



COSIMA '18



Lehrstuhl für
Technologie
Optischer Systeme

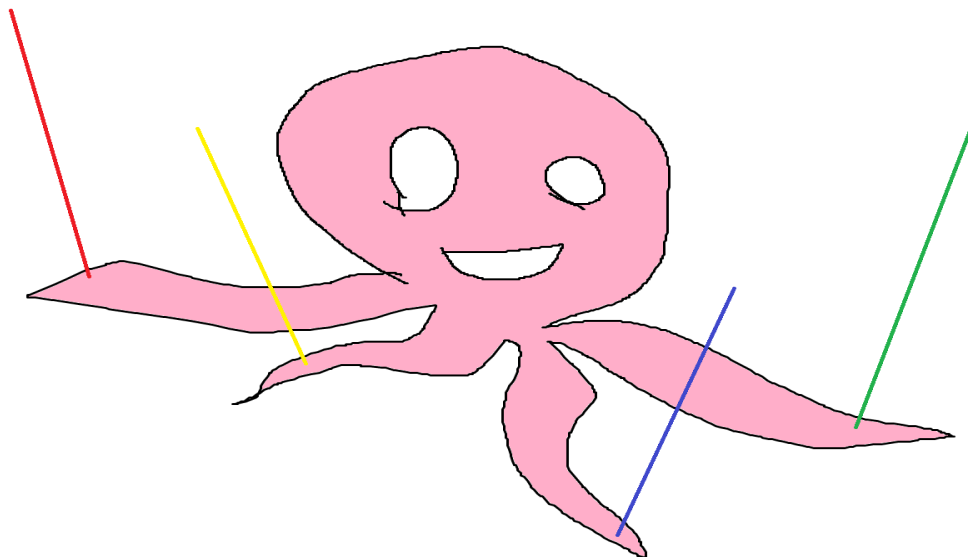
RWTH AACHEN
UNIVERSITY

Diese Projektmappe wurde erstellt für den COSIMA-Wettbewerb 2018

Der Gestikulaser

Die neue Technologie der Gestenerkennung

Oktober 2018



Vorgelegt von

Christoph Behr
Cailing Fu
Nicole Grubert
Daniel Wolff

Inhaltsverzeichnis

1. Einleitung	3
2. Stand der Technik	4
3. Aufbau	5
3.1. Oktokommander	5
3.2. Detektormodul	5
3.3. Software	5
4. Kosten	6
A. Ausblick	7

1. Einleitung

Was wurde gemacht? Was war die Motivation? Inwiefern besitzt das Projekt eine Alltagsrelevanz?

2. Stand der Technik

3. Aufbau

Gestikulaser zunächst einmal als Ganzes vorstellen, danach auf die einzelnen Komponenten eingehen.

3.1. Oktokommander

Schaltung und Funktion

3.2. Detektormodul

Schaltung und Funktion

3.3. Software

4. Kosten

A. Ausblick

Erweiterung um Sensorhandschuh zur verbesserten Erkennung der Daten. Überarbeitung des Designs um die Module besser bzw. anders zusammen zu stecken.