

UNIVERSIDADE FEDERAL DA PARAÍBA CENTRO DE INFORMÁTICA

CONCEPÇÃO ESTRUTURADA DE CIRCUITOS INTEGRADOS RELATÓRIO DE ATIVIDADES

GABRIEL DE OLIVEIRA MOURA SOARES - 20160163998

João Pessoa NOVEMBRO/2019

Sumário

1. Introdução	2
2. Construção dos Golden Model's	3
2.1. Estruturas de suporte	3
2.2. Inversor	5
2.3. Mux	6
2.4. Somador	7
2.5. Acumulador	8
2.6. Addac	9
2.7. Addac4	11
3. Implementação em SystemVerilog	13
3.1. Inversor	14
3.2. Mux	15
3.3. Somador	16
3.4. Acumulador	18
3.5. Addac	19
3.6 Addac4	20

1. Introdução

Este trabalho é um relatório da implementação do 'Addac' (Figura 1), para isso será implementado o Golden Model de cada componente lógico e o addac será a combinação destes.

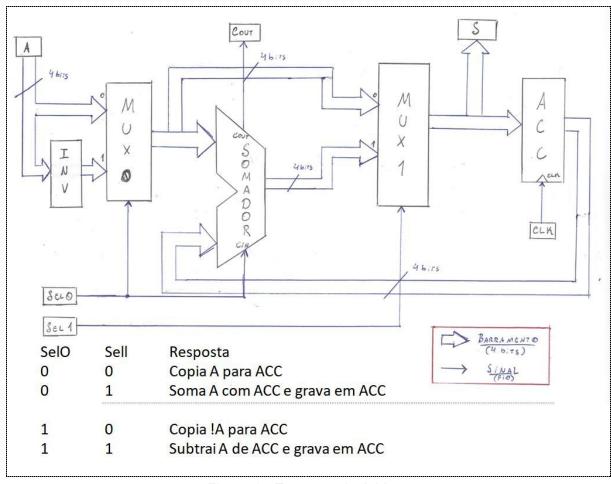


Figura 1 - Esquema do Addac

2. Construção dos Golden Model's

Os goldens models serão implementados na linguagem Python. Antes de vermos a implementação dos componentes lógicos em si, veremos algumas estruturas que foram criadas para dar suporte a criação dos componentes lógicos:

2.1. Estruturas de suporte

As primeiras delas é a 'Wire' que representa a entidade onde os dados (bits) serão inseridos e lidos e a interface WireListener.

```
class Wire:
        self.data: int = 0
        self.listeners: List[WireListener] = []
   def listen(self, listener: WireListener):
        listener.on wire change()
        self.listeners.append(listener)
   def remove listener(self, listener: WireListener):
        self.listeners.remove(listener)
   def notify listeners(self):
        for listener in self.listeners:
            listener.on wire change()
   def set(self, data: int):
        self.data = data
        self.notify listeners()
       return format(self.data, '04b')
   def format (self, format spec):
        return format(self.data, format spec)
```

Figura 2 - Classe Wire

```
class WireListener(ABC):
    @abstractmethod
    def on_wire_change(self):
        pass
```

Figura 3 - Classe WireListener

No estado da classe wire é armazenado o último dado que foi enviado para aquele wire, que é definido com um inteiro, onde o(s) bit(s) do inteiro é o dado que está passando pelo wire.

Um objeto que implementa a interface 'WireListener' pode se registrar em um 'Wire' para ser notificado quando houver uma mudança nos dados do Wire. Assim, toda vez que alguém inserir um dado no wire (através do método 'set') todos aqueles que se registraram serão notificados da mudança, através do método 'on_wire_change' definido na interface.

Outra classe que foi criada para dar suporte a criação dos blocos lógicos, foi uma classe abstrata "LogicBlock" que implementa algumas funcionalidades que serão comuns a todos os blocos lógicos.

```
class LogicBlock(WireListener):
   def init (self, inputs: Dict[str, Wire], outputs: List[str]):
       self.inputs = inputs
       self.outputs: Dict[str, Wire] = {x: Wire() for x in outputs}
       self.y = self.outputs[outputs[0]] # first element in outputs is the main output
       for inp in inputs.values():
           inp.listen(self)
   def on wire change(self):
       values: Dict[str, int] = {k: v.data for k, v in self.inputs.items()}
       result = self.operation(values)
       for k, v in result.items():
           self.outputs[k].set(v)
   def add input(self, name: str, a: Wire):
       if name in self.inputs:
           self.inputs[name].remove listener(self)
       self.inputs[name] = a
       a.listen(self)
   @abstractmethod
   def operation(self, inputs: Dict[str, int]) -> Dict[str, int]:
```

