

WRO2014 1일차 이제부터 스타트!

대회

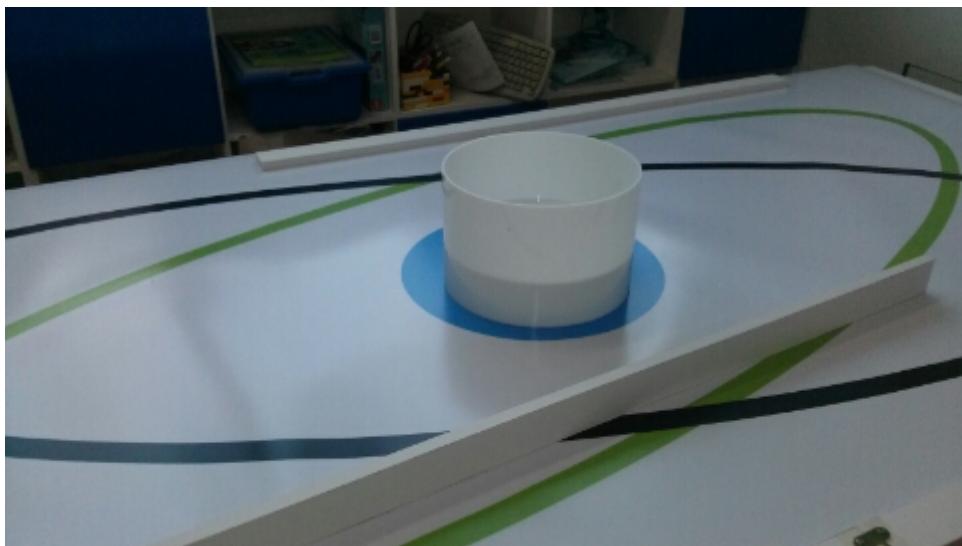
2014/06/17 23:00

<http://blog.naver.com/dksdlsrbs/220033526609>

오늘부터 시작이다!!

우리팀은 민수랑 진석이랑 나해서 총3명!!

자 이제 대회시작함 ㅋ



드디어 경기장이 왔네요...

그러면

이번주 토요일날 봐여!!

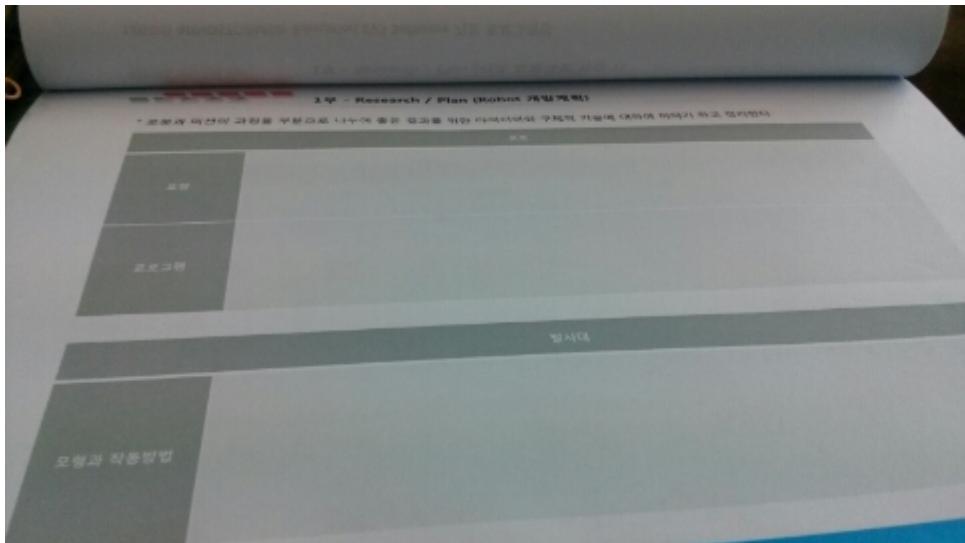
(이제 올리는 글은 대회글만 ㅋ)

WRO2014 2일차 첫번째 발걸음

대회

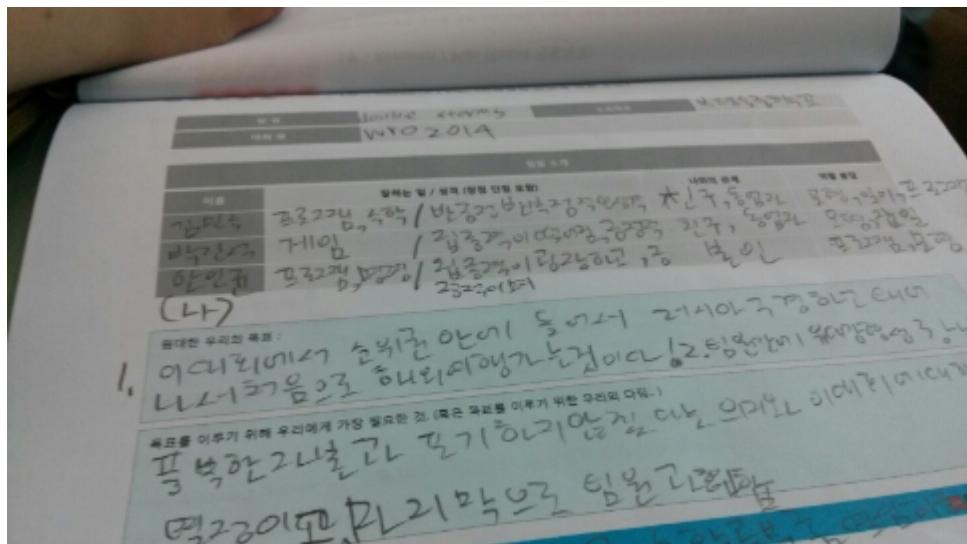
2014/06/21 17:49

<http://blog.naver.com/dksdlsrbs/220037223577>



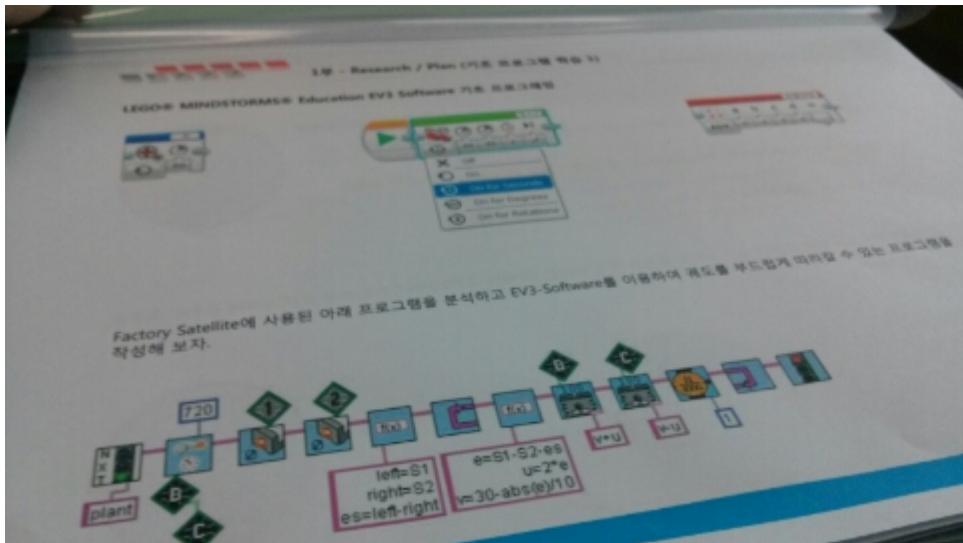
어이쿠 초등부 프린터네...

난 중등부지롱...ㅋ

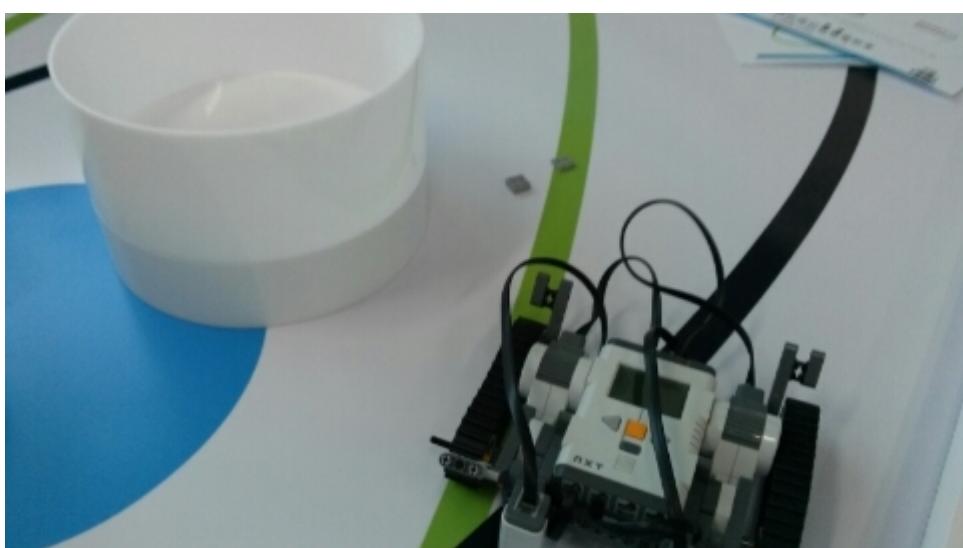
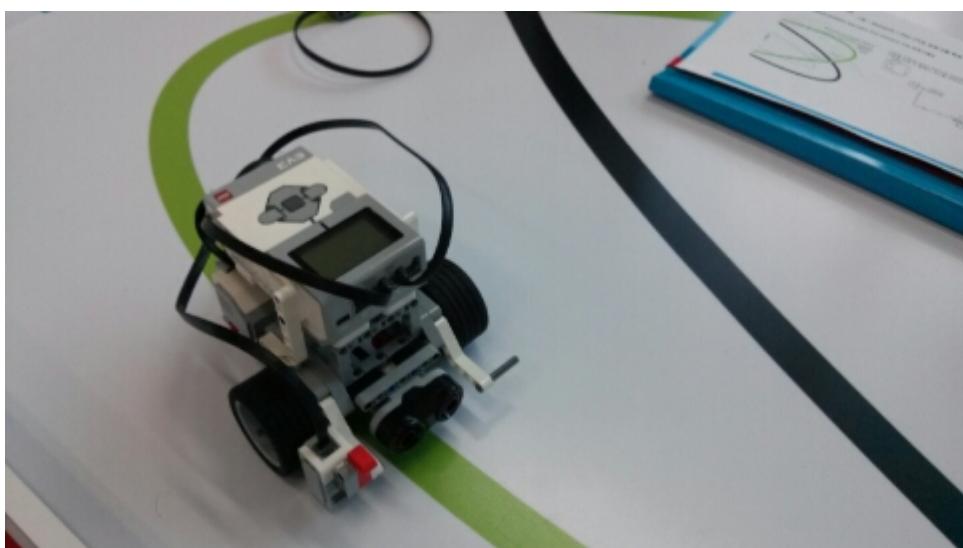


나의 원대한 꿈과 목표 이번엔 wro에

그 일지내면 따로 상도준데여!



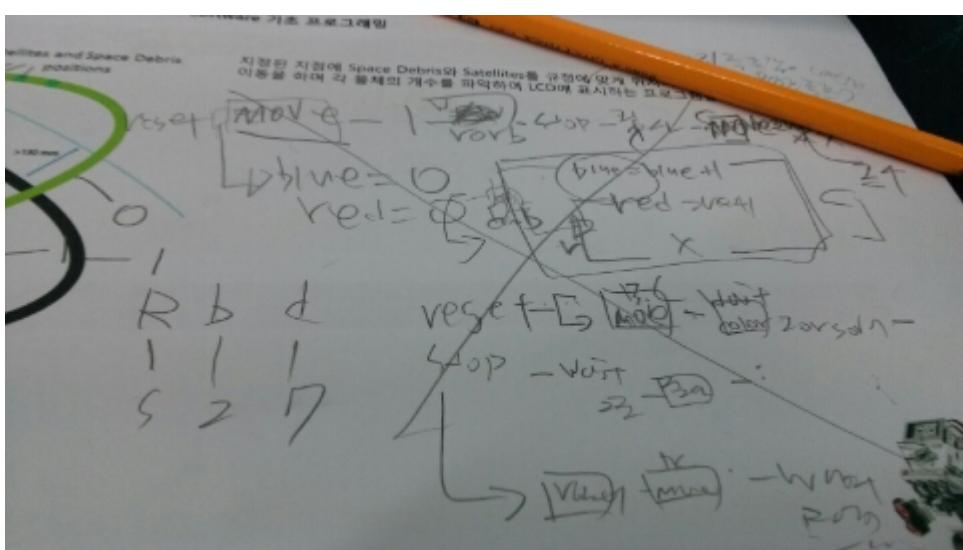
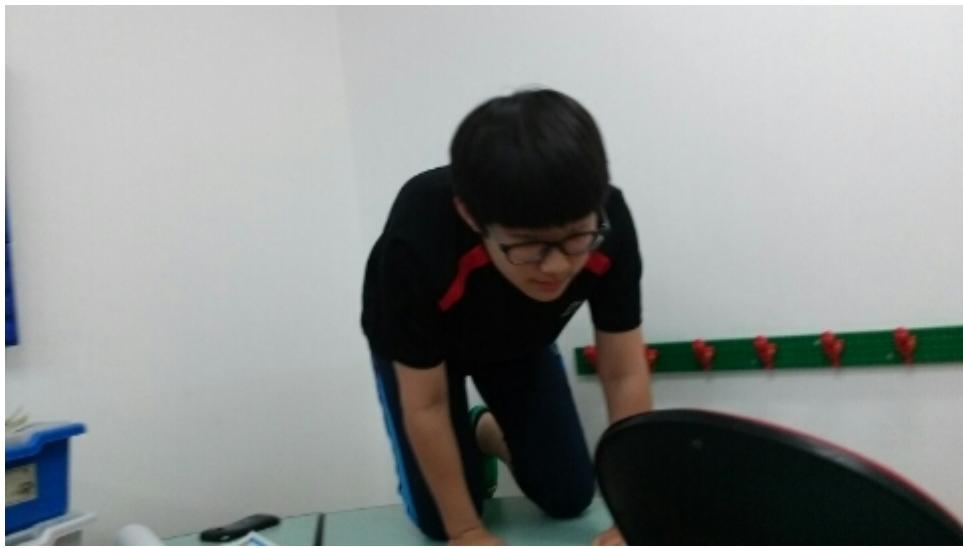
대충 공부 그 7



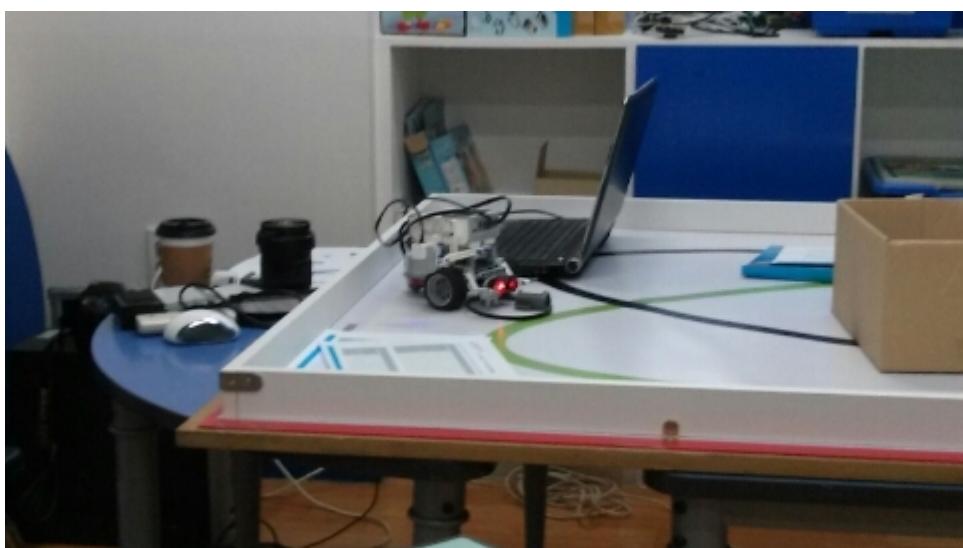


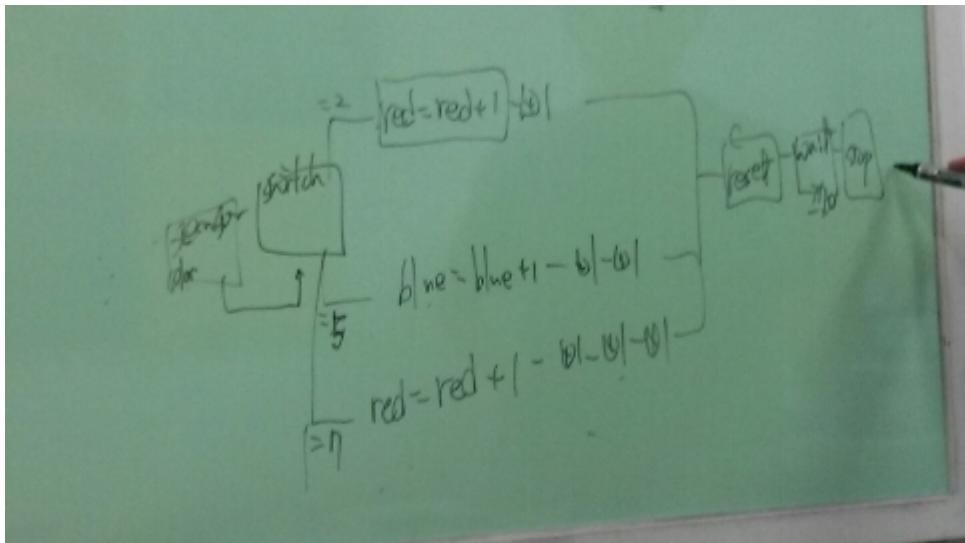
로봇사진들





마지막은 프로그램 알고리즘들과 나의 파트너와 그외분들..





그러면 여러분 3일차에서!

WRO2014 3일차 "이제는 스피드가 생명이다!"

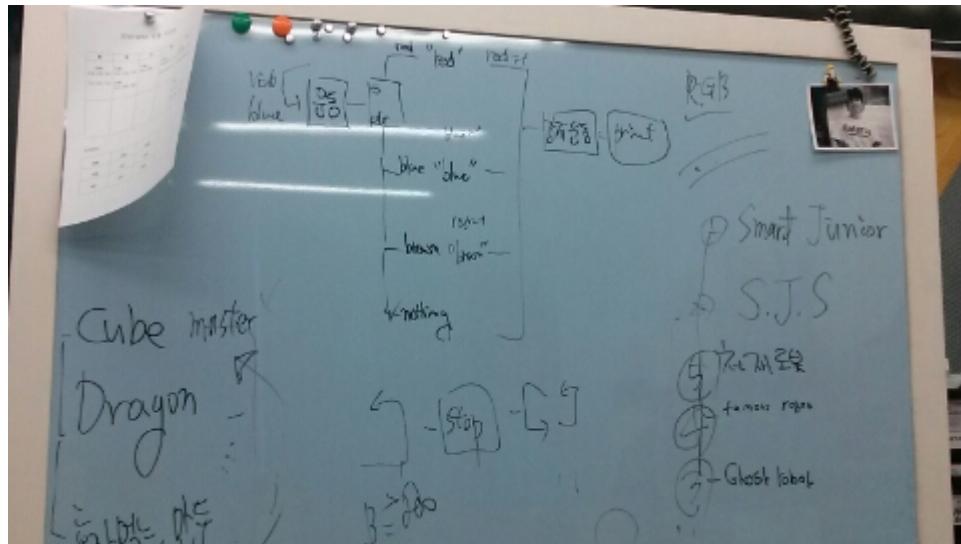
대회

2014/06/25 05:22

<http://blog.naver.com/dksdlsrbs/220040646657>

어제 글을 못 올리고 지금 올리네여...

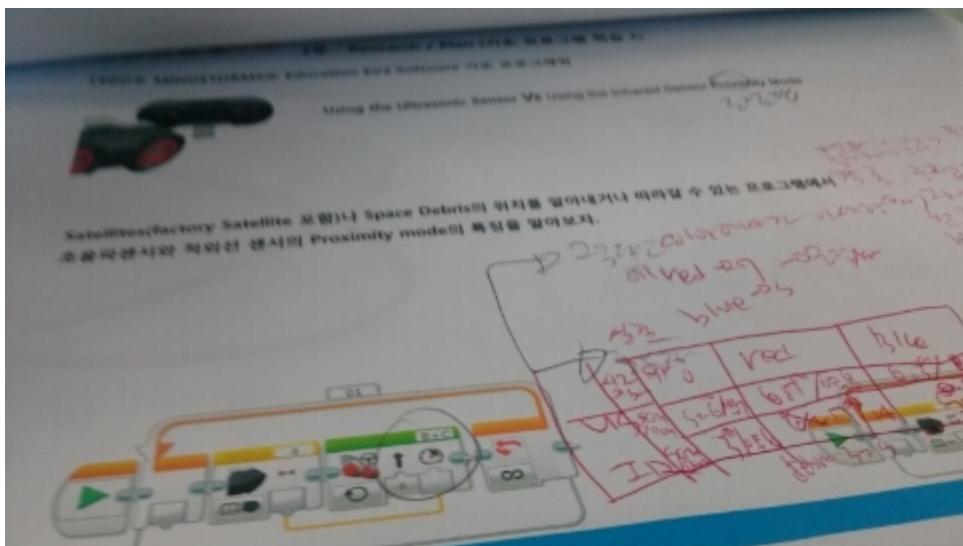
그러면 즐감!



