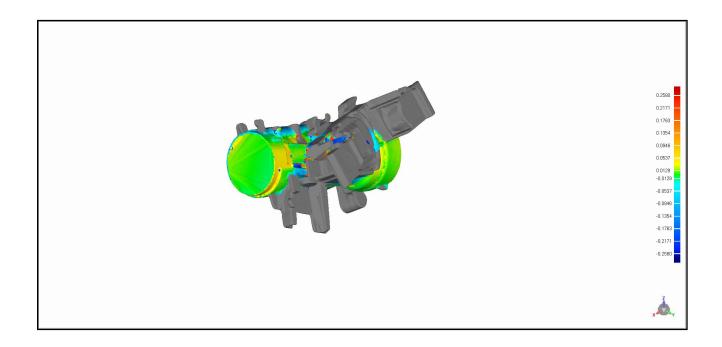


Geomagic Control 报告

检测日期: 5/31/2019 生成日期: 5/31/2019, 11:23 am



作者: hp:hp026 客户名称: 3D Systems, Inc. 参考模型: 21jm 测试模型: 22jm





对齐统计数据

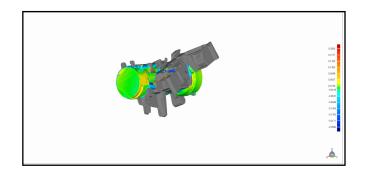
Alignment Name: 以最佳方式对齐: 21jm (1) RMS Error: 0.094033483mm Model Max. Length: 5.150995300mm Average Error: 0.084723467mm



参考模型	21jm
测试模型	22jm
数据点的数量	16417
# 体外孤点	2529

公差类型	3D偏差
单位	mm
最大临界值	0.2580
最大名义值	0.0129
最小名义值	-0.0129
最小临界值	-0.2580

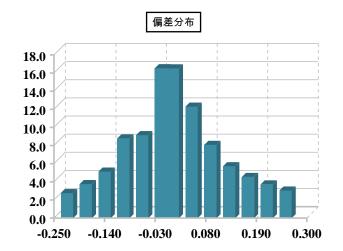
偏差	
最大上偏差	0.2580
最大下偏差	-0.2580
平均偏差	0.0833 /-0.0813
标准偏差	0.1077



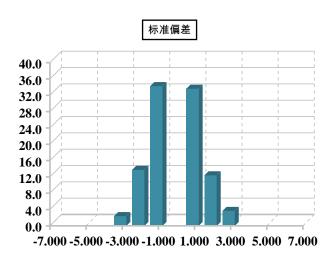
偏差分布

>=Min	<max< th=""><th>#点</th><th>%</th></max<>	#点	%
-0.2580	-0.2171	452	2.7532
-0.2171	-0.1763	616	3.7522
-0.1763	-0.1354	842	5.1288
-0.1354	-0.0946	1442	8.7836
-0.0946	-0.0537	1502	9.1491
-0.0537	-0.0129	2714	16.5316
-0.0129	0.0129	2711	16.5134
0.0129	0.0537	2018	12.2921
0.0537	0.0946	1326	8.0770
0.0946	0.1354	939	5.7197
0.1354	0.1763	745	4.5380
0.1763	0.2171	610	3.7157
0.2171	0.2580	499	3.0395

超出最大临界值	1	0.0061
超出最小临界值	0	0.0000

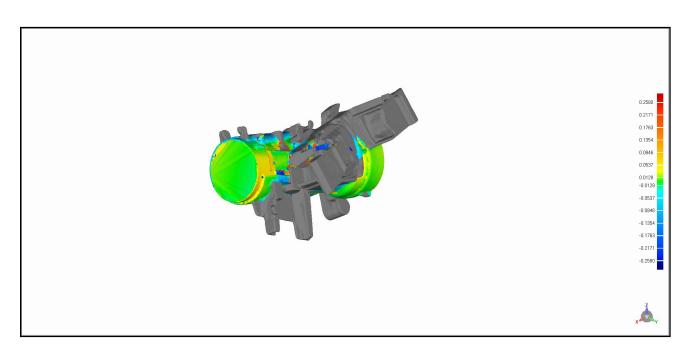


分布(+/-)	# 点	%
-6 * 标准偏差	0	0.0000
-5 * 标准偏差	0	0.0000
-4 * 标准偏差	0	0.0000
-3 * 标准偏差	391	2.3817
-2 * 标准偏差	2254	13.7297
-1 * 标准偏差	5622	34.2450
1 * 标准偏差	5517	33.6054
2 * 标准偏差	2033	12.3835
3 * 标准偏差	600	3.6547
4 * 标准偏差	0	0.0000
5 * 标准偏差	0	0.0000
6 * 标准偏差	0	0.0000