Figura 4 - Classe LogicBlock

Ela implementa a interface WireListener e se registra para escutar as mudanças de todas as suas entradas. Sempre que alguma entrada muda ele executa o método 'operation' passando as entradas atuais, aplicando a operação do bloco lógico e pega as saídas e atualizam nas saídas que também são 'wires'. Dessa forma, qualquer bloco lógico pode herdar as funcionalidades dessa classe, bastando apenas implementar o método 'operation' que define o comportamento do bloco lógico.

2.2. Inversor

Primeiro componente lógico criado foi o inversor, que inverte o bit da entrada e envia para a saída. A classe 'Inverter' recebe um 'Wire' em seu construtor que representa a entrada do inversor, e tem apenas uma saída 'y que é a entrada invertida'. Ela herda todo o comportamento do 'LogicBlock' e portanto basta apenas sobrecarregar o método 'operation' onde ele recebe a entrada x, faz a inversão do bit, e retorna a saída y

```
class Inverter(LogicBlock):
    def __init__(self, input_: Wire):
        super().__init__({'x': input_}, ['y'])

    def operation(self, inputs: Dict[str, int]) -> Dict[str, int]:
        x = inputs['x']
        y = ~x & 1
        return {'y': y}
```

Figura 5 - Classe Inverter

Além disso foi criado a função para criar os vetores de teste que foram salvos no arquivo 'inverter.tv'

```
def create_inverter_tvs():
    a = Wire()
    inverter = Inverter(a)
    file = open('inverter.tv', 'w')
    file.write("# a_y\n")
    for i in [0, 1]:
        a.set(i)
        file.write("{:1b}_{:1b}\n".format(a, inverter.y))
    file.close()
```

Figura 6 - Função para criação dos vetores de teste do inversor

Nele é criado um 'Wire' que é passado como entrada para o inversor; No for é gerado os 2 casos de teste possíveis, que é com entrada 0 e com entrada 1, e cada entrada é inserida no Wire de entrada do inversor e é lido então a saída dele e são gravados no arquivo.

```
Figura 7 - Conteúdo
do 'inverter.tv'
```

2.3. Mux

O Mux segue a mesma linha de criação do inversor: Recebe as suas entradas, que no caso dele é dois dados e um seletor, e define uma saída 'y'; E também herda o comportamento da classe LogicBlock definindo apenas a operação do multiplexador.

```
class Mux(LogicBlock):
    def __init__ (self, d0: Wire, d1: Wire, sel: Wire):
        inputs = {
            'd0': d0,
            'd1': d1,
            'sel': sel,
        }
        super().__init__ (inputs, ['y'])

def operation(self, inputs: Dict[str, int]) -> Dict[str, int]:
        if inputs['sel'] == 0:
            return {'y': inputs['d0']}
        else:
            return {'y': inputs['d1']}
```

Figura 8 - Classe Mux

Também foi criado uma função para gerar os vetores de teste, gerando todas as possíveis entradas, que nesse caso foram 2³ = 8 pois são 3 bits de entrada.

```
def create_mux_tvs():
    d0 = Wire()
    d1 = Wire()
    sel = Wire()
    mux = Mux(d0=d0, d1=d1, sel=sel)

file = open('mux.tv', 'w')
    file.write("# d0_d1_sel_y\n")
    for i0 in [0, 1]:
        d0.set(i0)
        for i1 in [0, 1]:
              d1.set(i1)
              for s in [0, 1]:
                    sel.set(s)
                    file.write("{:1b}_{:1b}_{:1b}_{:1b}\n".format(d0, d1, sel, mux.y))
    file.close()
```

Figura 9 - Função para criação dos vetores de teste do multiplexador

```
# d0_d1_sel_y
0_0_0_0
0_0_1_0
0_1_0_0
0_1_1_1
1_0_0_1
1_0_1_0
1_1_0_1
1_1_1_1
```

Figura 10 - Conteúdo do 'mux.tv'

2.4. Somador

O somador tem 3 entradas: a e b e cin; e 2 saídas: cout que é o bit mais significativo da soma e y que é o bit menos significativo da soma. A implementação do somador foi feita seguindo as operações realizadas por um circuito 'Full Adder', como se tivesse as portas lógicas.

