## 目录

一、实验目的	3
二、方法原理	3
2.1 PTM 的定义及其计算	3 4
2.3 基于 RS 触发器的 Moore 机的 PTM 值计算	4
三、实验内容	5
四、实验结论与总结	6
4.1 实验结论	6
4.2 实验总结	7
Appendices	9
A 程序源代码	9

## 一、实验目的

当下,数字电子产业正在迅速发展,其对科技进步有重大的作用。而作为数字电子产业的核心,集成电路的稳定性、可靠性备受关注。高性能的集成电路将大大加快数字电子产业的发展。这个时候,对数字电路的可靠性进行快速准确的评估就尤为重要。本次实验,我们将简述当下一些电路可靠性评估方法的优缺点,并围绕概率转移矩阵模型以及触发器可靠度评估的 F-PTM 方法 [1] 对其可靠性进行评估。

## 二、方法原理

为了计算时序逻辑电路的可靠性,我们采用概率转移矩阵(Probabilistic Transfer Matrices)的方法, 先用 F-PTM 求触发器的 PTM 值,再计算可靠性。

## 2.1 PTM 的定义及其计算

对电路 C 有 m 个输入标识为  $(x_1, x_2, \dots, x_n)$  和 n 个输出  $(y_1, y_2, \dots, y_n)$ , 则电路 C 的 PTM 定义为一个  $2^m \times 2^n$  的矩阵 **PM**。PTM 即为一个电路的输入输出概率矩阵。

图 1 为基本逻辑门电路对于的 PTM[2]

基本逻辑门	PTM	基本逻辑门	PTM
<del>-</del>	$ \begin{array}{ccc} 0 & 1 \\ 00 & p & 1-p \\ 01 & p & 1-p \\ 10 & p & 1-p \\ 11 & 1-p & p \end{array} $	<del></del>	$ \begin{array}{c cc} 0 & 1 \\ 00 & 1 \\ 01 & 1-p & p \\ 10 & 1-p & p \\ 11 & p & 1-p \end{array} $
<del>-</del>	$ \begin{array}{ccc}  & 0 & 1 \\  & 0 & \\  & 0 & \\  & 1 - p & p \\  & 1 & \\  & 1 - p & p \\  & 1 - p & p \end{array} $	<b></b>	$ \begin{array}{ccc} 0 & 1 \\ 00 & 1 \\ 01 & p & 1 \\ 10 & p & 1 \\ 11 & p & 1 \\ \end{array} $
<b>&gt;</b>	$ \begin{array}{ccc} 0 & 1 \\ 00 & p & 1-p \\ 1-p & p \\ 10 & p & 1-p \end{array} $	>-	$ \begin{array}{ccc} 0 & 1 \\ 0 & \begin{bmatrix} 1-P & P \\ P & 1-P \end{bmatrix} \end{array} $

图 1: 基本逻辑门电路对应的 PTM

在此我们假定在各个输入状态下错误输出概率都为 p。

对于组合逻辑电路的 PTM 计算则是根据逻辑门之间的关系将其划分为多个子电路,按以下运算规则进行运算: [3]

- 若两个子电路的 PTM 分布为  $PM_1$ 、 $PM_2$ , 则它们的串联电路的 PTM 为  $PM_1 \times PM_2$
- 若两个子电路的 PTM 分布为  $PM_1$ 、 $PM_2$ , 则它们的并联电路的 PTM 为  $PM_1 \otimes PM_2$

对于组合逻辑电路,基于电路整体的 PTM 就可以根据可靠性公式计算得到可靠度 R. 同时,基于编码的迭代 PTM 方法 [4][5] 可以计算大规模电路的可靠度。

对于组合逻辑电路可靠度的计算一般先建立门电路的 PTM,然后根据电路结构和矩阵运算规则计算整个组合电路的 PTM,再从电路的 PTM 中获得电路的可靠度信息. 但传统的 PTM 方法是根据电路的串联和并联结构来计算组合电路的 PTM,这对于时序逻辑电路并不适用。为了对时序逻辑电路的可靠性进行评估,众多学者提出来不同的方法。

## 2.2 时序逻辑电路的可靠性计算

对于电路的可靠性影响主要体现在门电路的噪声,供应电压的的线性收缩也导致软错误的发生更加频繁。物理失效机制也导致了诸如短路、延时、晶体管和互连等故障。

而为了对时序逻辑电路进行可靠性评估。有传统的蒙特卡洛方法,基于贝叶斯网络(Bayesian Network,BN)的时序电路可靠度分析方法 [6], 基于 PTM 的时序电路可靠性计算方法以及 F-PTM 方法等。

