

# Algoritmos: **Sorting**

---

Algoritmos y Estructuras de Datos II

# Motivación

Ya sabemos que, dado un criterio, ordenar un conjunto de datos según ese criterio puede permitirnos realizar tareas en forma muy eficiente.

El ejemplo clásico: la comparación entre la **búsqueda binaria** (posible sobre un arreglo ordenado) y la **búsqueda lineal**.



# Selection sort

**Algoritmo** (en pseudo C):

```
void ordenar (int A[n]){  
    for (int i = 0; i < n; i++){  
        min = minimo (A, i);  
        aux = A[i]; A[i] = A[min]; A[min] = aux;  
    }  
}  
  
int minimo (int A[n], i){  
    int min = 0;  
    for (int j = i+1; i < n; j++){  
        if (A[min] > A[j]) then min = j;  
    }  
    return min;  
}
```

# Selection sort (complejidad)

$$\begin{aligned} & \sum_{i=1}^n O(n-i) = \\ &= O\left(\sum_{i=1}^n n-i\right) = \\ &= O\left(\sum_{i=1}^n i\right) = O\left(\frac{n^2 - n}{2}\right) \\ &= O(n^2) \end{aligned}$$

# Insertion sort (Idea)

## Idea del algoritmo:

- 1.-** Se asume que la parte inicial del arreglo está ordenada hasta la posición  $i$
- 2.-** Se inserta el elemento  $A[i+1]$  ordenadamente en el subarreglo  $A[0..i]$
- 3.-** Se vuelve al paso **1.-** pero asumiendo que ahora el arreglo está ordenado hasta la posición  $i+1$

$A =$

0	1	2	...	$i+1$	...	$n-2$	$n-1$
5	9	12	...	75	...	54	23

---

Ordenado  $[0..i]$

---

Insertar  $A[i+1]$   $A[0..i]$

# Insertion sort

**Algoritmo** (en pseudo C):

```
void ordenar (int A[n]){  
    for (int i = 0; i < n; i++)  
        insertar (A[0..i+1], A[i+1]);  
}
```

```
void insertar (int A[n], a){  
    int aux = a, i;  
    for (i = 0; i < n; i++)  
        if (A[i] > a) then {  
            aux = A[i]; A[i] = a;  
        }  
    A[i] = aux;  
}
```

# Insertion sort (complejidad)

$$O\left(\sum_{i=1}^n i\right) = O\left(\frac{n^2 - n}{2}\right) \\ = O(n^2)$$



# Bubble sort (Idea)

## Idea del algoritmo:

- 1.-** Se asume que la parte final del arreglo está ordenada desde la posición  $i$
- 2.-** Se mueve el elemento más grande de  $A[0..i-1]$  hasta  $A[i-1]$
- 3.-** Se vuelve al paso **1.-** pero asumiendo que ahora el arreglo está ordenado desde la posición  $i-1$

$A =$

0	1	2	...	$i$	...	$n-2$	$n-1$
5	9	12	...	23	...	54	75

Mover mayor  $A[0..i-1]$       Ordenado  $[i..n)$

# Bubble sort

**Algoritmo** (en pseudo C):

```
void ordenar (int A[n]){  
    for (int i = n; i < n; i--)  
        for (int j = 0; j < i; j++){  
            if (A[j] > A[j+1]) then  
                aux = A[j]; A[j] = A[j+1]; A[j+1] = aux;  
        }  
}
```

# Bubble sort (complejidad)

$$\begin{aligned} & \sum_{i=1}^n O(n-i) = \\ &= O\left(\sum_{i=1}^n n-i\right) = \\ &= O\left(\sum_{i=1}^n i\right) = O\left(\frac{n^2 - n}{2}\right) \\ &= O(n^2) \end{aligned}$$