Figura 11 - Classe Adder

Também foram gerados todos os possíveis vetores de teste, da mesma forma que foi feito com o mux.

Figura 12 - Função para criação dos vetores de teste do multiplexador

Figura 13 - Conteúdo do 'adder.tv'

2.5. Acumulador

Na classe do acumulador, é armazenado em seu estado o último clock recebido. Quando alguma entrada é alterada, ele verifica se o último clock foi 0 e o clock atual é 1, em caso positivo, ele copia a entrada para a saída, em qualquer outro caso, nada é feito. Sua implementação é feita da mesma forma dos outros blocos.

```
class Acc(LogicBlock):
    def __init__ (self, x: Wire, clk: Wire):
        self.lastClk: int = 0
        super(). __init__ ({'x': x, 'clk': clk}, ['y'])

    def operation(self, inputs: Dict[str, int]) -> Dict[str, int]:
        output: Dict = {'y': inputs['x']} if inputs['clk'] == 1 and self.lastClk == 0 else {}
        self.lastClk = inputs['clk']
        return output
```

Figura 14 - Classe Acc

Foram gerados 15 vetores de teste para o acumulador. Para cada vetor de teste, era sorteado se invertia o dado de entrada ou o clock, em relação ao vetor anterior com $\frac{1}{3}$ de chance de inverter o block e $\frac{2}{3}$ de chance de inverter o dado de entrada.

```
def create_acc_tvs():
    x = Wire()
    clk = Wire()
    acc = Acc(x=x, clk=clk)

file = open('acc.tv', 'w')
    file.write("# x_clk_y\n")

for i in range(15): # gera 15 casos de teste
    if randint(0, 2) == 0: # inverte clock 1/3 de chance
        clock = 1 - clk.data
        clk.set(clock)
    else: # inverte entrada 2/3 de chance
        data = 1 - x.data
        x.set(data)

    file.write("{:1b}_{:1b}_{:1b}\n".format(x, clk, acc.y))
```

Figura 15 - Função para criação dos vetores de teste do acumulador

```
# x_clk_y
0_1_0
1_1_0
0_1_0
1_1_0
```

Figura 16 - Primeiras linhas do 'acc.tv'

2.6. Addac

O addac é simplesmente a composição dos componentes criados, da forma que é mostrada na Figura 1, os dados são de 4 bits, para chegar nesse circuito, iremos criar uma versão de 1 bit que será instanciada 4 vezes. Como todos os componentes têm entradas e saídas como objetos do tipo 'Wire', basta conectar corretamente esses objetos que o circuito é montado.

```
class Addac:
    def __init__(self, a: Wire, sel0: Wire, sel1: Wire, clk: Wire, cin: Wire = None):
        inv = Inverter(a)
        mux0 = Mux(d0=a, dl=inv.y, sel=sel0)
        adder_cin = sel0 if cin is None else cin
        adder = Adder(a=mux0.y, cin=adder_cin, b=Wire())
        mux1 = Mux(d0=mux0.y, dl=adder.y, sel=sel1)
        acc = Acc(x=mux1.y, clk=clk)
        adder.add_input('b', acc.y)

        self.s = mux1.y
        self.cout = adder.cout
```

Figura 17 - Classe Addac

No momento de criação do somador, ainda não tinha sido criado o acumulador, que era sua segunda entrada, por isso foi inserido um fio 'dummy' que depois foi substituído pelo acumulador na linha imediatamente abaixo da sua criação.

Observe que a classe tem um parâmetro opcional 'cin', quando ele é passado, ele é inserido no cin do somador, quando ele não é passado, o cin do somador é o sel0, como no esquema da Figura 1. Isso vai ser útil na criação do addac de 4 bits.

Para cada função (cada par possível de sel0 e sel1) foram criados 15 vetores de teste com o mesmo critério que foi criado os vetores de teste do acumulador.

Figura 18 - Função para criação dos vetores de teste do addac

Figura 19 - Primeiras linhas do 'addac.tv'

2.7. Addac4

Para implementar o Addac de 4 bits (Addac4) iremos utilizar 4 instâncias do addac de 1 bit, fazendo a conexão de acordo com o diagrama abaixo.