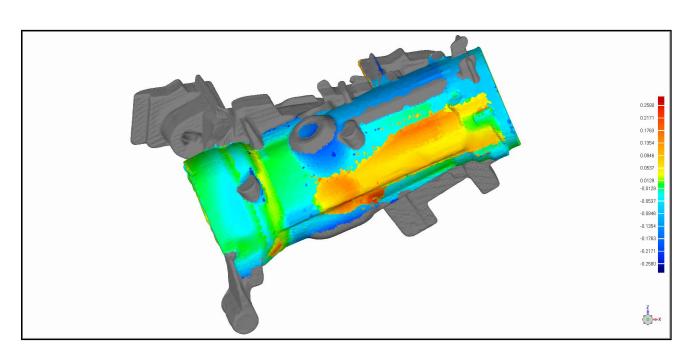


预定义: 等测



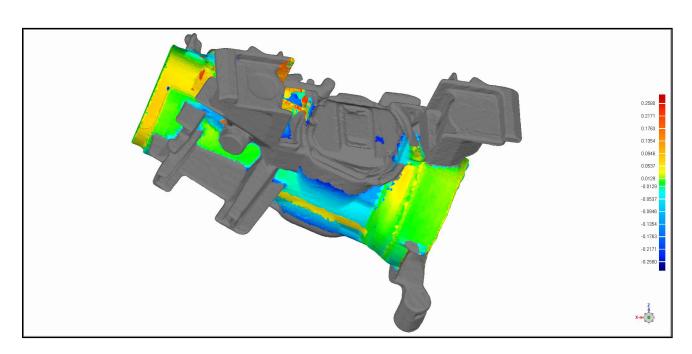


预定义: 前视



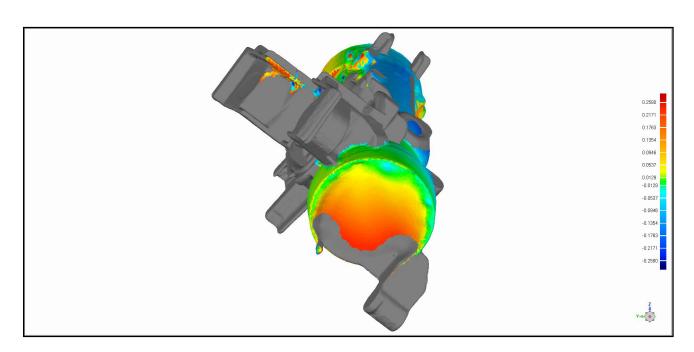


预定义: 后视



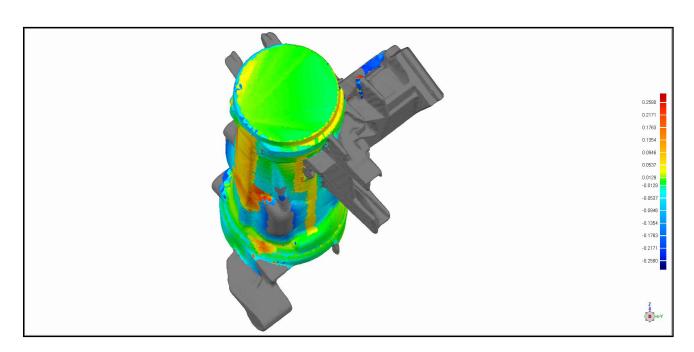


预定义: 左视



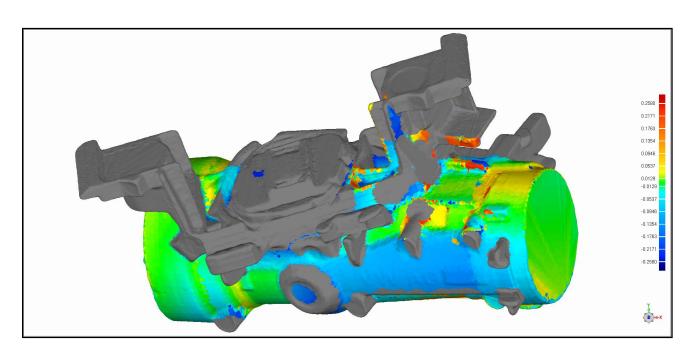


预定义: 右视



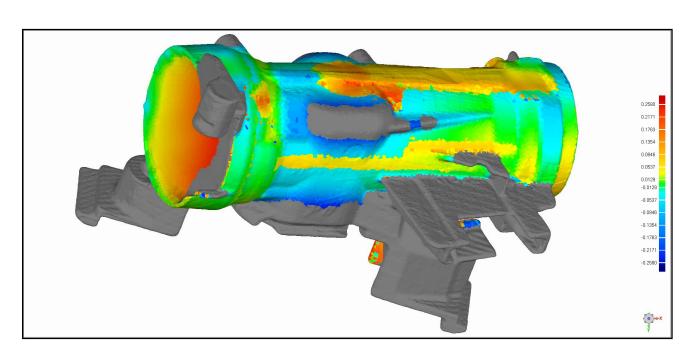


预定义: 顶部





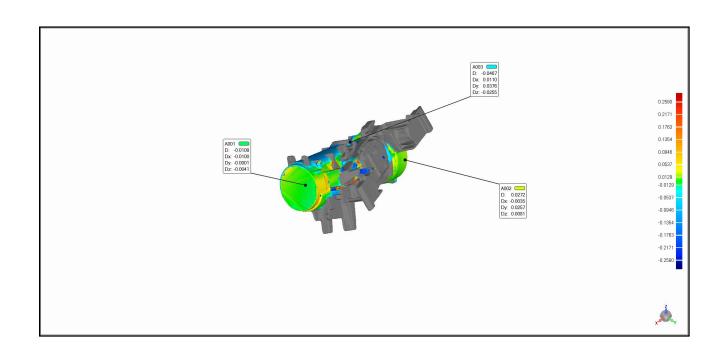
预定义: 底部







带标注视图: 注释视图 1



单位: mm

坐标系: 注释视图 1

名称	偏差	状态	上公差	下公差	参考 X	参考Y	参考Z	偏差半径	偏差X	偏差Y	偏差Z	测量的 X	测量的 Y	测量的 Z	法线 X	法线 Y	法线 Z
A001	-0.0109				2.2566	1.2148	27.6319	1.0000	-0.0100	-0.0001	-0.0041	2.2465	1.2147	27.6278	0.9251	0.0136	0.3794
A002	0.0272				-1.5031	1.7610	26.0764	1.0000	-0.0035	0.0257	0.0081	-1.5065	1.7867	26.0846	-0.1273	0.9456	0.2995
A003	-0.0467				-0.5266	0.4463	26.6134	1.0000	0.0110	0.0376	-0.0255	-0.5156	0.4838	26.5879	-0.2352	-0.8037	0.5466



