

演習問題 2.34

多変量ガウス分布の共分散行列の最尤推定解を求めるためには、共分散行列が対称で正定値である制約の下で、 Σ について対数尤度関数 (2.118) を最大化しなくてはならない。ここでは、こうした制約を無視して、ただ最大化することにする。付録 C の (C.21), (C.26), および (C.28) の結果を用いて、対数尤度関数 (2.118) を最大化する共分散行列 Σ が、サンプル共分散 (2.122) となることを示せ。なお、(サンプル共分散が非特異なら) 最終結果は対称かつ、正定値である必要がある。

[多変量ガウス分布の対数尤度関数]

$$\ln p(\mathbf{X} | \boldsymbol{\mu}, \Sigma) = -\frac{ND}{2} \ln(2\pi) - \frac{N}{2} \ln |\Sigma| - \frac{1}{2} \sum_{n=1}^N (\mathbf{x}_n - \boldsymbol{\mu})^T \Sigma^{-1} (\mathbf{x}_n - \boldsymbol{\mu}) \quad \cdots (2.118)$$

ある多変量ガウス分布から、観測値 $\{\mathbf{x}_n\}$ が、独立に得られたと仮定したデータ集合 $\mathbf{X} = (\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_N)^T$ があるとき、その分布のパラメータは最尤推定法で推定できる。

[最尤推定による平均]

対数尤度関数 (2.118) の $\boldsymbol{\mu}$ についての導関数を 0 とおくことによって導かれる。

$$\boldsymbol{\mu}_{\text{ML}} = \frac{1}{N} \sum_{n=1}^N \mathbf{x}_n \quad \cdots (2.121)$$

[最尤推定による共分散行列]

対数尤度関数 (2.118) を最大化する共分散行列 Σ は、以下のようなサンプル共分散となる。

$$\Sigma_{\text{ML}} = \frac{1}{N} \sum_{n=1}^N (\mathbf{x}_n - \boldsymbol{\mu}_{\text{ML}})(\mathbf{x}_n - \boldsymbol{\mu}_{\text{ML}})^T \quad \cdots (2.122)$$

上記の式に平均 $\boldsymbol{\mu}_{\text{ML}}$ が含まれているのは、この結果が、 $\boldsymbol{\mu}$ と Σ について同時に最大化したものであるためである。なお、この $\boldsymbol{\mu}_{\text{ML}}$ に対する解 (2.121) は、 Σ_{ML} には依存しないので、まず $\boldsymbol{\mu}_{\text{ML}}$ を求めてから、この式を用いて、 Σ_{ML} を求めることができる。

[解]

対数尤度関数 (2.118) を最大化する共分散行列 Σ が、サンプル共分散 (2.122) となることを示す。 Σ について対数尤度関数 (2.118) を微分すると、以下の式が得られる。

$$\frac{\partial \ln p(\mathbf{X} | \boldsymbol{\mu}, \Sigma)}{\partial \Sigma} = -\frac{N}{2} \frac{\partial}{\partial \Sigma} \ln |\Sigma| - \frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial \Sigma} \sum_{n=1}^N (\mathbf{x}_n - \boldsymbol{\mu})^T \Sigma^{-1} (\mathbf{x}_n - \boldsymbol{\mu}) \quad \cdots ※$$

ここで、上記の式の第一項については、式 (C.28) を用いて、

$$- \frac{N}{2} \frac{\partial}{\partial \Sigma} \ln |\Sigma| = - \frac{N}{2} (\Sigma^{-1})^T$$

… ※※

となる。第二項のサメーション部分については、 $\mathbf{x}_n - \boldsymbol{\mu} = \mathbf{y}_n$, $\sum_{n=1}^N (\mathbf{x}_n - \boldsymbol{\mu}) = \mathbf{Y}$ と置換することにより、

$$\sum_{n=1}^N (\mathbf{x}_n - \boldsymbol{\mu})^T \Sigma^{-1} (\mathbf{x}_n - \boldsymbol{\mu}) = \mathbf{Y}^T \Sigma^{-1} \mathbf{Y}$$

と書き直せる。ここで、上記の二次形式は、トレースを用いて書き直せ、さらにトレースの循環性より、

$$= \text{tr}(\mathbf{Y}^T \Sigma^{-1} \mathbf{Y}) = \text{tr}(\Sigma^{-1} \mathbf{Y} \mathbf{Y}^T) = \text{tr}\left(\Sigma^{-1} \sum_{n=1}^N \mathbf{y}_n \mathbf{y}_n^T\right)$$