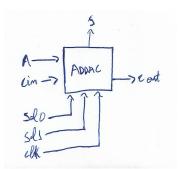


Figura 20 - Representação do addac de 1 bit

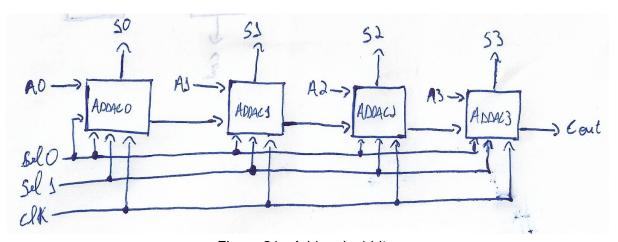


Figura 21 - Addac de 4 bits

Para ajudar na implementação, foram criadas mais duas estruturas auxiliares: a WireSplitter que recebe 1 wire com dados de 4 bits, e transforma em 4 wires com dados de 1 bit cada; e a WireJoiner que faz o inverso, recebendo 4 wires com dados de 1 bit, e transformando em 1 wire com 4 bits de dados.

```
class WireSplitter(LogicBlock):
    def __init__(self, a: Wire):
        bits_keys = ['bit{}'.format(i) for i in range(4)]
        super(WireSplitter, self).__init__({'a': a}, bits_keys)
        self.bits = [self.outputs[k] for k in bits_keys]

def operation(self, inputs: Dict[str, int]) -> Dict[str, int]:
        a_bits = [(inputs['a'] >> x) & 1 for x in range(4)]
        return {'bit{}'.format(i): a_bits[i] for i in range(4)}
```

Figura 22 - Classe WireSplitter

```
class WireJoiner(LogicBlock):
    def __init__(self, bits: List[Wire]):
        super(WireJoiner, self).__init__({'bit{}'.format(i): bits[i] for i in range(4)}, ['y'])

def operation(self, inputs: Dict[str, int]) -> Dict[str, int]:
        bits = [inputs['bit{}'.format(i)] for i in range(4)]
        out = 0
        for i in range(4):
            out += (bits[i] << i)

        return {'y': out}</pre>
```

Figura 23 - Wire Joiner

No Addac4 como entrada 'a' recebemos 1 wire de 4 bits, então fazemos o split para colocar nas entradas dos 4 addacs de 1 bit. Depois pegamos as saídas dos 4 addacs é fazemos um join, para transformar a saída em 1 wire de 4 bits.

```
class Addac4:
    def __init__(self, a: Wire, sel0: Wire, sel1: Wire, clk: Wire):
        # separa bits em 4 wires
        splitted = WireSplitter(a)

        addac0 = Addac(a=splitted.bits[0], sel0=sel0, sel1=sel1, clk=clk, cin=sel0)
        addac1 = Addac(a=splitted.bits[1], sel0=sel0, sel1=sel1, clk=clk, cin=addac0.cout)
        addac2 = Addac(a=splitted.bits[2], sel0=sel0, sel1=sel1, clk=clk, cin=addac1.cout)
        addac3 = Addac(a=splitted.bits[3], sel0=sel0, sel1=sel1, clk=clk, cin=addac2.cout)

# junta os bits em 1 wire
        s_bits = [addac0.s, addac1.s, addac2.s, addac3.s]
        joiner = WireJoiner(s_bits)

# saidas
        self.s = joiner.y
        self.cout = addac3.cout
```

Figura 24 - Classe Addac4

Para gerar os vetores de teste para o addac de 4 bits foi usado o mesmo critério que o addac de 1 bit, porém a entrada no lugar de ser invertida, é sorteada entre os valores

possíveis (qualquer valor de 4 bits), e como há uma maior possibilidade de entradas, foram geradas 60 entradas para cada função do Addac4.

Figura 25 - Função para criação dos vetores de teste do Addac4

```
# sel0_sel1_a_clk_cout_s
0_0_0000_1_0_0000
0_0_1101_1_0_1101
0_0_1001_1_0_1001
0_0_1001_1_1_1001
0_0_1101_1_1_1101
0_0_0100_1_0_0100
```

Figura 26 - Primeiras linhas do Addac4.tv

3. Implementação em SystemVerilog

Agora vamos implementar o addac na linguagem de descrição de hardware SystemVerilog. Iremos também em SystemVerilog implementar os 'TestBenchs' que são os programas que lerão os vetores de ouro gerado, e verificará se os componentes geram as saídas de acordo com os vetores de teste.

