${\sf Geometrie}$

Permittivität von Vakuum

Elektrische Feldkonstante

$$\varepsilon_0 = 8.854 \times 10^{-12} \text{ F/m}$$

$$[\varepsilon_0] = \frac{F}{m} = \frac{As}{Vm} = \frac{C^2}{Nm^2}$$

Lichtgeschwindigkeit

$$c_0 = 2.99792 \times 10^8 \text{m/s} = \frac{1}{\sqrt{\varepsilon_0 \mu_0}} = \frac{E_0}{B_0}$$

$$[c_0] = \frac{\mathrm{m}}{\mathrm{s}}$$

Magnetische Feldkonstante

Permeabilität von Vakuum

$$\mu_0=4\pi\times 10^{-7}\mathrm{H/m}$$

$$[\mu_0] = \frac{H}{m} = \frac{V_s}{\Delta m} = \frac{T_m}{\Delta}$$

Masse des Elektrons

(Ruhemasse, $v \ll c_0$)

$$m_e = 9.109 \times 10^{-31} \text{ kg}$$

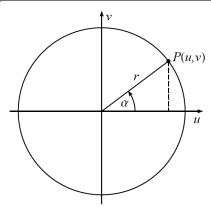
$$[m_e] = kg$$

${\bf Elementar ladung} \,\, ({\rm Ladung} \,\,$

des Elektrons
$$q_e = -e$$
)

$$e = 1.602 \times 10^{-19} \mathrm{C}$$

$$[e] = As = C$$



$$\sin(\alpha) = \frac{v}{r} \qquad \cos(\alpha) = \frac{u}{r}$$

$$\sin(\alpha)$$

$$\tan(\alpha) = \frac{\sin(\alpha)}{\cos(\alpha)}$$

$$\sin(\alpha) = \sin(\alpha + 2\pi)$$

$$-\sin(\alpha) = \sin(-\alpha)$$

$$tan(\alpha) = tan(\alpha + \pi)$$

$$\sin(\alpha \pm \beta) = \sin(\alpha)\cos(\beta) \pm \cos(\alpha)\sin(\beta)$$

$$\cos(\alpha \pm \beta) = \cos(\alpha)\cos(\beta) \mp \sin(\alpha)\sin(\beta)$$

$$\cos(\arcsin(x)) = \sin(\arccos(x)) = \sqrt{1 - x^2}$$

$\sin(\alpha)^2 + \cos(\alpha)^2 = 1$

$$\cot(\alpha) = \frac{\cos(\alpha)}{\sin(\alpha)}$$

$$\cos(\alpha) = \cos(2\pi - \alpha)$$

$$\cos(-\alpha) = \cos(\alpha)$$

$$\tan(-\alpha) = -\tan(\alpha)$$

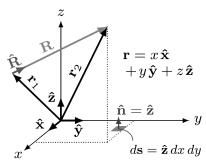
$$\sin(2\alpha) = 2\sin(\alpha)\cos(\alpha)$$

$$\cos(2\alpha) = \cos^2(\alpha) - \sin^2(\alpha)$$

Sphärische Koordinaten

$$\cos(2\alpha) = 2\cos^2(\alpha) - 1$$

Kartesische Koordinaten



Volumenelement: dv = dxdydz

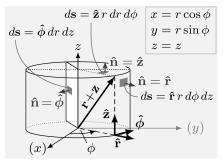
Kreis Umfang $U = 2\pi r$

Kreis Fläche $U=2\pi r^2$

Vektorprodukt
$$\mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$$

Skalarprodukt $\mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}$

Zylindrische Koordinaten



Volumenelement: $dv = rdrd\phi dz$

Oberfläche $A = 2\pi rh + 2\pi r^2$

Volumen
$$V = \pi r^2 h$$

$$\begin{pmatrix} a_x \\ a_y \\ a_z \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} b_x \\ b_y \\ b_z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_y b_z - a_z b_y \\ a_z b_x - a_x b_z \\ a_x b_y - a_y b_x \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} a_x \\ a_y \\ a_z \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} b_x \\ b_y \\ b_z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_y b_z - a_z b_y \\ a_z b_x - a_x b_z \\ a_x b_y - a_y b_x \end{pmatrix}$$
$$\begin{pmatrix} b_x \\ b_y \end{pmatrix} = a_x b_x + a_y b_y + a_z b_z = \vec{a}$$

Volumenelement:
$$dv = r^2 \sin \theta dr d\theta d\phi$$

 $x = r \sin \theta \cos \phi$

 $y = r \sin \theta \sin \phi$

 $z = r \cos \theta$

 $d\mathbf{s} = \mathbf{\hat{r}} \, r^2 \sin \theta \, d\theta \, d\phi$

Oberfläche
$$A=4\pi r^2$$

Volumen
$$V = \frac{4}{3}\pi r^3$$

$$\vec{a}\times\vec{b}=-(\vec{b}\times\vec{a})$$

$$\cos(\omega) = \frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{1 - 1}$$

