

Universidad Nacional Autónoma de México

FACULTAD DE CIENCIAS

Simulaciones numéricas hidrodinámicas relativistas de Destellos de Rayos Gamma cortos lanzados desde un objeto compacto en varios tipos de medios ambientes.

T E S I S

QUE PARA OBTENER EL TÍTULO DE:

Físico

PRESENTA:

Julio César Sosa Mondragón

TUTOR

Dr. Diego López Cámara



Índice general

De	Dedicatoria			
Ag	gradecimientos	VII		
Re	esumen	IX		
1.	Introducción 1.1. Características de los GRBs	1 2 2 3		
2.	Teoría	5		
	2.1. Ecuaciones de la hidrodinámica 2.2. Hidrodinámica relativista 2.2.1. Primitivas 2.3. Desacoplamiento de las ecuaciones de la hidrodinámica 2.4. Desacoplamiento de las ecuaciones de la hidrodinámica relativista 2.5. Diferencias finitas 2.5.1. Lax-Friederich 2.5.2. HLL	5 6 6 7 7 11 11 12		
3.	Verificación del código 3.1. Onda de choque	15 15 15 19 23 25 26		
4.	Medios de densidad4.1. Condiciones de frontera4.1.1. SGRB en medio de densidad 14.1.2. SGRB en medio de densidad 24.2. Comparación con el GRB170817	27 27 27 27 27		
5.	Resultados	29		
6.	Conclusiones	31		
A.	Código A.1. Condición inicial	33 34 35 36		

IV	ÍNDICE GENERAL
IV	ÍNDICE GENERAL

B. Condiciones de Rankine-Hugoniot no relativistas	39
C. Condiciones de Rankine-Hugoniot relativistas	41

Dedicatoria

Dedicado a mi familia VI ÍNDICE GENERAL

Agradecimientos

¡Muchas gracias a todos!

VIII AGRADECIMIENTOS

Resumen

Una bonita historia

X RESUMEN

Capítulo 1

Introducción

Los GRBs son destellos de rayos gamma del orden de Mev, son cortos, intensos y no repetitivos, fueron descubiertos por los satélites *Vela* a finales de la decada de los 60's, gracias a los datos recabados por BATSE se logró identificar 2 grupos principales de GRBs, los cortos y los largos, en los cuales este último tiene una duracion mayor a los 2 s.

El objetivo principal del estudio de los GRBs es estudiar las propiedades de los estallidos de los rayos gamma, asi como sus progenitores y determinar las propiedades básicas de estos, la fusión de objetos compactos es el modelo progenitor mas atractivo. La interacción de flujos de salida relativistas con el medio ambiente que lo rodea produce emisión sincrotrónica que va desde la banda de las ondas de radio a los rayos X, los GRBs son uno de los eventos que más liberar energía en el universo, la energía liberada es del orden de 10^{52} ergs.

Aunque hay mucha informacion acerca de los GRBs largos, los cortos son aún un estudio nuevo en el area de astrofísica de altas energías ya que debido a su corta duración son difíciles de estudiar. Dado a la teoría de los progenitores de los GRBs cortos, estos debido a las patadas natales, se forman en un ambiente de densidad bajo.

En Mayo y Julio del 2005 datos de eyecciones recopiladas por el satélite *swift* al seguir al seguir al GRB 050509B, descubrieron las primeras fases tardías de los GRBs cortos, tiempo después el satélite HETE-2 junto con el observatorio *chandra* de rayos X siguieron al satélite 050709 el cual localizo la fase tardía en rayos X y despues en la banda óptica, con estos datos recabados de la fase tardía se pudo llegar a que los GRBs cortos tienen una escala de densidad y una energía mas baja que los GRBs largos, tambien se llego a la conclusión de que los GRBs cortos tienen orígenes cosmologicos y que las estrelas masivas no son sus progenitores como en el caso de GRBs cortos

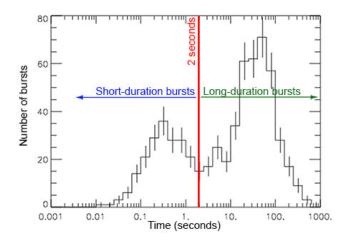


Figura 1.1: Gráfico que muestra la diferencia de tiempo que existe entre GRBs cortos y GRBs largos. Se pueden apreciar 2 picos que marcan la diferencia de duracion entre los GRBs

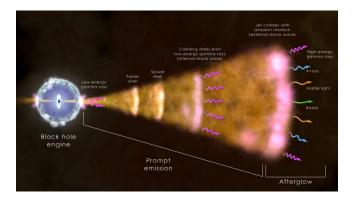


Figura 1.2: Diferentes partes de un GRB en general, mostrando las partes más características como el afterflow y la emisión prompt

1.1. Características de los GRBs

Muchas de las características de los GRBS ya sean estos largos o cortos, son la duración media que tienen, mientras que en los GRBs largos tienen un promedio de duración de 100 s, los GRBs cortos duran menos de 2 segundos. Los estallidos de Rayos gamma se encuentran a miles de años luz de nuestra galaxia por lo que se puede decir que tienen un orígen cosmologico, mientras los GRBs largos se originan en los centros de las galaxias, los cortos lo hacen lejos de la galaxia donde se originaron y por consecuencia, estos tienen una densidad de ambiente muy bajo. El estudio de los SGRB ha sido muy dificil debido al tiempo de duración que conllevan estos eventos y a la dificultad de asociarlo con galaxias anfitrionas.

Las partes principales de los GRBs son la emisión propmt y afterglow. La emisión prompt es definido como el periodo de tiempo donde el detector de rayos γ detecta una señal sobre el fondo, mientras que la emisión afterglow es despues de la emisión prompt en el cual se pueden detectar otras longitudes de onda como el óptico, radio y los rayos X 1.2.

1.2. Características de los GRBs cortos

Los progenitores de los SGRBs tienen una amplia distribución de tiempo de retraso y su taza es influenciada en parte por la actividad de formación de las estrellas. Las patadas natales pueden ser las causantes de las distancias en las que estos nacen y los sitios de explosión de estos sistemas, la probabilidad para una galaxia de brillo m a ser localizada a una separación δR de la posición de un SGRB está dada por

$$P_{cc} = 1 - \exp^{-\pi(\delta R)^2 \sum (\leq m)}$$
(1.1)

Donde $\sum (\leq m) = 1.3 \cdot 10^{0.33(m-24)-2.44 arcsec^{-2}}$ son el número de cuentas de la galaxia. Los SGRBs sin galaxias anfitrionas se exhiben cerca galaxias de campo con una baja probabilidad de coincidencia, generalmente las distancias medias de separación del SGRB con su galaxia anfitriona es de $\frac{\delta R}{r_e} \approx 1.5$ donde r_e es el radio estelar. Otra característica que distingue también a las SGRB es que sus anfitriones tienden a ser mas largos que los anfitriones de los largos.

Los parámetros claves de interes de la emisión pronta y tardia:

- E_{γ} : Escala de energía
- *E_k*: Energía cinética de la onda de choque de la emisión tardía
- θ_i : El ángulo de apertura del jet

• *n*: Densidad del medio ambiente

El espectro de emisión sincrotrónica (flujo relativista interactuando con el medio circundante) se caracteríza por 3 frecuencias:

- *v_a*: Auto absorción
- v_m : Factor mínimo de Lorentz
- v_c : enfriamiento sincrotrónico

La mayoría de estas frecuencias se encuentran entre $1 \sim 10$ GHz por lo cual ha sido difícil de detectarlas. La colimación del jet también influye en la taza de los SGRBs y proporciona una restricción adicional al modelo progenitor, la firmatura de la colimación de los destellos de los SGRBs son los llamados "Jet Break" que ocurren al tiempo t_j cuando $\Gamma_j(t_j) = 1/\theta_j$, esto lidera al cambio de emisión del espectro sincrotrónico

$$F_{\nu} \propto t^{-1} \longrightarrow F_{\nu} \propto t^{-p}$$
 (1.2)

La relación entre el "jet breakz el ángulo de apertura esta dado por:

$$\theta_j = 0.13 \left(\frac{t_{j,d}}{1+z}\right)^{3/8} \left(\frac{n_0}{E_{52}}\right)^{1/8} \tag{1.3}$$

1.3. GRB del 17 de agosto del 2017

Capítulo 2

Teoría

Para describir un sistema de partículas como un fluido bajo ciertas condiciones uno debe de conocer que el camino libre medio debe de ser mucho mas pequeño que la escala de longitud de las fluctuaciones de las variables macroscópicas.

$$\lambda_{mfp} \ll L \tag{2.1}$$

El tiempo entre las colisiones debe de ser pequeña comparada con la escala del tiempo de los cambios en el fluido

$$t_c \ll t_f \tag{2.2}$$

La distancia media entre las partículas tiene que ser mas pequeña que la longitud de escala de las variables macroscópicas

$$l = n^{-1/3} \ll L \tag{2.3}$$

2.1. Ecuaciones de la hidrodinámica

Considerando una serie de elementos de volumen fijos, las ecuaciones que describen el movimiento de un fluido sin considerar efectos viscosos son:

La conservación de masa

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho \mathbf{u}) \tag{2.4}$$

El momento

$$\frac{\partial (\rho \mathbf{u})}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho \mathbf{u} \mathbf{u}) + \nabla p = \mathbf{f}_{\mathbf{ext}}$$
 (2.5)