3.1. Inversor

A implementação do inversor em SystemVerilog é bem simples, ele é declarado como um módulo que recebe dois parâmetros a entrada 'a' e a saída 'y', e ele sempre atribui a 'y' o valor negado de 'a'.

```
module inverter(input logic a, output logic y):
    assign y = ~a;
endmodule
```

Abaixo segue o TestBench do inversor:

```
1 `timescale Ins/100ps
 2 module inv tb;
 4 int counter, errors, aux error;
 5 logic clk, rst;
 6 logic a, y, y_esperado;
7 logic [1:0] vectors[2];
9 inv dut(a, y);
10
11 initial begin
12
       $display("Iniciando Testbench");
       $display("| A | Y |");
$display("-----
13
14
       $readmemb("inv.tv", vectors);
15
16
       counter = 0; errors = 0;
17
       rst = 1; #33; rst = 0;
18 end
19
20 always
21
       begin
22
       clk = 1; #10;
23
       clk = 0; #5;
24
       end
25
26 always @(posedge clk)
27
       if(~rst)
28
       begin
29
           {a, y esperado} = vectors[counter];
30
31
32 always @(negedge clk) //Sempre (que o clock descer)
33
       if(~rst)
34
       begin
35
           aux error = errors;
36
           assert (y === y esperado) else errors = errors + 1;
37
38
           if(aux error === errors)
               $display("| %b | %b | OK", a, y);
39
40
           else
41
               $display("| %b | %b | ERROR", a, y);
42
           counter++; //Incrementa contador dos vertores de teste
43
44
45
           if(counter == $size(vectors)) //Quando os vetores de teste acabarem
46
           begin
47
               $display("Testes Efetuados = %0d", counter);
48
               $display("Erros Encontrados = %0d", errors);
49
               #10
50
                $stop;
           end
51
52
       end
53 endmodule
```

No início, é declarada algumas variáveis dentre elas, temos o 'a' e o 'y_esperado' (linha 6) que será os dados que serão lidos do arquivo com os vetores de teste. O array 'vectors' (linha 7) é para onde será lido os vetores de teste, ele é um vetor de 2 elementos, por que no caso do inversor, temos apenas 2 inversores de teste, e ele tem 2 bits porque cada vetor de teste tem 1 bit de entrada + 1 bit de saída, apenas.

Na linha 9 é instanciado o inversor, passando os parâmetros 'a' e 'y', dessa forma, toda vez que o 'a' for alterado, 'y' passa a ter o valor inverso de 'a'.

No bloco 'initial' (linhas 11~18), tem os comandos para mostrar na ferramenta de simulação o cabeçalho da saída do TestBench (linhas 12~14), e também é lido o arquivo com os vetores de teste e armazenado no array 'vectors' (linha 5), e ainda é inicializado algumas variáveis que serão usadas na simulação (linhas 16~17).

No primeiro bloco 'always' (linhas 20~24) é gerado o clock que vai controlar o passo da simulação, a princípio este clock fica 5 unidades de tempo em nível baixo e 10 em nível alto.

O segundo bloco 'always' (linhas 26~30) é executado sempre que o clock passa de nível baixo para alto (borda de subida) e lá é feito a extração dos dados do vetor de teste, ou seja, ele pega o vetor de teste atual (controlado pelo counter) e o separa na entrada 'a' e a saída 'y_esperado' (linha 29). Ao se fazer a leitura do 'a' o inversor que foi definido anteriormente já atualiza também o valor de 'y'.

E o terceiro bloco 'always' (linhas 32~53) é onde é verificado se a saída do inversor está de acordo com a saída que estava no vetor de teste. Para cada vetor de teste em impresso na ferramenta de simulação os dados (a e y) e se ele passou ou não no teste. No final é mostrado o número de testes feitos, e quantos erros foram encontrados.

3.2. Mux

A implementação do mux também é bem simples e direta:

```
module mux(
    input logic d0, d1, sel,
    output logic y
);
    assign y = sel ? d1 : d0;
endmodule
```