Komplexe Polarform

$$z = r \cdot e^{i\varphi} = r\cos(\varphi) + i\sin(\varphi)$$

$$z = a + bi$$

$$r = |z| = \sqrt{a^2 + b^2}$$

$$\varphi = \arg(z) = \langle \frac{\arccos(\frac{a}{r})}{-\arccos(\frac{a}{r})} \rangle$$

b < 0

 $b \ge 0$

Winkel Subtrahieren

$$z_1 = r_1 cis(\varphi_1) = r_1 e^{i\varphi_1}$$

$$z_1 \cdot z_2 = r_1 \cdot r_2 \operatorname{cis}(\varphi_1 + \varphi_2)$$

$$z_1/z_2 = r_1/r_2 \operatorname{cis}(\varphi_1 - \varphi_2)$$

 $z_2 = r_2 cis(\varphi_2) = r_2 e^{i\varphi_2}$

	Arbeit, Energie		ΔW] = [W] = J = Ws, F] = N = kg · m/s ²
Allgemein	Drehmoment	$\mathbf{T} = \mathbf{r} \times \mathbf{F}$ (T auf Drehachse)	T] = Nm = kg · m ² /s ² , [r] = m
	Zentripedalkraft		[m] = kg, [r] = m, $[v] = m/s, [\omega] = \text{rad}/s$
Allg	Lorenzkraft		E] = V/m, $[B]$ = A/m v] = m/s, $[l]$ = m
	Drehimpuls	-	$L] = kg \cdot m^2/s$
	Drallsatz	$M = \dot{L}$	
	Wellengleichung 1 und 3 Dimensional	$\frac{\partial^2 \xi}{\partial t^2} - v^2 \frac{\partial^2 \xi}{\partial x^2} = 0 \qquad \frac{\partial^2 \vec{\xi}}{\partial t^2} - v^2 \Delta \vec{\xi} = 0$	Allg. Lösung $\xi(x,t) = f(x \pm vt)$
	Harmonische Lösung:	$\xi(x,t) = \xi_0 \sin(k(x \pm vt)) = \xi_0 \sin(kx \pm \omega t) = \xi_0 e^{i(kx \pm \omega t)}$	-v rechtslaufend $+v$ linkslaufend
	Wellenlänge & Wellenzahl	$\lambda = \frac{v}{f} = \frac{2\pi}{k} = v \cdot T$ $k = \mathbf{k} = \omega \sqrt{\varepsilon \mu} = \frac{\omega}{v} = \frac{2\pi}{\lambda}$	$[\lambda] = \text{m } [k] = \text{rad/m}$
	Seilwelle Transversal (Zugspannung S)	$v^2 = \frac{S}{\rho}$, $S = \frac{F}{A}$, $\rho = \frac{m}{V}$	$[F] = kg \cdot m/s^2$ Dichte $[\rho] = kg/m^3$
	Festkörper Longitudalwelle $(E \text{ Elastizit\"{a}tmodul})$	$v^2 = \frac{E}{\rho}$, $E = \sigma \frac{l}{\Delta l}$	$[E] = N/m^{-2}$ Normalspannung $[\sigma] = \frac{dF_{\perp}}{da}N/m^{-2}$
	Ebene Welle harmonische Welle	$\vec{\xi}(x,y,z,t) = \vec{A}e^{i(\vec{k}\cdot\vec{r}-\omega t)}$	(Die zu \vec{k} senkrechte Ebene ist $\vec{k} \cdot \vec{r} = \text{konst.}$)
	Kugel Welle harmonische Welle	$\vec{\xi}(\vec{r},t) = \frac{\overrightarrow{A_1}}{r} f_1(\vec{k} \cdot \vec{r} - wt) + \frac{\overrightarrow{A_2}}{r} f_2(\vec{k} \cdot \vec{r} + wt)$	$I = \frac{P}{4\pi r^2} \text{ Intensität } I$ Leistung P über r^2
en	Vertikale Polarisation Horizontale Polar	isation Linkszirkular	Rechtszirkular Elliptisch
Welle	ξξ	ξ_y ξ_x	£
	Gesetzt von Malus Polarisationsfilter	$I = I_0 \cdot \cos^2(\alpha)$	$lpha$ Polarisationswinkel I_0 Intensität
	Mittlere harmonische Energiedichte über Periode T	$\left\langle \frac{\mathrm{d}W}{\mathrm{d}V} \right\rangle = \frac{1}{T} \int_0^T \frac{\mathrm{d}W}{\mathrm{d}V}(x,t) \mathrm{d}t = \frac{1}{2} \rho \omega^2 A^2$	Energie pro Zeiteinheit und pro Flächeneinheit
	Mittlere Intensität harmonische Welle	$\langle I \rangle = \frac{1}{2} \rho \omega^2 A^2 v = \frac{1}{2} \rho \frac{\omega^3}{k} A^2 = \frac{1}{2} \rho \sqrt{\frac{F}{\rho \pi R^2}} \omega^2 A^2 \propto \sqrt{\rho} A^2$	Energie pro Zeiteinheit und pro Flächeneinheit
	Poynting-Theorem Poynting-Vektor:	$\mathbf{S} = \frac{\mathrm{d}^2 W}{\mathrm{d}a \ \mathrm{d}t} \frac{\mathrm{d}\vec{a}}{ \ \mathrm{d}\vec{a} } , \mathbf{S} = \mathbf{E} \times \mathbf{H}$	$[S] = \frac{\mathrm{W}}{\mathrm{m}^2}$
	Dopplereffekt	$f_B = \frac{c + v_b}{c - v_q} f_q$ $c_{\text{Luft}} = 340 m/s$	$\stackrel{q}{\bullet} \stackrel{b}{v_q} \longrightarrow \stackrel{b}{\bullet}$
	Schockwelle	$\vartheta = \arcsin\left(\frac{u}{v_Q}\right)$	ϑ Halber Öffnungswinkel Machscher Kegel

