

GOSIM

HANGZHOU 2025

GOSIM

◎ 杭州白金汉爵大酒店

自 2025年9月13-14日

2 同场会议

Concurrent Sessions

5 主题论坛

Themed Forums

4 趣味黑客松

AI App Hackathons

100+ 全球资深专家

Global Senior Experts

100+ 优质内容分享

Quality Content Shares

9 工作坊

Workshops

5大主题论坛

5 Parallel Tracks



具身智能



未来AI



模型和基础设施



智能体应用



智能互联网

具身智能

Embodied AI

— 特邀嘉宾 —



Martino Russi

Robotics Engineer & Open Source Advocate

HopeJr：面向所有人的500美元开源人形机械臂



Jinwei Gu

AI Research Scientist, NVIDIA

Cosmos物理AI世界基础模型



夏璇

机器人数据平台架构师

AIRSPED：用于具身智能的开源通用数据生产平台



岑明

感知与导航算法专家

非结构化环境的地图生成和路径规划方法



李涛

深开鸿操作系统架构师

基于OpenHarmony的机器人操作系统



尹云鹏

人形机器人创新中心研究员

从格物到致知：具身智能机器人开发范式的改变

夏璇

机器人数据平台架构师

AIRSPED：用于具身智能的开源通用数据生产平台

岑汝平

Dora-rs框架核心开发者

DORA-RS高性能计算框架在具身机器人的应用

王鹏伟

智源研究院具身智能负责人

具身大小脑操作框架与具身大脑模型构建

基于Kornia的可访问代理计算机视觉

Jian Shi

Computer Vision Research Lead

使用dora-rs混合多模态AI模型解决复杂机器人任务

Xavier

AI & Robotics Integration Specialist

使用dora-rs混合多模态AI模型解决复杂机器人任务



主办单位：

GOSIM

全球开源创新工

承办单位：

CSDN