O testbench do mux segue o mesmo modelo do testbench do inversor, as diferenças estão apenas na instanciação do mux; na leitura dos vetores de teste, pois agora são 8 vetores de teste com 4 bits cada; e na parte que mostra os erros e acertos, pois precisa mostrar todos os dados.

```
1 'timescale lns/100ps
 2 module mux_tb;
 3
 4 int counter, errors, aux error;
 5 logic clk, rst;
 6 logic a, b, sel, y, y_esperado;
 7 logic [3:0] vectors[8];
9 mux dut(a, y);
10
11 initial begin
       $display("Iniciando Testbench");
12
       $display("| A | B | S | Y |");
13
       $display("----");
14
15
       $readmemb("mux.tv", vectors);
       counter = 0; errors = 0;
16
       rst = 1; #33; rst = 0;
17
18 end
19
20 always
21
       begin
22
       clk = 1; #10;
       clk = 0; #5;
23
24
       end
25
26 always @(posedge clk)
27
       if(~rst)
28
       begin
29
           {a, b, sel, y_esperado} = vectors[counter];
30
31
32 always @(negedge clk) //Sempre (que o clock descer)
33
       if(~rst)
34
       begin
35
           aux error = errors;
36
           assert (y === y_esperado) else errors = errors + 1;
37
38
           if(aux error === errors)
39
               $display("| %b | %b | %b | 0K", a, b, sel, y);
40
           else
               $display("| %b | %b | %b | ERROR", a, b, sel, y);
41
42
           counter++; //Incrementa contador dos vertores de teste
43
44
45
           if(counter == $size(vectors)) //Quando os vetores de teste acabarem
46
47
               $display("Testes Efetuados = %0d", counter);
48
               $display("Erros Encontrados = %0d", errors);
49
               #10
50
               $stop;
51
           end
52
       end
53
    endmodule
```

3.3. Somador

O somador foi implementado segundo o comportamento do circuito 'somador completo', mostrado na Figura 27.

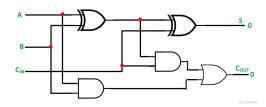


Figura 27 - Full Adder

```
module adder(
   input logic a, b, cin,
   output logic s, cout
);
  logic p, g;
  assign p = a ^ b;
  assign g = a & b;
  assign s = p ^ cin;
  assign cout = g | (p & cin);
endmodule
```

Abaixo o Test Bench do somador:

```
1 'timescale lns/100ps
 2 module adder tb;
 4 int counter, errors, aux_error;
 5 logic clk, rst;
 6 logic a, b, cin, s, s_esperado, cout, cout_esperado;
7 logic [3:0] vectors[8];
 9 adder dut(a, b, cin, s, cout);
10
11 initial begin
12
       $display("Iniciando Testbench");
       $display(" | A | B | Cin | S |");
$display("----");
13
14
15
       $readmemb("adder.tv", vectors);
16
       counter = \theta; errors = \theta;
17
       rst = 1; #33; rst = 0;
18
19
20 always
21
       begin
       clk = 1; #10;
clk = 0; #5;
22
23
24
25
       end
26 always @(posedge clk)
27
       if(~rst)
28
       begin
29
           {a, b, cin, cout, y_esperado} = vectors[counter];
30
31
32 always @(negedge clk) //Sempre (que o clock descer)
33 if(~rst)
34
       begin
35
           aux error = errors;
           assert (y === y esperado)
36
37
           else begin
38
                errors = errors + 1;
39
                $display("| %b | %b | %b | %b | %b | ERROR: 5 = %b", a, b, cin, s esperado, cout esperado, s);
40
41
42
           assert (y === y_esperado)
43
           else begin
44
                errors = errors + 1;
                $display("| %b | %b | %b | %b | %b | ERROR: Cout = %b", a, b, cin, s_esperado, cout_esperado, cout);
45
46
47
48
           if(aux error === errors)
                $display("| %b | %b | %b | %b | 0K", a, b, cin, y, cout);
49
50
51
52
53
54
            counter++; //Incrementa contador dos vertores de teste
            if(counter == $size(vectors)) //Quando os vetores de teste acabarem
            begin
55
                $display("Testes Efetuados = %0d", counter);
56
                $display("Erros Encontrados = %0d", errors);
57
58
                $stop;
59
            end
60
       end
    endmodule
```

Não há novidades, segue o mesmo modelo dos anteriores, com a diferença que são verificadas duas saídas dessa vez.