어제 헤맸던 프로그램의 완성형 이것만 있으면 일단 공탐색은 가능합니다.



이번실험은 적외선과 초음파의 능력테스트



실험표



Московский этап World Robot Olympiad 2014 - Настройка роботов

조회수 533회

2 0



Андрей Гладких
구독자 11명

✓ 구독중

추천 동영상



Engeneration 2014 - WRO :
Тракетория
Лига Роботов Всё
조회수 241회

그리고 오늘본 참고영상입니다.

매우좋더군요..



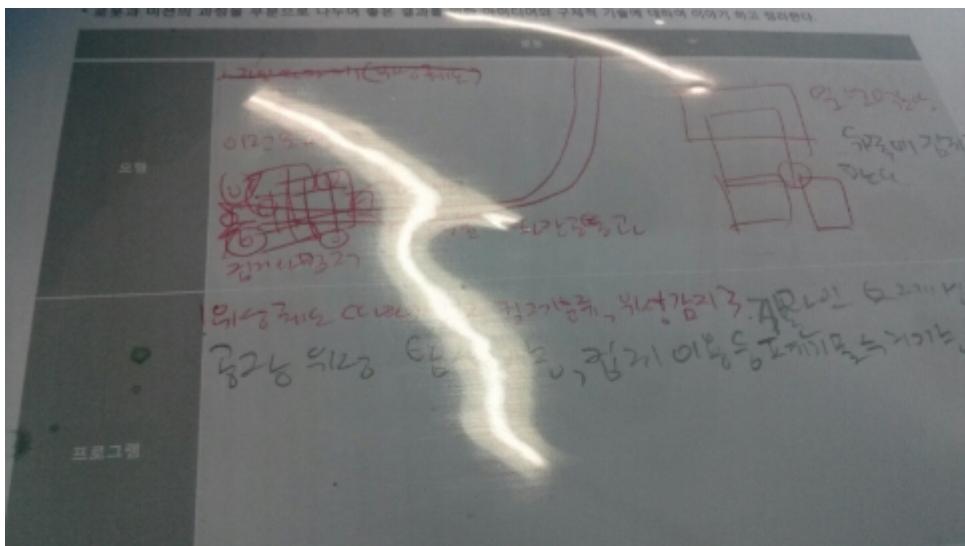
자그러면 4일차에서!

WRO2014 4일차 드라이빙 베이스 제작

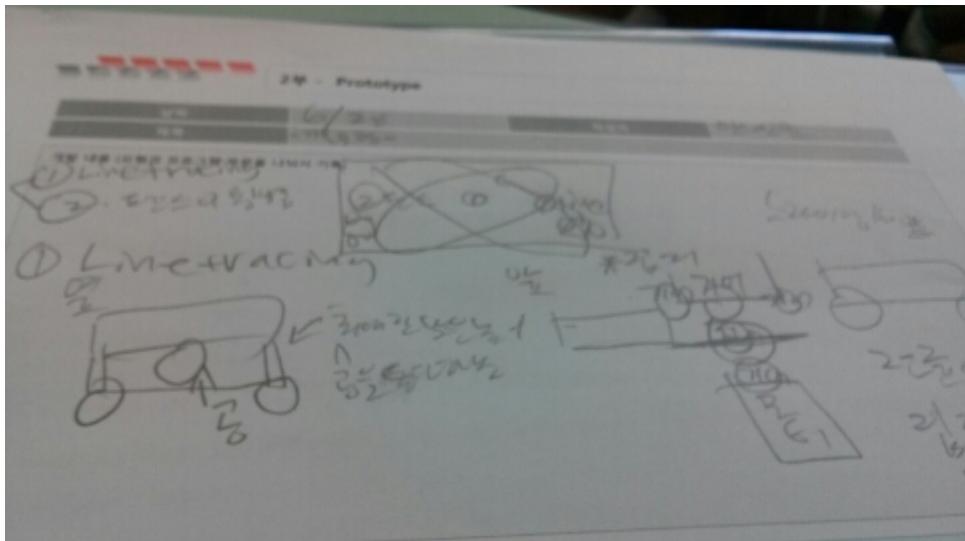
대회

2014/06/28 19:46

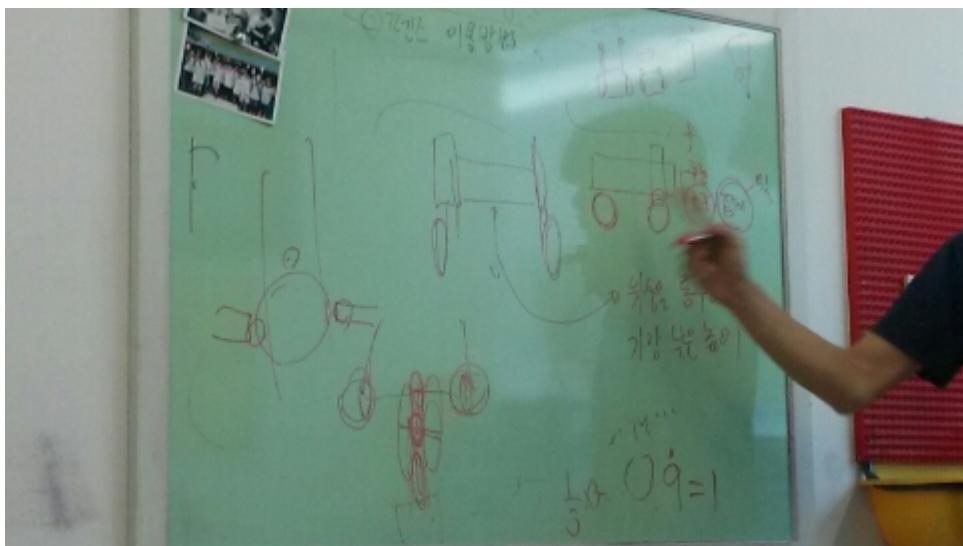
<http://blog.naver.com/dksdlsrbs/220044143478>



이제 리서치앤드 플랜은 디엔드



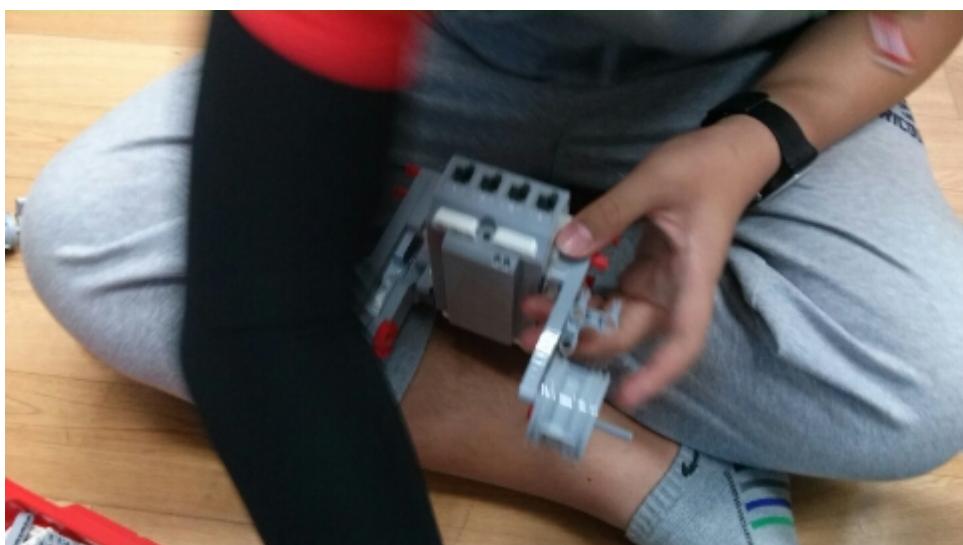
자 프로토타입시작



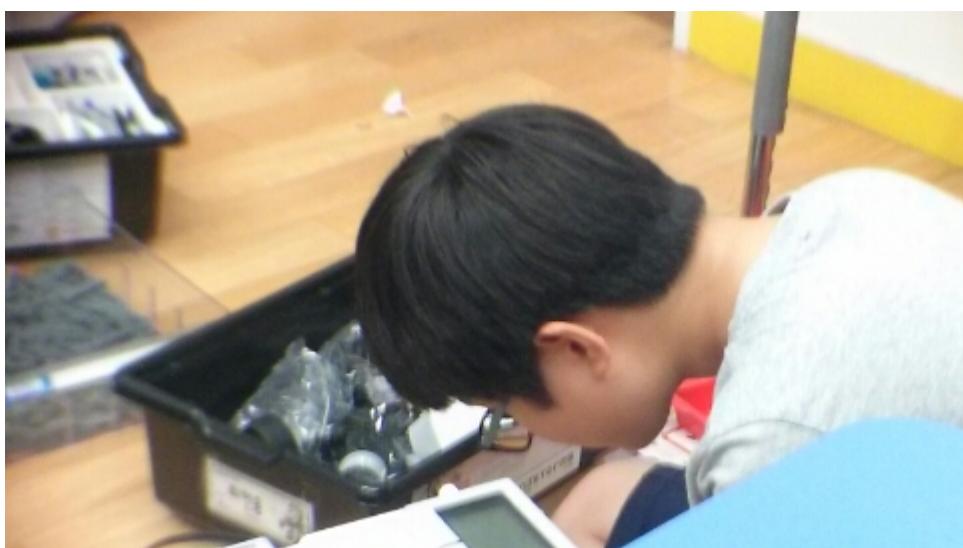
설계



제작시작



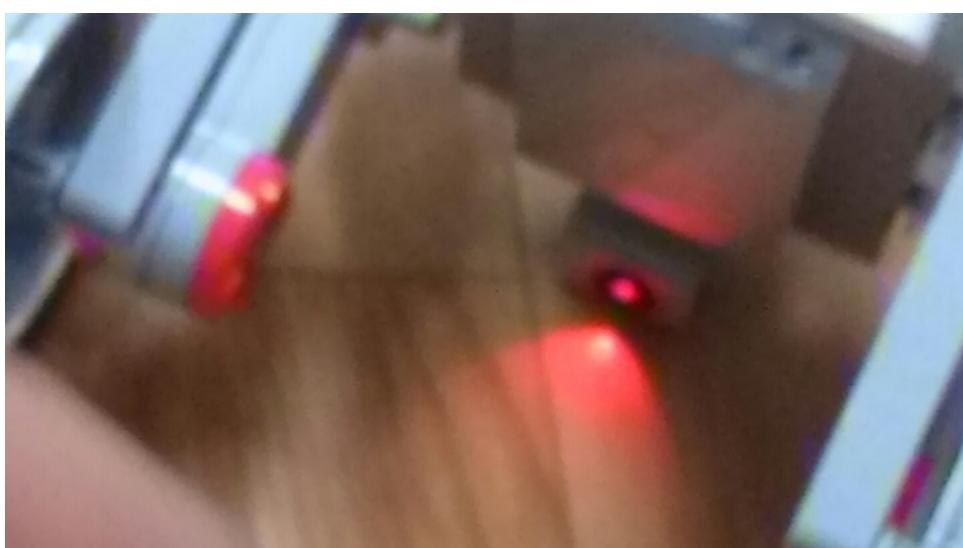
이제 모양이 슬슬 나오네요..

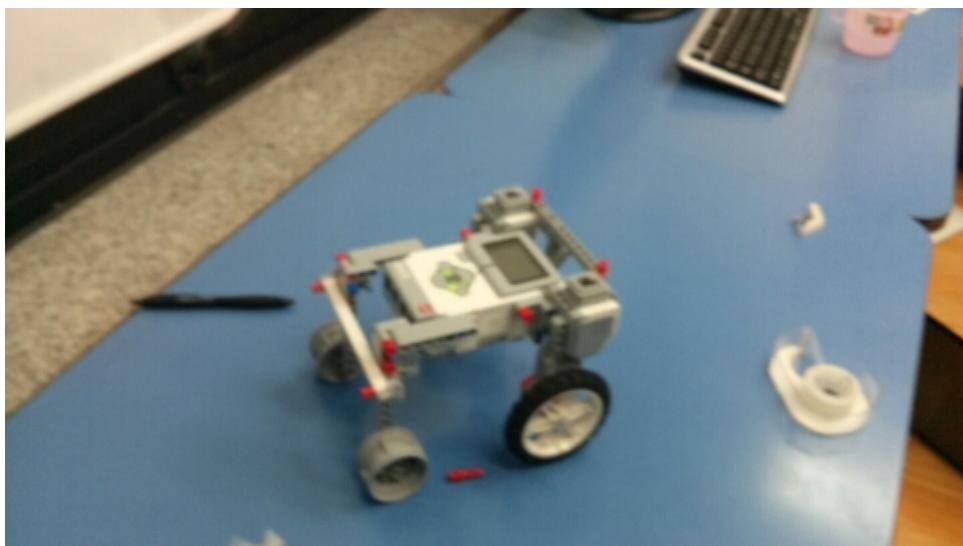




제작제작

우리는 전륜 다른 팀은 후륜





완성!!!!(컬러센서는 다음에..)

그럼 실험및 임무정치는 다음 시간에!

WRO2014 5일차 드라이빙 베이스 개조

대회

2014/07/03 18:11

<http://blog.naver.com/dksdlsrbs/220049172786>



라인트레이싱 실험후 드라이밍베이스에 문제가 있어 수정



자 반절완료...

그러면 6일차에서!!

(글 분량이 짧은것은 김민수때문에)

WRO2014 6일차 임무장치 집게

대회

2014/07/05 19:22

<http://blog.naver.com/dksdlsrbs/220051182537>



드라이빙 베이스 약간 높고 넓게 개조..



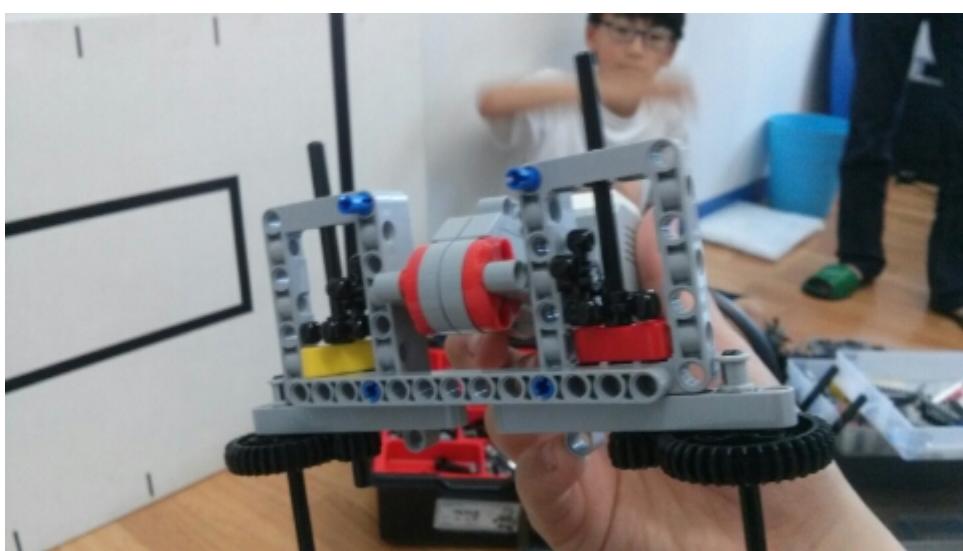
옆모습..



그리고 이번내용에 핵심인 임무장치 집게



기어가 타고 올라가는 방식으로 두가지 운동을 가능하게 만듬..



앞모습



실험영상

그러면 7일차에서!

WRO2014 7일차 하이테크닉 컬러센서도착!

대회

2014/07/12 23:00

<http://blog.naver.com/dksdlsrbs/220058472939>



하이테크닉 nxt 컬러센서 도착!



기존 ev3의 컬러와의 비교

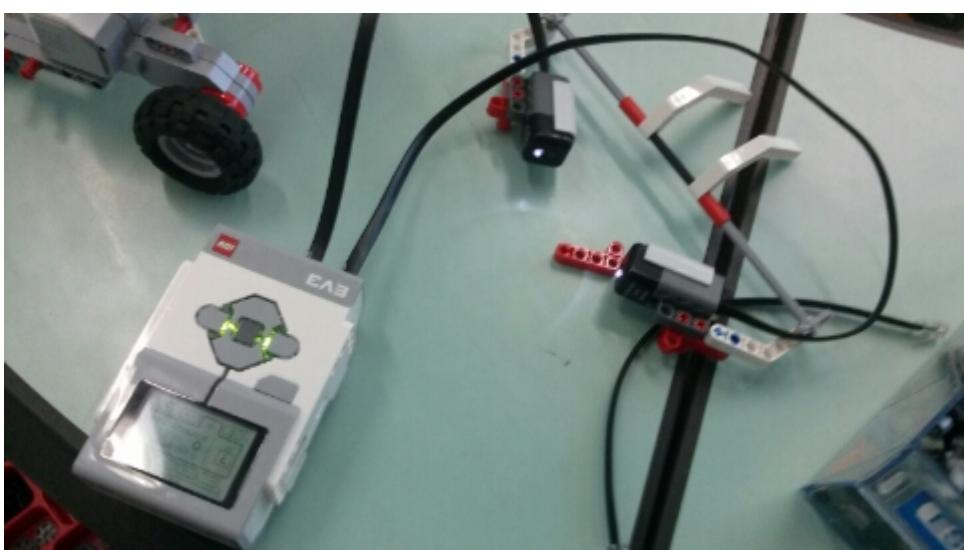


총 두개입니다.

