# Praktikum Software-Engineering

Aufgabenblätter 3 und 4

Prof. Dr. Zhen Ru Dai <zhenru.dai@haw-hamburg.de> Raum 7.86b, Tel. 040/42875-8153

## Bearbeitungshinweise

- Die Bearbeitung der Aufgaben findet in festen Dreiergruppen statt.
- Es gibt **100%** Anwesenheitspflicht beim Praktikum. Beim Fehlen aufgrund von Krankheit ist ein ärztliches Attest vorzulegen. Ein Nachholtermin wird dann vereinbart.

# Wichtige Information zum Ablauf dieses Praktikumsblatts

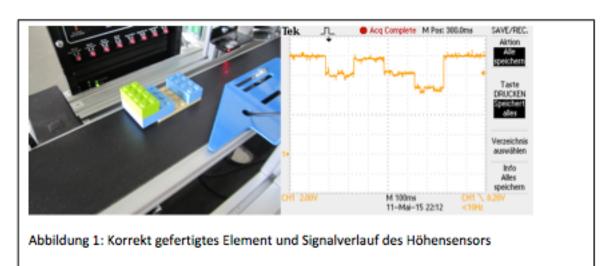
Die Aufgaben und Dokumentation sind zuhause vollständig vorzubereiten. In dem Praktikum werden wir über Ihre Ausarbeitungen diskutieren.

#### **Ziel dieses Praktikums**

Im Rahmen zweier Praktikumsterminen sollen Sie Reverse-Engineering (von Code zu Modell) für eine vorgegebene SW durchführen. Nach einer genauen Analyse soll das System um weitere Features erweitert werden. Die Implementierung soll als anschließend getestet werden.

#### **Problem**

In einer Produktionsanlage werden gefertigte Elemente bereits auf Verunreinigungen untersucht und entsprechend aussortiert. Bei der Produktion kommt es vereinzelt zu Positionierungsfehlern (Vergleiche Abbildung 2 und 3). Durch die Prüfung der Höhenlinie sollen diese fehlerhaften Elemente aussortiert werden, indem der Weitertransport verweigert wird.



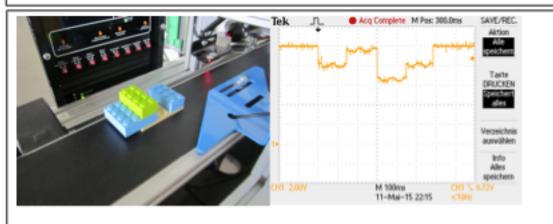
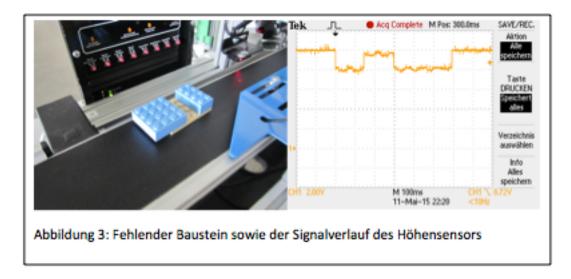


Abbildung 2: Versatz eines Bausteins sowie der Signalverlauf des Höhensensors

Die Steuerung der Aussortierung der Elemente erfolgt durch eine bestehende Steuerungssoftware für die Anlage. Es gibt einen Prototyp der Anlage, der einen Zugriff auf die Werte des Höhensensors erlaubt. An diesem Prototyp wurden in Testläufen mit den fehlerhaften Elementen die Werte des Höhensensors sowie der Lichtschranken aufgezeichnet.



Bei der Besprechung mit der Entwicklergruppe für die Steuerungssoftware wurden zwei Schnittstellen besprochen:

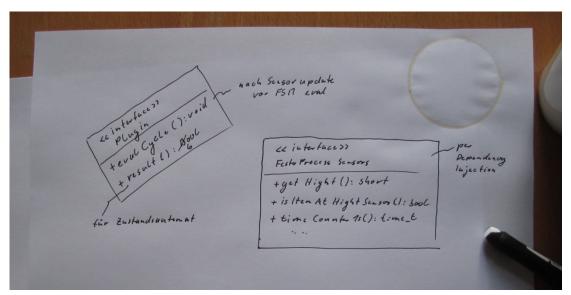


Abbildung 4: Abfotografierte Notizen der anderen Entwicklergruppe

Zum einen eine Schnittstelle für den Zugriff auf den Sensor, zum anderen die Schnittstelle für den Aufruf der von Ihnen zu entwickelnden Komponente.

## **Feature-Erweiterung:**

Es ist eine Komponente/Klasse zu entwickeln, die fehlerhafte Elemente aufgrund der Sensordaten erkennt. Das Ergebnis der Erkennung soll durch den Steuerungsautomaten ausgewertet werden.

Das gewünschte zusätzliche Verhalten: Wird durch die Kontrolle der Höhenlinie ein fehlerhaftes Element identifiziert, so soll das Laufband das Element wieder zum Anfang zurück transportieren. Die rote Lampe der Ampel blinkt. Wird das Element entnommen, geht die Anlage wieder in den normalen Betrieb (Prüfung des nächsten Elementes) über.

Es wird auf der Konsole ausgegeben und in eine Log-Datei geschrieben, welche Art von Fehler das fehlerhafte Element aufweist.

Aufgabe ist es, die Komponente für die Fehlererkennung zu entwickeln sowie den bestehenden Automaten zu modifizieren. Die Komponente soll dabei unabhängig von der Anlage entwickelt und getestet werden.

#### 4. Praktikumstermin (Implementierung und Test):

Im Rahmen dieses Termins implementieren Sie das zu erweiternde Feature auf Basis Ihres Designs. Implementieren Sie Tests anhand Ihrer Zustandsmaschine und leiten Sie systematisch Testszenarien ab (zustandsbasiertes Testen). Führen Sie Ihre Tests aus.

<u>Hinweis:</u> In dem Logs Verzeichnis finden Sie drei Log Dateien. Die Datei "processlog1.txt" beschreibt einen korrekten Baustein. Die anderen beiden Dateien beschreiben falsche Bausteine. Diese Dateien sollen Ihnen beim Testen dienen. Eventuell müssen Sie zu den Werten einen Schwellenwert hinzufügen, da der physikalische Aufbau der Hardware sich minimal voneinander unterscheiden.

<u>Zusatzaufgabe:</u> Führen Sie Ihre Tests als SIL (*Software in the Loop*)-Tests aus, indem Sie die Höhendaten aus den Log-Dateien direkt an die SW schicken und die HW somit "übergehen". Bei dieser Aufgabe dürfen Sie die von uns mitgelieferte Software erweitern.

<u>Abgaben:</u> Implementierung für die Feature-Erweiterung, Implementierung für die zustandsbasierten Tests, etc., Code-Dokumentation.

# FERTIG!