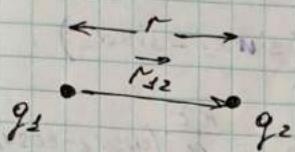


1.09.21.

Закон Ампера  
Принцип суперпозиции.

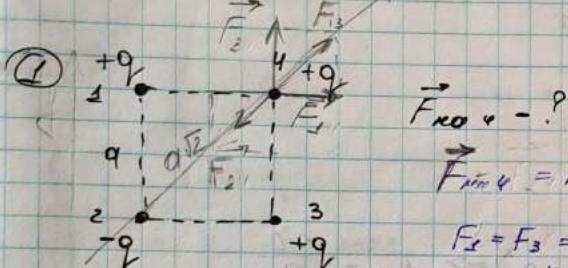
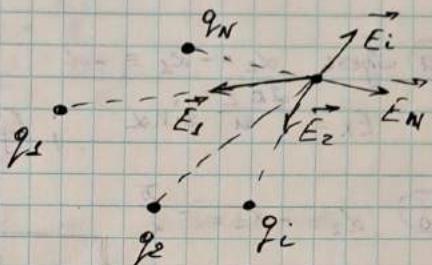


$$\vec{F} = k \frac{q_1 q_2}{r^2} \cdot \frac{\vec{r}}{r} \quad (\vec{F}_{12} = k \frac{q_1 q_2}{r^2} \cdot \frac{\vec{r}_{12}}{r})$$

$$k = F_{12} (F/SI)$$

$$q_1 = q / \sqrt{4\pi\epsilon_0} \text{ (нормированное значение)} \Rightarrow E = \frac{\vec{F}_{12}}{q_{12}} = \frac{kq}{r^2} \cdot \vec{r}$$

$$\begin{cases} \text{--- (CGSE) физ.} \\ \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \text{ (SI) (Упогоб)} \end{cases} \quad \vec{E} = \sum_{i=1}^N \vec{E}_i$$



$$\vec{F}_{\text{норм}} = ?$$

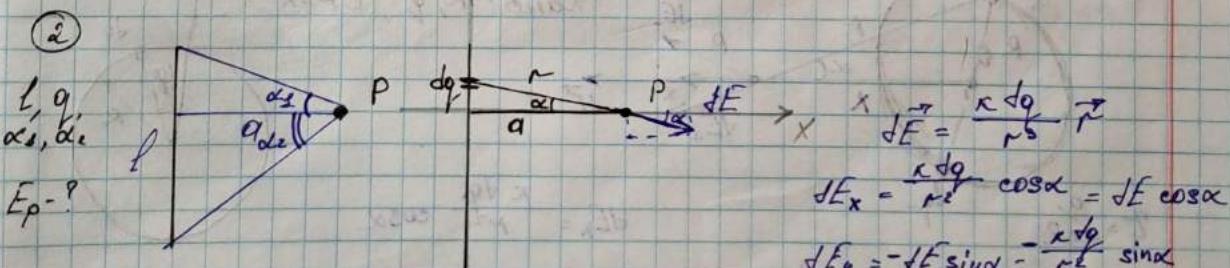
$$\vec{F}_{\text{норм}} = \vec{F}_{13} + \vec{F}_{23} + \vec{F}_3 = \vec{F}_{13} + \vec{F}_2$$

$$F_2 = F_3 = \frac{kq^2}{a^2}$$

$$F_2 = \frac{kq^2}{2a^2}$$

$$F_{\text{норм}} = F_{13} - F_2 = \frac{\sqrt{2}kq^2}{a^2} - \frac{kq^2}{2a^2} =$$

$$= \frac{a\sqrt{2}kq^2 - kq^2}{2a^2} = \frac{kq^2}{a^2} \left( \sqrt{2} - \frac{1}{2} \right)$$



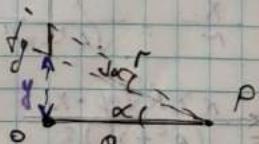
$$r \cos \alpha = a \rightarrow r = \frac{a}{\cos \alpha}$$

$$\vec{dE} = \frac{kq}{r^2} \vec{r}$$

$r = \frac{q}{E}$  - неопределение

$$dq = r \cdot dy$$

$$r = \frac{a}{\cos \alpha}$$



$$\tan \alpha = \frac{y}{a}$$

$$y = a \tan \alpha$$

$$y = \frac{a}{\cos^2 \alpha} \cdot dx$$

$$\Rightarrow dE_x = \frac{k \sqrt{y^2 + a^2} \cos \alpha}{r^2} \cos \alpha = \frac{a^2 \cdot \sin \alpha \cdot \cos^2 \alpha}{\cos^2 \alpha \cdot \sin^2 \alpha} \cdot \cos \alpha = \frac{a^2}{a} \cdot \cos \alpha \cdot dx$$

$$\sqrt{E_y} = -\frac{\kappa \varphi}{r^2} \sin \alpha = -\frac{\kappa^2 \alpha \cos \alpha \cdot \cos^2 \alpha}{\cos^2 \alpha + \alpha^2} \cdot \sin \alpha = -\frac{\kappa^2}{\alpha} \sin \alpha \cdot \cos \alpha$$

$$E_x = \frac{\kappa^2}{\alpha} \int_{\alpha_2}^{\alpha_1} \cos \alpha d\alpha = \frac{\kappa^2}{\alpha} (\sin \alpha \Big|_{\alpha_2}^{\alpha_1}) = \frac{\kappa^2}{\alpha} (\sin \alpha_1 - \sin \alpha_2)$$

$$E_y = -\frac{\kappa^2}{\alpha} \int_{\alpha_2}^{\alpha_1} \sin \alpha d\alpha = -\frac{\kappa^2}{\alpha} (-\cos \alpha_1 + \cos \alpha_2) = \frac{\kappa^2}{\alpha} (\cos \alpha_2 - \cos \alpha_1)$$

$$E_p = \sqrt{E_x^2 + E_y^2}$$

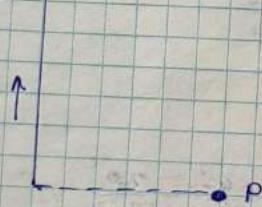
④ ~~falls~~,  $\alpha_2 = -\alpha_1 \equiv -\alpha$

$$E_x = \frac{2\kappa^2}{\alpha} \sin \alpha ; E_p = 0$$

$$⑤ \alpha_2 = -\alpha_1 = -\frac{\pi}{2}$$

$$E_y = 0 ; E_x = \frac{\alpha \kappa^2}{\alpha}$$

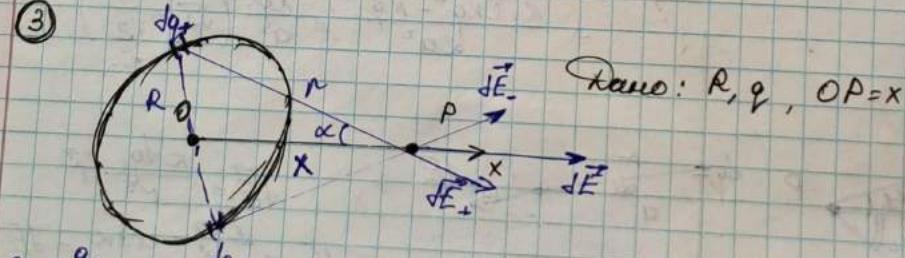
⑥



$$\alpha_1 = \frac{\pi}{2} ; \alpha_2 = 0 \Rightarrow E_x = \frac{\kappa^2}{\alpha}$$

$$E_y = -\frac{\kappa^2}{\alpha}$$

⑦



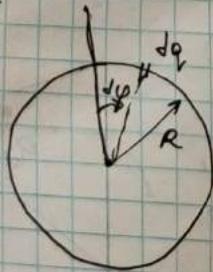
$$\varphi = \frac{q}{2\pi R}$$

$$dq = \varphi \cdot dl = \varphi \cdot R \cdot d\varphi$$

$$r^2 = R^2 + x^2$$

$$\cos \alpha = \frac{x}{r} = \frac{x}{\sqrt{R^2 + x^2}}$$

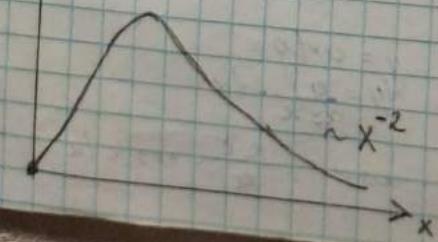
$$dE_x = \frac{\kappa dq}{r^2} \cos \alpha$$



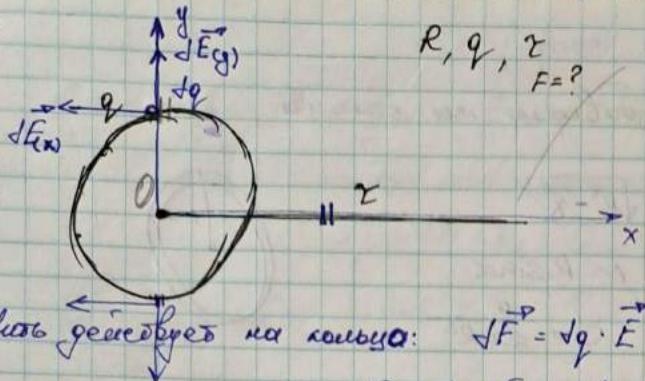
$$\Rightarrow dE_x = \frac{\kappa \varphi R d\varphi \cdot x}{(R^2 + x^2)^{\frac{3}{2}}}$$

$$\Rightarrow E = E_x = \frac{\kappa \cdot 2\pi \varphi R x}{(R^2 + x^2)^{\frac{3}{2}}} = \frac{\kappa q x}{(R^2 + x^2)^{\frac{3}{2}}}$$

$$x^2 \gg R^2 \Rightarrow E \sim \frac{1}{x^2}$$



④



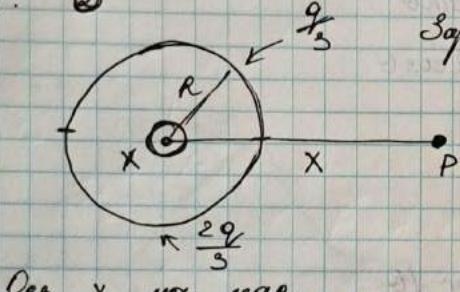
$R, q, x$  получается из метода  
 $F = ?$

Что действует на конька:  $\vec{F} = dq \cdot \vec{E}$

$$dF_x = dq \cdot E_x = dq \cdot \frac{xz}{R}$$

$$F_x = -\frac{xzq}{R} \Rightarrow F = \frac{xzq}{R}$$

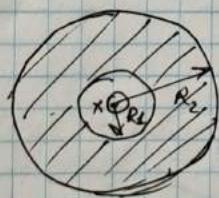
№3: ②



Заряжено не равномерно  
нас. в 3 зоны.  $E = ?$

Об x не пис.

③ Диск. Заряжен равномерно расп. по всей в замкнутых областях.



$q, R_1, R_2, x$

$$E_p(x) = ?$$

+ предположение симметрии.

$$\text{если } R_2 \rightarrow 0$$

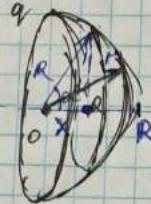
$$\delta) R_1 = 0 \quad R_2 \gg x$$

$$R_2 \ll x$$

8.09.23.

①

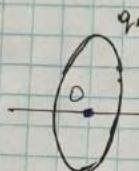
$E_0 = ?$  Рассчитать вес конька



$$r = \sqrt{R^2 - x^2}$$

$$r = R \sin \theta$$

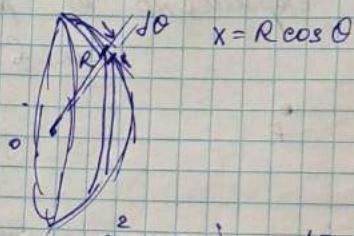
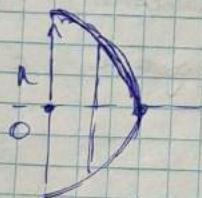
$$G = \frac{g}{2\pi R^2}$$



$$Ex = \frac{k g x}{(R^2 + x^2)^{3/2}}$$

$$dq = r^2 d\Omega = r^2 \cdot 2\pi R d\Omega$$

$$r = R \sin \theta$$



$$\delta E = \frac{k dq x}{(r^2 + x^2)^{3/2}} = \frac{k R^2 \cos \theta \cdot r^2 \sin \theta d\Omega}{(R^2 \sin^2 \theta + R^2 \cos^2 \theta)^{3/2}} =$$

$$= \frac{k R^2 \cos \theta r^2 \cdot 2\pi \cdot R \sin \theta d\Omega}{R^6}$$

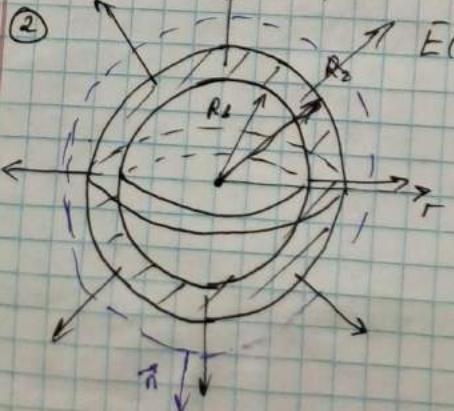
$$\delta E = 2\pi k \sqrt{r^2 \cos^2 \theta \sin^2 \theta} d\Omega$$

$$E = \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} 2\pi k \sqrt{r^2 \sin^2 \theta} (\delta \sin \theta) d\Omega = 2\pi k \sqrt{r^2} \cdot \frac{\sin^2 \theta}{2} \Big|_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} =$$

$$= \pi k \sqrt{r^2} \cdot \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} 2\pi k \sqrt{r^2 \cos^2 \theta} \sin \theta d\Omega =$$

$$= 2\pi k \sqrt{r^2} \cdot \frac{\sin^2 \theta}{2} \Big|_0^{\frac{\pi}{2}} = \pi k \sqrt{r^2} = \pi k \cdot \frac{g}{2\pi R^2} = \frac{k g}{2 R^2}$$

Деформация дифракционного - зонца.



$$E(R) = ?$$

$$g, R_1, R_2$$

1. Присущество квадратичности

2. Концентрация массы в зоне зонца

$$\oint E_n dS = \kappa \cdot 4\pi Q_{int}$$

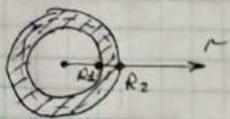
(S)

$$E_a = E = \text{const} \quad \text{на } (r)$$

$$\oint E \cdot dS = \oint E \cdot dS = E \oint dS = E \cdot 4\pi r^2$$

искусственное поле изн. заряда

$$1) 0 < r < R_1 : Q_{int} = 0 \Rightarrow E = 0$$



$$V_{sh} = \frac{4}{3}\pi r^3$$

$$dV = 4\pi r^2 dr$$

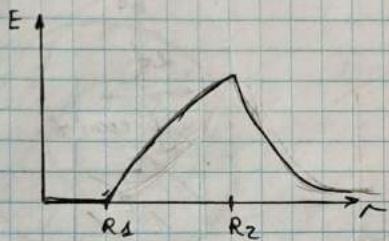
$$2) R_1 \leq r < R_2 : Q_{int} = \iiint_V \rho dV = \int_{R_1}^r \rho 4\pi r^2 dr =$$

$$= \rho \frac{4}{3} \pi (r^3 - R_1^3)$$

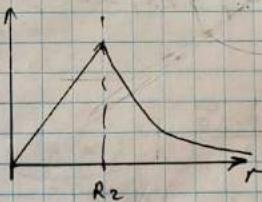
$$E = K \cdot \rho \cdot \frac{4}{3} \left( r - \frac{R_1^3}{r^2} \right)$$

$$3) r \geq R_2 : Q_{int} = \rho \cdot \frac{4}{3} \pi (R_2^3 - R_1^3)$$

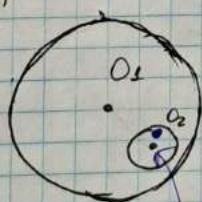
$$E = K \cdot \rho \cdot \frac{4}{3} \cdot \frac{(R_2^3 - R_1^3)}{r^2}$$



$$R_1 = 0 : E = K \cdot \frac{4\pi\rho}{3} r$$



③ Кольцо с зарядами



$$O_1 O_2 = a ; \rho$$

$$E_{non} = ?$$

$\rho_+, \rho_-$  (нужно это значение в формулу засунуть.)

$$|\rho| = \rho$$

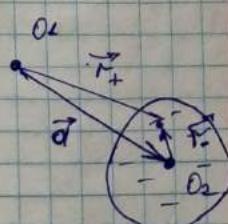
$$\vec{E} = \vec{E}_+ + \vec{E}_-$$

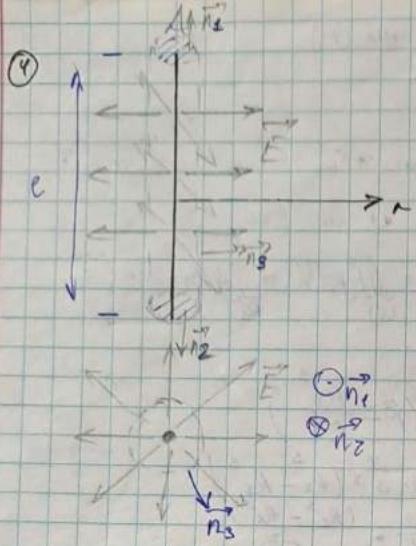
$$\vec{E}_+ = K \cdot \frac{4\pi\rho}{3} \vec{r}_+$$

$$\vec{E}_- = -K \cdot \frac{4\pi\rho}{3} \vec{r}_-$$

$$\vec{E} = \vec{E}_+ + \vec{E}_- = K \cdot \frac{4\pi\rho}{3} (\vec{r}_+ - \vec{r}_-) = K \cdot \frac{4\pi\rho}{3} \vec{O}_1 \vec{O}_2$$

$$\vec{E} = K \cdot \frac{4\pi\rho}{3} \vec{O}$$





$z_1$

$$\oint \vec{E}_n dS = \int_{(S_1)} \vec{E}_{n_1} dS + \int_{(S_2)} \vec{E}_{n_2} dS + \int_{(S_3)} \vec{E}_{n_3} dS =$$

$$= E \cdot \int dS = E \cdot \pi r l$$

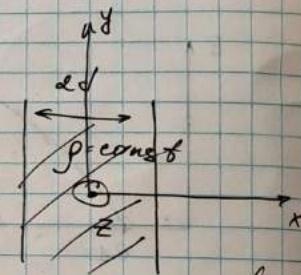
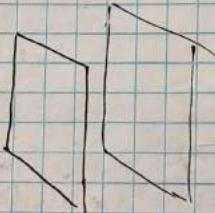
$$Q_{int} = \rho l$$

$$E \cdot \pi r l = 4\pi K \cdot \rho l$$

$$E = \frac{2K\rho}{r}$$

2/3: ① Площади сечий  
(бесконеческая  
плоскость сечения)

+ Up. 3.22, 3.23, 3.24

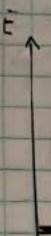


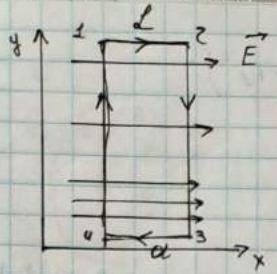
$E(x) = ?$  + need f.  
process

4

4.2.

③





$$\vec{E} = E(y) \vec{i}$$

18.09.21.

$$\oint_{\text{L}} \vec{E}_e d\vec{L} = \int_{(1)}^{} \vec{E}_e d\vec{L}_1 + \int_{(2)}^{} \vec{E}_e d\vec{L}_2 + \int_{(3)}^{} \vec{E}_e d\vec{L}_3 + \int_{(4)}^{} \vec{E}_e d\vec{L}_4 =$$

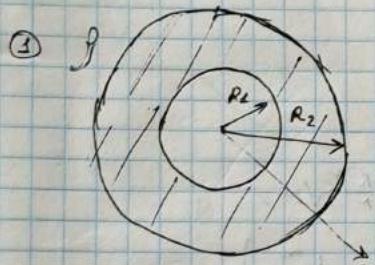
$$= E_u \cdot a - E_u \cdot a = 0$$

, т.е. все вычисления зависят о циркуляции  $\Rightarrow$  не нужно заложить в закон Гаусса.

### Внешнее поле

$$\varphi_1 - \varphi_2 = \int_{(1)}^{(2)} \vec{E}_e d\vec{L} -$$

$$\varphi_{2,3} = \frac{\kappa q}{r}$$



$$\vec{E}(r) = \begin{cases} \rho_0 / r, & r < R_1 \\ \frac{\kappa \cdot 4\pi \rho}{3} \left( r - \frac{R_1^3}{r^2} \right), & R_1 \leq r < R_2 \\ \frac{\kappa \cdot 4\pi \rho}{3} \cdot \frac{(R_2^3 - R_1^3)}{r^2}, & r \geq R_2 \end{cases}$$

1)  $R_1 \leq r < R_2: \quad \varphi(\infty) = 0$   
 $\varphi(r) \rightarrow \varphi(\infty)$

2)  $r \geq R_2:$

$$\varphi(r) - \varphi(\infty) = \int_{\infty}^r \frac{\kappa \cdot 4\pi \rho}{3} \cdot \frac{(R_2^3 - R_1^3)}{r^2} dr =$$

$$= \frac{\kappa \cdot 4\pi \rho (R_2^3 - R_1^3)}{3} \cdot \left( -\frac{1}{r} \Big|_{\infty}^r \right) =$$

$$= \frac{\kappa \cdot 4\pi \rho (R_2^3 - R_1^3)}{3r}$$

3)  $R_1 \leq r < R_2:$

$$\varphi(r) - \varphi(R_2) = \int_r^{R_2} \frac{\kappa \cdot 4\pi \rho}{3} \left( r - \frac{R_1^3}{r^2} \right) dr =$$

$$\Rightarrow \varphi(r) = \varphi(R_2) + \int_r^{R_2} \frac{\kappa \cdot 4\pi \rho}{3} \left( r - \frac{R_1^3}{r^2} \right) dr = \varphi(R_2) + \frac{\kappa \cdot 4\pi \rho}{3} \left( \frac{r^2}{2} + \frac{R_1^3}{r} \Big|_r^{R_2} \right) =$$

$$= \varphi(R_2) + \frac{\kappa \cdot 4\pi \rho}{3} \left( \frac{R_2^2}{2} + \frac{R_1^3}{R_2} - \frac{r^2}{2} - \frac{R_1^3}{r} \right)$$

$$\varphi(R_2) = \frac{\kappa \cdot 4\pi \rho}{3} \frac{R_2^3 - R_1^3}{R_2}$$

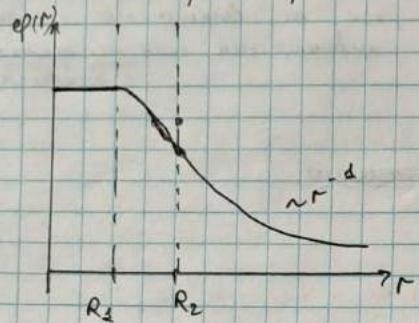
$$\varphi(r) = \frac{\kappa \cdot 4\pi \rho}{3} \left( \frac{R_2^3 - R_1^3}{R_2} + \frac{R_2^2}{2} + \frac{R_1^3}{R_2} - \frac{r^2}{2} - \frac{R_1^3}{r} \right) = \frac{\kappa \cdot 4\pi \rho}{3} \left( \frac{R_2^3}{R_2} + \frac{R_2^2}{2} - \frac{r^2}{2} - \frac{R_1^3}{r} \right) =$$

$$= \frac{\kappa \cdot 4\pi \rho}{3} \left( \frac{R_2^2}{2} - \frac{r^2}{2} - \frac{R_1^3}{r} \right)$$

$$3) \varphi(R_2) = \frac{\kappa \cdot 4\pi}{3} \rho \left( \frac{3}{2} R_2^2 - \frac{R_2^2}{\alpha} - R_1^2 \right) = \kappa \cdot 2\pi \rho (R_2^2 - R_1^2)$$

$$r \leq R_2 : \varphi(r) - \varphi(R_2) = 0$$

$$\varphi(r) = \varphi(R_2) = \kappa \cdot 2\pi \rho (R_2^2 - R_1^2)$$

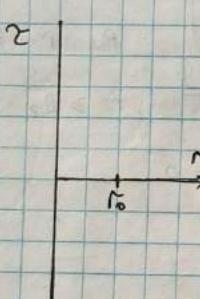


$$\varphi(r) = \frac{\kappa \cdot 4\pi \rho}{3} \left( \frac{3}{2} R_2^2 - \frac{r^2}{\alpha} - \frac{R_1^2}{r} \right)$$

$$\varphi'(r) = -C \cdot r + 2 \cdot \frac{R_1^2}{r^2} ; C = \frac{\rho}{\alpha}$$

$$\varphi''(r) = -C - 4C \cdot \frac{\rho}{r^3} = 0 \quad \text{für } r \geq 0$$

②



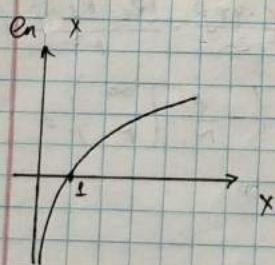
$$E(r) = \frac{2\kappa\varepsilon}{r}$$

$$\varphi(r) = ?$$

$$\varphi(r \rightarrow \infty) = 0$$

$$\varphi(r) - \varphi(r \rightarrow \infty) = \int_r^\infty \frac{2\kappa\varepsilon}{r} dr =$$

$$= 2\kappa\varepsilon \cdot \left( \ln r \Big|_r^\infty \right)$$



$$\varphi(0) = 0$$

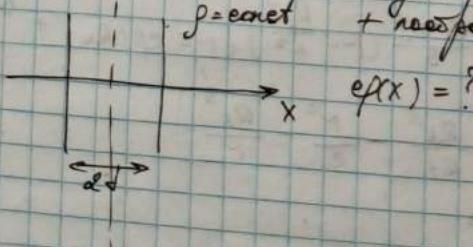
$$\underline{\underline{\varphi(r) - \varphi(0) = \int_r^0 \frac{2\kappa\varepsilon}{r} dr = 2\kappa\varepsilon (\ln r \Big|_r^0)}}$$

$$\varphi(r_0) = 0$$

$$\underline{\underline{\varphi(r) - \varphi(r_0) = \int_r^{r_0} \frac{2\kappa\varepsilon}{r} dr = 2\kappa\varepsilon (\ln r \Big|_r^{r_0})}}$$

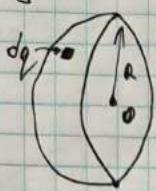
$$= 2\kappa\varepsilon \ln \frac{r_0}{r}$$

Q3: Најују сеју; посматрајући  
задатак.



④

③



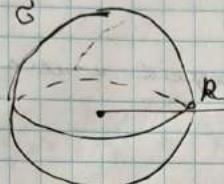
$$\varphi(0) = ?$$

$$E_0 = \frac{kq}{R^2}$$

$$\varphi(0) = \int_{(\infty)}^{(0)} dq = \int_{(\infty)}^{(0)} \frac{kq}{R^2} = \frac{kq}{R} = \frac{k \cdot \vec{G} \cdot 2\pi R^2}{R} = 2\pi R \vec{G} \cdot \vec{k}$$

$$q = \vec{G} \cdot 2\pi R^2$$

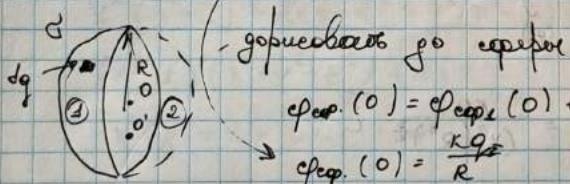
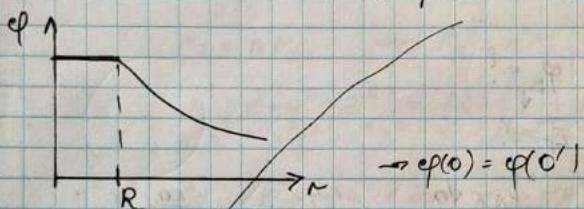
3.1



$$q = \vec{G} \cdot 4\pi R^2$$

$$\varphi(r) = ?$$

$$\begin{aligned} 1) \quad & \varphi(r) - \varphi(\infty) = \int_{\infty}^{r} \frac{kq}{r'^2} dr' = \frac{kq}{r} \quad (r \geq R), \\ 2) \quad & \varphi(r) = \frac{kq}{R} \text{ при } r < R \text{ (внешний заряд)} \end{aligned}$$

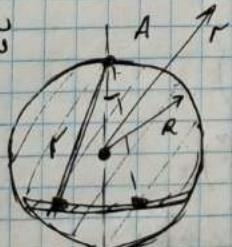


$$\varphi_{\text{еп.}}(0) = \varphi_{\text{еп.1}}(0) + \varphi_{\text{еп.2}}(0) = 2\varphi_{\text{еп.1}}(0)$$

$$\varphi_{\text{еп.1}}(0) = \frac{kq}{R}$$

$$\varphi_{\text{еп.1}}(0) = \frac{kq}{R} = \frac{k \cdot 4\pi R^2}{2R} = \frac{k \cdot 2\pi R^2}{R} = k \cdot 2\pi R$$

④



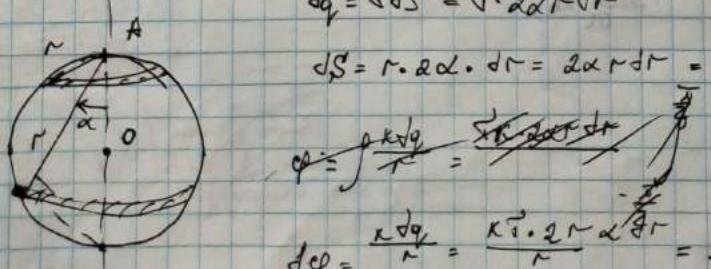
$$\varphi_A = ?$$

Разбиваем на полосы

$$2R \cos \alpha = r$$

$$dq = \vec{G} dS = \vec{G} \cdot 2\pi r dr$$

$$dS = r \cdot 2\pi \cdot dr = 2\pi r dr = 2\pi \cdot 2R \cos \alpha \cdot 2\pi (-\sin \alpha) d\alpha$$



$$dq = \frac{kq}{r} = \frac{k \cdot 2\pi r^2}{r} = -k \cdot 4\pi R^2 \cos \alpha \sin \alpha d\alpha$$

$$\varphi_A = - \int_{\pi/2}^0 k \cdot 4\pi R^2 \cos \alpha \sin \alpha d\alpha = -k \cdot 4\pi R^2 \int_{\pi/2}^0 \cos \alpha \sin \alpha d\alpha = \underbrace{\varphi}_{\alpha=d} = -k \cdot 4\pi R^2 \sin \alpha \Big|_{\alpha=0} = -k \cdot 4\pi R^2 \sin \alpha = -k \cdot 4\pi R^2 \cos \alpha$$

$$= \left( -\alpha \cdot \cos \alpha \left|_{\frac{\pi}{2}}^0 + \int_{\frac{\pi}{2}}^{\alpha} \cos \alpha d\alpha \right) \cdot (-\kappa^2 4R) =$$

$$= \sin \alpha \left|_{\frac{\pi}{2}}^0 (-\kappa^2 4R) = \alpha \cdot 4\kappa^2 R$$

+ 2/3 (правило)  $\sim$  + grad.

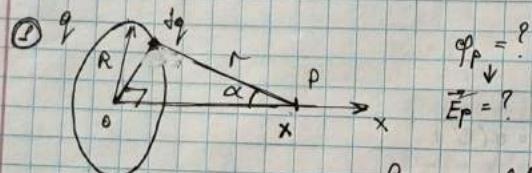
$\downarrow$ ,  $\alpha$



$\varphi(x) - ?$  + симметрия и т.д.

15.09.21.

$$\vec{E} = -\operatorname{grad} \varphi = -\left(\frac{\partial \varphi}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial \varphi}{\partial y} \vec{j} + \frac{\partial \varphi}{\partial z} \vec{k}\right)$$



$$\varphi(P) = \int_0^P d\varphi = \int_0^P \frac{\kappa dq}{r} = \frac{\kappa q}{\sqrt{x^2+R^2}} = \frac{\kappa q}{r}$$

$$\vec{E}_P = \left( -\frac{\kappa q \cdot 2x}{2(x^2+R^2)^{\frac{3}{2}}} \vec{i} \right) = -\frac{\kappa q x}{(x^2+R^2)^{\frac{3}{2}}} \vec{i}$$

2)

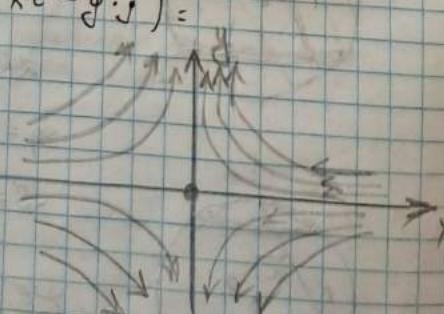
$$\varphi = \alpha(x^2 - y^2)$$

$\alpha = \text{const} > 0$

$\vec{E} = ?$  (написовать)

$$\begin{aligned} \vec{E} &= -\operatorname{grad} \varphi = -\alpha \left( \frac{\partial(x^2-y^2)}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial(x^2-y^2)}{\partial y} \vec{j} \right) = \\ &= -\alpha \left( 2x \vec{i} - 2y \vec{j} \right) = -2\alpha (x \vec{i} - y \vec{j}) = \\ &= 2\alpha (-x \vec{i} + y \vec{j}) \end{aligned}$$

$$E = 2\alpha \sqrt{x^2+y^2} \quad (\text{модуль})$$



3)

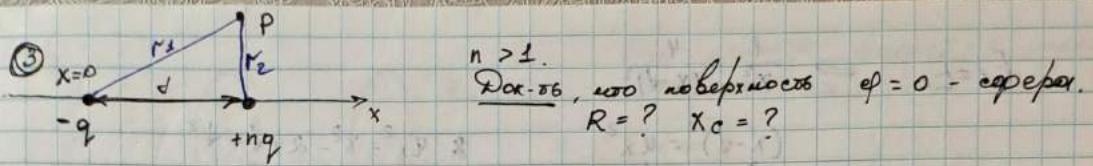
?

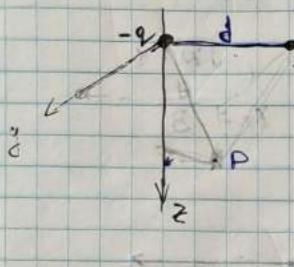
3.2)

$$\begin{cases} \vec{E} = \\ \vec{E} = \end{cases}$$

$E_x$

$E_y$





$\phi_p = \phi_1 + \phi_2 = -\frac{kq}{r_1} + \frac{kq}{r_2}$   
 $r_1 = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$   
 $r_2 =$   
 $(x - x_e)^2 + (y - y_e)^2 + (z - z_e)^2 = R^2$

$$\phi_p = \frac{kq_1}{r_1} + \frac{kq_2}{r_2} = kq \left( -\frac{1}{r_1} + \frac{n}{r_2} \right) = 0 \text{ (no gal)}$$

$$\frac{1}{r_1} = \frac{n}{r_2} \quad | \cdot r_1 r_2$$

$$r_2 = n r_1 \quad \rightarrow \quad r_2^2 = n^2 r_1^2$$

$$\frac{n^2}{n^2} (x^2 + y^2 + z^2) = (x - d)^2 + y^2 + z^2$$

$$n^2 x^2 + n^2 y^2 + n^2 z^2 = x^2 - 2xd + d^2 + y^2 + z^2$$

$$n^2 x^2 + n^2 y^2 + n^2 z^2 - x^2 + 2xd - d^2 - y^2 - z^2 = 0$$

$$x^2(n^2 - 1) + 2xd - d^2 + y^2(n^2 - 1) + z^2(n^2 - 1) = 0$$

$$(n^2 - 1)(x^2 + y^2 + z^2) + 2xd = d^2$$

$$x^2 + y^2 + z^2 + \frac{2xd}{n^2 - 1} = \frac{d^2}{n^2 - 1}$$

$$\left( x + \frac{d}{n^2 - 1} \right)^2 + y^2 + z^2 \leftarrow \frac{d^2}{(n^2 - 1)^2} = \frac{d^2}{n^2 - 1}$$

$$\left( x + \frac{d}{n^2 - 1} \right)^2 + y^2 + z^2 = d^2 \left( \frac{1}{(n^2 - 1)^2} + \frac{1}{n^2 - 1} \right) = d^2 \left( \frac{1 + n^2 - 1}{(n^2 - 1)^2} \right)$$

$$\left( x + \frac{d}{n^2 - 1} \right)^2 + y^2 + z^2 = \frac{d^2 n^2}{(n^2 - 1)^2} = \left[ \frac{dn}{(n^2 - 1)} \right]^2$$

$$\left. \begin{aligned} y_e &= z_e = 0, \\ x_e &= -\frac{d}{n^2 - 1} \\ R &= \frac{n \cdot d}{n^2 - 1} \end{aligned} \right\} \parallel$$

это верно, это верно.

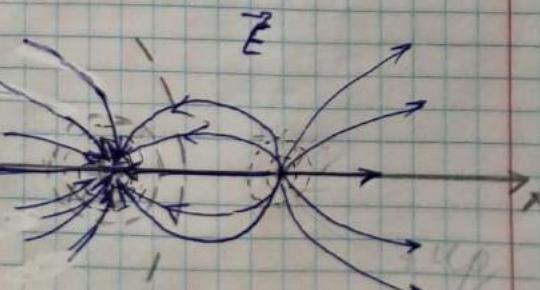
3.1) Две  $n = 4$

$$E_{\text{н.з.}} = \frac{kq}{R^2}$$

$$\left. \begin{aligned} \vec{E} &= \vec{E}_1 + \vec{E}_2 \quad \rightarrow \vec{E}_1 = -\vec{E}_2 \\ \vec{E} &= 0 \quad (\text{т.е. поле нулевое}) \\ &\text{- но не нулевое для каждого!} \end{aligned} \right\}$$

$$\vec{E}_1 = \frac{kq}{x^2}$$

$$E_2 = \frac{4kq}{(x-d)^2}$$



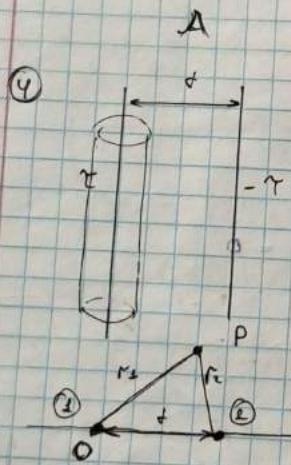
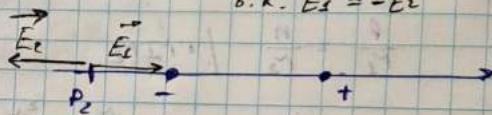
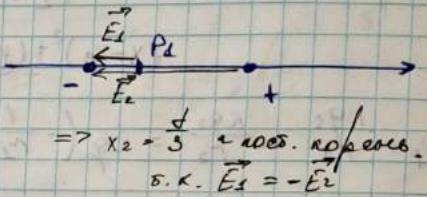
$$E_1 = E_2 \Rightarrow \frac{1}{x^2} = \frac{4}{(x-d)^2}$$

$$(x-d)^2 = 4x^2 \\ x-d = 2x \\ x = -d$$

$$4x^2 = x^2 - 2xd + d^2 \\ 3x^2 + 2xd - d^2 = 0$$

$$D = 4 + 4 \cdot 3 ; \sqrt{D} = 4 \\ x_1 = -d ; x_2 = \frac{d}{3}$$

2)

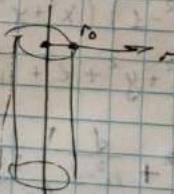
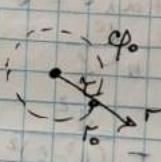


Dan-ib:  $\varphi = \text{const}$  - гипотеза (выводим)

$$E = \frac{\kappa \Sigma}{r}$$

$$\varphi(r) > 2\kappa r \ln \frac{r_0}{r}$$

$\varphi_i$



$$\varphi(r) - \varphi_0 = \int_r^{r_0} E_r dr = \kappa \Sigma \ln \frac{r_0}{r}$$

$$\begin{aligned} \varphi_0 &= \varphi_+ + \varphi_- = \varphi_{01} + \kappa \Sigma \ln \frac{r_{01}}{r_1} + \varphi_{02} - \kappa \Sigma \ln \frac{r_{02}}{r_2} = \\ &= (\varphi_{01} + \varphi_{02}) + \kappa \Sigma \ln \left( \frac{r_{01}}{r_{02}} \cdot \frac{r_2}{r_1} \right) = \varphi_0 + \kappa \Sigma \ln \left( n \frac{r_0}{r_1} \right) = \text{const} \end{aligned}$$

$$\frac{r_{01}}{r_{02}} \equiv n$$

$$\frac{n r_0}{r_1} = \text{const} = C$$

так же

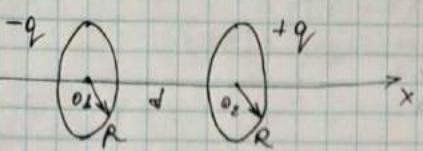
φ

φ

1) r

φ

Дз:



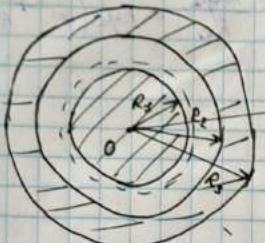
Для решения задачи - введем -е межэлектрическое расстояние

$$1) \varphi_p(x) = ? + \text{заряд}$$

$$2) \text{Зная } \varphi_p(x) \rightarrow E_x(x) = ? + \text{заряд} \text{ исчезаето для } x \gg R$$

20.09.21.

④



$$R_1, R_2, R_3; q_{\infty} = q_1 + q_2 + q_3$$

$$\varphi_{\infty} = 0$$

$$E(r) = ?$$

$$q_2 = -q_1$$

$$q_3 = q_1$$

$$r \in [R_1; R_2]$$

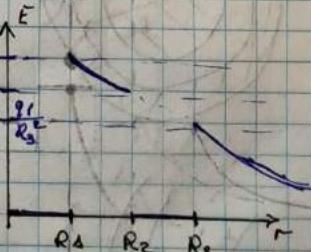
$$\text{По определению: } \oint E_n dS = k \cdot 4\pi Q_{\text{int}}$$

$$\oint E_n dS = E \cdot 4\pi r^2; E_n = E = \text{const} \text{ на } (S)$$

$$0, 0 \leq r < R_1; R_2 \leq r < R_3$$

$$q_1, R_1 \leq r \leq R_2, r > R_3,$$

$$\Rightarrow E = \begin{cases} 0, 0 \leq r < R_1, R_2 \leq r < R_3 \\ \frac{q_1}{r^2}, R_1 \leq r < R_2, r > R_3 \end{cases}$$



$$\varphi_2 - \varphi_1 = \int E_r dr$$

$$\varphi(r) - \varphi(r_0) = \int_r^{r_0} E_r(r') dr'$$

$$\varphi(\infty) = 0$$

$$1) r \geq R_3.$$

$$\varphi(r) = \int_r^{\infty} \frac{kq_1}{r'^2} dr' = -\frac{kq_1}{r} \Big|_r^{\infty} = \frac{kq_1}{r}$$

$$\varphi(R_3) = \frac{kq_1}{R_3}$$

a)  $r \in [R_1; R_3]$

$$\varphi(r) = \frac{kq}{r}$$

b)  $r \in [R_1; R_2]$

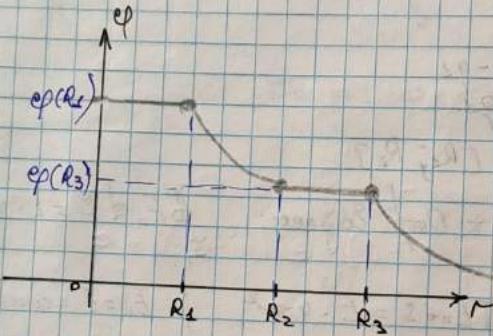
$$\varphi(r) - \varphi(R_1) = \int_{R_1}^r \frac{kq_L}{r^2} dr = -\frac{kq_L}{r} \Big|_{R_1}^{R_2} = \frac{kq_L}{R_2} - \frac{kq_L}{R_1}$$

$$\varphi(R_2) = \varphi(R_1) = \frac{kq_L}{R_1}$$

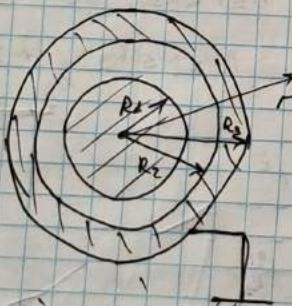
$$\varphi(r) = \varphi(R_1) + \frac{kq_L}{r} - \frac{kq_L}{R_2} = \frac{kq_L}{R_1} + \frac{kq_L}{r} - \frac{kq_L}{R_2} = kq_L \left( \frac{1}{r} + \frac{1}{R_1} - \frac{1}{R_2} \right) \quad (3)$$

c)  $r \in [0; R_1]$

$$\varphi(r) = \varphi(R_1) = kq_L \left( \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_3} - \frac{1}{R_2} \right)$$



②

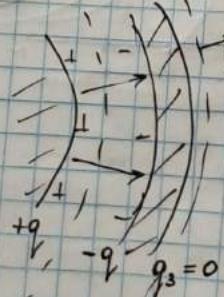


$R_1, R_2, R_3$

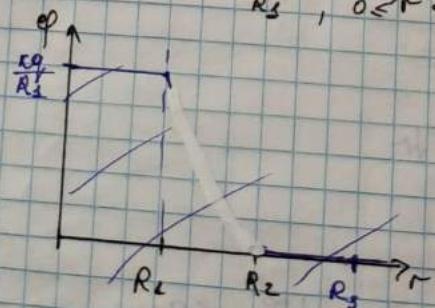
$$q_{in} = q_1$$

$$q_{outer} =$$

$$E = \begin{cases} 0, & 0 \leq r \leq R_1, r \geq R_2 \\ \frac{kq}{r}, & R_1 \leq r < R_2 \end{cases}$$



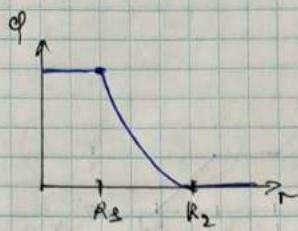
$$\varphi(r) = \begin{cases} \frac{kq}{r}, & R_1 \leq r < R_2 \\ \frac{kq}{R_1}, & 0 \leq r < R_1 \end{cases}$$



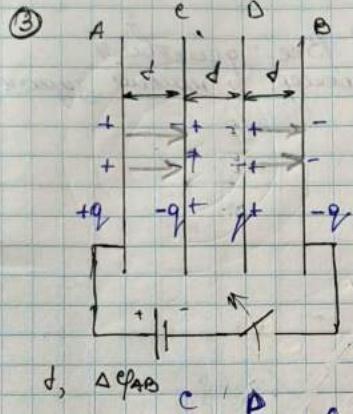
$$\varphi(r) - \varphi(R_1) = \int_{R_1}^r \frac{kq}{r^2} dr = \frac{kq}{r} \Big|_{R_1}^{R_2} = \frac{kq}{R_2} - \frac{kq}{R_1}$$

④

$$\varphi(r) = \begin{cases} 0, & r \geq R_2 \\ \frac{\kappa q}{R_2} - \frac{\kappa q}{r}, & R_1 \leq r < R_2 \\ \frac{\kappa q}{R_1} - \frac{\kappa q}{r}, & 0 \leq r < R_1 \end{cases}$$



$$\left( \frac{1}{r} + \frac{r}{R_3} - \frac{1}{R_2} \right)$$



$$E_{AC}, E_{CD}, E_{AB} = ?$$

$$\Delta\varphi_{AC}, \Delta\varphi_{CD}, \Delta\varphi_{AB} = ?$$

$$E_{AC} = E_{CD} = E_{AB} \quad \text{~найдем разность потенциалов}$$

$$\Delta\varphi_{AB} = \varphi_A - \varphi_B = \int_0^d E_{AC} dx =$$

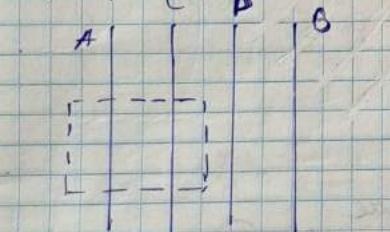
$$= \int_0^d E_{AC} dx + \int_d^{2d} E_{CD} dx + \int_{2d}^{3d} E_{AB} dx =$$

$$= 3 \int_0^d E_{AC} dx = 3E_{AC} \cdot d$$

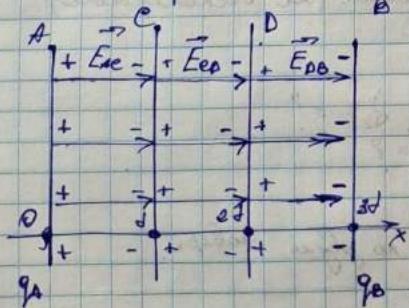
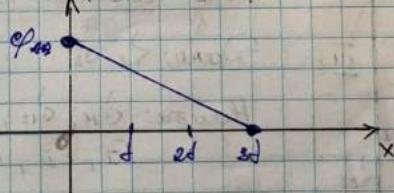
$$\Rightarrow E_{AC} = E_{CD} = E_{AB} = \frac{\Delta\varphi_{AB}}{3d}$$

$$\varphi_A - \varphi_B = (\varphi_A - \varphi_C) + (\varphi_C - \varphi_B) + (\varphi_B - \varphi_A) = \Delta\varphi_{AB}$$

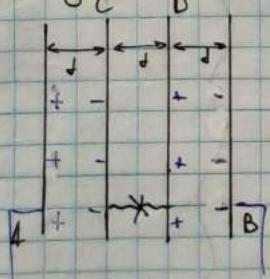
$$\Delta\varphi_{AC} = \Delta\varphi_{CD} = \Delta\varphi_{AB} = \frac{\Delta\varphi_{AB}}{3}$$



$$\varphi(x)$$



④ Среднее значение по корней.



$$E_{AC} = E_{CD} = \frac{\Delta\varphi_{AB}}{3d}$$

$$E_{AB} = 0$$

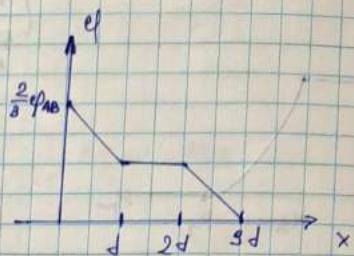
$$\Delta\varphi_{AB} = \int_0^{3d} \frac{\Delta\varphi_{AB}}{3d} dx = \frac{\Delta\varphi_{AB}}{3}$$

$$\Delta\varphi_{CD} = 0; \Delta\varphi_{AC} = \int_0^{3d} \frac{\Delta\varphi_{AB}}{3d} dx = \frac{\Delta\varphi_{AB}}{3}$$

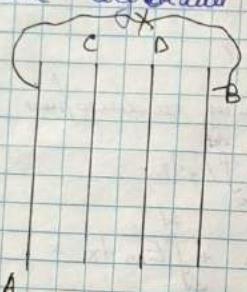
$$\Delta \varphi_{e0} = 0 \quad (\varphi_0 = \varphi_C = \frac{4\varphi_{AB}}{3})$$

$$\varphi_A = \frac{\Delta \varphi_{AB}}{2}$$

$$\varphi_A - \varphi_C = \int E_{Ax} dx$$



Равные потенциалы A и B:



Что там будет? Все движущий заряд в погр. с находят заряд.

$$\Rightarrow \varphi_A = \varphi_B$$

$$D/3^*: \begin{array}{c|c|c} & \mathfrak{J}_{11} & \mathfrak{J}_{12} \\ \hline I & II & III \\ & \mathfrak{J}_{21} & \mathfrak{J}_{22} \\ & \mathfrak{J}_{31} & \mathfrak{J}_{32} \end{array}$$

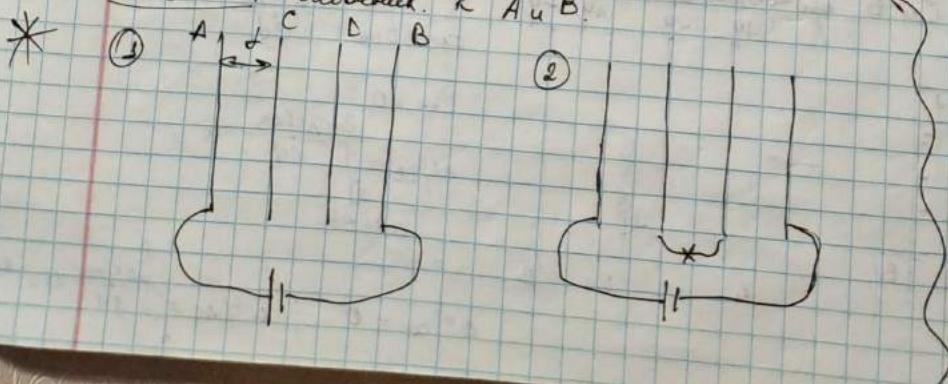
Это движущее проводящее пластины (не бесконечное)

Дано:  $\mathfrak{J}_{11}, \mathfrak{J}_{21}$

Найти:  $\mathfrak{J}_{12}, \mathfrak{J}_{22}, \mathfrak{J}_{31}, \mathfrak{J}_{32} = ?$   
 $E_I, E_{II}, E_{III} = ?$

$\mathfrak{J}_{12}, \mathfrak{J}_{22}$  - заряд распределяется по обеим поверх.

\* К конкв.: Чем отлич. к A и B



27.09.21.

последнее:

$$\Delta \varphi_{AB} \rightarrow \Delta \varphi_{AC} = \Delta \varphi_{BC} = \Delta \varphi_{BD} = \frac{\Delta \varphi_{AD}}{3}$$

$$E_{AC} = E_{BC} = E_{BD} = \frac{\Delta \varphi_{AD}}{3d}$$

2)  $E_{CD} = 0, \Delta \varphi_{CD} = 0; E_{AC} = E_{BD} = \frac{\Delta \varphi_{AD}}{3d}$

3)  $\Delta \varphi_{AC} = 0 = (\varphi_A - \varphi_C) + (\varphi_C - \varphi_D) + (\varphi_D - \varphi_A) =$   
 $= \int_0^d E_x^{AC} dx + \int_d^{2d} E_x^{CD} dx + \int_{2d}^{3d} E_x^{BD} dx =$

$\downarrow$

записи

4)

$E_{AC} \rightarrow C \quad D \quad B$

$$= E_x^{AC} \cdot d + E_x^{CD} \cdot d + E_x^{BD} \cdot d = 2E_x^{AC} \cdot d + E_x^{CD} \cdot d$$

$$2E_x^{AC} + E_x^{CD} = 0 \Rightarrow E^{AC} = E^{CD}$$

$$2E^{AC} = 2E^{CD} = E^{CD}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} q_A(C) + q_{D(B)} = q \\ \frac{q_{D(C)}}{q_{D(B)}} = 2 \\ q_{D(B)} = \frac{q}{3}; q_{D(C)} = \frac{2}{3}q \end{array} \right.$$

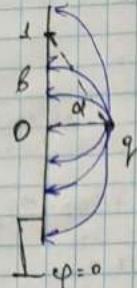
$$\Rightarrow q_B = -\frac{q}{3}$$

$$q_A = +\frac{q}{3}$$

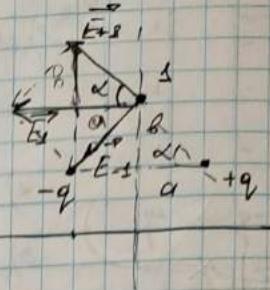
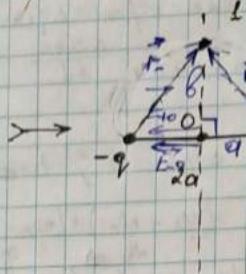
$\Delta \varphi_{AC} = \frac{\Delta \varphi_{AB}}{9} \leftarrow E_{AC}^{MB} = \frac{\Delta \varphi_{AB}}{9d}$  (для  $E_{AC}$  в 3 раза меньше зарядов)

$$E_{AC}^{MB} = \frac{2 \Delta \varphi_{AB}}{9d}$$

1) Плоскость:



$$1) E_0 = ? \quad E_d = ?$$



По принципу суперпозиции:  $E_0 = \vec{E}_+ + \vec{E}_- - 2\vec{E}_+$

$$E_0 = \frac{2Kq}{a^2}$$

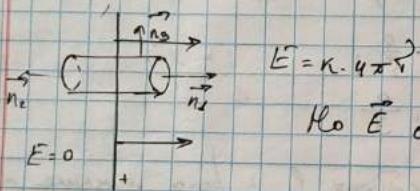
$$E_{\text{окн}} \cos \alpha = \frac{q}{\sqrt{a^2 + b^2}}$$

$$E_2 = 2E_{+1} \cdot \cos \alpha = \frac{2Kqb}{(a^2 + b^2)^{\frac{3}{2}}}$$

$$E_{+1} = \frac{Kq}{a^2 + b^2}$$

2)  $\vec{E}_0 = ? \quad \vec{G}_d = ?$

$$E_n = \frac{q}{E_0} = q \alpha \sigma$$



$$E = K \cdot 4\pi \sigma$$

но  $\vec{E}$  является вектором сопротивления

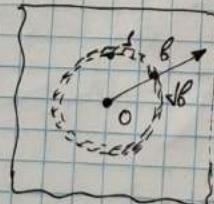
$$\Rightarrow E_0 = \frac{2Kq}{\alpha^2} = -K \cdot 4\pi \sigma$$

$$\Rightarrow \vec{G}_0 = -\frac{q}{2\pi \alpha^2}$$

$$E_d = \frac{2Kq^2}{(a^2 + b^2)^{\frac{3}{2}}} = -4K\sigma \sqrt{d}$$

$$\Rightarrow \vec{G}_d = -\frac{q^2}{2\pi(a^2 + b^2)^{\frac{3}{2}}}$$

с единицей  $q$ :

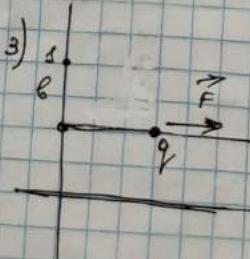


$$dq = \vec{v}_1 \cdot 2\pi b \, db$$

$$q_{\text{внж}} = - \int_0^\infty \frac{q \, q \cdot 2\pi b}{(a^2 + b^2)^{\frac{3}{2}}} \, db = - \frac{q^2}{2} \int_0^\infty \frac{b}{(b^2 + a^2)^{\frac{3}{2}}} =$$

$$= + \frac{q^2}{2} \left[ \frac{1}{\sqrt{b^2 + a^2}} \right]_0^\infty = -q$$

3)

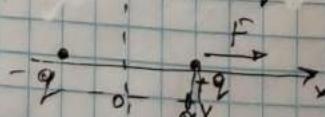


$A = ?$

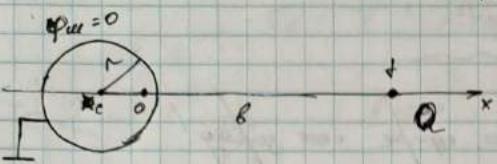
$a \rightarrow \infty$

$$A = \int_a^\infty F_x \, dx = \int_a^\infty \frac{Kq^2}{(2x)^2} \, dx = \frac{Kq^2}{4} \int_a^\infty x^{-2} \, dx =$$

$$= -\frac{Kq^2}{4} \cdot \frac{1}{x} \Big|_a^\infty = \frac{Kq^2}{4a}$$



②



$F = ?$  (як залежить сила від заряду?)