(공분류할거까지해서 현재 센터에 6개)



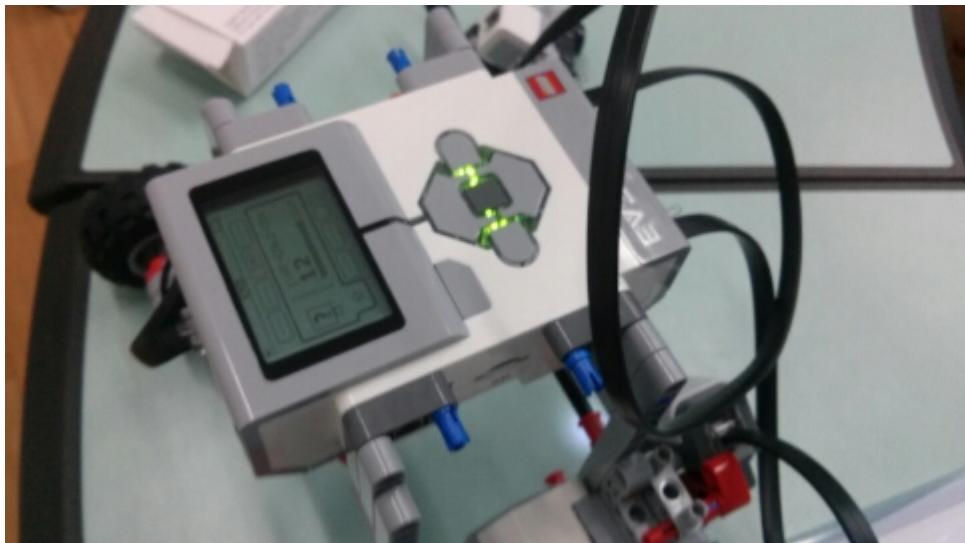
자 일단 테스트모형을 제작



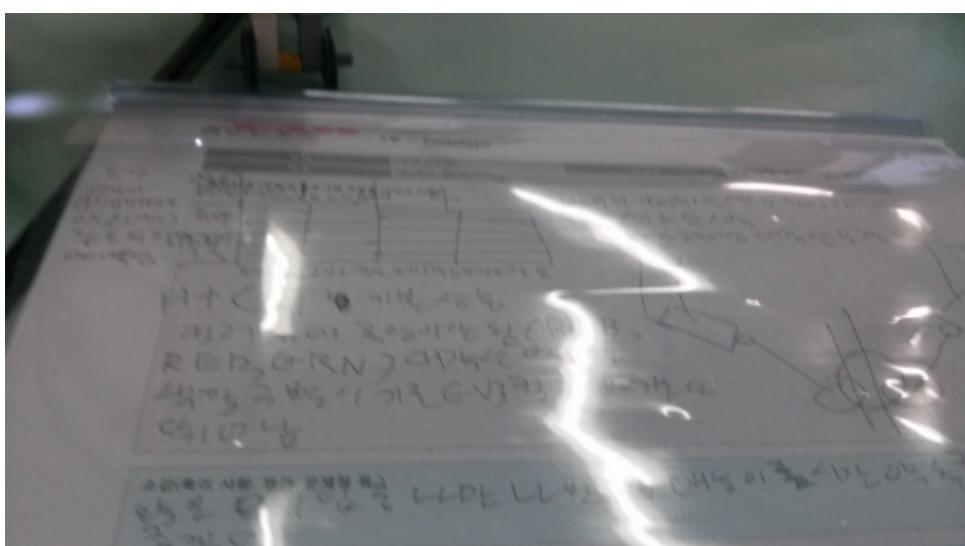
테스트모형



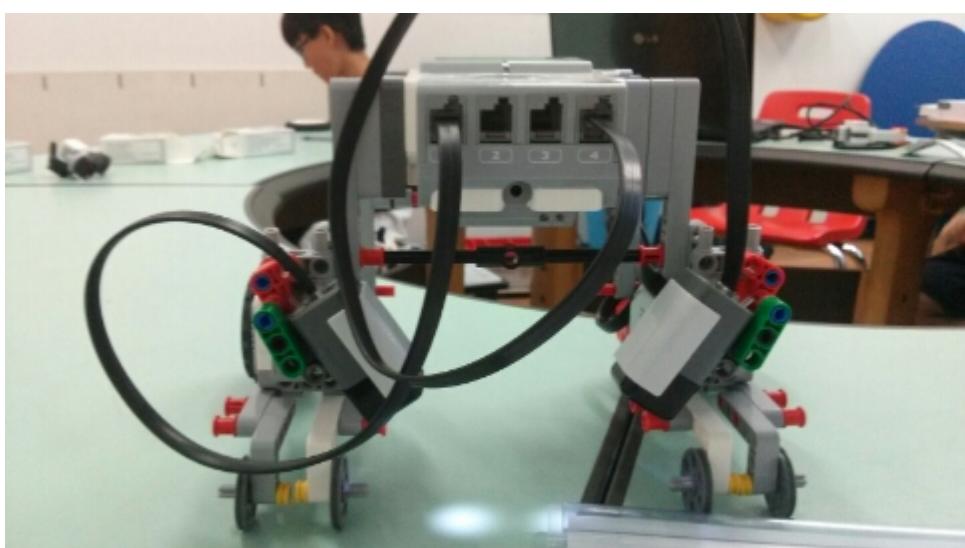
각도및 높이를 변경해 가면서



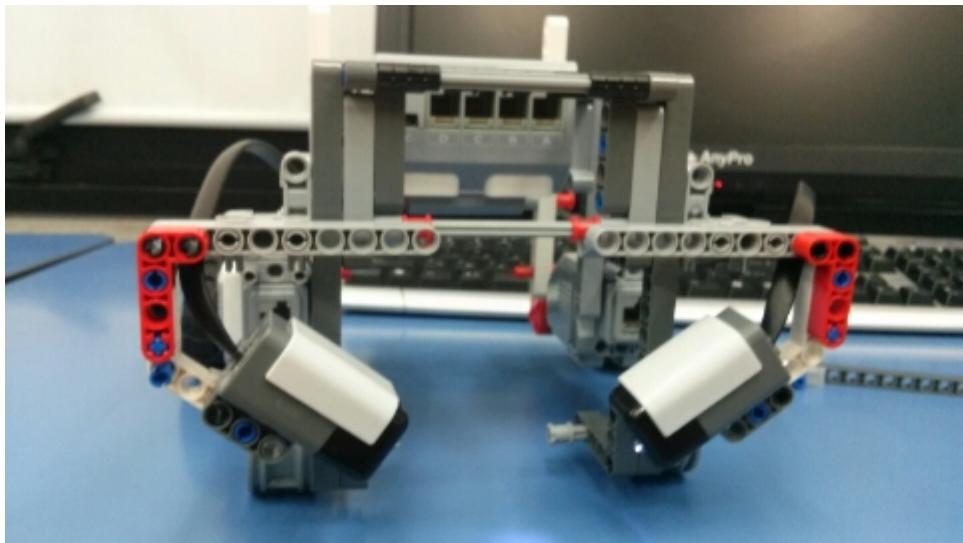
실험



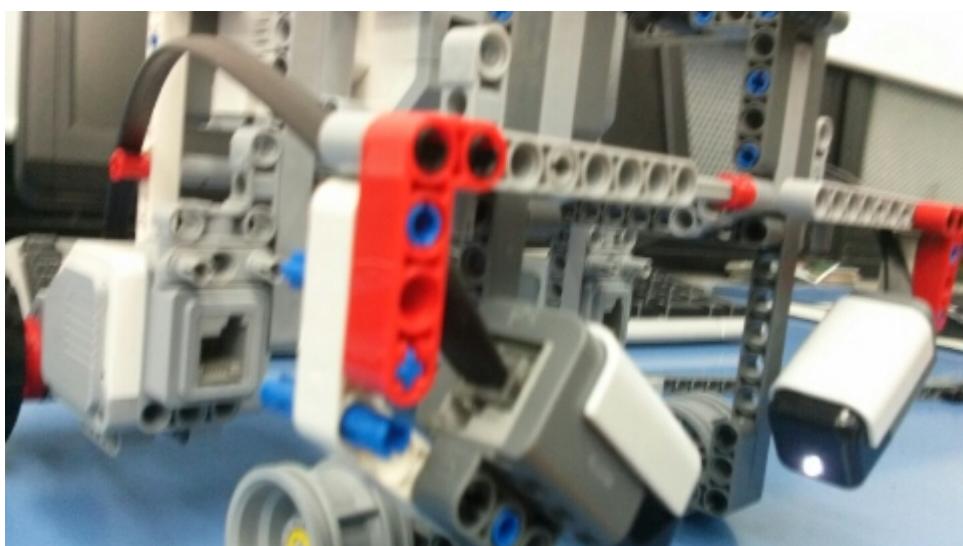
오늘의 결과



우리팀 실험드라이빙베이스



우리센터에 다른팀 실험드라이빙베이스



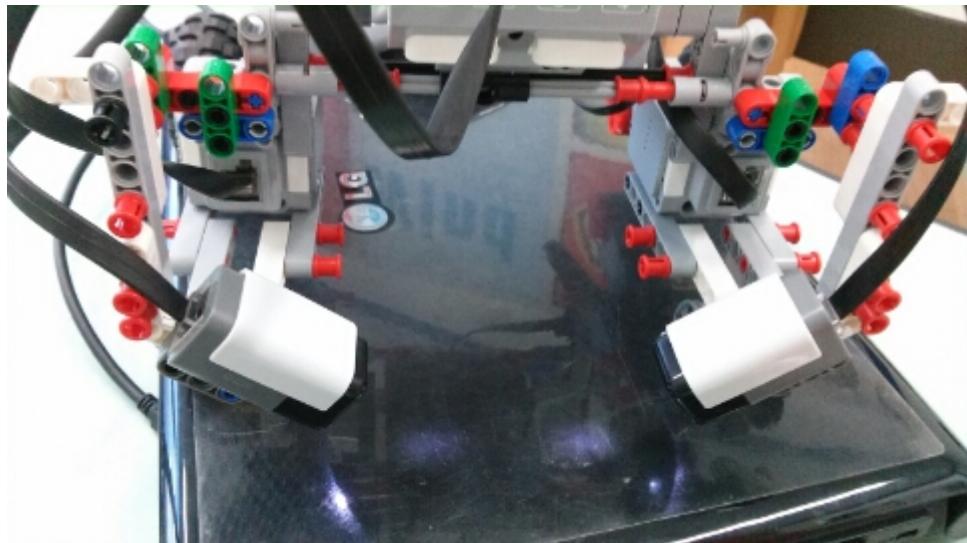
그러면 다음시간에!!!

WRO2014 8일차 본격적인 라인트레이싱

대회

2014/07/15 22:08

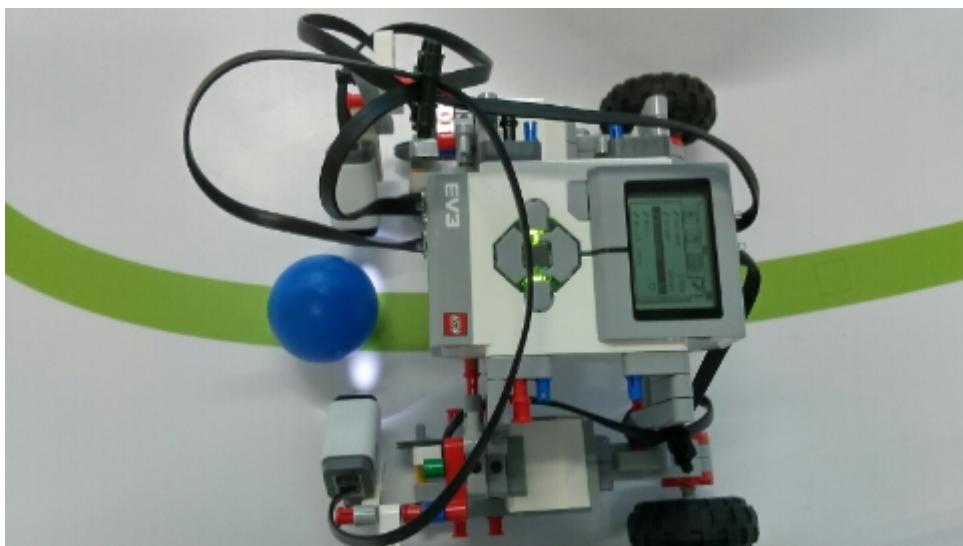
<http://blog.naver.com/dksdlsrbs/220061421913>



드디어 라인트레이싱 실험할 베이스 완성!



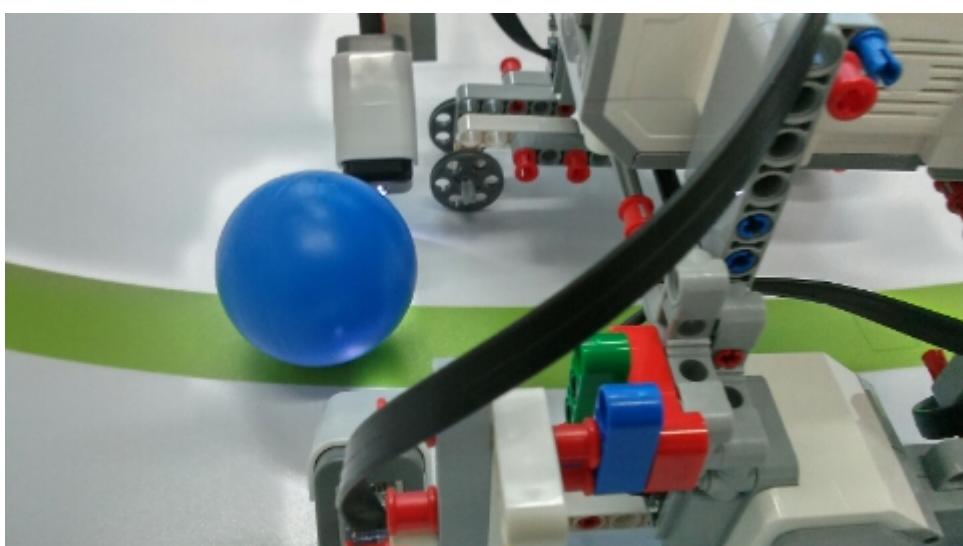
실험 중



위쪽



뒤쪽



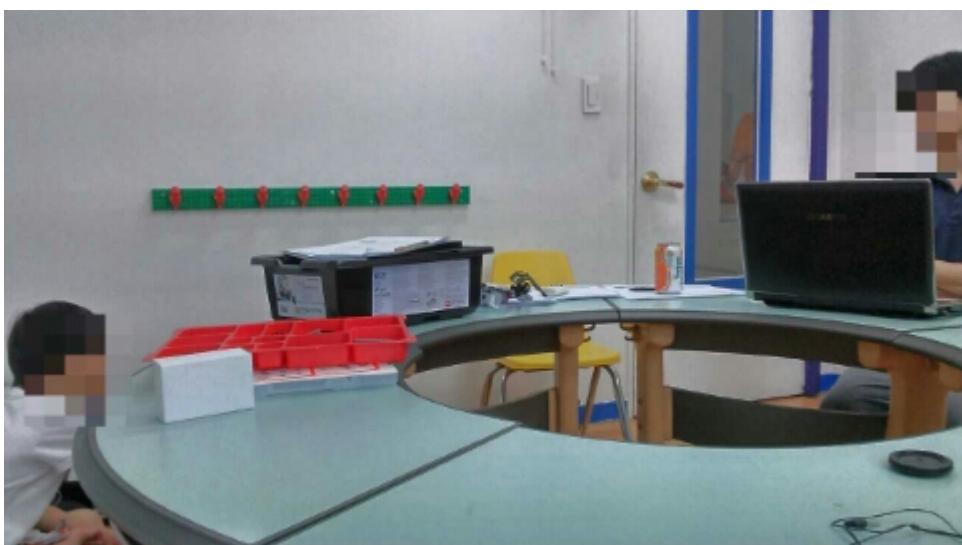
옆쪽



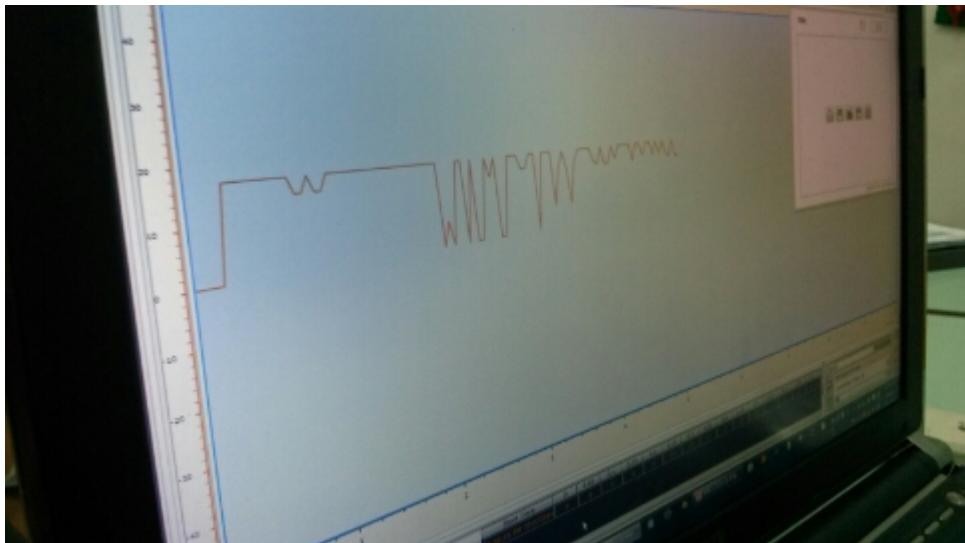
다른 팀의 라인트레이싱 모형



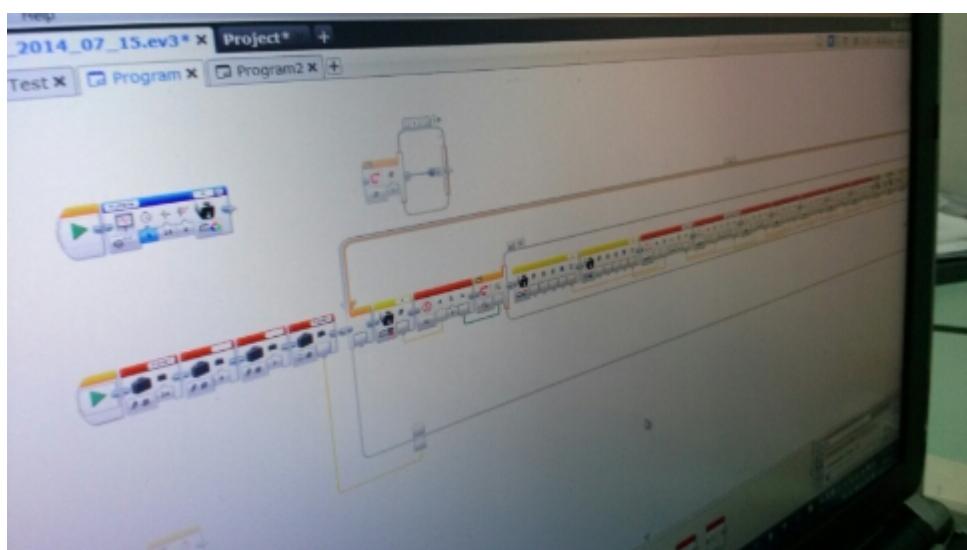
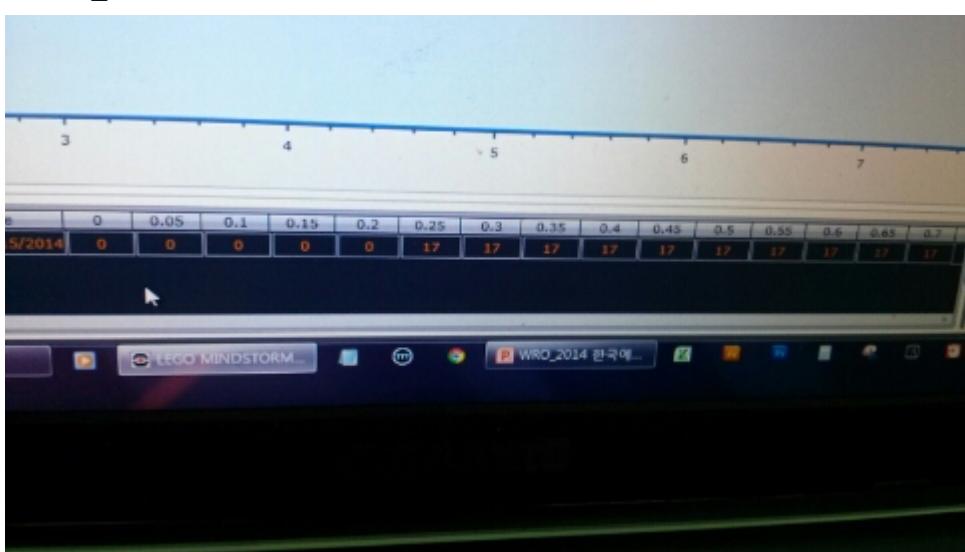
김민수 오랜만에 와서 일지작성중

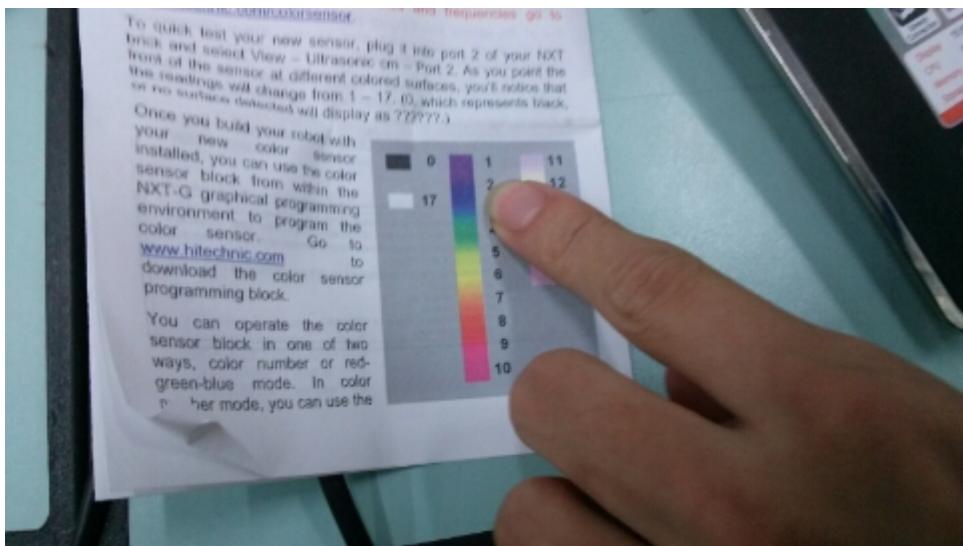


민훈이형과 선생님의 대립

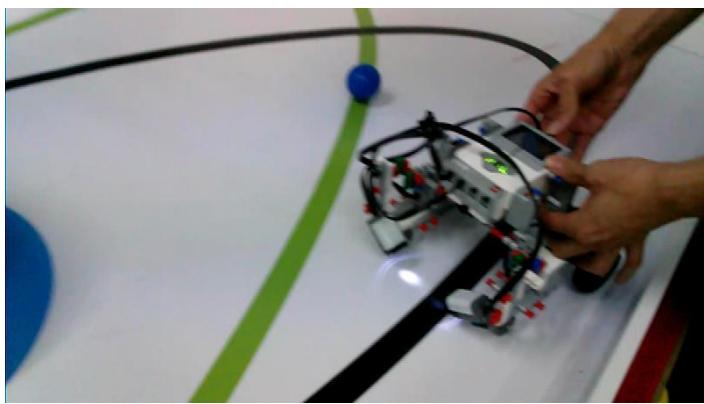
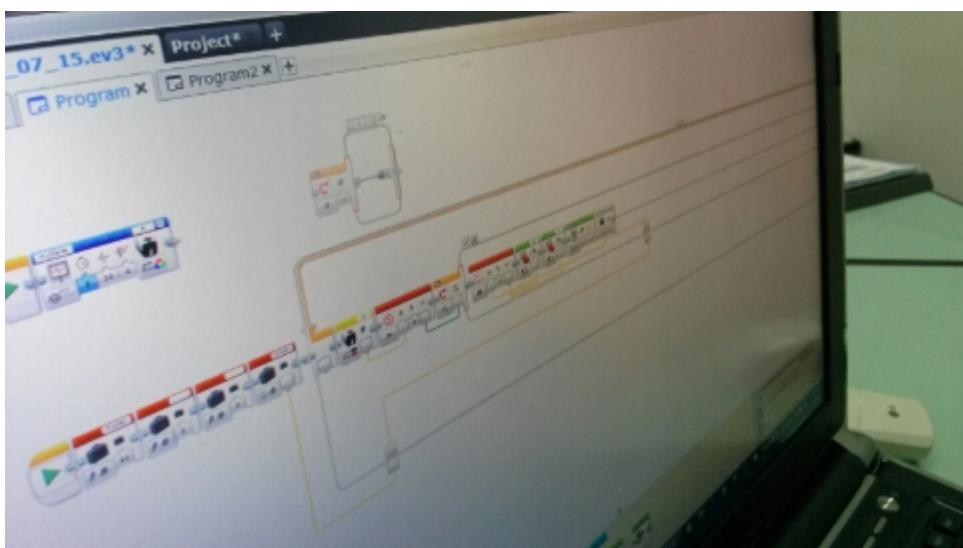