Ecuación de la energía

$$\frac{\partial E}{\partial t} + \nabla \cdot \left[\mathbf{u} \left(E + p \right) \right] = G - L + \mathbf{f}_{\mathbf{ext}} \cdot \mathbf{u}$$
 (2.6)

Ecuación de estado

$$E = \frac{1}{2}\rho \mathbf{u}^2 + \frac{p}{\Gamma - 1} \tag{2.7}$$

Con estas ecuaciones podemos formar una matriz de 5x5 escritas en coordenadas cartesianas:

$$\frac{\partial \mathbf{U}}{\partial t} + \frac{\partial \mathbf{F}}{\partial x} + \frac{\partial \mathbf{G}}{\partial y} + \frac{\partial \mathbf{H}}{\partial z} = \mathbf{S}$$
 (2.8)

Donde

6 CAPÍTULO 2. TEORÍA

$$\mathbf{U} = \begin{pmatrix} \rho \\ \rho u \\ \rho v \\ \rho w \\ E \end{pmatrix}, \mathbf{F} = \begin{pmatrix} \rho u \\ \rho u^2 + P \\ \rho u v \\ \rho u w \\ u(E+P) \end{pmatrix}, \mathbf{G} = \begin{pmatrix} \rho v \\ \rho v u \\ \rho v^2 + P \\ \rho v w \\ v(E+P) \end{pmatrix}, \mathbf{H} = \begin{pmatrix} \rho w \\ \rho w u \\ \rho w v \\ \rho w^2 + P \\ w(E+P) \end{pmatrix}, \mathbf{S} = \begin{pmatrix} 0 \\ f_x \\ f_y \\ f_z \\ G-L+\mathbf{f} \cdot \mathbf{u} \end{pmatrix}$$

El término de **U** son nuestras variables conservadas, los términos **F**, **G**, **H** son nuestros fluidos con velocidades en la dirección x, y y z y **S** son los términos fuente. Para poder resolver computacionalmente estas ecuaciones diferenciales parciales vamos a utilizar el método de las diferencias finitas y el método de Lax sin considerar tos términos fuente es decir **S** = 0 en el siguiente capitulo si se trataran fuentes particulares.

2.2. Hidrodinámica relativista

En esta parte se añadirá a los códigos que ya hemos generado previamente, las próximas secciones abordara acerca de como cambian nuestras primitivas, como afectan a nuestras variables conservadas y como las podemos desacoplar así como varios ejemplos al cambiar varios valores de nuestros parámetros y de las condiciones iniciales

2.2.1. Primitivas

Las ecuaciones que teníamos para fluidos newtonianos se pueden modificar para hacerlos relativistas. Para esto vamos a partir de 2 ecuaciones importantes que son la ecuación de energíamomento y la ecuación de conservacion de masa:

$$(\rho u^{\alpha})_{,\alpha} = 0 \tag{2.9}$$

$$T_{\beta}^{\alpha\beta} = 0 \tag{2.10}$$

De la ecuación 2.9 tenemos la cuadrivelocidad para un sistema de 3 coordenadas y la velocidad c=1 lo podemos ver como $u^{\mu}=\gamma(1,\mathbf{v})$ y sustituyendo este resultado (en 2 dimensiones espaciales) tendremos las ecuaciones u_1 , F_1 y G_1 . Para la ecuación 2.10 podemos escribir el tensor de energíamomento como $T^{\mu\nu}=\rho h u^{\mu}u^{\nu}+Pg^{\mu\nu}$ y usando la métrica de Minkowski

$$\eta_{\alpha\beta} = \begin{pmatrix}
-1 & 0 & 0 & 0 \\
0 & -1 & 0 & 0 \\
0 & 0 & -1 & 0 \\
0 & 0 & 0 & 1
\end{pmatrix}$$
(2.11)

Con lo que podemos escribir a $T^{\mu\nu}$ matricialmente como:

$$T^{\mu\nu} = \begin{pmatrix} \rho h \gamma^2 - P & \rho h \gamma^2 v_x & \rho h \gamma^2 v_y & \rho h \gamma^2 v_z \\ \rho h \gamma^2 v_x & \rho h \gamma^2 v_x^2 + P & \rho h \gamma^2 v_x v_y & \rho h \gamma^2 v_x v_z \\ r h o h \gamma^2 v_y & \rho h \gamma^2 v_y v_x & \rho h \gamma^2 v_y^2 + P & \rho h \gamma^2 v_y v_z \\ \rho h \gamma^2 v_z & \rho h \gamma^2 v_z v_x & \rho h \gamma^2 v_z v_y & \rho h \gamma^2 v_z^2 + P \end{pmatrix}$$
(2.12)

Entonces nuestras ecuaciones quedarían de la siguiente manera

$$u_1 = \rho \gamma \tag{2.13}$$

$$u_2 = \rho v_x \gamma^2 h \tag{2.14}$$

$$u_3 = \rho v_y \gamma^2 h \tag{2.15}$$

$$u_4 = \rho \gamma^2 h - P \tag{2.16}$$

Donde ρ es la densidad, γ es el factor de lorentz, v_x y v_y son las velocidades de nuestros fluidos (en 2 dimensiones pero se puede extender esto a 3 sin ningún problema), h es la entalpía y P es la presión. Para los fluidos quedan de la siguiente manera

$$F_1 = \rho \, \nu_x \gamma \tag{2.17}$$

$$F_2 = \rho v_x v_x \gamma^2 h + P \tag{2.18}$$

$$F_3 = \rho \, \nu_x \, \nu_y \gamma^2 h \tag{2.19}$$

$$F_4 = \rho \, \nu_x \gamma^2 h \tag{2.20}$$

$$G_1 = \rho \, \nu_{\nu} \gamma \tag{2.21}$$

$$G_2 = \rho v_\nu v_x \gamma^2 h \tag{2.22}$$

$$G_3 = \rho \nu_\nu \nu_\nu \gamma^2 h + P \tag{2.23}$$

$$G_4 = \rho \, \nu_{\nu} \gamma^2 h \tag{2.24}$$

$$H_1 = \rho v_z \gamma \tag{2.25}$$

$$H_2 = \rho v_z v_x \gamma^2 h \tag{2.26}$$

$$H_3 = \rho v_z v_y \gamma^2 h \tag{2.27}$$

$$H_4 = \rho v_z^2 \gamma^2 h + P \tag{2.28}$$

2.3. Desacoplamiento de las ecuaciones de la hidrodinámica

Al final del metodo de las diferencias finitas, obtenemos nuestras variables conservadas (U), pero para calcular nuestros flujos de nuevo necesitamos recuperar nuestras primitas, es decir, calcular nuestras variables primitivas (ρ , u, v, w, P) en función de nuestras variables conservadas (u_1 , u_2 , u_3 , u_4 , u_5).

Despejar la densidad es sencillo ya que es directo $u_1 = \rho$ por lo tanto:

$$\rho = u_1 \tag{2.29}$$

Para las velocidades $u_i = \rho v$, donde i = 2, 3, 4 y v = u, v, w, nos da $v = u_i / \rho$ y usando la ecuación 2.29 queda:

$$v = u_1/u_i \tag{2.30}$$

Para la ecuación de la energía $u_5 = E$ combinando con la ecuación de estado y la ecuación 2.30 obtenemos

$$P = (\Gamma - 1) \left[u_5 - \frac{u_1 \left(\sum_{i=2}^4 u_1 / u_i \right)^2}{2} \right]$$
 (2.31)

2.4. Desacoplamiento de las ecuaciones de la hidrodinámica relativista

Para poder desacoplar las ecuaciones, partimos de la relación de las densidades de energía total y del módulo de los momentos

$$E = W - p \tag{2.32}$$

$$|m|^2 = W^2 |\nu|^2 \tag{2.33}$$

Donde $W=Dh\gamma$ y $D=\rho\gamma$. Para evitar errores en el límite no relativista se debe resolver la ecuación conservada restando la densidad de masa a la energía para definir una nueva variable conservada (E'=E-D), para las cancelaciones en el límite ultra-relativista basados en $\gamma|v^2|$ que se tiene cuando $|v|\to 1$, se debe de crear otra variable, que en este caso seria $|u|^2=\gamma|v^2|$ e introduciendo las variables W'=W-D. Podemos re-escribir la última ecuación de la siguiente manera

$$W' = D(h\gamma - 1)$$

$$= D\left[\left(1 - \epsilon + \frac{p}{\rho}\right)\gamma - 1\right]$$

$$= D\left(\gamma - 1\right)\frac{\gamma + 1}{\gamma + 1} + \frac{D\gamma}{\rho}\left(\rho\epsilon + p\right)$$

Recordando que $D=\rho\gamma$ y que a partir de la variable introducida u^2 podemos re-scribir el factor de Lorentz como $\gamma^2=1-u^2$

$$W' = \frac{Du^2}{\gamma + 1} + \frac{\rho\gamma\gamma}{\rho} (\rho\epsilon + p)$$
$$= \frac{Du^2}{\gamma + 1} + \gamma^2\chi \tag{2.34}$$

Donde $\chi = \rho \epsilon + p$, derivando con respecto a W' la ecuación 2.32 queda como

$$\frac{dE}{dW'} = 1 - \frac{dp}{dW'} \tag{2.35}$$

Nosotros no sabemos como es la expresión $\frac{dE}{dW'}$, así que asumiremos que $p=p(\rho,\chi)$ por lo que podemos aplicar la regla de la cadena (para mas detalles consulte)

$$\frac{dp}{dW'} = \frac{\partial p}{\partial \chi} \bigg|_{\Omega} \frac{d\chi}{dW'} + \frac{\partial p}{\partial \rho} \bigg|_{\chi} \frac{d\rho}{dW'}$$
 (2.36)