Задовільно  $\rightarrow$  нерозривність дуги  $= 0$

$$\begin{aligned} & \text{---} \quad d \quad \text{---} \\ & -q \quad +nq \quad x \quad n=? \quad d=? \\ & R = r = \frac{n d}{n^2 - 1} \\ & x_c = -\frac{d}{n^2 - 1} \\ & b = d + |x_c| = d + \frac{d}{n^2 - 1} = \frac{n^2 d}{n^2 - 1} \end{aligned}$$

$$n = \frac{b}{r}$$

$$b = \frac{b^2 d}{r^2 (b^2 - r^2)} = \frac{b^2 d}{r^2 (b^2 - r^2)}$$

$$d = \frac{b d}{b^2 - r^2} \rightarrow d = \frac{b^2 - r^2}{b}$$

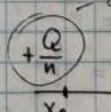
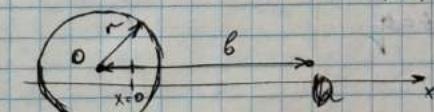
$$\begin{aligned} Q = nq & \Rightarrow F = \frac{k q \cdot Q}{d^2} = \frac{k \cdot r Q^2 \cdot b^2}{b^2 (b^2 - r^2)^2} = \\ q = \frac{Q}{n} = \frac{r Q}{b} & = \frac{k r Q^2 b}{(b^2 - r^2)^2} \end{aligned}$$

$$\text{тому: } F_x = -\frac{k Q^2}{n d^2} = -\frac{k r b Q^2}{(b^2 - r^2)^2}$$

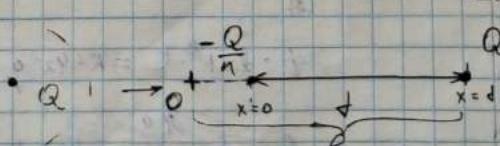
①

$F = ?$   $Q_{\text{exp}} = ?$

29.09.21.



$$\begin{aligned} & \text{Если зробити це, то} \\ & \Rightarrow Q_{\text{exp}} = -\frac{Q}{n} + \frac{Q}{n} = 0 \end{aligned}$$



$$Q_{\text{exp}} = \frac{n Q}{n r}$$

$$F = \left| F_2 - F_1 \right| = \left| \frac{k Q^2}{n (d + x_c)^2} - \frac{k Q^2}{n d^2} \right| =$$

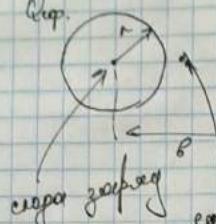
$$\vec{F} = \vec{F}_2 + \vec{F}_1$$

$$\vec{F} = \vec{F}_{2x} + \vec{F}_{1x}$$

$$\vec{F} = \vec{F}_- + \vec{F}_+$$

$$x: F_x = F_+ - F_- = \frac{\kappa Q^2}{\pi R^2} - \frac{\kappa Q^2}{\pi L^2}$$

2)  $\Delta\phi$ :  $\text{Q}_{\text{exp.}}$



Но  $\Delta\phi$  есть  $\text{заряд}$ !  
 $\Delta\phi = ?$   $\phi(\infty) = 0$

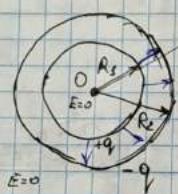
делает потенциал = 0  
 этого заряда, чтобы быть выше все потенциалы  
 распространяется. конденсатор.

$$C = \frac{q}{\phi} ; C = \frac{q}{\Delta\phi}$$

$\sim$  проводник.

$\sim$  конденсатор.

3)  $\Delta\phi$  есть  $\text{заряд}$ :



$$E(r) = \frac{\kappa q}{r^2}, R_1 \leq r < R_2.$$

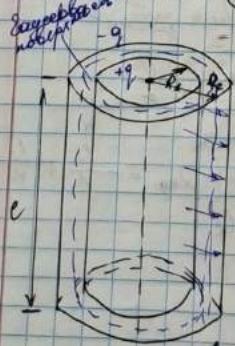
$$\Delta\phi = \int_{R_1}^{R_2} E_r dr = \int_{R_1}^{R_2} \frac{\kappa q}{r^2} dr =$$

$$\kappa q \cdot \left( -\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} \right) = \kappa q \left( -\frac{1}{R_2} + \frac{1}{R_1} \right) =$$

$$= \kappa q \left( \frac{1}{R_1} - \frac{1}{R_2} \right)$$

$$\Rightarrow C = \frac{1}{\kappa \left( \frac{1}{R_1} - \frac{1}{R_2} \right)} = \frac{R_1 R_2}{\kappa (R_2 - R_1)}$$

4)  $\Delta\phi$  есть  $\text{заряд}$ :



$$C = \frac{q}{\Delta\phi} = ?, Q_{\text{int}} = q$$

$$\iint E_n dS = \kappa \cdot 4\pi Q_{\text{int}}$$

$$E \cdot 4\pi r^2 \cdot l = \kappa \cdot 4\pi q$$

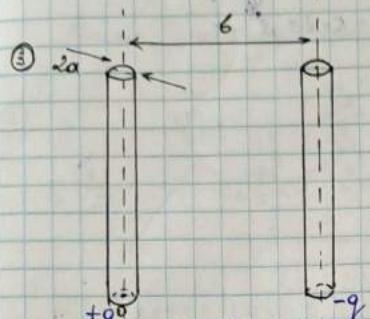
$$E = \kappa \cdot \frac{q}{r^2} \cdot l$$

$$\Delta\phi = \int_{R_1}^{R_2} \kappa \cdot \frac{q}{r^2} \cdot l dr = 2\pi r \cdot l \ln \frac{R_2}{R_1} =$$

$$= 2\pi l \cdot \left( \ln \frac{R_2}{R_1} \right)$$

$$\Rightarrow C = \frac{1}{2\pi l \ln \frac{R_2}{R_1}}$$

$$C_x = \frac{e}{E} = \frac{q}{E \cdot \Delta \varphi} = \frac{2}{\Delta \varphi}$$



$$b \gg a; C_x = \frac{e}{E} = ?$$

$$\vec{E} = \vec{E}_+ + \vec{E}_-$$

$$\varphi_+ - \varphi_- = \int_{(r)}^{\infty} E_r dr$$

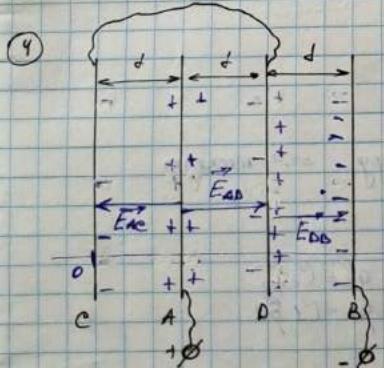
Он нынешний способ решения не забывает.

$$\varphi_+ - \varphi_- = \int_a^{\infty} E_r dr$$

$$E_r = E = E_+ + E_- = \frac{2kT}{r} + \frac{2kT}{b-r}$$

правильное  
решение

$$\begin{aligned} \varphi_+ - \varphi_- &= \int_a^{b-a} \frac{2kT}{r} dr - \int_a^{b-a} \frac{2kT}{b-r} dr = \\ &= 2kT \left( \ln \left( \frac{b-a}{a} \right) - \ln \left( \frac{b-a-b}{a-b} \right) \right) \approx 4kT \ln \frac{b}{a} \\ &= 2kT \left( \ln \frac{(b-a)(-a)}{a(b-a)} \right) \quad C_x = \frac{1}{4\pi} \ln \frac{b}{a} \end{aligned}$$



$$S, d, C_{AB} = ?$$

$$\Delta \varphi_{AB} = 0 = - \int_0^d E_{AD} dx + \int_{2d}^{3d} E_{BD} dx$$

$$E_{AD} = E_{BD}$$

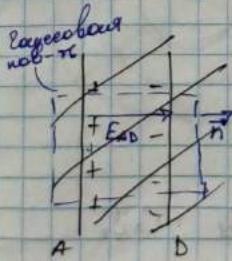
$$|q_B| = q_A = q_{A(C)} + q_{A(D)}$$

$$q_{A(C)} = q_{A(D)} = \frac{q_A}{2}$$

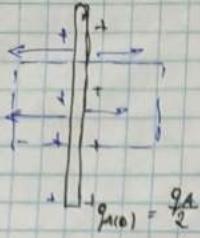
$$q_C + q_D = -q_{A(C)} - q_{A(D)} + (-q_B) = -\frac{q}{2} - \frac{q}{2} + q = 0$$

$$\Delta \varphi_{AB} = \int_d^{2d} E_{AD} dx + \int_{2d}^{3d} E_{BD} dx = d(E_{AD} + E_{BD}) = 2E_{AD} \cdot d$$

$$E_{AD} = 2E_{AD}$$



$$E_{AD} \cdot S = B \cdot B \cdot S$$

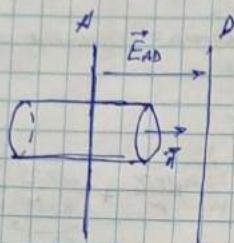


$$E_n \cdot S = \epsilon E S_r$$

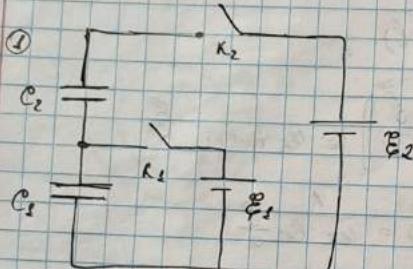
$$\omega \epsilon \cdot S_r = \epsilon E S_r \Rightarrow E_{AD} = \kappa \cdot \omega \epsilon \frac{q_1}{S}$$

$$\Delta \varphi_{AB} = \epsilon \omega \epsilon \cdot \frac{q_1}{S} \cdot \frac{d}{2}$$

$$C_{AB} = \frac{S}{\epsilon \omega \epsilon \cdot d}$$



4.20.2d.

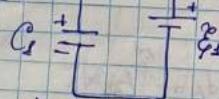


B necessary:  $q_1(0) = q_2(0) = 0$

- 1)  $K_2 \downarrow, R_2 \uparrow$
- 2)  $K_1 \downarrow$

$\Delta \varphi_1, \Delta \varphi_2 = ?$

1a)



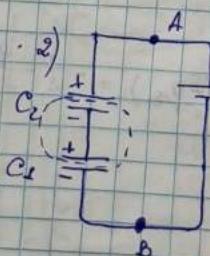
$$\Delta \varphi_2^{(1)} = \xi_2$$

$$q_1^{(1)} = C_1 \cdot \xi_2$$

1b)



Несмотря на открытый зазор не изменяется  $\Rightarrow$  ненето



$$\left. \begin{array}{l} \Delta \varphi_1 + \Delta \varphi_2 = \xi_2 \\ -q_2 + q_1 = q_1^{(2)} \end{array} \right\}$$

$$q_2 = C_2 \xi_2$$

$$\xi_2 = C_1 \xi_2$$

$$\cancel{\Delta \varphi_1 + \Delta \varphi_2 = \xi_2}$$

$$\cancel{-q_2 + q_1 = q_1^{(2)}}$$

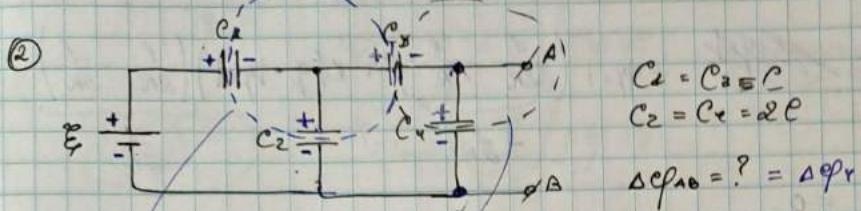
$$\Delta \varphi_2 = C_1 \Delta \varphi_2 - C_1 \xi_2$$

$$C_2 \Delta \varphi_1 + C_1 \Delta \varphi_2 - C_1 \xi_2 = C_2 \xi_2$$

$$; \quad \Delta \varphi_2 (C_1 + C_2) = C_1 \xi_2 + C_2 \xi_2$$

$$\Delta\varphi_L = \frac{C_1 E_L + C_2 E_R}{C_1 + C_2} = \frac{C_1 (E_L - E_R)}{C_1 + C_2}$$

Решение необходимо выполнить:  $\Delta\varphi_B = ?$



$$C_1 = C_2 = C$$

$$C_3 = 2C$$

$$\Delta\varphi_{AB} = ? = \Delta\varphi_Y$$

$$\begin{aligned} -q_1 + q_2 + q_3 &= 0 \\ -q_3 + q_4 &= 0 \end{aligned}$$

$$\left. \begin{aligned} 2 \text{ способом: } & E C_1 C_2 : \quad \Delta\varphi_1 + \Delta\varphi_2 = E \\ & C_2 C_3 C_4 : \quad \Delta\varphi_2 = \Delta\varphi_3 + \Delta\varphi_4 \end{aligned} \right\}$$

$$\begin{aligned} -q_1 + q_2 + q_3 &= 0 \\ -q_3 + q_4 &= 0 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow -C_1 \Delta\varphi_1 + C_2 \Delta\varphi_2 + C_3 \Delta\varphi_3 &= 0 \\ -C_3 \Delta\varphi_3 + C_4 \Delta\varphi_4 &= 0 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} -C_1 \Delta\varphi_1 + 2C \Delta\varphi_2 + C \Delta\varphi_3 &= 0 \\ -C_3 \Delta\varphi_3 + 2C \Delta\varphi_4 &= 0 \end{aligned} \quad \Rightarrow \quad \begin{aligned} -\Delta\varphi_1 + 2\Delta\varphi_2 + \Delta\varphi_3 &= 0 \\ -\Delta\varphi_3 + 2\Delta\varphi_4 &= 0 \end{aligned}$$

$$\Delta\varphi_3 = \Delta\varphi_2 - \Delta\varphi_1$$

$$\Delta\varphi_2 = E - \Delta\varphi_1$$

$$\Delta\varphi_3 = E - 2\Delta\varphi_1$$

$$\Delta\varphi_3 = 2\Delta\varphi_4$$

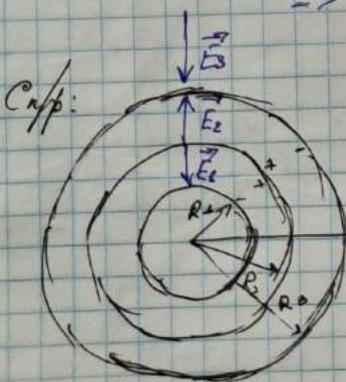
$$\Delta\varphi_2 = 3\Delta\varphi_1$$

$$\Delta\varphi_1 = E - \Delta\varphi_2 = E - 3\Delta\varphi_4$$

$$-E + 3\Delta\varphi_4 + 6\Delta\varphi_1 + 2\Delta\varphi_2 = 0$$

$$11\Delta\varphi_4 = E$$

$$\Rightarrow \Delta\varphi_{AB} = \Delta\varphi_4 = \frac{E}{11}$$



$$R_1 = R$$

$$R_2 = 2R$$

$$R_3 = 3R$$

$$q_2 = q > 0$$

$$E(r) = ?$$

$$r < R \rightarrow E = 0$$

$$\frac{q}{2R}$$

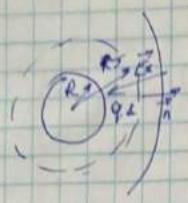
$$\frac{q}{3R}$$

$$\frac{q}{2R}$$

$$\frac{q}{3R}$$

$$\varphi_2 - \varphi_3 = \int_R^{2R} E_1 dr + \int_{2R}^{3R} E_2 dr = - \int_R^{2R} E_1 dr + \int_{2R}^{3R} E_2 dr$$

$$\oint E_n dr = k \cdot \varphi_2 - \varphi_1$$



$$E_L = \frac{k \cdot |q_{\perp}|}{r^2}$$

$$E_L = \frac{k \cdot (q - |q_{\perp}|)}{r^2}$$

$$\textcircled{2} \quad \cancel{\frac{R q_{\perp}}{r^2}} + |q_{\perp}| \left( \frac{1}{2R} - \frac{1}{R} \right) + k(q - |q_{\perp}|) \left( \frac{1}{2R} - \frac{1}{2R} \right) \\ = 0$$

$$\frac{|q_{\perp}|}{2} = \frac{q - |q_{\perp}|}{6}$$

$$6|q_{\perp}| = 2q - 2|q_{\perp}| \rightarrow |q_{\perp}| = \frac{1}{4}q$$

$$q_{\perp} = -\frac{1}{4}q$$

$$q_0 = -\frac{3}{4}q$$

$$E_3 = 0$$

Дан. все заданные, а значение  $E_3$  , тогда?

①

②

Работа и энергия в электростатике.

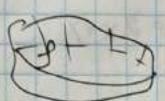
14.01.21.

$$W_{\text{общ}} = \frac{1}{2} \sum_{i,j} k \frac{q_i q_j}{r_{ij}} \quad (i \neq j)$$

$$W_{\text{внешн.}} = \frac{1}{2} \int_S \varphi dS \quad (\varphi - \text{势能, } \text{связь с зарядом, } \text{внешн., } \text{в зарядом } \delta)$$



$$W_{\text{внешн.}} = \frac{1}{2} \int_V \rho \varphi dV$$



$$W_{\text{внешн.}} = \frac{E^2}{k \cdot 8\pi} \rightarrow W = \int_V \rho dV$$

① Сферы

$$\varphi(R) = \frac{kQ}{R}; \quad \text{так } Q = \frac{q}{4\pi R^2}$$

$$W = \frac{1}{2} \int_R^\infty \frac{kQ}{R} \cdot \frac{q}{4\pi R^2} dR = \frac{kq^2}{8\pi R^3} \cdot 4\pi R^2 = \frac{kq^2}{2R}$$

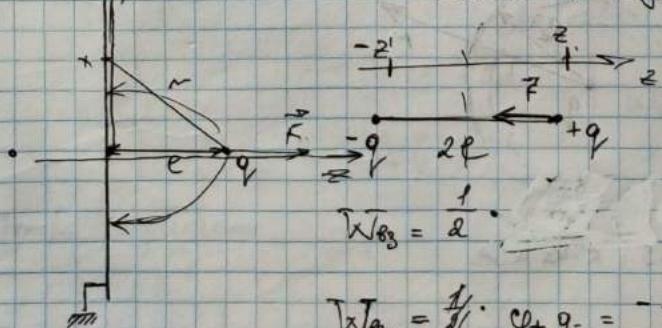
$$E = \frac{kQ}{R^2} \quad R \geq R$$

$$W_{\text{внешн.}} = \frac{\kappa' q^2}{k \cdot 8\pi R^4} = \frac{\kappa' q^2}{8\pi R^4}$$

$$W = \int_R^\infty \frac{kq^2}{8\pi R^4} dR = \int_R^\infty \frac{kq^2}{8\pi R^4} \cdot 4\pi R^2 dR = \frac{kq^2}{2R}$$

$$dV = 4\pi r^2 dr$$

② Поляризация и т.д.  $W_{\text{внешн.}} = ?$   
 $W_{\text{внешн.}} = ?$  (нагр. зарядов.)



$$W_{\text{внешн.}} = \frac{1}{2} \cdot \varphi_+ q_- = -\frac{kq^2}{2r}$$

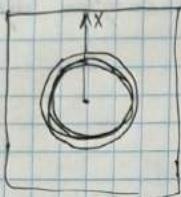
$$W_{\text{внешн.}} = \frac{1}{2} (\varphi_+ q_- + \varphi_- q_+) = -\frac{kq^2}{2r}$$

$$W_{\text{внешн.}} = \frac{1}{2} \int_S \varphi dS$$

$$\vec{r} = -\frac{q \ell}{2\pi(e^{\ell} + x^{\ell})^{\frac{3}{2}}} \hat{x}$$

$\varphi$  - потенциал зарядов!

$$\varphi_{\text{нр}} = 0 = \varphi_q + \varphi_{\text{внр}} \Rightarrow \varphi_{\text{внр}} = -\varphi_q = -\frac{kq}{r} = -\frac{kq}{\sqrt{\ell^2 + x^2}}$$



Разбиваем на куски:

~~$dS = 2\pi x \, dx$~~

$$d(x^2) = 2x \, dx$$

$$\Rightarrow W_{\text{внр}} = \frac{1}{2} \int \int \frac{kq^2 \ell}{\sqrt{\ell^2 + x^2}} \cdot \frac{d(x^2) \, dx}{2\pi (\ell^2 + x^2)^{\frac{3}{2}}} =$$

$$= kq^2 \ell \int_0^\infty \frac{d(x^2 + \ell^2)}{4(\ell^2 + x^2)^{\frac{3}{2}}} = kq^2 \ell \left( -\frac{1}{(\ell^2 + x^2)} \Big|_0^\infty \right) =$$

$$= kq^2 \ell \cdot \frac{1}{4\ell^2} = \frac{kq^2}{4\ell}$$

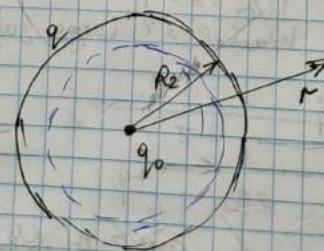
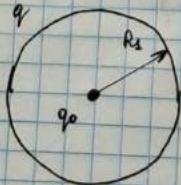
2)  $\Delta \varphi_{\text{внр}}:$

$$\begin{aligned} A_F &= W_{\text{внр}} - W_{\text{внр.}} = \underbrace{[W_g(\infty)]}_{=0} + \underbrace{[W_{\text{внр.}}(\infty)]}_{=0} + \underbrace{[W_{g_0}(\infty)]}_{=0} - \\ &- [W_g(\ell) + W_{\text{внр.}}(\ell) + W_{g_0}(\ell)] = 0 - 0 = 0 \\ &= -W_{\text{внр.}}(\ell) - W_{g_0}(\ell) \quad (W_{g_0} = -\frac{kq^2}{2\ell}) \end{aligned}$$

$$A_F = q \int_{\ell}^{\infty} E_2 \, dz = q \int_{\ell}^{\infty} F_2 \, dz = \int_{\ell}^{\infty} \frac{kq^2}{4z^2} \, dz = \frac{kq^2}{4\ell}$$

$$\frac{kq^2}{4\ell} = -W_{\text{внр.}} + \frac{kq^2}{2\ell} \rightarrow W_{\text{внр.}} = \frac{kq^2}{4\ell}$$

3)



$$R_1 \rightarrow R_2$$

$$4) \oint S E_n \, dS = \kappa \cdot u_x Q_{\text{внр}}$$

$$\Delta \varphi = ?$$

$$\begin{aligned} \Delta \varphi &= W_{\text{внр}} - W_{\text{внр.}} = [W_{g_0}(R_2) + W_g(R_2) + W_{g_0}(R_2)] - \\ &- [W_{g_0}(R_1) + W_g(R_1) + W_{g_0}(R_1)] = \\ &= \cancel{[W_{g_0}(R_2) + W_g(R_2) + W_{g_0}(R_2)]} - \cancel{[W_{g_0}(R_1) + W_g(R_1) + W_{g_0}(R_1)]} = \end{aligned}$$

1)  $\Delta \varphi_{\text{внр.}}$

2)  $\Delta \varphi_{\text{внр.}}$

$A_F =$

$$-\int_{R_2}^{\infty} \frac{kq^2}{R^2} \, dR$$

$$= \frac{kq^2}{\ell}$$

$$= \frac{kq^2}{\ell}$$

$$W_{\text{внр.}} = \frac{kq^2}{2\ell}$$

$$F_{3 \text{нр.}} =$$

$$C = C(x)$$

5)

$$C_1$$

$$C_2$$

Тенденция

Задача:

$$A_{\text{an}} = W_{\text{max}} - W_{\text{ан}} = [W_{q_0}(R_1) + W_q(R_1) + W_{q_0}(R_2)] -$$

$$- [W_{q_0}(R_2) + W_q(R_2) + W_{q_0}(R_2)] = \\ = \frac{\kappa q_0^2}{2R_1} - \frac{\kappa q^2}{2R_2} + \frac{\kappa q q_0}{R_1} - \frac{\kappa q q_0}{R_2}$$

Данные:

$$E(M) = \begin{cases} \frac{Kq_0}{R^2}, & r < R_{\text{exp}} \\ \frac{K(q_0+q)}{r^2}, & r \geq R_{\text{exp}} \end{cases}$$

$$W(r) = \frac{E^2}{k \cdot 8\pi} = \begin{cases} \frac{K^2 q_0^2}{8\pi r^4}, & r < R_{\text{exp}} \\ \frac{K(q_0+q)^2}{8\pi r^4}, & r \geq R_{\text{exp}} \end{cases}$$

$$A_{\text{an}} = \int_0^{R_1} \frac{K^2 q_0^2}{8\pi r^4} \cdot 4\pi r^2 dr + \int_{R_1}^{\infty} \frac{K(q_0+q)^2}{8\pi r^4} \cdot 4\pi r^2 dr - \int_0^{R_2} \frac{K^2 q_0^2}{8\pi r^4} \cdot 4\pi r^2 dr -$$

$$- \int_{R_2}^{\infty} \frac{K(q_0+q)^2}{8\pi r^4} \cdot 4\pi r^2 dr = + \int_{R_2}^{R_1} \frac{K^2 q_0^2}{2r^2} dr + \int_{R_1}^{\infty} \frac{K(q_0+q)^2}{2r^2} dr =$$

$$= \frac{Kq_0^2}{2} \left( \frac{1}{R_2} - \frac{1}{R_1} \right) + \frac{K(q_0+q)^2}{2} \left( \frac{1}{R_1} - \frac{1}{R_2} \right) =$$

$$= \frac{Kq_0^2}{2R_2} - \frac{Kq_0^2}{2R_1} + \frac{Kq_0^2}{2R_1} + \frac{Kq_0 q_0}{R_1} + \frac{Kq^2}{2R_2} - \cancel{\frac{Kq_0^2}{2R_2}} - \cancel{\frac{Kq_0 q_0}{R_2}} - \cancel{\frac{Kq^2}{2R_2}} =$$

$$= \frac{Kq^2}{2R_1} - \frac{Kq^2}{2R_2} + \frac{Kq q_0}{R_1} - \frac{Kq q_0}{R_2}$$

Инерция конденсаторов

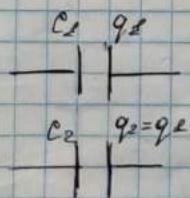
$$W_x = \frac{q^2}{2C} = \frac{qU}{2} = \frac{CU^2}{2}$$

13.10.25.

$$F_{3n,x} = - \frac{dW_{3n}}{dx} \Big|_{q=\text{const}} = - \frac{q^2}{2} \cdot \frac{d}{dx} \left( \frac{1}{C} \right) = \frac{q^2}{2C^2} \cdot \frac{dC}{dx} = \frac{U^2}{2} \cdot \frac{dC}{dx} = \frac{dW_{3n}}{dx} \Big|_{U=\text{const}}$$

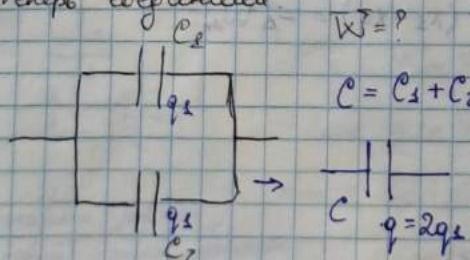
$C = C(x)$   $\text{const } q = \text{const}$

①



$$\rightarrow W_1 = \frac{q_1^2}{2C_1} \quad \left| \quad W_2 = \frac{q_1^2}{2C_2} \right. \quad \left| \quad W_{\Sigma} = \frac{q_1^2}{2} \left( \frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2} \right) \right.$$

Теперь соединим:



$$C = C_1 + C_2 ;$$

$$\rightarrow W = \frac{q_1^2}{2(C_1 + C_2)} = \frac{2q_1^2}{2(C_1 + C_2)}$$

$$W - W_2 = \frac{q_1^2}{2} \left( \frac{4}{C_1 + C_2} - \frac{1}{C_1} - \frac{1}{C_2} \right) = \frac{q_1^2}{2} \left( \frac{4C_1 C_2 - C_1^2 - C_2^2 - C_1 C_2}{C_1 C_2 (C_1 + C_2)} \right)$$

$$= -\frac{q_1^2}{2} \left( \frac{C_1^2 - 2C_1 C_2 + C_2^2}{C_1 C_2 (C_1 + C_2)} \right) = -\frac{q_1^2}{2} \frac{(C_1 - C_2)^2}{C_1 C_2 (C_1 + C_2)} < 0$$

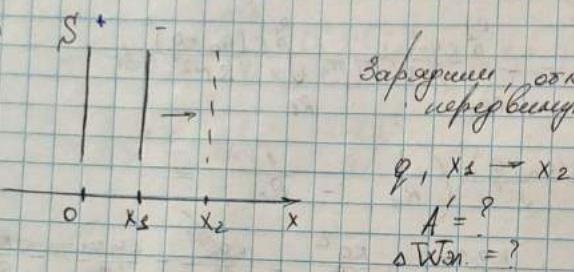
$$\begin{cases} \frac{q_1'}{C_1} = \frac{q_2'}{C_2} \\ q_1' + q_2' = 2q_1 \end{cases} \Rightarrow q_1' = \frac{C_1}{C_2} q_2' \rightarrow \frac{C_1}{C_2} \frac{2C_2 q_1}{C_1 + C_2} = \frac{2C_1 q_1}{C_1 + C_2}$$

$$\frac{C_1}{C_2} q_1' + q_2' = 2q_1$$

$$q_2' \left( \frac{C_1}{C_2} + 1 \right) = 2q_1$$

$$q_2' \left( \frac{C_1 + C_2}{C_2} \right) = 2q_1 \rightarrow q_2' = \frac{2C_2 q_1}{C_1 + C_2}$$

②



$$C_1 = \frac{S}{k \cdot 4\pi x_1} ; C_2 = \frac{S}{k \cdot 4\pi x_2} ; W_{3n.1} = \frac{q^2}{2C_1}$$

$$W_{3n.1} = \frac{q^2}{2C_1} = \frac{q^2 k \cdot 4\pi x_1}{2S} = k \cdot \frac{2\pi x_1 q^2}{S}$$

$$W_{3n.2} = \frac{q^2}{2C_2} = \frac{q^2 k \cdot 4\pi x_2}{2S} = k \cdot \frac{2\pi x_2 q^2}{S}$$

$q = \text{const}$

$$\Delta W_{3n.} = W_{3n.1} - W_{3n.2} = \frac{2\pi k q^2}{S} (x_2 - x_1)$$

$$F_{3n.x} = - \frac{\partial W_{3n.}}{\partial x} \Big|_{q=\text{const}}$$

$$dA = F_{3n.x} \cdot dx ; W_{3n.}(x) = k \cdot \frac{2\pi x q^2}{S}$$

$$dA = - dW_{3n.}$$

$$\int_{x_1}^{x_2} F_{3n.x} dx = - \int_{W_{3n.1}}^{W_{3n.2}} dW_{3n.}$$

$$A_{3n} = - W_{3n.1} + W_{3n.2} = \frac{2\pi k q^2}{S} (x_2 - x_1)$$

$$A' = - A_{3n} = \Delta W_{3n.} = \frac{2\pi k q^2}{S} (x_2 - x_1)$$

③

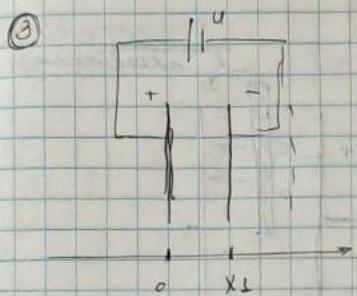
9

③

1)

3)

След  
на с



$$U = \text{const}$$

$$x_1 \rightarrow x_2$$

$$\Delta W_{\text{kin}} = \frac{CU^2}{2}$$

$$C_1 = \frac{\beta}{k \cdot 4\pi x_1}; \quad C_2 = \frac{\beta}{k \cdot 4\pi x_2}$$

$$\Delta W_{\text{kin}} = \frac{U^2}{2} (C_2 - C_1) = \frac{U^2 \cdot \beta}{2 \cdot k \cdot 4\pi} \left( \frac{1}{x_2} - \frac{1}{x_1} \right) = \frac{U^2 \cdot \beta}{k \cdot 8\pi} \left( \frac{1}{x_2} - \frac{1}{x_1} \right) < 0$$

$$F_{\text{ext},x} = \frac{\partial W_{\text{kin}}}{\partial x} \quad |_{U=\text{const}}$$

$$A_{\text{ext}} = \Delta W_{\text{kin}}$$

$$\int_{x_1}^{x_2} F_{\text{ext},x} dx = \int_{W_1}^{W_2} \quad \rightarrow A = \Delta W_{\text{kin}} = \frac{U^2 \beta}{k \cdot 8\pi} \left( \frac{1}{x_2} - \frac{1}{x_1} \right)$$

$$A' = -\Delta W_{\text{kin}} = \frac{U^2 \beta}{k \cdot 8\pi} \left( \frac{1}{x_1} - \frac{1}{x_2} \right)$$

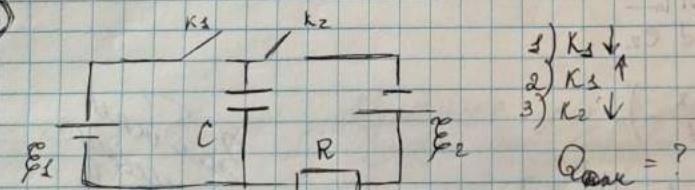
$$\Delta A_{\text{ext}} = \Delta W_{\text{kin}}; \quad A' = -\Delta W_{\text{kin}}$$

$$\Delta W_{\text{kin}} = A_{\text{ext}} = A_{\text{ext},0} + A'$$

$$A_{\text{ext},0} = \Delta W_{\text{kin}} - A' = 2\Delta W_{\text{kin}} < 0$$

$$q = CU \quad C \downarrow \rightarrow q \downarrow \quad \Rightarrow$$

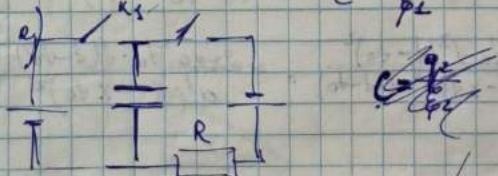
3)



$$Q_{\text{heat}} = ?$$

$$1) \quad \text{Diagram shows } q_1 \text{ in the loop with } E_1 \text{ and } C. \quad \Delta W_{\text{kin},1} = \frac{C E_1^2}{2}, \quad W_1 = \frac{C E_1^2}{2}$$

$$C = \frac{q_1}{E_1} \rightarrow q_1 = C \cdot E_1.$$



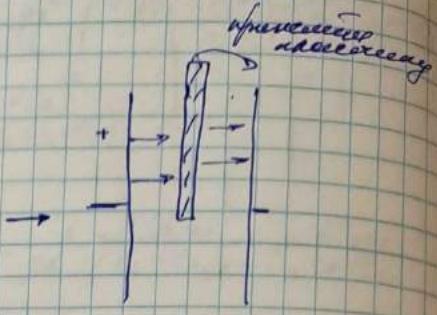
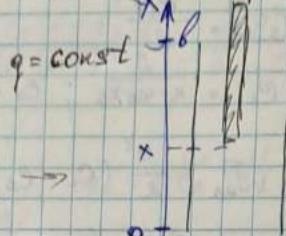
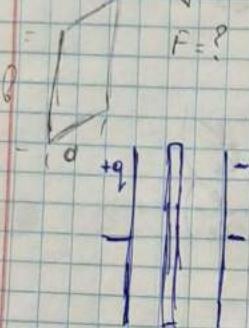
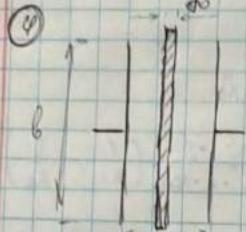
$$2) \quad \text{Diagram shows } q_2 \text{ in the loop with } E_2 \text{ and } R. \quad \Delta W_{\text{kin},2} = \frac{C E_2^2}{2}$$

$$W_2 = \frac{C E_2^2}{2}$$

$$A_{\text{ext},0} = \Delta W_{\text{kin}} + Q_{\text{heat}}.$$

$$\text{Следует учесть, что } q_1 = \frac{q_2}{C} \text{ и } q_{\text{heat}} = q_2 - q_1. \quad A_{\text{ext},0} = E_2 \left( \frac{q_2}{C} - q_{\text{heat}} \right) = E_2 \left( C \frac{E_2}{R} + C \frac{E_1}{C} \right) = C E_2 \left( E_2 + \frac{E_1}{C} \right)$$

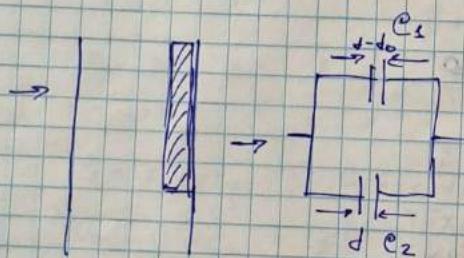
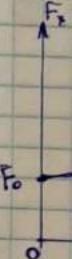
$$Q_{\text{gne}} = C \cdot \rho_e (\rho_e + \rho_c) - \frac{C \cdot \rho_e^2}{2} + \frac{C \cdot \rho_e^2}{2 \cdot F}$$



④

$$P_{\text{ext},x} = - \frac{\partial W_{\text{ext}}}{\partial x}$$

$$F_x = -F_{\text{ext},x} = \frac{\partial W_{\text{ext}}}{\partial x} \Big|_q = \frac{q^2}{2 \cdot C} \cdot \frac{\partial C}{\partial x}$$



$$C = C_1 + C_2 = \frac{S_1}{4\pi K(d-d_0)} + \frac{S_2}{4\pi K(d)}$$

$$S_1 = q \cdot (l-x)$$

$$S_2 = q \cdot x$$

$$C = \frac{q}{4\pi K} \left( \frac{l-x}{d-d_0} + \frac{x}{d} \right)$$

$$\frac{\partial C}{\partial x} = \frac{q}{4\pi K} \left( \frac{1}{d} - \frac{1}{d-d_0} \right)$$

$$F_x = \frac{q^2 \cdot 4\pi K \Delta}{d^2} \cdot \frac{\left( \frac{1}{d} - \frac{1}{d-d_0} \right)}{\left( \frac{l-x}{d-d_0} + \frac{x}{d} \right)^2 \cdot 4\pi K}$$

$$= \frac{-2\pi K q^2 \cdot d_0}{q \left( \frac{l-x}{d-d_0} + \frac{x}{d} \right)^2 + (d-d_0)} = -\frac{2\pi K q^2 d_0 d^2 (d-d_0)^2}{q (l-d+x d_0)^2 d (d-d_0)} = -\frac{2\pi K q^2 d_0 \cdot d (d-d_0)}{q (l-d+x d_0)^2}$$

Баудем  
всегда

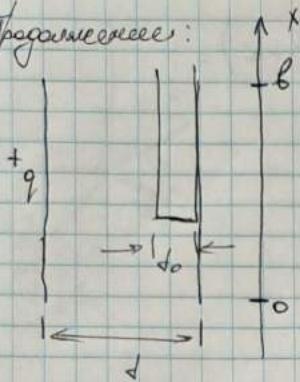
I

dcf

①

M

④ Тягометрия:

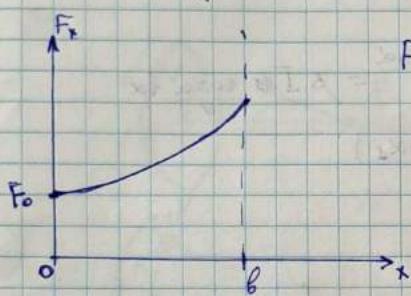


$$F_x = -F_{ax,x} = -\frac{dW_{ax}}{dx} \Big|_q = -\frac{d}{dx} \left( \frac{q^2}{2\epsilon} \right) = \frac{q^2}{2\epsilon^2} \frac{d\epsilon}{dx}$$

$$\epsilon = \frac{a}{x \cdot 4\pi} \left( \frac{b-x}{d-d_0} + \frac{x}{d} \right)$$

$$\frac{d\epsilon}{dx} = \frac{a}{x \cdot 4\pi} \left( \frac{1}{d} - \frac{1}{d-d_0} \right)$$

$$F_x = \frac{2\pi k q^2 d \epsilon (d-d_0)}{a^2 (d+b-x-d_0)^2} = \frac{q^2 d_0 (d-d_0)}{2\epsilon_0 a (d+b-x-d_0)^2}$$



Если делим все на единицу массы, получим, что единица сила. Понятно?  
Но не единичной единице соответствует. Это кратное выражение.

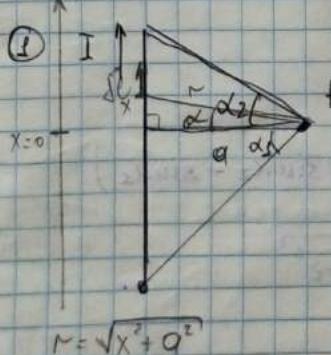
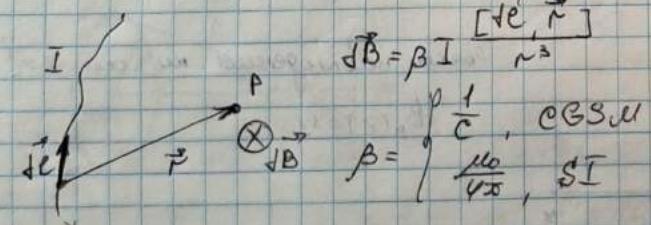
~ закономерность Е. Поле в проводнике, поддается выражению в магниту.

18.10.21.

Максимальное поле в ближнем  
заполе бло-тавара Леннарда.

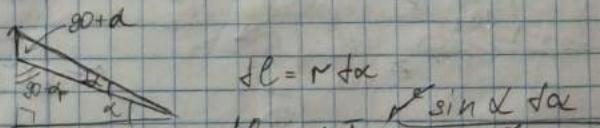
$$\vec{B} = \beta I \frac{[d\vec{e}, \vec{r}]}{r^3}$$

$$\beta = \begin{cases} \frac{1}{C}, & CGS \\ \frac{\mu_0}{4\pi}, & SI \end{cases}$$



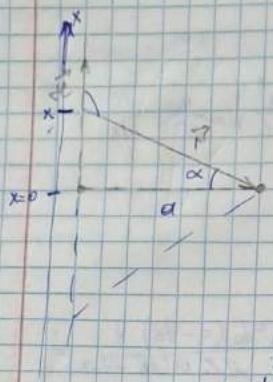
$$\vec{B} = \beta I \frac{[d\vec{e}, \vec{r}]}{r^3} =$$

$$B = \beta I \frac{dI \cdot r \cdot \sin \alpha}{r^3}$$



$$dI = r d\alpha \quad \frac{r \sin \alpha \, d\alpha}{r^3}$$

$$B = \beta I \frac{r \sin \alpha \, d\alpha}{r^3}$$



$$\delta B = \beta I \frac{dr \cdot r}{r^3} \sin\left(\frac{\pi}{2} + \alpha\right) = \beta I \frac{dr \cdot \cos\alpha}{r^2}$$

$$\frac{x}{a} = \tan\alpha$$

$$r = \frac{a}{\cos\alpha}$$

$$x = a \tan\alpha$$

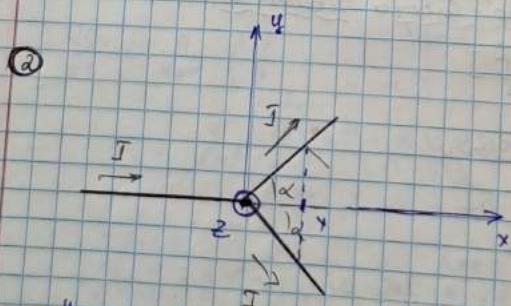
$$dx = dr = \frac{a \tan\alpha}{\cos^2\alpha}$$

$$\delta B = \beta I \frac{dr}{a^2} \frac{\cos\alpha \cdot dr \cdot \cos\alpha}{\cos^2\alpha} = \beta I \frac{a \cos\alpha \tan\alpha}{a^2} = \beta I \frac{\sin\alpha - \sin\alpha}{a}$$

$$B = \int_0^{x_2} \beta I \frac{1}{a^2} \cos\alpha \tan\alpha = \beta I \frac{1}{a} (\sin\alpha_2 - \sin\alpha_1)$$

1)  $\alpha_2 = -\alpha_1$   
 $B = \frac{2\beta I}{a} \sin\alpha$

2)  $\alpha_1 = -\alpha_2 = -\frac{\pi}{a}$   
 $B_{\text{ext}} = \frac{2\beta I}{a}$



Также наблюдается на оси z?

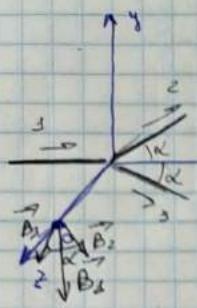
$$B_p(z) = ?$$

$$\vec{\delta B} = \beta I \frac{[\vec{dr}, \vec{r}]}{r^3}$$

$$\vec{\delta B} = \beta I \frac{[\vec{dr}, \vec{r}]}{r^3}$$

$$B = \beta I \frac{1}{a} (\sin\alpha_2 - \sin\alpha_1)$$

$$r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$$



$$\vec{B}_p = \vec{B}_1 + \vec{B}_2 + \vec{B}_3$$

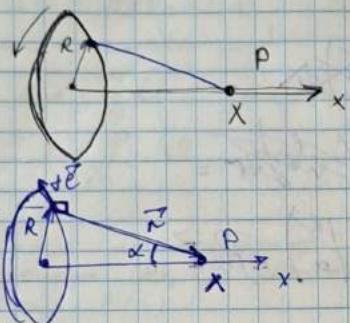
$$B_p = B_1 + \beta B_2 \cos \alpha$$

$$B_1 = \frac{\beta I}{Z}$$

$$B_2 = B_3 = \frac{\beta I}{Z}$$

$$B_p = \frac{\beta I}{Z} (1 + \cos \alpha)$$

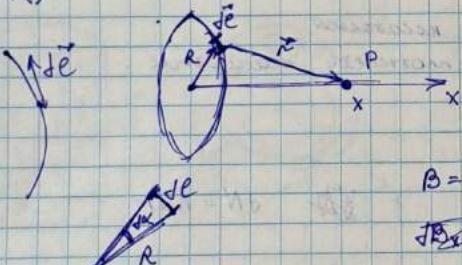
③



$$B_p = ?$$

$$dB = \beta I \frac{d\ell \cdot \vec{r}}{r^3}$$

$$dB = \frac{\beta I d\ell \cdot \vec{r}}{r^3}$$



$$B = B_x$$

$$dB_x = \beta I \cdot \frac{d\ell \cdot \vec{r}}{r^3} \quad ; \quad d\ell \perp \vec{r}$$

$$dB_x = \beta I \cdot \frac{d\ell \cdot r}{r^3} \sin \alpha = \beta I \cdot \frac{d\ell \cdot R}{r^3} \sin \alpha$$

$$\sin \alpha = \frac{R}{r}$$

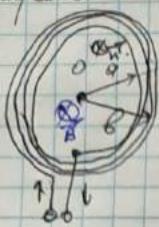
$$dB_x = \beta I \cdot \frac{d\ell \cdot R}{r^3}$$

$$r^3 = (R^2 + x^2)^{3/2}$$

$$B = \beta \cdot I \cdot \frac{R}{r^3} \int d\ell = \beta \cdot I \cdot \frac{2\pi R^2}{r^3} =$$

$$= \beta \cdot I \cdot \frac{4\pi R^2}{(R^2 + x^2)^{3/2}}$$

① Прямоугольник



I, N, a, b

$B_0 = ?$  (без ямкости)

$$B_p(x) = \beta \cdot I \cdot \frac{2\pi R^2}{(x^2 + R^2)^{3/2}}$$

$$B_p(0) = \beta \cdot I \cdot \frac{2\pi R^2}{R^3} = \beta I \cdot \frac{2\pi}{R}$$

$$B_0 = \sum_{i=1}^N B_i = \sum_{i=1}^N \beta I \cdot \frac{2\pi}{r_i}$$

$$B_i = \frac{\beta I \cdot 2\pi}{r_i}$$

$N = p \cdot \pi r$

$$\sqrt{N} = p \cdot \sqrt{r}$$

$$\sqrt{B_0} = \sqrt{\beta I \cdot 2\pi} \left( \frac{1}{r} - \frac{1}{a} \right) \propto$$

$$\cancel{B_0 = N \beta I \cdot 2\pi} \left( \frac{1}{r} - \frac{1}{a} \right) \propto \cancel{r} =$$

$$= N \beta I \cdot 2\pi \left( \frac{1}{r} - \frac{1}{a} \right) = N \beta I$$

$$B_0 = \beta I \cdot \frac{2\pi r^2}{r^3}$$

$$n = \frac{N}{B - \alpha}$$

Компенсация наводки,  
здесь  $n$  - коэффициент компенсации.



Линейная компенсация.

$$n = \frac{N}{B - \alpha}$$

$$\cancel{B_0 = N \beta I} \quad \cancel{n \cdot \sqrt{r}} =$$

$$\sqrt{B} = B_0 \cdot \sqrt{N} = B_0 \cdot$$

$$= \beta I \cdot \frac{2\pi}{r^2} \cdot \frac{N}{B - \alpha} \cdot \sqrt{r}$$

$$B = \beta I \cdot \frac{2\pi}{r^2} \cdot \frac{N}{B - \alpha} \cdot \sqrt{r} = \frac{\beta I \cdot 2\pi N}{B - \alpha} \left( \frac{1}{r} - \frac{1}{a} \right) \propto$$

$$\cancel{B = \beta I \cdot 2\pi N} \left( \frac{1}{r} - \frac{1}{a} \right) \propto \cancel{\frac{\beta I \cdot 2\pi N}{B - \alpha} \ln \frac{b}{a}}$$

$$B = \beta I \cdot \frac{2\pi N}{B - \alpha} \ln \frac{b}{a}$$

$$P_m = F I S \vec{u}$$

~ выражение для максимальной мощности

Следовательно; для следующего

$$P_{m2} = F I \cdot \vec{v} \cdot \vec{u}$$

$$\delta N = n \sqrt{r} = \frac{N}{B - \alpha} \sqrt{r}$$

$$J_{pm} = p_s \cdot dN = f I \pi r^2 \cdot \frac{N}{B-a} dr$$

$$p_s = \int_a^b f I \frac{\pi N}{B-a} \cdot r^2 dr = f I \frac{\pi N}{3(B-a)} (b^3 - a^3) =$$

$$= f I \cdot \frac{\pi N}{3} (b^2 + ab + a^2)$$

26.10.21.

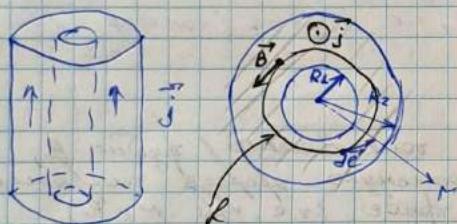
Излучение магнитного поля

$$\oint B \cdot dl = \mu_0 \cdot i_{int} \quad \text{CGS}$$

$$I_{int} = \sum_i I_i \quad \text{для точечных изображений}$$

$$I_{int} = \iint_S j_n dS \quad \text{для распределенных якорей}$$

① Так как по определению длиной  $\oint B \cdot dl$  проводка сечения  $A$  расположена  $R_1, R_2$ . Потоком тока  $\int j dS$  изображена по схеме.



из симметрии: линия  $B$  - однородна, конусообразное сечение. Конус  $\Delta$  совпадает с единицей из линии  $B$ .

$$\Rightarrow B_r = \text{const} = B \text{ на } l$$

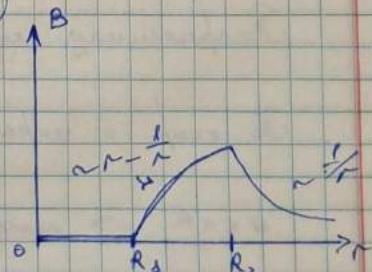
$$\oint B \cdot dl = B \oint dl = B \cdot 2\pi r \quad (l)$$

1)  $0 \leq r < R_1 : I_{int} = 0$

2)  $R_1 \leq r < R_2 : I_{int} = \iint_S j_n dS = j \cdot \int_{R_1}^r 2\pi r' dr' = j \pi (r^2 - R_1^2)$   
(т.к.  $j_n = j$ ,  $dS = 2\pi r' dr$  - точечное поле)

3)  $r \geq R_2 : I_{int} = \int_{R_2}^r j \cdot 2\pi r' dr' = j \pi (R_2^2 - R_1^2)$

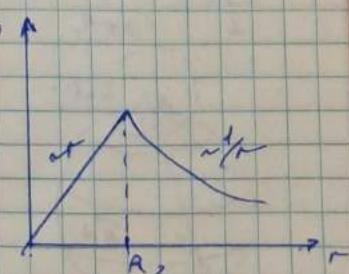
$$B(r) = \begin{cases} 0, & r < R_1 \\ \beta \cdot 2\pi j \frac{r^2 - R_1^2}{r}, & R_1 \leq r < R_2 \\ \beta \cdot 2\pi j \frac{R_2^2 - R_1^2}{r}, & r \geq R_2 \end{cases}$$



Частные случаи:

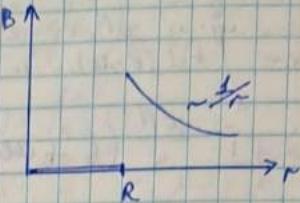
a)  $R_1 = 0$

$$B(r) = \begin{cases} \beta \cdot 2\pi j r^2 / R_2^2, & r < R_2 \\ \beta \cdot 2\pi j / r, & r \geq R_2 \end{cases}$$

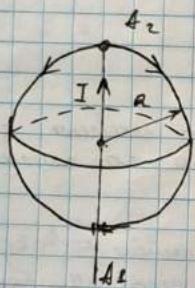


6)  $R_1 \rightarrow R_2 \equiv R$ , при этом  $\int \mu (R_2^2 - R_1^2) \rightarrow I$  (поскольку ток не имеет изгиба)

$$B(r) = \begin{cases} 0 & 0 \leq r < R \\ \frac{\mu I}{r} & r \geq R \end{cases}$$



7) Внешне однородный проводящий сферы единичного радиуса  $r$  со током  $I_1$  в точке  $A_2$  по фазовому биномиальному кругу проходит проводящие с током  $I$  в точке  $A_1$  ток  $I_2$  распределенный по сфере и безвоздушный в  $A_2$ . Итак же индуцированное единичного поляя векторы "все сферы".