프로그램





이거 외워야함



빛값 조절영상

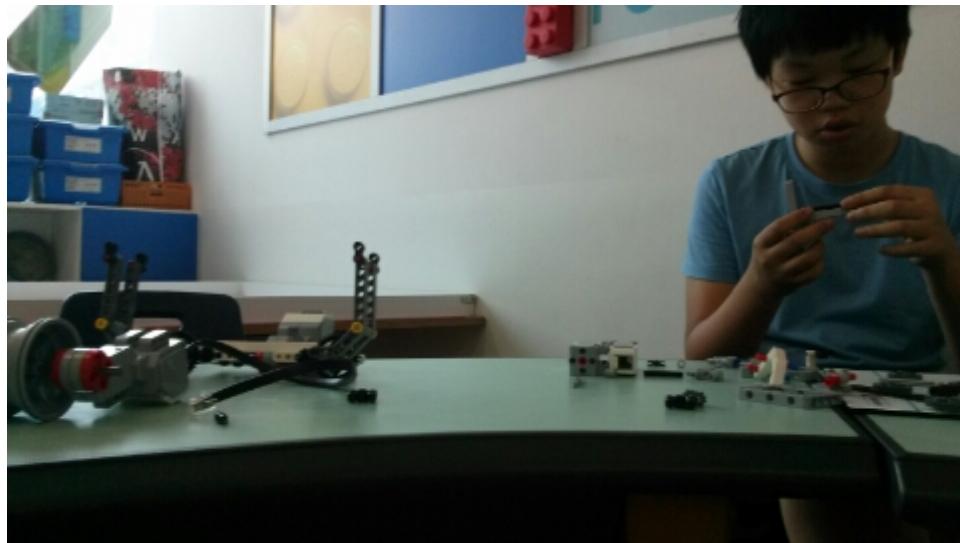
라인트레이싱은 다음포스팅에 영상을 릴게여,, 용량때문에,,,

WRO2014 9일차 임무장치와 드라이빙 베이스 연결

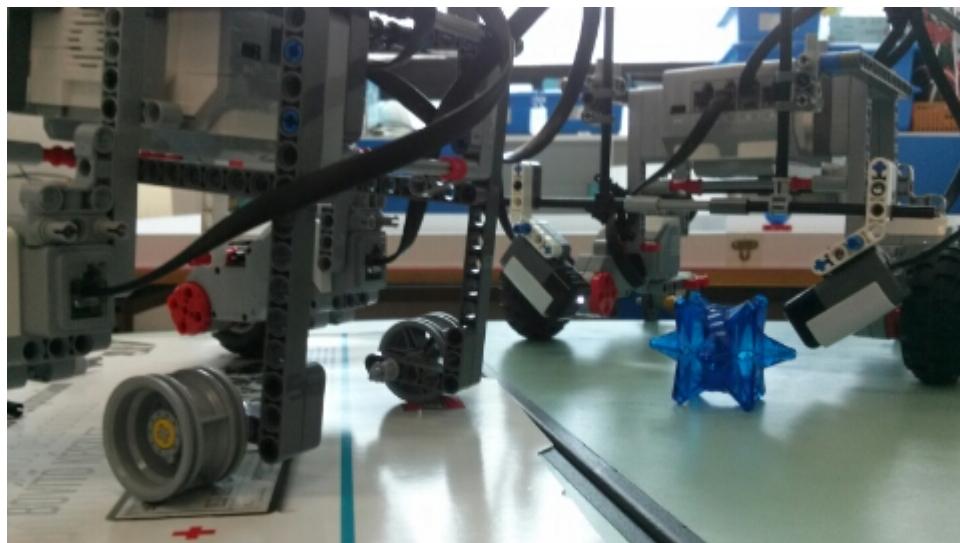
대회

2014/07/20 09:04

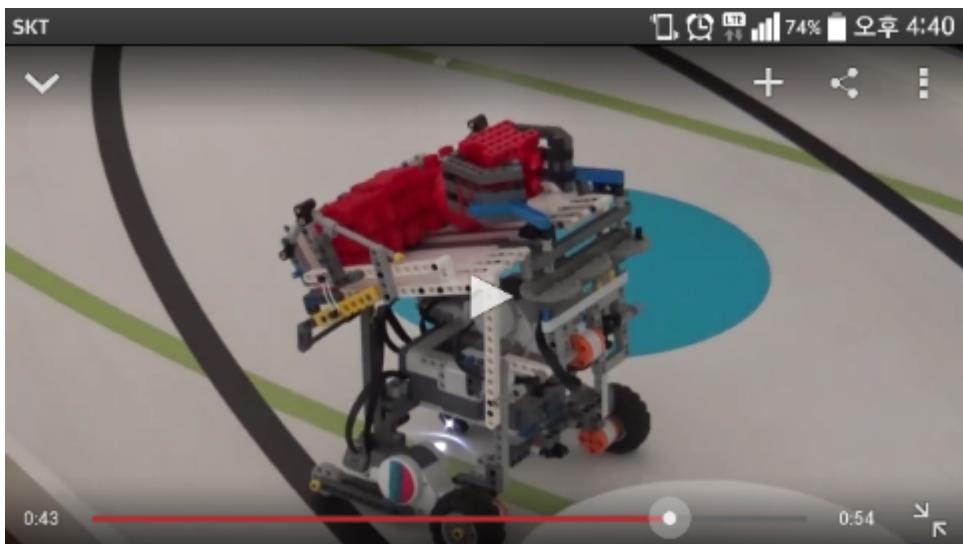
<http://blog.naver.com/dksdlsrbs/220065763893>



점심부터와서 임무장치제작



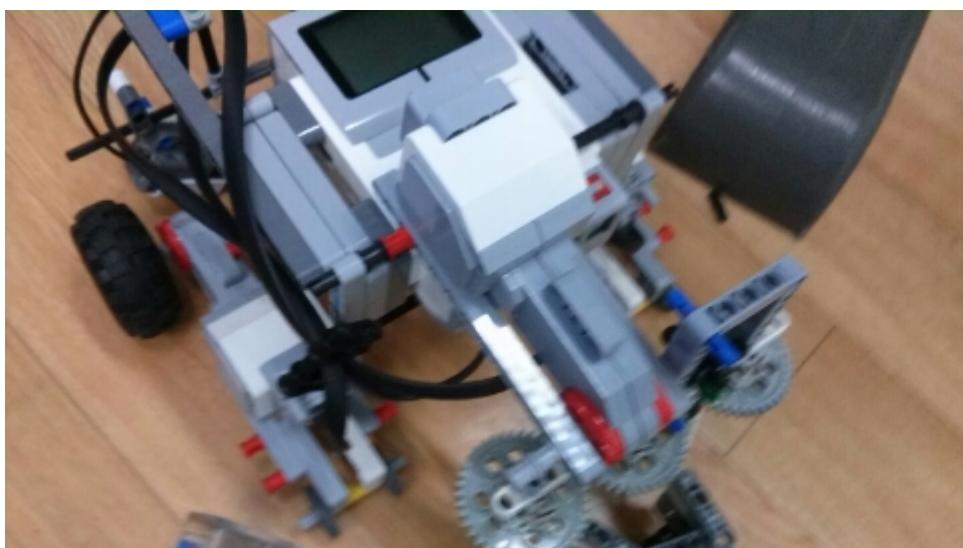
현재 완성된 드라이빙베이스들



그리고 만들 참고용 유튜브 영상



애들 사진



자 집게 완성 및 장착



집게닫힘



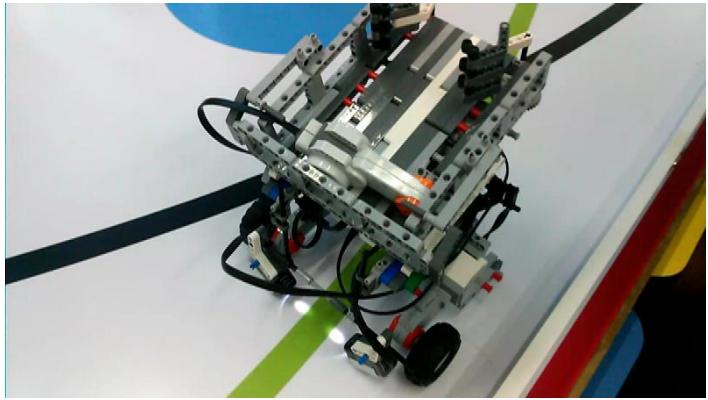
집게열림



뒤에 바구니까지 연결후전체 완성모습



휴.. 다했다..



라인트레이싱영상

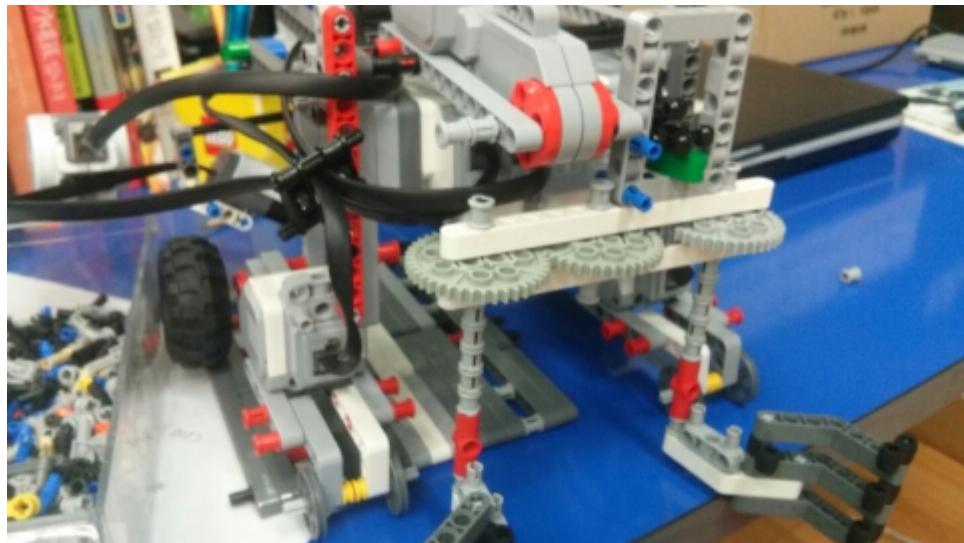
그러면 여러분 내일봐요!

WRO2014 보충일 집게 보수완료

대회

2014/07/21 17:32

<http://blog.naver.com/dksdlsrbs/220067154359>



오늘은 정식 일자가 아닌 보충입니다.

일단 집게의 위치가 결정되고 김민수가 일지도 다쳤음 ㅋ

그리고 오늘 선생님이 치킨사줌 ㅋ



위치선정완료



그러면 다음 10일차에서 봐요

WRO2014 10일차 야! 일주일 남았다!!

대회

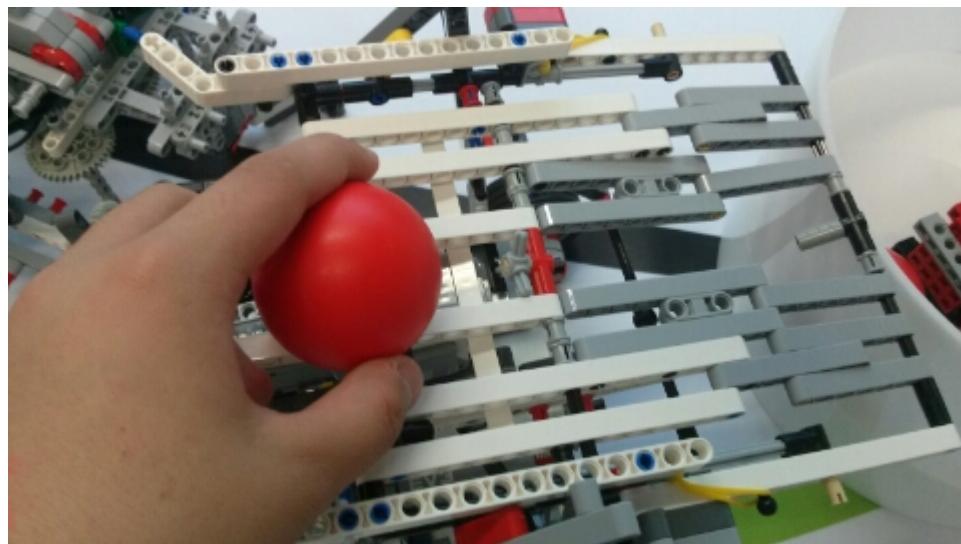
2014/07/23 15:50

<http://blog.naver.com/dksdlsrbs/220069320563>

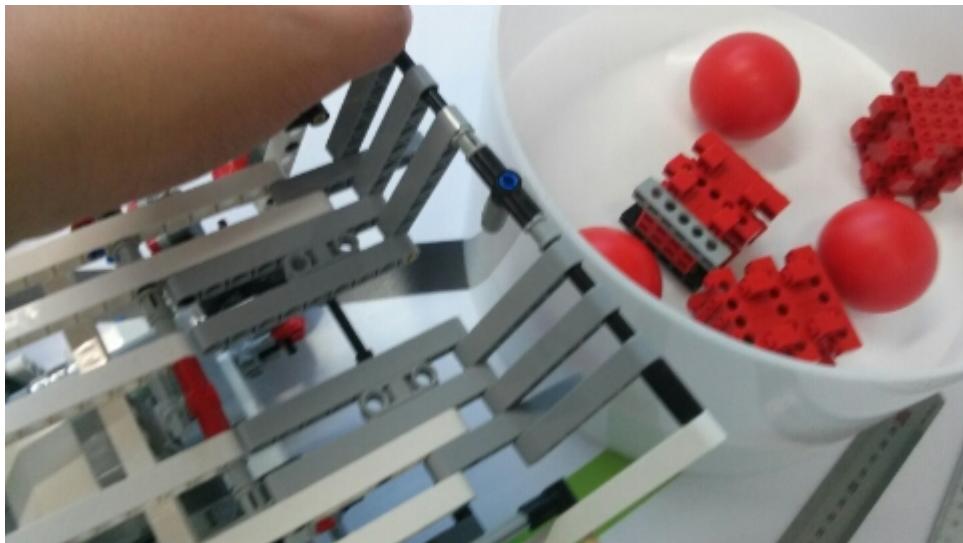
어제 까먹고 뜯팅을 안함.. 쪘든 대회준비 렛츠고!



선생님이 완성하신 프로토타입 다른형태의 모형입니다.



공을 굴려보죠



그리고 벨트를 이용해 문의 open과 close가 가능합니다.

(갑자기 리뷰글이 된거 같은건 착각인가...)



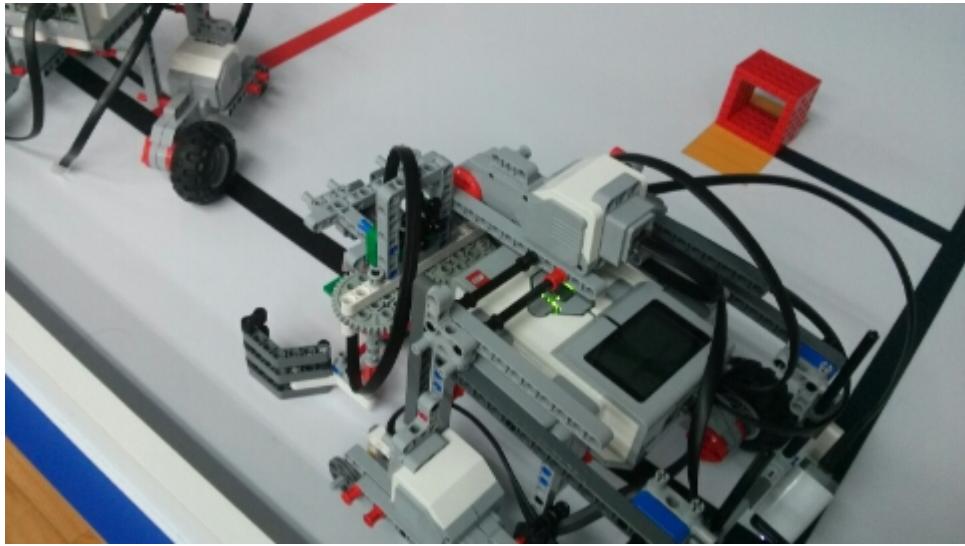
집게가 무지무지 특이합니다!

하지만 왜특이한지는 아직 비밀!

(이제 대회 일주일 남았으니 기밀사항임!)



컬러센서들의 위치



우리모형..

지금 진전이없음..징징징(ジンジンジン)ㅜㅜ



하..

마치 난장판..



현홍이형이 부탁한 모형사진



집게

소감

일주일 남기고 성과가 없다.

그리고 선생님이 실성하신것같다.

현홍이형내팀은 1등은 자기네것이 당연하다고 뻔뻔스럽게 다니고있다.

난 이사건을 이글로 후세에 남겨야겠다.

(김민은 하.. 노코멘트..)