蒙特卡洛方法基于随机数生成器来分析系统的随机活动,其具有良好的直接性以及较强的模拟能力,但是该方法的结果较为耗时且取得的结果难以预料。其计算可信度公式为

$$R = 1 - nErrors/nSamples \tag{1}$$

BN 方法则是基于条件概率分析以及图论对电路行为进行分析。通过构建贝叶斯网络,再根据贝叶斯网络,建立关联节点之间的条件概率分布,最后根据贝叶斯定理从根节点开始,逐个计算得到叶子节点即可得到电路的可靠度。但是 BN 方法假设时序电路中的触发器是理想电路,不会发生软错误. 因此,该方法会影响可靠性评估结果的精度。

基于 PTM 时序电路的可靠度估计(S-PTM)方法 [7],则是将时序电路划分为输出逻辑模块和次态逻辑模块,通过计算第一个时间帧的电路 PTM 迭代计算第 k 格时间帧的 PTM,最后根据输入信号的概率分布估计电路的可靠性。

由于传统的 PTM 方法并不适用于时序逻辑电路可靠性的分析,而基于概率转移矩阵的触发器可靠度计算方法 (F-PTM) 则解决了这个问题。F-PTM 方法首先构建触发器电路的特征方程,再用电路 PTM 的判定定理计算触发器电路的 PTM,最后根据输入信号的概率分布函数计算得到电路的可靠性。

时序逻辑电路在第 k 时间帧的可靠度为

$$R = \|V_s * (PM_{s,k} \circ IM_s)\| \tag{2}$$

其中  $V_s$  为输入概率分布向量, $PM_{s,k}$  为时序电路在第 k 帧时的 PTM 值,当电路无故障时,它的 ITM 为  $IM_sY$ 

接下来,我们将采用 F-PTM 的方法计算各个触发器的 PTM 值,并通过 Moore 机的 PTM 计算公式计算得到电路 PTM 的值,并以此计算电路的可靠度。

## 2.3 基于 RS 触发器的 Moore 机的 PTM 值计算

基本 RS 触发器由两个与非门构成,分别为 a 和 b, 其 PTM 值分别为  $P_{nanda}$ ,  $P_{nandb}$ , 为了 简化实验流程,不考虑各种情况的不一致性,我们设定在给定输入的情况,对于与非门输出错误

结果概率为 p, 同时我们不考虑存在导线的错误, 则有

$$P_{nanda} = P_{nandb} = egin{bmatrix} p & 1-p \ p & 1-p \ p & 1-p \ 1-p \ 1-p & p \end{bmatrix}$$

根据 RS 触发器额度输入输出方程,可以计算得到以 Q 为输出端的基本 R-S 锁存器的 PTM 为  $P_{rs\ latch}$ 

$$P_{rs\_latch} = \begin{bmatrix} p^2 + (1-p)p & (1-p)^2 + (1-p)p \\ p^2 + (1-p)^2 & 2p(1-p) \\ p^2 + (1-p)p & (1-p)^2 + (1-p)p \\ p^2 + (1-p)p & 2p(1-p) \\ p^2 + (1-p)p & (1-p)^2 + (1-p)p \\ p^2 + (1-p)^2 & p^2 + p(1-p) \\ p^2 + (1-p)p & (1-p)^2 + p(1-p) \\ 2p(1-p) & p^2 + (1-p)^2 \end{bmatrix}$$

同时基于参考文献,我们又可以得到正边沿 R-S 触发器的 PTM 计算公式

$$P_{rs\_FF\_e} = (I_{not} \bigotimes I_2 \bigotimes I_{not}) * P_{rs\_latch}$$
(3)

由于本次实验我们采用的基于 RS 触发器的 Moore 型时序电路, 基于一下 Moore 机的相关 定理, 我们可以得到在第 k 帧时的 PTM 的计算公式

$$PM_Y = F_{2k,k} \ltimes (PM_{h_k} \bigotimes PM_{h_{k-1}} \bigotimes \cdots \bigotimes PM_{h_1}) \ltimes PM_G$$
(4)

其中  $PM_G$  为输出逻辑 G 的 PTM, $PM_{h_k}$  是触发器 k 的 PTM, $PM_Y$  为输出逻辑模块的 PTM

$$PM_Z = (F_{2k,k} \bigotimes I_{2^m}) \ltimes (PM_{h_k} \bigotimes PM_{h_{k-1}} \bigotimes \cdots \bigotimes PM_{h_1} \bigotimes I_{2^m}) \ltimes PM_F$$
 (5)