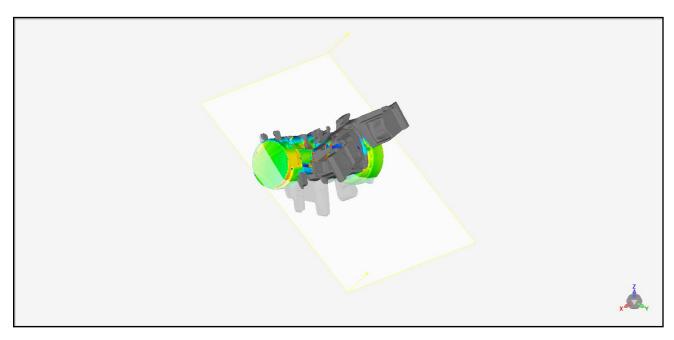
带标注视图: 全部

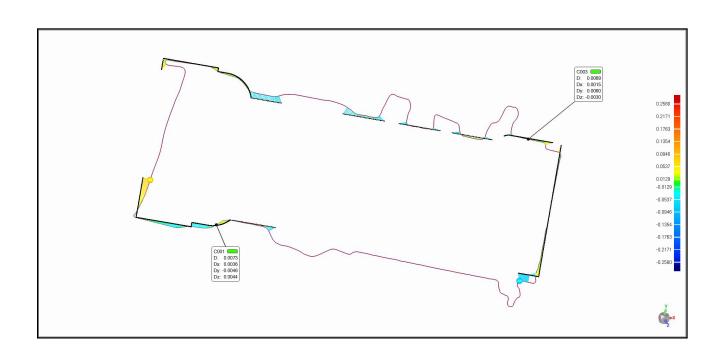
名称	偏差	状态	上公差	下公差	参考 X	参考Y	参考Z	偏差半径	偏差X	偏差Y	偏差Z	测量的 X	测量的 Y	测量的 Z	法线 X	法线 Y	法线 Z
A001	-0.0109				2.2566	1.2148	27.6319	1.0000	-0.0100	-0.0001	-0.0041	2.2465	1.2147	27.6278	0.9251	0.0136	0.3794
A002	0.0272				-1.5031	1.7610	26.0764	1.0000	-0.0035	0.0257	0.0081	-1.5065	1.7867	26.0846	-0.1273	0.9456	0.2995
A003	-0.0467				-0.5266	0.4463	26.6134	1.0000	0.0110	0.0376	-0.0255	-0.5156	0.4838	26.5879	-0.2352	-0.8037	0.5466





二维比较视图: 2D比较 1





方法: 平面偏差

误差曲线比例: 1.0000

单位: mm

坐标系: 全局坐标系





名称	偏差	状态	上公差	下公差	参考X	参考Y	参考 Z	偏差半径	偏差X	偏差Y	偏差Z	测量的 X	测量的 Y	测量的 Z	法线 X	法线 Y	法线 Z
C001	0.0073				-0.8826	0.3677	26.4915		0.0036	-0.0046	0.0044	-0.8790	0.3631	26.4960			
C003	0.0069				2.1113	1.7332	27.0270		0.0015	0.0060	-0.0030	2.1128	1.7392	27.0240			





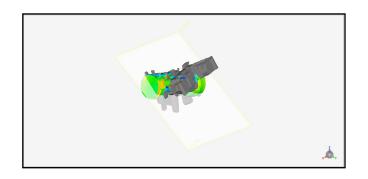
坐标系: 全局坐标系

参考模型	21jm
测试模型	22jm

名称	2D比较 1
位置	
数据点的数量	1624

单位	mm
最大临界值	0.2580
最大名义值	0.0129
最小名义值	-0.0129
最小临界值	-0.2580

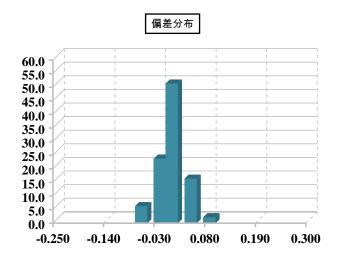
偏差	
最大偏差 +	0.0783
最大偏差 -	-0.0787
标准偏差	0.0272



百分比偏差

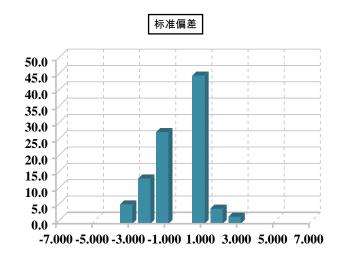
>=Min	<max< th=""><th># 点</th><th>%</th></max<>	# 点	%
-0.2580	-0.2171	0	0.0000
-0.2171	-0.1763	0	0.0000
-0.1763	-0.1354	0	0.0000
-0.1354	-0.0946	0	0.0000
-0.0946	-0.0537	102	6.2808
-0.0537	-0.0129	386	23.7685
-0.0129	0.0129	834	51.3547
0.0129	0.0537	266	16.3793
0.0537	0.0946	36	2.2167
0.0946	0.1354	0	0.0000
0.1354	0.1763	0	0.0000
0.1763	0.2171	0	0.0000
0.2171	0.2580	0	0.0000

