Sistemas Operativos – TP1: pthreads

Angel Yan – 230/16 Guido Navalesi – 120/11 Leandro Yampolski – 588/08

Primer cuatrimestre 2018

1. Ejercicio 1

Definimos como *item* a un par (*string*, *entero*) y como *bucket* a una lista enlazada de *item*s.

1.1. Estructura de ConcurrentHashMap

La clase cuenta con un miembro público bucket* tabla[26] que guardará los buckets correspondientes a cada clave. En un miembro privado mutex *bucket_mutex[26] se almacenará por cada bucket un mutex que permitirá aplicar exclusión mutua sobre ellos (ver [1]).

Otros miembros privados son unsigned int hash_key(string *key), que mapea la primera letra de key a $\{0, 1, \dots, 25\}$ de forma biyectiva, structs de parámetros y funciones de threads, y otras funciones auxiliares.

1.2. Constructor y destructor

El constructor simplementa crea los 26 buckets y los correspondientes mutexs y el destructor los elimina liberando su memoria.

1.3. void addAndInc(string key)

```
void addAndInc(string key) {

Obtener el bucket correspondiente a la clave

Activar el lock del bucket

Buscar la clave en el bucket

Si se encuentra la clave, incrementar la cuenta
```

```
Si no se encuentra la clave, agregarlo al bucket con la cuenta en \hookrightarrow 1
Desactivar el lock del bucket
```

El locking del bucket antes de realizar la búsqueda e incrementar/iniciar el contador garantiza que sólo exista contención en caso de colisión de hash.

1.4. bool member(string key)

```
bool member(string key) {
    Obtener el bucket correspondiente a la clave
    Buscar la clave en el bucket
    Devolver si se encuentra la clave
}
```

Como no hay locking en la función, esta es wait-free.

1.5. item maximum(unsigned int nt)

La función crea threads que ejecutan la función maximum_thread_function y reciben sus argumentos a través de la estructura maximum_thread_args.

```
item maximum(unsigned int nt) {
       atomic<int> index = 0;
       item maximo_global = item("", 0);
       mutex maximo_global_mutex;
       Activar el lock de todos los buckets
       Crear nt threads {
           int i = index.getAndInc();
           Mientras i < 26 {
               Guardar en maximo_local el item con la máxima cuenta del
                → bucket i
               i = index.getAndInc();
10
11
           Si se encontró un maximo_local {
               Activar el lock de maximo_global
               Actualizar maximo_global con el máximo entre
14

→ maximo_global y maximo_local

               Desactivar el lock de maximo_global
15
           }
16
17
       Esperar a que terminen los threads
       Desactivar el lock de todos los buckets
       Devolver general_maximum
20
   }
21
```

El uso de atomic<int> index le permite a cada thread obtener un único índice correspondiente a un bucket sin procesar en cada iteración del ciclo.

El locking de todos los buckets antes de buscar el máximo garantiza que la búsqueda no sea concurrente con la función void addAndInc(string key).

Los threads procesan buckets únicos hasta que no quede ninguno. Cuando a un thread no le quedan buckets, si encontró un máximo local, se activa el locking de la variable compartida que guarda el valor máximo global y se actualiza su valor. Esto evita las condiciones de carrera sobre esta variable.

2. Ejercicio 2

2.1. void push_front(const T& val)

```
void push_front(const T& val) {
Nodo *newHead = new Nodo(val);
newHead->_next = _head.exchange(newHead);
}
```

Como _head.exchange(newHead) cambia el valor de _head por el de newHead y devuelve su valor anterior de forma atómica, no hay condiciones de carrera sobre esta variable y newHead pasa a ser el primer elemento de la lista. Dado que la asignación de newHead->_next no es atómica, no se puede garantizar que inmediatamente después del exchange newHead esté enlazada al valor que tenía _head antes del exchange; es posible que en este período se agregue otro nodo delante de newHead. Pero dado que _head.exchange(newHead) devuelve el valor anterior de _head atómicamente, la asignación lo guardará en newHead->_next eventualmente y los nodos quedarán correctamente enlazados.

