

Code con priorità

ADT Coda con priorità

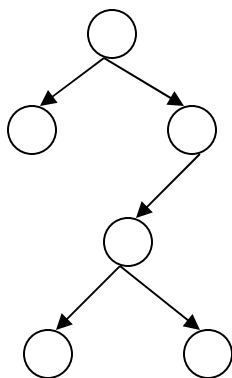
- ▶ Una coda con priorità è una struttura dati **dinamica** che permette di gestire una collezione di dati con chiave numerica.
- ▶ Una coda con priorità offre le operazioni di
 - ▶ **inserimento**: di un elemento nell'insieme
 - ▶ **massimo**: restituisce l'elemento con chiave più grande
 - ▶ **cancellazione-massimo**: restituisce l'elemento con chiave più grande e lo rimuove dalla collezione

Applicazioni della Coda con Priorità

- ▶ Le Code con priorità sono strutture dati molto comuni in informatica.
- ▶ Es:
 - ▶ *Gestione di **processi***: ad ogni processo viene associata una priorità. Una coda con priorità permette di conoscere in ogni istante il processo con priorità maggiore. In qualsiasi momento i processi possono essere eliminati dalla coda o nuovi processi con priorità arbitraria possono essere inseriti nella coda.
- ▶ Per implementare efficientemente una coda con priorità utilizzeremo una struttura dati chiamata **heap**

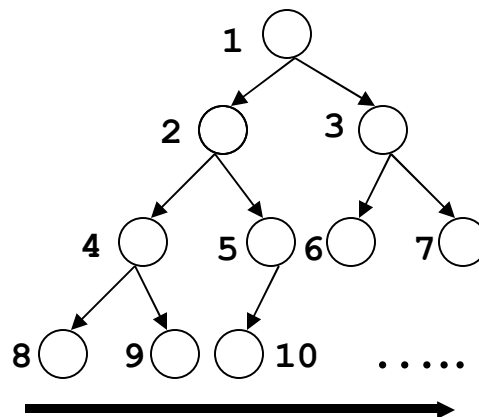
Nota su gli alberi binari

- ▶ Intuitivamente (*vedremo meglio successivamente*) un **albero binario** è una struttura dati formata da nodi collegati fra di loro (come per la struttura dati lista)
- ▶ Come per una lista, per ogni nodo esiste un **unico** nodo predecessore
- ▶ A differenza di una lista, ogni nodo è collegato con uno **o due** nodi successori



Heap Binario

- ▶ La struttura dati *heap binario* è un albero binario *quasi completo*
- ▶ Un albero binario *quasi completo* è un albero binario riempito completamente su tutti i livelli tranne eventualmente l'ultimo che è riempito da sinistra a destra

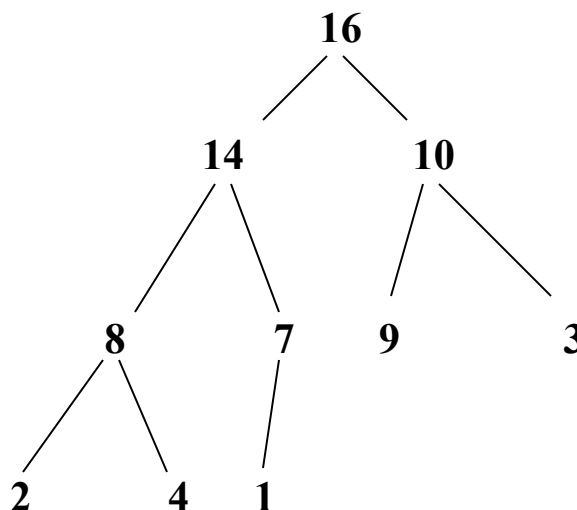


Proprieta' Heap

- Perché un albero binario quasi completo sia uno heap deve valere la seguente:

Proprietà dell'ordinamento parziale dello heap

il valore di un nodo figlio (successore) è minore o uguale a quello del nodo padre (predecessore)