$-\frac{d}{dt} \int_{V} (w_e + w_m) dv = \int_{V} \int_{$	$\int_{V} p dv + \int_{A=\partial V} \mathbf{S} \cdot d\mathbf{s}$	$I := \vec{S} $ (Intsensität)
<i>I</i>		T 7

$$\begin{split} |\mathbf{S}| &= |\mathbf{E} \times \mathbf{H}| = \frac{U \cdot I}{2\pi R l} \text{ Integral Mantelfläche} & \quad \text{elt. Feldstärke } |\vec{E}| = \frac{U}{l} \;, \\ P &= \oint_{M} \vec{S} \cdot \mathrm{d}\vec{A} = -\frac{U \cdot I}{2\pi R l} \cdot 2\pi R l = -U \cdot I & \quad \text{mag. Feldstärke} |\vec{H}| = \frac{I}{2\pi R} \end{split}$$

elt. Feldstärke
$$|E| = \frac{1}{l}$$
,
mag. Feldstärke $|\vec{H}| = \frac{I}{2\pi R}$

$$\frac{\mathrm{d}T}{\mathrm{d}V} = \frac{1}{2}\rho \left(\frac{\partial \xi}{\partial t}\right)^2 = \frac{1}{2}\rho v^2 \left(\frac{\mathrm{d}\xi}{\mathrm{d}(x - vt)}\right)^2$$

Energie d
$$T$$
 gilt nur für mechanische Wellen

$$\frac{\mathrm{d}E_{el}}{\mathrm{d}V} = \frac{1}{2}E\left(\frac{\partial\xi}{\partial x}\right)^2 = \frac{1}{2}S\left(\frac{\partial\xi}{\partial x}\right)^2 = \frac{\mathrm{d}T}{\mathrm{d}V}$$

$$\frac{dV}{dV} = \frac{2}{2} \left(\frac{\partial x}{\partial x} \right)^{2} = \frac{dV}{dV} + \frac{dE_{el}}{dV} = \rho v^{2} \left(\frac{d\xi}{d(x - vt)} \right)^{2} = \frac{dV}{dV}$$

$$\xi(x,t) = f(u) \text{ mit } u = x - vt$$

$$f'^2 = \frac{\partial f}{\partial u}$$

Superposition

$$\xi = \underbrace{A\sin(kx - \omega t)}_{\xi_1(x,t)} + \underbrace{A\sin(k(x + \Delta x) - \omega t + \delta)}_{\xi_2(x,t)} = \underbrace{2A\cos\left(\frac{1}{2}(\delta + k\Delta x)\right)}_{\text{Amplitude}} \underbrace{\sin\left(kx - \omega t + \frac{1}{2}(\delta + k\Delta x)\right)}_{\text{harmonische Welle}}$$

Kontruktive/Destruktive Interferenz

$$\frac{1}{2}(\delta + k\Delta x) = n\pi$$
 $\frac{1}{2}(\delta + k\Delta x) = (n + \frac{1}{2})\pi$

Reflexion/Transmission

$$\xi_A = Ae^{i(k_1x - \omega t)}$$

$$k_2 = \omega \sqrt{\frac{\rho_2}{S_2}}, \ \alpha = \sqrt{\frac{S_2 \rho_2}{S_1 \rho_1}}$$

$$\xi_R = Re^{i(-k_1x - \omega t + \delta_R)}$$

$$k_2 = \omega \sqrt{\frac{\rho_2}{E_2}}, \alpha = \sqrt{\frac{E_2 \rho_2}{E_1 \rho_1}}$$

Transmitierte Welle

$$\xi_T = Te^{i(k_2x - \omega t + \delta_T)}$$

gesucht:
$$R, T, \delta_R, \delta_T, k_2$$

Phase

$$\delta_R = 0$$
 $\delta_R = \pi$ $\delta_T = 0$

$$R = \frac{1-\alpha}{1+\alpha}A$$
 $R = -\frac{1-\alpha}{1+\alpha}A$ $T = \frac{2A}{1+\alpha}$

$$(R \ge 0)$$

Spezialfall festes (Seil-)Ende $(\alpha \to \infty)$

$$\delta R = \pi$$

$$\pi \text{ Phasensprung}$$

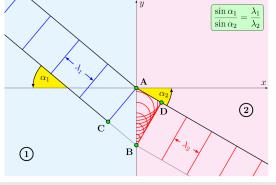
$$\underbrace{\delta R = \pi}_{\text{the expression}} \quad \lim_{\alpha \to \infty} R = A \quad \lim_{\alpha \to \infty} T = 0$$

$$(\alpha=0$$
 nur bei übergang zu Vakuum. mech. Welle kann nicht ins Vakuum, d.h $T=0$ statt $T=2A$)

loses (Seil-) Ende ($\alpha \to 0$)

$$\underbrace{\delta R = 0}_{\text{kein Phasensprung}} \ , \ \lim_{\alpha \to \infty} R = A, \ \lim_{\alpha \to \infty} T = 0$$

Snellius'sche Brechungsgesetz



$$\frac{\sin\left(\alpha_1\right)}{\sin\left(\alpha_2\right)} = \frac{v_1}{v_2} = \frac{\lambda_1}{\lambda_2}$$

Fermat'sches Prinzip

Nach dem Fermat'schen Prinzip läuft eine Welle bei Reflexion und Brechung, stets jenen Weg, für den die Laufzeit einer Phasenfläche Φ zwischen zwei Punkten minimal wird.

Stehende Wellen

gegeenlaufende Harmonische Wellen

$$2A \sin\left(kx + \frac{\delta}{2}\right) \cos\left(\omega t + \frac{\delta}{2}\right)$$
Amplitude harmonische Welle

Saite fest-fest (n-te Normalschwingung)

$$\xi_n(x,t) = A_n \sin\left(\frac{n\pi}{l}x\right) \cos\left(\frac{n\pi}{l}vt + \varphi_n\right)$$

Saite fest-offen

$$\xi_n(x,t) = A_n \sin\left(\frac{2n+1}{2}\frac{\pi}{l}x\right) \cos\left(\frac{2n+1}{2}\frac{\pi}{l}vt + \varphi_n\right)$$

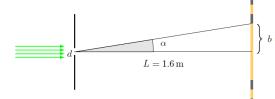
Prinzip von Huygens

Jeder Punkt einer bestehenden Wellenfläche (bzw. Wellenfront) wird als Zentrum einer neuen kugelförmigen Elementarwelle aufgefasst. Die Umhüllende dieser Elementarwellen ergibt dann die Wellenfront zu einem späteren Zeitpunkt.