Para calcular $\frac{dp}{d\chi}$ tenemos que por ser el caso de un gas ideal

$$h = 1 + \frac{\Gamma}{\Gamma - 1} \frac{p}{\rho} \tag{2.37}$$

Donde h también puede ser escrito como

$$h = 1 + \epsilon + \frac{p}{\rho} \tag{2.38}$$

Si combinamos estas 2 últimas ecuaciones podemos llegar a que

$$p(\chi, \rho) = \frac{\Gamma - 1}{\Gamma} \chi \tag{2.39}$$

Con lo que al derivar con respecto de γ nos da como resultado

$$\frac{dp}{d\chi} = \frac{\Gamma - 1}{\Gamma} \tag{2.40}$$

$$\frac{dp}{d\rho} = 0 \tag{2.41}$$

De la ecuación 2.34 podemos despejar χ , lo que queda como

$$\chi = \frac{W'}{\gamma} - \frac{Du^2}{(1+\gamma)\gamma^2} \tag{2.42}$$

Derivando implícitamente la ecuación 2.34 respecto a \boldsymbol{W}' nos quedaría

$$\begin{split} W^{'} &= D(\gamma - 1) + \chi \gamma^{2} \\ &= D\left(\frac{1}{\sqrt{1 - v^{2}}} - 1\right) + \chi \frac{1}{1 - v^{2}} \\ \frac{dW^{'}}{dW^{'}} &= D\frac{d(1 - v^{2})^{-1/2}}{dW^{'}} + \frac{d\chi}{dW^{'}} (1 - v^{2})^{-1} + \frac{d(1 - v^{2})^{-1}}{dW^{'}} \chi \\ 1 &= \frac{D(1 - v^{2})^{-3/2}}{2} \frac{dv^{2}}{dW^{'}} + \frac{d\chi}{dW^{'}} (1 - v^{2})^{-1} + \chi (1 - v^{2})^{-2} \frac{dv^{2}}{dW^{'}} \\ \frac{1}{\gamma^{2}} &= \frac{D\gamma}{2} \frac{dv^{2}}{dW^{'}} + \frac{d\chi}{dW^{'}} + \chi \gamma^{2} \frac{dv^{2}}{dW^{'}} \end{split}$$

Con lo que al final la ecuación se puede escribir de la siguiente manera

$$\frac{d\chi}{dW'} = \frac{1}{\gamma^2} - \frac{\gamma}{2}(D - 2\gamma\chi)\frac{dv^2}{dW'}$$
(2.43)

Y para

$$\frac{d\rho}{dW'} = D\frac{d(1/\rho)}{dW'} = -\frac{D\gamma}{2}\frac{dv^2}{dW'}$$
(2.44)

despejando la ecuación 2.33 podemos llegar a escribir el módulo de la velocidad al cuadrado de la siguiente manera

$$|v^2| = \frac{|m^2|}{W'} \tag{2.45}$$

Donde $m_i = \rho v_i \gamma h$ para i = x, y.

Podemos demostrar que $\frac{d|v^2|}{W} = \frac{d|v^2|}{W'}$ para esto vamos a partir de de lo siguiente

$$|v^{2}| = |m^{2}| (W' + D)^{-2}$$

$$\frac{d|v^{2}|}{dW'} = \frac{-2|m|^{2}}{W' + D^{3}}$$

$$= \frac{2|m|^{2}}{W^{3}}$$

$$= \frac{d|v^{2}|}{dW'}$$

Con lo que podemos decir que

$$\frac{d|v|^2}{dW'} = -\frac{2|m|^2}{W^3} \tag{2.46}$$

Con todo esto ya sabemos cuanto es lo que vale la ecuación 2.35, con esto ya podemos usar el método de Newton-Raphson para poder encontrar $W^{'}$.

CAPÍTULO 2. TEORÍA 10

El método de Newton-Raphson es un algoritmo iterativo que se usa para encontrar raíces de una función real:

$$W^{'(k+1)} = W' - \frac{f(W')}{\frac{df(W')}{dW'}}$$
(2.47)

De la ecuación de la energía, podemos utilizarla como a la función a la que queremos encontrar la raíz

$$f(W') = W' - E' - p (2.48)$$

Donde E' = W' - p y que $\frac{df(W')}{dw} \equiv \frac{dE}{dW'}$ dado por la ecuación 2.35. Para iniciar el proceso de iteración se tiene que hacer una suposición, para esto, con ayuda de las ecuaciones 2.32 y 2.33 podemos llegar a que la presión es:

$$p = \frac{|m|^2 - W^2|v|^2 + 4W^2 - 4EW}{4W} \tag{2.49}$$

Como podemos ver el denominador es una función convexa cuadrática que depende $|v|^2$ y W y cumple con que W este fuera del intervalo de las raíces positivas y negativas.

Al denominador de la ecuación podemos encontrar W ya que $|v|^2 = 1 - 1/\gamma^2$ suponiendo $\gamma \to \infty$ podemos despejar W

$$W = \frac{-(-2E) + \sqrt{(-2E)^2 - (3)(|m|^2)}}{3}$$
 (2.50)

Con esto ya se puede hacer las aproximaciones para obtener W, y podemos calcular las siguientes relaciones

$$|v|^2 = \frac{|m|^2}{W^2} \tag{2.51}$$

$$u^2 = \frac{|v|^2}{1 - |v|^2} \tag{2.52}$$

$$\gamma = \sqrt{1 + u^2} \tag{2.53}$$

Y las nuevas primitivas.

Velocidades:

$$v_x = \frac{u_2}{W}$$

$$v_y = \frac{u_3}{W}$$
(2.54)

$$v_y = \frac{u_3}{W} \tag{2.55}$$

(2.56)

Densidad de masa

$$\rho = \frac{D}{\gamma} \tag{2.57}$$

Presión térmica

$$\chi = \frac{W - D}{\gamma^2} - \frac{D|u|^2}{(1 + \gamma)\gamma^2} \tag{2.58}$$

$$p = \frac{\Gamma - 1}{\Gamma} \chi \tag{2.59}$$

2.5. Diferencias finitas

Si tenemos una función f(x) lo suficientemente diferenciable la podemos aproximar por el Teorema de Taylor en la vecindad de un punto $x_0 + \Delta x$ entonces si conocemos todas sus n derivadas de la función f(x) en el punro x_0 podemos aproximar de la siguiente manera

$$f(x_0 + \Delta x) = f(x_0) + \sum_{n} \frac{(\Delta x)^2}{k!} f^{(k)}(x_0)$$
(2.60)

Si truncamos la serie de Taylor y quitamos los términos de segundo orden podemos escribir la ecuación 2.60 como:

$$f(x_0 + \Delta x) = f(x_0) - \Delta x f^{(1)}(x_0) + O(\Delta x)$$
(2.61)

Despejando $f(x_0)$ queda lo que se conoce como diferrencia finita hacia adelante

$$f'_{fwd} = \frac{f(x + \Delta x) - f(x)}{\Delta x} = \frac{f_{i+1} - f_i}{\Delta x}$$
 (2.62)

Tambien se puede hacer en el entorno $x_0 - \Delta x$ y siguiendo los mismos pasos anteriores llegamos a lo que se le conoce como diferencia finita hacia atras.

$$f'_{back} = \frac{f(x) - f(x - \Delta x)}{\Delta x} = \frac{f_i - f_{i-1}}{\Delta x}$$
 (2.63)

Si obtenemos el promedio de las ecuaciones 2.62 y 2.63 obtenemos la central:

$$f'_{central} = \frac{f(x + \Delta x) - f(x - \Delta x)}{2\Delta x} = \frac{f_{i+1} - f_{i-1}}{2\Delta x}$$
(2.64)

2.5.1. Lax-Friederich

Si consideramos la siguiente ecuación diferencial parcial

$$u_t + f(u)_t = 0 (2.65)$$

Un método conservativo para resolver este tipo de ecuación diferencial es

$$u_i^{n+1} = u_i^n - \frac{\Delta t}{\Delta x} \left(f_{i-\frac{1}{2}} - f_{i+\frac{1}{2}} \right)$$
 (2.66)

Si hacemos la siguiente elección de flujo

$$f_{i+\frac{1}{2}} = f_{i+\frac{1}{2}}(u_i, u_{i+1}) = \frac{1}{2} (f_i + f_{i+1})$$
(2.67)

Y para

$$f_{i-\frac{1}{2}} = f_{i-\frac{1}{2}}(u_i, u_{i-1}) = \frac{1}{2} (f_i - f_{i-1})$$
(2.68)

Y lo sustituimos en la ecuación 2.66 nos queda el siguiente resultado

$$u_i^{n+1} = u_i^n + \frac{1}{2} \frac{\Delta t}{\Delta x} \left(f_{i+1} - f_{i-1} \right)$$
 (2.69)

Pero esta solución es inestable, por el primer término del lado derecho de la ecuación, para hacerlo estable Peter Lax y Kurt O. Friedrichs sustituyerón este término por $(u_{i+1}^n - u_{i-1}^n)$ por lo que podemos reescribir la ecuación 2.69 como

$$u_i^{n+1} = (u_{i+1}^n - u_{i-1}^n) + \frac{1}{2} \frac{\Delta t}{\Delta x} (f_{i+1} - f_{i-1})$$
(2.70)