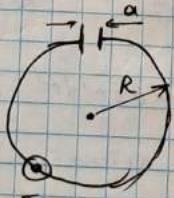
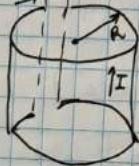


Поскольку  $B$  всегда замкнут. Равнотенденческие токи единичных полей  $= -B$  единичного поля. Из симметрии можно  $B$ -излучающее.

a)  $r < R$ :  $B(r) = \frac{2\mu I}{r}$  пока это единичного единичного проводника.

b)  $r > R$ :  $B = 0$ , т.е.  $I_{\text{int}} = 0$  (исходя из симметрии этого)

8) Ток  $I$  течет вдоль единичной конусообразной трубки  $R$ ,  $\alpha (a \ll R)$ , на всем протяжении проходит через единичный ток  $I$ , т.к.  $B(r)$  в трубке (т.е. при  $r < R$ ).



Замкнутый проводник конусообразной формы в точках  $+I$  и  $-I$  получает единичное поле токов в точках  $+I$  и  $-I$  и поэтому лежит в точке  $-I$ .

По принципу суперпозиции:

$$\vec{B} = \vec{B}_{\text{од}} + \vec{B}_{\text{вн}}$$

от проводника до нуля.

По теор. о излучении:

$$\vec{B}_{\text{вн}} = 0 \text{ при } r < R$$

$a \ll R \Rightarrow$  единичный конусообразный проводник  $\approx$  током  $I_{\text{вн}}$ :

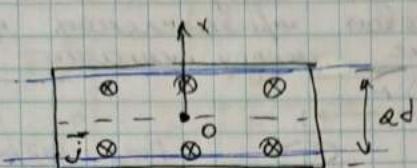
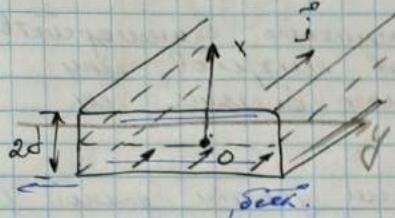
$$\frac{I_{\text{вн}}}{I} = \frac{a}{2\pi R} \Rightarrow I_{\text{вн}} = I \frac{a}{2\pi R}$$



$$B = B_{\text{вн}} = \frac{2B I_{\text{вн}}}{r} = \frac{B I a}{\pi R}$$

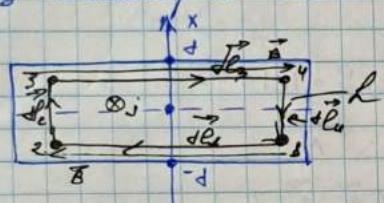
тое  $\int$  единичного поляя на проводнике!

④ Однородный ток плотностью  $j_0$  имеет вид на изображении  
показанного выше и проинтегрировав её поверхности.  
Найди выражение для величины поля  $B(x)$ , где  $x$  - расстояние,  
отсчитываемое от средней плоскости между ними.



$j$  - величина плотности тока (так же как и выше)

из симметрии можно  $\vec{B}$  направляется вдоль горизонтальной оси.



Контур  $L$  - правильный,  $\oint \vec{B} d\vec{l} \parallel \vec{B}$

$d\vec{l}_{xy} \perp \vec{B}$ , ширине контура  $2d$ ,  
длина  $L$ .

$$\oint \vec{B} d\vec{l} = \int_{(1)} \vec{B} d\vec{l}_1 + \int_{(2)} \vec{B} d\vec{l}_2 + \int_{(3)} \vec{B} d\vec{l}_3 + \int_{(4)} \vec{B} d\vec{l}_4 = \mu_0 I (L)$$

$$1) |x| < d \quad I_{int} = \iint_S j_n dS = j \cdot S = j \cdot L \cdot 2|x|$$

$$2) |x| \geq d \quad I_{int} = \iint_S j_n dS = j L \cdot 2d$$

$$B(x) = \begin{cases} \mu_0 j |x|, & 0 < |x| < d \\ \mu_0 j d, & |x| \geq d \end{cases}$$

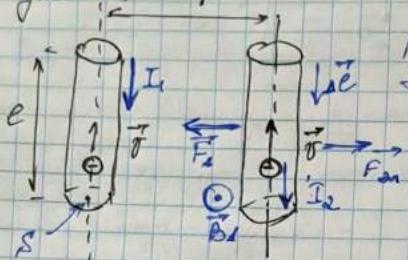
1.11.21

Задача Ампера.

$$\vec{F}_A = f I [A \vec{e}, \vec{B}]$$

Если в магнитном, то  $A \vec{e} \approx \vec{n}$   
тогда, где в постоянном.

- ① Движение сечки электромагнита и магнитного вдоль магнитных  
линий дипольных параллельных пучков электротока, если  
расстояние между пучками этого больше их  
длины.



Рассмотрим участок длиной  $l$ .  
Пусть  $S$  - площадь сечки,  
 $\beta$  - концентрация в пучке  
 $\ell > r > d$  ( $d$  - расстояние между пучками)

$$1) F_A = ?$$

$$I_{1c} = I_{2c} = jS = l \rho i n \nu S$$

$$B_d = \mu_0 \cdot \frac{d I_{1c}}{r}$$

$$\vec{F}_A = f \vec{e} [\vec{v}, \vec{B}_d]$$

В сечке длиной  $l$  число электротоков  $N = n S l$

$$\Rightarrow F_A = F_A \cdot N = f |I| l \cdot \nu B_d N = f |I| l \nu \beta \cdot \frac{2 I_{1c}}{r} \cdot n S l =$$

$$= f \cdot \beta \cdot \frac{2 \bar{\rho}^2 n^2 \nu^2 S^2 l}{r}$$

- 2) Число пачек параллельных для него (правого) -  $n$ , т. о.  $V$ .

$$F_{an} = ? \quad \text{Задача на единицу длины: } n = \frac{ag}{l} = \frac{\bar{\rho} N}{l} = \bar{\rho} n S$$

$$E_d = \bar{\rho} \cdot \frac{2I_{1c}}{r} = K \cdot \frac{2 \bar{\rho}^2 n^2 \nu^2 l}{r} \Rightarrow F_{an} = K \cdot \frac{2 \bar{\rho}^2 n^2 \nu^2 l}{r}$$

$$3) \frac{F_A}{F_{an}} = \frac{f \beta}{K} \cdot g^2$$

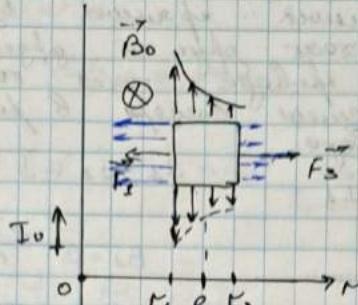
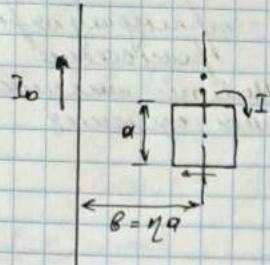
$$\text{CGS: } K = 1, f = \beta = \frac{l}{\bar{\rho}}, \Rightarrow \frac{F_A}{F_{an}} = \frac{\bar{\rho}^2}{\bar{\rho}^2} = 1$$

$$\text{SI: } n = \frac{1}{4\pi\bar{\rho}\nu}, \beta = \frac{\mu_0}{\bar{\rho}\nu}, f = d \Rightarrow \frac{F_A}{F_{an}} = E_0 \mu_0 g^2 = \frac{\bar{\rho}^2}{\bar{\rho}^2} = 1$$

$$(E_0 \mu_0 = \frac{1}{\bar{\rho}^2})$$

- ② Квадратичное влияние в задаче 1 неизвестно в формуле метода  
на  $I_0$ . Стартовая формула, но изображена нечетко  
среди них. Стартовая формула, но изображена нечетко  
изображена в задаче 1 неизвестно в формуле метода  
изображена в задаче 1 неизвестно в формуле метода  
изображена в задаче 1 неизвестно в формуле метода

Было изображено, есть она в  
формуле, есть она в группе



$$\text{Узкое сечение: } \vec{F}_A = \vec{F}_1 + \vec{F}_2$$

$$\vec{F}_1 = f I [\vec{l}_1, \vec{B}_0(r_1)] , \quad \vec{F}_2 = f I [\vec{l}_2, \vec{B}_0(r_2)]$$

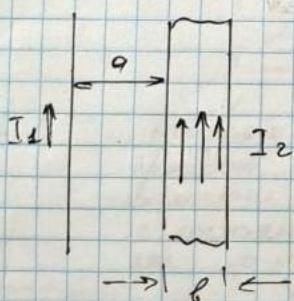
$$l_1 = l_2 = a$$

$$B_0 = \frac{\alpha B_0 I_0}{r} ; \quad r_{1,2} = b \mp \frac{a}{2} = a(\eta \mp \frac{1}{2})$$

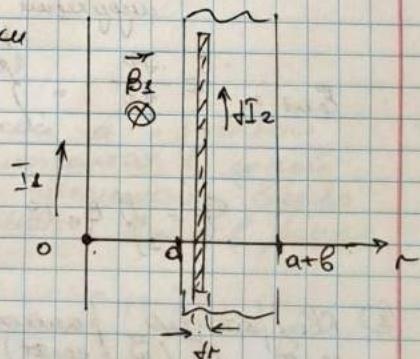
$$\text{т. } \vec{F}_A = F_1 - F_2 = 2f\beta I_0 I_a \left( \frac{1}{r_1} - \frac{1}{r_2} \right) = -8f\beta \frac{I_0 I_a}{4\eta^2 - 1}$$

расчетная  
р.г. схема

③ Для длинных проводников лежат в формулы для "длинных" проводников для других. Расстояние между проводниками  $r_1, r_2$ , то есть сумма шага между концами каждого из проводников и расстояние между концами.



Разделяем по  
горизонтали проводники



$$\vec{F}_A(\vec{r}) = f dI_2 [\vec{l}_2, \vec{B}_1(\vec{r})]$$

$$dI_2 = \frac{I_2}{b} dr \quad \Rightarrow \quad dF_A = 2f\beta \frac{I_1 I_2 a l}{b^2} dr$$

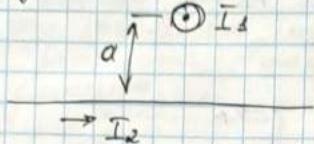
$$\beta_1(r) = \frac{e\beta I_1}{r}$$

$$F_A = \int_a^{a+b} 2f\beta \frac{I_1 I_2 a l}{b^2 r} dr = 2f\beta \frac{I_1 I_2 a l}{b^2} \ln \frac{a+b}{a}$$

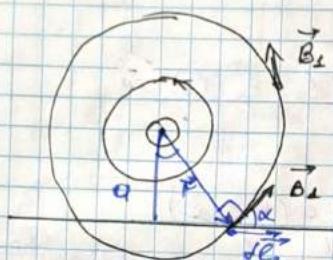
$$F_A = \frac{F_A}{a l} = 2f\beta \frac{I_1 I_2}{b} \ln \left( 1 + \frac{b}{a} \right) - \text{рас. схема.}$$

4) Для движущихся проводов в земле с постоянной скоростью  $\vec{v}$  и током  $I_1$  и  $I_2$  вектор магнитной индукции  $\vec{B}_1$  и  $\vec{B}_2$  направлены одинаково. Найти максимальную силу Ампера в проводе для каждого из движущихся проводов.

$$I_1 = I_2 \equiv I$$



$$B_2 = \mu_0 \cdot \frac{2I_1}{r}$$



$$\vec{F}_A = f I_1 [d\ell_1, \vec{B}_2]$$

$$f I_1 = f I_1 d\ell_1 B_2 \sin \alpha =$$

$$= \mu_0 I_1 \frac{I_2}{R} d\ell_1 \sin \alpha =$$

$$= \mu_0 I_1 \frac{I_2}{R} \frac{R^2 d\ell_1}{\alpha} \sin \alpha =$$

$$= \mu_0 I_1 I_2 \frac{\pi R^2}{\alpha} \sin \alpha \cos \alpha = \mu_0 I_1 I_2 \frac{\pi R^2}{\alpha} \sin 2\alpha$$

$$r = \frac{q}{\cos \alpha}$$

$$F_{A \text{ max}} = \frac{f I_1}{d\ell_1} = f \mu_0 \frac{I^2}{a} \sin \alpha - \max \text{ при } \sin 2\alpha = 1$$

$$F_{A \text{ max}} = f \mu_0 \frac{I^2}{a}$$

Закон электромагнитной индукции (изложен в движущихся проводниках).

$$E_{int} = -f \frac{d\Phi}{dt} = f - \frac{d\Phi}{dt} (SI)$$

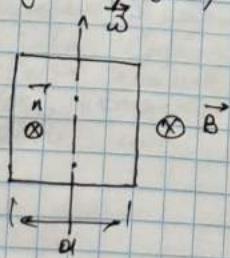
$$- \frac{1}{c} \frac{d\Phi}{dt} (CGS)$$

$$\Phi = \oint B_n dS$$

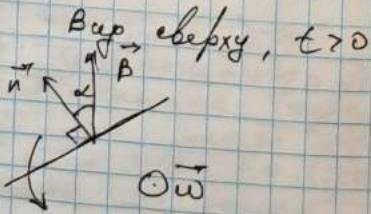
Up. 2

5) Квадратная рамка со стороны A вращается с постоянной скоростью  $\omega$  ( $\omega = \text{const}$ ) в однородном магнитном поле  $\vec{B} = \text{const}$ . Вектор  $\vec{B}$  ось симметрии квадрата,  $\vec{B} \perp \vec{\omega}$ . Согласовано направление вектора  $\vec{\omega}$  с движением рамки. Рамка  $I_{int}$  имеет постоянную силу, вращающую рамку.

Вид спереди,  $t=0$



Вид спереди,  $t > 0$



$$\omega = \text{const} \Rightarrow \theta = \omega t$$

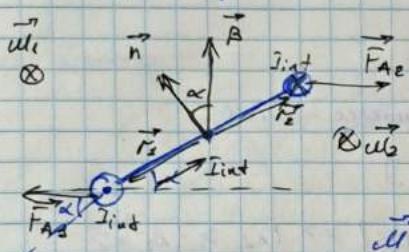
$$B_n = B \cos \alpha = B \cos(\omega t)$$

1)  $\Phi = \iint_{(S)} B_n dS = \iint_{(S)} B \cos(\omega t) dS = B \cdot \cos(\omega t) \cdot A^2$

$$E_{ind} = -f \frac{d\Phi}{dt} = +f B \alpha^2 \omega \sin \omega t \Rightarrow I_{ind} = \frac{f B \alpha^2 \omega}{R} \cdot |\sin \omega t|$$

2)  $I - u$  enced

Bug eberay,  $t \geq 0$  ( $t \in [0; \frac{\pi}{\omega}]$ )



$$\vec{F}_A = f I_{ind} [\vec{a}, \vec{B}]$$

( $\vec{a}$  - вектор вращающейся системы)

$$F_A = f^2 \frac{B^2 a^2 \omega}{R} |\sin \omega t|$$

$$\vec{M} = \vec{M}_1 + \vec{M}_2 = [\vec{F}_2, \vec{F}_{A1}] + [\vec{F}_2, \vec{F}_{A2}] = Q[\vec{F}_1, \vec{F}_{A1}]$$

$$M = 2 \cdot \frac{q}{2} \cdot F_{A1} \cdot |\sin \omega t| = a \cdot F_{A1} \cdot |\sin \omega t|$$

$$|\vec{F}_1| = \frac{q}{a} \Rightarrow M = f^2 \frac{B^2 a^4 \omega}{R} \sin^2 \omega t$$

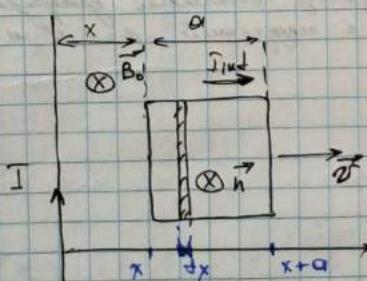
2 enced:

$$\vec{M} = [\vec{p}_m, \vec{B}]$$

$$\vec{p}_m = f I_{ind} S \vec{n} = f^2 \frac{B^2 a^4 \omega}{R} \sin \omega t \vec{n}$$

$$M = f^2 \frac{B^2 a^4 \omega}{R} \sin^2 \omega t$$

Up. 3.303. Квадратичное, равное ее сопротивлению, а "длинное" пропорционально квадрату ее длины. Ток проходит в землю и выходит в провод. Рамку подвижного перемещают вправо с постоянной скоростью  $v$ . Направление  $E_{ind}$  в рамке неизвестно.



1 enced:  $\vec{B}_{geom} \parallel \vec{n} \uparrow \vec{B}_0$

$$B_0 = 2B \cdot \frac{I_0}{x} \quad (\text{ак. токи} \rightarrow \text{изменение})$$

$$\Phi = \iint_{(S)} B_n dS = 2B I_0 \int_x^{x+a} \frac{a dx'}{x'} =$$

$$= 2B I_0 a \ln \frac{x+a}{x}, \quad x = vt + x_0$$

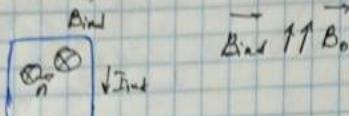
это же изображение

$$E_{ind} = -f \frac{d\Phi}{dt} = -f \left( 2B I_0 a \ln \left( 1 + \frac{a}{vt+x_0} \right) \right)_t =$$

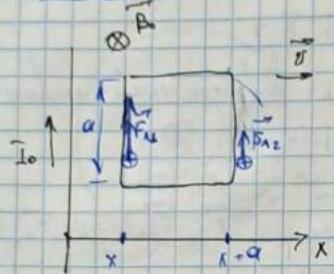
$$= -2f B I_0 a \frac{1}{x+a} \frac{1}{vt} \left( \frac{x+a}{x} \right) = +2f B I_0 a^2 \frac{v}{(x_0+a+vt)(x_0+vt)} \rightarrow 0$$

$$\Rightarrow I_{ind} > 0$$

т.е. право гравит. магн. в (0 мс), ток течет по час. спирали:



Ленеоид:



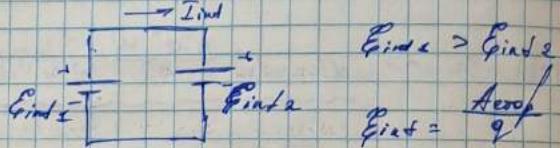
$$\vec{F}_{1x} > \vec{F}_{2x}$$

$\vec{F}_{1x}, \vec{F}_{2x}$  - сопротивление магн.

$$\vec{F}_x = f_q [U, \vec{B}_0]$$

$$B_0(x) > B_0(x+a) \Rightarrow F_{1x} > F_{2x} \Rightarrow$$

$\Rightarrow$  сжимающее усилие



$$F_{1x} > F_{2x}$$

$$F_{ind} = \frac{A_{loop}}{q} \cdot \vec{B}$$

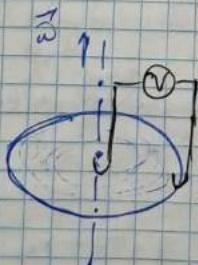
$$\Rightarrow F_{ind} = \frac{f_q U B_0(x) \cdot a - f_q U B_0(x+a) \cdot a}{q} = 2f\beta U I_0 a \left( \frac{1}{x} - \frac{1}{x+a} \right)$$

③ Up. 3.301.

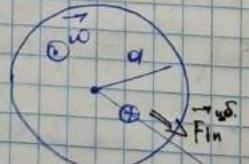
Механический ток падает  $a=25$  см вращается с частотой  $\omega=10$  рад/с вправо и влево. Канты подложки находятся на расстоянии  $x=5$  см от центра. Ток  $I_0=10$  А. Найти силу взаимодействия с подложкой.

а) вращение  $B$  нет.

б) имеется перпендикулярное движение подложки вправо с постоянной скоростью  $v=5$  см/с. Сила взаимодействия с подложкой  $B=5$  Гц.



Будем считать:



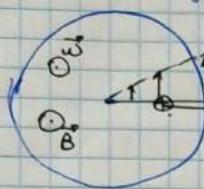
$$\rightarrow \vec{B}=0 \Rightarrow \vec{F}_{loop} = \vec{F}_{ind} = m\omega^2 \vec{r}$$

$$U = \frac{A_{in}}{q} = \frac{l}{q} \int_0^a m\omega^2 r dr = \frac{m\omega^2 a^2}{2q}$$

2)  $\vec{B} \neq 0$

ленко

Баг ебепи

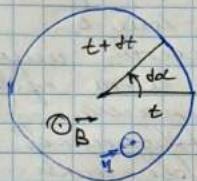


$$F_{\text{нап}} = \vec{F}_A = f q [v, \vec{B}] \quad v = [\vec{\omega}, \vec{r}]$$

$$F_A = f q v B = f q \omega r B$$

$$U = \frac{A_1}{q} = \frac{1}{q} \int f q \omega r B dr = f \omega B \frac{a^2}{2}$$

ленко:



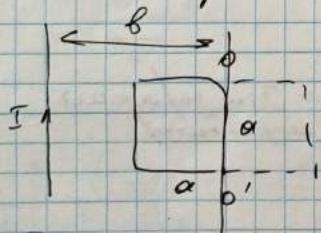
Орбита кирто жаңылдағандағы ғарыштада. Толык магниттік мөндердің

$$\Delta \Phi = B \pi + S = B \cdot \frac{1}{2} a^2 \alpha$$

$$U = -f \frac{\Delta \Phi}{2\pi} = f B \frac{a^2 \alpha}{2} = f B \omega \frac{a^2}{2}$$

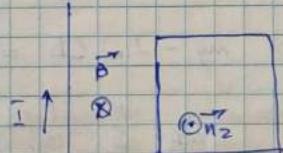
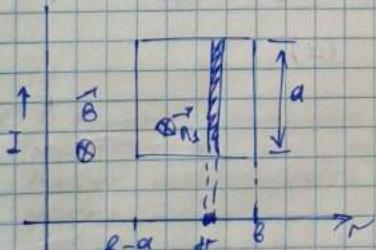
4) Уп. 3. 309.

Квадратичное индукционное поле со скоростью  $\alpha$  и  
противодействующим сопротивлением  $R$  имеет в  
форме плавника. Синхронизированное поле  $B$  синхронизированное  
на  $180^\circ$  вперед, чем  $00'$ , означает оно противодействие  
второму току, т.е. току, протекающему в плавнике. Контакты  
электрического  $(q)$ , проходящего в плавнике.



Положение а

Положение с



$$q = \int_0^{2t} I \sin \theta d\theta = \int_0^{2t} \left| \frac{E_{\text{инд}}}{R} \right| dt = \frac{1}{R} \int_0^{2t} \left| -\frac{d\Phi}{dt} \right| dt = \frac{1}{R} \int_0^{2t} |F| B d\Phi =$$

$$= F \frac{|\Phi_2 - \Phi_1|}{R}$$

$$B(r) = \alpha B \frac{I}{r}$$

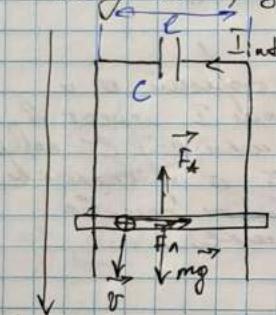
$$\Phi_1 = \int_{l-a}^l B_1 dS = 2\beta I \int_{l-a}^l a dr = 2\beta I a \ln \frac{l}{l-a}$$

$$\Phi_2 = - \int_{l}^{l+a} B_2 dS = - 2\beta I \int_{l}^{l+a} a dr = - 2\beta I a \ln \frac{l+a}{l}$$

$$q = f \cdot \frac{|\Phi_2 - \Phi_1|}{2} = f \beta \cdot 2 \frac{I}{R} \ln \frac{l+a}{l-a}$$

5) Конденсатор С присоединен к верхнему концу параллельных проводников, расположенных в вертикальном ряду. Однородное магнитное поле  $\vec{B}$  направлено вправо и неизменяется со временем. Проводники движутся с одинаковыми скоростями  $v$  вправо без излучения света. Согласно закону Фарадея, излучение света не может произойти, если движение происходит в однородном магнитном поле. Поэтому ускорение проводников не может быть, за исключением конденсатора.

①  $\Delta t > 0$   
и-то разность



При  $\vec{B} = \text{const}$ .

Вопрос: что изменится при движении капа конденсатора?

$$2) \vec{v} + \vec{B} \Rightarrow \vec{F}_A = f_q [\vec{v}, \vec{B}] = \vec{F}_{\text{инд}} \Rightarrow I_{\text{инд}} \text{ заряжает конденсатор.}$$

$$I_{\text{инд}} \Rightarrow \vec{F}_A = f \hat{I}_{\text{инд}} \vec{v} [\vec{B}]$$

Из ЗА:

$$mg + \vec{F}_A = m\vec{a}$$

$$\times: mg - F_A = ma_x$$

$$\text{SI: } f=1 \Rightarrow mg - I_{\text{инд}} CB = ma_x \quad (\text{1})$$

$$2) \text{ На конденсаторе } \left\{ \begin{array}{l} \Delta \varphi = \frac{q}{C} = \frac{l}{C} I_{\text{инд}} t \\ \Delta \varphi = |E_{\text{инд}}| \end{array} \right.$$

$$\Rightarrow I_{\text{инд}} = C \cdot \frac{|E_{\text{инд}}|}{t}$$

$$\Phi = Blx \Rightarrow |E_{\text{инд}}| = \frac{\Phi}{t} = Bl \frac{dx}{t} =$$

$$I_{\text{инд}} = BlC \frac{dx}{t^2} \equiv BlC \cdot ax \quad (2)$$

к 1(2)(2)

② В гру  
кало  
кало  
стар

T (

Bug



$$mg - B^2 \ell^2 \cdot C \alpha_x = m \ddot{x}$$

$$\Rightarrow \alpha_x = \frac{mg}{m + B^2 \ell^2 C}$$

$$I_{ind} = \frac{mg B \ell C}{m + B^2 \ell^2 C}$$

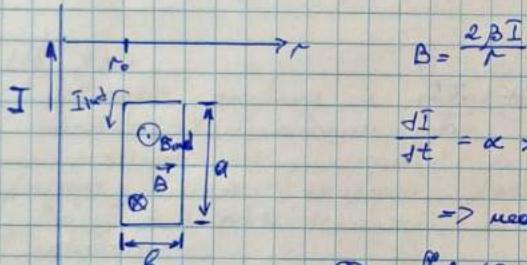
3-ий  
допуск

8.11.28.

Закон электромагнитной индукции  
(бихарное электрическое поле)

$$E_{ind} = \oint E d\ell = - \frac{\partial}{\partial t} \iint B_n dS$$

- ① Рассмотрим движущуюся проводниковую пластина с током  $I(t) = \alpha t$  (где  $\alpha = \text{const}$  и  $t > 0$ ). Проводник движется с постоянной скоростью  $v$  вдоль развернутой пластины  $a \times b$ . Найдем  $E_{ind}$  в движущейся пластине.

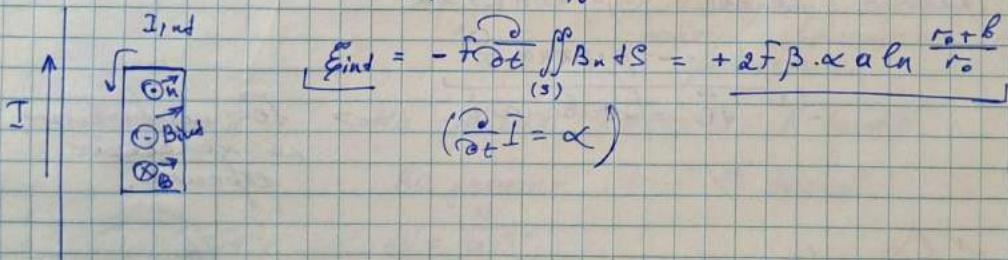


$$B = \frac{2B\bar{I}}{r}$$

$$\frac{dI}{dt} = \alpha > 0 \Rightarrow \frac{d\bar{I}}{dt} > 0$$

⇒ направление  $\vec{B}_{ind}$   $\uparrow \downarrow \vec{B}$

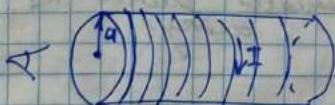
$$E_{ind} = \iint B_n dS = - \iint_{r_0}^{r_0+b} 2B\bar{I}a \frac{dr}{r} = - 2B\bar{I}a \ln \frac{r_0+b}{r_0}$$



$$E_{ind} = - \frac{\partial}{\partial t} \iint B_n dS = + 2B\bar{I} \cdot \alpha \ln \frac{r_0+b}{r_0}$$

$$\left( \frac{\partial}{\partial t} \bar{I} = \alpha \right)$$

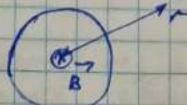
- ② В длинном цилиндре с радиусом  $r_0$  и постоянной скоростью  $v$  вдоль оси цилиндра движется ток изотропного по закону  $I = \alpha t$  (где  $\alpha = \text{const} > 0$ ). Найдите напряженность бихарного электрического поля, возникающего в цилинре.



Будут ли разные



Будут одинаковые.



$$1) B(r) = \begin{cases} \beta \cdot 4\pi n I, & 0 \leq r < a \\ 0 : r \geq a \end{cases}$$

$$I = I(+) \Rightarrow B = B(+)$$

$$2) \oint E dL = - \int \frac{d}{dt} \iint B_n dS$$

(5)

Линия (L) содержит из симметрии симметрию!

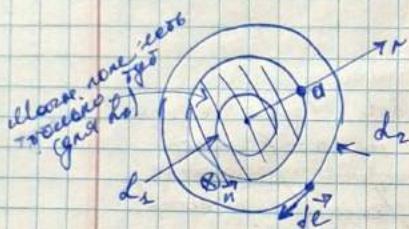
Линии  $\vec{E}$  засимметрии (т.е. верхнее пол.)  $\Rightarrow$  это означает  
 $\Rightarrow$  (L) совпадает с одной из линий  $\vec{E}$ .

Линия (L) — не замкнута  $\rightarrow \vec{n}$  от нуля

$$\rightarrow B_x = B$$

$$\frac{\oint B}{4\pi} = \int_0^{\beta \cdot 4\pi n a \alpha} dS, \quad 0 \leq r < a$$

$$(L) \oint E dL = E_e \cdot 2\pi r (+r)$$



$$a) 0 \leq r < a$$

(L<sub>2</sub>)

$$E_e \cdot 2\pi r = -f \cdot \underbrace{\beta \cdot 4\pi n \alpha}_{\text{объем}} \cdot \frac{dI}{dt} \cdot \frac{r^2}{S}$$

$$E_e = -f \beta \cdot 2\pi n \alpha r$$

$$b) r \geq a$$

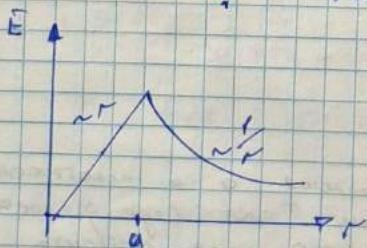
(L<sub>1</sub>)

$$E_e \cdot 2\pi r = -f \beta \cdot 4\pi n \alpha \cdot 2a^2$$

$$E_e = -f \beta \cdot 2\pi n \alpha \frac{a^2}{r}$$

—  $\vec{E}$  прямолиней.

$\Rightarrow \vec{E}$  направлен  
по засимметрии  
оси.



3) Противодействующий  
радиус  $r_{\text{внеш}}$  вектор  $\vec{E}$   $\vec{E} > 0$ , расстояние  $r > a$ , симметрично соединено с симметрией,  
то получается  $\vec{E}$  противодействующий вектору  $\vec{B}$ , называемый  $\vec{B}$  и  $R_s$ .

Вид сбоку:

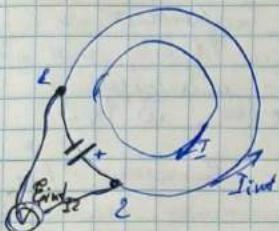


3-методом  $\vec{E}$  получают для этого выражение  $\pm L/2$

5) Up. 3.

Найдите  
заряд  
на сфере

Уз простой задачи:  $E_{int} = \left| f \frac{d}{dt} \int B_n + S \right| =$   
 1) В беск.  $I_{int} = \frac{E_{int}}{R}$



$E_{int} = f_B \cdot 2\pi n \alpha^2$   
 $R = R_1 + 2\pi b$   $\Rightarrow I_{int} = f_B \frac{2\pi n \alpha^2}{R + b}$

Условия для изображения плоского тока  $\rightarrow$  з-у Ома.

2) Для ячейки 12:

$$I_{int} \cdot R_{12} = \varphi_1 - \varphi_2 + E_{int,12}$$

$$R_{12} = R_1 + R_{12} = R_1 B \delta$$

$$E_{int,12} = E_{int} \cdot \frac{R_{12}}{2\pi b} = f_B \cdot \frac{2\pi n \alpha^2}{2\pi b} \cdot \frac{B \delta}{2\pi b}$$

$$f_B \frac{2\pi n \alpha^2}{2\pi b} \cdot R_1 B \delta = U_{12} + f_B \cdot 2\pi n \alpha^2 \delta \rightarrow U_{12} = \varphi_1 - \varphi_2 = 0$$

④ Уп. 3.314.

Плоская спираль с числом витков  $N$ , число присоединенных дуг к дугам, находящихся в диаметрально противоположном поле, передает в плоскости спирали радиус  $a$ . Изменение  $B = B_0 \sin \omega t$ ,  $B_0, \omega = \text{const}$ . Найти сопротивление ячеику спирале.



$N \gg 1, \alpha \ll \infty \rightarrow$  концентрический виток - на нем сконцентрировано все магнитное поле.

На ячейке  $\mu_0 l_0, \alpha^2 - N$  витков

На ячейке  $l_0 - N$  витков

$$\Delta N = \frac{N}{a} \Delta r$$

В витке с радиусом  $r$  (суммарное  $B$ )

$$E_{int,(r)} = -f \frac{\partial \Phi_{(r)}}{\partial r} = -f \frac{B_m}{2\pi r} \frac{1}{2} \pi r^2$$

Во всей спирали:

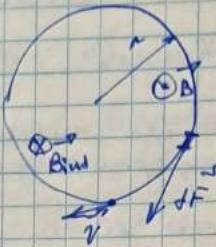
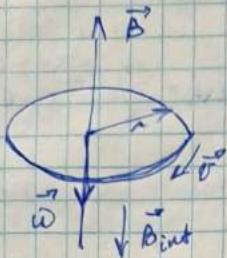
$$E_{int} = \int_{(N)} E_{int,(r)} dN = -f \int_0^a \frac{dB_m}{2\pi r} \frac{1}{2} \pi r^2 \frac{N}{a} dr = -f B_m \omega \cos \omega t \pi N \frac{a^2}{3}$$

$$E_{int,0} = f |B_m| \omega \frac{\pi N a^2}{3}$$

⑤ Уп. 3.319.

Неподвижное тело с массой  $m$ , имеющее заряд  $q$ , имеет свободно присоединенное к нему с обеих сторон по одному полюсу и нулевое поле в центре.

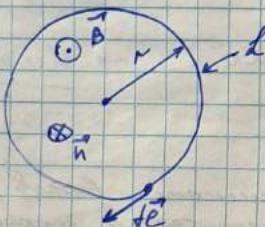
осуществляется. Затем вспомогательное гидравлическое устройство  
переключит переключатель к местному управлению, ...



No you.  $\vec{B}$  направляет  $\Rightarrow \vec{B}_{\text{bind}}$   $\uparrow$   $\vec{B}$   $\Rightarrow$   
затем движение  $\vec{v}$   $\Rightarrow$   $\vec{F}_m$   
движения -  $\vec{F}_{\text{эл}}$

Но движение заряда  $dq$ :  $d\vec{F}_{\text{эл}} = dq \cdot \vec{E}$

$$1) \oint E d\ell + E = - f \int_{(S)}^{\omega} \iint B_n dS$$



$$\text{Движение с радиусом, } d\ell \uparrow \vec{B} \Rightarrow \vec{B} \cdot d\ell$$

$$E \cdot 2\pi r = + f \frac{d\vec{B}}{dt} \frac{r}{R^2}$$

$$E = f \cdot \frac{d\vec{B}}{dt} \cdot \frac{r}{2}$$

2) Для более общего случая ( $q$  движется по произвольной траектории);

$$F_{\text{эл}} - qE = f q \frac{d\vec{B}}{dt} \cdot \frac{r}{2}$$

$$3) \int \frac{d\vec{\omega}}{dt} = \vec{\omega}_f = [ \vec{r}, \vec{F}_{\text{эл}} ]$$

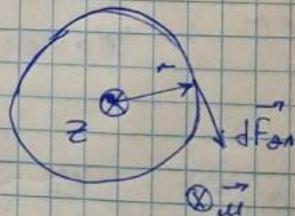
$$2: \int \frac{d\vec{\omega}}{dt} = r F_{\text{эл}} = f q \frac{d\vec{B}}{dt} \cdot \frac{r^2}{2}$$

$$J = mr^2$$

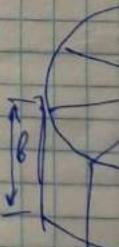
$$\omega(t)$$

$$\int d\omega = f q \frac{1}{2mr} \int_0^{B(t)} dB \Rightarrow \omega = f \frac{q}{2mr} \cdot B$$

$$\vec{\omega} = - f q \frac{\vec{B}}{2mr}$$



2) Но  
также



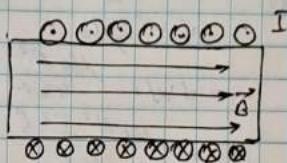
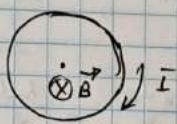
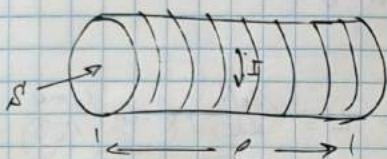
10.11.21

$$L = \frac{\Phi_0}{fI} \left( \frac{c\Phi_0}{I}, CGSM \right)$$

$$W_{m} = f^2 \frac{L I^2}{2} \left( \frac{L I^2}{2c^2}, CGSLL \right) \sim \text{для единичного контура (!)}$$

$$W_{m} = \frac{f}{\beta} \cdot \frac{B^2}{8\pi} \rightarrow \begin{cases} \frac{B^2}{8\pi} \\ \frac{B^2}{\beta} \end{cases} \text{ SI}$$

- ① Длина единичного контура  $\ell$ , имеющего круговую сечения  $S$  ( $\ell > \sqrt{\mu}$ ), однородной намотки содержит  $N$  витков. Найти индуктивность единичного контура.



$$\text{1 способ: } B = 4\pi\beta n I = 4\pi\beta \frac{N}{\ell} I$$

$$\Phi_{\Sigma} = N \Phi_i = N B S = 4\pi\beta \frac{N^2}{\ell} S$$

разобраться через 1 блок!

$$L = \frac{\Phi_E}{fI} = 4\pi \frac{\beta}{f} \cdot \frac{N^2 S}{\ell}$$

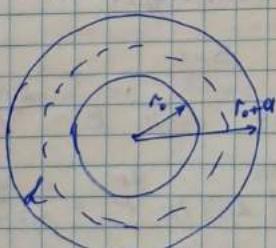
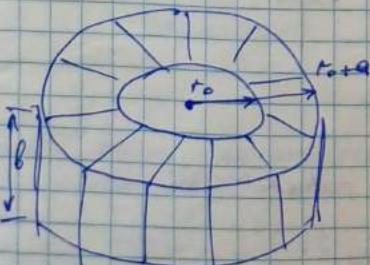
$$\text{2 способ: } W_{m} = \frac{f}{\beta} \cdot \frac{B^2}{8\pi} = \frac{f}{\beta} \cdot \frac{2\pi\beta \frac{N^2}{\ell} I^2}{8\pi} = \frac{2f\pi\beta N^2 I^2}{e^2}$$

$$W_{m} = \int_{(r)} W_{m} + V = \int_{(r)} W_{m} S dx = \frac{f\beta \cdot 2\pi N^2 I^2 S}{e}$$

$$L = \frac{2W}{f^2 I^2} = 4\pi \frac{\beta}{f} \cdot \frac{N^2 S}{\ell}$$

- ② Найти индуктивность тора с промежуточным сечением. Внешний радиус  $b$ , внутренний радиус  $r_0$ , внешний  $r_0 + a$ , число витков  $N$ .

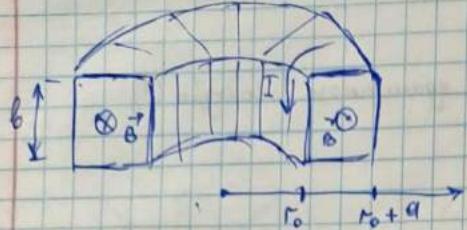
Будем считать:



$$\oint B d\ell = 4\pi\beta \cdot NI \quad (R)$$

$$B \cdot 2\pi r^2 = 4\pi\beta NI, \quad r_0 < r < r_0 + a$$

$$B = \frac{e\beta NI}{r} = \frac{4\pi N I}{2\pi r}$$



$$\Phi_1 = \int_{r_0}^{r_0+a} B \cdot dA = 2\beta NIB \int_{r_0}^{r_0+a} \frac{\pi r^2}{r} dr = \\ > 2\beta NIB \ln \frac{r_0+a}{r_0} \cdot B$$

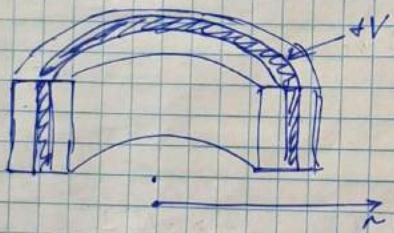
$$\Phi_{\Sigma} = N\Phi_1 = 2\beta N^2 I \cdot B \cdot \ln \frac{r_0+a}{r_0} = fL$$

$$L = \frac{2\beta}{f} N^2 B \ln \frac{r_0+a}{r_0} = \underline{\underline{\frac{\mu_0 N^2 B \cdot \ln \frac{r_0+a}{r_0}}{2\pi}}}$$

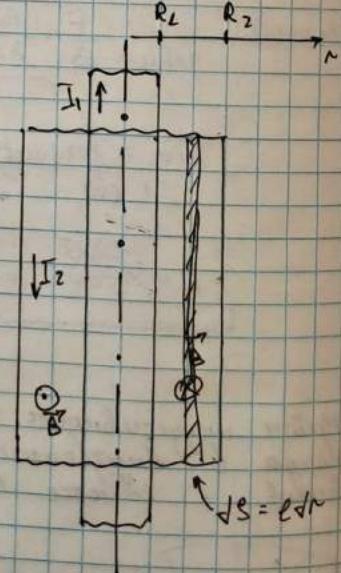
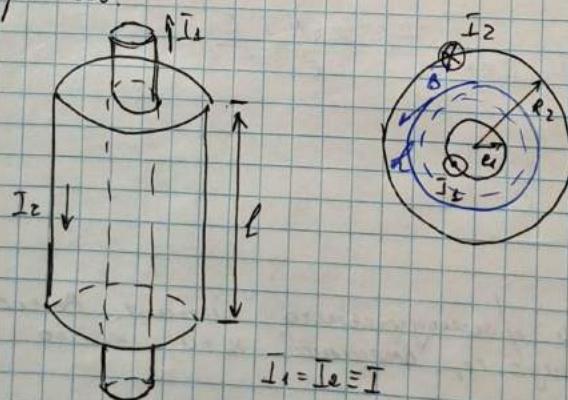
Zadanie:  $W = \frac{B^2}{2\mu_0} = \frac{\mu_0 N^2 I^2}{8\pi^2 r^2}$ ,  $\delta V = 2\pi r \cdot tr \cdot B$

$$\rightarrow \delta W = \frac{\mu_0 N^2 I^2}{4\pi r} B \cdot tr$$

$$\delta W = \frac{\mu_0 N^2 I^2 B}{4\pi} \cdot \ln \frac{r_0+a}{r_0} = \frac{LI^2}{2} \Rightarrow L = \frac{\mu_0 N^2}{2\pi} \cdot B \cdot \ln \frac{r_0+a}{r_0}$$



U/ 3.326.



Takже ток по поверхности изменяется.

Также при  $r < R_1$ ,  $r > R_2$   $B = 0$

Zadanie:  $\oint B \cdot dL = \mu_0 I_{int}$   $\Rightarrow B = \frac{\mu_0 I}{2\pi r}$ ,  $R_1 < r < R_2$

$$\Phi = \iint_{R_1}^{R_2} B_n \cdot dS = \int_{R_1}^{R_2} 2\pi r B \frac{dr}{r} = 2\beta I \cdot \ln \eta$$

$$I_2 = \frac{L}{l} - \frac{\Phi}{FIR} = \frac{1}{2} \frac{\beta}{f} \ln \eta$$

Видориң мендердің таңындағы еркін еткізу үшін? мегард  
наученного таңа! и фарс, котоу правильное. Где же  
через земергено.

$$\frac{r_0 + q}{r_0} = f L_i$$

2) симметрия

$$W_m = \frac{f}{\beta} \cdot \frac{B^2}{8\pi} = \frac{f\beta I^2}{2\pi r^2}$$

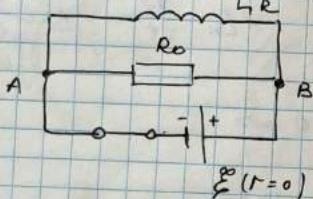
$$W_m = \int_{R_0}^{R_2} W_m dV = \int_{R_0}^{R_2} \frac{f\beta I^2}{2\pi r^2} \cdot 2\pi r dr \cdot l = f\beta I^2 l \cdot \ln \eta$$

$$l = \frac{2W}{f^2 I^2} = \frac{2f\beta I^2 l \cdot \ln \eta}{f^2 I^2} = 2 \frac{\beta}{f} \cdot l \ln \eta$$

$$L_2 = \frac{l}{\eta} = 2 \frac{\beta}{f} \ln \eta$$

④ Up 3.346.

1)  $R_0$  замкнуто (t < 0)



B SI

$$I = 0 \Rightarrow \varphi_A - \varphi_B = E$$

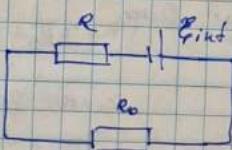
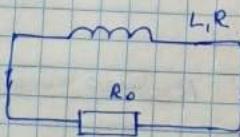
$$\varphi_A - \varphi_B = I_{in}(0) \cdot R$$

$$\Rightarrow I_{in}(0) = \frac{E}{R}$$

$$E(t=0)$$

Касып да сөзің көрсөткіштегінде разом шартынан.

2) Ионе разом шартынан (t > 0)



$$I(R+R_0) = E_{int}$$

$$E_{int} = -L \frac{dI}{dt}$$

$$I(R+R_0) = -L \frac{dI}{dt}$$

$$(R+R_0) \frac{dI}{dt} = -L \frac{dI}{dt}$$

$$\int \frac{dI}{I} = -\frac{R+R_0}{L} \int dt$$

$$\ln \frac{I(+)}{I_{in}(0)} = -\frac{R+R_0}{L} t \Rightarrow I(+) = \frac{E}{R} \exp \left( -\frac{R+R_0}{L} t \right)$$

$$I \rightarrow 0, t \rightarrow \infty$$

Касып симметрия генераторындағы токтасынан болжаудағы жағдайда

$$dQ_{gen} = I^2 R dt - \frac{R+R_0}{L} E dt$$

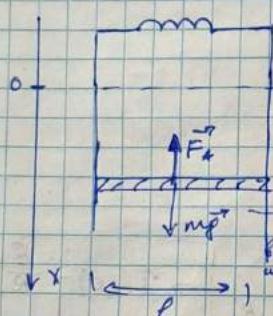
$$dQ = \frac{E^2 R}{R^2} dt - \frac{R+R_0}{L} E dt$$

$$Q = \int_0^\infty \frac{E^2 R}{R^2} dt - \frac{R+R_0}{L} E dt \Big|_0^\infty = \frac{E^2}{R} \cdot \left( \frac{-L}{2(R+R_0)} \right) \cdot e^{-\frac{R+R_0}{L} dt} \Big|_0^\infty =$$

$$= \frac{e^2 L}{2R(R+R_0)}$$

Конф. вопрос: Конус как-то землю вытаскивает из  $R_0$ ?

⑤ Сравнив с индуктивностью  $L$  и проводимостью плоскости  
сопротивлением присоединён к верхним генераторам параллельно  
один из двух. Однородное поле можно наложить, если в горизонтальном  
поле и параллельных плоскостях есть время, в которое конус вытаскивается  
(см. пред. лекц., времена пребывания  $\Delta t$ ). Каждое земли движение  
передвижения.



$$\textcircled{1} \quad \vec{B} = \text{const}$$

В плоск. пр. возникает  $I_{\text{ind}}$  в единицах  $A$ .  $E_{\text{ind}}$  тоже зависит от времени

$$E_{\text{ind}} = \frac{\partial \Phi}{\partial t} = -B_n \frac{dx}{dt} = -B_n \frac{dx}{dt}$$

$$\Rightarrow E_{\text{ind}} = -B_n \frac{dx}{dt} = -B_n \frac{dx}{dt} = -B_n l \frac{dx}{dt}$$

$$a) E_{\text{ind}} \neq 0 \Rightarrow I_{\text{ind}} \neq 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow E_{\text{ind}} = -\frac{\partial \Phi_{\text{одн}}}{\partial t} = -h \frac{dI}{dt} \quad (2)$$

Тогда есть супре-во сопротивление (инач. земли  $R_{\Sigma}$ )

$$U_3 \text{ (1), (2)} \Rightarrow \text{закон Ома}$$

$$IR_{\Sigma} = E_{\text{ind}} + E_{\text{s-ind}}$$

но по условию  $R_{\Sigma} \rightarrow 0$

$$\Rightarrow E_{\text{ind}} = -E_{\text{s-ind}}$$

$$B_n l \frac{dx}{dt} = -h \frac{dI}{dt} \Rightarrow B_n l x = -LI$$

$$(x(t=0)=0, I(t=0)=0)$$

3) II закон Ньютона:

$$mg + F_{AX} = m \frac{d^2 x}{dt^2} \quad (3)$$

$$F_{AX} = IlB_n = -\frac{B_n^2 l^2}{h} x \quad (4)$$

$$mg - \frac{B_n^2 l^2}{h} \cdot x = m \frac{d^2 x}{dt^2}$$

$$U_3 \text{ (3), (4)}$$

Ro?

нашествия  
на парашют  
и сопротивления  
воздуха  
и т.д.  
и т.д.

Время -  
время  
 $\varphi = \Phi(t)$

$$= -B_0 L \frac{dx}{dt}$$

$$\ddot{x} + \frac{B^2 L^2}{m e} x = g$$

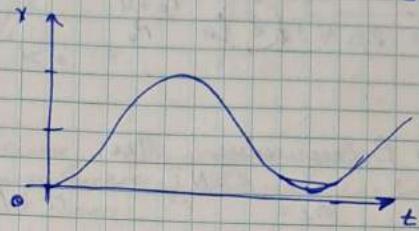
$$\omega^2 = \frac{B^2 L^2}{m L}$$

$$x(t) = A \cos(\omega t + \varphi) + \frac{mg L}{B^2 L^2}$$

$$t=0: \begin{cases} x(0)=0 \\ \frac{dx}{dt}(0)=0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} A \cos \varphi + \frac{mg L}{B^2 L^2} = 0 \\ A \omega \sin \varphi = 0 \end{cases} \Rightarrow \varphi = \pi \quad A = \frac{mg L}{B^2 L^2}$$

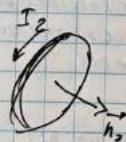
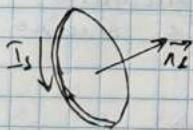
$$x(t) = \frac{mg L}{B^2 L^2} (L - \cos \omega t)$$

$I(t)$  - ? построить график



15.11.21

### Взаимодействие потоков



$\vec{\Phi}_{12}$  создаваемо с обеими (одного и  
также в контуре)

$\Phi_{1j}$  - поток, который создает  $I_i$   
располагаясь в контуре  $j$

$$\Rightarrow \Phi_{12} = f M_{12} I_2, \quad \Phi_{21} = f M_{21} I_1 \quad (M_{12} = M_{21})$$

Полный поток:

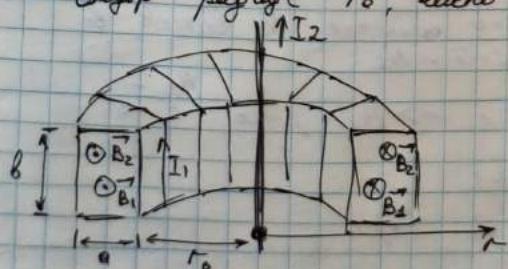
$$\Phi_{12} = \Phi_{1\text{св}} + \Phi_{21} = f L_1 I_1 + f M_{21} I_2$$

$$\Phi_{21} = \Phi_{2\text{св}} + \Phi_{12} = f L_2 I_2 + f M_{12} I_1$$

Полный поток суммы контуров:

$$W_m = f \left( \frac{L_1 I_1^2}{2} + \frac{L_2 I_2^2}{2} + M_{12} I_1 I_2 \right) = f \cdot \frac{1}{2} (\Phi_{12} I_1 + \Phi_{21} I_2)$$

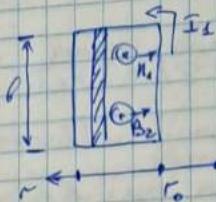
- ② Каждое изобр. т.б. создаваемое магнитное полем с обеих сторон, проходящих по его контуру - проходит сквозь оба контура в, имеющих одинаковую полярность  $P_0$ , число витков в обеих же  $N$ .



$M_{12}$  и  $M_{21}$  являются взаимным  
потоком. Для этого необходимо:  
посыпать ток в контуре  $I_1$ , а  
второй ток  $I_2$ .

1) Восхождение  $M_{21}$  (самое) решения:  $I_2 \rightarrow B_2 \rightarrow \Phi_{21} \rightarrow M_{21}$

$$B_2 = \frac{\mu_0 I_2}{r}$$



$$\Phi_{21} = N \iint_{S_{21}} B_{2n_2} dS =$$

$$= N \cdot 2\pi I_2 \int_{r_0}^{r_0+q} \frac{B_2 dr}{r} =$$

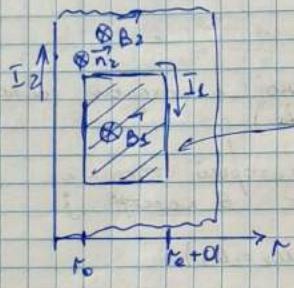
$$= 2\pi N I_2 B \ln \frac{r_0+q}{r_0}$$

$$\Rightarrow M_{21} = 2\pi N B \ln \frac{r_0+q}{r_0}$$

2) Восхождение  $M_{21}$ .

$$B_2 = \frac{\mu_0 I_2}{r}, \quad r_0 \leq r < r_0+q$$

Приблиз. при  $r_0 \ll q$  можно считать  $B_2$  постоянной  $\Rightarrow I_2$  замыкается на бесконечность, образуя конус полуплоскости.



При замыкании промежука между  $B_1$  и  $B_2$  образуется конус полуплоскости с концом в замкнутых концах.

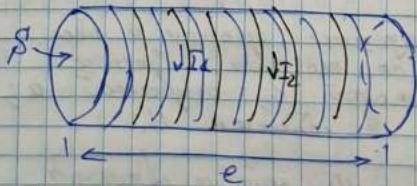
$$\Phi_{21} = \iint_{S_{21}} B_{2n_2} dS = 2\pi N I_2 \int_{r_0}^{r_0+q} \frac{B_2 dr}{r} =$$

$$= 2\pi N I_2 B \cdot \ln \frac{r_0+q}{r_0}$$

$$\Rightarrow M_{21} = 2\pi N B \ln \frac{r_0+q}{r_0}$$

Контрольный вопрос: Как изменяется взаимное МДФ- $M_{21}$ , если провод зазоре сдвинуть?

② Уп. 8.358. Для замыкания промежука между концами проводов необходимо приложить усилие  $F$ . Найдите их взаимное индуктивность, если их индуктивности равны  $L_1$  и  $L_2$ .



