

UNIVERSIDAD SIMON BOLIVAR Departamento de Matemáticas Puras y Aplicadas.

SEPTIEMBRE-DICIEMBRE DE 2007 MA1116 tercer examen parcial (40%) 11-12-2007

TIPO B1

SOLUCIONES

1.- (12 ptos.) Halle la proyección ortogonal del vector \mathbf{b} = (1, 3, 3) sobre el subespacio, W, de R³ definido por W = gen { (1, 1, 2), (-2, 1, -1)]}.

Solución a.

Apliquemos el algoritmo de Gram-Schmidt para obtener una base ortonormal para W:

como los dos vectores \mathbf{v}_1 = (1, 1, 2), \mathbf{v}_2 =(-2, 1, -1) son L.I., forman una base para W:

$$\mathbf{u}_1 = \mathbf{v}_1 / |\mathbf{v}_1| = \mathbf{v}_1 / \sqrt{6}$$
;

$$\mathbf{v}_2' = \mathbf{v}_2 - (\mathbf{v}_2 \cdot \mathbf{u}_1) \mathbf{u}_1 = (-2, 1, -1) - \left[\frac{-3}{\sqrt{6}} \frac{(1, 1, 2)}{\sqrt{6}} \right] = \frac{3}{2} (-1, 1, 0);$$

$$\mathbf{u}_2 = \mathbf{v}_2' / |\mathbf{v}_2'| = \frac{(-1,1,0)}{|(-1,1,0)|} = (-1,1,0) / \sqrt{2}.$$

Los dos vectores $\mathbf{u}_1 = \frac{(1,\,1,\,2)}{\sqrt{6}}$, $\mathbf{u}_2 = \frac{(-1,\,1,\,0)}{\sqrt{2}}$, forman una base ortonormal para

W; entonces:

$$\operatorname{proy}_{W} \, \boldsymbol{b} = (\boldsymbol{b}.\boldsymbol{u}_{1})\boldsymbol{u}_{1} + (\boldsymbol{b}.\boldsymbol{u}_{2})\boldsymbol{u}_{2} = \frac{10}{\sqrt{6}} \frac{(1,1,2)}{\sqrt{6}} + \frac{2}{\sqrt{2}} \, \frac{(-1,1,0)}{\sqrt{2}} = \frac{2}{3} \, (1,4,5) \; ;$$

Solución b.

El vector ${\bf b}$ se puede escribir en forma única como suma ${\bf b}={\bf h}+{\bf p}$, siendo ${\bf h}=\text{proy}_W\,{\bf b}\,$, ${\bf p}=\text{proy}_{W\perp}\,{\bf b}$;

como los vectores v_1 , v_2 generan un plano por el origen en R^3 , el complemento ortogonal, W^{\perp} será la rectas por el origen, paralela al vector definido por

$$det(A) = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ 1 & 1 & 2 \\ -2 & 1 & -1 \end{vmatrix} = (-3, -3, 3) \text{ que a su vez es paralelo al vector } \mathbf{q} = (1, 1, -1);$$

entonces se tiene :
$$\mathbf{p} = \text{proy}_{\mathbf{q}}(\mathbf{b}) = \frac{(\mathbf{b}.\mathbf{q}) \mathbf{q}}{|\mathbf{q}|^2} = \frac{1}{3}\mathbf{q} \frac{(1, 1, -1)}{3}$$
;

$$\mathbf{h} = \mathbf{b} - \mathbf{p} = (1, 3, 3) - \frac{(1, 1, -1)}{3} = \frac{2}{3}(1, 4, 5)$$
.

2.- (10 ptos.) Sea $T: M_{2x2} \rightarrow M_{2x2}$ tal que;

$$T(\begin{bmatrix}1&0\\0&0\end{bmatrix}) = \begin{bmatrix}1&0\\0&-1\end{bmatrix}, T(\begin{bmatrix}0&1\\0&0\end{bmatrix}) = \begin{bmatrix}0&1\\-1&0\end{bmatrix}, T(\begin{bmatrix}0&0\\1&0\end{bmatrix}) = \begin{bmatrix}1&0\\0&0\end{bmatrix}, T(\begin{bmatrix}0&0\\0&1\end{bmatrix}) = \begin{bmatrix}0&0\\0&1\end{bmatrix};$$

- **2a**) halle una fórmula para T;
- **2b**) halle la dimensión, v(T), del núcleo de T;
- **2c**) halle la dimensión, $\rho(T)$, de la imagen de T.

