

# פתרון תרגיל מספר 11 - אלגברה לינארית 1

שם: מיכאל גרינבאום, ת.ז: 211747639

27 ביוני 2018

1. צ"ל:  $[T]_D^B, [T]_C^C, [T]_C^B, [T]_B^B$

$$T(1) = x \Rightarrow [T(1)]_B = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$T(x) = 1 \Rightarrow [T(x)]_B = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$T(x^2) = x^2 \Rightarrow [T(x^2)]_B = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$\Rightarrow [T]_B^B = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$T(1) = x = \frac{1}{2}(x+1) - \frac{1}{2}(x^2+1) + \frac{1}{2}(x^2+x) \Rightarrow [T(1)]_C = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \end{bmatrix}$$

$$T(x) = 1 = \frac{1}{2}(x+1) + \frac{1}{2}(x^2+1) - \frac{1}{2}(x^2+x) \Rightarrow [T(x)]_C = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} \end{bmatrix}$$

$$T(x^2) = x^2 = -\frac{1}{2}(x+1) + \frac{1}{2}(x^2+1) + \frac{1}{2}(x^2+x) \Rightarrow [T(x^2)]_C = \begin{bmatrix} -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \end{bmatrix}$$

$$\Rightarrow [T]_C^B = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{bmatrix} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$T(1+x) = 1+x \Rightarrow [T(1+x)]_C = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$T(1+x^2) = x+x^2 \Rightarrow [T(1+x^2)]_C = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$T(x+x^2) = 1+x^2 \Rightarrow [T(x+x^2)]_C = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\Rightarrow [T]_C^C = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned}
T(1) = x &\Rightarrow [T(1)]_D = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \\
T(x) = 1 &\Rightarrow [T(x)]_D = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \\
T(x^2) = x^2 &\Rightarrow [T(x^2)]_D = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \\
&\Rightarrow [T]_D^B = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}
\end{aligned}$$

2. פתרון:

(א) צ"ל:  $L = K$

נתון כי  $L$  דומה ל- $K$  ולכן קיימת מטריצה הפיכה  $P \in M_{n \times n}(\mathbb{F})$  כך ש

$$L = P^{-1}KP = P^{-1}cI_nP = cP^{-1}I_nP = cP^{-1}P = cI_n = K$$

(ב) צ"ל:  $L + I_n$  דומה ל- $K + I_n$

נתון כי  $L$  דומה ל- $K$  ולכן קיימת מטריצה הפיכה  $P \in M_{n \times n}(\mathbb{F})$  כך ש

$$P^{-1}(K + I_n)P = P^{-1}KP + P^{-1}I_nP = L + I_n$$

ולכן  $L + I_n$  דומה ל- $K + I_n$  מההגדרה

(ג) צ"ל:  $L^m$  דומה ל- $K^m$

נתון כי  $L$  דומה ל- $K$  ולכן קיימת מטריצה הפיכה  $P \in M_{n \times n}(\mathbb{F})$  כך ש

$$L^m = (P^{-1}KP)^m = P^{-1} \cdot K \cdot P \cdot P^{-1} \cdot \dots \cdot K \cdot P = P^{-1} \cdot K \cdot K \cdot \dots \cdot KP = P^{-1}K^mP$$

ולכן  $L^m$  דומה ל- $K^m$  מההגדרה

(ד) צ"ל:  $L = L^2$

נתון כי  $L$  דומה ל- $K$  ולכן קיימת מטריצה הפיכה  $P \in M_{n \times n}(\mathbb{F})$  כך ש

$$L^2 = (P^{-1}KP)^2 = P^{-1}K^2P = P^{-1}KP = L$$

3. צ"ל:  $[T]_C^B$  דומה ל- $[T]_C^B$

$$\begin{aligned}
([id]_C^B)^{-1} &= [id]_C^B \text{ ולכן } [id]_C^B \cdot [id]_C^B = I_n \text{ כי } [id]_C^B \cdot [id]_C^B = I_n \\
[T]_C^B &= [id]_C^B \cdot [T]_B^C \cdot [id]_C^B = ([id]_C^B)^{-1} \cdot [T]_B^C \cdot [id]_C^B \\
&\text{ולכן } [T]_C^B \text{ דומות ל-} [T]_B^C \text{ מההגדרה}
\end{aligned}$$

4. צ"ל: האם  $K$  דומה ל- $L$ ?