Контакт снят  $\Rightarrow E_1 = E_2 = 0$

$$I_1 = I_2 = I$$

В 1-й обмотке  $N_1$  витков, во 2-й  $- N_2$

1) Тогда в 1-й обмотке ток  $I_1 \rightarrow B_1 = \mu_0 \cdot \frac{N_1}{L} I_1$

$$\Phi_{1201} = B_1 S N_2 = \mu_0 \cdot \frac{N_1}{L} I_1 S N_2$$

$$L = \frac{\Phi_{1201}}{I_1} = \frac{\mu_0}{F} \cdot 4\pi \cdot \frac{N_1^2}{L} S \quad (1)$$

$\rightarrow \Phi_{21} \rightarrow M_{21}$

$$\text{Аналогично } L_2 = \frac{\beta}{f} \cdot 4\pi \frac{N_2^2}{e} S \quad (2)$$

$$2) |\Phi_{12}| = B_1 S N_2 = \beta \cdot 4\pi \frac{N_1 N_2}{e} S I_1$$

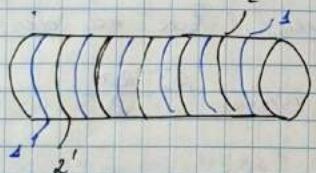
$$|M_{12}| = \frac{|\Phi_{12}|}{f I_1} = \frac{\beta}{f} \cdot 4\pi \frac{N_1 N_2}{e} S \quad (3)$$

$$|\Phi_{21}| = B_2 S N_1 = \beta \cdot 4\pi \frac{N_2 N_1}{e} S I_2$$

$$|M_{21}| = \frac{|\Phi_{21}|}{f I_2} = \frac{\beta}{f} \cdot 4\pi \frac{N_2 N_1}{e} S \quad (4)$$

$$\Rightarrow M = \sqrt{L_1 L_2}$$

- 3) На длиннейшей цепочке из поперечных спиральных же витков  $1-1'$  и  $2-2'$  магнитного поля  $B_1 = B_2 = B$ . Найти магнитное поле всей цепи.



1)  $1' \cup 2'$  соединяется, в зазоре вспомогательно

2)  $1 \cup 2'$  соединяется, в зазоре вспомогательно

3)  $1' \cup 2'$  соединяется,  $1 \cup 2$  соединяется, в зазоре вспомогательно обе пары

4) все имеет вид  $1 \times 1' = 2' \times 2$  и взаимодействует по  $2' \times 2$

- т.е. в продольном направлении

$$\Rightarrow B_1 = -B_2 \quad (\text{т.к. } L_1 = L_2 \Rightarrow \Phi_1 = \Phi_2)$$

$$\Rightarrow \vec{B}_\Sigma = 0 \Rightarrow \Phi_\Sigma = 0 \Rightarrow L_\Sigma = 0$$

2) все имеет вид  $1' \times 1 = 2' \times 2$  и взаимодействует по  $1' \times 2$ .

- т.е. боковая б. зазора соединяется  $\Rightarrow B_1 = B_2$

$$\Phi_{12} = \Phi_{1 \text{cos}} + \Phi_{21} = 2 \Phi_{1 \text{cos}} = 2 L_1 I$$

$$\Phi_{22} = \Phi_{2 \text{cos}} + \Phi_{12} = 2 \Phi_{2 \text{cos}} = 2 L_2 I$$

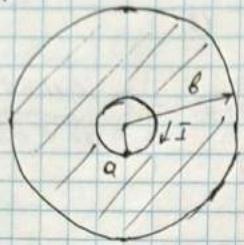
$$\Phi_\Sigma = \Phi_{12} + \Phi_{22} = 2 L_1 I + 2 L_2 I \Rightarrow L_\Sigma = 4 L$$

3)  $M = \text{const}$ ,  $S_{\text{общ.}} = S_{\text{об.1}} + S_{\text{об.2}}$  (последний единичный профиль)

$\Rightarrow$  все в обеих зонах уменьш., но  $\Phi_\Sigma \sim B_\Sigma \sim I$

$$\Rightarrow L_\Sigma = L$$

- ④ Два концентрических тонких проводника в форме окружности с радиусами  $a$  и  $b$  ( $a \ll b$ ) находятся одна за другой. По внутреннему проводнику течет ток  $I$ . Каждый проводник имеет через поверхность, ограниченную внешним проводником.



$$\Phi_{\text{вн}} = \oint \vec{B} \cdot d\vec{s}, \quad \text{где } \vec{B} \text{ создает} \\ \text{током } a.$$

Но:  $\vec{B}$  для конуса не зависит,

по условию:

$$M_{12} = M_{21} = M$$

Ток  $I$  течет по внешнему конусу. Ток не делится:

$$B(x) = \beta I \cdot \frac{2\pi b^2}{(b^2 + x^2)^{3/2}} \Rightarrow B(0) = \frac{\beta I \cdot 2\pi}{b}$$

т.к.,  $a \ll b$ :

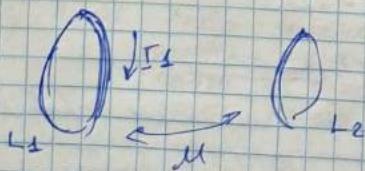
$$\Phi_{\text{вн}} \approx B(0) \cdot \pi a^2 = \frac{\beta I \cdot 2\pi^2 a^2}{b} = f M I$$

$$M = \frac{\beta}{f} \cdot \frac{2\pi^2 a^2}{b}$$

(так как для конуса ток не зависит от радиуса)

$$\Rightarrow P_{\text{аб}} = f M I = \beta \cdot \frac{2\pi^2 a^2}{b} I$$

- ⑤ На сверхпроводящих ведрах с индуктивностью  $L_1, L_2$  распределен ток, что когда-то внешний индукционный ток  $I_e(0) = 0$ . Какую работу надо совершить, чтобы удалить ведра из состояния?



По же.  $R_1, R_2 \rightarrow 0 \rightarrow \Phi_{1,2} = \text{const}$ .

$$[\text{т.к. } I_{\text{int}} = \frac{1}{R} f \left| \frac{d\Phi}{dt} \right| < \infty]$$

$$\delta A_{\text{loop}} = f W \Big|_{\Phi = \text{const}} = f \cdot \frac{1}{2} + (\Phi_{12} I_1 + \Phi_{21} I_2) = f \cdot \frac{1}{2} \Phi_{21} + I_2$$

$$\Rightarrow A_{\text{loop}} = f \cdot \frac{1}{2} \cdot \Phi_{21}(0) \cdot I_{\text{ext}}$$

$$\Phi_{21}(0) = f (L_1 I_1(0) + M I_2(0)) = f M I_0$$

$$\begin{aligned} ① \quad S_1(t) &= \\ S_2(t) &= \\ S_3(t) &= \end{aligned}$$

$$A = 2A^2 +$$

$$\operatorname{tg} \varphi =$$

$$\begin{aligned} ② \quad S_1(t) &= A \\ S_2(t) &= A \\ S_3(t) &= 2 \end{aligned}$$

$$S_1(t) + S_2(t) =$$

$$S_3(t) + S_4(t) =$$

6) фазные  
коэффициенты в  
переходном режиме

согласно

и уравнениям

$$\Phi_{2\Sigma}(0) = \Phi_{2\Sigma}(t_\infty) \Rightarrow L_2 I_2(0) + M I_1(0) = L_2 I_{2\infty} + 0 \\ \Rightarrow I_{2\infty} = \frac{M}{L_2} I_0$$

т.е. ток  $I_{2\infty}$  является начальным по  $t$  и конечным при

$$I_{2\infty} = f^2 \cdot \frac{1}{2} \cdot M I_0 \cdot \frac{M}{L_2} I_0 = f^2 \cdot \frac{M^2 I_0^2}{2L_2}$$

Конечно-периодическое колебание.

22.11.21

$$i(t) = I_0 \cos(\omega t + \varphi_i)$$

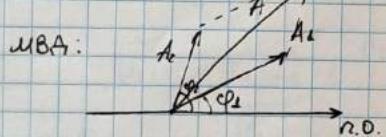
обозн.  
запись  
расшифровка

$$u(t) = U_0 \cos(\omega t + \varphi_u)$$

$$S_1(t) = A_1 \cos(\omega t + \varphi_1)$$

$$S_2(t) = A_2 \cos(\omega t + \varphi_2)$$

$$S = S_1 + S_2 = ? \rightarrow S(t) = A \cos(\omega t + \varphi) \\ A-?, \varphi-?$$



Прич. сумма ортогональных проекций

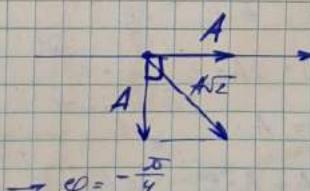
$$A^2 = A_1^2 + A_2^2 + 2A_1 A_2 \cos(\varphi_1 - \varphi_2)$$

$$\begin{aligned} \operatorname{tg} \varphi &= \frac{A_1 \sin \varphi_1 + A_2 \sin \varphi_2}{A_1 \cos \varphi_1 + A_2 \cos \varphi_2} \end{aligned}$$

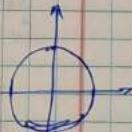
$$\textcircled{1} \quad S_1(t) = A \cos \omega t \\ S_2(t) = A \sin \omega t = A \cos(\omega t - \frac{\pi}{2})$$

$$A^2 = 2A^2 + 2A^2 \cos(0 + \frac{\pi}{2}) = 2A^2$$

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{A \sin(0) + A \sin(-\frac{\pi}{2})}{A \cos(0) + A \cos(-\frac{\pi}{2})} = -1$$

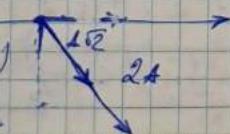


$$S(t) = A\sqrt{2} \cos(\omega t - \frac{\pi}{4})$$



$$\textcircled{2} \quad S_1(t) = A \cos \omega t \\ S_2(t) = A \cos(\omega t - \frac{\pi}{n}) \\ S_3(t) = 2A \cos(\omega t - \frac{\pi}{n})$$

$$S_1(t) + S_2(t) \rightarrow S(t) = A\sqrt{n} \cos(\omega t - \frac{\pi}{n}) \\ S(t) + S_3(t)$$



$$A' = 4A^2 + \omega A^2 + 2 \cdot \omega A \cdot A\sqrt{2} \cdot \cos\left(-\frac{\pi}{4} + \varphi\right)$$

$$= 6A^2 + 4\sqrt{2}A^2$$

$$\rightarrow S(t) = (\sqrt{6} + \sqrt{2})A \cos(\omega t - \frac{\pi}{4})$$

(5)

Übung

$$S(t) = A \cos(\omega t + \varphi) \rightarrow \hat{S}(t) = A \left( \cos(\omega t + \varphi) + i \sin(\omega t + \varphi) \right) = A e^{i\varphi} \cdot e^{i\omega t} = \hat{A} e^{i\omega t}$$

$$③ S_1(t) = A \cos \omega t$$

$$R_1(t) = A \sin \omega t = A \cos(\omega t - \frac{\pi}{2})$$

$$\hat{S}_1(t) = A \left( \cos \omega t + i \sin \omega t \right) = \hat{A}_1 e^{i\omega t} \quad (\varphi_1 = 0)$$

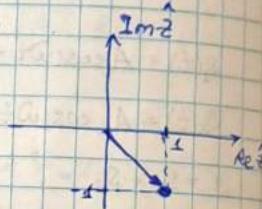
$$\hat{R}_1(t) = A \cdot e^{-i\frac{\pi}{2}} \cdot e^{i\omega t} = \hat{A}_2 e^{i\omega t}$$

$$\hat{A}_\Sigma = \hat{A}_1 + \hat{A}_2 = A \left( 1 + e^{-i\frac{\pi}{2}} \right) = A (1 + 0 - i)$$

$$\hat{A}_\Sigma = |\hat{A}_\Sigma| \cdot e^{i\varphi_\Sigma} = A\sqrt{2} \cdot e^{-i\frac{\pi}{4}} = A\sqrt{2} \left( \cos \frac{\pi}{4} - i \sin \frac{\pi}{4} \right)$$

$$\operatorname{tg} \varphi_\Sigma = \frac{\operatorname{Im} \hat{A}_\Sigma}{\operatorname{Re} \hat{A}_\Sigma} = -1 \rightarrow \varphi_\Sigma = -\frac{\pi}{4}$$

$$\Rightarrow S(t) = A\sqrt{2} \cos(\omega t - \frac{\pi}{4})$$



(4)

$$S_1(t) = A \cos \omega t$$

$$S_2(t) = A \sin \omega t$$

$$S_3(t) = 2A \cos(\omega t + \frac{3\pi}{4}) \rightarrow S_3(t) = A \cos(\omega t - \frac{\pi}{4})$$

$$S_4(t) = A \cos(\omega t + \frac{\pi}{4})$$

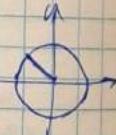
$$\hat{S}_1(t) = A \cdot e^{i\omega t}$$

$$\hat{S}_2(t) = A \cdot e^{-i\frac{\pi}{2}} \cdot e^{i\omega t}$$

$$\hat{S}_3(t) = 2A \cdot e^{-i\frac{3\pi}{4}} \cdot e^{i\omega t}$$

$$\hat{S}_4(t) = A \cdot e^{i\frac{\pi}{4}} \cdot e^{i\omega t}$$

$$e^{i\frac{3\pi}{4}} = \cos \frac{3\pi}{4} + i \sin \frac{3\pi}{4} = -\frac{\sqrt{2}}{2} + i \frac{\sqrt{2}}{2}$$



(5) Klasse

Danke

P.S.

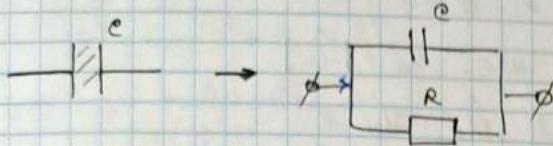
Übung:

$$\begin{cases} U_L^e + U_R^e \\ U_L^e + U_R^e \\ U_L^e - U_R^e \end{cases}$$

2011

$$\operatorname{tg} \varphi_{\Sigma} = \frac{-1 + \sqrt{2}}{1 - \sqrt{2}} + \frac{\sqrt{2}}{2}$$

⑤



Dane:  $\omega, R, C$

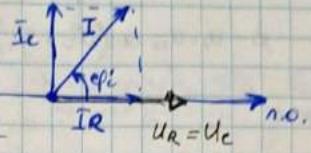
$$\text{Gesamt } \varphi = \varphi_i - \varphi_u = ?$$

$$i(t) = I_0 \cos(\omega t + \varphi_i)$$

$$u(t) = U_0 \cos(\omega t + \varphi_u)$$

$$\operatorname{tg} \varphi_i = \frac{I_c}{I_R} = \frac{U_c \cdot Z_c}{Z_c \cdot U_R} = \frac{R}{\omega C} = \omega RC$$

$$Z = \frac{U}{I}$$



$$\Rightarrow \varphi_u = 0 \quad \text{nur reelle Werte}$$

$$\Rightarrow \varphi = \varphi_i - 0$$

ÜBA:  $\hat{i}_R(t) = \hat{I}_R e^{i\omega t}$

$$\text{gesetz } \varphi_R = 0$$

$$\hat{i}_c(t) = \hat{I}_c e^{i\omega t}$$

$$\hat{i}_{\Sigma} = \hat{I}_R + \hat{i}_c = \frac{\hat{U}_R}{R} + -\frac{\hat{U}_c}{i\omega C} = \hat{U} \left( \frac{1}{R} - \frac{\omega C}{i} \right) = \hat{U} \left( \frac{1}{R} + i\omega C \right)$$

$$\hat{U}_R(t) = \underbrace{Z_R \cdot \hat{I}_R \cdot e^{i\omega t}}_{U_R} = \underbrace{R \cdot \hat{I}_R \cdot e^{i\omega t}}_{U_R} = \hat{U}_R$$

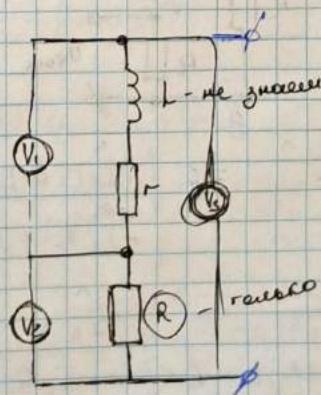
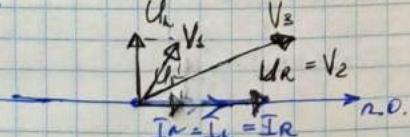
$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{\operatorname{Im} \hat{i}_{\Sigma}}{\operatorname{Re} \hat{i}_{\Sigma}} = \frac{i\omega C}{\frac{1}{R}} = \omega RC$$

⑥ Plauso P na wazne. - ?

Dane:  $R, V_1, V_2, V_3$

$$P_n \rightarrow P_n ; P_n = U_R I_R$$

ÜBA:



$$\begin{cases} U_R^2 + U_R^2 = V_1^2 \\ U_R^2 + (U_R + V_2)^2 = V_3^2 \end{cases}$$

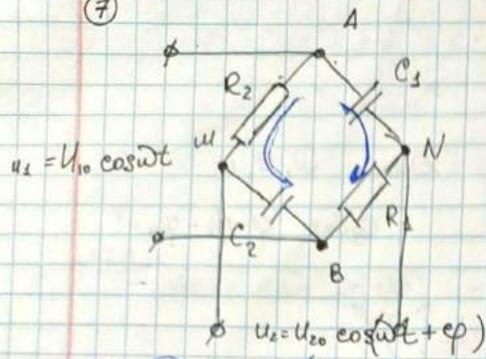
$$U_R^2 - U_R^2 - 2U_R V_2 - V_2^2 = V_1^2 - V_3^2$$

$$2U_R V_2 = V_3^2 - V_2^2 - V_1^2 \rightarrow U_R = \frac{1}{2V_2} (V_3^2 - V_2^2 - V_1^2)$$

$$\Rightarrow P_n = \frac{V_2}{R \cdot 2V_2} (V_3^2 - V_2^2 - V_1^2) = \frac{V_3^2 - V_2^2 - V_1^2}{2R}$$

$$I_R = \hat{I}_R = \frac{V_2}{R}$$

(7)



$$1) \text{Dok-ss, eenu } R_1 C_1 = R_2 C_2$$

$$U_{B0} = U_{A0} ?$$

$$2) \varphi = ?$$

$$\text{wKA: } U_{B0} = |\hat{U}_{B0}|$$

$$3) \hat{U}_s = U_{B0} \cdot e^{i\omega t}$$

$$\hat{U}_s = U_{B0} \cdot e^{i\varphi} \cdot e^{i\omega t}$$

Как сие все выражение  
разное не звучит  
согласно током вдоль  $A$  и  $N$

$$\varphi_{AN} = \varphi_{AB} - \varphi_{BN} - \varphi_{BA} + \varphi_{AB} - \varphi_{BN}$$

$$\Rightarrow |\hat{U}_{B0}| = |\hat{U}_{NA} - \hat{U}_{NA}| = |I_{NA} \cdot \hat{Z}_{NA} - I_{NA} \cdot \hat{Z}_{NA}| =$$

Верно выражение, это  
согласно выражению

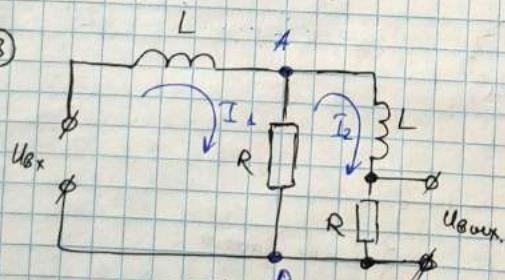
$$= \left| \frac{\hat{U}_{10}}{\hat{Z}_{ABA}} \hat{Z}_{NA} - \frac{\hat{U}_{10}}{\hat{Z}_{ABA}} \cdot \hat{Z}_{AN} \right| = U_{10} \left| \frac{R_2}{R_2 + \frac{1}{i\omega C_2}} - \frac{1}{i\omega C_2} \frac{1}{R_2 + \frac{1}{i\omega C_2}} \right|$$

$$= U_{10} \left| \frac{i\omega C_2 R_2}{1 + i\omega C_2 R_2} - \frac{1}{1 + i\omega C_2 R_2} \right| = U_{10} \left| \frac{i\omega C_2 R_2 - 1}{1 + i\omega C_2 R_2} \right| = U_{10}, \quad \text{ergo } \varphi = 0$$

$$2) \hat{U}_{B0} = U_{10} \cdot \frac{(i\omega C_2 R_2 - 1)(1 - i\omega C_2 R_2)}{1 + \omega^2 R^2 C^2}$$

$$\Rightarrow \tan \varphi = \frac{2i\omega R_2 C_2}{-1 + (\omega R_2 C_2)^2}$$

(8)



$$1) \varphi = \varphi_{B0} - \varphi_{Bx} = \frac{\pi}{2} \rightarrow \text{согласие}$$

согласие  
 $L$  и  $R$

$$2) \left| \frac{\hat{U}_{B0}}{\hat{U}_{Bx}} \right| = ?$$

$$\hat{U}_{B0} = \hat{I}_2 \cdot R$$

$$\begin{cases} \hat{I}_2(i\omega L + R) - \hat{I}_2 R = \hat{U}_{B0} \\ -\hat{I}_2 R + \hat{I}_2 (i\omega L + 2R) = 0 \end{cases}$$

$$\hat{I}_2 = \frac{\hat{I}_2}{R} (i\omega L + 2R)$$

$$\frac{\hat{I}_2}{R} (i\omega L + 2R)(i\omega L + R) - \hat{I}_2 R = \hat{U}_{Bx}$$

$$\hat{I}_2 \left( \left( \frac{i\omega L}{R} + 2 \right) (i\omega L + R) - R \right) = \hat{U}_{Bx}$$

$$\hat{I}_2 \left( -\frac{\omega L^2}{R} + i\omega L + 2i\omega L + 2R - R \right) = \hat{U}_{Bx}$$

$$\hat{I}_2 \left( 3i\omega L + R - \frac{\omega^2 L^2}{R} \right) = \hat{U}_{Bx}$$

$\hat{U}_{Bx}$

$\hat{I}_2$

$\hat{U}$

$\frac{P}{(R - \omega^2)}$

$$\hat{R} = \frac{\hat{U}_{Bx}}{\hat{U}_{Bx}} = \frac{\hat{U}_{Bx} R}{Z_0 \hat{U}_{Bx}} \times \frac{R}{Z_0} = -\frac{R^2}{(\omega L)^2 + R^2 + i \cdot 3 \cdot \omega L R}$$

$$\hat{R} = \frac{R^2 (-(\omega L)^2 + R^2 - i \cdot 3 \omega L R)}{(R^2 - (\omega L)^2)^2 + 9(\omega L R)^2}$$

$$\text{Im } \hat{K} = -\frac{3 \omega L R^3}{(R^2 - (\omega L)^2)^2 + 9(\omega L R)^2}$$

$$\begin{aligned} \text{tg } \varphi &= \frac{\text{Im } \hat{K}}{\text{Re } \hat{K}} = \frac{-3 \omega L R^3}{R^2 (R^2 - (\omega L)^2)} = \frac{-3 \omega L R}{R^2 - (\omega L)^2} \rightarrow R = \omega L \\ \text{für } \text{tan } \varphi &\text{ zu berechnen:} \\ |\hat{K}| &= \frac{(\omega L)^2 / (-(\omega L)^2 + (\omega L)^2 - i \cdot 3 \omega^2 L^2)}{9(\omega^2 L^2)^2} = \\ &= -\frac{i \cdot 3 (\omega L)^4}{9(\omega L)^4} = -\frac{i}{3} \end{aligned}$$

$$|\hat{K}| = \sqrt{\frac{1}{9}} = \frac{1}{3}$$

$\frac{1}{i \omega C (R + i \omega L)}$

1. 2. 5. g. (g)

$$|\hat{K}| = ?$$

$$\hat{U}_{Baux} = \hat{I}_s \cdot \frac{1}{i \omega C}$$

$$\hat{I}_s (R + i \omega L) - \hat{I}_s i \omega L = \hat{U}_{Bx}$$

$$\hat{I}_s i \omega L - \hat{I}_s \left( \frac{1}{i \omega C} + i \omega L \right) = 0$$

$$\hat{I}_s = \frac{\hat{I}_s \left( \frac{1}{i \omega C} + i \omega L \right)}{i \omega L}$$

$$\hat{I}_s \left( \frac{(i \omega C + i \omega L)(R + i \omega L)}{i \omega L} - i \omega L \right) = \hat{U}_{Bx}$$

$$\hat{K} = \frac{\hat{U}_{Baux}}{\hat{U}_{Bx}} = \frac{i \omega C}{i \omega C / \left( \frac{1}{i \omega C} + i \omega L \right) (R + i \omega L) + (i \omega L)^2} =$$

$$= \frac{1}{\frac{R}{i \omega C} + i \omega L R + \frac{L}{C} - (\omega L)^2 + (\omega L)^2} = \frac{i \omega C}{R - \omega^2 L C R + i \omega L} =$$

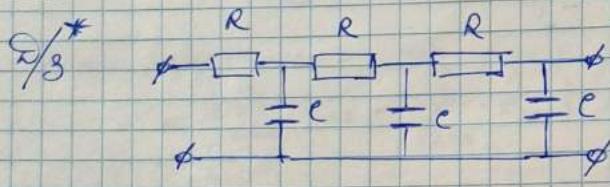
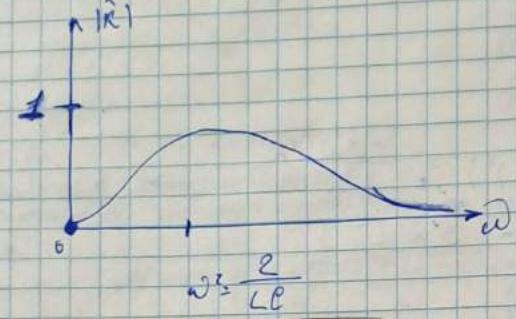
$$= \frac{i \omega C (R - \omega^2 L C R - i \omega L)}{\dots} = \frac{i \omega C (R - \omega^2 L C R) + \omega^2 L C}{(R - \omega^2 L C R)^2 + \omega^2 L^2}$$

$$|\hat{K}| = \frac{1}{(R - \omega^2 L C R)^2 + \omega^2 L^2} \cdot \sqrt{\omega^4 L^2 C^2 + \omega^2 C^2 (R - \omega^2 L C R)^2} =$$

$$= \frac{P}{(R - \omega^2 L C R)^2 + \omega^2 L^2} \cdot \sqrt{\omega^4 L^2 + \omega^2 (R^2 - 2 \omega^2 L C R^2 + \omega^4 L^2 C^2 R^2)}$$

$$\hat{K} = i\omega C \left( R - \frac{R}{\omega L C} + i\omega L - \frac{i}{\omega C} - i\omega \right)$$

$$|\hat{K}| = \sqrt{\omega C / K^2 \left( 1 - \frac{1}{\omega L C} \right)^2 + \left( \frac{1}{\omega C} \right)^2} = \sqrt{(\omega R C)^2 \left( 1 - \frac{1}{\omega L C} \right)^2 + \frac{1}{\omega^2 C^2}}$$



$$\hat{K} - ? \quad |\hat{K}| - ?$$

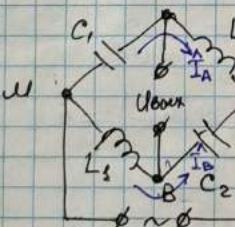
Частота - ? ( $K(\omega)$ )  
Что за зависимость?

$$-\frac{1}{\omega C}$$

29.11.21.

Дороже всего по взаимоиндукции току.

①



Дано:  $C_1, C_2, L_1, L_2$ .

Найти: узловые напряжения?

$$U_{BAX} = 0$$

$$\varphi_A - \varphi_B = \varphi_A - \varphi_{AX} + \varphi_{AX} - \varphi_B$$

$$U_{AB} = |U_{AX} - U_{BX}| = |I_{AX} \cdot Z_{AX} - I_{BX} \cdot Z_{BX}| = \\ = \left| \frac{U_{AX}}{\sum Z_{AX}} \cdot \hat{Z}_{AX} - \frac{U_{BX}}{\sum Z_{BX}} \cdot \hat{Z}_{BX} \right|$$

Приложено балансное обобщенное напряжение.  $\hat{U}_{AX} = \hat{U}_{BX}$

$$\hat{I}_A = \frac{\hat{U}_{AX}}{\hat{Z}_{C_1} + \hat{Z}_{L_1}}$$

$$\hat{I}_B = \frac{\hat{U}_{BX}}{\hat{Z}_{C_2} + \hat{Z}_{L_2}}$$

$$\frac{\hat{Z}_{C_1}}{\hat{Z}_{C_1} + \hat{Z}_{L_1}} = \frac{\hat{Z}_{L_1}}{\hat{Z}_{C_1} + \hat{Z}_{L_1}}$$

$$\hat{I}_A \hat{Z}_{C_1} = \hat{I}_B \hat{Z}_{L_1}$$

$$\hat{Z}_c = -\frac{i}{\omega C} \quad ; \quad \hat{Z}_L = i\omega L$$

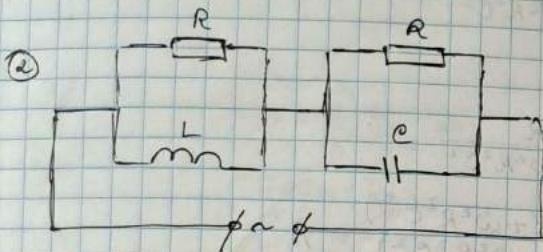
$$-\frac{i}{\omega C_1} \left( -\frac{\hat{Z}_c}{\omega C_1} + i\omega L_1 \right) = \frac{i\omega L_1}{\left( -\frac{i}{\omega C_2} + i\omega L_2 \right)}$$

$$-\frac{i}{\omega C_1} \left( -\frac{i}{\omega C_2} + \omega L_2 \right) = \frac{\omega L_2}{\left( -\frac{i}{\omega C_2} + \omega L_2 \right)}$$

$$-\frac{1}{\omega C_2} - \omega L_2 = \omega^2 L_2 C_2 \left( -\frac{1}{\omega C_2} + \omega L_2 \right)$$

$$\frac{1}{\omega C_2} - \omega L_2 = -\omega L_2 + \omega^2 L_2 C_2$$

$$\underline{\omega^2 L_2 C_2 C_2 = 1}$$



$\hat{Z} = \sigma + i\omega$  - общее сопротивление включенного параллельно

противо фаза  $\rightarrow$  оно отрицательное!

$$\hat{Z} = \Re \hat{Z} + i \Im \hat{Z}$$

$$\Rightarrow \Im \hat{Z} = 0$$

$$\frac{1}{\hat{Z}_1} = \frac{1}{R} + \frac{1}{i\omega L_1}, \quad \frac{1}{\hat{Z}_2} = \frac{1}{R} - \frac{\omega C}{i}$$

$$\hat{Z}_1 = \left( \frac{R + i\omega L_1}{i\omega R L_1} \right), \quad \hat{Z}_2 = \left( \frac{i - \omega R C}{i R} \right)$$

$$\hat{Z} = \hat{Z}_1 + \hat{Z}_2 = \frac{R + i\omega L_1}{i\omega R L_1} + \frac{i - \omega R C}{i R} = \frac{R + i\omega L_1 (i - \omega R C)}{i\omega R L_1} =$$

$$= \frac{R + i\omega L_1 + i\omega L_1 - \omega^2 R C L_1}{i\omega R L_1} = \frac{R + 2i\omega L_1 - \omega^2 R C L_1}{i\omega R L_1} =$$

$$= \frac{R}{i\omega R L_1} + 2 \cdot \frac{i}{R} - \frac{\omega C}{i} = \frac{R}{R} + i(\omega C - \frac{R}{\omega R L_1})$$

$$\Rightarrow \omega C - \frac{R}{\omega R L_1} = 0$$

$$\omega C = \frac{R}{\omega L} \rightarrow \omega^2 L C = 1$$

$$\hat{Z} = \frac{i\omega R L_1}{R + i\omega L_1} + \frac{iR}{i - \omega R C} = \frac{i\omega R L (i - \omega R C) + iR (R + i\omega L)}{(i - \omega R C)(R + i\omega L)} =$$

$$= \frac{-\omega R L - i\omega^2 R^2 L C + iR^2 - \omega R L}{(i - \omega R C)(R + i\omega L)} = \frac{-\omega \omega R L + i(R^2 - \omega^2 R^2 L C)}{iR - \omega L - \omega R^2 C - i\omega^2 R C L}$$

$$= \text{free phase} \rightarrow \text{open circuit} = \frac{i\omega R^2 + (\omega L)^2 R}{R^2 + (\omega L)^2} + \frac{R - i\omega R^2 C}{iC + (\omega R C)^2}$$

$$\Rightarrow \Im \hat{Z} = \frac{\omega L R^2}{R^2 + (\omega L)^2} - \frac{\omega R^2 C}{iC + (\omega R C)^2} = 0$$

$$\frac{L}{R^2 + \omega^2 L^2} = \frac{C}{iC + \omega^2 R^2 C^2} \rightarrow$$

$$L + \omega^2 R^2 C^2, \quad CR^2 + \omega^2 L^2 C$$

$$(1 - \omega^2 L C)(L - R^2 C) = 0 \Leftrightarrow$$

$$\frac{CR^2(\omega^2 R^2 - L)}{L(1 - \omega^2 L C)} = R^2 C \quad (1 - \omega^2 L C)$$

$$\Rightarrow L = R^2 C$$

$$\underline{Z} = \frac{i\omega L R^2 + (\omega L)^2 R}{R^2 + (\omega L)^2} + \frac{R - i\omega R^2 C}{s + (\omega R C)^2} =$$

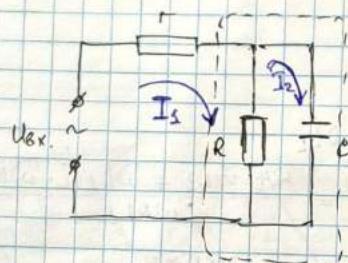
$$= \frac{i\omega R^4 C + \omega^2 R^5 C^2}{R^2 + \omega^2 R^4 C^2} + \frac{R - i\omega R^2 C}{s + \omega^2 R^2 C^2} =$$

$$\underline{Z} = \text{Re } \underline{Z} = Z =$$

$$\Rightarrow Z = \frac{\omega^2 R^5 C^2}{R^2 + \omega^2 R^4 C^2} + \frac{R}{s + \omega^2 R^2 C^2} =$$

$$= \frac{\omega^2 R^3 C^2 + R}{s + \omega^2 R^2 C^2} = \frac{R (s + \omega^2 R^2 C^2)}{(s + \omega^2 R^2 C^2)} = R$$

$$(3) \quad \langle P \rangle = \frac{1}{4} (\hat{I}_1^* \hat{U}_{ex} + \hat{I}_2^* \hat{U}_{ex}) \quad * - \text{коэффициент - компенсации.}$$



$$\langle P_{avg} \rangle = ?$$

$$\begin{cases} \hat{I}_1 (R + r) - \hat{I}_2 \cdot R = \hat{U}_{ex} \\ \hat{I}_2 (\frac{1}{i\omega C} + R) - \hat{I}_2 R = 0 \end{cases}$$

$$\hat{I}_2 (\frac{1}{i\omega C} + R) = \hat{I}_2 R$$

$$\Rightarrow \hat{I}_2 = \frac{(\frac{1}{i\omega C} + R) \hat{I}_2}{R} = 1 + \frac{1}{i\omega CR} = 1 - \frac{i}{\omega CR}$$

$$\hat{I}_1 (R + r) - \frac{R^2}{(\frac{1}{i\omega C} + R)} = \hat{U}_{ex}$$

$$(1 - \frac{i}{\omega CR})(R + r) - \frac{R^2}{(-\frac{i}{\omega C} + R)} = \hat{U}_{ex}$$

$$r - \frac{iR}{\omega CR} + R - \frac{i}{\omega C}$$

$$\langle P_{avg} \rangle = \frac{1}{4} (\hat{U}_{ex}^* \hat{I}_1 + \hat{U}_{ex}^* \hat{I}_2) = \frac{1}{4} \hat{U}_{ex} (\hat{I}_1^* + \hat{I}_2^*) = \frac{1}{2} \hat{U}_{ex} \cdot \text{Re } \hat{I}$$

$\hat{U}_{ex} = U_{ex}$  / если симметрическое

путь к излучению.

$$\hat{I} = \frac{\hat{U}_{ex}}{Z} = \frac{\hat{U}_{ex}}{r + \frac{R \cdot \frac{1}{i\omega C}}{R + \frac{1}{i\omega C}}} = \frac{\hat{U}_{ex}}{r + \frac{R}{R + i\omega CR}} = \frac{\hat{U}_{ex} (s + i\omega RC)}{r (s + i\omega RC) + R} \quad (\text{если } R = \omega)$$

$$Z = r + \frac{iR}{s - \omega CR}$$

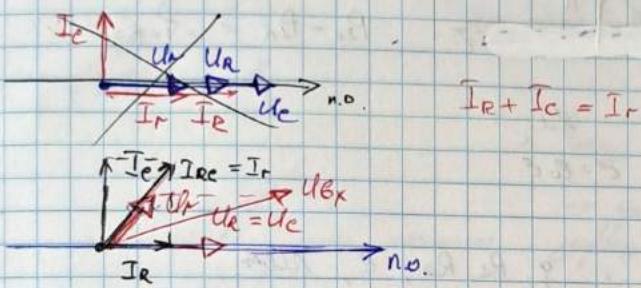
$$\textcircled{2} \quad \frac{\hat{U}_{ex} (s + i\omega RC)}{r + r (s + i\omega RC)} =$$

$$= \frac{\hat{U}_{ex} (s + i\omega RC)}{(R + r + i\omega RC)} = \frac{\hat{U}_{ex} (s + i\omega RC) (R + r - i\omega RC)}{(R + r)^2 + \omega^2 C^2 R^2} =$$

$$\Rightarrow R_e \frac{1}{I} = \frac{U_{Bx}}{(R+r)^2 + (r\alpha^2)}$$

$$\Rightarrow P_{\text{avg}} = \frac{1}{2} U_{Bx}^2 \frac{(R+r+r\alpha^2)}{(R+r)^2 + (r\alpha^2)}$$

$$\text{Powersum} = r \cdot \hat{I} \hat{I}^*$$



$\alpha = \frac{\beta}{1+\beta}$

E12.22.

Дипольное поле в проводнике

$$\oint D_n dS = -q_{\text{общ}} \rightarrow \operatorname{div} \vec{D} = -\frac{q_{\text{общ}}}{\epsilon_0} \quad (1)$$

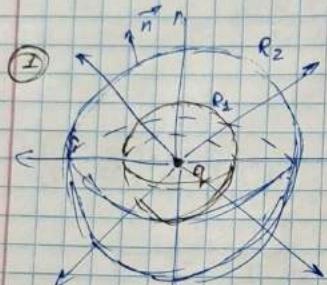
$$\vec{D} = \epsilon E + \vec{P} \quad (\text{SI}) \rightarrow \oint D_n dS = q_{\text{общ}} \rightarrow \operatorname{div} \vec{D} = \frac{q_{\text{общ}}}{\epsilon_0} \quad (2)$$

$$\vec{D} = \vec{E} + \nu \times \vec{P} \quad (\text{CGSE}) \rightarrow \oint D_n dS = \nu \times q_{\text{общ}} \quad (3)$$

$$E_{\text{вн}} = E_{\text{вн}} \quad \begin{array}{c} z \\ \diagup \\ \text{---} \\ \diagdown \\ n \end{array} \quad \rightarrow \quad P_{2n} - P_{1n} = -\nu \times q_{\text{общ}} \quad P_n = \frac{q_{\text{общ}}}{\epsilon_0 R}$$

$$D_{2n} - D_{1n} = \frac{q_{\text{общ}}}{\epsilon_0 R} \quad \text{SI}$$

$$\text{ДЛЯ: } \vec{D} = \epsilon E, \quad \epsilon = \epsilon_0 \epsilon_r$$



$q, R_1, R_2, \epsilon, \text{ ДЛЯ}$

$\vec{E}, \vec{D}, \vec{P}?$

Распределение поля в гуще - ?

$$\oint D_n dS = q_{\text{общ}} = q$$

(3) Задача  $\frac{r_1 - r_2}{R_2 - R_1}$  задача:

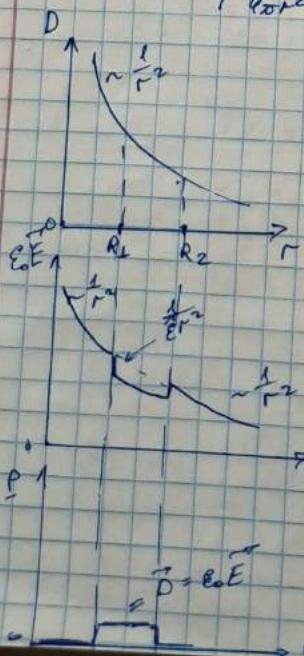
$$D \cdot 4\pi r^2 = q \rightarrow \left\{ D = \frac{q}{4\pi r^2} \right\}$$

$$\text{ДЛЯ: } \vec{D} = \epsilon E \rightarrow \vec{E} = \frac{P}{\epsilon D} \vec{D}$$

$$\rightarrow E = \begin{cases} \frac{q}{4\pi \epsilon r^2}, & 0 \leq r < R_1, \quad r > R_2 \\ \frac{q}{4\pi \epsilon r^2}, & R_1 \leq r \leq R_2 \end{cases}$$

$$\rightarrow \vec{P} = \vec{D} \cdot \epsilon E \vec{E}$$

$$P = \begin{cases} 0, & 0 \leq r < R_1, \quad R_2 < r \\ \frac{q}{4\pi \epsilon r^2} \left( 1 - \frac{r}{R_2} \right), & R_1 \leq r \leq R_2 \end{cases}$$



$$\left\{ \begin{array}{l} \oint P_n dS = -q_{\text{общ}} \\ (3) P \cdot 4\pi r^2 = -q_{\text{общ}} = q \frac{\epsilon - \epsilon_r}{\epsilon} \end{array} \right.$$

$$\operatorname{div} \vec{P} = -\frac{q_{\text{общ}}}{\epsilon_0}$$

$\frac{\epsilon - \epsilon_r}{\epsilon}$  эксперим. неиз. коэффициент

$$\operatorname{div} \vec{P} = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} (r^2 P_n) = \frac{1}{r^2} \cdot 0 = 0 = -\frac{q_{\text{общ}}}{\epsilon_0}$$

$$\rightarrow \boxed{q_{\text{общ}} = 0} \quad \text{бесконеч. гуща}$$

$r \in [R_1, R_2]$

$\Rightarrow$  задача на границе.

$$P_{Rx} - P_{Sx} = -\vec{F}_{\text{elec}} \cdot \hat{n}$$

$$r = R_2 : \quad \frac{q}{4\pi R_2^2} \left( 1 - \frac{1}{\epsilon} \right) = -\vec{F}_{\text{elec}} (R_2)$$

$$\vec{F}_{\text{elec}} (R_2) = \frac{q}{4\pi R_2^2} \left( \frac{1}{\epsilon} - 1 \right)$$

$P_u = \vec{F}_{\text{elec}}$

Гармоній залог на  $R_2$ :

$$\vec{F}_{\text{elec}} \cdot S(R_2) = \frac{q}{4\pi R_2^2} \left( \frac{1-\epsilon}{\epsilon} \right) \cdot 4\pi R_2^2$$

$$\rightarrow g_{\text{elec}} = q \frac{1-\epsilon}{\epsilon}$$

т.е. все можливо залог на  $R_2$ .

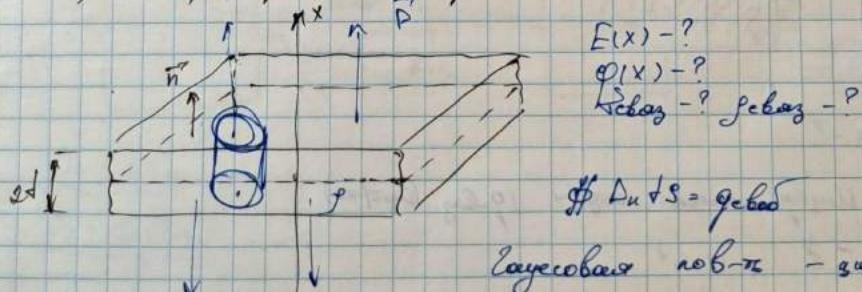
$$r = R_2 : \quad 0 - \frac{q}{4\pi R_2^2} \left( 1 - \frac{1}{\epsilon} \right) = -\vec{F}_{\text{elec}} (R_2)$$

$$\frac{q}{4\pi R_2^2} \left( 1 - \frac{1}{\epsilon} \right) = \vec{F}_{\text{elec}} (R_2)$$

$$\rightarrow g_{\text{elec}} (R_2) = q \frac{\epsilon - 1}{\epsilon} = -g_{\text{elec}} (R_2)$$

$$\rightarrow \sum g_{\text{elec}} = 0 \quad (\text{або з нулю виходить, що } P_u + S \text{ при } r \rightarrow R_2)$$

NR  $\hat{E}$ , НУА, опин., д.,  $\rho$  - сплошн.



$$E(x) - ?$$

$$\varphi(x) - ?$$

$$F_{\text{elec}} - ? \quad g_{\text{elec}} - ?$$

$$D \cdot S_r = \iiint_V \rho dV = \rho S_r \cdot x, \quad x \in [0; d]$$

$$D = \rho x, \quad x \in [0; d] \rightarrow D = \rho(x), \quad x \in [-d; d]$$

$$D \cdot S_r = \rho d S_r \rightarrow D = \rho d, \quad |x| \in [d; +\infty)$$

$$D = \begin{cases} \rho x, & x \in (-d, d) \\ \rho d, & |x| \in [d; +\infty) \end{cases}$$

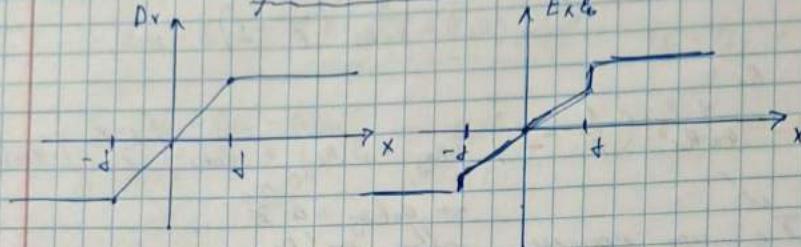
$$\text{НУА: } E = \begin{cases} \frac{\rho|x|}{\epsilon}, & x \in [-d, d] \\ \frac{\rho d}{\epsilon_0}, & |x| \in [d; +\infty) \end{cases} \rightarrow E_x = \begin{cases} \frac{\rho x}{\epsilon}, & x \in [-d, d] \\ \pm \frac{\rho d}{\epsilon_0}, & |x| \in [d; +\infty) \end{cases}$$

$$\varphi(x) - \varphi(0) = \int_0^x E_x dx = \int_0^x \frac{\rho x}{\epsilon} dx = \frac{\rho x^2}{2\epsilon}$$

$$\varphi(x) = -\frac{\rho x^2}{2\epsilon} \quad -x \in [0; d] \quad \rightarrow \varphi(d) = -\frac{\rho d^2}{2\epsilon}$$

$$\varphi(d) - \varphi(x) = \int_0^d \frac{\rho v}{\epsilon_0} dx = \frac{\rho d^2}{\epsilon_0} - \frac{\rho x^2}{\epsilon_0}$$

$$\varphi(x) = -\frac{\rho d^2}{2\epsilon} + \frac{\rho x^2}{\epsilon_0}, \quad d \leq x$$

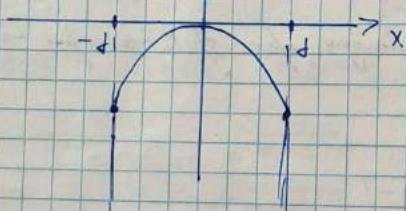


$$\varphi(x) = +\frac{\rho d x}{\epsilon_0} - \frac{\rho d^2}{2\epsilon_0} + \frac{\rho x^2}{\epsilon_0}, \quad x < -d$$

$$\varphi(x) = -\frac{\rho x^2}{2\epsilon}, \quad -d < x < 0$$

$$\vec{P} = \vec{D} - \epsilon \vec{E}$$

gelang Bayroff  $|x| \in [0; d]$

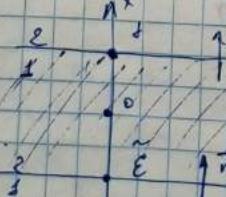


Tebay -? gelang -?

$\vec{P} = \vec{D} - \epsilon \vec{E}$ . Известно равное значение вектора (Galaxy Bayroff)

$$P_x = \begin{cases} \rho x & -\frac{d}{\epsilon} \\ 0 & |x| \geq d \end{cases}, \quad |x| < d$$

$$\operatorname{div} \vec{P} = \frac{d P_x}{d x} = \rho \frac{\frac{d}{\epsilon} - \frac{d}{\epsilon}}{\epsilon} = -\text{Tebay}.$$



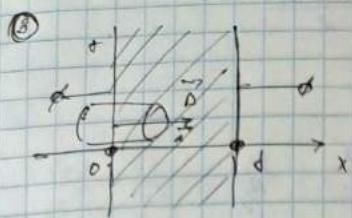
$$2) x=d: P_{2n}'' - P_{1n}'' = -\text{Tebay}(+)$$

$$\text{Tebay}(d) = \rho d \frac{\frac{d}{\epsilon} - \frac{d}{\epsilon}}{\epsilon}$$

$$3) x=-d: P_{2n}'' - P_{1n}'' = -\text{Tebay}(-)$$

$$\text{Tebay}(-d) = P_{1n}'' = \rho d \frac{\frac{d}{\epsilon} - \frac{d}{\epsilon}}{\epsilon}$$

?



$E_1, E_2$

$$E(x=0) = \tilde{E}_1$$

$\tilde{E}(x=d) = \tilde{E}_2$  ← equal no resistance  $\beta$ -res.

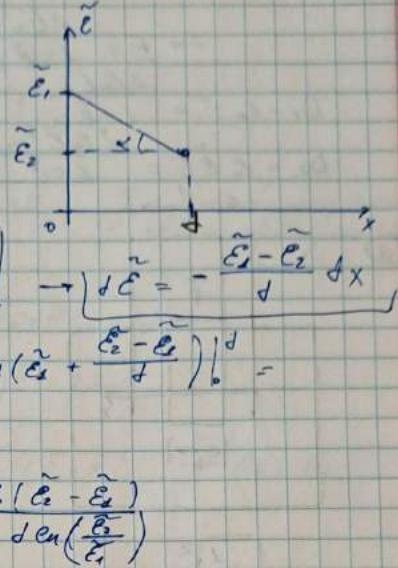
$C - ?$

$$dC = \frac{d\tilde{E} E_0 S}{d}$$

$$\frac{d\tilde{E}}{dx} = \frac{\tilde{E}_1 - \tilde{E}_2}{d}$$

$$\tilde{E} = \tilde{E}_1 - \frac{d\tilde{E}}{dx} \cdot x$$

$$\rightarrow \tilde{E} = \tilde{E}_1 - \frac{\tilde{E}_1 - \tilde{E}_2}{d} x$$



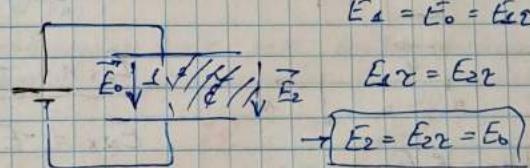
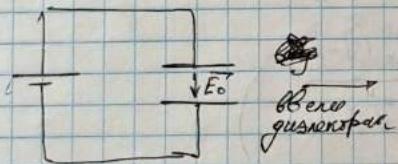
$$\Delta\varphi = \int_0^d \frac{q dx}{\epsilon_0 (\tilde{E}_1 + \frac{\tilde{E}_1 - \tilde{E}_2}{d} x)} = \frac{q}{\epsilon_0} \cdot \frac{d}{\tilde{E}_1 - \tilde{E}_2} \ln(\tilde{E}_1 + \frac{\tilde{E}_1 - \tilde{E}_2}{d})|_0^d =$$

$$= \frac{q d}{\epsilon_0 (\tilde{E}_1 - \tilde{E}_2)} \ln \frac{\tilde{E}_1}{\tilde{E}_2}$$

$$\rightarrow C = \frac{\epsilon_0 (\tilde{E}_1 - \tilde{E}_2)}{d \ln(\frac{\tilde{E}_1}{\tilde{E}_2})}$$

④  $E_{12} = E_{21}$   
Den -  $D_{12} = \tilde{D}_{21}$

$E - ?$   
 $D - ?$

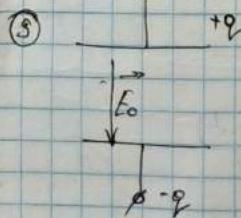


$$E_0 = \frac{2}{\epsilon_0}$$

$$\frac{D_1 = \epsilon_0 E_0}{D_2 = \epsilon_0 \tilde{E}_0}$$

$$\parallel$$

$$\epsilon$$



ODR. OF  
OER.

Rechts  
gelenkt

$$\frac{E}{D} - ?$$

$$q = \text{const} = q_0$$

$$\boxed{E_1 = E_2} = E$$

$$E_{12} \uparrow \uparrow \uparrow \quad ; \quad D_0 = \epsilon_0 E_0 = \frac{q_0}{\frac{1}{2} l}$$

$$D_1 = \epsilon_0 E_1 = \tilde{D}_2 = \frac{q_1}{\frac{1}{2} l}$$

$$D_2 = \epsilon_0 \tilde{E}_2 = \tilde{D}_1 = \frac{q_2}{\frac{1}{2} l}$$

$$q_0 = q_1 + q_2$$

$$\frac{q_0}{\frac{1}{2} l} = \frac{q_1}{\frac{1}{2} l} + \frac{q_2}{\frac{1}{2} l} \Rightarrow$$

$$D_0 = 2D_1 + 2D_2$$

$$\epsilon_0 E_0 = 2\epsilon_0 E_1 + 2\epsilon_0 \tilde{E}_2$$

$$\tilde{E}_2 = \frac{1}{2} E + \frac{1}{2} \tilde{E}$$

$$\tilde{E}_2 = \frac{1}{2} E (1 + \tilde{E})$$

$$D_0 = 2D_1 + 2D_2$$

✓

$$\boxed{\tilde{D}_1 = 2\tilde{D}_1 + 2\tilde{D}_2}$$

$$\underbrace{S_{E_0} E_0}_{90^\circ} = \frac{E_{E_0}}{2} + \frac{\epsilon_0 \epsilon S E_0}{2} = \frac{\epsilon_0 \epsilon E}{2} + \frac{\epsilon_0 \epsilon B E}{2}$$

$$E_0 = \frac{E}{2} + \frac{\epsilon_0 \epsilon E}{2} = \frac{E}{2}(1 + \epsilon)$$

$$\rightarrow E = \frac{2E_0}{1 + \epsilon}$$

$$D_1 = \epsilon_0 E = \frac{2\epsilon_0 E_0}{1 + \epsilon}$$

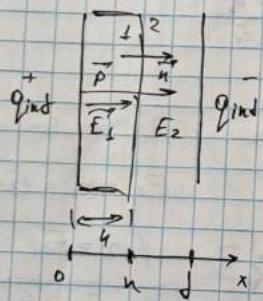
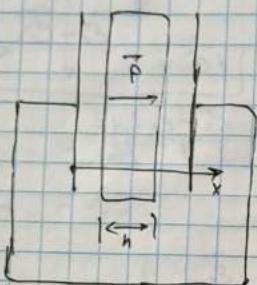
$$D_2 = \epsilon_0 \epsilon E = \frac{2\epsilon_0 \epsilon E_0}{1 + \epsilon}$$

$$\frac{q_0}{S} = \frac{q_1}{S_2} + \frac{q_2}{S_2}$$

$$D \cdot S = q \quad (\text{r.o.}) / : S$$

$$D_0 = ?$$

⑥



$$D_{sx} = \epsilon_0 E_{sx}$$

$$D_{sx} = \epsilon_0 E_{sx} + P_x$$

zusammenfassend:  $E_{2x} = -E_{1x} \frac{h}{d-h}$

$$\frac{P_x}{d} \quad D_2 \quad D_{2n} - D_{2u} = 0$$

$$\rightarrow D_{2n} - D_{2u} \rightarrow \boxed{D_{2x} = D_{sx}}$$

$$\begin{cases} E_0 E_{sx} = \epsilon_0 E_{sx} + P \\ E_{sx} = -\frac{h}{d-h} E_{1x} \end{cases} \rightarrow E_{sx} = \frac{-P}{\epsilon_0 (1 + \frac{h}{d-h})} = \frac{P(h-d)}{\epsilon_0 d}$$

$$D = D_{2x} = D_{sx} = \epsilon_0 E_{sx} + P = \frac{\epsilon_0 P(h-d)}{\epsilon_0 d} + P$$

①

$$\frac{E_2}{E_1}$$

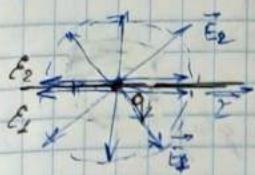
$$\frac{E_2}{E_1}$$

②

Продолжение. Часть 6  
диполю в окрестности.