12 CAPÍTULO 2. TEORÍA

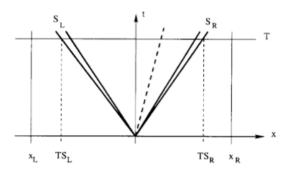


Figura 2.1: Plano x-t que muestra que muestra un volumen definido

2.5.2. HLL

Otro método para resolver las ecuaciones de la hidrodinámica es usar el método de Harten-Van-Leer. Definiendo el flujo numérico intercelda de Gudonov

$$F_{i+\frac{1}{2}} = F\left(U_{i+\frac{1}{2}}\right) \tag{2.71}$$

Para el cual $U_{i+\frac{1}{2}}(0)$ tiene la misma solución para $U_{i+\frac{1}{2}}(x/t)$ con lo que el problema de Riemann se reduce a :

$$U_t + F(U)_x = 0$$

$$U(x,0) = \begin{cases} U_L & \text{si } x < 0 \\ U_R & \text{si } x > 0 \end{cases}$$

$$(2.72)$$

Si consideramos un control de volumen $[x_L, x_R] \times [0, T]$, tales que $x_L \le TS_L$ y $x_R \ge TS_R$ (ver figura 2.1) donde S_L y S_R son las velocidades de las ondas mas rápidas de los estados iniciales U_L y U_R respectivamente y T es un tiempo definido. Si usamos la forma integral de la ecuacion 2.72 en nuestro volumen definido $[x_L, x_R] \times [0, T]$

$$\int_{x_L}^{x_R} [U(x,T) - U(x,0)] dx = \int_0^T [F(U(x_L,t)) - F(U(x_R,t))] dt$$

Entonces

$$\int_{x_L}^{x_R} U(x,T) dx = \int_{x_L}^{x_R} U(x,0) dx + \int_0^T F(U(x_L,t)) dt - \int_0^T F(U(x_R,t)) dt$$
 (2.73)

Usando las condiciones de la ecuación 2.72 podemos evualuar la integral

$$\int_{x_L}^{x_R} U(x,T) dx = x_R U_R - x_L U_L + T F_L - T F_R$$

Donde $F_L = F(U_L)$ y $F_R = F(U_R)$, entonces

$$\int_{x_L}^{x_R} U(x, T) dx = x_R U_R - x_L U_L + T (F_L - F_R)$$
(2.74)

Si separamos ahora la ecuación 2.73 en 3 integrales de la siguiente manera:

$$\int_{x_L}^{x_R} U(x,T) \, dx = \int_{x_L}^{TS_L} U(x,T) \, dx + \int_{TS_L}^{TS_R} U(x,T) \, dx + \int_{TS_R}^{x_R} U(x,T) \, dx \tag{2.75}$$

Si ahora evualuamos el tercer y el primer término en el lado derecho, obtenemos:

$$\int_{x_L}^{x_R} U(x,T) dx = \int_{TS_L}^{TS_R} U(x,T) dx + (TS_L - x_L) U_L + (x_L - TS_R) U_R$$
 (2.76)

13

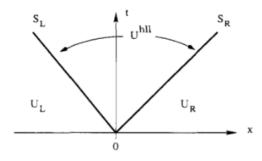


Figura 2.2: Aproximación de 3 estados distinttos en el plano x-t, en el cual se trata de calcular los flujos en la región U^{hll} limitados por las velocidades de señal de la onda

Si combinamos la ecuación 2.74 y 2.76

$$x_R U_R - x_L U_L + T (F_L - F_R) = \int_{TS_L}^{TS_R} U(x, T) dx + (TS_L - x_L) U_L + (x_L - TS_R) U_R$$

Entonces

$$\int_{TS_{L}}^{TS_{R}} U(x,T) dx = (TS_{L} - x_{L}) U_{L} + x_{L} U_{L} + (x_{L} - TS_{R}) U_{R} - x_{R} U_{R} - T (F_{L} - F_{R})$$

Con lo que al final nos queda

$$\int_{TS_{L}}^{TS_{R}} U(x,T) dx = T \left(S_{R} U_{R} - S_{L} U_{L} + F_{L} - F_{R} \right)$$
(2.77)

Si dividimos la ecuación 2.77 por la diferencia de las velocidades maximas de las señales de las ondas, obtenemos el promedio de la funcion que esta entre las velocidades de la onda, entonces

$$\frac{1}{T(S_R - S_L)} \int_{TS_L}^{TS_R} U(x, T) \, dx = \frac{S_R U_R - S_L U_L + F_L - F_R}{S_R - S_L} \tag{2.78}$$

Si conocemos las velocidades de la onda podemos escribir la ecuación como

$$U^{hll} = \frac{S_R U_R - S_L U_L + F_L - F_R}{S_R - S_L} \tag{2.79}$$

Ahora si aplicamos la forma integral (como en el caso de la ecuación 2.74) a lado izquierdo de nustro plano obtenemos lo siguiente

$$\int_{TS_{L}}^{0} U(x,T) dx = -TS_{L}U_{L} + T(F_{L} - F_{0L})$$
(2.80)

Donde F_{0L} es el flujo a lo largo del eje t. Si despejamos F_{0L} , nos queda lo siguiente

$$F_{0L} = F_L - S_L U_L + \frac{1}{T} \int_{TS_L}^0 U(x, T) dx$$
 (2.81)

Esta última ecuación nos servira para calcular los flujos usando el método de Harteen-Van-Leer, el cual dividian el plano en tres espacios:

$$U(x,t) = \begin{cases} U_L & \text{si } \frac{x}{t} < S_L \\ U_{hll} & \text{si } S_L < \frac{x}{t} < S_R \\ U_R & \text{si } \frac{x}{t} > S_R \end{cases}$$
 (2.82)

14 CAPÍTULO 2. TEORÍA

Los flujos F_R y F_L pueden ser calculados directamente ya que solo dependen de U_R y U_L respectivamente pero $F_{hll} \neq F(U_{hll})$, asi que resolvemos la integral de la ecuación 2.81 para asi obtener el flujo a traves del eje t

$$F_{hll} = F_L - S_L U_L + \frac{1}{T} U_{hll} (0 - T S_L)$$

Entonces

$$F_{hll} = F_L + S_L (U_{hll} - U_L)$$
 (2.83)

Si sustituimos 2.79 en 2.83 obtenemos:

$$F_{hll} = F_L + S_L \left(\frac{S_R U_R - S_L U_L + F_L - F_R}{S_R - S_L} - U_L \right)$$

Entonces

$$F_{hll} = \frac{F_L S_R - F_L S_L + S_L S_R U_R - S_L^2 U_L + S_L F_L - S_L F_R - S_R S_L U_L + S_L^2 U_L}{S_R - S_L}$$

Eliminando términos semejantes queda

$$F_{hll} = \frac{S_R F_L - S_L F_R + S_L S_R (U_R - U_L)}{S_R - S_L}$$
 (2.84)

Con lo que el flujo intermedio de la celda de Gudonov esta dado por:

$$F_{i+\frac{1}{2}}^{hll} = \begin{cases} F_L & \text{si } 0 \le S_L \\ \frac{S_R F_L - S_L F_R + S_L S_R (U_R - U_L)}{S_R - S_L} & \text{si } S_L \le 0 \le S_R \\ F_R & \text{si } 0 \ge S_R \end{cases}$$
(2.85)

Capítulo 3

Verificación del código

Las siguientes pruebas verifican el buen funcionamiento del código al hacer tanto Lax como HLL en relativista y no relativista

3.1. Onda de choque

Las siguientes pruebas corresponden a una onda expansiva, sobre un medio con densidad constante, la condición de frontera que nosotros vamos a realizar va a ser la de *outflow*¹, los parámetros con los que corrió el código son los siguientes:

Parámetro	Descripción	valor
r_{in}	Radio interno de la onda expansiva	0.2
$ ho_{in}$	Densidad interna de la onda expansiva	5.0
ρ_{out}	Densidad del medio	1.0
P_{int}	Presión interna de la onda expansiva	10.0
P_{out}	Presión del medio	0.1
$v_{x_{int}}$	Velocidad interna en el eje x de la onda expansiva	0.0
$v_{y_{int}}$	Velocidad interna en el eje y de la onda expansiva	0.0
$v_{x_{out}}$	Velocidad en el eje x del medio	0.0
$v_{y_{out}}$	Velocidad en el eje y del medio	0.0
Со	Número de Courant	0.7

Cuadro 3.1: Parámetros que se utilizarán en las siguientes pruebas que se van a realizar para la onda de choque

3.1.1. Prueba Lax

Las siguientes pruebas fueron usando el método de Lax, usando las ecuaciones relativistas con $\Gamma = 3/4$, así como las no relativistas $\Gamma = 5/3$, la descripción del fenómeno es de una onda expansiva sobre un medio constante, la simulación es con una resolución de 200x200 al tiempo t = 0 s y con una densidad de energía interna $E = 3.75 \frac{g}{s^2 cm}$, nuestro dominio en el eje x y y va de 0 a 1 cm y la onda de choque esta centrada en el punto (x, y) = (0.5, 0.5) cm

¹Esta frontera se refiere a cuando nosotros tengamos una onda u otro fenómeno físico más allá de nuestro dominio, es decir, que cuando pasen estos límites, nosotros perderemos información de esta, no habrá reflexión o no aparecerá en otro lado de nuestra frontera

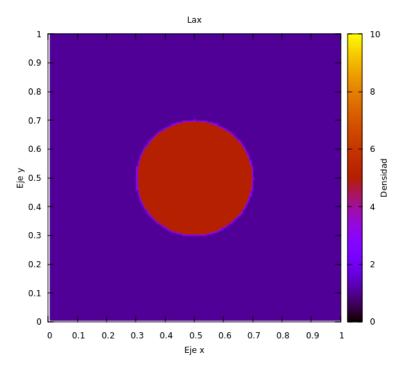


Figura 3.1: Onda de choque en el tiempo t = 0

La evolución para la onda de choque no relativista muestra una expansion de la onda totalmente simétrica y circular y que la densidad y energía que conformaba a la onda se difuminan en el medio que los rodea (ver figura 3.2).