# Propiedades

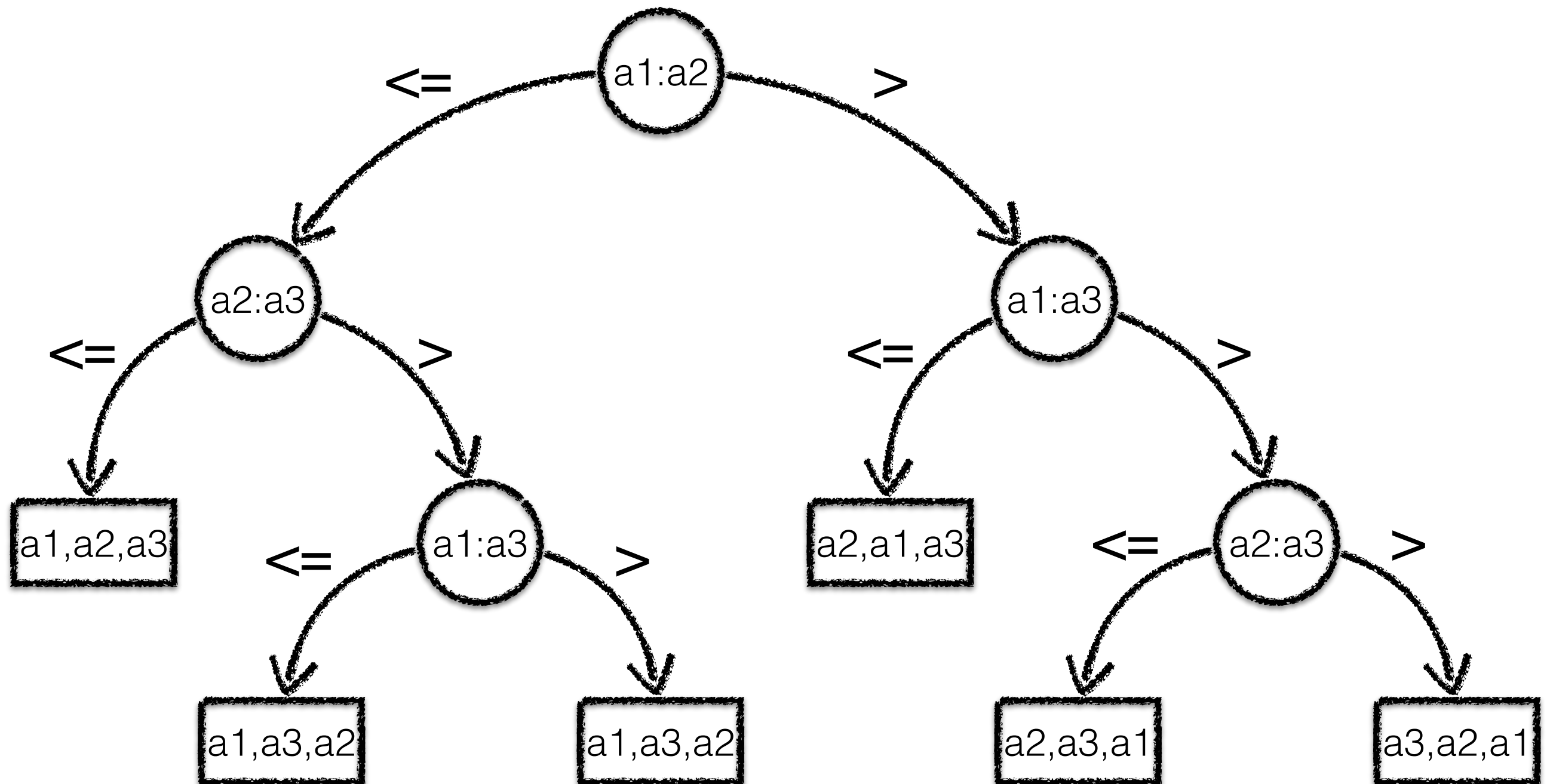
**Estabilidad:** un algoritmo es estable si mantiene el orden anterior de elementos con igual clave.

- ❑ ¿Para qué sirve la estabilidad?
- ❑ ¿Son estables los algoritmos que vimos hasta ahora?
- ❑ ¿Cómo pueden ser adaptados para que sean estables? ¿De qué elementos depende esta adaptación?

