

## LINUX HOST

TERMINAL SERIE / FRONTEND

Puerto serie Bluetooth (SPP)

RS232

Canal Bluetooth

UART

Canal  
Bluetooth

BALIZA TIPO FARO

UART

I2C

↕ PWM, GPIOs, ADC, ...

Tracción diferencia, odometría,  
detección de obstáculos y  
pequeños mecanismos

Sensores  
mecanismos

Compuertas, clasificadores,  
pinzas, brazos, rodillos, ...

↕ PWM, GPIOs, ADC, ...

## ROBOT SECUNDARIO

MAIN DSPIC

Línea de comandos

Temática de juego

Plataforma  
robótica base

Sistemas  
mecánicos

Drivers dispositivos HW

↕ I2C ↕ PWM, GPIOs, ADC, ...

Tracción diferencia, odometría,  
detección de obstáculos,  
baliza tipo faro, sensores y  
pequeños mecanismos