超出最大临界值 +	0	0.0000
超出最小临界值 -	0	0.0000





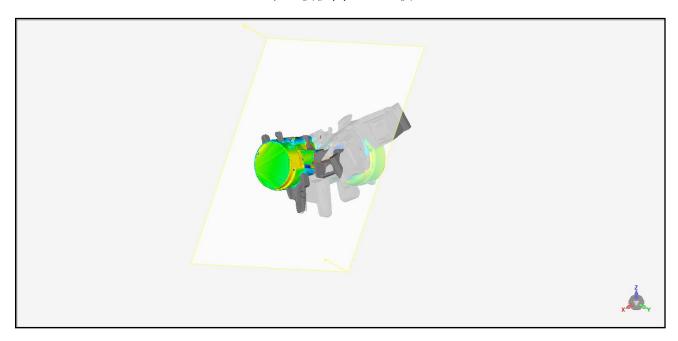
		1
分布(+/-)	# 点	%
-6 * 标准偏差	0	0.0000
-5 * 标准偏差	0	0.0000
-4 * 标准偏差	0	0.0000
-3 * 标准偏差	96	5.9113
-2 * 标准偏差	225	13.8547
-1 * 标准偏差	456	28.0788
1 * 标准偏差	737	45.3818
2 * 标准偏差	75	4.6182
3 * 标准偏差	35	2.1552
4 * 标准偏差	0	0.0000
5 * 标准偏差	0	0.0000
6 * 标准偏差	0	0.0000

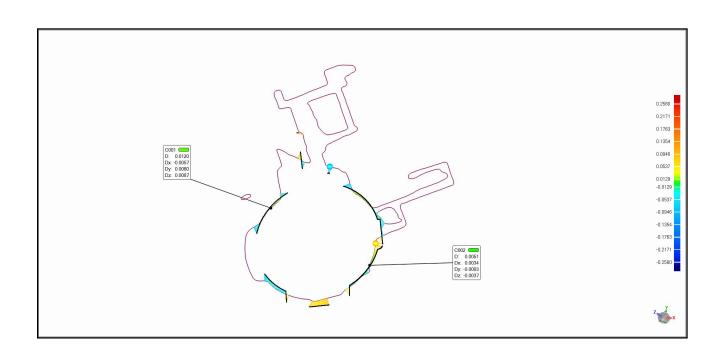






二维比较视图: 2D比较 2





方法: 平面偏差

误差曲线比例: 1.0000

单位: mm

坐标系: 全局坐标系





名称	偏差	状态	上公差	下公差	参考 X	参考Y	参考 Z	偏差半径	偏差X	偏差Y	偏差Z	测量的 X	测量的 Y	测量的 Z	法线 X	法线 Y	法线 Z
C001	0.0120				0.7869	1.2186	27.4024		-0.0057	0.0060	0.0087	0.7813	1.2246	27.4110			
C002	0.0051				1.6127	0.9387	26.4166		0.0034	-0.0003	-0.0037	1.6161	0.9384	26.4129			





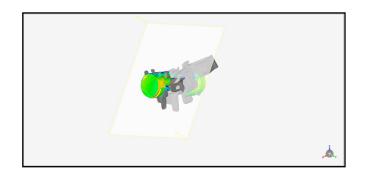
坐标系: 全局坐标系

参考模型	21jm
测试模型	22jm

名称	2D比较 2	
位置		
数据点的数量	1306	

单位	mm
最大临界值	0.2580
最大名义值	0.0129
最小名义值	-0.0129
最小临界值	-0.2580

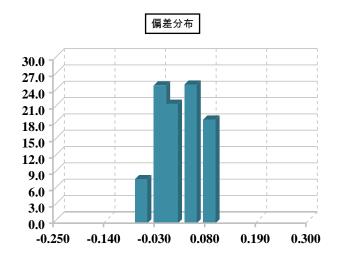
偏差	
最大偏差 +	0.0793
最大偏差 -	-0.0790
标准偏差	0.0413



百分比偏差

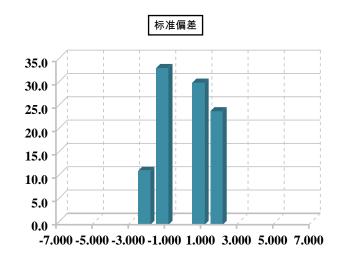
>=Min	<max< th=""><th># 点</th><th>%</th></max<>	# 点	%
-0.2580	-0.2171	0	0.0000
-0.2171	-0.1763	0	0.0000
-0.1763	-0.1354	0	0.0000
-0.1354	-0.0946	0	0.0000
-0.0946	-0.0537	106	8.1164
-0.0537	-0.0129	331	25.3446
-0.0129	0.0129	287	21.9755
0.0129	0.0537	333	25.4977
0.0537	0.0946	249	19.0658
0.0946	0.1354	0	0.0000
0.1354	0.1763	0	0.0000
0.1763	0.2171	0	0.0000
0.2171	0.2580	0	0.0000