Einzelspalt

$$\langle I \rangle \propto A^2 \frac{\sin^2\left(\frac{\Delta\varphi}{2}\right)}{\left(\frac{\Delta\varphi}{2}\right)^2} \text{ mit } \Delta\varphi = kd\sin(\alpha) \qquad \Delta\varphi \text{ Phasendifferenz}$$

Beispiel



$$\begin{cases} b & \langle I \rangle \sim A^2 \frac{\sin^2(\frac{1}{2}\Delta\varphi)}{(\frac{1}{2}\Delta\varphi)^2}, & \text{mit} \\ & \Delta\varphi = 2\pi \frac{d}{\lambda}\sin\alpha \ I \text{ verschwindet} \\ & \text{bei } \frac{1}{2}\Delta\varphi = n\pi, n \in \mathbb{N} \\ & \Rightarrow d = n\frac{\lambda}{\sin\alpha} = n\frac{\lambda}{b/L} \end{cases}$$

Physikalisches gaußsches Gesetz

$$\operatorname{div} \vec{D} = \vec{\nabla} \cdot \vec{D} = \rho \quad \Longleftrightarrow \quad$$

$$\operatorname{div} \vec{D} = \vec{\nabla} \cdot \vec{D} = \rho \quad \Longleftrightarrow \quad \oint_{\partial V} \vec{D} \cdot \mathrm{d}\vec{A} = \iiint_{V} \rho \mathrm{d}V = Q(V)$$

Gauss

Stokes

Das \vec{D} -Feld ist ein Quellenfeld. Die Ladung (Ladungsdichte ρ) ist Quelle des elektrischen Feldes.

Quellenfreiheit des **B-Feldes**

$$\operatorname{div} \vec{B} = \vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0 \quad \Longleftrightarrow \quad$$

dung in seinem Inneren. $\operatorname{div} \vec{B} = \vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0 \quad \Longleftrightarrow \quad \oint_{\partial V} \vec{B} \cdot \mathrm{d} \vec{A} = 0$ Gauss

Der (elektrische) Fluss durch die geschlossene Oberfläche ∂V eines Volumens V ist

direkt proportional zu der elektrischen La-

Das \vec{B} -Feld ist quellenfrei. Es gibt keine magnetischen Monopole.

Induktionsgesetz

Maxwell-Gleichungen

$$\operatorname{rot} \vec{E} = \vec{\nabla} \times \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

Jede Änderung des \vec{B} -Feldes führt zu einem elektrischen Gegenfeld. Die Wirbel des elektrischen Feldes sind von der zeitlichen Änderung der magnetischen Flussdichte abhängig.

$$\operatorname{rot} \vec{H} = \vec{\nabla} \times \vec{H} = \vec{j}_1 + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$$

Die Wirbel des Magnetfeldes hängen von der Leitungsstromdichte \vec{j}_1 und von der elektrischen Flussdichte \vec{D} ab. Die zeitliche Änderung von \vec{D} wird auch als Verschiebungsstromdichte \vec{j}_{v} bezeichnet und ergibt als Summe mit der Leitungsstromdichte die totale Stromdichte $\vec{j}_{\text{total}} = \vec{j}_{\text{l}} + \vec{j}_{\text{v}}$

Der magnetische Fluss durch die geschlossene Oberfläche eines Volumens ist gleich der magnetischen Ladung in seinem Inneren, nämlich Null, da es keine magnetischen Monopole gibt.

$$\operatorname{rot} \vec{E} = \vec{\nabla} \times \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \iff \oint_{\partial A} \vec{E} \cdot d\vec{s} = -\iint_{A} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{A}$$

Die (elektrische) Zirkulation über der Randkurve ∂A einer Fläche A ist gleich der negativen zeitlichen Änderung des magnetischen Flusses durch die Fläche.

$$\operatorname{rot} \vec{H} = \vec{\nabla} \times \vec{H} = \vec{j}_1 + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \iff \oint_{\partial A} \vec{H} \cdot d\vec{s} = \iint_A \vec{j}_1 \cdot d\vec{A} + \iint_A \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \cdot d\vec{A} \quad \text{Stokes}$$

Die magnetische Zirkulation über der Randkurve ∂A einer Fläche A ist gleich der Summe aus dem Leitungsstrom und der zeitlichen Anderung des elektrischen Flusses durch die Fläche.