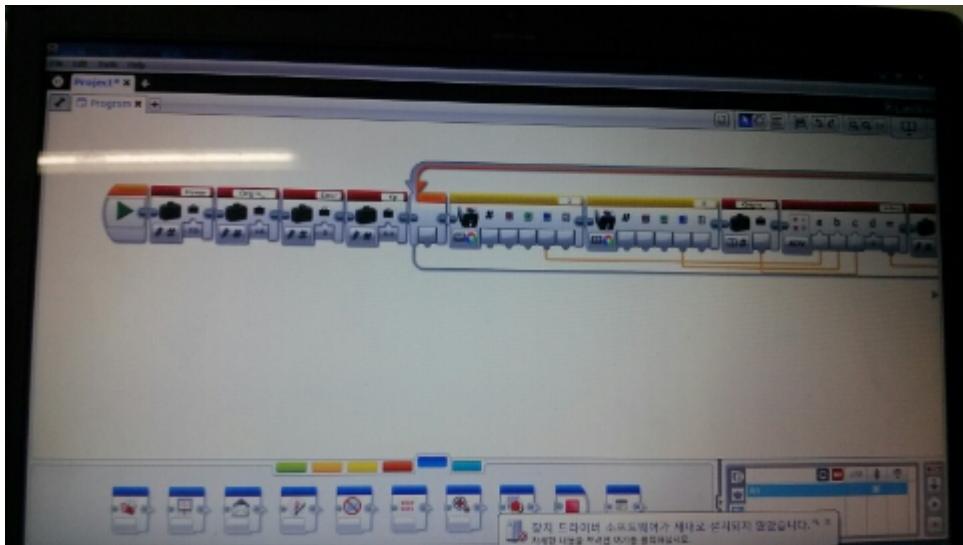
by.안인균

WRO2014 11일차 휴가갔다옴ㅋ

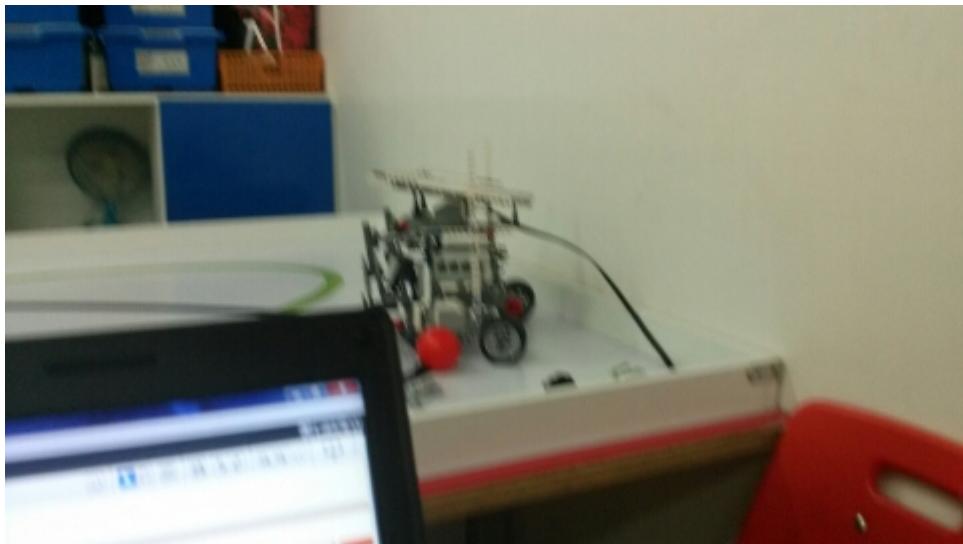
대회

2014/07/24 21:25

<http://blog.naver.com/dksdlsrbs/220070813713>

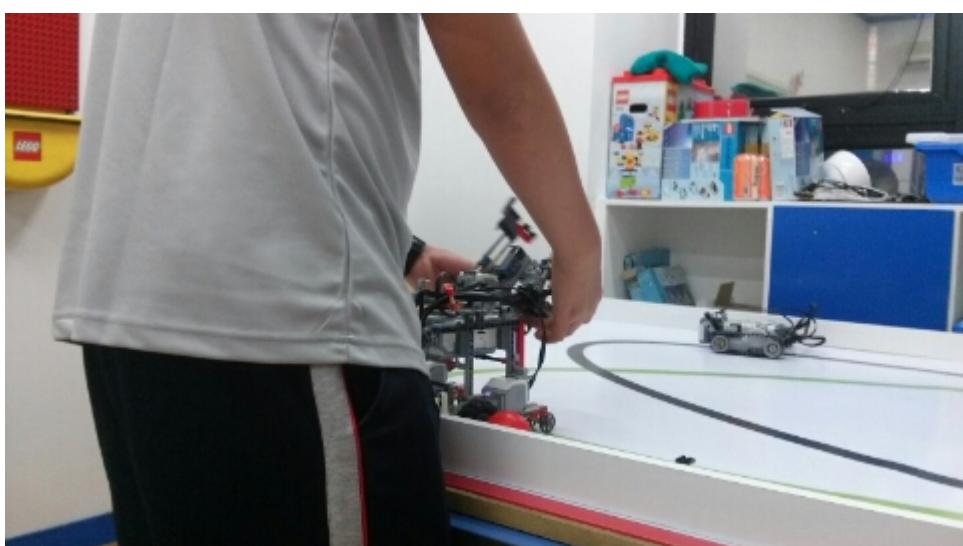


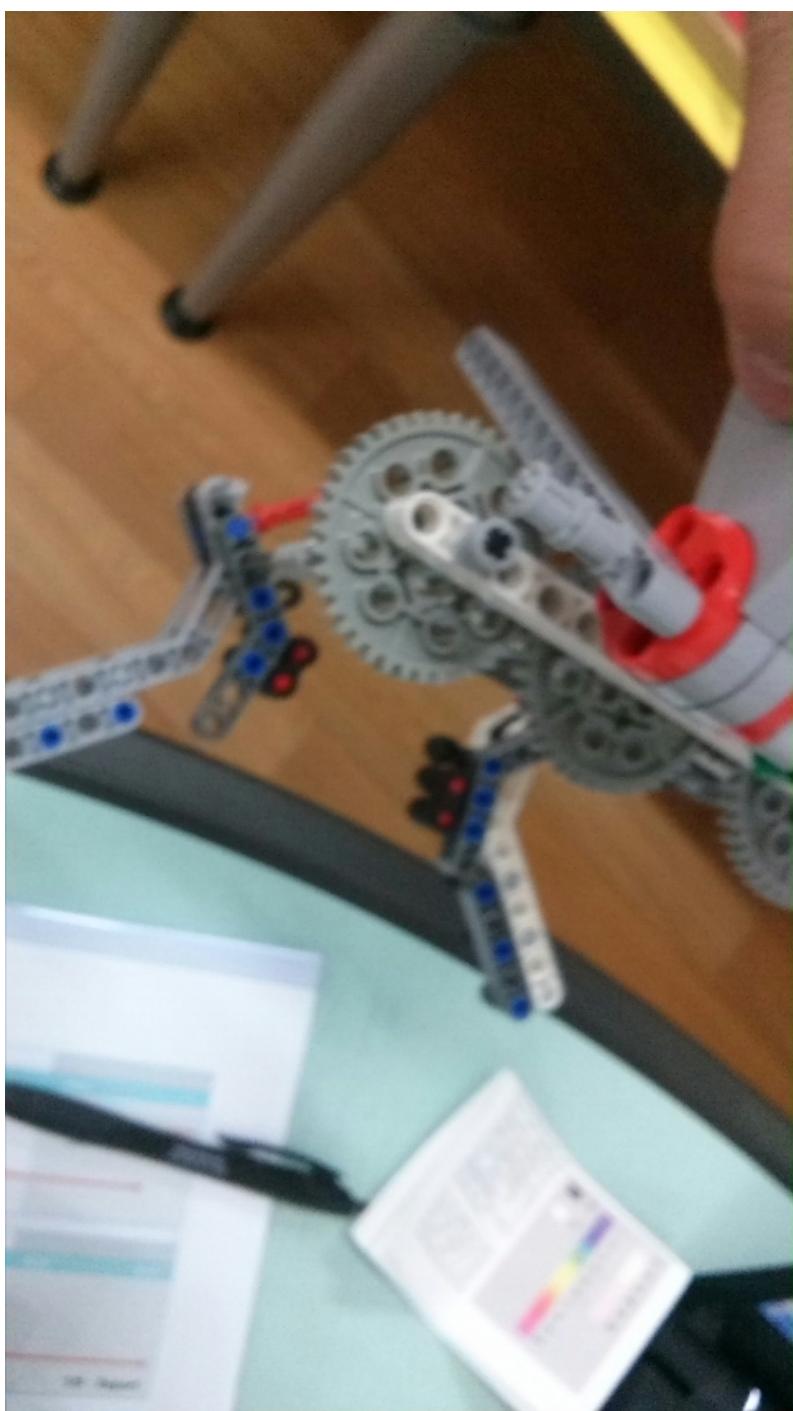
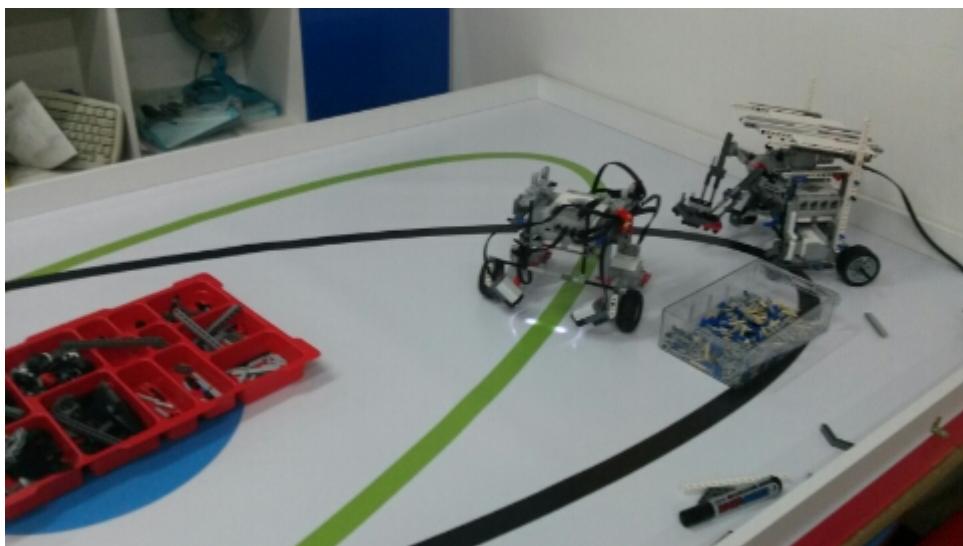
라인트레이싱 프로그램





모형..





집게 개수 완료..



라인트레이싱 영상..

하..

같은곳에서 뻥뻥 도는기분..



하..

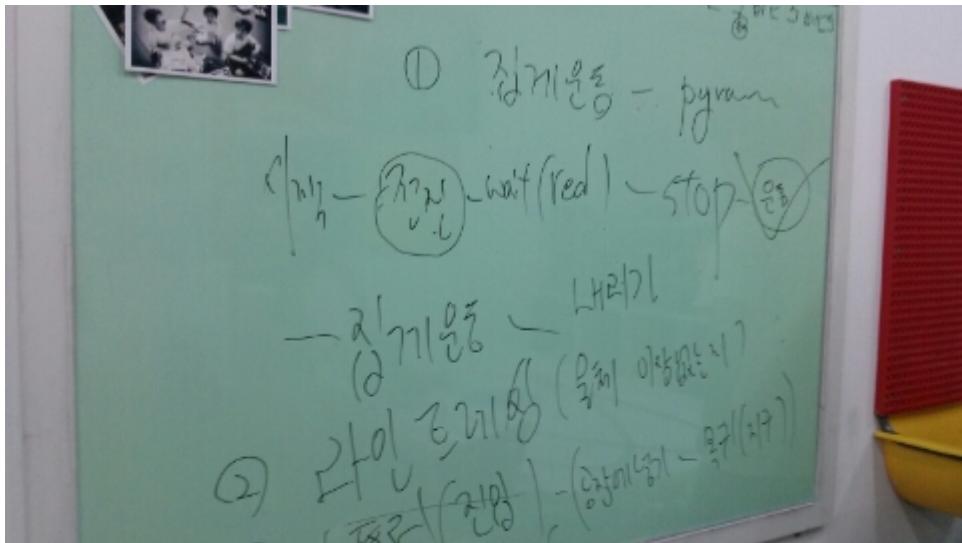
그러면 ㅂㅂ

WRO2014 12일차 딱일주일 남음..ㅋ

대회

2014/07/28 13:28

<http://blog.naver.com/dksdlsrbs/220074122016>



휴.. 현재의 우리의 계획

현재 뒤에 바구니 지레장치를 완성해야한다.

그리고 완성뒤 집게의 프로그램을 이용한실험및 수정후 라인트레이싱

(집게 실험 프로그램

시작 전진 wait color(red) stop (운동(일부 집게형태만))집게운동 내리기)

나중에 운동 부분을 라인트레이싱으로 대체한다.

스토리부분

출발하고 라인에 진입 하는 부분 공장 위성에 물체를 넣는것 복귀하기등

이게 일주일내에 완성해야하는 과제들이다.

그리고 내일과제

현재 뒤에 바구니 지레장치를 완성해야한다.

그리고 완성뒤 집게의 프로그램을 이용한실험및 수정후 라인트레이싱

(집게 실험 프로그램

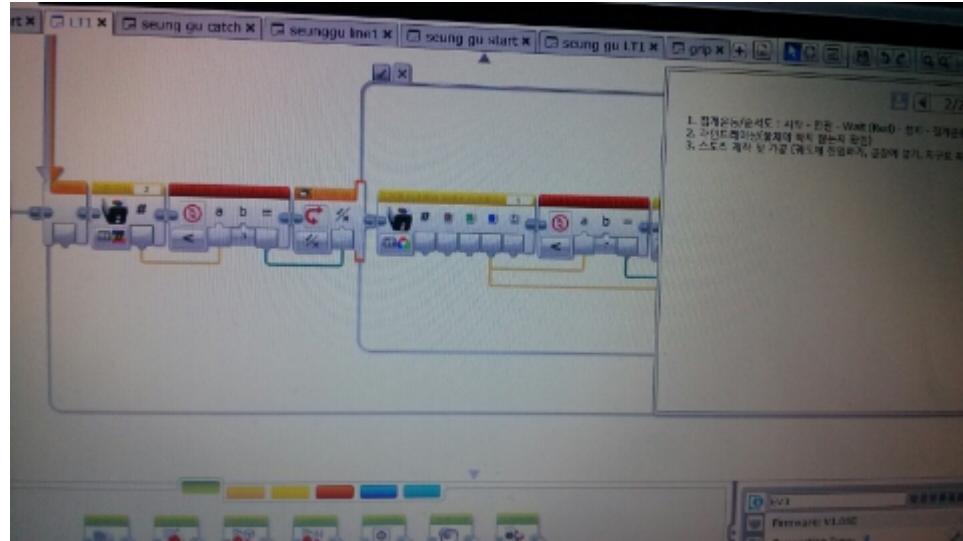
시작 전진 wait color(red) stop (운동(일부 집게형태만))집게운동 내리기)

나중에 운동 부분을 라인트레이싱으로 대체한다.

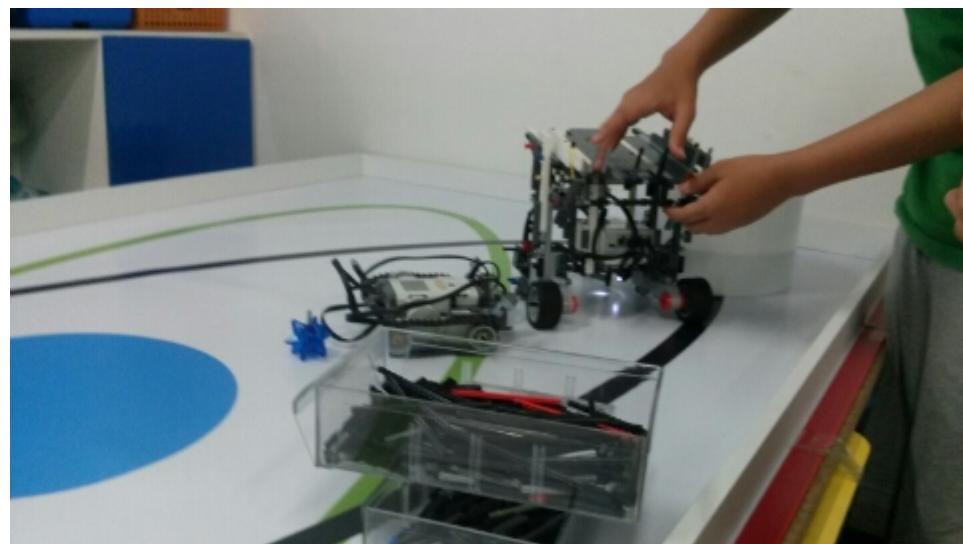
스토리부분

출발하고 라인에 진입 하는 부분 공장 위성에 물체를 넣는것 복귀하기등

이게 일주일내에 완성해야하는 과제들이다.



프로그램 원지는 비밀



실험

제목



앞으로의 계획

7/27

현재 뒤에 바구니 지레장치를

완성해야한다.

그리고 완성뒤 집게의 프로그램을

이용한실험및 수정후 라인트레이싱

(집게 실험 프로그램

시작 전진 wait color(red) stop

(운동(일부 집게형태만))집게운동

내리기)

나중에 운동 부분을 라인트레이싱으로

대체한다.

스토리부분

출발하고 라인에 진입 하는 부분 공장

위성에 물체를 넣는것 복귀하기등

취소

저장

내용정리



제작



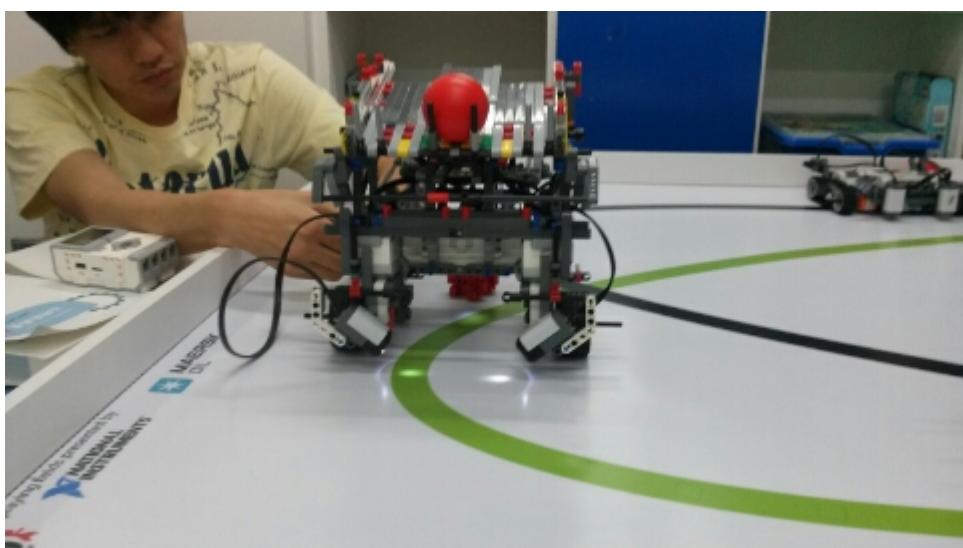
실험



음??

게임???

드디어 미쳤군 현홍씨



오늘의 소감

오늘은 확실히 선생님이 나중에 오셔서 애들이 게임을 했다.

그리고 오늘은 진석이와 민훈씨가 안와서 csv가 많이 부족했다.

그리고 오늘은 진행이 시간에 비해 부족했다.

그러면 ㅂㅇㅂㅇ

WRO2014 13일~15일차

대회

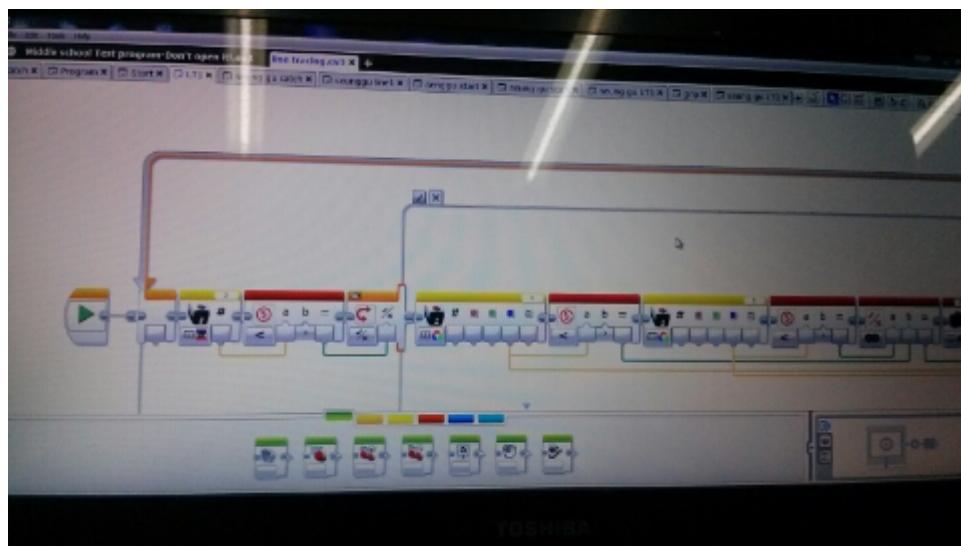
2014/07/31 00:08

<http://blog.naver.com/dksdlsrbs/220077043536>

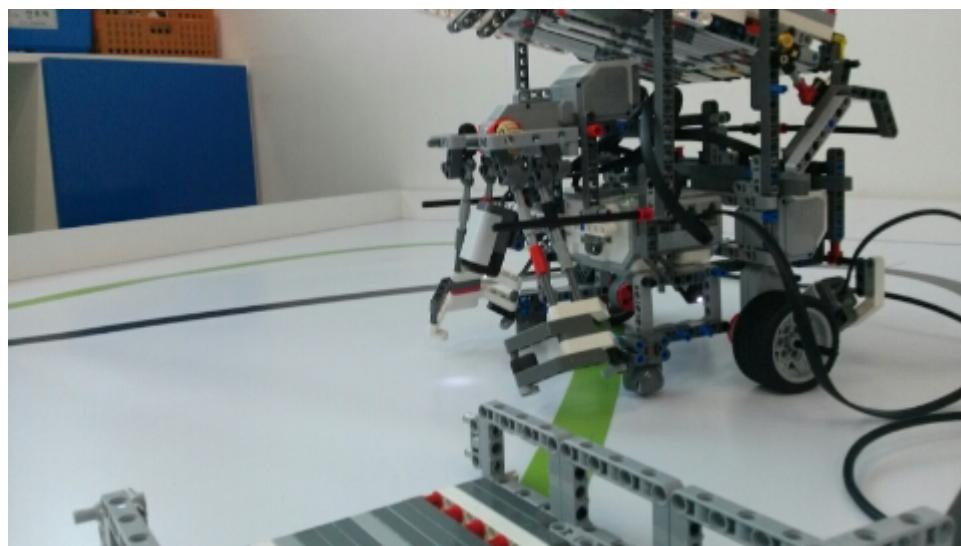
아..