超出最大临界值 +	0	0.0000
超出最小临界值 -	0	0.0000





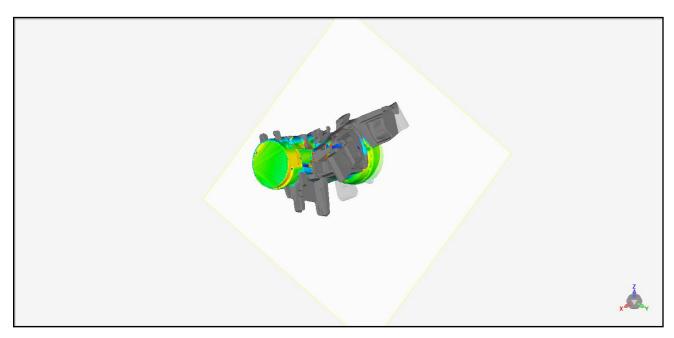
分布(+/-)	#点	%
-6 * 标准偏差	0	0.0000
-5 * 标准偏差	0	0.0000
-4 * 标准偏差	0	0.0000
-3 * 标准偏差	0	0.0000
-2 * 标准偏差	151	11.5620
-1 * 标准偏差	439	33.6141
1 * 标准偏差	398	30.4747
2 * 标准偏差	318	24.3492
3 * 标准偏差	0	0.0000
4 * 标准偏差	0	0.0000
5 * 标准偏差	0	0.0000
6 * 标准偏差	0	0.0000

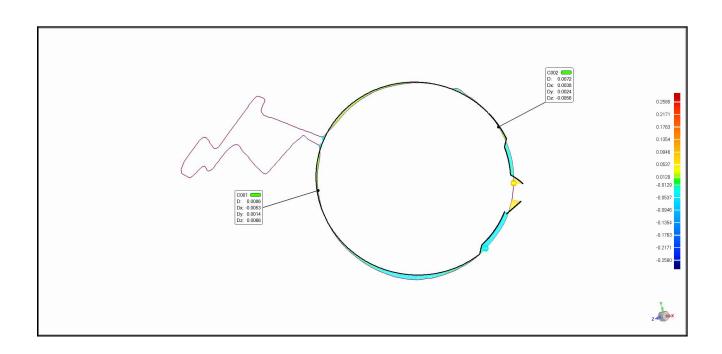






二维比较视图: 2D比较 3





方法: 平面偏差

误差曲线比例: 1.0000

单位: mm

坐标系: 全局坐标系





名称	偏差	状态	上公差	下公差	参考 X	参考Y	参考 Z	偏差半径	偏差X	偏差Y	偏差Z	测量的 X	测量的 Y	测量的 Z	法线 X	法线 Y	法线 Z
C001	0.0086				-1.6796	1.0697	26.6064		-0.0053	0.0014	0.0066	-1.6848	1.0711	26.6130			
C002	0.0072				-0.7178	1.2884	25.2791		0.0038	0.0024	-0.0056	-0.7140	1.2909	25.2735			





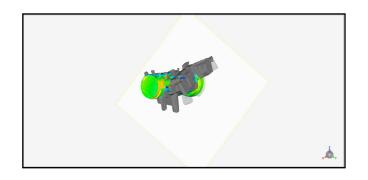
坐标系: 全局坐标系

参考模型	21jm
测试模型	22jm

名称	2D比较 3
位置	
数据点的数量	1499

单位	mm
最大临界值	0.2580
最大名义值	0.0129
最小名义值	-0.0129
最小临界值	-0.2580

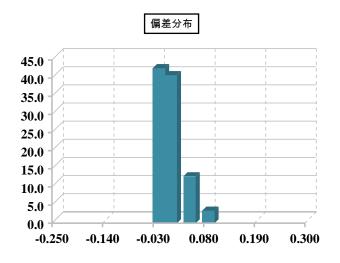
偏差	
最大偏差 +	0.0787
最大偏差 -	-0.0442
标准偏差	0.0256