ric Renda	Physik 2	FS21: 16. August 2021
Elektrische Feldstärke	$ec{E} = \lim_{q \to 0} rac{ec{F}}{q} \qquad \qquad ec{F} = q ec{E}$	$[E] = \frac{V}{m}$
für n Ladungen	$\vec{E}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \sum_{i=1}^n \frac{q_i}{ \vec{r} - \vec{r_i} ^3} (\vec{r} - \vec{r_i})$	
Ladungsverteilung	$\vec{E}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \iiint_{\mathbb{R}^3} \frac{\rho(r')}{ \vec{r} - \vec{r'} ^3} (\vec{r} - \vec{r'}) dx' dy' dz'$	(Ladungsdichte ρ)
Punktladung	$ec{E}(ec{r}) = rac{1}{4\piarepsilon_0} rac{q\hat{r}}{r^2}$	
Kugeloberfläche	$\vec{E}(\vec{r}) = \begin{cases} 0 & r < R \\ \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{q\hat{r}}{r^2} & r > R \end{cases}$	$\infty ext{-}\mathbf{Draht} \qquad ec{E}(ec{r}) = rac{\lambda}{2\piarepsilon_0 r}$
∞ -Zylinder	$\vec{E}(\vec{r}) = \begin{cases} 0 & r < R \\ \frac{\lambda \hat{r}}{2\pi\varepsilon_0 r} & r > R \end{cases}$	$\infty ext{-}\mathbf{E}\mathbf{b}\mathbf{e}\mathbf{n}\mathbf{e} \qquad ec{E}(ec{r}) = rac{\sigma}{2arepsilon_0}$
Coulombsches Gesetz	$\vec{F}_{21} = k \frac{q_1 q_2}{r_{21}^2} \hat{r}_{21}$	$k = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0}$
Earnshaw-Theorem	Kein System stationärer Ladung ist in ein wicht unter der alleinigen Wirkung elektris	<u> </u>
Elektrische Flussdichte	$D = \epsilon E = \epsilon_0 \epsilon_r E \qquad (\epsilon_r = 1 + \chi_e)$	m^2
Elektrischer Fluss	$\Psi_D = \int_A \vec{D} \cdot d\vec{s} \qquad \Psi_E = \int_A \epsilon_0 \vec{E} \cdot d\vec{s}$	
bei geschlossener Oberfläche	$\Psi_D = \oint_{\mathrm{H\"ulle}} ec{D} \cdot \mathrm{d}ec{s} = Q_{umschlossen}$	$\Psi = CU = Q$
Elektrischer Fluss im Vakuum	$\mathrm{d}\Phi = \vec{E} \cdot \mathrm{d}\vec{a} \qquad \Rightarrow \qquad \Phi = \frac{\Psi}{\epsilon_0} = \int_{\partial V} \vec{E} \cdot$	$\mathrm{d}ec{a}$
Gaussches Gesetz	$\Phi = \int_{\partial V} \epsilon_0 \vec{E} \cdot d\vec{a} = \int_V \rho dV = \sum_V q = Q$	$\Psi_D = \oint_{\text{H\"ulle}} \vec{D} \cdot \mathrm{d}\vec{s} = Q_{frei}$
Energiedichte	$w = \frac{\mathrm{d}W}{\mathrm{d}V} = \frac{\varepsilon_0}{2}E^2$	
Potentielle Energie	$W = \int_{V} w dV = \int_{V} \frac{\varepsilon_0}{2} E^2 dV$	
E-Feld konservativ	$\oint \vec{E} \cdot d\vec{s} = 0 \qquad \Leftrightarrow \qquad \vec{E} = -\nabla \phi$	
Potentialdifferenz	$U_{AB} = \phi(A) - \phi(B) = \int_A^B \vec{E} \cdot d\vec{s}$	[U] = V
Potential mehrere Ladungen	$\phi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \iiint_{\mathbb{R}^3} \frac{\rho(\vec{r'})}{ \vec{r} - \vec{r'} } dx' dy' dz'$	
Potentielle Energie einer Ladungsverteilung (ρ)	$W = \frac{1}{2} \iiint_{\mathbb{R}^3} \phi(\vec{r}) \rho(\vec{r}) dx dy dz$	
	$U_{BA} = E\Delta z$	Plattenkondensator
Potentiale einfacher Ladungsverteilung	$U_{BA} = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{q}{r}$	Punktladung
	$U_{BA} = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{q}{\sqrt{x^2 + R^2}}$	Ringladung
	$U_{BA} = \frac{\sigma}{2\varepsilon_0} \left(\sqrt{x^2 + R^2} - x \right)$	Scheibe

- (1) Das elektrische Potential ϕ besitzt im Innern und auf der Oberfläche denselben Wert (Oberflächen sind Äquipotentialflächen).
- (2) Das E-Feld verschwindet im Innern und ist ausserhalb orthogonal auf die Oberfläche

$$\vec{E} = \frac{\sigma}{\varepsilon_0} \hat{n}$$

 $(\sigma$ lokale Flächenladungsdichte, $\vec{n} \text{ Normalenvektor})$

- (3) Je kleiner Krümmung der Oberfläche, umso grösser die Oberflächeladungsdichte σ .
- (4) Die Gesamtladung ist durch Integration über die Oberfläche gegeben

