

Universidade de Aveiro Arquitetura de Computadores Avançada

Assignment 1 – Hadamard codes



Gonçalo Aguiar, 98266 Henrique Ramos, 98612

Serial Input - Encoder

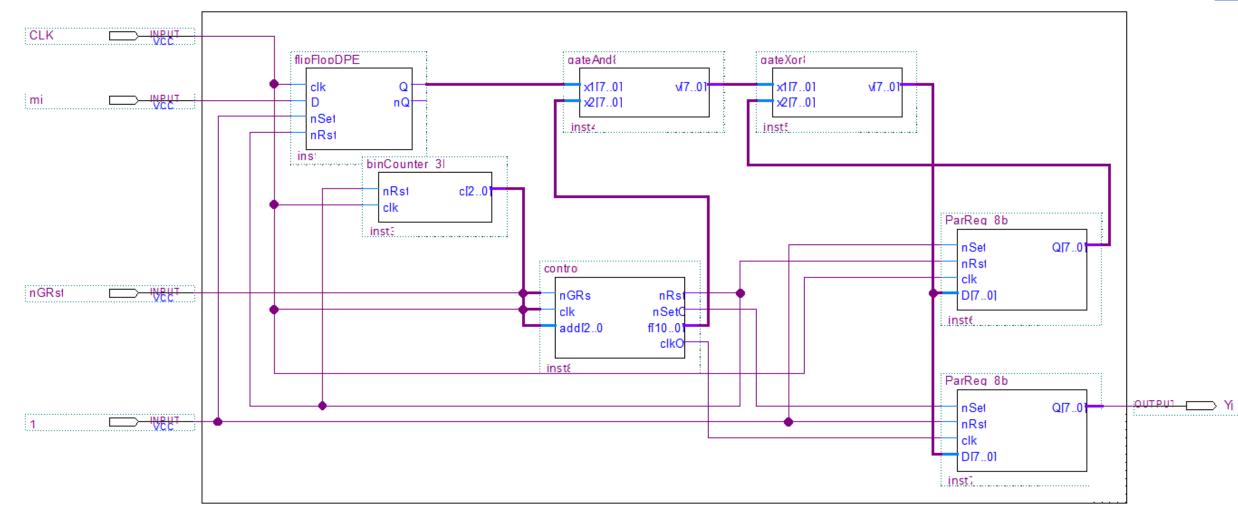
Para codificar o input baseámos o nosso código VHDL no seguinte algoritmo visto que os k's são sempre constantes para cada linha do processo de codificação :

```
for(int i = 0;i<4;i++)
for(int j = 0;j<8;j++)
    y[i] = y[i] xor (k[j][i] and m[i]);</pre>
```

De modo a implementar este algoritmo em VHDL criámos o circuito do slide seguinte composto por:

- Unidade de Controlo: Coordena o circuito e guarda os k's para cada iteração.
- BinCounter_3bit: Permite iterar pelas instruções da Unidade de Controlo.
- Gates And e Xor: Fazem as operações do algoritmo.
- Register_8bits: Guarda o estado de cada y(y0-y7).

Serial Input - Encoder



Implementation Cost = 20 FlipFlops D-type + 9 and + 10 xor + 4 nand + 1 nor

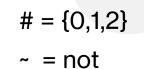
Parallel Input - Decoder

Expressões para calcular os valores dos m(deduzidas a partir do Mapa de Karnaugh):

- m#(1) = c3c2(c1+c0) + c1c0(c3+c2)
- **m#(0)** = ~c3~c2(~c1+~c0) + ~c1~c0(~c3+~c2)
- **m#(E)** = ~(m#(1) + m#(0))
- valid = \sim (m0(E) + m1(E) + m2(E))
- m0 = m0(1)valid
- **m1** = m1(1)valid
- **m2** = m2(1)valid

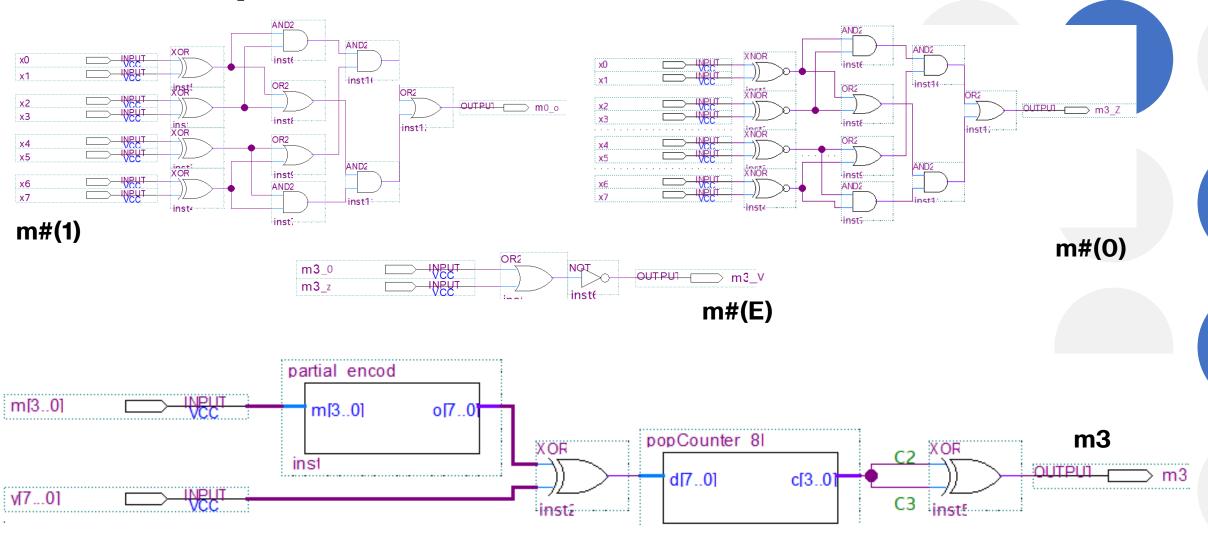
Para calcular o **m3** utilizámos um circuito composto por:

- Partial Encoder: Codifica em paralelo a supor que m3= 0
- **1º Xor**: Compara os valores que saem do Partial Encoder com os valores reais.
- **PopCounter e 2º Xor:** Conta o número de valores diferentes e confirma o valor de m3, alterando-o se estiver errado.



		$c_{\#1}c_{\#}$			
		00	01	11	10
C _{#3} C _{#2}	00	0	0	Е	0
	01	0	Е	1	E
	11	Е	1	1	1
	10	0	Е	1	Е

Parallel Input - Decoder



Implementation Cost = 43 xor + 40 and + 24 or

Worst Case Propagation Delay = 10 xor + 5 and + 5 or