3.4. Acumulador

Como o acumulador só vai atuar na borda de subida do clock sua implementação é um pouco diferente, pois criamos um bloco 'always' que simplesmente executa sempre que houver uma subida do clock, e simplesmente copia a entrada para a saída quando isso acontecer.

```
module acc(
    input logic a, clk,
    output logic y
);
    always_ff @(posedge clk)
    y <= a;
endmodule</pre>
```

No testbench também não teve grande novidade, mas vale ressaltar que o clock que estamos usando na simulação é diferente do clock que servirá de entrada para o acumulador, por isso foi criada uma nova variável 'iclk' para representar o clock de entrada.

```
1 'timescale Ins/100ps
 2 module acc_tb;
 4 int counter, errors, aux error;
 5 logic clk, rst;
 6 logic a, iclk, y, y_esperado;
 7 logic [2:0] vectors[15];
 9 acc dut(a, iclk, y);
10
11 initial begin
12
       $display("Iniciando Testbench");
13
       $display("| A | Clk | Y |");
14
       $display("----
       $readmemb("acc.tv", vectors);
15
       counter = 0; errors = 0;
16
       rst = 1; #33; rst = 0;
17
       a = 0; #5 iclk = 0; #5 iclk = 1; #5 iclk = 0;
18
19 end
20
21 always
22
       begin
23
       clk = 1; #10;
24
       clk = 0; #5;
25
26
27 always @(posedge clk)
28
       if(~rst)
29
       begin
30
           {a, iclk, y_esperado} = vectors[counter];
31
32
33 always @(negedge clk) //Sempre (que o clock descer)
35
       begin
36
           aux_error = errors;
37
           assert (y === y_esperado) else errors = errors + 1;
38
39
           if(aux error === errors)
40
               $display("| %b | %b | %b | OK", a, iclk, y);
41
42
               $display("| %b | %b | %b | ERROR Linha %d", a, iclk, y_esperado, counter+1);
43
44
           counter++; //Incrementa contador dos vertores de teste
45
46
           if(counter == $size(vectors)) //Quando os vetores de teste acabarem
47
               $display("Testes Efetuados = %0d", counter);
48
               $display("Erros Encontrados = %0d", errors);
49
50
               #10
               $stop;
51
           end
52
       end
53
   endmodule
```

3.5. Addac

Agora para montar o addac basta instanciar os componentes já implementados e fazer as ligações corretamente, de acordo com a Figura 1.

```
module addac(
    input logic a, sel0, sel1, cin, clk,
    output logic s, cout
);

logic a inv;
    inv inv0(.a(a), .y(a_inv));

logic mux0_y;
    mux mux0(.d0(a), .d1(a_inv), .sel(sel0), .y(mux0_y));

logic acc_y, adder_y;
    adder adder0(.a(mux0_y), .b(acc_y), .cin(cin), .s(adder_y), .cout(cout));
    mux mux1(.d0(mux0_y), .d1(adder_y), .sel(sel1), .y(s));
    acc acc0(.a(s), .clk(clk), .y(acc_y));
endmodule
```

O Test Bench segue a mesma lógica do Test Bench do acumulador:

```
1 'timescale lns/100ps
 2 module addac tb;
 4 int counter, errors, aux_error;
 5 logic clk, rst;
6 logic sel0, sel1, a, iclk;
7 logic cout, cout_esperado, s, s_esperado;
8 logic [5:0] vectors[60];
10 addac dut(a, sel0, sel1, sel0, iclk, s, cout);
11
$\frac{\text{sptay}(\text{"addac.tv", vectors});}{\text{counter = 0; errors = 0;}}$\text{rst = 1; #33; rst = 0;}$\text{a = 0; #5 iclk = 0; #5 iclk = 1; #5 iclk = 0;}$\text{$}\text{}
16
17
18
19
20 end 21
22 always
23 be
        begin
24
25
        clk = 1; #10;
clk = 0; #5;
26
27
28 always @(posedge clk)
29
         if(~rst)
30
31
32
         begin
             {sel0, sel1, a, iclk, cout_esperado, s_esperado} = vectors[counter];
33
34 always @(negedge clk) //Sempre (que o clock descer)
35
36
37
38
         if(~rst)
             assert (s === s_esperado)
else begin
                  39
40
                                              | %b | %b | %b | ERROR: S = %b Linha %d",
41
42
43
44
45
46
             assert (y === y_esperado)
             else begin
errors = errors + 1;
                                %b | %b | %b | %b | %b | %b | ERROR: Cout = %b Linha %d",
a, sel0, sel1, iclk, s_esperado, cout_esperado, cout, counter+1);
47
48
                  $display("| %b | %b
49
50
51
52
             if(aux_error === errors)
    $display("| %b | %b | %b | %b | %b | 0K", a, iclk, y);
53
54
55
56
             counter++; //Incrementa contador dos vertores de teste
              if(counter == $size(vectors)) //Quando os vetores de teste acabarem
57
58
                  $display("Testes Efetuados = %0d", counter);
$display("Erros Encontrados = %0d", errors);
60
             end
62
    endmodule
```