(א) לא נכון! נניח בשלילה כי  $L$  דומה ל- $K$  ולכן משאלה 2 סעיף א מתקיים כי  $K = L$

אבל זה לא נכון ולכן  $K$  לא דומה ל- $L$

(ב) לא נכון! נניח בשלילה כי  $L$  דומה ל- $K$  ולכן מטענה שהוכחה בתרגול מתקיים שספאן העמודות שווה

$$\begin{aligned}
\text{כלומר } \text{span} \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} \right\} &= \text{span} \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 2 \\ 4 \end{bmatrix} \right\} = \text{span} \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \end{bmatrix} \right\} = \mathbb{R}^2 \\
&\text{אבל מתקיים } \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} \notin \text{span} \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} \right\} = \mathbb{R}^2 \text{ כי } K \text{ לא דומה ל-} L
\end{aligned}$$

(ג) נכון! נחפש  $P \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$  כך ש  $PK = LP$  ,  $\exists a, b, c, d \in \mathbb{R}$  כך ש  $P = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$

$$\begin{bmatrix} a & 2b \\ c & 2d \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} = P \cdot K = L \cdot P = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a+c & b+d \\ 2c & 2d \end{bmatrix}$$

ולכן  $c=0$ , וגם מתקיים כי  $b=d$   $2b=b+d \Rightarrow b=d$

נציב ונקבל ש  $P = \begin{bmatrix} a & b \\ 0 & b \end{bmatrix}$

נבחר  $a=b=1$  ונקבל  $P = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$  ונשים לב כי  $P^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$

$$P^{-1}LP = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} = K$$

ולכן  $L$  ו  $K$  דומות!

5. פתרון:

(א) צ"ל:  $L$  מרחב וקטורי

תחילה נראה סגירות לחיבור

יהיו  $T_1, T_2 \in L$ ,  $v \in V$  אזי  $a_1, \dots, a_k, b_1, \dots, b_k \in \mathbb{F}$   $\exists$  כך ש

$$\begin{aligned} T_1(v) &= a_1w_1 + \dots + a_kw_k, \quad T_2(v) = b_1w_1 + \dots + b_kw_k \\ (T_1 + T_2)(v) &= T_1(v) + T_2(v) = a_1w_1 + \dots + a_kw_k + b_1w_1 + \dots + b_kw_k \\ &= (a_1 + b_1)w_1 + \dots + (a_k + b_k)w_k \in \text{span}\{w_1, \dots, w_k\} \end{aligned}$$

ולכן  $T_1 + T_2 \in L$  כלומר  $\text{Im}(T_1 + T_2) \subseteq \text{span}\{w_1, \dots, w_k\}$

עתה נראה סגירות לכפל בסקלר

יהי  $T \in L$ ,  $\alpha \in \mathbb{F}$ ,  $v \in V$  אזי  $a_1, \dots, a_k \in \mathbb{F}$  כך ש  $T(v) = a_1w_1 + \dots + a_kw_k$

$$\begin{aligned} (\alpha T)(v) &= \alpha T(v) = \alpha \cdot (a_1w_1 + \dots + a_kw_k) \\ &= \alpha a_1w_1 + \dots + \alpha a_kw_k \in \text{span}\{w_1, \dots, w_k\} \end{aligned}$$

ולכן  $\alpha T \in L$  כלומר  $\text{Im}(\alpha T) \subseteq \text{span}\{w_1, \dots, w_k\}$

נראה ש  $T(v) = 0_W$  לכל  $v \in V$  ונסיים

יהי  $v \in V$   $T(v) = 0_W$  לכל  $v \in V$

$$T(v) = 0_W = 0_{\mathbb{F}}w_1 + \dots + 0_{\mathbb{F}}w_k \in \text{span}\{w_1, \dots, w_k\}$$

ולכן  $\text{Im}T \subseteq \text{span}\{w_1, \dots, w_k\}$  כלומר  $T \in L$

(ב) צ"ל:  $\dim L$

נסמן  $\dim V = n$  אזי קיים בסיס ונסמנו  $(v_1, \dots, v_n)$

נגדיר  $u_j^i(v) = l_i(v)w_j$  , נסתכל על הקבוצה  $\{u_1^1, \dots, u_k^1, u_1^2, \dots, u_k^2, \dots, u_1^n, \dots, u_k^n\} \subseteq L$

יהיו  $a_{1,1}, a_{1,2}, \dots, a_{1,k}, \dots, a_{n,k} \in \mathbb{F}$  כך ש  $a_{1,1}u_1^1 + \dots + a_{n,k}u_k^n = 0$

נציב  $1 \leq i \leq n$ ,  $v_i$  ונקבל  $a_{i,1}w_1 + \dots + a_{i,k}w_k = 0_W$

נתון כי  $\{w_1, \dots, w_k\}$  בת"ל ולכן  $a_{i,1} = \dots = a_{i,k} = 0_{\mathbb{F}}$