百分比偏差

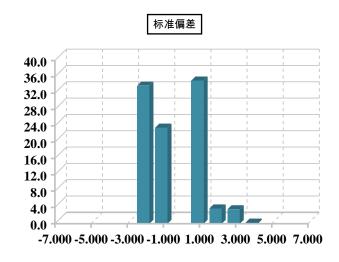
>=Min	<max< th=""><th># 点</th><th>%</th></max<>	# 点	%
-0.2580	-0.2171	0	0.0000
-0.2171	-0.1763	0	0.0000
-0.1763	-0.1354	0	0.0000
-0.1354	-0.0946	0	0.0000
-0.0946	-0.0537	0	0.0000
-0.0537	-0.0129	641	42.7618
-0.0129	0.0129	612	40.8272
0.0129	0.0537	194	12.9420
0.0537	0.0946	52	3.4690
0.0946	0.1354	0	0.0000
0.1354	0.1763	0	0.0000
0.1763	0.2171	0	0.0000
0.2171	0.2580	0	0.0000

超出最大临界值 +	0	0.0000
超出最小临界值 -	0	0.0000





分布(+/-)	# 点	%
-6 * 标准偏差	0	0.0000
-5 * 标准偏差	0	0.0000
-4 * 标准偏差	0	0.0000
-3 * 标准偏差	0	0.0000
-2 * 标准偏差	507	33.8225
-1 * 标准偏差	353	23.5490
1 * 标准偏差	526	35.0901
2 * 标准偏差	56	3.7358
3 * 标准偏差	53	3.5357
4 * 标准偏差	4	0.2668
5 * 标准偏差	0	0.0000
6 * 标准偏差	0	0.0000





位置集: 上下偏差

名称	偏差	状态	上 公差	下 公差	参考 X	参考Y	参考Z	半径	偏差X	偏差Y	偏差Z	测量值 X	测量值Y	测量值 Z	项目目录 X	项目目录 Y	项目目录 Z
上偏差	0.2580				-1.0811	1.2734	25.3747	不适用	-0.2127	0.0260	-0.1437	-1.2938	1.2994	25.2311	-0.8245	0.1010	-0.5569
下偏差	-0.2580				-0.9219	1.4011	26.8280	不适用	0.2136	-0.1152	-0.0875	-0.7083	1.2859	26.7405	-0.8281	0.4464	0.3390



位置集: 2D比较 1 上下偏差

名称	偏差	状态	上 公差	下 公差	参考X	参考Y	参考 Z	半径	偏差X	偏差Y	偏差Z	测量值 X	测量值 Y	测量值 Z	项目目录 X	项目目录 Y	项目目录 Z
2D比较 1 上偏差	0.0783				-1.5169	0.6319	26.0377	不适用	-0.0696	0.0056	-0.0354	-1.5865	0.6375	26.0022			
2D比较 1 下偏差	-0.0787				2.0259	0.4720	27.7634	不适用	-0.0083	0.0649	-0.0437	2.0176	0.5369	27.7197			



位置集: 2D比较 2 上下偏差

名称	偏差	状态	上 公差	下 公差	参考X	参考Y	参考 Z	半径	偏差X	偏差Y	偏差Z	测量值 X	测量值 Y	测量值 Z	项目目录 X	项目目录 Y	项目目录 Z
2D比较 2 上偏差	0.0793				1.6637	1.1891	26.4773	不适用	0.0575	0.0181	-0.0515	1.7211	1.2073	26.4257			
2D比较 2 下偏差	-0.0790				1.2789	1.8443	27.1748	不适用	-0.0167	-0.0753	-0.0169	1.2623	1.7690	27.1579			



位置集: 2D比较 3 上下偏差

名称	偏差	状态	上 公差	下 公差	参考X	参考Y	参考 Z	半径	偏差X	偏差Y	偏差Z	测量值 X	测量值 Y	测量值 Z	项目目录 X	项目目录 Y	项目目录 Z
2D比较 3 上偏差	0.0787				-0.6374	0.7930	25.3043	不适用	0.0485	-0.0196	-0.0588	-0.5889	0.7734	25.2454			
2D比较 3 下偏差	-0.0442				-0.7873	0.2973	25.6335	不适用	-0.0198	0.0359	0.0166	-0.8071	0.3332	25.6501			