힘들어서 못올리다가 한꺼번에..

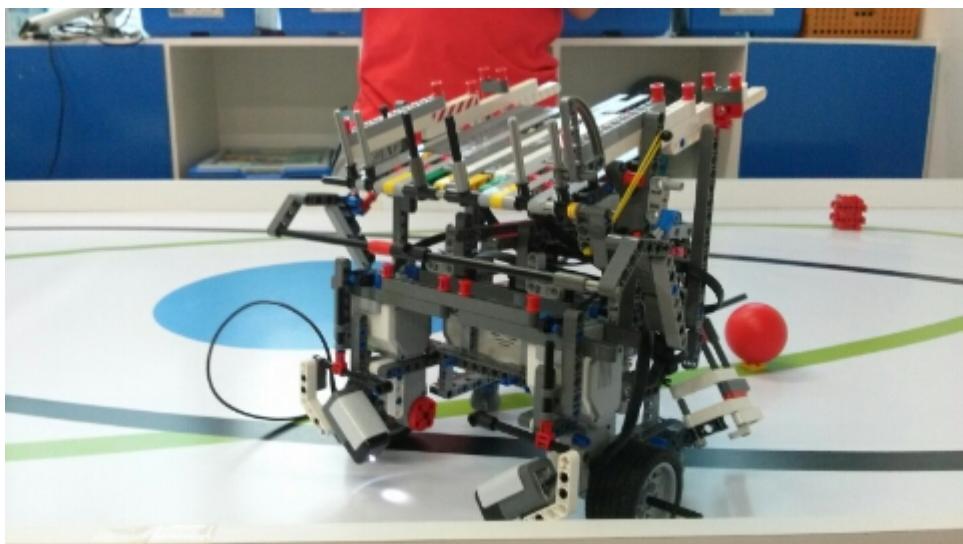
그럼 스타트..



전체 프로그램



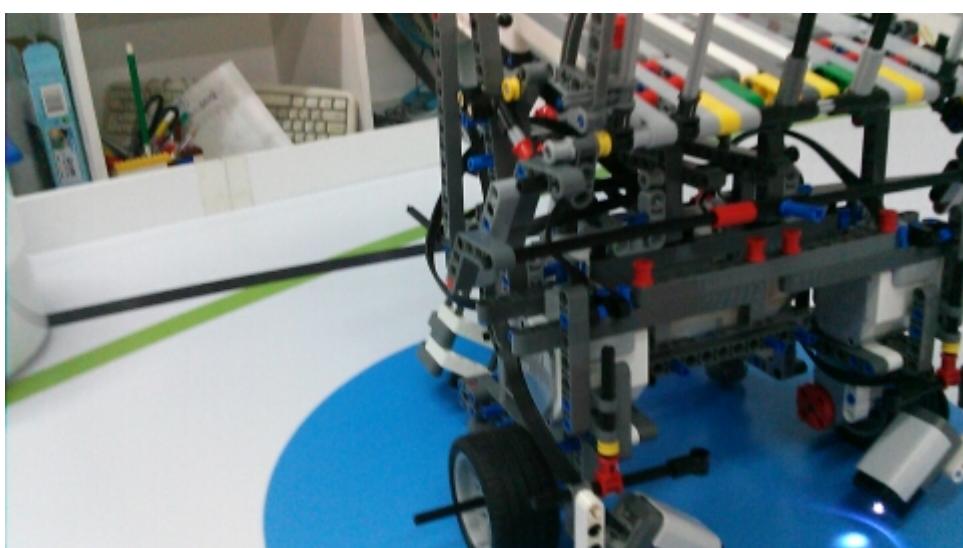
과거모형..

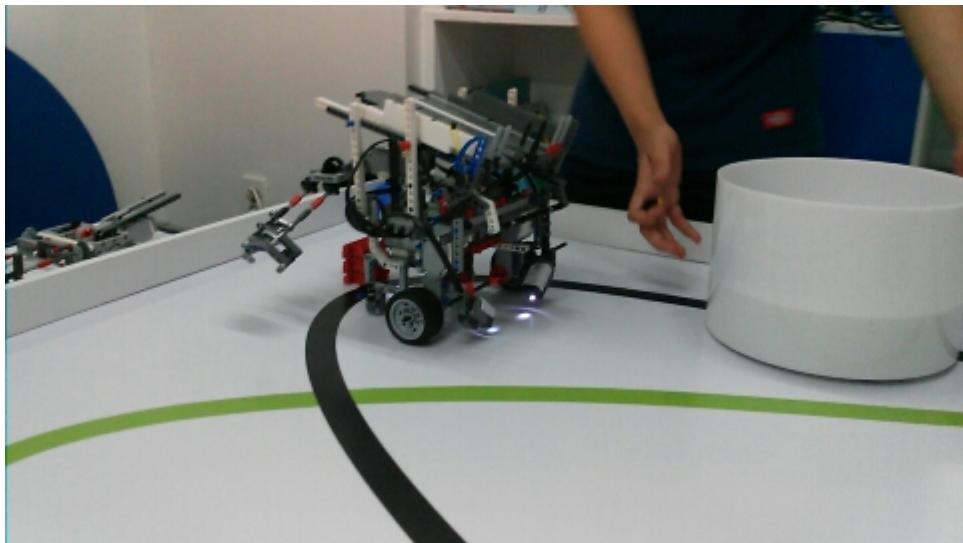


과거모형2

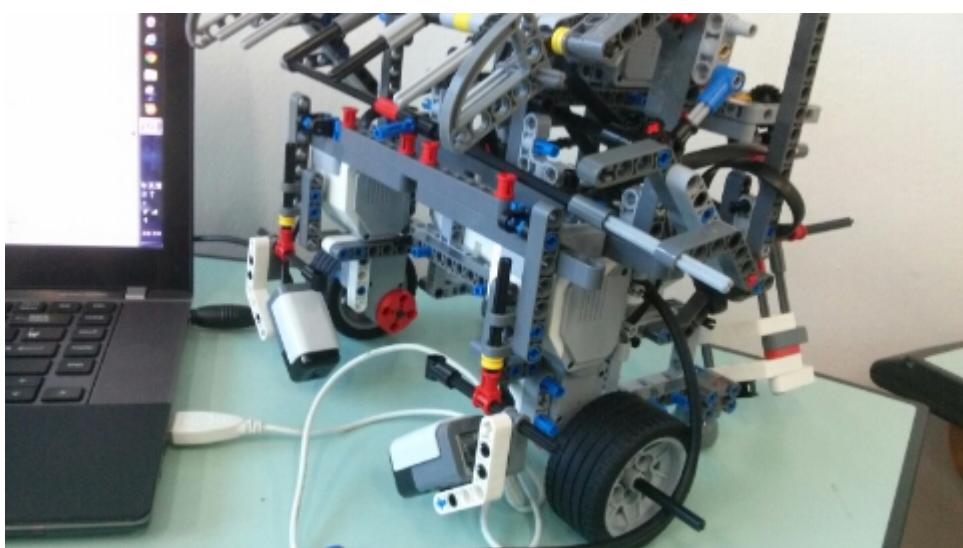
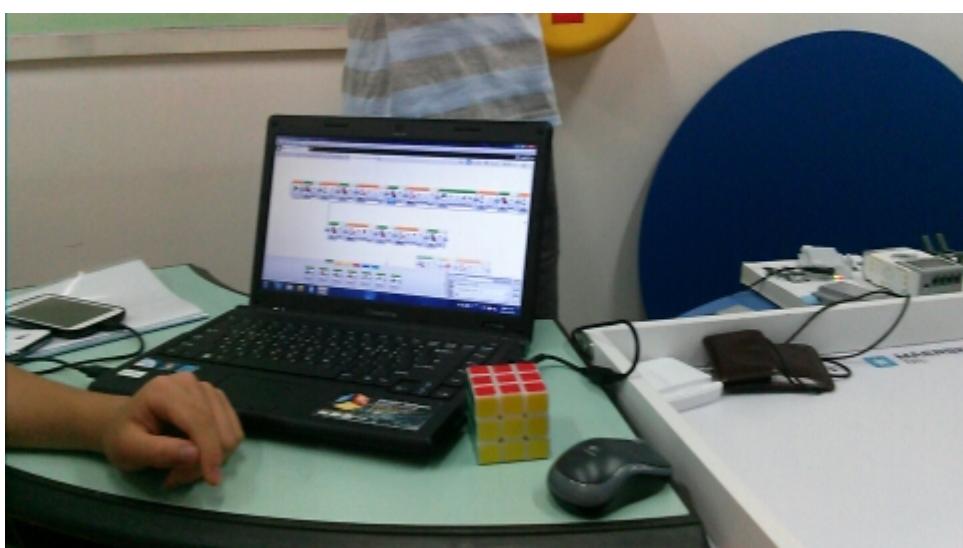


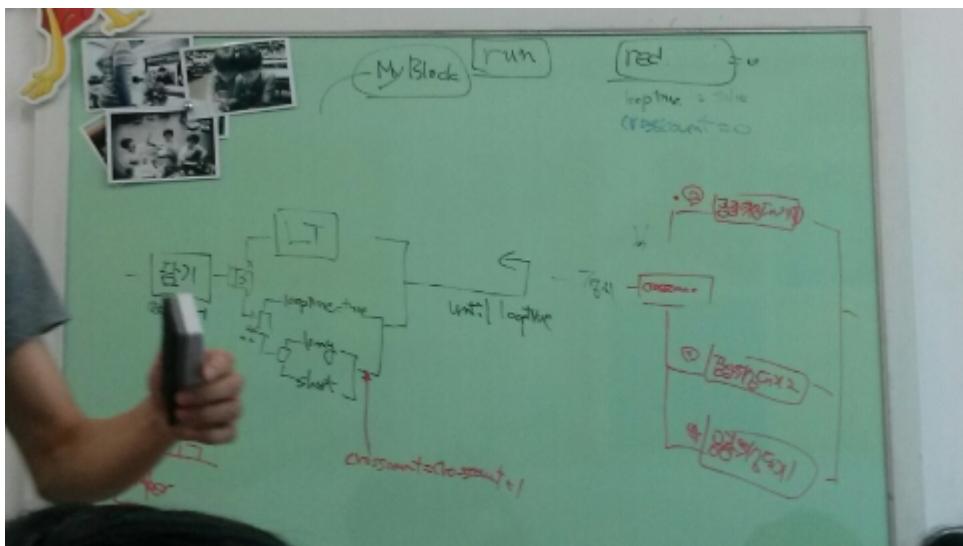
뒤쪽 바구니 개조전





옛날 테스트모습(3일전)





신 프로그램 알고리즘



하.. 게임에 몰두하는 모습이네..



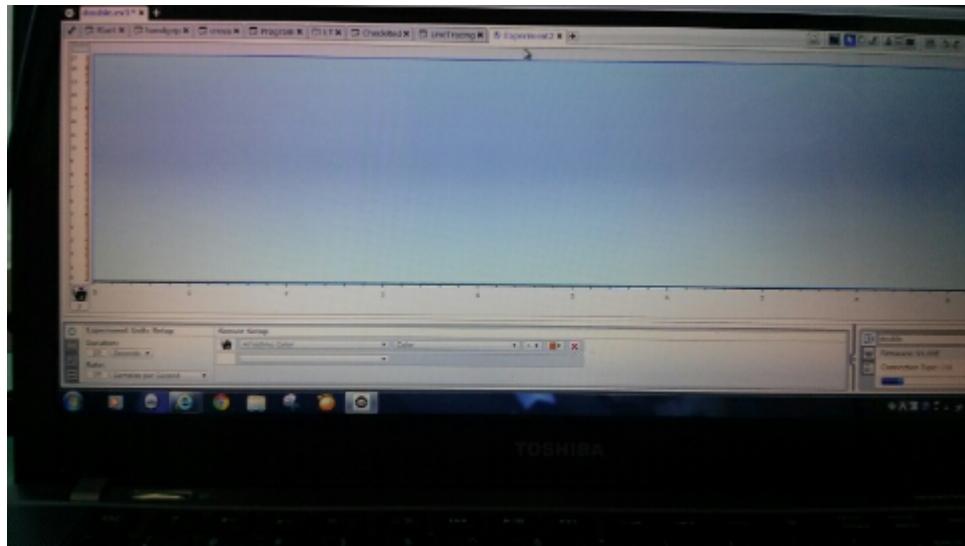
현재 완성되고 있는 모형임 집게 바꿔야함ㅋ

7/30

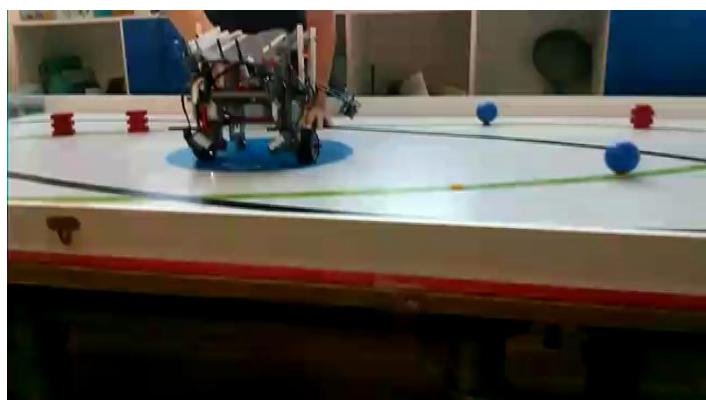
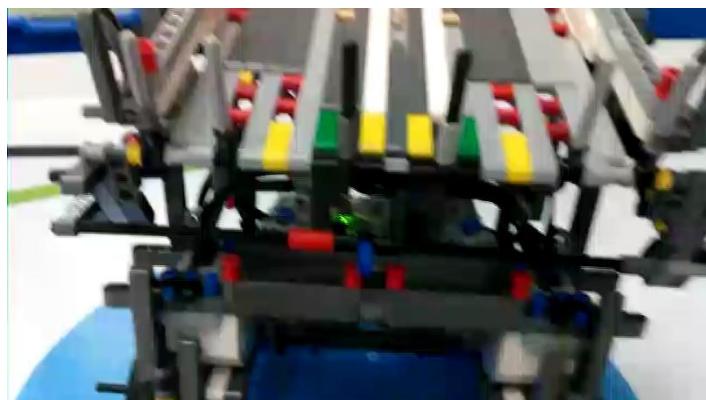
내일해야할일

집게 현흥이 형네 걸로 수정

복귀 1번타입 1번회전 추가 및 복귀회전 각도로 변경(돈뒤 파랑으로 전진)



컬러센서 테스트



그사이에 있던 영상들

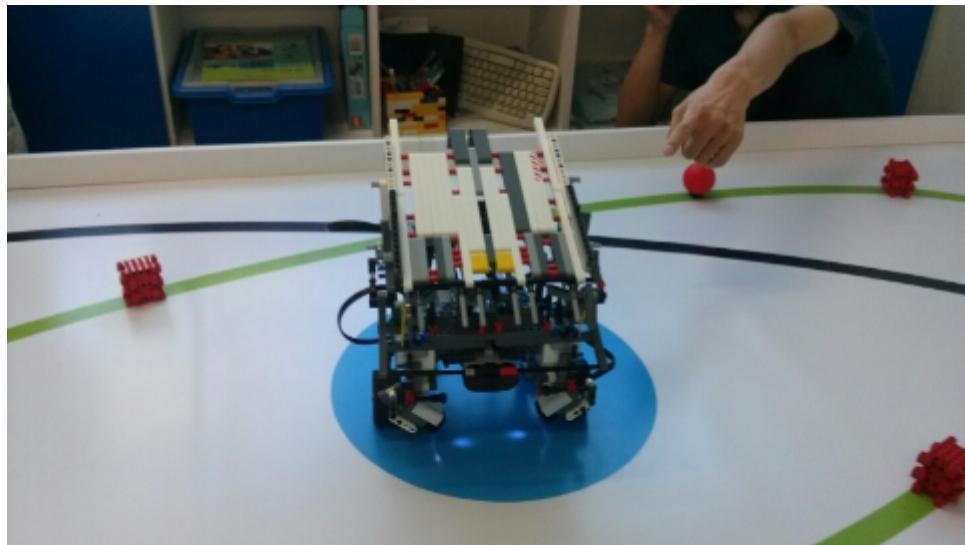
바구니개조와 형네팀 라인트레이싱

WRO2014 16~19일차및 대회후기

대회

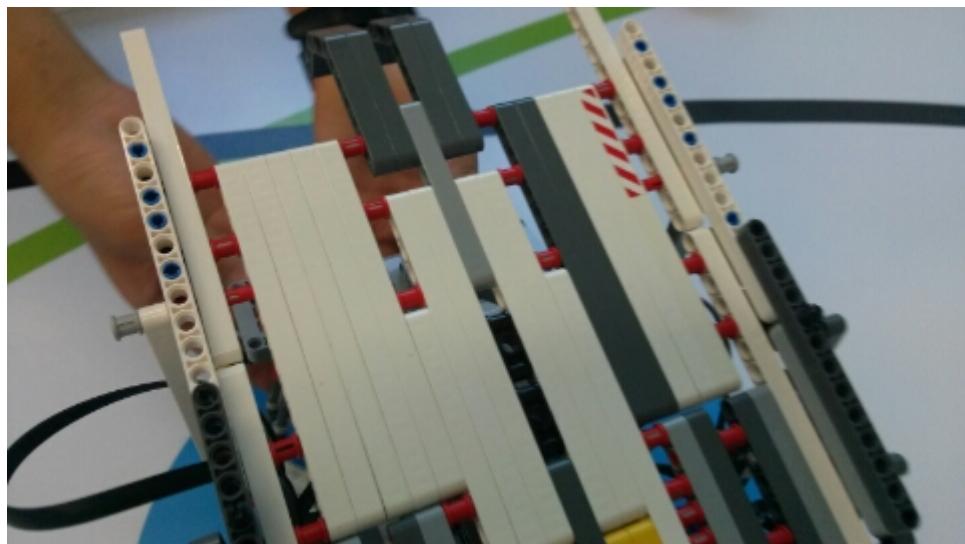
2014/08/04 19:51

<http://blog.naver.com/dksdlsrbs/220081619368>



후... 대회결과는 아래에서..