18.12.21.

①



$$E = ? \quad D = ?$$

$$\text{Решение: } D_{2n} - D_{2n} = \vec{q}_{\text{общ}} \quad ; \quad E_{2r} = E_{2r}$$

$$(s) \quad D_n \downarrow S = \vec{q}_{\text{общ}}$$

$$\begin{aligned} \vec{D}_1 &= \epsilon_0 \vec{E}_1 = \epsilon_0 \tilde{\vec{E}}_1 \vec{E} \\ \vec{D}_2 &= \epsilon_0 \vec{E}_2 = \epsilon_0 \tilde{\vec{E}}_2 \vec{E} \end{aligned}$$

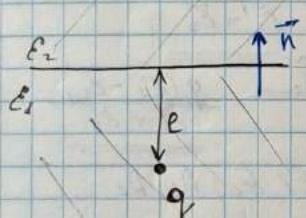
$$E = E_1 = E_2 \quad \text{т.к. наружу направлены}\quad \text{всех промежуточных}$$

$$\text{Задача№6-26 - решение: } D_1 \cdot 2\pi r^2 + D_2 \cdot 2\pi r^2 = q_{\text{общ}}$$

$$\epsilon_0 \cdot 2\pi r^2 (\tilde{\vec{E}}_1 + \tilde{\vec{E}}_2) \vec{E} = q_{\text{общ}}$$

$$E = \frac{q_{\text{общ}}}{\epsilon_0 \cdot 2\pi r^2 (\tilde{\vec{E}}_1 + \tilde{\vec{E}}_2)} \rightarrow D_1 = D_2.$$

②

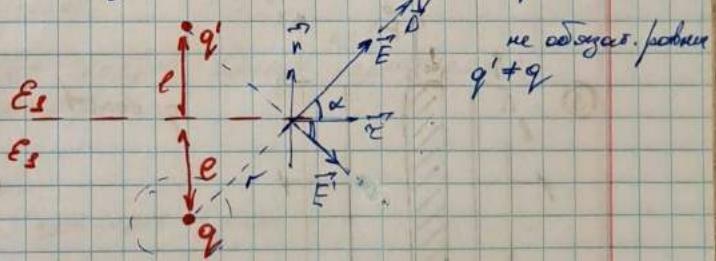


$$E = ? \quad D = ?$$

$$E_{2r} = E_{2r} ; \quad D_{2n} = D_{2n}$$

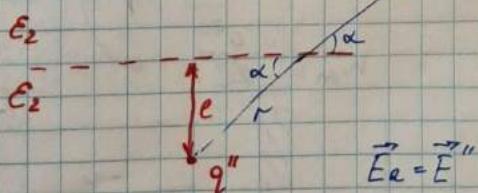
Метод изображений!

2) Продолжение, что есть бесконечное  
граничка + заменяющее - это аналогично.



$$\vec{E}_1 = \vec{E} + \vec{E}'$$

2)



$$\vec{E}_2 = \vec{E}''$$

$$\vec{D}_1 = \epsilon_0 \tilde{\vec{E}}_1 \vec{E}_1 = \epsilon_0 \tilde{\vec{E}}_1 (\vec{E} + \vec{E}') = \vec{D} + \vec{D}' \quad \text{и}$$

$$\vec{D}_2 = \epsilon_0 \tilde{\vec{E}}_2 \vec{E}_2$$

~~$$D_2 = \frac{q''}{4\pi r^2}$$~~

$$D_2 \cdot 4\pi r^2 = q'' \rightarrow D_2 = \frac{q''}{4\pi r^2}$$

$$D = \frac{q'}{4\pi r^2} ; \quad D' = \frac{q'}{4\pi r^2}$$

~~$$D'' = \frac{q''}{4\pi r^2}$$~~

$$D_{in} = \frac{q}{4\pi r^2} \cdot \sin \alpha - \frac{q'}{4\pi r^2}$$

$$\text{и: } \frac{q}{4\pi r^2} \cdot \frac{\ell}{r} - \frac{q'}{4\pi r^2} \cdot \frac{\ell}{r} = \frac{q''}{4\pi r^2} \cdot \frac{\ell}{r} \quad | : \frac{\ell}{r}$$

$$\frac{q}{4\pi r^2} - \frac{q'}{4\pi r^2} = \frac{q''}{4\pi r^2} \rightarrow q - q' = q'' \Rightarrow q = q' + q''$$

$$E' = \frac{q'}{E_1 E_2 \cdot 4\pi r^2}$$

$$\Sigma: \frac{q'}{E_1 E_2 \cdot 4\pi r^2} \cos \alpha + \frac{q''}{E_1 E_2 \cdot 4\pi r^2} \cos \alpha = \frac{q''}{E_1 E_2 \cdot 4\pi r^2} \cdot \cos \alpha$$

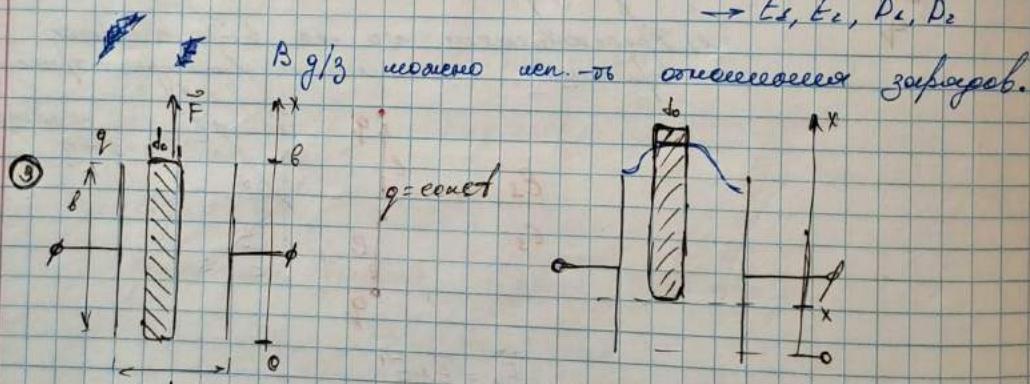
$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{q'}{E_1} + \frac{q''}{E_2} = \frac{q''}{E_2} \quad | : E_2 \\ q - q' = q'' \end{array} \right.$$

$$+ \left\{ \begin{array}{l} q' + q = \frac{q''}{E_2} q'' \\ -q' + q = q'' \end{array} \right. \rightarrow 2q = q'' \left( \frac{E_1}{E_2} + 1 \right)$$

$$q'' = \frac{2q}{\frac{E_1}{E_2} + 1} = \frac{2q E_2}{E_1 + E_2}$$

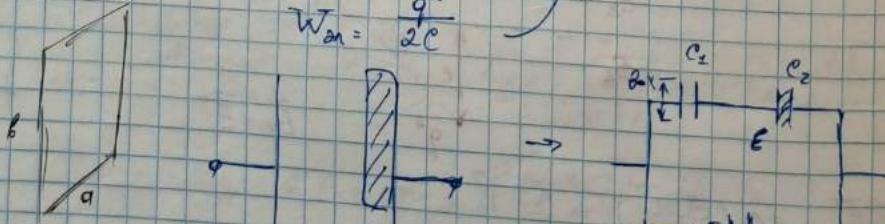
$$q' = q - q'' = q - \frac{2q E_2}{E_1 + E_2} = \frac{q E_1 + q E_2 - 2q E_2}{E_1 + E_2} = \frac{q(E_1 - E_2)}{E_1 + E_2}$$

$\rightarrow E_1, E_2, D_1, D_2$



$$F_x = + \frac{\partial W_{an}}{\partial x} \Big|_q = \frac{q^2}{2} \left( -\frac{1}{c^2} \right) \frac{dc}{dx} = -\frac{q^2}{2c^2} \frac{dc}{dx}$$

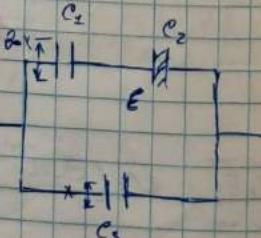
$$W_{an} = \frac{q^2}{2c}$$



$$C_1 = \frac{s}{4\pi K f} = \frac{\alpha(b-x)}{4\pi K (f-d_0)}$$

$$C_2 = \frac{\alpha(b-x)}{4\pi K E d_0}$$

$$; C_3 = \frac{\alpha x}{4\pi K f}$$



$$C' = \frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2} = \frac{\nu_{\infty} K(t-t_0)}{a(b-x)} + \frac{\nu_{\infty} \tilde{E} t_0}{a(b-x)}$$

$$C' = \frac{a(b-x)}{\nu_{\infty} K t - \nu_{\infty} K t_0 + \nu_{\infty} K \tilde{E} t_0} = \frac{a(b-x)}{\nu_{\infty} K (t-t_0 + \tilde{E} t_0)}$$

$$C = C' + C_0 = \frac{a(b-x)}{\nu_{\infty} K (t-t_0 + \tilde{E} t_0)} + \frac{ax}{\nu_{\infty} K t}$$

$$K = \frac{1}{\nu_{\infty} E_0}$$

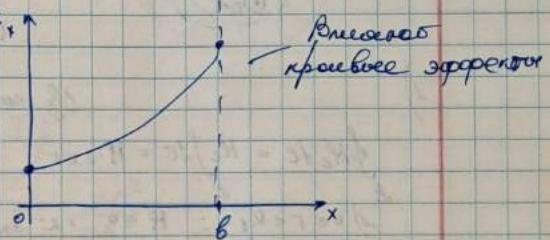
$$\tilde{E} = \frac{C_0}{C}$$

$$C = \frac{E_0 ax}{t} + \frac{\cancel{\frac{E_0 a(b-x)}{t}}}{\cancel{\frac{E_0 a(b-x)}{t} + \frac{E_0 \tilde{E} a(b-x)}{t_0}}} = \frac{E_0 ax}{t} + \frac{\cancel{\frac{E_0 \tilde{E} a(b-x)}{t_0}}}{\cancel{\frac{E_0 \tilde{E} a(b-x)}{t_0} + \frac{E_0 \tilde{E} a(b-x)}{t_0 + \tilde{E}(t-t_0)}}}$$

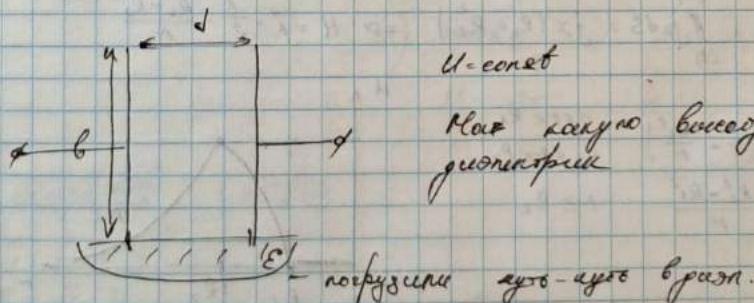
$$C = \frac{E_0 ax}{t} + \frac{E_0 \tilde{E} a(b-x)}{t_0 + \tilde{E}(t-t_0)}$$

$$\frac{dC}{dx} = E_0 a \left( \frac{1}{t} - \frac{\tilde{E}}{t_0 + \tilde{E}(t-t_0)} \right) = E_0 a \frac{t_0 + \tilde{E}t - \tilde{E}t_0 - \tilde{E}t}{t(t_0 + \tilde{E}(t-t_0))} =$$

$$= E_0 a \frac{t_0 (1 - \tilde{E})}{t(t_0 + \tilde{E}(t-t_0))} < 0$$



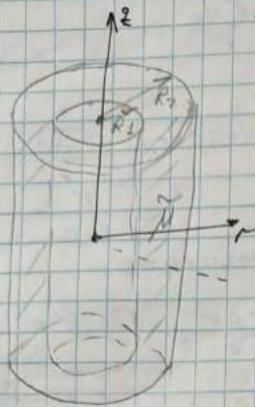
D/3



$$\frac{du}{dx}$$

2)

(1)



charakter.

e ST

$$R_1, R_2, \tilde{\mu}$$

$$\oint H \cdot dL = I_{\text{app}} + I_{\text{ext}}$$

$$\oint B_n \cdot dS = 0$$

(S)

$$I_{\text{app}} = \iint_S j \cdot \hat{n} \cdot dS$$

~~del~~

$$1) 0 < r < R_1 : H = 0$$

$$2) R_1 < r < R_2 : H = j(\pi r^2 - \pi R_1^2)$$

$$\oint H \cdot dL = I_{\text{app}} = \iint_S j \cdot \hat{n} \cdot dS, \quad \vec{B} = \mu_0 \tilde{\mu} \vec{H}$$

1)

Общее выражение находит вектор  $\vec{H}$  - однородностью

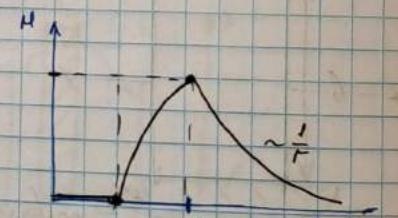
$$\oint H \cdot dL = H \oint dL = H \cdot 2\pi r$$

$$1) 0 < r < R_1 : H = 0, \text{ т.к. } I_{\text{app}} = 0$$

$$2) R_1 < r < R_2 : I_{\text{app}} = \iint_S j \cdot \hat{n} \cdot dS = j(\pi r^2 - \pi R_1^2) = j\pi(r^2 - R_1^2) \Rightarrow H = j \frac{1}{2} (r - \frac{R_1^2}{r})$$

$$3) r > R_2 : I_{\text{app}} = \iint_S j \cdot \hat{n} \cdot dS = j\pi(R_2^2 - R_1^2) \Rightarrow H = j \frac{1}{2} \cdot \frac{R_2^2 - R_1^2}{r}$$

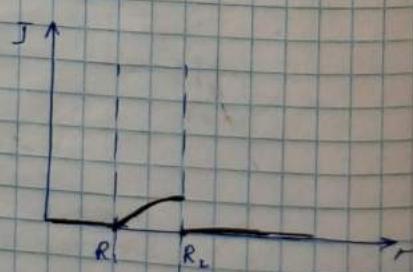
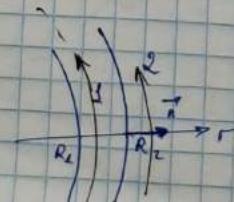
$$\Rightarrow H = \begin{cases} 0, & 0 < r < R_1 \\ j \frac{1}{2} (r - \frac{R_1^2}{r}), & R_1 < r < R_2 \\ j \frac{R_2^2 - R_1^2}{r}, & r > R_2 \end{cases}$$



$$B = \begin{cases} 0, & 0 < r < R_1 \\ \mu_0 \tilde{\mu} \frac{1}{2} j (r - \frac{R_1^2}{r}), & R_1 < r < R_2 \\ \mu_0 \frac{1}{2} j \frac{R_2^2 - R_1^2}{r}, & r > R_2 \end{cases}$$

$$\vec{H} = \frac{\vec{B}}{\mu_0} - \vec{J}, \quad \vec{J} = \frac{\vec{B}}{\mu_0} - \vec{H}$$

$$J_{\text{app}} = J = \begin{cases} 0, & 0 < r < R_1 \\ \frac{1}{2} j (r - \frac{R_1^2}{r})(\tilde{\mu} - 1), & R_1 < r < R_2 \\ 0, & r > R_2 \end{cases}$$



Japp =

$$2) \oint \vec{J} d\ell = f I_{\text{mean}}$$

$$(d) \text{rot } \vec{J} = f \vec{j}_{\text{mean}}$$

$$\text{rot } \vec{J} = \left( \frac{1}{r} \frac{\partial J_x}{\partial \varphi} - \frac{\partial J_y}{\partial z} \right) \vec{e}_x + \left( \frac{\partial J_x}{\partial z} - \frac{\partial J_z}{\partial r} \right) \vec{e}_y + \left( \frac{1}{r} \frac{\partial (J_y \cdot r)}{\partial r} - \frac{1}{r} \frac{\partial J_z}{\partial \varphi} \right) \vec{e}_z$$

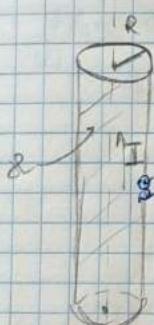
$$J_z = J_r = 0$$

$$\Rightarrow \text{rot } \vec{J} = - \underbrace{\frac{\partial J_y}{\partial z}}_{=0} \vec{e}_x + \frac{1}{r} \cdot \underbrace{\frac{\partial (J_y \cdot r)}{\partial r}}_{=0} \vec{e}_z$$

$$J_y \cdot r = \frac{j(\tilde{\mu}-1)}{2} (r^2 - R_s^2)$$

$$(J_y \cdot r)'_r = j(\tilde{\mu}-1)r \Rightarrow \frac{1}{r} \cdot j(\tilde{\mu}-1)r \cdot \vec{e}_z = j(\tilde{\mu}-1) \vec{e}_z = \text{rot } \vec{J} = \underline{\underline{j}_{\text{mean}}}$$

②



$$I_{\text{mean}} = ? \quad I_{\text{mean}} = ? \quad I$$

$$\oint H d\ell = I_{\text{up}}$$

$$1) 0 \leq r < R \\ H \cdot 2\pi r = I \cdot \frac{\pi r^2}{\pi R^2}$$

$$H = I \cdot \frac{1}{2\pi R^2} \cdot r$$

$$2) r \geq R$$

$$H = \frac{I}{2\pi r}$$

$$H = \begin{cases} \frac{I}{2\pi R^2} \cdot r, & 0 < r < R, \\ \frac{I}{2\pi r}, & r \geq R, \end{cases}$$

$$j = \frac{I}{\pi R^2}$$

$$\tilde{\mu} = \mu + \delta \epsilon$$

$$\delta \epsilon = \tilde{\mu} - \mu$$

$$\text{Несущий только магн. ток: } \rightarrow H = \frac{\rho}{2} j r, \quad r < R$$

$$J = \delta \epsilon H = \frac{1}{2} \delta \epsilon j r, \quad r < R$$

$$J = 0, \quad r > R$$

$$\oint \vec{J} d\ell = I_{\text{mean}} = \iint j_{\text{mean}} dS$$

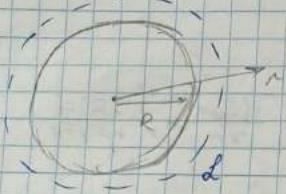
(c) const?  $\rightarrow$  подобрано эксп. пост.

$$j_{\text{mean}} = \text{rot } \vec{J} = \frac{1}{r} \frac{\partial (J_y \cdot r)}{\partial r} \vec{e}_z = \delta \epsilon \vec{e}_z \Rightarrow \text{однородное! (но симметрия)}$$

$$\begin{aligned} \underline{\underline{I_{\text{mean}}}} &= \iint j_{\text{mean}} dS = \\ &= \delta \epsilon j \cdot \pi R^2 = \underline{\underline{\delta \epsilon I}} \end{aligned}$$



дополн. кондукт после падения R

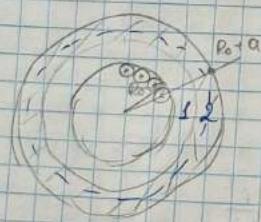
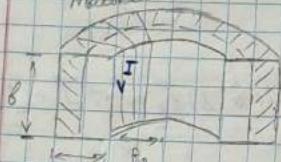


$$(2) \oint J_d d\ell = 0 = I_{\text{loop}} + I_{\text{neut.}}^{\text{nob.}}$$

$\uparrow$   
 $J=0$

$$\Rightarrow I_{\text{neut.}}^{\text{nob.}} = -I_{\text{loop}}^{\text{nob.}} = -\omega I$$

③ Гирлянда  
Necklace



$L = ?$  (суммарная длина) SI

$$L = \frac{\Phi_B}{I}$$

$$1: \text{向外} B = \frac{\mu_0 NI}{2\pi r}$$

$$\Phi_B = \int_{R_0}^{R_0 + \frac{q}{2}} \frac{\mu_0 NI}{2\pi r} B dr = \frac{\mu_0 NI}{2\pi} \cdot \ln \frac{R_0 + \frac{q}{2}}{R_0}$$

$$\Phi_{1\Sigma} = \frac{\mu_0 N^2 I}{2\pi} \cdot \ln \frac{R_0 + \frac{q}{2}}{R_0}$$

$$2: \oint H_d dl = I_{\text{pf}}$$

$$(d) NI \cdot 2\pi r = NI \rightarrow H = \frac{NI}{2\pi r}$$

$$B = \frac{\mu_0 \mu}{2\pi r} \frac{NI}{r}$$

$$\Phi_{2\Sigma} = \frac{\mu_0 \mu N^2 I}{2\pi} \cdot \ln \frac{R_0 + \frac{q}{2}}{R_0 + \frac{q}{2}}$$

$$\Phi_{\Sigma} = \Phi_{1\Sigma} + \Phi_{2\Sigma} = \frac{\mu_0 \mu N^2 I}{2\pi} \ln \frac{R_0 + \frac{q}{2}}{R_0} + \frac{\mu_0 N^2 I}{2\pi} \cdot \ln \frac{R_0 + \frac{q}{2}}{R_0}$$

$$L = \frac{\Phi_{\Sigma}}{I} =$$

Δ магн.

$$(2) \oint H_d dl = I_{\text{loop}}$$

$$NI \cdot 2\pi r = NI \quad (R_0 \leq r \leq R_0 + q)$$

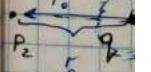
$$B = \begin{cases} \frac{\mu_0 NI}{2\pi r}, & R_0 \leq r \leq R_0 + \frac{q}{2} \\ \frac{\mu_0 NI}{2\pi r}, & R_0 + \frac{q}{2} \leq r \leq R_0 + q \end{cases}$$

$$\Phi_B = \int_{R_0}^{R_0 + \frac{q}{2}} \frac{\mu_0 NI}{2\pi r} B dr + \int_{R_0 + \frac{q}{2}}^{R_0 + q} \frac{\mu_0 NI}{2\pi r} B dr = \mu_0 \frac{NI}{2\pi} \cdot b \left( \ln \frac{R_0 + \frac{q}{2}}{R_0} + \tilde{\mu} \ln \frac{R_0 + q}{R_0 + \frac{q}{2}} \right)$$

$$\Rightarrow L = \frac{\mu_0 N^2 b}{2\pi} \left( \ln \frac{R_0 + \frac{q}{2}}{R_0} + \tilde{\mu} \ln \frac{R_0 + q}{R_0 + \frac{q}{2}} \right)$$

④  $I_{\text{loop}}$

⑤



1)  $P_1$

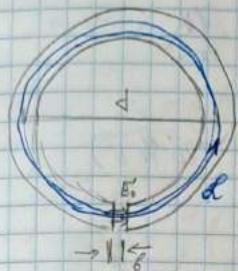
2)  $P_2$

3)  $P_3$

④ Плоскостной магнит в пограничном слое.

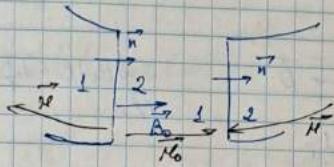
Бесст, симметричный магнит  
 $B_0$  - в зазоре.

$H = ?$  в зазоре и наружу?



$$H_0 = \frac{B_0}{\mu_0} \approx 6 \text{ гаусс}$$

$$B_{\text{нар}} = B_{\text{вн}}$$



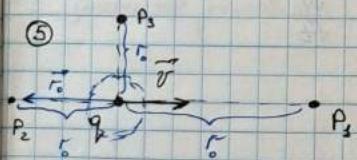
$$\oint H dL = 0$$

$$(4) \quad \oint H dL = \int_{\text{вн}} H dL + \int_{\text{внутр}} H dL = H_0 \cdot b + H \cdot (\pi b - b) = 0$$

$$H_0 = - \frac{B_0}{\mu_0} \frac{b}{\pi b - b}$$

Для симметрии.

$$J_{\text{ cur}} = \iint_{(S)} P_{\text{ cur}} dS = \iint_{(S)} \frac{\partial D_n}{\partial t} dS$$



$q > 0, V \ll C$

$$J_{\text{ cur}} = ?$$

$$\vec{D} = \frac{q}{4\pi r^2} \left( \frac{r_0}{r} \right) = \vec{e}_r \quad \text{Несимметрия}$$

$$\vec{e}_r = \frac{\vec{v}}{V}$$

$$\frac{\partial D}{\partial t} = \frac{q}{4\pi} \left( -\frac{2}{r^2} \right) \cdot \frac{dr}{dt} \left( \frac{r_0}{r} \right) = \vec{e}_r$$

симметричный ток

$$1) P_1: \frac{dr}{dt} = -V \quad \text{неподвижность}$$

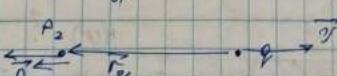
$$j_{\text{ cur},1} = +2 \frac{qV}{\pi r^3}$$

$r_0 = r$  неизменен  
 не константа



$$2) P_2: \frac{dr}{dt} = V \quad \text{движение}$$

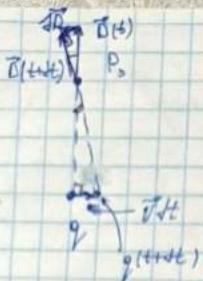
$$j_{\text{ cur},2} = - \frac{qV}{2\pi r^3}$$



$$D_1 N \vec{V}, P_2 N \vec{V} \rightarrow j_{\text{ cur},2} = + \frac{q}{2\pi r^3} V$$

$$3) P_3: \frac{dr}{dt} = [\vec{\omega}, \vec{r}_0] \quad \text{вращение центра магнита, а радиус не меняется}$$

$$\frac{q}{2} + \tilde{\mu} \ln \frac{R_0 + q}{R_0 - q}$$

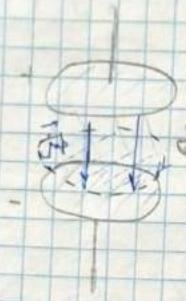


$$\frac{dD}{dt} = \frac{D}{T_0}$$

$$\Rightarrow j_{\text{cur}} = \frac{dD}{dt} = \frac{\partial D}{T_0} = \frac{qV}{4\pi T_0^2}$$

$$j_{\text{cur}} = -\frac{qV}{4\pi T_0^2} \quad (\sqrt{D} \propto V)$$

⑥



$$H = ?$$

$$g_{\text{elec}} \rightarrow D$$

$$\rightarrow J_{\text{ph}}$$

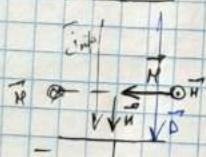
$$\oint H dL = I_{\text{ph}} + I_{\text{cur}}$$

(d)

$$g_{\text{elec}} = q(t)$$

$$D = D(t)$$

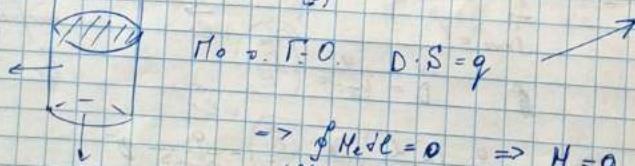
$$j_{\text{cur}}$$



$$\Rightarrow H \cdot 2\pi r = I_{\text{ph}} + I_{\text{cur}} = \iint_S \frac{\partial D_n}{\partial t} dS + \iint_S \frac{\partial D_{\text{cur}}}{\partial t} dS$$

$$I_{\text{ph}} = -\frac{dq}{dt}, \quad (\text{r.k. залог вращения})$$

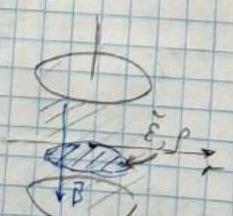
$$I_{\text{cur}} = \iint_S \frac{\partial D_n}{\partial t} dS = \frac{\partial D_n}{\partial t} \cdot S = \frac{dq}{dt}$$



$$M_0 = 0, \quad I = 0, \quad D \cdot S = q$$

$$\Rightarrow \oint H dL = 0 \Rightarrow H = 0$$

⑦



$$\vec{E}(t) = \vec{E}_0 \cos \omega t$$

$$H(r) = ?$$

$$\oint H dL = I_{\text{ph}} + I_{\text{cur}}$$

$$D = \epsilon_0 \tilde{\epsilon} E_0 \cos \omega t$$

$$I_{\text{cur}} = \iint_S \frac{\partial D_n}{\partial t} dS = -\epsilon_0 \tilde{\epsilon} E_0 \omega \sin \omega t \cdot S$$

$$J_{\text{ph}} = \nabla \vec{E} - \frac{1}{\rho} \vec{E}$$

$$I_{\text{ph}} = \iint_S \frac{1}{\rho} \vec{E} dS = \frac{1}{\rho} E_0 \cos \omega t \cdot S$$

$$\oint H_c dS = H_c \cdot 2\pi r = \frac{1}{\rho} E_0 \cos \omega t \quad (S) - \epsilon_0 \tilde{\epsilon} E_0 \omega S \sin \omega t$$

$$H_c \cdot 2\pi r = \frac{1}{\rho} E_0 \cos \omega t \cdot 2\pi r - \epsilon_0 \tilde{\epsilon} E_0 \omega \cdot 2\pi r^2 \cdot \sin \omega t \quad | : 2\pi r$$

$$H_c = \frac{E_0 r}{2} \left( \frac{1}{\rho} \cos \omega t - \epsilon_0 \tilde{\epsilon} \omega \sin \omega t \right) \quad \text{---} \rightarrow A \cos(\omega t + \varphi)$$

$$\cos \varphi = \frac{1}{\rho} \left( \frac{1}{\rho^2} + (\epsilon_0 \tilde{\epsilon} \omega)^2 \right)^{-\frac{1}{2}} \quad \cos \alpha \cos \beta - \sin \alpha \sin \beta = \cos(\alpha + \beta)$$

$$\sin \varphi = \epsilon_0 \tilde{\epsilon} \omega \left( \frac{1}{\rho^2} + (\epsilon_0 \tilde{\epsilon} \omega)^2 \right)^{-\frac{1}{2}}$$

$$\textcircled{2} \quad \frac{1}{2} E_0 r \sqrt{\frac{1}{\rho^2} + (\epsilon_0 \tilde{\epsilon} \omega)^2} \cdot \cos(\omega t + \varphi)$$

$$\oint B_n dS = 0$$

(S)

$$\oint H_c dL = I_{\text{ap}} + I_{\text{ext}} = \iint_S j_n^{\text{ap}} dS + \iint_S j_n^{\text{ext}} dS.$$

(L)

$$\oint J_c dL = I_{\text{ext}}$$

$$\text{Möll: } \vec{J} = \mu_0 \vec{H} \rightarrow \vec{B} = \mu_0 \tilde{\mu} \vec{H}$$

$$\text{Fazeeeee... gehebe...} \quad \frac{e}{z} \otimes \vec{n} \quad \uparrow \vec{n} \quad B_{\text{ext}} = B_{\text{in}}. \\ H_{\text{ext}} - H_{\text{in}} = j_N^{\text{ap}}$$

$$\alpha = \frac{\mu_0 e^2}{3 \epsilon_0 \kappa \delta}$$

$$\beta = \frac{e^2}{\kappa \epsilon_0}$$

Y celled

7.02.22. Задачи на суперпозицию (векторное и комплексное)

re rev.

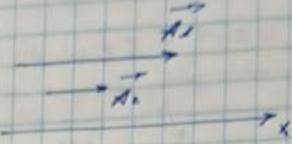
### Синусоидальное колебание

$$\vec{S}_1 = \vec{A}_1 \cos(\omega t + \varphi_1)$$

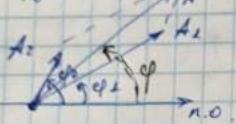
$$\vec{S}_2 = \vec{A}_2 \cos(\omega t + \varphi_2)$$

$$\vec{A}_1 \parallel \vec{A}_2$$

$$\vec{S} = \vec{S}_1 + \vec{S}_2 = ?$$



Синусоидальное колебание:



$$S_{x1} = A_1 \cos(\omega t + \varphi_1)$$

$$S_{x2} = A_2 \cos(\omega t + \varphi_2)$$

$$\tan \varphi = \frac{A_2 \sin \varphi_1 + A_1 \sin \varphi_2}{A_2 \cos \varphi_1 + A_1 \cos \varphi_2}$$

$$A = \sqrt{A_1^2 + A_2^2 + 2A_1 A_2 \cos(\varphi_1 - \varphi_2)}$$

$$\vec{S} = \vec{A}_1 + \vec{A}_2 \rightarrow A^2 = A_1^2 + A_2^2 + 2(A_1 \cdot A_2)$$

$\vec{S} = \vec{A} \cos(\omega t + \varphi)$  ~ результативное колебание.

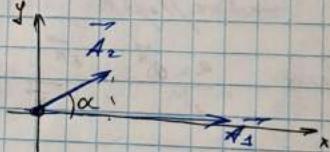
$\vec{A}$  не осн. x, меняется по амплитуде и направлению.

1)

$$\vec{S}_1 = \vec{A}_1 \cos(\omega t + \varphi_1)$$

$$\vec{S}_2 = \vec{A}_2 \cos(\omega t + \varphi_2)$$

$$(\vec{A}_1, \vec{A}_2) = \alpha$$



$$1) \quad S_{x1} = A_1 \cos(\omega t + \varphi_1)$$

$$S_{x2} = \underbrace{A_2 \cos \alpha}_{\text{ноб.}} \cos(\omega t + \varphi_2)$$

амплитуда S.0

2)  $S_{xy} = 0$

$$S_{xy} = A_2 \sin(\omega t + \varphi_2)$$

$$S_{xy} = A_2 \sin \alpha \cdot \cos(\omega t + \varphi_2)$$

~~запись~~

$$S_x(t) = A_x \cos(\omega t + \varphi_x) \quad \text{~нестаб.~} 0^\circ \text{~если~} \varphi_x = 0^\circ$$

$$S_y(t) = A_y \cos(\omega t + \varphi_y) \quad \text{если~} \varphi_y = 0^\circ$$

$$S_x(t) = A_x \cos(\omega t) \quad \rightarrow \cos(\omega t) = \frac{S_x}{A_x}$$

$$S_y(t) = A_y \cdot (\cos \varphi_y \cdot \cos \omega t - \sin \varphi_y \cdot \sin \omega t)$$

$$S_y(t) = A_y \cdot (\cos \varphi_y \cdot \frac{S_x}{A_x} - \sin \varphi_y \cdot \sqrt{1 - \left(\frac{S_x}{A_x}\right)^2})$$

$$\frac{A_y \cos \varphi_y}{A_x} \frac{S_x}{A_x} - S_y = A_y \sin \varphi_y \sqrt{1 - \left(\frac{S_x}{A_x}\right)^2} \quad / \cdot A_x$$

2)

$$S_{0x} = \frac{S_x}{A_x} \cos \varphi_x$$

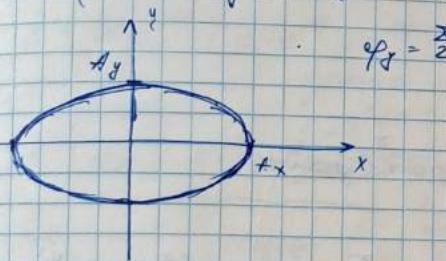
$$A_y \cos \varphi_y S_x - A_x \cdot S_y = A_x A_y \sin \varphi_y \sqrt{1 - \left(\frac{S_x}{A_x}\right)^2} \quad |^2$$

$$A_y^2 \cos^2 \varphi_y S_x^2 - 2 A_y A_x \cos \varphi_y \cdot S_x S_y + A_x^2 S_y^2 = A_x^2 A_y^2 \sin^2 \varphi_y \left(1 - \frac{S_x^2}{A_x^2}\right)$$

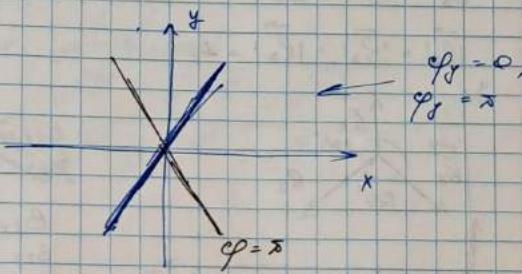
$$\frac{S_y}{A_y} - \frac{S_x}{A_x} \cos \varphi_y = \pm \sqrt{1 - \left(\frac{S_x}{A_x}\right)^2} \sin \varphi_y \quad |^2$$

$$\left(\frac{S_y}{A_y}\right)^2 - \frac{2 S_y S_x}{A_y A_x} \cos \varphi_y + \frac{S_x^2}{A_x^2} \cos^2 \varphi_y = \sin^2 \varphi_y \left(1 - \frac{S_x^2}{A_x^2}\right)$$

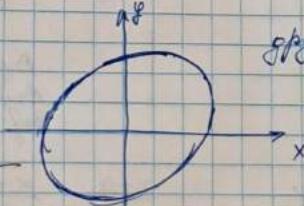
$$\left(\frac{S_y}{A_y}\right)^2 - \frac{2 \cos \varphi_y \cdot S_y S_x}{A_y A_x} + \left(\frac{S_x}{A_x}\right)^2 = \sin^2 \varphi_y \sim \text{эллипс.}$$



$$\varphi_f = \frac{\pi}{2}$$



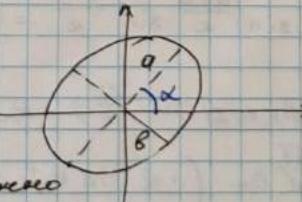
другие φ.



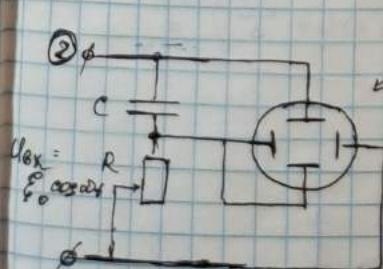
D/3\* Даны параметры эллипса:  
a, b, α.

Найти фазу колебаний:

$\vartheta \varphi = ?$   
Решение первого колебания можно  
найти методом



D/3



оциллограф с эллипсом:  $\frac{a}{b} = 2$   
 $C, \omega$

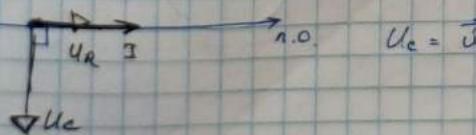
Решение:  $R = ?$

$$U_{R_x} = \tilde{E}_0 \cos \omega t$$

$$\frac{S_y}{S_x} = \frac{U_C}{U_R}$$

$$i_L = I R$$

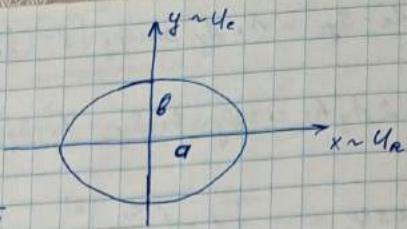
$$U_C = \frac{I}{\omega C}$$



Max. extreme emf.

$$\frac{U_e}{U_0} = \frac{q}{\theta} = 2$$

$$\frac{IR\omega C}{I} = 2 \rightarrow R = \frac{\ell}{\omega C}$$

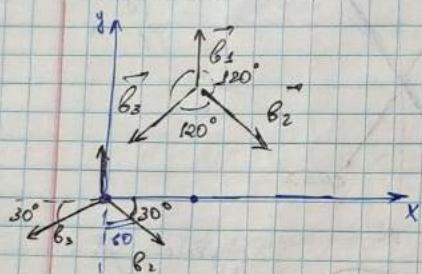


$$③ \vec{B}_1 = B_0 \cos \omega t$$

$$\vec{B}_2 = B_0 \cos(\omega t - \frac{2\pi}{3})$$

$$\vec{B}_3 = B_0 \cos(\omega t + \frac{2\pi}{3})$$

$$|\vec{B}_1| = |\vec{B}_2| = |\vec{B}_3| = 1.$$



~~$$B_{1x} = B_0 \cos \omega t$$~~

$$B_{2x} = B_0 \cos \frac{\pi}{6} \cdot \cos(\omega t - \frac{2\pi}{3}) = B_0 \cdot \frac{\sqrt{3}}{2} \cos(\omega t - \frac{2\pi}{3})$$

$$B_{3x} = -B_0 \cos \frac{\pi}{6} \cos(\omega t + \frac{2\pi}{3})$$

$$B_{1y} = B_0 \cos \omega t$$

$$B_{2y} = B_0 \cdot \cos \frac{\pi}{3} \cos(\omega t - \frac{2\pi}{3})$$

$$B_{3y} = -B_0 \cdot \cos \frac{\pi}{3} \cos(\omega t + \frac{2\pi}{3})$$

$$\cos \alpha + \cos \beta = 2 \cos \frac{\alpha + \beta}{2} \cos \frac{\alpha - \beta}{2}$$

$$\cos \alpha - \cos \beta = 2 \sin \frac{\alpha + \beta}{2} \sin \frac{\alpha - \beta}{2} = 2 \sin \frac{\alpha + \beta}{2} \sin \frac{\beta - \alpha}{2}$$

$$B_x = 0 + \frac{\sqrt{3}}{2} B_0 \cos(\omega t - \frac{2\pi}{3}) - B_0 \frac{\sqrt{3}}{2} \cdot \cos(\omega t + \frac{2\pi}{3}) =$$

$$= \frac{\sqrt{3}}{2} B_0 \cdot \left( 0 \cdot \sin \omega t \sin \frac{2\pi}{3} \right) = + \frac{\sqrt{3} \cdot \sqrt{3}}{2} \cdot B_0 \sin \omega t =$$

$$= \frac{3}{2} B_0 \sin \omega t$$

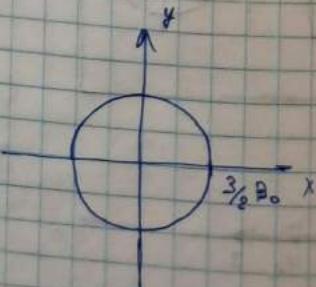
$$B_y = B_0 \cos \omega t - B_0 \cdot \frac{1}{2} \cos(\omega t + \frac{2\pi}{3}) - B_0 \cdot \frac{1}{2} \cos(\omega t + \frac{2\pi}{3}) =$$

$$= B_0 \cos \omega t - B_0 \cos \frac{2\pi}{3} \cdot \cos \omega t - \frac{3}{2} B_0 \cos \omega t$$

$$\Rightarrow B_x = \frac{3}{2} B_0 \sin \omega t$$

$$B_y = \frac{3}{2} B_0 \cos \omega t \quad | - \text{only answers}$$

$$B_x^2 + B_y^2 = \left( \frac{3}{2} B_0 \right)^2$$



④  
(n)

3

1)

2)

3)  
Pythag

④  $N$  колебаний. (эквивалентное)

$\omega, A$  мн.

$$\begin{aligned} S_1 &= A \cos \omega t \quad \rightarrow \hat{S}_1 = A \cdot e^{i\omega t} \\ S_2 &= A \cos(\omega t + \varphi) \quad \rightarrow \hat{S}_2 = A e^{i\varphi} e^{i\omega t} \\ S_3 &= A \cos(\omega t + 2\varphi) \quad \rightarrow \hat{S}_3 = A \cdot e^{i2\varphi} e^{i\omega t} \\ S_N &= A \cos(\omega t + (N-1)\varphi) \quad \rightarrow \hat{S}_N = A \cdot e^{i(N-1)\varphi} e^{i\omega t} \end{aligned}$$

$$S = \sum_{n=1}^N S_n = ? \quad \Leftrightarrow A_\Sigma = ? \\ \varphi_\Sigma = ?$$

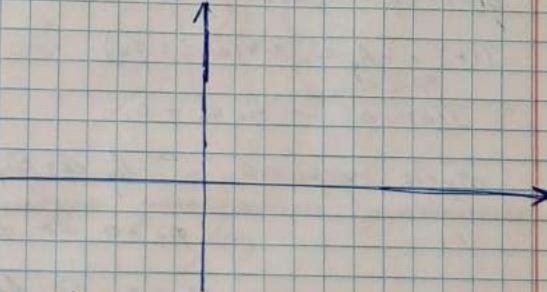
$$\hat{S} = A e^{i\omega t} (1 + e^{i\varphi} + e^{i2\varphi} + \dots + e^{i(N-1)\varphi})$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \hat{A}_\Sigma = A \cdot 1 \cdot \frac{1 - e^{iN\varphi}}{1 - e^{i\varphi}} \\ \text{сумма разности} \end{array} \right. \quad \left. \begin{array}{l} \text{последователь} \\ = A \cdot \frac{e^{iN\varphi} - e^{-iN\varphi}}{e^{i\varphi} - e^{-i\varphi}} \cdot \frac{2i}{2i} = \\ = A \cdot e^{i\frac{(N-1)\varphi}{2}} \cdot \frac{\sin \frac{N\varphi}{2}}{\sin \frac{\varphi}{2}} \end{array} \right.$$

$$B_0 \cdot \frac{\sqrt{3}}{2} \cos(\omega t - \frac{\pi}{6})$$

$$A_\Sigma = |\hat{A}_\Sigma| = A \left| \frac{\sin \frac{N\varphi}{2}}{\sin \frac{\varphi}{2}} \right| \cdot 1 \quad \checkmark$$

$$\varphi_\Sigma = \frac{N-1}{2} \varphi \quad \checkmark$$



$$1) \varphi = 2\pi k \quad k \in \mathbb{Z}$$

$$A_\Sigma = A \cdot \left| \frac{\sin(N\pi k)}{\sin(\pi k)} \right| = A N; \quad \text{тогда}$$

правило деления.

$$\sin \omega t =$$

$$2) \varphi = \pi k$$

$k$  - чётные.

$N$  - нечётные,

$$A_\Sigma = A \cdot \left| \frac{\sin \left( \frac{N \cdot \pi k}{2} \right)}{\sin \frac{\pi k}{2}} \right| = A$$

$$\begin{aligned} \sin \frac{\varphi}{2} &\rightarrow 1 \\ \sin \frac{N\varphi}{2} &= \pm 1 \end{aligned}$$

$$3) \frac{N\varphi}{2} = \pi k$$

Прият  $\frac{k}{N}$  - нецелое.

$$\sin \pi k = \pm 0$$

$$\sin \left( \frac{N\varphi}{4} \right)$$

$$\rightarrow A_\Sigma = 0$$



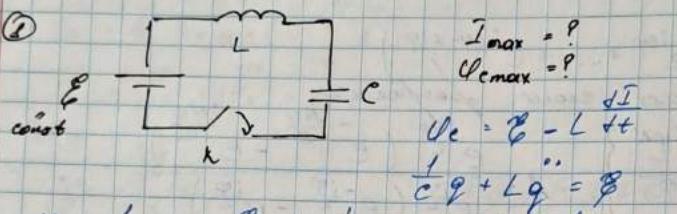
2/3 \*\* график  $A_Z = A \cdot \left| \frac{\sin \frac{N\varphi}{2}}{\sin \frac{\varphi}{2}} \right| \sim \text{для } N=4$   
 $A_Z(\varphi)$

2/3 \*\*\* Свободное колебание из прист. заряда  
 МДС (изображено)

Свободное колебание  
 начальной осциллятора.

$$\ddot{s} + 2\delta \dot{s} + \omega_0^2 s = f(t)$$

①



$$\ddot{q} + \frac{1}{LC} q = \frac{E}{L} \quad | \cdot \frac{d}{dt} \Rightarrow \ddot{I} + \frac{1}{LC} I = 0$$

$$q(t) = A_q \cos(\omega_0 t + \varphi_q) + B_q C$$

$$I(t) = -A_q \omega_0 \sin(\omega_0 t + \varphi_q)$$

$$I(t) = A_I \cos(\omega_0 t + \varphi_I)$$

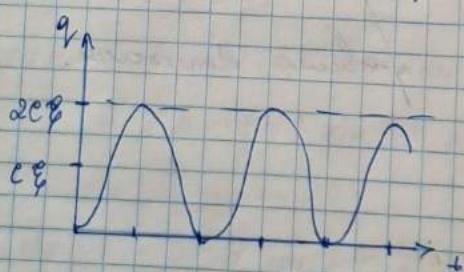
$$I(0) = 0 \rightarrow \sin \varphi_I = 0$$

$$\text{Пусть } q(0) = 0 \rightarrow A_q \cos \varphi_q + B_q E = 0$$

$$\varphi_q = 0 \Rightarrow A_q = -C E < 0 \Rightarrow \varphi_q \neq 0$$

$$\varphi_I = \pi \Rightarrow A_I = C E \quad \nu \Rightarrow$$

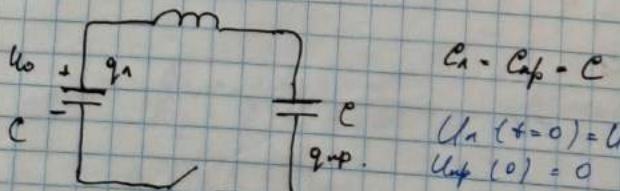
$$\Rightarrow q(t) = C E (1 - \cos \omega_0 t)$$



$$U_{\max} = 2CE$$

$$I_{\max} = CE \omega_0 = \frac{CE}{\sqrt{LC}} = \sqrt{\frac{C}{L}}$$

②



$$C_n = C_{ap} = C$$

$$U_n(t=0) = U_0$$

$$U_{ap}(t=0) = 0$$

$$U_n(t) = ? \quad U_{ap}(t) = ?$$

$$U_n(t) = U_{ap}(t) - L \frac{dI}{dt} \Rightarrow \frac{Q_n}{C} - \frac{(Q_0 - Q_n)}{C} + L \frac{dQ_n}{dt} = 0$$

$$U_n(t) = \frac{Q_n}{C} = C U_0 \quad ; \quad Q_n(t) + Q_{ap}(t) = C U_0$$

$$I = \frac{dQ_n}{dt} \quad ; \quad Q_{ap} = Q_0 - Q_n$$

$$\Rightarrow \frac{q''}{C} - \frac{q_0}{C} + L \frac{q''}{\omega_0^2} = 0$$

$$L \ddot{q}_0 + \frac{\omega_0^2}{C} q_0 = \frac{q_0}{C} \Rightarrow \ddot{q}_0 + \frac{\omega_0^2}{LC} q_0 = \frac{q_0}{LC}$$

$$q_0(t) = A_0 \cos(\omega_0 t + \varphi_0) + \frac{q_0}{2}$$

$$\omega_0^2 = \frac{\omega_0^2}{LC}$$

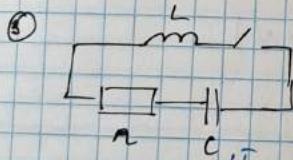
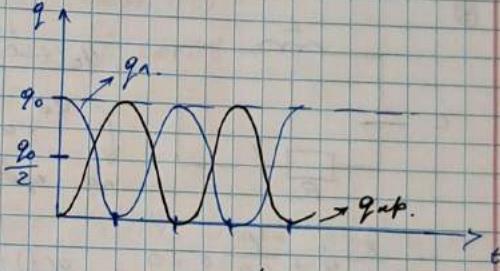
$$\begin{cases} A_0 \cos \varphi + \frac{q_0}{2} = q_0 \\ -A_0 \omega_0 \sin \varphi = 0 \end{cases}$$

$$\sin \varphi = 0 \Rightarrow \varphi = 0, \varphi_0 = 0$$

$$A_0 \cos \varphi = \frac{q_0}{2} \Rightarrow A_0 = \frac{q_0}{2}, \text{ since } \varphi = 0$$

$$q_0(t) = \frac{q_0}{2} (1 + \cos \omega_0 t) = \frac{C \omega_0}{2} (1 + \cos \omega_0 t)$$

$$q_{up}(t) = \frac{C \omega_0}{2} (1 - \cos \omega_0 t)$$



$N = ?$  Через сколько периодов  
автоматически синхронизируются  
все фазы.

$$IR + U = -L \frac{dI}{dt}$$

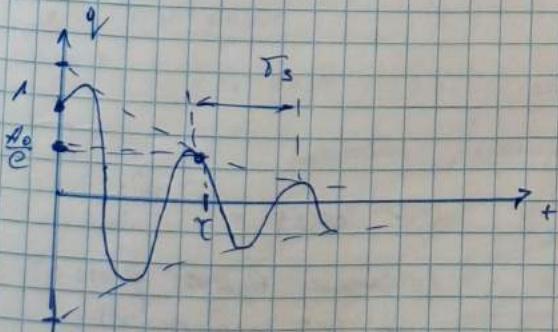
$$\ddot{I}L + \dot{I}R + \frac{Q}{C} = 0$$

$$\ddot{I} + \frac{R}{L} \dot{I} + \frac{1}{LC} I = 0$$

$$\frac{R}{L} = 2\delta$$

$$\frac{1}{LC} = \omega_0^2 \rightarrow q(f) = A_0 e^{-\delta t} \cos(\omega_0 t + \varphi)$$

$$N = \frac{\omega_s}{\omega_0} = \frac{\omega_s}{2\delta} = \frac{\omega_s}{2\pi\delta} = \frac{\sqrt{\omega_0^2 - \delta^2}}{2\pi\delta} = \frac{\sqrt{\frac{1}{LC} - \frac{R^2}{4L^2}}}{2\pi\frac{R}{2L}}$$



$$\Omega = \omega N \sim \text{определение}$$

① Дamped oscillation system.

$$\text{Известно: } x(0) = x_0 \\ \text{Найдем: } \dot{x}(0) : x_0 = A_0$$

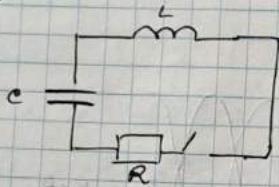
$$x(t) = A_0 e^{-\delta t} \cos(\omega_s t + \varphi)$$

$$\dot{x}(t) = A_0 e^{-\delta t} (-\delta \cos(\omega_s t + \varphi) - \omega_s \sin(\omega_s t + \varphi))$$

$$x(0) = x_0 = A_0 e^{-\delta \cdot 0} \cos \varphi = A_0 \cos \varphi = x_0 \cos \varphi \Rightarrow \varphi = 0$$

$$\left. \dot{x}(0) = -x_0 \delta = -\frac{x_0}{\tau} \right\}$$

②



$$U_c(t=0) = ?$$

$$\begin{cases} U_c = u_0 \\ q(t=0) = q_0 \end{cases}$$

$$\frac{R}{L} \dot{q} + \frac{1}{LC} q = 0, \quad q(t) = q_0 e^{-\delta t} \cos(\omega_s t + \varphi)$$

$$U_c(t) = q(t) \cdot C = \frac{C q_0}{U_0} e^{-\delta t} \cos(\omega_s t + \varphi)$$

$$q(t=0) = q_0 \cos \varphi$$

$$\dot{q} = q_0 e^{-\delta t} (-\delta \cos(\omega_s t + \varphi) - \omega_s \sin(\omega_s t + \varphi))$$

$$q'(0) = q_0 (-\delta \cos \varphi - \omega_s \sin \varphi) = 0$$

$$\frac{q(t=0)}{q_0} = \cos \varphi$$

$$\delta \cos \varphi = -\omega_s \sin \varphi$$

$$\delta^2 \cos^2 \varphi = \omega_s^2 (1 - \cos^2 \varphi)$$

$$(\delta^2 + \omega_s^2) \cos^2 \varphi = \omega_s^2$$

$$\cos^2 \varphi = \frac{\omega_s^2}{\delta^2 + \omega_s^2} = \frac{\omega_s^2}{\omega_0^2 - \delta^2}$$

$$\Rightarrow \cos \varphi = \pm \frac{\omega_s}{\omega_0}$$

(нужен знак, т.к.  $q(0) > 0$   
так как  $\dot{q}(0) = 0$ )

$\cos \varphi$

$$\frac{m}{F_x} = F_0$$

$$x(t) =$$

$$\delta - ?$$

$$\delta$$

B waves

$$m \ddot{x} =$$

$$m \ddot{x} =$$

$$\ddot{x} +$$

$$\ddot{x} =$$

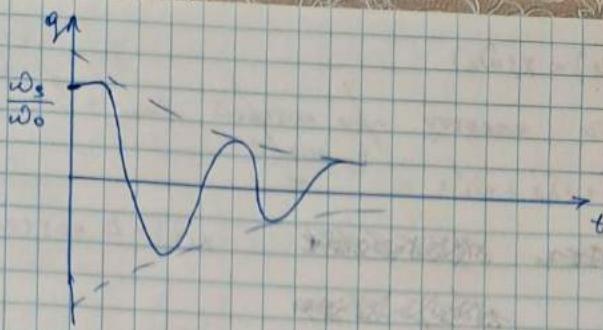
$$\ddot{x} =$$

$$(\omega_0)$$

$$\pm$$

$$2)$$

$$\cos \varphi = \frac{\omega_s}{\omega_0}$$



$\varphi = 0$

Водушесенное колебание  
массового осциллятора.

