 24 软件设置

- (2) 打开该实验工程,编译下载到开发板,复位运行。
- (3) 网口灯亮后,点击图 24 的"开始监听",稍等片刻后,则可以看到开发板发来的数据,如图 25 所示。





图 25 TCP 发送实验结果

(4) 在 main 函数中注释掉 TCP 发送子函数,即修改后如下所示:

```
while(1)
053
054
055
                                     //检查是否建立连接,若未建立则开始建立
056
         pcb = Check_TCP_Connect();
057
         if(pcb != 0)
                                     //连接建立成功
058
059
             //TCP Client Send Data(pcb,tcp data,sizeof(tcp data)); //该函数为主动向服务器发送函数,
060
         Delay_s(0xffff);
                                                   //必要的延时
061
                                                   //作为服务器的例行事件服务,主要是更新TCP timers
         System_Periodic_Handle();
062
063
```

编译,下载,复位,待网口灯亮后,在图 24 界面的发送区中输入"这是 TCP 客户端收发实验!",最后回车换行;点击图 24 的"开始监听"后,稍等片刻(需要一点时间),则会出现如图 26 所示界面,表明开发板已经和电脑连接成功。





图 26 TCP 客户端收发数据连接成功

连接对象即是开发板的 IP 和端口号。此时即可点击图 26 的"发送",结果如图 27 所示。





图 27 TCP 客户端收发数据实验结果

由图 27 可以看出,服务器端向开发板发送 1040250 字节数据,开发板向服务器返回的字节数也是 1040250,表明程序运行正确。

2.23 16 通道 ADC 采集实验

因为该配置是采集 16 通道的,但是板子上有些 adc 管脚和其他功能复用(接了其他器件)所以 在使用过程中需要注意,板子上有一个电位器,可以通过调节该电位器观察该路变化。

实验原理: 开发板使用 ADC1 以 DMA 方式采集 16 通道, 然后通过串口输出。

ADC 对应管脚:	
ADC_Channel_0	PA0
ADC_Channel_1	PA1
ADC_Channel_2	PA2
ADC_Channel_3	PA3
ADC_Channel_4	PA4
ADC_Channel_5	PA5
ADC_Channel_6	PA6
ADC Channel 7	PA7



ADC_Channel_8	PB0
ADC_Channel_9	PB1
ADC_Channel_10	PC0
ADC_Channel_11	PC1
ADC_Channel_12	PC2
ADC_Channel_13	PC3
ADC_Channel_14	PC4
ADC Channel 15	PC5

实验步骤:

(1) 串口设置

设置如图 28 所示:



图 28 串口设置

(2) 下载验证

将该例程下载到开发板,复位运行,则可以看到串口调试软件有如下显示:



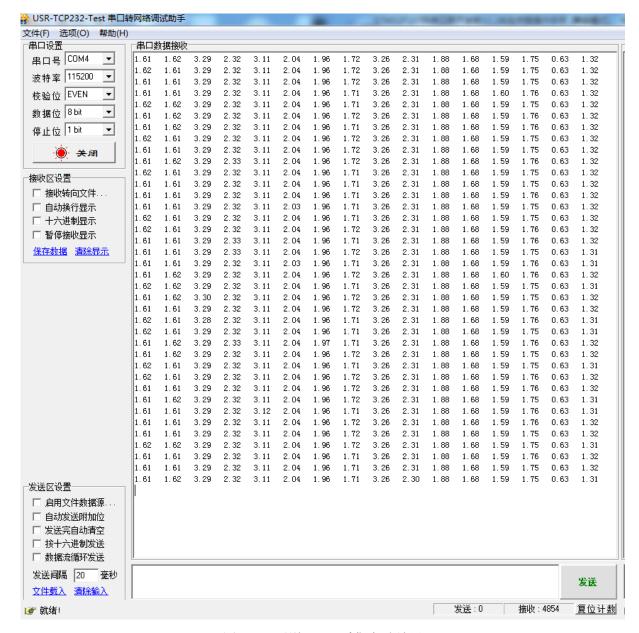


图 30 16 通道 ADC 采集实验结果

2.24 UDP 与 RS232RS485 双向数据透明传输例程---开发板做服务器

参考<<UDP 与 RS232RS485 双向数据透明传输例程(开发板做服务器)使用说明>>.

2.25 TCP 与 RS232RS485 双向数据透明传输实验

参考《TCP与 RS232RS485 双向数据透明传输例程使用说明》。

2.26 TCP 与 CAN 双向数据透明传输实验

参考《TCP与 CAN 双向数据透明传输例程使用说明》。

-----以下无正文。