



COSIMA '18



Lehrstuhl für  
Technologie  
Optischer Systeme

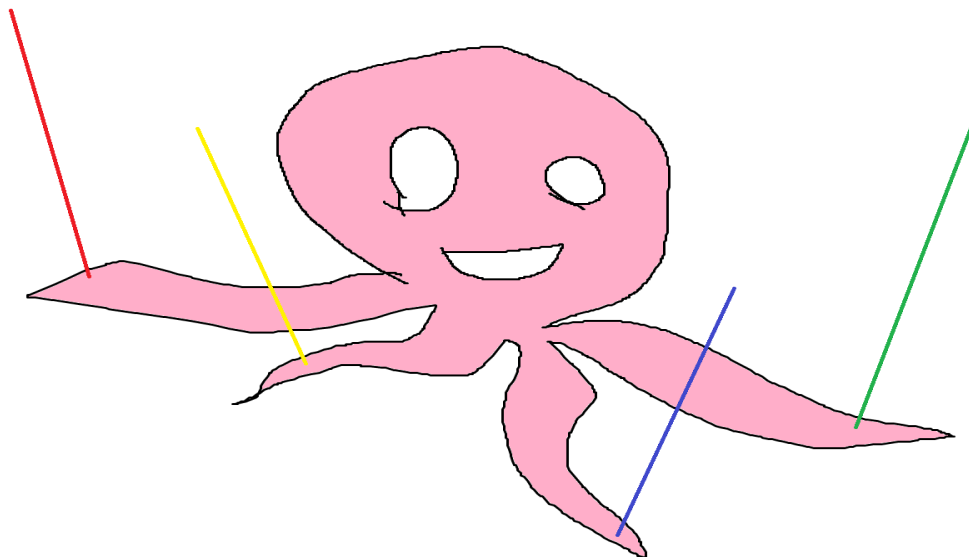
RWTH AACHEN  
UNIVERSITY

Diese Projektmappe wurde erstellt für den COSIMA-Wettbewerb 2018

# Der Gestikulaser

Die neue Technologie der Gestenerkennung

Oktober 2018



Vorgelegt von

Christoph Behr  
Cailing Fu  
Nicole Grubert  
Daniel Wolff

# Inhaltsverzeichnis

<b>1. Einleitung</b>	<b>3</b>
<b>2. Stand der Technik</b>	<b>4</b>
<b>3. Aufbau</b>	<b>5</b>
3.1. Oktokommander . . . . .	5
3.2. Detektormodul . . . . .	5
3.3. Software . . . . .	5
<b>4. Kosten</b>	<b>6</b>
<b>A. Ausblick</b>	<b>7</b>

# 1. Einleitung

Was wurde gemacht? Was war die Motivation? Inwiefern besitzt das Projekt eine Alltagsrelevanz?

## 2. Stand der Technik

## 3. Aufbau

Gestikulaser zunächst einmal als Ganzes vorstellen, danach auf die einzelnen Komponenten eingehen.

### 3.1. Oktokommander

Schaltung und Funktion

### 3.2. Detektormodul

Schaltung und Funktion

### 3.3. Software

## 4. Kosten

## A. Ausblick

Erweiterung um Sensorhandschuh zur verbesserten Erkennung der Daten. Überarbeitung des Designs um die Module besser bzw. anders zusammen zu stecken.