2.2. ConcurrentHashMap count_words(string arch)

```
ConcurrentHashMap count_words(string arch) {
ConcurrentHashMap map;
Leer el archivo arch guardando cada palabra en una lista de
⇒ strings
Por cada palabra de la lista hacer map.addAndInc(palabra)
return map
}
```

2.3. ConcurrentHashMap count_words(list<string> archs)

```
ConcurrentHashMap count_words(list<string> archs) {
ConcurrentHashMap map;
```

```
list<string>::iterator iterador = archs.begin();

mutex iterador_mutex;

Crear un thread por cada elemento de archs {

Activar lock de iterador

Guardar iterador en it

Si iterador != archs.end(), avanzar iterador

Desactivar lock de iterador

Si it != archs.end(), contar en map las palabras del archivo

apuntado por it con addAndInc

}

Esperar a que terminen los threads

return map
```

Hacer locking de iterador asegura que cada thread obtenga un archivo único de la lista de archivos.

2.4. ConcurrentHashMap count_words(unsigned int n, list<string> archs)

```
ConcurrentHashMap count_words(list<string> archs) {
       ConcurrentHashMap map;
       list<string>::iterator iterador = archs.begin();
       mutex iterador_mutex;
       Crear n threads {
           bool quedan_archivos = true;
           Mientras quedan_archivos {
               Activar lock de iterador
               quedan_archivos = iterador != archs.end();
               Si quedan_archivos {
10
                   Guardar en arch el archivo apuntado por iterador
                   Avanzar iterador
               }
               Desactivar lock de iterador
14
               Si quedan_archivos, contar en map las palabras del
15
                   archivo apuntado por it con addAndInc
           }
16
       }
17
       Esperar a que terminen los threads
       return map
   }
```

Hacer locking de iterador asegura que cada thread obtenga un archivo único de la lista de archivos. El ciclo hace que los threads sigan procesando archivos siempre que queden archivos sin procesar.

2.5. item maximum(unsigned int p_archivos, unsigned int p_maximos, list<string> archs)

```
item maximum(unsigned int p_archivos, unsigned int p_maximos,
       list<string> archs) {
       list<ConcurrentHashMap*> maps;
       Insertar un ConcurrentHashMap* en maps por archivo en archs
       list<ConcurrentHashMap>::iterator maps_iterador = maps.begin();
       list<string>::iterator archs_iterador = archs.begin();
       mutex iteradores_mutex;
       Crear p_archivos threads {
           bool quedan_archivos = true;
           Mientras quedan_archivos {
               Activar lock de los iteradores
10
               quedan_archivos = arch_iterador != archs.end();
11
               Si quedan_archivos {
12
                   Guardar en arch el archivo apuntado por arch_iterador
13
                   Avanzar arch_iterador
14
                   Guardar en map el ConcurrentHashMap* apuntado por

→ maps_iterador

                    Avanzar map_iterador
16
               }
17
               Desactivar lock de los iteradores
18
               Si quedan_archivos, contar en *map las palabras del
19
                   archivo apuntado por it con addAndInc
           }
       }
       Esperar a que terminen los threads
22
       Juntar los mapas de maps en un mapa general_map
23
       return general_map.maximum(p_maximos);
24
25
```

Hacer locking de los iteradores asegura que cada thread obtenga un archivo y un mapa único.

3. Tests

3.1. test-1

El test text-1 se encarga de verificar la correctitud de las funciones void addAndInc(string key), bool member(string key) y item maximum(unsigned int nt). En él se crea un ConcurrentHashMap y se agregan algunas palabras con addAndInc, verificando luego de cada llamado el valor de member. Para maximum se comprueba su valor usando un solo thread y también usando un cantidad de threads mayor a la cantidad de buckets.

3.2. test-4

En el test test-4 se prueba la concurrencia de addAndInc creando varios threads que agregan palabras a un mismo ConcurrentHashMap, verificando la pertenencia al map con member y corroborando, una vez que terminan los threads, que maximum devuelve el valor correcto.

3.3. test-6

El test test-6 tiene el objetivo de poner a prueba la concurrencia de las distintas funciones implementadas. Se crean varios threads que agregan palabras a un mapa propio y a otro mapa compartido por todos, usando distintas cantidades de threads para las funciones concurrentes como count_words y maximum. La idea es tener una gran cantidad de threads corriendo concurrentemente para tratar de exponer errores. Al final se comprueba si es correcto el valor de maximum de cada uno de los mapas.