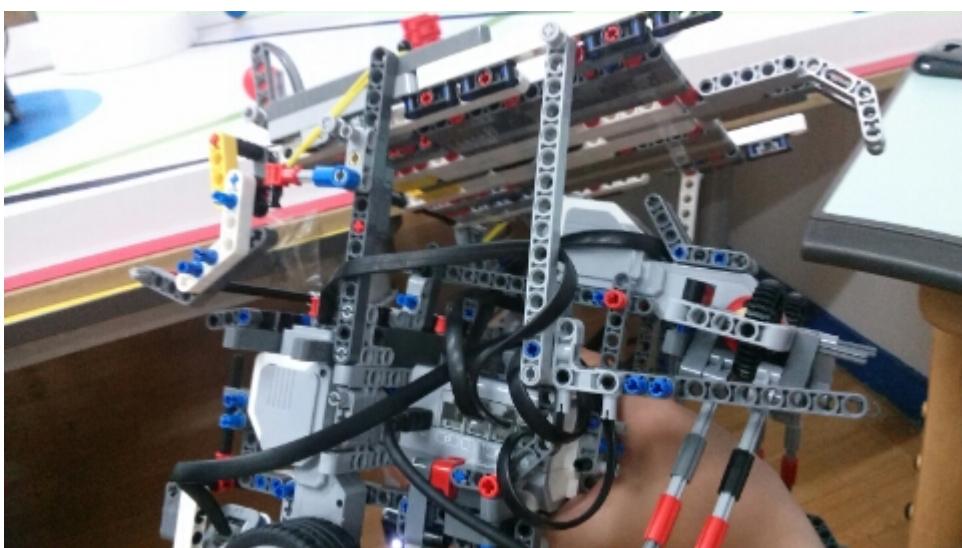
짰든 모형완성후 테스트



위에모습



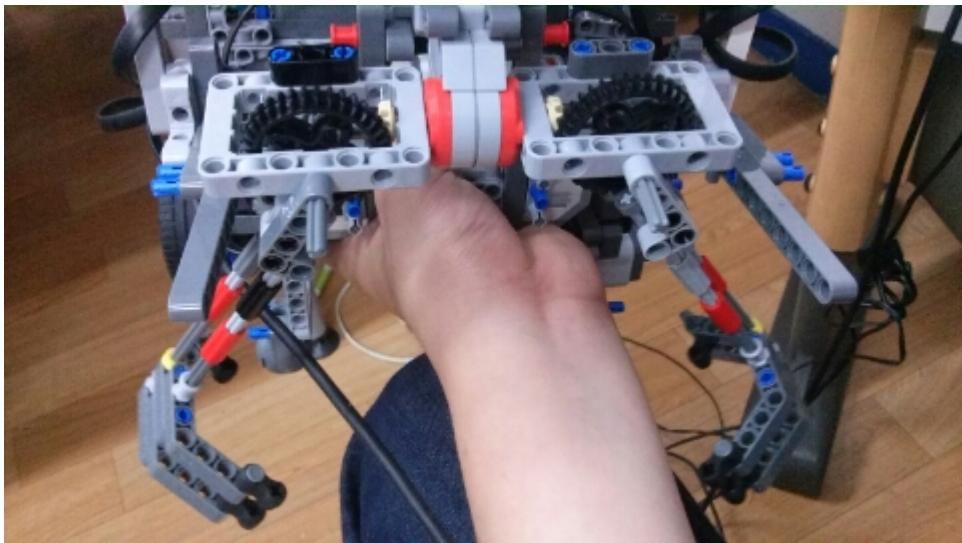
집게모습



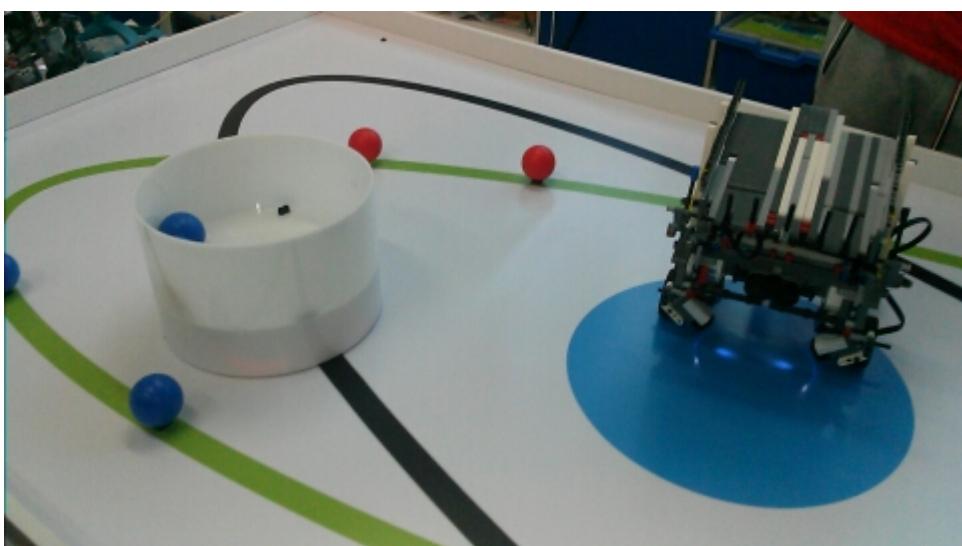
옆에모습



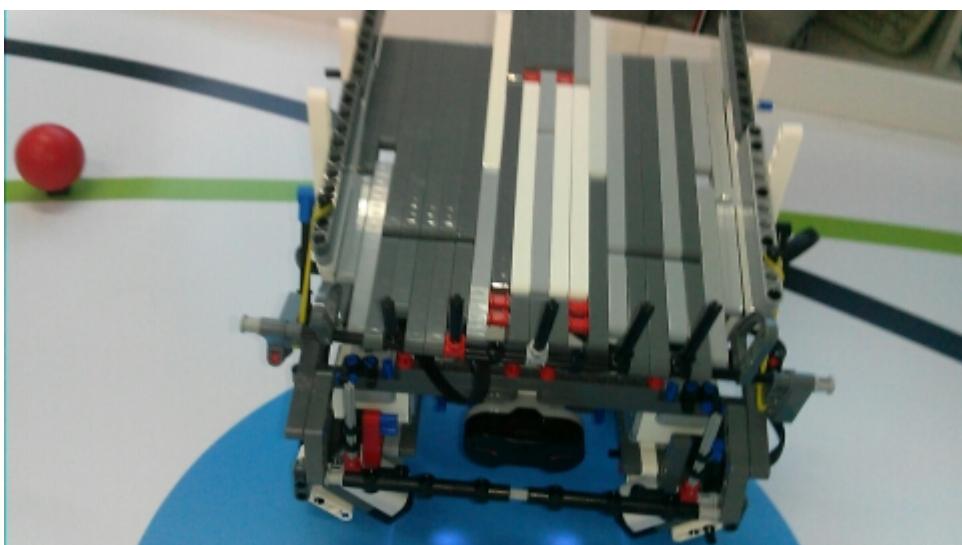
바구니모습



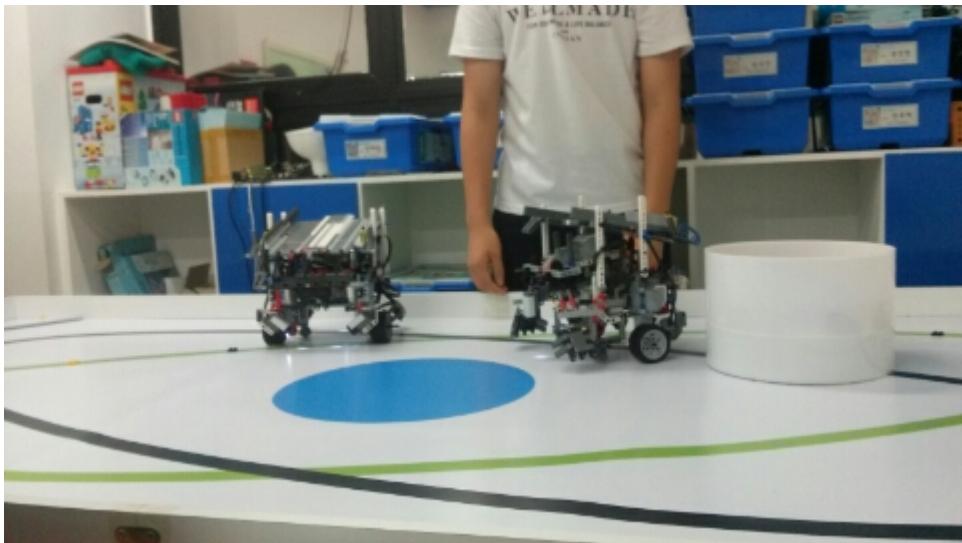
집게2



테스트모습



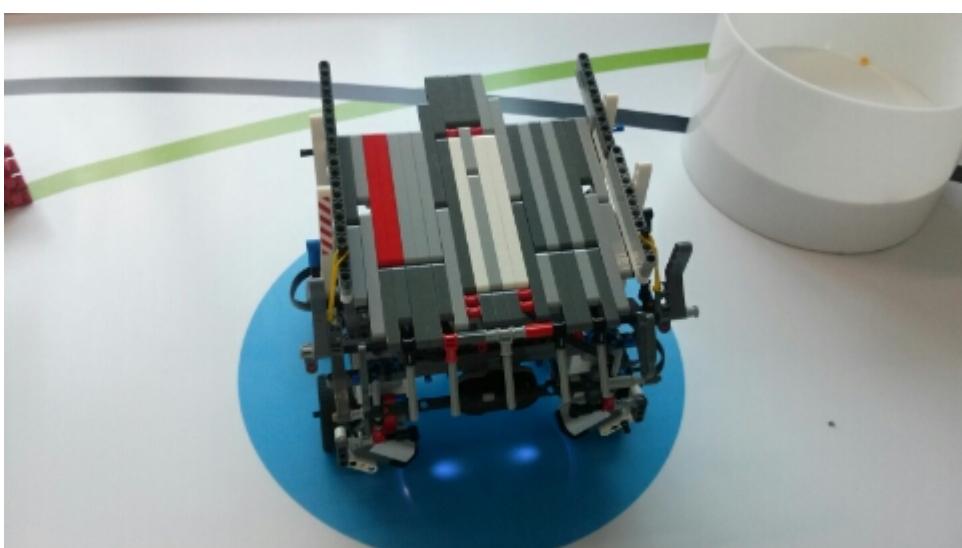
개조개조



휴.. 테스트..



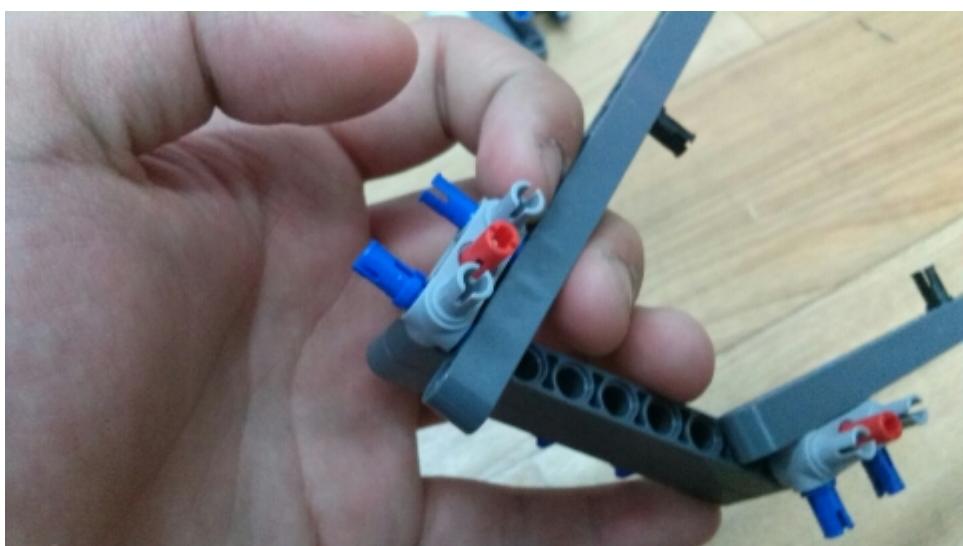
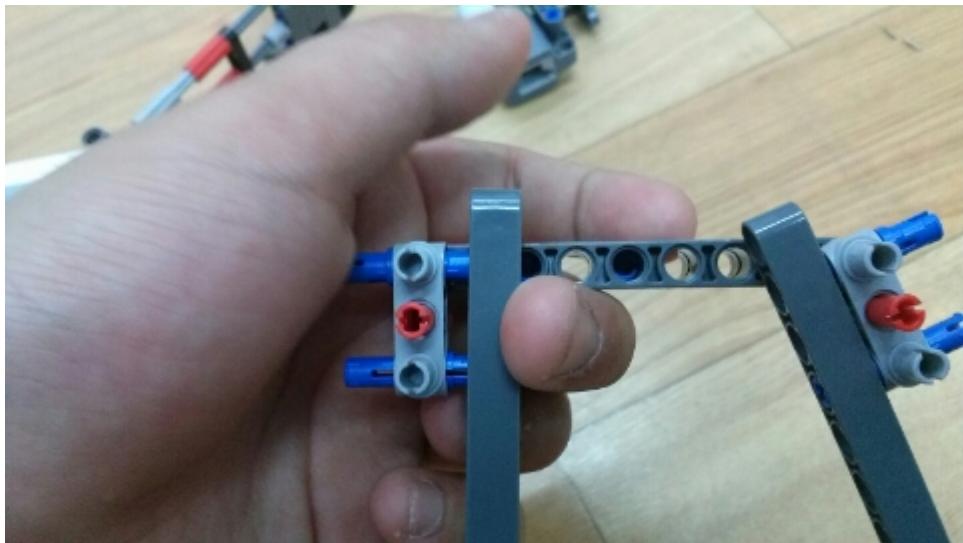
이건 잊지말라고 찍은사진입니다.

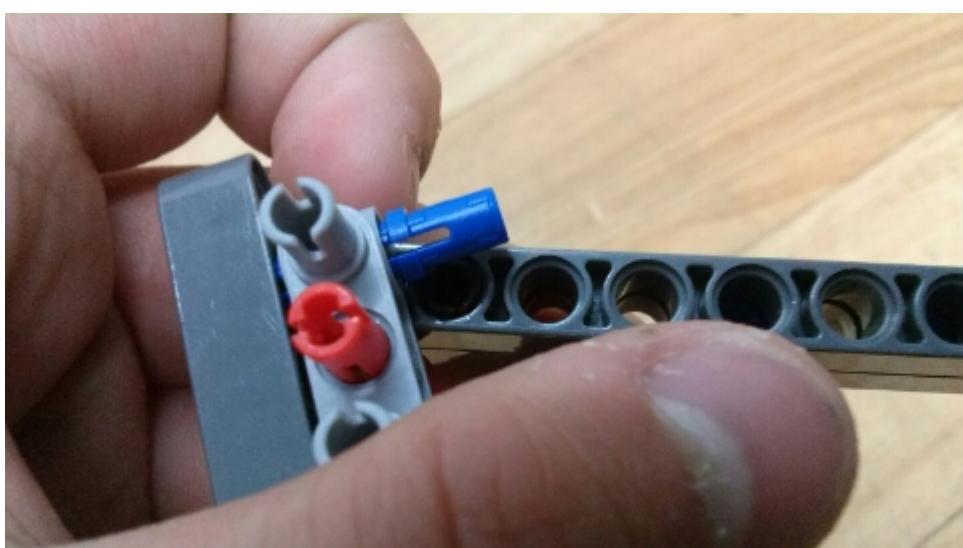
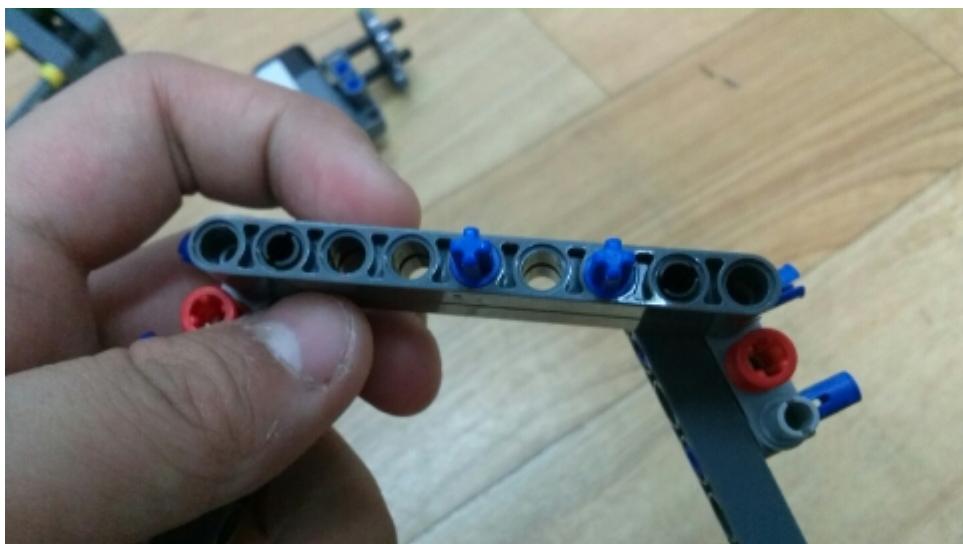


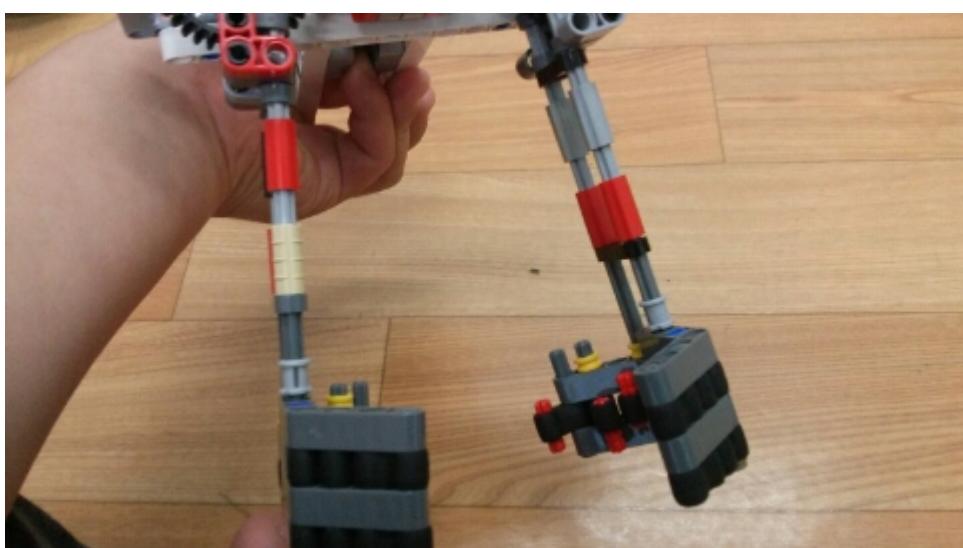
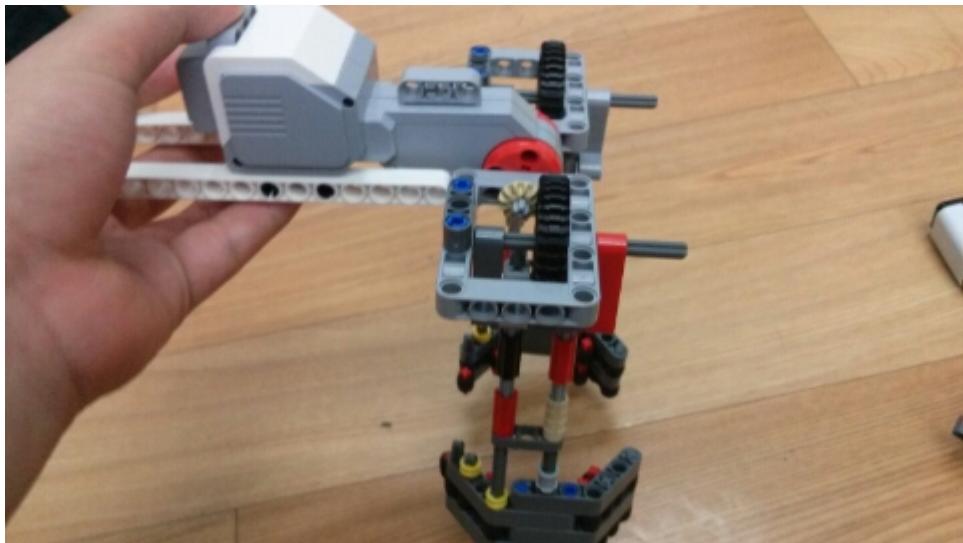
최종테스트



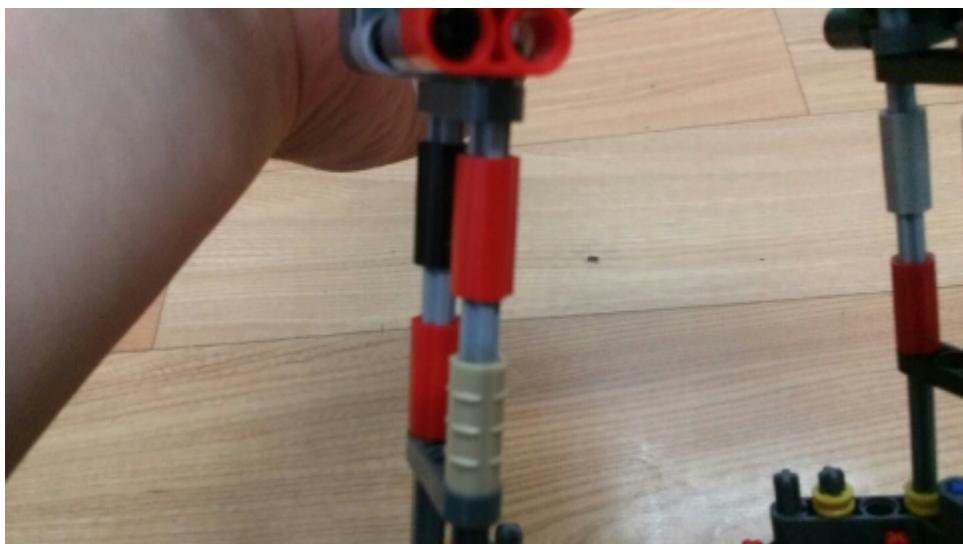


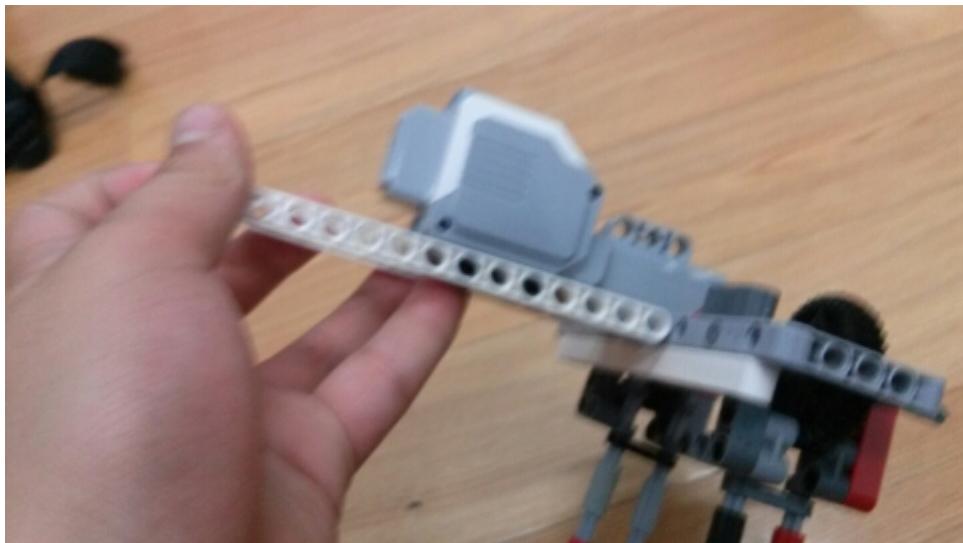












외우기위해 찍은사진

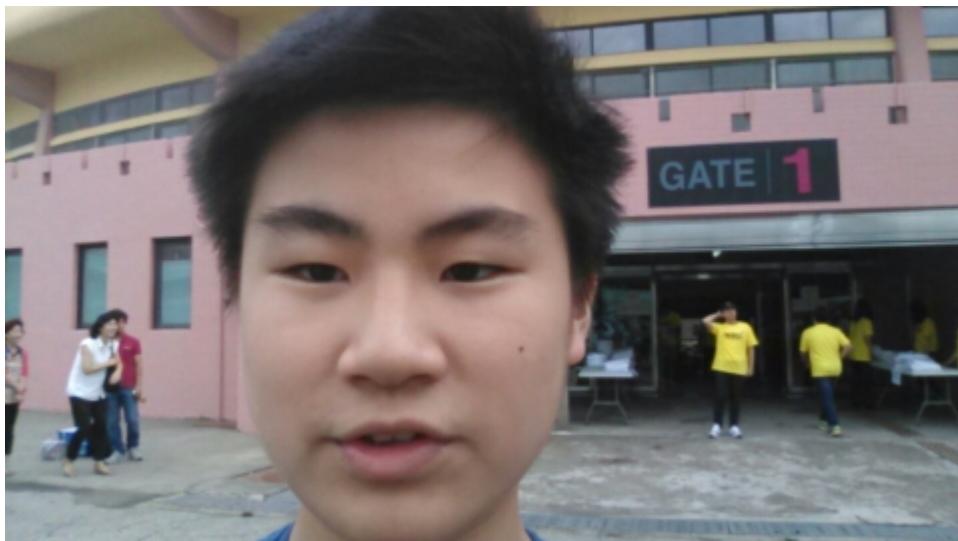


흐하하하하하하하 외우자!!