כלומר  $\{u_1^1, \dots, u_k^1, u_1^2, \dots, u_k^2\}$  בת"ל  $a_{1,1} = \dots = a_{n,k} = 0_{\mathbb{F}}$

נראה שפורשים ונסיים יהי  $T \in L$

עבור  $1 \leq i \leq n$ ,  $v_i$   $\exists a_{i,1}, \dots, a_{i,k} \in \mathbb{F}$  כך ש

$$T(v_i) = a_{i,1}w_1 + \dots + a_{i,k}w_k = a_{i,1}u_1^i + \dots + a_{i,k}u_k^i$$

$$T = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^k (a_{i,1}u_1^i + \dots + a_{i,k}u_k^i) \in \text{span}\{u_1^1, \dots, u_k^1, u_1^2, \dots, u_k^2, \dots, u_1^n, \dots, u_k^n\}$$

ולכן  $\{u_1^1, \dots, u_k^1, u_1^2, \dots, u_k^2, \dots, u_1^n, \dots, u_k^n\}$  פורשים את  $L$

כלומר  $\dim L = n \cdot k$  ולכן  $L$  בסיס של  $L$   $\{u_1^1, \dots, u_k^1, u_1^2, \dots, u_k^2, \dots, u_1^n, \dots, u_k^n\}$

(ג) צ"ל:  $M$  מרחב וקטורי

תחילה נראה סגירות לחיבור

ראינו כבר כי  $\text{Im}(T_1 + T_2) \subseteq \text{span}\{w_1, \dots, w_k\}$

יהיו  $T_1, T_2 \in M$  ו  $v \in \text{span}\{v_1, \dots, v_l\}$

$$(T_1 + T_2)(v) = T_1(v) + T_2(v) = 0_W + 0_W = 0_W$$

ולכן  $T_1 + T_2 \in M$  כלומר  $\text{span}\{v_1, \dots, v_l\} \subseteq \ker(T_1 + T_2)$

עתה נראה סגירות לכפל בסקלר

ראינו כבר כי  $\text{Im}(\alpha T) \subseteq \text{span}\{w_1, \dots, w_k\}$

יהי  $T \in M, \alpha \in \mathbb{F}, v \in \text{span}\{v_1, \dots, v_l\}$

$$(\alpha T)(v) = \alpha T(v) = \alpha \cdot 0_W = 0_W$$

$$= \alpha a_1 w_1 + \dots + \alpha a_k w_k \in \text{span}\{w_1, \dots, w_k\}$$

ולכן  $\alpha T \in M$  כלומר  $\text{span}\{v_1, \dots, v_l\} \subseteq \ker(\alpha T)$

נראה ש  $\text{Im}(T)$  ו  $\text{Im}(\alpha T)$  נכנסים

יהי  $v \in V$  לכל  $T(v) = 0_W$  ו  $v \in \text{span}\{v_1, \dots, v_l\}$

ראינו כבר כי  $\text{Im}(T) \subseteq \text{span}\{w_1, \dots, w_k\}$

$$T(v) = 0_W$$

ולכן  $T \in M$  כלומר  $\text{span}\{v_1, \dots, v_l\} \subseteq \ker(T)$

(ד) צ"ל:  $\dim M$

נסמן  $\dim V = n$  אזי קיים בסיס ונסמנו  $(v_1, \dots, v_n)$

נשים לב כי  $\{u_1^{l+1}, \dots, u_k^{l+1}, u_1^{l+2}, \dots, u_k^{l+2}, \dots, u_1^n, \dots, u_k^n\} \subseteq M$

ראינו בסעיף ב' כי  $\{u_1^{l+1}, \dots, u_k^{l+1}, u_1^{l+2}, \dots, u_k^{l+2}, \dots, u_1^n, \dots, u_k^n\}$  בת"ל

נראה שהם פורשים את  $M$  ונסיים

עבור  $\exists a_{i,1}, \dots, a_{i,k} \in \mathbb{F} \quad l+1 \leq i \leq n, v_i$  כך ש

$$T(v_i) = a_{i,1}w_1 + \dots + a_{i,k}w_k = a_{i,1}u_1^i + \dots + a_{i,k}u_k^i$$