21.02.

$$\begin{aligned} \textcircled{1} \quad m \\ F_x = F_0 \cos \omega t & \quad \left. \begin{aligned} \psi = \frac{\pi}{2} \\ x(t) = x_0 \sin \omega t \end{aligned} \right\} \\ \ddot{x} + 2\delta \dot{x} + \omega_0^2 x &= f(t) \\ \ddot{x} + 2\delta \dot{x} + \omega_0^2 x &= \frac{F_0}{m} \cos \omega t \\ \dot{x} &= x_0 \cdot \omega \cos \omega t \\ \ddot{x} &= -x_0 \omega^2 \sin \omega t \end{aligned}$$

$$-x_0 \omega^2 \sin \omega t + 2\delta \cdot x_0 \cdot \omega \cos \omega t + \omega_0^2 \cdot x_0 \sin \omega t = \\ = \frac{F_0}{m} \cos \omega t$$

$$\sin \omega t \cdot (x_0 \omega_0^2 - x_0 \omega^2) + \cos \omega t \left( 2\delta x_0 \cdot \omega - \frac{F_0}{m} \right) = 0$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \omega_0^2 x_0 - x_0 \omega^2 = 0 \quad \rightarrow \quad \omega_0^2 = \frac{F_0}{m} \omega^2 \\ 2\delta x_0 \cdot \omega - \frac{F_0}{m} = 0 \quad \rightarrow \quad \delta = \frac{F_0}{2x_0 \omega m} \end{array} \right.$$

В итоге:

$$m \ddot{x} = \sum_{n=1}^N F_n x$$

$$m \ddot{x} = F_x + F_{\text{вн}} x + F_{\text{упр}} x$$

$$\ddot{x} + 2\delta \dot{x} + \omega_0^2 x = \frac{F_x}{m} = \frac{F_0}{m} \cos \omega t \quad ||$$

$$\dot{x} = x_0 \omega \cos \omega t$$

$$x = -x_0 \omega^2 \sin \omega t$$

$$(\omega_0^2 - \omega^2) x_0 \cdot \sin \omega t + 2\delta x_0 \cdot \omega \cdot \cos \omega t = \frac{F_0}{m} \cos \omega t$$

$$\Leftrightarrow \omega_0^2 = \omega^2 \quad (\text{установка резонанса на част. freq. привед.})$$

$$x(t) = A \cos(\omega t - \psi), \quad \psi = \frac{\pi}{2}$$

$$\Leftrightarrow 2\delta x_0 \cdot \omega = \frac{F_0}{m} \quad \Rightarrow \delta = \frac{F_0}{2x_0 \omega m}$$

Синус колебание на гр.е.  
 $x(t) = x_0 \sin \omega t, A = \cos \omega t$ .

$\Rightarrow F_x$  и  $F_{\text{вн}}$  и  $F_{\text{упр}}$  колеблются под  
глаза глаза.

$$\textcircled{2} \quad X(\omega_1) = X_0(\omega_1)$$

Найди амплитуду при котором  $X_{\max} = ?$  ~ волна неоднородная

$$\ddot{x} + 2\delta \dot{x} + \omega_0^2 x = \frac{F_0 \cos \omega t}{m}$$

$$x(t) = B \cos(\omega t - \psi)$$

$$\ddot{x} + 2\delta \dot{x} + \omega_0^2 x = f(t) = F_0 \cos \omega t$$

Как сделать заданное условие однородным:

$$x(t) = x_0 \cos(\omega t - \psi) \rightarrow \hat{x} = \hat{x}_0 e^{i\omega t}$$

$$\hat{\dot{x}} = i\omega \cdot \hat{x}_0 e^{i\omega t}; \quad \hat{\ddot{x}} = -\omega^2 \hat{x}_0 e^{i\omega t}$$

~~$$(\omega_0^2 - \omega^2) \hat{x}_0 + 2i\delta \hat{x}_0 \omega = F_0$$~~

$$\hat{x}_0 = \frac{F_0}{(\omega_0^2 - \omega^2) + 2i\delta \omega} = \frac{F_0 (\omega_0^2 - \omega^2 - 2i\delta \omega)}{(\omega_0^2 - \omega^2)^2 + 4\delta^2 \omega^2}$$

$$\Rightarrow \hat{x}_0 = \frac{F_0}{\sqrt{(\omega_0^2 - \omega^2)^2 + 4\delta^2 \omega^2}}$$

$$\omega^2(x_{\max}) = \omega_p^2 = \omega_0^2 - 2\delta^2$$

$$\frac{F_0}{\sqrt{(\omega_0^2 - \omega^2)^2 + 4\delta^2 \omega^2}} = \frac{F_0}{\sqrt{(\omega_0^2 - \omega^2)^2 + 4\delta^2 \omega_p^2}}$$

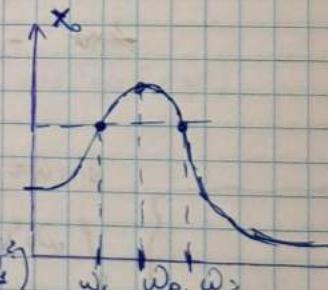
$$(\omega_0^2 - \omega^2)^2 + 4\delta^2 \omega_p^2 = (\omega_0^2 - \omega^2)^2 + 4\delta^2 \omega_p^2$$

$$(\omega_0^2 - \omega^2)(2\omega_0^2 - \omega^2 - \omega_p^2) = 4\delta^2(\omega_p^2 - \omega^2)$$

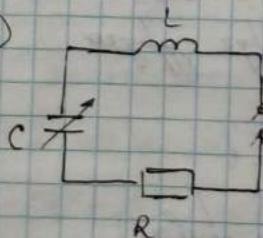
$$2\omega_0^2 - \omega^2 - \omega_p^2 = 4\delta^2 \quad /:2$$

$$\omega_0^2 - \delta^2 = \frac{\omega_p^2 + \omega^2}{2} = \omega_p^2 = \omega^2(x_{\max})$$

$$\Rightarrow \omega_p^2 = \frac{\omega_0^2 + \omega^2}{2}$$



\textcircled{3}



Доброта цепи

$$C_1 \rightarrow \omega_1 = \omega_{01}$$

$$C_2 \rightarrow \omega_2 = \omega_{02}$$

$$\frac{I_2}{I_1} = ? \quad \frac{\omega_2}{\omega_1} = ?$$

$$\ddot{q} + 2\delta \dot{q} + \omega_0^2 q = E(t)/L$$

$$\omega_0^2 = \frac{1}{LC} \Rightarrow \frac{\omega_{02}}{\omega_{01}} = \frac{\omega_2}{\omega_1} = \sqrt{\frac{C_2}{C_1}} = \sqrt{2}$$

new exercise lesson - 9.

$$Z_R = R, \quad Z_L = i\omega L, \quad Z_C = -\frac{i}{\omega C}.$$

$\hat{E}$

$$\hat{I}(R + i\omega L - \frac{i}{\omega C}) = \hat{E}(t)$$

$$\hat{I}(R + i(\omega L - \frac{1}{\omega C})) = \hat{E}(t)$$

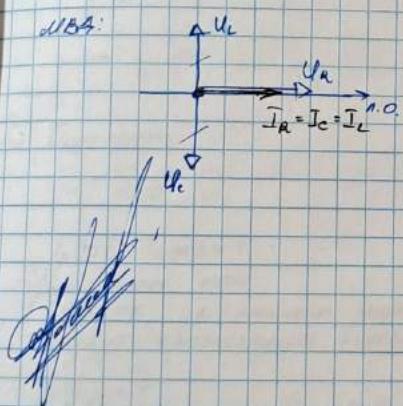
$$\hat{I} = \frac{\hat{E}(t) \cdot (R - i(\omega L - \frac{1}{\omega C}))}{R^2 + (\omega L - \frac{1}{\omega C})^2}$$

$$I = \left. \frac{\hat{E}_0}{\sqrt{R^2 + (\omega L - \frac{1}{\omega C})^2}} \right|_{\omega = \omega_0} = \frac{E_0}{R}$$

$$\frac{I_2}{I_1} = 1$$

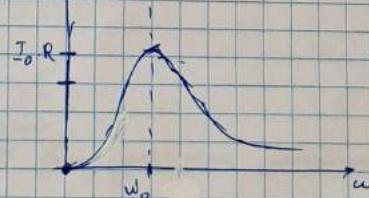
~ не в резонансной частоте.

УБА:



Основное резонансное:  $U_L = U_C$

$\Rightarrow$  ед. момент резонанса.



④ Тот же вопрос

Док-тб, 450 при отклонении частоты от резонансной на величину  $\Delta\omega$  то до какого предела это можно представить в виде

$$I(\omega) = \frac{I_0}{\sqrt{1 + \left(\frac{\Delta\omega}{\omega_0}\right)^2 Q^2}}; \quad Q = \frac{1}{R} \sqrt{\frac{L}{C}} - ?$$

$$|\Delta\omega| \ll \omega_0; \quad \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

$$I = \frac{E_0}{\sqrt{R^2 + (\omega L - \frac{1}{\omega C})^2}} = \frac{E_0 / R}{\sqrt{1 + \frac{1}{R^2} (\omega L - \frac{1}{\omega C})^2}} =$$

$$= \frac{I_0}{\sqrt{1 + \frac{1}{R^2} \left( \omega \cdot \frac{\sqrt{L} \cdot \sqrt{C}}{\sqrt{C}} - \frac{1}{\omega \sqrt{C} \cdot \sqrt{L}} \cdot \frac{\sqrt{L}}{\sqrt{C}} \right)^2}} =$$

$$= \frac{I_0}{\sqrt{1 + \frac{1}{R^2} \left( \frac{\omega}{\omega_0} \cdot \frac{\sqrt{L}}{\sqrt{C}} - \frac{\omega_0}{\omega} \cdot \frac{\sqrt{L}}{\sqrt{C}} \right)^2}} = \frac{I_0}{\sqrt{1 + \frac{1}{R^2} \cdot \frac{L}{C} \left( \frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega} \right)^2}} \quad \text{=} \quad (1)$$

$$= \sqrt{1 + Q^2 \left( \frac{\omega_0 + \Delta\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0 + \Delta\omega}{\omega} \right)^2}$$

$$\left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega}\right)^2 = \frac{(\omega^2 - \omega_0^2)^2}{(\omega_0^2 \cdot \omega^2)} = \frac{(\omega - \omega_0)^2 (\omega + \omega_0)^2}{\omega^2 \omega_0^2} =$$

$$= \frac{(\Delta\omega)^2 \cdot 4 \omega_0^2}{\omega_0^2 \cdot \omega^2} = \left(\frac{2\Delta\omega}{\omega_0}\right)^2$$

$$\omega + \omega_0 = \omega_0 \pm \Delta\omega + \omega_0 \approx 2\omega_0$$

$$\omega^2 = (\omega_0 + \Delta\omega)^2 \approx \omega_0^2$$

$$\Rightarrow I(\omega) = \frac{I_0}{\sqrt{1 + Q^2 \left(\frac{2\Delta\omega}{\omega_0}\right)^2}}, \text{ n.e.g., можно для } |\omega| \gg \omega_0$$

или

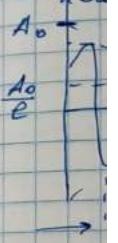
в/з: при каких частотах генератора  $\omega$  и  $\omega_0$  амплитуда тока

$$I_1 = I_2 = \frac{1}{2} I_{\max}$$

Найдем:  
 $\omega_0 = ?$   
 $Q = ?$

①  $Q \gg 1$   
 $\omega = \omega_p$   
 $\omega_0$

Что?



② Доказать

$m,$

$F(t)$

также

$X(0)$

$\dot{X}(0)$

$X(t)$

$\bullet$

$X =$

$\ddot{X} =$

$-\omega$

$-\omega^2$

$B_c$

$B_{c0}$

$(B\omega_0^2 c)$

$(\omega_0^2)$

## Переходные процессы

28.02.

$$\ddot{s} + 2\delta \dot{s} + \omega_0^2 s = f(t)$$

$$s(t) = A_0 e^{-\delta t} \cos(\omega_s t + \varphi_0) + B \cos(\omega t - \psi)$$

①

$$\begin{cases} Q \gg \delta \\ \omega = \omega_p \\ \omega_0 \end{cases}$$

$$\zeta = \frac{1}{\delta}$$

$$\zeta = \frac{\omega_0}{2\delta} = \frac{\omega_0 \zeta}{2} \approx \frac{\omega_0 \zeta}{2} \rightarrow \zeta = \frac{\omega_0}{2}$$

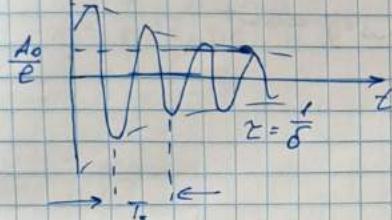
$$|\Delta \omega| \ll \omega_0$$

$$\zeta_{res} = ?$$

$$\zeta_{res} = \frac{1}{\delta}$$

Stabilität.

over



$$Q = \pi N = \pi \frac{\zeta}{T_z} = \frac{\pi \zeta \omega_0}{2\delta} \approx \frac{\omega_0 \zeta}{2}$$

$$\zeta \approx \frac{2Q}{\omega_0}$$

### ② Dämpfungsgrad

$$m, \delta=0, \omega_0$$

$$f(t) = F_0 \cos \omega t$$

Чему равен шаг.

Чему равен шаг, если-бы  
сигнал происходил с некоим начальным положением?

$$x(0) = ?$$

$$\dot{x}(0) = ?$$

$$x(t) = ?$$

$$\ddot{x} + \omega_0^2 x = \frac{F_0}{m} \cos \omega t$$

$$x(t) = B \cos(\omega t - \psi) \quad ) \text{ Видим, что шаг неизменен}$$

$$\dot{x} = -\omega B \sin(\omega t - \psi)$$

$$\ddot{x} = -\omega^2 B \cos(\omega t - \psi)$$

$$-\omega^2 B \cos(\omega t - \psi) + \omega_0^2 \cdot B \cos(\omega t - \psi) = \frac{F_0}{m} \cos \omega t$$

$$-\omega^2 B (\cos \omega t \cos \psi + \sin \omega t \sin \psi) + \omega_0^2 B =$$

$$B \cos(\omega t - \psi) (\omega_0^2 B - \omega^2 B) = \frac{F_0}{m} \cos \omega t$$

$$B \cos(\omega t - \psi) (\omega_0^2 - \omega^2) = \frac{F_0}{m} \cos \omega t$$

$$B (\cos \omega t \cos \psi + \sin \omega t \sin \psi) (\omega_0^2 - \omega^2) = \frac{F_0}{m} \cos \omega t$$

$$(B \omega_0^2 \cos \psi - \omega^2 B \cos \psi) \cos \omega t + (B \omega_0^2 \sin \psi - \omega^2 B \sin \psi) \sin \omega t = \frac{F_0}{m} \cos \omega t$$

$$(\omega_0^2 - \omega^2) \hat{B} = \frac{F_0}{m} \rightarrow \hat{B} = \frac{F_0}{m(\omega_0^2 - \omega^2)}$$

$$B = \frac{F_0}{m(\omega_0^2 - \omega^2)}$$

$\psi$ ?

i)  $\omega_0^2 > \omega^2 \Rightarrow B = \frac{F_0}{m(\omega_0^2 - \omega^2)} \xrightarrow{\text{nochmal } \psi \text{-e}} \Rightarrow \psi = 0$

ii)  $\omega^2 > \omega_0^2 \Rightarrow B = -\frac{F_0}{m(\omega_0^2 - \omega^2)} \Rightarrow \psi = \pi$

iii)  $x(t) = \frac{F_0}{m(\omega_0^2 - \omega^2)} \cos \omega t$

iv)  $x(t) = -\frac{F_0}{m(\omega_0^2 - \omega^2)} \cos(\omega t - \pi) = \frac{F_0}{m(\omega_0^2 - \omega^2)} \cos \omega t$

$$\Rightarrow x(0) = \frac{F_0}{m(\omega_0^2 - \omega^2)}$$

$$\dot{x}(0) = 0$$

③

Zugigen  
 $m, \delta = 0, K, F = \text{const}$   
 $\Sigma$ -Gesetz, gegeben  $F$   
 Kriterium  $A = ?$   
 $x(t) = ?$  - zu zeigen.

$$\dot{x}(0) = 0$$

$$x(0) = 0$$

$$x(t) = A \cos(\omega_0 t - \varphi)$$

$$\dot{x} = -A \omega_0 \sin(\omega_0 t - \varphi)$$

$$\ddot{x} = -A \omega_0^2 \cos(\omega_0 t - \varphi)$$

$$\begin{cases} -A \omega_0 \sin(\omega_0 t - \varphi) = 0 \\ A \cos(\omega_0 t - \varphi) = 0 \end{cases}$$

$$x(t) = A \cos(\omega_0 t + \varphi) + \frac{F}{K}$$

$$x(0) = A \cos \varphi + \frac{F}{K} = 0$$

$$\dot{x}(0) = -\omega_0 A \sin \varphi = 0$$

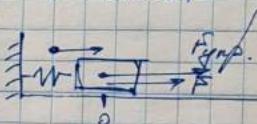
$$A = \frac{F}{K}$$

$$x(t) = \frac{F}{K} \cos(\omega_0 t + \varphi) + \frac{F}{K} = \frac{F}{K} (1 - \cos \omega_0 t)$$

a) Prove  $\Sigma$  remains unchanged  
 $\psi$ -e:

$$\dot{x} + \omega_0^2 x = 0$$

mit Rücksatz

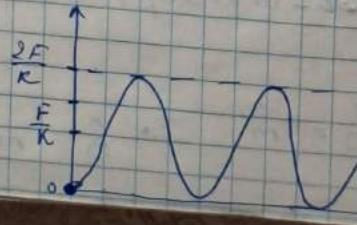


$$\ddot{x} + \frac{K}{m} x = \frac{F}{m}$$

$$\begin{aligned} \dot{x}(0) &= -\omega_0 B \sin(\omega_0 t - \varphi) \\ x(0) &= B \cos(\omega_0 t - \varphi) \end{aligned}$$

$$\omega_0^2 = \frac{K}{m}$$

$$\begin{cases} \varphi = 0 \\ \varphi = \pi \end{cases}$$



$$\begin{cases} x(t) = \frac{F}{k} (1 - \cos \omega_0 t) \\ \dot{x}(t) = \frac{F}{k} \omega_0 \sin \omega_0 t \end{cases}$$

$\omega_0 t - \phi_0$  — фаза

$$x(t) = A_2 \cos(\omega_0(t - \tau) + \phi_2)$$

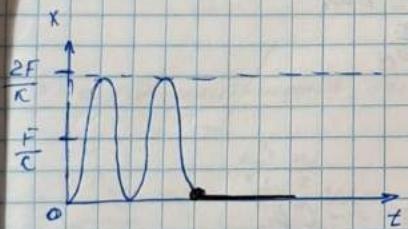
$$x = A_2 \cos(\omega_0(t - \tau) + \phi_2)$$

$$\begin{cases} A_2 \cos \phi_2 = \frac{F}{k} (1 - \cos \omega_0 \tau) \\ -A_2 \omega_0 \sin \phi_2 = \frac{F}{k} \omega_0 \sin \omega_0 \tau \end{cases}$$

$$\int \int$$

$$A^2 = \left(\frac{F}{k}\right)^2 (1 - 2 \cos \omega_0 \tau)$$

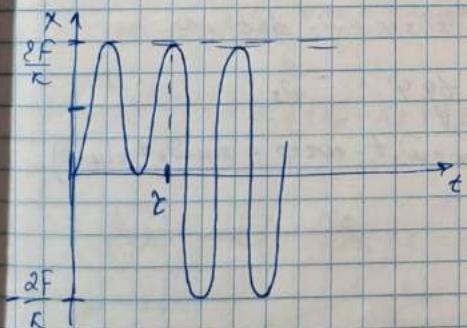
$$A_2 = \frac{F}{k} \cdot 2 \left| \sin \frac{\omega_0 \tau}{2} \right| ; \quad \text{tg } \phi_2 = -\frac{\sin \omega_0 \tau}{1 - \cos \omega_0 \tau} = -\frac{\sin \omega_0 \tau}{2 \sin^2 \frac{\omega_0 \tau}{2}} = -\frac{\sin \omega_0 \tau}{2 \sin^2 \frac{\omega_0 \tau}{2}} = -\frac{1}{2} \operatorname{ctg} \frac{\omega_0 \tau}{2} = -\operatorname{ctg} \frac{\omega_0 \tau}{2}$$



$$\textcircled{1} \quad \sin \frac{\omega_0 \tau}{2} = 0$$

$$\frac{\omega_0 \tau}{2} = \pi n \rightarrow \tau = \frac{\pi n}{\omega_0}$$

$$\rightarrow A_2 = 0, x(t) = 0$$



$$\textcircled{2} \quad \left| \sin \frac{\omega_0 \tau}{2} \right| = 1$$

$$\frac{\omega_0 \tau}{2} = \frac{\pi}{2} + \pi n$$

$$\tau = \frac{\pi}{\omega_0} + \frac{2\pi n}{\omega_0}$$

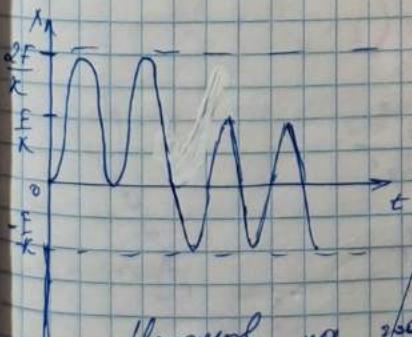
$\textcircled{3}$  Помехи в движении.

$$A_2 = \frac{F}{k} \cdot 2 \left| \sin \frac{\omega_0 \tau}{2} \right|$$

$$\left| \sin \frac{\omega_0 \tau}{2} \right| = \frac{1}{2}$$

$$\frac{\omega_0 \tau}{2} = \frac{\pi}{6} + \pi n \rightarrow \tau = \frac{\pi}{3\omega_0} + \frac{2\pi n}{\omega_0}$$

$$A_2 = \frac{F}{k}$$



Однако на реальных судах не всегда!

⑨  $\delta^2 < \omega_0^2$

$$U_e(0) = 0 \quad R/T$$

$$U_e(t) = ? \quad \text{На рисунке неизвестно начальное значение напряжения и неизвестен начальный ток.}$$

$$U_{e\max} = ?$$

$$\ddot{q} + \alpha \delta \dot{q} + \omega_0^2 q = \frac{E}{L} / \cdot C \quad C = \frac{q}{U} \Rightarrow U = Cq$$

$$\ddot{q} + \alpha \delta \dot{q} + \omega_0^2 q = \frac{E}{L}$$

$$\ddot{q}_c + \alpha \delta \dot{q}_c + \omega_0^2 q_c = \frac{E}{L}$$

~~Netto~~  $\lambda^2 + \alpha \delta \lambda + \omega_0^2 = 0$

$$\lambda = \alpha \delta^2 - 4 \omega_0^2 = 4(\delta^2 - \omega_0^2) \approx -4 \omega_0^2$$

$$\sqrt{\lambda} = i 2 \omega_0 \quad ; \quad \lambda_{1,2} = \frac{-2 \delta \pm i 2 \omega_0}{2} = \cancel{\lambda_{1,2}} \\ = -\delta \pm i \omega_0$$

$$q(t) = A_0 e^{-\delta t} \cos(\omega_s t + \varphi) + \cancel{Cq}$$

$$\omega_0^2 = \frac{1}{LC}$$

$$q(0) = 0 = A_0 \cos \varphi + Cq \rightarrow A_0 \cos \varphi = -Cq$$

$$\dot{q}(0) = -A_0 (\delta \cos \varphi + \omega_s \sin \varphi) = 0 \rightarrow \delta \cos \varphi + \omega_s \sin \varphi = 0$$

$$A_0 \omega_s \sin \varphi - \delta C q = 0 \quad \operatorname{tg} \varphi = -\frac{\delta}{\omega_s}$$

$$q(t) = A_0 e^{-\delta t} \cos(\omega_s t + \varphi) + Cq = A_0 e^{-\delta t} (\cos \omega_s t \cdot \cos \varphi - \sin \omega_s t \sin \varphi) + Cq$$

$$+ Cq$$

~~Чтобы~~

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{\sin \varphi}{\sqrt{1 - \sin^2 \varphi}} = -\frac{\delta}{\omega_s}$$

$$\sin^2 \varphi = \frac{\delta^2}{\omega_s^2} (1 - \sin^2 \varphi)$$

$$\sin^2 \varphi = \frac{\delta^2}{\omega_s^2} - \frac{\delta^2}{\omega_s^2 \sin^2 \varphi}$$

$$\sin^2 \varphi \left( 1 + \frac{\delta^2}{\omega_s^2} \right) = \frac{\delta^2}{\omega_s^2}$$

$$\sin \varphi = \frac{\delta / \omega_s}{\left( 1 + \frac{\delta^2}{\omega_s^2} \right)}$$

$$\sin \varphi = \frac{\delta}{\omega_s} \cdot \frac{Cq}{\delta_0} \quad \beta \cancel{\text{запись}}$$

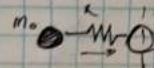
Данное выражение.

$$U_{e(t)} = E \left[ 1 - \frac{1}{1 + \frac{\delta^2}{\omega_s^2 t^2}} \right]$$

$$U_{e\max} = 2 E$$

Нормированное колебание

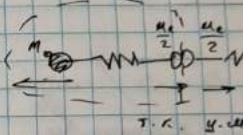
1) CO: ампл. колеб.



2) CO: ампл. колеб.

$$m \ddot{x} + kx = -F_{\text{внеш}}$$

3) ампл. колебаний



$$\frac{m \ddot{x}_0}{2} = +K \left( x_0 - \frac{m \ddot{x}_0}{2} \right)$$

$$\frac{m \ddot{x}_0}{2} \ddot{x}_0 - K \left( -\frac{m \ddot{x}_0}{2} \right)$$

$$\frac{m \ddot{x}_0}{2} \ddot{x}_0 + x_0 \ddot{x}_0$$

$$\ddot{x}_0 + \frac{2K}{m} \left( \frac{x_0}{m} \ddot{x}_0 + \right)$$

2) ампл. колеб.

$$\frac{m \ddot{x}_0}{2} \ddot{x}_0$$

$$m \ddot{x}_0$$

$$U(t) = \xi \left[ s - e^{-\delta t} \left( \cos \omega_s t + \frac{\delta}{\omega_s} \sin \omega_s t \right) \right]$$

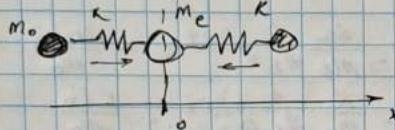
$$U_{\max} = \xi$$

### Перемешение консерватив.

4.08.22

Несимметрическое консервативное - с одним и тем же мас.

- 1) СДС: симм. консерв. Каким образом можно упростить?

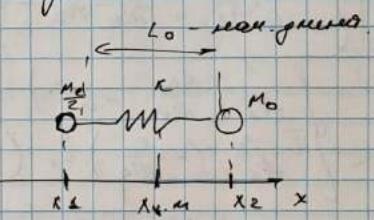
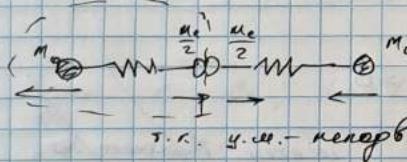


1 спр-д: а) для свободного консервативн:  $\ddot{x}_e = 0 \rightarrow x_{\text{г.с.е}} = 0$

$$\begin{aligned} m_e \ddot{x} + kx &= 0 \\ -F_{\text{упр.}} &= -kx \end{aligned} \rightarrow \ddot{x} + \frac{k}{m_e} x = 0$$

$\omega^2 = \frac{k}{m_e}$  - для симм. консервативн

б) асимметрическое равн.



$$\frac{m_e \ddot{x}_1}{2} = +k((x_2 - x_1) - L_0)$$

$$x_{\text{г.с.е}} = \frac{\frac{m_e}{2} x_2 + m_o x_2}{\frac{m_e}{2} + m_o} = 0$$

$$\frac{m_e \ddot{x}_2}{2} = -k\left(-\frac{m_e}{2m_o} x_2 - x_2 - L_0\right) = 0$$

$$x_2 = -\frac{m_e}{2m_o} x_2$$

$$\frac{m_e \ddot{x}_2}{2} + k\left(x_2 \left(\frac{m_e}{2m_o} + 1\right) + L_0\right) = 0$$

$$\ddot{x}_2 + \frac{2k}{m_e} \left(\frac{m_e}{2m_o} + 1\right) x_2 = -\frac{2kL_0}{m_e} \rightarrow \ddot{x}_2 + \left(\frac{k}{m_o} + 1\right) x_2 = -\frac{2kL_0}{m_e}$$

$$\Rightarrow \omega^2 = \left(\frac{k}{m_o} + 1\right) \sim \text{коэффициент для асимметрического консервативн}$$

2 спр-д:

$$\frac{m_e \ddot{x}_2}{2} = F_{\text{упр.} x} = k((x_2 - x_1) - L_0)$$

$$m_o \ddot{x}_2 = F_{\text{упр.} x} = -k(x_2 - x_1 - L_0)$$

$$\nwarrow \text{т.к. } F_{\text{упр.} x} = -F_{\text{упр.} x}$$

$$x_1 + \frac{2k}{m_e} x_1 - \frac{2k}{m_e} x_2 = - \frac{2RL_0}{m_e}$$

$$x_2 + \frac{k}{m_e} x_2 - \frac{k}{m_e} x_1 = + \frac{RL_0}{m_e}$$

$$x_{1,2} = A_{1,2} e^{i\omega t} \text{ непр. физиче}$$

$$x_{1,2} = i\omega A_{1,2} e^{i\omega t}$$

$$x_{1,2} = -\omega^2 A_{1,2} e^{i\omega t}$$

$$\begin{cases} -\omega^2 A_1 e^{i\omega t} + \frac{2k}{m_e} A_2 e^{i\omega t} - \frac{2k}{m_e} A_2 e^{i\omega t} = - \frac{2RL_0}{m_e} \\ -\omega^2 A_2 e^{i\omega t} + \frac{k}{m_e} A_2 e^{i\omega t} - \frac{k}{m_e} A_1 e^{i\omega t} = \frac{RL_0}{m_e} \end{cases}$$

Получим систему дифференциальных уравнений:

$$\begin{cases} -\omega^2 A_1 + \frac{2k}{m_e} A_2 = 0 \\ -\omega^2 A_2 + \frac{k}{m_e} A_1 = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} A_1 \left( \frac{2k}{m_e} - \omega^2 \right) - \frac{2k}{m_e} A_2 = 0 \\ A_2 \left( -\frac{k}{m_e} \right) + \left( \frac{k}{m_e} - \omega^2 \right) A_1 = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \Delta = \begin{vmatrix} \frac{2k}{m_e} - \omega^2 & -\frac{2k}{m_e} \\ -\frac{k}{m_e} & \frac{k}{m_e} - \omega^2 \end{vmatrix} = 0 \quad \text{метод Крамера.}$$

$$\left( \frac{2k}{m_e} - \omega^2 \right) \left( \frac{k}{m_e} - \omega^2 \right) - \frac{2k^2}{m_e m_e} = 0$$

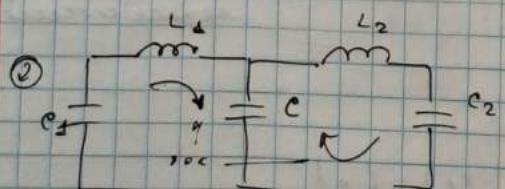
$$\frac{2k^2}{m_e m_e} - \omega^2 \frac{2k}{m_e} - \omega^2 \frac{k}{m_e} + \omega^4 - \frac{\omega^2}{m_e m_e} = 0$$

$$\omega^2 \left( -\frac{2k}{m_e} - \frac{k}{m_e} + \omega^2 \right) = 0$$

$$\omega^2 = 0$$

$\omega \neq 0$  некор. реш.

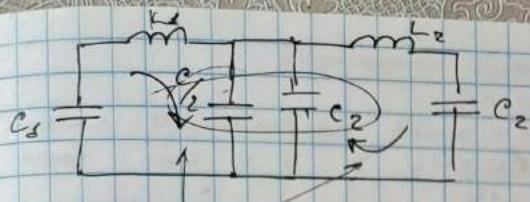
$$\omega^2 + \frac{k}{m_e} + \frac{2k}{m_e} = k \left( \frac{1}{m_e} + \frac{2}{m_e} \right)$$



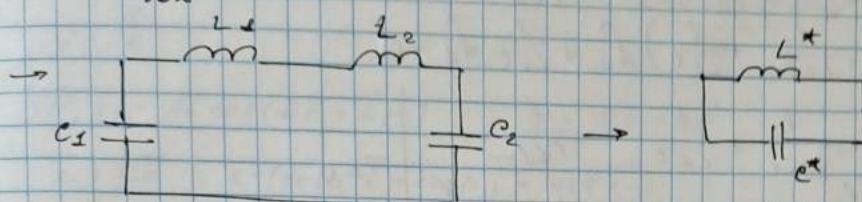
Матрица  $L_1 = L_2$  не исп. избран!

$\omega$ ? (норм. колебаний)

- 1) решение:  
a) автономное реш.



$C$  - не заряжается  
 $\Rightarrow e_0$  не имеет влияния

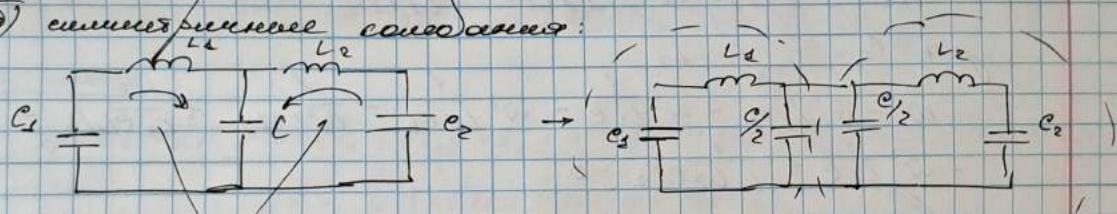


$$C^* = \frac{C_1 C_2}{C_1 + C_2}$$

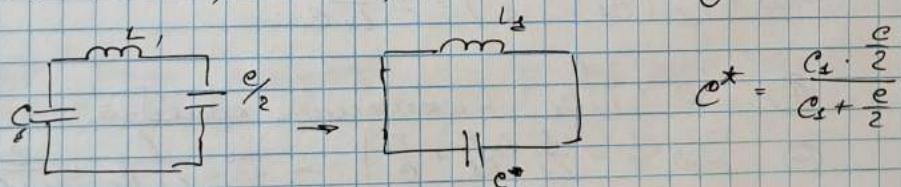
$$\omega^2 = \frac{1}{L^* C^*} \quad L^* = L_1 + L_2 \quad (\mu=0)$$

$$\text{если } L_1 = L_2 \quad C_1 = C_2 \quad : \quad \omega^2 = \frac{1}{\alpha L C_1} = \frac{1}{L C_1}$$

а) симметричное соединение:

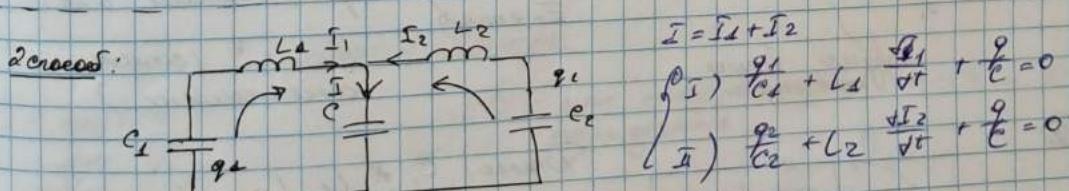


условия  $C_1 = C_2$ ;  $L_1 = L_2$ , следовательно  $I_1 = I_2$  и  $\mu = 0$



$$\omega^2 = \frac{1}{L^* C^*} = \frac{1}{L C_1} + \frac{1}{C_1 C_1}$$

б) асимметричное соединение



условия:  $I_1 = I_2$

$$\int \frac{I_1}{C_1} + L_1 I_1 + \frac{1}{C} I = 0$$

$$\frac{1}{C_2} I_2 + L_2 I_2 + \frac{1}{C} I = 0$$

$$\begin{cases} I = I_1 + I_2 \\ (I) \frac{q_1}{C_1} + L_1 \frac{dI_1}{dt} + \frac{q_1}{C} = 0 \\ (II) \frac{q_2}{C_2} + L_2 \frac{dI_2}{dt} + \frac{q_2}{C} = 0 \end{cases}$$

задача: решить:

$$\begin{aligned} I_{1,2} &= A_{1,2} e^{i\omega t} \\ I_{1,2} &= i\omega A_{1,2} e^{i\omega t} \\ I_{1,2}'' &= -\omega^2 A_{1,2} e^{i\omega t} \end{aligned}$$

$$\begin{cases} \left( \frac{l}{C_1} + \frac{l}{C} \right) A_1 - L_1 \omega^2 A_1 + \frac{1}{C} A_2 = 0 \\ \left( \frac{l}{C_2} + \frac{l}{C} \right) A_2 - L_2 \omega^2 A_2 + \frac{1}{C} A_1 = 0 \\ \left( -\omega^2 + \frac{1}{L_1 C_1} + \frac{1}{L_2 C} \right) A_1 + \frac{1}{C L_1} A_2 = 0 \\ \left( -\omega^2 + \frac{1}{L_2 C_2} + \frac{1}{L_1 C} \right) A_2 + \frac{1}{C L_2} A_1 = 0 \end{cases}$$

$$\Delta = \begin{vmatrix} -\omega^2 + \frac{l}{L_1 C_1} + \frac{l}{L_2 C} & \frac{l}{C L_1} \\ \frac{l}{L_2 C} & -\omega^2 + \frac{1}{L_2 C_2} + \frac{l}{L_1 C} \end{vmatrix} = 0$$

$$(-\omega^2 + \frac{1}{L_1 C_1} + \frac{1}{L_2 C}) (-\omega^2 + \frac{l}{L_2 C_2} + \frac{l}{L_1 C}) - \frac{l}{C^2 L_1 L_2} = 0$$

$$\omega^4 - \omega^2 \frac{1}{L_1 C_1} - \omega^2 \frac{1}{L_2 C_2} - \omega^2 \frac{l}{L_1 C_1} + \frac{1}{C_1 C_2 L_1 L_2} + \frac{1}{C_1 C_2 L_1 L_2} -$$

$$-\omega^2 \frac{l}{L_1 C} + \frac{l}{L_1 L_2 C_1 C_2} + \frac{1}{L_1 L_2 C^2} - \frac{1}{L_1 L_2 C^2} = 0$$

учит  $C_1 = C_2$ ,  $L_1 = L_2$ :

$$\omega^4 - \omega^2 \frac{1}{L_1 C_1} - \omega^2 \frac{1}{L_2 C_2} - \omega^2 \frac{l}{L_1 C_1} + \frac{l}{C_1 C_2 L_1 L_2} + \frac{l}{C_1 C_2 L_1 L_2} -$$

$$-\omega^2 \frac{l}{L_1 C} + \frac{l}{L_1 L_2 C_1 C_2} = 0$$

разделим

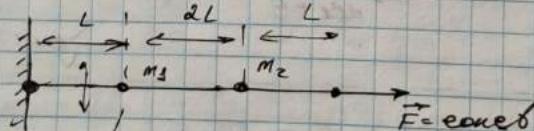
$$-\omega^2 + \frac{l}{L_1} \left( \frac{1}{C_1} + \frac{l}{C} \right) = \pm \frac{l}{L_1 C}$$

$$\textcircled{4} \quad \omega^2 = \frac{l}{L_1 C_1} \quad \text{- амплитуда колебаний.}$$

$$\textcircled{5} \quad -\omega^2 = -\frac{l}{L_1} \left( \frac{1}{C_1} + \frac{l}{C} \right) \rightarrow \omega^2 = \frac{l}{L_1 C_1} + \frac{l}{L_1 C} -$$

амплитуда колебаний.

№3:

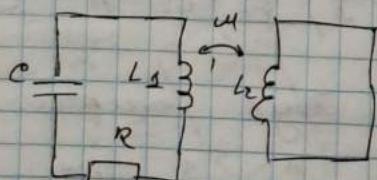


одинаковая масса

Дано:  $F$ ,  $m_1 = m_2 = m$ ,  
оригинальные колебания

$\omega_{1,2} - ?$  (циклические колебания.)

№4



Дано:  $C$ ,  $R$ ,  $L_1$ ,  $L_2$ ,  $U$

$\omega_{\text{поз}} (\mp) - ?$

### Кинематика воли. Язиро Донека.

14.03.22

① Движение гармонического колеса с час.  $\omega$  равно  $\omega$  радиуса колеса. Момент инерции равен сумме моментов инерции колеса и колеса.

$$\vec{r} = \text{const}$$

$$\vec{r} = \frac{\vec{K}}{\omega}$$

$$\Delta\varphi = \underbrace{\varphi(x_1, y_1, z_1)}_{\varphi_s} - \underbrace{\varphi(x_2, y_2, z_2)}_{\varphi_e} = ?$$

$$f(\vec{r}, t) = A_0 \cos(\omega t - \vec{k} \cdot \vec{r}) \quad ; \quad \varphi = \omega t - \vec{k} \cdot \vec{r}$$

$$\vec{k} = K \vec{n} = K \cdot (\cos \alpha \vec{i} + \cos \beta \vec{j} + \cos \gamma \vec{k})$$

$$\varphi_s = \omega t - K(\cos \alpha x_s + \cos \beta y_s + \cos \gamma z_s)$$

$$\varphi_e = \omega t - K(\cos \alpha x_e + \cos \beta y_e + \cos \gamma z_e)$$

$$\Delta\varphi = K[\cos \alpha (x_s - x_e) + \cos \beta (y_s - y_e) + \cos \gamma (z_s - z_e)]$$

$$K = \frac{\omega}{U} \rightarrow \Delta\varphi = \frac{\omega}{U} [\cos \alpha (x_s - x_e) + \cos \beta (y_s - y_e) + \cos \gamma (z_s - z_e)]$$

Виды:

$$\varphi = \omega t - \vec{k} \cdot \vec{r} = \omega t - K_x x - K_y y - K_z z = \omega t - K(\cos \alpha x + \cos \beta y + \cos \gamma z) = \omega t - \frac{\omega}{U} (\cos \alpha x + \cos \beta y + \cos \gamma z)$$

$$|\varphi_s - \varphi_e| = \frac{\omega}{U} (\cos \alpha |x_s - x_e| + \cos \beta |y_s - y_e| + \cos \gamma |z_s - z_e|)$$

② Движение колеса с мгновенной  $\omega$  на час. градусах. Виды:  
в единицах  $U_x, U_y, U_z$ , момент  $K = ?$

$$K = \frac{\omega}{U}$$

$$K_{x,y,z} = \frac{\omega}{U_{x,y,z}} \Rightarrow \vec{k} = \omega \left( \frac{\vec{e}_x}{U_x} + \frac{\vec{e}_y}{U_y} + \frac{\vec{e}_z}{U_z} \right)$$

$$\vec{r} = K_x \vec{e}_x + K_y \vec{e}_y + K_z \vec{e}_z$$

### Язиро Донека

① Виды:

$$V_{net} < U$$

$$V_{app} < U$$

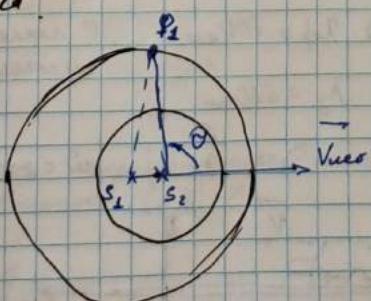
a)  $\omega = \frac{\omega_0}{1 - \frac{V_{net}}{U} \cos \theta}$  грав. центрострем.

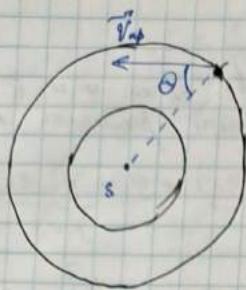
б) грав. центрострем.

$$\omega = \omega_0 \left( 1 + \frac{V_{app}}{U} \cos \theta \right)$$

θ - угол между векторами грав. и σ-рад

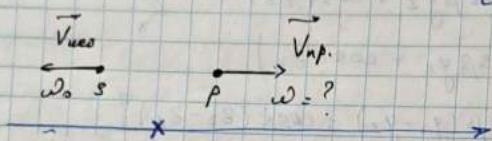
направлением.





③ Четвёртый и пятый углы. Имеет вид графика.

График вида. Решение:



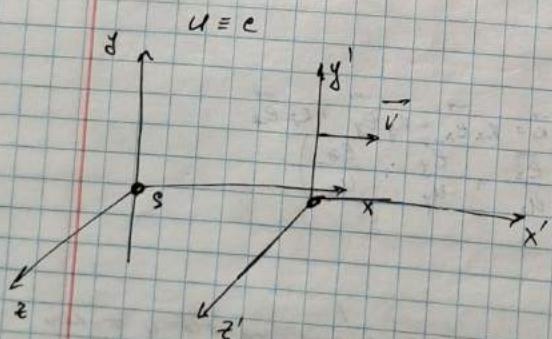
Несколько интересно и одна вещь интересная.

$$\omega_1 = \frac{\omega_0}{1 - \frac{v_{0\theta}}{c} \cos \theta_{0\theta}} = \frac{\omega_0}{1 + \frac{v_{0\theta}}{c}}$$

$$\omega = \omega_1 \cdot \left( 1 + \frac{v_{0\theta}}{c} \cos \theta_{0\theta} \right) = \omega_1 \cdot \left( 1 + \frac{v_{0\theta}}{c} \right)$$

$$\Rightarrow \omega = \omega_0 \cdot \frac{\left( 1 + \frac{v_{0\theta}}{c} \right)}{\left( 1 + \frac{v_{0\theta}}{c} \right)}$$

\* ② В окрест.



$$\omega' = \frac{\omega - \kappa_x \cdot v_x}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}}$$

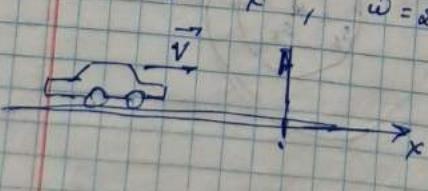
Погонный зеркало:  $\vec{\kappa} = \kappa_x \vec{e}_x = \kappa \vec{e}_r$

$$\kappa = \frac{\omega}{c} \Rightarrow \omega' = \omega \sqrt{\frac{1 - v_x/c}{1 + v_x/c}}$$

④  $v_{0\theta} = 700 \text{ м/с.}$

$\lambda_3 = 550 \text{ нм.}$

$$d = \frac{c}{\lambda}$$



Следующий шаг абсолютно свободного наблюдателя, это приводить движение к центру.

$$\omega = 2\pi d \Rightarrow \omega = \frac{\omega}{2\pi} = \frac{c}{\lambda} \Rightarrow \omega = \frac{2\pi c}{\lambda}$$

$$\omega' = \frac{2\pi c}{\lambda_3} ; \quad \omega = \frac{2\pi c}{\lambda_{0\theta}} \sqrt{\frac{1 - v_x/c}{1 + v_x/c}}$$

⑤ Погонный

$$\frac{1 - \frac{V_x}{c}}{1 + \frac{V_x}{c}} = \frac{\omega_{\text{exp.}}^2}{\omega_3^2}$$

$$\frac{(1 - V_x/c) \cdot \omega}{c(c + V_x)} = \frac{\omega_{\text{exp.}}^2}{\omega_3^2}$$

$$\omega_{\text{exp.}}^2 \cdot c + \omega_{\text{exp.}}^2 \cdot V_x = \omega_3^2 c - \omega_3^2 V_x$$

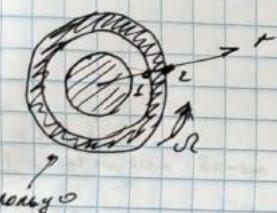
$$V_x (\omega_{\text{exp.}}^2 + \omega_3^2) = c \cdot (\omega_3^2 - \omega_{\text{exp.}}^2)$$

$$\rightarrow V_x = \frac{c \cdot (\omega_3^2 - \omega_{\text{exp.}}^2)}{(\omega_{\text{exp.}}^2 + \omega_3^2)} \approx -4,8 \cdot 10^7 \frac{\text{m}}{\text{s}} \approx$$

$$\approx 0,23 \cdot c$$

Про резонанс Сауфера (интересное или нет?)

1) Синхронное



$$\omega_1 = \omega_2 = \omega$$

$$V_1 < V_2$$

$$V_1, 2 \ll c$$

$$\omega' \propto \left(1 - \frac{V_x}{c}\right)^2 \cdot \omega \approx \omega \left(1 - \frac{V_x}{c}\right)$$

$$\omega' \neq \omega'$$

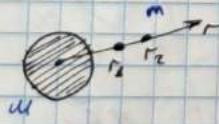
$$\omega' = \omega \sqrt{\frac{1 - \frac{V_x}{c}}{1 + \frac{V_x}{c}}}$$

2) Ориентированный

$$\omega'_1 < \omega'_2$$

Собираются в  
едином направлении  
и не расходятся  
из-за сопротивления

$$?$$



$$m\omega_n = F_{\text{exp.}}$$

$$\frac{mV^2}{r} = G \frac{m \cdot M}{r^2}$$

$$V = \sqrt{\frac{GM}{r}} \rightarrow V \propto \frac{1}{\sqrt{r}}$$

$$r_2 > r_1$$

$$V_2 < V_1$$

$$?$$

$$\omega'_2 > \omega'_1$$

3) Превращение момента импульса звезды, звезда...

затемнение спутника

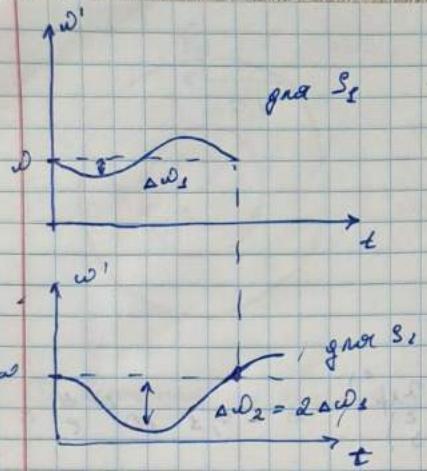
$$\Delta t = \frac{T}{2} = 1/2 \text{ года}$$



Каким must. конгруэнтное изменение  
привести звезду к  $(\Delta R)_{\text{max}}$ ?

$$\omega' = \omega \left(1 - \frac{V_x}{c}\right)$$

$S_2 \star$  — звезда



где  $S_1$

$$\frac{\Delta \omega}{\lambda'} = \frac{\Delta \omega c}{\lambda} \left( 1 - \frac{v_x}{c} \right)$$

$$\lambda' = \frac{\lambda}{1 - \frac{v_x}{c}}$$

$$\Delta \lambda = \lambda' - \lambda = \frac{\lambda}{1 - \frac{v_x}{c}} - \lambda = \lambda \left( \frac{1}{1 - \frac{v_x}{c}} - 1 \right)$$

$v_x \ll c$  предп.

$$\lambda' \approx \lambda \left( 1 + \frac{v_x}{c} \right)$$

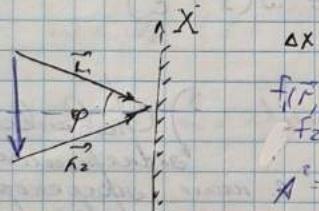
$$\Delta \lambda \approx \frac{v_x}{c} \lambda$$

21.03.22.

### Интерференция.

① Две независимые волны,  $\omega_1 = \omega_2 = \omega$   
 $A_{01} = A_{02} = A_0$

$(\vec{k}_1, \vec{k}_2) = \varphi \ll s$ . Волны расходятся из одной, неизв. которой  $\approx 1$



$$f_1(\vec{r}, t) = A_0 \cos(\omega t - \vec{k}_1 \vec{r})$$

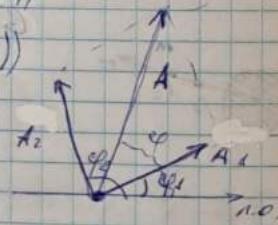
$$f_2(\vec{r}, t) = A_0 \cos(\omega t - \vec{k}_2 \vec{r})$$

$$A^2 = A_0^2 + A_0^2 + 2A_0^2 \cos(\Delta \varphi(\vec{r})) = \\ = 2A_0^2 (1 + \cos(\Delta \varphi(\vec{r})))$$

$$f_1(\vec{r}, t) = A_0 \cos(\omega t - \vec{k}_1 \vec{r} + \varphi_{01})$$

$$f_2(\vec{r}, t) = A_0 \cos(\omega t - \vec{k}_2 \vec{r} + \varphi_{02})$$

$$A^2 = A_0^2 + A_0^2 + 2A_0^2 \cos \Delta \varphi = 2A_0^2 (1 + \cos \Delta \varphi)$$



$$\Delta \varphi = (\underbrace{\vec{k}_1 - \vec{k}_2}_{\Delta \vec{k}}) \vec{r} + (\varphi_{01} - \varphi_{02}) = -\Delta k \cdot x + (\varphi_{01} - \varphi_{02}) = -2k \cdot \sin \frac{\varphi}{2} \cdot x +$$

$$+ (\varphi_{01} - \varphi_{02})$$

$$x = \frac{c}{\omega} t \quad k = \frac{2\pi}{\lambda}$$

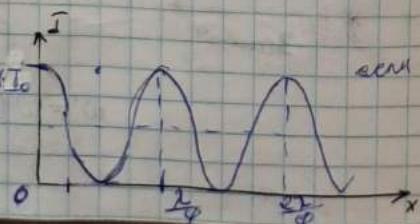
$$\max \cos \rightarrow 1$$

$$-2k \sin \frac{\varphi}{2} x_m + (\varphi_{01} - \varphi_{02}) = 2\pi m, \quad m = 0, \pm 1, \pm 2$$

$$\Delta x = x_{m+1} - x_m = 2 \sin \frac{\varphi}{2} \approx \frac{\varphi}{2}$$

I называемое на земле:

$$\Delta \varphi = (\varphi_{01} - \varphi_{02}) - \frac{4\pi}{\lambda} \sin \frac{\varphi}{2} \cdot x$$

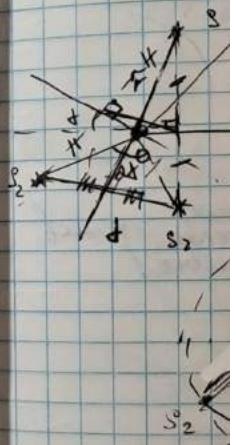
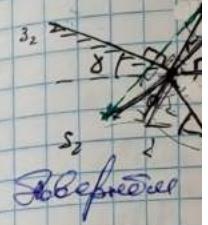


$$\sin \varphi_{02} = \varphi_{02}$$

$$A = \sqrt{A_0^2 + A_0^2}$$

$$A_0^2 = I_0$$

② Дифракция



$$A^2 = 2A_0^2 (1 + \cos \Delta \varphi)$$

$$\Delta \varphi = k d$$

$$l = a + m \lambda$$

$$r_e^2 = e^2$$

$$T_s^2 = x^2$$

$$I_{1,2} =$$

$$\approx l (1 +$$

$$\Delta \varphi = k(r_e -$$

$$A = \sqrt{2} A_0 \cdot \left( 1 + \cos \left( -\frac{\omega_0}{\lambda} \cdot \frac{\varphi}{2} + x + (\varphi_{x_1} - \varphi_{x_2}) \right) \right)$$

$\Delta \varphi \neq 0$

$$A_0^2 = J_0$$

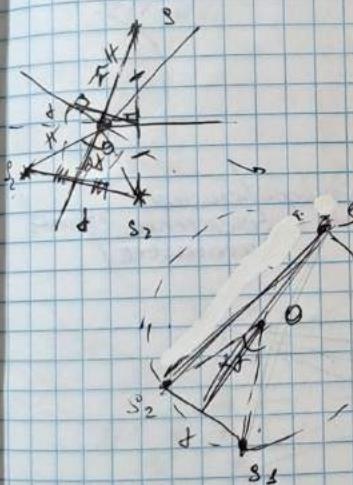
Равномерное движение зеркал не влияет на

$$\left( \frac{1}{x - \frac{d}{2}} - 1 \right)$$

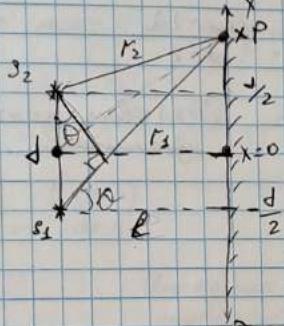
② Дифракция Рене.