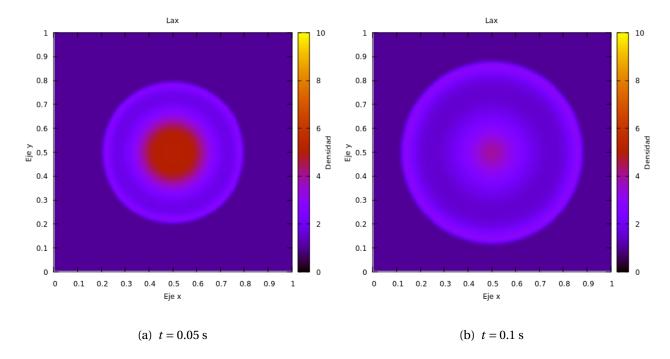


Figura 3.2: Primera prueba de una onda de choque usando el método de Lax no relativista donde se deja evolucionar a distintos tiempos

Para el modo relativista, se nota una diferencia en el modo que se expande la onda, ya que,

esta se desvanece mas lento, el centro de la onda casi permanece constante a pesar del tiempo que transcurre a diferencia del no relativista, donde su centro casi desaparece después de 0.1 s. Tambien podemos observar un anillo que es mucho menos denso que la del medio que los rodea el centro mas denso de la onda expansiva.

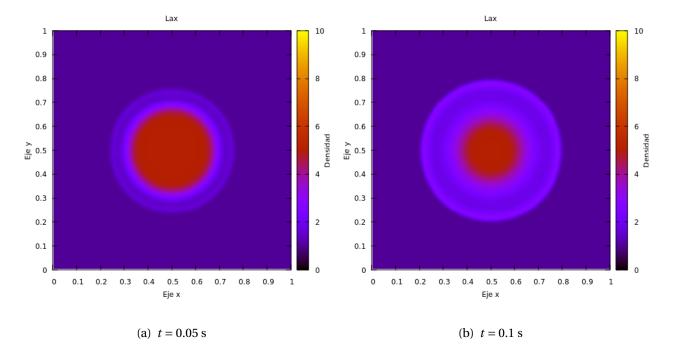


Figura 3.3: Primera prueba de una onda de choque centrada relitivista, se puede ver un desarrollo de la onda más lento que en el no relativista

La segunda prueba es variando la posición del nuestra onda de choque, su centro se colocó en las coordenadas (x, y) = (0.75, 0.75), las fronteras tienen la configuración de *outflow*.

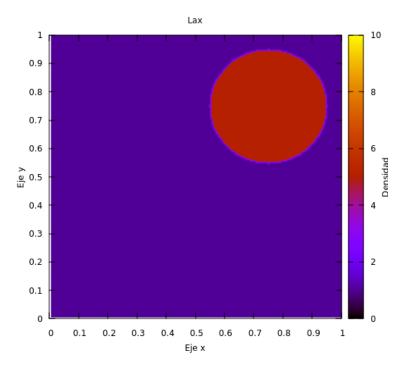


Figura 3.4: Onda de choque en el tiempo t = 0

Se puede observar que al evolucionar la onda de choque esta no muestra ninguna anomalía en las fronteras y se nota un buen funcionamiento del código no relativista usando Lax.

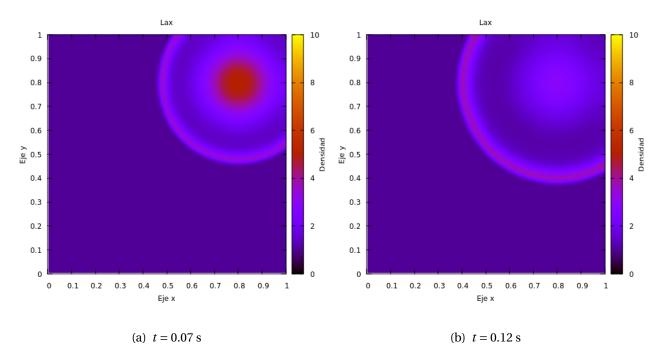


Figura 3.5: Evolución de la onda de choque no relativista con el paso del tiempo, no hay ningún problema al momento que nuestra onda traspasa nuestro dominio

La evolución de onda relativista, asi como no relativista, tienen la misma evolución temporal

para la centrada, es decir no importa donde se coloque el centro de la onda, esta evolucionará de igual modo para una que este centrada o no.

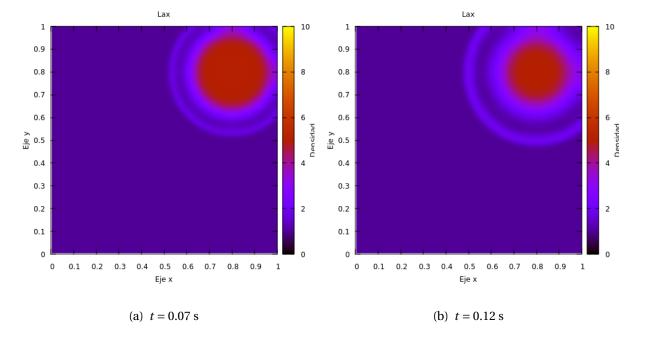


Figura 3.6: Evolución de nuestra onda relativista, se puede aprecial que, al igual que la onda no relativista, esta no presenta fallos al cruzar nuestra frontera.

3.1.2. Prueba HLL

Las siguientes pruebas son usando HLL, similarmente como en el caso de Lax, presentando casos relativistas y no relativistas. La condicion incial es la misma que la de Lax, es decir, nuestra onda de choque tendra los mismos valores que la tabla 3.1, con la misma densidad de energía $E=3.75\frac{g}{s^2 \text{cm}}$

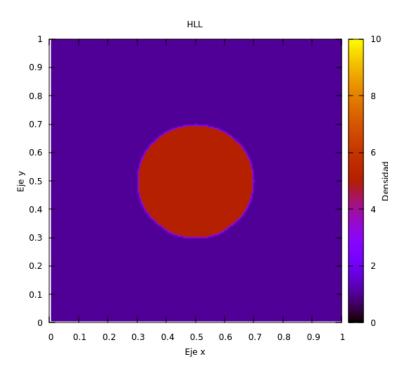


Figura 3.7: Onda de choque en el tiempo t = 0

La onda de choque fue centrada en el punto (x, y) = (0.5, 0.5).

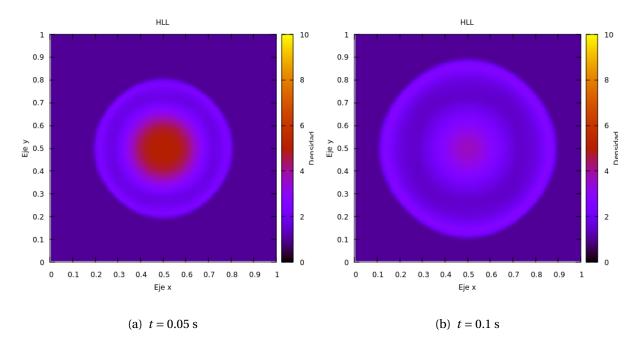


Figura 3.8: Onda de choque centrada usando el método HLL, la evolución de la onda fue a distintos tiempos

La evolución de la onda usando relatividad, fue más lenta que la newtoniano, al igual que el método de lax se formó un anillo poco denso entre la onda que se expandia y el centro más denso

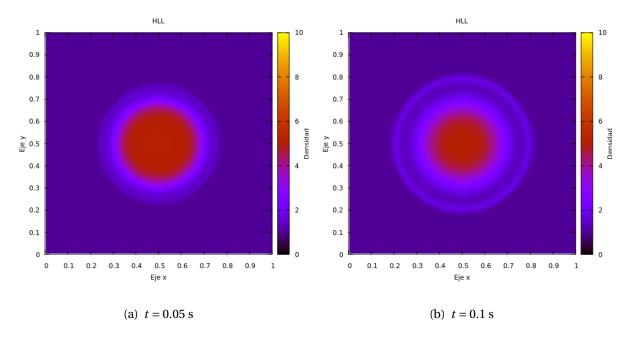


Figura 3.9: La explosión de la onda relativista se desarrolló mas lento que la newtoniana

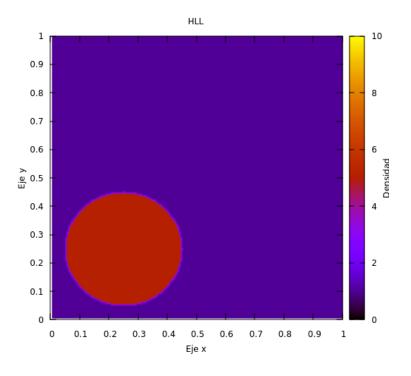


Figura 3.10: Onda de choque en el tiempo t=0

En la siguiente prueba se movió el centro de la onda de choque y este se colocó en el punto (x, y) = (0.25, 0.25), no hubo problema con las fronteras, y estas se desarrollaron correctamente