대회당일



선생님과 민훈이형



대회장앞



이사진이후는

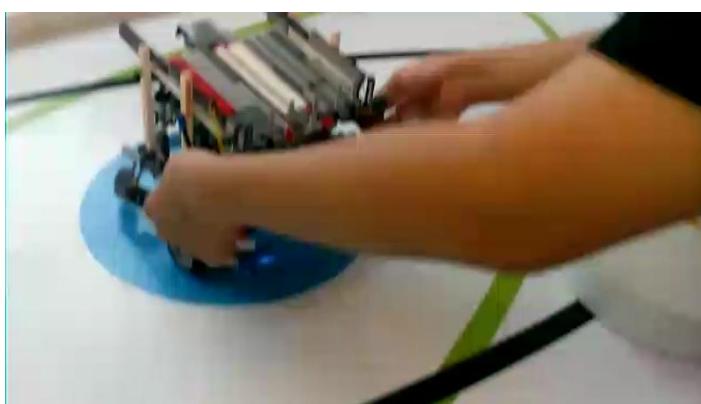
대호장에서 핸드폰못써서 못찍음



대회끝나고..

저희 20위까지 주는 상 가장아랫상이랑

일지상으로 상2중으로탐!!!!



영상들

소감후기는

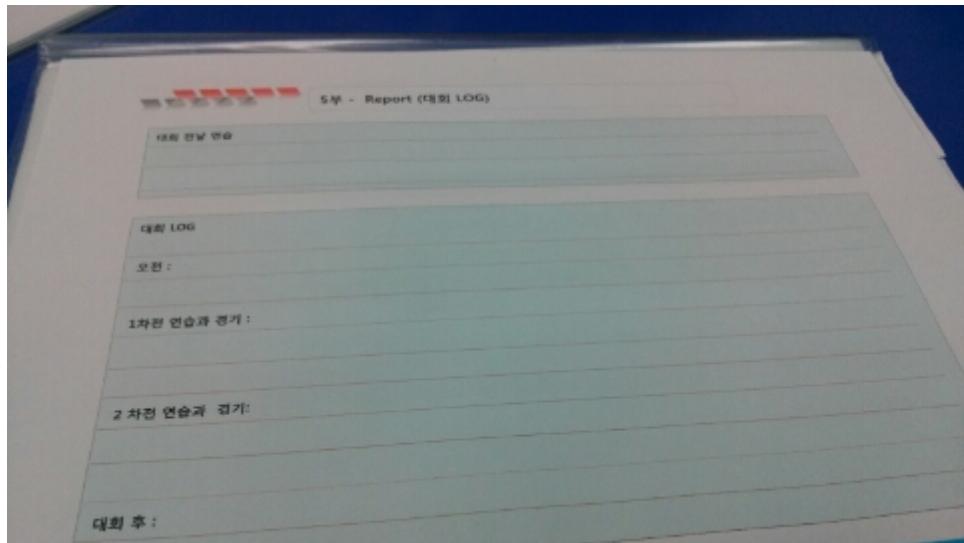
다다음주에!!!!

WRO2014 대회후기

대회

2014/08/17 22:45

<http://blog.naver.com/dksdlsrbs/220095003784>



이제 정말 마지막이네요.. 이게 시판은 앞으로 일년뒤... 열겠네요.. 2015로..

그럼 후기 스타트!!

대회전날연습

솔직히 전날목표가 모형외우기였는데 한 11시때면 다 끝날줄 알고 외우고 있었는데 김민수가 일을 다 못끝냈고 집에 가버리는 바람에 모형을 다 못외우고 모형도 이상해서 거의 망한수준이었다.

대회LOG

오전

전날 밤에 밤을 새서 거의 3시간정도 밖에 못잤다. 가는 내내 딴팅하고 김민수는 게임이나 하고...

진짜 다들 긴장은 안한것 같았다.

1차전 연습과경기

연습때는 김민이 부품이 모잘라서 부품을 조달하느라 좀 만드는데 시간이 많이 걸려서 연습은 많이 못했다. 그리고 경기에 는 내가 로봇방향을 거꾸로 놔서 기회를 날려먹었다....

하... 애들한테 미안하다..

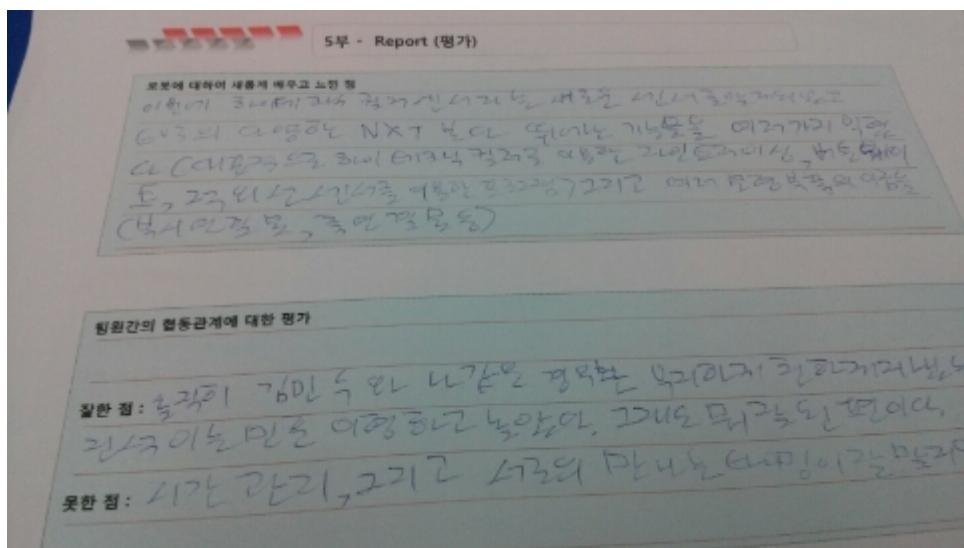
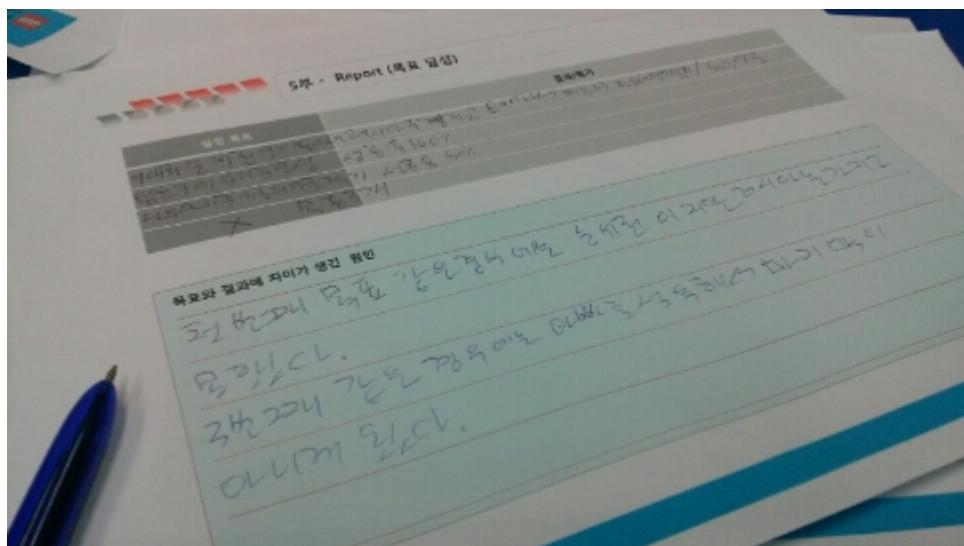
2차전 연습과경기

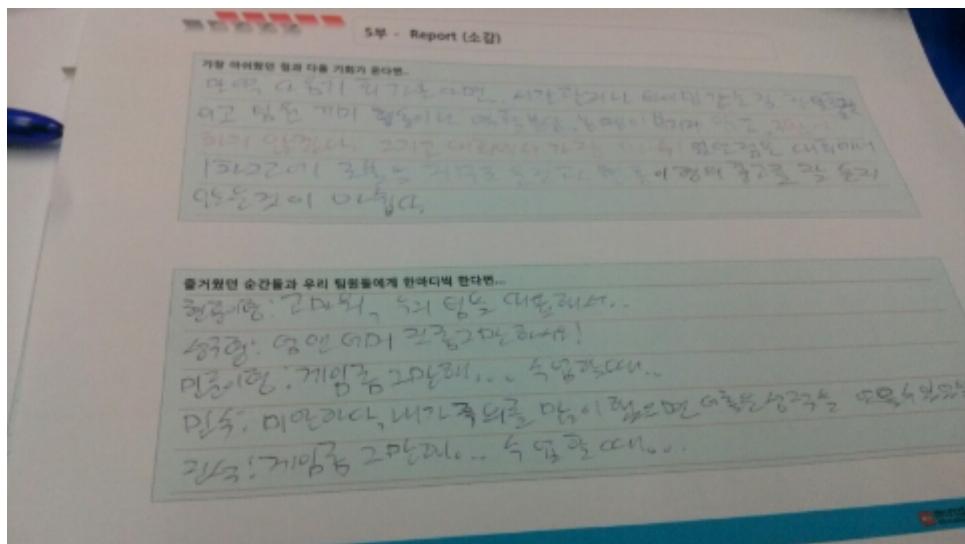
솔직히 2차전도 연습은 2,3번밖에 못했고 마지막 수정한걸을 시험못했고
현홍이형의 충고를 듣지않고 프로그램에 CROSS COUNT프로그램을 넣지않고 경기때 공을 다인식못해 타임이 오버되서
낮은 점수를 받았다.

대회 후..

이번에는 즐긴다는 취지때문에 입상은 기대하지 않고 있었는데 상을 2개나 탔다. 돌아올때 현홍이형네팀이 더좋은상을 받
아서 놀리는게 기분나빴다.

목표나 다른건 사진으로..





그외 후기들



지금까지 잘했다...

과거의 나여....

그러면 내년에 봐요!!

WRO2014 대회후기 다른참가자팀 알아보기 제주도 서귀포팀 편

대회

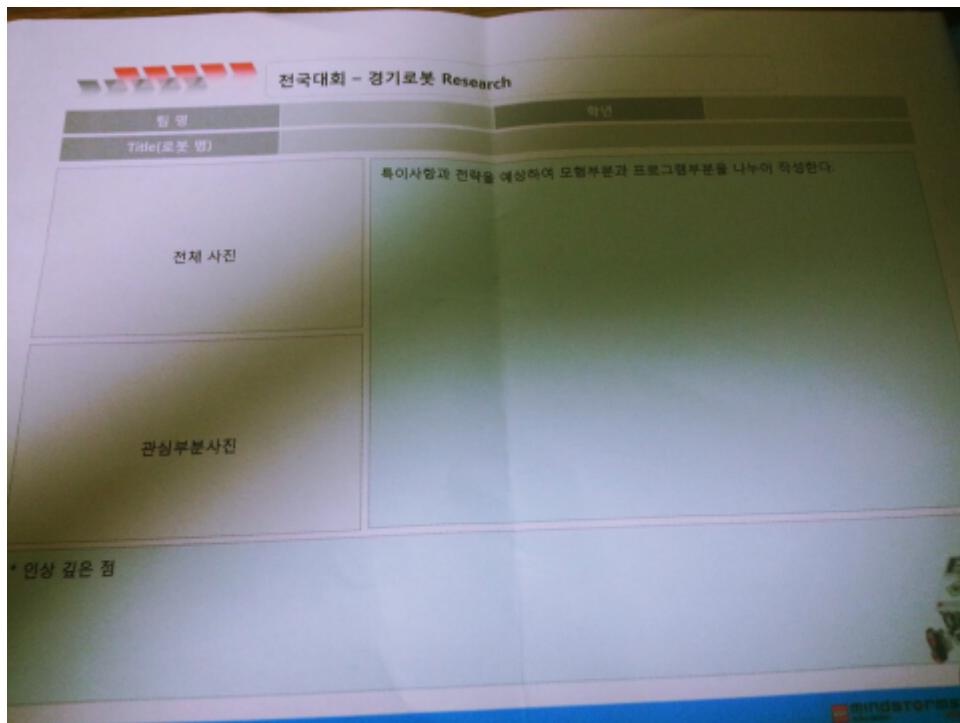
2014/08/21 23:44

<http://blog.naver.com/dksdlsrbs/220099641325>

하하.. 또.. 숙제때문에 대회포스팅을 하게되네요... 자꾸 공부나 이런것만 올리게 되면 나의 블로그의 테마는 공부+ucc+게임+프라모델+소설+보드게임+카드등등

잡블로그가 되어버리네..하하

쨌든 본론으로 ㅋㅋ



정확히는 이종이를 잃어버려 여기에 작성하고 센터에서 옮길생각ㅋ

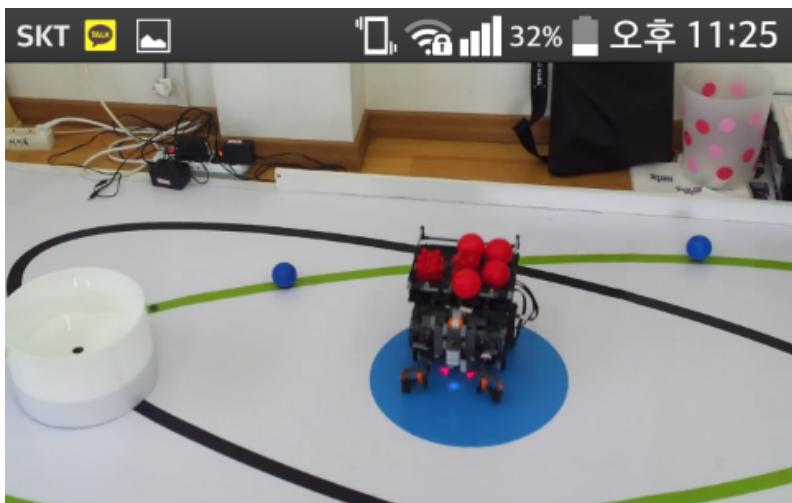
쨌든 분석 ㅋㅋ

제주도팀 영상

2014WRO IN JEJU

<http://youtu.be/l1Dh85Dhca8>

분석스타트!



2014 WRO in Jeju

조회수 291회

4 0



hsh7538
구독자 1명

✓ 구독중

추천 동영상



6ος Πανελλήνιος
Διαγωνισμός...
WRO Hellas
3:53

⋮



2014 WRO ELEMENTARY
Launcher idea
HEEdu
0:43

⋮

자 이로봇의 잔체모습과 가장 큰 특징 두가지를 담은 사진입니다.

위사진을 보면 공을 다담고도 로봇자체의 속도가 매우 빨라 반바퀴 차이가 나서 아예 조금도 대기하지 않고 공장위성에 박아버린 다음에 돌아와 매우 빠른 기록!!

영상으로도 59초인가 1분정도!!

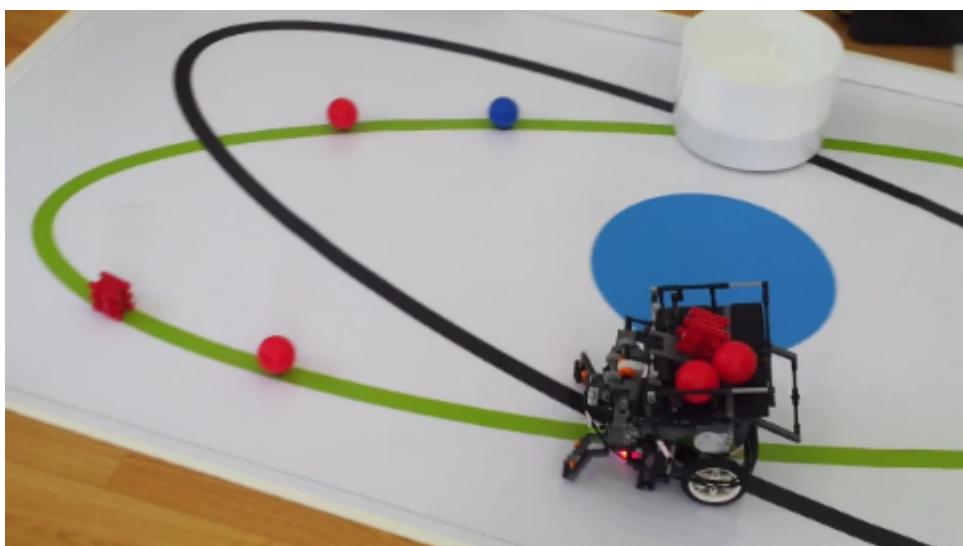


그리고 2번째 특징인 집게

프로그램도 이 집게때문에 많은 영향을 받았을겁니다. 이로봇의 움직임 순서도를 보면
출발-라인트레이싱-공감지-색깔-if 파랑이면 뒤로 조금간뒤 집게를 들어올리고 강제전진 몇도 -else 빨강이면 잡고 바구니
에 넣고 ㅋㅋ

상당히 안정적입니다. 그냥 순서도만 보면 시간이 상당히 걸릴것 같지만 서귀포팀은 만점의 중점을 둔것같고 빠른 복귀로
시간을 단축해 1등을 차지하였습니다.

WRO 2014대회에서 얼마없던 만점팀중 하나이죠



라인트레이싱 주행장면

잘보면 공장위성과 속도타이밍도 잘맞추었다고 평가할 수 있습니다.

그리고 안정성도 속도가 빠르면서도 높죠

자 이제 마지막으로 평점입니다.(음?)

로봇평가

속도

★★★★★

(별5/5)

어떤팀 보다도 빠른속도!!

안정성

★★★★★

(별5/5)

빠른속도에 비해 뛰어난 안정성!

복귀타이밍

★★★★★+

별(5/5+)

진짜 빠른속도로 빠른 복귀도 가능한 로봇!

가장 좋은 점수를 주고싶은부분!(^-^)v

하지만 프로그램적으로 보면 프로그램3개를 넣은 우리보다는 대응범위가 적을것 같지만 이번대회에서는 보지못했으므로 제외

총평가

★★★★★★★★★

10점만점에 10점!!

진짜 속도와 안정성 그리고 nxt로 ev3를 이긴 실력까지! 과연1등 팀인거 같다.

그러면 지금까지 안인균이었습니다!

(제품리뷰가 된것 같은건 기분탓인가?)