3.6. Addac4

Assim como na construção do golden model, para fazer o addac de 4 bits, usaremos 4 instâncias do addac de 1 bit, seguindo o esquema da Figura 21.

```
module addac4(
    input logic [3:0] a;
    input logic sel0, sel1, clk;
    output logic [3:0] s;
    output logic cout;
);

logic [2:0] addacs_cout;
    addac addac0(
        .a(a[0]), .sel0(sel0), .sel1(sel1), .cin(sel0), .clk(clk),
        .s(s[0]), .cout(addacs_cout[0])
);
    addac addac1(
        .a(a[1]), .sel0(sel0), .sel1(sel1), .cin(addacs_cout[0]), .clk(clk),
        .s(s[1]), .cout(addacs_cout[1])
);
    addac addac2(
        .a(a[2]), .sel0(sel0), .sel1(sel1), .cin(addacs_cout[1]), .clk(clk),
        .s(s[2]), .cout(addacs_cout[2])
);
    addac addac3(
        .a(a[3]), .sel0(sel0), .sel1(sel1), .cin(addacs_cout[2]), .clk(clk),
        .s(s[3]), .cout(cout)
);
endmodule
```

O Test Bench é um pouco mais elaborado nesse caso, pois verificamos bit a bit da saída para identificar qual bit houver erro, se tiver:

```
1 'timescale lns/100ps
 2 module addac4_tb;
 4 int counter, errors, aux_error;
5 logic clk, rst;
 6 logic sel0, sel1, iclk, cout, cout_esperado;
 7 logic [3:0] a, s, s_esperado;
 8 logic [11:0] vectors[240];
10 addac4 dut(a, sel0, sel1, sel0, iclk, s, cout);
11
12 initial begin
       $display("Iniciando Testbench");
13
       $display("| A | Sel0 | Sel1 | Clk | S | Cout |");
$display("-----");
14
15
       $readmemb("addac4.tv", vectors);
16
17
       counter = \theta; errors = \theta;
       rst = 1; #33; rst = 0;
18
19
       a = \theta; #5 iclk = \theta; #5 iclk = 1; #5 iclk = \theta;
20 end
21
22 always
23
       begin
24
       clk = 1; #10;
25
       clk = \theta; #5;
26
       end
27
28 always @(posedge clk)
       if(~rst)
29
30
       begin
31
           {sel0, sel1, a, iclk, cout esperado, s esperado} = vectors[counter];
32
33
34 always @(negedge clk) //Sempre (que o clock descer)
35
       if(~rst)
36
       begin
37
           aux_error = errors;
38
           for(int i = \theta; i < 4; i++) begin
39
               assert (s[i] === s_esperado[i])
40
               else begin
41
                    //Mostra mensagem de erro se a saída do DUT for diferente da saída esperada
42
                    $display("Error S: input in position %d = %b", i, s[i]);
                    $display("linha %d 0 , saida = %b, (%b esperado)",counter+1, s[i], s_esperado[i]);
43
44
45
                    errors = errors + 1; //Incrementa contador de erros a cada bit errado encontrado
46
47
           end
48
49
           assert(cout === cout_esperado)
50
           else begin
51
                //Mostra mensagem de erro se a saída do DUT for diferente da saída esperada
52
                $display("Error COUT:");
               $display("linha %d 0 , saida = %b, (%b esperado)",counter+1, cout, cout_esperado);
53
54
55
               errors = errors + 1; //Incrementa contador de erros a cada bit errado encontrado
56
57
58
           if(aux_error === errors)
59
               $display("| %b | %b
                                       %b
                                               | %b | %b | %b | 0K", a, sel0, sel1, iclk, s, cout);
60
           else
                                               | %b | %b | %b | ERROR", a, sel0, sel1, iclk, s, cout);
61
                $display("| %b | %b
                                       l %b
62
           counter++; //Incrementa contador dos vertores de teste
63
64
65
           if(counter == $size(vectors)) //Quando os vetores de teste acabarem
66
               $display("Testes Efetuados = %0d", counter);
67
68
                $display("Erros Encontrados = %0d", errors);
69
70
               $stop;
71
           end
77
       end
73 endmodule
```