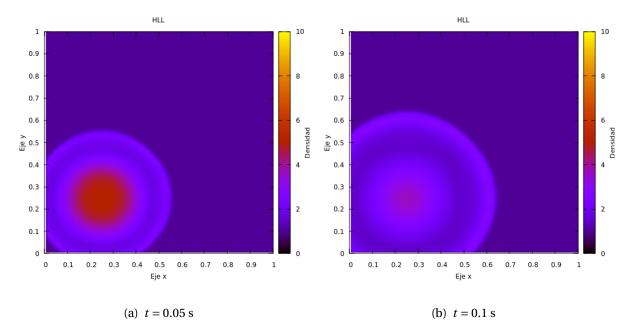


Figura 3.11: Evolución de una onda no relativista

Se muestra, a pesar de haber sido movido el centro, la misma evolución para una onda relativista

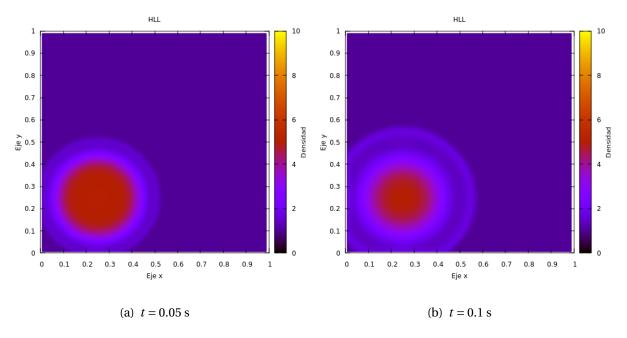


Figura 3.12: Moviendo el centro no afecta nuestra onda de choque y esta se desarrola con normalidad

3.1.3. Puebas no relativistas Lax vs HLL

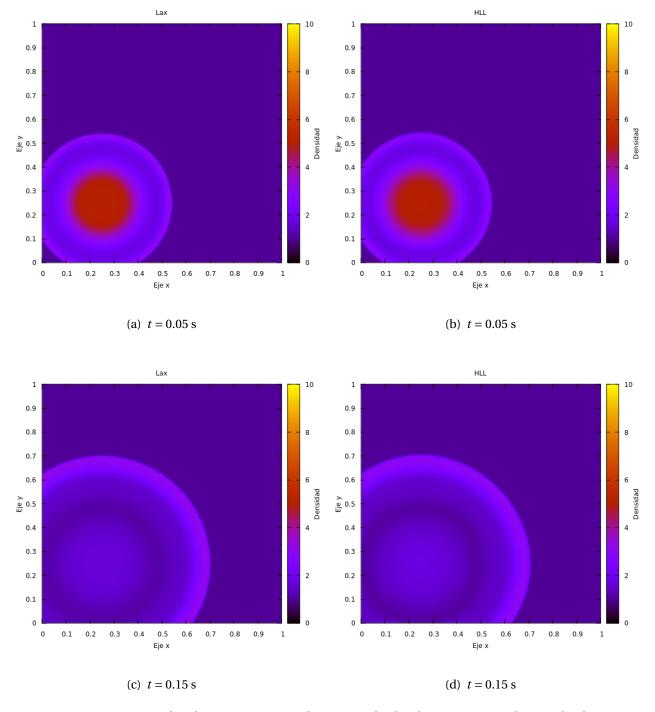


Figura 3.13: Primera prueba de comparación de una onda de choque, entre el metodo de Lax no relativista (izquierda) y el método HLL (derecha); La resolución fue de 500x500 celdas

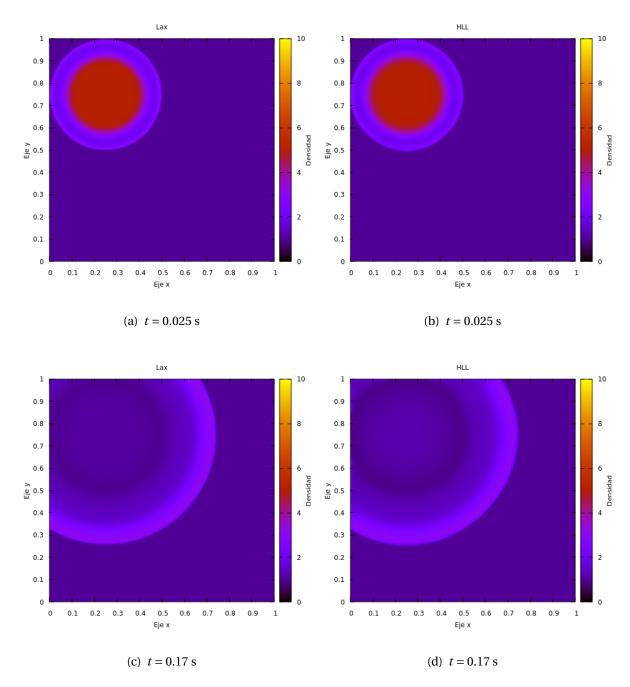


Figura 3.14: Segunda prueba de comparación de una onda de choque, entre el metodo de Lax no relativista (izquierda) y el método HLL (derecha); La resolución fue de 500x500 celdas

3.1.4. Puebas relativistas Lax vs HLL

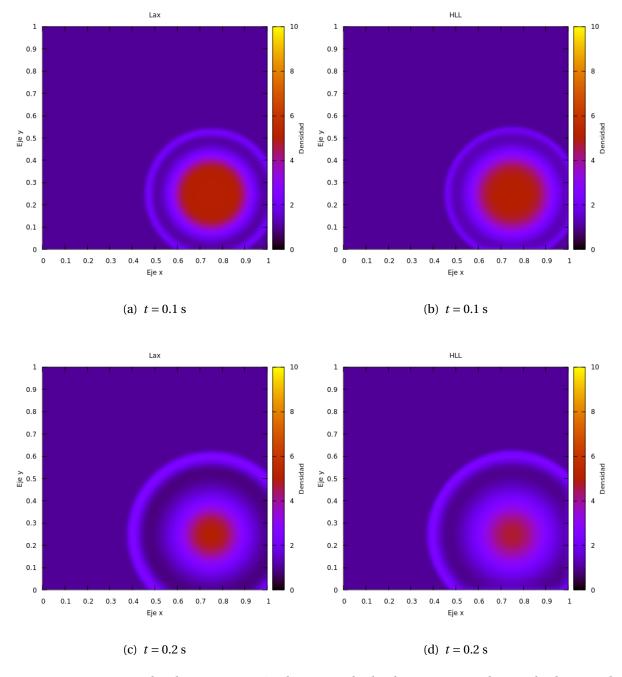


Figura 3.15: Primera prueba de comparación de una onda de choque, entre el metodo de Lax relativista (izquierda) y el método HLL relativista (derecha); La resolución fue de 300x300 celdas

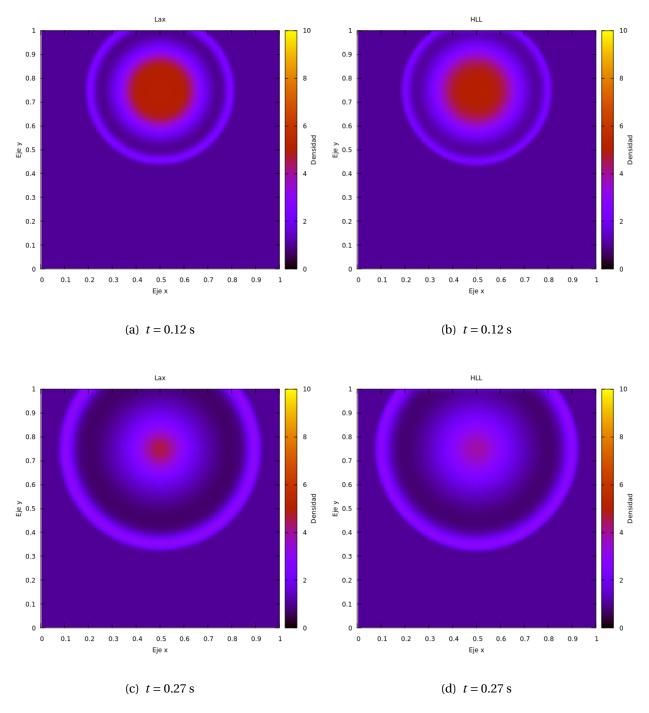


Figura 3.16: Segunda prueba de comparación de una onda de choque, entre el metodo de Lax relativista (izquierda) y el método HLL relativista (derecha); La resolución fue de 400x400 celdas

3.2. Jet

En esta parte vamos a simular un jet con las siguientes caracteristicas

Capítulo 4

Medios de densidad

- 4.1. Condiciones de frontera
- 4.1.1. SGRB en medio de densidad 1
- 4.1.2. SGRB en medio de densidad 2
- 4.2. Comparación con el GRB170817

Capítulo 5

Resultados

Capítulo 6

Conclusiones

Apéndice A

Código

El programa está escrito en lenguaje FORTRAN se compone de un módulo principal el cual está compuesto de un programa principal y este a su vez llamará a varias subrutinas:

- initconds: Esta subrutina calculará los valores iniciales que le demos al programa
- output: Devuelve un archivo con los datos que se calculan con el método de Lax
- Courant: Calcula el paso temporal
- ulax: Calcula el paso siguiente de las variables conservadas
- **boundaries**: En esta parte puedes definir las fronteras a utilizar como outflow o las condiciones para las del jet
- fluxes: Calculo de los flujos