$$q = \int_A \sigma \, \mathrm{d}a = \varepsilon_0 \int_A E \, \mathrm{d}a$$

		J A J A	
_	che Flussdichte n Biot-Savart chte	$\mathbf{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \int_V \frac{(\mathbf{J}dv) \times \hat{\mathbf{R}}}{R^2} = \frac{\mu_0}{4\pi} \int_L \frac{(Id\mathbf{l}) \times \hat{\mathbf{R}}}{R^2}$	$[B] = \mathbf{T} = \frac{\mathbf{W}\mathbf{b}}{\mathbf{m}^2} \mathbf{B} = \nabla \times A$
_	che Feldstärke ne Hilfsgrösse	$\mathbf{H} = \frac{\mathbf{B}}{\mu_0} - \mathbf{M}$ M ist Magnetisierung	$[H] = \frac{\mathrm{A}}{\mathrm{m}}$
_	aterialgleichung meabilität μ	$\mathbf{B} = \mu \mathbf{H} = \mu_0 \mu_r \mathbf{H} = \mu_0 (\mathbf{H} + \mathbf{M})$	$(\mu_r = 1 + \chi_m)$
Magnet.	Vektorpotential	$\mathbf{A} = \frac{\mu_0}{4\pi} \int_V \frac{\mathbf{J} dv}{R} = \frac{\mu_0}{4\pi} \int_L \frac{I d\mathbf{l}}{R}$	[A] = Wb/m (nicht Fläche A)
_	che Spannung ifsspannung μ	$V_m = \int_L \mathbf{H} \cdot d\mathbf{l}, \mathring{V}_m = \oint_C \mathbf{H} \cdot d\mathbf{l}$	$[V_m] = A$
(einer Stro	Dipolmoment mschleife)	$\mathbf{m} = \hat{\mathbf{n}}IA (\hat{\mathbf{n}} \perp A) \Rightarrow \mathbf{T} = \mathbf{m} \times \mathbf{B}$	$[m] = \mathrm{Am}^2$
Magnetis (im lineare	_	$\mathbf{M} = \chi_m \mathbf{H} = \frac{d}{dv} \left[\sum_n \mathbf{m}_n \right]_{\text{in } dv} = N_m \mathbf{m}$	$[m] = \frac{\mathrm{A}}{\mathrm{m}}$
	cher Fluss Widerstand R_m	$\Phi = \int_{A} \mathbf{B} \cdot d\mathbf{s} = \oint_{C = \partial A} \mathbf{A} \cdot d\mathbf{l} = \frac{V_{m}}{R_{m }} = V_{m} \Lambda$	$[\Phi] = Wb = Tm^2$
Induktivi Selbst- & 0	tät Gegeninduktivität	$L = \frac{\Phi_1}{I_1} = L_a + L_i, M = \frac{\Phi_2}{I_1} = k\sqrt{L_1 L_2}$	[L] = [M] = H (nicht Magnet.M!)
Gespeich einer Indul	erte Energie ktivität	$W_m = \frac{1}{2}LI^2 = \frac{1}{2}\frac{\Phi^2}{L}$	$[W_m] = J = Ws$
Energiedi des magne	ichte tischen Felds	$w_m = \frac{dW_m}{dv} = \frac{1}{2}\mathbf{B} \cdot \mathbf{H} = \frac{1}{2}\mu H^2 = \frac{B^2}{2\mu}$	$[w_m] = \frac{J}{m^3}$
Magnetk Maxwellsch	raft he Zugkraftformel	$\mathbf{F} = \frac{dW_m}{dl}\hat{\mathbf{l}} = \frac{B^2A}{2\mu_0}\hat{\mathbf{n}} (\hat{\mathbf{n}} \perp A)$	[F] = N
_	che Gesetze $\Theta = \stackrel{\circ}{V}_m$	$\oint_{C=\partial A} \mathbf{B} \cdot d\mathbf{l} = \mu_0 \int_A \mathbf{J} \cdot d\mathbf{s}, \oint_{C=\partial A} \mathbf{H} \cdot d\mathbf{l}$	$=\int_{A}\mathbf{J_{frei}}\cdot d\mathbf{s}=\Theta$
Gausssch Flusskontin	es Gesetz nuität	$\oint_{\text{Hülle}} \mathbf{B} \cdot d\mathbf{s} = 0 \qquad \Leftrightarrow \qquad \sum_{n} \Phi_{n} = 0$	

Cedric	Renda	Physik 2	FS21: 16. August 2021
	Stromdichte Bewegte Ladungsdichte	$\mathbf{J}= ho\mathbf{v}=\sigma\mathbf{E}$	$[J] = \frac{\mathrm{A}}{\mathrm{m}^2}$
ng	Elektrische Leitfähigkeit Konduktanz	$\sigma = \underbrace{n_e q_e}_{ ho} \mu_e$	$(+n_p q_p \mu_p) [\sigma] = \frac{S}{m}$
Strömung	Elektrischer Strom Elektrische Strömung	$I = \int_{A} \mathbf{J} \cdot d\mathbf{s} = \left. \frac{dQ}{dt} \right _{\text{durch } A} (Il = q\mathbf{v})$	$[I] = \mathbf{A} = \frac{\mathbf{C}}{\mathbf{s}}$
näre S	Leitwert (Kehrwert: Widerstand)	$G = \frac{I}{U} \Leftrightarrow R = \frac{1}{G} = \frac{U}{I}$	$[G] = \mathcal{S} = \frac{1}{\Omega}$
Stationäre	Leistung am Widerstand/Leitwert	$P = UI = \frac{U^2}{R} = GU^2 = I^2R = \frac{I^2}{G}$	$[P] = W = \frac{J}{s}$
3 1	Leistungsdichte des Strömungsfelds	$p = \frac{dP}{dv} = \mathbf{J} \cdot \mathbf{E} = \sigma E^2$	$[p] = \frac{\mathrm{W}}{\mathrm{m}^3}$
	Gausssches Gesetz Kirchhoffscher Knotensatz	$\oint_{\text{Holle}} \mathbf{J} \cdot d\mathbf{s} = 0 \Leftrightarrow \sum_{n} I_{n} = 0$	
	Kapazität	$C = \frac{Q}{U}$	$[C] = F = \frac{C}{V}$
	Plattenkondensator	$C = \varepsilon_0 \varepsilon_{\rm r} \cdot \frac{A}{d}$ $E = \frac{Q}{\varepsilon_0 \varepsilon_{\rm r} A}$	d ϵ
	Zylinderkondensator	$C = 2\pi\varepsilon_0\varepsilon_{\rm r}\frac{l}{\ln\left(\frac{R_2}{R_1}\right)}$ $E(r) = \frac{Q}{2\pi r l \varepsilon_0\varepsilon_{\rm r}}$	R ₂
Kondensator	Plattenkondensator	$C = 4\pi\varepsilon_0\varepsilon_r \left(\frac{1}{R_1} - \frac{1}{R_2}\right)^{-1}$ $E(r) = \frac{Q}{4\pi r^2\varepsilon_0\varepsilon_r}$	R_2
Ko	Bsp: $Q = \int_{kugel} \epsilon_0 E(r) dA = \epsilon_0 E(r)$	$F(r) = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2}$ und $U = \int_{r_1}^{r_2} E(r) dr$	$dr = \int_{r_1}^{r_2} \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} dr = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \frac{r_2 r_1}{r_2 - r_1}$
	Gespeicherte Energie einer Kapazität	$W_e = \frac{Q^2}{2C} = \frac{CU^2}{2} = \frac{QU}{2}$	$[W_e] = J = Ws$
	Energiedichte eines Elektrischen Feldes	$w_e = \frac{\delta W_e}{\delta v} = \frac{1}{2} \vec{D} \cdot \vec{E} = \frac{1}{2} \epsilon E^2$	$[w_e] = \frac{J}{m^3} = \frac{Ws}{m^3}$
	Serie / Parallelschaltung	$\frac{1}{C} = \sum_{i=1}^{n} \frac{1}{C_i} \qquad \text{resp.} \qquad C = \sum_{i=1}^{n} C_i$	
	DGL Kondensator	$\frac{\delta u_c}{\delta t} = \frac{i_c}{C}$	