Implementazione Heap tramite Vettore

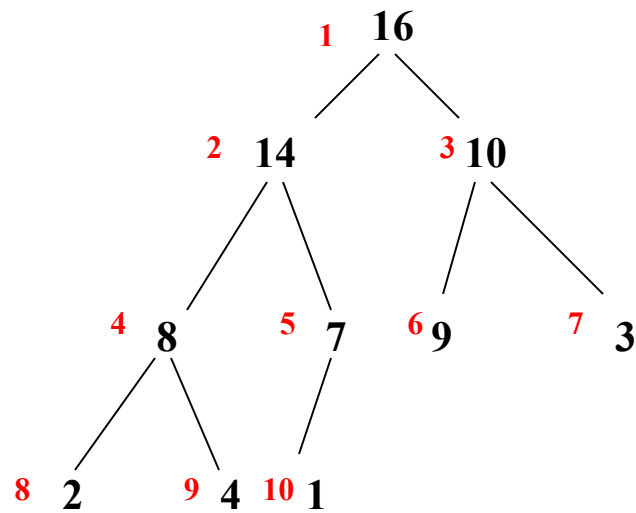
- ▶ Si implementa l'albero tramite un vettore di lunghezza $\text{length}[A]$
- ▶ Uno heap A ha un attributo $\text{heap-size}[A]$ che specifica il numero di elementi contenuto nello heap
- ▶ Nessun elemento in $A[1, \text{length}[A]]$ dopo $\text{heap-size}[A]$ è un elemento valido dello heap

Codifica di un albero binario quasi completo con una struttura dati vettore

- ▶ La radice dell'albero è $A[1]$
- ▶ L'indice del padre di un nodo di posizione i è $\lfloor i/2 \rfloor$
- ▶ L'indice del figlio sinistro di un nodo i è $2i$
- ▶ L'indice del figlio destro di un nodo i è $2i + 1$

Visualizzazione di uno heap

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
16	14	10	8	7	9	3	2	4	1



Pseudocodice Operazioni Heap

```
Parent(i)  
1 return  i/2
```

```
Left(i)  
1 return 2 i
```

```
Right(i)  
1 return 2 i + 1
```

Mantenimento proprietà heap

- ▶ A seguito di varie operazioni sullo heap può accadere che un nodo **viol**i la proprietà dello heap
- ▶ La procedura **Heapify** prende in ingresso uno heap A e l'indice i di un nodo che potenzialmente viola la proprietà e **ristabilisce** la proprietà di ordinamento parziale sull'intero heap
- ▶ Si assume che i sottoalberi figli del nodo i siano radici di heap che **rispettano** la proprietà di ordinamento parziale

Spiegazione

- ▶ L'idea è di far “**affondare**” il nodo che viola la proprietà di ordinamento parziale fino a che la proprietà non viene ripristinata
- ▶ Per fare questo si determina il nodo figlio più grande e si scambia il valore della chiave fra padre e figlio
- ▶ Poi si procede ricorsivamente sul nodo figlio per cui e' avvenuto lo scambio