と整理できる。これを用いて、式 ※ の第二項は、

$$\begin{aligned} & - \frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial \Sigma} \sum_{n=1}^N (\mathbf{x}_n - \boldsymbol{\mu})^T \Sigma^{-1} (\mathbf{x}_n - \boldsymbol{\mu}) \\ & = - \frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial \Sigma} \text{tr}\left(\Sigma^{-1} \sum_{n=1}^N \mathbf{y}_n \mathbf{y}_n^T\right) \\ & = - \frac{1}{2} \text{tr}\left(\left(\frac{\partial}{\partial \Sigma} \Sigma^{-1}\right) \sum_{n=1}^N \mathbf{y}_n \mathbf{y}_n^T\right) \end{aligned}$$

と変形することができる。上記の式は、逆行列の微分となるので、式 (C.21) を用いて、

$$\begin{aligned} & = \frac{1}{2} \text{tr}\left(\Sigma^{-1} \left(\frac{\partial}{\partial \Sigma} \Sigma\right) \Sigma^{-1} \sum_{n=1}^N \mathbf{y}_n \mathbf{y}_n^T\right) \\ & = \frac{1}{2} \text{tr}\left(\Sigma^{-1} \left(\frac{\partial}{\partial \Sigma} \Sigma\right) \Sigma^{-1} \sum_{n=1}^N \mathbf{y}_n \mathbf{y}_n^T\right) \end{aligned}$$

となり、また、トレースの循環性より、

$$= \frac{1}{2} \text{tr}\left(\left(\frac{\partial}{\partial \Sigma} \Sigma\right) \Sigma^{-1} \sum_{n=1}^N \mathbf{y}_n \mathbf{y}_n^T \Sigma^{-1}\right)$$

と整理できる。さらに、上記の式は、トレースの微分公式 (C.24) を用いて、

$$= \frac{1}{2} \left(\Sigma^{-1} \sum_{n=1}^N \mathbf{y}_n \mathbf{y}_n^T \Sigma^{-1}\right)^T$$

… ※※※

となる。以上より、式 ※ の第一項の微分の結果 ※※ と第二項の微分の結果 ※※※ より、対数尤度関数 (2.118) の Σ についての微分式 ※ は、以下のように表される。

$$\frac{\partial \ln p(\mathbf{X} | \boldsymbol{\mu}, \Sigma)}{\partial \Sigma} = - \frac{N}{2} \frac{\partial}{\partial \Sigma} \ln |\Sigma| - \frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial \Sigma} \sum_{n=1}^N (\mathbf{x}_n - \boldsymbol{\mu})^T \Sigma^{-1} (\mathbf{x}_n - \boldsymbol{\mu})$$

$$= -\frac{N}{2} (\boldsymbol{\Sigma}^{-1})^T + \frac{1}{2} \left(\boldsymbol{\Sigma}^{-1} \sum_i \mathbf{y}_i \mathbf{y}_i^T \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \right)^T$$

目的は、この導関数における停留点 $\boldsymbol{\Sigma}_{ML}$ を求めることである。ゆえに、上記の式が $\mathbf{0}$ になるので、

$$-\frac{N}{2} (\boldsymbol{\Sigma}^{-1})^T + \frac{1}{2} \left(\boldsymbol{\Sigma}^{-1} \sum_i \mathbf{y}_i \mathbf{y}_i^T \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \right)^T = \mathbf{0}$$

と書き表せる。ここで、転置をとることができるので、上記の式は、

$$-\frac{N}{2} \boldsymbol{\Sigma}^{-1} + \frac{1}{2} \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \sum_i \mathbf{y}_i \mathbf{y}_i^T \boldsymbol{\Sigma}^{-1} = \mathbf{0}$$

と整理でき、 $\boldsymbol{\Sigma}$ について求めると、

$$\boldsymbol{\Sigma} = \frac{1}{N} \sum_i \mathbf{y}_i \mathbf{y}_i^T = \frac{1}{N} \sum_i (\mathbf{x}_n - \boldsymbol{\mu})(\mathbf{x}_n - \boldsymbol{\mu})^T$$

となる。結果的に、停留点 $\boldsymbol{\Sigma}_{ML}$ は、

$$\boldsymbol{\Sigma}_{ML} = \frac{1}{N} \sum_{n=1}^N (\mathbf{x}_n - \boldsymbol{\mu}_{ML})(\mathbf{x}_n - \boldsymbol{\mu}_{ML})^T$$

と書き表せる。よって、対数尤度関数 (2.118) を最大化する共分散行列 $\boldsymbol{\Sigma}$ が、サンプル共分散 (2.122) となることを示せた。

【 行列式の対数の微分 】

$$\frac{\partial}{\partial \mathbf{A}} \ln |\mathbf{A}| = (\mathbf{A}^{-1})^T$$

… (C.28)