Al usar las ecuacuaciones hidrodinámica relativistas, se agregan 2 subrutinas más:

- uprim: Este módulo es agregado para poder desacoplar las variables conservadas
- **newraph**: Calcula el método de Newton-Rapson será de gran utilidad en el desacoplamineto de las variables conservadas y así obtener nuestras primitivas

```
do i=0,nx+1
_{2} do j=0,ny+1
                        ! obtain the position x_i
  x = float(i)*dx
  y=float(j)*dy
                       ! obtain the position y_j
  rad = sqrt((x-xc)**2+(y-yc)**2)
   if (rad < 0.1) then
     lorin=1/sqrt(1-(vxin**2+vvin**2))
     hin=1.+gamma/(gamma-1.)*pin/rhoin
     u(1,i,j)=rhoin*lorin
    u(2,i,j)=rhoin*vxin*lorin**2*hin
     u(3,i,j)=rhoin*vyin*lorin**2*hin
    u(4,i,j)=rhoin*lorin**2*hin-pin
    else
     lorout=1./sqrt(1.-(vxout**2+vyout**2))
```

```
hout=1.+gamma/(gamma-1.)*pout/rhoout

u(1,i,j)=rhoout*lorout

u(2,i,j)=rhoout*vxout*lorout**2*hout

u(3,i,j)=rhoout*vyout*lorout**2*hout

u(4,i,j)=rhoout*lorout**2*hout-pout
```

y para los fluidos en la subrutina de fluxes

Como el código es una iteración, solo la primera vez que itere estaremos bien, pero, al siguiente bucle saldrá mal debido a que nuestros resultados nos están arrojando en principio las variables conservadas, y lo que se requiere es obtener las primitivas.

A.1. Condición inicial

En la subrutína *initconds* se calcularán las condiciones iniciales, tomando los valores de los parámetros del módulo de *globals*, que en este caso son: la densidad (ρ) , las velocidades tanto en x como en y (v_x, v_y) , la presión (p) y Γ . Con estas constantes dadas se calcularán nuestras variables conservadas.

```
2! In this module we set the initial condition
      subroutine initconds(time, tprint, itprint)
      use globals
      implicit none
      real , intent(out) :: time, tprint
      integer, intent (out) :: itprint
      integer ::i,j
      real :: x,y, rad
 For the 2D circular blast:
u(1,i,j) = rho(i,j)
15! u(2,i,j) = vx(i,j)
u(3,i,j) = vy(i,j)
 u(4,i,j) = etot(i,j) = eint + ekin = P/(gamma-1)
      doilsim i=0,nx+1
        do j=0,ny+1
                                   ! obtain the position $x_i$
          x=float(i)*dx
                                  ! obtain the position $y_j$
          y=float(j)*dy
          rad = sqrt((x-xc)**2+(y-yc)**2)
          if (rad < 0.3) then
            u(1,i,j)=rhoin
            u(2, i, j) = rhoin * vxin
            u(3, i, j) = rhoin * vyin
```

```
u(4,i,j) = pin/(gamma-1.) + 0.5*u(2,i,j)*u(2,i,j)/u(1,i,j) + 0.5/u(1,i,j)*u(3,i,j)*
 u(3,i,j)
          u(1,i,j)=rhoout
          u(2, i, j)=rhoout*vxout
          u(3,i,j)=rhoout*vyout
          u(4,i,j) = pout/(gamma-1.) + 0.5/u(1,i,j)*u(2,i,j)*u(2,i,j) + 0.5/u(1,i,j)*u(3,i,j)
  j)*u(3,i,j)
        end if
      end do
    end do
end of the 2D circular blast initial condition
reset the counters and time to 0
    time=0
    tprint=0
    itprint=0
    return
    end subroutine initconds
end of the init condition module
```

En esta parte dan los valores iniciales para nuestra malla tanto en x como en y en el tiempo t=0

A.1.1. Condición de Courant

Esta parte del código tiene que ver con los incrementos Δt , los cuales se van a calcular en este módulo, para poder calcularlos tenemos que tener en cuenta la convergencia y la estabilidad de nuestras ecuaciones diferenciales parciales (ecuación \ref{sparce}). La condición de convergencia establece que la solución de la ecuación numérica se aproxima a la solución con ecuación diferencial parcial original si todos los intervalos finitos tienden a cero, una condición necesaria para la convergencia es que los errores, por ejemplo los debidos al redondeo, no se incrementen con en tiempo. Esta es la llamada la condición de estabilidad. Es una condición tan importante que implica ciertas restricciones al tamaño del paso de tiempo en un proceso explícito. Un análisis de estabilidad para esquemas explícitos a partir de la teoría de las características para soluciones continuas lleva a la conclusión que dichos esquemas, para ser estables, deben cumplir la condición de Courant, que es:

$$\Delta t \le \frac{\Delta x}{u + C} \tag{A.1}$$

Donde C es el número de Courant y nos limita a que nuestros Δt no sean tan grandes

```
Calculate the CFL criterium
13
      dt=1E30
      do i=0,nx+1
        do j=0,ny+1
          rho=u(1,i,j)
          vx=u(2,i,j)/rho
          vy=u(3,i,j)/rho
          P=(u(4,i,j)-0.5*rho*(vx**2+vy**2))*(gamma-1.)
          cs=sqrt (gamma*P/rho) !Speed of sound
          dt = min(dt, Co*dx/(abs(vx)+cs))
          dt = min(dt, Co*dy/(abs(vy)+cs))
        end do
      end do
      return
      end subroutine courant
```

A.1.2. Condiciones de frontera

Las condiciones de frontera se usará para obtener los valores de nuestras variables conservadas en los extremos de nuestra malla de puntos, con el fin de evitar errores numéricos, las condiciones de frontera que generalmente vamos a usar son de cuatro tipos las de *outflow*, las de *reflexión*, las *periódicas* y las de *jet*. Las del tipo *outflow* serán aquellas en las que una vez los valores sobre la malla (ondas) queden fuera de esta, ya no sabremos que pasó después con estos datos, las de *reflexión* serán aquellas en las que nuestros datos en vez de salir se reflejarán y las *periódicas* serán parecidas a las de *reflexión* solo que en vez de reflejarse las ondas, estas entrarán del lado contrario de donde salieron (como el famoso juego de Pac-Man) y las de tipo *jet*, será para que de un lado de nuestra malla salga una fuente de partículas.

En todas estas condiciones de frontera se le recomienda al lector interactuar con los parámetros, cambiarlos y mezclarlos entre si

Condición de frontera outflow

```
Outflow

u(:,0 ,:)=u(:,1 ,:)

u(:,nx+1,:)=u(:,nx,:)

u(:,:,0 )=u(:,:,1 )

u(:,:,ny+1)=u(:,:,ny)
```

Condición de frontera de reflexión

```
Reflective

u(:,0 ,:) = -u(:,1 ,:)

u(:,nx+1,:) = -u(:,nx,:)

u(:,:,0 ) = -u(:,:,1 )

u(:,:,ny+1) = -u(:,:,ny)
```

Condición de frontera de Jet

```
2 !
   Jet injection
3!-
           if (bound.eq.10.) then
             rhoj=9.5
5
             Tauj=100.2
             vj=0.5 !+ 0.3*sin(2*3.1416*time/Tauj)
             P_{j} = 0.01
                         ! 0.1
             theta=50
           do j=0,nx
               if (abs(j-nx/2) \le nx/20) then
                 u(1,j,0)=rhoj
                 if ((j-nx/2).ge.0) then
                   u(2,j,0) = 0.5*rhoj*vj
                                               ! *COS(45*3.14*time/180)
                   u(2,j,0) = -0.5*rhoj*vj
                                           ! *COS(45*3.14*time/180)
                 end if
                 u(3,j,0) = 1.0*rhoj*vj  !*sin(45*3.14*time/180)
                 u(4,j,0) = 0.5*rhoj*vj**2 + Pj/(gamma-1.)
               end if
             end do
          end if
    End jet injection
```

Apéndice B

Condiciones de Rankine-Hugoniot no relativistas

Las ecuaciones de Rankine-Hugoniot parten de las ecuaciones de la hidrodinámica considerando un sistema cerrado usando las ecuaciones 2.4, 2.5 y 2.6 donde no varia con el tiempo, es decir, que $\frac{\partial}{\partial t} = 0$, con lo que se pueden reescribir de la siguiente manera:

La conservación de masa

$$\nabla \cdot (\rho \mathbf{u}) = 0 \tag{B.1}$$

El momento

$$\nabla \cdot (\rho \mathbf{u} \mathbf{u}) + \nabla p = 0 \tag{B.2}$$

Ecuación de la energía

$$\nabla \cdot [\mathbf{u}(E+P)] = 0 \tag{B.3}$$

Considerando una dimensión:

$$\frac{d(\rho u)}{dx} = 0 \tag{B.4}$$

$$\frac{d\left(\rho u^2\right)}{dx} + \frac{dP}{dx} = 0\tag{B.5}$$

$$\frac{d\left(u\left[E+P\right]\right)}{dx} = 0\tag{B.6}$$

Si integramos, la ecuaciones se van a igualar a constantes y podemos reescribir las ecuaciones del siguiente modo usando la ecuación de estado $E=\frac{1}{2}\rho u^2+\frac{P}{\Gamma-1}$ donde $E\left[\frac{g}{cm\cdot s^2}\right]$ es la densidad de energía por unidad de volumen

$$\rho_j u_j = \rho_m u_m \tag{B.7}$$

$$\rho_{j}u_{j}^{2} + P_{j} = \rho_{m}u_{m}^{2} + P_{m} \tag{B.8}$$

$$\frac{1}{2}u_j^2 + \frac{\Gamma}{\Gamma - 1}\frac{P_j}{\rho_j} = \frac{1}{2}u_m^2 + \frac{\Gamma}{\Gamma - 1}\frac{P_m}{\rho_m}$$
 (B.9)