 $I_L(t) = \frac{U_0}{R} \exp^{-\frac{t}{RC}} = -I_E(t)$

 $\tau=RC$ mit 5τ lade/entlade Zeit

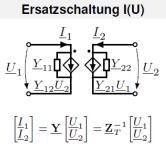
 ${\bf Lade\ /\ Entladestrom\ } \\ {\bf Kondensator}$

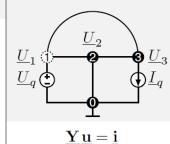
$L = \frac{\Phi_1}{I_1} = L_a + L_i, \quad M = \frac{\Phi_2}{I_1} = k\sqrt{L_1 L_2}$ [L] = [M] = HMagnet.M!) Induktivität (nicht Selbst- & Gegeninduktivität $L = \frac{AN^2}{l} = \mu_0 \frac{AN^2}{l}$ $[C] = F = \frac{C}{V}$ Spule $W_m = \frac{1}{2}LI^2 = \frac{1}{2}\frac{\Phi^2}{L}$ Gespeicherte Energie $[W_L] = J = Ws$ einer Induktivität Differentialgleichung $\frac{di_L}{dt} = \frac{u_L}{L}$ bzw. $\frac{di_1}{dt} = \frac{u_2}{M}$ (Zeitkonstante: $\tau = L/R$ Dynamik an Induktivitäten

Maschen-/Kreisstrommethode

Transformator U(I)

Knotenpotentialmethode





- Unbekannte: Maschen- bzw. Kreisströme j
 - Anzahl Unbekannte: m-1-i
- Impedanzmatrix Z:

- $\begin{array}{l} \bullet \ \ \underline{Z}_{xx} = \left[\sum_n \underline{Z}_n\right]_{\text{in }\underline{J}_x} \\ \bullet \ \underline{Z}_{xy} = \pm \left[\sum_n \underline{Z}_n\right]_{\text{in }\underline{J}_x \cap \underline{J}_y} \\ \bullet \ \ \text{Steuerparameter von gesteuerte Quellen} \end{array}$
- (Spannungs-) Quellenvektor u:
 - $\underline{U}_x=\mp\left[\sum_n\underline{U}_{q,n}\right]_{\text{in }\underline{J}_x}$ (pos.: $\underline{U}_{q,n}$ entg. \underline{J}_n)

- Unbek.: Knotenspannungen $\underline{\mathbf{u}}$ (bzw. Potentiale φ)
 - Anzahl Unbekannte: k-1-v
- Admittanzmatrix Y:
 - $\underline{Y}_{xx} = \left[\sum_{n} \underline{Y}_{n}\right]_{\text{an }\underline{U}_{x}}$

 - $\underline{Y}_{xy} = -\left[\sum_n \underline{Y}_n\right]_{\text{an }\underline{U}_x \& \underline{U}_y}$ Steuerparameter von gesteuerte Quellen
- (Strom-) Quellenvektor i:
 - $\underline{I}_x = \pm \left[\sum_n \underline{I}_{q,n}\right]_{\text{an }\underline{U}_x}$ (positiv: in \underline{U}_x hinein)

Kreisgüte Serie-SK: Q_S , Parallel-SK: Q_P	$Q = \frac{1}{B_{\rm rel}} = \frac{\omega_m W}{P} \Rightarrow Q_S = \frac{1}{R} \sqrt{\frac{L}{C}}, Q_P = \frac{1}{G} \sqrt{\frac{C}{L}}$
Resonanzfrequenz Eigenfrequenz $\omega_0 = \omega_{rverlustlos}$	$\omega_r : \operatorname{Im} Z(\omega_r) = 0$ bzw. $\operatorname{Im} Y(\omega_r) = 0$
Extremalfrequenz Bandbreite $B = \omega_m \pm \omega_{3dB}$	$\omega_m = \arg \max_{\omega} Z(\omega) $ bzw. $\omega_m = \arg \max_{\omega} Y(\omega) $
Dämpfungsgrad Zeitkonstante τ	$\zeta = \frac{1}{2Q} = \frac{1}{\omega_0 \tau} \qquad [\zeta] = 1$
Natürliche Frequenz Gedämpfte Eigenfrequenz	$\omega_n = \omega_0 \sqrt{1 - \zeta^2}$ $[\omega_n] = \text{rad/s}$
Natürliche Schwingung Freies Ausschwingen	$a(t) = a_0 e^{-t/\tau} \sin(\omega_n t + \phi)$ $a(t) = u(t)$ bzw. $i(t)$
Verstimmung normierte(r) Frequenz(gang)	$ u = \frac{\omega}{\omega_m} - \frac{\omega_m}{\omega} \qquad \qquad \Omega = \nu Q \qquad \qquad \frac{Z}{R} = 1 + j\Omega $