Собирательная способность:



$$J(x) = ?$$



$$\frac{2\pi}{\lambda} \frac{d}{R}$$

$$2\pi - (\frac{2\pi}{\lambda} \cdot \frac{d}{R}) = \frac{2\pi}{\lambda} \cdot \frac{R-d}{R}$$

$$S_1 \hat{O} S_2 = 2L_s \hat{S} S_2 = 2J$$

$$\delta = 2r \sin \theta = 2r \kappa$$

$$A(\text{ср}) \approx A_0(M) = A_0$$

$$f_1(M, t) = A_0 \cos(\omega t - \kappa r_1)$$

$$f_2(M, t) = A_0 \cos(\omega t - \kappa r_2)$$

$$\vec{F}_{1,2} = \vec{E}_{1,2}, \quad \vec{E}_s \perp \vec{E}_e$$

$$\begin{aligned} & r_1 = r_2 \approx R \\ & r_2 = r_1 + \epsilon \approx R + \epsilon \\ & \delta \approx \kappa \epsilon \end{aligned}$$

$$A^2 = 2A_0^2 (1 + \cos \Delta \varphi)$$

$$\Delta \varphi = \kappa(M_2 - M_1)$$

$$l = a + r \cos \theta \approx a + r; \quad \delta = 2r \sin \theta = 2r \kappa$$

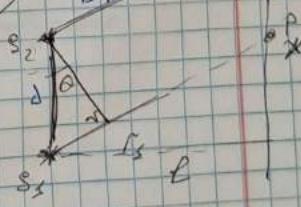
$$r_e^2 = e^2 + \left( x - \frac{d}{2} \right)^2 = (a+r)^2 + (x-\frac{d}{2})^2$$

$$F_3^2 = x^2 + l^2 = r_2^2 - r_3^2 = \sqrt{e^2 + x^2 + \frac{d^2}{4} \pm x d} \approx e \sqrt{1 + \frac{x^2}{e^2} \pm \frac{xd}{e^2}}$$

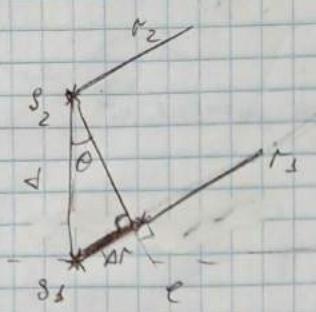
$$M_{1,2} = \sqrt{l^2 + (x \pm \frac{d}{2})^2} = \sqrt{e^2 + x^2 + \frac{d^2}{4} \pm x d} \approx e \sqrt{1 + \frac{x^2}{e^2} \pm \frac{xd}{e^2}}$$

$$= l \left( 1 + \frac{x(x \pm d)}{e^2} \right)^{\frac{1}{2}} \approx l \left( 1 + \frac{x(x-d)}{e^2} \right)^{\frac{1}{2}} = l \left( 1 - \frac{x(x+d)}{e^2} \right)^{\frac{1}{2}}$$

$$\Delta \varphi = \kappa(r_e - r_2) \approx \kappa l \left( 1 + \frac{x(x-d)}{e^2} \right)^{\frac{1}{2}} - \left( 1 - \frac{x(x+d)}{e^2} \right)^{\frac{1}{2}} = -\frac{\kappa x d}{e}$$



Более, если приблиз. паралл. лучей.



$$\Delta r = d \sin \theta = d \cdot \frac{x}{l}$$

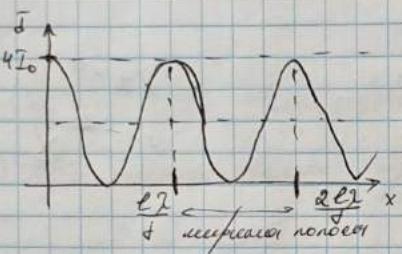
$$\max! \quad \Delta r = \lambda m \quad , \quad m=0, \pm 1, \pm 2, \dots$$

$$d \frac{x_m}{l} = \lambda m$$

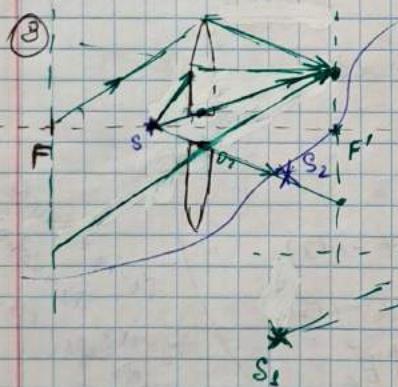
$$x_m = \frac{m l \lambda}{d} \Rightarrow \boxed{\Delta x = \frac{l \lambda}{d}}$$

$$l = a + n, \quad d \approx \Delta x \approx$$

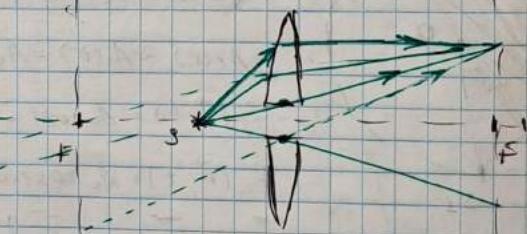
$$\Delta x = \frac{(a+n) \lambda}{\Delta n}$$



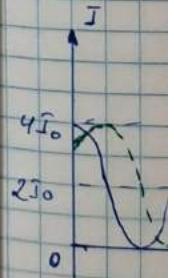
$I(x)$  волнистый или-зиг, горизо  
изменение интенс.



Возникает ли интерференция?  
→ нет → одновременное создание  
взаимных!



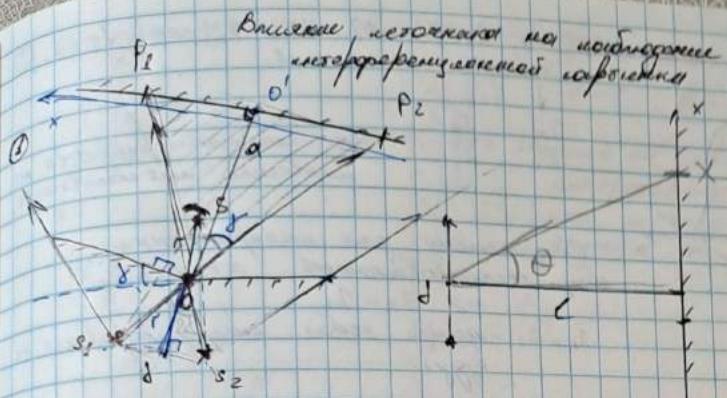
Интенс. излучение с максимумом.



③ Зеркало

$$\Delta x = \frac{2l}{d}$$

$$I(x) = 2I_0$$



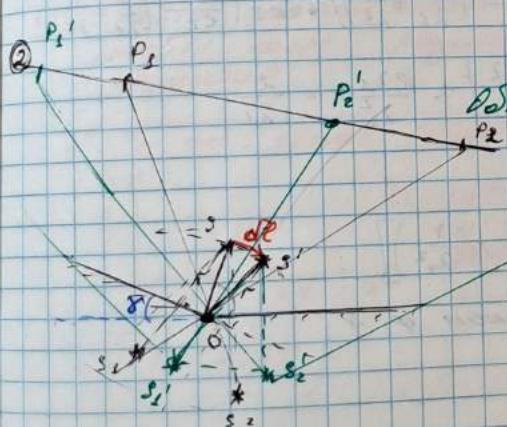
$$\Delta x = \frac{\lambda l}{d} \quad \text{Сколько волн на узлы?}$$

$$\angle S_1 O S_2 = 2\alpha$$

$$l = P_1 P_2 = a \cdot 2\alpha ; N = \frac{l}{\Delta x} = \frac{a \cdot 2\alpha d}{\lambda l} = \frac{2a\delta\alpha}{\lambda l} = \frac{a \cdot 2\alpha \cdot 2r\alpha}{\lambda(r+a)}$$

$$P O' = a\alpha$$

$$\Delta x = \frac{\lambda(r+a)}{2r\alpha}$$

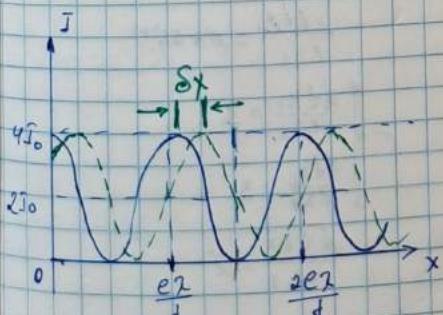


Бесконечные волны из S. Ктоо  
суммируется с изображаемыми

Реш. Интерференция несовпадающая врем.

$$\delta \varphi = \frac{\delta l}{r} \Rightarrow \delta x = a \delta \varphi$$

$$\delta x = \frac{a \delta l}{r} \sim \text{на сколько сдвинуло}$$



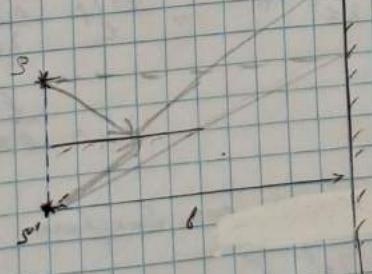
Реш. неоднородный изображение

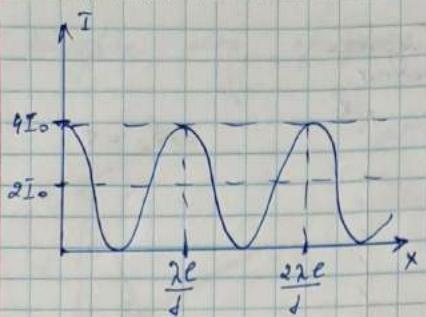
$$\Delta x < \frac{\Delta x}{2}$$

③ Зеркальное изображение

$$\Delta x = \frac{2l}{d} ; \beta = \pi$$

$$I(x) = 2I_0 \left( 1 + \cos \frac{\pi x}{2l} \right)$$

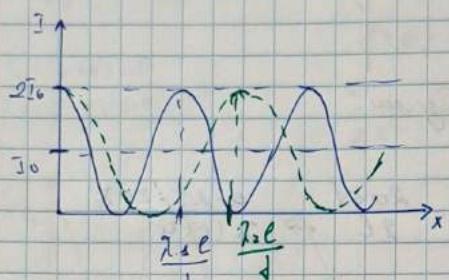




$\lambda_1, \lambda_2; \Delta\lambda = |\lambda_2 - \lambda_1| \ll \min(\lambda_1, \lambda_2)$   
один излучение.

$\frac{x_0}{2}, \frac{x_0}{2}$  - по концам прибора излучение не попадает.

Образование для полифрекции  
однозначно  $\omega_{\text{одн}} = \omega_{\text{диф}}$   $\Rightarrow \omega_1 = \omega_2$   
 $\Rightarrow \lambda_1 = \lambda_2$   
 $\lambda_1$  и  $\lambda_2$  между собой согласованы.



$$I_1 = I_0 \left( 1 + \cos \frac{2\pi x d}{\lambda_1 c} \right)$$

$$I_2 = I_0 \left( 1 + \cos \frac{2\pi x d}{\lambda_2 c} \right)$$

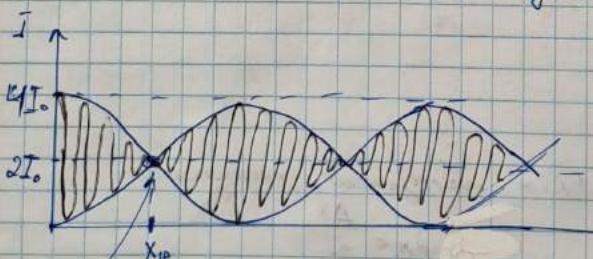
$$\text{Будет нал.: } I_1 + I_2 = I_0 \left( 1 + \cos \frac{2\pi x d}{\lambda_1 c} + \cos \frac{2\pi x d}{\lambda_2 c} \right) = \\ = I_0 \left[ 2 + 2 \cos \left( \frac{2\pi x d}{c} \left( \frac{1}{\lambda_1} + \frac{1}{\lambda_2} \right) \right) + \cos \left( \frac{2\pi x d}{c} \left( \frac{1}{\lambda_1} - \frac{1}{\lambda_2} \right) \right) \right]$$

$$\frac{1}{\lambda_1} + \frac{1}{\lambda_2} = \frac{\lambda_1 + \lambda_2}{\lambda_1 \lambda_2} \approx \left\{ \lambda_2 = \lambda_1 + \Delta\lambda \right\} \approx \frac{2\lambda_1}{\lambda_1^2} = \frac{2}{\lambda_1}$$

$$\frac{1}{\lambda_1} - \frac{1}{\lambda_2} = \frac{0.2}{\lambda_1 \lambda_2} = \frac{0.2}{\lambda_1^2}$$

$$\Rightarrow I = 2I_0 \left[ 1 + \cos \left( \frac{2\pi x d}{c} \cdot \frac{0.2}{\lambda_1^2} \right) \right] \cdot \cos \left( \frac{2\pi x d}{c} \cdot \frac{2}{\lambda_1} \right)$$

излучение ф-я.



Здесь гармоника возбуждается.

$x_p$  - подобранное расстояние - ?

$$\frac{2\pi d x}{c \lambda_1} = \phi + 2\pi m$$

$$\frac{2\pi x_1}{c \lambda_1} = 1$$

$$\frac{2\pi x_2}{c \lambda_1} = 3$$

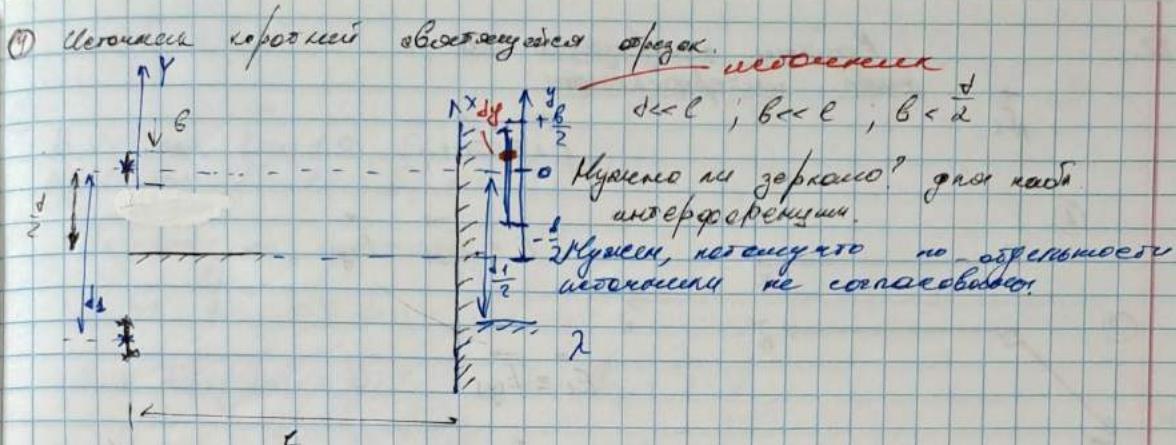
$$\frac{2\pi \Delta x}{c \lambda_1} = \chi$$

$$\cos \frac{2\pi d x_p}{c} \cdot \frac{\Delta\lambda}{\lambda_1^2} = 0 \rightarrow \frac{2\pi d x_p}{c} \cdot \frac{\Delta\lambda}{\lambda_1^2} = \frac{\pi}{2}$$

$$x_p = \frac{c \lambda_1^2}{2 \Delta\lambda \cdot d}$$

$\Delta x = \frac{c \lambda_1}{d}$  - оптимальное расстояние для максимума

$$N = \frac{x_p}{\Delta x} = \frac{c \lambda_1^2 / d}{2 \Delta\lambda \cdot c \lambda_1} = \frac{\lambda_1}{2 \Delta\lambda} \sim \text{число максимумов}$$



$$I_0 \approx b$$

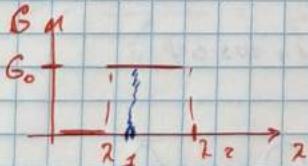
$$dI \approx dy$$

$$\sqrt{I} = \frac{I_0}{b} dy \left( 1 + \cos \frac{\omega x dy}{2c} \right)$$

$$\frac{dx}{2} = \frac{d}{2} + y \rightarrow dy = d + 2y$$

Д/з: находит производительность, построил график, находит коэф. размножения, число лентое go размножение.

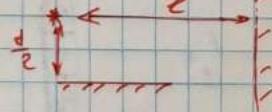
2\* Для чего нужен блокир.



$$T_2 - T_1 \ll T_1$$

~ исполнитель - замкнутый  
использует задания.

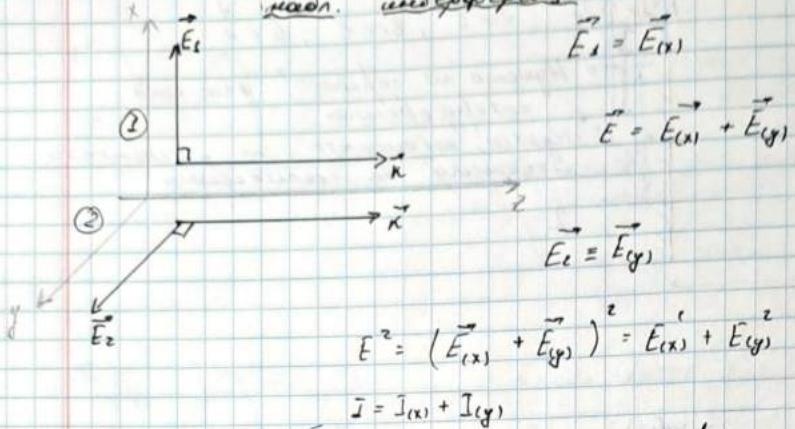
re все вопросы



+ Уп. 5.74

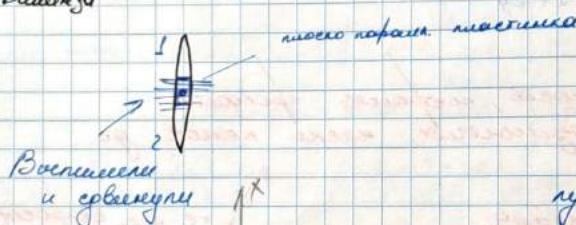
4.04.22.

Влияние поляризации на  
коэффициент пропускания

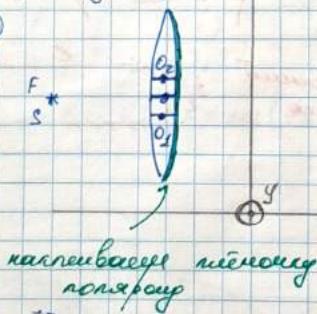


В единицах  $\text{нм}^{-1}$ :  $I(z) = I(y) = \frac{1}{2} I_0$

① Биполярного



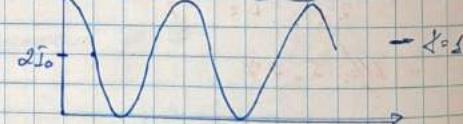
②



$$\frac{E(x)}{E(y)} = 0 \Rightarrow I_{\max} = 2I_0$$

$$\delta = 3$$

$$I = 2I_0(1 + \cos \Delta \varphi)$$



Изменение всего одного стекла:

$$\delta = \frac{I_{\max} - I_{\min}}{I_{\max} + I_{\min}}$$

Коэффициент пропускания не изменяется.

② В одних условиях  $E(x) \neq 0, E(y) = 0$ ,  
в других условиях  $E(x) = 0, E(y) \neq 0 \Rightarrow$  коэффициент пропускания не  
изменяется.

Если  $I_0 =$  постоянство,  $\text{коэффициент пропускания}$ .

$$S_1 = \frac{I_0}{2} \Rightarrow \frac{I_0}{4} = I(x)$$

$$S_2 = \frac{I_0}{2} \Rightarrow \frac{I_0}{4} = I(y)$$

$$I_{\max} = I_{\min} = \frac{I_0}{2}$$

$$I = I_{\max}$$

③ В одних  
в других

$$I_0 = \dots$$

$$S_1 = \dots$$

$$S_2 = \dots$$

В одном

$$= E_{W_1}^2 +$$

$$I_{\max} = \frac{3I_0}{4}$$

$$I_{\min} = \frac{I_0}{4}$$

$$\delta =$$

$$\lambda = 0 \quad \text{нер.}$$

$$\frac{\delta}{\lambda} = \frac{x}{\lambda}$$

$$\Delta \delta / \delta$$

$$I = I_{(x)} + I_{(y)} \Rightarrow \delta = 0$$

0)  $\vec{E}_{(x)} \neq 0, \vec{E}_{(y)} = 0$   
 1)  $\vec{E}_{(x)} \neq 0, \vec{E}_{(y)} \neq 0 \Rightarrow$

$I_0$  - const. naf. aerozameca.

$$S_1: \frac{I_0}{2} \Rightarrow I_{(x)} = \frac{I_0}{4}$$

$$S_2: I_{(y)} = \frac{I_0}{4} \quad I_{(x)} = I_{(y)} = \frac{I_0}{2} \quad \times$$

$$\delta = \frac{I_0}{4} + \frac{I_0}{2} = I = \frac{3I_0}{4} + I_0 = \frac{7}{4}I_0$$

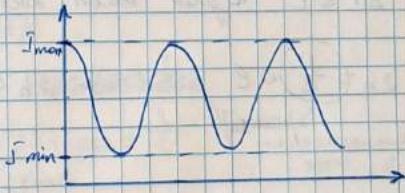
$$I_{\min} =$$

$$\text{B) casee: } I = (\vec{E}_{(x)}^2 + \vec{E}_{(x)}^2 + \vec{E}_{(y)}^2)^{\frac{1}{2}} = (\vec{E}_{(x)}^2 + \vec{E}_{(x)}^2 + \vec{E}_{(y)}^2)^{\frac{1}{2}} = \\ = E_{(x)}^2 + E_{(x)}^2 + 2\vec{E}_{(x)} \cdot \vec{E}_{(x)} + E_{(y)}^2 = \frac{I_0}{4} + \frac{I_0}{4} + 2\sqrt{\frac{I_0}{4} \cdot \frac{I_0}{4}} = \frac{3I_0}{4} + \frac{I_0}{2} \cos \varphi$$

$$I_{\max} = \frac{3I_0}{4} + \frac{I_0}{2} = \frac{5}{4}I_0$$

$$I_{\min} = \frac{I_0}{4} + \frac{I_0}{4} + \frac{I_0}{4} - \frac{I_0}{2} = \frac{3}{4}I_0 - \frac{2I_0}{4} = \frac{I_0}{4}$$

$$\delta = \frac{\frac{5}{4}I_0 - \frac{I_0}{4}}{\frac{I_0}{4}} = \frac{1 \cdot 4}{6} = \frac{2}{3}$$

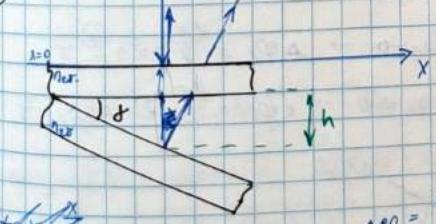


$$\rightarrow \delta = \pm$$

$$\rightarrow x$$

условие:

0)



$$\delta \ll 1, 2$$

$$\Delta x = ?$$

$$\Delta \varphi = \pi \text{ rad}$$

$$\Delta m = 2h \cos \beta \pm \frac{\lambda}{2} \quad (\text{из условия Рэлея-Ленга})$$

$$\Delta \varphi = \frac{\pi^2}{\lambda} (2h \pm \frac{\lambda}{2})$$

$$\min: \cos \Delta \varphi = -1$$

$$\frac{\Delta \varphi}{2} (2h_m \pm \frac{\lambda}{2}) = \pi + 2\pi m$$

$$\frac{2h_m}{\lambda} + \frac{\lambda}{2} = \pi + 2\pi m$$

$$h_m = \frac{2m}{\lambda} \quad (m = 0, 1, 2, \dots)$$

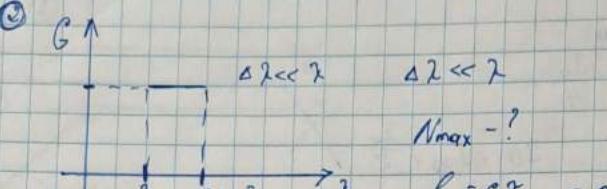
$$\Delta h = \frac{\lambda}{2}, \quad m = 0 \text{ - первое ненулевое решение.}$$

анализ

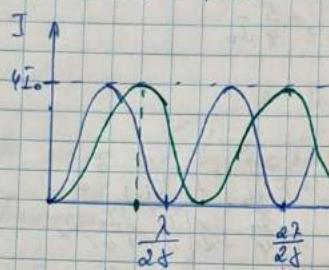
Коэффициент усиления и порядок изображений  
распространяется.

$$\Rightarrow \Delta x \ll \frac{\lambda}{2} \quad \Delta x = \frac{\Delta h}{\delta} = \frac{\lambda}{2\delta}$$

②



$N_{max} - ?$



$$\Delta \omega \cdot \tau = 2\pi$$

$$l = \frac{c \cdot 2\pi}{\Delta \omega} = \frac{c}{\Delta \tau} = \frac{c}{\Delta \lambda}$$

~~$$\lambda = \frac{c}{\Delta \lambda}$$~~

$$\lambda = \frac{c}{\Delta \lambda} \Rightarrow |\Delta \lambda| = \frac{c}{\Delta \lambda} \Delta \lambda \Rightarrow$$

$$\Rightarrow l = \frac{\lambda^2}{\Delta \lambda}$$

$\Rightarrow \Delta \lambda \leq l$  ~где макс. порядок изображений.

$$2h + \frac{\lambda}{2} \leq l$$

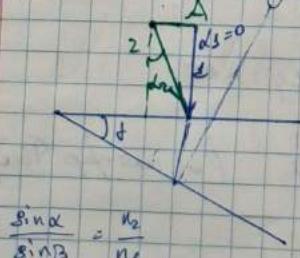
предпол.

$$\Rightarrow 2h \leq \frac{\lambda^2}{\Delta \lambda}$$

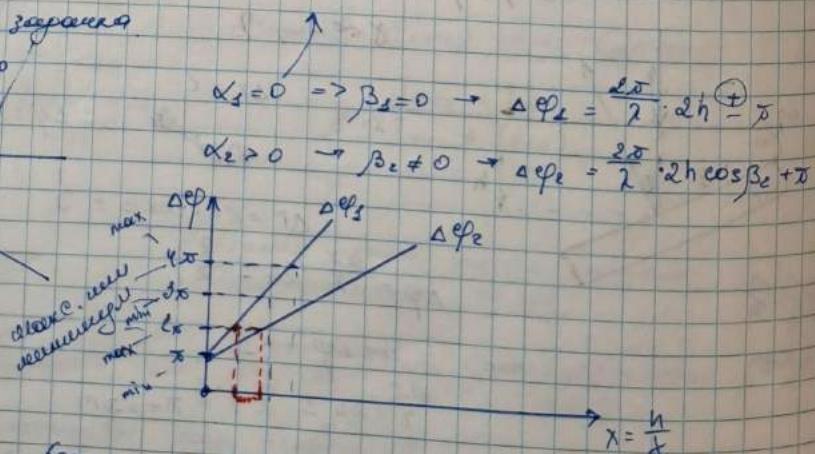
$$h_{max} = \frac{\lambda^2}{2\Delta \lambda} = \frac{\lambda^2}{\Delta \lambda}$$

$$N_{max} = \frac{\lambda}{\Delta \lambda} = \frac{h_{max}}{\Delta h}$$

③ Ось освещения зеркала



$$\frac{\sin \alpha}{\sin \beta_3} = \frac{n_2}{n_3}$$



$$\alpha = 0 \Rightarrow \beta_3 = 0 \rightarrow \Delta \phi_e = \frac{2\pi}{\lambda} \cdot 2h \oplus$$

$$\alpha > 0 \rightarrow \beta_3 \neq 0 \rightarrow \Delta \phi_e = \frac{2\pi}{\lambda} \cdot 2h \cos \beta_3 + \pi$$

$$I = 2I_0$$

$$max: \Delta \phi_e$$

$$r_m$$

$$2\pi$$

коэффициент усиления меняется на мин.  $\rightarrow$  это разумно не бывает.

$$\Delta \phi_e = \frac{2\pi}{\lambda} \cdot 2h \cos \beta_3 + \pi \approx \frac{2\pi}{\lambda} \cdot 2h \left(1 - \frac{\beta_3^2}{2}\right) + \pi$$

$$\Delta \phi_1 - \Delta \phi_2 \leq \pi$$

$$\frac{r_m}{2R} =$$

11.04.22.

① Решение



$$h_1$$

$$h_2$$

$$n_1$$

$$n_2$$

$$h_1$$

$$h_2$$

$$I = 2I_0$$

$$max: \Delta \phi_e$$

$$r_m$$

$$2\pi$$

они изображены

$$= \frac{2}{2\pi}$$

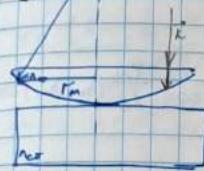
$$\frac{\delta\theta \cdot \rho h}{2} \cdot \frac{\beta^2}{h_{max}} < \delta \rightarrow \delta \beta < \frac{2h_{max}}{\rho h}$$

$$\beta < \frac{\lambda \cdot 2\Delta\theta}{2\pi} \rightarrow \beta < \frac{\lambda}{2}$$

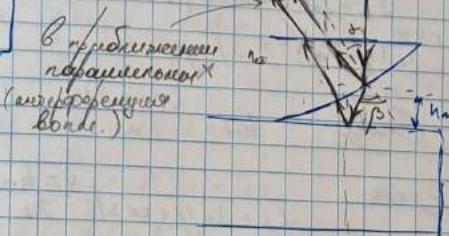
11.04.22

A) Изображение в конических линзах

① Конусы Ньютона.



1. Как видят конфигурацию изображения конусом?



Линзы лежат: Конусы не видят конусы. ( $r_m = ?$ )

$$R - h_0$$

$$R$$

$$h_2 = h_0 + h$$



$$\Delta r_{out} = 2h \cos \beta \pm \frac{2}{2}$$

$$h_2 \quad \beta = \text{const}$$

- оптическая формула  
хора. В сферической форме

$$\cos \beta = \pm$$

B) конусы сферы:

$$\Delta r_{out} = 2h_2 \cdot 1 - 1 = \frac{2}{2} \rightarrow \Delta \varphi = k \Delta r_{out} \Rightarrow$$

$$\Delta \varphi = \frac{2\pi^2}{2} (h_0 + h_m) \pm \frac{\pi}{2}$$

$$I = 2I_0 (1 + \cos \Delta \varphi) \quad - \text{Более симплекс} \quad A = A_0^2 + A_0^2 + 2A_0^2 \cos \Delta \varphi$$

$$\max: \Delta \varphi = 2\pi m = \frac{\pi}{2} (h_0 + h_m) \pm \frac{\pi}{2}$$

$$r_m = \sqrt{R^2 - (R - h_m)^2} = \sqrt{h_m^2 + 2Rh_m} \approx \sqrt{2Rh_m}$$

$$\Rightarrow h_m = \frac{(m - \frac{1}{2})2}{2} - h_0$$

$$r_m^2 = 2Rh_m \rightarrow h_m = \frac{r_m^2}{2R}$$

$$2\pi m = \frac{4\pi}{2} (h_0 + \frac{r_m^2}{2R}) \pm \frac{\pi}{2} \rightarrow r_m = \frac{2\pi}{2} (h_0 + \frac{r_m^2}{2R}) \pm \frac{\pi}{2}$$

Симплекс  
оптический

$$\frac{r_m^2}{2R} = \frac{\pi}{2} (m - \frac{1}{2}) - h_0 \rightarrow r_m^2 = 2R(m - \frac{1}{2}) - 2Rh_0$$

$$r_m = \sqrt{2R[\frac{2}{2}(m - \frac{1}{2}) - h_0]}$$

$$r_m = \sqrt{(m - \frac{1}{2})R^2 - 2Rh_0}$$

но не имея гармонического ряда, можно использовать  $\rightarrow$  упрощение в квадрате.

При этом ход генератора имеет вид синусоиды.

② Необходимо решить.

$$\lambda_s = 5890 \text{ Å}$$

$$\Delta\lambda = \lambda_2 - \lambda_1$$

$$\lambda_2 = 5896 \text{ Å}$$

$$I_2 = I_0 (\delta + \cos \Delta\varphi_2)$$

$$I_1 = I_0 (\delta + \cos \Delta\varphi_1) = I_0 (\delta + \cos \left[ \frac{4\pi}{\lambda} (h_0 + h_m) \pm \varphi \right])$$

$$I_2 = I_0 (\delta + \cos \left[ \frac{4\pi}{\lambda} (h_0 + h_m) \mp \varphi \right])$$

$$h_m = \frac{(m - \frac{1}{2})\lambda}{2}$$

$$h_m = \frac{(m - \frac{1}{2})\lambda}{2}$$

$$I_1 = I_0 (\delta + \cos \left[ \frac{4\pi h}{\lambda} \right])$$

$$I_1 = I_0 (\delta + \cos \left[ \frac{4\pi h}{\lambda} \mp \varphi \right]) =$$

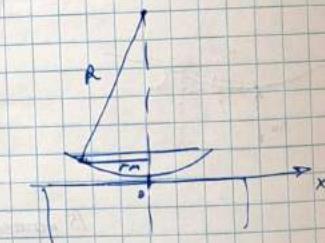
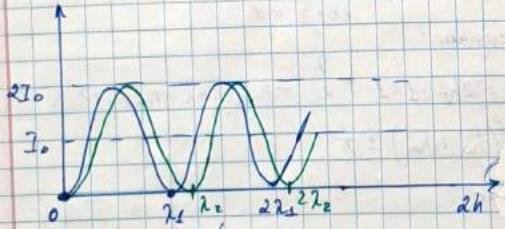
$$= I_0 (\delta + \cos \left[ \frac{4\pi h}{\lambda} \pm \varphi \right]) = I_0 (\delta - \cos \left( \frac{4\pi h}{\lambda} \right))$$

$$I_2 = I_0 (\delta - \cos \left( \frac{4\pi h}{\lambda} \right))$$

$$I_1 + I_2 = 2I_0 (\delta - \cos \varphi)$$

Видим:

$$I_{1,2} = I_0 (\delta + \cos \Delta\varphi_{1,2})$$



$$\text{Условие } h_0 = 0$$

$$\Delta\varphi = \frac{\lambda}{2} \Rightarrow \Delta\varphi = \frac{2\pi}{\lambda} \cdot \frac{\lambda}{2} = \pi$$

$\sim$  следств. фокусы, когда максимумы находятся на краях

$$\begin{aligned} I_1 + I_2 &= I_0 (\delta + \cos \Delta\varphi_1) + I_0 (\delta + \cos \Delta\varphi_2) = 2I_0 + I_0 \cos \Delta\varphi_1 + I_0 \cos \Delta\varphi_2 \\ &= I_0 (2 + \cos \Delta\varphi_1 + \cos \Delta\varphi_2) = I_0 \left( 2 + 2 \cos \frac{\Delta\varphi_1 + \Delta\varphi_2}{2} \cdot \cos \frac{\Delta\varphi_1 - \Delta\varphi_2}{2} \right) \end{aligned}$$

$$\frac{\Delta\varphi_1 + \Delta\varphi_2}{2} = \frac{2\pi \cdot 2h}{\lambda} + \pi + \frac{2\pi \cdot 2h}{\lambda} + \pi = \frac{4\pi h}{\lambda} + \frac{4\pi h}{\lambda} + 2\pi =$$

$$= \frac{4\pi h}{\lambda} + \frac{4\pi h}{\lambda} + 2\pi \quad \text{⇒}$$

$$\lambda_2 - \lambda_1 = \Delta\lambda \rightarrow \lambda_2 = \Delta\lambda + \lambda_1$$

$$\frac{\Delta\varphi_1 - \Delta\varphi_2}{2}$$

$$\text{⇒ } \frac{2\pi h}{\lambda_2} + \frac{2\pi h}{\lambda_1 + \Delta\lambda} + \pi \approx \frac{4\pi h}{\lambda_2} + \pi$$

$$\frac{\Delta\varphi_1 - \Delta\varphi_2}{2} = \frac{2\pi h}{\lambda_2}$$

$$I_1 + I_2 = 2I_0 (1 -$$

$$\cos \frac{2\pi h}{\lambda_2} = 0$$

$$\frac{2\pi h}{\lambda_2^2} = \frac{1}{2} + 2m$$

$$h = \frac{(2m + \frac{1}{2})\lambda_2^2}{2\pi^2}$$

Видим:

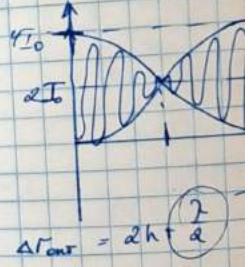
$$\lambda_2 - \text{мин: } h = 0, \lambda_2,$$

$$\lambda_2 - \text{макс: } h = \frac{\lambda_2}{2},$$

$$h_2 = h_2 \Rightarrow N\lambda_2$$

$$N\lambda_2$$

$$\frac{\lambda_2}{2}$$



$$\Delta r_{\text{ макс}} = 2h + \frac{\lambda}{2}$$

$$\Delta h = m\lambda - \frac{\lambda}{2}$$

\* №3. Дифракция  
и интерференция  
помехами  
услуг?

один разные  
— сдвигаются

ура.

$$03 \left[ \frac{4\pi}{\lambda} (h_0 + h_m) \pm \pi \right]$$

$$\cos \left( \frac{2\pi h}{\lambda_2} \right)$$

$$x$$

$$\Rightarrow \Delta\varphi = \frac{2\pi}{\lambda} \cdot \frac{2}{2} = \pi$$

на величину

$$I_0 \cos \Delta\varphi_1 + I_0 \cos \Delta\varphi_2 = \\ \Delta\varphi_2 - \frac{\Delta\varphi_1 - \Delta\varphi_2}{2} \cdot \cos$$

$$+ 2\pi =$$

$$\Rightarrow \lambda_2 = \Delta\lambda + \lambda_2$$

$$\frac{\Delta\varphi_1 - \Delta\varphi_2}{2} = \frac{2\pi h}{\lambda_2} - \frac{2\pi h}{\lambda_2} = 2\pi h \left( \frac{1}{\lambda_2} - \frac{1}{\lambda_2} \right) = \frac{2\pi h \Delta\lambda}{\lambda_2^2}$$

$$I_2 + I_2 = 2I_0 \left( 1 - \cos \frac{4\pi h}{\lambda_2} \cdot \cos \frac{2\pi h \Delta\lambda}{\lambda_2^2} \right)$$

$$\cos \frac{2\pi h \Delta\lambda}{\lambda_2^2} = 0$$

$$\frac{2\pi h \Delta\lambda}{\lambda_2^2} = 2m \frac{\pi}{2} + d\pi m.$$

$$\frac{2\pi h \Delta\lambda}{\lambda_2^2} = \frac{1}{2} + 2m$$

$$h = \frac{(2m + \frac{1}{2}) \lambda_2^2}{2\Delta\lambda}$$

$$\frac{2\pi h \Delta\lambda}{\lambda_2^2}$$

$$h = \frac{\lambda_2^2}{4\Delta\lambda} \quad ?$$

знач:

$$h_{\min} = 0, \lambda_2, 2\lambda_2, \dots, N\lambda_2.$$

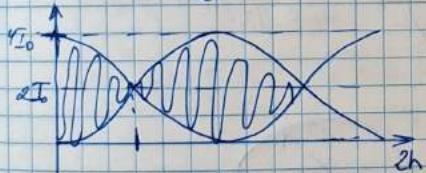
$$h_{\max} = \frac{\lambda_2}{2}, \frac{\lambda_2}{2} + \lambda_2, \frac{\lambda_2}{2} + 2\lambda_2, \dots, \frac{\lambda_2}{2} + (N-1)\lambda_2$$

$$h_0 = h_2 \Rightarrow N\lambda_2 = \frac{\lambda_2}{2} + (N-1)\lambda_2$$

$$N\lambda_2 = \frac{\lambda_2}{2} + N\lambda_2 - \lambda_2$$

$$N\lambda_2 = -\frac{\lambda_2}{2} + N\lambda_2$$

$$\frac{\lambda_2}{2} = N\Delta\lambda \rightarrow N = \left[ \frac{\lambda_2}{2\Delta\lambda} \right] = \left[ \frac{\lambda_2}{2(\lambda_2 - \lambda_1)} \right] = 481.$$



$$\Delta\varphi_{\text{max}} = 2h + \frac{\pi}{2}; \Delta\varphi = \frac{2\pi}{2} \left( 2h + \frac{\pi}{2} \right) = 2\pi m$$

$$2h = m\lambda - \frac{\pi}{2}$$

$$2h = m\lambda - \frac{\pi}{2} \Rightarrow h_m = \frac{(m - \frac{1}{2})\lambda}{2} - h_0$$

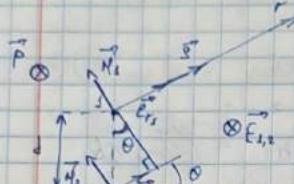
\* №3 дерево от 99 концов.  $h_p = ?$ ,  $N = ?$   
4 дающие предсказание 100, не дающие  
предсказание 10 ≠ 0, самое близкое ~ что будет  
применяться, это  $\frac{1}{2}\pi$  в тоже разрешающей. ?  
Чем?

18.04.

Дифракция направляемого

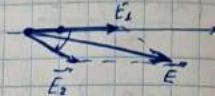
$$\textcircled{1} \quad \rho_{0x} = \rho_{0z} = \rho_0 \\ \rho_{0x} = \rho_{0z} = \rho_0$$

$$D(\theta) = \frac{\langle S(\theta) \rangle}{\langle \langle S(\theta) \rangle \rangle_{\max}}$$



$$\vec{E}_1 = \vec{E}_0 \cos \theta (\omega t - k r_s) \\ \vec{E}_2 = \vec{E}_0 \cos (\omega t - k r_s)$$

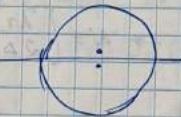
$$\Delta \phi = k \Delta = \frac{2\pi}{\lambda} d \sin \theta$$

 $\rho(\theta) - ?$ 

$$E^2 = E_1^2 + E_2^2 + 2 E_1 E_2 \cos \Delta \phi =$$

$$D(\theta) = \frac{\langle |S| \rangle_{\max}}{\langle \langle |S| \rangle \rangle_{\max}} = \frac{1 + \cos \Delta \phi}{2} = \frac{1 + \cos \left( \frac{2\pi d \sin \theta}{\lambda} \right)}{2}$$

$$\vec{S} = [\vec{E}, \vec{H}]^T \\ M = -\frac{E}{E_0}$$

1.2 1)  $d \ll \lambda$ 

$$2) \quad d = \frac{\lambda}{4}$$

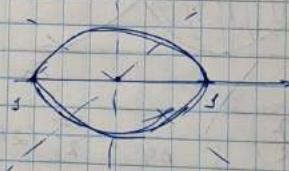
$$D(\theta) = \frac{1 + \cos \left( \frac{\pi}{2} \sin \theta \right)}{2}$$

$$\frac{\pi}{2} \sin \theta = \pi m'$$

$$\sin \theta = d m'$$

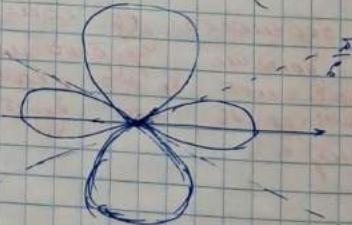
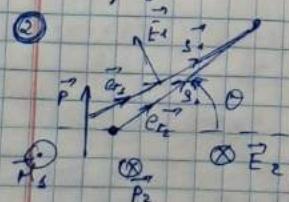
$$3) \quad d = \frac{\lambda}{2}$$

$$D(\theta) = \frac{1 + \cos (\pi \sin \theta)}{2}$$



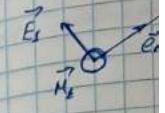
$$4) \quad d = \lambda$$

$$D(\theta) = \frac{1 + \cos (2\pi \sin \theta)}{2}$$

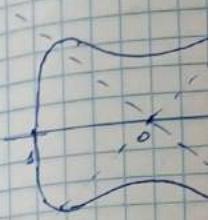
Поляризация падающей

$$\textcircled{2} \quad \rho_{0x} = \rho_{0z}; \quad \rho_{0y} = \rho_{0z} = 0$$

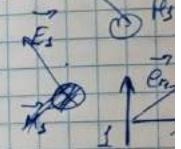
$$\sin(\frac{\pi}{2} - \theta) = \cos \theta \\ E_1^2 \approx \cos^2 \theta$$



$$\langle E^2 \rangle = \frac{E_0^2}{2}$$



(n3)

 $d \ll \lambda$ 

44

 $\Rightarrow D(\theta)$ 

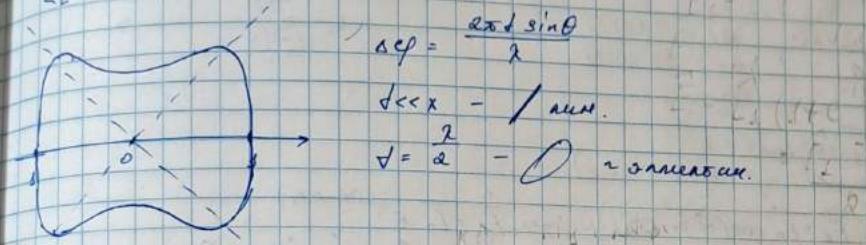
$$\vec{E}_d = \vec{E}_1 \cos(\omega t - \alpha r_1)$$

$$\vec{E}_1 = \vec{E}_0 \cos(\omega t - \alpha r_1)$$

$$\vec{E}_2 = \vec{E}_0 \cos(\omega t - \alpha r_2)$$

$$\vec{E}_1 - \vec{E}_2 \text{ и } \vec{E} \text{ по } E^2 = E_1^2 + E_2^2$$

$$\langle E^2 \rangle = \frac{E_0^2}{\alpha} (1 + \cos^2 \theta)$$



$$E^2 = (\vec{E}_1 + \vec{E}_2)^2 = E_1^2 + E_2^2 + 2E_0^2 =$$

$$= E_0^2 (\cos^2 \theta + \sin^2 \theta + 2 \sin \theta \cos \theta) =$$

$$= E_0^2 (1 + \sin 2\theta) \quad H_2 \sim \sin \theta$$

$$H_3 \sim \theta$$

$$\vec{E}_1 = \vec{E}_0 \cos \theta \cos(\omega t - \alpha r_1)$$

$$\vec{E}_2 = \vec{E}_0 \sin \theta \cos(\omega t - \alpha r_2) \quad E_2 \sim \sin \theta$$

$$\Delta\phi = \frac{2\pi d \sin \theta}{\lambda} \approx 0$$

$$E^2 = E_0^2 (1 + \sin 2\theta)$$

$$\sin 2\theta = -1$$

$$2\theta = \frac{3\pi}{2} \rightarrow \theta = \frac{3\pi}{4}$$

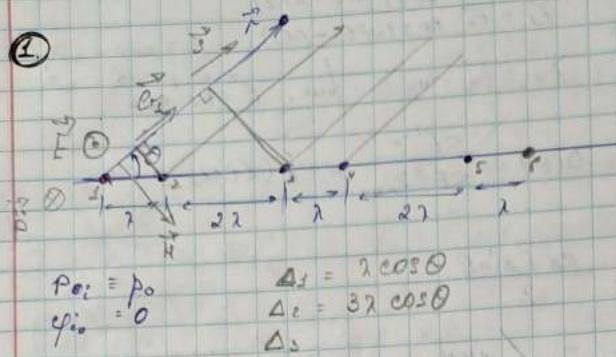
2/3: ④ a)  $d = \frac{\pi}{\alpha}$  —————  
b)  $d = \lambda$  —————

Cub. 258

25.04.

## Решение изображено

①



$$\vec{E}_0 = \vec{E}_0 e^{i(\omega t - kx)}$$

$$\text{ИМЛ: } \vec{E}_1 = \vec{E}_0 \cos(\omega t - kx_1) \rightarrow \vec{E}_1 = \vec{E}_0 e^{i(\omega t - kx_1)}$$

$$\vec{E}_2 = \vec{E}_0 \cos(\omega t - kx_2 + \Delta_1 \cos \theta) \rightarrow \vec{E}_2 = \vec{E}_0 e^{i(\omega t - kx_2 + \Delta_1 \cos \theta)}$$

$$\vec{E}_3 = \vec{E}_0 \cdot \dots; \quad \vec{E}_3 = \vec{E}_0 e^{i(\omega t - kx_3 + \Delta_2 \cos \theta)}$$

$$\vec{E}_4 = \vec{E}_0 e^{i(\omega t - kx_4 + \Delta_3 \cos \theta)}$$

$$\vec{E}_5 = \vec{E}_0 e^{i(\omega t - kx_5 + \Delta_4 \cos \theta)}$$

$$\vec{E}_6 = \vec{E}_0 e^{i(\omega t - kx_6 + \Delta_5 \cos \theta)}$$

$$\vec{E} = \vec{E}_0 \left[ e^{i(\omega t - kx_1)} + e^{i(\omega t - kx_2 + \Delta_1 \cos \theta)} + e^{i(\omega t - kx_3 + \Delta_2 \cos \theta)} + e^{i(\omega t - kx_4 + \Delta_3 \cos \theta)} + e^{i(\omega t - kx_5 + \Delta_4 \cos \theta)} + e^{i(\omega t - kx_6 + \Delta_5 \cos \theta)} \right] =$$

$$= \vec{E}_0 \left[ (1 + e^{i(\omega t - kx_1)}) + e^{i(\omega t - kx_2)} (1 + e^{i(\Delta_1 \cos \theta)}) + e^{i(\omega t - kx_3)} (1 + e^{i(\Delta_2 \cos \theta)}) + e^{i(\omega t - kx_4)} (1 + e^{i(\Delta_3 \cos \theta)}) + e^{i(\omega t - kx_5)} (1 + e^{i(\Delta_4 \cos \theta)}) + e^{i(\omega t - kx_6)} (1 + e^{i(\Delta_5 \cos \theta)}) \right] =$$

$$= \vec{E}_0 \left[ (1 + e^{i(\omega t - kx_1)}) (1 + e^{i(\omega t - kx_2)}) (1 + e^{i(\omega t - kx_3)}) (1 + e^{i(\omega t - kx_4)}) (1 + e^{i(\omega t - kx_5)}) (1 + e^{i(\omega t - kx_6)}) \right] =$$

$$= \vec{E}_0 \cdot \frac{(e^{i(\omega t - kx_1)} - 1)}{e^{i(\omega t - kx_1)} - 1} \cdot \frac{(e^{i(\omega t - kx_2)} - 1)}{e^{i(\omega t - kx_2)} - 1} \cdot \frac{(e^{i(\omega t - kx_3)} - 1)}{e^{i(\omega t - kx_3)} - 1} \cdot \frac{(e^{i(\omega t - kx_4)} - 1)}{e^{i(\omega t - kx_4)} - 1} \cdot \frac{(e^{i(\omega t - kx_5)} - 1)}{e^{i(\omega t - kx_5)} - 1} \cdot \frac{(e^{i(\omega t - kx_6)} - 1)}{e^{i(\omega t - kx_6)} - 1} =$$

$$= \vec{E}_0 \cdot e^{i(\omega t - kx_1)} \cdot e^{i(\omega t - kx_2)} \cdot e^{i(\omega t - kx_3)} \cdot e^{i(\omega t - kx_4)} \cdot e^{i(\omega t - kx_5)} \cdot e^{i(\omega t - kx_6)} =$$

$$= \vec{E}_0 \cdot e^{i(\omega t - kx_1)} \cdot 2 \cos(\omega t \cos \theta) \cdot e^{i(\omega t - kx_2)} =$$

$$= \vec{E}_0 \cdot e^{i(\omega t - kx_1)} \cdot 2 \cos(\omega t \cos \theta) \cdot \frac{\sin(9\pi \cos \theta)}{\sin(3\pi \cos \theta)} =$$

$$\langle |\vec{s}| \rangle = \langle |\vec{s}|^2 \rangle_{\max} = \frac{9 \cos^2(\omega t \cos \theta)}{4 \cdot 9} = \frac{1}{8} \cos^2(\omega t \cos \theta) \frac{\sin^2(9\pi \cos \theta)}{\sin^2(3\pi \cos \theta)}$$

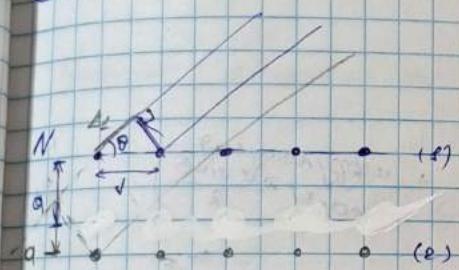
$$\text{им} \frac{2 \sin(9\pi \cos \theta) \cdot 9 \cos(\omega t \cos \theta)}{2 \sin(3\pi \cos \theta) \cdot 3 \cos(\omega t \cos \theta)} =$$

$$\frac{2 \sin(9\pi \cos \theta) \cdot \cos(9\pi \cos \theta) \cdot 9 \cos(\omega t \cos \theta)}{2 \sin(3\pi \cos \theta) \cos(3\pi \cos \theta) \cdot 3 \cos(\omega t \cos \theta)} = 10 \text{ deer. уравнение.}$$

$$9\pi^2 \cos^2 \theta = 9.$$

$\sin \theta = 0 \rightarrow \theta = \frac{\pi}{2} \Rightarrow D_{\max}$   
 Длинна волнистості: ... (зокрема коефіцієнта). \* D.P.

②



$D(\theta) - ?$

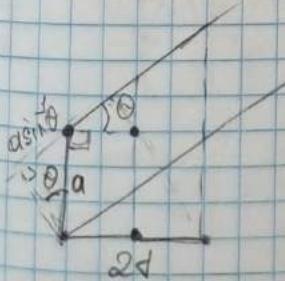
$$\vec{E}_1 = \vec{E}_s \cdot e^{i(wt - kn_1)}$$

$$\vec{E}_2 = \vec{E}_s \cdot e^{i(kd \cos \theta)}$$

$$\vec{E}_3 = \vec{E}_s \cdot e^{i(kd \cos \theta)}$$

$$\vec{E}_N = \vec{E}_s \cdot e^{i(k(N-1)d \cos \theta)}$$

$$\text{Для (1): } \vec{E} = \vec{E}_s \left( 1 + e^{i k d \cos \theta} + e^{i k (N-1) d \cos \theta} \right) = \\ = \vec{E}_s \frac{(1 - e^{i k d \cos \theta \cdot N})}{1 - e^{i k d \cos \theta}} = \vec{E}_s \frac{e^{i k d \cos \theta}}{e^{i k d \cos \theta} - \sin(k d \cos \theta \cdot \frac{N}{2})} = \\ = \vec{E}_s \cdot e^{i \frac{k d}{2} (N-1) \cos \theta} \frac{\sin(\frac{k d N}{2} \cos \theta)}{\sin(\frac{k d}{2} \cos \theta)}$$



$$q_{\text{гор}} = -a \sin \theta$$

$$\text{Для (2): } \vec{E}_1 = \vec{E}_s \cdot e^{i(wt - kn_1)} \cdot e^{-i a \sin \theta}$$

$$\vec{E}_2 = \vec{E}_s \cdot e^{i(kd \cos \theta)} \cdot e^{-i a \sin \theta}$$

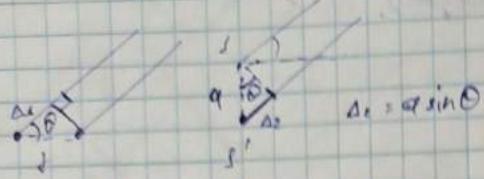
$$\vec{E}_N = \vec{E}_s \cdot e^{i(k(N-1)d \cos \theta)} \cdot e^{-i a N \sin \theta}$$

$$\vec{E}' = \vec{E}_s \cdot (e^{-i a \sin \theta})$$

$$\begin{pmatrix} \cos \theta \\ \sin \theta \end{pmatrix}$$

$$\text{Задача: } \vec{E}_I = \vec{E}_0 \left( 1 + e^{i\omega_0 t} + \dots + e^{i\omega_0 (N-1)t} \right) = \vec{E}_0 \cdot \frac{1 - e^{i\omega_0 Nt}}{1 - e^{i\omega_0 t}}$$

(2) 16



$$\vec{E}_I = \vec{E}_0 e^{-i\omega_0 t}$$

$$\vec{E} = \vec{E}_I + \vec{E}_{II} = \vec{E}_0 \left( 1 + e^{-i\omega_0 t} \right) = \vec{E}_0 \frac{e^{i\omega_0 \frac{Nt}{2}} - e^{-i\omega_0 \frac{Nt}{2}}}{2} \cdot \frac{\sin \frac{N\Delta_0 t}{2}}{\sin \frac{N\Delta_0 t}{2}} \cdot \alpha \cos^2 \frac{\omega_0 t}{2}$$

$$D(\theta) = \frac{4 \cos^2 \left( \frac{\omega_0 t}{2} \sin \theta \right)}{4N^2 \cos^2 \left( \frac{\omega_0 t}{2} \right)} \cdot \frac{\sin^2 \left( \frac{N\Delta_0 t \cos \theta}{2} \right)}{\sin \left( \frac{N\Delta_0 t \cos \theta}{2} \right)}$$

16.05.22.  
Красивый

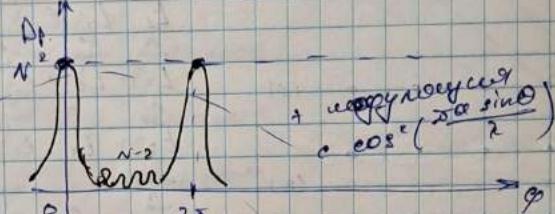
$$D_p = \left( \frac{\sin \frac{N\theta}{2}}{\sin \frac{\theta}{2}} \right)^2$$

$$\sin \frac{\theta}{2} = 0$$

$$\frac{\theta}{2} = \pi m$$

$$\theta = 2\pi m, m=0, \pm 1, \dots$$

$$\varphi = \frac{2\pi \cos \theta}{N}$$



$$c \cos^2 \left( \frac{\omega_0 t \sin \theta}{2} \right)$$

$$\text{Найти: } \frac{N\theta}{a} = \pi m'$$

$$m' = 1, 2, \dots, (N-1)$$

→ (N-1) кусок  
между максимумами подает непрерывную  
(их N-1)

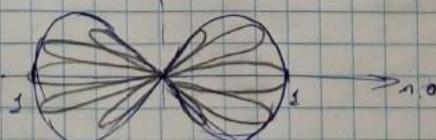
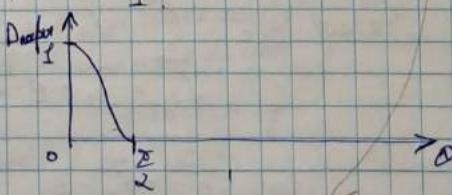
$$\text{если } \alpha = \frac{2}{a}$$

$$D_{\text{напряж}}(\theta) = \frac{\cos^2 \left( \frac{\omega_0 t \sin \theta}{2} \right)}{1}$$

$$\frac{\omega_0 t \sin \theta}{2} = \frac{\pi}{2}$$

$$\sin \theta = 1$$

$$\theta = \frac{\pi}{2} + 2\pi k$$



+ №3: ①

$$\frac{\pi}{2} \leftarrow \rightarrow \frac{\pi}{2}$$

Редукция;  $D(\theta) = ?$

① Дифракция

5)  
Бан.