Donde $\rho\left[\frac{g}{cm^3}\right]$ representa la densidad, $u\left[\frac{cm}{s}\right]$ la velocidad, $P\left[\frac{g}{cm \cdot s}\right]$ la presion, Γ el indice adiabático adimensional donde para velocidades ultrarrelativistas $\Gamma=4/3$ y para no relativistas $\Gamma=5/3$

y los índices j, m que relacionan a las propiedaddes del jet y del medio respectivamente. Usando la ecuacion B.7, podemos definir el flujo como $j \equiv \rho_j u_j = \rho_m u_m$, sustituyendo en la ecuación B.8 podemos reescribirla como:

$$P_{j} + \frac{j^{2}}{\rho_{j}} = P_{m} + \frac{j^{2}}{\rho_{m}} \tag{B.10}$$

y la ecuación B.9 llegamos a:

$$\frac{1}{2}\frac{j^2}{\rho_j^2} + \frac{\Gamma}{\Gamma - 1}\frac{P_j}{\rho_j} = \frac{1}{2}\frac{j^2}{\rho_m^2} + \frac{\Gamma}{\Gamma - 1}\frac{P_m}{\rho_m}$$
(B.11)

Despejando *j* de la ecuación B.10 obtenemos:

$$-j^2 = \frac{P_j - P_m}{\frac{1}{\rho_m} - \frac{1}{\rho_j}}$$
 (B.12)

Ahora sustituyendo la ecuación en B.12 en B.11 obtenemos:

$$\frac{1}{2} \left(\frac{P_m - P_j}{\frac{1}{\rho_j} - \frac{1}{\rho_m}} \right) \left(\frac{1}{\rho_j^2} - \frac{1}{\rho_m^2} \right) = \frac{\Gamma}{\Gamma - 1} \left(\frac{P_m}{\rho_m} - \frac{P_j}{\rho_j} \right)$$

 \Rightarrow

$$\frac{1}{2} \left(P_m - P_j \right) \left(\frac{1}{\rho_j} + \frac{1}{\rho_m} \right) = \frac{\Gamma}{\Gamma - 1} \left(\frac{P_m}{\rho_m} - \frac{P_j}{\rho_j} \right)$$

 \Rightarrow

$$\frac{1}{\rho_m} \left(\frac{1}{2} P_m - \frac{1}{2} P_j - \frac{\Gamma}{\Gamma - 1} P_m \right) = \frac{1}{\rho_j} \left(\frac{1}{2} P_j - \frac{1}{2} P_m - \frac{\Gamma}{\Gamma - 1} P_j \right)$$

 \Rightarrow

$$\frac{1}{\rho_m}\left[\left(\frac{\Gamma+1}{\Gamma-1}\right)P_m+P_j\right]=\frac{1}{\rho_j}\left[\left(\frac{\Gamma+1}{\Gamma-1}\right)P_j+P_m\right]$$

Con lo que nos queda:

$$\frac{\rho_m}{\rho_i} = \frac{(\Gamma + 1) P_m + (\Gamma - 1) P_j}{(\Gamma + 1) P_j + (\Gamma - 1) P_m} = \frac{u_j}{u_m}$$
(B.13)

Si consideramos choque fuerte, es decir, $P_i \gg P_m$, implicaría que $P_m \simeq 0$, por lo que

$$\rho_j = \frac{\Gamma + 1}{\Gamma - 1} \rho_m \tag{B.14}$$

Tomando a $\Gamma = 5/3$ da

$$\rho_j = 4\rho_m \tag{B.15}$$

$$u_j = \frac{1}{4}u_m \tag{B.16}$$

$$P_{j} = \frac{3}{4} \rho_{m} u_{m}^{2} \tag{B.17}$$

Apéndice C

Condiciones de Rankine-Hugoniot relativistas

Para poder encontrar las relaciones de Rankine-Hugoniot, usaremos la siguiente ecuación de estado:

$$\Gamma = 1 + \frac{P}{\rho \epsilon} \tag{C.1}$$

Donde $\epsilon \left[\frac{s^2}{\text{cm}^2} \right]$ es la energía interna del sistema

Ecuación de conservación de número de partículas o de masa:

$$n_j u_j = n_m u_m \tag{C.2}$$

Donde $n\left[\mathrm{cm}^{-3}\right]$ es la densidad del número de partículas y u es la cuadrivelocidad donde $u=\beta\gamma$, teniendo en cuenta que $\beta=\frac{v}{c}$ y $\gamma=\left(1-\beta\right)^{-1/2}$ es el factor de lorentz.

Ecuación de momento:

$$\omega_j u_j^2 + P_j = \omega_j u_j^2 + P_j \tag{C.3}$$

Donde $\omega = e + P$ es la entalpia específica por unidad de volumen, donde e es la densidad de energía interna, usando la ecuación C.1 que puede ser escrita como:

$$e = \rho \left(c^2 + \epsilon\right) = n m_0 c^2 + \frac{\Gamma}{\Gamma - 1} P \tag{C.4}$$

Donde m_0 es la masa en reposo y c es la velocidad de la luz Ecuación de la Energía

$$\omega_j \gamma_j u_j = \omega_m \gamma_m u_m \tag{C.5}$$

Definiendo una nueva variable $x = \frac{\omega}{n^2}$ y usando la ecuación C.2 tenemos $\overline{j} = n_j u_j = n_m u_m$, por lo que usando la ecuación C.3 la podemos escribir como:

$$n_j^2 x_j u_j^2 + P_j = n_m^2 x_m u_m^2 + P_m$$

 \Rightarrow

$$x_{j}\bar{j}^{2} + P_{j} = x_{m}\bar{j}^{2} + P_{m} \tag{C.6}$$

Con lo que al final nos queda:

$$-\overline{j}^{2} = \frac{P_{m} - P_{j}}{x_{m} - x_{j}} \tag{C.7}$$

Ahora usando la ecuación C.5 podemos reescribirla como:

$$\frac{\omega_j}{n_j} \gamma_j \overline{j} = \frac{\omega_m}{n_m} \gamma_m \overline{j}$$

 \Rightarrow

$$\frac{\omega_m^2}{n_j^2} \gamma_m^2 - \frac{\omega_m^2}{n_j^2} \gamma_j^2 = 0 {(C.8)}$$

La ecuación C.8 la usaremos mas tarde, ahora volviendo a C.7 la podemos multiplicar por $x_m^2 - x_i^2$ queda lo siguiente:

$$-\left(x_{m}^{2}\overline{j}^{2}-x_{j}^{2}\overline{j}^{2}\right)=\frac{P_{m}-P_{j}}{x_{m}-x_{j}}\left(x_{m}-x_{j}\right)\left(x_{m}+x_{j}\right)$$

 \Rightarrow

$$-x_m^2 u_m^2 n_m^2 + x_j^2 u_j^2 n_j^2 = (P_m - P_j)(x_m + x_j)$$
(C.9)

restando la ecuación C.8 de la C.9

$$-\left(\frac{\omega_{m}}{n_{m}^{2}}\right)^{2}u_{m}^{2}n_{m}^{2} + \left(\frac{\omega_{j}}{n_{j}^{2}}\right)^{2}u_{j}^{2}n_{j}^{2} - \frac{\omega_{m}^{2}}{n_{j}^{2}}\gamma_{m}^{2} + \frac{\omega_{m}^{2}}{n_{j}^{2}}\gamma_{j}^{2} = \left(P_{m} - P_{j}\right)\left(x_{m} + x_{j}\right) \tag{C.10}$$

 \Rightarrow

$$-\frac{\omega_m}{n_m^2} (u_m^2 - \gamma_m^2) + \frac{\omega_j}{n_j^2} (u_j^2 - \gamma_j^2) = (P_m - P_j) (x_m + x_j)$$
 (C.11)

Sabemos que:

$$u = \beta \gamma$$
 (C.12)

 \Rightarrow

$$u^2 = \beta^2 \gamma^2 \tag{C.13}$$

 \Rightarrow

$$u^2 = \frac{\beta^2}{1 - \beta^2} \tag{C.14}$$

 \Rightarrow

$$u^2 - \gamma^2 = \frac{\beta^2}{1 - \beta^2} - \frac{1}{1 - \beta^2}$$
 (C.15)

Entonces al final:

$$u^2 - \gamma^2 = -1 \tag{C.16}$$

Sustituyendo la ecuación C.16 a la C.8 nos queda:

$$x_m \omega_m - x_j \omega_j = (P_m - P_j) (x_m + x_j)$$
(C.17)

Podemos reescribir a x usando la ecuación como C.4 como:

$$x = \frac{m_0^2 c^2}{\rho} + \frac{\Gamma}{\Gamma - 1} \frac{m_0^2 P}{\rho^2}$$
 (C.18)

Sustituyendo la ecuación C.18 en C.7

Bibliografía

[1] E. Berger, Ann. Rev. Astron. Astrophys. **52**, 43 (2014) doi:10.1146/annurev-astro-081913-035926 [arXiv:1311.2603 [astro-ph.HE]].