ולכן יהי  $v \in V$  אזי  $\exists b_1, \dots, b_n \in \mathbb{F}$  כך ש  $v = b_1v_1 + \dots + b_nv_n$

$$T = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^k (a_{i,j}u_1^i + \dots + a_{i,k}u_k^i) \in \text{span}\{u_1^{l+1}, \dots, u_k^{l+1}, u_1^{l+2}, \dots, u_k^{l+2}, \dots, u_1^n, \dots, u_k^n\}$$

ולכן  $\{u_1^{l+1}, \dots, u_k^{l+1}, u_1^{l+2}, \dots, u_k^{l+2}, \dots, u_1^n, \dots, u_k^n\}$  פורשים את  $M$

כלומר  $\dim M = (n-l) \cdot k$  ו  $\text{Im}(T)$  בסיס של  $M$

6. צ"ל:  $[T]_E^B$

$$T(E_{1,1}) = \begin{bmatrix} 4 & 3 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 6 \\ 5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 & 3 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 6 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 24 \\ 12 \end{bmatrix} \Rightarrow [T(E_{1,1})]_B = \begin{bmatrix} 24 \\ 12 \end{bmatrix}$$

$$T(E_{1,2}) = \begin{bmatrix} 4 & 3 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 6 \\ 5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 & 3 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 5 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 20 \\ 10 \end{bmatrix} \Rightarrow [T(E_{1,2})]_B = \begin{bmatrix} 20 \\ 10 \end{bmatrix}$$

$$T(E_{2,1}) = \begin{bmatrix} 4 & 3 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 6 \\ 5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 & 3 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 0 \\ 6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 18 \\ 6 \end{bmatrix} \Rightarrow [T(E_{2,1})]_B = \begin{bmatrix} 18 \\ 6 \end{bmatrix}$$

$$T(E_{2,2}) = \begin{bmatrix} 4 & 3 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 6 \\ 5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 & 3 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 0 \\ 5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 15 \\ 5 \end{bmatrix} \Rightarrow [T(E_{2,2})]_B = \begin{bmatrix} 15 \\ 5 \end{bmatrix}$$

$$\Rightarrow [T]_E^B = \begin{bmatrix} 24 & 20 & 18 & 15 \\ 12 & 10 & 6 & 5 \end{bmatrix}$$

7. צ"ל:  $[T]_B^B$

$$\begin{aligned}
 T(E_{1,1}) &= \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 4 & 3 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 & 3 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow [T(E_{1,1})]_B = \begin{bmatrix} 4 \\ 3 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \\
 T(E_{1,2}) &= \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 4 & 3 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow [T(E_{1,2})]_B = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \\
 T(E_{1,3}) &= \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 4 & 3 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 4 & 3 \end{bmatrix} \Rightarrow [T(E_{1,3})]_B = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 4 \\ 3 \end{bmatrix} \\
 T(E_{1,4}) &= \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 4 & 3 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow [T(E_{1,4})]_B = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix} \\
 \Rightarrow [T]_B^B &= \begin{bmatrix} 4 & 2 & 0 & 0 \\ 3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 4 & 2 \\ 0 & 0 & 3 & 1 \end{bmatrix}
 \end{aligned}$$

8. צ"ל:  $\forall u \in U, l(u) = m(u)$  כך ש  $\exists l \in V^*$

תחילה נשים לב כי  $U$  תת מרחב של  $V$  נוצר סופית לכן  $U$  נוצר סופית  
 נסמן  $\dim U = k = \dim U^*$ , אזי קיים בסיס שנשמנו ב  $\{v_1, \dots, v_k\}$   
 נסמן  $\dim V = n = \dim V^*$ , ונשלים את  $\{v_1, \dots, v_k\}$  לבסיס של  $V$ ,  $\{v_1, \dots, v_k, v_{k+1}, \dots, v_n\}$   
 אזי  $\exists l_1, \dots, l_n \in V^*$  כך ש  $\{l_1, \dots, l_n\}$  הבסיס הדואלי של  $V^*$   
 כך ש  $l_i(v_j) = \delta_j^i$ ,  $1 \leq i, j \leq n$   
 נשים לב כי  $l_1, \dots, l_k \in U^*$  ובת"ל  
 קבוצה בת"ל בעלת  $n$  וקטורים במימד  $n$  היא בסיס ולכן  $\{l_1, \dots, l_k\}$  בסיס של  $U^*$   
 לכן  $\exists a_1, \dots, a_k \in \mathbb{F}$  כך ש

$$m = \sum_{i=1}^k a_i \cdot l_i \in \text{span} \{l_1, \dots, l_n\} = V^*$$

ולכן  $\exists l \in V^*$  כך ש  $l(u) = m(u)$

9. צ"ל:  $\{l_1, \dots, l_n\}$  בסיס של  $V^*$

נשים לב כי  $\dim V = n = \dim V^*$  ולכן קיים בסיס דואלי שנשמנו  $\{f_1, \dots, f_n\}$   
 כך ש  $f_i(v_j) = \delta_j^i$ ,  $1 \leq i, j \leq n$   
 מהנתון  $A$  הפיכה ולכן  $A^{-1} = (b_{i,j})$  ומתקיים  $A \cdot A^{-1} = I_n$

$$[A \cdot A^{-1}]_{i,j} = \sum_{k=1}^n a_{i,k} b_{k,j} = \sum_{k=1}^n l_i(v_j) b_{k,j} = \delta_j^i$$