# Arboles de decisión

## Cota para el problema de sorting

Ordenar el arreglo  $[a1, a2, a3]$  según la relación  $\leq$



# Arboles de decisión

## Cota para el problema de sorting

Ordenar el arreglo  $[a_1, \dots, a_n]$  según la relación  $\leq$

- \* El árbol representa todas las comparaciones necesarias entre elementos del arreglo en forma ordenada de forma que su altura es mínima (ver ejemplo anterior)
- \* Cada hoja del árbol es una permutación del arreglo original según un orden particular. Hay  $n!$  permutaciones
- \* La ejecución de un algoritmo de ordenamiento describe una forma de recorrer un camino en el árbol desde la raíz a una hoja
- \* La altura del árbol representa la cota inferior para la cantidad de comparaciones necesaria en peor caso (i.e.  $\Omega$ )

# Arboles de decisión

## Cota para el problema de sorting

Ordenar el arreglo  $[a_1, \dots, a_n]$  según la relación  $\leq$

**Teorema:** El árbol de decisión para ordenar un arreglo de  $n$  elementos tiene altura  $\Omega(n * \log n)$ .

**Demostración:** El árbol de decisión es binario, balanceado y tiene  $n!$  hojas.

$$\log n! = \sum_{i=1}^n \log i$$
$$\leq n \log n \in \Omega(n \log n)$$

**Corolario:** No hay ningún algoritmo con orden de complejidad temporal menor a  $\Omega(n * \log n)$ .

# Quick sort

- \* El algoritmo Quick Sort es un clásico ejemplo de la aplicación de la técnica “Divide & Conquer” (del latín Divide et impera atribuida a “Felipe” II de Macedonia, padre de Alejandro Magno)
- \* Introducido por C.A.R. Hoare en 1959 mientras visitaba como estudiante la URSS.
- \* Se trata de partir el problema de ordenar un arreglo de  $n$  elementos en el problema de pegar dos arreglos ordenados de  $n/2$  elementos (tal que uno tiene los elementos más chicos y el otro los más grandes).



# Quick sort

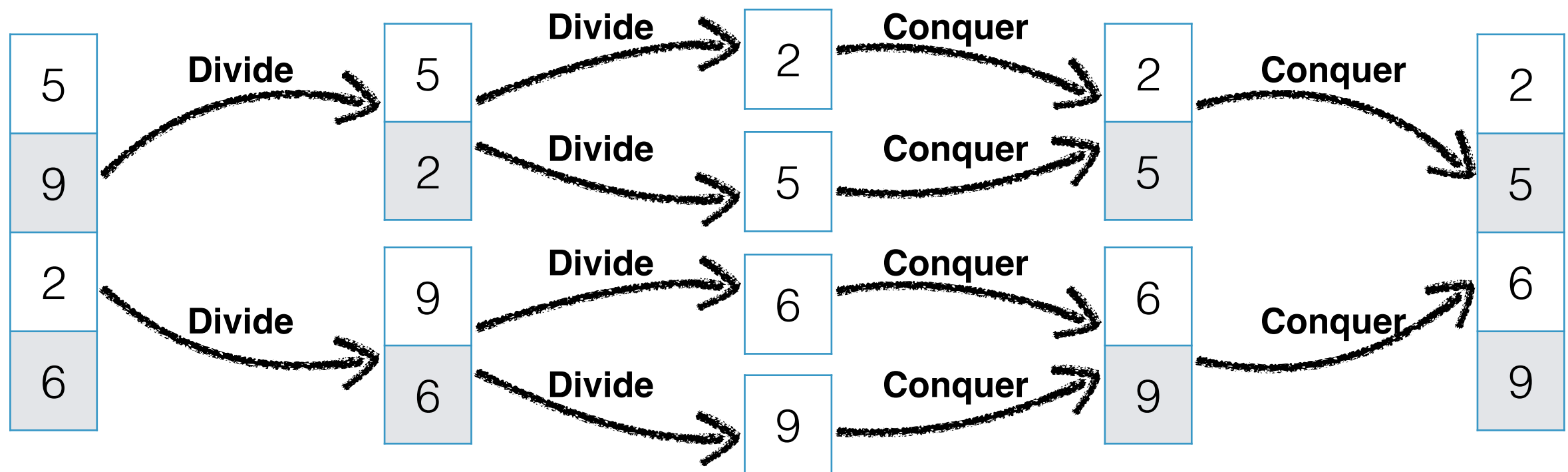
## Idea del algoritmo:

**1.-** Si el arreglo tiene longitud menor o igual a 1, está ordenado y por lo tanto se retorna sin hacer nada

**2.- [Divide]** En caso contrario, se toma el k-ésimo elemento de A y se divide  $A[1..n]$  en dos  $A1[1..pk]$  conteniendo todos los elementos de A menores o iguales a  $A[k]$  y  $A2[pk + 1..n]$  conteniendo todos los elementos de A mayores a  $A[k]$

**3.- [Conquer]**  $A[1..n] = A1[1..n/2] ++ A2[n/2+1..n]$

**k=1**



# Quick sort

**Algoritmo** (en pseudo C):

```
void ordenar (int A[n]){  
    if (n < 2) then return;  
    else {  
        int pk = posicion (A[k]);  
        int A1[1..pk], A2[pk+1..n];  
        A1 = menoresOiguales (A[1..n], A[k]);  
        A2 = mayores (A[1..n], A[k]);  
        ordenar (A1); ordenar (A2);  
        A[1..pk] = A1; A[pk+1..n] = A2;  
    }  
}
```

# Quick sort (complejidad)

\* En **peor** caso el algoritmo Quick sort tiene orden de complejidad temporal  $O(n^2)$ . La razón es que podríamos tener la mala suerte de que el pivote es siempre el elemento más chico o más grande.

$$O\left(\sum_{i=1}^n i\right) = O\left(\frac{n^2 - n}{2}\right) \\ = O(n^2)$$

# Quick sort (complejidad)

\* En **mejor** caso el algoritmo Quick sort tiene orden de complejidad temporal  $O(n * \log n)$ . La razón es que podríamos tener la buena suerte de que el pivote es siempre el elemento mediano.

$$T(n) = 2T\left(\frac{n}{2}\right) + n$$
$$f(n) = n$$

Caso 2  
Teorema  
nuestro

$$f(n) \in \Theta(n^c \log^k n)$$
$$c = \log_2 2$$
$$k = 0$$
$$T(n) \in \Theta(n \log n)$$

# Quick sort (complejidad)

\* ¿Qué análisis podemos hacer para el caso general dado que no podemos elegir el pivote eficientemente?

$$T(n) = \frac{1}{n} \left( \sum_{i=1}^n T(i) + T(n-i) \right) + n$$

$$= \frac{2}{n} \sum_{i=1}^n T(i) + n$$

$$T(n) \in \Theta(n \log n)$$

$$\in \Theta(n \log n)$$

# Quick sort (propiedades)

- \* El argumento anterior no siempre puede usarse; solo cuando la muestra es uniforme
- \* Una solución es “randomizar” el arreglo antes de partirlo; esto prácticamente garantiza el orden  $O(n * \log n)$  pero aumenta la constante
- \* No es necesario usar arreglos auxiliares ya que es posible implementar Quick sort in place