3)



9)  
Бан.



② 1 вибратор. около заземленного ствола.

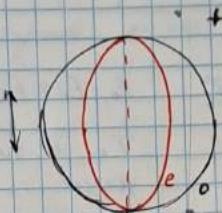
для случаев гармоник

$$d = \frac{\lambda}{4}, d = \frac{\lambda}{2}, d = \lambda$$

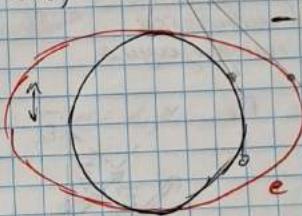
16.05.28.

Движение резонансное.  
Критическая частота

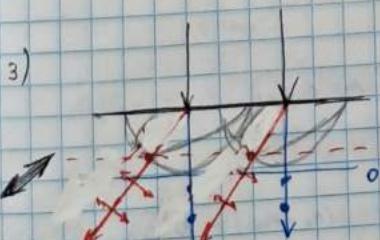
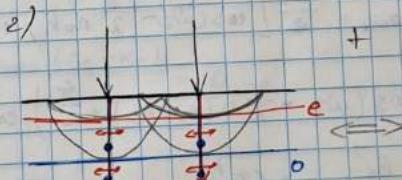
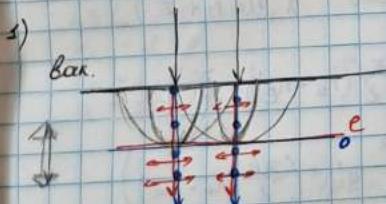
Частота колебаний если  $\nu_c < \nu_0$   
( $n_c > n_0$ )



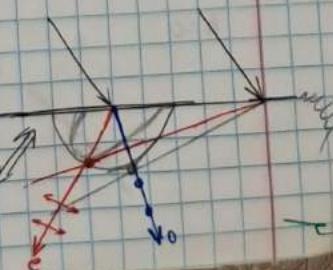
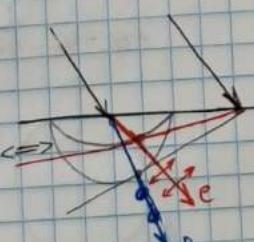
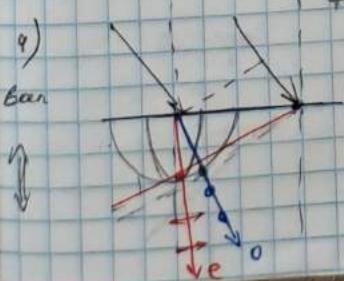
Когда частота колебаний «сбрасывает», если  $\nu_c > \nu_0$  ( $n_c < n_0$ )



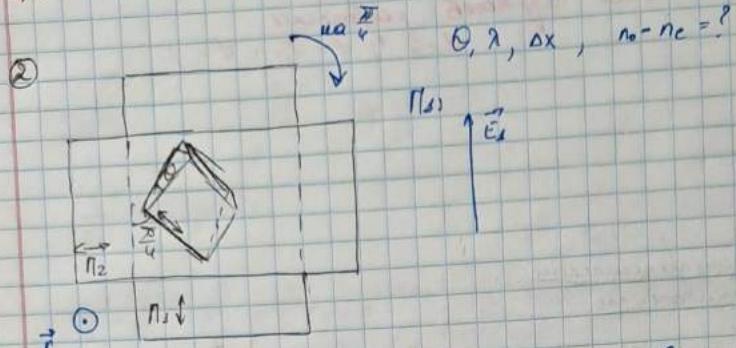
① Двигающееся пламя (причина +)



- разность в определении длины.



№2 Всё в процессах существует для " - " приборами



Known:  $E_0 = E_e = E_1 \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}$ ,  $a = \frac{c}{n}$   
 T.c. on - tu фазен - ое волна  $\rightarrow$  оффер мендер  
 закон

но шире рабочий базис  
 более  $\lambda$   $\rightarrow$  сдвигается синус  
 из-за разной частоты вращения.

$$\varphi_0 = \omega \cdot h = \frac{\omega}{c} n_0 h = \frac{\omega}{\lambda} n_0 h$$

$$\varphi_e = \frac{\omega}{\lambda} n_e h$$

Stoene  $\Pi_2$ :

$$E_{\text{sum}} = E_1 \frac{\sqrt{2}}{2} \cos(\omega t - \frac{2\pi}{\lambda} n_0 h) \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}$$

$$E_{\text{sum}} = E_1 \cdot \frac{\sqrt{2}}{2} \cdot \frac{\sqrt{2}}{2} \cos(\omega t - \frac{2\pi}{\lambda} n_0 h + \pi)$$

$$E = E_{\text{sum}} + E_{\text{sum}} = \frac{E_1}{2} \left[ \cos(\omega t - \frac{2\pi}{\lambda} n_0 h) + \cos(\omega t - \frac{2\pi}{\lambda} n_0 h + \pi) \right] =$$

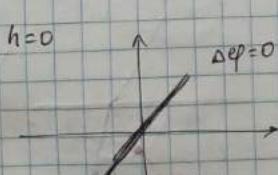
$$= \frac{E_1}{2} \cdot 2 \cos(\omega t - \frac{\pi}{\lambda} h (n_0 + n_e) + \frac{\pi}{2}) \cdot \cos(\frac{2\pi}{\lambda} (n_0 - n_e) h + \frac{\pi}{2})$$

$$I = \langle E^2 \rangle = \frac{E_1^2}{2} \cos^2 \left( \frac{\pi h}{\lambda} (n_0 - n_e) + \frac{\pi}{2} \right) = \frac{E_1^2}{2} \sin^2 \left( \frac{\pi h}{\lambda} (n_0 - n_e) \right)$$

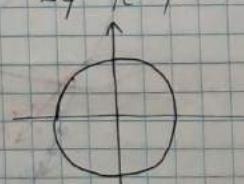
$$\operatorname{tg} \theta = \frac{h}{x} \rightarrow h = x \theta$$

$$\min: \frac{\pi h m}{\lambda} (n_0 - n_e) = \frac{\pi x_m \theta}{\lambda} (n_0 - n_e) = \pi m, \quad m = 0, 1, 2, \dots$$

$$\frac{x_m \theta}{\lambda} (n_0 - n_e) = 2 \quad \Rightarrow \quad \frac{\Delta x \theta}{\lambda} (n_0 - n_e) = 1 \quad \Rightarrow \quad (n_0 - n_e) = \frac{\lambda}{\theta \Delta x}$$



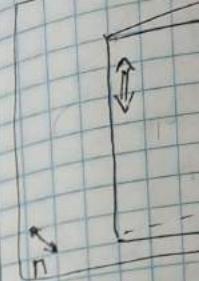
$$\Delta \varphi = \varphi_e - \varphi_0 = \frac{\pi}{2}$$



$$\Delta \varphi = \pi$$

③

$\lambda, n_0, n_e$



No  $\neq$

$\Delta \varphi_{e,0} =$

$\Delta \varphi_{e,0} =$

$\frac{\pi}{2}$

$m$

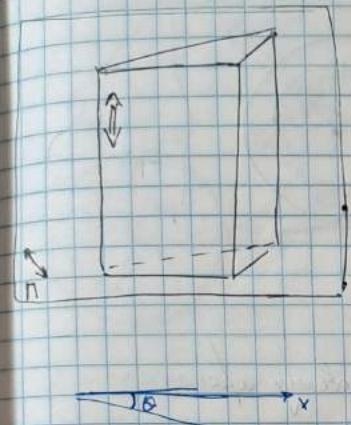
$h_{\max} =$   
 $n_0 = f_1$   
 $n_e = f_2$   
 $\lambda = 50$

$\Delta \varphi_{e,0}$

$\Delta \varphi_{e,0}$

③ 1, на балке свободных концов.

Несимметрическое изгибание



$n_0, n_e$ ,  $(n_0 < n_e)$ ,  $\lambda$ ,  $h_{\max}$

$N - ?$  (свободных концов)  
 $M_{\max} - ?$

$$E_{\text{beam}} = E_s \cdot \frac{\sqrt{2}}{2} \cos(\omega t - \frac{\pi}{2} n_0 h)$$

$$E_{\text{beam}} = E_s \cdot \frac{\sqrt{2}}{2} \cos(\omega t - \frac{2\pi}{\lambda} n_e h + \pi)$$

Угловое смещение по оси  $x$ :

$$\min : \sin^2 \left( \frac{\Delta \varphi_{0,e}}{2} \right) = 0$$

$$\Delta \varphi_{0,e} = \omega t m$$

Но в первом случае угол есть фаза  $\frac{\pi}{2} \rightarrow$  максимум.

$$\Delta \varphi_{0,e} = \frac{\pi}{2} + \frac{\omega t}{\lambda} h (n_e - n_0) \rightarrow$$
 фаза.

$$\Delta \varphi_{0,e} = \frac{\pi}{2} + \frac{\omega t}{\lambda} h (n_e - n_0) = \omega t m, m \neq 0, m = 1, 2, \dots$$

$$\frac{\pi}{2} + \frac{\omega t}{\lambda} h (n_e - n_0) = \omega t m_{\max}$$

$$m = \frac{1}{4} + \frac{h}{\lambda} (n_e - n_0) \rightarrow h_{\min} = \frac{\lambda \cdot 1}{n_e - n_0} \text{ т.е. максимум } g_{\text{фазы}} \frac{1}{4}$$

$$h_{\max} = 0,05 \text{ см}$$

$$n_0 = 1,54$$

$$n_e = 1,55$$

$$\lambda = 500 \text{ нм}$$

$$m_{\max} = \frac{h_{\max} (n_e - n_0)}{\lambda} = 10$$

④

$n_e, n_0, \lambda$

$\boxed{\text{---}}$   $h_{\min}?$  При каком минимальном высоте пластины  
нет изгиба  $\rightarrow$  максимум

$$\Delta \varphi_{0,e} = \frac{\pi}{2} + \frac{\omega t}{\lambda} h (n_e - n_0) = \frac{\pi}{2}$$

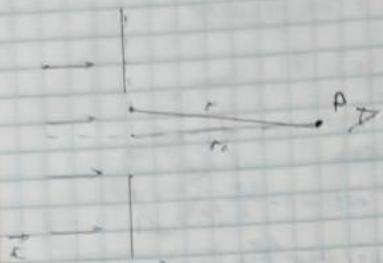
$$\frac{\omega t}{\lambda} h (n_e - n_0) = \frac{\pi}{2}$$

$$h_{\min} = \frac{\lambda}{4(n_e - n_0)}$$

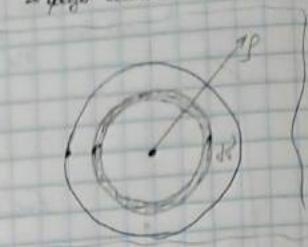
Угол на балке  $\Delta \varphi_{0,e} = 0$

$$\Delta \varphi_{0,e} = \frac{\pi}{2}$$

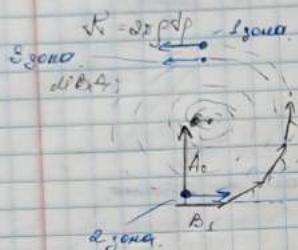
### Дифракция Френеля



$$r = R_0 + z \quad \rightarrow \text{последовательность}$$



$$I_p = \frac{A_0}{\lambda R_0} \cos(\omega t - kr + \frac{\pi}{2}) R^2 \rightarrow \sum_{m=0}^N B_m \cos(\omega t - q_m)$$



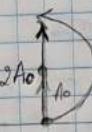
$A_0$  — максимум интенсивности в центре.

Близко края фокусируются ярче.  $B_m \sim A_0$

1) Площадь единичного тока  $I_0 = A_0 \cdot \lambda$ , значит общая сила сопротивления  $I_p = ?$



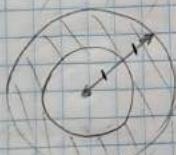
$$A_1 = 2A_0$$



$$I_1 = 4A_0^2 = 4I_0$$

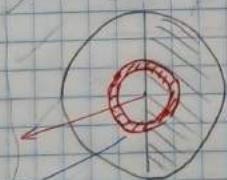
2) Текущий зарядовый поток:

$$\rightarrow A_2 = A_0 \sqrt{2}$$



$$I_2 = A_2^2 = 2A_0^2 = 2I_0$$

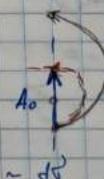
3)



Ко времени полного накопления  
ярче становится

Зарядовый потоковый поток.

- несущий

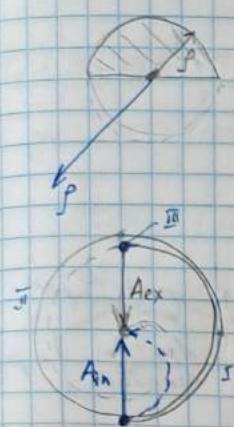


$$B_m \sim \sqrt{2}$$

По правде все наше  $\rightarrow$  то. Но будем  
считать что есть заряд.

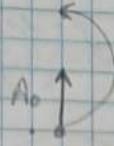
$$A_3 = A_0 \rightarrow I_3 = I_0$$

4)



$f = f_{\text{III}}$ , Всякъгъз орбита е концентрична елпизоид

$$\omega_p = ?$$



$$\omega = \omega_{\text{hub}}$$

$A_{ex} \sim$  външн. съпр. балансир.

$A_{in} \sim$  вътрешн. съпр.

$$\Rightarrow A_{in} = 0 \rightarrow I_{in} = 0$$

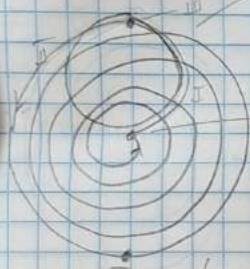


2 етапът.

много по-малко (надеждно за практика)

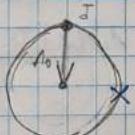
Д.к. първият орбитален концентрически орбита, орбита на която са същите

параметри във всич

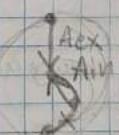


отличителни параметри

5)

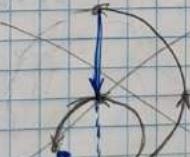
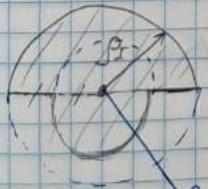


$$A = A_0 \Rightarrow I = I_0$$



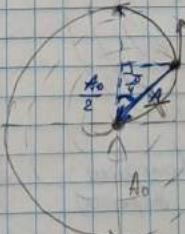
$$\begin{aligned} A_{ex} &\downarrow A \\ A_0 - \frac{A_0^2}{2} &\Rightarrow \\ \Rightarrow A &= \frac{A_0}{\sqrt{2}} \end{aligned}$$

6)



$$A_{ex} = \sqrt{\frac{A_0^2}{4} + \frac{A_0^2}{4}} = \frac{A_0 \sqrt{2}}{2}$$

$$A_{in}^2 = I = \frac{2 A_0^2}{4} = \frac{A_0^2}{2}$$

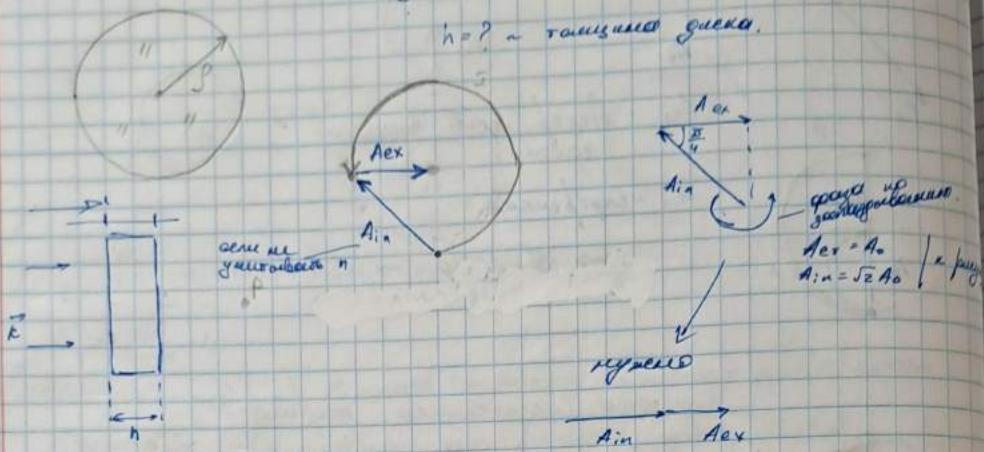


Благодарение

② Эксцентрический генератор

$\rho = 1,5$  зоне,  $n$ ,  $I_{p\text{-max}}$ ,  $\lambda$

$h = ? \sim$  толщина диска.



$$\Rightarrow \Delta \Phi = \left( \frac{\pi}{4} + \pi \right) + 2\pi m, \quad m = 0, \pm 1, \dots$$

$$\Delta \Phi_{h_0} = \frac{2\pi}{2} \cdot nh - \frac{2\pi}{\lambda} h$$

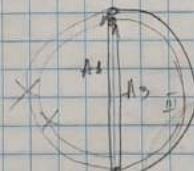
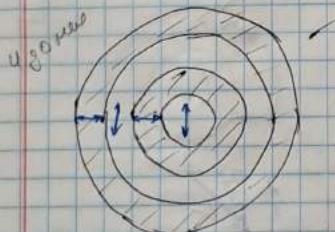
Базовая форма и все подобны

$$\frac{2\pi}{\lambda} h (n-1) = \frac{5\pi}{4} + 2\pi m$$

$$h = \frac{\lambda}{(n-1)} \left( \frac{5}{8} + m \right)$$

$$A = A_0 (1 + \sqrt{2}) \quad \rightarrow \quad I_{\text{max}} = A_0^2 (1 + \sqrt{2})^2$$

③ Зависимость момента



С концентрацией:  
(без якоря допустим)

$$I_1 = 8 I_0$$

$$I_2 = 8 I_0$$

$$\rightarrow I = I_{\text{core}} + I_3 = 16 I_0$$

$$A_1 = 2A_0$$

$$A_2 = 2A_0$$

$$\Rightarrow A = A_1 + A_2 = 4A_0$$

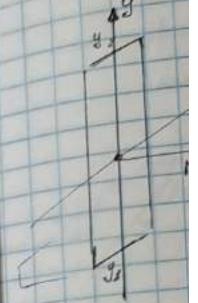
$$\Rightarrow I = 16 I_0$$

④ Частота

$$f_p = B f (CVR)$$

где  $CVR =$

$S(CV) =$



① Дискретизация  
a)



v

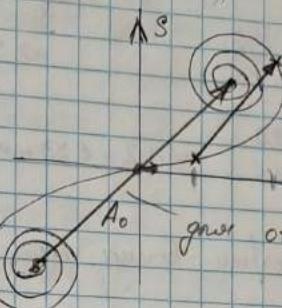
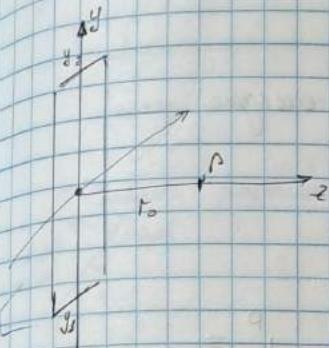
△?

Дифракция Радиуса с фазовыми центрами

$$f_p = B \left( (c(v_1) - c(v_2)) \cos \theta_0 + (s(v_2) - s(v_1)) \sin \theta_0 \right) = BF \cos(\omega t - k r_0 + \frac{\pi}{2} + \phi_p)$$

$$\text{где } C(V) = \int \cos \frac{\omega V^2}{2} dV$$

$$S(V) = \int \sin \frac{\omega V^2}{2} dV$$

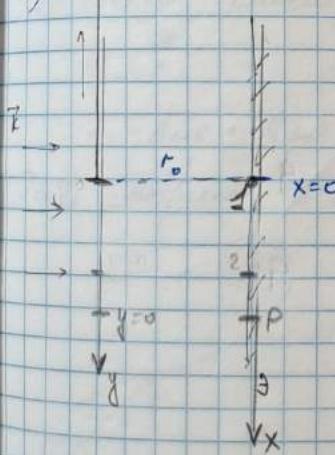


где  $\theta = \arctan \frac{y}{x}$

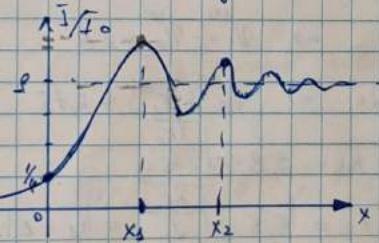
$$F = \sqrt{F_1^2 + F_2^2}, \quad \tan \phi_p = -\frac{F_2}{F_1}$$

① Дифракция ось  $x$  радиуса поглощена:

а)



$$1) A = 32 = \frac{A_0}{2} \quad \sim 64 \text{ г.е.}$$



$$2) A_{\max} = 45 \text{ г.е.} \quad A_0 = 64$$

$$\frac{I_{\max}}{I_0} = \frac{A_{\max}}{A_0}^2 \approx 1,37$$

$$3) A_{\min} = 55 \text{ г.е.} \Rightarrow \frac{I_{\min}}{I_0} \approx 0,44$$

$$\frac{I_{\max}}{I_{\min}} \approx 1,85$$

б) радиус  $r_0 = 1,41$ ;  $\Delta x = x_2 - x_1 = 0,63$  мкм.

$\lambda = ?$

$$V_1 = X_1 \sqrt{\frac{2}{\delta \lambda}} ; \quad V_2 = X_2 \sqrt{\frac{2}{\delta \lambda}} = 1,25$$

$$V_2 = X_2 \sqrt{\frac{2}{\delta \lambda}} = 2,35$$

$$\Delta V = \Delta x \sqrt{\frac{2}{\delta \lambda}} \Rightarrow \frac{\Delta V^2}{\Delta x^2} = \frac{2}{\delta \lambda} \Rightarrow \lambda = \frac{2 \Delta x^2}{\Delta V^2} \approx 656 \text{ нм.}$$

$$\text{Blaaaaa: } \frac{r_0^2}{\Delta r_0} = \frac{\Delta V^2}{\omega} \Rightarrow \frac{2\pi y^2}{\lambda r_0} = \Delta V^2 \Rightarrow y = \Delta V \sqrt{\frac{\lambda r_0}{2}}$$

$$y_1 \approx 1,3 \quad \Rightarrow \quad \Delta y = \Delta x = \Delta V \sqrt{\frac{\lambda r_0}{2}}$$

$$y_2 \approx 2,3 \quad \Rightarrow \quad \lambda \approx 494 \text{ mm.}$$

$$\text{Ende } \begin{aligned} V_1 &= -1,23 \\ V_2 &= 2,35 \end{aligned} \Rightarrow \lambda = 633 \text{ nm.}$$

② Гравитационный манометр. Былая разность по высоте каждого уровня.

$$r_0 = 60 \text{ см.}$$

$$h_1 = 1 \text{ см}$$

$$h_2 = h_1 + \Delta h = 1 \text{ см}$$

$$\Delta h = 0,8 \text{ см.}$$

? - ?

$$y_2 - y_1 = h$$

$$y_1 = -y_2$$

$$1 \text{ см} \rightarrow V_1^{(1)} = -V_2^{(1)} \approx 1,9$$

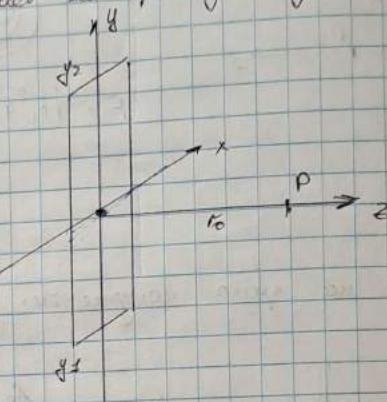
$$2 \text{ см} \rightarrow V_1^{(2)} = -V_2^{(2)} \approx 2,75$$

$$h_1 = 3,8 \cdot \sqrt{\frac{\lambda r_0}{2}}$$

$$h_2 = 5,5 \cdot \sqrt{\frac{\lambda r_0}{2}} = h_1 + \Delta h = 3,8 \cdot \sqrt{\frac{\lambda r_0}{2}} + \Delta h$$

$$1,7 \sqrt{\frac{\lambda r_0}{2}} = \Delta h$$

$$\frac{\lambda r_0}{2} = \frac{\Delta h^2}{1,7^2} \rightarrow \lambda = \frac{2 \Delta h^2}{1,7^2 \cdot r_0} \approx 565 \text{ nm.}$$



Blaaaaa:

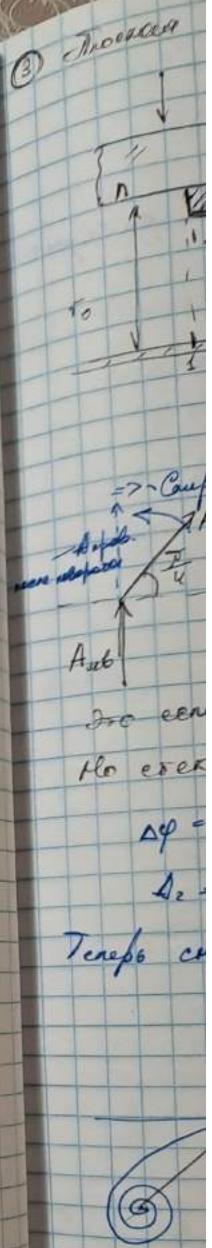
$$y = \Delta V \sqrt{\frac{\lambda r_0}{2}}$$

$$h = 2V_2^{(1)} \sqrt{\frac{\lambda r_0}{2}} = 2y_2^{(1)}$$

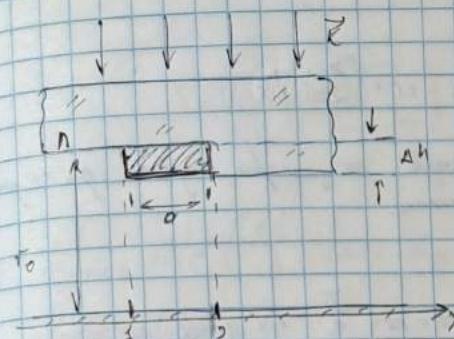
$$h + \Delta h = 2V_2^{(2)} = 2V_2^{(1)} \sqrt{\frac{\lambda r_0}{2}}$$

$$\Delta h = 2 \sqrt{\frac{\lambda r_0}{2}} (V_2^{(2)} - V_2^{(1)}) \rightarrow \frac{\Delta h^2}{4(V_2^{(2)} - V_2^{(1)})^2} = \frac{\lambda r_0}{2}$$

$$\lambda = \frac{\Delta h^2}{2r_0} \cdot \frac{1}{(V_2^{(2)} - V_2^{(1)})^2}$$



3) Проверка испарения. Воды  $\lambda = 0,65 \text{ ккал}$ .



$$\alpha = 0,3 \text{ мм} \quad \sim \text{непротекающая толщина}$$

$$t_0 = 110 \text{ ккал}$$

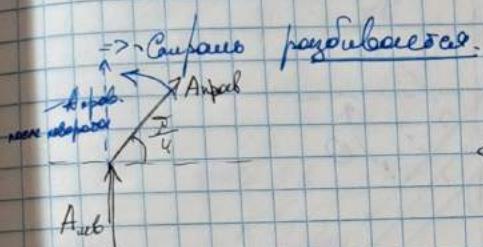
Бескрайне горячая вода  $\rightarrow I_2 - \max$ .

$\delta_{\text{ср}}$

$$\text{Коэффициент } \frac{I_2}{I_1} - ?$$

$$\alpha = \sqrt{\frac{2t_0}{\lambda}}$$

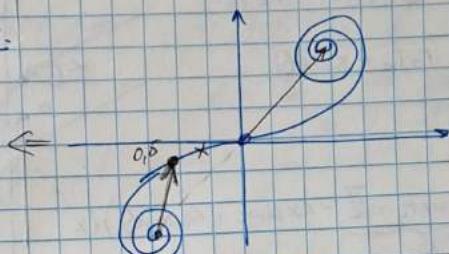
$$V = a \sqrt{\frac{2}{\lambda t_0}} = 0,5$$



$$I_2 = A_{\text{лев}} + A_{\text{прав}} = (19 + 32) \text{ ккал}$$

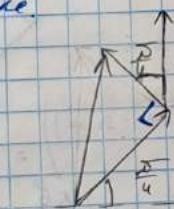
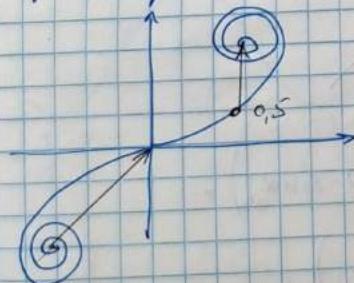
Но естественно блокирует запорождение

$$\Delta\varphi = \frac{\pi}{4}$$



т.е. замкнутый контур. Блок.

Теперь симметрический блок.

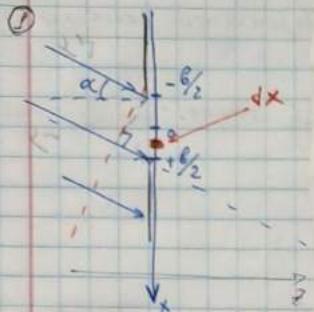


$$A_2 = \sqrt{82^2 + 19^2} \text{ ккал} \approx 37,22$$

$$\frac{I_2}{I_1} = \frac{A_2^2}{A_1^2} = \frac{51^2}{32^2 + 19^2} = \frac{(A_{\text{лев}} + A_{\text{прав}})^2}{A_{\text{лев}}^2 + A_{\text{прав}}^2} \approx 1,88$$

23.05.22.

## Дифракция Фурье-анал

 $\lambda, b; I = ?$ 

$$dI = \frac{A_0}{\lambda^2} \cos(\omega t - kx + \frac{\pi}{2} + \phi(x)) dx$$

Мы же видим осьное отражение, значит  $\phi(x) = 0$ ,  
затухание

$$\phi(x) = -kx \sin \alpha$$

$$\Rightarrow dI = \frac{A_0}{\lambda^2} \cos(\omega t - kx + \frac{\pi}{2} - kx \sin \alpha) dx$$



$$\text{at } x=0 \quad r = r_0$$

$$r = r_0 - x \sin \theta$$

$$\Rightarrow dI = \frac{A_0}{\lambda^2} \cos(\omega t - kr_0 + \frac{\pi}{2} - kx \sin \alpha + kx \sin \theta) dx$$

$$\begin{aligned} \hat{f} &= \int_{-\frac{B}{2}}^{\frac{B}{2}} \frac{A_0}{\sqrt{\lambda^2}} e^{i\theta_0} e^{ikx(\sin \theta - \sin \alpha)} dx \Big|_{x=0} \\ &= \frac{A_0}{\sqrt{\lambda^2}} e^{i\theta_0} \cdot \frac{e^{ikx(\sin \theta - \sin \alpha)}}{ik(\sin \theta - \sin \alpha)} \Big|_{x=0} \\ &= \frac{A_0 \cdot e^{i\theta_0}}{\sqrt{\lambda^2}} \cdot \frac{1}{ik(\sin \theta - \sin \alpha)} \cdot \end{aligned}$$

$$\cdot \left( e^{ik \frac{B}{2} (\sin \theta - \sin \alpha)} - e^{-ik \frac{B}{2} (\sin \theta - \sin \alpha)} \right) =$$

$$= \frac{A_0 \cdot e^{i\theta_0}}{\sqrt{\lambda^2}} \cdot \frac{1}{ik(\sin \theta - \sin \alpha)} \cdot 2I \cdot \sin \left( \frac{kB}{2} (\sin \theta - \sin \alpha) \right) =$$

$$= \frac{A_0 \cdot e^{i\theta_0}}{\sqrt{\lambda^2} (\sin \theta - \sin \alpha)} \cdot 2 \sin \left( \frac{kB}{2} (\sin \theta - \sin \alpha) \right) =$$

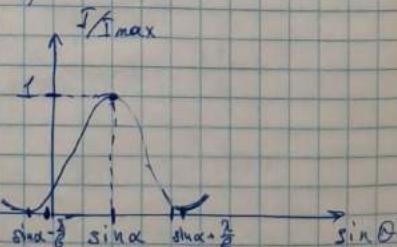
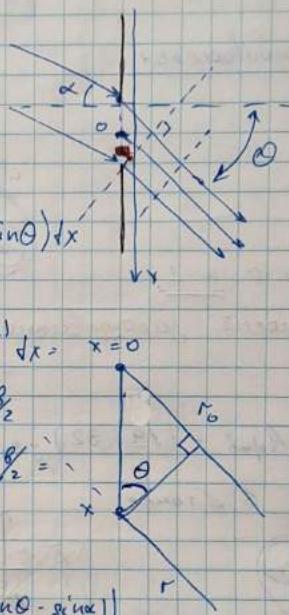
$$= \frac{\partial A_0}{\sqrt{\lambda^2}} e^{i\theta_0} \cdot \frac{\sin \left( \frac{kB}{2} (\sin \theta - \sin \alpha) \right)}{\sin \theta - \sin \alpha} \cdot \frac{B}{2} \cdot \frac{2}{B} =$$

$$\Rightarrow I = I_{\max} \cdot \sin^2 \left( \frac{kB}{2} (\sin \theta - \sin \alpha) \right)$$

$$I_{\max} = \frac{A_0^2 B^2}{\lambda^2}$$

$$\frac{kB}{\lambda} (\sin \theta - \sin \alpha) = \pm m, \quad m = \pm 1, \pm 2$$

$$\sin \theta = \frac{m\lambda}{B} + \sin \alpha$$



$$② I = I_{\max} S$$

$$S_{geo} \propto$$

$$B' = \dots$$

Simo

$$-\frac{B}{2}$$

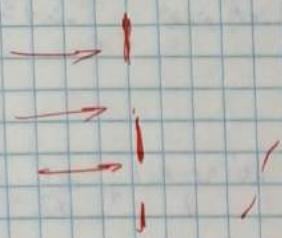


auch phys. Ausschau

$$\hat{f} = \hat{f}_1 + \hat{f}_2 =$$

Doppler

При  $\alpha = 0$



результат упругой  
раскачки?

$$② I = I_{\max} \sin^2 \left( \frac{\pi b}{\lambda} (\sin \theta - \sin \alpha) \right)$$

При  $\alpha = 0$

$$b' = \frac{b}{2}$$

$$I_{\max} = \frac{A_0 B^2}{\lambda^2} \rightarrow \text{极大值.}$$

Беседа синхронизирована при  $\sin \theta = 0$

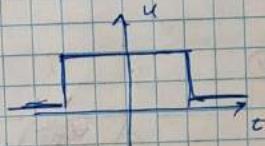
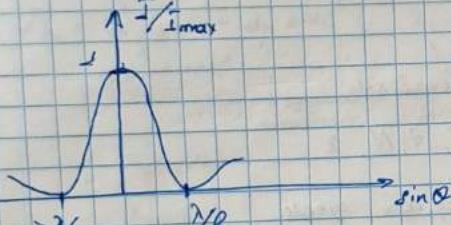
$$\frac{\pi b}{\lambda} \sin \theta = \pm m \rightarrow \sin \theta = \frac{\pm m}{B}$$

$$b' = \frac{b}{2} \rightarrow \text{двойное значение. (т.е. нечет.)}$$

$$\sin \theta \leq 1 \rightarrow \frac{\pm m}{B} = 1 \rightarrow m = \left[ \frac{B}{2} \right]$$

$$b' = \frac{B}{2} \rightarrow \text{меньшее значение}$$

Синус



$$m_{\max} = \left[ \frac{B}{\lambda} \right]$$

$$I'_{\max} = \frac{1}{4} I_{\max}$$



$b, 2, d, n_1, n_2$  определяются

Рассмотримо для  $n_1 > n_2$ , когда  $d \ll b$ .

$$f_1 = \frac{A_0 B}{2\sqrt{\lambda^2}} \cdot e^{i\theta} \cdot \sin \left( \frac{\pi b \sin \theta}{2\lambda} \right) \cdot \frac{b}{\lambda} \cdot e^{-iknd} \cdot e^{ik\frac{B}{4} \sin \theta}$$

$$f_2 = \frac{A_0 B}{2\sqrt{\lambda^2}} \cdot e^{i\theta} \cdot \sin \left( \frac{\pi b \sin \theta}{2\lambda} \right) \cdot e^{-iknd} \cdot e^{ik\frac{B}{4} \sin \theta} + e^{ik\frac{B}{4} \sin \theta} \cdot e^{-iknd}$$

$$f = f_1 + f_2 = \frac{A_0 B}{2\sqrt{\lambda^2}} \cdot e^{i\theta} \sin \left( \frac{\pi b \sin \theta}{2\lambda} \right) \left( e^{-iknd} e^{ik\frac{B}{4} \sin \theta} + e^{ik\frac{B}{4} \sin \theta} e^{-iknd} \right)$$

Логарифм ее модуля:

$$e^{-ik\theta(n_1)} e^{-ik\theta \sin\theta} + e^{-ik\theta(n_2)} e^{ik\theta \sin\theta} = e^{-ik\theta \frac{n_1+n_2}{2}} \left( e^{-ik\theta \frac{n_1-n_2}{2}} e^{-ik\theta \sin\theta} + e^{ik\theta \frac{n_1-n_2}{2}} e^{ik\theta \sin\theta} \right) =$$

$$\Theta = \frac{A_0 B}{\sqrt{\lambda^2}} e^{i\theta_0} \sin\left(\frac{\pi b \sin\theta}{\lambda}\right) \cos\left(\frac{\pi d(n_1-n_2)}{\lambda} + \frac{\pi b \sin\theta}{\lambda}\right) \cdot e^{-ik\theta \frac{n_1+n_2}{2}}$$

$$I = \frac{A_0^2 B^2}{\lambda^2} \sin^2\left(\frac{\pi b \sin\theta}{\lambda}\right) \cos^2\left(\frac{\pi d(n_1-n_2)}{\lambda} + \frac{\pi b \sin\theta}{\lambda}\right)$$

$$I_{\max} - \frac{\pi^2}{4} \sin^2\theta = 0 \\ \Rightarrow I = \frac{A_0^2 B^2}{\lambda^2} \cdot \cos^2\left(\frac{\pi d(n_1-n_2)}{\lambda}\right)$$

$$\frac{\pi d(n_1-n_2)}{\lambda} = \frac{\pi}{2} + \varphi \rightarrow \text{Резонансное яркое пятно}$$

$$\Rightarrow d(n_1-n_2) = \lambda\left(\frac{\pi}{2} + \varphi\right)$$

$$\Theta_c = \theta_0 - k\theta \sin\theta$$

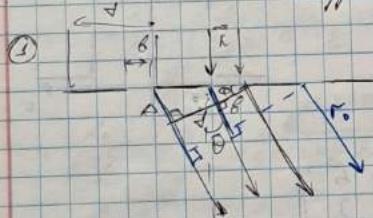
$$\Theta_n = \theta_0 - k\theta \frac{(n-1)}{\lambda}$$

$$\hat{f}_p = \sum_{n=1}^N f_{pn}$$

$$\hat{f}_{p_2} = \sqrt{f_p} \sin\theta$$

$$\Rightarrow I_{p_2} = \frac{\hat{f}_p}{\sqrt{f_p}} \frac{\hat{f}_p}{\sqrt{f_p}} \sin^2\theta$$

27.05.22



Дифракционное пятно.

$\theta_c, \lambda, N, \lambda$

Две единичные волны:

$$f_{p_1} = \sqrt{f_p} \sin\left(\frac{\pi b \sin\theta}{\lambda}\right) \cos(\theta_0)$$

$$\Delta = +\pi \sin\theta$$

$$\Theta_0 = \omega t - k\theta_0 + \frac{\pi}{2} \equiv \Theta_c$$

$$\Theta_n = \omega t - k\theta_0 + \frac{\pi}{\lambda}(N-1)\sin\theta$$

$$f_p = \sum_{n=1}^N \sqrt{f_p} \sin\left(\frac{\pi b \sin\theta}{\lambda}\right) \cos(\omega t - k\theta_0 + \frac{\pi}{2} - \frac{\pi}{\lambda}(n-1)\sin\theta)$$

$$f_{p_2} = \sqrt{f_p} \sin\left(\frac{\pi b \sin\theta}{\lambda}\right) \cdot e^{i(\omega t - k\theta_0 + \frac{\pi}{2})} \cdot (1 + e^{-k\theta \sin\theta} + e^{-2k\theta \sin\theta} + \dots) =$$

$$= \sqrt{f_p} \sin\left(\frac{\pi b \sin\theta}{\lambda}\right) \cdot e^{i(\omega t - k\theta_0 + \frac{\pi}{2})} \cdot \frac{1 - e^{-k\theta \sin\theta}}{1 - e^{-k\theta \sin\theta}} \cdot e^{i\theta \sin\theta}$$

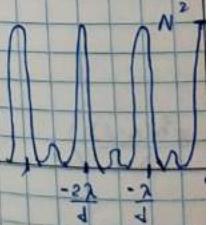
$$\Rightarrow f_p = \sqrt{f_p} \sin\left(\frac{\pi b \sin\theta}{\lambda}\right) \cdot \frac{\sin\left(\frac{\pi b \sin\theta}{\lambda}\right)}{\sin\left(\frac{\pi b \sin\theta}{\lambda}\right)} \cdot \frac{\sin\left(\frac{\pi b \sin\theta}{\lambda}\right)}{\sin^2\left(\frac{\pi b \sin\theta}{\lambda}\right)} \cdot \cos(\theta_0)$$

$$I_p = f_p^2 = \hat{f}_p \sin^2\left(\frac{\pi b \sin\theta}{\lambda}\right) \cdot \frac{\sin^2\left(\frac{\pi b \sin\theta}{\lambda}\right)}{\sin^2\left(\frac{\pi b \sin\theta}{\lambda}\right)}$$

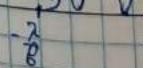
$$I(\theta) - ? \quad N=3; \quad \frac{\pi}{6}=3$$

Видимо: ~~бес~~ есть яркое пятно пятно на изображении балки

$$\Theta_c = \omega t - k\theta_0 + \frac{\pi}{2} = \Theta_c$$



$N$

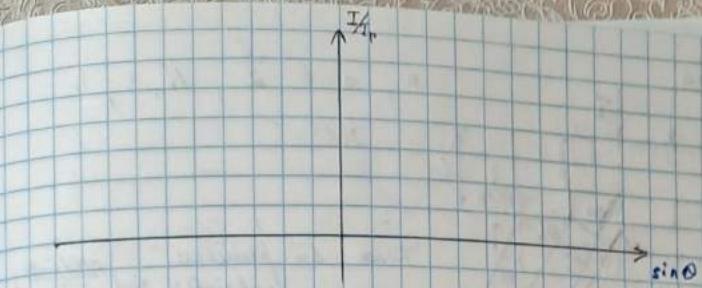


$$\frac{i\omega - \omega_0}{e} e^{-ik\theta} \sin \theta$$

$$-ik\sqrt{\frac{M_1 + M_2}{2}}$$

)

бесконечное  
уровни



$$\theta_c = \theta_0 - n\delta \sin \theta$$

$$\theta_n = \theta_0 - n\delta(n-1) \sin \theta$$

$$\hat{f}_p = \sum_{n=0}^N f_p^n$$

$$\hat{f}_{p_\Sigma} = \sqrt{\hat{f}_p} \sin \left( \frac{\pi \delta \sin \theta}{\lambda} \right) e^{i\theta_0} (1 + e^{-i\delta \sin \theta} + e^{-i2\delta \sin \theta} + \dots) \Rightarrow$$

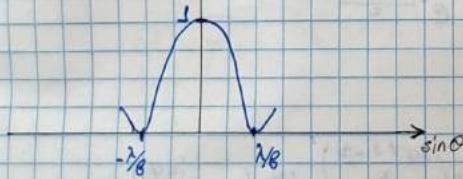
$$\Rightarrow \hat{f}_{p_\Sigma} = \hat{f}_p \hat{f}_p^* = \hat{d}_p \sin^2 \left( \frac{\pi \delta \sin \theta}{\lambda} \right) \cdot \frac{\sin^2 \left( \frac{\pi N \delta \sin \theta}{\lambda} \right)}{\sin^2 \left( \frac{\pi \delta \sin \theta}{\lambda} \right)}$$

затухание  
внешне

рекурсивный  
процесс, где звуки падают.

$\lambda$  (период)

$$\cos(\theta_0)$$



$$\frac{x + \sin \theta}{\lambda} = m' \phi$$

$$\sin \theta = \frac{2}{\lambda} m'$$

$$\frac{\lambda N \delta \sin \theta}{\lambda} = m' \phi$$

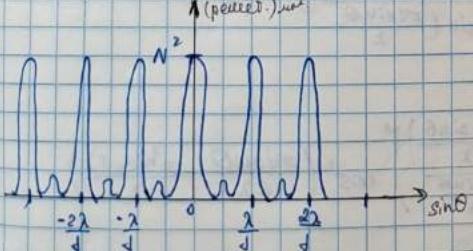
$$\sin \theta = \frac{2}{\lambda} m'$$

$$m' = 1, \dots, (N-1)$$

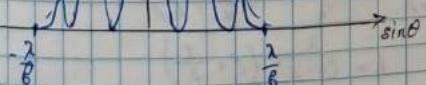
если  $N = 3 \rightarrow$  нодов.  $m' = 1, 2$ .  
шага между ними  $\lambda$ .

$(N-1)$  минимум  
 $(N-2)$  максимум

$$\sqrt{36}$$

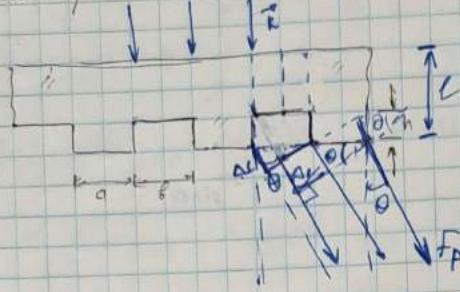


$$N^2 I_A$$



затухание

② Parabolische Peziersche



$$n, a = b = \frac{\lambda}{2}, N, \lambda, h$$

$$f(\theta) = ?$$

$$\text{Durch Lü Peziersche: } F_{P2} = \sqrt{I_{P2}} \cdot \sin\left(\frac{\pi b \sin\theta}{\lambda}\right) \cdot \frac{\sin\left(\frac{\pi N d \sin\theta}{\lambda}\right)}{\sin\left(\frac{\pi d \sin\theta}{\lambda}\right)}$$

$$\cdot \cos\left(\omega t - k r_0 + \frac{\pi}{2} + \frac{2\pi}{\lambda} n(l-h)\right)$$

$$F_{P2} = \sqrt{I_{P2}} \cdot \sin\left(\frac{\pi b \sin\theta}{\lambda}\right) \cdot \frac{\sin\left(\frac{\pi N d \sin\theta}{\lambda}\right)}{\sin\left(\frac{\pi d \sin\theta}{\lambda}\right)} \cos\left(\omega t - k r_0 + \frac{\pi}{2} + \frac{2\pi}{\lambda} n l\right)$$

$$\Delta = \sqrt{(a+b) \lambda \sin\theta} = \lambda \sin\theta$$

$$\text{Bauweise: } f_a = \frac{A_0 a}{\sqrt{\lambda z}} \sin\left(\frac{\pi b \sin\theta}{\lambda}\right) \cdot \frac{\sin\left(\frac{\pi N d \sin\theta}{\lambda}\right)}{\sin\left(\frac{\pi d \sin\theta}{\lambda}\right)} e^{i\theta_0} e^{-\frac{i\pi d \sin\theta}{2}}$$

$$f_b = \frac{A_0 b}{\sqrt{\lambda z}} \sin\left(\frac{\pi b \sin\theta}{\lambda}\right) \cdot \frac{\sin\left(\frac{\pi N d \sin\theta}{\lambda}\right)}{\sin\left(\frac{\pi d \sin\theta}{\lambda}\right)} \cdot \frac{e^{-\frac{i\pi N d \sin\theta}{2}}}{e^{-\frac{i\pi d \sin\theta}{2}}} \cdot e^{i(\theta_0 + \Delta\phi)}$$

grat  
auslösen

$$\text{folg: } \Delta\phi = \frac{\pi}{2} \sin\theta$$

$$\Delta\phi = k\Delta z - k(n-1)h$$

$$\hat{f}_p = \hat{f}_{(a)} + \hat{f}_{(b)} = \frac{A_0 d}{\lambda \sqrt{\lambda z}} \sin\left(\frac{\pi b \sin\theta}{\lambda}\right) \cdot \frac{\sin\left(\frac{\pi N d \sin\theta}{\lambda}\right)}{\sin\left(\frac{\pi d \sin\theta}{\lambda}\right)} e^{i\theta_0} (1 + e^{i\Delta\phi})$$

$$1 + e^{i\Delta\phi} = e^{\frac{i\Delta\phi}{2}} \cdot 2 \cos \frac{\Delta\phi}{2}$$

$$I_p = \frac{A_0^2 d^2}{\lambda z} \sin^2\left(\frac{\pi b \sin\theta}{\lambda}\right) \cdot \left( \frac{\sin\left(\frac{\pi N d \sin\theta}{\lambda}\right)}{\sin\left(\frac{\pi d \sin\theta}{\lambda}\right)} \right)^2 \cos^2\left(\frac{\pi b \sin\theta}{\lambda} - \frac{\pi h(n-1)}{\lambda}\right)$$

$$\frac{\pi b \sin\theta}{\lambda} - \frac{\pi h(n-1)}{\lambda} = \frac{\pi}{2} + \pi K, \quad n=0, 1, \dots$$

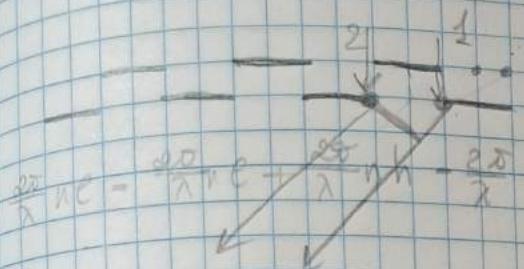
$$\frac{\pi b \sin\theta}{\lambda} - \frac{h(n-1)}{\lambda} = \frac{\pi}{2} + \pi K \quad | \cdot 2\lambda$$

$$\frac{\pi b \sin\theta}{\lambda} = 0 \rightarrow \sin\theta = 0$$

$$\sin\theta = \pm h(n-1) = \pm \lambda + \lambda K$$

Xorium gauzunges gesetzl. max:  $\theta=0 \Rightarrow \frac{\pi h(n-1)}{\lambda} = \frac{\pi}{2} + \pi K$

$$h = \frac{\lambda}{(n-1)} \left( l + \frac{1}{2} \right)$$



$$\frac{2\pi}{\lambda} n c = \frac{2\pi}{\lambda} n c + \frac{2\pi}{\lambda} nh - \frac{2\pi}{\lambda} h = \frac{2\pi}{\lambda} (n-1)h$$

$$\frac{2\pi}{\lambda} n c +$$

$$\frac{2\pi}{\lambda} n (c-h) + \frac{2\pi}{\lambda} h$$

$$K\Delta = \frac{\pi d}{\lambda} \sin \theta$$

$$\Delta\phi = \frac{2\pi}{\lambda} K\Delta$$

?

$$\begin{aligned} \frac{2\pi}{\lambda} n c &= \frac{2\pi}{\lambda} nh + \frac{2\pi}{\lambda} h - \\ &= \frac{2\pi}{\lambda} n c - \frac{2\pi}{\lambda} h(n-1) \end{aligned}$$

$$r_2 - r_1 = \frac{\pi}{2} \sin \theta$$

$$r_2 = r_1 + \frac{\pi}{2} \sin \theta$$

$$\varphi_2 - \varphi_1 = \Delta\phi = \frac{\pi}{2} \sin \theta$$

$$\varphi_2 - \varphi_1 = \frac{2\pi}{\lambda} (1-\frac{d}{2})h -$$

$$\theta = 0$$

$$v' = v \cdot \frac{f}{f - \frac{v_{\text{пред}}}{c}}$$

" " изогнулся вправо.  
" " изогнулся влево.

$$v' = v \left( f \pm \frac{v_{\text{пред}}}{c} \right)$$

" " прямой вправо.  
" " прямой влево.

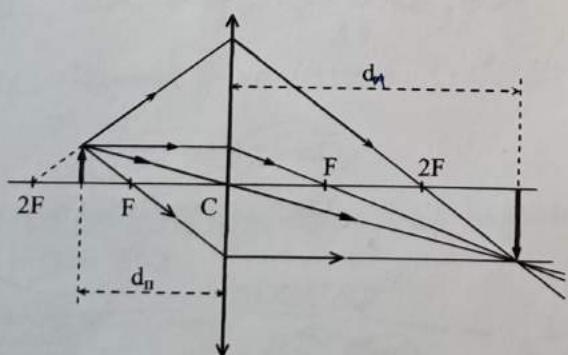
$$v' = v \frac{c - v_{\text{пред}}}{c - v_{\text{пред},x}}$$

Построение изображений в тонких линзах. Удобные лучи.

Собирающая линза		Рассеивающая линза
	Луч, проходящий через оптический центр, не преломляется.	
	Луч, проходящий через фокус (своим продолжением вперед)*; после линзы идет параллельно оптической оси.	
	Луч, идущий параллельно оптической оси, после линзы проходит через фокус (своим продолжением назад)*.	
	Луч, проходящий через двойной фокус (своим продолжением вперед)*; после линзы проходит через двойной фокус (своим продолжением назад)*.	

\*(в скобках) даны уточнения для рассеивающей линзы

**Пример.** Получение действительного, увеличенного перевёрнутого изображения с помощью собирающей линзы. Проведены все удобные лучи. Также на рисунке отмечены:



$d_o$  – расстояние от линзы до предмета,  
 $d_i$  – расстояние от линзы до изображения.

Увеличение, даваемое линзой:

$$\Gamma = \frac{h_i}{h_o} = \frac{d_i}{d_o}, \quad \text{где } h_o \text{ – высота предмета,}$$

$h_i$  – высота изображения.

Оптическая сила линзы:

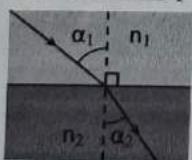
$$D = \frac{1}{f}, \quad \text{где } f \text{ – фокусное расстояние линзы.}$$

Формула линзы:

$$\pm \frac{1}{f} = \frac{1}{d_o} \pm \frac{1}{d_i}.$$

+ для действительного фокуса (у собирающей линзы), для действительного изображения.

- для мнимого фокуса (у рассеивающей линзы), для мнимого изображения.



Закон преломления:

$$n_1 \sin \alpha_1 = n_2 \sin \alpha_2, \quad \text{где } n_1 \text{ и } n_2 \text{ – показатели преломления}$$