3.4. test-7

El fin de este test es comparar el tiempo de ejecución de las dos versiones de la función item maximum(unsigned int p_archivos, unsigned int p_maximos, list<string>archs): la que usa un mapa por thread y luego los combina en uno (maximum) y la que llama a count_words (maximum2).

Se espera que maximum sea más lento que maximum2 ya que el primero crea varios mapas que luego debe combinar, mientras que el segundo cuenta las palabras con sólo un mapa.

Para la prueba se ejecutaron las funciones para una lista de mil archivos, usando valores de p_archivos y p_maximos de 1 a 5.

En la figura 1 se puede ver efectivamente que el tiempo de ejecución de maximum es mayor al de maximum2 en todos los casos, llegando a ser más de 50% más lento.

3.5. test-8

El test test-8 tiene el objetivo de verificar si la función void addAndInc(string key) implementa correctamente el mecanismo de locking que debería hacer exclusión mutua en caso de colisión únicamente.

Para hacer esto se crean dos listas de palabras de igual tamaño, cada una con una misma palabra repetida, pero que palabras de distintas las listas correspondan a buckets distintos (por ejemplo una lista <arbol, arbol, ..., arbol> y otra
bolso, bolso, ..., bolso>). La razón por la cual se repite la misma palabra es que garantiza que addAndInc tenga un tiempo de ejecución constante.

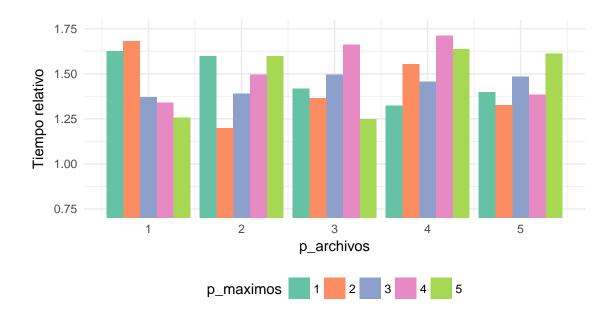


Figura 1: Tiempo de maximum relativo al tiempo de maximum2

Primero se crean dos threads que agregan la misma la lista cada uno a un ConcurrentHashMap y se mide el tiempo que demoran. Luego se crean otros dos threads que agregan cada uno una lista distinta a un ConcurrentHashMap y se mide el tiempo que tarda. La idea es que cuando los dos threads agregan una misma lista el locking forzará un agregado secuencial; mientras que cuando agregan listas distintas los dos threads pueden agregar palabras concurrentemente ya que no hay colisión entre threads. Luego, los threads que agregan la misma lista deberían tardar mucho más.

Corriendo este test con listas de 100.000 palabras se obtuvo que los threads que agregan listas distintas demoran entre el $30\,\%$ y $34\,\%$ de lo que tardan los threads que agregan la misma lista. Esto confirma entonces que la implementación del locking es correcta.

3.6. test-9

Este test verifica que void addAndInc(string key) y item maximum(unsigned int nt) no sean concurrentes. Primero se carga un ConcurrentHashMap con palabras y se mide el tiempo que se tarda en llamar secuencialmente addAndInc y maximum una cierta cantidad de veces. Luego, se carga otro mapa con las mismas palabras y se mide el tiempo que se tarda en hacer lo mismo pero esta vez con dos threads, uno que llama a addAndInc y otro a maximum, la misma cantidad de veces. Se espera que los tiempos obtenidos sean aproximadamente el mismo.

El test dio como resultado que la ejecución con threads tarda entre 2% y 5% más que la ejecución secuencial. Este pequeño incremento puede atribuirse al overhead que conlleva el uso de threads. Con esto se comprueba entonces que las dos funciones no son concurrentes.

Referencias

- $[1] \ \ Clase \ \mathtt{mutex} \ \ de \ \mathtt{C++}. \ \mathtt{http://en.cppreference.com/w/cpp/thread/mutex}$
- $[2] \ \ Clase \ \ atomic \ de \ C++. \ http://en.cppreference.com/w/cpp/atomic/atomic$