Kontravarianter Vierervektor

Vierervektor

$$x^{\mu} = \begin{bmatrix} ct \\ \vec{x} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x^0 \\ x^1 \\ x^2 \\ x^3 \end{bmatrix}$$

$$x_{\mu} = \begin{bmatrix} ct \\ \vec{x} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = x^{\mu}$$

Metrischer Tensor

 x_{μ} Kovarianter Vierervektor

$$x_{\mu} = g_{\mu v} x^{v}$$

$$g_{\mu v} = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix}$$

Gallileitransformation

$$x^{'\mu} = M_G^{\mu v} x_v$$

$$M_G^{\mu v} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ -\beta^1 & 1 & 0 & 0 \\ -\beta^2 & 0 & 1 & 0 \\ -\beta^3 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Grundlagen Einstein RT

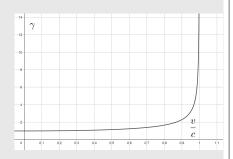
$$\gamma = \frac{1}{\sqrt{1 - \beta^2}} \quad \text{und} \qquad \beta = \frac{v}{c}$$

Zeitdilitation

$$\Delta t = \gamma \Delta t'$$

Längenkontraktion

$$l = \frac{l'}{2}$$



Lorentz-Transformation

 $(\mathcal{K} \xrightarrow{v_z} \mathcal{K}' : \text{für } \vec{v} = v\vec{e_z} \text{ eine }$

Bewegung des Systems \mathcal{K}' in

$$\begin{bmatrix} t' \\ x' \\ y' \\ z' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \gamma \left(t - \frac{v}{c^2} z \right) \\ x \\ y \\ \gamma (z - vt) \end{bmatrix}$$

$$x'^{\mu} = \Lambda^{\nu}_{\mu} x^{\nu}$$

$$\left[egin{array}{c} t \ x \ y \ z \end{array}
ight] = \left[egin{array}{c} \gamma \left(t' + rac{v}{c^2} z'
ight) \ x \ y \ \gamma (z' + v t') \end{array}
ight]$$

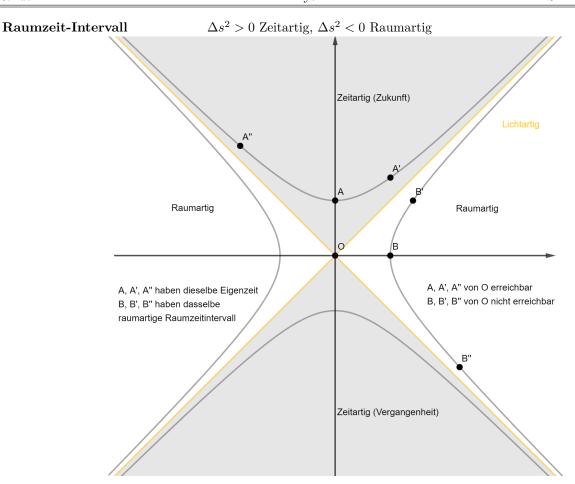
$$\Lambda^{
u}_{\mu} = \left[egin{array}{cccc} \gamma & 0 & 0 & -eta \gamma \ 0 & 1 & 0 & 0 \ 0 & 0 & 1 & 0 \ -eta \gamma & 0 & 0 & \gamma \end{array}
ight]$$

Metrischer Tensor

z-Richtung)

$$x_{\mu} = g_{\mu\nu}x^{\nu}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}$$



$$\Delta s^2 = (c\Delta t)^2 - \Delta \vec{r}^2 = (c\Delta t)^2 - \Delta x^2 - \Delta y^2 - \Delta z^2 = \Delta x^\mu \Delta x_\mu$$

Geschwindigkeitsaddition

$$u' = \frac{u - v}{1 - \frac{uv}{2}}$$

$$u = \frac{u' + u'}{1 + u'}$$

$$u' = \frac{u - v}{1 - \frac{uv}{c^2}} \quad \text{und} \quad u = \frac{u' + v}{1 + \frac{u'v}{c^2}} \quad u' \text{ Geschwindigkeit in } \mathcal{K}', \text{ wobei}$$

$$\mathcal{K} \xrightarrow{v} \mathcal{K}'$$

Ruheenergie

$$E_0 = mc^2$$

Vierergeschwindigkeit/impuls

$$u^{\mu} = \left[\begin{array}{c} c\gamma \\ c\gamma\vec{\beta} \end{array} \right]$$

$$p^{\mu} = \left| \begin{array}{c} mc \\ m\vec{v} \end{array} \right| = \left| \begin{array}{c} E/c \\ \vec{p} \end{array} \right|$$

$$E = m\gamma c^2$$
 und

$$\vec{p} = m\vec{v}\gamma$$

Betragsquadrat des Viererimpulses

$$p^2 = p^{\mu}p_{\mu} = \frac{E^2}{c^2} - \vec{p}^2 = m^2c^2$$

Kraft

$$m\gamma \vec{a} = \vec{F} - \frac{1}{c^2} (\vec{F} \cdot \vec{v}) \vec{v}$$

Allgemeiner Dopplereffekt des Lichts

$$\cos(\vartheta) = \frac{\cos \vartheta' + \beta}{1 + \beta \cos \vartheta'}$$

$$\frac{f}{f'} = \frac{1}{\gamma(1 - \beta\cos\theta)}$$

 $(\mathcal{K}'$ bewegt sich mit v in pos z-Richtung rel. zu \mathcal{K} mit ϑ' Aussendungswinkel zur z-Achse)

Longitudinaler Dopplereffekt des Lichts

$$\left. \frac{f}{f'} \right|_{\beta=0} = \sqrt{\frac{1+\beta}{1-\beta}} \ge 1$$

Transversaler Dopplereffekt des Lichts

$$\left. \frac{f}{f'} \right|_{\vartheta = \frac{\pi}{2}} = \sqrt{1 - \beta^2} < 1$$