Solución.

$$\mathbf{T}(\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}) = a\mathbf{T}(\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}) + b \ \mathbf{T}(\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}) + c\mathbf{T}(\begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}) + d\mathbf{T}(\begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}) =$$

$$= a \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} + b \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix} + c \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} + d \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a+c & b \\ -b & -a+d \end{bmatrix} luego :$$

$$\mathbf{T}(\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}) = \begin{bmatrix} a+c & b \\ -b & -a+d \end{bmatrix};$$

2b) como
$$\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \in \text{Núcleo de T} \iff \mathbf{T} (\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}) = \begin{bmatrix} a+c & b \\ -b & -a+d \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \iff$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} a+c=0 \\ b=0 \\ -a+d=0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} b=0 \\ a=-c=d \end{cases} \text{ se tiene } \text{Núcleo}(T) = \{ \begin{bmatrix} a & 0 \\ -a & a \end{bmatrix} \} = \text{gen } \{ \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} \};$$

por lo tanto Núcleo(T) tiene una base formada por un solo vector y su dimensión es v(T) = 1;

2c) como
$$\rho(T)+\nu(T)=4$$
 [= dimensión del dominio] se tiene : $\rho(T)=4-1=3$;

Otra manera de hallar facilmente $\rho(T)$ podría ser hallando primero la matriz asociada a la transformación lineal (con las bases naturales):

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} y \text{ [llevándola a forma escalonada] tomar en cuenta que } \rho(T) = dim(R_A) :$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \implies \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \implies \rho(T) = \dim(R_A) = 3.$$

3.- (12 ptos.) Sea A =
$$\begin{bmatrix} 10 & 2 & 2 \\ 2 & 13 & 4 \\ 2 & 4 & 13 \end{bmatrix}$$
.

Halle una matriz ortogonal, Q, y una matriz diagonal, D, tales que $Q^{-1}AQ = D$,

SOLUCIONES tercer parcial B1

conociendo que det
$$\begin{bmatrix} 10-\lambda & 2 & 2 \\ 2 & 13-\lambda & 4 \\ 2 & 4 & 13-\lambda \end{bmatrix} = (-1)(\lambda-9)^2(\lambda-18).$$

Solución.

Los autovalores de A son : $\lambda_1 = \lambda_2 = 9$, $\lambda_3 = 18$. Hallemos los autoespacios correspondientes :

$$\lambda = 9 \Rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 2 & 2 & 0 \\ 2 & 4 & 4 & 0 \\ 2 & 4 & 4 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 2 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2a - 2b \\ a \\ b \end{bmatrix} \Rightarrow E_9 = gen\{\begin{bmatrix} 2 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix}\};$$

$$\begin{array}{lll} \lambda = 18 \implies \begin{bmatrix} -8 & 2 & 2 & 0 \\ 2 & -5 & 4 & | & 0 \\ 2 & 4 & -5 & 0 \end{bmatrix} & \underset{R_{3} \rightarrow R_{3} - R_{2}}{\Longrightarrow} & \begin{bmatrix} 0 & -18 & 18 & 0 \\ 2 & -5 & 4 & | & 0 \\ 0 & 9 & -9 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} 2 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & | & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \\ \Rightarrow E_{18} = gen\{\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{bmatrix}\}; \end{array}$$

Como los autovectores de E_9 ya son perpendiculares a los autovectores de E_{18} , para obtener una base ortonormal de autovectores de R^3 es suficiente aplicar el algoritmo de Gram-Schmidt a los vectores de la base de E_9 y dividir por su módulo al autovector de la base de E_{18} .

$$u_1 = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix}; (v_2)' = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix} - (\frac{1}{\sqrt{5}} \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix}) \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix} = \frac{1}{5} (\begin{bmatrix} 10 \\ 0 \\ -5 \end{bmatrix} - 4 \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix}) = \frac{1}{5} \begin{bmatrix} 2 \\ 4 \\ -5 \end{bmatrix};$$

$$\mathbf{u}_{2} = \frac{1}{\sqrt{45}} \begin{bmatrix} 2\\4\\-5 \end{bmatrix} = \frac{1}{3\sqrt{5}} \begin{bmatrix} 2\\4\\-5 \end{bmatrix}; \ \mathbf{u}_{3} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 1\\2\\2 \end{bmatrix}. \text{ Por consiguiente :P} = \begin{bmatrix} \frac{2}{\sqrt{5}} & \frac{2}{3\sqrt{5}} & \frac{1}{3}\\ \frac{-1}{\sqrt{5}} & \frac{4}{3\sqrt{5}} & \frac{2}{3}\\ 0 & \frac{-5}{3\sqrt{5}} & \frac{2}{3} \end{bmatrix};$$

$$D = \begin{bmatrix} 9 & 0 & 0 \\ 0 & 9 & 0 \\ 0 & 0 & 18 \end{bmatrix}.$$

4.- (6 ptos.) Demuestre que si λ es un autovalor de una matriz, A, de tamaño nxn, entonces λ^2 es un autovalor de A^2 .

Solución.

Si λ es autovalor de A entonces existe un autovector , \mathbf{v} [representado por una matriz columna] , tal que $A\mathbf{v}=\lambda\mathbf{v}$; entonces se tiene :

 $A^2\mathbf{v} = A(A\mathbf{v}) = A(\lambda\mathbf{v}) = \lambda(A\mathbf{v}) = \lambda(\lambda\mathbf{v}) = \lambda^2\mathbf{v}$ lo cual pone en evidencia que λ^2 es autovalor de A^2 , asociado al mismo autovector, \mathbf{v} .