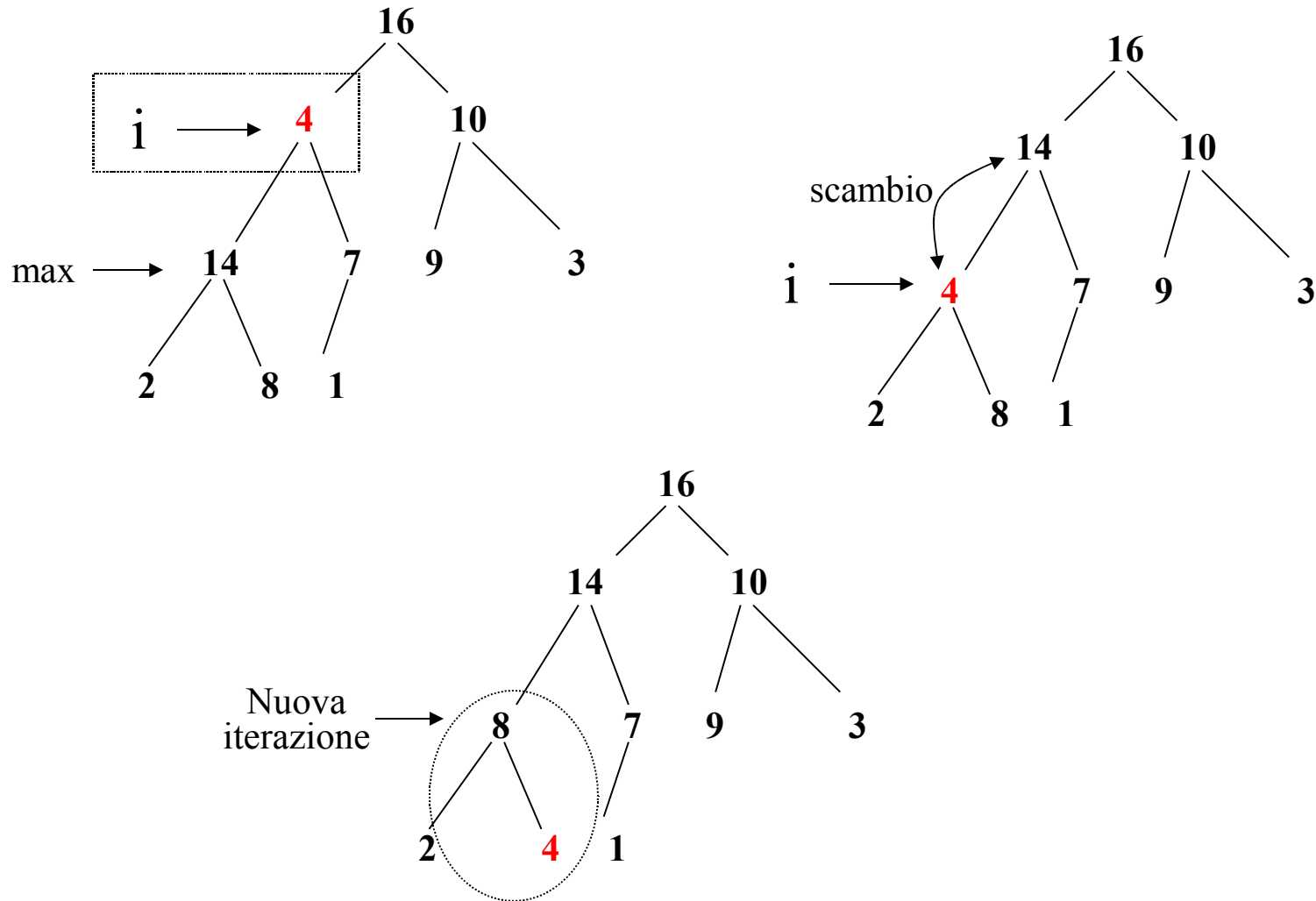
Pseudocodice Heapify (semplificato)

```
Heapify(A,i)
1 l ← Left(i)
2 r ← Right(i)
3 largest ← Max between A[l],A[r],A[i]
4 if largest ≠ i
5     then scambia A[i] ↔ A[largest]
6         Heapify(A,largest)
```

Pseudocode Heapify

```
Heapify(A,i)
1 l ← Left(i)
2 r ← Right(i)
3 if l ≤ heap-size[A] e A[l]>A[i]
4     then largest ← l
5     else largest ← i
6 if r ≤ heap-size[A] e A[r]>A[largest]
7     then largest ← r
8 if largest ≠ i
9     then scambia A[i] ↔ A[largest]
10         Heapify(A,largest)
```

