Beispiel 2.1: Nichtlineare Federkennlinie

 $f(x) = \sin(x) + a_1x + a_3x^3$ . Die DGL des 1-Massen-Schwingers lautet somit:

 $m\ddot{x} + \sin(x) + a_1x + a_3x^3 = 0$ 

Die Ruhelage berechnet sich aus der Gleichung

$$f(x_0) = \sin(x_0) + a_1 x_0 + a_3 x_0^3 = 0$$

zu  $x_0 = 0$ . Ferner ist

$$f'(x_0) = \cos(x_0) + a_1 + 3a_3x_0^2.$$

Die linearisierte DGL in der Störung um 
$$x_0$$
 ist also mit der Vereinfachung  $x_0=0$ 

$$0 = m\Delta \ddot{x} + \sin(x_0) + a_1 x_0 + a_2 x_0 + a_3 x_0 + a_4 x_0 + a_5 x_0$$

 $=m\Delta\ddot{x}+(1+a_1)\Delta x$ 

Alternativ wird die DGL

 $\Delta \ddot{x} + \omega_0^2 \Delta x = 0$ 

$$0 = m\Delta \ddot{x} + \sin(x_0) + a_1 x_0 + a_3 (x_0)^3 + (\cos(x_0) + a_1 + 3a_3 x_0^2) \Delta x$$

rte DGL in der Störung um 
$$x_0$$
 is

wobei  $\omega_0^2 = \frac{f'(x_0)}{m} = \frac{1+a_1}{m}$  das Quadrat der ungedämpften Eigenkreisfrequenz ist.

Eine Federkennlinie kann beschrieben werden durch den Kraft-Weg-Zusammenhang