ולכן  $f_1, \dots, f_n \in \text{span} \{l_1, \dots, l_n\}$  פורשת את  $V^*$   
 קבוצה פורשת בעלת  $n$  וקטורים במימד  $n$  היא בסיס ולכן  $\{l_1, \dots, l_n\}$  בסיס של  $V^*$

10. צ"ל:  $B^*$  בסיס של  $V^*$

$$\begin{aligned}
 \left[ \begin{array}{cc|cc} 3 & 2 & 1 & 0 \\ 2 & 3 & 0 & 1 \end{array} \right] &\xrightarrow{R_1 \rightarrow \frac{1}{3} R_1} \left[ \begin{array}{cc|cc} 1 & \frac{2}{3} & \frac{1}{3} & 0 \\ 2 & 3 & 0 & 1 \end{array} \right] &\xrightarrow{R_2 \rightarrow R_2 - 2R_1} \left[ \begin{array}{cc|cc} 1 & \frac{2}{3} & \frac{1}{3} & 0 \\ 0 & \frac{5}{3} & \frac{-2}{3} & 1 \end{array} \right] \\
 &\xrightarrow{R_2 \rightarrow \frac{3}{5} R_2} \left[ \begin{array}{cc|cc} 1 & \frac{2}{3} & \frac{1}{3} & 0 \\ 0 & 1 & \frac{-2}{5} & \frac{3}{5} \end{array} \right] &\xrightarrow{R_1 \rightarrow R_1 - \frac{2}{3} R_2} \left[ \begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & \frac{3}{5} & -\frac{2}{5} \\ 0 & 1 & \frac{-2}{5} & \frac{3}{5} \end{array} \right]
 \end{aligned}$$

$$l_2 \left( \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} \right) = -\frac{2}{5}x_1 + \frac{3}{5}x_2, l_1 \left( \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} \right) = \frac{3}{5}x_1 - \frac{2}{5}x_2$$

נגדיר  $B^* = (l_1, l_2)$  של  $V^*$  ולכן

11. **צ"ל:**  $\{l_1, \dots, l_n\}$  ו  $\{v_1, \dots, v_n\}$  בת"ל  
יהיו  $a_1, \dots, a_n \in \mathbb{F}$  ש  $a_1 v_1 + \dots + a_n v_n = 0_V$   
יהי  $1 \leq j \leq n$

$$0_{\mathbb{F}} = l_j(0_V) = l_j \left( \sum_{i=1}^n a_i v_i \right) = \sum_{i=1}^n a_i l_j(v_i) = a_j$$

ולכן  $a_1 = \dots = a_n = 0_{\mathbb{F}}$  כלומר  $1 \leq \forall j \leq n, a_j = 0_{\mathbb{F}}$   
יהיו  $a_1, \dots, a_n \in \mathbb{F}$  ש  $a_1 l_1 + \dots + a_n l_n = 0_V$   
יהי  $1 \leq j \leq n$ , נציב  $v_j$  ונקבל  $a_j = 0_{\mathbb{F}}$   
ולכן  $a_1 = \dots = a_n = 0_{\mathbb{F}}$  כלומר  $1 \leq \forall j \leq n, a_j = 0_{\mathbb{F}}$  ולכן  $\{l_1, \dots, l_n\}$  בת"ל

12. **צ"ל:**  $v = l_1(v) v_1 + \dots + l_n(v) v_n$   
כך ש  $\exists a_1, \dots, a_n \in \mathbb{F}$  ויהי  $1 \leq j \leq n$

$$l_j(v) = l_j(a_1 v_1 + \dots + a_n v_n) = a_1 l_j(v_1) + \dots + a_n l_j(v_n) = a_j$$

כלומר  $1 \leq \forall j \leq n, l_j(v) = a_j$

$$v = a_1 v_1 + \dots + a_n v_n = l_1(v) v_1 + \dots + l_n(v) v_n$$