Visualizzazione Procedura Heapify



Nota sugli alberi binari

- ▶ Un albero binario completo di altezza h ha $2^{h+1}-1$ nodi
- ▶ Infatti intuitivamente:
 - ▶ un albero binario completo di altezza 0 ha un unico nodo: la radice
 - ▶ un albero binario completo di altezza 1 è composto dalla radice e dai suoi due figli
 - ▶ all'aumentare di un livello ogni figlio genera altri due figli e quindi si raddoppia il numero di nodi del livello precedente
- ▶ Ogni livello di un albero binario completo contiene tanti nodi quanti sono contenuti in tutti i livelli precedenti +1
 - ▶ infatti passando da h a $h+1$ si passa da $2^{h+1}-1$ a $2^{h+2}-1$ nodi ovvero a $2(2^{h+1}) - 1$ nodi quindi il nuovo livello ha aggiunto 2^{h+1} nodi ad un albero che prima ne conteneva $2^{h+1}-1$

Tempo di calcolo di Heapify

- ▶ Le istruzioni per determinare il maggiore fra i , l e r impiegano un tempo $\Theta(1)$
- ▶ Ricorsivamente si chiama Heapify su uno dei sottoalberi radicati in l o r
- ▶ Il sottoalbero di un figlio ha al più dimensione $2n/3$
 - ▶ il caso peggiore è quando l'ultimo livello è pieno per metà ovvero quando uno dei sottoalberi (quello in cui proseguirà la ricorsione) è completo
- ▶ Il tempo di esecuzione è pertanto:
- ▶ $T(n) = T(2n/3) + \Theta(1)$

Tempo di calcolo: Teorema principale

- ▶ Per il Teorema Principale si ha $T(n) = \Theta(\lg n)$ infatti
- ▶ $T(n) = T(2n/3) + 1$
 - ▶ $f(n) = 1, a = 1, b = 3/2$
 - ▶ $n^{\log_b a} = n^{\log_{3/2} 1} = n^0 = \Theta(1)$
 - ▶ pertanto, dato che $f(n) = \Theta(n^{\log_b a}) = \Theta(1)$ allora (caso 2)
 - ▶ $T(n) = \Theta(\lg n)$