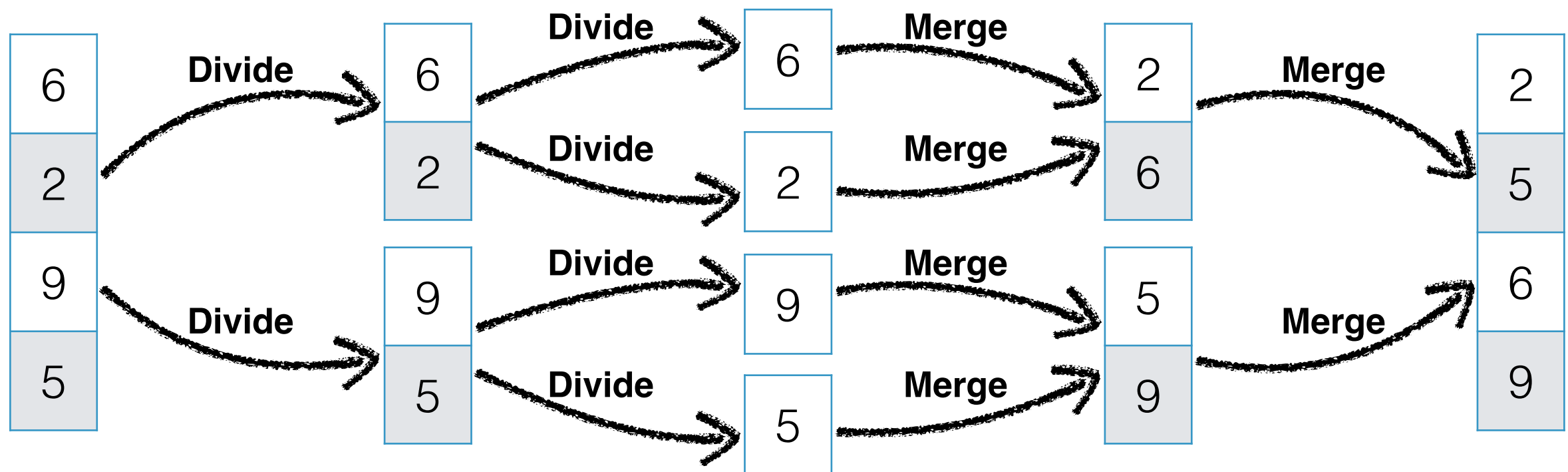
# Merge sort

- \* El algoritmo Merge Sort también es un ejemplo de la aplicación de la técnica “Divide & Conquer”; si se quiere más claro.
- \* Atribuído por Donald Knuth a John von Newman
- \* Se trata de partir el problema de ordenar un arreglo de  $n$  elementos en el problema de combinar dos arreglos ordenados de  $n/2$  elementos.

# Merge sort

## Idea del algoritmo:

- 1.- Si el arreglo tiene longitud menor o igual a 1, está ordenado y por lo tanto se retorna sin hacer nada
- 2.- **[Divide]** En caso contrario, se parte el arreglo  $A[1..n]$  en  $A1[1..n/2]$  y  $A2[n/2+1..n]$  y se procede recursivamente sobre ellos
- 3.- **[Merge]** Se hace una intercalación ordenada de los elementos de  $A1[1..n/2]$  y  $A2[n/2+1..n]$  en  $A[1..n]$





# Merge sort

**Algoritmo** (en pseudo C):

```
void ordenar (int A[n]){  
    if (n < 2) then return;  
    else {  
        int A1[n/2], A2[n/2];  
        A1 = A[1..n/2]; A2 = A[n/2+1..n];  
        ordenar (A1); ordenar (A2);  
        merge (A, A1, A2);  
    }  
}
```

```
void merge (int A[n], B[n/2], C[n/2]){  
    int i = 0, j = 0, k = 0;  
    while (i + j < n)  
        if (B[i] <= C[j]) then {  
            A[k] = B[i]; k++; i++;  
        } else {  
            A[k] = C[j]; k++; j++;  
        }  
}
```

# Merge sort (complejidad)

$$T(n) = 2T\left(\frac{n}{2}\right) + n$$

$$f(n) = n$$

Caso 2)  
Teorema Maestro

$$f(n) \in \Theta(n^c \log^k n)$$

$$c = \log_2 2$$
$$k = 0$$

$$T(n) \in \Theta(n \log n)$$

# Heap sort

## Idea del algoritmo:

- 1.-** Convertimos el arreglo en un Heap tal usando el algoritmo Heapify de Floyd en  $O(n)$
- 2.-** Desencolamos los  $n$  elementos en  $O(n * \log n)$  y los colocamos en un nuevo arreglo de  $n$  posiciones

# Repaso

- \* Vimos algoritmos de ordenamiento (los clásicos de la literatura: Selection, Insertion, Bubble, Heap, Quick y Merge)
- \* Demostramos cuál es la cota inferior para el problema del ordenamiento para el caso en que no se tiene información adicional sobre los elementos
- \* Existen algoritmos con cotas en peor caso menores que  $\Omega(n * \log n)$  pero requieren hipótesis sobre los elementos (p.e. bucket sort)

¡Es todo por hoy!

