

GONZALO G. FERNANDEZ

Estudiante de Ingeniería en Mecatrónica

Campos de interés: Sistemas embebidos, Inteligencia Artificial, Robótica

Lenguajes: C/C++, Python, Verilog

Tecnologías: Linux, AVR, STM32, FreeRTOS

Herramientas: Git, Matlab, SolidWorks/SolidEdge, KiCAD, Vivado

Mendoza, Argentina

fernandez.gfg@gmail.com

linkedin.com/in/gonzafernan

+54 9 264 577 4807

Estudiante avanzado de Ingeniería en Mecatrónica, interesado en el desarrollo de firmware para microcontroladores, el diseño e implementación de circuitos digitales en FPGA y el desarrollo de software en general.

Educación

Semestre en el extranjero - Universidad El Bosque

Feb 2022 - presente

- Intercambio internacional de estudio y cultural desde Febrero a Junio del año 2022 en Bogotá, Colombia
- Curso de Compiladores, Sist. Inteligentes, Microprocesadores, Assembly, y SO en programa de Ing. de Sistemas

Ingeniería en Mecatrónica - Universidad Nacional de Cuyo

2015 - presente

- 93.75% de la carrera aprobada con promedio general 8.78 de 10
- PFE: Desarrollo "end-to-end" de manipulador robótico paralelo estilo Dual-Arm SCARA

Tec. en Equipos e Instalaciones Electromecánicas - Esc. #4-228 "Ing. E. Izsaky"

2009 - 2014

- Egresado con promedio general 9.29 de 10
- Nivel medio. Orientación en Producción de Bienes y Servicios

Experiencia

Práctica Profesional Supervisada - Simen Rayos X - Godoy Cruz, Mendoza

Ene - Oct 2020

- Análisis, diseño, modificación y construcción de PCBs para equipos de rayos X.
- Utilización de software KiCAD, programación de microcontroladores PIC y AVR, en el área de ingeniería.

Ayudante de Segunda Interino - Universidad Nacional de Cuyo

Ene - Jul 2018

- Dedicación simple, en cátedra Análisis Matemático II
- Elaboración de trabajo práctico de articulación con cátedra Física II y apunte sobre integral de *Riemann-Stieltjes*

Investigación

Control LQG para estabilización de vehículo - Autor - Universidad Nacional de Cuyo

2021

- Sesión estudiantil de la XIX Reunión de Trabajo en Procesamiento de la Información y Control en San Juan
- Diseño y simulación de control LQG para vehículo de dos ruedas auto-equilibrado

Diseño y construcción de robot paralelo - Autor - Universidad Nacional de Cuyo

Mar 2020 - May 2021

- Proyectos de Investigación tipo C para estudiantes (CD-240/2019 y FI-064/2020)
- Análisis cinemático y dinámico, diseño mecánico y fabricación de manipulador robótico paralelo (inicio PFE)

Diseño de concentrador solar de disco parabólico - Colaborador - Instituto CEDIAC

Oct 2019 - Dic 2021

- Proyecto doctoral de Juan M. Leiva Butti (Proyectos SIIP 2019, Código 06/B383)
- Diseño y fabricación de prototipo mecánico y sistema de calibración del sensor de seguimiento del sol

Cursos

Diseño Digital Avanzado - Fundación Fulgor

Ago 2021 - Dic 2021

- Organizado por la Fundación Fulgor y dictado por Dr. Ariel L. Pola, de 75 hs de duración
- Conceptos avanzados de diseño digital en FPGA y VLSI para aplicación en sistemas DSP.

Diseño Digital Básico - Fundación Fulgor

Mar 2021

- Organizado por la Fundación Fulgor y dictado por Dr. Ariel L. Pola en el contexto de EAMTA 2021