Costruzione di uno heap

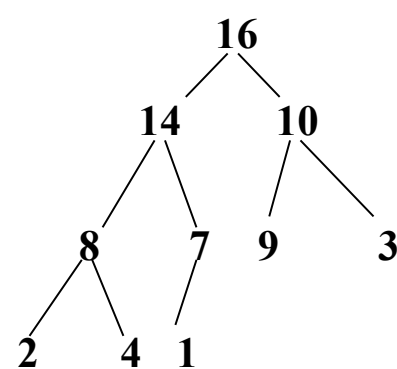
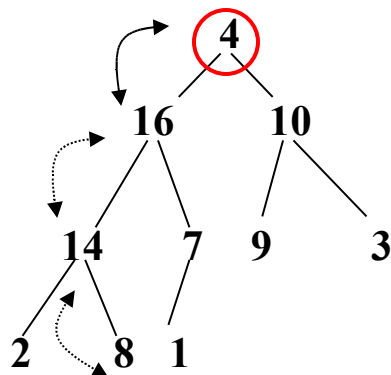
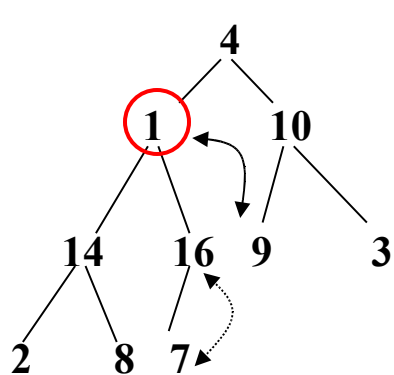
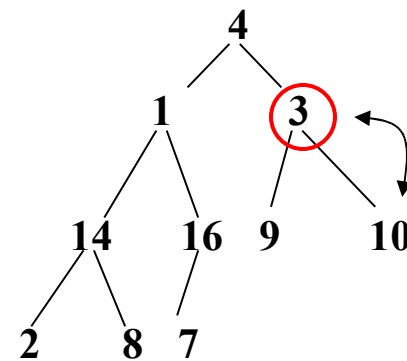
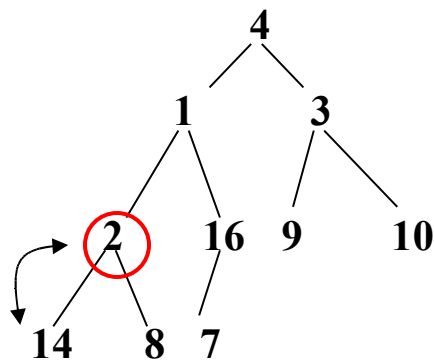
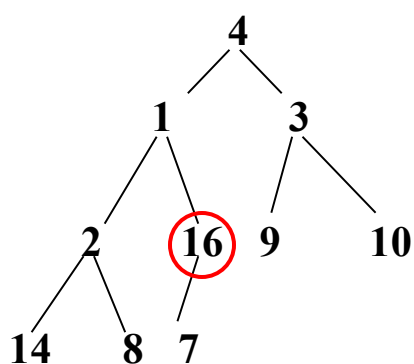
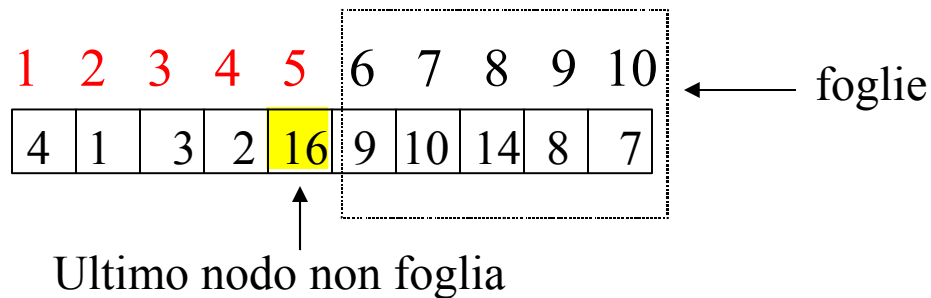
- ▶ Si può usare la procedura Heapify in modo bottom-up, cioè a partire dai livelli più bassi dell'albero, per convertire un Array in uno Heap
- ▶ Gli elementi $A[\lfloor n/2 \rfloor + 1 .. n]$ sono tutte foglie dell'albero e pertanto ognuno di essi è già uno heap di 1 elemento
- ▶ Si inizia dagli elementi padri dei nodi $A[\lfloor n/2 \rfloor + 1 .. n]$
- ▶ Dato che procediamo in modo bottom-up allora sicuramente i sottoalberi di un nodo sottoposto a Heapify sono heap

Pseudocodice Costruzione Heap

Build-Heap(A)

```
1 heap-size[A] ← Length[A]
2 for i ← ⌊length[A]/2⌋ downto 1
3     do Heapify(A, i)
```

Visualizzazione Costruzione Heap



Coda con priorità con heap

- ▶ Risulta semplice implementare le varie operazioni di una coda con priorità utilizzando uno heap
 - ▶ Extract Max: basta restituire la radice dello heap
 - ▶ Heap Extract Max: dopo la restituzione dell'elemento massimo, posiziona l'ultimo elemento dello heap (non il più piccolo!) nella radice ed esegue Heapify per ripristinare la proprietà di ordinamento parziale
 - ▶ Heap Insert: la procedura inserisce il nuovo elemento come elemento successivo all'ultimo e lo fa salire fino alla posizione giusta facendo “scendere” tutti padri

Pseudo codice operazioni

Heap-Extract-Max(A)

```
1 max ← A[1]
2 A[1] ← A[heap-size[A]]
3 heap-size[A] ← heap-size[A]-1
4 Heapify(A,1)
5 return max
```

Heap-Insert(A,key)

```
1 heap-size[A] ← heap-size[A]+1
2 i ← heap-size[A]
3 while i>1 e A[Parent(i)]<key
4     do      A[i] ← A[Parent(i)]
5           i ← Parent(i)
6 A[i] ← key
```

Visualizzazione Heap Insert

