深度學習與實務 Lab 8 報告

0556508 翁治平

1. Implementation

Al::get_best_move()

從目前的 state s 往四個方向都走一次,並且計算 reward 和 V(s')的總和,再回傳總和最大者的方向。其中若有任一方向的 reward 為-1,則讓對應的 value 變成一個很小的值,用來忽略該方向。

Al::update_tuple_values()

考慮 experience_buff 的邊界為特例,直接忽略,只取前面的 experience 來進行訓練。按照 TD(0)的 Pseudo Code 計算出error = \mathbf{r}_{next} + $\mathbf{V}(s'_{next})$ – $\mathbf{V}(s')$ 。

2. Discussion

● 無法訓練出預期的模型

訓練了 2000k 場,maxtile 只能達到 1024,且出現機率低於 0.01%,與

助教的實驗結果(400~500k 場可達 95%機率出現 2048) 不相符。