其中  $PM_F$  是次态逻辑 F 的 PTM,  $PM_{h_k}$  是触发器 k 的 PTM,  $PM_Z$  为次态逻辑模块的 PTM

$$PM_{s,k} = F_{k,2} \ltimes (I_{2^k} \bigotimes PM_{Z,k-1}) \ltimes PM_{Y,K}$$

$$\tag{6}$$

其中, $PM_{Y,k}$  是输出逻辑模块在 k 时间帧的 PTM, $PM_{Z,k-1}$  是次态逻辑模块在第 k-1 时间帧的 PTM, $PM_{s,k}$  为在第 k 时间帧的 PTM

## 三、实验内容

本次实验采用由正边沿 RS-触发器构成的二进制计数器,如图 2 所示。

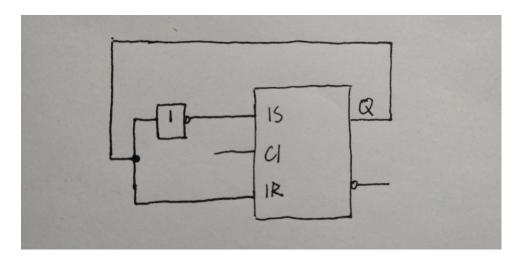


图 2: 实验电路

将  $S=\overline{Q^n}$ 、 $R=Q^n$  带入 RS 触发器的特性方程,得到  $Q^{n+1}=\overline{Q^n}$ ,即一个二进制触发器。 其中,输出逻辑 G 为一输入一输出(一根导线),所以  $PM_G=I_2$ 

次态逻辑 F 由两部分组成,运用组合逻辑电路 PTM 的计算方法,得到  $PM_F = I_2 \otimes NOT$ . 其中, $I_2$  是大小为 2\*2 的单位矩阵,NOT 是非门的概率转移矩阵。

通过《基于概率转移矩阵的时序电路可靠度估计方法》中定理 6 计算输出逻辑模块

$$PM_Y = F_{2,1} \ltimes (PM_{rs_F F}) \ltimes PM_G \tag{7}$$

由定理7计算次态逻辑模块

$$PM_Z = (F_{2,1} \bigotimes I_2) \ltimes (PM_{rs_F F} \bigotimes I_2) \ltimes PM_F$$
 (8)

由定理 8 可知

$$PM_{s,k} = F_{k,2} \ltimes (I_{2^k} \bigotimes PM_{Z,k-1}) \ltimes PM_{Y,K} \tag{9}$$

把时序电路展开为 k 个时间帧后,采用时序电路 PYM 的计算模型,使用 matlab 编程计算 出电路在 k 个时间帧的 PTM。在本实验中,第一个时序帧时,次态逻辑还未能对输出逻辑产生 影响,所以,在第一个时序帧,时序电路的 PTM 为  $PM_{s,1}=PM_{Y,1}$  从第二个时序帧开始,前一个输入形成的状态会影响电路输出逻辑的 PTM。

计算出  $PM_{s,k}$  后,根据电路的输入概率分布,根据公式(2)估计整个时序电路的可靠度。

## 四、实验结论与总结

#### 4.1 实验结论

基于 Matlab 在矩阵处理方面的优越性能,我们采用 Matlab 进行编程计算。在本次实验中,我们取差错概率 p=0.01,编程计算了 5 个时间帧的概率转移矩阵 PTM 和可靠度 R,并绘制了曲线图如图 3。

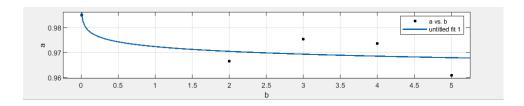


图 3: 实验结果曲线图

从图中可以看到,电路可靠度总体上随着迭代计算次数的增加而减小,并且减小的趋势逐渐减弱。可以推测,当迭代次数较多时,电路的可靠度会收敛于某个值。

## 4.2 实验总结

关于本次实验,我们对 PTM 有了清晰的理解,对其在时序电路可靠度估计方法的运用有了一定认识。不断阅读参考文献,我们也简单了解到了在电路可靠度估计上存在很多方法,而基于 PTM 的一些评估方法包括有 F-PTM,S-PTM,编码迭代 PTM 模型等。对于单一文献,所能提供的信息较少,通过追踪作者的其它文献以及按时间线获取 PTM 评估时序电路可靠性相关的其它文献,我们将从文献中获取到的资料进行相互印证,从而确定自己的猜测。从本次实验,我们确实收获了很多

除此之外,对于老师所给参考文献(基于概率转移矩阵的时序电路可靠度估计方法),我们 发现存在以下编辑错误:

• 定理 8 中 "Mealy 机在第 k 时间帧的 PTM 为:",该公式对应的应当是 Moore 机的 PTM

## 参考文献

- [1] 欧阳城添, 江建慧, 王曦. 触发器可靠度计算的 F-PTM 方法 [J]. 电子学报,2016,44(09):2219-2226.
- [2] 陈莉莉. 基于 PTM 的集成电路可靠性评估方法研究 [D]. 江西理工大学,2018.
- [3] S. Krishnaswamy, G. F. Viamontes, I. L. Markov and J. P. Hayes, "Accurate reliability evaluation and enhancement via probabilistic transfer matrices," Design, Automation and Test in Europe, 2005, pp. 282-287 Vol. 1, doi: 10.1109/DATE.2005.47.
- [4] 肖杰, 江建慧, 朱旭光. 一种基于迭代 PTM 模型的电路可靠性评估方法 [J]. 计算机学报,2014,37(07):1508-1520.
- [5] Jie Xiao, William Lee, Jianhui Jiang, Xuhua Yang, Circuit reliability estimation based on an iterative PTM model with hybrid coding, Microelectronics Journal, Volume 52,2016, Pages 117-123, ISSN 0026-2692.
- [6] Lingasubramanian K , Bhanja S . Probabilistic Error Modeling for Sequential Logic[C]// Nanotechnology, 2007. IEEE-NANO 2007. 7th IEEE Conference on. IEEE, 2007.
- [7] 欧阳城添, 江建慧. 基于概率转移矩阵的时序电路可靠度估计方法 [J]. 电子学报,2013,41(01):171-177.

# **Appendices**

## A 程序源代码

```
1 %/%/%/%/%
2 %代码运行环境: Matlab R2019a
3%代码运行结果: 当前实验电路在不同迭代次数下的可靠度
4 %%%%%%%%%%%
6 %% 清空环境变量
7 close all; clear; clc;
9 %% 设定参数初值
10 p=1e-2;%出 错 概 率
11 I not=[0 1;1 0];
12 PM_G=[1 0;0 1]; %在当前电路下
14 %% 触发器的PTM计算
15 %与非门的PTM
_{16} P_nand=[p 1-p;p 1-p;p 1-p;1-p p];
^{17} P_not=[1-p p;p 1-p];
18 M_nand=P_nand';
19 M_not=P_not ';
21 %基本RS与非门锁存器的PTM
22 P_rs_latch=semi_tensor(P_nand,P_nand)
24 %正边沿R—S触发器的PTM
{\tt 25~P\_rs\_FF\_e\!=\!kron(kron(I\_not,eye(2)),I\_not)*P\_rs\_latch}
26 % 当前电路的输入输出逻辑PIM
27 PM_F=kron(eye(2),P_not);
28 PM_Yl=semi_tensor(semi_tensor(generateF(2,1),P_rs_FF_e),PM_G)
29 PM_ZI=semi_tensor(semi_tensor(kron(generateF(2,1),eye(2)),P_rs_FFF_e),PM_F)
30 PM_S1=PM_Y1
31 PM_S2=semi_tensor(semi_tensor(generateF(1,2),kron(eye(2),PM_Zl)),PM_Yl)
33 %% 触发器的ITM计算
34 p=0;
35 %与非门的ITM
_{36} I_nand=[p 1-p;p 1-p;p 1-p;1-p p];
з<sup>7</sup> P_not=[1-р р;р 1-р];
_{38} M_nand=P_nand';
39 M_not=P_not ';
41 %基本RS与非门锁存器的ITM
42 P_rs_latch=semi_tensor(P_nand,P_nand)
44 %正边沿R—S触发器的ITM
45 P_rs_FF_e=kron(kron(I_not, eye(2)), I_not)*P_rs_latch
46 % 当前电路的输入输出逻辑ITM
47 PM_G = [1 \ 0; 0 \ 1];
```

```
48 PM_F=kron(eye(2),P_not);
49 PM_Y = semi_tensor(semi_tensor(generateF(2,1),P_rs_FF_e),PM_G)
_{52} IM_S2=semi_tensor(semi_tensor(generateF(1,2),kron(eye(2),PM_Z1)),PM_Y1)
54 % 电路可靠度计算
_{55} V1=ones (1,8)/8
56 R1=V1*(PM_S1.*IM_S1)
_{58} V2=ones (1,32)/32
59 R2=V2*(PM_S2.*IM_S2)
61 sum(R1)
62 sum(R2)
63
64 % 计算半张量积
65 function T=semi\_tensor(A,B)
   [i,j] = size(A);
   [m,n]=size(B);
67
   q=lcm(j,m);
69
   eye(q/j);
   T1=kron(A, eye(q/j));
   T2=kron(B, eye(q/m));
   T=T1*T2;
72
73 end
75 % 生成F(m,k)
76 function F=generateF(m,k)
     F = zeros(2^m, 2^(m*k));
77
      for i=1:2<sup>m</sup>
78
79
         sum=0
         for j=0:k-1
80
             sum=sum+i*(2^m)^j;
81
82
         F(i, sum) = 1;
83
      end
85 end
```