

Simulação de Parcerias Entre Agentes Autônomos

Jaime Simão Sichman, Luciano Menasce Rosset, Luis Gustavo Nardin

Universidade de São Paulo luciano.rosset@usp.br

Objetivos

Explorar o uso de computação de alta performance, a partir da plataforma Repast for High Performance Computing [2], para a simulação do modelo desenvolvido por Nardin e Sichman [1].

Métodos/Procedimentos

Desenvolvimento da versão em C++ do modelo anteriormente criado por Nardin em NetLogo [3] — chamado de *Trust and Coalition*, ou *T&C* — com o auxílio do pacote Repast HPC. O uso do pacote facilita a implementação do processamento em paralelo, para tornar as simulações mais eficientes e possibilitar o uso do supercomputador Blue Gene/P.

Resultados

Analisando as métricas resgatadas durante as simulações, principalmente o numero médio de agentes por coalizão e o número de coalizões normalizado pela população, não observa-se mudanças no comportamento do sistema em ambientes que diferem apenas nas quantidades de agentes e na topologia do *grid* (plano ou toroidal), como mostrado na tabela 1.

| População | Topologia | | | |
|-----------|--------------------------------|----------------------------|--------------------------------|----------------------------|
| | Plano | | Toro | |
| | Tamanho médio das coalizões | Coalizões normalizadas* | Tamanho médio das coalizões | Coalizões normalizadas* |
| 484 | 10,34 | 0,0894 | 11,03 | 0,0849 |
| 1024 | 10,74 | 0,0863 | 10,87 | 0,0960 |
| 16384 | 11,03 | 0,0846 | 11,09 | 0,0843 |
| 102400 | 11,03 | 0,0847 | 11,07 | 0,0844 |

^{*}Número de coalizões normalizado pela população.

Tabela 1: Comparação entre diferentes ambientes para o modelo *T&C*.

Em contrapartida, a dinâmica das simulações é fortemente influenciada pela topologia da vizinhança (*Moore* e *von Neumann*), como mostram os gráficos da figura 1.

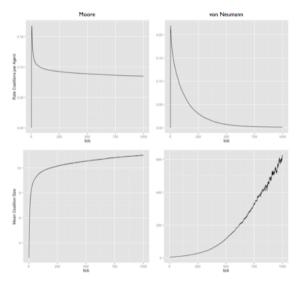


Figura 1: Comparação das dinâmicas para ambientes de 16384 agentes, *grid* plano e vizinhanças *Moore* (esquerda) e *von Neumann* (direita).

Conclusões

Os resultados sugerem que dentre os três parâmetros analisados, apenas o conceito de vizinhança causa mudanças na dinâmica do modelo T&C. Um possível motivo é o comportamento do sistema depender apenas do que os agentes enxergam, sendo que o tamanho da população ou a topologia do *grid* não mudam este fator.

Referências Bibliográficas

[1] L. G. Nardin and J. S. Sichman. Simulating the impact of trust in coalition formation: A prelimi- nary analysis. Advances in Social Simulation, Post-Proceedings of the Brazilian Workshop on Social Simulation, páginas 33–40, 2011.

[2] N. Collier and M. North. Repast SC++: A platform for large-scale agent-based modeling. In D. Werner, K. Kurowski, and B. Schott, editors, Large-Scale Computing Techniques for Complex System Simulations, volume 1 of Wiley Series on Parallel and Distributed Computing. John Wiley & Sons, 2012.

[3] U. Wilensky. NetLogo. Center for Connected Learning and Computer-Based Modeling, Northwestern University, Evanston, 1999.