証明：行列 \mathbf{A} が 2 次の正方行列であるとき、

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$$

とすると、

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial \mathbf{A}} \ln |\mathbf{A}| &= \frac{\partial}{\partial \mathbf{A}} \ln \begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = \frac{\partial}{\partial \mathbf{A}} \ln(ad - bc) \\ &= \begin{bmatrix} \frac{\partial}{\partial a} \ln(ad - bc) & \frac{\partial}{\partial b} \ln(ad - bc) \\ \frac{\partial}{\partial c} \ln(ad - bc) & \frac{\partial}{\partial d} \ln(ad - bc) \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} \frac{d}{ad - bc} & \frac{-c}{ad - bc} \\ \frac{-b}{ad - bc} & \frac{a}{ad - bc} \end{bmatrix} \end{aligned}$$

$$= \frac{1}{ad - bc} \begin{bmatrix} d & -c \\ -b & a \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} a & c \\ b & d \end{bmatrix}^{-1} = \left(\begin{bmatrix} a & b \\ a & d \end{bmatrix}^{-1} \right)^T = (\mathbf{A}^{-1})^T$$

が成り立つ。

【 逆行列の微分 】

$$\frac{\partial}{\partial x} (\mathbf{A}^{-1}) = -\mathbf{A}^{-1} \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial x} \mathbf{A}^{-1}$$

… (C.21)

証明： $\mathbf{A}^{-1}\mathbf{A} = \mathbf{I}$ と行列の積の微分式 $\frac{\partial}{\partial x} (\mathbf{AB}) = \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial x} \mathbf{B} + \mathbf{A} \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial x}$ より、

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial x} (\mathbf{I}) &= \frac{\partial}{\partial x} (\mathbf{A}^{-1}\mathbf{A}) \\ &= \frac{\partial \mathbf{A}^{-1}}{\partial x} \mathbf{A} + \mathbf{A}^{-1} \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial x} \end{aligned}$$

となる。ここで、 $\frac{\partial}{\partial x} (\mathbf{I}) = \mathbf{0}$ であるので、上記の式は、

$$\begin{aligned} 0 &= \frac{\partial \mathbf{A}^{-1}}{\partial x} \mathbf{A} + \mathbf{A}^{-1} \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial x} \\ \frac{\partial \mathbf{A}^{-1}}{\partial x} \mathbf{A} &= -\mathbf{A}^{-1} \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial x} \end{aligned}$$

と整理できる。ここで上記の式の両辺に対し、右から \mathbf{A}^{-1} を掛けることで、最終的に逆行列の微分は、

$$\frac{\partial \mathbf{A}^{-1}}{\partial x} = -\mathbf{A}^{-1} \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial x} \mathbf{A}^{-1}$$

となる。

【 2 つの正方行列の積のトレースの微分 】

$$\frac{\partial}{\partial \mathbf{A}} \text{Tr}(\mathbf{AB}) = \mathbf{B}^T$$

… (C.24)

証明：行列 \mathbf{A} と \mathbf{B} が 2 次の正方行列であるとき、2 つの行列の積は、

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{bmatrix}, \quad \mathbf{B} = \begin{bmatrix} B_{11} & B_{12} \\ B_{21} & B_{22} \end{bmatrix}$$

より、

$$\mathbf{AB} = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} B_{11} & B_{12} \\ B_{21} & B_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{11}B_{11} + A_{12}B_{21} & A_{11}B_{12} + A_{12}B_{22} \\ A_{21}B_{11} + A_{22}B_{21} & A_{21}B_{12} + A_{22}B_{22} \end{bmatrix}$$

となる。このトレースは、

$$\text{Tr}(\mathbf{AB}) = A_{11}B_{11} + A_{12}B_{21} + A_{21}B_{12} + A_{22}B_{22}$$

となるので、このトレースの微分は、

$$\frac{\partial \text{Tr}(\mathbf{AB})}{\partial A_{11}} = B_{11}, \quad \frac{\partial \text{Tr}(\mathbf{AB})}{\partial A_{12}} = B_{21}, \quad \frac{\partial \text{Tr}(\mathbf{AB})}{\partial A_{21}} = B_{12}, \quad \frac{\partial \text{Tr}(\mathbf{AB})}{\partial A_{22}} = B_{22}$$

となる。上記の結果から、

$$\frac{\partial}{\partial A_{ij}} \text{Tr}(\mathbf{AB}) = B_{ji}$$

$$\frac{\partial}{\partial \mathbf{A}} \text{Tr}(\mathbf{AB}) = \mathbf{B}^T$$

が成り立つ。これは、 N 次の正方行列についても成り立つ。